

المحركات الكهربائية

Electrical Motors



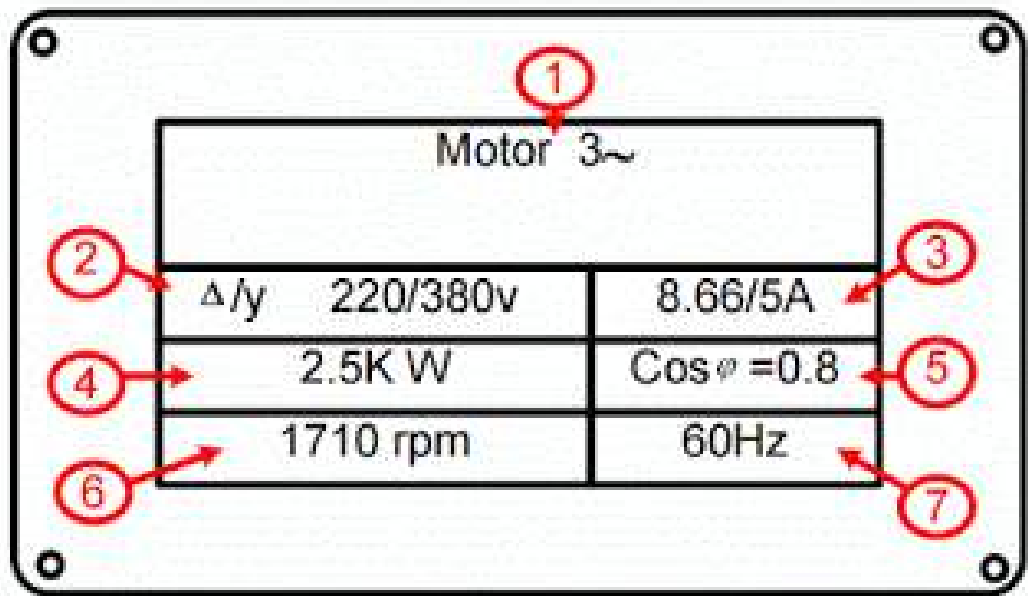
إعداد

عقيل محمد فني كهرباء

الجزء الثالث

محركات التيار المتردد ثلاثي الطور

هي محركات استنتاجية تعمل على مصدر تيار متغير ثلاثي الطور وتكون عدد الموصلات التي تمدها ثلاث, ويكون الجهد المغذي إما 220 فولت أو 380 فولت



تمتاز المحركات متعددة الأوجه عن المحركات أحادية الوجه بعدة وجوه منها:

- 1- أصغر حجما وأبسط من حيث التكوين
- 2- لها خصائص تشغيل أفضل من المحركات أحادية الوجه التي تتماثل معها في القدرة
- 3- خط القدرة ثلاثي الأوجه يحتاج إلى ما يقرب من ثلاثة أرباع النحاس الذي يحتاج إليه أحادي الوجه بنفس السعة والجهد وكثافة النقل

الأجزاء الرئيسية في المحرك الحثي ثلاثي الوجه:

1- العضو الثابت:

ويتكون من ثلاثة أجزاء أساسية وهي:

أ) الهيكل الخارجي (الإطار):

يصنع من الصلب (حديد الزهر) أو الألمنيوم ذو زعانف على سطحه الخارجي تعمل على تبريد الملفات خلال الهواء المندفع من مروحة التبريد. ويستخدم الإطار لحمل الرقائق المكونة للقلب ولتثبيت الغطاءان الجانبيان وصندوق لوحة التوصيل



ب) قلب العضو الثابت:

ويصنع من رقائق الصلب السليكوني المعزولة عن بعضها بـ
الورنيش والمضغوطة, يشق على محيطها الداخلي مجاري طولية
توضع بها ملفات العضو الثابت.



ج) ملفات العضو الثابت:

وتصنع من أسلاك نحاسية معزولة بالورنيش تلف على فرم خاصة بمقاس وبعدها لفات يتناسب مع قدرة المحرك وترتبط بالجهد والتيار المار فيها.

توصل أطراف الملفات بحيث تنتج ثلاث وحدات مستقلة متشابهة ومتساوية في كل شيء توزع على محيط العضو الثابت بحيث تتباعد بداياتها ونهاياتها عن بعضها بزواوية مقدارها 120 درجة كهربية وظيفتها إنتاج ثلاث مجالات دائرية متعاقبة ينتج عنها المجال الدائري الذي يتسبب في إحداث عزم الدوران في المحرك.



2- العضو الدائر وهو نوعين:

أ - العضو الدائر ذو القفص السنجابي:

يتكون من مجموعة رقائق الصلب السليكوني المعزولة بالورنيش تثبت على عمود الدوران, يشق على محيطها الخارجي مجاري طولية بشكل عدل أو مائل توضع به قضبان (أسياخ) من النحاس أو الألمنيوم وتوصل أطراف القضبان وتلحم من الناحيتين بواسطة حلقتين مقلتين من نفس معدن القضبان



ب - العضو الدائر الملفوف:

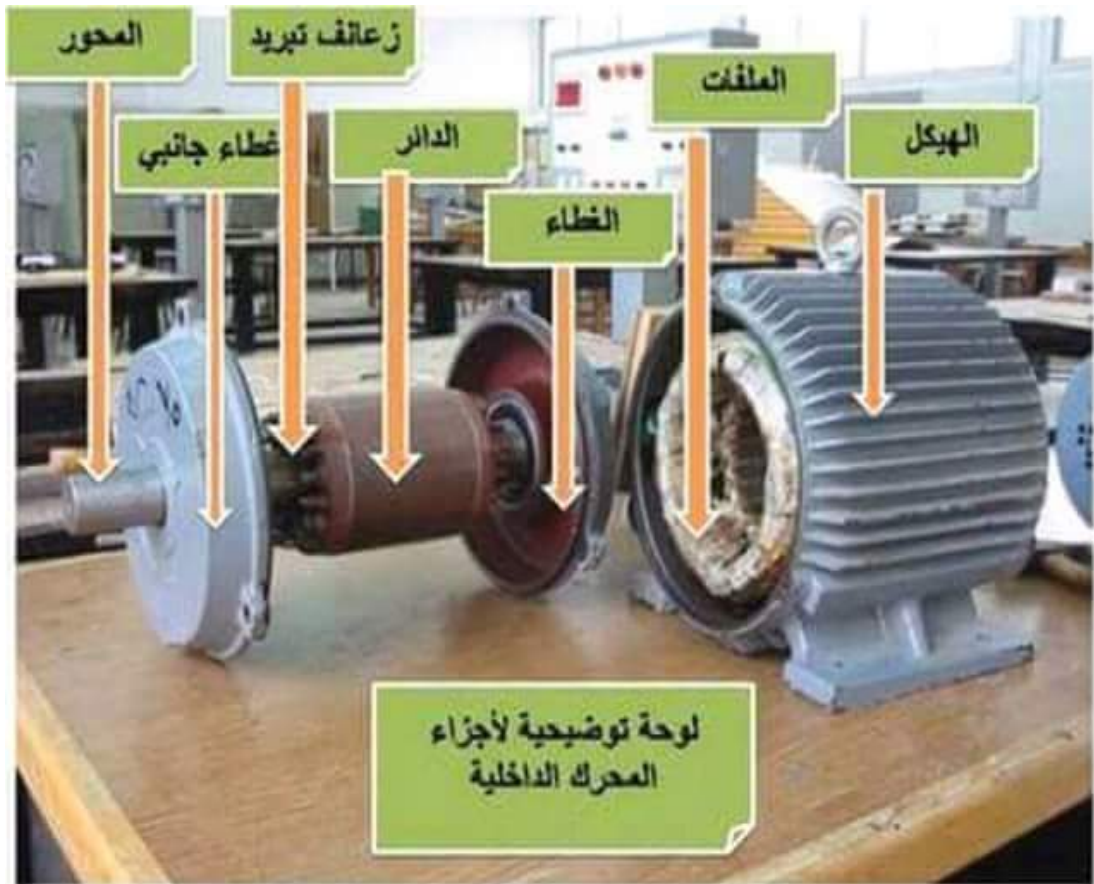
يتكون من مجموعة رقائق الصلب السليكوني المعزولة بالورنيش تثبت على عمود الدوران, يشق على محيطها الخارجي مجاري طولية, توضع بها ملفات من سلك النحاس المعزولة بالورنيش تكون معزولة عن المجاري بواسطة عازل ورقي أو بلاستيكي

توصل الملفات مع بعضها مكونه ثلاث مجموعات متساوية في عدد الملفات, يخرج من كل مجموعة بداية ونهاية تقصر البدايات الثلاث أو النهايات معا في نقطة داخليا وتوصل الثلاث أطراف الأخرى إلى ثلاث حلقات انزلاق تكون مثبتة على عمود الدوران ومعزولة عنه وعن بعضها يتلامس مع هذه الحلقات الثلاث ثلاث فحمت (فرش) متصلة بثلاث أطراف توصل مع مقاومة ثلاثية متغيرة تكون كلها في دائرة ملفات العضو الدائر عند بدء التشغيل ثم تخرج منها شيئا فشيئا بعد أن يصل المحرك إلى 80% من سرعة دورانه



3- الغطاءان الجانبيان:

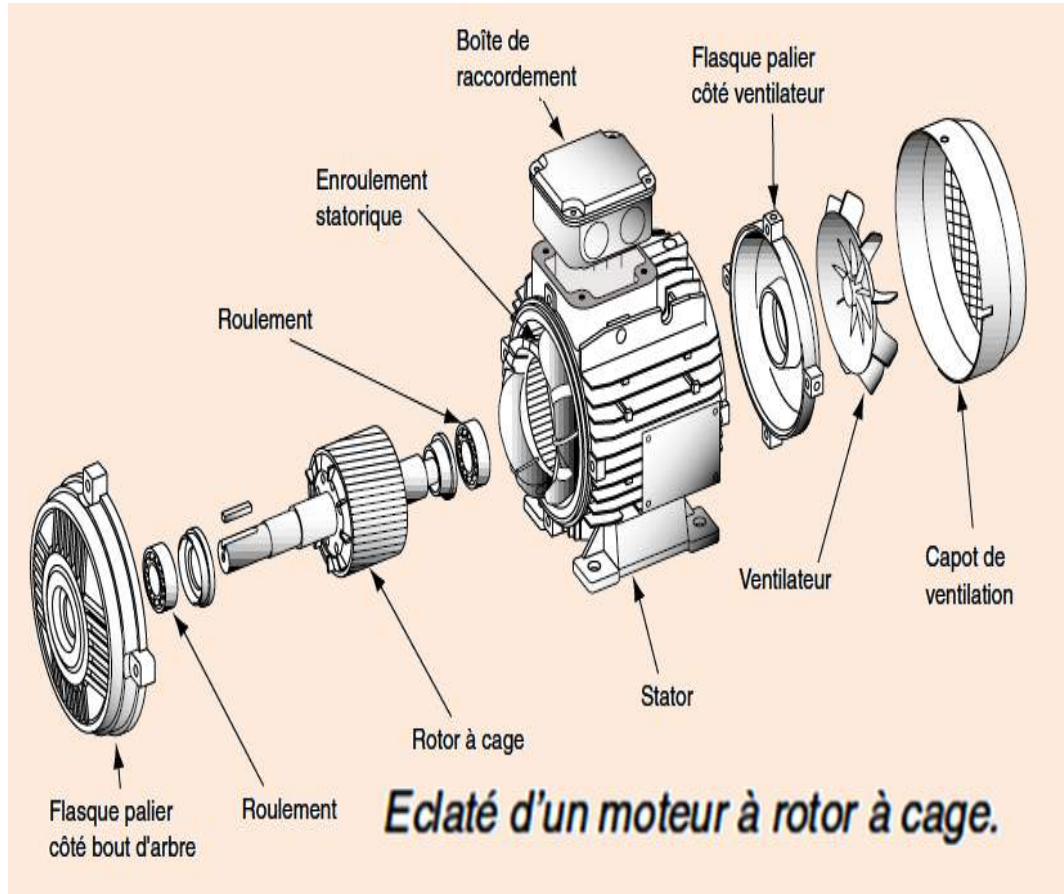
يصنعان من الصلب (حديد الزهر) أو الألمنيوم أي من نفس معدن الإطار ويثبتان بواسطة مسامير قلاووظ ويكون احدهما أمامي والآخر خلفي يحتويان على كراسي البلي التي تتركب على عمود الدوران وتعمل على اتزان العضو الدائر وتسهل حركة دورانه وجعله في وضع يسمح له بحرية الحركة



4- مروحة التهوية:

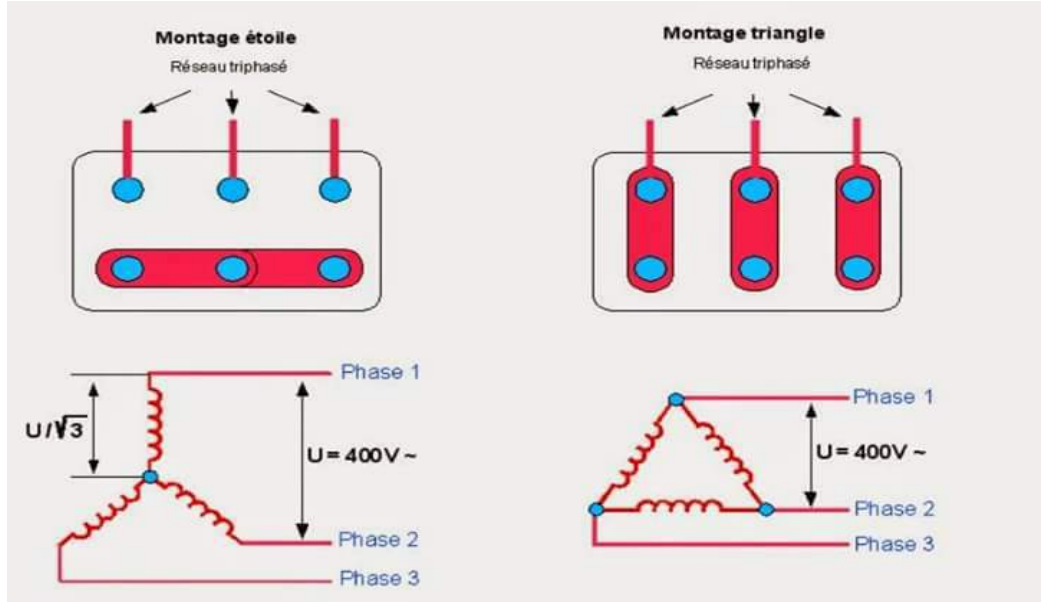
وهي جزء مهم حيث تصنع من الألمنيوم أو البلاستيك, أثناء دوران المحرك فيندفع الهواء بين زعانف الإطار فتخفّض من درجة

الحرارة التي تنشأ عن مرور التيار في ملفات القلب الحديدي للعضو
الثابت



نظرية عمل المحركات الحثية الثلاثية الطور:

من المعروف ان المحركات الثلاثية الطور توصل ملفاتها التي تشكل ملفات الاطوار الثلاثة اما على شكل نجمة star او على شكل مثلث delta



وحيث ان هذه الملفات وهي ملفات العضو الساكن يوجد بين كل ملف وأخر زاوية فراغية قدرها 120 درجة فإنه سيمر في هذه الملفات تيارات متزنة بين كل تيار وأخر 120 درجة، ونتيجة لمرور هذه التيار بهذه الصفة فإنه سينشأ في الثغرة الهوائية مجال مغناطيسي دوار منتظم هذا المجال المغناطيسي يدور بسرعة تسمى السرعة التزامنية Synchronous speed ويتم حسابها من

$$n_s = 120 \times f_s / p$$

المعادلة التالية:

حيث ان:

الns: السرعة التزامنية

الfs: تردد العضو الثابت

الp: عدد أقطاب الآلة

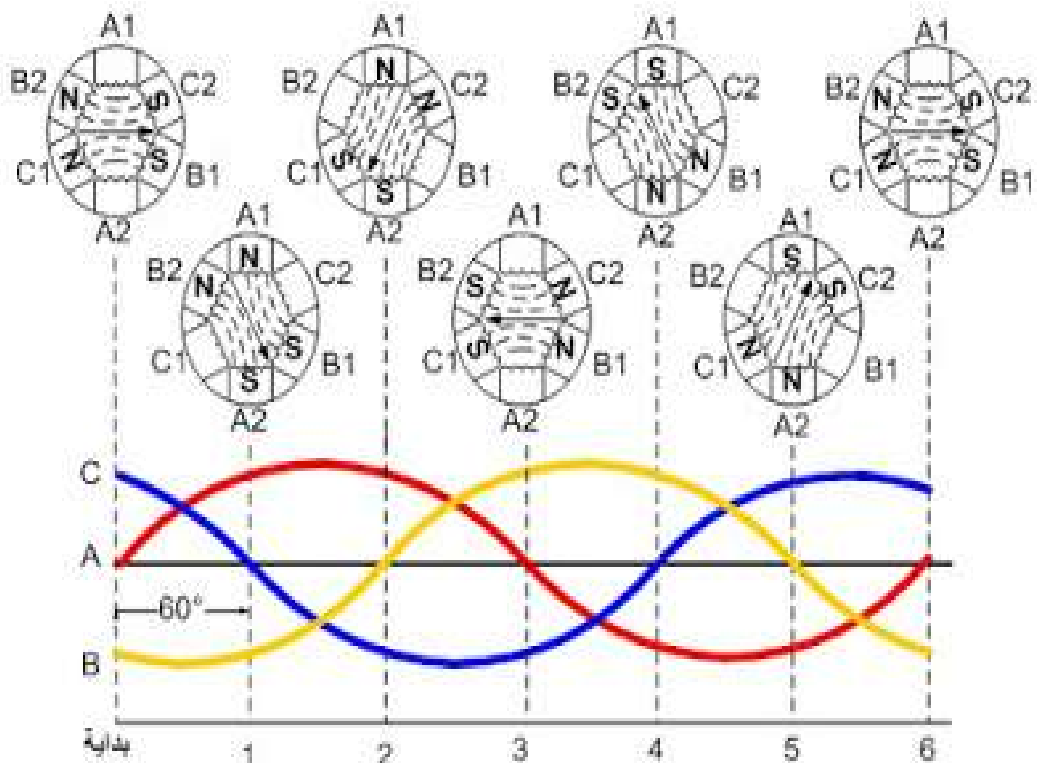
شدة هذا المجال المغناطيسي تتناسب طرديا مع تيار الوجه المار في العضو الثابت وعدد اللفات في العضو الثابت تحت كل قطب، وتحسب من المعادلة التالية: $I_s.F_s=N_s$

حيث :

الFs: شدة المجال المغناطيسي في العضو الثابت

الNs: عدد لفات العضو الثابت لكل قطب

الIs: القيمة الفعالة لتيار الوجه في العضو الثابت



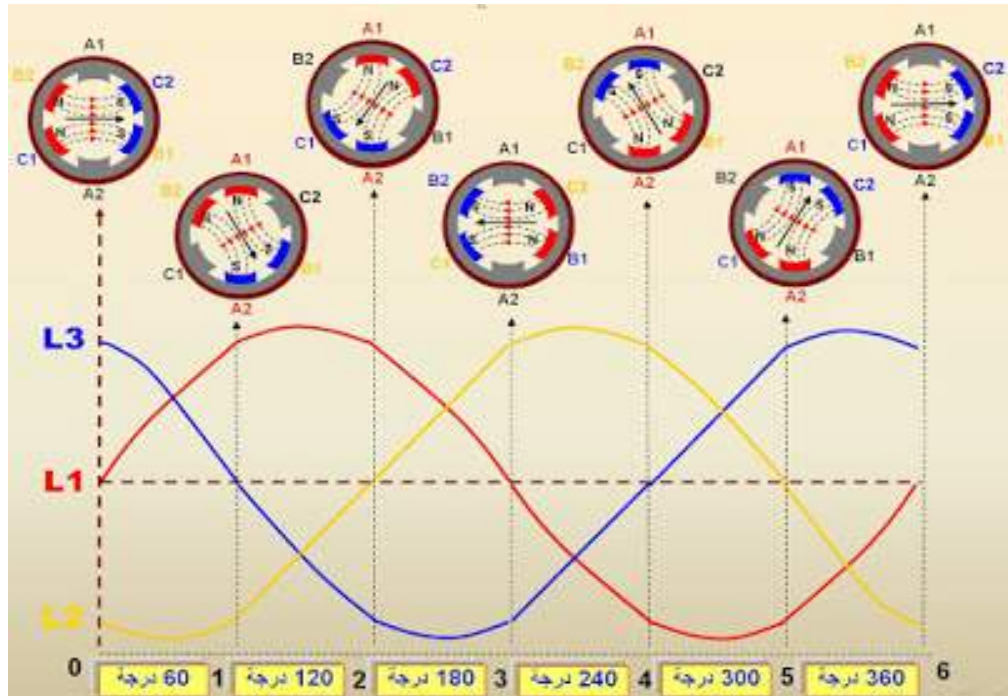
كيفية عمل المحرك الحثي ثلاثي الطور

عند توصيل أطراف العضو الثابت بمصدر الجهد فإنه سينشأ مجال مغناطيسي دوار، هذا المجال المغناطيسي الدوار سيولد قوة دافعة كهربائية ثلاثية الأوجه في موصلات العضو الدوار وذلك طبقاً لظاهرة الحث الكهرومغناطيسي،

وبما ان موصلات العضو الدوار مقصورة من الطرفين فإنه سيمر فيها تيارات ثلاثية الأوجه بين كل وجه وآخر 120 درجة ومن ثم سيتولد مجال مغناطيسي دوار آخر في الثغرة الهوائية

في هذه الحالة أصبح لدينا مجالان مغناطيسيان دوران الأول ناتج من العضو الثابت ويدور بالسرعة التزامنية n_s والثاني ناتج من العضو الدوار ويدور بسرعة $n_s - n$ بالنسبة للعضو الدوار

حيث n هي سرعة العضو الدوار ويدور بالسرعة التزامنية n_s بـ النسبة للعضو الثابت وحيث أن هذين المجالين المغناطيسيين يدوران بنفس السرعة والاتجاه فإنه سيتولد عزم فعال على العضو الدوار يؤدي الى دورانه بنفس اتجاه ودوران المجالين



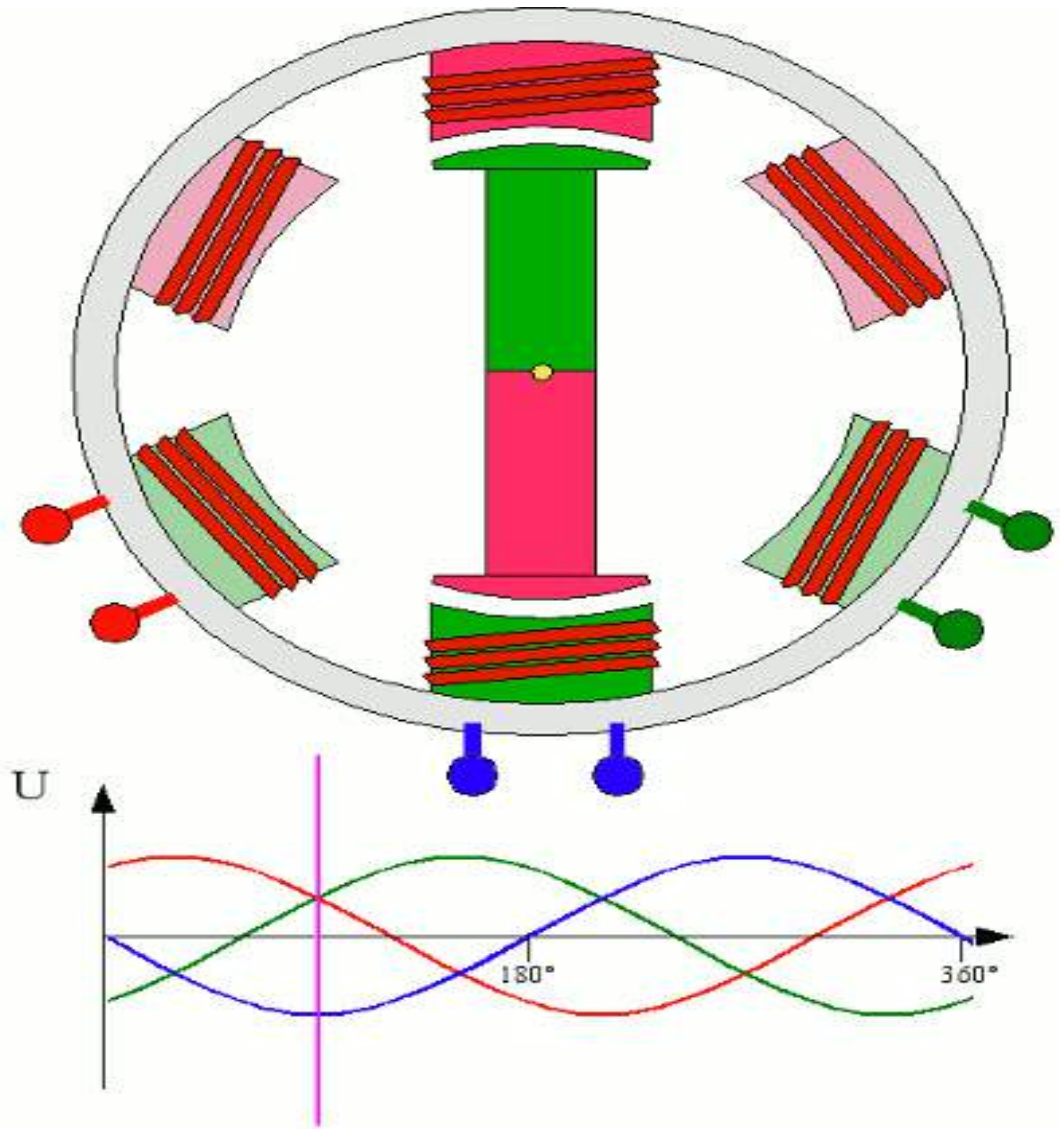
ان إدارة العضو الدائر بسرعة منتظمة يتولد جهد متردد ثلاثي الأوجه جيبي الشكل بين طرفي كل ملف من الملفات الثلاثة يسمى جهد الطور أو جهد الوجه

سرعة المجال الدوار:

إن المجال الدوار يدور بسرعة تردد المصدر حيث له قطبين شمالي والآخر جنوبي نتيجة لوجود ثلاثة ملفات بينهما زاوية أزاحه 120 درجة كهربى



ولكن لو وضعت ست ملفات بدل من ثلاثة ملفات بحيث تكون زاوية الإزاحة 60 درجة كهربى لأصبح أقطاب المجال الدوار الضعف أي أربعة أقطاب وبالتالي تنخفض السرعة إلى النصف



معنى ذلك أن هناك علاقة بين عدد الأقطاب وسرعة المجال الدوار بحيث كلما زاد عدد الأقطاب قلت سرعة المجال الدوار أي أن العلاقة عكسية بين عدد الأقطاب وسرعة المجال الدوار

ويمكن حسابها من العلاقة التالية:

n_s : سرعة المجال الدوار

F : تردد المصدر

P : عدد أزواج الأقطار

$2P$: عدد الأقطاب

Slip in Induction Motors الأنزلاق في المحركات الكهربائية



يدور العضو الدوار في المحركات الكهربائية الحثية بسرعة أقل من سرعة المجال المغناطيسي لأنه لو دار بنفس السرعة، لانعدمت (ق د ك) المتولدة في ملفاته بسبب عدم وجود سرعة نسبية بين هذه الملفات والمجال المغناطيسي الدوار.

والفرق بين هاتين سرعتين يدعى بسرعة الانزلاق

حيث ان المحرك الكهربائي يدور باعلى سرعة اذا ما كان المحرك يعمل بدون حمل ويكون الانزلاق في هذه الحالة باقل الحالات ويزداد الانزلاق ليصل الى

أعلى قيمة له عند عمل المحرك بالحمل الكامل وهناك بعض المصطلحات التي تتعلق بموضوع الانزلاق:

سرعة الانزلاق N Slip وهي فرق السرعة الناتج بين سرعة المجال المغناطيسي الدوار (سرعة التزامن) داخل العضو الثابت ويرمز لها بالرمز (Ns) والسرعة الفعلية للعضو الدوار Nr (سرعة المحرك) حيث :

$$N \text{ Slip} = N_s - N_r$$

معامل الانزلاق : وهي النسبة المئوية بين سرعة الانزلاق وسرعة المجال المغناطيسي (سرعة التزامن)، حيث:

$$S = (N_s - N_r) / N_s$$

$$S\% = (N_s - N_r) / N_s * 100$$

ونجد أن معامل الانزلاق له دور كبير جدا في تحديد خواص المحرك حيث أننا نلاحظ أنه عندما يعمل المحرك على اللاحمل نجد أن سرعته تكون كبيرة جدا ويقل عزم دوران المحرك وذلك لأن معامل الانزلاق أصبح قريب من الصفر تقريبا 0.1 الى 0.2 وتصل الى 0.05 في المحركات الكبيرة ولكن عند تحميل المحرك يلاحظ أن سرعته تقل ويزيد العزم وذلك لأن معامل الانزلاق يزيد ويصل ما بين 3% الى 5% .

ويلاحظ أن قيمة معامل الانزلاق لا تقل عن الصفر وذلك إذا افترضنا أن سرعة العضو الدوار تساوت مع سرعة التزامن ولا

تزيد عن الواحد الصحيح وذلك عندما يكون العضو الدوار ساكن
ومن هنا نجد أن

$$N_r = 1 - S$$

تردد تيار العضو الدوار Rotor Current Frequency

كما نعلم أنه عند توصيل الجهد لملفات العضو الثابت (الساكن)
وعندما يبدأ المجال المغناطيسي للعضو الساكن في التولد يكون
العضو الدوار ساكن وهنا يبدأ المجال المغناطيسي الدوار في قطع
أكبر مساحة ممكنة من العضو الدوار ولذلك تكون القوة الدافعة
الكهربائية في أعلى قيمة لها ويكون تردد هذه القوة الدافعة
الكهربائية مساوً لتردد جهد العضو الساكن (تردد المصدر) وعندما
يبدأ العضو الدائر في الدوارن يقل قطع المجال المغناطيسي لموصد
لات العضو الدائر بسبب السرعة ولذلك تقل القوة الدافعة الكهربائية
ويقل معها التردد ومن هنا نجد ان تردد التيار بالعضو الدائر
يتناسب عكسياً مع سرعة العضو الدائر

$$= \text{تردد التيار بالعضو الثابت } (F_s)$$

$$F_s = N \times P / 120$$

$$= \text{تردد التيار بالعضو الدائر } (F_r)$$

$$F_r = S \times F_s$$

$$= \text{تردد التيار بالعضو الدائر } F_r$$

$$F_r = S \times N_s \times P / 120$$

حيث N السرعة P عدد الاقطاب S الانزلاق

سرعة المجال الدوار في العضو الساكن وسرعة العضو الدوار

Motor & Co GmbH		
Typ 160 I		
3 ~ Mot.	Nr. 12345-88	
Δ Y 400/690 V	29/17 A	
S1 15 kW	cos φ 0,85	
1430 U/min	50 Hz	
Iso.-Kl. F	IP 54	t
IEC34-1/VDE 0530		

عند مرور التيار الكهربائي في ملفات العضو الساكن للمحركات الكهربائية يتولد مجال مغناطيسي دوار وتصبح شرائح القلب الحديدي ممغنطة وكما هو معروف فإن لكل مغناطيس طبيعي قطبان ، قطب جنوبي وقطب شمالي ، والمغنطة التي اكتسبتها الشرائح ليست مغنطة طبيعية ولكنها كهرومغناطيسية تتولد بعدد اقطاب معين حسب طريقة وضع الملفات واتجاه مرور التيار بها ، حيث يعتبر عدد الاقطاب العامل الرئيسي في تحديد سرعة المحركات الكهربائية وحيث ان عدد الاقطاب في المحركات الكهربائية هو عدد زوجي دائما. ويمكن حساب سرعة المجال المتولد في شرائح القلب الحديدي بالقانون الآتي:

120 x التردد

سرعة المجال المغناطيسي بالعضو الدوار =

عدد الأقطاب

حيث ان ذبذبة او تردد التيار 50 HZ في الثانية الواحدة ويختلف في بعض البلدان الاخرى ويكون 60 HZ للثانية الواحدة، ولحساب سرعة محرك كهربائي عدد اقطابه 4 ويعمل على تردد 50 HZ بتطبيق القانون السابق يكون:

$$\frac{50 \times 120}{4} = \text{سرعة المجال المغناطيسي بالعضو الدوار}$$

وعليه تكون سرعة المحرك 1500 لفة او دورة /دقيقة وهكذا إذا كان المحرك قطبان فستكون سرعته 3000 دورة/دقيقة فالعلاقة بين عدد الاقطاب والسرعة هي علاقة عكسية حيث انه كلما زاد عدد الاقطاب قلت السرعة بينما العلاقة بين التردد وسرعة المحركات هي علاقة طردية اي كلما زاد التردد زادت السرعة. وسرعة المجال لا يعوقها شيء فسرعته هي نفس السرعة الناتجة من القانون.

وقوة هذا المجال وسرعته هي التي تؤثر في قوة وسرعة دوران

المحرك (اي دوران العضو الدوار) ولكن توجد عدة عوامل تؤثر في سرعة العضو الدوار مثل (رولمان البلى -البيل- او الحمل) فتتخفف سرعته عن سرعة المجال في العضو الساكن قليلا بحوالي 5% وتتغير هذه القيمة من محرك إلى آخر.

فمثلاً كما تحدثنا أن محرك 4 اقطاب تكون سرعة المجال في العضو الساكن له 1500 دورة / دقيقة ولكنك ستجد ان السرعة المكتوبة على لوحة بيانات المحرك 1430 دورة/دقيقة او اقل قليلا او اعلى قليلاً الشكل التالي.

Motor & Co GmbH	
Typ 160 I	
3 ~ Mot.	Nr. 12345-88
Δ Y 400/690 V	29/17 A
S1 15 kW	cos φ 0,85
1430 u/min	50 Hz
Iso.-Kl. F	IP 54
IEC34-1/VDE 0530	

واليك في ما يلي جدول تحديد السرعة للمجال المغناطيسي في العضو الساكن وسرعة العضو الدوار للمحرك.

عدد الأقطاب	التردد (Hz)	سرعة المجال الدوار	سرعة العضو الدوار التقريبية	التردد (Hz)	سرعة المجال الدوار	سرعة العضو الدوار التقريبية
2	50	3000	2900	60	3600	3400
4	50	1500	1420	60	1800	1700
6	50	1000	910	60	1200	1050
8	50	750	680	60	900	800
10	50	600	520	60	720	650

المحرك الثلاثي الطور ذو القفص السنجابي



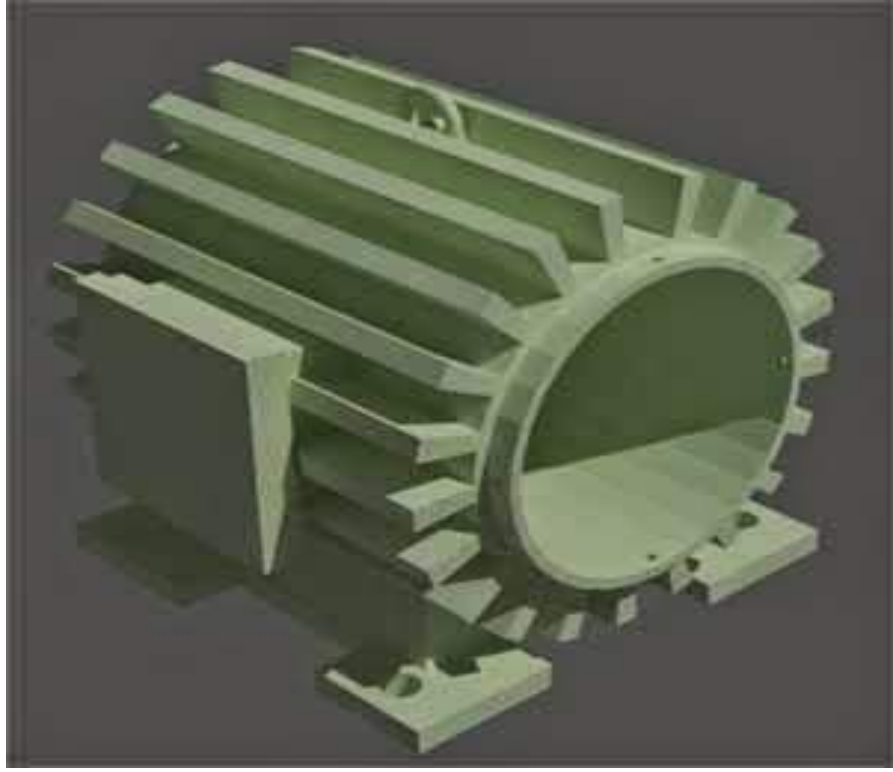
يتركب المحرك ذو القفص السنجابي من الاجزاء الاتية :

العضو الساكن :

حيث يتكون العضو الساكن من الاجزاء الآتية :

1- الهيكل الخارجي (الاطار):

وهو جسم المحرك ويصنع من الحديد الزهر او الألمنيوم ويحتوي على زعانف (فتحات) تهوية، تعمل على تبريد ملفات المحرك خلا ل الهواء الصادر من مروحة التبريد ويثبت عليه صفائح العضو الساكن والشكل التالي يوضح اطار المحرك



2-القلب (Stator Core) :

ويتكون من مجموعة من صفائح الصلب السيلكوني المعزولة عن بعضها البعض بالورنيش والمضغوطة لتعمل على تقليل المفاقد الهستيرية (Hysteresis Losses)، حيث أن هذه المفاقد تنتج من مجالات مغناطيسية تتغير حسب تردد المصدر، مما يؤدي إلى رفع درجة حرارة القلب المعدني، الأمر الذي يؤدي إلى فقدان جزء من الطاقة على شكل حرارة

وتعمل الصفائح المعدنية المعزولة على تقليل مفاقد التيارات الدوامية (Eddy Current) التي تنتج بسبب التغير في المجال المغناطيسي في القلب المعدني

يشق على محيطها الداخلي مجاري طولية يوضع بها ملفات العضو الساكن



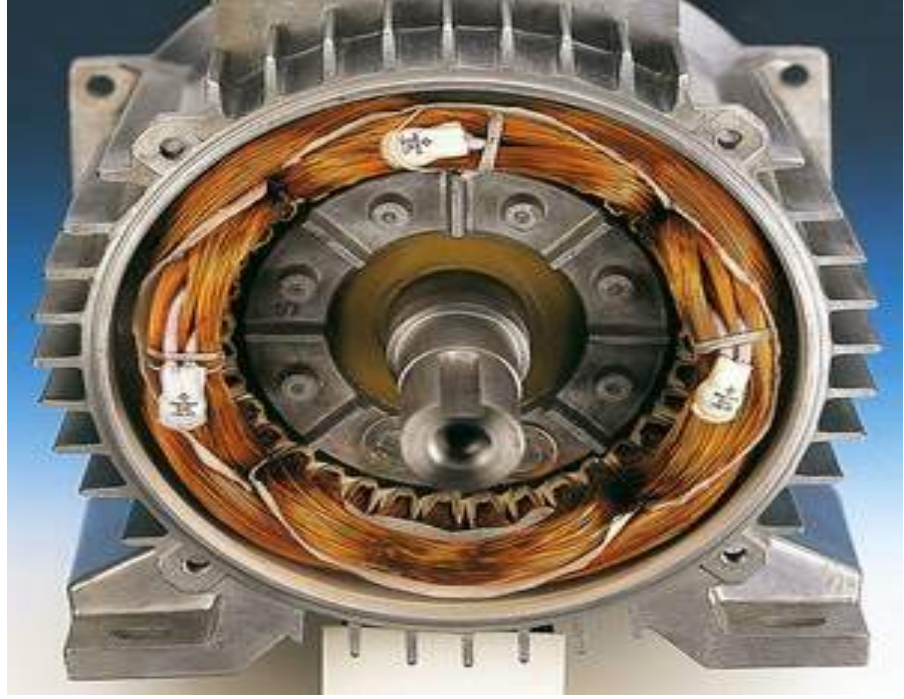
3-ملفات العضو الساكن (Wingdings):

يحتوي العضو الساكن على ثلاثة ملفات متماثلة موزعة توزيعاً منتظماً ومتساوياً في مجاري المحرك، بحيث يخصص لكل طور من الأطوار عدد متساوٍ من الملفات والمجاري

ويكون ملف كل طور مزاحاً عن ملف الطور الآخر بمقدار 120 درجة كهربائية وذلك من أجل ضمان عمل متوازن للمحرك ويوزع ملف كل طور ضمن الحيز المخصص له في العضو الساكن

وتصنع من اسلاك نحاسية معزولة بالورنيش يتم لفها على قوالب لف خاصة بعدد لفات وقطر سلك يتناسب مع قدرة المحرك ويتم وضعها بالمجاري المعزولة في ثلاثة انواع من الملفات يسمى كل نوع بملفات الطور، بحيث يكون للطور الاول ملفاته وللطور الثاني ملفاته وللثالث ملفاته

تنتهي هذه الملفات بالنهاية على علبة توصيل المحرك الى ستة اطراف ثلاثة بدايات وثلاثة نهايات يتم توصيلها بطريقة معينة ليعمل المحرك اما بتوصيلة النجمة (STAR) او المثلث (DELTA)



4-العضو الدوار (Rotor) :

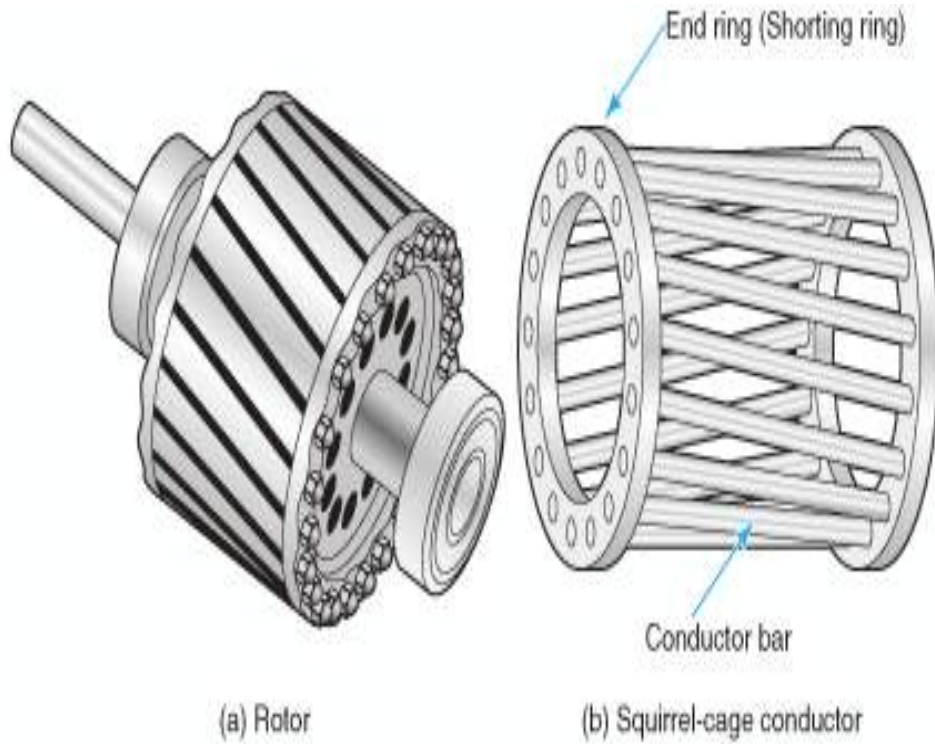
هو الجزء المتحرك في المحرك ثلاثي الطور وهو عبارة عن جسم اسطواني معدني على شكل صفائح من الحديد المغناطيسي قابليتها للتمغنط عالية جدا وتعزل هذه الصفائح عن بعضها بعض بالورنيش

ويتكون القلب من ثلاثة اجزاء رئيسية وهي :

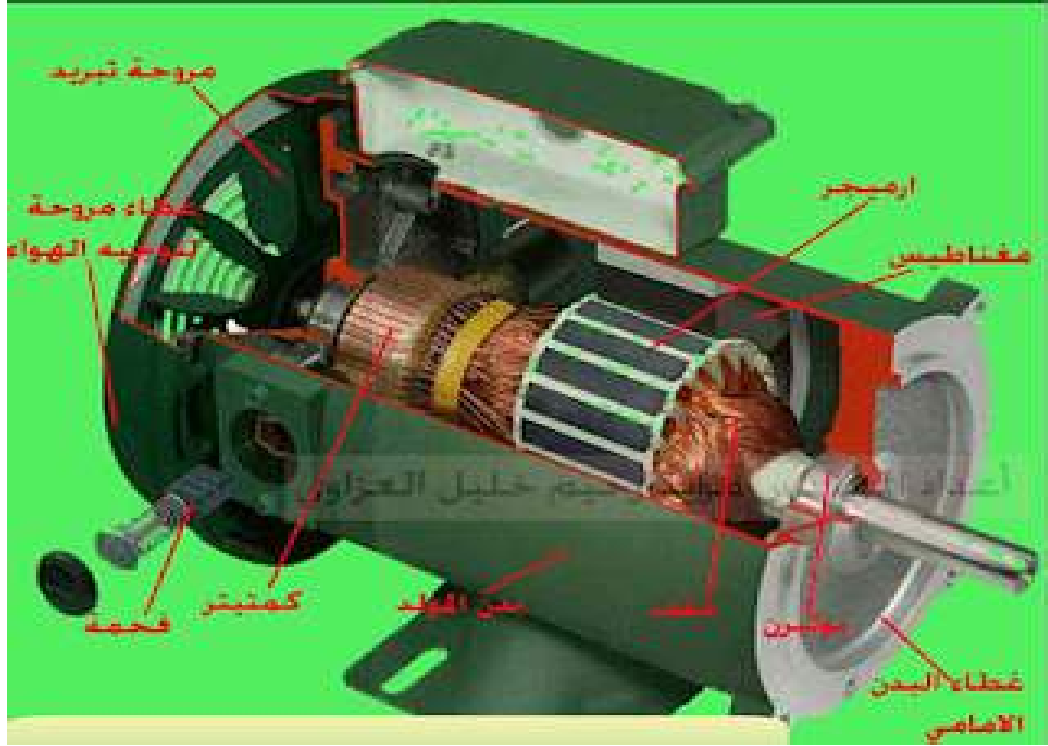
أ-القلب: حيث يركب من صفائح معدنية ذات خواص كهربائية عالية الجودة

ب-عمود المحور : حيث يتم تجميع صفائح القلب المعزولة عليه بعد ضغطها

ج-ملفات القفص السنجابي : وتتكون من قضبان نحاسية او من الالمنيوم السميكة يتم تثبيتها في مجار خاصة مقصورة من طرفيها بحلقتين من نفس معدن القضبان



المحرك الحثي ذو العضو الدوار الملفوف (Wound - Rotor) (Motor)



يتكون المحرك الحثي ذو العضو الدوار الملفوف من عضوين رئيسيين:

1- العضو الساكن: ويحتوي العضو الساكن على الاجزاء التالية:

وهو جسم اسطواني معدني على شكل صفائح معزولة بعضها عن بعض وذلك لتقليل المفاقيد الحديدية، وتحتوي المجاري على ثلاثة مجموعات من الملفات توصل مع المصدر

ومكونات العضو الساكن للمحركات الثلاثية الاوجة ذات حلقات الا نزلاق لا تختلف عن المحرك الثلاثي الطور ذو العضو القفص السنجابي والعضو الساكن في المحرك يتكون من :

أ- الهيكل الخارجي (Frame):

وهو جسم المحرك ويصنع من الفولاذ ويحتوي على فتحات تهوية، يمر بها الهواء الذي يأتي من مروحة التبريد، وذلك لتعمل على تبريد المحرك وتبديد الحرارة الناتجة عن المفايد في القلب الحديدي، ويثبت على الهيكل الخارجي القلب المعدني



ب- القلب (Stator Core) :

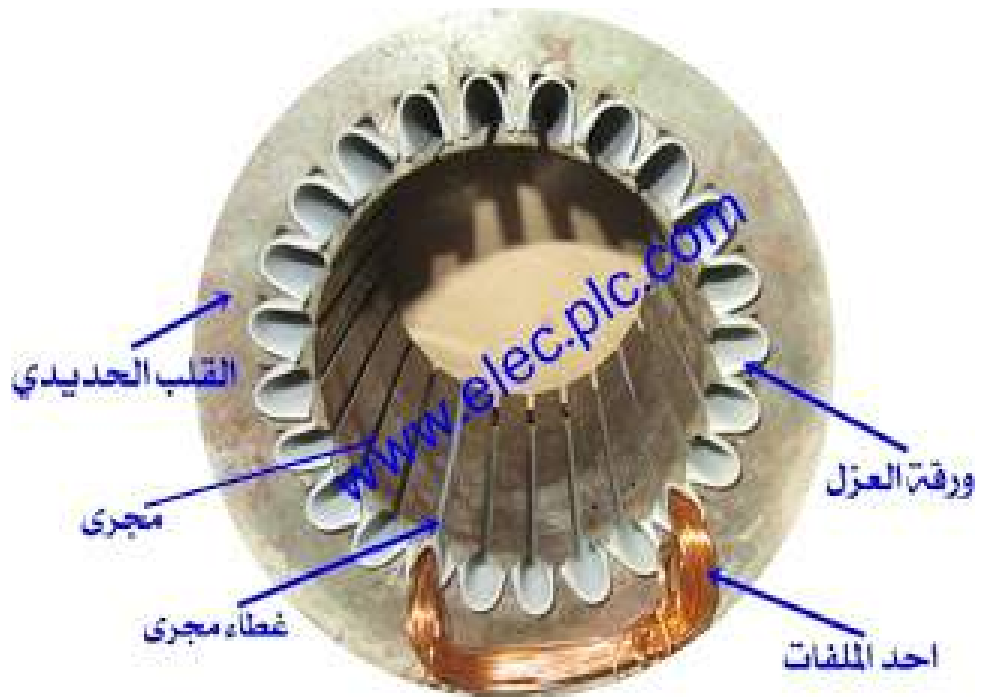
ويتكون القلب في المحرك ذو العضو الدوار الملفوف من مجموعة من صفائح معدنية معزولة لتعمل على تقليل المفايد الهستيرية (Hysteresis Losses)، حيث أن هذه المفايد تنتج عن مجالات مغناطيسية تتغير حسب تردد المصدر، مما يؤدي إلى رفع درجة حرارة القلب المعدني، الأمر الذي يؤدي إلى فقدان جزء من الطاقة على شكل حرارة

وتعمل الصفائح المعدنية المعزولة على تقليل مفايد التيارات

الدوامية (Eddy Current) التي تنتج بسبب التغير في المجال المغناطيسي في القلب المعدني

وهذه القوة الدافعة المغناطيسية مسئولة عن تولد تيارات تسري على شكل حلقات على سطح القلب المعدني

هذه الحلقات الدوامية تتقطع بسبب الصفائح المعزولة ونتيجة لذلك تقلل المفايد الحرارية في العضو الدوار



ج- الملفات (Winding):

يحتوي العضو الساكن على ثلاثة ملفات متماثلة موزعة توزيعاً منتظماً ومتساوياً في مجاري المحرك، بحيث يخصص لكل طور من الأطوار عدد متساوٍ من الملفات والمجاري

ويكون ملف كل طور مزاحاً عن ملف الطور الآخر بمقدار 120 درجة كهربائية وذلك من أجل ضمان عمل متوازن للمحرك

ويوزع ملف كل طور ضمن الحيز المخصص له في العضو الساكن وفق ما يسمى بخطوة اللف وهي البعد بين طرفي اللفة الواحدة في الملف الواحد وتوصل ملفات العضو الساكن بتوصل النجمة (ستار) او المثلث (دلتا)



2-العضو الدوار:

يتكون العضو الدوار من مجموعة من صفائح الصلب السيلكوني وتحتوي على محيطها الخارجي على مجاري يتم تقسيمها لعدد من الاقطاب يكون متساوي مع اقطاب العضو الساكن. ويتم توزيع ملفات الاوجه الثلاثة بحيث يكون بين كل ملفات وجه وملفات الوجه الاخر زاوية مقدارها 120 درجة كهربائية وتوصل نهايات اطراف الملفات بتوصيل النجمة

حيث تقصر اطراف بداية الملفات في العضو الدوار اما نهايات هذه الملفات فيتم توصيل هذه الأطراف على ثلاثة حلقات انزلاقية مركبة على عمود إدارة المحرك نفسه بحيث تدور معه

ومن هنا جاءت تسمية هذا النوع من المحركات بالمحركات ذات الحلقات الانزلاقية (Slip-Rings Motors)

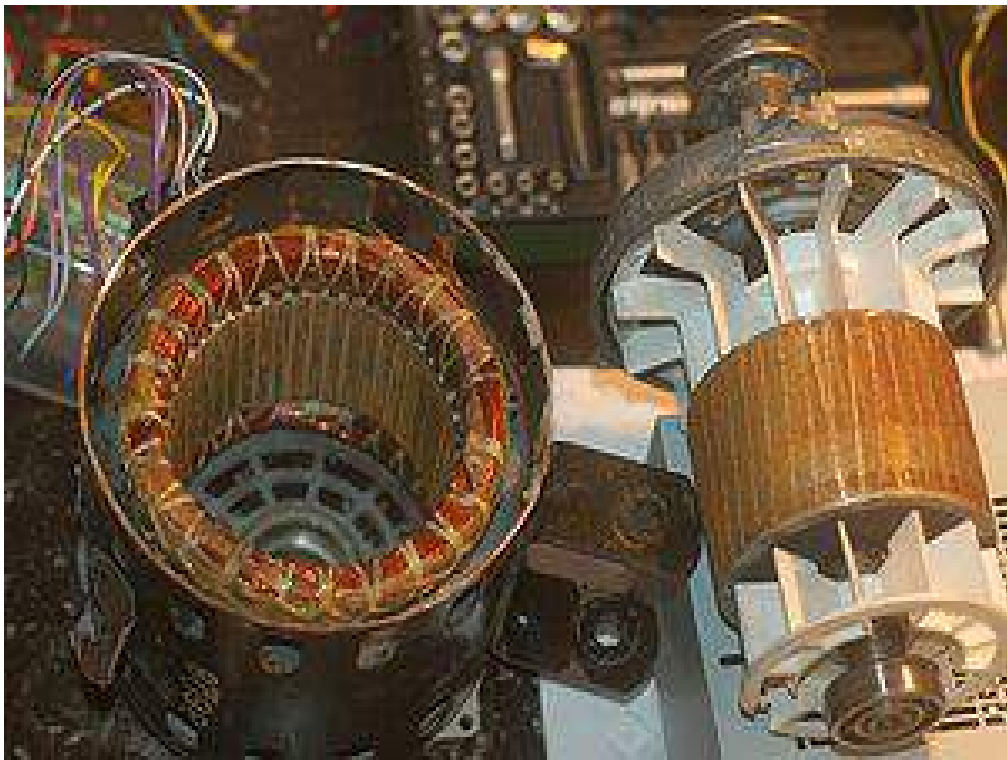
ويتم توصيل الاطراف الى حلقات الانزلاق بواسطة الفرش الكربونية التي تتركب على قواعد خاصة بها مزودة بنوابض لتأمين توصيل جيد مع حلقات الانزلاق

(والفكرة شبيهة بفكرة المحرك العام)



مبدأ عمل المحرك:

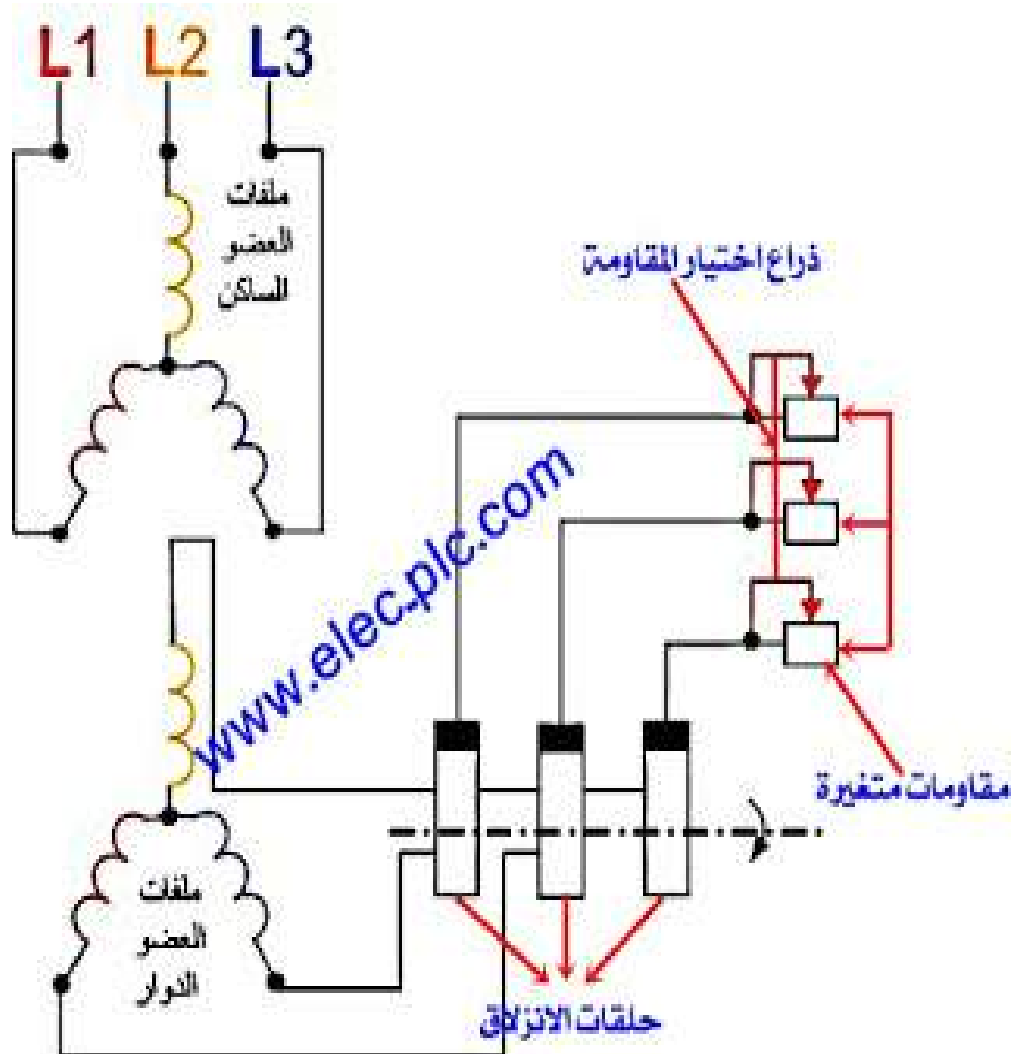
كما ذكرنا سابقا فاننا نجد ان العضو الدوار في هذا المحرك يتكون من مجموعه من الاقطاب، بحيث يكون عدد اقطابه متساوية مع عدد اقطاب العضو الساكن، ونتيجة سريان تيار كهربائي في العضو الساكن يتكون مجال مغناطيسي، وعندما يقطع هذا المجال ملفات العضو الدوار، ولان ملفات العضو الدوار مقصورة مع بعضها البعض من خلال المقاومات او بدونها في المحركات الصغيرة، حيث يمر بها تيار معاكس للتيار الاصيلي المتسبب به حسب (قاعدة لنز) وبالتالي ينتج عنه مجالا مختلف عن المجال الاصيلي فنجد ان الاقطاب الرئيسية بالعضو الساكن يقابلها اقطاب مختلفة في القطبية بالعضو الدوار وبالتالي يحدث التجاذب والتنافر بين هذه الاقطاب فينتج عن ذلك حركة العضو الدوار



التحكم في بدء المحرك ذو العضو الملفوف:

يتم التحكم ببدء حركة هذا المحرك عن طريق مجموعة مقاومات خارجية وغالبا ما تكون هذه المقاومات في المحركات الكبيرة مغمورة بالزيت (للتبريد) حيث انه عند بدء حركة المحرك تكون موصلة في اعلى قيمة لها، فتكون قيمة مقاومة العضو الدوار عالية، حيث تعمل على خفض تيار البدء والحصول على عزم بدء اعلى، ثم يتم العمل على اخراج المقاومات بالتدرج، حيث تخرج من المحرك بشكل نهائي ويعمل المحرك بسرعه الطبيعية.

وإذا عدنا الى منحنيات علاقة مقاومة العضو الدوار في المحركات التحريضية وعزم البدء وتيار البدء نجد انه كلما زادت مقاومة العضو الدوار زاد عزم البدء وقل تيار البدء



حيث ان اضافة هذه المقاومات مع العضو الدوار يعمل على :

- إمكانية التحكم بسرعة المحرك.
- الحد من تيار البدء المسحوب من المصدر.
- رفع معامل القدرة عند بدء التشغيل.
- تحقيق عزم بدء عالٍ.

مساوي المحرك ذو العضو الدوار الملفوف:

- ارتفاع تكاليف تركيبه وتشغيله.
- التركيب أكثر تعقيدا مقارنة بالمحرك ذي القفص السنجابي .
- يحتاج إلى صيانة باستمرار بسبب وجود حلقات الانزلاق .

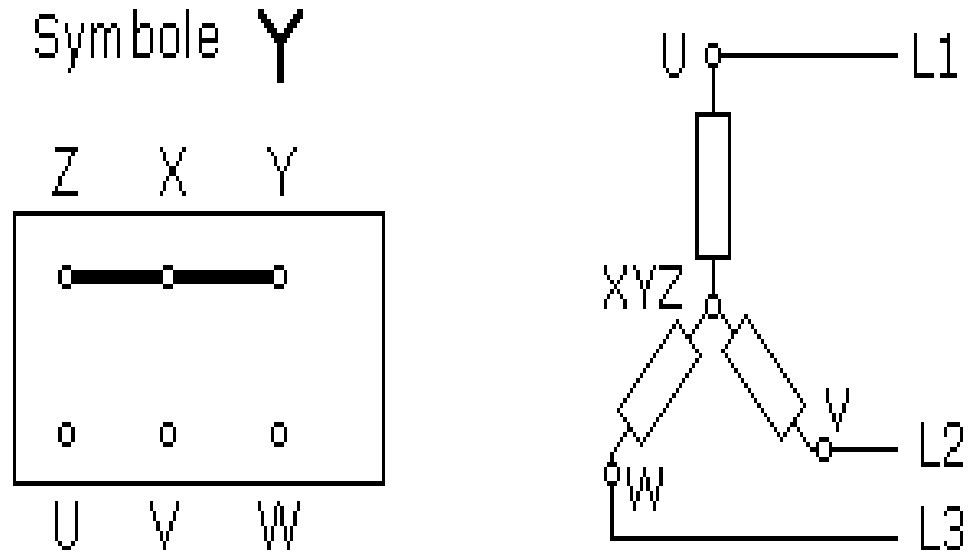
مجالات استخدام المحرك ذو العضو الدوار الملفوف :

- المصاعد والروافع
- المضخات
- ماكينة صقل الورق

طرق توصيل المحركات الحثية ثلاثية الطور:

يوجد نوعان من التوصيلات للمحركات ثلاثية الطور وهما
توصيلة النجمة (Star) وتوصيلة مثلث (Delta)

توصيل ستار (نجمة):



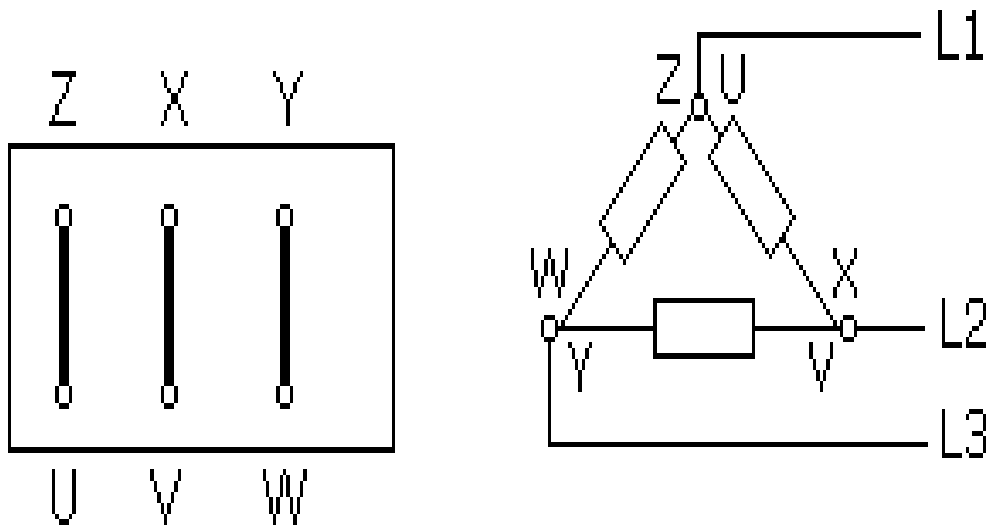
يتم توصيل المحرك ستار على جهد $380V$ في القدرات الصغيرة
والمتوسطة وبأدنى اقلاع في القدرات الكبيرة وعلى جهد $660V$

ويتم التوصيل بحيث يتم جمع نهايات اطراف المحرك معا ويتم
توصيل الاوجه الثلاثة $L1$ و $L2$ و $L3$ مع بدايات الملفات وهي
 $U1$ و $V1$ و $W1$ كما يمكن عكس التوصيل بمعنى ان يتم توصيل
البدايات معا وتوصيل النهايات مع الاوجه



توصيل الدلتا (المثلث):

Symbol Δ



يتم توصيل المحرك دلتا في حالة الجهد 220V في القدرات الصغيرة وفي حالة الجهد 380V في القدرات الكبيرة

ويتم توصيل بداية كل وجه مع نهاية وجه مخالف له، بحيث لا يتم قصر الاطوار مع بعضها البعض

بحيث يتم توصيل بداية ملفات الوجه الاول U1 مع نهاية ملفات الوجه الثاني V2 وبداية الوجه الثاني V1 مع نهاية الوجه الثالث W2 وبداية الوجه الثالث W1 مع نهاية الوجه الاول U2 .

والطريقتين الشائعتان في توصيل توصيلة الدلتا (مثلث) كالتالي:

L1 -U1-V2

L2-V1-W2

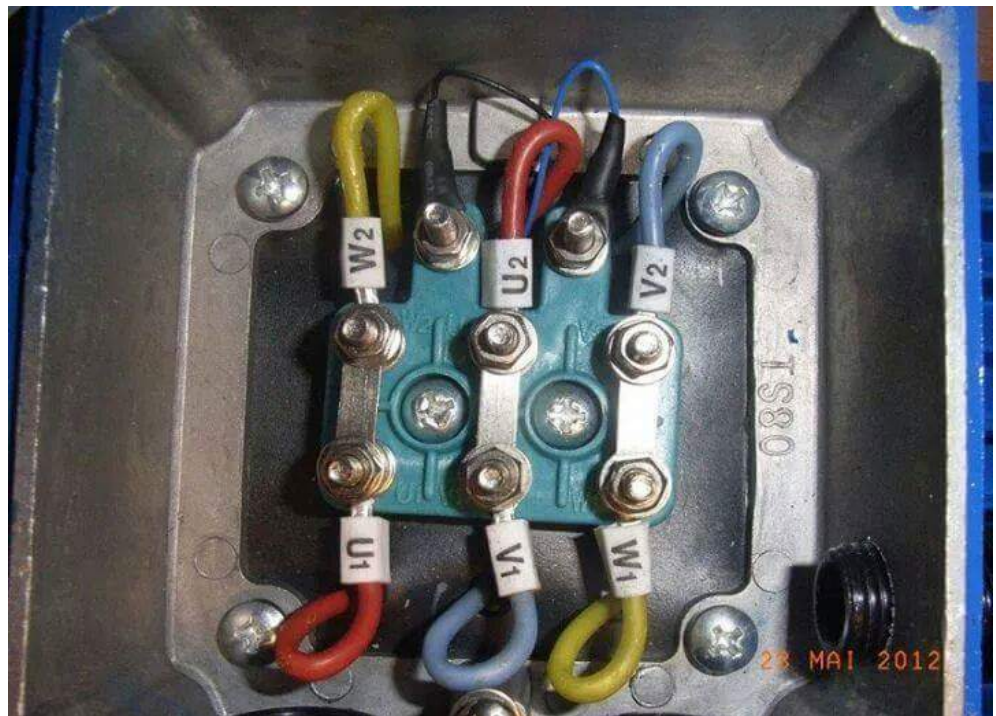
L3-W1-U2

او يمكن توصيلها بالطريقة التالية:

L1 -U1-W2

L2-V1-U2

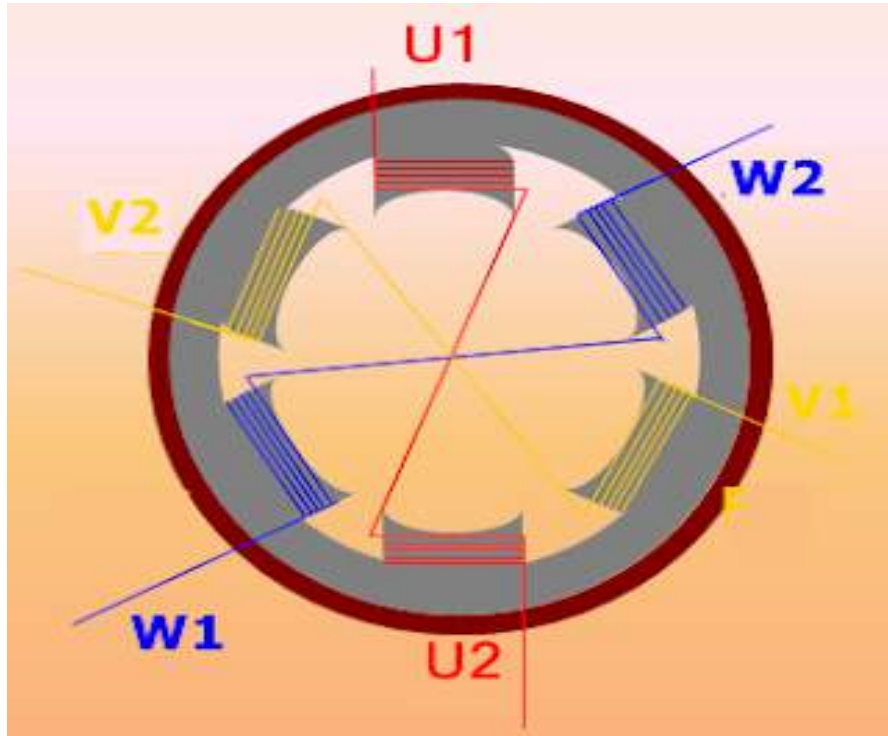
L3 - W1-V2



طرق توصيل المحركات الحثية ثلاثية الطور:

توصيل ملفات العضو الثابت للمحركات الثلاثية الطور

في الشكل التالي نلاحظ ملفات العضو الثابت لمحرك ثلاثي الأوجه، وكما تشاهد انه تم تقسيم المحرك الى ستة ملفات (ملفان لكل وجه).



كما نلاحظ ان كل ملف من ملفات الوجه الواحد عبارة عن مجموعة ملفات متصلة بطريقة معينة لتكون القطب الاخر وبذلك يكون قد اكتملت ملفات وجه ذو قطبين وكما هو معلوم انه يتم وضع هذه الملفات بمجاري مصنوعة من شرائح معدنية ولذلك عند مرور التيار بهذه الملفات تصبح كمغناطيس كهربائي قلبه الحديدي هو المجاري واحد الملفين هو قطبه الشمالي والاخر هو الجنوبي وعند انعكاس دور التيار تنعكس القطبية وهكذا.

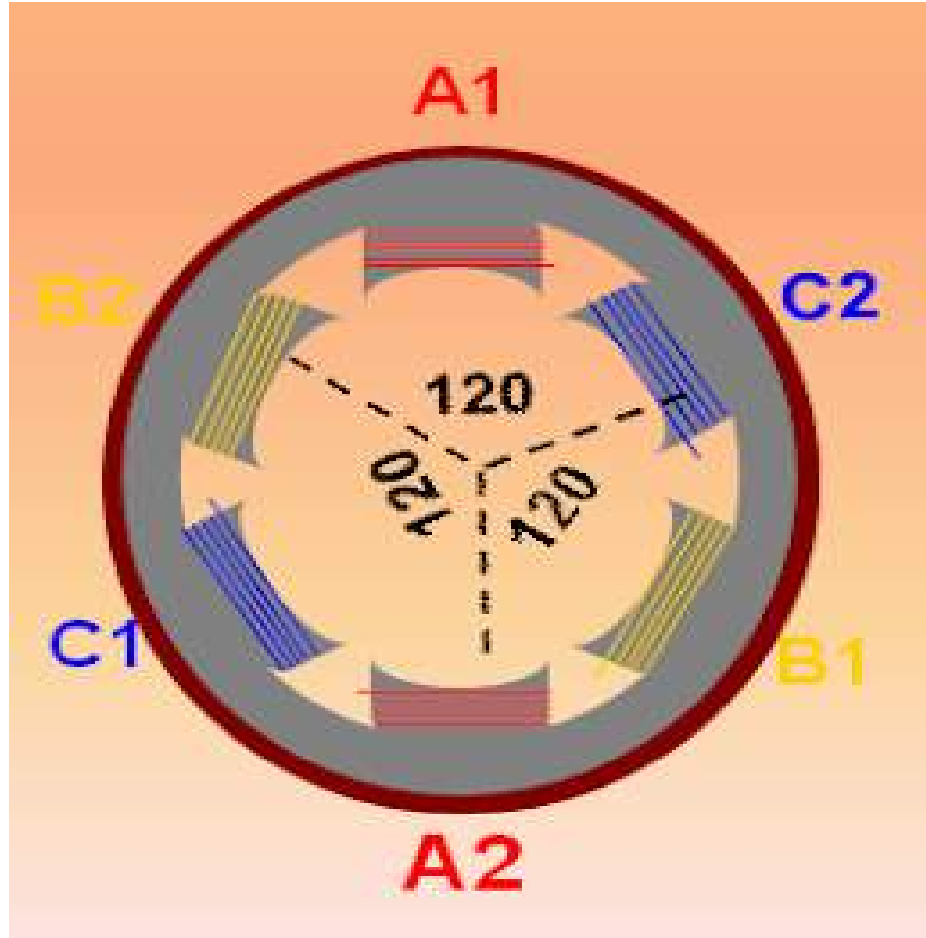
عند توصيل التيار الكهربائي الى المحرك :

نجد ان ملفات الوجه (U1-U2) قد تم توصيلها الى الوجه L1

وملفات الوجه (V1-V2) قد تم توصيلها الى الوجه L2

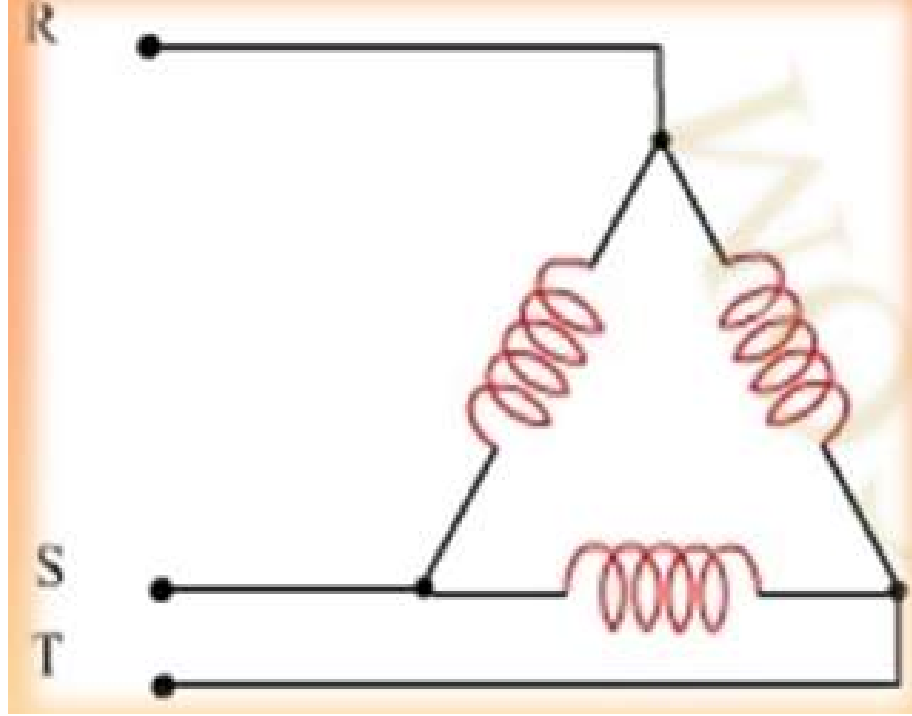
وملفات الوجه (W1-W2) قد تم توصيلها الى الوجه L3

ونجد انه قد تم وضع هذه الملفات بحيث يكون بين ملفات كل وجه و الاخر 120 درجة كهربائية .

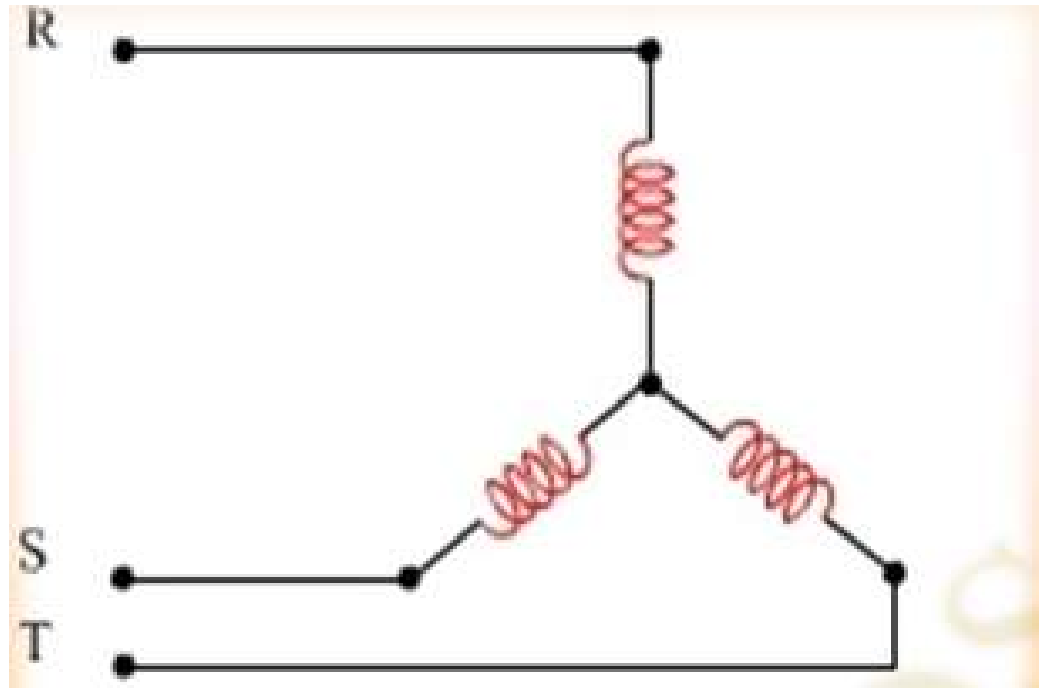


الطرق المتبعة لتوصيل ملفات اوجه المحرك الثلاثي الوجه:

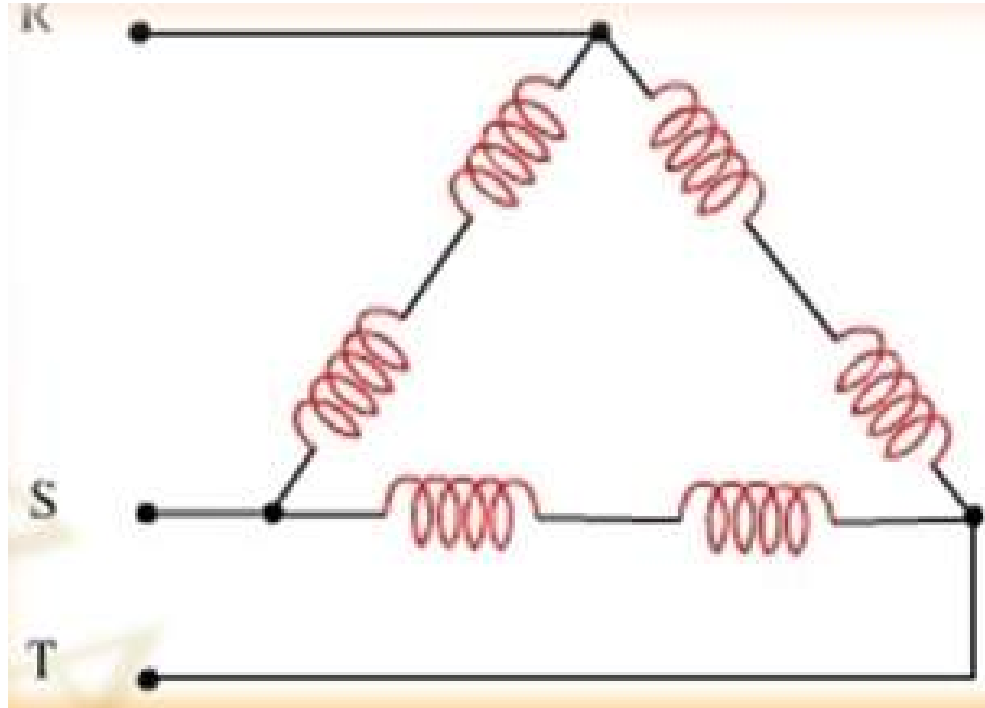
أ- والشكل التالي يبين ان لكل وجهه مجموعة واحدة وجميع الاوجه متصلة دلتا (تعمل على جهد اقل وتيار اعلى)



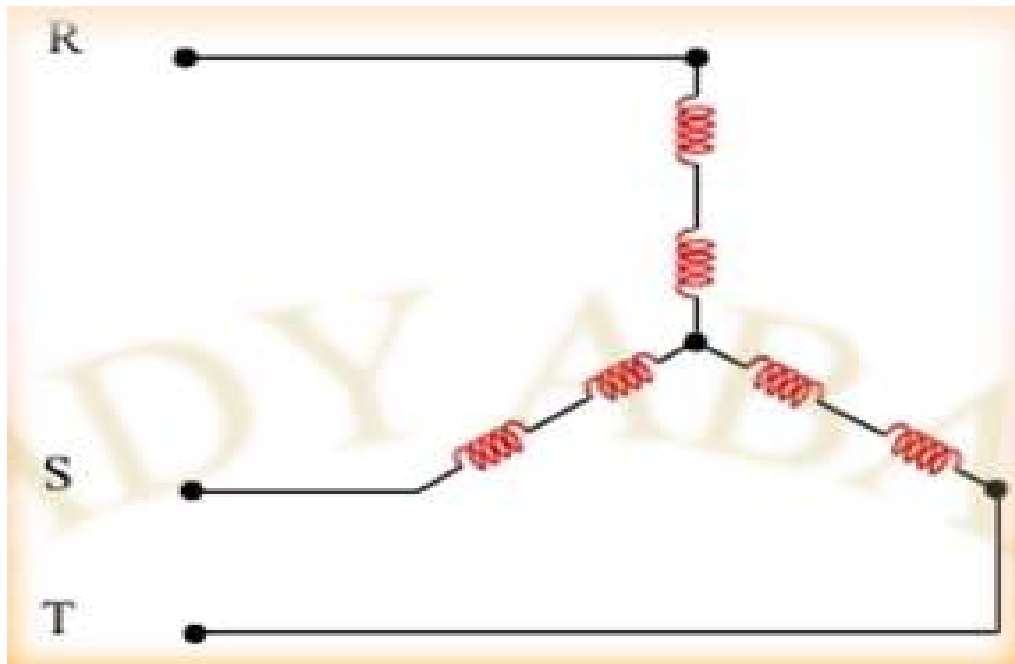
ب- والشكل التالي يبين ان لكل وجهه مجموعة واحدة من الملفات وجميع الاوجه متصلة نجمة (تعمل على جهد اكبر وتيار اقل)



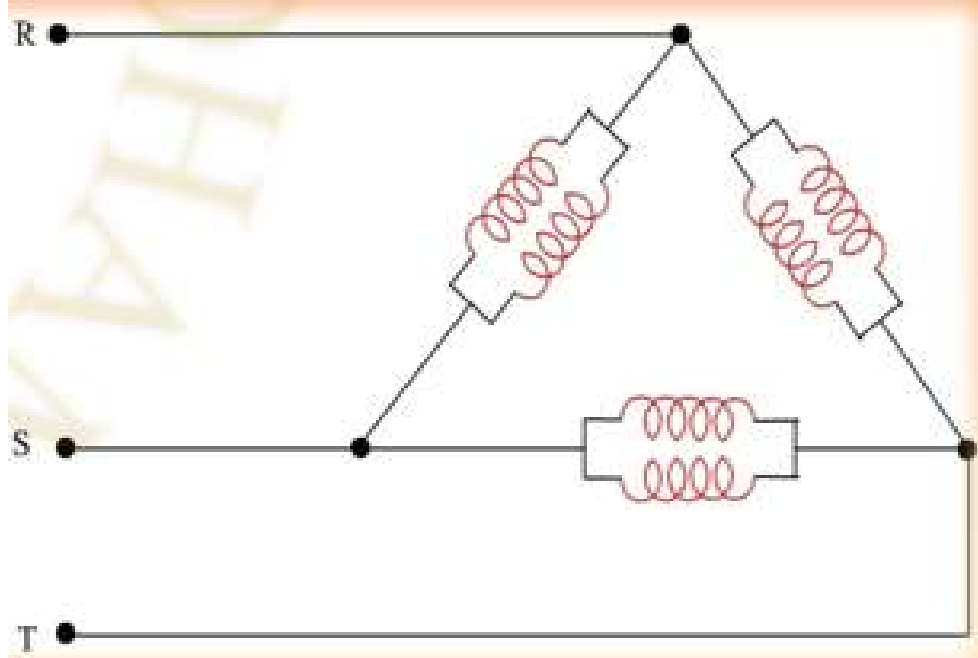
ج- توصيلة الدلتا (المثلث) حيث يكون لكل وجه مجموعتين من الملفات موصلة بالتوالي وجميع الاوجه متصلة دلتا (تعمل على جهد اعلى وسرعة اقل).



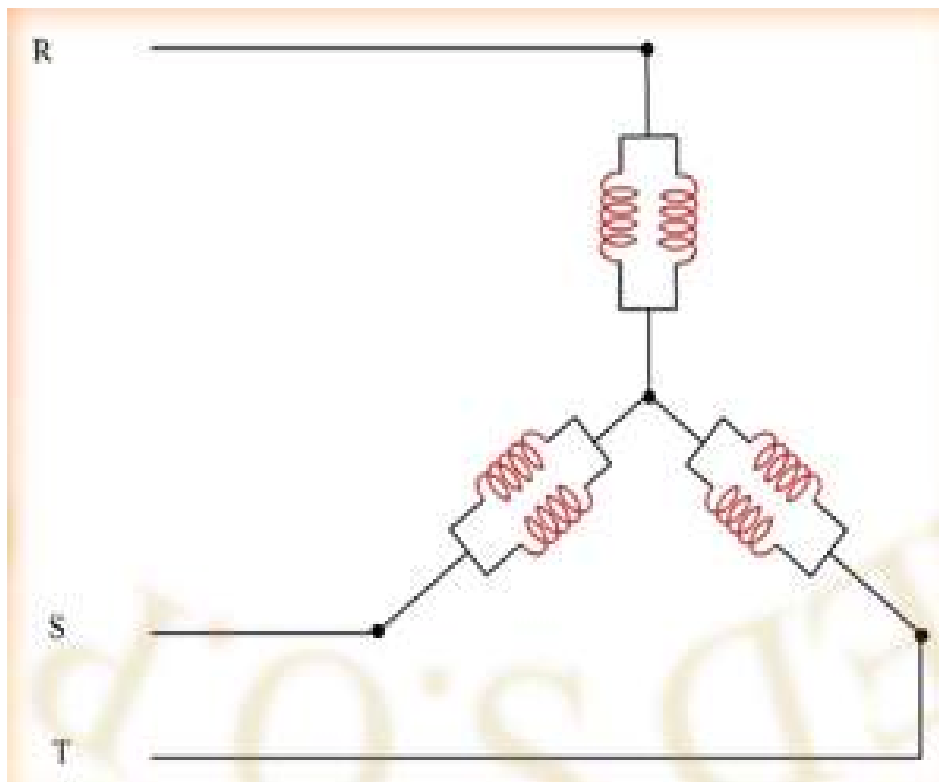
د- والشكل التالي يبين مجموعتين من الملفات لكل وجهه وصلت بالتوالي وجميع الاوجه متصلة نجمة (تعمل على جهد اكبر وسرعة اقل)



هـ- والشكل التالي يبين ان لكل وجهه مجموعتين من الملفات موصلة بالتوازي وجميع الاوجة متصلة دلتا (تعمل على جهد اقل وسرعة اعلى)



و- يبين الشكل التالي يبين ان لكل وجهه مجموعتين من الملفات موصلة بالتوالي وجميع الاوجة متصلة نجمة (تعمل على جهد اقل وسرعة اعلى)



كيفية قراءة لوحة بيانات المحرك الحثي ثلاثي الطور three phase induction motor

من الأمور الهامة عند شراء أي محرك كهربائي حثي هي قراءة لوحة بياناته بدقة وعناية ، وهي عبارة عن لوحة معدنية موجودة على المحرك يوجد عليها البيانات الخاصة به والتي تفيد في عملية التشغيل و عمل دائرة التحكم المناسبة له والظروف المحيطة به وما إلى ذلك ، وفهم هذه البيانات يحافظ على أداء المحرك ويضمن أطول عمر افتراضي له

يتم كتابة الجهد المقنن الذي يسمح للمحرك بالعمل ستار او دلتا على لوحة بيانات المحرك name plate

و يتم ذلك بطرق تختلف من شركة لاخرى

التعرف على اللوحة رقم 1



شرح دلالة كل رقم على name plate

1 - يدل على عدد اقطاب المحرك .number of poles

2- قدرة المحرك بالحصان و معروف ان الواحد حصان ميكانيكى
يساوى تقريبا 746 وات و هنا المحرك قدرته 1 حصان

3 - القدرة بالكيلو وات

4 - التردد الذى يعمل عنده المحرك و الذى يوازي السرعة الاسمية
للمحرك

5 - سرعة المحرك rated speed و يعمل عندها الموتور عند
تطبيق التردد المقنن (هنا 50 هرتز) و الجهد المقنن

6-فئة العزل Insulation Class و هو حرف يدل على درجة
تحمل عزل ملفات المحرك لدرجات الحرارة

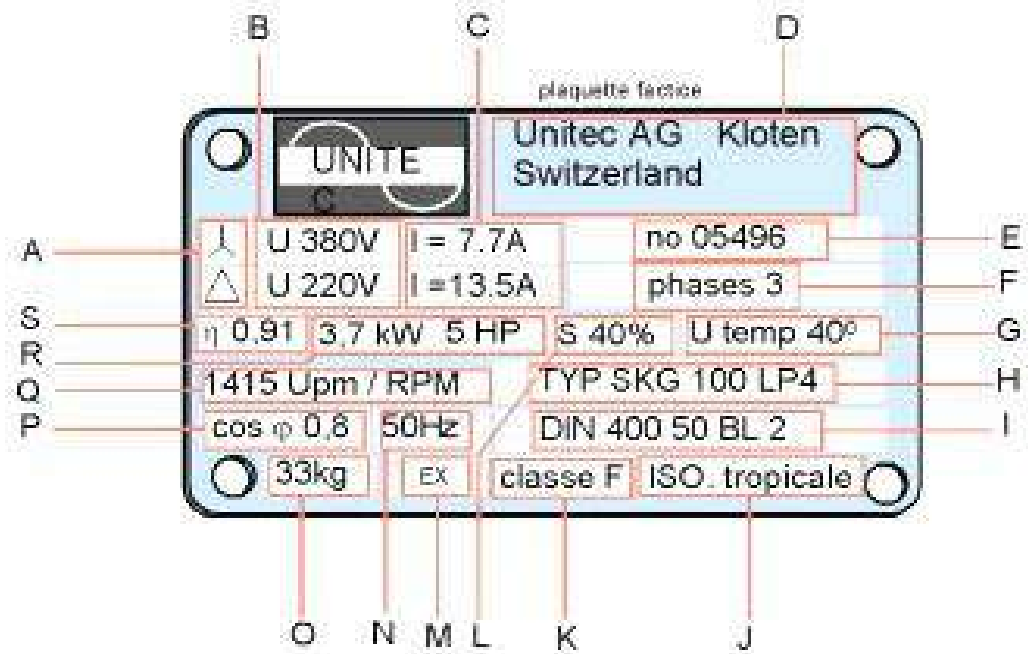
انظر الجدول الذى يوضح درجة تحمل عزل الملفات لدرجة
الحرارة لكل حرف

نوع المادة	اقصى درجة حرارة
Y	90
A	105
E	120
B	130
F	155
H	180
G	BIGER THAN 180

- 7 - درجة حرارة الوسط الذى يعمل عندها المحرك بكفاءه
- 8 - طبيعة عمل المحرك و تنقسم الى الكثير من الانواع مثل:
 - الرمز continues اى يعمل بكفاءة لمدة كبيره
 - الرمز intermediate اى يعمل لفترة و يفصل لفترة
 - الرمز short time duty اى يعمل لمدة قصيرة و يجب ان يقف بعدها (و تكون هذه المدة مكتوبة بجانب نوع المحرك)
- 9- رقم يدل على نوع و مواصفات الرولمان بلى bearing الذى يتم تركيبه فى المحرك
- 10 - الرمز serial number و هذا رقم يخص المصنع للمساعدة على التعرف على خواص المنتج
- 11 - من اهم المعلومات حيث تحدد الجهد و التيار الذى يجب ان يعمل عندها المحرك عند العمل star و عند العمل delta و اذا لم يتم الالتزام بهذه القيم من الجهود .. يمكن ان يحترق المحرك
- 12 -الرمز IP Code و هو كود يحدد درجة حماية المحرك ضد دخول الاتربة او المياه اليه
- 13 - تاريخ تصنيع المحرك
- 14 - وزن المحرك و يفيد جدا عند الرغبة فى نقله او رفعه بالونش
- 15 - رقم يدل على ابعاد المحرك و توجد جداول توضح دلالة هذا الرقم

كيفية قراءة لوحة بيانات المحرك الحثي ثلاثي الطور three phase induction motor

التعرف على لوحة بيانات رقم 2



اللوحة الاسمية لمحرك ثلاثي الطور

يمثل الشكل لوحة بيانات احد المحركات الثلاثية الطور وللتعرف على معاني رموز اللوحة سنعرض عليكم معاني الرموز المبينة في لوحة معلومات المحرك :

حرف A:

التوصيلات الممكنة تشغيل المحرك عليها لمصدر ثلاثة الطور (ستار 380 فولت ودلتا 220 فولت)

حرف B:

الجهد (الفولتية التي يعمل بها المحرك) وهي 220 فولت على
توصيلة دلتا و 380 على توصيلة ستار

حرف C:

تيار الحمل الكامل (7.7 امبير على توصيلة الستار
و 13.5 على توصيلة الدلتا)

حرف D:

الشركة المصنعة للمحرك

حرف E:

رقم المحرك

حرف F:

عدد الفازات (الاطوار)

حرف G:

حرارة المحرك الداخلية.

حرف H:

نوع المحرك خاص بالمصنع.

حرف A:

موصفات المحرك (هنا الموصفات المانية)

حرف L:

جودة العزل (العزل في هذا المحرك مداري أي مناخ حار ورطب)

حرف K:

قسم تحمل ملفات المحرك للحرارة والرقم F يدل على 155 درجة مئوية

Y:90

A:105

E:120

B:130

F:155

H:180

C:180

حرف L:

الخدمة (اي ساعات عمل المحرك في اليوم)

(S1 = 100% خدمة متواصلة 24/24)

(S2=80% - S3=60% - S4=40%)

حرف M:

خاصية المحرك هنا مضاد للانفجارات المتولدة عن الغاز والبنزين.

حرف N:

التردد هنا 50 Hz .

حرف O:

وزن المحرك.

حرف P:

معامل القدرة

حرف Q

سرعة المحرك

حرف R:

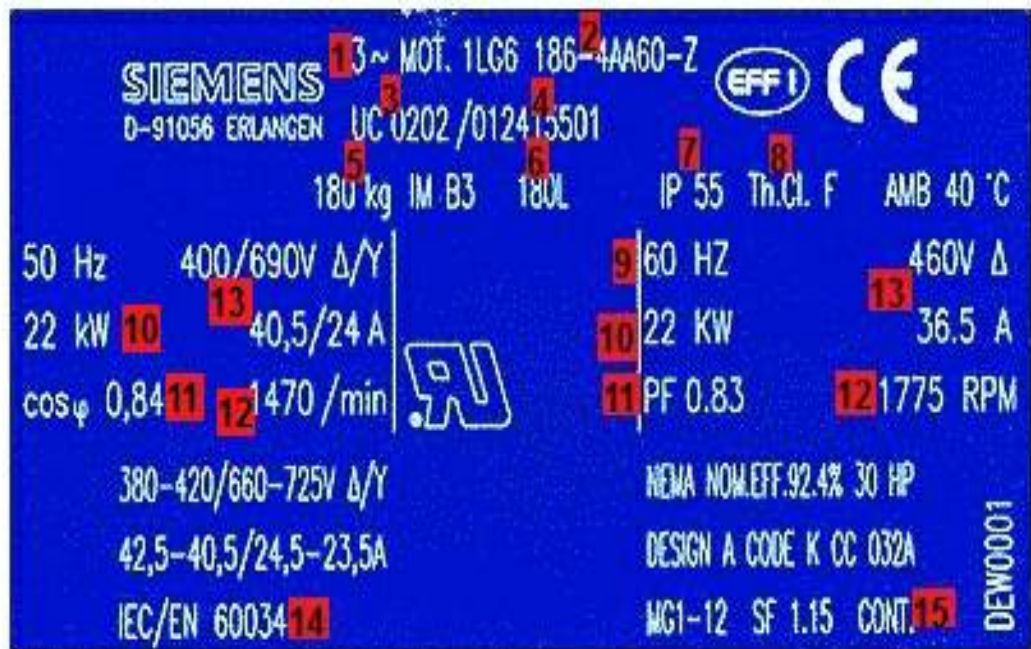
قدرة المحرك

حرف S:

كفاءة المحرك

three phase induction motor

التعرف على لوحة بيانات رقم 3



رقم 1 - Motor ~ Three:

محرك ثلاثي الأطوار (الأوجه) Three-Phase Motor وتكتب
بهذه الطريقة أو تكتب 3Φ Mot

رقم 2 - 1LG6 186- 4AA60-Z

رقم أمر التشغيل Order Number وهو رقم خاص بالأعمال الإ
دارية للمصنع

رقم 3 - 0202

تاريخ تصنيع المحرك Manufacturing Date ويكتب على هيئة EYYMM ، حيث تشير YY إلى العام ، وتشير MM إلى الشهر ، ونجد في المثال أن المحرك تم تصنيعه عام 2002 في شهر 2

رقم 4 - 012415501

هو رقم مسلسل المحرك Serial Number وهو رقم المحرك عند التصنيع وله أهمية كبيرة حيث يتم الرجوع إليه عند التواصل مع الشركة المصنعة في حالة حدوث أي أعطال أو ما إلى ذلك.

رقم 5 - 180Kg

وزن المحرك بالكيلوجرام Motor Weight ، وهو يفيد عند الرغبة في نقله أو رفعه بالونش.

رقم 6 - 180L

رقم يمثل أبعاد المحرك Frame Size ، وهو رقم كودي يكتب على لوحة بيانات المحرك نستطيع البحث بواسطته في الجداول الملحقة مع المحرك على كل أو بعض الأبعاد

رقم 7 - IP55

إختصار International Protection وهو يعبر عن درجة حماية المحرك من الاختراق (أي دخول أجسام غريبة سواء كانت صلبة أو سائلة) ،

ويتكون هذا الرقم من خانتي الأحاد والعشرات كما هو موضح :

يشير رقم الأحاد إلى الحماية ضد اختراق المواد السائلة (مثل الماء) وتتراوح قيمته من 0 - 8

يشير رقم العشرات إلى الحماية ضد اختراق المواد الصلبة (مثل الغبار) وتتراوح قيمته من 0 - 6

جدول رقم الأحاد

رقم الأحاد	درجة الحماية ضد اختراق السوائل
0	لا توجد حماية
1	توجد حماية. المحرك يتحمل تساقط نقاط المياه التي تسقط رأسياً عليه.
2	المحرك يتحمل نقاط المياه التي تساقط عليه رأسياً وأيضاً إذا حدث ميل للمحرك بزاوية حتى 15°
3	المحرك يتحمل تساقط المياه عليه رأسياً والتي تسقط بميل يصلح زاوية مع المستوى الراسي حتى 30°
4	المحرك يتحمل المياه التي ترش عليه من أي اتجاه.
5	المحرك يتحمل المياه التي تسقط عليه من ظروف مياه في أي اتجاه
6	المحرك يتحمل المياه التي تسقط عليه بشكل نافورة قوية Powerful Water Jet من أي اتجاه.
7	المحرك يتحمل أن يغمر في المياه حتى ضغط مياه محدود.
8	المحرك يتحمل أن يغمر في المياه طوال الوقت ونحت ظروف تشغيل يحددها المصنع

جدول رقم العشرات

رقم العشرات	درجة الحماية من تماس أو دخول أجسام غريبة
0	لا توجد حماية
1	الحماية ضد دخول أجسام غريبة ذات قطر أكبر من 50 مم
2	الحماية ضد دخول أجسام غريبة ذات قطر أكبر من 12 مم
3	الحماية ضد دخول أجسام غريبة ذات قطر أكبر من 2,5 مم
4	الحماية ضد دخول أجسام غريبة ذات قطر أكبر من 1 مم
5	الحماية ضد دخول الأتربة التي لترسب وتكون ضارة بالمحرك ، ودخول الأتربة ليس ممنوعاً كلياً ولكن الأتربة يجب ألا تدخل بكمية تكون كافية لعدم لتسبب المحرك بطريقة مناسبة ، كما أن الحماية تكون كاملة ضد دخول أجسام غريبة
6	الحماية كاملة ضد دخول أي أتربة ، والحماية كاملة ضد دخول أجسام غريبة

الرقم 8 - (F) - TH.CL.

يعبر عن أقصى درجة حرارة تتحملها ملفات المحرك .. تكتب على لوحة البيانات CL. اختصار Class وبجانبها أحد الحروف التالية Y , A , E , G , B , F , H (حيث أن كل حرف من تلك الحروف يمثل قيمة معينة لأقصى درجة حرارة يمكن أن تتحملها المواد العازلة المستخدمة)

وأكثر المواد العازلة شيوعاً هي :

تتحمل حتى 130 درجة مئوية	Class B
تتحمل حتى 155 درجة مئوية	Class F
تتحمل حتى 180 درجة مئوية	Class H

الرقم 9 - 50or 60 HZ

التردد "Frequency" الذي يعمل عليه المحرك (ذبذبة/ثانية)
(هرتز)

وعندما يعمل المحرك على أكثر من جهد تشغيل فإن كل جهد تشغيل
يكون مسجل بجانبه التردد الموافق له (كما هو موضح بلوحة
البيانات)

يوجد العديد من المحركات التي تعمل على ترددتين مختلفين 50 &
60 هرتز كما هو الحال في المثال

الرقم 10 - 22KW

قدرة المحرك بالكيلووات (قدرة الخرج Output Power) أي
القدرة النهائية التي يمكن من خلالها إدارة الآلة المرتبطة بالمحرك

الرقم 11 - PF0.83

معامل القدرة Power Factor ويكتب بهذه الطريقة أو يكتب
($\cos\Phi$)

الرقم 12 - 1775rpm , 1470rpm

عدد لفات المحرك (لفة/دقيقة) "Revolution Per Minute"

عند التردد 60HZ ، وتكون عدد اللفات 1470 لفة/دقيقة عند
التردد 50HZ

الرقم 13 - 36.5A , 460V

جهد التشغيل (فولت) والتيار الكهربائي المسحوب (أمبير) وذلك عند
التردد 60HZ .. والتوصيل يكون Δ

وعند التردد 50HZ يكون جهد التشغيل 690/400 والأمبير
المسحوب 40.5/24 والتوصيل Δ/Y

الرقم 14 - IEC/EN 60034

المواصفات القياسية الدولية Standards and Regulations
وتكون فقط لبعض المحركات الخاصة Special Motors

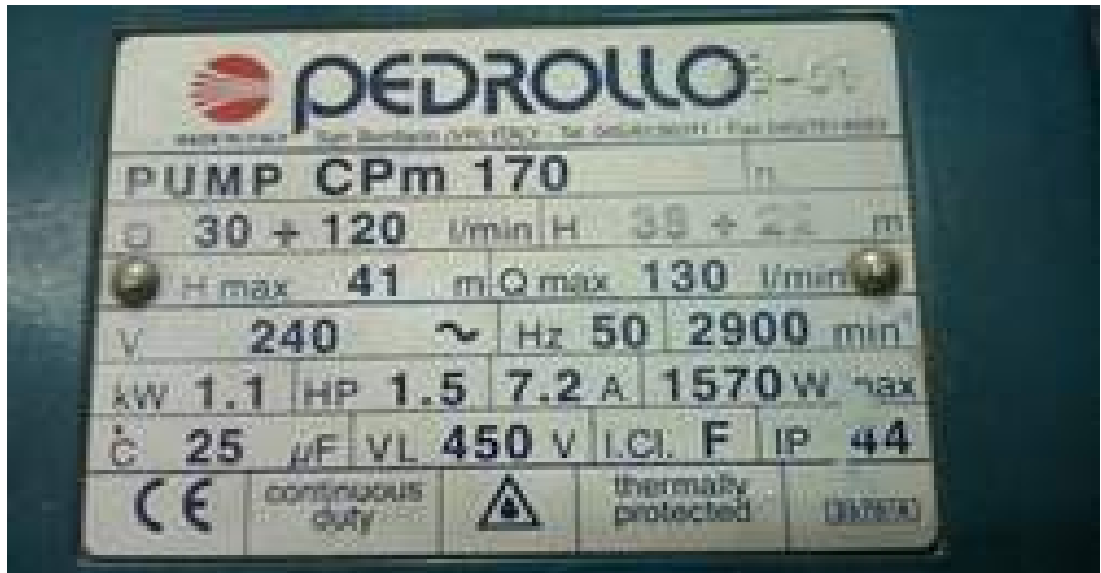
الرقم 15 - SF 1.15

معامل تحميل المحرك (Service Factory) أي يمكن تحميله
بمقدار أكبر من الحمل المقنن له بنسبة 15% دون حدوث أي
مشاكل نتيجة ذلك التحميل الزائد Over Load

كيفية قراءة لوحة بيانات المحرك الحثي ثلاثي الطور three phase induction motor

التعرف على لوحة بيانات رقم 4



لوحة بيانات محرك احادي الطور (مضخة ماء)



تلاحظ في حياتك وجود لوحة بيانات (معلومات) على غالبية الأ
جهزة الكهربائية التي تستخدمها فقد تجد تلفزيونا مسجلا عليه قدرته
150 وات ويعمل على فولتية 220 فولت وبتردد 50 هيرتز، وإذا
بحثت من حولك ستجد أجهزة كهربائية حولك عليها معلومات كثيرة
ومفيدة، وربما إذا كان عندك مضخة ماء ستجد عليها لوحة
معلومات معدنية تحوي معلومات مهمة جداً، وسنتعرف على أهم
المعلومات الأساسية في لوحة المعلومات وأهميتها في مجال
عملك.

والشكل التالي يوضح لوحة بيانات محرك لمحرك مضخة ماء

وستجد فيها المعلومات التالية:

PUMP CPM 100X				n. B	
Q 10 ÷ 60 l/min		H 15 ÷ 7 m			
H max 16 m		H min 7 m			
V 220 ÷ 230 ~		Hz 50		2900 min ⁻¹	
kW 0.25	HP 0.33	1.9 A	350 W max		
C 10 F		VL 450 V	I.CI. F	IP 44	
	Continuous duty		Thermally Protected	4095/A	

وفي ما يلي شرح للبيانات الموجودة على لوحة المحرك السابقة :

1-الفولتية الاسمية التي يعمل عليها المحرك : (220- 230 V)
تيار متردد.

2-التردد : (50 Hz).

3-سرعة المحرك بوحدة (RPM):

حيث تبين اللوحة ان سرعة المحرك عند الحمل الكامل (2900)
(RPM)

4-قدرة المحرك :

حيث تكتب القدرة على اللوحة بوحدة الكيلوواط أو الحصان الميكانيكي (Hp) أو كلاهما معاً.

حيث تبين اللوحة ان قدرة المحرك: (HP 0.33) بالحصان الميكانيكي وهي ما يعادل (KW 0.25).

5-تيار الحمل الكامل للمحرك :

حيث توضح اللوحة ان تيار الحمل الكامل للمحرك هو (1.9A) .
والتيار يقاس بوحدة الامبير

6-سعة المكثف(بالميكروفراد):

وهذه المعلومة خاصة بالمحركات الاحادية الطور. واللوحة تبين ان سعة المكثف (C = 10 F) اي 10 ميكرو فراد .

7-فترات العمل (Duty) :

حيث يستفاد من هذه المعلومة من معرفة أن يعمل المحرك بشكل متواصل (Continuous) أو بشكل متقطع.

ولوحة البيان تبين امكانية عمل المحرك بشكل متواصل.

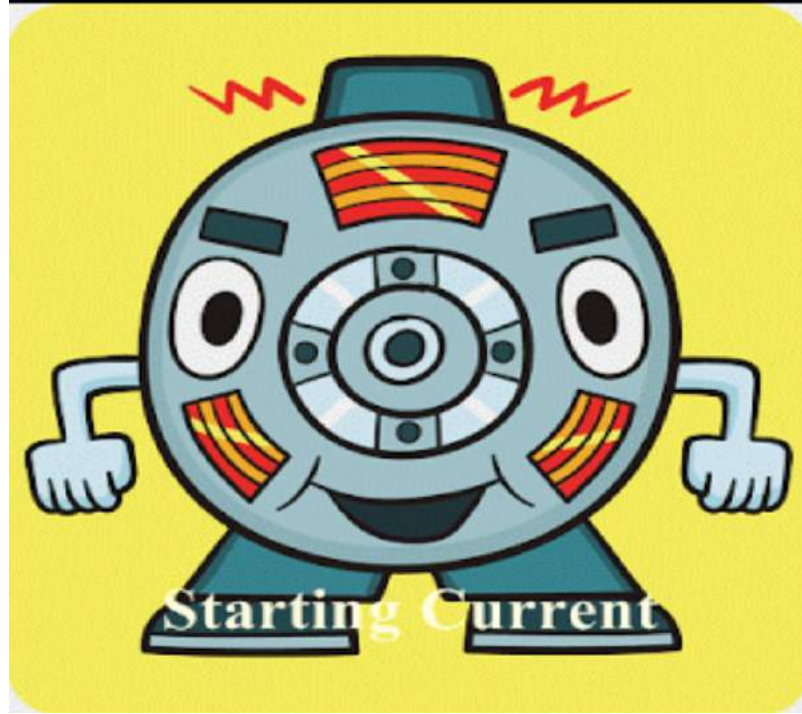
8-درجة العزل للمحرك ضد التلامس وتسرب الأجسام الغريبة و
الماء(IP):

حيث تبين اللوحة ان عزل المحرك هو(IP 44) وهو يعني ان هذا
المحرك محمي من دخول الماء من جميع الاتجاهات ومحمي من
دخول الغبار.

9-معلومات خاصة بحسب استخدام المحرك.

لاحظ في اللوحة الأسمية للمحرك معلومات عن اقل وأكبر ارتفاع
لدفع الماء ومعدل تدفق الماء.

معرفة قيمة وسبب ارتفاع تيار البدء للمحركات الكهربائية



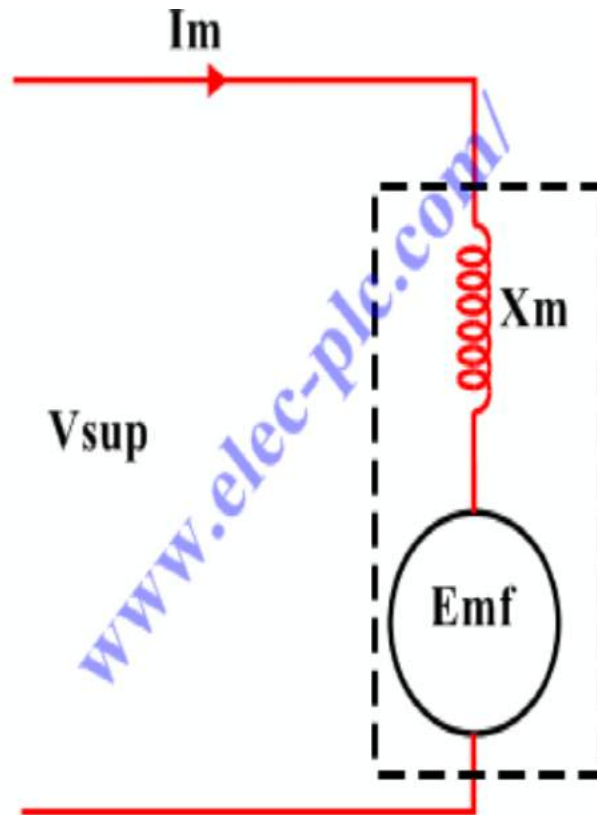
في الموضوع التالي نتعرض لموضوع غاية في الأهمية في المحركات الكهربائية وهي سبب ارتفاع تيار بدء المحركات الكهربائية وكيفية معرفة قيمة ارتفاع تيار البدء للمحركات من لوحة البيانات، كما سوف نتعرض لتعريف بعض البيانات الواحدة في لوحة بيانات المحركات الكهربائية:

يتم حساب تيار المحرك المقرر Rated Current للمحركات الكهربائية من المعادلة التالية :

$$I_m = \frac{P}{V / \cos\phi}$$

ولكن عند بدء تشغيل المحرك يظهر للمحرك تيار أكبر بكثير من هذه القيمة يسمى تيار البدء I_{st} ، وتيار البدء (Starting Current) هذا ويستمر هذا التيار لثواني معدودة ثم تعود قيمة التيار الى القيمة الطبيعية المحسوبة من المعادلة السابقة.

ولفهم سبب تيار البدء المرتفع ندرس الدارة المكافئة للمحركات الكهربائية الشكل التالي:



$$I_m = \frac{V_{sup} - Emf}{X_m} \dots\dots\dots(1)$$

$$Emf = k \omega \phi \dots\dots\dots(2)$$

حيث :

W سرعة المحرك

f الفيض المغناطيسي

حيث نستنتج من الشكل التالي ان قيمة تيار المحرك:

حيث أن المحرك عند لحظة بدء دورانه من السرعة صفر، فإن قيمة I_m عند البدء تساوي

$$I_m = \frac{V_{sup}}{X_m} \dots\dots\dots(3)$$

حيث تكون قيمة التيار عالية جدا بسبب انخفاض قيمة X_m ، ومع تزايد سرعة W المحرك فإن قيمة التيار I_m تبدأ بالانخفاض تدريجيا بسبب انخفاض قيمة $(E_m - V_m)$ في المعادلة رقم 2 حتى تستقر عند القيمة المقررة للمحرك.

من المعادلة:

$$I_m = \frac{P}{V / \cos\phi}$$

كيفية تحديد قيمة تيار البدء من لوحة بيانات المحرك (Name Plate) :

يمكن حساب قيمة تيار البدء في المحركات من معرفة ما يسمى KVA Code والذي يكون مطبوعا على لوحة بيانات المحرك الشكل التالي:

SIMENS						
PE 21 ⁺ PLUS™			PREMIUM EFFICIENCY			
ORD.NO.	1LA02864SE41		E NO.			
TYPE	RGZESD		FRAME	268T		
H.P.	30.00		SEVICE FACTOR	1.15	3 PH	
AMPS	34.9		VOLTS	460		
R.P.M	1765		HERTZ	60		
DUTY	CONT	40° C AMB.		DATE CODE		
CLASS INSL	F	NEMS DESION	B	K.V.A CODE	G	NEMA. NOM.EFF. 93.6
SH.END BRG	50BC03JPP3		OPP.END BRG.	50BC03JPP3		
MILLAND CHEMICAL DUTY QUALITY INDUCTION MOTOR						
Simens Energy @Automation Inc. Little Flock, AR				MADE IN U.S.A.		

ويظهر من لوحة بيانات المحرك ان KVA Code هو G ثم من خلال الجدول التالي يمكن حساب قيمة IST .

Kva Code	(Kva/HP at STARTING
A	0 – 3.14
B	3.15 – 3.43
C	3.44 – 3.99
D	4 – 4.49
E	4.5 – 4.99
F	5 – 5.59
G	5.6 – 6.29
H	6.3 – 7.09
J	7.1 – 7.99
K	8 – 8.99

مثال على حساب تيار بدء محرك :

احسب تيار البدء للمحرك المبينة معلوماته من خلال لوحة البيانات السابقة:

الحل :

من لوحة البيانات في الشكل السابق نجد ان قدرة المحرك هي 30HP وجهد التشغيل 460V وان ال- kVA Code الخاص

بالمحرك هو الحرف G من الجدول نجد ان قيمة kVA/HP المقابل لهذا الرمز هي 5.6 - 6.29 حيث سنختار قيمة متوسطة بين القيمة الدنيا 5.6 والقيمة العليا 6.29 ومن ثم يمكن حساب تيار البدء كما يلي :

$$\text{kVA/HP } I_{ST} = \frac{5.6 + 6.29}{2} = 5.9 \text{kVA/HP}$$

$$\text{kVA } I_{ST} = 5.9 \times 30 = 177 \text{kVA}$$

$$I_{ST} = \frac{177 \times 1000}{\sqrt{3} \times 460} = 222 \text{A}$$

حيث 460 هو VL

لاحظ ان تيار البدء هو 222 أمبير يساوي في هذا المحرك حوالي ستة اضعاف التيار الطبيعي الذي يساوي 34.9A والموجود على لوحة بيانات المحرك.

ومن هنا يجب مراعات تيار Rated Current لل CB لا بد ان تراعي القيمة المرتفعة لتيار البدء، ومن ثم فلا بد أن تكون ($I_{cb} > I_{st}$) وذلك حتى لا تفصل دائرة المحرك عند بدء التشغيل من المعلومات الاخرى الواردة في لوحة بيانات المحرك ومن الجدير التحدث عنها :

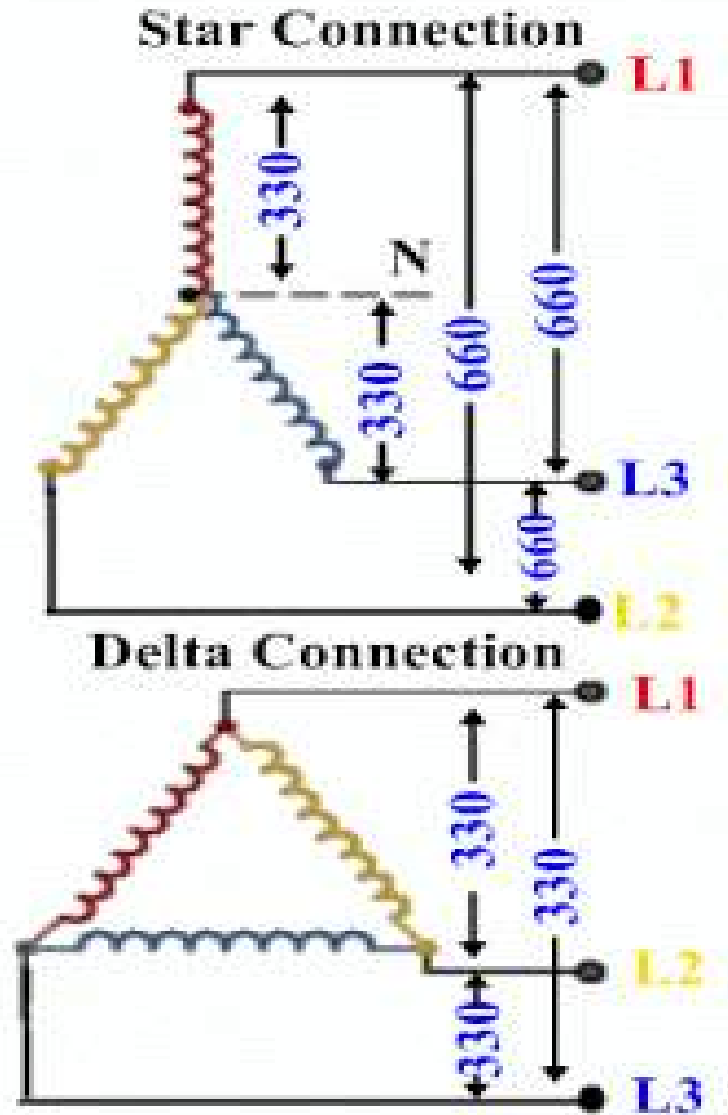
عامل الخدمة Service Factor

وهي يعطي مؤشر على أقصى التحميل الذي يمكن الوصول اليه، فمثلا لو كان هذا العامل يساوي 1.15 كما في لوحة البيانات السابقة فمعناه اننا يمكن تحميل هذا المحرك بنسبة 15% فوق التحميل الطبيعي له. ولكن هذه الزيادة ستكون على حساب العمر التشغيلي للمحرك.

نوعية العزل : Insulation Class

وهي معلومة مهمة للغاية لأنها تعطي مؤشر على أقصى درجة حرارة يمكن ان يتحملها هذا المحرك، وهناك ستة classes ءالمية موجودة بجدول وكل مهنا يتحمل درجة الحرارة المبينة بجوار الرمز، حيث ان الرمز F يتحمل 155 درجة.

حسابات توصيلة النجمة والمثلث والفرق بينهما



حسابات توصيلة النجمة Star وحسابات توصيلة المثلث Delta من حيث حساب كلا من التيار وفرق الجهد والقدرة وكيفية اختيار المفاتيح الكهرومغناطيسية (الكونتاكتور) لتشغيل المحركات الحثية بتوصيلة نجمة مثلث من اجل تقليل تيار البدء الذي قد يصل الى 8 اضعاف تيار المحرك المقنن للمحركات الحثية.

ولتوضيح طريقة الحساب للمحرك بحثت لكم عن لوحة معلومات محرك ووجدت اللوحة التالية والتي تحتوي على معلومات محرك حثي ثلاثي الطور حيث تبين من لوحة بيانات المحرك التالية ان المحرك يعمل على ترددين هما 50Hz و 60Hz وسوف نأخذ بيانات المحرك من لوحة بيانات المحرك الثلاثي وهي كالتالي :

SIEMENS		3-Mot.	1LG0183-2AA70-Z	EFF2	CE
LMH	Q/321081KYA04-2006				CE
IP55	180M	IMB3	165kg	BRG DE 6211 C3	BRG NDE 6211 C3 Thcl.F
50HZ	380/660V	Δ/Y		60HZ	440V Δ
22kW	41.3/23.8A			24.5kW	39.7A
EFF.91.2%	COS φ 0.89	2940r/min		EFF.90%	COS φ 0.90 3540r/min
360-400/630-690V	Δ/Y			420-460V Δ	(H)
39.1-43.5/22.7-24.8A				38.0-41.6A	
SIEMENS STANDARD MOTORS LTD.					

- 1- قدرة المحرك بالكيلو وات 22Kw (كيلوات) وهي تعادل تقريبا 29.5HP (حصان ميكانيكي)
- 2- الجهد 380 فولت في حالة توصيلة ال Delta و 660 فولت في حالة توصيلة Star
- 3- التيار في حالة توصيلة المثلث 41.3 A
- 4- التيار في حالة توصيلة النجمة 23.8 A
- 5- معامل قدرة المحرك 0.90

6- كفاءة المحرك 0.91

وفيما يلي نستعرض حسابات المحركات الثلاثية الطور لحالتي التوصيل ستار Star و دلتا delta والفرق بينهما :

اولا في حالة Delta :

الفولتية في حالة المثلث :

$$V_L = V_{ph}$$

حيث:

V_L : فولتية الخط

V_{ph} : فولتية الطور

التيار في حالة المثلث:

$$I_L = 1.73 * I_{ph}$$

حيث:

V_L : جهد الخط

I_L : تيار الخط

I_{ph} : تيار الوجه

1.73: جذر الرقم 3

ثانيا : في حالة توصيلة Star :

الفولتية في حالة توصيلة Star:

$$V_L = V_{ph} * 1.73$$

حيث :

V_L : فولتية الخط

V_{ph} : فولتية الطور

التيار في حالة الستار:

$$I_L = I_{ph}$$

I_L : تيار الخط

I_{ph} تيار الوجه

قانون حساب القدرة للمحركات الثلاثية الوجه

$$P = V * I * 1.73 * \cos \phi * \text{EFF}$$

حيث:

P : القدرة

V : فرق الجهد

I : التيار

1.73: جذر الرقم 3

COS F : معامل قدرة المحرك

EFF : كفاءة المحرك

و بتطبيق المعادلة لحساب التيار في حالي التوصيل Star و
Delta

$$I * 380 * 0.89 * 0.912 * 1.73 = 1000 * 22$$

$$I = 22000 / 533.5 = 41.23 \text{ A}$$

حيث انه فعلا نفس الرقم المكتوب على المحرك تقريبا وهو 41.3

و بتطبيق المعادلة في حالة توصيلة Star

$$P = V * I * 1.73 * 0.89 * 0.912$$

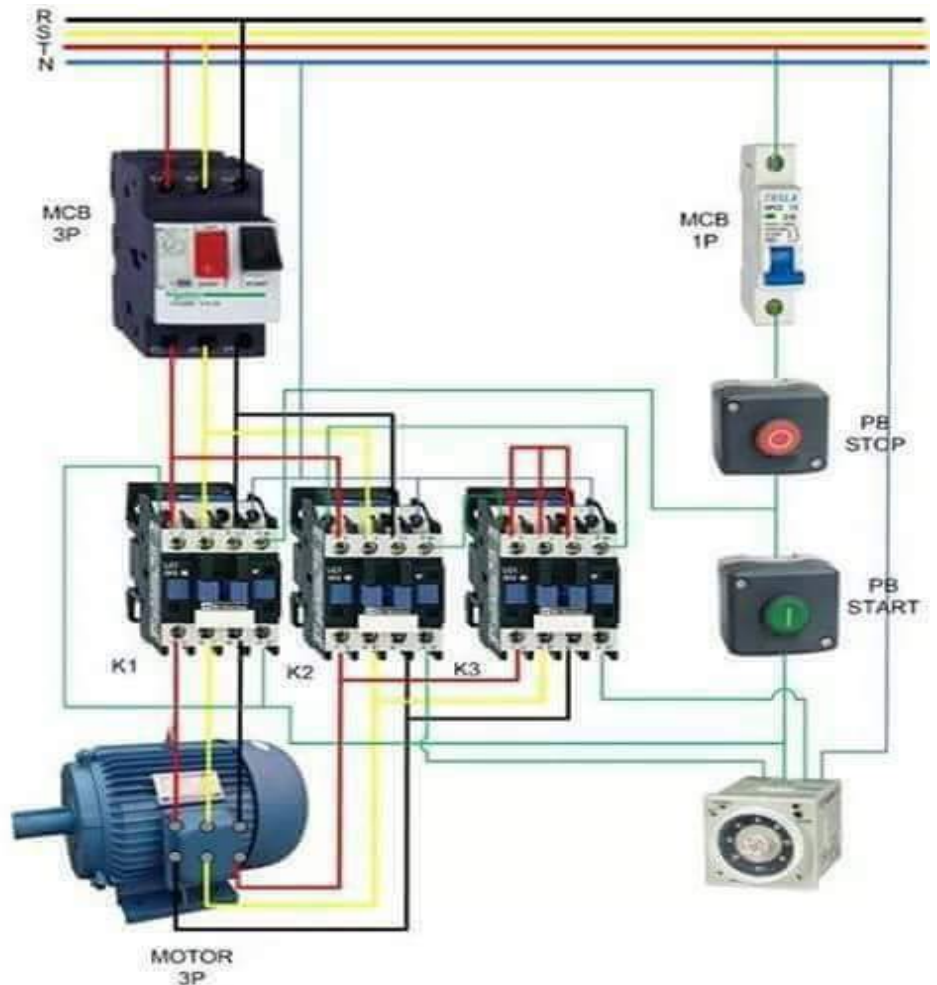
$$I * 660 * 0.89 * 0.912 * 1.73 = 1000 * 22$$

$$I = 7500 / 660 * 0.84 * 0.87 * 1.73$$

$$I = 22000 / 926.7 = 23.74$$

وهو تقريبا نفس قيمة التيار المكتوبة على المحرك وهي 23.8A

لتحديد قيمة المفتاح التلامسي الذي سيوصل في الدارة ليعمل المحرك بتوصيلة Star-Delta u حيث يتم استخدام هذه الطريقة ببدء حركة المحرك بتوصيلة Star لتقليل تيار البدء للمحرك الذي قد يصل الى 8 اضعاف التيار المقنن للمحرك ومن ثم نقوم بالتحويل الى توصيلة المثلث



كيفية اختيار قيمة المفاتيح الكهرومغناطيسية (الكونتاكتورات) :

1- اختيار المفتاح الكهرومغناطيسي (الكونتاكتور) الخاص
بتوصيلة Star :

يقسم تيار توصيلة Delta على جذر 3 والقيمة الناتجة نختار على
اساسها قيمة تيار كونتاكتور Star او ان يكون قريب منها:

قيمة تيار كونتاكتور ستار = $41.3 / 1.73 = 23.87$ وبهذه
الحالة نختار قيمة التيار اعلى من هذه القيمة وليكن 30 امبير

اما كونتاكتور الدلتا فيجب ان يكون اعلى من قيمة تيار توصيلة
المثلث ويكون 45 امبير تقريبا
ويكون مثله الكونتاكتور الرئيسي

ولاختيار القاطع الرئيسي للتوصيلة كاملة :

نضرب 1.7 بقيمة تيار المحرك في حالة توصيلة الدلتا

ويكون: $1.7 * 41.3 = 70.21$ امبير وبالتالي نختار قاطع رئيسي
اعلى من هذه القيمة

طرق بدء تشغيل المحركات الحثية ثلاثية الطور:

عند بدء تشغيل المحرك ثلاثي الطور يسحب المحرك تيار عالي جدا قد تتراوح قيمته من 6 إلى 8 مرات التيار المقنن

ويسمى هذا التيار بتيار البدء ويرجع السبب في ارتفاع قيمة تيار البدء الى أنه في المحرك الحثي تعتمد القوة الدافعة الكهربية المستحثة في ملفات العضو الدوار على قيمة معامل الإنزلاق وتحدد هذه القوة الدافعة قيمة التيارات المارة في العضو الدوار حيث يحسب قيمة التيار المار في العضو الدوار من المعادلة

$$I_{2r} = \frac{sE_2}{\sqrt{R_2^2 + (sX_2)^2}}$$

ولكن خلال لحظة البدء تكون سرعة المحرك مساوية للصفر وبالتالي يكون معامل الانزلاق قيمته يساوي واحد ($s=1$) وبالتالي تكون قيمة القوة الدافعة المستحثة في ملفات العضو الثابت اعلى ما يمكن اثناء لحظة التشغيل وبما ان ملفات العضو الدوار مقصورة (short circuited) فبالنتالي يمر تيار عالي جدا في ملفات العضو الدوار مم يعني بالتبعية ان التيار المار في ملفات العضو الثابت والمسحوب من المصدر تكون قيمته عالية جدا تتراوح ما بين 6-8 مرات من القيمة المقننة

جزء من تيار البدء يستخدم في توليد عزم للتغلب علي القصور الذاتي للكتلة الميكانيكية للمحرك والحمل والجزء المتبقي يسبب حرارة عالية في ملفات العضو الدوار ويتسبب هذا التيار في وجود بعض المشاكل مثل :

1- حدوث جهد في الاجهزة المشتركة مع المحرك في نفس الخط

2- رفع درجة حرارة ملفات المحرك مم يؤدي مع التكرار الي انهيار العزل

3- التأثير على وسائل التوصيل الى المحرك مثل الكابلات و القواطع واجهزة الحماية

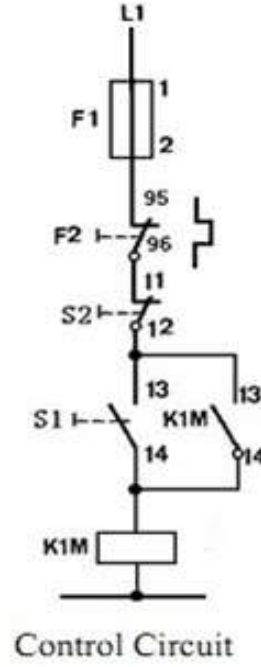
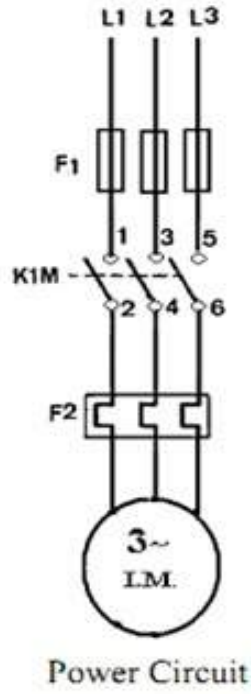
لذلك لابد من اتخاذ التدابير للتقليل من تيار البدء وخصوصا في المحركات الكبيرة

وفيم يلي نستعرض اهم الطرق المستخدمة في تقليل تيار البدء :

1- طريقة التوصيل مباشرة على الخط Direct on line Starter

في هذه الطريقة يتم توصيل أطراف العضو الثابت مباشرة على مصدر الجهد وتستخدم هذه الطريقة عادة مع المحركات الحثية ذو القفص السنجابي (Squirrel Cage)

من العيوب الواضحة في هذه الطريقة أنه لا يتم فيها تخفيض تيار البدء أو عزم البدء بل تظل قيم تيار البدء وعزم البدء عاليه كما هي مما قد يشكل خطورة على ملفات الموتور لذلك تستخدم هذه الطريقة للمحركات ذات القدرات المنخفضة (عادة أقل من 5KW)



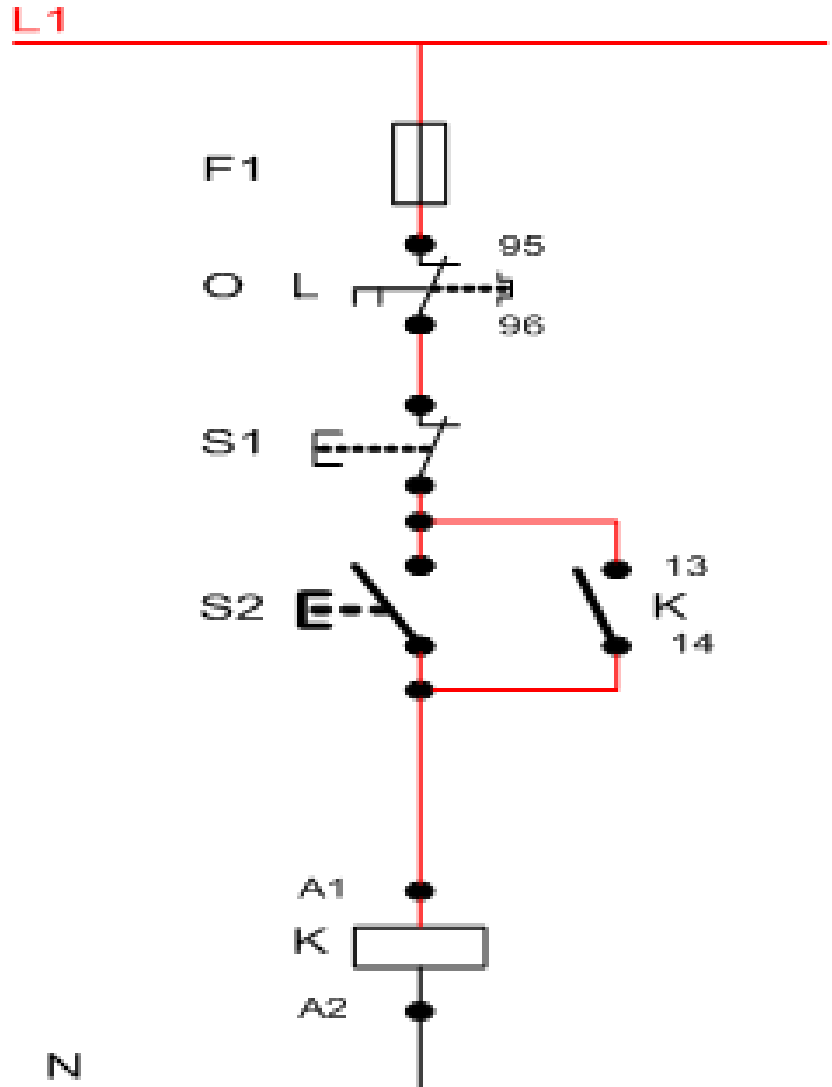
. تشغيل محرك ثلاثي بواسطة مفتاح كهرومغناطيسي (كونتاكتور):

يستخدم المفتاح الكهرومغناطيسي Contactor في عدة تطبيقات صناعية لتشغيل المحركات الكهربائية في مختلف الاعمال الصناعية ويمكن التحكم بتشغيله باكثر من مكان واحد و ايقافه من اكثر من مكان واحد، كما ان استخدام المفاتيح الكهرومغناطيسية يعطي الأمان اللازم للعاملين كون دائرة التحكم منفصلة تماما عن دائرة القوى



تتكون توصيلة تشغيل محرك ثلاثي الأوجه بالمفاتيح الكهرومغناطيسية من دائرة التحكم ودائرة القوى حيث تمثل دائرة التحكم مصهر الحماية F1 والحماية الحرارية O.L وضغط الايقاف S1 وضغط التشغيل S2 وملف المفتاح الكهرومغناطيسي K وتلامس الاستمرارية (الامساك الذاتي) 13-14 وفيما يلي شرح دائرة التحكم:

1. دائرة التحكم:



يعتمد مبدأ عمل الدائرة الكهربائية على إيصال التيار الكهربائي إلى
النقطتين A1 و A2 في المفتاح الكهرومغناطيسي عن طريق
ضاغط التشغيل S2

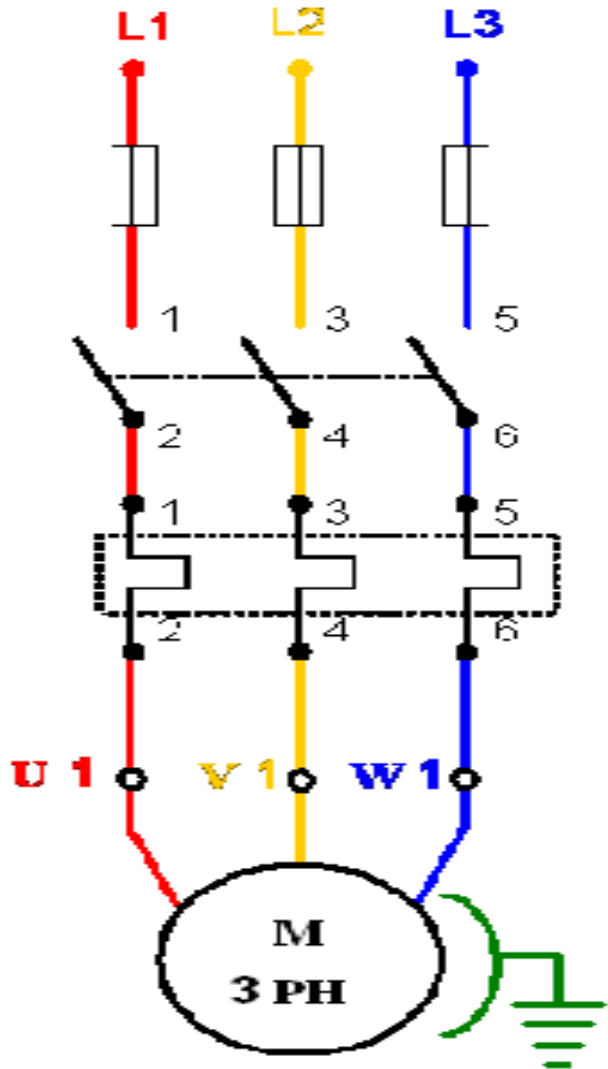
(والذي يشبه ضاغط الجرس حيث يعمل الضاغط عند الضغط عليه
بإصبع اليد ثم يفصل عند رفع إصبع اليد عنه) فيقوم المفتاح
الكهرومغناطيسي بفتح التلامسات المفتوحة.

فيغلق التلامس 13-14 وتلامسات التشغيل 1-2 و 3-4 و 5-6
لضمان توصيل الفازات الثلاثة إلى المحرك في المفتاح
الكهرومغناطيسي K.

ويعمل التلامس 13-14 على تأمين استمرارية وصول التيار
الكهربائي إلى ملف المفتاح الكهرومغناطيسي، وهي ما تسمى بحالة
الاستمرارية أو (الأمساك الذاتي) وتعني ضمان استمرار سريان
التيار الكهربائي لأطراف المفتاح الكهرومغناطيسي.

وعندما نريد إيقاف المحرك نضغط على ضاغط الإيقاف S1 وهو
ضاغط يعاكس ضاغط التشغيل حيث أنه ضاغط نقاطه مغلقة في
الوضع الطبيعي وعند الضغط عليه بإصبع اليد يفتح أي يقطع مسار
التيار إلى الدارة وعند رفع إصبع اليد عنه يعود إلى وضعه الطبيعي
أي يسري التيار من خلاله.

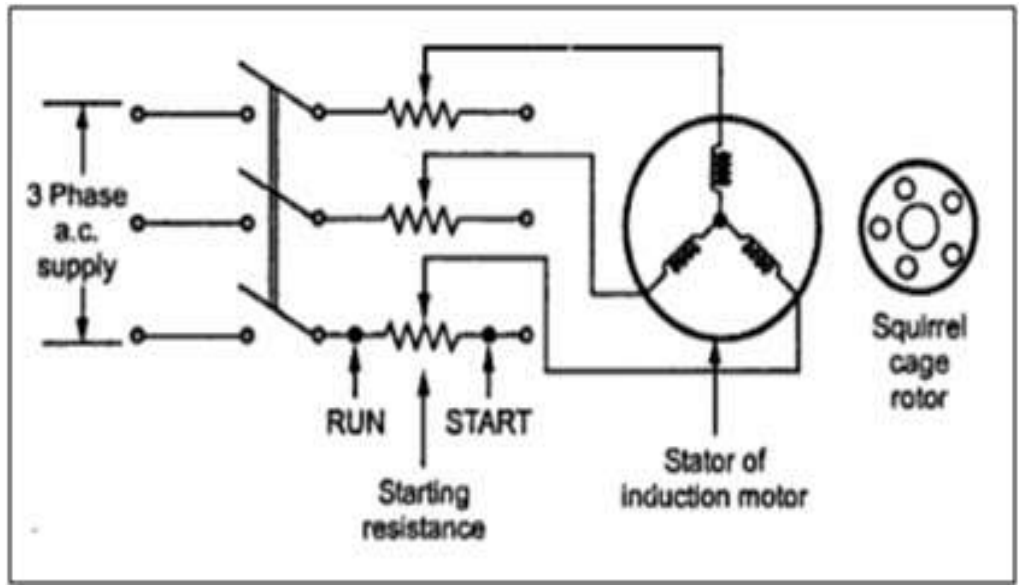
2. دائرة القوى :



يعتمد مبدأ عمل دائرة القوى على سريان التيار من المصدر الكهربائي الى دائرة المحرك عن طريق المفتاح الكهرومغناطيسي والحماية الحرارية حيث يتصل كل من L1-U1 ، L2-V1 ، L3-W1 عندما تغلق نقاط القدرة في المفتاح الكهرومغناطيسي عن طريق ضاغط التشغيل S2 كما هو موضح في دائرة التحكم فيصل التيار الكهربائي الى المحرك الكهربائي

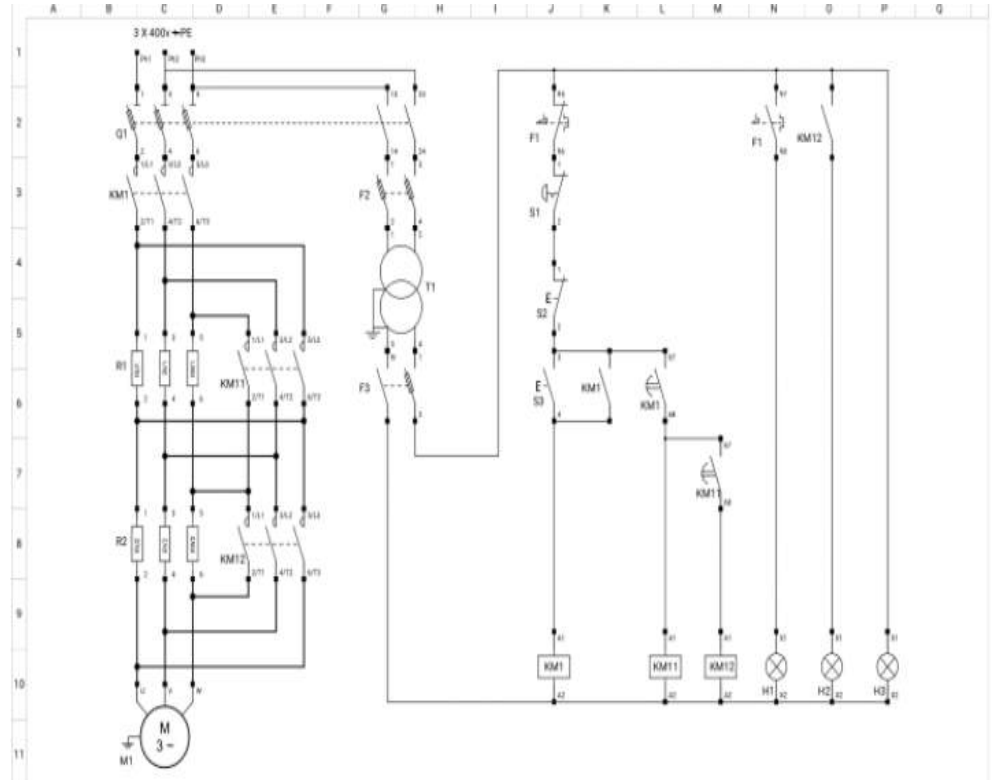
2- اضافة مقاومات على التوالي مع ملفات العضو الثابت Stator Resistance Starter

إن توصيل مقاومات على التوالي مع ملفات العضو الثابت يؤدي إلى تقليل الجهد المسلط على العضو الثابت نتيجة لهبوط الجهد الحادث على هذه المقاومات وبالتالي يقل تيار البدء ثم بعد اجتياز فترة البدء يمكن إخراج هذه المقاومات تدريجيا



عيب هذه الطريقة هو زيادة المفايد النحاسي مما يجعلها غير مناسبة للإستخدام خصوصا مع المحركات الكبيرة

شرح دائرة القوى و التحكم :



عند الضغط على مفتاح التشغيل S3 يصل التيار الى ملف الكونتاكتور KM1 فيشتغل

يقوم الكونتاكتور KM1 بغلق التلامسات المفتوحة.

فيغلق التلامس 13-14 وتلامساته الرئيسية

ويعمل التلامس 14-13 على تامين استمرارية

يصل التيار الى مجموعة المقاومات R1 ومنها الى مجموعة المقاومات R2 ومنها الى اطراف المحرك فيشتغل بسرعة منخفضة

يقوم التايمر الهوائي KT1 المركب على الكونتاكتور KM1 بعد
الزمن المضبوط عليه وعند انتهاء الزمن يبدل تلامساته فيصل التيار
الى ملف الكونتاكتور KM11

فيقوم بغلق تلامساته الرئيسية

فيمر منه التيار مما يؤدي الى اخراج مجموعة المقاومات R1
ويعمل المحرك بالسرعة المتوسطة

يقوم التايمر الهوائي KT11 المركب على الكونتاكتور KM11 بعد
الزمن المضبوط عليه فاذا انتهى الزمن يبدل تلامساته فيصل التيار
الى ملف الكونتاكتور KM12

فيقوم بغلق تلامساته الرئيسية

فيمر منها التيار مما يؤدي الى اخراج مجموعة المقاومات R2
ويعمل المحرك بكامل سرعته

4- بدء التشغيل عن طريق توصيلة ستار دلتا star delta connection:

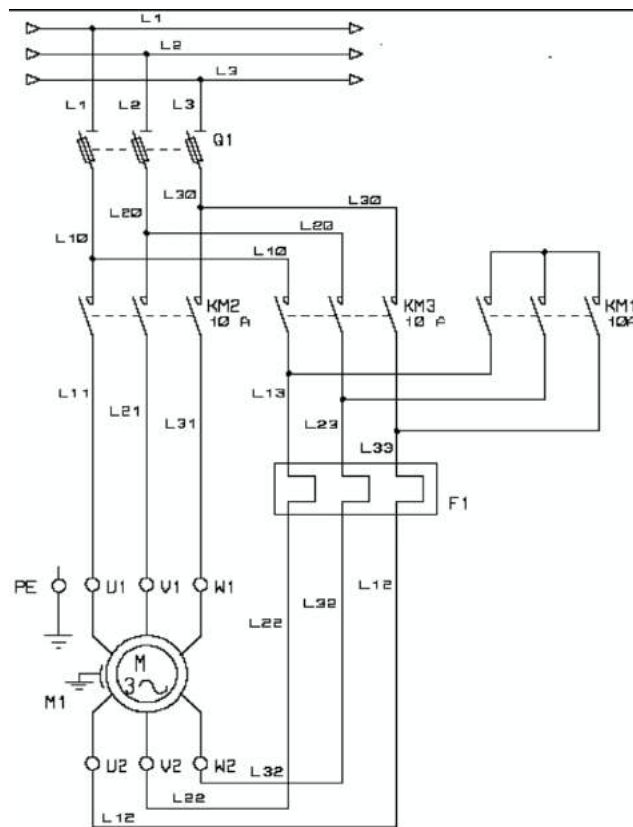
تعتبر هذه الطريقة من اكثر الطرق المستخدمة في التطبيقات الصناعية معروفة ان في توصيلة ستار: يتم توصيل نهايات الملفات معا لتشكل نقطة واحدة و يتم توصيل طرف كل ملف بطرف من المصدر

اذا في بداية التشغيل الجهد المطبق على الفازة يكون اقل من جهد الخط لذلك يقل التيار المسحوب فتتحمل الملفات تيار البدء

و في توصيلة دلتا : يتم توصيل بداية كل ملف بنهاية الملف السابق و يتم توصيل الثلاثة اطراف المصدر بالثلاث اطراف الملفات

في هذه الطريقة يتم توصيل المحرك بطريقة ستار في بداية التشغيل و لمدة حوالي 10 ثواني حتى يأخذ المحرك سرعته ثم يتم التحويل لتوصيلة دلتا

اذا يتم تحميل المحرك بالجهد الكلي للخط فيولد المحرك قدرته الكلية



في هذا التصميم يجب ان يوجد حماية كهربية و ميكانيكية بين الكونتاكتور 1 km

و الكونتاكتور 3 km حتى لا يحدث short circuit

مزايا استخدام بادئ ستار / دلتا :

-أكثر الطرق توفيراً في الناحية الاقتصادية

- سهولة تصميمها مقارنة بباقي الطرق

-التخفيض العالي في قيمة تيار البدء (يتم تخفيض تيار البدء

بنسبة 67%) مما ينتج عنه تقليل تكلفة الكابلات و

القواطع وأجهزة الحماية

عيوب استخدام بادئ ستار دلتا :

-حدوث تيارات عابرة Transient currents ذات قيم قصوى

عالية جداً في اللحظة التي يتم فيها تغيير طريقة توصيل ملفات

المحرك من " ستار " إلى " دلتا "

- حدوث تخفيض في قيمة عزم البدء للمحرك بنسبه عاليه تصل

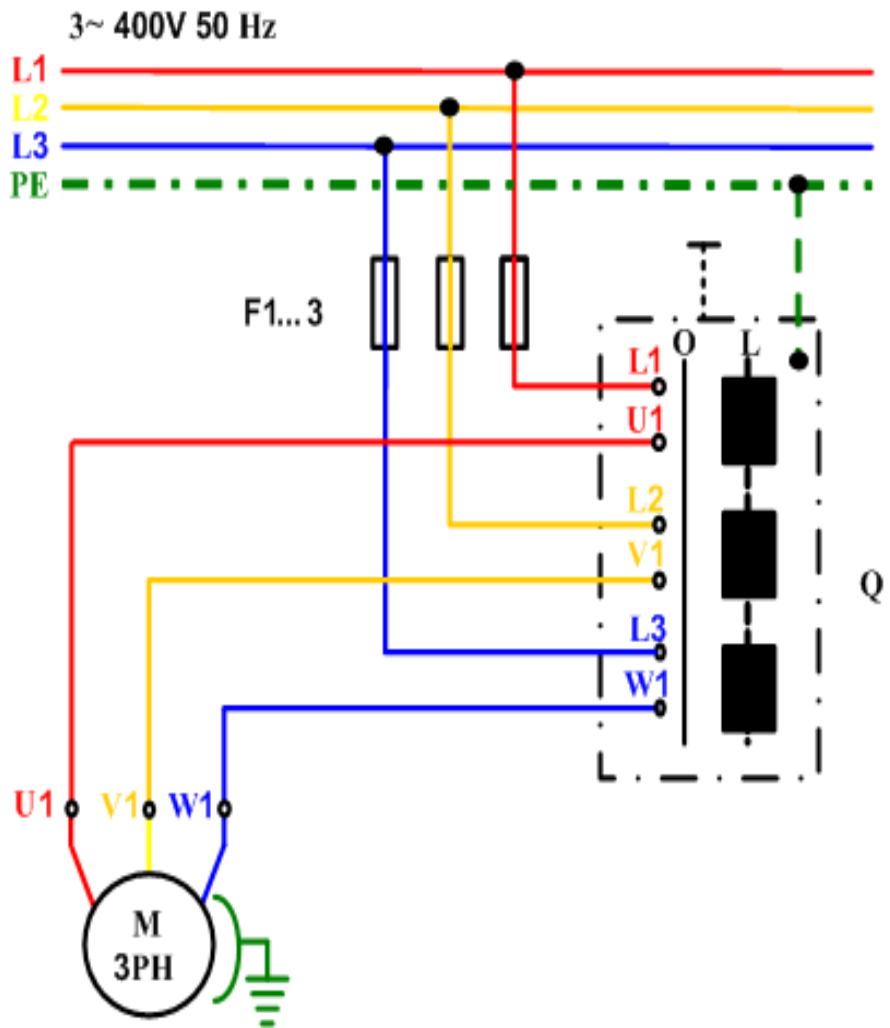
الى 67% مما قد ينتج عنه اطالة فترة البدء أو ربما يكون عزم

البدء أقل من العزم المطلوب لبدء دوران الحمل فلا يستطيع تدوير

المحرك فلا يدور المحرك

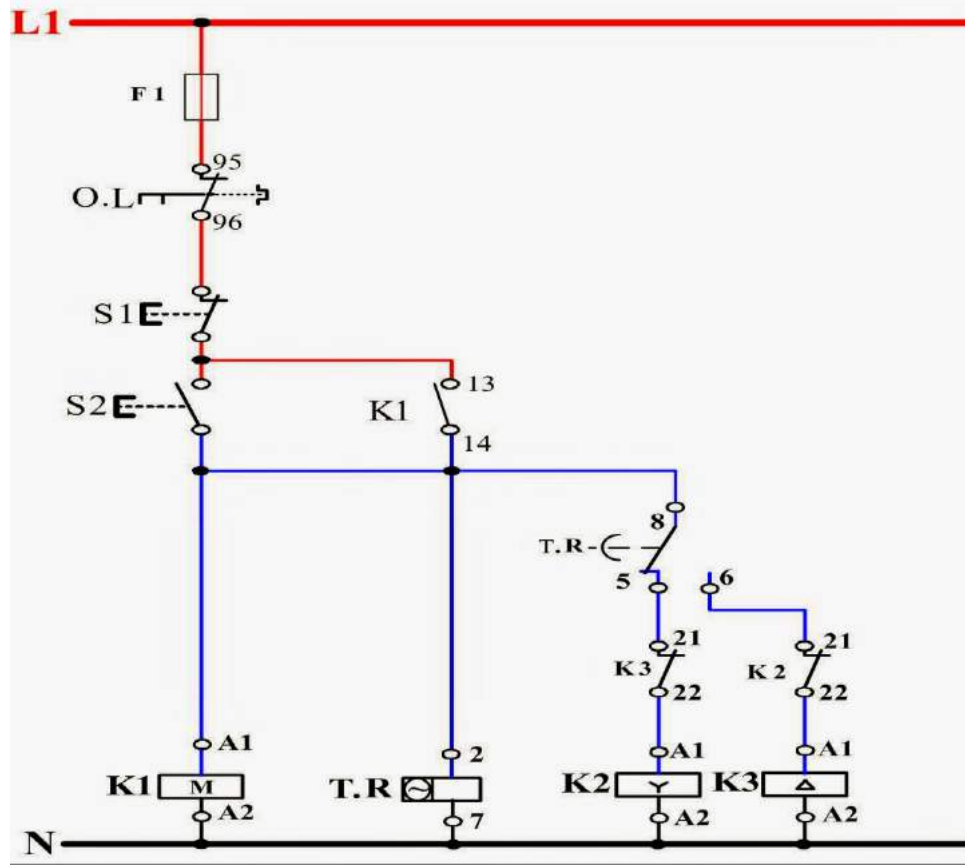
يتم توصيل المحرك ستار دلتا يدويا بواسطة مفتاح اسطواني

أو آليا بواسطة مفاتيح كهرومغناطيسية (كونتاكتورات)



تشغيل محرك star-delta اليا بواسطة كونتاكتورات وتايمر timer و contractors

1. دائرة التحكم :



عند الضغط على ضاغط التشغيل S2 يغذي التيار ملف الكونتكتور K1 فيغلق تلامساته المفتوحة ويفتح تلامساته المغلقة ويسري التيار أيضا الى ملف المؤقت T.R فيعملان معا عن طريق تلامس الاستمرارية 13-14 في الكونتاتور K1

الذي يوصل التيار الى نقاط ملف المؤقت T.R ليعمل على إيصال التيار الى ملف الكونتاتور K2 فيعمل المحرك بتوصيلة النجمة.

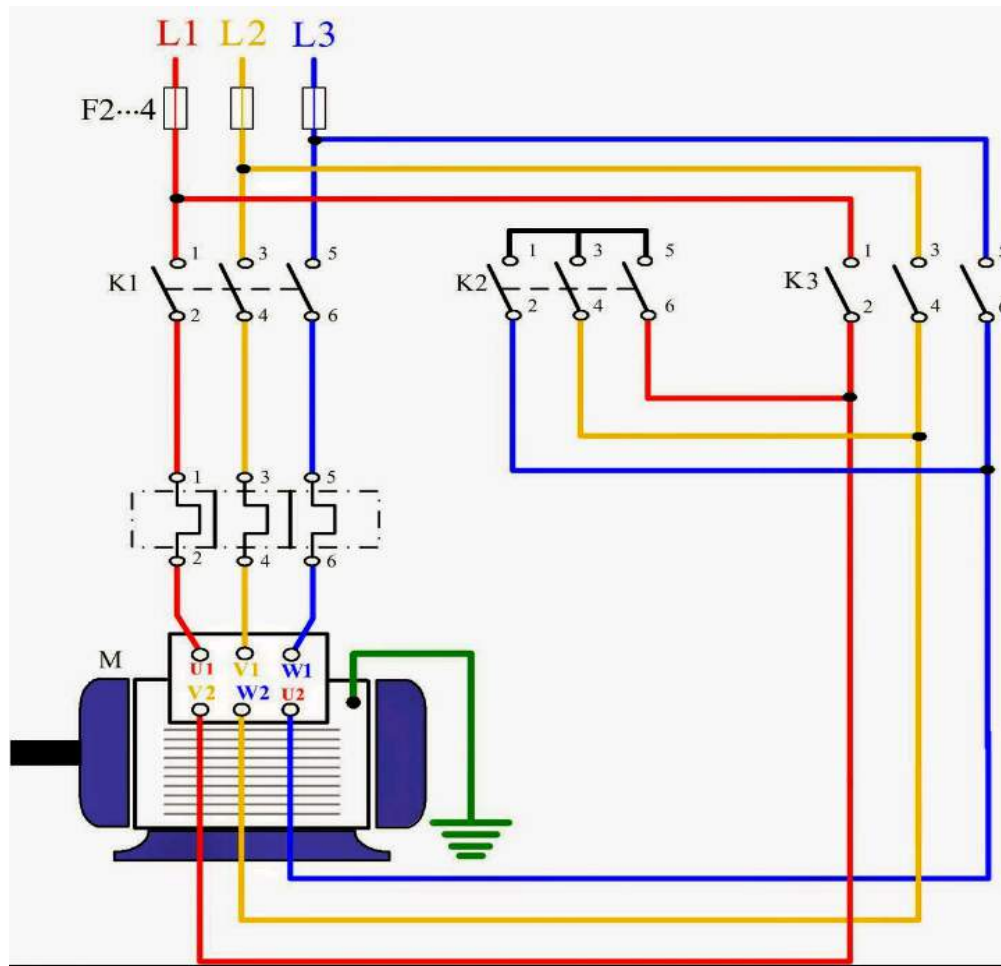
وبعد فترة من الزمن يتم تحديدها مسبقا يقوم المؤقت بفصل التيار عن ملف كونتاكتور K2 الخاص بتوصيلة النجمة، ويصل التيار

الى ملف الكونتاكور K3 الخاص بتوصيلة المثالث فتضيء لمبة H2 ويستمر في العمل مع الكونتاكور K1 الرئيسي عن طريق نقاط الاستمرارية ليعمل المحرك بتوصيلة المثالث.

ويتم إيقاف المحرك بالضغط على ضاغط الإيقاف S1 فيضيء المصباح H3.

وعند حدوث خلل في المحرك يضيء المصباح H3 . ويقف المحرك عن العمل.

2. دائرة القوى لتشغيل محرك ثلاثي الطور نجمة / مثلث:



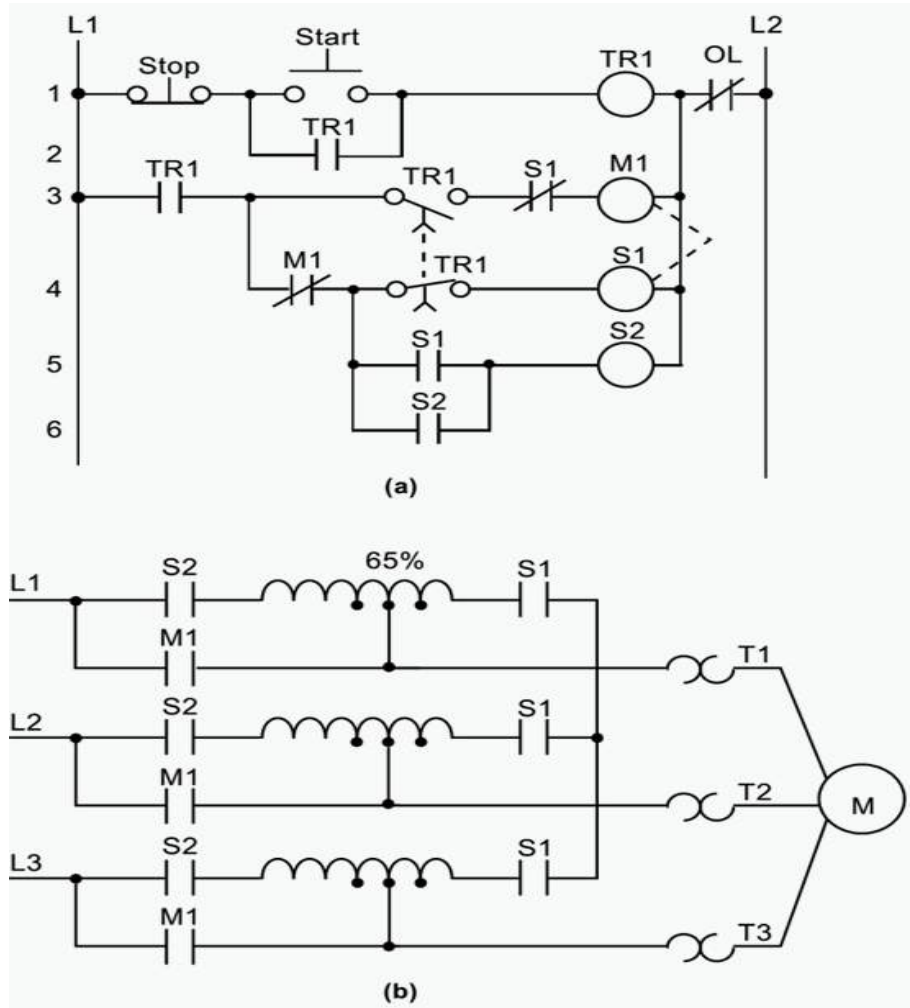
يعتمد مبدأ عمل دائرة القوى على إغلاق تلامسات الكونتاكتور (K2) الذي يقوم بوصل النقاط (U2-V2-W2) مع بعضها البعض ويتم وصل التيار الكهربائي من المصدر الكهربائي الى دائرة المحرك عن طريق مصهرات الحماية الحرارية ليسري التيار الى الكونتاكتور (K1) حيث يقوم بوصل كل من L2-V1 ، L1-U1 ، L3-W1 عندما تغلق نقاط القدرة في تلامسات الكونتاكتور (K1) ليعمل المحرك على توصيلة النجمة.

و عند تحويل المحرك ليعمل على توصيل المثلث يفصل الكونتاكتور (K2) ويعمل الكونتاكتور (K3) الذي يقوم بوصل التيار الكهربائي من المصدر عبر مصهرات الحماية ليصل (L1 - V2) ويصل (L2 - W2) و (L3 - U2) ليعمل المحرك على توصيلة المثلث.

5- طريقة البدء باستخدام

محول ذاتي auto transformer

ببساطة تعتمد الفكرة على تقليل جهد الخط الواصل الى ملفات المحرك و بالتالي تخفيض تيار البدء و حماية المحرك و ذلك باستخدام auto transformer و بعد ان يأخذ المحرك سرعته الكاملة (بعد حوالي 10 ثواني) يتم الغاء عمل المحول و يتم تحميل المحرك بالجهد الكلي



شرح دائرة القوى :

فى بداية التشغيل يتم تشغيل الكونتاكتور S1 و الكونتاكتور S2 فيصل للموتور جزء معين من الجهد و يكون اقل من جهد المصدر و بعد حوالي 10 ثواني يتم ايقاف الكونتاكتور S1 و الكونتاكتور S2 ويتم تشغيل الكونتاكتور M1 فيصل الجهد الكلي للموتور و يعمل بقدرته الكلية

بالطبع يوجد حماية كهربية و ميكانيكية بين كونتاكتور S2 من ناحية و الكونتاكتور M1 من ناحية اخرى و ذلك لضمان عدم عمل كونتاكتور M1 فى حالة عمل S2 او العكس حتى لا يحدث دائرة قصر Short Circuit

شرح دائرة التحكم:

عند الضغط على مفتاح Start يصل التيار الى ملف الكونتاكتور TR1 فيغلق تلامساته التعويضية عن مفتاح التشغيل ويبدأ التايمر الهوائي TR1 المركب عليه بعد الزمن المظبوط عليه

يغلق الكونتاكتور S2 تلامساته المفتوحة ويغلق تلامسه التعويضي S2 في مسار ملف الكونتاكتور S1 فيغلق تلامساته ويغلق تلامسه التعويضي S1

يصل التيار الى ملفات المحرك بنسبة 65% فيعمل بسرعة تصاعدية

وعند انتهاء زمن التايمر يبدل تلامساته فيخرج المحول الذاتي من الدائرة ويصل التيار الى ملف الكونتاكتور M1 فيغلق تلامساته المفتوحة ويصل التيار ملف المحرك

مميزات الطريقة:

- عزم بدء عالي high starting torque يصل الى حوالي 70 %

- يمكن التحكم في جهد البدء عن طريق التحكم فى ال turns ratio الخاص بالمحول

عيوبه:

- اعلى من طريقة ستار دلتا من حيث التكلفة

الاستخدامات :

- عاده يستخدم فى التطبيقات التى تحتاج الى عزم بدء دوران عالي

-يستخدم في المضخات الغاطسة عالية القدرة



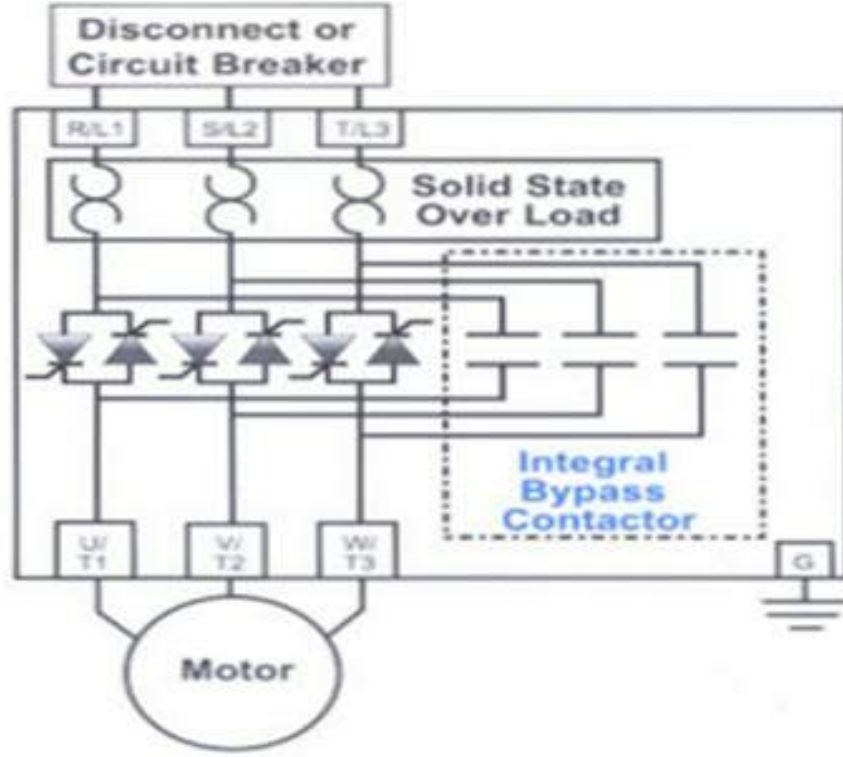
6- أجهزة البدء الناعم : Soft Starters



السوفت ستارتر هو جهاز بدء تشغيل ناعم للمحركات ال- AC ذات القدرات من 5 حصان وحتى 1000 حصان وأحيانا أكثر من ذلك

وذلك بالتحكم في معدل التسارع (acceleration) ويكون في المتوسط زمن التسارع من 10 ثوان وحتى 30 ثانية يصل فيها المحرك من سرعة صفر حتى أقصى سرعة له

وبعد وصول المحرك الى أقصى سرعة يتم فصل السوفت ستارتر وتوصيل كونتاكتور بين مصدر التيار و المحرك مباشرة مع التحكم في هذا الكونتاكتور عن طريق نقط مساعدة موجودة على الكونتاكتور



●-نظرية العمل :

يتم التحكم في عمليتي فصل وتوصيل المحركات عن طريق ثايروسترات (thyristors) بحيث يتم تسليط جهد المصدر بـ التدرج على فترة زمنية محددة حتى يصل إلى كامل قيمته مع نهاية فترة التشغيل

وبالمثل يمكن التحكم في فترة توقف المحرك عن طريق تقليل جهد المصدر تدريجياً من كامل قيمته حتى الصفر خلال فترة زمنية محددة

وبذلك يمكن عمل الإيقاف والتشغيل بدون حدوث تغيرات فجائية وحادة في أي من التيار أو العزم مما يؤدي إلى تجنب صعوبات كثيره كهربية وميكانيكية



●-طريقة عمله:

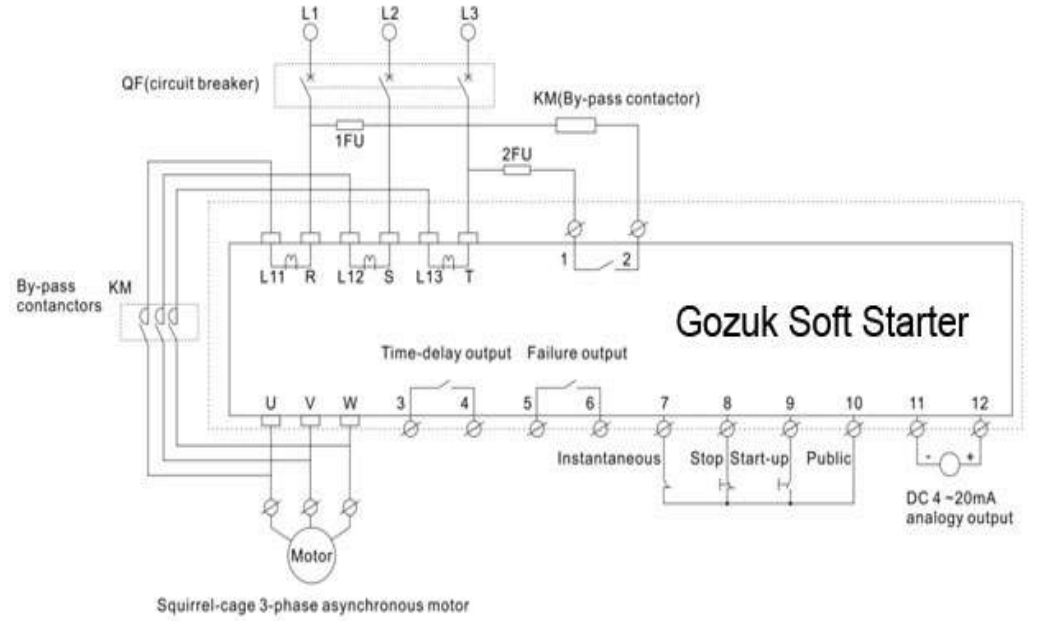
يتم ادخال اشارتي السرعة والتيار للمحرك لدائرة تحكم وبناءا على قيمتي السرعة والتيار تقوم هذه الدائرة بالتحكم فى زاوية الإ شعال (firing angles) للتايرستورات وبالتالي يتم تغيير قيمة الجهد

مع إمكانية التحكم فى كل من زمن التشغيل وزمن الإيقاف وعزم البدء ليتناسب مع التطبيقات المختلفة

وبإستخدام عملية البدء الناعم يتم ضبط الجهد بحيث تكون قيم تيارات المحرك عند البدء بالقدر الكافي فقط لأن تعطي المحرك عزما يساوي عزم الحمل عند البدء

وهذه القيم بالطبع لن تؤدي إلى دوران المحرك والحمل ولكنها تؤدي إلى البدء بدون إجهادات ميكانيكية أو كهربية

ثم يقوم جهاز البدء بزيادة الجهد المسلط على المحرك مع الزمن حتى تتزايد السرعة إلى أن تصل إلى أعلى قيمة حيث يكون الجهد قد وصل إلى قيمته المقننة



●-مزايا إستخدام جهاز البدء الناعم Soft starter :

- 1- إنقاص تيار البدء إلى قيمة تتحملها ملفات المحرك
- 2- المحافظة على ثبات جهد الشبكة لأن تيار البدء العالي يؤدي إلى خفض جهد الشبكة مما يسبب مشاكل لبقية الأحمال
- 3- توفير الطاقة الكهربائية خلال فترات البدء ويمكن لبعض أجهزة البدء الناعم توفير الطاقة طوال فترات تشغيل المحرك
- 4- إستخدام مساحة مقطع صغير للكابلات المتصلة من الشبكة للمحرك

5- باستخدام طريقة بدء مفتاح " ستار / دلتا " نحتاج إلى كابلين كل منهما ثلاثة أطراف من المحرك حتى المفتاح

ولكن باستخدام جهاز البدء الناعم تحتاج فقط إلى كابل ثلاثة أطراف

6- نادرا ما يحتاج إلى صيانة لأنه لا يحتوي على أجزاء متحركة

7- يساعد على بدء دوران المحرك بدون حدوث إجهادات ميكانيكية أو كهربية للمحرك أو الأحمال



التطبيقات :

مما سبق نستطيع أن ندرك المدى الواسع للتطبيقات التي تستخدم فيها بادئات التشغيل والإيقاف الهادئة وعلى سبيل المثال:

ففي حالة السيور الناقلة **Conveyer Belts** والمستخدم بكثرة في خطوط النقل والتعبئة يتضح ضرورة أن تتم عملية الإيقاف و

التشغيل بدون أى حركات فجائية وإلا أدى ذلك إلى حدوث خسائر
فى المنتج وهنا يصبح إستخدام هذا النوع من بادئات التشغيل
ضرورة وليس إختيارا

وأیضا تستخدم بكفاءة فى الأوناش والروافع حتى نضمن حركة
هادئة أثناء رفع وإنزال الأحمال

وأیضا تستخدم فى آلات التغليف بالبلاستيك

وكذلك مع المضخات والضواغط حيث يؤدي ذلك إلى تلافي
التغيرات الفجائية فى ضغط الغازات والسوائل داخل المواسير مما
يقضى على ظاهرة الطرق hammering داخل المواسير



عكس اتجاه دوران المحركات ثلاثية الأوجه:

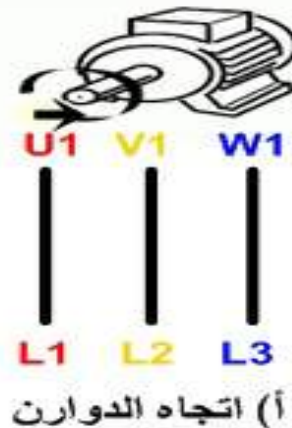
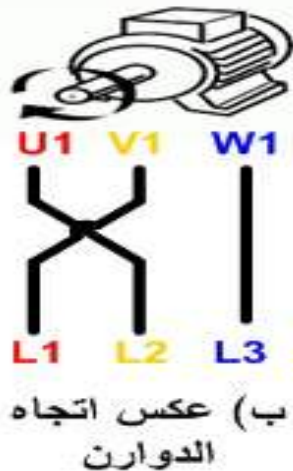
يعتمد اتجاه دوران المجال المغناطيسي في العضو الساكن على اتجاه التيارات الثلاثة الداخلة لملفات العضو الساكن وهي التي تأتي من المصدر

(التيار الذي ينتج عن سريان فولتية الوجه الأول L1 في ملفات الوجه الأول U1-U2 والتيار الذي ينتج عن سريان فولتية الوجه الثاني L2 في ملفات الوجه الثاني V1-V2 والتيار الذي ينتج عن سريان فولتية الوجه الثالث L3 في ملفات الوجه الثالث W1-W2) الذي ينتج عن مرور فولتية الوجه الثاني L2 وبعكس تغذية وجهين من خط المصدر يمكن عكس اتجاه دوران المجال المغناطيسي في العضو الساكن وبالتالي عكس اتجاه دوران العضو الدوار (المحرك)

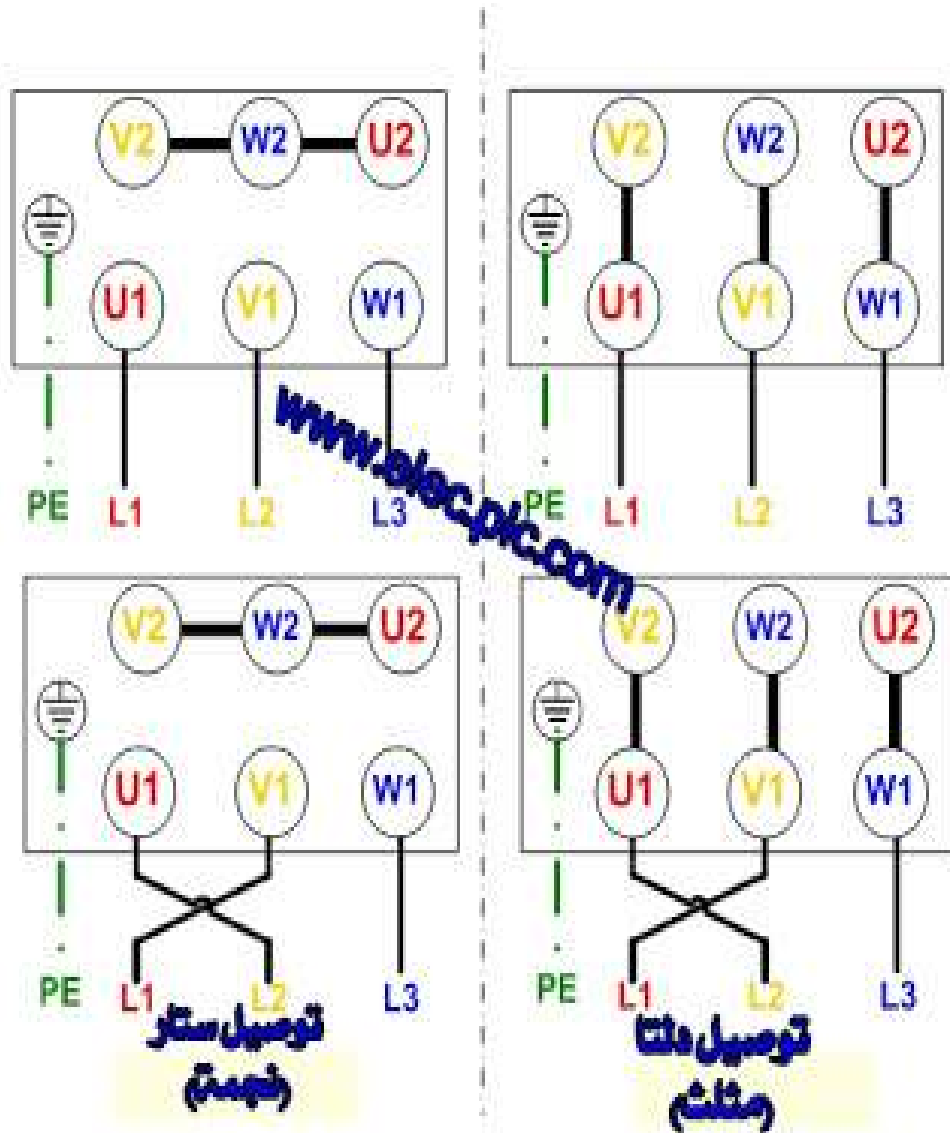
طريقة عكس اتجاه دوران المحركات ثلاثية الأوجه:

ومن ما سبق يتضح لنا انه يتم عكس اتجاه دوران المحركات ثلاثية الأوجه بتبديل وضع أي وجهين مع بعضهما البعض عند توصيلهما مع أطراف المحرك

ويتم ذلك باستخدام مفاتيح يدوية أو باستخدام المفاتيح المغناطيسية



ولا تختلف طريقة عكس اتجاه دوران المحرك ثلاثي الأوجه الموصول بتوصيلة ستار (نجمة) أو دلتا (مثلث) باستخدام علبة التوصيل الموجودة على المحرك حيث يتم عكس الدوران بتبديل توصيل اي وجهين من اوجه المحرك وتثبيت الوجه الثالث، وحيث يتم تبديل كل من الوجه الأول الذي كان موصول مع U1 في الاتجاه الاول ليتم توصيله مع V1 عند عكس اتجاه الدوران و يتم توصيل L2 مع V1 في الاتجاه الاول ليتم توصيله مع U1 عند عكس اتجاه دورانه ويتم تثبيت الوجه الثالث L3 في كلا الاتجاهين مع W1

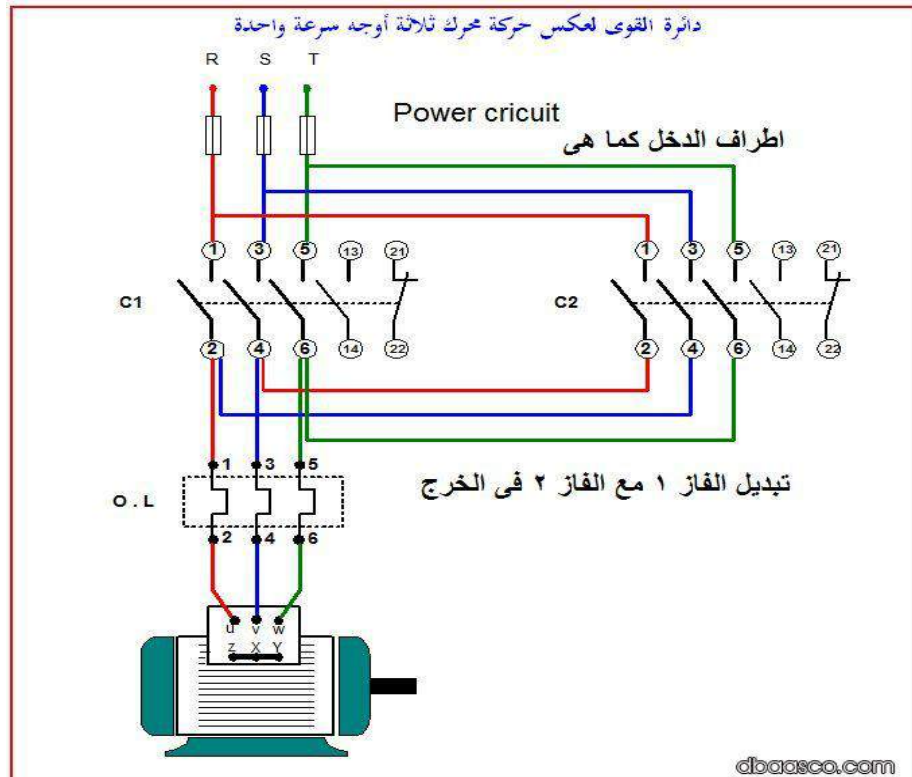


كيفية عكس اتجاه الدوران في الحياة العملية:

تستخدم العديد من الطرق بالحياة العملية لعكس اتجاه دوران المحركات ثلاثية الأوجه حيث (تستخدم المفاتيح اليدوية لعكس اتجاه دوران المحركات ثلاثية الطور)



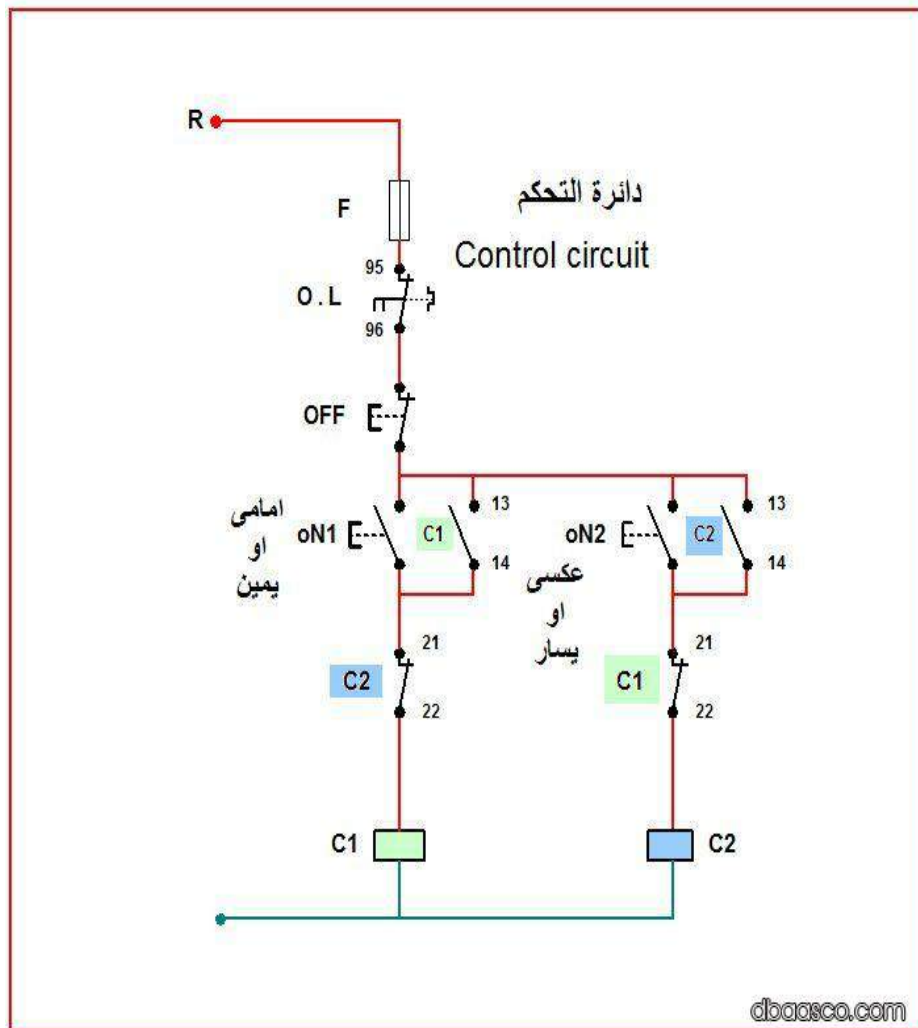
كما تستخدم (المفاتيح المغناطيسية في عكس اتجاه دوران المحركات ثلاثية الطور)



يتم التحكم بالكونتاكتورات بواسطة دائرة تحكم

او تستخدم الحاكنات المنطقية المبرمجة PLC لعكس اتجاه دوران المحركات الكهربائية بمختلف أنواعها عن طريق (المخطط السلمي لعكس اتجاه دوران محرك ثلاثة فاز)

عند عكس اتجاه المحركات ذات القدرة العالية يجب مراعاة توقف المحرك عن الاتجاه الذي يسير فيه ثم الأنطلاق الى الاتجاه الآخر



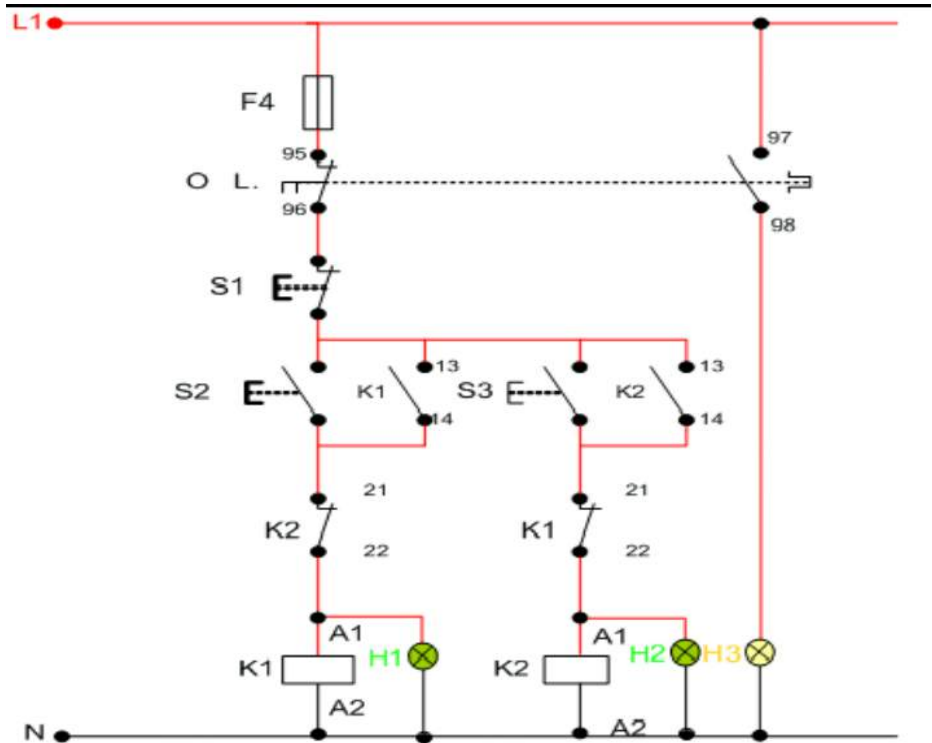
عكس اتجاه دوران محرك ثلاثي الطور بالمفاتيح المغناطيسية (CONTACTORS)

تتطلب الكثير من الاعمال الصناعية عكس اتجاه دوران المحركات الكهربائية مثل المقادح ومحركات المخارط وغيرها من الاعمال الصناعية ومن ابسط طرق عكس اتجاه دوران المحركات الكهربائية عكس اتجاه دوران المحركات الثلاثية الطور باستخدام مفتاح يدوي.

كما يمكن استخدام المفاتيح الكهرومغناطيسية وضواغط التشغيل والايقاف لعكس اتجاه الدوران لمحرك ثلاثي الطور، كما سوف نقوم بشرح كما يلي:

تتكون دائرة عكس اتجاه دوران المحركات الثلاثية الأوجه بواسطة المفاتيح الكهرومغناطيسية والضواغط من دائرتين هما، دائرة التحكم ودائرة القوى:

1. دائرة التحكم لعكس اتجاه دوران محرك ثلاثي الطور:



عند الضغط على ضاغط التشغيل (S2) يكتمل مسار التيار إلى ملف الكونتاكتور (K1) فيغلق تلامساته الرئيسية ويدور المحرك جهة اليمين

وفي الوقت نفسه تغلق تلامسات الاستمرارية فتحافظ على استمرارية مسار التيار حتى بعد زوال الضغط عن الضاغط (S1)، ويضيء المصباح (H1).

كما وتفتح نقاط تلامسات الحماية من عمل المفتاحين في نفس الوقت وهي التلامس 21 و 22 من التلامسات المساعدة. وعند الضغط على ضاغط التشغيل (S3) لن يعمل المحرك لأن التلامس المساعد 21 و 22 مفتوح .

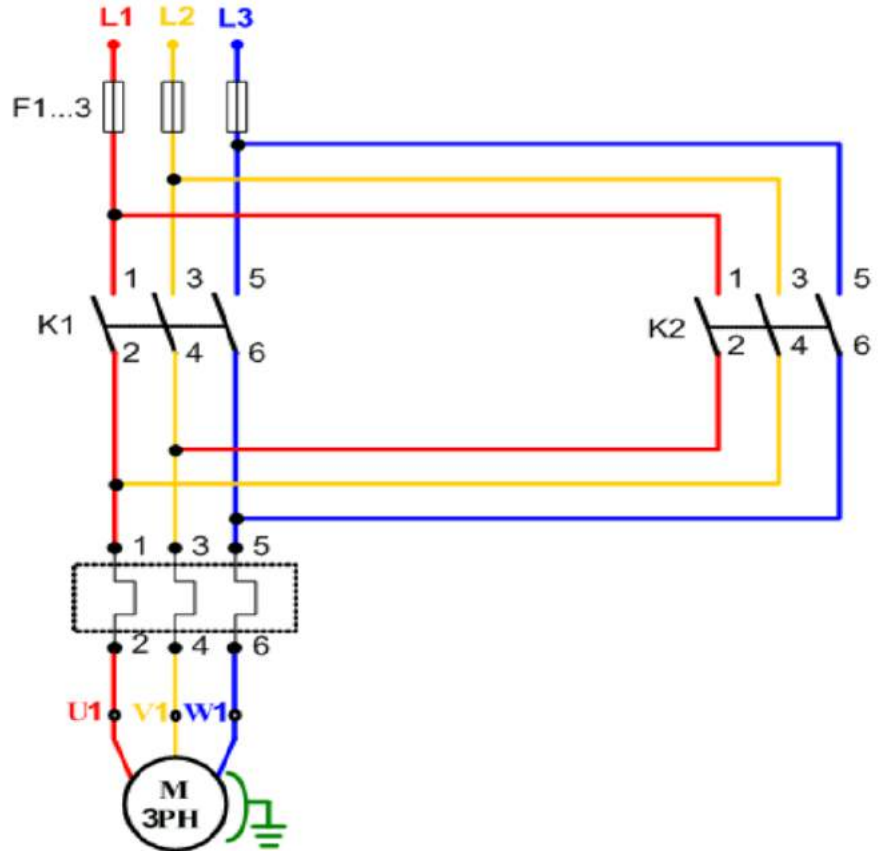
ولعكس اتجاه دوران المحرك يجب إيقاف تشغيل المحرك أولاً عن طريق استخدام الضاغط (S1)

ثم باستخدام ضاغط التشغيل (S3) يكمل مسار التيار إلى ملف الكونتاكتور (K2) فيغلق تلامساته الرئيسية ويدور المحرك جهة اليسار

وفي نفس الوقت تغلق تلامسات الاستمرارية ويضيء المصباح (H2)، وتفتح تلامسات الحماية بفعل المفتاحين.

وعند حدوث الحمل الزائد يفصل المرحل الحراري التلامسي ويضيء المصباح (H3).

2. دائرة القوى لعكس اتجاه دوران محرك ثلاثي الطور :



يعتمد مبدأ عمل دائرة القوى على سريان التيار من المصدر الكهربائي الى دائرة المحرك عن طريق المصهرات و الكونتاكتور (K1) والحماية الحرارية حيث يتصل كل من L1-U1 ، L2-V1 ، L3-W1 عندما تغلق نقاط القدرة في تلامسات المفتاح التلامسي وعند التحويل للاتجاه الثاني يعمل الكونتاكتور (K2) على إيصال التيار من المصدر عبر نفس المصهرات والحماية الحرارية التي تم استخدامها في الاتجاه الأول حيث يتصل كل من L1 - V1 ، و L2 - U1 ، و L3 - W1 ، فيدور المحرك بالاتجاه المعاكس.

التحكم في سرعة المحركات الحثية ثلاثية الطور:

أهم طرق التحكم

من المعادلة الآتية :

$$n=120*f/P(1-s).....1$$

يتضح من المعادلة (1) أنه يمكن التحكم في سرعة المحركات الحثية عن طريق تغيير أحد العوامل على الأقل الموجودة بالمعادلة حيث أن:

الn: سرعة المحرك

الف: تردد التيار بالهرتز (تردد ملفات الجزء الثابت وهو نفسه تردد مصدر الجهد)

الP: عدد الاقطاب المغناطيسية

الS: الإنزلاق

1- تغيير الإنزلاق:

يتحقق ذلك بربط مقاومة متغيرة على التوالي مع ملفات الجزء الدوار ولا يمكن هذا إلا مع المحرك الحثي ذو الحلقات الانزلاقية حيث يمكننا ربط أي عنصر خارجي مع جزئه الدوار ، ولا يمكن ذلك مع المحرك ذو القفص السنجابي لأنه عبارة عن دائرة مغلقة عند ربط هذه المقاومة فإن المفايد النحاسية بالجزء الدوار سوف ترتفع نتيجة لإرتفاع قيمة مقاومة ملفات العضو الدوار، مما يزيد من قيمة الإنزلاق حسب العلاقة التالية:

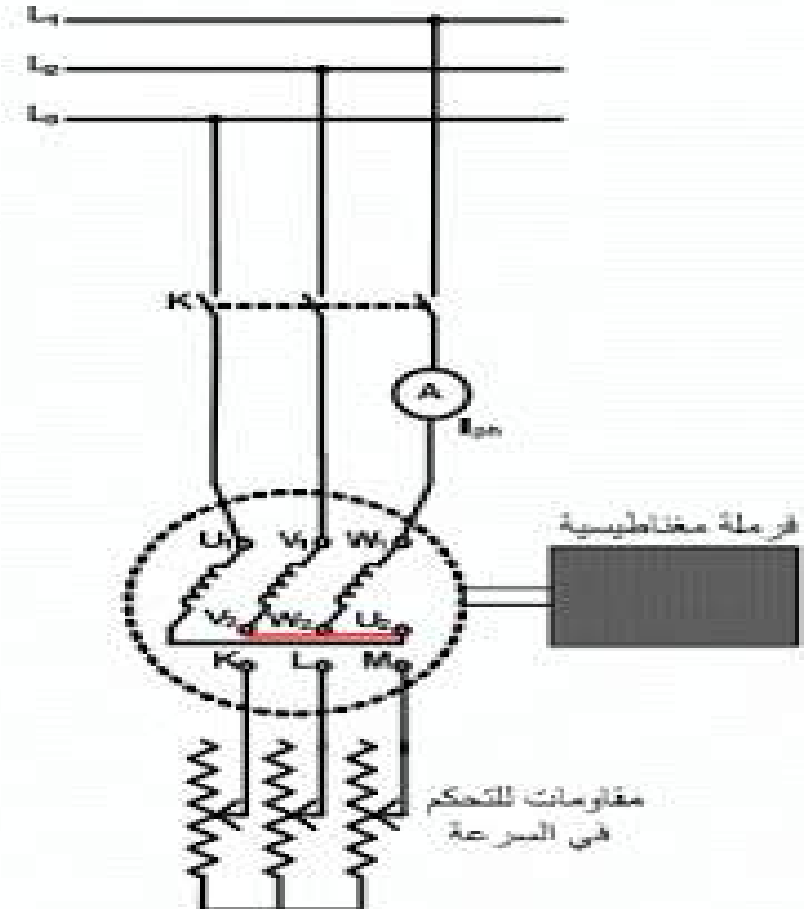
$$S = P_{cu2} / P_g$$

ال P_{cu2} : الفقد النحاسي بالجزء الدوار

ال P_g : قدرة الفجوة الهوائية

وبما أن المفايد النحاسية سترتفع ، سيرفع ذلك من قيم الإنزلاق مما يجعل من سرعة المحرك تنخفض وذلك حسب المعادلة (1)

من مميزات هذه المقاومة أيضاً هو الخفض من قيمة تيار الإقلاع (تيار البدء) وكذلك الرفع من قيمة عزم البدء وهو مهم جداً لأي محرك ولكن مشكلة هذه الطريقة هي أنها تزيد من المفايد النحاسية مما يؤدي إلى خفض قيمة الكفاءة وبالتالي فإنها تستخدم في أضيق الحدود وذلك عندما يراد تخفيض السرعة بنسبة لا تتجاوز ال 15% من السرعة المقننة



2- التحكم في السرعة عن طريق عدد الأقطاب:

ما يميز المحركات الحثية عن محركات التيار المستمر أنه يمكن تغيير عدد الأقطاب المغناطيسية لنحصل على سرعة متناسبة مع الحمل

من نفس المعادلة يمكننا ملاحظة أن العلاقة بين السرعة وعدد الأقطاب علاقة عكسية ، بمعنى أنه كلما زاد عدد الأقطاب انخفضت سرعة المحرك، يمكن تطبيق هذا التغيير في حالة محركات القفص السنجابي لماذا؟

في حالة محركات القفص السنجابي نحن بحاجة لتغيير عدد الأقطاب في الجزء الثابت فقط ، وبما أن عدد الأقطاب في الجزئين الثابت والدوار يجب أن يكون متساوياً فإن قضبان القفص السنجاب في الجزء الدوار تقوم بتغيير مناظر للتغيير الذي حدث في أقطاب الجزء الثابت تلقائياً ودون الحاجة لعمل نفس الإجراء

جدول السرعة عند التغيير في التردد والأقطاب

قطب	HZ	سرعة المجال	سرعة المحرك
٢	٥٠	٣٠٠٠	٢٩٠٠
٤	٥٠	١٥٠٠	١٤٢٠
٦	٥٠	١٠٠٠	٩١٠
٨	٥٠	٧٥٠	٦٨٠
١٠	٥٠	٦٠٠	٥٢٠
قطب	HZ	سرعة المجال	سرعة المحرك
٢	٦٠	٣٦٠٠	٣٤٠٠
٤	٦٠	١٨٠٠	١٧٠٠
٦	٦٠	١٢٠٠	١٠٥٠
٨	٦٠	٩٠٠	٨٠٠
١٠	٦٠	٧٢٠	٦٥٠

في المحرك ذو الحلقات الإنزلاقية نحن بحاجة لتغيير عدد الأقطاب في الجزء الثابت والدوار مما يجعل من هذه العملية معقدة وغير ممكنة

كما نعرف فإن عدد الأقطاب يعتمد على اتجاه التيار في الملفات وطريقة توزيعها بالجزء الثابت وبالتالي يمكن تغيير عدد الأقطاب بإحدى الطريقتين التاليتين:

أ- يصمم المحرك بحيث يحتوي جزؤه الثابت على عدد معين من الملفات ، كل مجموعة من هذه الملفات خاصة بعدد أقطاب معينة وبالتالي فإن لكل مجموعة سرعة معينة

ب- يصمم المحرك بحيث تكون به مجموعة واحدة من الملفات في جزئه الثابت ، عن طريق تغيير ربط هذه الملفات بإمكاننا الحصول على سرعات مختلفة للمحرك

الطريقة الأولى تفضل على الثانية لأنه سنقل من عدد الملفات وبالتالي سيكون حجم ووزن المحرك

أقل

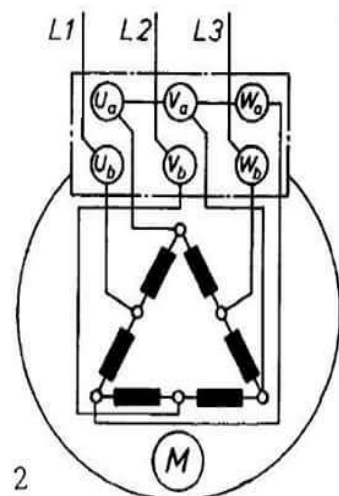
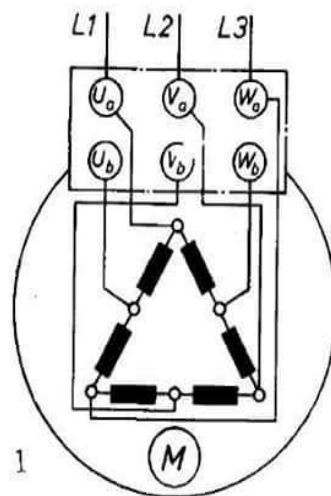
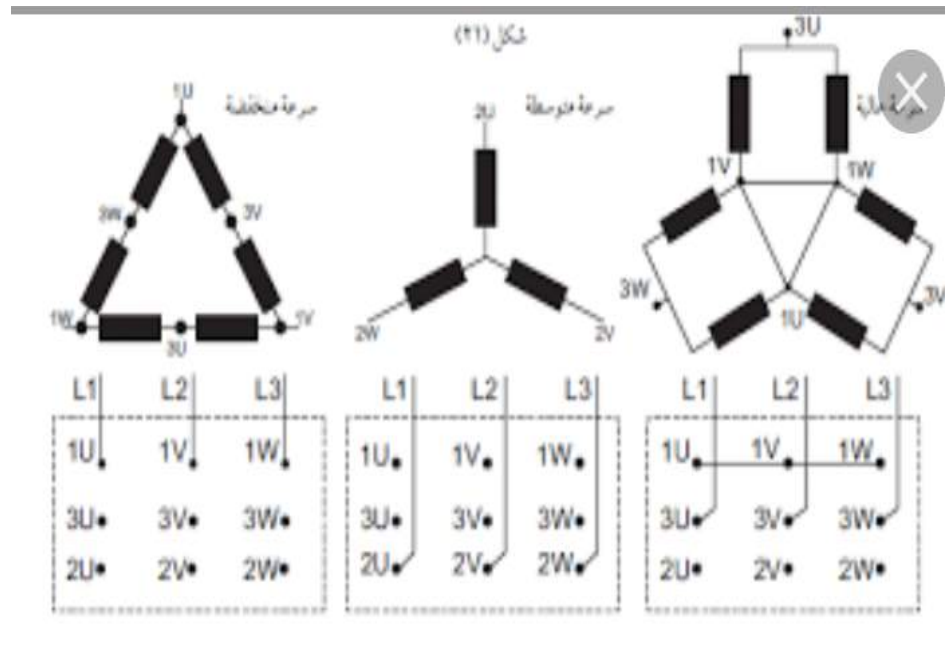
يتم هذا التغيير باستخدام مفتاح خاص يطلق عليه اسم مفتاح "د النلدر"

يمكن ملاحظة أنه للحصول على أربعة أقطاب وبالتالي على سرعة منخفضة تربط ملفات الجزء الثابت على التوالي وبذلك فإن اتجاه التيار في كل جانب ملف يحدد نوعية القطب إذا ما كان شمالياً أو جنوبياً فإذا فرضنا أن التيار الداخل يشكل قطباً شمالياً والخارج

جنوبياً فإننا نحصل على أربعة أقطاب وسرعة منخفضة

إذا ربطت كل

مجموعة من الملفات على التوازي فإن اتجاه التيار سيصبح كما في الشكل ب وبالتالي ستكون كل مجموعة من التيارات الداخلة والخارجة وهي متساوية في كل جانبي ملف متتالين عدد 2 قطب وبالتالي سترتفع سرعة المحرك



التحكم في سرعة المحركات الحثية ثلاثية الطور:

توصيل محرك ثلاثي الطور سرعتين (دالندر)

تستخدم المفاتيح اليدوية لتشغيل المحركات على سرعتين بطريقة الملفات المتصلة (دالندر) كما تستخدم المفاتيح الكهرومغناطيسية (الكونتاكتورات)

1- التشغيل اليدوي:

يتم تشغيل محرك ثلاثي الطور سرعتين، حيث يتم التحكم بالسرعة للمحرك الحثي بواسطة مفتاح عن طريق تغيير عدد الأقطاب:



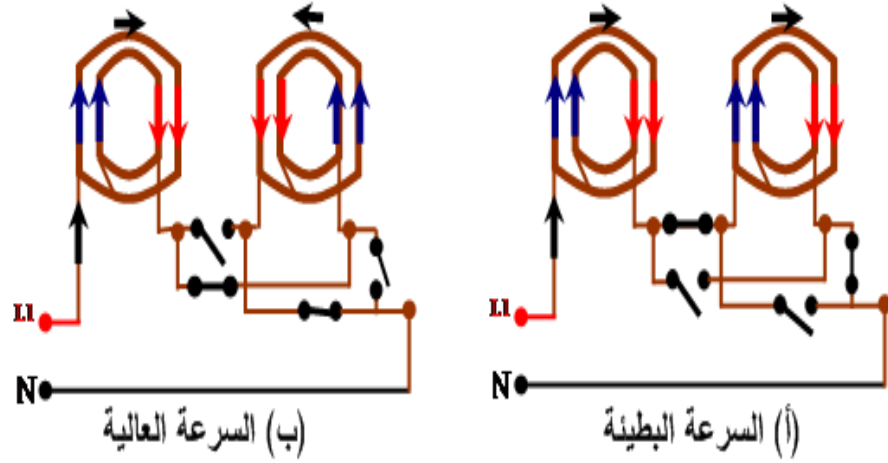
حيث يغير المفتاح عدد الأقطاب

ففي الوضع (أ) يكون عدد الأقطاب أربعة وتكون السرعة قريبة من (1500) د/د، بينما في الوضع (ب) يقل عدد الأقطاب لقطبين ، وتزيد السرعة لتصبح قريبة من (3000) د/د.

وكما هو معلوم ترتبط سرعة العضو الدوار (المحرك) N بعدد

الأقطاب حسب العلاقة :

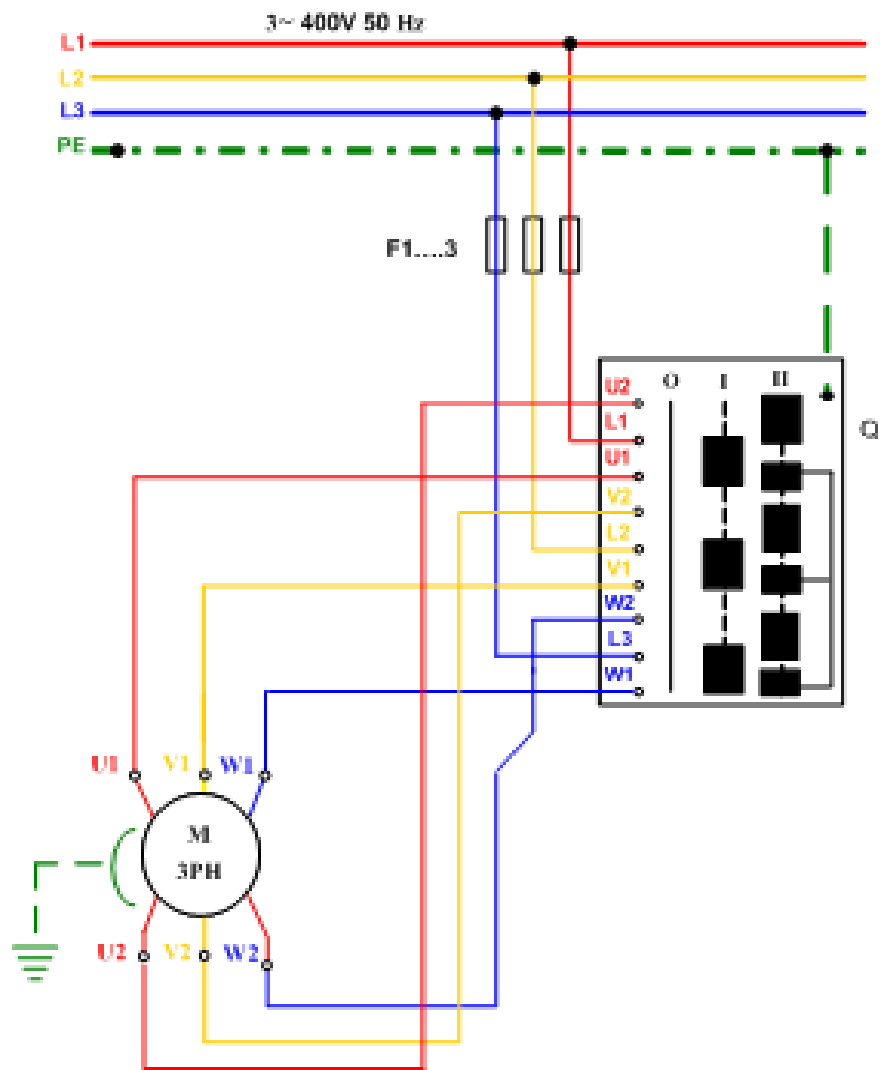
$$\text{السرعة} = 120 \times \text{التردد} / \text{عدد الاقطاب}$$



حيث يمكن الحصول على سرعتين متناصفتين عن طريق تحويل توصيل ملفات المحرك من دلتا الى توصيلة (نجمة- نجمة) الستار الثنائية بمساعدة مفتاح التحكم اليدوي

يؤدي التبديل من توصيلة المثلث الى توصيلة النجمة الثنائية إلى انخفاض عدد الأقطاب إلى النصف وبالتالي تزداد السرعة إلى الضعف

ولمعرفة كيفية اعادة لف هذا النوع من المحركات قم بالزيارة الموضوع اعادة لف محرك ثلاثي الطور سرعتين (دالندر) 4 / 2 اقطاب تطبيق عملي



التحكم في سرعة المحركات الحثية ثلاثية الطور:

تشغيل المحركات ثلاثية الأوجه سرعتين (دالندر)

سرعتين (دلتا D / نجمة نجمة / YY)

بواسطة مفاتيح مغناطيسية (كونتاكتورات)

في الآلات التي تعمل بسرعتين قابلتين للتحويل، تستخدم محركات ث
لاثية الطور تحتوي على ملفين متصلين في العضو الساكن لأحدهما
6 أقطاب وللآخر 2 قطب مثلا

ففي محركات التيار المتناوب ثلاثية الطور التي تحتوي مجموعة
واحدة في العضو الساكن يمكن تغيير عدد الأقطاب من أجل تغيير
السرعة من خلال تحويل أطوار الملفات

وتسمى ملفات المحرك ذات الأطوار القابلة للتحويل باسم (ملفات

دالندر) وتسمى دائرة التوصيل اللازمة لعملية التحويل باسم (دائرة

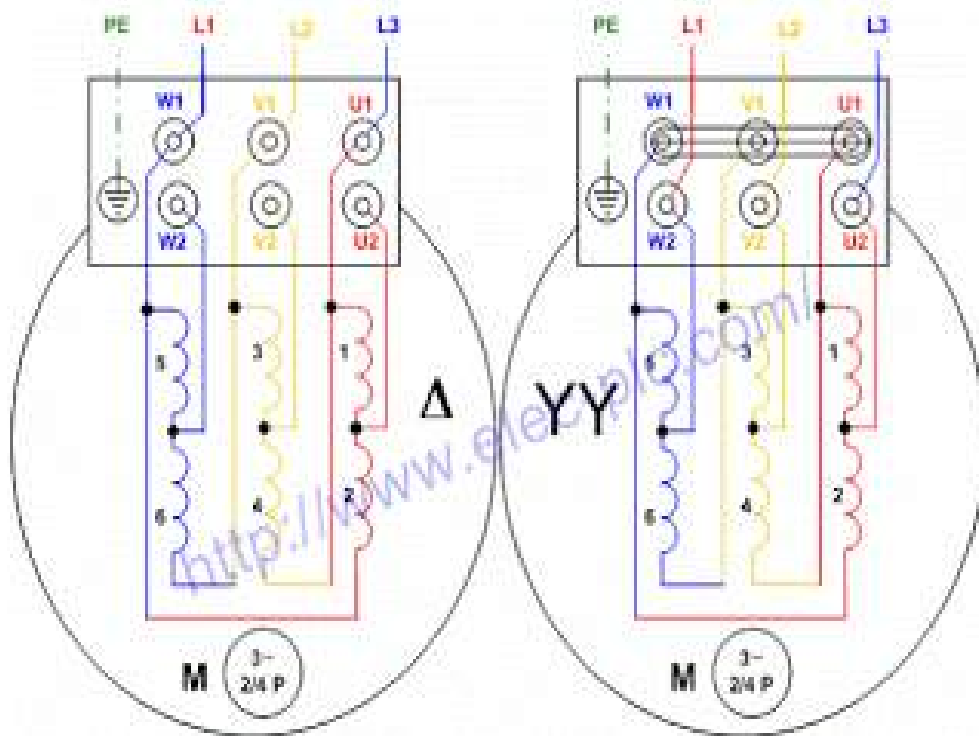
دالندر)

تكون للوحة المحرك الاسمية (لوحة البيانات) الذي يحتوي على
ملفات المنفصلة (دالندر) 6 أطراف وهي U1-V1-W1 لبدييات
اطراف المحرك و U2-V2-W2 لنهايات اطراف المحرك، ويرمز
للسرعة المنخفضة بالرمز والسرعة العالية YY

توصل نهايات ملفات المحرك للحصول على السرعة

المنخفضة D

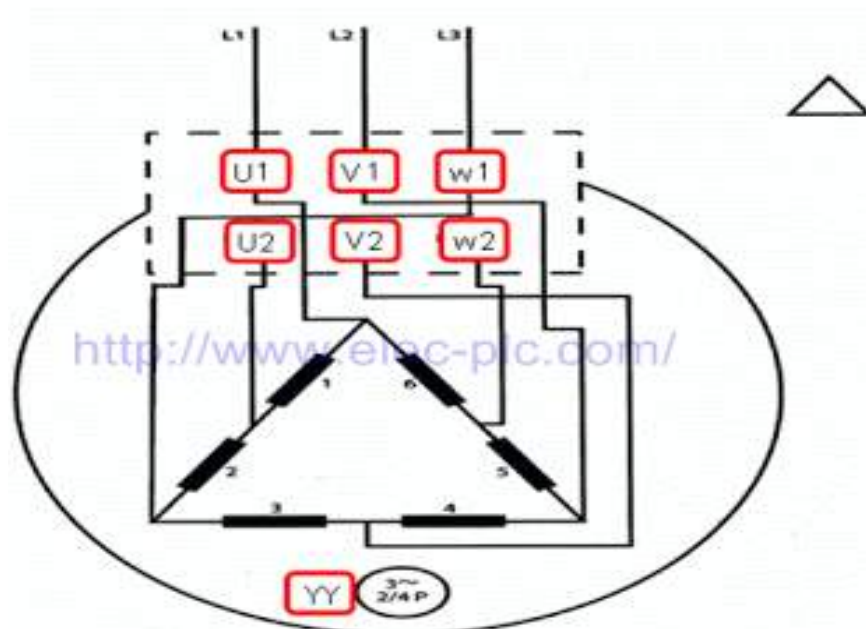
وتوصل ملفات المحرك للحصول على السرعة العالية YY



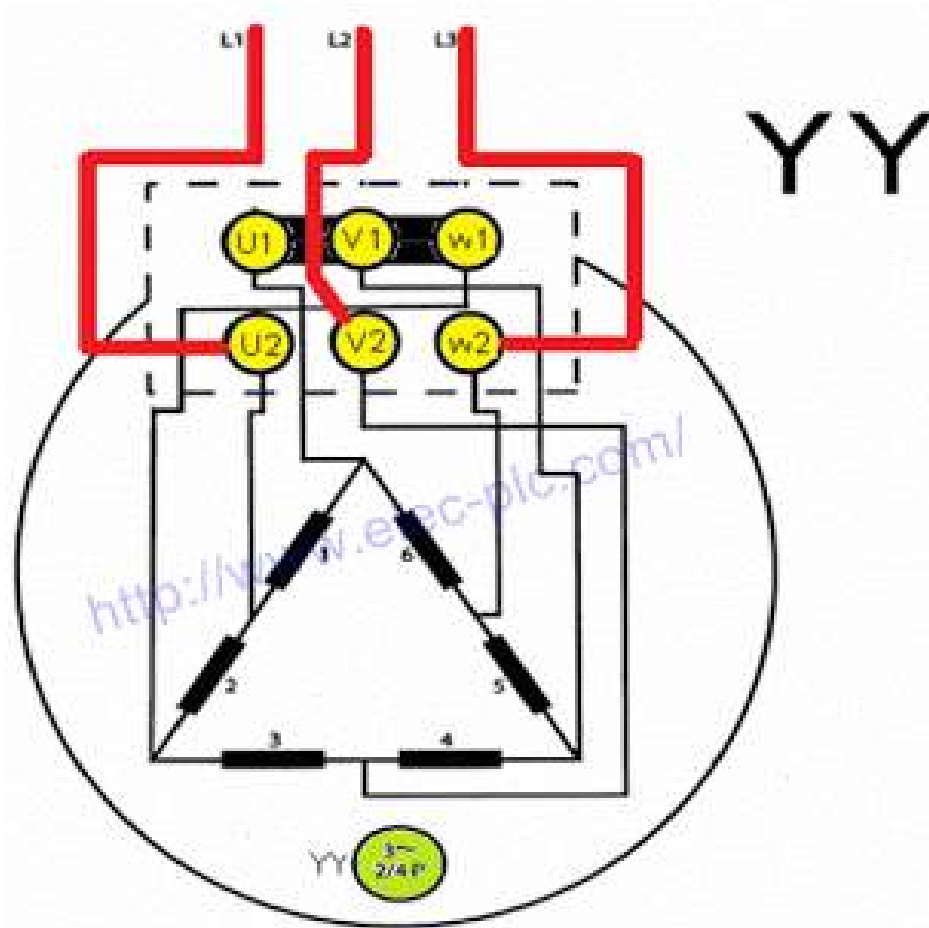
ملاحظة: على توصيل السرعة المنخفضة D وتوصيل السرعة العالية YY

في حالة التوصيل الخاص بالسرعة المنخفضة D يتم توصيل الأطراف (U1-V1-W1) بالمصدر ويمثل لها في الدائرة الرئيسية المفتاح الكهرومغناطيسي K1

وتترك الأطراف (U2-V2-W2) مفتوحة ويمثل لها في الدائرة الرئيسية المفتاح الكهرومغناطيسي K3

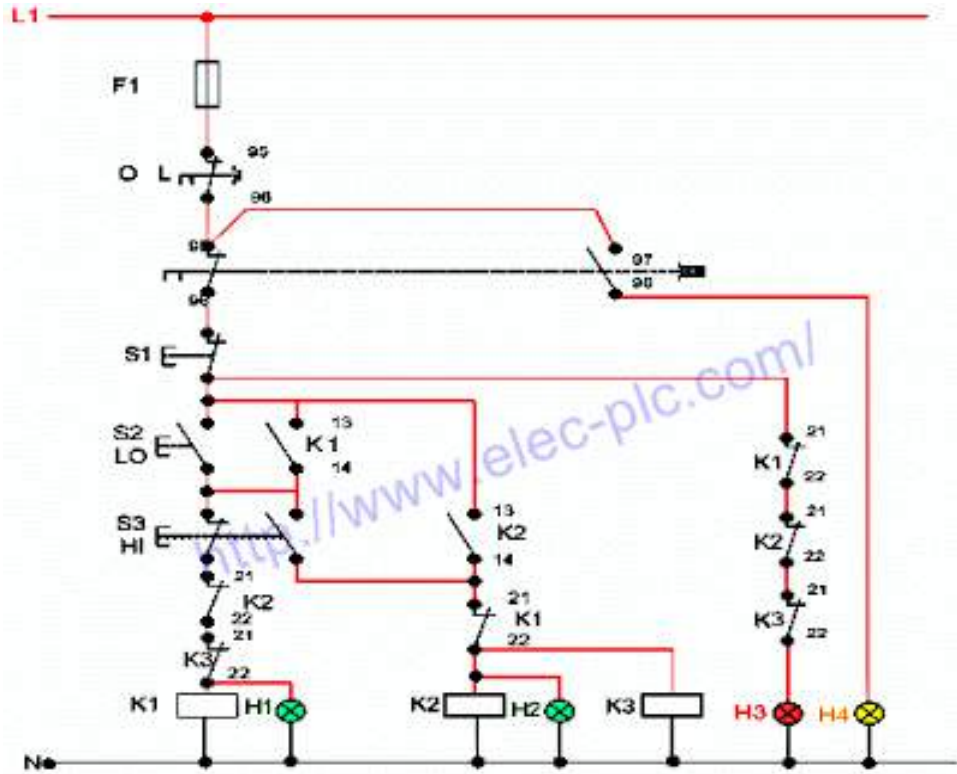


في حالة التوصيل الخاص بالسرعة العالية (YY) يتم توصيل الاطراف (U2-V2-W2) بالمصدر ويمثل لها في الدائرة الرئيسية المفاتيح الكهرومغناطيسي (K3) وتقتصر الاطراف (U1-V1-W1) ويمثل لها في الدائرة الرئيسية المفاتيح الكهرومغناطيسي (K2).



ولتشغيل المحرك الثلاثي الاوجه سرعتين باستخدام المفاتيح الكهرومغناطيسية سوف نشرح:

اولا: دائرة التحكم :



والجدول التالي يبين مكونات دائرة التحكم:

F1	مصهر حماية	K2	مفتاح تلامسي (Y Y)
F2..4	مصهرات حماية	K3	مفتاح تلامسي (Y Y)
O.L	مرحل حراري	H1	مصباح بيان لتشغيل محرك (Δ)
S1	ضاغط إيقاف	H2	مصباح بيان تشغيل المحرك (Y Y)
S2	ضاغط تشغيل	H3	مصباح بيان إيقاف المحرك
S3	ضاغط قفل	H4	مصباح بيان عطل المحرك
K1	مفتاح تلامسي Δ		

شرح دائرة التحكم لتشغيل محرك ثلاثي الأوجه (دلتا / نجمة نجمة)
:

عند الضغط على ضاغط التشغيل S2 فإن التيار يغذي K1 فيضيء
المصباح H1 فيغلق ملامساته المفتوحة وتفتح ملامساته المغلقة،
ويستمر في العمل عن طريق ملامسات الاستمرارية ليعمل المحرك
على توصيلة المثلث D التي تحقق السرعة المنخفضة.

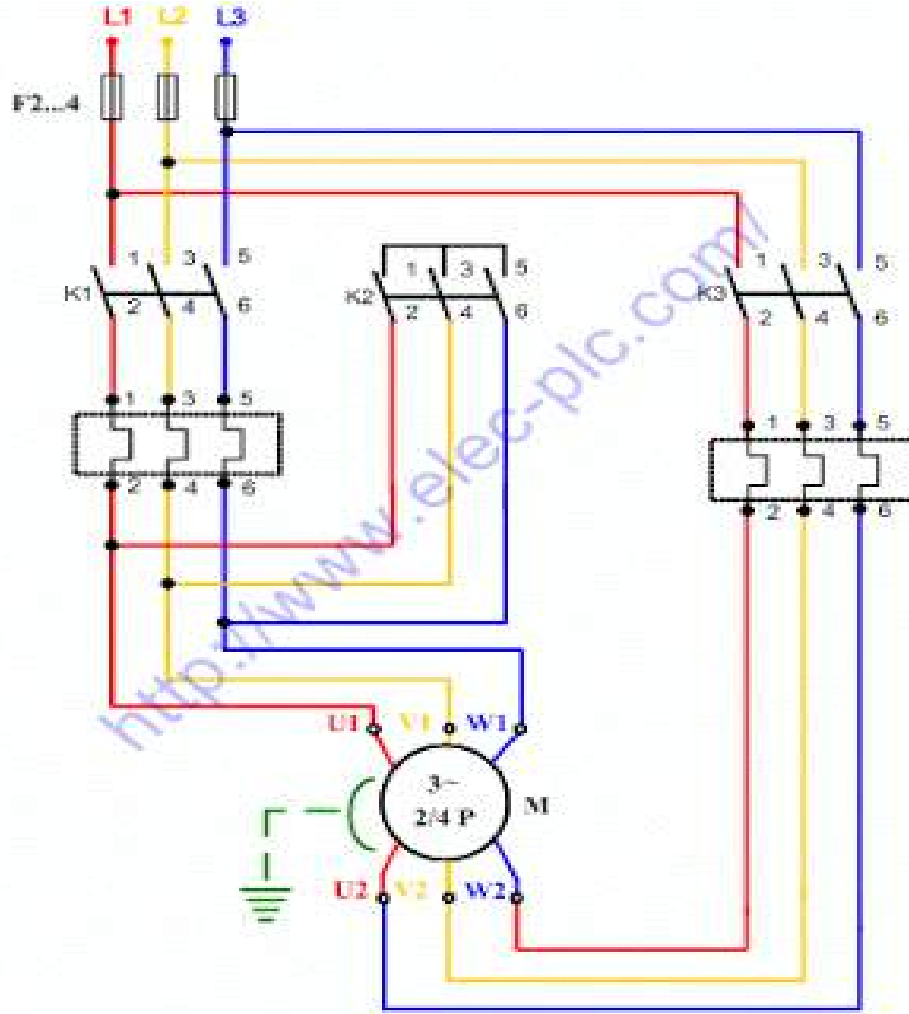
عندما نريد زيادة سرعة المحرك إلى السرعة المرتفعة فيجب
الضغط على S3 ليفصل التيار عن المفتاح التلامسي K1 وفي نفس
الوقت يوصل التيار إلى ملف المفتاح K2 فيضيء المصباح H2
ويسري التيار إلى ملف المفتاح K3 ويعمل مع المفتاح K2 عن
طريق نقاط الاستمرارية ليعمل المحرك بتوصيلة Y Y أي على
السرعة المرتفعة.

يمكننا التحويل من السرعة المنخفضة D إلى السرعة العالية YY
في هذه الدارة مباشرة عند الضغط على ضاغط التشغيل S2
لتشغيل السرعة المرتفعة، ثم الضغط على ضاغط القفل S3 لتشغيل
السرعة العالية Y Y

أما التحويل من السرعة المرتفعة YY إلى السرعة المنخفضة فيجب
ان يتم عن طريق ضاغط الإيقاف S1 ثم باستخدام ضاغط التشغيل
S2

لإيقاف عمل المحرك يستخدم الضاغط S1 ويضيء المصباح H3
وعند حدوث خلل في المحرك يضيء المصباح H4 ويقف
المحرك عن العمل

ثانيا- دارة القوى:



شرح دارة القدرة لتشغيل محرك ثلاثي الأوجه (دلتا ثم نجمة -
نجمة):

يعتمد مبدأ عمل دارة القدرة على إغلاق ملامسات القدرة في
المفتاح التلامسي (K1) الذي يعمل على وصل بدايات ملفات
المحرك (U1-V1-W1) مع المصدر الكهربائي (L1-L2-L3)
ويتم وصل التيار الكهربائي من المصدر الكهربائي الى دارة

المحرك عن طريق مصهرات الحماية الحرارية ليعمل المحرك
على توصيلة المثالث للسرعة المنخفضة

و عند تحويل المحرك ليعمل على توصيل النجمة / نجمة للسرعة
العالية، بحيث يفصل المفتاح الكهرومغناطيسي (K1)

ويعمل المفتاح التلامسي (K2)، حيث يعمل المفتاح التلامسي
(K2) الذي يقوم بوصل بدايات ملفات المحرك (U1-V1-W1)
مع بعضها البعض ويعمل المفتاح (K3) على وصل نهايات
اطراف المحرك مع المصدر الكهربائي ليصل (L1-V2) ويصل
(L2-W2) و (L3-U2) ليعمل المحرك على توصيلة
(النجمة/نجمة) للسرعة العالية

التحكم في سرعة المحركات الحثية ثلاثية الطور:

3-التحكم في سرعة المحركات الحثية ثلاثية الطور عن طريق
تغيير التردد بواسطة جهاز مغير السرعة Variable Speed
Drive

واختصاره (VSD):

ويسمى ايضا:

جهاز مغير التردد Variable Frequency Drive

واختصاره (VFD)

والمعروف

بالأنفيرتر inverter اي العاكس

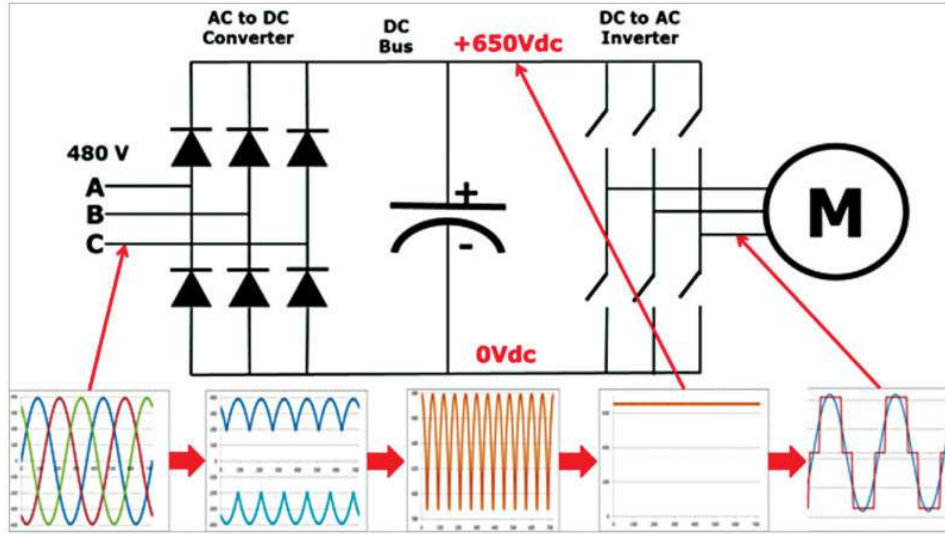
اي يعكس التيار من متردد الى مستمر ثم من مستمر الى متردد

●-تعريف الأنفيرتر:

هو جهاز يقوم بقيادة المحركات من نوعية AC والتحكم بها عن
طريق تغيير التردد HZ

حيث يتم تحويل التيار الكهربائي في دخل الانفيرتر من تيار
متناوب إلى تيار كهربائي مستمر

يدخل هذا التيار إلى دارة خاصة لتحويل هذا التيار من مستمر إلى
تيار نبضي (متقطع) ولكن بسرعة



يتم التحكم بها بواسطة متغيرات قابلة للبرمجة

يتم حفظ البرنامج للتحكم بالمحرك عن طريق ذاكرة (مجموعة IC) خاصة تقوم بحفظ كافة المتغيرات التي تم إدخالها إلى الأنفيرتر عن طريق لوحة صغيرة لإدخال المتغيرات على البرنامج



●-نظرية عمله

هو عبارة عن جهاز يتحكم في سرعة المحركات عن طريق التحكم في التردد...HZ

يتم تغذيته بتيار متردد AC ثم يقوم الإنفيرتر بتحويل المتردد إلى DC تيار مستمر أو ثم يقوم بتحويل الDC إلى AC مرة أخرى ليتحكم في الجهد والتردد



●-مميزاته:

- 1- وجود برامج ضمن الجهاز للتحكم بسرعة المحرك من دورة واحدة بالدقيقة الي أعلى من طاقة المحرك أحياناً تصل الي 10 اضعاف من سرعة المحرك الاساسية.
- 2- وجود برامج ضمن الجهاز تقوم بحماية المحرك من الكثير من الاخطاء أشهرها:
 - انقطاع احد الفازات
 - تغير في احد الفازات
 - حمل زائد علي قدرة المحرك
 - ارتفاع درجة حرارة المحرك فوق الحد المسموح الذي تم ضبطه من

خلال الجهاز

3- وجود شاشة علي الجهاز تقوم باظهار الكثير من القياسات للمحرك أشهرها:

سرعة الدوران الحالية

أمبير الحمل للمحرك أثناء العمل

اتجاه دوران المحرك لليمين او لليسار

استبيان الأخطاء التي حدثت أثناء العمل

4- دخل 220V والخرج 380V

5- يعمل الجهاز من 220V الي 460V

6- إذا اخطأ المبرمج يمكن ارجاع القيم الي ضبط المصنع بسهولة



● ملاحظات هامة

1_ عند تغيير سرعة المحرك يقوم الإنفيرتر بإخراج جهد للمحرك

يتناسب مع قيمة التردد والسرعة المطلوبة

2_ قيمة الأمبير بين المحرك والانفرتر تكون أعلى من قيمة الأمبير بين الإنفيرتر والمصدر

3_ المحرك الذي يعمل على الإنفيرتر له مواصفات تسمح بخصائص الإنفيرتر

4 الإنفيرتر به جميع الحماية للمحرك

5_ هناك أنواع تسمح لتغير إتجاه المحرك عن طريق لوحة تشغيله دون نقل كابلات مثل ماركة (ABB) وبه شاشة موضح عليها قيمة التردد والامبير وسهم دوار بالاتجاه ولو تم عكس اتجاه تكون قراءة الهرتز بالسالب

وهناك انواع مثل ماركة (دانفوس) ليس به خاصية تغيير الاتجاه وعند تبديل الكابلات يدويًا يعطي قراءة بالسالب أيضا

6_ يقوم الإنفيرتر بقراءة بيانات المحرك

7_ بعض أنواع الإنفيرتر بها مخرجين تيار متردد و تيار مستمر للمحركات التي تحتاج إلى فرملة

أو العمل على dc



ما هو الفرق بين المحرك العادي والمحرك المصمم للعمل على الانفرتر؟

الإجابة:

المحرك المصمم للعمل على الانفرتر يسمح بتشغيله اعلى من السرعة المقننة له ولذلك فان المواصفات التالية يجب ان تتوفر فيه:

1- قابلية عزل الملفات للعمل مع الجهد الخارج من الانفرتر من حيث درجة العزل ضد التغيرات السريعة فى الجهد $voltage$ dv/dt transient والتي تسبب اجهادات متكررة على العزل قد تؤدي لانهيائه.

2- درجة حرارة التشغيل المسموح بها اعلى من المحرك العادي حيث انه فى السرعات المنخفضة تدور مروحة التبريد المركبة على المحرك بسرعة منخفضة وبذلك تنخفض كفاءة تبريد المحرك.

3- يحتاج المحرك الى فلتر وذلك لتقليل dv/dt وايضا للسماحية بطول اكبر للكابل المغذي للمحرك

4- المحرك يصمم لتحمل اهتزازات ميكانيكية اعلى
mechanical vibration

من ناحية التصميم الميكانيكي لتثبيت الملفات فلا يوجد فرق بينهما.

تشغيل محرك ثلاثي الطور ليعمل كمحرك احادي الطور.

يمكن تشغيل محركات ثلاثية الطور (380v) على فولتية طور واحد (220v) للمحركات ذات القدرات الصغيرة التي قدرتها اقل من حصان ميكانيكي واحد وقد يقبل بان ترتفع هذه النسبة لتصل الى حصان ونصف الحصان الميكانيكي (1.5HP)، علماً بأن قدرته لن تتعدى 75% من قدرته الأصلية.

اي ان المحرك في حالة التحويل سوف يفقد ثلث قدرته تقريبا و السبب أن احد الملفات الثلاثة يعمل كمف بدء تشغيل.

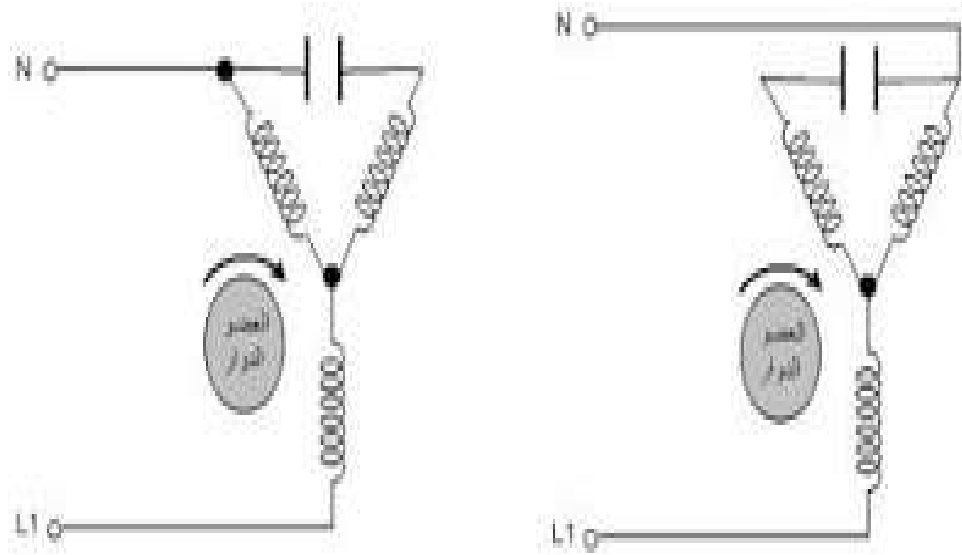
ويتم التحويل بتوصيل مكثف تشغيل

وتحسب قيمة المكثف بشكل تقريبي حسب قدرة المحرك وهي كما يلي:

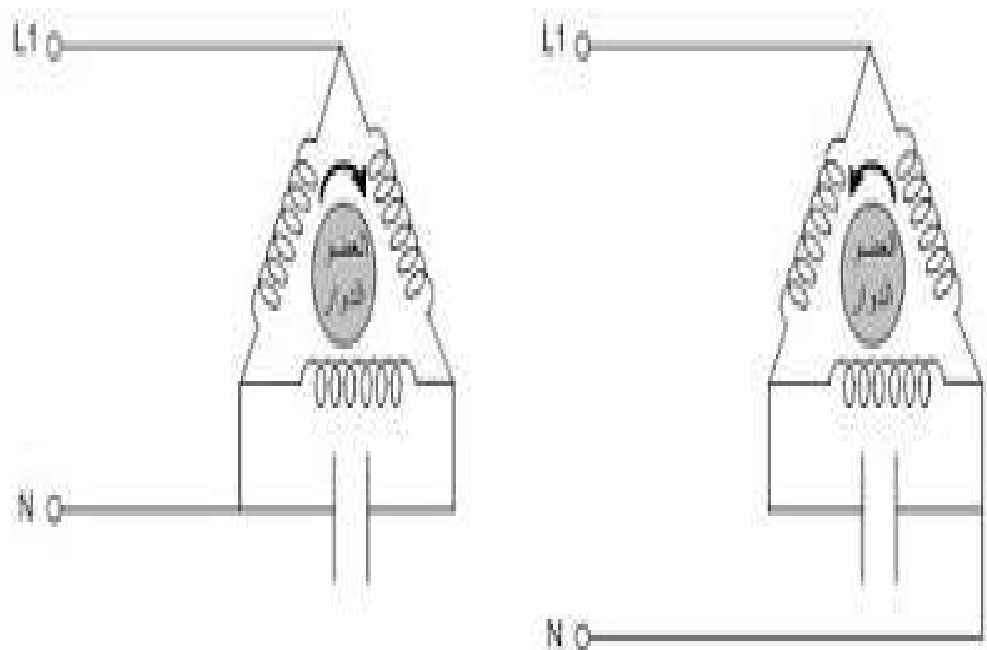
يتم توصيل مكثف 50 مايكرو فاراد 450 فولت لكل حصان ميكانيكي عند عمل المحرك على فولتية 220 فولت طور واحد.

اي ان المحرك الذي قدرته 1.5 HP يتم توصيله بمكثف قدرته 75 ميكرو فراد وبفولتية 450 فولت

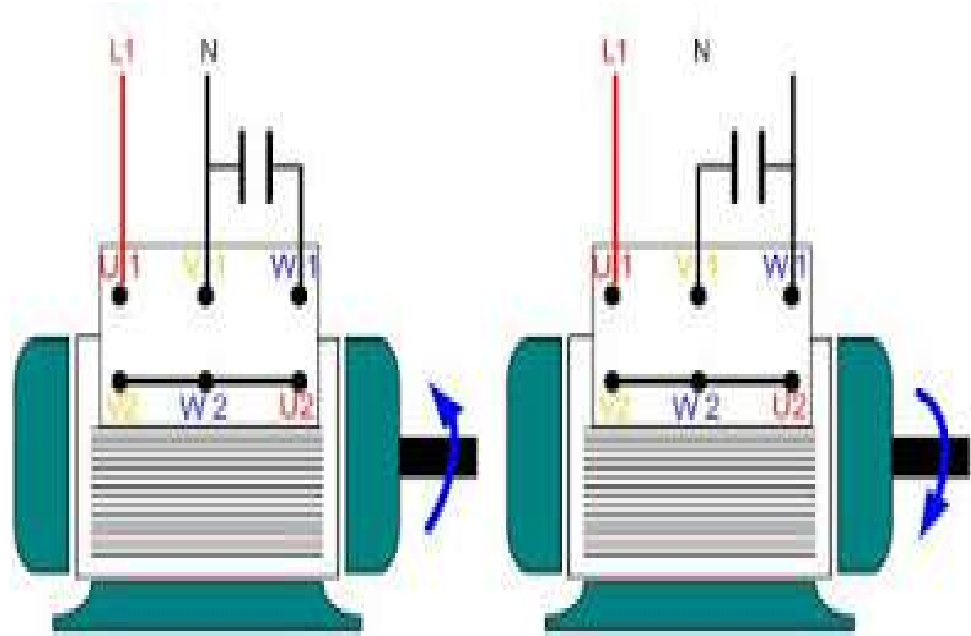
تبيين الاشكال التالية كيفية توصيل المكثف مع المحرك ، حيث يبين الشكل التالي توصيلة ملفات المحرك في حال توصيلة النجمة (ستار) وكيفية عكس اتجاه دورانه:



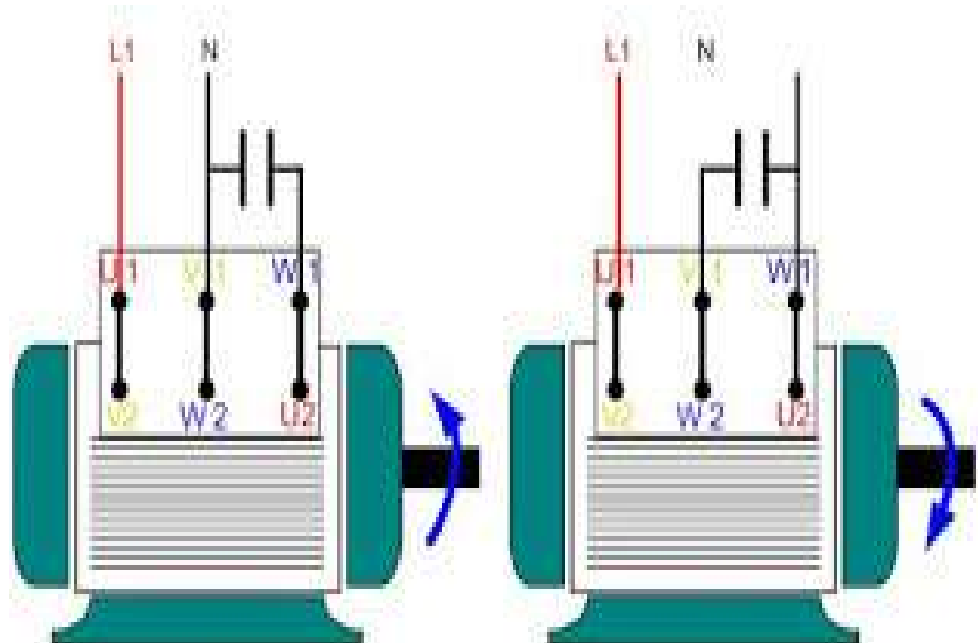
اما الشكل التالي فيبين توصيل ملفات المحرك في حالة المثلث وكيفية عكس اتجاه دورانه:



اما الشكل التالي فيبين كيفية التوصيل العملي على لوحة بيانات للمحرك وعكس اتجاه دورانه لتوصيل النجمة (ستار).



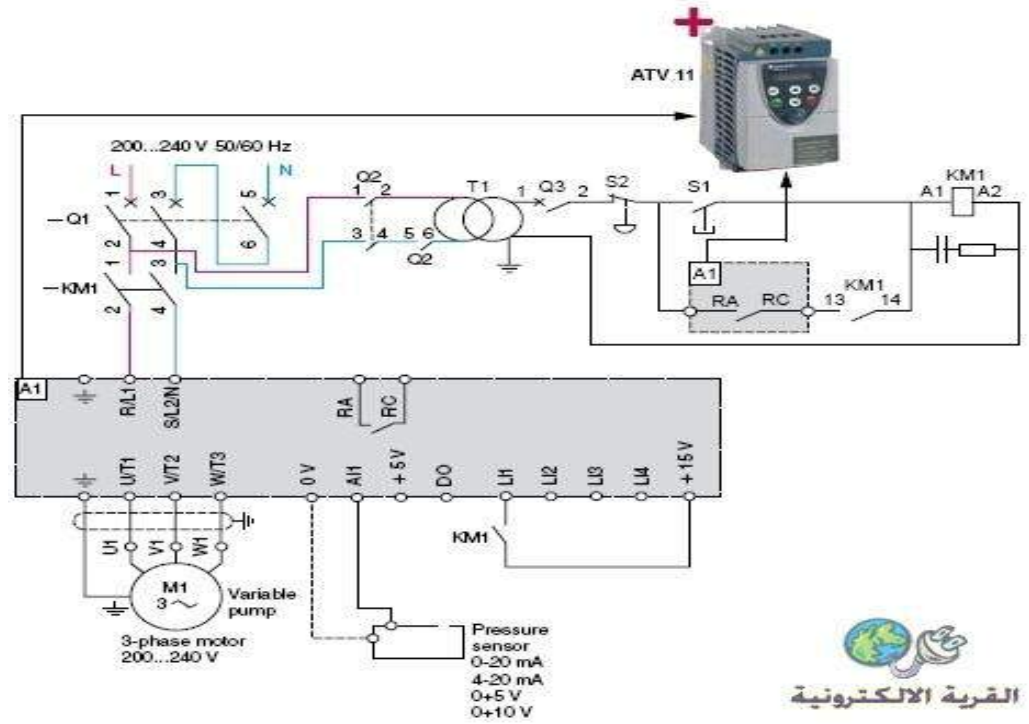
اما الشكل التالي فيبين كيفية التوصيل العملي على لوحة بيانات للمحرك وعكس اتجاه دورانه لتوصيل المثلث (الدلتا).



تشغيل محرك ثلاثي الطور ليعمل كمحرك احادي الطور

بواسطة انفيرتر

هذه الدائرة لا تصلح الا للمحركات ذات القدرة الصغيرة



القرية الالكترونية

شرح بعض الرموز المستخدمة في الدائرة ووظيفتها :

الرمز ATV11 جهاز الانفرتر او مغير السرعة

الرمز Q1 مفتاح ثلاثي تقوم بتوصيله ليعمل على جهد 220 فولت وهذه انسب توصيلة عند استخدام جهد 220 فولت على ثلاث كونتاكات لاستفادة من حساسية المفتاح كلها في حالة الشورت سيركت .

الرمز KM1 وهو عبارة عن كونتاكتور ثنائي القطبية , يقوم بعملية الفصل والتوصيل عند حدوث خطأ ما بالدائرة وهو المسئول عن تغذية الانفرتر ب 220 فولت , طبعاً يستخدم كونتاكتور ثلاثي في حالة 380 فولت , ونفس الجهاز يمكن ان يتم توصيله بالجهدين .

الرمز Q2 وهو مفتاح ثنائي يقوم بالحماية قبل المحول و دائرة الكونترول المستخدمة وبعملية الفصل والتوصيل .

الرمز T1 وهو المحول المسئول عن تغذية الفولت المناسب و المستخدم في دائرة الكونترول

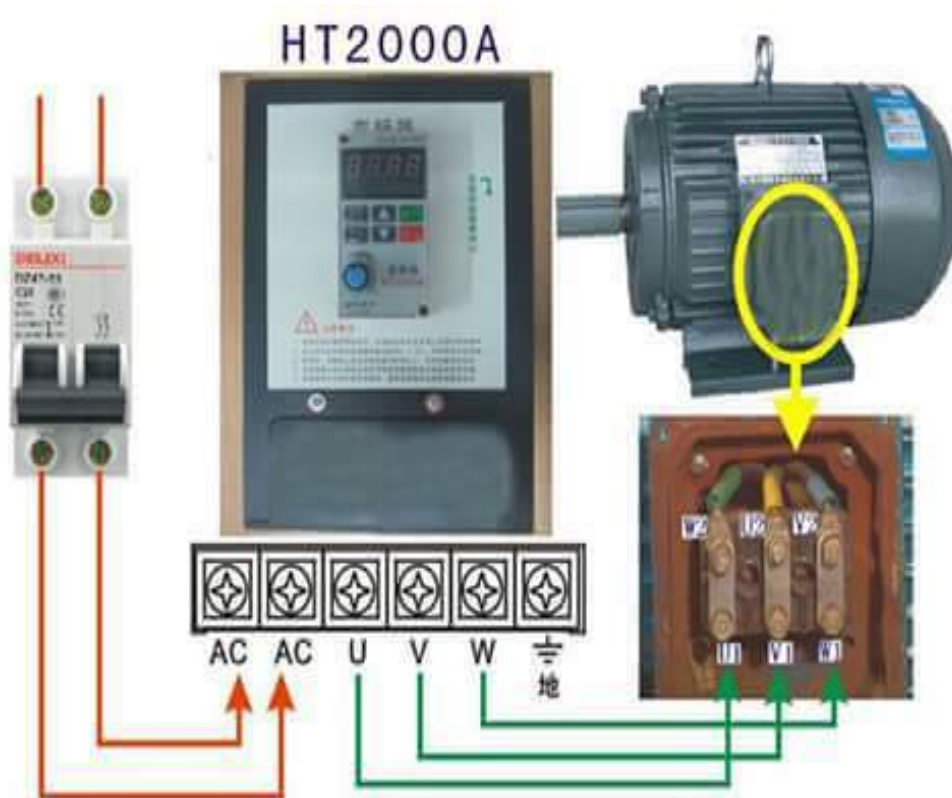
الرمز Q3 عبارة عن مفتاح حماية مباشر لدائرة الكونترول بعد المحول

الرمز S1 وهو عبارة عن مفتاح التشغيل بوش بوتن S2 وهو عبارة عن مفتاح ايقاف بوش بوتن

الرموز RA ,RC وهي عبارة عن نقطة مفتوحة نقوم بتوصيلها في الدائرة لحماية الانفرتر وهي عبارة عن اشارة من الجهاز وهي تظل مفتوحة عند حدوث خطأ ما في الانفرتر ويتم توصيلها بجهاز ال PLC ايضاً .

الرموز R/L1 ,S/L2,T/L3 وهى التغذية المباشرة من المصدر لجهاز الانفرتر , ويتم استخدام L1/L2 فى حالة 220 فولت .

الرموز U,V,W او T1,T2,T3 وهى عبارة عن خروجات



فرملة المحركات الكهربائية ثلاثية الطور :

في كثير من التطبيقات الصناعية لابد من وجود وسيلة لفرملة وإيقاف الكتل المتحركة، ممثلة في المحرك والحمل الميكانيكي المتصل به.

حيث انه عند فصل الفولتية عن أي محرك لا يقف مباشرة في نفس اللحظة ولكن يظل في حالة دوران فترة من الزمن بفعل القصور الذاتي

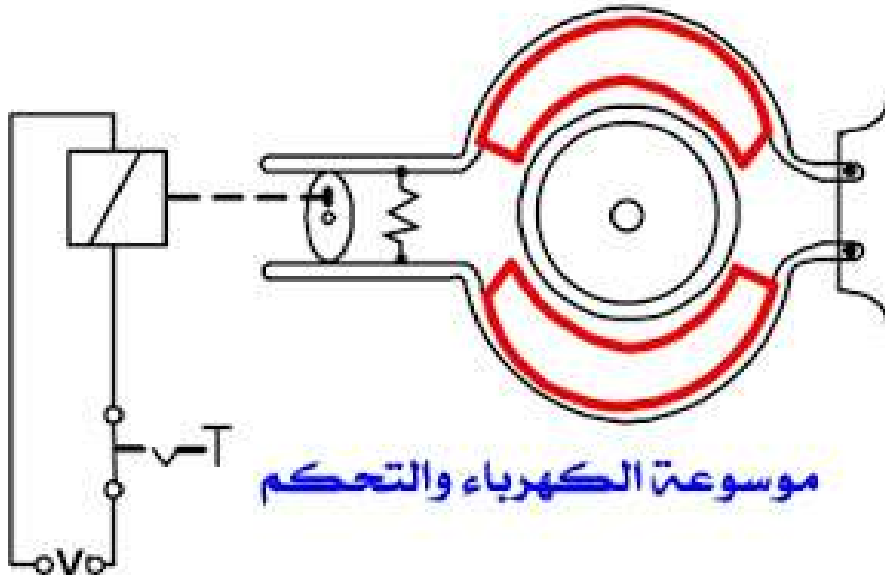
وفي بعض الدارات الكهربائية يجب أن يتوقف المحرك في نفس لحظة فصل الفولتية مثل المصاعد أو الروافع.

توجد طرق مختلفة لفرملة المحركات الكهربائية سنذكر بعض أنواع الفرملة المستخدمة:

1- الفرملة الكهروميكانيكية:

وهي على نوعين:

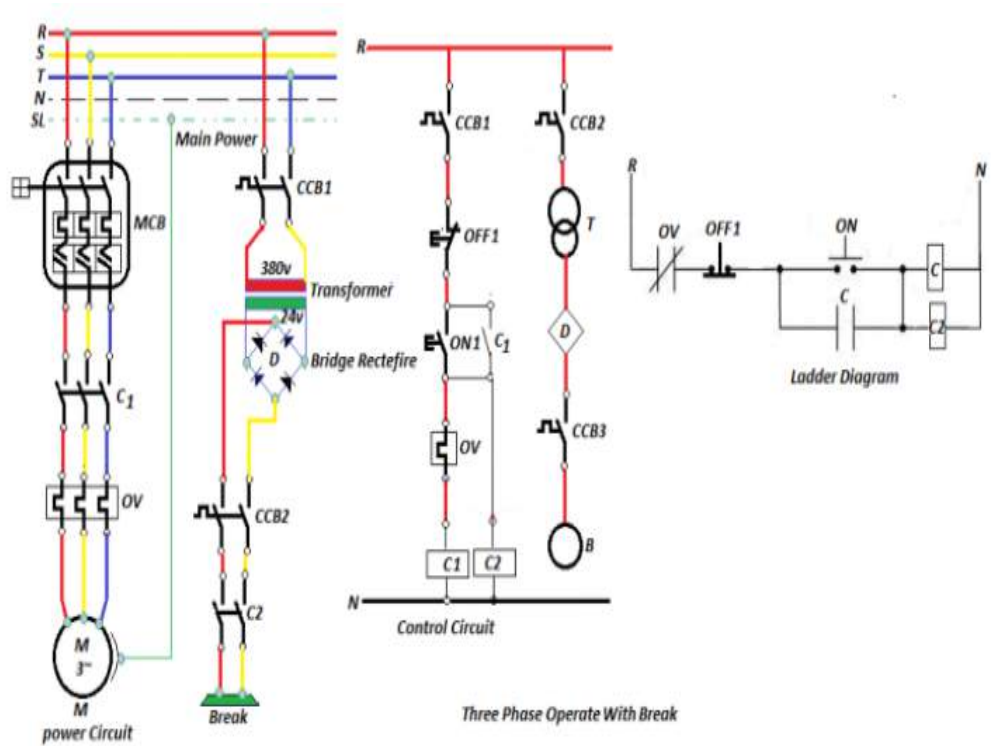
أ- بواسطة بوبينة خارجية وقد سبق الكلام عنها في فرملة المحركات أحادية الطور



ب- بواسطة كايح خارجي يسمى بريك Break:

هذا البريك يعمل على جهد 24 VDC لذلك سوف نحتاج الى محول
خافض جهد 24/380

ونحتاج ايضا الى دائرة توحيد كاملة لتحويل التيار من متردد AC
الى مستمر DC



مبدأ عمل دائرة التحكم:

عند الضغط على مفتاح التشغيل يصل التيار الى ملف الكونتاكتور
C1 وملف الكونتاكتور C2

يغلق الكونتاكتور C1 تلامس الاستمرارية C1 فتستمر الدائرة
بالعمل

يقوم الكونتاكتور C1 بغلق تلامساته الرئيسية فيصل التيار الى

أطراف ملفات المحرك فيعمل المحرك

وفي نفس الوقت يقوم الكونتاكتور C2 بغلق تلامساته الرئيسية

فيعمل البريك ويحرر عمود دوران المحرك

وعند الضغط على مفتاح الإيقاف يفتح الكونتاكتور C1 تلامس الأ

ستمرارية فينقطع التيار عن المحرك فيتوقف عن العمل

ايضا ينقطع التيار عن البريك فيرجع الى وضعه الطبيعي ويوقف

المحرك جبريا

2- فرملة ديناميكية:

وذلك عن طريق مصدر تيار مباشر:

من المعروف أن محرك القفص السنجابي (Squirrel Cage

Rotor) الواسع الانتشار يعمل فقط بالتيار المتناوب.

فإذا اتصلت ملفاته بمصدر للتيار المباشر يتولد مجال مغناطيسي

ثابت يؤدي إلى تثبيت العضو الدوار، ويمكن استغلال هذه النظرية

لكبح بعض أنواع المحركات ذات القدرات الصغيرة.

للحصول على تيار مستمر من التيار المتردد ثلاثي الطور يوجد

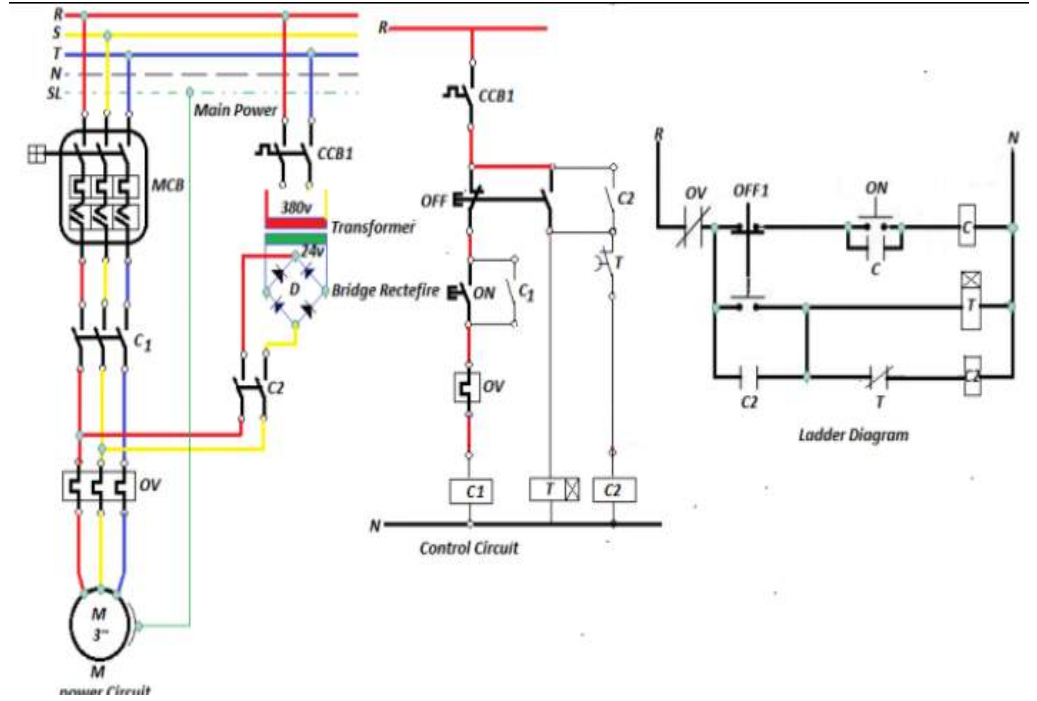
طريقتين:

1- استخدام محول خافض جهد 380V/24V

واستخدام دائرة توحيد كاملة لتحويل التيار من متردد AC الى

مستمر DC

2-استخدام دائرة توحيد من تيار متردد AC ثلاثي الطور الى تيار مستمر DC أحادي الطور



شرح دائرة التحكم :

يعتمد مبدأ عمل الدائرة الكهربائية على سريان التيار الكهربائي خلال ملف الكونتاكتور C1 عن طريق ضاغط التشغيل .
فيقوم الكونتاكتور C1 بغلق التلامسات المفتوحة فيصل التيار الى أطراف المحرك فيعمل
فيغلق تلامس الاستمرارية C1 فتستمر الدائرة بالعمل
وعند إيقاف المحرك بالضغط على ضاغط الإيقاف المزدوج
يفصل سريان التيار عن ملف الكونتاكتور C1 ففتح تلامساته
الرئيسية ويفصل التيار عن المحرك

يصل التيار الى ملف الكونتاكتور C2 فيقوم بغلق
تلامس الأستمرارية C3 و غلق تلامساته الرئيسية فيصل التيار
المستمر الى ملفات المحرك
ويصل ايضا التيار الى ملف التايمر T فيعمل ويقوم بعد الزمن
المضبوط عليه وهو ثانيتين
وهي الفترة التي يصل فيها التيار المباشر الى ملفات العضو الساكن
في المحرك ليعمل على كبح العضو الدوار فيها بشكل مباشر.
ملاحظة :

هذه الدائرة ينقصها مفتاح ايقاف آخر
او تلامس مغلق 12 22 من الكونتاكتور C1 في مسار ملف
التايمر وملف الكونتاكتور C2
او الغاء التايمر وتلامس الاستمرارية C2 والاكتفاء بتشغيل
الكونتاكتور يدوي من خلال مفتاح الايقاف المزدوج
شرح دائرة القوى :

باستخدام دائرة توحيد لتوحيد التيار المتناوب الى تيار مباشر
1-مكونات الدائرة :

- ثلاثة فيوزات رئيسية مناسبة للحمل لحماية دائرة المحرك
الكهربائي بالإضافة إلى ثلاث فيوزات أخرى لحماية دارة التوحيد و
المحرك أثناء الكبح.

- كونتاكتور K1 لتشغيل المحرك بالتيار المتناوب.

- كونتاكتور K2 لتوصيل التيار إلى مدخل دائرة التوحيد.

- دائرة توحيد (1) لتوحيد التيار المتناوب لتيار مباشر.

- مقاومة متغيرة (2) لخفض قيمة فولتية الكبح المباشرة.

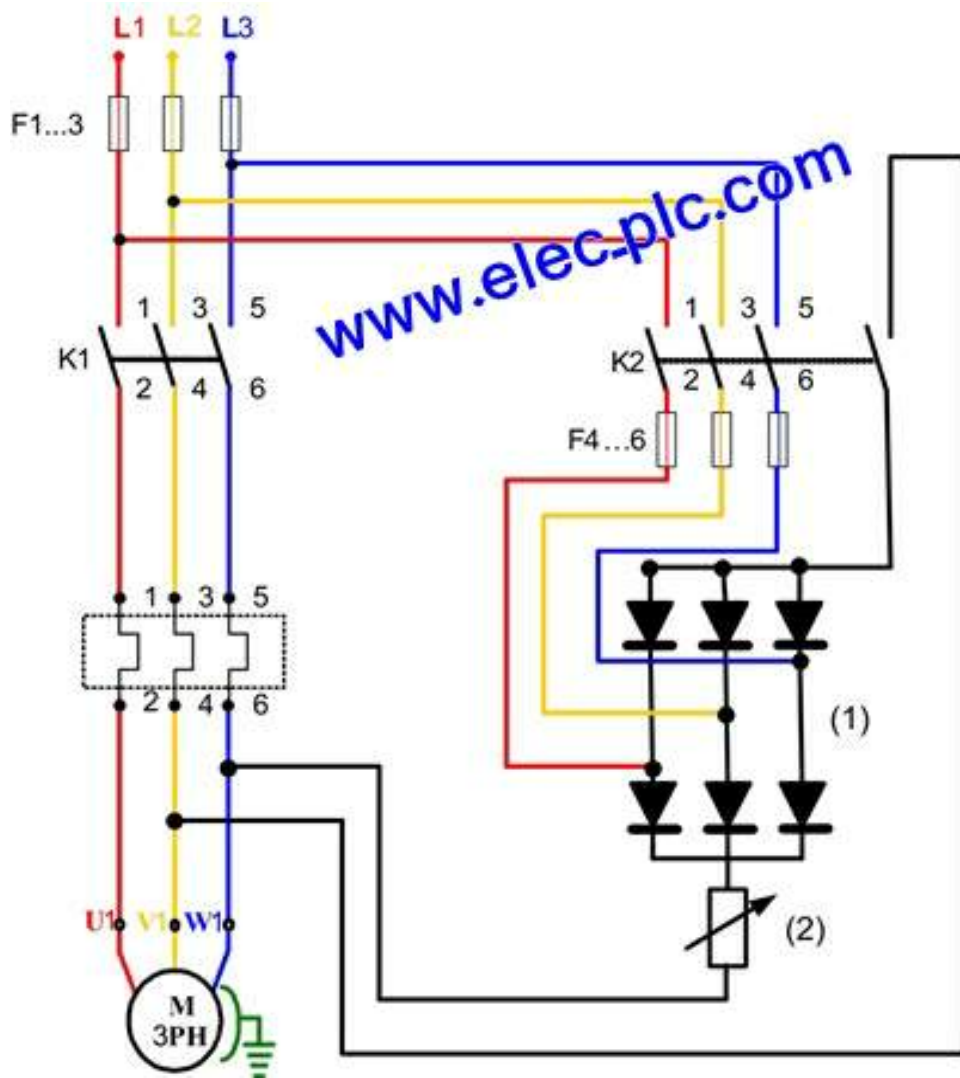
- طرفا دائرة التوحيد يوصلان الى أي طرفين من أطراف المحرك.

2. مبدأ العمل :

يعتمد مبدأ عمل دائرة القوى على سريان التيار من المصدر الكهربائي الى دائرة المحرك عن طريق الكونتاكتور K1 والحماية الحرارية حيث يتصل كل من L1-U1 ، L3-W1 ، L2-V1 عندما تغلق نقاط القدرة في تلامسات الكونتاكتور K1 عن طريق دائرة التحكم

يصل التيار الكهربائي الى المحرك الكهربائي.

و عند إيقاف المحرك يسري التيار فترة استخدام ضاغط الإيقاف فيسري التيار الى دائرة التوحيد ومنها الى المحرك الكهربائي ليقف المحرك بشكل مباشر.



- ملاحظات حول الفرملة بالتيار المباشر

أ-جب عدم ادخال التيار المستمر الى ملفات المحرك أكثر من ثانيتين كي لا تتأثر ملفاته وتبدأ بالإنهيار

ب- يمكن استخدام دائرة توحيد أحادية الطور بدلا من دائرة التوحيد ثلاثية الطور وتتصل بطورين وليس من الضروري استخدام دائرة توحيد ثلاثية الطور.

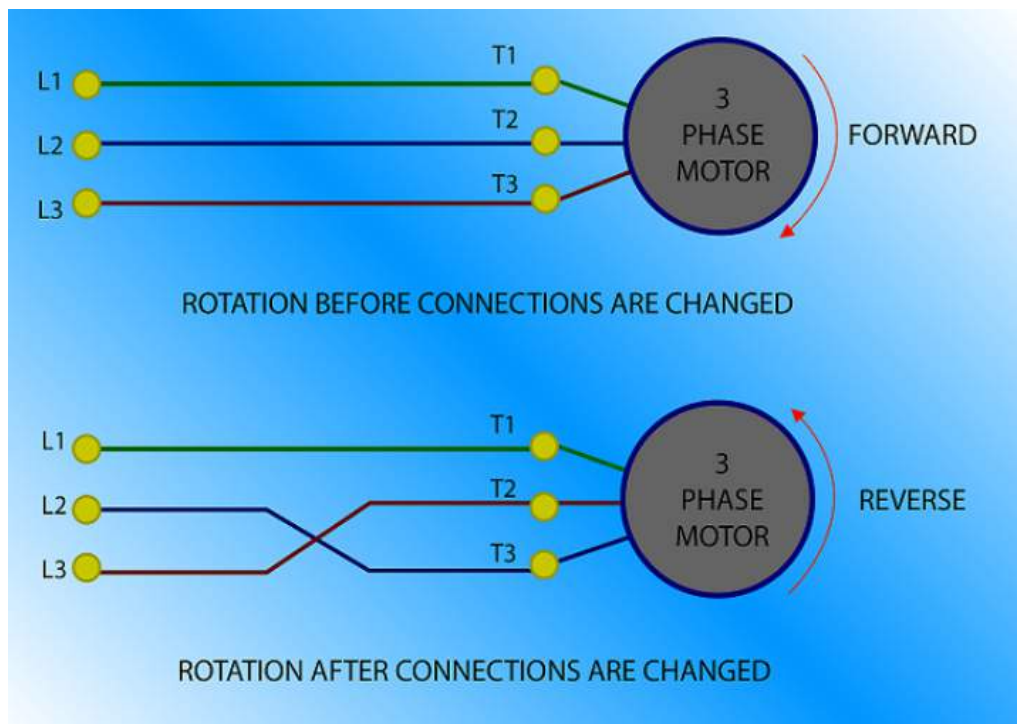
ج- كلما زادت الفولتية المباشرة الواصلة إلى ملفات المحرك كلما زادت قوة الكبح وارتفع التيار داخل ملفات العضو الساكن والعكس صحيح ولذلك يتم وضع مقاومة متغيرة يمكن بواسطتها ضبط الفولتية المناسبة للكبح.

د- بعض المحركات التي تعمل بكبح تيار مباشر تحتوي على مفتاح يشبه مفتاح الطرد المركزي المستخدم في المحركات أحادية الطور يغير وضع ملامساته عن طريق دوران أو وقوف المحرك ولكنه أكثر حساسية فهو يغلق ملامسته لحظة دورانه مباشرة ويفصلها لحظة توقف المحرك عن العمل

3- الفرملة الكهرومغناطيسية:

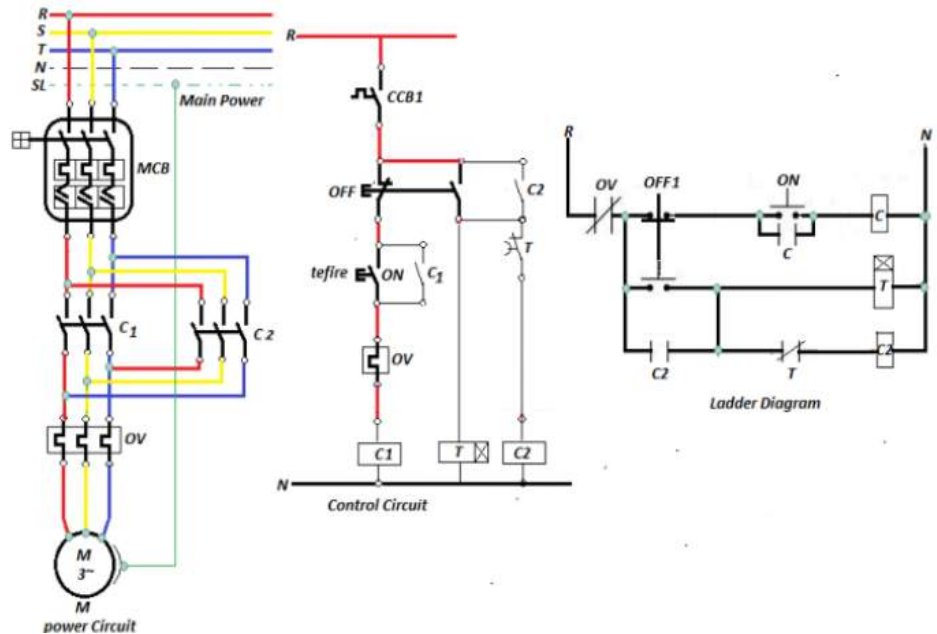
وذلك بعكس اتجاه الدوران لحظي

عندما نريد عكس حركة المحرك الثلاثي الطور نقوم بتبديل فازين فقط من الثلاثة فاز الموصلة الى أطراف المحرك

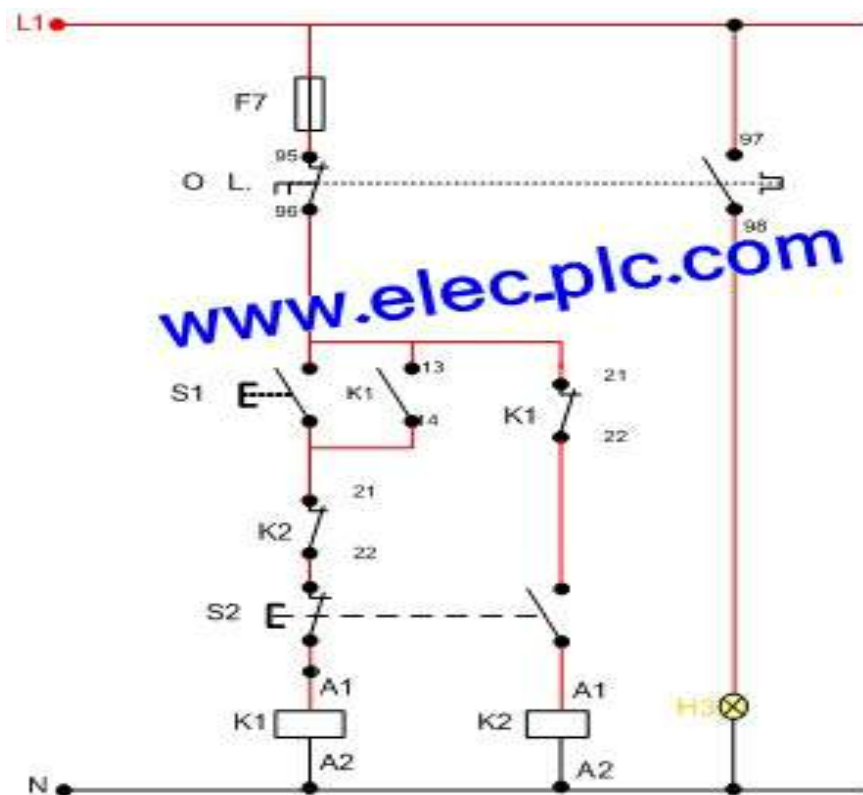


ويتم ذلك اما يدويا باستخدام مفتاح اسطواني خاص لتوصيل محرك
ثلاثي اتجاهين

او آليا باستخدام كونتاكتورات ودائرة تحكم



شرح دائرة تحكم لعكس اتجاه دوران لحظي لمحرك ثلاثي الطور:



يعتمد مبدأ عمل الدائرة الكهربائية على سريان التيار الكهربائي

خلال ملف الكونتاكتور K1 عن طريق ضاغط التشغيل S1

فيقوم الكونتاكتور بغلق التلامسات المفتوحة وفتح التلامسات المغلقة.

فتغلق التلامس 13-14 ويفتح التلامس 21-22 في الكونتاكتور

K1 لضمان عدم وصول التيار الكهربائي الى ملف الكونتاكتور

. K2

وعند إيقاف المحرك بالضغط على ضاغط الإيقاف المزدوج S2

يفصل سريان التيار عن ملف الكونتاكتور K1 فتغلق التلامسات

المفتوحة وتفتح التلامسات المغلقة

فيصل التيار الى ملف الكونتاكتور K2 من الفترة التي يستمر فيها

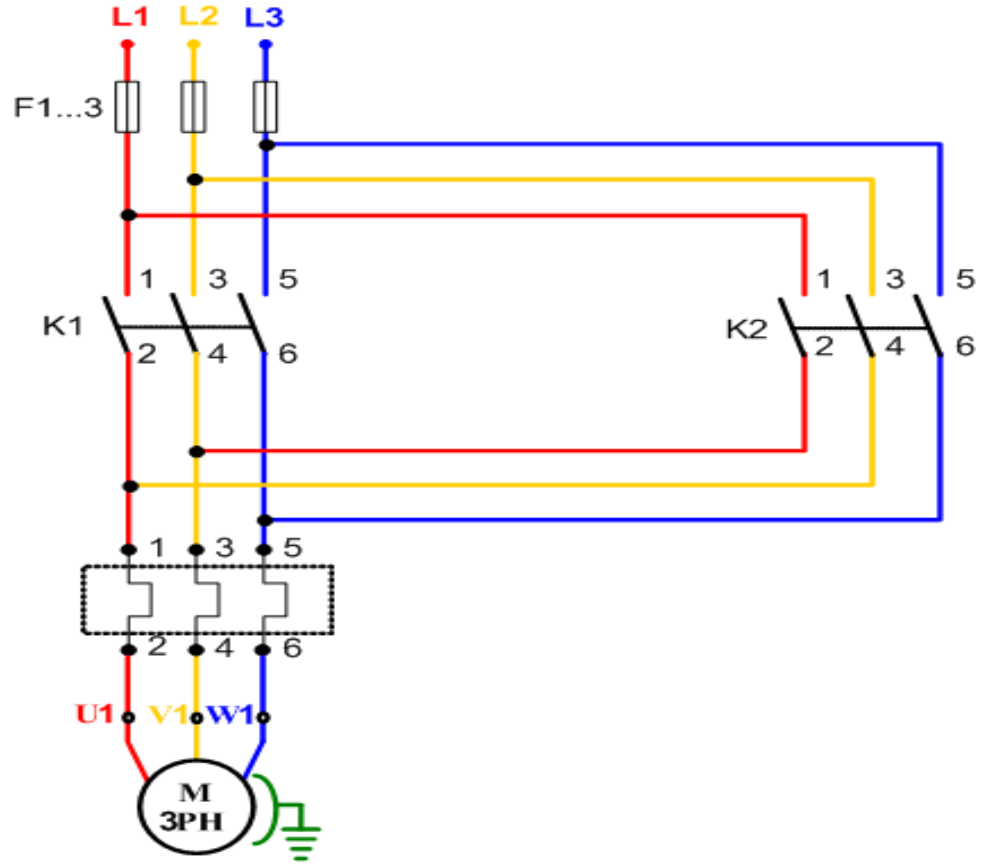
الضغط على مفتاح الإيقاف ولغاية رفع اليد عن الضاغط.

وهي الفترة التي يصل فيها التيار الى ملفات العضو الساكن في

المحرك فيولد مجالاً مغناطيسياً معاكساً لجهة الدوران فيعمل على

كبح العضو الدوار بشكل مباشر.

شرح دائرة القوى لعكس اتجاه دوران محرك ثلاثي الطور :



يعتمد مبدأ عمل دائرة القوى على سريان التيار من المصدر الكهربائي الى دائرة المحرك عن طريق المصهرات و الكونتاكتور (K1) والحماية الحرارية حيث يتصل كل من L1-U1 ، L2-V1 ، L3-W1 عندما تغلق نقاط القدرة في تلامسات المفتاح التلامسي وعند التحويل للاتجاه الثاني يعمل الكونتاكتور (K2) على إيصال التيار من المصدر عبر نفس المصهرات والحماية الحرارية التي تم استخدامها في الاتجاه الأول حيث يتصل كل من L1 - V1 ، و L2 - U1 ، و L3 - W1 ، فيدور المحرك بالاتجاه المعاكس.

