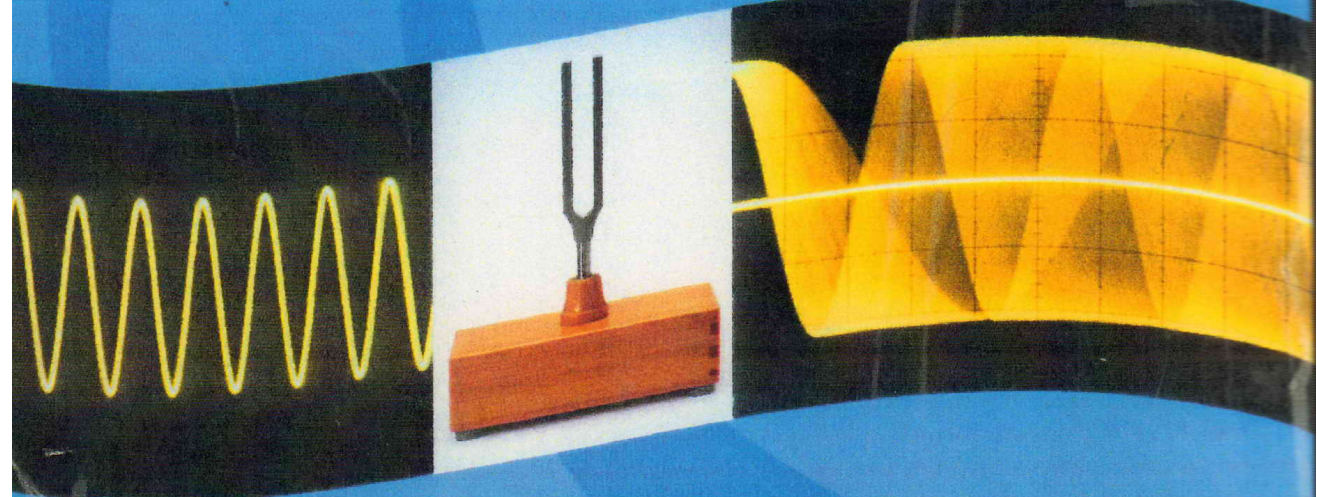


# فيزياء الصوت والحركة الموجية

طبعة منقحة ومزيدة

تأليف

الدكتور أمجد عبد الرزاق كرجية





وزارة التعليم العالي والبحث العلمي  
جامعة أسيوط

فيزياء

الصوت والحركة المجرية

بإشراف

الدكتور

أحمد عبدالرزاق كرميه

مدرس

قسم الفيزياء / كلية التربية

جامعة أسيوط

طبعة ثانية

متفحة ومزودة

٢٠٠٠

١ / م / فيزياء الصوت والحركة المجرية



بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

يَرْفَعُ اللَّهُ الَّذِينَ آمَنُوا مِنْكُمْ وَالَّذِينَ أُوتُوا  
الْعِلْمَ دَرَجَاتٍ

صَدَقَ اللَّهُ الْعَظِيمُ



## بسم الله الرحمن الرحيم

### المقدمة

بعد الاخذ بسبداً تعريب الدراسة بجامعةنا وجد ان هناك نقصاً حاداً في المكتبة العربية في الكثير من الاختصاصات العلمية . ومنها اختصاص الصوت والحركة الموجية . ولقد كلفت بموجب الامر الجامعي الصادر من رئاسة جامعة الموصل المرقم ١٣٢٧٥/٦/٤ والمؤرخ في ١٩٨٣/٨/٩ بتأليف كتاب منهجي ليسد مقررات موضوع الصوت والحركة الموجية لطلبة الصفوف الثانية في اقسام الفيزياء في كليات التربية في الجامعات العراقية .

ان اهمية دراسة الحركة الموجية تكمن في كونها غالباً الاساس لانتقال الطاقة في مختلف فروع الفيزياء . فالظواهر الموجية تحدث في الاجسام الصلبة والموانع . والصوتيات والبصريات والكهربائيات والالكترونيات والفيزياء الذرية والنوية . ان الاساليب الحديثة في تدريس الفيزياء تجذب معالجة الظواهر المتشابهة بأسلوب واحد . وهذا بالتأكيد ينطبق على دراسة الظواهر الموجية بصورة عامة . ان هذا الاسلوب يبرز الافكار الاساسية المشتركة كما يحقق تماسك الموضوع ووحدته . ورغم ان المفهوم الاساسي للحركة الموجية واحد في الفيزياء الا ان سعة هذا الموضوع بالذات وتشعباته من جهة وطبيعة المرحلة الدراسية من جهة اخرى لا تسمح بالتوغل في معالجة الموضوع كوحدة واحدة قبل الغور في التفاصيل . لذلك يتحتم في هذه المرحلة الدراسية ولغرض السهولة تفتيت الظاهرة الموجية الى ثلاثة اجزاء رئيسية هي : الحركة الموجية الميكانيكية والحركة الموجية الكهرومغناطيسية والحركة الموجية المادية . وستقتصر دراستنا في هذا الكتاب على . دراسة الحركة الموجية الميكانيكية فقط . اذ ان الدراسة المفصلة لهذا النوع من الحركة الموجية يسلط اضواءً كاشفة على جميع انواع الحركات الموجية في الفيزياء ويساعد كثيراً في فهم سلوكها .

لقد راعيت عند تأليف هذا الكتاب تقسيم عناصر المادة العلمية فيه الى فصول مترابطة يرتفع مستواها تدريجياً . فلقد بدأت أولاً بتقديم مراجعة تمهيدية للمفاهيم الاساسية للموضوع ثم المباشرة بعد ذلك بتحليل مفصل للنظرية الاساسية لاهتزاز الجسم باعتبارها المدخل الاساس في دراسة الحركة الموجية . بعد ذلك تمت معالجة الحركة

الموجية المستعرضة والطولية في بعد واحد مع تطبيقات عملية . ومن ثم التوسع في دراسة الحركة الموجية في بعدين وثلاثة ابعاد واخيراً التطرق لبعض الظواهر الموجية الهامة . لقد حاولت قدر الامكان تبسيط المادة العلمية في متن هذا الكتاب من خلال التحليل الرياضي المبسط الذي يتماشى مع المرحلة الدراسية والعناية بربط النظرية بالتجربة وتعزيز الافكار بالشرح المفصل والرسوم الايضاحية ، الى جانب العديد من الأمثلة المحلولة التي تسلط اضواء كاشفة على الجوانب الدقيقة في كل فصل . وقد وضعت في نهاية كل فصل عدد كبير من المسائل والتمرنات الصالحة للمناقشات سواء في اثناء الدرس أو عند الدراسة الذاتية . ان هذا الكتاب يمكن ان يكون ايضاً مرجعاً للدراسة الجامعية الاولى في حقل الاهتزازات الميكانيكية والحركة الموجية لطلاب العلوم والهندسة .

وفي الختام اذكر انها محاولة بذلت فيها ما استطعت من جهد من أجل اغناء المكتبة العربية بكتاب عساه ان يسد فراغاً فيها . ولا أزعج ان هذا الكتاب قد وصل مستوى الكمال فالكمال لله وحده . فان وافانا الاستاذة الافاضل والطلبة الاعزاء بملاحظاتهم القيمة ومقترحاتهم السديدة وانتقاداتهم البناءة فانها ستمنحنا الفرصة لتحسين الكتاب في طبعة قادمة انشاء الله .

وختاماً لايفوتني ان اقدم خالص الشكر للخبير العلمي الدكتور منعم مشكور على ملاحظاته القيمة واقتراحاته السديدة وللخبير اللغوي السيد سعيد عدنان على جهوده الواضحة في تصحيح الهفوات اللغوية .

واخيراً وكيس آخراً لايسعني الا ان اقدم جزيل شكري وامتناني الى جامعة الموصل لما أرسلته من رعاية ودعم متواصل اذ لولاها لما ظهر هذا الكتاب في عالم الكتب على هذا الشكل .

وفقنا الله جميعاً

المؤلف

شباط ١٩٨٥

## المحتويات

### مقدمة

#### 1 - مفاهيم اساسية في الحركة الموجية

- 13 1 - 1 تمهيد ... ..
- 13 1 - 2 وسائل انتقال الطاقة ...
- 14 1 - 3 ماهي الحركة الموجية
- 15 1 - 4 أنواع الحركة الموجية ... ..
- 16 1 - 5 الخواص الأساسية لحدوث وانتقال الحركة الموجية الميكانيكية
- 23 1 - 6 انتقال الحركة الموجية الميكانيكية ...
- 25 1 - 7 نماذج للحركة الموجية الميكانيكية ...
- 34 1 - 8 الموجات الصوتية ... ..
- 42 1 - 9 أصناف الحركة الموجية الميكانيكية
- 44 1 - 10 مميزات الحركة الموجية الميكانيكية ...
- 44 1 - 11 سرعة الموجة وسرعة الجسم
- 45 1 - 12 التمثيل الرياضي للحركة الموجية ...
- 51 1 - 13 المعادلة العامة للحركة الموجية
- 2 - نظرية الأهرزاز الحر
- 63 2 - 1 مقدمة
- 63 2 - 2 الحركة الأهرزازية
- 65 2 - 3 الحركة التوافقية البسيطة
- 66 2 - 4 المهتر التوافقي البسيط
- 68 2 - 5 معادلة الحركة التوافقية البسيطة
- 70 2 - 6 حل معادلة الحركة التوافقية البسيطة
- 79 2 - 7 السرعة الآنية والتعجيل الآني للمهتر التوافقي البسيط
- 82 2 - 8 طاقة المهتر التوافقي البسيط ... ..
- 85 2 - 9 متوسط الطاقة الحركية للمهتر التوافقي البسيط
- 86 2 - 10 متوسط الطاقة الكامنة للمهتر التوافقي البسيط ...
- 88 2 - 11 تطبيقات على الحركة الخطية التوافقية البسيطة ...

88	2 - 12	- اهتزاز البندول البسيط
98	2 - 13	- اهتزاز الجسم الطافي
100 ...	2 - 14	- اهتزاز السائل في أنبوبة على شكل حرف U
104	2 - 15	- اهتزاز الكتلة المتصلة بين نابضين ...
106	2 - 16	- اهتزاز الكتلة المربوطة وسط سلك متوتر ...
108 ...	2 - 17	- اهتزاز المكبس في اسطوانة تحتوي على غاز محصور ...
110 ...	2 - 18	المرنسان
112	2 - 19	نظرية المرنان ...
115	2 - 20	الحرارة الزاوية التوافقية البسيطة ...
	3	تركيب الحركات التوافقية البسيطة
151 ...	3 - 1	تمهيد
151 ...	3 - 2	قاعدة التركيب
154 ...	3 - 3	تركيب حركتين توافقيتين بسيطتين في نفس الاتجاه ...
158 ...	3 - 4	اشكال ليسانجو
158	3 - 5	تركيب حركتين توافقيتين متعامدتين لهما نفس التردد (طريقة تحليلية)
163 ...	3 - 6	تمثيل الحركة التوافقية البسيطة بالمتجه الدوار ...
165 ...	3 - 7	الطريقة البيانية لتركيب حركتين توافقيتين بسيطتين متعامدتين
167	3 - 8	تركيب حركتين توافقيتين متعامدتين لهما نفس التردد (طريقة بيانية)
171 ...	3 - 9	تركيب حركتين توافقيتين متعامدتين نسبة تردددهما كنسبة 2 الى 1
175	3 - 10	الضربات

#### 4 - الاهتزاز المضمحل

189 ...	4 - 1	مقدمة
190	4 - 2	القوى المسببة لأضمحلال الاهتزاز
193	4 - 3	معادلة الحركة التوافقية المضمحلة
194	4 - 4	حل معادلة الحركة التوافقية المضمحلة ...
196	4 - 5	حالة الحركة عند انعدام الأضمحلال
197	4 - 6	حالة الحركة الناقصة الأضمحلال
199	4 - 7	حالة الحركة الحرجة
202	4 - 8	حالة الحركة الزائدة الأضمحلال



207	9 - 4	مقياس الأضمحلال ...
208	10 - 4	التناقص اللوغاريتمي
211	11 - 4	زمن الأسترخاء
212	12 - 4	معامل النوعية
233	5	الاهتزاز القسري
234	1 - 5	مقدمة
235	2 - 5	معادلة الحركة للمهتز المضمحل تحت تأثير قوة خارجية دورية
238	3 - 5	حل معادلة الحركة القسرية (الحل الخاص أو حل الحالة المستقرة)
239	4 - 5	الحلول المكتملة أو الحلول العابرة ...
240	5 - 5	الحلول العامة
241	6 - 5	أهمية الأهرزازات العابرة للمهتر ...
241	7 - 5	أهمية الأهرزازات القسرية للمهتر ...
241	8 - 5	الرنين
242	9 - 5	سعة الأهرزاز عند الرنين
243	10 - 5	العلاقة بين تردد الرنين والترددات الطبيعية للمهتر
246	11 - 5	علاقة زاوية الطور بالتردد القسري والرنين
	12 - 5	أمثلة على الرنين
	6 -	الموجات المستعرضة في بعد واحد
260	1 - 6	المقدمة
261	2 - 6	الحركة الأهرزازية والحركة الموجية
263	3 - 6	الحركة الموجية المستعرضة في بعد واحد ...
265	4 - 6	معادلة الحركة الموجية المستعرضة في وتر المهتر
271	5 - 6	حل معادلة الحركة الموجية المستعرضة
275	6 - 6	التراكب الخطي للموجة المستعرضة
277	7 - 6	العلاقة بين سرعة الأهرزاز وسرعة انتشار الموجة
279	8 - 6	دالة الموجة المستعرضة
283	9 - 6	انعكاس الموجة
285	10 - 6	انعكاس الموجة عند الطرف الثابت من سلك مشدود ...
288	6 - 6	انعكاس الموجة عند الطرف الحرة المعزول
290	11 - 6	انعكاس الموجة عند الطرف الحرة المشدود

297 ...	6 - 13	الانعكاس الآتي من طرفي سلك محدود الطول
297 ...	6 - 14	الموجات الواقفة ...
306 ..	6 - 15	نظرية الأهرزاز الحرلوتر مشدود ومحدود الطول
315 ..	6 - 16	الصونومتر
316	6 - 17	قوانين الأوتار المهتزة ...
319	6 - 18	عمل جهاز أصونومتر
324	6 - 19	تحقيق قوانين الأوتار المهتزة
	7 -	7 -- موجات الصوتية في بعد واحد ( الموجات الصوتية )
345	7 - 1	المقدمة
346	7 - 2	الموجات الصوتية في قضيب معدني
351	7 - 3	حل معاداة الموجة في قضيب معدني
353	7 - 4	الأهترزازات الطبيعية للقضيب المعدني ...
353	7 - 5	التردد الطبيعي لقضيب معدني مثبت الطرفين باحكام
355 ...	7 - 6	التردد الطبيعي لقضيب معدني حر الطرفين
357 ...	7 - 7	التردد الطبيعي لقضيب معدني احد طرفيه حر والآخر مثبت ...
358	7 - 8	التردد الطبيعي لقضيب أحد طرفيه مثبت وذاخر معلق به ثقل
363	7 - 9	الموجات الصوتية في عمود من المانع ( سائل او غاز ) ...
364 ...	7 - 10	معادلة الحركة الموجية الطولية في عمود من المانع
369 ...	7 - 11	معادلة الموجة الصوتية بدلالة الضغط
371	7 - 12	معادلة الموجة الطولية بدلالة سرعة الجسيمات والتكاثف
373	7 - 13	سرعة الموجة الصوتية في الغاز
375	7 - 14	تصحيح لابلان
377	7 - 15	حل معاداة موجة الصوتية ...
380	7 - 16	العلاقة بين تعبيرات المختلفة للموجة الصوتية
384	7 - 17	طاقة الموجة صوتية المتقدمة
390	7 - 18	شدة الصوت ...
391	7 - 19	الموجات الصوتية الواقفة في أنابيب الرنين
391	7 - 20	الموجات الصوتية الواقفة في أنبوب مجوف مغلق الطرفين
	7 - 21	الموجات الصوتية الواقفة في أنبوب مجوف مفتوح الطرفين

22 - 7 الموجات الطولية الواقفة في أنبوب مجوف احد طرفيه مغلق والآخر

395 ...

مفتوح ...

8 - الحركة الموجية في بعدين

414 8 - 1 مقدمة ...

414 8 - 2 معادلة الحركة الموجية في بعدين ...

420 8 - 3 حل معادلة الموجة في بعدين

423 8 - 4 الاهتزازات الطبيعية للأغشية المحدودة

423 8 - 5 الاهتزازات الطبيعية للأغشية المستطيلة الشكل

426 8 - 6 الاهتزازات الطبيعية للأغشية الدائرية الشكل

## الفصل التاسع

### الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد

447 9 - 1 مقدمة ...

449 9 - 2 اشتقاق معادلة الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد

450 9 - 3 سرعة الجسم في الهواء نتيجة تأثير الموجة الصوتية

452 9 - 4 حلول معادلة الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد

452 9 - 5 حل معادلة الموجة باستخدام الاحداثيات المتعامدة

456 9 - 6 الموجات الصوتية في حيز مغلق على شكل متوازي مستطيلات قائم

466 9 - 7 حل معادلة الموجة باستخدام الاحداثيات الكروية

469 9 - 8 حل معادلة الموجة باستخدام الاحداثيات الأسطوانية

## الفصل العاشر

### اعتبار انشعاب في الصوت والظاهرة الموجية

477 10 - 1 المقدمة

477 10 - 2 الموجات الصوتية المتداخلة

478 10 - 3 استجابة الأذن البشرية للصوت

480 10 - 4 العنق

482 10 - 5 درجة الصوت

483 10 - 6 نوعية الصوت أو التيمبر

484 10 - 7 الزمن واتساق الأصوات (السمع)

485	8 - 10 مقياس الديسيبل ...
487	9 - 10 الضوضاء أو الضجيج
488	10 - 10 ظاهرة التشتت
489	11 - 10 السرعة في الحركة الترددية
490	12 - 10 سرعة الجسم
493	13 - 10 سرعة الموجة أو سرعة الطور
497	14 - 10 سرعة المجموعة
504	15 - 10 سرعة الموجات الصوتية في الأوساط المختلفة
507	16 - 10 العوامل المؤثرة على سرعة الموجة الصوتية في الهواء
511	17 - 10 طرق إيجاد سرعة سرعة الصوتية في الأوساط المختلفة
521	18 - 10 خواص الموجة الترددية
525	19 - 10 ظاهرة دوبلر

# الفصل الأول

## مفاهيم أساسية في الحركة الموجية

### 1 - 1 تمهيد

يعد موضوع الحركة الموجية من أهم فروع الدراسة في علم الفيزياء . فالكثير من الظواهر الطبيعية تنطوي على صفة موجية . والحقيقة ان محيطنا يعج بمختلف انواع الموجات : منها ما هو مألوف وسهل المشاهدة كالموجات على سطح الماء ومنها ماله تطبيقات واسعة ويتعذر مشاهدتها كالموجات الكهرومغناطيسية .

ان ما نسمعه يصلنا عبر موجات الصوت ، وما نراه يصلنا عبر موجات الضوء . والطاقة التي تزودنا بها الشمس تصلنا عبر الموجات ايضاً ، وهناك اشكال اخرى كثيرة ومختلفة للموجات . وعلى الرغم من التباين الظاهريين مختلف انواع الموجات الا ان جميعها تشترك بسمة اساسية واحدة هي انها وسيلة لانتقال الطاقة . فضلاً عن ذلك فان جميع الحركات الموجية تكاد تشترك في اسلوب التعبير الرياضي عنها رغم اختلاف المعنى الفيزيائي للرموز المستخدمة للتعبير عن ذلك . لذلك فان دراسة سلوك اي نوع من هذه الامواج يساعد كثيراً في فهم سلوك الانواع الاخرى .

### 2 1 وسائل انتقال الطاقة

تنقل الطاقة في الطبيعة من موقع الى آخر بطريقتين : الاولى تتم بواسطة انتقال المادة والثانية تتم بواسطة انتقال الموجة ( أو الحركة الموجية ) .

في الطريقة الأولى تنقل الطاقة من مكان الى آخر مع انتقال المادة . اي يصاحب انتقال الطاقة انتقال في الكتلة . فالجسم المتحرك هو الوسيلة لنقل الطاقة . فلو اطلق جسم

من موقع وارتطم بهدف في موقع آخر فان طاقة تنتقل من نقطة الانطلاق الى نقطة الارتطام . والأمثلة على انتقال الطاقة بهذه الطريقة كثيرة منها ما يتم بواسطة جسيمات غاية في الصغر كما هو الحال في سبيل الالكترونات المتدفقة والمسؤولة عن نقل الطاقة الكهربائية أو حركة جزيئات المائع المسؤولة عن نقل الطاقة الحرارية كما في طريقة الحمل ، ومنها ما يتم بواسطة اجسام هائلة الكتلة كما هو الحال في سقوط مياه الشلالات وحركة المد والجزر وهبوب الرياح والاعاصير وانطلاق القذائف والصواريخ . يلاحظ في هذه الطريقة ان انتقال الطاقة يجب ان يرافقه انتقال في الكتلة وقد سبق للطالب ان درس هذه الطريقة في مراحل سابقة من دراسته .

وفي الطريقة الثانية والتي هي مداراهتماما في هذا الكتاب تنتقل الطاقة من موقع الى اخر بواسطة الموجة دون ان يصاحب انتقالها اي انتقال في الكتلة . والموجة يمكن ان تنتقل في وسط مادي او في الفراغ وذلك حسب طبيعة الموجة . ومن الامثلة المألوفة على الموجات التي تحتاج الى وسط مادي لانتقالها هي موجات الصوت والموجات على سطح الماء ، ومثل هذه الموجات لا تنتقل في الفراغ مطلقاً. ومن الامثلة على الموجات التي تنتقل في الفراغ هي الموجات الكهرومغناطيسية عموماً ومنها الموجات الضوئية . فمن المعروف ان الموجات الضوئية تصلنا من النجوم النائية التي تبعد عن الارض آلاف السنين الضوئية عبر الفضاء الواسع الخالي من المادة تماماً . والطاقة الهائلة المتدفقة من اقرب النجوم الينا ( الشمس ) تصلنا عبر الموجات المتقلة خلال الفراغ الفاصل بين غلاف الارض والشمس الذي يمتد لمسافة 93 مليون ميل . ان مثل هذه الموجات تنتقل ايضاً خلال اوساط مادية شفافة كالهواء والماء والزجاج . ومن الطبيعي أن تختلف سرعة انتقال الموجة باختلاف الوسط الناقل لها . ومن المعروف ان سرعة الضوء في الفراغ ثابتة وتساوي  $3 \times 10^{10}$  متر لكل ثانية وتعتبر من اهم الثوابت الاساسية في الفيزياء .

### 3 - 1 ما هي الحركة الموجية

ان الحركة الموجية هي شكل من الاضطراب ينتقل من نقطة الى اخرى عبر وسط مادي او في الفراغ ، والمقصود بالاضطراب هو نمط لحالة فيزيائية بولده مصدر متحرك . فمثلا الشوكة الرنانة المهتزة تولد اضطراباً في الهواء المحيط بها يكون نمطه على شكل تضاعطات وتخلخلات . وهذه الحالة الفيزيائية المتولدة في نقطة في الهواء تنتقل الى نقاط اخرى دون انتقال جزيئات الهواء من مواضع توازنها . والوتر المشدود اذا اهتز في

نقطة فإن نمطاً من الاضطراب ( او الازاحة ) يتولد ويكون على شكل تموج في الوتر ويظهر على شكل قمم وقعر، وهذه الحالة الفيزيائية المتولدة في نقطة على الوتر تنتقل الى نقاط اخرى على امتداد الوتر دون انتقال جزيئات الوتر من مواضع توازنها . والشحنة الكهربائية المهتزة تولد اضطراباً كهرومغناطيسياً ويكون نمطه على شكل تباين في شدة المجالين الكهربائي والمغناطيسي . وهذه الحالة الفيزيائية المتولدة في موقع اهتزاز الشحنة تنتقل الى نقاط اخرى في الفضاء سواء خلال الفراغ او خلال الوسط المادي الذي يسمح بمرورها . دون ان يؤدي ذلك الى انتقال جزيئات الوسط من مواضع توازنها . وهناك حركات موجية كثيرة ومختلفة تتولد باختلاف نمط الحالة الفيزيائية الناجمة عن الاضطراب الذي يسببه المصدر المهتز . وفي جميع هذه الحالات تنتقل الطاقة من المصدر الى النقاط الاخرى على شكل حركة موجية دون ان يصاحب انتقالها اي انتقال في الكتلة . فالحركة الموجية اذن هي انتقال لحالة فيزيائية من موقع الى آخر سواء في وسط مادي او في الفراغ . وهذه الحالة قد تكون على شكل تضاعف وتخلخل او قمة وقعر او تناوب في شدة المجالين الكهربائي والمغناطيسي او اي حالة فيزيائية اخرى يولدها المصدر المهتز .

#### 4 - 1 انواع الحركة الموجية

يمكن تقسيم الحركة الموجية في الفيزياء الى ثلاثة انواع رئيسية هي :

- ( أ ) الحركة الموجية الميكانيكية : وهي تلك التي تحتاج بالضرورة الى وسط مادي لانتقالها وقد يكون هذا الوسط صلباً او مائعاً ( سائلاً او غازاً ) ، الامثلة على هذه الموجات هي موجات الصوت والموجات على سطح الماء والموجات الزلزالية والموجات في الاسلاك والقضبان المعدنية والموجات في الاوتار المهتزة والموجات في الاعشبية والرقائق المهتزة والموجات في هياكل الابنية والمباني الخ .
- ( ب ) الحركة الموجية الكهرومغناطيسية : وهي تلك التي لا تحتاج بالضرورة الى وسط مادي لانتقالها . فهي تنتقل في الفراغ كما تنتقل في بعض الاوساط المادية . مثل جميع امواج الطيف الكهرومغناطيسي كموجات الراديو وموجات التلفزيون وموجات الرادار والموجات الدقيقة ( المايكرويف ) والموجات تحت الحمراء وموجات الضوء وموجات الاشعة فوق البنفسجية وموجات الاشعة السينية وموجات اشعة كاما..... الخ .

( ج ) الحركة الموجية المادية : وهي الصفة الموجية  
المصاحبة لحركة الجسيمات المادية . فقد دلت الدراسات النظرية للعالم دي بروكسي  
( de Broglie ) وما اعقبه من اكتشاف العالمين دافيسون ( Davisson )  
وجيرمر ( Germer ) لحيود الالكترونات ان الجسيم المتحرك يقرون بموجة . فالجسيم  
الذي كتلته m والمتحرك بسرعة u يكون مقروناً بموجة طولها الموجي  $\lambda$  هو

$$\lambda = \frac{h}{mu} \dots\dots\dots (1-1)$$

حيث ان h يمثل ثابت بلانك وساوي  $6.626 \times 10^{-34}$  جول ثانية .  
وقد وجد بالتجربة ان الالكترون المتحرك بطاقة حركية تعادل 150 الـكترون  
فولت يكون مقروناً بموجة طولها الموجي  $0.1 \times 10^{-9}$  متر والنيوترون المتحرك بسرعة 2200  
متر في الثانية يكون مقروناً بموجة طولها  $0.14 \times 10^{-10}$  متر .

ان دراستنا في هذا الكتاب ستقتصر على الحركة الموجية الميكانيكية فقط . والتي  
يشكل الصوت أحد أهم اشكالها .

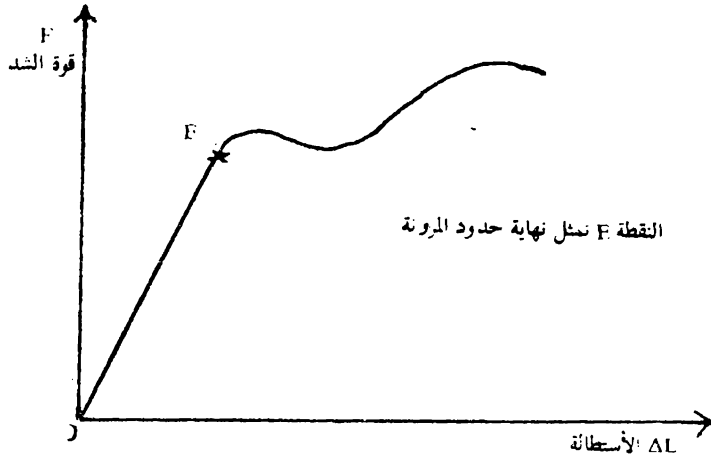
### 5-1 الخواص الاساسية لحدوث وانتقال الحركة الموجية الميكانيكية

ان حدوث وانتقال الحركة الموجية الميكانيكية في اي وسط مادي يعزى الى خاصيتين  
اساسيتين لذلك الوسط هما خاصيتا المرونة والقصور الذاتي . وبالنظر لاهمية هاتين  
الخاصيتين سنوضح مفهوم كل منها بشيء من التفصيل .

(أ) خاصية المرونة : تعتبر خاصية المرونة لأي جسم او وسط مادي ذات اهمية  
جوهرية في حدوث وانتقال الحركات الاهتزازية والموجية . والمقصود بمرونة الوسط هي  
خاصيته على مقاومة اي تشوه فيه وقابليته على استعادة شكله او حجمه او وضعه بعد زوال  
القوة المشوهة المؤثرة عليه . والقانون الذي يتحكم في سلوك المواد المرنة هو قانون هوك . وهذا  
القانون يشير الى ان أي قوة خارجية تسلط على جسم ماتحدث فيه تشويهاً يؤدي الى تغيير  
في الشكل أو الحجم أو كليهما . وبسط انواع التشويه هو الذي يحدث في بعد واحد كالذي  
يقع عند استطالة سلك أو قضيب واقع تحت تأثير قوة شد . ان هذه الاستطالة تحدث  
بسبب تباعد الجزيئات عن بعضها البعض في نفس اتجاه القوة . وفي نفس الوقت فان



مساحة المقطع العرضي تتغير أيضاً ولكن بمقدار ضئيل جداً بالمقارنة مع مقدار الاستطالة .  
 وكنتيجة لتأثير قوة الشد الخارجية ( القوة المشوهة ) يبرز دور قوى التماسك بين الجزيئات  
 كقوة داخلية تحاول إعادة القضيبي الى طوله الاصلي . واذا ما زيلت القوة الخارجية فان  
 الجزيئات تعود الى وضع توازنها السابق ويستعيد القضيبي طوله الاصلي . وطالما كانت  
 الازاحات النسبية للجزيئات صغيرة وضمن حدود معينة فان الاستطالة الكلية في طول  
 القضيبي تتناسب طردياً مع قوة الشد وهذه تمثل ابط صيغة لقانون هوك . واذا ما كانت  
 قوة الشد كبيرة وتجاوزت المسافات الفاصلة بين الجزيئات حدود معينة ( تعرف بحدود  
 المرونة ) فان الجزيئات لا تعود بعدئذ الى سابق وضعها حتى بعد زوال القوة المؤثرة ، وبذلك  
 يفقد القضيبي مرونته ولايستعيد طوله الاصلي . ويمكن التعبير بيانياً عن العلاقة بين قوة  
 الشد والاستطالة كما مبين في الشكل ( 1 - 1 )



شكل ( 1 - 1 ) بين ان العلاقة بين قوة الشد F والأستطالة ΔL تكون خطية ضمن حدود المرونة .

ويمكن التعبير عن قانون هوك بدلالة الاجهاد والمطاوعة ( الانفعال ) . فالاجهاد  
 يعرف بانه القوة المسلطة على وحدة المساحات من السطح المعرض لتلك القوة ولذلك فان

$$\text{الاجهاد} = \frac{\text{القوة}}{\text{المساحة}}$$

والمطاوعة لجسم ما تعرف بانها النسبة بين مقدار التشوه في الجسم الذي تسببه القوة المشوهة على بعده الاصيلي قبل التشوه ولذلك فان

$$\text{المطاوعة} = \frac{\text{مقدار التشوه}}{\text{البعد الاصيلي}}$$

ويمثل مقدار التشوه مقدار التغير في الطول أو الحجم أو الشكل بينما يمثل البعد الاصيلي اما الطول الاصيلي أو الحجم الاصيلي للجسم . وهناك انواع عديدة للمطاوعة تعتمد على الشكل الهندسي للجسم . وفي جميع الحالات تكون العلاقة بين الاجهاد والمطاوعة ضمن حدود المرونة كالاتي :

$$\text{المطاوعة} \propto \text{الاجهاد}$$

$$\text{المطاوعة} \times \text{ثابت} = \text{الاجهاد}$$

حيث يمثل الثابت معامل المرونة . وبذلك تصبح الصيغة المناسبة لقانون هوك كالاتي

$$\text{معامل المرونة} = \frac{\text{الاجهاد}}{\text{المطاوعة}}$$

وفي الحقيقة هناك ثلاثة انواع مختلفة لمعاملات المرونة كل منها يعتمد على طبيعة المادة والشكل الهندسي للجسم ونوع التشوه الذي تحدثه القوة المشوهة فيه . وهذه المعاملات هي :

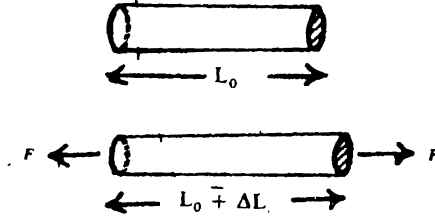
- 1- معامل المرونة الخطي . ويرمز بـ Y
- 2- معامل المرونة الحجمي . ويرمز بـ K
- 3- معامل الصلابة . ويرمز بـ n

ولاهمية هذه المعاملات في معادلات الحركة الموجية الميكانيكية سنتطرق بايجاز لكل منها على انفراد .

اولاً : معامل المرونة الطولي أو الخطي

وغالباً ما يدعى بمعامل يونك ويرمز له بالحرف Y . ويقابل هذا المعامل التشوه الطولي الذي يحدث عادة في طول السلك أو القضيب المعرض لقوة شد مقدارها F كما هو

مبين في الشكل ( 1 - 1 ب ) . في هذه الحالة تحدث قوة الشد استطالة خطية مقدارها  $\Delta L$  . فاذا كان الطول الاصلي للسلك أو القضيب هو  $L_0$  ومساحة مقطعه العرضي هي  $A$  فان التغير في وحدة الطول في اتجاه قوة الشد يدعى بالمطواعة الطولية ويساوي



الشكل ( 1 - 1 ب ) يبين التشوه الطولي في قضيب حيث الاجهاد هو  $F/A$  والمطواعة ( او الأنفعال ) هو  $\Delta L / L_0$

والقوة المسلطة على وحدة مساحة المقطع العرضي للسلك أو القضيب تدعى  $\frac{\Delta L}{L_0}$  ، والقوة المسلطة على وحدة مساحة المقطع العرضي للسلك أو القضيب تدعى

بالاجهاد الطولي وتساوي  $\frac{F}{A}$  ، والنسبة بين الاجهاد  $\frac{F}{A}$  الى المطواعة  $\frac{\Delta L}{L_0}$  وضمن حدود المرونة تدعى بمعامل يونك  $Y$  . اي ان

$$Y = \frac{F/A}{\Delta L / L_0} \dots\dots\dots (1.2)$$

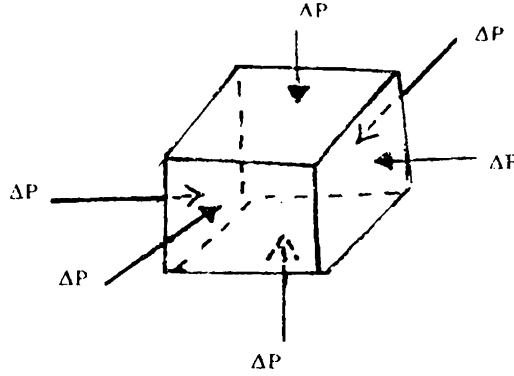
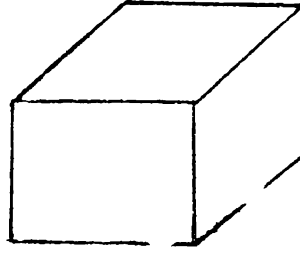
ولما كانت الكميات  $A, L_0, Y$  ثابت ، ينتج ان

$$F \propto \Delta L$$

اي ان القوة المشوهة ( قوة الشد )  $F$  تتناسب طردياً مع التشوه الطولي ( الاستطالة )  $\Delta L$  ثانياً : معامل المرونة الحجمي :

ان هذا المعامل يقابل التشوه الحجمي الذي يحدث عادة في الموائع ( السوائل والغازات ) . فاذا كان حجم المائع تحت ضغط معين هو  $V_0$  ، ثم ازداد الضغط بمقدار  $\Delta p$  فان حجم المائع سينكمش بمقدار  $\Delta V$  . ان الزيادة بالضغط  $\Delta p$  تمثل الزيادة بالقوة المسلطة على وحدة المساحة اي انها تساوي  $\frac{F}{A}$  ، حيث  $F$  يمثل مقدار الزيادة بالقوة المؤثرة عمودياً وبانتظام على كل سطح المائع  $A$  كما في الشكل ( 1 - 1 ج ) . لذا

الحجم الابتدائي -  $V_0$



الشكل (1-1) بين التشوه الحجمي في مكعب حجمه الابتدائي  $V_0$  فعندما يزداد الضغط الخارجي المسلط عليه بمقدار  $\Delta P$  ينكمش المكعب بمقدار  $\Delta V$ . حيث الأجهاد هو  $\Delta P$  والمطاوعة الحجمية هي  $V_0 / \Delta V$ .

فإن  $\Delta P$  يمثل الاجتهاد . والنسبة بين التغير في الحجم  $\Delta V$  الى الحجم الاصل  $V_0$  تمثل المطاوعة الحجمية . فإذا رمزنا لمعامل المرونة الحجمي بالحرف  $K$  . فإن

$$K = \frac{\Delta P}{\Delta V / V_0} \quad V_0 \frac{\Delta P}{\Delta V} \quad \dots\dots\dots(1-3)$$

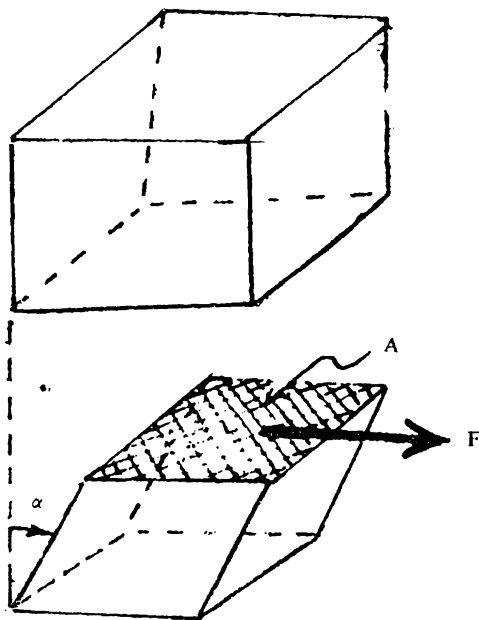
ولما كانت الكميات  $K$  و  $V_0$  و  $\Delta$  ثوابت . ينتج ان

$$F \propto \Delta V$$

اي ان القوة المشوهة  $F$  (  $A \Delta P =$  ) تناسب طرديا مع التشوه الحجمي  $\Delta V$

ثالثاً معامل الصلابة ( او معامل القص )

ان هذا المعامل يقابل التشوه في الشكل الهندسي للجسم الصلب دون ان يصاحبه تغير في الحجم . فإذا تصورنا مكعباً صلب مساحة كل وجه فيه  $A$  . وجهه الأسفل مثبت ، وسلطت على الوجه الاعلى قوة مماسية ( اي موازية له ) مقدارها  $F$  ( وتدعى عادة بقوة القص ) فإن هذه القوة ستحدث تشويهاً قصياً في الجسم يمكن قياسه من خلال الزاوية  $\alpha$  المبينة في الشكل ( د 1 1 ) . وهذه الزاوية تمثل المطاوعة القصية . والنسبة بين الاجهاد القصي  $\frac{F}{A}$  الى المطاوعة القصية  $\alpha$  يدعى بمعامل الصلابة او معامل القص ويرمز له بالحرف



الشكل ( د 1 1 ) من التشوه في الشكل الهندسي لمكعب عند تسليط قوة خارجية  $F$  موازية للوجه العلوي ومساحته  $A$  حيث الأجهاد هو  $F/A$  والمطاوعة القصية  $\alpha$

$n$  اي ان

$$n = \frac{F/A}{\alpha} \dots\dots\dots(1.4)$$

ولما كانت الكميات  $n$  و  $A$  ثوابت ينتج ان

$$F \propto \alpha$$

اي ان القوة المشوهة  $F$  (قوة القص) تتناسب طردياً مع التشوه القصي  $\alpha$

مما تقدم يتضح ان الصيغة العامة لقانون هوك يمكن وضعها لتأخذ بالاعتبار كل اشكال التشوهات كالآتي :

« القوة المشوهة تتناسب طردياً مع مقدار التشوه ضمن حدود المرنة »

ومن المناسب ان نذكر ان هنالك كمية اخرى ذات اهمية في المرنة تدعى « نسبة بوسون » ويرمزها بالحرف  $(\sigma)$  وتعرف بأنها النسبة بين المطاوعة العرضية الى المطاوعة الطولية .

فأذا كان لدينا وتر اسطوانتي منتظم من المطاط مثلاً ، طوله  $L_0$  وقطره  $D_0$  فعند تسليط قوة شد عليه فان طوله يزداد بمقدار  $\Delta L$  وقطره يتقص بمقدار  $\Delta D$  . وبذلك ينتج ان

$$\sigma = \frac{\Delta D / D_0}{\Delta L / L_0} \dots\dots\dots (1.5)$$

ان معاملات المرنة  $Y$  و  $K$  و  $n$  ونسبة بوسون  $\sigma$  ترتبط مع بعضها وفق العلاقات الآتية :

$$Y = 2n(1 + \sigma) \dots\dots\dots (1.6)$$

$$K = \frac{Y}{3(1 - 2\sigma)} \dots\dots\dots (1.7)$$

وجدير بالذكر ان هذه المعاملات والعلاقة بينها تم دراستها في مواضيع الميكانيك ، لذلك فان دراستنا في هذا الكتاب ستقتصر فقط على التشوهات التي تحدث في الجسم او اي وسط مادي ضمن حدود دراستنا . اي ضمن المدى الذي يتحقق في قانون هوك .

## ( ب ) خاصية القصور الذاتي

ان خاصية القصور الذاتي تمثل صفة استمرارية الجسم او اجزاء الوسط المادي على لبقاء في حالة حركية ثابتة ما لم تؤثر عليه قوة خارجية تغير تلك الحالة . والقانون الذي يصف

هذه الحالة هو قانون نيوتن الاول في الحركة الذي يدعى بقانون الاستمرارية والذي ينص على ان : كل جسم يبقى في حالة من سكون او حركة منتظمة على خط مستقيم ما لم يضطر بتغيير هذه الحالة بتوى خارجية تؤثر فيه . ويوصف اي جسم بدلالة كمية مادته التي تعرف بالكتلة . وكتلة الجسم تحدد مقدار مقاومته لتغيير حالته الحركية . وعليه فان هذه الخاصية (الكتلة) تمثل القصور الذاتي . ولذلك فان الكتلة هي المقياس الكمي للقصور الذاتي . وغالباً ما يعبر عن خاصية الاستمرارية او القصور الذاتي لاي جسم من خلال كتلة وحدة الحجم اي الكثافة . وعليه فان القصور الذاتي لاي وسط مادي يزداد بازداد كثافته . اي ان كثافة الوسط تحدد اثر القوة المؤثرة فيه . فكلما ازدادت كثافة الوسط قلت استجابته لتأثير القوة الخارجية فيه لتغيير حالته الحركية .

## 6-1 سرعة انتقال الحركة الموجبة الميكانيكية

ان انتقال الحركة الموجبة الميكانيكية يحدث فقط في الاوساط المادية الممتدة التي تمتلك خاصيتي المرونة والقصور الذاتي . وهذه الموجات منشأها ازاحة موضعية لمجموعة من جسيمات الوسط من مواضع توازنها بسبب تأثير قوة ما . ونتيجة ذلك يظهر دور خاصية المرونة التي تسبب في ظهور قوة الاستعادة التي تعمل على اعادة الجسيمات المزاحة الى مواضع توازنها الاصلية . وبالمثل تبدأ هذه الجسيمات رحلة العودة الى مواضع توازنها . تكتسب سرعة وهنأ يبرز دور خاصية الاستمرارية التي نعمل على استمرار الجسيمات با لحركة وعمود مواضع توازنها الى الجهة المعاكسة لانتجاه الازاحة الاولى ، وحالما تتجاوز هذه الجسيمات مواضع توازنها يظهر دور خاصية المرونة من جديد لتحاول اعادة الجسيمات الى مواضع توازنها وهكذا تبرز خاصية الاستمرارية مرة اخرى لتحول دون توقف الجسيمات في مواضع توازنها وهكذا تتكرر العملية من جديد محدثة حركة اهتزازية حول موضع التوازن ، وتكون هذه الحركة الاهتزازية مصدر الاضطراب في الوسط . ونتيجة لخواص الوسط ينتقل هذا الاضطراب من منطقة الى اخرى . وبالتالي يتقدم هذا الاضطراب او هذه الموجة : في الوسط .

وفي الواقع ان الجسيمات المزاحة لاتبتعد كثيراً عن مواضع توازنها بسبب عاملين هما قوى التماسك المتبادلة فيما بينها ووجود الجسيمات الاخرى المحيطة بها ، لكن حالة الازاحة تنتقل الى الجسيمات المجاورة لها مباشرة وهذه بدورها تنقلها للجسيمات التي تليها وهكذا دواليك . وهكذا نرى ان الجسيمات في مختلف اجزاء الوسط تتحرك حركات اهتزازية صغيرة في مسارات محددة حول مواضع توازنها بأطوار مختلفة . وعندما يكون أي جسيم في اقصى ازاحة له عن موضع توازنه فان قوة الاستعادة الناتجة من خاصية المرونة تكون على ذروتها وبذلك يخترن الجسيم طاقة كامنة فقط بفضل وضعة الأنسي . وفي لحظة بدء رحلة العودة الى موضع التوازن يبدأ تحول الطاقة الكامنة الى طاقة حركية بفضل خاصية الاستمرارية ويكون التحول كاملاً عندما يبرص الجسيم موضع توازنه الاصلي . ويلاحظ هنا انه اثناء تقدم الموجة خلال الوسط المادي يحصل تبادل متناوب بين شكلي الطاقة الكامنة والحركية لجسيمات ذلك الوسط .

ان سرعة انتقال الاضطراب الميكانيكي ( C ) في اي وسط مادي مرن تعتمد على معامل مرونته E وكثافته  $\rho$  حسب الصيغة :

$$C = \sqrt{\frac{E}{\rho}} \quad \dots (18)$$

من هذه العلاقة يتضح ان الاضطراب الميكانيكي ينتقل اسرع في المواد التي لها مرونة اعلى وكثافة اقل . وان مايجدر بنا ملاحظته ان الحركة الموجية الميكانيكية ليست ظاهرة ميكانيكية بحتة ، اذ ليس للموجة كتلة بل هي شكل من الاضطراب ، وما الاضطراب الاحالة حركية في وسط مادي مرن . وطبقاً لقوانين الفيزياء فان اي حالة حركية (ديناميكية) ترتبط بالزخم والطاقة ، لذلك يمكن القول انه في اي حركة موجية ميكانيكية ينتقل الزخم والطاقة عبر الوسط المادي عن طريق اهتزاز جسيمات ذلك الوسط حول مواضع توازنها دون ان يصاحبها انتقال في جسيمات المادة او في المادة ككل .

وفضلاً عن ذلك فان الحركة الموجية الميكانيكية ليست وسيلة لنقل الطاقة والزخم فحسب بل هي أيضاً وسيلة نعمة لنقل المعلومات من نقطة الى أخرى . كما هو الحال في الموجات الصوتية في الهواء . فالطاقة المصاحبة للموجات الصوتية الساقطة على الأذن البشرية تسبب اهتزاز غشاء الطبلة والعظيمات الداخلية للأذن مما يشير الى وصول طاقة



صوتية ولكن أسلوب تغير تلك الطاقة مع الزمن يمكن تفسيره بالدماغ وبذلك يدرك السامع معنى المعلومات التي تحملها الإشارة الموجية القادمة اليه .

## 7 - 1 نماذج لحركات موجية ميكانيكية

هناك اشكال كثيرة للحركات الموجية الميكانيكية يتعذر حصرها ووصفها جميعاً ، لذلك سنستعرض فقط نماذج مألوفة منها والتي يسهل مشاهدتها ومن خلالها نستطيع التعرف على سلوك مختلف أشكال هذا النوع من الحركة الموجية . والنماذج التي سنتطرق لها هي :

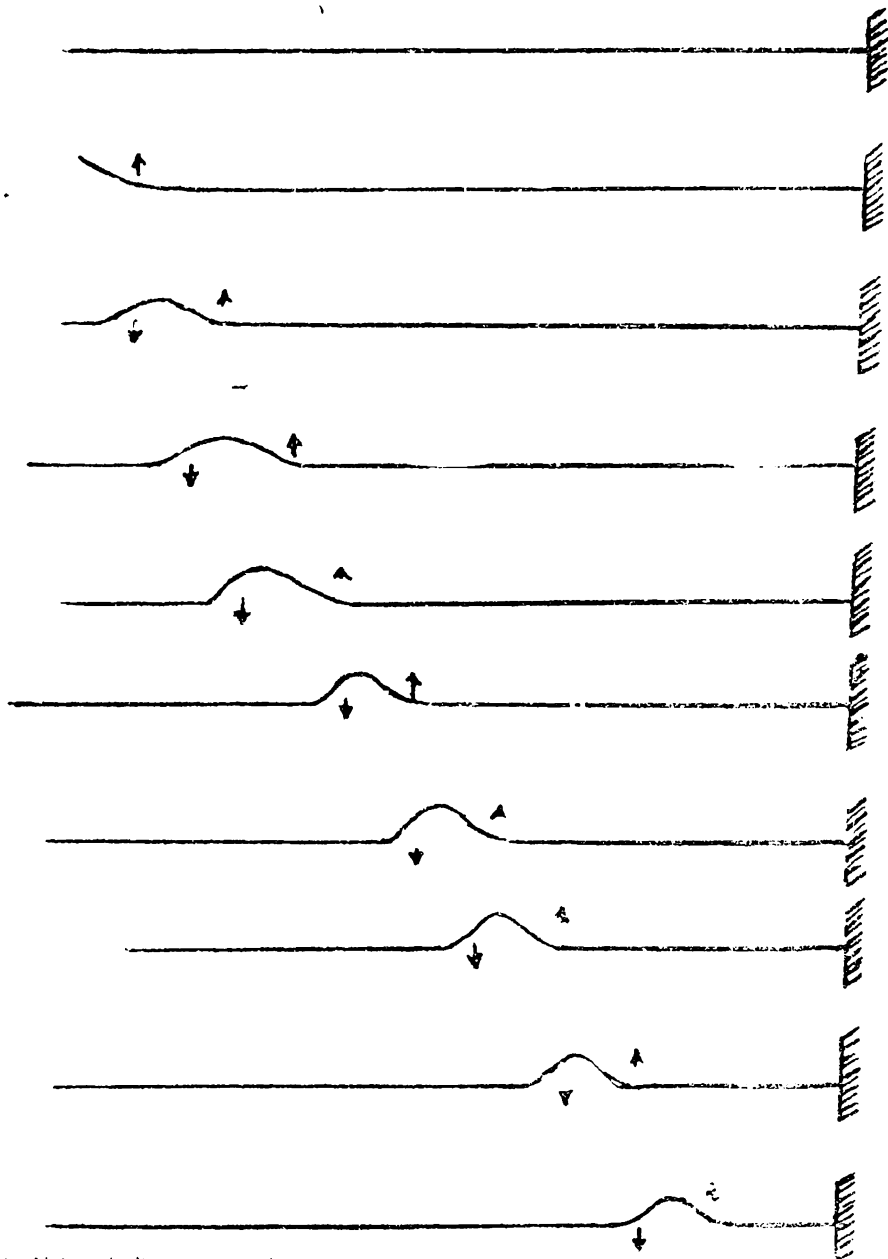
- ( أ ) الموجات في الأوتار المهتزة .
- ( ب ) الموجات في النابض الحلزوني
- ( ج ) الموجات على سطح الماء .

وفي جميع هذه النماذج سنركز فقط على الموجات المتقدمة في اتجاه واحد وسنعتبر ان قوى الاحتكاك معدومة والفقدان في الطاقة مهملاً تماماً ( على الأقل من الناحية النظرية ) .

### أ - الموجات في الأوتار المهتزة :-

لنفرض ان لدينا حبلاً طويلاً متوتراً بتأثير قوة الشد . ومربوط من احد طرفيه بمسند صلب وثابت ، والطرف الآخر طليق . فإذا أزيح طرف الحبل الطليق باليد فجأة الى الاعلى ثم اعيد بسرعة الى موضعه الاصلي ، فان مانلاحظه اولاً ان الحبل لايتحرك كله الى الاعلى كقطعة واحدة ، بل ان ما يحدث في البدء هو ان الجزء المجاور لليد من الحبل هو الذي يندفع الى الاعلى مع رفع اليد ، اما الاجزاء الاخرى من الحبل فتبقى ساكنة في مواضعها بفعل قصورها الذاتي . ان الجزء الاول من الحبل المتدفع نحو الاعلى يسحب معه الجزء الذي يليه الى اليمين ، وعندما يبدأ هذا الجزء بالاستجابة لقوة الشد في الحبل المؤثرة عليه فإنه بدوره يسحب الجزء المجاور له الى الاعلى ، وهكذا تتكرر العملية ، بينما يعود الجزء الاول من الحبل الى موضعه الاصلي وهكذا نرى ان اضطراباً مستعرضاً قد تشكل على الحبل . وهذا الاضطراب المنفرد او الموجة المفردة تدعى بالنبضة وهي تمثل تشوهاً موضعياً في شكل الحبل ناتجاً عن ازاحة جزء من الحبل عن موضع توازنه باتجاه عمودي على اتجاه

الحبل . ان هذه النبضة لا تبقى ساكنة في وضعها بل تتحرك بسرعة منتظمة الى جهة اليمين

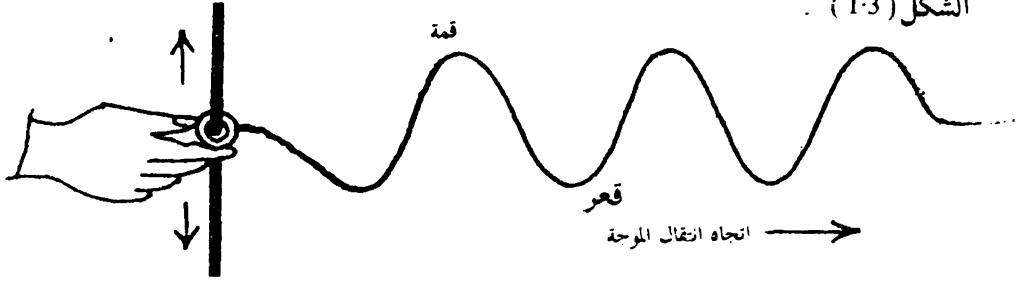


شكل (12) يمثل نبضة مستعرضة تولد في طرف الحبل وتنتقل بسرعة منتظمة على امتداد الحبل دون ان يتغير شكلها

دا هو مبين في الشكل (1.2). ويلاحظ ان شكل النبضة لا يتغير خلال تحركها على امتداد الحبل ، (على افتراض ان الاحتكاك معدوم وان شدة التوتر في الحبل ثابتة) .

ومن المهم ان نلاحظ ان ما يتحرك على الحبل أفقياً ليس الجسيمات التي يتألف منها الحبل ، بل النبضة فقط : أما الجسيمات فتتحرك عمودياً الى الأعلى ثم تعود ثانية الى مواضع توازنها ، اي ان حركة الجسيمات في كل أجزاء الحبل تكون عمودية على اتجاه انتقال النبضة .

أما اذا تحرك طرف الحبل الممسوك باليد بحركة دورية الى الأعلى والأسفل فان نمط هذه الحركة ينتقل على شكل سلسلة من الموجات ذات قمم وقعر كما هو مبين في الشكل (1.3) .



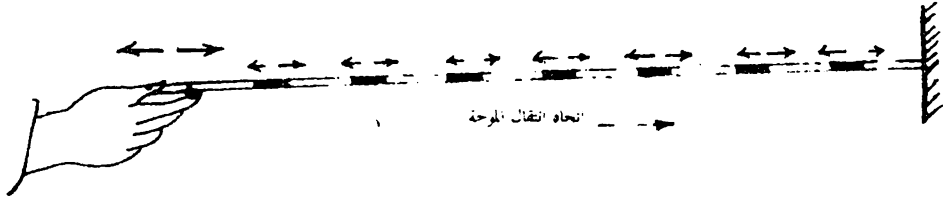
الشكل (1.3) تولد سلسلة من الموجات المستعرضة عندما يهتز طرف الحبل بحركة دورية الى الأعلى والأسفل

ان سرعة انتقال الموجة المستعرضة على امتداد الحبل هو مقدار ثابت ويمكن ايجاده من المعادلة

$$C = \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots (1.9)$$

حيث ان  $C$  يمثل سرعة انتقال الموجة او النبضة المستعرضة . و  $F$  يمثل مقدار قوة الشد في الحبل ،  $\mu$  يمثل كتلة وحدة الطول لمادة الحبل .

وفي الواقع هناك انماط أخرى من الحركة يمكن تغذيتها لطرف الحبل الممسوك باليد غير تلك التي سبق ذكرها توأ . فمثلاً يمكن شد الحبل وارخاؤه بنفس اتجاه طوله وذلك بتحريك اليد بحركة اهتزازية على امتداد الحبل ، فيتولد اضطراب بنفس اتجاه طول الحبل يدعى بالأضطراب الطولي كما مبين في الشكل (1.4)



الشكل (14) تتولد سلسلة من الموجات الطولية عندما يهتز طرف الحبل بحركة ترددية بنفس اتجاه طول الحبل .

ان الأسهم الصغيرة في هذا الشكل تشير الى اتجاه ازاحة الجسيمات حيث تهتز طولياً حول مواضع توازنها في مختلف أجزاء الحبل .

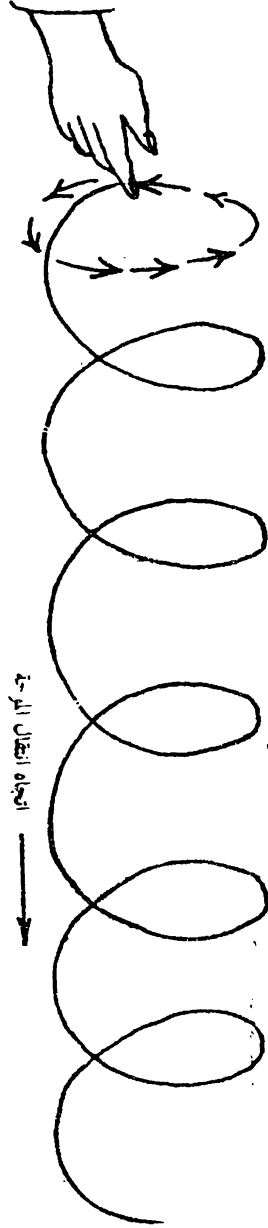
وهناك نمط آخر من الحركة يمكن تغذيته للحبل وذلك بتدوير طرف الحبل المسوك باليد على مسار دائري عمودي على اتجاه طول الحبل . في هذه الحالة يتكون شكل موجي مستقطب دائرياً كما هو مبين في الشكل (15)

يلاحظ في هذا الشكل ان اتجاه ازاحة الجسيمات في جميع أجزاء الحبل تكون عمودية على اتجاه انتقال الموجة .

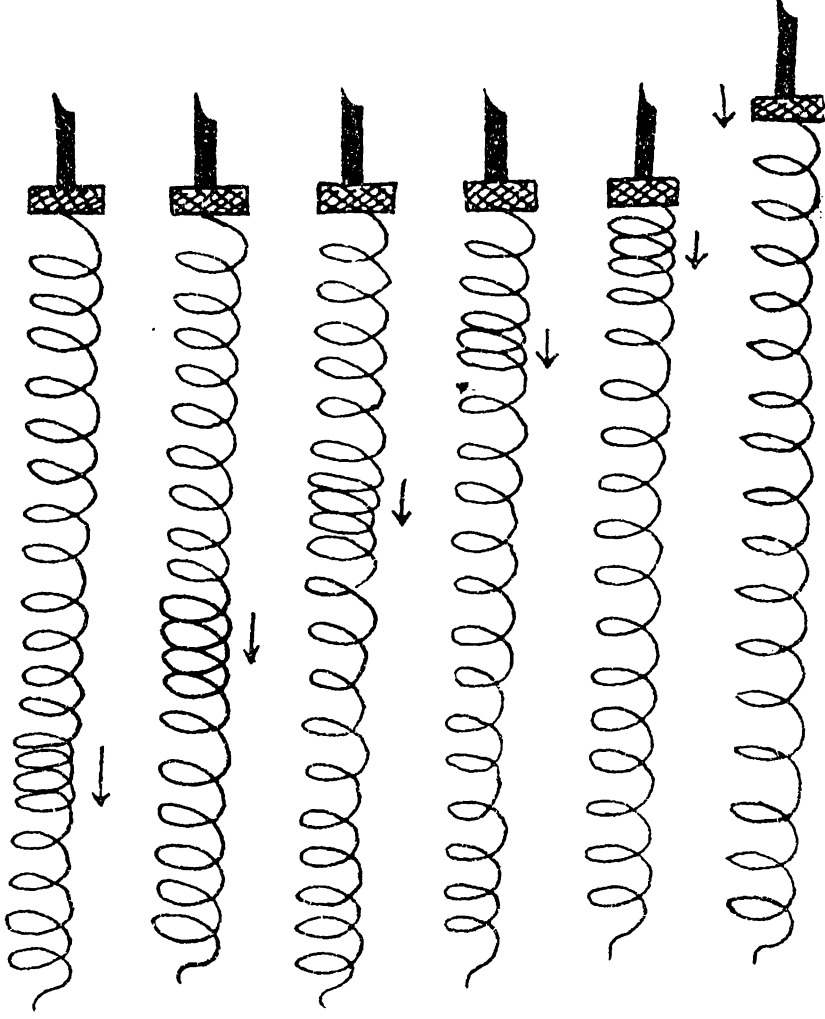
وهناك أنماط أخرى من الحالة الحركية يمكن تغذيتها لطرف الحبل المسوك باليد فتتولد موجات تحمل نفس سمات الحالة الحركية .

(ب) الموجات في نابض حلزوني :

نفرض ان لدينا نابضاً حلزونياً ، (سبرينج) طويلاً جداً وموضوعاً على سطح أفقي أملس . أحد طرفي النابض متصل بمقبض والطرف الآخر حر . في حالة التوازن تكون المسافات الفاصلة بين حلقات النابض متساوية . فاذا أعطي المقبض دفعة صغيرة مفاجئة في اتجاه المحور ، فان النابض لا يستجيب كله آنياً للدفعة كقطعة واحدة . بل ان ما يحدث على أثر الدفعة ان الحلقات القريبة من المقبض ستضغط ، وعندما تحاول استعادة وضعها الأصلي بفضل خاصية المرونة مادة النابض . فانها ستضغط على الحلقات المجاورة لها في جهة اليمين . وهذه بدورها ستقل الأنضغاط الى الحلقات التي تليها وهكذا يتقدم الاضطراب على شكل نبضة أنضغاطية في النابض الحلزوني كما مبين في الشكل (16)

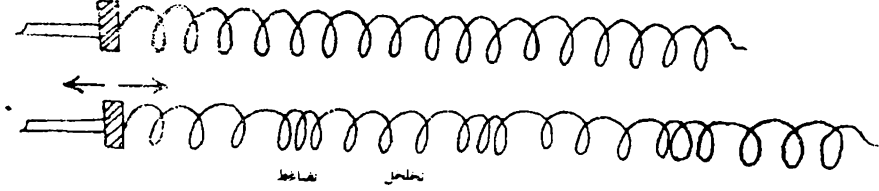


الشكل (1.5) تولد سلسلة من الموجات المستطوية رأياً عندما يتحرك طرف الجبل حركة دورية و الرتبة.



النسكل (1.6) توكول بقفلة التضاغط عنة اعطاه القفس دفة الحاجة .

اما اذا تحرك المقبض بحركة ترددية ذهاباً واياباً حول نقطة معينة لان سلسلة متواصلة من التضاعطات والتخلخلات تولد وتنتقل خلال النابض الحلزوني كما هو مبين في الشكل (1-7).



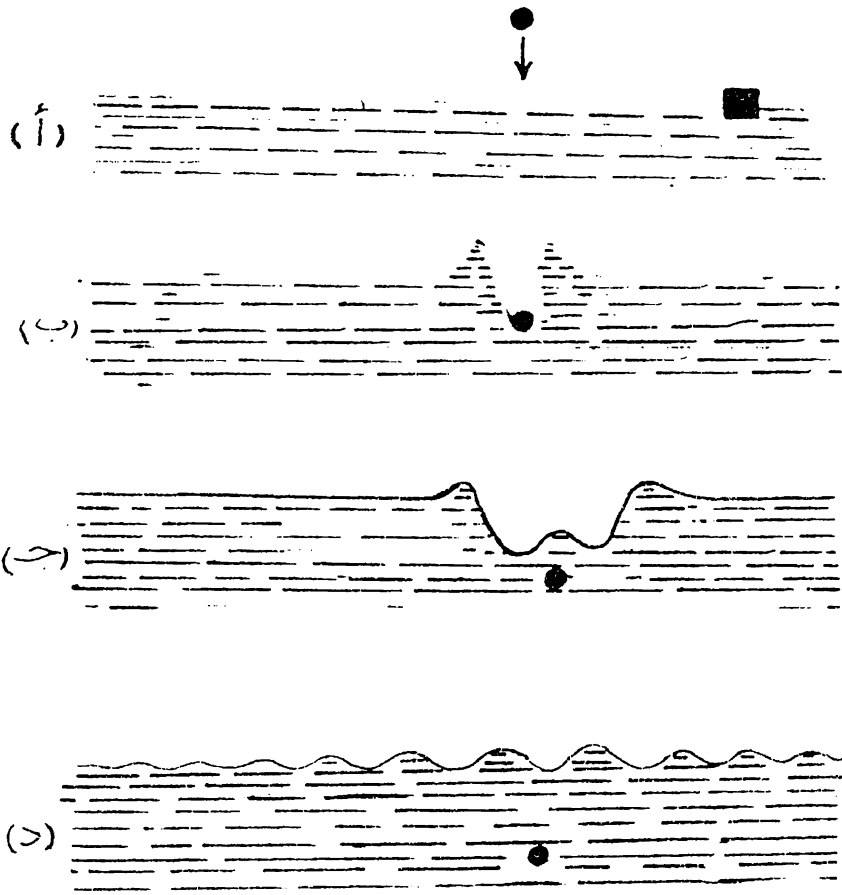
الشكل (1-7) تولد سلسلة من الموجات التضاعطية عندما يتحرك المقبض بحركة ترددية حول موضع استقراره.

ان تشكيل هذه الموجات يشابه الى حد كبير تشكيل الموجات الصوتية في الهواء كما سيتضح ذلك في البند اللاحق من هذا الفصل .

### ( ج ) الموجات على سطح الماء

لنفرض ان قطعة صغيرة من الفلين تطفو على سطح بحيرة هادئة من الماء . أن في حالة التوازن تكون قطعة الفلين ساكنة على سطح مستوى أفقي كما في الشكل ( 1-8 أ ) واذا القى حجر على سطح الماء وعلى بعد كاف من الفلين فان اضطرابا سيتولد في موضع سقوط الحجر في الماء مما يؤدي الى نشوء حالة فيزاوية جديدة على شكل تشوه موضعي في سطح الماء . هذا التشوه ينتج من ازاحة جزيئات الماء الى اعلى واسفل مستوى التوازن والقوى المعيدة هنا هي قوى الجاذبية الارضية والشد السطحي للماء التي تحاول اعادة سطح الماء الى مستوى توازنه الاصلي .

وفي الواقع ان فعل الحجر الساقط هو سحب جزيئات الماء الملاصقة له الى الاسفل ويصاحب هذه العملية ارتفاع الماء على جوانب الحجر . مما يعني تشكيل فجوة على سطح الماء كما مبين في الشكل ( 1-8 ب ) ان الفجوة التي احدثها سقوط الحجر تتأثر بضغط الماء المتراكم على الجوانب محاولاً ملئها ، لكن خاصية التصور الذاتي للماء تدفع الجوانب على تجاوز أو عبور مواضع توازنها وبذلك يأخذ سطح الماء الشكل المبين في الشكل ( 1-8 ج ) . ان استمرار تكرار هذه العملية ينتج عنه توليد مجموعة صغيرة من الموجات تتحرك على السطح مبتعدة عن مركز الاضطراب ( اي نقطة سقوط



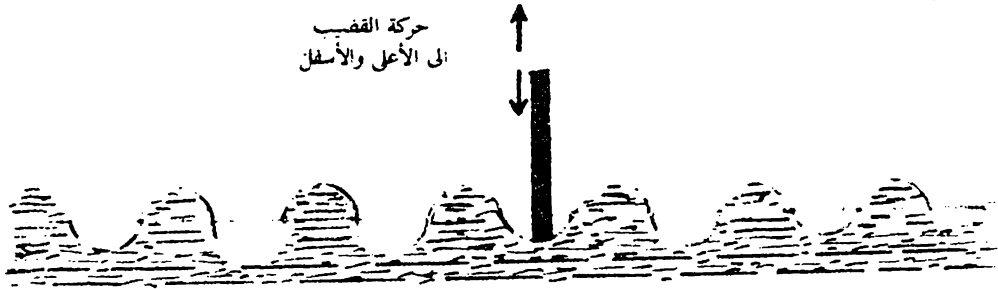
الشكل (114) الحجر الساقط يولد موجات مائية

الحجر). وبعد فترة وجيزة سيلاحظ أن قطعة الفلين ستتحرك صعوداً ونزولاً حول موضع توازنها. مما يشير إلى أن جزءاً من الطاقة الميكانيكية المعطاة من قبل الحجر الملقى في الماء قد وصلت إلى قطعة الفلين وهذا الجزء من الطاقة قد انتقل من الحجر إلى الفلين بواسطة الحركة الموجية المتقدمة على سطح الماء.



ان مايجدرنا ملاحظته هنا ان جزئيات الماء وقطعة الفلين لم تغادر مواضع توازنها بل تهتز حول تلك المواضع . وان ما ينتقل على سطح الماء هو نمط من الاضطراب على شكل قمم وقصور . وهذا الاضطراب يتقدم في بعدين على خلاف النموذجين السابقين حيث كان الاضطراب يتقدم في بعد واحد . في هذه الحالة يولد سقوط الحجر اضطراباً على شكل نبضة واحدة وطاقة هذا الاضطراب تتلاشى تدريجياً مع المسافة من مركز نشوئه ، لأن الطاقة تتوزع على عدد اكبر من جزئيات الماء كلما تقدم الاضطراب .

ويمكن توليد سلسلة من الموجات المتتالية على سطح الماء اذا كان مصدر الاضطراب عبارة عن طرف قضيب يتحرك بحركة دورية الى الاعلى والاسفل على سطح الماء كما في الشكل ( 1-9 )



الشكل ( 1-9 ) تولد موجات مائية دائرية حول القضيب عندما يتحرك طرف القضيب حركة ترددية على سطح الماء ان طرف القضيب المتحرك في هذه الحالة يعتبر مصدر لموجات دائرية تتقدم في كل الاتجاهات على سطح الماء بسرعة منتظمة . ان سرعة انتقال الموجة  $c$  على سطح اي سائل يمكن ايجادها من المعادلة :

$$c^2 = \left( \frac{g\lambda}{2\pi} + \frac{2\pi T}{\rho\lambda} \right) \tanh \frac{2\pi h}{\lambda} \quad \dots(1-10)$$

حيث ان  $g$  يمثل التعجيل الارضي .  
وان  $\lambda$  يمثل الطول الموجي ( المسافة بين قمتين متتاليتين )  
 $T$  = التوتر السطحي  
 $\rho$  = كثافة السائل  
 $h$  = عمق السائل

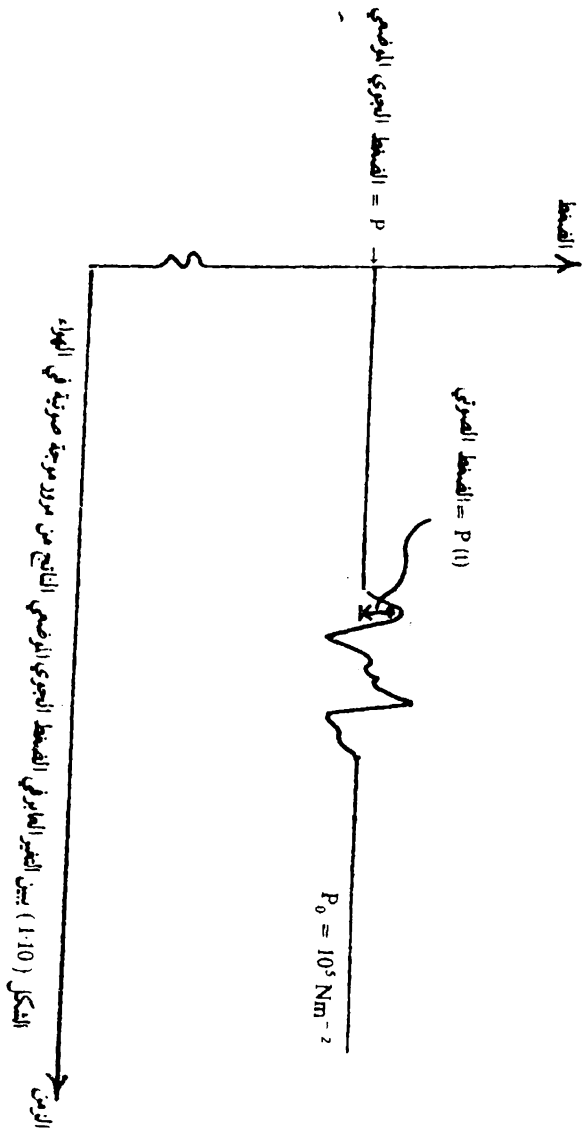
يلاحظ. من هذه المعادلة ان سرعة الموجة تعتمد على شدة الجذب الارضي وشدة التوتر السطحي . وكذلك على الطول الموجي ايضاً.

من النماذج الثلاثة المذكورة اعلاه يتضح ان أصل الحركة الموجية هو جسم متحرك . وهذا الجسم يعتبر مصدر للموجة وحركة هذا المصدر سببها طاقة معطاة اليه . فالموجات في الحبل المهتز مصدرها اليد المتحركة . والموجات في النابض الحلزوني مصدرها المقبض المتحرك . والموجات على سطح الماء مصدرها الحجر الساقط او القضيب المتحرك ان هذه المصادر لا تتحرك من ذاتها مالم تزود بطاقة تحركها وهذه الطاقة تنتقل من المصدر الى اي نقطة اخرى في الوسط المحيط به بواسطة الحركة الموجية خلال ذلك الوسط وسرعة انتقال الموجة تعتمد على طبيعة الوسط المتعلقة بمرونته وقصوره (1)

## 8 - 1 . الموجات الصوتية

بالنظر لاهمية الموجات الصوتية سنخصص لها بنداً مستقلاً للتعريف بها باعتبارها احدى اهم اشكال الحركة الموجية الميكانيكية . والموجات الصوتية تنتقل في الاوساط المادية الصلبة والسائلة والغازية . الا ان اهتمامنا الان سيتركز على الموجات الصوتية في الهواء .

ان الموجات الصوتية في الهواء هي عبارة عن سلسلة من التغيرات في ضغط الهواء يمكن للادب البشرية ان تلتقطها كصوت والمقصود بضغط الهواء هو انضغط الجوى الموضعي ويكون عادة ثابتا اذا لم يحدث اضطراب الذي قد يسببه جسم متحرك او تغير الاحوال الجوية او كلاهما . وعليه هناك نوعان من التغير في ضغط الهواء الموضعي احدهما سببه اضطراب في الهواء يولده جسم مهتز هو مصدر الصوت ويسمى مقدار التغير في الضغط الموضعي الناتج من الاضطراب بانضغط الصوتي . ويكون مقدار الضغط الصوتي عادة صغيراً جداً بالمقارنة مع مقدار الضغط الجوي الموضعي . وغالباً ما يكون عدد مرات التغير في ضغط الهواء كبيراً في مثل هذه الحالات . ولكي يمكن التقاط هذه التغيرات كصوت يجب ان لا يقل عدد مرات التغير في الضغط عن عشرون مرة في الثانية الواحدة والشكل ( 1-10 ) يوضح التغير في ضغط الهواء الجوي الموضعي المصاحب لمرور موجة صوتية في الهواء في ذلك الموضع فعندما يمر اضطراب ( موجة صوتية ) عبر نقطة معينة



فإن تغيرات صغيرة في ضغط الهواء تحدث حول متوسط قيمة الضغط الجوي  $P_0$  وذلك يكون مقدار الضغط الكلي في أية لحظة هو  $P_0 \pm P(t)$  حيث  $P(t)$  يمثل الضغط الصوتي الآني وهو مقدار متغير مع الزمن فقد يكون موجبا عندما يكون هناك زيادة موضعية في الضغط فيدعى بالتضاغط وقد يكون سالبا عندما يكون هناك نقصان موضعي في الضغط فيدعى بالتخلخل. والقيمة الفعالة للضغط الصوتي يمكن التعبير عنها بدلالة متوسط مربع ضغط الصوت  $P^2$  التي يمكن حسابها من المعادلة :

$$\bar{P}^2 = \frac{1}{\tau} \int_0^{\tau} P^2(t) dt \quad \dots(1-11)$$

حيث ان  $\tau$  يمثل فترة زمنية مناسبة .

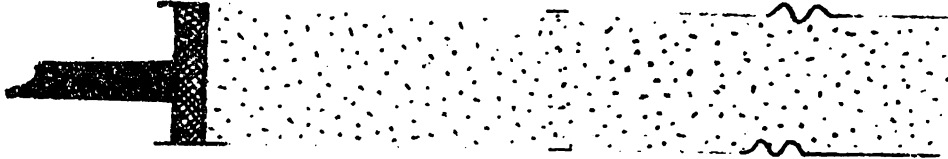
اما النوع الثاني من التغير في الضغط الجوي فسببه تغير الاحوال الجوية ويحدث عادة ببطيء شديد جدا لذا لا يمكن التقاطه كصوت .

ان عدد مرات التغير في الضغط في الثانية الواحدة يدعى ببذبة الصوت ( أو تردد الصوت ) ويقاس عادة بعدد الذبذبات في الثانية الواحدة أو الهيرتز ( Hertz ) . والهيرتز يمثل وحدة قياس الاهتزاز أو التردد المطلق عليه عالمياً . ان تردد الموجات التي يمكن للاذن البشرية التقاطها كصوت تمتد من 20 هيرتز الى 20000 هيرتز ( اي 20 كيلو هيرتز ) ، أما التي يقل ترددها عن 20 هيرتز فتدعى بالموجات تحت السمعية ( تحت الصوتية ) والموجات التي لها تردد أعلى من 20000 هيرتز فتدعى بالموجات فوق السمعية ( فوق الصوتية ) . أما مقدار التغير في ضغط الهواء ( الضغط الصوتي ) الذي يمكن للاذن البشرية ان تستجيب له كصوت فيتراوح بين  $10^{-5} \times 2$  نيوتن لكل متر مربع كحد أدنى الى 20 نيوتن لكل متر مربع كحد أعلى . والحد الأدنى لضغط الصوت يدعى بحافة السمع وأي ضغط دونه لا يمكن احساسه كصوت . والحد الأعلى لضغط الصوت يدعى بحافة الألم وأي ضغط أعلى منه يسبب تلفاً داخلياً للاذن قد يقود الى عطل دائم في السمع .

ان مصادر الصوت حولنا كثيرة ومتنوعة وغالباً ما تكون معقدة . الا ان جميع هذه المصادر هي بحقيقتها اجسام مهتزة . ونتيجة لاهتزاز اي جسم يحدث تضاعط في الهواء المحيط به أثناء حركته الى الامام ثم يحدث تخلخل في الهواء أثناء حركة الرجوع وهكذا تنتقل الحركة الاهتزازية من الجسم المهتز الى الهواء المحيط به مباشرة ، وهذه الحركة . والحقيقة ان المدى المسموع من التردد يختلف من شخص لاخر ولكن في المتوسط تكون استجابة الادم البشرية السليمة لترددات تتراوح بين 17 هيرتز الى 19 كبر هيرتز

الاهتزازية في الهواء تتقدم على شكل موجات من التضامط والتخلخل حتى تصل الاذن .  
 وستقدم هنا واحداً من ابسط مصادر الصوت لتوضيح ميكانيكية توليد الموجات الصوتية

لتفرض أن لدينا انبواً اسطوانياً منتظماً وطويلاً جداً ، مملوءاً بالهواء . في أحد طرفيه  
 مكبس كما مبين في الشكل (1-11) .

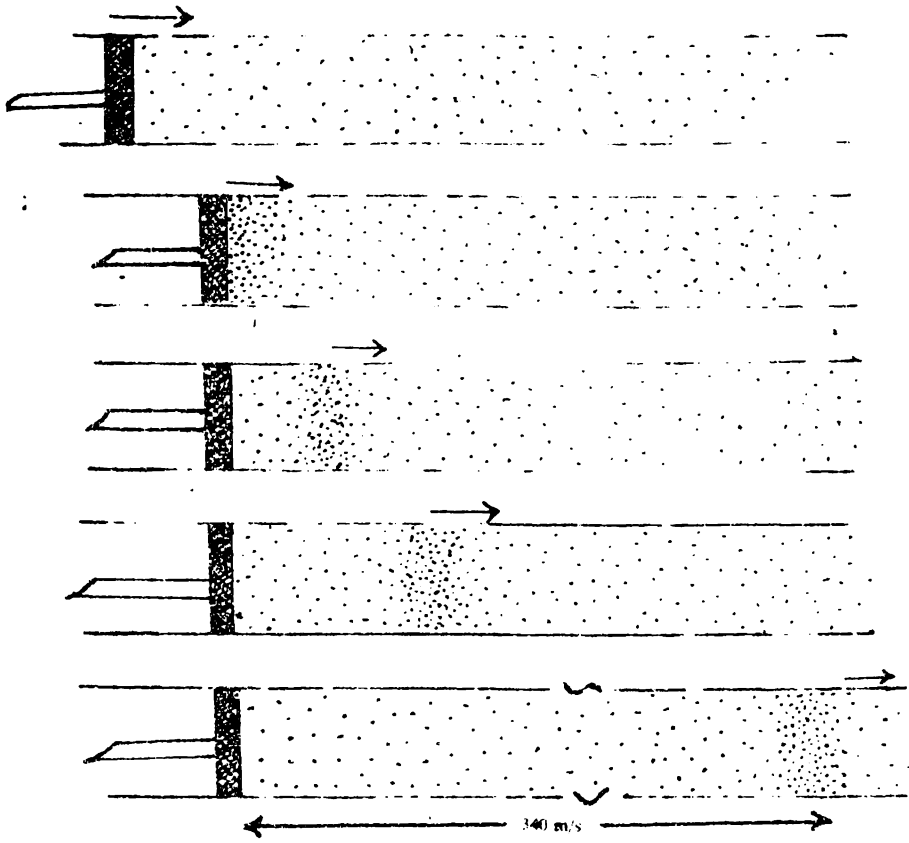


الشكل (1-11) المكبس ساكن والهواء في حالة توازن .

وللسهولة نتصور ان عمود الهواء داخل الانبوع مقسم الى طبقات رقيقة ، فاذا تحرك  
 المكبس فجأة الى الامام مسافة قليلة لم توقف . فان اول مايجب ان ندركه ان عمود الهواء  
 لايتحرك كله كقطعة واحدة لقطع المسافة التي تحركها المكبس وذلك بسبب خاصية  
 القصور الذاتي التي يمتلكها الهواء . وفي الواقع ان اول ما يحدث هو ان المكبس يدفع  
 الجزيئات التي امامه مباشرة فتكسب وتتقارب من بعضها ويزداد الضغط موضعياً . فتولد  
 حالة من التضامط . ونتيجة ذلك فان الهواء المضغوط امام المكبس مباشرة يحاول ان  
 يتمدد بسبب خاصية المرونة ليحاول استعادة حالته الأصلية . الا أنه لايتطيع أن يتمدد  
 جانبياً ولا الى الوراء لأن كل من جدران الأنبوع والمكبس من الصلابة ما لايسمح بذلك  
 لذلك سيتمدد الهواء المضغوط الى الامام و يتمدده يكسب جزيئات الهواء في الطبقة  
 المجاورة له فتضغط وهذه بدورها تنقل حالة التضامط الى الطبقة التي تليها وهكذا  
 تتكرر العملية وينقل التضامط الى الامام خلال عمود الهواء بسرعة منتظمة هي سرعة  
 انتقال موجة التضامط . ولأن هذه الموجة مفردة لا تتكرر لذلك تدعى بالنبضة التضامطية  
 وسرعة انتقالها  $c$  هي سرعة الصوت في الهواء ، يمكن ايجادها من المعادلة

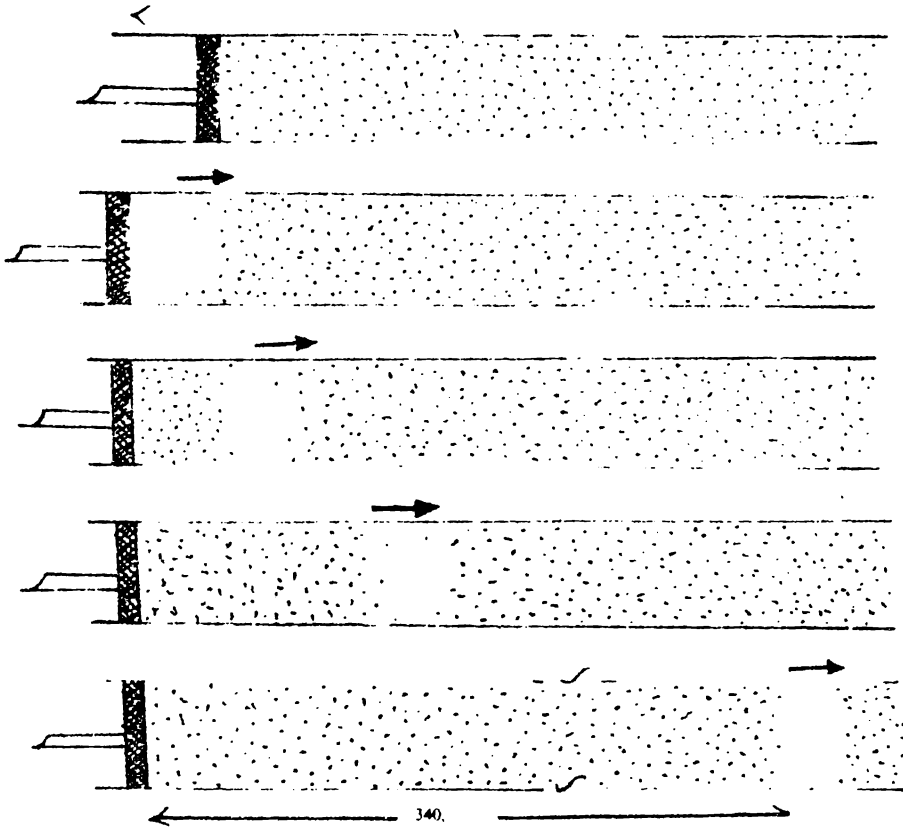
$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho}} \quad \dots(1-12)$$

حيث ان  $K$  يمثل معامل المرونة الحجمي للهواء ويساوي  $\gamma P_0$  حيث  $P_0$  هو  
 الضغط الجوي و  $\gamma$  هي النسبة بين السعتين الحراريتين النوعيتين للهواء تحت ضغط  
 ثابت وحجم ثابت على التوالي ( $\gamma = \frac{C_p}{C_v}$ ) و  $\rho$  يمثل كثافة الهواء .



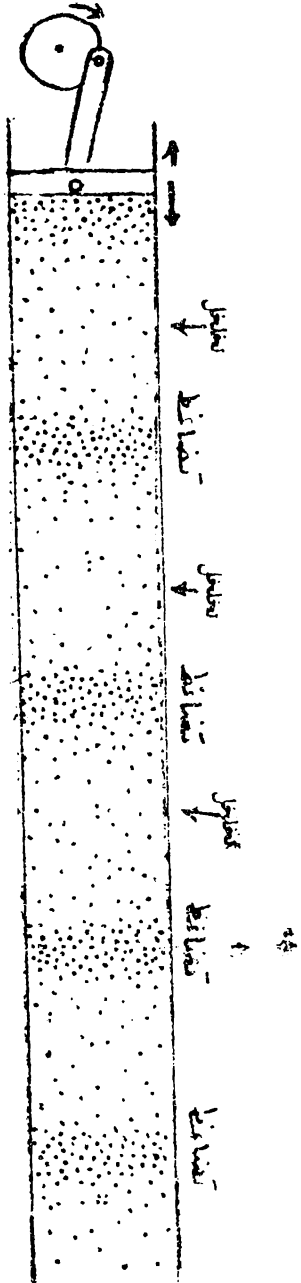
الشكل (1-12) : تدفّاع المكبس إلى الأمام بولد حالة من التضاغط - التضاغطية تهبط مسافة 340 متر في الثانية هي سرعة الصوت في الهواء .

الشكل (1-12) يبيّن مراحل انتقال نبضة التضاغط خلال عمود الهواء أما في حالة تحرك المكبس فجأة بالإنجاء المعاكس لمسافة قليلة ثم يتوقف، فإن تخلخلت بعد ذلك في طبقة الهواء المجاورة للمكبس مباشرة، وهذا التخلخل ينتقل من طبقة إلى أخرى في الهواء داخل الأنبوب تماماً. كما انتقل التضاغط في العملية السابقة بنفس السرعة. والشكل (1-13) يبين مراحل انتقال نبضة التخلخل خلال عمود الهواء.



الشكل (1-13) النبضة التخلخلية تتقدم الى الأمام خلال عمود الهواء في الأنبوية وتقطع 340 متر في الثانية الواحدة

ان ما تجدر الإشارة إليه ان الأذن البشرية اذا وصلتها موجة تضاعط او موجة تخلخل منفردة اي اذا وصلتها نبضة واحدة فقط فانها ستسمعها كأشارة قصيرة معزولة وغالباً ما لا يدعى مثل هذا صوتاً . اما اذا استلمت الأذن سلسلة متتالية من الموجات التضاعطية والتخلخلية فانها ستسمعها كصوت مستمر . وهذا يتم فقط اذا تحرك المكبس حركة ترددية حول موضع استقراره كما مبين في الشكل (1-14) . في هذه الحالة يستمر المكبس بالحركة ذهاباً واياباً حول موضع توازنه الاصيلي فيولد سلسلة من الموجات الصوتية التي تنتقل بسرعة ثابتة هي سرعة الصوت في الهواء



الشكل ( 1:14 ) الحركة الزردية المنظمة للسكب ولد تابعاً من الضغوطات والتصلبات التي تقدم على الصداد  
 عند انقواء سرعة المصوت .

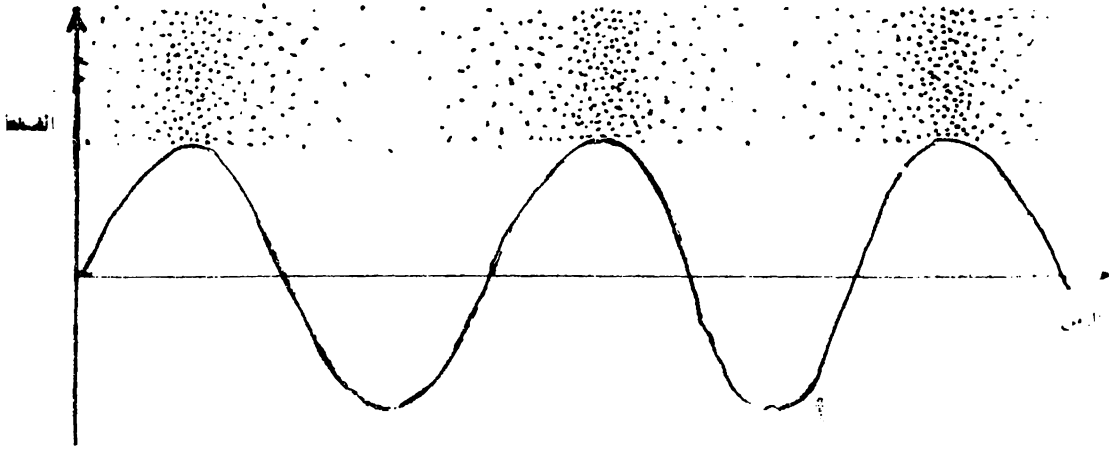


ان هذه الموجات من التضاضط والتخلخل المتعاقب والتي تمثل ابسط انواع الموجات الصوتية يمكن تمثيلها يانيا كما مبين في الشكل (1-15)

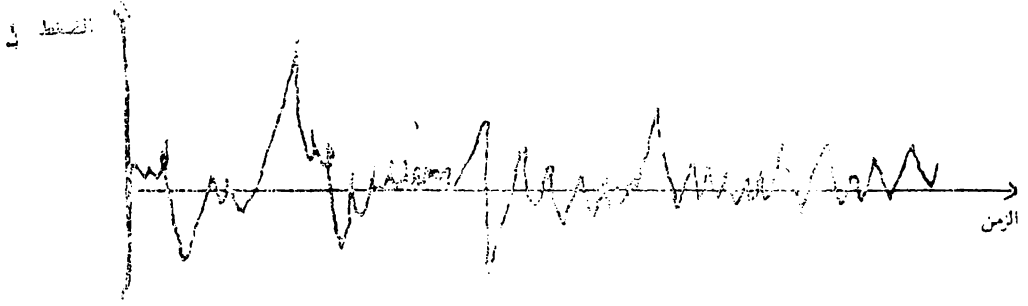
وفي الواقع ان معظم الاصوات المألوفة ليست نقية ولكنها موجات مركبة قد تكون في غاية التعقيد . والشكل (1-16) يبين نموذج لحركة موجية تمثل صوت اعتيادي

يلاحظ في الموجات الصوتية التي يولدها المكبس المتحرك ما يأتي :

- 1 - ان الجسيمات تتحرك في مسارات توازي اتجاه انتقال الموجة .
- 2 - ان الشكل الموجي الذي يمثل شكل الحالة الفيزيائية المتولدة ( كالتضاضط او التخلخل او كليهما ) ينتقل بسرعة ثابتة ولا يتغير اثناء الانتقال



الشكل (1-15) يمثل حركة موجية صوتية نواظية ذات تردد ثابت وتدعى بالنغمة النقية .



الشكل (1.116) يمثل حركة جسيمة سريعة مركبة من ترددات كبيرة

- 3- إن المرية الصوتية تتقدم بينما الجسيمات النائلة للموجة لا تتقدم بل تنجذب حول مواضع توازنها.
  - 4- في حالة التضاضط يهتز الجسيم بنفس إتجاه إنتقال الموجة بينما في حالة التضخل يتحرك الجسيم بالاتجاه عكس إتجاه الموجة.
- هذه المواضع لا تتحرك بل تتحرك جميع الموجات الصوتية.

### 9 - 1 - أمثلة الحركة الموجية الميكانيكية

لقد قدسنا في الفصل السابق الحركات الموجية في الطبيعة الى ثلاثة انواع . وذلك حسب نوع الوسط الناقل لهذه الموجة الميكانيكية . وقد وجدنا ان انتقال الموجة الميكانيكية يمكن تصنيفها بانه نوعين . الا ان الطريقة الاساسية للتمييز بين مختلف اشكال الحركة الموجية الميكانيكية هي الترتيب بحركات الوسيط الناقل للموجة بالنسبة لاتجاه انتقال الموجة . فلو ان وسط الحركة الجسيمات الوسيط نحو الذي يحدد صنف الموجة . فبعض هذه الامثلة على الاتالي حركتان هما الحركة الموجية المستعرضة والحركة الموجية الطولية

أ- الموجة المستعرضة : في هذا الصنف من الحركة الموجية تهتز جسيمات الوسيط عمودي عن اتجاه انتقال الموجة . مثل الموجات عبر الاوتار المهتزة عند مرور الشكليات في الماء . حيث ان مرور الموجة في الحبل المشدود ياتي الى امتزاز جسيمات الوسيط الى الاعلى والاسفل .

ب- الموجة الطولية : في هذا الصنف من الحركة الموجية تهتز جسيمات الوسيط في اتجاه انتقال الموجة . مثل الموجات الصوتية في الهواء كما في الشكل

(1-14) حيث ان مرور الموجة الصوتية ( الموجة التضاغية ) يؤدي الى اهتزاز جسيمات الوسط الى الامام والى الخلف بحركة ذهاب واياب على طول خط انتقال الموجة . كذلك الموجات التضاغية في النابض الحلزوني تؤدي الى اهتزاز لفاته على طول خط انتقال الموجة كما في الشكل (1-6)

وفي الحقيقة لا يمكن اعتبار كل الموجات الميكانيكية على انها طولية او مستعرضة ، فمثلا في الموجات المستقطبة دائريا في الحبل كما في الشكل (1-5) لان تكون حركية جميع جزئياته مستعرضة تماما بل ان بعضها يتحرك طوليا . وكذلك في الموجات على سطح الماء لان تكون حركة الجزئيات عمودية على سطح الماء بل ان مسار كل جزيء يكون على شكل مساريضوي . اي اذا توخينا الدقة تماما نلاحظ ان جزئيات الماء تتحرك الى الاعلى والى الاسفل كما تتحرك الى الامام والى الخلف وهي ترسم مسارات بيضوية الشكل يكون محورها الرئيسي عمودياً على سطح الماء

كما ان هناك طريقة اخرى لتصنيف الموجات الميكانيكية تبعا لعدد الابعاد التي تنتقل فيها الموجة فمثلا هناك :

أ- الموجات في بعد واحد : وهي تلك التي تتقدم باتجاه واحد اي على امتداد محور واحد كما لموجات المنتقلة على طول حبل مشدود او نابض حلزوني او قضيب معدني او عمود هواء .

ب- الموجات في بعدين : وهي تلك التي تتقدم على امتداد سطح مستوي تبين بمحورين فقط كالموجات على سطح السوائل الر في الاغشية الرقيقة ذات البعدين

ج- الموجات في ثلاثة ابعاد : وهي تلك التي تتقدم في كل الاتجاهات ويمكن وصفها بدلالة ثلاثة محاور متعامدة كالموجات الصوتية في الهواء والموجات الزلزالية في الكرة الارضية والموجات التضاغية في مياه البحار والمحيطات .

ويلاحظ في بعض من هذه الاصناف انه يتضمن خليطا من الموجات الطولية والمستعرضة .

وهناك طرق اخرى لتصنيف الموجات الميكانيكية تبعا لاطوالها الموجية او تردداتها او سعاتها .... الخ .

## 10 - 1 مميزات الحركة الموجية الميكانيكية

تميز الحركة الموجية بجميع اصنافها بما يلي :

أ - هي شكل من الاضطراب في وسط مادي (صلب ، سائل ، غاز) مرن يولده نمط من الحركة الدورية في جسيمات ذلك الوسط يسببها جسم متحرك يدعى بالمصدر.  
ب - شكل الاضطراب الذي يمثل شكل الموجة هو الذي ينتقل من نقطة الى اخرى خلال الوسط بينما جسيمات ذلك الوسط لا تنتقل بل تتذبذب بحركة اهتزازية حول مواضع توازنها مماثلة لحركة المصدر.

ج - سرعة انتقال الاضطراب ( الموجة ) في وسط ما هي مقدار ثابت يعتمد على خواصه المرونة والقصور الذاتي لذلك الوسط . ما لم يكن ذلك الوسط مشتتاً (dispersive medium) ، ويتغير مع تغير الوسط .

د - سرعة انتقال الاضطراب ( الموجة ) يختلف عن سرعة حركة جسيمات الوسط الناقل للموجة .

هـ - لا تتحرك جسيمات الوسط الناقل للموجة بطور واحد بل يغير طور الحركة بانتظام من جسيم الى اخر كلما ابتعدنا عن المصدر . فالجسيم الاقرب الى المصدر يبدأ بالحركة الاهتزازية قبل الجسيم الا بعد عنه وهكذا...

### 11 - 1 سرعة الموجة وسرعة الجسيم

عندما تتقدم الموجة خلال وسط مادي مرن فان جسيمات ذلك الوسط تهتز حول مواضع توازنها. والحركة الاهتزازية لاي جسيم هي حركة ذهاب واياب حول موضع توازنه ، لذلك فان سرعته تتغير بالمقدار والاتجاه وتكون سرعة الجسيم في ذروتها عندما يعبر نقطة توازنه وتلاشي عندما يصل اقصى ازاحة له عن موضع التوازن وكلما كان معدل اهتزاز الجسيم عالياً فان عدد ذرات الذهاب والاياب حول موضع التوازن عالياً لذلك سعة الحركة الاهتزازية يكون عادة صغيراً جداً. وفي الموجات الصوتية في الهواء لا تتجاوز سعة الحركة للجزيئات بضع الاجزاء من الالف من المليمتر، لذلك فان اقصى سرعة لحركة الجسيم تكون صغيرة جداً بالمقارنة مع سرعة الموجة. ان الموجة تتقدم بسرعة ثابتة تعتمد على طبيعة الوسط. من هذا يتضح ان سرعة الموجة مقدار ثابت بينما سرعة الجسيم مقدار

متغير وان أقصى سرعة للجسيم هي اقل بكثير من سرعة الموجة. ان الموجة تتقدم باتجاه واحد مبتعدة عن مصدر توليدها بينما جسيمات الوسط تتذبذب حول مواضع توازنها على مسار موازي او عمودي على اتجاه تقدم الموجة وذلك حسب صنفها طولية او مستعرضة. وسوف يتم دراسة العلاقة الكمية بين سرعة الجسيم وسرعة الموجة بشيء من التفصيل في الفصلين السادس والسابع.

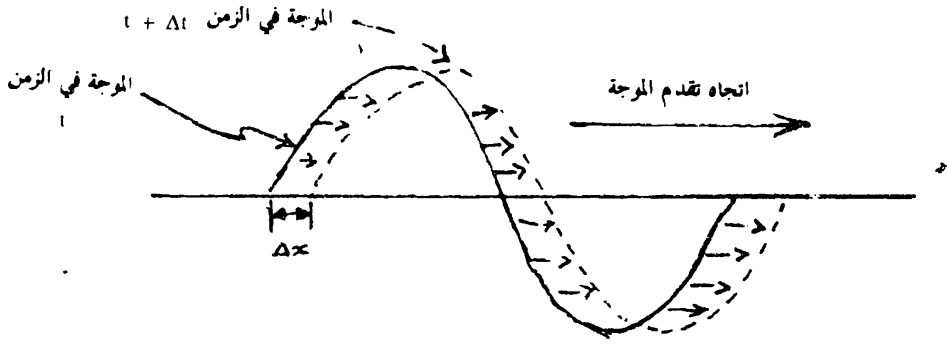
## 1.12 التمثيل الرياضي للحركة الموجية

يمكن التعبير عن الحركة الموجية بصيغة رياضية بدلالة دالة تصف الموجة في ابي موقع وزمن. ومثل هذه الدالة تدعى بـ (دالة الموجة). وهذه الدالة يمكن ايجادها على اساس حقيقتين هما :

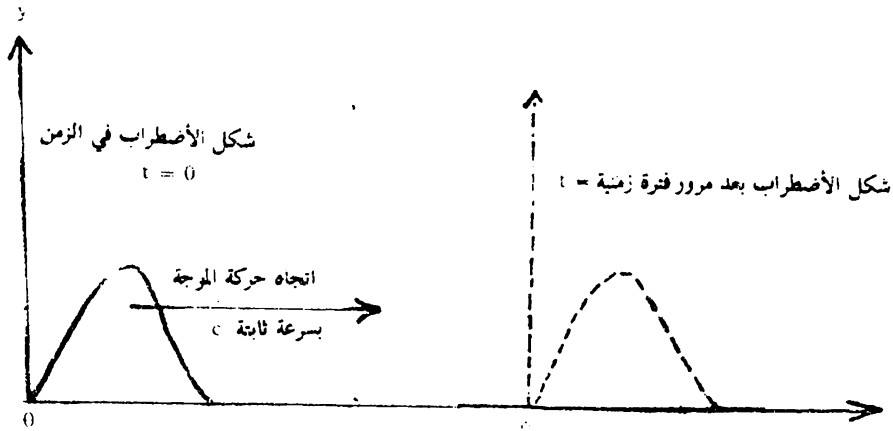
- 1- ان الموجة تتقدم بسرعة ثابتة ( يرمز لها بالحرف c )
- 2- ان شكل الموجة يبقى ثابتا ولايتغير اثناء التقدم مالم يكن الوسط هشتتا والشكل (1-17) يبين .. شكلا من الاضطراب يتقدم بالاتجاه الموجب على المحور السيني <sup>8</sup>

الشكل (1-17) يبين ان الموجة تتقدم بسرعة ثابتة ولايتغير شكلها اثناء التقدم . يلاحظ من هذا الشكل ان كل النقاط على الموجة في الزمن t قد تقدمت بنفس الاتجاه بمسافة واحدة  $\Delta x$  خلال نفس الفترة الزمنية  $\Delta t$  . مما يشير الى ان الموجة قد تقدمت دون ان يرافقها تشوه في الشكل وان سرعة تقدمها تساوي  $c = \frac{\Delta x}{\Delta t}$  وهذه السرعة تكون ثابتة في الوسط الواحد .

وللسهولة ستقتصر فيما يلي على تقديم وصف رياضي للحركة الموجية في بعد واحد . لنفرض ان لدينا سلكا مرنا طويلا جدا ومشدودا الفيا ، ونفرض انه كان في البداية ساكنا . نختار المحورين المتعامدين Y,X ونصور ان السلك واقع على امتداد المحور الافقي X . ونقطة الاصل في الموضع O نفرض الان ان السلك قد اعطي هزة خفيفة وسريعة في نقطة تقع على يسار نقطة الاصل ، فيتشكل اضطراب يتقدم بسرعة ثابتة نحو اليمين ولايتغير شكله اثناء التقدم . فاذا اخذت صورة سريعة للاضطراب اثناء مروره فان السلك يبدو مشوها موضعيا على شكل منحنى . هذا المنحنى يشير الى المظهر الجانبي للاضطراب الذي يمثل موجة مستعرضة كما يبين في الشكل (1-18)



الشكل ( 1-17 ) يبين ان الموجة تتقدم بسرعة ثابتة ولا يتغير شكلها أثناء التقدم .



الشكل ( 1-18 ) يبين شكل الاضطراب المقدم عن السلك .  
ان شكل الاضطراب يبقى ثابتاً وتحركه بسرعة ثابتة c .

ويمكن أخذ قيمة الازاحة المستعرضة  $y$  في اية نقطة  $x$  على امتداد السلك كقياس للاضطراب ( الموجة ) في تلك النقطة في الزمن  $t$  . لنفرض اننا بدأنا رصد الاضطراب المتقدم في الزمن  $t = 0$  ان شكل الاضطراب في هذه اللحظة (  $t = 0$  ) يمكن وصفه من خلال دالة الموجة .

$$y = f(x) \quad (1-13)$$

حيث  $x$  مقياساً بالنسبة لنقطة الأصل الثابتة  $\circ$  .  
ولما كان الاضطراب يتقدم في الاتجاه الموجب دون ان يتغير شكله وبسرعة  
ثابتة  $c$  فان دالة الموجة تصبح بعد مرور زمن  $t$  كالآتي

$$y = f(x') \quad \dots\dots\dots (1.14)$$

حيث  $x'$  مقياساً بالنسبة لنقطة الأصل المتحركة  $\circ'$  تقع بالنسبة لشكل  
الاضطراب في الزمن  $t$  كما تقع  $\circ$  بالنسبة لشكل الاضطراب في بداية الرصد ( $t = 0$ )  
ان المعادلتين (13) و (14) تصفان شكل نفس الاضطراب في زمني وموقعين  
مختلفين .

من الواضح انه ليس من المناسب وصف شكل الاضطراب المتحرك بالنسبة  
لنقطتين للأصل أحدهما ثابتة  $\circ$  والاخرى مرافقة للاضطراب المتحرك  $\circ'$  . لذلك  
يفضل وصف شكل الاضطراب في اي موقع  $x$  وزمن  $t$  بالنسبة لنقطة الأصل  
الثابتة  $\circ$  . لهذا الغرض يجب اجراء تحويل لنقطة الأصل من  $\circ'$  الى  $\circ$  .

من الشكل (1-19) يلاحظ ان المسافة بين  $\circ'$  و  $\circ$  تساوي  $ct$  . وان اي نقطة  
مثل  $p$  على الشكل الموجي في الزمن  $t$  يمكن تحديد موقعها على المحور السيني  
بالنسبة لنقطة الأصل الثابتة  $\circ$  من المعادلة :

$$x = ct + x'$$

$$\therefore x' = (x - ct)$$

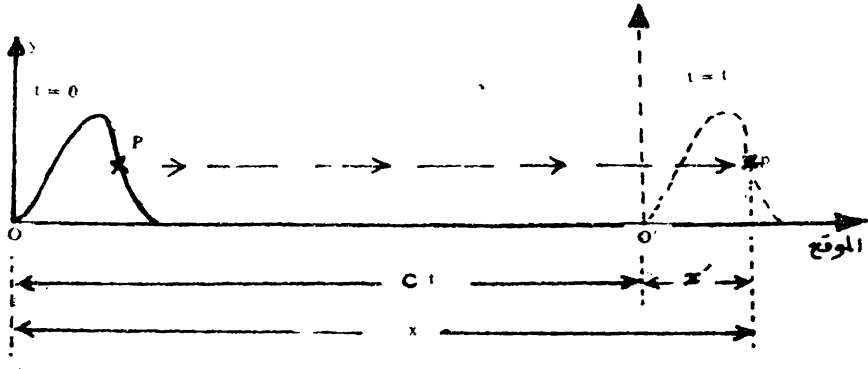
نعوض في المعادلة (14) افنصبح دالة الموجة كالآتي :

$$y = f(x - ct) \quad \dots\dots\dots (1.15)$$

هذه الدالة ذات اهمية خاصة في موضوع الحركة الموجية . انها تعرف تماما  
اي موجة مستعرضة ثابتة الشكل تتحرك بسرعة منتظمة  $c$  في الاتجاه الموجب على  
امتداد المحور السيني .

وبنفس الطريقة يمكن ايجاد دالة الموجة المستعرضة المتحركة بسرعة منتظمة  $c$   
في الاتجاه السالب على امتداد المحور السيني ، وهي

$$y = f(x + ct) \quad \dots(1.16)$$



الشكل (1.19) بين كيف ترتبط نقطة الأصل المتحركة 0 مع نقطة الأصل الثابتة 0

ان الدالة f تصف حركة نبضة بسرعة ثابتة في زمنين مختلفين كما في المعادلة

$$y = \frac{a^3}{a^2 + (x \pm ct)^2} \quad \dots(1.17)$$

حيث a مقدار ثابت . والاشارة الموجبة داخل القوس تشير الى تحرك النبضة في الاتجاه السالب بينما الاشارة السالبة تشير الى تحركها في الاتجاه الموجب على المحور السيني .

وهيئة هذه النبضة موضح في الشكل (1.20)

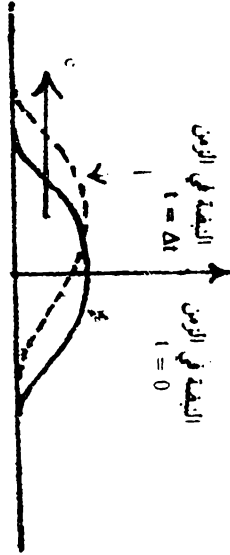
ان الدالة f قد تصف شكل موجي جيبي كما في المعادلة

$$y = b \sin k(x \pm ct) \quad \dots(1.18)$$

حيث b و k ثوابت . والاشارة الموجبة داخل القوس تشير الى تحرك الموجة من اليسار الى اليمين والاشارة السالبة تشير الى تحركها بعكس الاتجاه على امتداد المحور السيني .

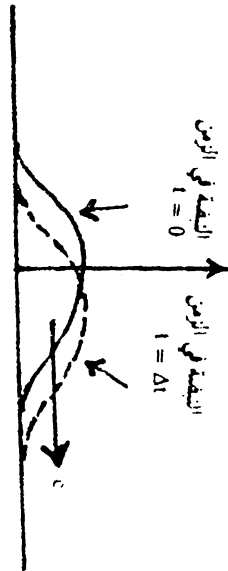
وهيئة هذه الموجة موضح في الشكل (1.21)





(ب) النبضة تتحرك نحو اليمين بسرعة ثابتة  $c$  وشكلها ثابت بصفه المادة

$$y = \frac{a^3}{a^2 + (x + ct)^2}$$



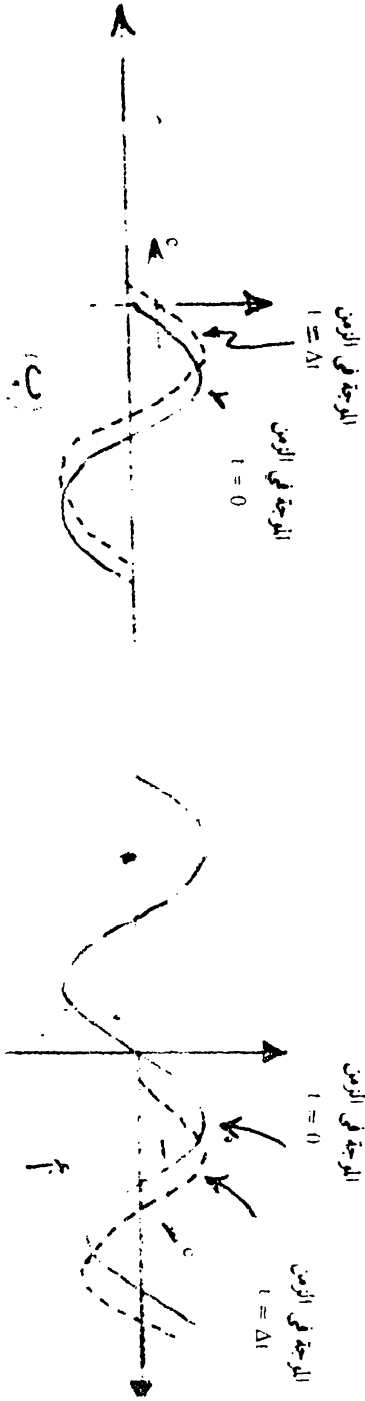
(أ) النبضة تتحرك نحو اليمين بسرعة ثابتة وشكلها ثابت بصفه المادة

$$y = \frac{a^3}{a^2 + (x - ct)^2}$$

الشكل ( ١ : ٣١ ) بين شكل النبضة في زمتين مختلفتين  $t = 0$  و  $t = \Delta t$  عندما تتحرك نحو اليمين أو اليسار .

٢

الشكل 2-1 بين شكل موجة جيبية في زمتين مختلفتين  $t = 0$  -  $t = \Delta t$  عندما تتحرك نحو اليمين أو اليسار.



(أ) موجة جيبية تتحرك نحو اليمين بسرعة ثابتة  $c$  وشكلها ثابت فعلمه المادة  $y = b \sin k(x - ct)$

(ب) موجة جيبية تتحرك نحو اليسار بسرعة ثابتة  $c$  وشكلها ثابت فعلمه المادة  $y = b \sin k(x + ct)$

وهناك اشكال كثيرة للموجات يمكن وصف اي منها من خلال دوال مرفوعة لقوى معينة أو دوال جيبيية أو أسية أو غيرها . والمهم في جميع هذه الدوال ان يعبر عن الازاحة المستعرضة  $y$  بدلالة  $(x \pm ct)$  ، ويفترض طبعاً في جميع هذه الموجات انها تتحرك بسرع منتظمة وتحفظ بشكلها ثابتاً خلال الحركة . \*

### 1.3 - 1 المعادلة العامة للحركة الموجية

ان المعادلتين (1-15) و (1-16) هما دالتان لمغيرين . ولايجاد  $y$  يجب ان نعرف قيم المتغيرين  $t, x$  ( وطبعاً يجب ان نعرف ايضاً شكل الموجة الذي تحدده الدالة  $f$  وسرعة انتقالها  $c$  لكنهما ثابتان ) . وفيزاويها هذا يعني انه يمكن تحديد الاضطراب ( الازاحة )  $y$  في نقطة على السلك اذا علمنا موقع تلك النقطة  $x$  والزمن  $t$  الذي نرغب فيه تحديد الاضطراب .

ان المعادلتين (1-15), (1-16) تصفان نفس الشكل الموجي المتحرك في اتجاهين متعاكسين ، لذا فان اياً من المعادلتين لا تقدم وصفاً كاملاً للحركة الموجية ، لذلك ينبغي البحث عن معادلة واحدة تعطي وصفاً عاماً كاملاً للحركة الموجية بغض النظر عن شكل الموجة واتجاه انتقالها . ويمكن الحصول على مثل هذه المعادلة اذا تخلصنا من اي اشارة الى دالة الموجة  $f$  واتجاه انتقالها .

في المعادلة (1-15) نفرض أن

$$z = x - ct$$

∴ (1-17)

فحصل على

$$y = f(x - ct) = f(z)$$

نفاضل بالنسبة للزمن  $t$  فينتج

$$\frac{\partial y}{\partial t} = \frac{df}{dz} \cdot \frac{\partial z}{\partial t}$$

( حيث يشير الرمز  $\partial$  للتفاضل الجزئي و  $d$  للتفاضل الكلي )

ان  $\frac{df}{dz}$  تشير الى مشتقة  $f$  بالنسبة لكل المقدار .  $(x-ct)$  argument . لكن من (1-17) نجد أن

$$\frac{\partial z}{\partial t} = -c$$

في حالة كون الوسط مشتتاً ( dispersive medium ) فان سرعة الموجة لا تكون ثابتة بل تنوقف على الطول الموجي ، وشكل الموجة لا يكون ثابتاً في هذه الحالة

لذلك فإن

$$\frac{\partial y}{\partial t} = -c \frac{df}{dz} \quad \dots (1.18)$$

وبالمثل نفاضل  $y$  بالنسبة لـ  $x$  فينتج

$$\frac{\partial y}{\partial x} = \frac{df}{dz} \cdot \frac{\partial z}{\partial x}$$

لكن من (1.17) نجد أن

$$\frac{\delta z}{\delta x} = 1$$

P 69

$$\frac{\delta y}{\delta t} = \frac{df}{dz} \quad \dots (1.19) \quad \text{لذلك فإن}$$

وحذف  $\frac{df}{dz}$  بين المعادلتين (1.18) و (1.19) فنحصل على

$$\frac{\delta y}{\delta t} = -c \frac{\delta y}{\delta x} \quad \dots (1.20)$$

الآن نكرر نفس العملية . ولكن نبدأ من المعادلة (1.16) فنفرض أن

$$\dots (1.21)$$

$$w = x + ct$$

فنحصل على

$$y = f(x + ct) = f(w)$$

نفاضل  $y$  بالنسبة للزمن  $t$  فنحصل على

$$\frac{\delta y}{\delta t} = \frac{df}{dw} \cdot \frac{\delta w}{\delta t}$$

لكن من (1-21) نجد أن

$$\frac{\delta w}{\delta t} = +c$$

لذلك فإن

$$\frac{\delta y}{\delta t} = +c \frac{df}{dw} \quad \dots\dots\dots (1.22)$$

بمفاضل  $y$  بالنسبة لـ  $w$  فنحصل على

$$\frac{\delta y}{\delta x} = \frac{df}{dw} \frac{\delta w}{\delta x}$$

لكن من (1-21) نجد أن

$$\frac{dw}{dx} = 1$$

لذلك فإن

$$\frac{\delta y}{\delta x} = \frac{df}{dw} \quad \dots\dots\dots (1.23)$$

ويحذف  $\frac{df}{dw}$  بين المعادلتين (1-22) و (1-23) نحصل على

$$\frac{\delta y}{\delta t} = +c \frac{\delta y}{\delta x} \quad \dots\dots\dots (1.24)$$

وبمقارنة هذه المعادلة مع المعادلة (1-20) نجد أنهما متشابهتان ولكنهما غير متطابقتين بسبب اختلاف الإشارة الناتجة من اختلاف اتجاه انتقال الموجة في المعادلتين (1-15) و (1-16) الآن نحاول التخلص من اختلاف الإشارة .

نفاضل المعادلة (1-18) مرة ثانية بالنسبة للزمن فينتج

$$\frac{\delta^2 y}{dt^2} = -c \frac{\delta}{\delta t} \left( \frac{df}{dz} \right)$$

$$= -c \frac{d}{dz} \left( \frac{df}{dz} \right) \frac{\delta z}{\delta t}$$

لكن

$$\frac{d}{dz} \left( \frac{df}{dz} \right) = \frac{d^2f}{dz^2} ,$$

ومن المعادلة (1-17) لدينا

$$\frac{\partial z}{\partial t} = -c$$

لذلك فإن

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = c^2 \frac{d^2 f}{dz^2} \quad \dots(1-25)$$

وبالمثل نفاضل (1-23) بالنسبة لـ x فنجد أن

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{df}{dw} \right) \\ &= \frac{d}{dw} \left( \frac{df}{dw} \right) \frac{\partial w}{\partial x} \end{aligned}$$

لكن

$$\frac{d}{dw} \left( \frac{df}{dw} \right) = \frac{d^2 f}{dw^2}$$

ومن المعادلة (1-21)

$$\frac{dw}{dx} = 1$$

لذلك فإن

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = \frac{d^2 f}{dw^2} \quad \dots (1-26)$$

وأخيراً ، بحذف  $\frac{d^2 f}{dw^2}$  بين المعادلتين (1-25) و (1-26) نحصل على

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} \quad \dots(1-27)$$

1-1 هي المعادلة العامة للحركة الموجية في بعد واحد وأن  $C$  يمثل سرعة انتقال الموجة  
 1-1 على خواص الوسط . انها معادلة تفاضلية جزئية من الرتبة الثانية . وتكن أهمية هذه  
 المعادلة بالنسبة للموجات الخاضعة لها أنها مستقلة تماماً عن شكل الموجة وأتجاه انتقالها .  
 1-1 ما تظهر هذه المعادلة لتمثل مختلف أنواع وأصناف الحركات الموجية في الفيزياء .



مثال ( 1-1 )

ماهي العلاقة بين الطول الموجي  $\lambda$  وسرعة الموجة  $c$  والتردد  $f$  لأي موجة ؟

الحل

يعرف الزمن الدوري  $T$  بأنه الزمن اللازم للجسيم المهتز لكي يكمل دورة واحدة  
 ( او أمتزازة واحدة ) .

( ويعرف التردد  $f$  بأنه عدد الأمتزازات التي ينجزها الجسيم المهتز في الثانية الواحدة .

ان الزمن اللازم لأكمال  $f$  أمتزازة = 1 ثانية  
 لذلك فإن الزمن اللازم لأكمال أمتزازة واحدة =  $\frac{1}{f}$  ثانية .

ولكن من التعريف لدينا أن الزمن الدوري للأمتزاز هو  $T$  وهو الزمن اللازم للجسيم المهتز  
 لأكمال أمتزازة واحدة .

وعليه فإن

$$T = \frac{1}{f} \quad \dots(1)$$

ان الجسيم المهتز يستغرق زمن دوري  $T$  لكي يبيت طولاً موجياً كاملاً . وخلال هذا الزمن  
 تكون الموجة قد أكتسحت مسافة طولها  $\lambda$  .

وبما أن سرعة الموجة تساوي المسافة التي تقطعها الموجة في الثانية الواحدة . وأن

$$\text{السرعة} = \frac{\text{المسافة}}{\text{الزمن}}$$

وحيث أن الطول الموجي  $\lambda$  هو المسافة التي تتحركها الموجة في الزمن الدوري  $T$  لذلك

فأن

$$c = \frac{\lambda}{T} \dots(2)$$

نعوض T من المعادلة (1) في المعادلة (2) فنحصل على

$$c = f\lambda$$

وهذه العلاقة الهامة تنطبق على جميع أنواع الموجات .

مثال (1.2)

إذا كان تردد جسيم مهتز هو 400 هيرتز وسرعة الصوت في الهواء هي 320 متر في الثانية . جد المسافة التي يقطعها الصوت الناتج من أمتزاز الجسيم عندما يكمل الجسيم 30 أمتزازة فقط ؟

الحل

$$\begin{aligned} \text{لدينا } f &= 400 \text{ هيرتز} \\ c &= 320 \text{ م / ثا} \\ \lambda &= ? \end{aligned}$$

ومن العلاقة

$$c = f\lambda$$

نجد ان

$$0.8 \text{ متر} = \frac{320}{400} = \frac{c}{f} = \lambda$$

وعليه فإن المسافة التي تقطعها الموجة عندما يكمل المهتز أمتزازة واحدة كاملة = 0.8 متر . والمسافة التي تقطعها الموجة عندما يكمل المهتز 30 أمتزازة =  $30 \times 0.8 = 24$  متر .

ويجب أن يلاحظ الطالب أنه طالما كان الجسيم المهتز ( او المصدر ) مستمراً على الأمتزاز فإن سلسلة من الموجات المتتابعة تتولد باستمرار وتتقدم الواحدة بعد الأخرى بنفس السرعة C. مادام الوسط هو نفسه ، ويتغير مع تغير الوسط



## السئلة

- 1-1 عدد طرق انتقال الطاقة في الفيزياء . ثم بين هل يمكن ان تنتقل الطاقة في الفراغ ؟
- 1-2 كيف تتمكن عملياً من اثبات ان الموجة مصحوبة بطاقة .
- 1-3 وضح مفهوم كل من ( أ ) الموجة ( أو الحركة الموجية ) .  
( ب ) الاضطراب . ( ج ) النبضة .
- 1-4 ما هي الشروط التي يجب توفرها لكي تتولد موجة مستعرضة في الوسط المادي .
- 1-5 عدد أنواع الحركة الموجية في الفيزياء . واذكر امثلة لكل منها .
- 1-6 ما هي الحركة الموجية الميكانيكية ؟ وما هي اصنافها ؟ ولأي صنف من هذه الاصناف تنتمي الموجات الصوتية ؟
- 1-7 ما هي المرونة وما هي حدود المرونة . اشرح بالتفصيل ووضح اهمية ذلك عدلياً ونظرياً .
- 1-8 ما هو القصور الذاتي وكيف يمكن قياسه .
- 1-9 ما هي أهم خواص الوسط المادي اللازمة لحدوث وانتقال الموجة الميكانيكية ؟ اذكرها وبين تأثير كل منها بالتفصيل .
- 1-10 أيهما أكثر مرونة المطاط أم الحديد ؟ الهواء أم الماء ؟
- 1-11 ما هي الخواص التي تحدد سرعة الموجة الميكانيكية في وسط ما . وهل قيمة هذه السرعة واحدة لجميع الاطوال الموجية في الوسط الواحد ؟ وضح .
- 1-12 عرف كل من ( أ ) معامل يونك ( ب ) معامل المرونة الحجمي ( ج ) معامل الصلابة . واذكر العلاقة بين هذه المعاملات .
- 1-13 عرف معاملات المرونة للاجسام الصلبة . وهل تنطبق هذه المعاملات على الموائع ؟ وضح ذلك .
- 1-14 وضح لماذا تختص الموائع بمعامل المرونة الحجمي فقط . اذ ليس لها معامل يونك وليس لها معامل قص .
- 1-15 اذكر قانون هوك . وبين ان كل جزء من اجزاء السلك المتوتر الذي تمر خلاله نبضة يخضع لقوة قانون هوك .
- 1-16 ارسم العلاقة البيانية بين الاستطالة والقوة لمادة تخضع لقانون هوك .
- 1-17 ما نوع المرونة المستخدم في : ( أ ) كعب مطاطي ( ب ) محور مقود السيارة

- ( ج ) ملف حلزوني ( د ) حامل المروحة السقفية ( هـ ) المضخة الماصة أو الكابسة ( لرفع الماء ) .
- 1-1 ثلاث كرات مصنوعة من الرصاص والالمنيوم والخشب وجميعها بنفس الحجم . ناقش خاصية القصور الذاتي ( الاستمرارية ) لكل منها ثم رتبها تصاعدياً .
- 1-1-1 لماذا يمكن للموجات الكهرومغناطيسية ان تنتقل في الفراغ بينما لا يمكن ذلك للموجات الصوتية .
- 1-2 لماذا لا يمكن للموجات الميكانيكية عموماً ان تنتقل في الفراغ ؟
- 1-2-1 اشرح تجربة بسيطة توضح الموجات الطولية والمستعرضة وبين مما تتألف كل منهما .
- 1-2-2 من وجهة نظر المرونة توصف الاجسام بانها متجانسة اذا كانت معاملات مرونتها متساوية المقدار في جميع الاتجاهات . اشرح معنى ذلك بالتفصيل ؟
- 1-2-2 اشرح كيف يصل الصوت من الجسم المهتز الى آذاننا ؟
- 1-2-2 ارسم شكلاً يوضح موجتين مستعرضتين :
- ( أ ) لهما نفس الطول الموجي ولكن سعتهما كنسبة 1:2
- ( ب ) لهما نفس السعة والطول الموجي ولكن فرق الطور بينهما 90 درجة .
- 1-25 مصدر يولد نبضتين احدهما طولية والاخرى مستعرضة ، وتنتقل هاتين النبضتين في الوسط بسرعتين معلومتين . كيف يمكن ايجاد بعد النبضة المنقلة عن نقطة تولدها .
- 1-26 قرع طبل لفترة زمنية قصيرة ، وبعد فترة زمنية أصبح الصوت غير مسموع . تابع الموجات الصوتية والطاقة التي تنقلها من لحظة تولدها حتى اللحظة التي أصبحت فيها غير مسموعة .
- 1-27 شوكة رنانة لها تردد معين تهتز مرة في الهواء ومرة تحت سطح الماء فهل يكون ( أ ) التردد المسموع واحد في الحالتين ؟ ( ب ) هل يكون الطول الموجي واحد في الحالتين ؟ اشرح .
- 1-28 هل يمكن توليد حركة موجية تهتز فيها جسيمات الوسط بحركة زاوية اهتزازية ؟ واذا وجدت هذه الموجة اشرح كيفية تولدها وخصها
- 1-29 هل موجات اللي طولية أم مستعرضة ؟ وهل يمكن اعتبارها تركيباً لموجتين احدهما طولية والاخرى مستعرضة .
- 1-30 هل هناك حركة موجية تتوقف سرعتها على طولها الموجي ؟ اذكر أمثلة على ذلك وبين السبب ؟

1 31 إذا انتقلت موجة من وسط الى آخر فما هي التغيرات المتوقعة في ( أ ) سرعة الموجة ( ب ) التردد ( ج ) الطول الموجي .

1 32 عندما يحدث انفجار في منطقة مفتوحة يسمع صوت مفاجيء لفترة زمنية قصيرة ثم يختفي ولكن عندما يحدث الانفجار في منطقة مغلقة يستمر الصوت لبعض الوقت ثم يتلاشى تدريجياً ، اشرح ما يحدث للطاقة الصوتية المنبعثة في الحالتين .

1 33 ما هي الموجة المادية . اذكر تجربة توضح السلوك الموجي للجسيم المادي ؟

1-35 ما هي العلاقة بين سرعة الجسم والطول الموجي المصاحب لحركته .

1-34 رتب الطول الموجي في الحالات الآتية تصاعدياً :

( أ ) ألكترون سرعته 50 كيلومتر في الثانية

( ب ) طلقة سرعتها 50 كيلومتر في الدقيقة

( ج ) سيارة سرعتها 50 كيلومتر في الساعة .

1 36 افرض ان نبضة موجة مستعرضة في سلك وعند زمن  $t = 0$  تعطى بـ

$$y = \frac{1}{1+x^2}$$

وان  $X, y$  مقاسة بالمتر. وإذا كانت سرعة النبضة 2 م/ثانية والنبضة تتحرك

بالأتجاه الموجب ، اكتب شكل الموجة عند  $t = 1 \text{ Sec}$  وعند  $t = 2 \text{ Sec}$

## مسائل

- 1-1 علق جسم كتلته ١ كغم في طرف سلك من الحديد طوله 0.5 م وقطره 8.80 ملمتر . ما مقدار استطالة السلك تحت تأثير هذا الحمل ؟
- 1-2 استخدم سلك من النحاس مساحة مقطعه العرضي 0.005 سم مربع في رفع جسم كتلته 150 غم . بأي تعجيل يجب ان يرفع الجسم اذا كانت استطالة السلك المسموح بها لا تزيد عن  $0.10^{-7}$  ؟
- 1-3 تعرف الأنضغاطية الحجمية بأنها مقلوب معامل المرونة الحجمي . فاذا كانت الأنضغاطية الحجمية للفولاذ هي  $0.6 \times 10^{-11}$  متر مربع لكل نيوتن . أحسب مقدار التغير النسبي في حجم قضيب من الفولاذ اذا وضع القضيب في غرفة تفرغ ثم فرغت الغرفة من الهواء تماماً ؟
- 1-4 ما مقدار الزيادة في الضغط اللازم لتسليطه لكي ينكمش حجم من الماء بمقدار ١% اذا علمت ان الانضغاطية الحجمية للماء هي  $50 \times 10^{-11}$  متر مربع لكل نيوتن
- 1-5 سلك منتظم المقطع نصف قطره  $r$  يتألف من جزئين متصلين . الجزء الاول من النحاس طوله  $L_1$  والجزء الثاني من الحديد طوله  $L_2$  فاذا علق ثقل مقداره  $W$  . اثبت ان الزيادة الكلية في طول السلك هي
- $$\frac{W}{\pi r^2} \left( \frac{L_1}{Y_1} + \frac{L_2}{Y_2} \right)$$
- علق على مدى صحة هذه النتيجة .
- 1-6 مكعب من الجيلاتين أبعاده ( 5 سم × 5 سم × 5 سم ) سلطت على سطحه العلوي قوة مماسية مقدارها 0.5 نيوتن فأزاحته مسافة قدرها 2.0 ملم في اتجاه القوة . احسب معامل القص . للجيلاتين .
- 1-7 احسب كثافة الماء عند قاع بحيرة عمقها 150 متراً اذا كان معامل المرونة الحجمي للماء هو 21000 ضغط جوي علماً ان كثافة الزئبق هي 13600 كلغم لكل متر مكعب والتعجيل الأرضي 9.8 م ث<sup>-2</sup> .
- 1-8 قضيب خفيف طوله  $l$  علق من طرفيه بواسطة سلكين  $A$  و  $B$  متساويين في الطول ومساحة مقطعهما  $d$  و  $b$  على التوالي . فاذا كان معامل يونك للسلكين هو  $Y_1$  و  $Y_2$  فأوجد موضع النقطة التي يسكن عندها تعليق ثقل  $W$  حتى يتساوى الاجهاد في السلكين . وكذلك موضع النقطة التي يتساوى عندها الانفعال ( انطاوعة )

9 1 ثبت ان الطاقة المخزنة في جسم، مجهود حجمه  $V$  هي

$$\frac{1}{2} \frac{K}{V} (\Delta V)^2$$

- حيث ان  $\Delta V$  تمثل مقدار التغير في الحجم و  $K$  تمثل معامل المرونة الحجمي .
- 10 1 مكعب من الصلب طول ضلعه 50 سم عندما يكون تحت ضغط جوي واحد فإذا تعرض الى ضغط مقداره 21 ضغط جوي فما هو مقدار التغير في حجم المكعب اذا علم ان معامل المرونة الحجمي هو  $10^{11}$  نيوتن لكل متر مربع .
- 11 1 اثبت ان نسبة بوسون تساوي 0.5 للمواد التي لا يتغير حجمها تحت تأثير اجهاد الشد .
- 12 1 اثبت ان معامل المرونة الحجمي لغاز مثالي في حالة ثبوت درجة الحرارة يساوي ضغط الغاز .
- 13 1 اذا كان معامل المرونة الطولي لسلك البيانو هو  $10^8 \times 8.26$  سون لكل متر مربع فهل يمكن ان يستطيل السلك الذي طوله 1 م بمقدار 8.00 ملم بدون ان يتجاوز حدود مرونته ؟
- 14 1 اذا كانت كثافة ماء البحر هي 1.03 غم / سم مكعب عند سطح الماء . فما هي الكثافة عند القعر حيث الضغط هو 109 دابن لكل سم مربع .
- 15 1 مكعب من المطاط ازيح سطحه الاعلى مسافة 0.5 سم بقوة مماسية مقدارها 0.5 نيوتن فما هو معامل القص للمطاط .
- 16 1 قالب مكعب من الاسفنج طول ضلعه 30 سم سلطت عليه قوتان متوازيتان ومتعاكستان مقدار كل منهما 10 نيوتن على وجهين متقابلين فسببت زاوية قص مقدارها 0.020 بمقياس نصف قطري . احسب الازاحة النسبية . ومعامل القص ؟
- 17 1 - سلك طوله الطبيعي  $L_0$  مثبت من طرفه الاعلى . يزداد طوله بمقدار  $10^{-3} L_0$  عندما يعلق بطرفه الاسفل كتلة ما . واذا ربط نفس السلك افقياً بين النقطتين A, B المسافة بينهما  $L_0$  ووضعت نفس الكتلة السابقة في منتصف المسافة بين النقطتين . فما هي المسافة التي يتخفصها مركز السلك وما هو التوتر في السلك ؟
- 18 1 في الثلاثين من حزيران عام 1908 حدث انفجار مروغ في سيبيريا ( ويقال انه نتيجة سقوط نيزك هائل ) وسمع صوت الانفجار على بعد 500 كيلومتر . فما هو

- الزمن المستغرق بين لحظة حصول الانفجار ولحظة وصول الموجات الصوتية في موقع الاستماع . اعتبر أن سرعة الصوت منتظمة وتساوي 340 متر / ثا .
- 1 - 19 إذا كان تردد الموجات الكهرومغناطيسية المستخدمة لنقل الاشارات التلفزيونية هي حوالي  $10^8$  هيرتز . فكم هو الطول الموجي لهذه الموجات . اعتبر ان سرعة الموجات الكهرومغناطيسية هي  $3 \cdot 0 \times 10^8$  م / ثا .
- 1 - 20 بسمع صوت الرعد بعد 5 ثانية من رؤية البرق . وعلى اعتبار ان سرعة الضوء أكبر بكثير من سرعة الصوت ، فكم هو بعد البرق ؟
- 1 - 21 احسب سرعة الصوت في ( أ ) قضيب رفيع من الحديد ( ب ) قالب كبير من الحديد
- علماً أن معامل يونك =  $10^{12}$  داين لكل سم مربع  
نسبة بوسون = 0.3
- كثافة الحديد = 8 غم / سم مكعب
- 1 - 22 إذا كانت سرعة الموجات المستعرضة في سلك طوله 25 م هي 50 م / ثا عندما يكون الشد 200 نيوتن فما هي كتلة السلك .
- 1 - 23 احدثت نبضتان في سلك مشدود احدهما طولية والاخرى مستعرضة . ناقش ايهما تنتقل بسرعة أكبر .
- 1 - 24 قضيب معدني طويل جداً كثافة مادته 8.7 غم / سم مكعب ومعامل مرونته الطولي  $1.2 \times 10^{12}$  داين لكل سم مربع فاذا طرقت من أحد طرفيه بمطرقة احسب سرعة انتقال النبضة التضاغطية خلال مادة القضيب .

# الفصل الثاني

## نظرية الاهتزاز الحر

٩٩/٩١٣٤

2 - 1 مقدمة 2-685-238-977 I.S.B.N.

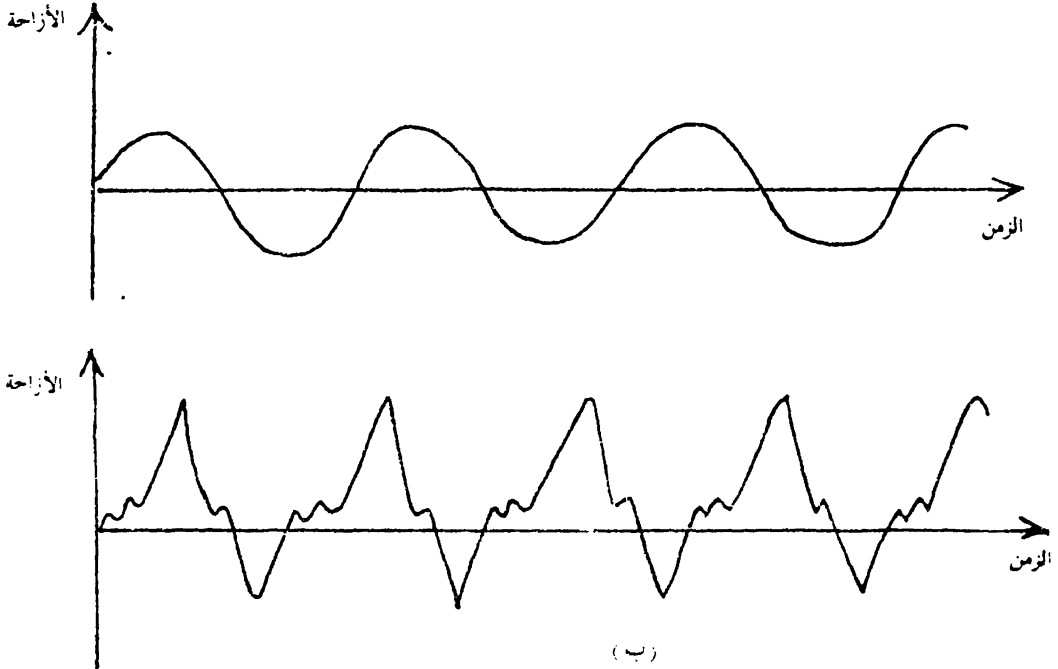
ان توليد أي حركة موجية كالصوت مثلاً يقتضي بالضرورة وجود جسم مهتز . وما  
دارت الحركته في الحقيقة إلا حركة اهتزازية لجسيمات الوسط الناقل للموجة . من هذا  
من شأنه أن يفسر تنسيق - التوافق - ع . م . ع  
تظهر في الأجزاء المختلفة من الجسم  
من جسمه . يعتمد فرموز البريدي ٨٥١١ - برنابا . محتشم  
محافظة  
جسيمات اهتزازية واهتزازية ومعرفتها  
FAX: (202) 8924857  
ATT.: MR. HASSAN EL - ZEIN  
المدخل لفهم الحركة الموجية .

ان كل جسم في الطبيعة يمتلك القدرة على الاهتزاز . فهو إما أن يهتز كقطعة واحدة  
أو أن تهتز مختلف أجزائه بطرق عديدة ومختلفة . وعموماً تكون الاهتزازات  
الطبيعية للأجسام الصغيرة تكون بطيئة وهذا يعتمد على  
طريقة إثارة الاهتزاز . وفي جميع تحليلاتنا النظرية للحركة الاهتزازية سنلجأ إلى تطبيق  
قوانين نيوتن في الحركة على مختلف النماذج الميكانيكية المهتزة للوصول إلى الصيغة  
الرياضية المناسبة لإيجاد البرموز الطبيعي  
FAX: (9641) 351432  
MR. HASSAN EL - ZEIN  
المهتز إلى جانب تفسير سلوكه الاهتزازي .

## 2 - 2 الحركة الاهتزازية

ان كل جسم يمتلك خاصيتي المرونة والقصور الذاتي له القابلية على الاهتزاز اذا  
مأستثير . وما الاهتزاز بالأساس إلا حركة ذهاب وأياب حول نقطة ثابتة تدعى بموضع  
التوازن أو الأستقرار . وهي نقطة تنعدم فيها محصلة القوى المؤثرة في الجسم المهتز وتمثل

نقطة سكونه عندما يتوقف عن الاهتزاز . والسمة الجوهرية في جميع الظواهر الاهتزازية هي الصفة الدورية . أي أن هناك نمطاً من الحركة يتكرر بفترات زمنية منتظمة . ان الحركة الدورية لأي جسم مهتز تعرف بأنها حركة في مسار محدد تتكرر في فترات زمنية متساوية . وقد يكون مسار هذه الحركة بسيطاً أو معقداً كما مبين في الشكل ( 1 - 2 ) .



الشكل ( 2:1 ) بين حركتين دوريتين ( أ ) بسيطة ( ب ) معقدة .

وفي الحقيقة ان الحركة الاهتزازية المعقدة الشكل تتألف من مجموعة كبيرة متداخلة من الحركات الاهتزازية البسيطة . لهذا السبب ولسهولة المعالجة الرياضية ستقتصر دراستنا في هذا الفصل على الحركة الاهتزازية البسيطة فقط .

ان كل الأجسام في الطبيعة مهما كان شكلها او حجمها قادرة على الاهتزاز عندما ندفعها لذلك . فالأجسام الضخمة كالبنابات والمكانن والطائرات والسفن تهتز أهتزازات معقدة جداً ونادراً ماتهتز كل أجزائها كمجموعة واحدة وينمط واحد ولذلك تعتبر مثل هذه الأجسام مصادر أهتزاز معقدة . ان التعقيدات المرتبطة بتحليل مثل هذه الأهتزازات



والطرق الرياضية المتقدمة التي يستلزم استخدامها نحث أرجاء دراستها في الوقت الحاضر، والأقتصار في هذه المرحلة على دراسة مصادر الاهتزاز البسيطة. وأبسط الاجسام المهتزة هي عبارة عن «جسيم». والمقصود بالجسيم هو أي جسم صلب وصغير لا يتغير حجمه ويتحرك كقطعة واحدة، ومن وجهة نظر إحصائية يمكن معاملة أي مجموعة من الجزيئات لها سلوك وخواص مشتركة وتتحرك كقطعة واحدة باعتبارها جسيم. إن دراسة الحركة الاهتزازية لأي جسم يخضع لقوة استعادة نحو نقطة ثابتة، تساعد كثيراً في فهم سلوك مختلف الاجسام الحقيقية المهتزة مهما كانت درجة تعقيدها. لهذا الغرض سنركز دراستنا في هذا الفصل على حركة الجسيم في أبسط حركة اهتزازية. وأبسط أنواع الحركة الاهتزازية هي الحركة التوافقية البسيطة الخطية.

### 3-2 إن الحركة الخطية التوافقية البسيطة

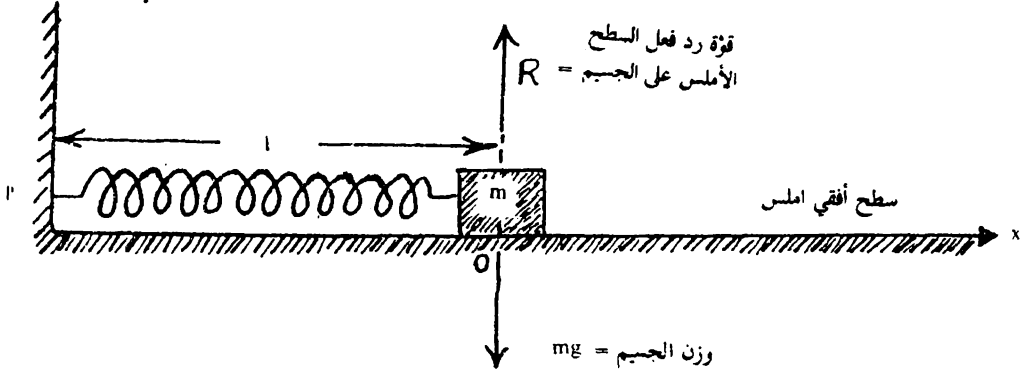
إن الحركة الخطية التوافقية البسيطة هي حركة اهتزازية تمثل أبسط أنواع الحركة الدورية على الإطلاق. الحركة الخطية التوافقية البسيطة المثالية لأي جسيم منفرد تعرف بانها حركة ذلك الجسيم على خط مستقيم بتعجيل يتناسب مقداره طردياً مع إزاحته عن نقطة ثابتة تمثل موضع توازنه واتجاهه يكون دائماً متجهاً نحو تلك النقطة. ويلاحظ من هذا التعريف انه يحدد ثلاثة شروط للحركة الخطية التوافقية البسيطة هي:

- أ- ان يكون مسار الجسيم على خط مستقيم يمر بنقطة ثابتة تمثل موضع التوازن
- ب- ان مقدار تعجيل الجسيم يتناسب طردياً مع مقدار إزاحته عن موضع التوازن أي ان هناك قوة تدعى بقوة الاستعادة تحاول دائماً إعادة الجسيم الى موضع توازنه ويتناسب مقدارها مع مقدار الإزاحة.
- ج- ان اتجاه تعجيل الجسيم يكون دائماً متجهاً نحو موضع التوازن. أي ان اتجاه قوة الاستعادة يكون دائماً نحو موضع التوازن.

وفي الحقيقة هناك أيضاً حركة زاوية توافقية بسيطة تمثل أبسط أنواع الحركة الدورية الزاوية وفي هذه الحالة يطبق نفس التعريف السابق إلا أنه يؤخذ بدل الإزاحة الخطية الإزاحة الزاوية وبدل التعجيل الخطي التعجيل الزاوي. وسنبداً أولاً بدراسة النوع الأول من الحركة التوافقية البسيطة وهي الحركة الخطية التوافقية.

## 4 - 2 المهتز الخطي التوافقي البسيط

من الطبيعي أن حركات الذهاب والأياب والإحركات الصعود والتزول ليست كلها حركات توافقية بسيطة مالم تتوفر فيها جميع الشروط المذكورة في البند السابق. وهناك أمثلة عديدة مألوفة على الحركة التوافقية البسيطة ولعل أبرزها هو حركة الجسم المتصل بطرف نابض حلزوني مثبت طرفه الآخر بإحكام بمسند ثابت كما مبين في الشكل (2.2)



الشكل (2.2) مهتز خطي توافقي بسيط

في هذا الشكل الجسم الذي كتلته  $m$  والنابض موضوعان على سطح أفقي أملس أي عديم الاحتكاك تماماً. ويمثل هذا السطح المحور السيني  $x$  الجسم متصل فسي الطرف الأيمن من النابض بينما الطرف الأيسر مثبت عند النقطة  $P$  كتلة النابض صغيرة جداً ويمكن إهمالها بانقارنه مع كتلة الجسم  $m$  المتصلة بطرفه. الطول الطبيعي للنابض عندما يكون في حالة توازن هو  $l$ . وزن الجسم أي مقدار قوة جذب الأرض عليه  $mg$  نحو الأسفل تساوي قوة رد فعل  $R$  السطح الأملس على الجسم نحو الأعلى. لذلك فإن محصلة القوة المؤثرة على الجسم في الاتجاه العمودي يساوي صفراً.

نعتبر موضع توازن الجسم هو نقطة الأصل  $O$  إذا ازبح الجسم قليلاً عن موضع توازنه على امتداد المحور السيني ثم ترك وشأنه فإنه سوف يهتز بحركة ذهاب وأياب حول موضع التوازن  $O$  لكن هل هذه الحركة الأهتزازية هي حركة توافقية بسيطة. وللإجابة على ذلك يجب أن نوضح ما يلي

ان القوة التي يسلطها النابض الحلزوني على الجسم عندما يزاح بأزاحة مقدارها  
عن موضع التوازن هي  $F(x)$  و

$$F(x) = - (k_1x + k_2x^2 + k_3x^3 + \dots) \quad \dots(2-1)$$

حيث أن  $k_3, k_2, k_1$  تمثل مجموعة من ثوابت النابض تعتمد على قيم الأزاحة  $x$  مما يشير الى ان مرونة النابض تتغير مع الأزاحة . لذلك لانكون العلاقة بين القوة  $F(x)$  والأزاحة  $x$  خطية . أي أن القوة  $F(x)$  التي تمثل قوة الاستعادة التي تحاول إعادة الجسم الى موضع توازنه لانتناسب طرديا مع الأزاحة  $x$  . وهذا يعني عدم تحقق أحد شروط الحركة التوافقية البسيطة . ولكن متى ماكانت الأزاحة  $x$  صغيرة بما فيه الكفاية فإن قوة الاستعادة تصبح دالة خطية للأزاحة ، ويعبر عن ذلك بالمعادلة :

بالمعادلة

$$F = - kx \quad \dots(2-2)$$

حيث ان  $K$  يمثل ثابت التناسب ويمثل فيزيائياً ثابت النابض او ثابت المرونة ويعتمد على طبيعة مادته وابعاده ، والاشارة السالبة تشير الى ان اتجاه قوة الاستعادة عكس اتجاه الازاحة .

ان هذه المعادلة تمثل الصيغة الرياضية لقانون هوك الذي ينص على ان قوة الاستعادة تتناسب طرديا مع مقدار الاستطالة ضمن حدود المرونة . وعليه من المهم جدا ان يراعى عند استثارة المهتر التوافقي البسيط ان يزاح بازاحة طفيفة لتكون قوة الاستعادة مرتبطة خطيا مع الازاحة . ولحسن الحظ فان معظم الظواهر الاهتزازية الميكانيكية في الطبيعة هي من النوع الخطي الذي لاتتجاوز فيه التشوهات الطولية او الحجمية او الشكلية حدود المرونة . ومثل هذا النوع من المهترات يمكن تحليلها رياضيا بسهولة والحصول على نتائج تفوق بدقتها كثيرا تلك التي نحصل عليها بالنسبة للمهترات غير الخطية

الان اذا مسكنا الجسم وحاولنا ازاحته قليلا نحو اليمين او اليسار على امتداد المحور السيني فيجب تسليط قوة سحب أو دفع عليه لانجاز ذلك . ولنفرض أننا سحبنا الجسم نحو اليمين بازاحة صغيرة من موضع التوازن ، فان النابض بفضل خاصية

المرونة سيبدئي قوة مساوية بالمقدار ومعاكسة بالاتجاه لقوة السحب وهذه القوة ناجمة عن قوى كهربائية مستقرة ماسكة بين جزئيات النابض .

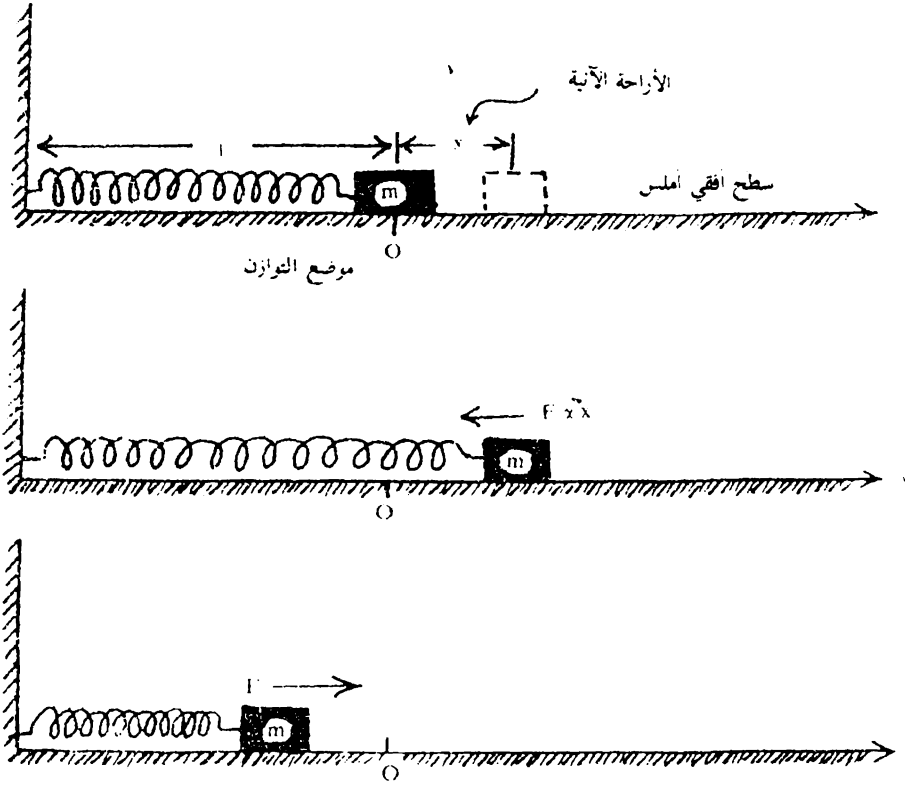
وهذه القوة التي يبديها النابض تدعى بقوة الاستعادة التي تحاول إعادة النابض الى وضعه وشكله الاصلي الان اذا رفعنا يدينا وتركنا الجسم حرا فان قوة السحب ستختفي وتبقى قوة الاستعادة لتلعب دورها وتحاول إعادة الجسم الى موضع توازنه الاصلي ( ) بقوة يتناسب مقدارها مع الازاحة الانية للجسم ويكون اتجاهها نحو موضع التوازن . ان هذه القوة تتناسب طرديا مع تعجيل الجسم ويكون اتجاهها بنفس اتجاهه ( حسب قانون نيوتن الثاني ) . وبينما يكون الجسم في طريق عودته الى موضع توازنه يقل مقدار قوة الاستعادة بسبب تناقص مقدار الازاحة حتى اذا ما وصل الجسم الى موضع توازنه استعاد النابض طوله الاصلي واصبحت محصلة القوى المؤثرة على الجسم صفرا . بينما اصبحت سرعته في ذروتها . ويفضل خاصية الاستمرارية التي يمتلكها الجسم يتجاوز موضع توازنه متحركا نحو اليسار . وكلما ابتعد الجسم من موضع توازنه نحو اليسار كلما ازداد مقدار قوة الاستعادة في النابض

بسبب انكسار حلقات النابض . ونتيجة ذلك تتباطأ حركة الجسم تدريجيا الى ان يتوقف لحظيا عن الحركة عندما تصبح ازاحته مساوية لازاحته الاصلية الى جهة اليمين ثم يبدأ الجسم برحلة العودة نحو موضع التوازن بتعجيل وهكذا دواليك تتكرر رحلة الذهاب والاياب حول موضع التوازن .

## 5 2 معادلة الحركة الخطية التوافقية البسيطة

ولغرض اشتقاق معادلة الحركة الخطية التوافقية البسيطة بالنسبة لاي مهتز يجب إيجاد محصلة القوة الانية المؤثرة عليه اثناء الحركة . ومن ثم نطبق قانون نيوتن الثاني . ولما ستنطبق ذلك على حركة المهتز التوافقي البسيط الذي مر ذكره في البند السابق والمبين في الشكل (2:3)

سنعتبر ان الجسم مقيد بالحركة ذهابا وايابا على خط مستقيم على طول المحور السيني حول نقطة التوازن ( ) ومحصلة القوى المؤثرة عموديا على الجسم صفرا لان وزنه  $mg$  يساوي ويعاكس قوة رد فعل السطح الاملس عليه . وسنعتبر ان قوة الاحتكاك مع السطح الافقي الاملس وقوة مقاومة الهواء معدومة تماما اثناء الحركة لذلك فان القوة الافقية باتجاه  $X$  هي التي تسبب الحركة .



الشكل ( 2-3 ) بين ان قوة الاستعادة تكون دائماً متجهة نحو موضع التوازن O

فاذا ازيج الجسم ازاحة آتية طفيفة مقدارها  $x$  من موضع التوازن ( وضمن حدود المرونة ) فان قوة الاستعادة الآتية  $F$  هي

$$F = - kx \quad \dots (2-3)$$

حيث ان  $k$  يمثل ثابت المرونة . والاشارة السالبة تشير الى ان اتجاه القوة يعاكس اتجاه زيادة الازاحة .

ان قوة الاستعادة  $F$  تمثل القوة الوحيدة المؤثرة في الجسم والتي تسبب الحركة . الان يمكن تطبيق قانون نيوتن الثاني للجسيم المتحرك ، الذي ينص على ان محصلة القوة المؤثرة في الجسم  $\Sigma F$  يساوي حاصل ضرب كتلته  $m$  في التعجيل المكتسب  $a$  اي بصيغة رياضية .

$$\Sigma F = ma \quad \dots(2.4)$$

وبما ان محصلة القوى المؤثرة في الجسم المهتز =  $-kx$

$$m = \text{كتلة الجسم المهتز}$$

والتعجيل الانى المكتسب باتجاه المحور  $x$   $\frac{d^2x}{dt^2}$  فان

$$\Sigma F = m \frac{d^2x}{dt^2} \quad (2.4)$$

من المعادلتين (2.3) و (2.4) يتبع ان

$$-kx = m \frac{d^2x}{dt^2} \quad \dots(2.5)$$

نقسم طرفي المعادلة على  $m$  ونرتبها فتصبح كالآتي :

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{k}{m} x \quad \dots(2.6)$$

$$\frac{k}{m} = \omega_0^2 \text{ واذ فرضنا ان}$$

حيث أن  $\omega_0$  هو مقدار ثابت يمثل فيزيائيا التردد الزاوي للمهتز . وبذلك تصبح

المعادلة (2.6) كالآتي

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \omega_0^2 x \quad \dots(2.7)$$

هذه المعادلة التفاضلية من الرتبة الثانية تدعى بمعادلة الحركة الخطية التوافقية البسيطة

## 6 - 2 حل معادلة الحركة الخطية التوافقية البسيطة

ان حل معادلة الحركة الخطية التوافقية البسيطة (2.7) سيوفر لنا معلومات كاملة عن موقع الجسم المهتز . وسرعته ، وتعجيله . فى اية لحظة زمنية اذا علمنا الشروط الابتدائية للحركة . اى اذا علمنا موقع الجسم وسرعته عند بدء الحركة فى الزمن  $t = 0$  .

ان المعادلة (2-7) لا يمكن حلها بالتكامل المباشر. لذلك ينبغي البحث عن دالة مناسبة. ومن ملاحظة طرفي المعادلة (2-7) نستنتج ان شكل الدالة المطلوبة التي تصلح ان تكون حلاً يجب ان تكون مشتقتها الثانية لها نفس شكل الدالة المقترحة. وبالتخمين يمكن ان نفرض ان الدالة المقترحة كحل هي

$$x = A \sin at \quad \dots (2-8)$$

حيث ان  $A$  يمثل ثابتاً اختيارياً وان  $a$  يمثل ثابت تحويل الزمن الى زاوية

وتعويض هذا الحل في المعادلة (2-7) يجب ان نحصل على المشتقة الثانية بالنسبة للزمن  $t$  والتي تمثل التعجيل  $\frac{d^2x}{dt^2}$ . لذلك من المشتقة الاولى بالنسبة للزمن سح .

$$\frac{dx}{dt} = Aa \cos at \quad \dots (2-9)$$

والمشتقة الثانية بالنسبة للزمن نحصل على

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -a^2 A \sin at \quad \dots (2-10)$$

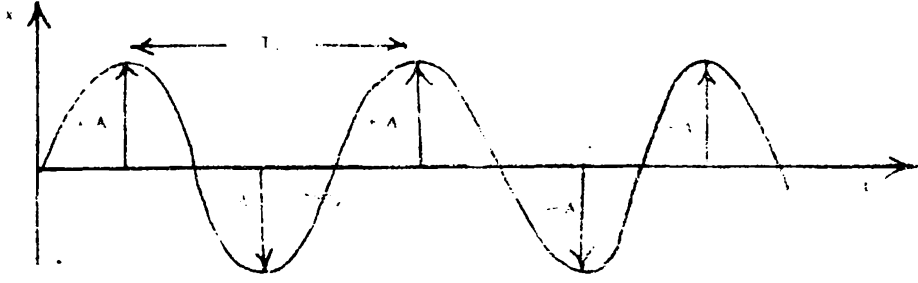
وبمقارنة الطرف الايمن من هذه المعادلة مع الطرف الايمن للدالة المقترحة كحل نلاحظ التشابه بين الشكلين مما يعني انه بعد اخذ المشتقة الثانية للحل بالنسبة للزمن نحصل على نفس شكل الدالة الاصلية. الان نعوض (2-8) و (2-10) في معادلة الحركة التوافقية البسيطة (2-7) فنحصل على

$$a^2 A \sin at = \omega_0^2 A \sin at$$

لكي يتساوى الطرفان يجب ان تكون  $\omega_0 = a$  لذلك يجب ان يصبح شكل الحل المقترح (2-8) كالآتي

$$x = A \sin \omega_0 t \quad (2-11)$$

ان هذا الحل يشر الى ان الحركة الخطية التوافقية البسيطة هي جيبية يمكن تمثيلها بالمنحنى الجيبي المين في الشكل (2-4).



شكل (24) بين محور العيب

حيث إن  $X$  تمثل الازاحة الخطية الآتية للجسيم من موضع التوازن في الزمن  $t$   
 $A$  يمثل سعة الاهتزاز وتساوي أقصى قيمة للازاحة من موضع التوازن.  
 $\omega_0$  يمثل التردد الزاوي ويساوي  $\frac{2\pi}{T_0}$   
 $T_0$  يمثل الزمن الدوري للحركة الخطية التوافقية البسيطة ويساوي  $\frac{1}{f_0}$   
 $f_0$  يمثل تردد الحركة الخطية التوافقية البسيطة (التردد الطبيعي)  
 إن الزمن الدوري للحركة هو الزمن اللازم لاكمال دورة واحدة من الاهتزاز  
 والتردد

هو عدد الاهتزازات او الذبذبات التي يصنعها المهتر في وحدة الزمن. والذبذبة هي دورة  
 واحدة من الحركة.

إن الحل (2.11) يحتوي على ثابت إختياري واحد لذلك لا يعتبر حلاً كاملاً لمعادلة  
 تفاضلية من الرتبة الثانية. حيث من المعلوم إن الحل العام لمعادلة تفاضلية من الرتبة الثانية  
 يجب ان يتضمن ثابتين إختياريين.

يلاحظ من هذا الحل (2.11) إنه يمثل الشرط الابتدائي للحركة عندما  $t=0$  تكون  
 قيمة الازاحة  $x=0$ . أي أن الجسيم المهتر يبدأ بالحركة من وضع التوازن. والواقع إن هذا  
 يمثل حلاً خاصاً لمعادلة الحركة (2.7) لأنه محدد بشرط ابتدائي واحد هو الازاحة في الزمن  
 $t=0$  بينما سرعة الجسيم في تلك اللحظة غير معلوم.



وفي الحقيقة هناك حلا اخر مناسباً يمكن ان يوافق المعادلة التفاضلية للحركة الخطية التوافقية البسيطة (2-7) هو

$$x = B \cos bt \quad \dots (2-12)$$

في هذا الحل يتوفر نفس الصفة الرياضية للحل الاول وهو ان شكل المشتقة الثانية بالنسبة للزمن مشابه لشكل الدالة المقترحة

وبأخذ المشتقة الاولى بالنسبة للزمن ينتج

$$\frac{dx}{dt} = -bB \sin bt \quad \dots (2-13)$$

وبأخذ المشتقة الثانية بالنسبة للزمن نحصل على

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -b^2 B \cos bt \quad \dots (2-14)$$

قارن المعادلتين (2-12) ، (2-14) ليتضح وجه التشابه في الشكل وتعوّض المعادلتين (2-12) (2-14) في المعادلة (2-7) ينتج أن

$$-b^2 B \cos bt = -\omega_0^2 B \cos bt$$

ولكي يتساوى الطرفان يجب ان تكون  $\omega_0 = b$  وبذلك يصبح الحل (2-12) كالآتي

$$x = B \cos \omega_0 t \quad \dots (2-15)$$

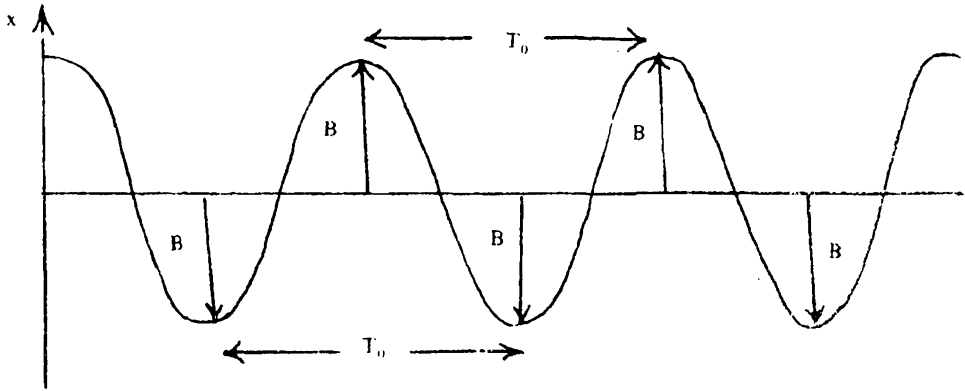
ان هذا الحل يحتوي على ثابت اختياري واحد لذلك يمثل حلا خاصا ايضا وليس حلا كاملاً .

يمكن تمثيل هذا الحل بمنحني الجيب تمام المبين في الشكل (2.5)

يلاحظ من هذا الحل أنه يمثل الشرط الابتدائي للحركة عندما  $t = 0$  تكون  $x = B$  اي ان الجسم يبدأ بالحركة في الزمن  $t = 0$  من اقصى قيمة للاحسة. لذا يمثل حالة خاصة ايضا .

ولما كانت المعادلتان (2.11) و (2.15) مستقلتين عن بعضهما وكل منهما يمثل تلاً خاصاً يختلف عن الاخر . لذلك يمكن اعتبار مجموع هذين الحلين (2.11) و (2.15) حلاً اخر للمعادلة (2.7) وبذلك يصبح الحل

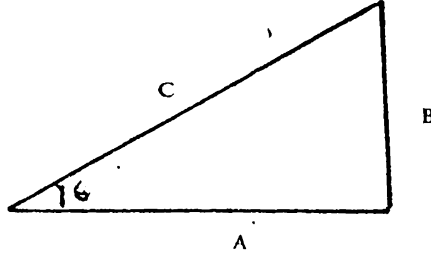
$$x = A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t \quad \dots (2.16)$$



الشكل (2.5) بين منحني الجيب تمام .

ن هذا الحل يحتوي على ثابتين اختياريين  $B, A$  لذلك يمكن اعتباره حلاً عاماً وكاملاً للمعادلة التفاضلية للحركة التوافقية البسيطة . ويمكن تبسيط هذا الحل بفرض  $B, A$  يمثلان طول ضلعين قائمين في مثلث قائم الزاوية طوله وتره  $C$  كما مبين في

الشكل (2-6)



شكل (2-6)

حيث

$$C^2 = A^2 + B^2$$

و

$$\tan \theta = \frac{B}{A}$$

نضرب الطرف الايمن من المعادلة (2-16) ونقسمه على C فينتج :

$$x = C \left( \frac{A}{C} \sin \omega_0 t + \frac{B}{C} \cos \omega_0 t \right) \quad \dots(2-17)$$

ولكن من المثلث لدينا .

$$\frac{A}{C} = \cos \theta \quad \text{و} \quad \frac{B}{C} = \sin \theta$$

نعرض هذه العلاقات في المعادلة (2-17) فيصبح الحل :

$$x = C (\cos \theta \sin \omega_0 t + \sin \theta \cos \omega_0 t)$$

$$\therefore x = C \sin (\omega_0 t + \theta) \quad \dots (2-18)$$

ان هذه المعادلة تمثل ايضا حلا عاما للمعادلة التفاضلية من الرتبة الثانية . لانها تتضمن ثابتين اختياريين هما  $C, \theta$  تحدد قيمهما من الشروط الابتدائية للحركة . والرموز المستخدمة في هذه المعادلة (2-18) لها المعاني الاتية :

$x$  تمثل الازاحة الخطية الانية للجسيم من موضع التوازن في اية لحظة زمنية  $t$

$c$  تمثل سعة الاهتزاز وهي اكبر ازاحة عن موضع التوازن

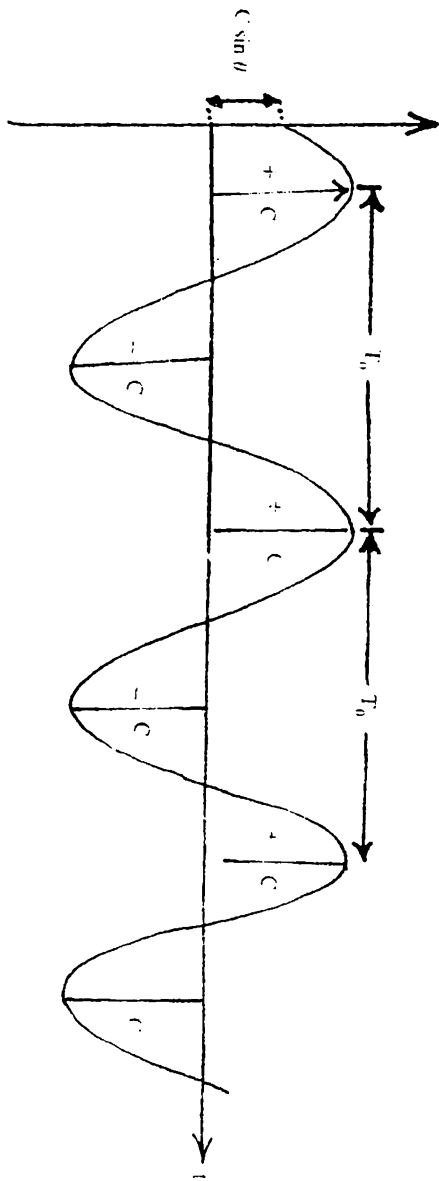
$$\omega_0 \text{ تمثل التردد الزاوي للحركة وتساوي } \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$\theta$  تمثل الطور الابتدائي لحركة الجسيم اي تحدد موضع الجسيم في الزمن  $t = 0$

ويمكن تمثيل هذا الحل بالرسم البياني الجيبي المبين في الشكل (2-7)

في هذا الشكل يلاحظ ان سعة الاهتزاز هي المسافة  $C$  وتمثل أكبر ازاحة من موضع التوازن . ويلاحظ ان قيمة السعة  $C$  هي مقدار ثابت مما يشير الى ان طاقة المهتر ثابتة مع الزمن . والزمن الدوري  $T_0$  هو زمن ذبذبة كاملة او زمن دورة كاملة ، ويقصد بالدورة الكاملة هو الزمن اللازم لاكمال دورة واحدة من  $x = c$  الى  $x = -c$  ثم بعد ذلك

$$\text{الى } x = c \text{ مرة اخرى . والزمن الدوري } T_0 = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{\omega_0} \text{ حيث } f_0 \text{ تمثل}$$



الشكل 1.271 بين موجي الجيب

التردد الطبيعي للمهتز هو عدد الذبذبات الكاملة التي يصنعها المهتز في وحدة الزمن عندما لا يؤثر على المهتز اي قوة اخرى غير قوة الاستعادة .

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{ولما كانت}$$

$$\omega_0 = 2\pi f_0$$

$$\therefore f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$f_0 = \frac{1}{T_0}$$

$$\therefore T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

وزاوية الطور الابتدائي للحركة  $\theta$  نحصل عليها عندما  $t = 0$  اي عندما  $x = c \sin \theta$  وبذلك يكون واضحاً انه يمكن تحديد زاوية الطور  $\theta$  من معرفة قيمة النسبة بين ازاحة الجسم المهتز عندما  $t = 0$  الى سعة الاهتزاز ( اي بمعرفة الزاوية  $\theta$  من العلاقة  $\sin \theta = \frac{x}{c}$  فعلى سبيل المثال تكون  $\theta = 0$  عندما  $x = 0$  في الزمن  $t = 0$  او تكون  $\theta = \frac{\pi}{2}$  عندما  $x = c$  في الزمن  $t = 0$  وهلم جرا .

أما زاوية طور الحركة في اية لحظة زمنية  $t$  يمكن تحديدها من معرفة قيمة النسبة بين ازاحة الجسم المهتز في الزمن  $t$  الى سعة الاهتزاز  $C$  ( اي بمعرفة الزاوية  $(\omega_0 t + \theta)$  في العلاقة  $\sin(\omega_0 t + \theta) = \frac{x}{c}$  . ويلاحظ هنا انه بينما تكون زاوية الطور الابتدائي للحركة  $\theta$  لاي جسم مهتز هي ثابتة تعتمد على الشروط الابتدائية للحركة نرى ان زاوية طور الحركة  $(\omega_0 t + \theta)$  ليست ثابتة بل تتغير دورياً مع الزمن طالما استمر الجسم على الاهتزاز . فعلى سبيل المثال تكون زاوية طور الحركة بعد مرور زمن دورة واحدة من بدأ الحركة هي  $(2\pi + \theta)$  . وبعد مرور زمن دورتين تكون  $(4\pi + \theta)$  . وبعد مرور ثلاث دورات تكون  $(6\pi + \theta)$

وهكذا دواليك . من ذلك يلاحظ ان زاوية طور الحركة تتغير بمقدار  $2\pi$  كلما مر  
من دورة واحدة . اي ان طور حركة الجسم المهتز يتغير دورياً .

## 7 2 السرعة الآنية والتعجيل الآني للمهتز التوافقي البسيط

لقد وجدنا ان الازاحة الآنية للمهتز التوافقي البسيط هي

$$x = C \sin (\omega_0 t + \theta)$$

والسرعة الآنية للمهتز يمكن ايجادها من اخذ مشتقة الازاحة بالنسبة للزمن -  
فاذا رمزنا للسرعة الآنية بالحرف  $v$  فان

$$v = \frac{dx}{dt} = C\omega_0 \cos (\omega_0 t + \theta) \quad \dots\dots (2.19)$$

حيث ان  $C\omega_0$  يمثل سعة السرعة وهي اقصى قيمة لسرعة المهتز ويرمز لها عادة بالحرف  
 $v_0$  لذلك يمكن وضع المعادلة (2.19) كالآتي :

$$v = v_0 \cos (\omega_0 t + \theta) \quad \dots\dots (2.20)$$

من المعادلة (2.18) لدينا  $\sin (\omega_0 t + \theta) = \frac{x}{C}$

ومن المعادلة (2.19) لدينا  $\cos (\omega_0 t + \theta) = \frac{v}{C\omega_0}$  ولدينا من المثلثات العلاقة

$$\sin^2 (\omega_0 t + \theta) + \cos^2 (\omega_0 t + \theta) = 1$$

بتربيع المعادلتين (2.19,2.18)

$$\left( \frac{x}{C} \right)^2 + \left( \frac{v}{C\omega_0} \right)^2 = 1 \quad \text{وبالتعويض نجد ان}$$

ومن هذه المعادلة ينتج ان

$$v = \omega_0 \sqrt{C^2 - x^2} \quad \dots\dots\dots (2.21)$$

يلاحظ من هذه المعادلة ان السرعة الآنية للجسيم المهتز تصبح صفراً عندما يصل  
اقصى ازاحة من موضع التوازن اي عندما تكون  $x = c$  و تكون السرعة في  
ذروتها عندما يمر الجسيم في نقطة توازنه اي عندما تكون  $x = 0$   
ويمكن الحصول على التعجيل الآني للجسيم المهتز بأخذ المشتقة الثانية للازاحة  
بالنسبة للزمن . فاذا رمزنا للتعجيل الآني بالحرف  $a$  فان

$$a = \frac{d^2x}{dt^2} = -C\omega_0^2 \sin (\omega_0 t + \theta) \quad \dots\dots\dots (2.22)$$

حيث ان  $C \omega_0^2$  يمثل سعة التعجيل اي أقصى قبة للتعجيل ويرمز له بالحرف  $a_0$  فنصبح المعادلة الاخيرة كالآتي

$$a = -a_0 \sin(\omega_0 t + \theta) \quad \dots\dots\dots (2.23)$$

ان هذه المعادلة هي نفس معادلة الحركة التوافقية السبطة فاذا عوضنا في المعادلة الاخيرة بدل  $a_0$  بالمقدار  $C \omega_0^2$  وبدل  $\sin(\omega_0 t + \theta)$  بالمقدار  $x$  ينتج المعادلة

$$a = -\omega_0^2 x \quad \dots\dots\dots (2.24)$$

يلاحظ في هذه المعادلة ان التعجيل في ذروته عندما يكون الجسم في أقصى ازاحة له عن موضع التوازن ، بينما يكون صفراً عندما يمر في موضع التوازن

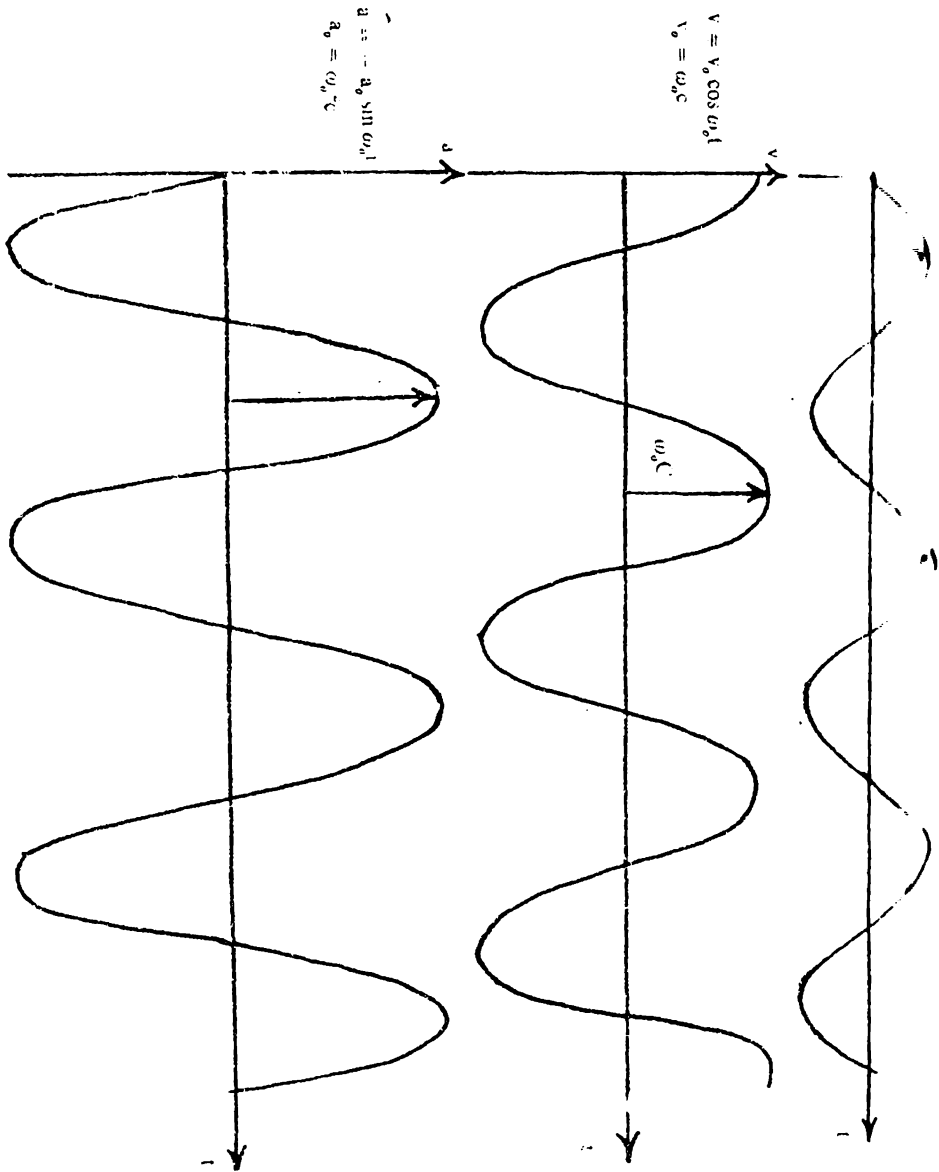
ومن المفيد ان نوضح بياناً التغيرات الدورية في الازاحة والسرعة والتعجيل للمهتز التوافقي البسيط خلال دورة كاملة . وللسهولة سنفرض ان زاوية الطور الابتدائي للحركة  $\theta$  تساوي صفراً

ومن مقارنة المنحنيات البيانية في الشكل (2.8) يمكن الحصول على الجدول (2.1) الذي يبين قيم الازاحة والسرعة والتعجيل في كل ربع دورة .

الجدول ( 2 - 1 )

الزمن $t$	الازاحة $x = C \sin \omega_0 t$	السرعة $v = C \omega_0 \cos \omega_0 t$	التعجيل $a = -C \omega_0^2 \sin \omega_0 t$
0	0	$+ C \omega_0$	0
$T_0 / 4$	$+ C$	0	$- C \omega_0^2$
$T_0 / 2$	0	$- C \omega_0$	0
$3T_0 / 4$	$- C$	0	$+ C \omega_0^2$
$T_0$	0	$+ C \omega_0$	0





الشكل ( 2.8 ) التغيرات الدورية في الإزاحة والسرعة والتسجيل

من هذا الجدول يتضح انه لو كان لدينا مهتز توافقي بسيط مستمر على الاهتزاز وتبعنا حركة الجسم خلال دورة واحدة بدءاً من موضع توازنه وهو يشرح بالحركة نحو اليمين لوجدنا انه في لحظة عبوره نقطة التوازن تكون ازاحته صفراً وسرعته في ذروتها وتساوي  $(C\omega_0)$  وتعجيله صفراً . وعندما يصل الجسم الى أقصى ازاحة له الى يمين موضع التوازن تكون ازاحته على اقصاها وتساوي  $(+C)$  وسرعته صفراً ، وتعجيله في ذروته  $(-C\omega_0^2)$  ويكون متجهاً نحو نقطة التوازن . ان قوة الاستعادة في هذا الموضع تكسب الجسم سرعة نحو اليسار، وعندما يمر الجسم بموضع التوازن تكون ازاحته صفراً، وسرعته في ذروتها وتساوي  $(-C\omega_0)$  وتعجيله صفراً . وعندما يصل الجسم الى أقصى ازاحة له في جهة اليسار بالنسبة لموضع التوازن تكون ازاحته  $(-C)$  وسرعته صفراً وتعجيله في ذروته  $(+C\omega_0^2)$  ويكون متجهاً نحو موضع التوازن . ان قوة الاستعادة في هذا الموضع تكون على اقصاها وتؤدي الى اكساب الجسم سرعة بالاتجاه الموجب وتصبح السرعة في أقصى قيمة لها عندما تكون الازاحة صفراً ويفضل هذه السرعة يتجاوز الجسم موضع توازنه، وهكذا تتكرر العملية ويحدث الاهتزاز وخلاله يتغير كل من الازاحة والسرعة والتعجيل دورياً مع الزمن .

## 8 - 2 طاقة المهتز التوافقي البسيط

عندما يهتز الجسم بحركة توافقية بسيطة فان كل من الطاقين الحركية والكامنة للجسم تتغيران باستمرار ما عدا في نقطتين فقط يخفي أحد الشكلين ليتحول كلياً الى الشكل الآخر . ففي أقصى ازاحة للجسم من موضع التوازن حيث يتوقف الجسم لحظياً عن الحركة تتحول الطاقة كلياً الى شكل طاقة كامنة . وفي لحظة مرور الجسم في نقطة التوازن ( أي عندما  $x = 0$  ) تتحول الطاقة كلياً الى شكل طاقة حركية . من هذا يتضح ان الاهتزاز يعني عملية تبادل متناوب بين شكلي الطاقة . واذا لم يكن هناك تبدد أو فقدان في الطاقة فان مجموع الطاقة للمهتز يبقى ثابتاً في أي لحظة زمنية .

والحقيقة ان الحل العام

$$x = C \sin(\omega_0 t + \theta)$$

يشير نظرياً الى ان سعة الازاحة  $C$  يبقى ثابتاً خلال الاهتزاز مما يعني ان مجموع الطاقة الكلية يبقى ثابتاً . اذ لو كان هنالك تبدد بالطاقة لتضاءل الاهتزاز وتناقصت سعته تدريجياً حتى يتوقف عن الحركة .

والواقع انه في أي عملية اهتزاز ميكانيكي لا بد ان يصاحبها مقدار من الضياع في الطاقة على شكل حرارة . ووفق قانون حفظ الطاقة يكون المجموع الكلي للطاقة ثابتا اذا اخذنا بالاعتبار كل اشكال الطاقة . ولكن هنا سنتعامل مع حالة مثالية تماما لا يمكن ادراكها عمليا باعتبار ان المجموع الكلي للطاقة الميكانيكية للمهتز مقدار ثابت في أية لحظة زمنية . وهذا يعني عدم وجود تبديد أو استنزاف للطاقة الميكانيكية على شكل حرارة أو صوت . . . الخ .

اذا فرضنا ان المجموع الكلي للطاقة الميكانيكية للمهتز في اية لحظة زمنية هو مقدار

ثابت وساوِي E فان

$$E = K.E + P.E \quad \dots\dots\dots (2.25)$$

حيث أن K.E. تمثل الطاقة الحركية الآنية التي تكتسبها كتلة الجسم المهتز بفضل سرعته .

وان P.E تمثل الطاقة الكامنة الآنية التي يخترنها النابض الحلزوني بفضل مرونته اذا حدث تشوه فيه ( استطالة أو انكماش )

ان الطاقة الحركية الآنية في الزمن t تعطى بالمعادلة :

$$K.E. = \frac{1}{2} m \cdot \dot{x}^2 = \frac{1}{2} m v^2 \quad \dots\dots\dots (2.26)$$

حيث أن m يمثل كتلة الجسم المهتز و  $\dot{x}$  أو v تمثل السرعة الآنية في الزمن t

واذا كانت الازاحة الآنية للجسيم من موضع توازنه في نفس اللحظة الزمنية t هي

x فان الطاقة الكامنة الآنية التي يخترنها النابض بفضل هذا الوضع تساوي مقدار الشغل

اللازم لاجداث الاستطالة x في طول النابض . أي أن

$$P.E. = \int_0^x F. dx$$

لكن القوة الخارجية اللازمة لاجداث الاستطالة x في طول النابض هي :

$$F = kx$$

$$P.E. = \int_0^x kx. dx = \frac{1}{2} kx^2 \quad \dots\dots\dots (2.27)$$

نعرض (2:26) و (2:27) في (2:25) فنحصل على مجموع الطاقة الميكانيكية E للمهتز في أية لحظة زمنية t .

$$E = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} kx^2 \quad \dots\dots\dots (2:28)$$

ولما كانت E ثابتة لا تتغير مع الزمن فان  $\frac{dE}{dt} = 0$  نفاضل (2:28) بالنسبة للزمن فنحصل على

$$\frac{dE}{dt} = \dot{x} ( m\ddot{x} + kx ) = 0$$

وهذه تعطي معادلة الحركة التوافقية البسيطة

$$m \ddot{x} = - kx$$

من هنا نستنتج انه عندما لا يكون هنالك تبديد أو فقدان في الطاقة فان الطاقة الميكانيكية الكلية للمهتز الحرتساوي مجموع الطاقتين الحركية والكامنة E . وان المشتقة الاولى ل E بالنسبة للزمن t تقود الى معادلة الحركة التوافقية البسيطة لذلك المهتز وهذه تدعى بطريقة الطاقة . وكثيراً ما تستخدم هذه الطريقة لايجاد التردد الطبيعي لاي مهتز توافقي بسيط عندما يتعذر تطبيق طريقة التحليل التقليدية .

ان ذروة الطاقة الكامنة P. E<sub>max</sub> التي يمكن أن يخترنها النابض الحلزوني تحدث عندما تكون استطالة النابض في أقصى قيمة لها أي عندما  $x = \pm c$  وبذلك فان

$$P. E_{max} = \frac{1}{2} k C^2 \quad \dots\dots\dots (2:29)$$

وان ذروة الطاقة الحركية التي تكتسبها كتلة الجسم المهتز تحدث عندما تكون السرعة  $\dot{x}$  في أقصى قيمة لها ، أي عندما  $x = \omega_0 c$  وبذلك فان

$$K. E_{max} = \frac{1}{2} m (\omega_0 C)^2 = \frac{1}{2} . m C^2 \omega_0^2 \quad \dots\dots\dots (2:30)$$

وهذا يعني أن

$$E = P. E_{max} = K. E_{max} = \frac{1}{2} k C^2 = \frac{1}{2} m C^2 \omega_0^2 \quad \dots\dots\dots (2:31)$$

مما يشير الى أن المجموع الكلي لطاقة المهتز E يتحول كلياً الى شكل طاقة كامنة في المرة  $x=+C$  والى شكل طاقة حركية في الموقع  $x=0$ . وبين الموقعين تكون موزعة بين الشكلين. وسلاحظ في البند القادم ان متوسط الطاقة خلال دورة واحدة من الاهتزاز موزع بالتساوي بين الشكلين.

## 9 - 2 متوسط الطاقة الحركية للمهتز التوافقي البسيط

لقد وجدنا ان سرعة الجسم المهتز تتغير باستمرار مع الزمن خلال الدورة الواحدة وقد وجدنا ان الطاقة الحركية الآتية في أية لحظة زمنية هي

$$\overline{K.E.} = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$$

ولدينا من

$$x = C \omega_0 \cos(\omega_0 t + \theta)$$

لذلك فان

$$K.E. = \frac{1}{2} m C^2 \omega_0^2 \cos^2(\omega_0 t + \theta)$$

وحيث ان القيمة الآتية للطاقة الحركية تتغير من لحظة لاخرى خلال الدورة الواحدة لذلك يفضل ايجاد قيمة متوسط الطاقة الحركية خلال دورة واحدة كاملة من الاهتزاز. فاذا رمزنا لمتوسط الطاقة الحركية خلال الدورة الواحدة بالرمز  $\overline{K.E.}$  فان

$$\overline{K.E.} = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} \frac{1}{2} m C^2 \omega_0^2 \cos^2(\omega_0 t + \theta) dt$$

حيث ان  $T_0$  يمثل زمن دورة واحدة

$$\begin{aligned} \overline{K.E.} &= \frac{1}{T_0} \frac{m C^2 \omega_0^2}{4} \int_0^{T_0} 2 \cos^2(\omega_0 t + \theta) dt \\ &= \frac{m C^2 \omega_0^2}{4 T_0} \int_0^{T_0} [1 + \cos 2(\omega_0 t + \theta)] dt \\ &= \frac{m C^2 \omega_0^2}{4 T_0} \left[ \int_0^{T_0} dt + \int_0^{T_0} \cos(\omega_0 t + \theta) dt \right] \end{aligned}$$

ولكن

$$\int_0^{T_0} \cos 2(\omega_0 t + \theta) dt = 0$$

$$\overline{\text{K. E.}} = \frac{1}{4} m C^2 \omega_0^2 \dots \dots \dots (2.32)$$

### 10 - 2 متوسط الطاقة الكامنة للمهتز التوافقي البسيط

لقد وجدنا ان الطاقة الكامنة الآنية التي يخزنها النابض الحلزوني تساوي مقدار الشغل اللازم لاجداث استطالة آنية  $x$  التي تمثل التشوه الطولي الانبي المرن في طول النابض . وأن

$$\text{P. E.} = \int_0^x F. dx \dots \dots \dots (2.33)$$

نكن القوة الخارجية  $F$  التي تحدث استطالة  $x$  في النابض تؤثر بنفس الوقت على الجسم الذي كتلته  $m$  والمتصل بالنابض ومن تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة نجد أن

$$F = am \dots \dots \dots (2.34)$$

حيث  $a$  يمثل التمعيل المكتسب ويساوي  $\omega_0^2 x$  كون نفس اتجاه تأثير القوة

$F$  مع ذلك فان

$$F = \omega_0^2 mx \dots \dots \dots (2.35)$$

نموض ( 2.35 ) في ( 2.33 ) فنجد أن

$$\text{P. E.} = \int_0^x m \omega_0^2 x dx \dots \dots \dots (2.36)$$

$$P.E = \frac{1}{2} m \omega_0^2 x^2$$

هذه تمثل مقدار الطاقة الكامنة عندما تكون الإزاحة الانبعاثية  $x$  . وحيث أن هذا المقدار يتغير مع  $x$  خلال الدورة الواحدة لذلك يفضل أخذ متوسط قيمة الطاقة الكامنة خلال دورة واحدة . فإذا رمزنا لمتوسط الطاقة الكامنة خلال الدورة الواحدة بالرمز  $P.E$  . فإن

$$\overline{P.E} = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} \frac{1}{2} m \omega_0^2 x^2 dt \quad \dots \dots \dots (2.37)$$

لدينا من (2.18)

$$x = C \sin(\omega_0 t + \theta)$$

لذلك فإن

$$\begin{aligned} \overline{P.E} &= \frac{1}{2} \frac{mC^2 \omega_0^2}{T_0} \int_0^{T_0} \sin^2(\omega_0 t + \theta) dt \\ &= \frac{1}{2} mC^2 \omega_0^2 \int_0^{T_0} \frac{1}{2} [1 - \cos 2(\omega_0 t + \theta)] dt \\ &= \frac{mC^2 \omega_0^2}{4 T_0} \int_0^{T_0} dt - \int_0^{T_0} \cos 2(\omega_0 t + \theta) dt \end{aligned}$$

لكن

$$\int_0^{T_0} \cos 2(\omega_0 t + \theta) dt = 0$$

$$\therefore \overline{P.E} = \frac{1}{4} mC^2 \omega_0^2 \quad \dots \dots \dots (2.38)$$

ومن مقارنة المعادلتين (2.32) و (2.39) نجد أن متوسط الطاقة الحركية خلال الدورة الواحدة يساوي متوسط الطاقة الكامنة خلال نفس الدورة . وبمقارنة هاتين المعادلتين مع المعادلة (2.31) نجد أن الطاقة الكلية للمهتز تنوزع بالتساوي على شكلي الطاقة خلال الدورة الواحدة .

## 11-2 تطبيقات على الحركة الخطية التوافقية البسيطة

هناك امثلة عملية كثيرة على الحركة التوافقية البسيطة يتعذر حصرها جميعاً ، ولكن بالنظر لاهمية العديد منها للاغراض التطبيقية ، ولغرض إبراز السمة الاساسية المشتركة بين هذه المهترات رغم التباين الظاهرياً فيما بينها ، سنورد في هذا البند مجموعة متنوعة من هذه المهترات وسنحلل كلاً منها على انفراد اما بطريقة التحليل التقليدية او بطريقة الطاقة او بكلا الطريقتين معاً ، وعلى ضوء ذلك سيتمكن الطالب من معالجة اي مهتر آخر لم يرد ذكره في هذا البند.

ان المهترات التي سنتعامل معها هي

- 1- البندول البسيط
- 2- الجسم الطافي
- 3- السائل في انبوبة على شكل حرف U
- 4- الكتلة المتصلة وسط سلك متوتر.
- 5- الكتلة المتصلة بين نابضين.
- 6- الغاز المحصور في اسطوانة مغلقة.

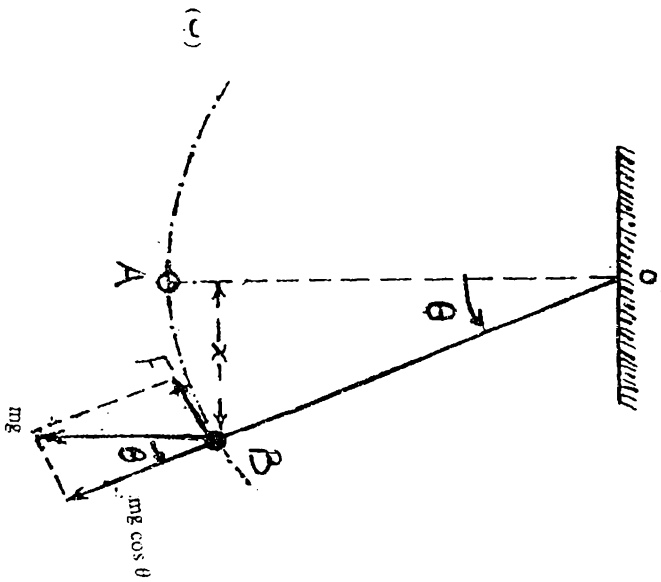
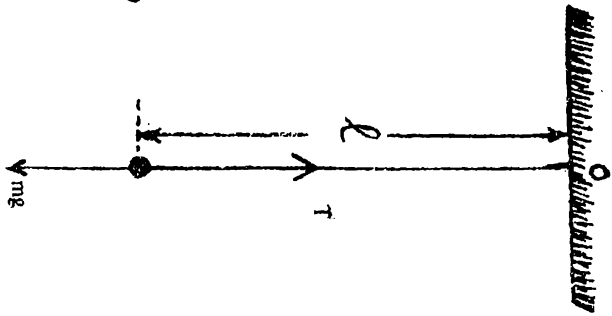
## 12 - 2 البندول البسيط

يتألف من جسيم كروي صغير متصل بطرف خيط خفيف ورفيع وثابت الطول وطرفه الاخر مثبت باحكام بنقطة ثابتة كما مبين في الشكل (2-9)

نفرض ان طول البندول من نقطة التعليق الى مركز الجسيم يساوي  $l$  وان كتلة الجسيم  $m$  وان شدة الجذب الارضي يتمثل بالتعجيل الارضي  $g$  في حالة الاستقرار أي عندما يكون البندول في حالة التوازن تكون قوة الجذب الارضي على كتلة البندول هي  $mg$  ومنتجهة نحو مركز الارض وقوة رد الفعل المساوية لها بالمقدار. والمعاكسة لها بالاتجاه هي قوة الشد بالخيط  $T$  . في هذه الحالة تكون محصلة القوى المؤثرة في البندول صفراً .

نفرض ان البندول مقيد بالحركة في مستوى واحد وليكن مستوى الورقة فاذا ازبح الجسيم قليلاً عن موضع توازنه وتترك وشأنه فانه سيبدأ بالاهتزاز ذهاباً





الشكل (29) يبين (أ) التذبذب في موضع التوازن و(ب) في وضع منحرف بزاوية  $\theta$  عن موضع التوازن.

وايضا حول موضع التوازن A. واضح ان مسار حركة الجسم لن يكون خطا مستقيما بل يكون على شكل قوس ( يشكل جزء من محيط دائرة مركزها O ). اي ان حركة الجسم المهتز ستكون في بعدين وليس في بعد واحد ، وهذا ينافي احد شروط الحركة التوافقية البسيطة التي تقتضي ان يكون مسار الحركة في بعد واحد اي على خط مستقيم . اذن لابد من معالجة هذا الاختلاف ولو بشكل تقريبي . لهذا الغرض سنفرض ان الازاحة الزاوية للبندول في اية لحظة زمنية t هي  $\theta$  كما مبين في الشكل ( 2-9 ) ولما كانت قوة الشد في خيط البندول عمودية دائما على مسار الجسم لذلك فان تأثيرها على الحركة يكون معدوما . لذلك سنحلل قوة الجذب الارضي على كتلة البندول m والتي تساوي وزنه mg الى مركبتين :

$$mg \cos \theta = \text{المركبة الاولى باتجاه الخيط}$$

$$- mg \sin \theta = \text{المركبة الثانية عمودية على اتجاه الخيط}$$

ان الاشارة السالبة هنا تشير الى ان اتجاه زيادة القوة يعاكس اتجاه زيادة الزاوية  $\theta$  ولما كانت المركبة الاولى  $mg \cos \theta$  تساوي قوة الشد في الخيط T اي ان

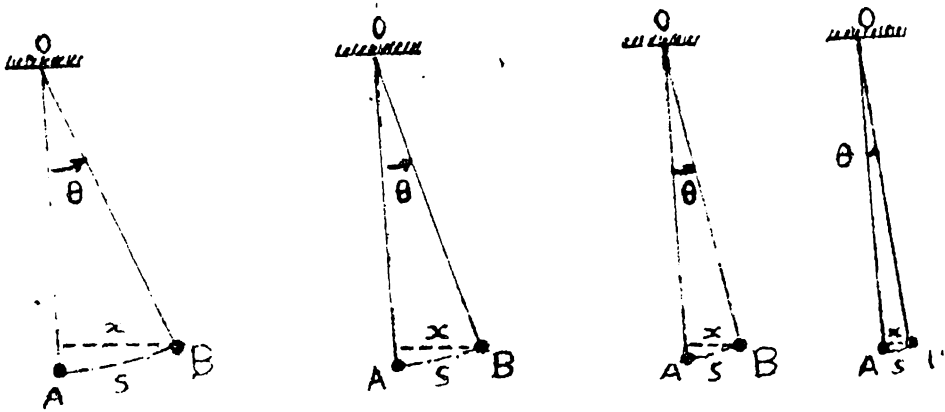
$$mg \cos \theta = T \quad \dots\dots\dots ( 2-39 )$$

فان هذه المعادلة تشير الى التوازن الدائم بين القوتين المؤثرتين في امتداد الخيط والتي تحافظ على مسار الجسم ثابتا على قوس دائرة نصف قطرها l لذلك فان القوة الوحيدة المؤثرة في حركة الجسم هي المركبة العمودية على اتجاه الخيط والتي هي بالحقيقة القوة المناسبة لمسار الجسم وتدعى بقوة الاستعادة التي تسبب الحركة الاهتزازية للبندول فاذا رمزنا لهذه القوة بالحرف F فـ

$$F = - mg \sin \theta \quad \dots\dots\dots ( 2-40 )$$

حيث الاشارة السالبة تشير الى ان اتجاه قوة الاستعاد يعاكس اتجاه زيادة الازاحة الزاوية  $\theta$

يلاحظ من الشكل ( 9 - 2 ب ) ان اتجاه قوة الاستعادة F لا يكون متجهاً بالضبط نحو نقطة التوازن A لكن يلاحظ أنه كلما قلت الازاحة الزاوية فان طول القوس المقابل لها AB يقترب من طول الازاحة الخطية x حيث ان x تمثل الازاحة الأفقية لكتلة البندول من نقطة التوازن A كما موضح في الشكل ( 2-10 ) وعندما تصبح الازاحة الزاوية  $\theta$  صغيرة جداً فان طول القوس s ( AB ) يساوي تقريباً طول الازاحة الأفقية x وبذلك يصبح اتجاه القوة المناسبة مقاربا جدا لاتجاه x وعندئذ



الشكل ( 2:10 ) بين انه كلما قلت الزاوية  $\theta$  اقترب طول القوس  $s$  من طول الخط  $x$

يكون اتجاه قوة الاستعادة  $F$  متجهاً لدرجة مقبولة من الدفع نحو نقطة التوازن  $A$  ، طبقاً لمفكوك تايلر لدينا (بالتقريب النصف قطري للزاوية  $\theta$ ) :

$$\sin \theta = \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \frac{\theta^7}{7!} + \dots \quad (2:41)$$

وعندما تكون الأزاحة الزاوية  $\theta$  صغيرة ( أي أقل من  $5^\circ$  ) فإن  $\sin \theta$  تصبح مساوية تقريباً للزاوية  $\theta$  بالتقدير النصف قطري ، أي أن

$$\sin \theta \sim \theta$$

نعوض في المعادلة 2:46 فتصبح

$$F = - mg \theta \quad (2:43)$$

وبأخذ قيمة  $\theta$  بالمقياس النصف القطري نحصل على

$$\theta = \frac{x}{l} \quad (2:44)$$

نعوض ( 2:44 ) في ( 2:43 ) فينتج :

$$F = - \frac{mg}{l} \cdot x \quad (2:45)$$

(لاحظ التشابه بين هذه المعادلة ومعادلة قانون هوك  $F = -kx$  . الآن نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة على كتلة البندول فينتج

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{mg}{l} \cdot x$$

حيث أن  $\frac{d^2x}{dt^2}$  تمثل التعجيل الآني لكتلة البندول في اتجاه المحور x وبحذف m من الطرفين نحصل على

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{g}{l} \cdot x \quad (2.46)$$

وبمقارنة هذه المعادلة مع المعادلة القياسية للحركة التوافقية البسيطة (2.7) نجد ان المعادلتين متشابهتان تماماً مما يشير الى ان حركة البندول البسيط اذا ترك يتذبذب بذبذبات صغيرة ولا يتعرض لقوى مقاومة هي حركة توافقية بسيطة . وهذا الاستنتاج بالطبع صحيح فقط اذا كانت الزاوية  $\theta$  التي يصنعها خيط البندول مع العمود صغيرة جداً . وبهذا التقريب فقط تتحقق شروط الحركة التوافقية البسيطة للبندول البسيط . من المقارنة بين المعادلتين (2.7) و (2.46) نحصل على

$$\omega_0^2 = \frac{g}{l} \quad \dots\dots\dots(2.47)$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \quad \text{لكن}$$

$$\therefore T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad \dots\dots\dots(2.48)$$

$$f_0 = \frac{1}{T_0} \quad \text{ولكن}$$

$$\therefore f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{l}} \quad \dots\dots\dots(2.49)$$

هذه المعادلة تشير الى ان التردد الطبيعي  $\omega_0$  للاهتزاز الحر للبندول البسيط يعتمد على طول البندول  $l$  والتعجيل الأرضي المحلي  $g$  وليس هناك تأثير لكتلة البندول .

ان الحل العام للمعادلة (2.46) يمكن الحصول عليه بنفس الطريقة السابقة . فنجد ان الازاحة الخطية  $x$  لكتلة البندول في الزمن  $t$  هي

$$x = A \sin \sqrt{\frac{g}{l}} t + B \cos \sqrt{\frac{g}{l}} t \quad \dots\dots\dots(2.50)$$

حيث  $A$  و  $B$  ثابتان اختياريان يعتمدان على الشروط الابتدائية للحركة . وبدلالة الازاحة الزاوية  $\theta$  في الزمن  $t$  يكون الحل العام كالآتي :

$$\theta = A' \sin \sqrt{\frac{g}{l}} t + B' \cos \sqrt{\frac{g}{l}} t \quad \dots\dots\dots(2.51)$$

حيث  $A'$  و  $B'$  ثابتان اختياريان ايضاً وبتساويان  $\frac{A}{l}$  و  $\frac{B}{l}$  على الترتيب .

ويمكن ايجاد قيم كل من  $A'$  و  $B'$  من الشروط الابتدائية للحركة . فاذا فرضنا ان الازاحة الزاوية الابتدائية  $\theta = \theta_0$  والسرعة الزاوية الابتدائية  $\frac{d\theta}{dt} = 0$  في

اللحظة  $t = 0$  فعند تطبيق الشرط الابتدائي الاول  $\theta = \theta_0$  في اللحظة  $t = 0$  على المعادلة (2.51) نجد ان

$$B = \theta_0$$

وبتطبيق الشرط الابتدائي الثاني  $\frac{d\theta}{dt} = 0$  في اللحظة  $t = 0$  على المعادلة (2.51) نجد ان

$$A = 0$$

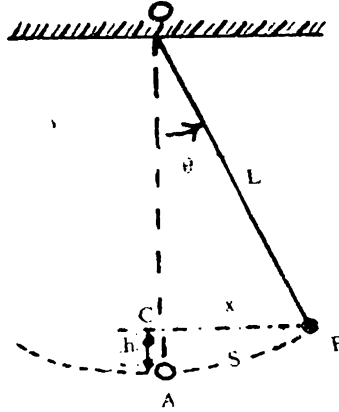
وبذلك يكون اخل العام وفق الشروط المذكورة هو

$$\theta = \theta_0 \cos \sqrt{\frac{g}{l}} t \quad \dots\dots\dots(2.52)$$

وهناك طريقة اخرى للحصول على معادلة الحركة التوافقية البسيطة للبندول وهي طريقة الطاقة . وبالنظر لاهميتها سنوضحها باختصار .

لفرض ان كتلة جسيم البندول عند لحظة زمنية  $t$  كانت في الموقع  $B$  المبين

في الشكل (2.11)



الشكل (2.11)

ان الطاقة الكامنة التي يخزنها الجسم في هذا الموقع تساوي طاقة الوضع التي يكتسبها بفضل انتقاله من اوطأ نقطة في مساره حركته A الى الوضع B وهذه الطاقة تساوي مقدار الشغل اللازم انجازه ضد قوة الجذب الارضي للارتفاع مسافة مقدارها h . اذن تكون الطاقة الكامنة P.E. في الوضع B هي

$$P.E = mgh \quad \dots\dots\dots(2.53)$$

حيث ان h تمثل المسافة التي ارتفعتها الكتلة m ضد قوة الجذب الارضي . ومن الشكل (2.11) نرى ان

$$h = OA - OC$$

$$h = l - l \cos \theta = l(1 - \cos \theta)$$

$$\therefore P.E = mg l(1 - \cos \theta) \quad \dots\dots\dots(2.54)$$

والطاقة الحركية الآتية في الوضع B هي P.E حيث

$$K.E = \frac{1}{2} m \left( \frac{ds}{dt} \right)^2 \quad \dots\dots\dots(2.55)$$

حيث ان  $\frac{ds}{dt}$  تمثل السرعة الخطية الآتية لكتلة البندول في الموقع B ولكن  $s = l\theta$  لذلك فان الطاقة الحركية الآتية هي :

$$\therefore K.E = \frac{1}{2} m l^2 \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 \quad \dots\dots\dots(2.56)$$

لكن في حالة عدم وجود فقدان في الطاقة على شكل حرارة أو صوت أو احتكاك أو مقاومة الهواء ) فإنه وفق قانون حفظ الطاقة يكون التغير في الطاقة الميكانيكية E في أية لحظة زمنية ثابتا . أي ان

مقدار ثابت

$$mgl(1 - \cos \theta) + \frac{1}{2} ml^2 \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 \dots\dots(2.57)$$

فاضل بالنسبة للزمن t فنحصل على

$$\frac{d}{dt} (P.E + K.E) = 0$$

أي ان

$$mgl \sin \theta \cdot \frac{d\theta}{dt} + ml^2 \frac{d^2\theta}{dt^2} \cdot \frac{d\theta}{dt} = 0 \dots\dots\dots(2.58)$$

نختزل المعادلة ونرتبها فتصبح كالآتي

$$\left( \frac{d\theta}{dt} \cdot \frac{d\theta}{dt} + \frac{g}{l} \sin \theta \right) \frac{d\theta}{dt} = 0 \dots\dots\dots(2.59)$$

$$\left( \frac{d\theta}{dt} \right) = 0$$

أما

وهذا لا يحدث إلا في حالة السكون . إذن لا بد ان يكون

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0 \dots\dots\dots(2.60)$$

وعندما تكون الزاوية  $\theta$  صغيرة بما فيه الكفاية فيمكن اعتبار ان  $\sin \theta \approx \theta$

وبذلك تصبح المعادلة الأخيرة كالآتي

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \theta = 0 \dots\dots\dots(2.61)$$

وعذا هو الشكل القياسي معادلة الحركة التوافقية البسيطة بدلالة الازاحة الزاوية  $\theta$  ويمكن وضعها بدلالة الازاحة الخطية  $S$  اذا عوضنا  $S = l\theta$  فتصبح المعادلة التفاضلية للحركة التوافقية البسيطة للبندول البسيط

$$\frac{d^2s}{dt^2} = - \frac{g}{l} s \quad (2.62)$$

واذا كانت  $\theta$  صغيرة جداً فان طول القوس  $s$  يساوي تقريباً  $x$  وبذلك تصبح المعادلة الأخيرة كالآتي :

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{g}{l} x \quad \dots\dots\dots(2.63)$$

لحد الان نحن نتعامل مع البندول البسيط عندما تكون ذبذباته صغيرة والازاحة الزاوية  $\theta$  من الصفر. بحيث يمكن اجراء التقريب  $\sin \theta \simeq \theta$  دون ان يؤثر ذلك في دقة النتيجة بشكل محسوس . ولكن ماذا يحدث لو ان ذبذبات البندول لم تكن صغيرة ؟ عندئذ نأخذ معادلة الحركة للبندول البسيط لاي زاوية  $\theta$  وهي (2.60)

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$$

ونعوض مفكوك  $\sin \theta$  بدلالة الزاوية النصف القطرية  $\theta$  من المعادلة (2.41)

$$\sin \theta = \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \frac{\theta^7}{7!} + \dots\dots\dots (2.41)$$

فينتج ان

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \left( \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \frac{\theta^7}{7!} + \dots \right) = 0 \quad \dots(2.64)$$

ان هذه المعادلة التفاضلية غير خطية وحلها ليس سهلاً . فهي تحتاج الى رياضيات متقدمة لتحليلها وحلها .

ان الزمن الدوري  $T$  الذي تعطيه هذه المعادلة لأزاحة زاوية ابتدائية  $\theta_0$  هو



$$T = 2\pi \sqrt{\frac{1}{g} \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 \sin^2\left(\frac{\theta_0}{2}\right) + \left(\frac{1.3}{2.4}\right)^2 \sin^4\left(\frac{\theta_0}{2}\right) + \left(\frac{1.35}{24.6}\right)^2 \sin^6\left(\frac{\theta_0}{2}\right) + \dots \right\}} \quad \dots(2.65)$$

هذه المعادلة بتوضح ان الزمن الدوري T للبندول البسيط يعتمد على الازاحة الزاوية الابتدائية  $\theta$  عندما تكون هذه الزاوية كبيرة نسبياً. لكن اذا علمنا ان الخطأ المئوي الذي يسببه اعتبار  $\theta = \sin \theta$  لا يزيد عن 1.14 عندما تكون قيمة  $\theta = \frac{\pi}{12}$  اي  $15^\circ$ . لذلك يمكن اجراء تقريب مقبول في المعادلة الأخيرة وذلك بأخذ الحدين الأولين فقط. اغل القوس واهمال الحدود الاخرى. وبذلك تصبح المعادلة (2.65) كالآتي

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{1}{g} \left( 1 + \frac{1}{16} \theta_0^2 \right)} \quad \dots (2.66)$$

بمقارنة الزمن الدوري T للبندول غير الخطي المعطى بالمعادلة (2.66) مع الزمن الدوري  $T_0$  للبندول الخطي المعطى بالمعادلة (2.48) نحصل على :

$$\frac{T}{T_0} = \left( 1 + \frac{1}{16} \theta_0^2 \right) \quad \dots (2.67)$$

ومن مقارنة النتائج النظرية والعملية للنسبة  $\frac{T}{T_0}$  لبندول طوله 276 سنتيمتر وجد ان هذه النسبة تتغير مع  $\theta$  كما مبين في الجدول (2.2).

### الجدول (2.2)

$\theta_0$	$\omega_0$	$T_1$ ثانية	$T/T_0$	$T/T_0$
درجة	مقياس نصف قطري	قياس عملي	قياس عملي	حساب نظري
8.34	0.1456	3.368	1.00	1.00
13.18	0.2300	3.368	1.00	1.00
18.17	0.3171	3.372	1.00	1.01
23.31	0.4068	3.372	1.00	1.01
33.92	0.5011	3.390	1.01	1.02
33.92	0.5920	3.400	1.01	1.02
39.99	0.6980	3.434	1.02	1.03
46.62	0.8137	3.462	1.03	1.04

من هذا الجدول يتضح ان اعتماد الزمن الدوري على الازاحة الزاوية الابتدائية  $\theta_0$  التي منها يترك البندول ليتذبذب يكون معدوماً عندما  $\theta_0 \leq 15^\circ$  ويكون طفيفاً جداً عندما  $15^\circ > \theta_0 > 25^\circ$  ، ويكون واضحاً عندما  $\theta_0 \geq 30^\circ$

### 2 - 13 الجسم الطافي

ان اي جسم طافي على سطح سائل اذا ما دفع قليلاً الى الأسفل ارفع قليلاً نحو الأعلى ثم ترك حراً فانه سوف يهتز بحركة صعود ونزول عمودية على سطح السائل . ولايجاد طبيعة هذه الحركة يجب ايجاد معادلة الحركة للجسم الطافي . ان تحليل مثل هذه الحركة يصبح سهلاً اذا تعاملنا مع جسم طاف له مساحة مقطع عرضي ثابت في الجزء الذي يتقاطع مع سطح السائل . لهذا السبب سنفرض ان لدينا جسماً اسطوانياً منتظماً يطفو في سائل بحيث يكون محور الاسطوانة عمودياً على سطح ذلك السائل

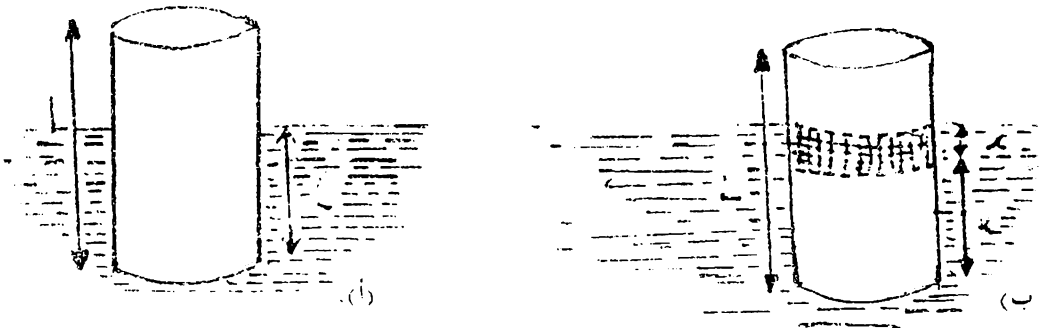
نفرض ان طول الاسطوانة  $L$  ومساحة مقطعها العرضي  $A$  وكثافتها  $\rho$  وان كثافة السائل  $\sigma$  في حالة التوازن نفرض ان طول الجزء المغمور من الاسطوانة داخل السائل هو  $a$  كما مبين في الشكل ( 2-12 أ ) وحسب قاعدة ارخميدس بالنسبة للجسم الطافي في حالة التوازن يكون وزن الجسم الطافي مساوياً لوزن السائل المزاح . وبما ان

$$\text{وزن الاسطوانة} = AL\rho g$$

$$\text{وزن السائل المزاح} = A\sigma g$$

حيث  $g$  يمثل التعجيل الارضي .

لسذلك فيان



الشكل ( 2-12 )

$$AL\sigma g = A\lambda\sigma g$$

$$\frac{L}{\lambda} = \frac{v}{v'} \quad \dots(2-28)$$

فاذا دفعت الاسطوانة قليلاً نحو الاسفل وكانت الاراحة الآتية عن موضع التوازن تساوي  $x$  عند اللحظة الزمنية  $t$  كما مبين في الشكل ( 2-12 ب ) فان وزن السائل الإضافي المزاح في هذه الحالة  $(A\lambda\sigma g)$  يساوي قوة دفع السائل للاسطوانة نحو الأعلى . وهذه القوة هي الوحيدة المؤثرة في الاسطوانة . وتمثل قوة الاستعادة التي تحاول إعادة الاسطوانة الى موضع توازنها . وتسبب الاهتزاز . فاذا أهملنا حركة السائل انصاحبة لاهتزاز الاسطوانة . ونطبق قانون نيوتن الثاني نجد ان

$$AL\lambda \frac{d^2x}{dt^2} = - A\lambda\sigma g \quad \dots(2-29)$$

ان الإشارة السالبة تشير الى ان اتجاه قوة دفع السائل يعاكس اتجاه زيادة الاراحة

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{\sigma g}{\rho L} x \quad \dots(2-30)$$

ومقارنة هذه المعادلة مع المعادلة القياسية (2-7) نستنتج ان حركة الجسم الظاهري اذا رفع او خفض قليلاً من موضع توازنه وترك حراً ستكون حركة توافقية بسيطة ترددها الزاوي  $\omega_0$  هو

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{\sigma g}{\rho L}} \quad \dots(2-31)$$

والتردد الطبيعي  $f_0$  يمكن الحصول عليه من  $\omega_0 = 2\pi f_0$  أي ان

$$= \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\sigma g}{\rho L}} \quad \dots(2-32)$$

والزمن الدوري  $T_0$  يمكن الحصول عليه من  $f_0 = \frac{1}{T_0}$  أي ان

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\rho L}{\sigma g}} \quad \dots(2-33)$$

ان الاراحة الآتية  $x$  في اية لحظة زمنية تكون

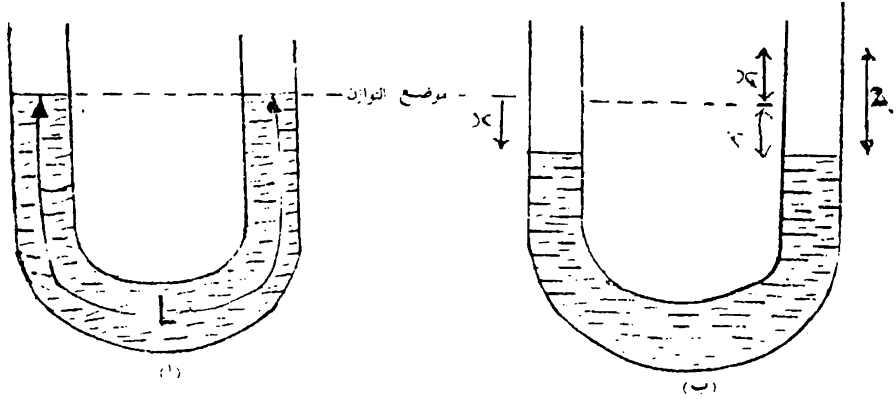
$$x = A \sin \sqrt{\frac{\sigma g}{\rho L}} t + B \cos \sqrt{\frac{\sigma g}{\rho L}} t \quad (2.34)$$

حيث  $A$  و  $B$  ثابتان اختياريان يمكن إيجادهما من الشروط الابتدائية للحركة. فإذا فرضنا أنه في اللحظة  $t=0$  كانت الإزاحة الابتدائية  $X_0$  والسرعة الابتدائية  $\frac{dx}{dt} = 0$ . فن هذه الشروط نجد أن  $B = -X_0$  وأن  $A=0$  وبذلك يكون الحل العام وفق الشروط الابتدائية المذكورة كالآتي :

$$x = x_0 \cos \sqrt{\frac{\sigma g}{\rho L}} t \quad (2.35)$$

#### 14-2 السائل في انبوه على شكل حرف U

نفرض ان لنا انبوه على شكل حرف U ذات ذراعين قائمين ومساحة مقطع ثابت كما مبين في الشكل (2.13).



شكل 13-2 بين (أ) السائل في وضع التوازن (ب) السائل في وضع آبي غير متوازن

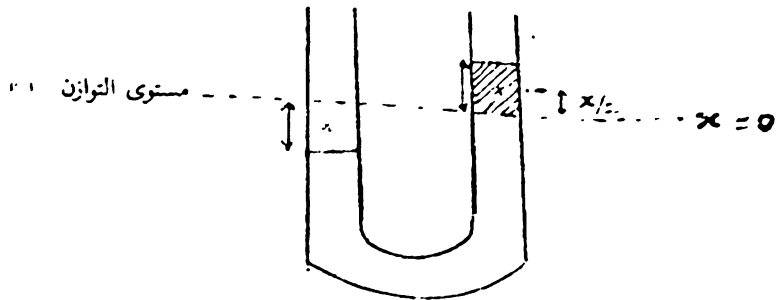
فاذا وضع سائل في الانبوبة فإن مستوى سطح السائل يكون واحداً في كلا الذراعين في حالة التوازن. واذا دفع سطح السائل في احد الذراعين قليلاً نحو الاعلى او الاسفل ثم ترك حراً فإن السائل في الانبوبة سوف يهتز. وطبيعة الحركة الاهتزازية للسائل يمكن معرفتها من معادلة الحركة.

نفرض ان الطول الكلي لعمود السائل هو  $L$  وكثافته هي  $\rho$  وان مساحة المقطع العرضي للانبوبة هو  $A$  لذلك فان الكتلة الكلية للسائل هي  $\rho LA$  فاذا أزيح سطح السائل في الذراع اليسر نحو الاسفل إزاحة آنية صغيرة مقدارها  $x$  من موضع التوازن في أية لحظة زمنية  $t$ . فان مستوى سطح السائل في الذراع اليمين سوف يزاح بنفس المقدار  $x$  نحو الاعلى من موضع التوازن، وبذلك يصبح فرق الارتفاع بين سطحي السائل في الذراعين هو  $2x$  إن ثقل عمود السائل الذي طوله  $2x$  يمثل القوة الآنية الوحيدة المؤثرة في السائل وهي قوة الاستعادة التي تحاول إعادة السائل الى موضع توازنه وتسبب الاهتزاز. إن حركة السائل في هذا النموذج لاتكون في بعد واحد بل في بعدين (قارن مع حركة البندول البسيط) الا انه يمكن وصف هذه الحركة بدلالة الإزاحة العمودية  $x$  في بعد واحد. وفي مثل هذه الحالة يفضل استخدام طريقة الطاقة لايجاد معادلة الحركة للسائل. نفرض ان جميع اجزاء السائل تتحرك بنفس السرعة الآنية  $\frac{dx}{dt}$  لذلك فان الطاقة

الحركية الآنية K.E. يمكن كتابتها كالآتي:

$$K.E = \frac{1}{2} (\rho LA) \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 \quad \dots (2.36)$$

اما الطاقة الكامنة الآنية P.E. فيمكن حسابها من ملاحظة الشكل الآتي:



• في الحقيقة إن حركة السائل هنا ليست حركة إنتقالية بسيطة وليست حركة دورانية بسيطة حول محور ثابت بل أنها حركة في

عندما يكون السائل في حالة توازن يكون مستوى السائل واحد في الذراعين . وفي هذه الحالة يكون مقدار الازاحة  $x$  صفرا وبذلك تكون الطاقة الكامنة في هذا الوضع مساوية للصفر . أما اذا ارتفع سطح السائل في احد الذراعين ( وليكن الذراع الايمن مثلا ) بمسافة  $x$  عن موضع التوازن فان كل جزء من اجزاء السائل المرتفع يختلف ارتفاعه عن موضع التوازن بمسافة تتراوح بين الصفر وال  $x$  . وعليه فان كل جزء من السائل المرتفع سيمتلك طاقة كامنة تختلف عن الاجزاء الاخرى التي لاتقع في نفس المستوى . ولتلافي هذا التباين في الطاقة الكامنة في مختلف اجزاء السائل . سنفرض ان كتلة السائل المرتفع مركزة في مركز كتلة كديسة السائل المحصر بين مستوى التوازن والازاحة  $x$  . وبما ان السائل المرتفع متجانس وشكله اسطواني منتظم لذلك فان مركز كتلته سيقع في منتصف الازاحة  $x$  . وعليه تكون الطاقة الكامنة التي يمتلكها السائل المرتفع في الذراع الايمن هي

$$(\rho Ax) \cdot g \cdot \frac{1}{2} x$$

وبنفس الطريقة يمكن حساب الطاقة الكامنة التي يمتلكها السائل المراح في الذراع الآخر وتساوي نفس المقدار وبذلك يكون مجموع الطاقة الكامنة الآتية P.E. التي يمتلكها السائل هي :

$$P.E. = \rho Agx^2 \quad \dots(2.37)$$

الآن نطبق قانون حفظ الطاقة على اعتبار ان ليس هنالك اي فقدان في الطاقة فنحصل على

$$E = \rho Agx^2 + \frac{1}{2} (\rho AL) \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 = \text{مقدار ثابت} \quad \dots(2.38)$$

نفاضل الطرفين بالنسبة للزمن  $t$  فنجد ان

$$2\rho Agx \cdot \frac{dx}{dt} + \rho AL \frac{dx}{dt} \cdot \frac{d^2x}{dt^2} = 0$$

وفي حقيقة هناك طريقة اخرى مباشرة لايجاد الطاقة الكامنة وذلك من خلال تصور ان عمود السائل الذي طوله  $x$  قد نقل من الذراع الايسر للذراع الايمن وارتفع مركز كتلته مسافة  $x$  عن موضع التوازن دون ان يؤدي ذلك الى اضطراب بقية السائل . والشغل اللازم لرفع ثقل مقداره  $\rho Agx$  بمسافة قدرها  $x$  يمثل الطاقة الكامنة للسائل

P.E. وبصيغة رياضية

$$P.E. = \rho Agx^2$$

نقسم على  $\rho A$  ونرتب المعادلة فتصبح كالآتي

$$\frac{dx}{dt} \left( L \frac{d^2x}{dt^2} + 2gx \right) = 0$$

$$\frac{dx}{dt} = 0$$

وهذا لا يتحقق دائما الا في حالة سكون السائل لذلك فان

$$L \frac{d^2x}{dt^2} + 2gx = 0$$

وعليه فان

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{2g}{L} x \quad (2-39)$$

هذه هي المعادلة التفاضلية للحركة التوافقية البسيطة . حيث أن المقدار  $\left( \frac{2g}{L} \right)$  يمثل التردد الزاوي  $\omega_0$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{2g}{L}}$$

اي ان  
... (2-40)

وبنها حصل على التردد الطبيعي

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{2g}{L}}$$

... (2-41)

والزمن الدوري  $T_0$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{2g}}$$

... (2-42)

ان هذه المعادلة تشير الى ان الزمن الدوري لاهتزاز السائل لا يعتمد على مساحة مقطع الأنبوبة أو نوعية السائل المستخدم . وبالْحَقِيقَة لا يعتمد ايضاً على شكل الأنبوبة . ان الحل العام للمعادلة ( 2-39 ) هو

$$x = A \sin \sqrt{\frac{2g}{L}} t + B \cos \sqrt{\frac{2g}{L}} t \quad \dots (2-43)$$

حيث A و B ثابتان اختياريان يمكن إيجادهما من الشروط الابتدائية للحركة. فإذا علمنا في اللحظة الزمنية  $t=0$  الإزاحة الابتدائية هي  $x_0$  والسرعة الابتدائية هي  $O$  فإن  $B = X_0$  وان  $A = 0$  وبذلك يكون الحل العام وفق الشروط المذكورة هو

(2.44) ....

$$x = x_0 \cos \sqrt{\frac{2g}{L}} t$$

ويمكن إيجاد نفس معادلة الحركة (2.39) من تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة مباشرة. فن ملاحظة الشكل (2.13 ب) نجد ان فرق الارتفاع بين سطحي السائل في الذراعين هو  $2x$  ان وزن عمود السائل الذي طوله  $2x$  هو  $2x\rho Ag$  وهذا يمثل قوة الاستعادة الوحيدة المؤثرة على كتلة السائل ( $\rho LA$ ) التي تحاول اعادته الى موضع توازنه الاصيلي.

ومن تطبيق قانون نيوتن الثاني نحصل على

$$\rho LA \frac{d^2x}{dt^2} = -2x\rho Ag$$

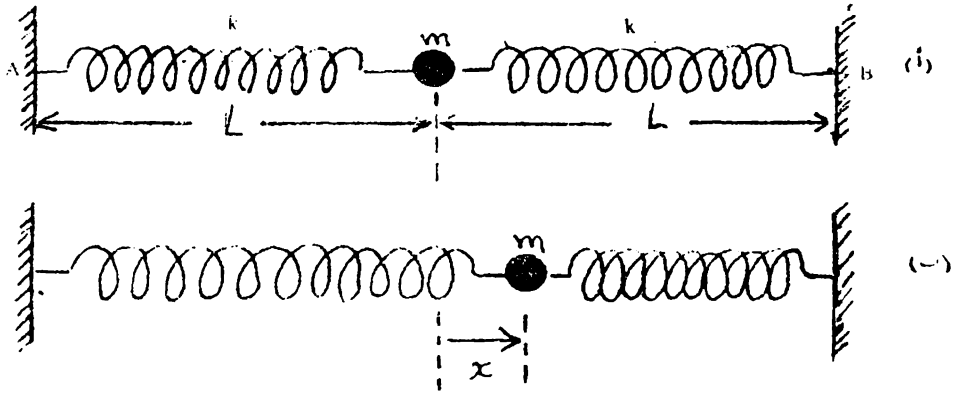
$$\therefore \frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{2g}{L} x$$

## 15-2 الاهتزاز الطولي لجسم بين نابضين متماثلين

نفرض ان لدينا جسماً كتلته  $m$  مربوطاً بين نابضين حلزونيين متماثلين تماماً لهما نفس الطول  $l$  ونفس الثابت  $k$ . ويكون الجسم موضوعاً على سطح افقي أملس عديم الاحتكاك. والطرفان الاخران للنابضين مثبتين في النقطتين  $A, B$  كما مبين في الشكل (2.14 أ). في هذه الحالة يكون الجسم في حالة توازن اي ان محصلة القوى المؤثرة فيه تساوي صفراً.

فاذا أزيح الجسم إزاحة طفيفة  $x$  من موضع التوازن  $O$  نحو جهة اليمين فان تشوهاً طولياً يحدث في النابضين. فالنابض الايسر يتمدد بينما النابض اليمين ينكمش كما هو موضح في الشكل (2.14 ب).





شكل (2.14)

ان قوة الاستعادة  $F$  التي تظهر في النابض الايسر تكون متجهة نحو وتعطى  
المعادلة

$$F = - Kx$$

وان قوة الاستعادة  $F$  التي يظهرها النابض اليمين تكون متجهة نحو اليسار ايضاً وتعطى  
المعادلة

$$F = Kx$$

ان الاشارة السالبة في المعالدين الاخيرتين تشير الى ان اتجاه القوة معاكس لاتجاه زيادة  
الازاحة

والا كانت القوتان تؤثران بنفس الاتجاه تكون محصلتها هي  $\Sigma F = - 2Kx$   
الان نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة فنجد ان

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = - 2kx \quad \dots\dots\dots (2.45)$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = - \frac{2k}{m} x \quad \dots\dots\dots (2.45)$$

هذه تمثل معادلة الحركة التوافقية البسيطة لجسيم يتحرك طولياً باتجاه النابضين بتردد زاوي  $\omega_0$  حيث

$$\omega_o = \sqrt{\frac{2k}{m}} \quad \dots(2-46)$$

ومن هذه العلاقة نحصل على التردد الطبيعي  $f_o$  حيث

$$f_o = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{2k}{m}} \quad \dots(2-47)$$

والزمن الدوري  $T_o$  حيث

$$T_o = 2\pi \sqrt{\frac{m}{2k}} \quad \dots(2-48)$$

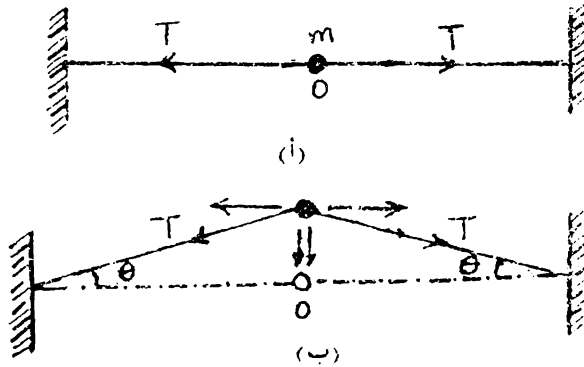
والحل العام للمعادلة (2-45) هو

$$x = A \sin \sqrt{\frac{2k}{m}} \cdot t + B \cos \sqrt{\frac{2k}{m}} \cdot t \quad \dots(2-49)$$

حيث  $A$  و  $B$  ثابتان اختياريان يمكن ايجادهما من الشروط الابتدائية للحركة .

### 16 - الاهتزاز المستعرض لجسيم في وسط سلك متوتر

انظر في ان لدينا جسما كتلته  $m$  مربوطا في وسط خيط مرن خفيف طوله  $L$  ومشدودا بقوة شد مقدارها  $T$  كما مبين في الشكل ( 2-15 أ )  
 عند انكسار الجسيم في موضع التوازن  $O$  تكون محصلة القوى المؤثرة فيه صفراً .



الشكل ( 2-15 )

من موضع التوازن. فان محصلة  
تتين الأفقيتين متساويتان بالمقدار  
في الجسم متعادلة. بينما  
أوبتين بالمقدار وب نفس الاتجاه  
شمة تدثل قوة الاستعادة التي  
تسبب الاهتزاز المستعرض.  
من الصغر بحيث لا تؤثر في

$$m \frac{d^2y}{dt^2} = -2T \sin \theta \quad \dots(2.50)$$

الملك. فإنه يمكن استخدام  
قوة كسالاتسي :

$$\frac{d^2y}{dt^2} = -\frac{g}{l} y$$

والتردد الطبيعي  $\omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}}$

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{4T}{ml}}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{ml}{T}}$$

$$y = A \sin 2\pi \sqrt{\frac{T}{ml}} t$$

في البداية الحركة

فاذا ازيج الجسم ازاحة مستعرضة صغيرة من  
قوة تظهر نتيجة تحليل قوة التوتر في نصفي السلك  
ومتعاكستان بالاتجاه لذلك تبقى القوى الطول  
الركبتان العموديتان على اتجاه السلك الاصيلي  
وتكون محصلتهما هي  $2T \sin \theta$ . هذه  
تحاول اعادة الجسم الى موضع توازنه الا  
يجب الانتباه الى ان الازاحة المستعرضة يجب  
شدة التوتر في السلك الذي ينبغي ان يبقى ثابتا  
وتطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة نجد

فاذا كانت الازاحة  $y$  صغيرة جدا بالمقارنة مع  
التقريب  $\sin \theta = \frac{y}{L/2}$  عندئذ نصبح المعاد

وهذه معادلة الحركة التوافقية البسيطة. حيث  
للاهتزاز المستعرض  $f_0$  هو

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{4T}{ml}} \quad \dots(2.52)$$

والزمن الدوري  $T_0$  هو

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{ml}{T}} \quad \dots(2.53)$$

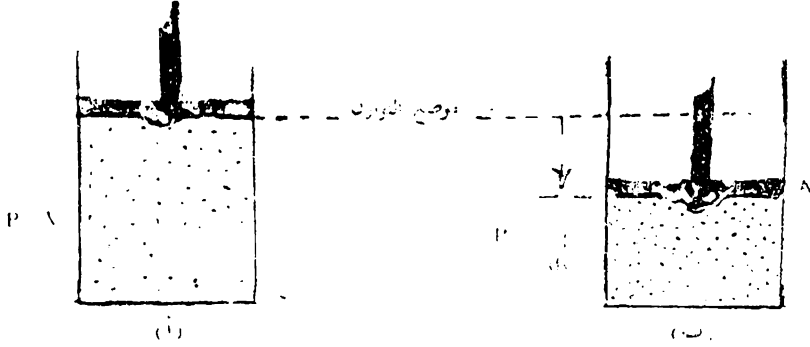
ان الحل العام للمعادلة (2.51) هو

$$y = A \sin 2\pi \sqrt{\frac{T}{ml}} t \quad \dots(2.54)$$

حيث  $A, B$  ثابتان اختياريان يمكن ايجادهما

## 17-2 اهتزاز المكبس في اسطوانة تحتوي على غاز

لنفرض ان لدينا كمية من الغاز محصور داخل اسطوانة منتظمة مزودة بمكبس عديم الاحتكاك وكتلته  $m$  في حالة التوازن يكون حجم الغاز وضغطه ثابتين والمكبس ساكناً كما بين في الشكل (2.16 أ).



الشكل (2.16) بين (أ) المكبس في وضع التوازن (ب) المكبس في وضع آبي غير متوازن

فاذا دفع المكبس قليلاً نحو الداخل ثم يترك حراً فإنه سيبدأ بالاهتزاز. لايجاد طبيعة هذا الاهتزاز يجب ايجاد معادلة الحركة للمكبس.

نفرض ان حجم الغاز الاصلي عندما يكون المكبس في حالة التوازن هو  $V_0$  وان ضغطه المقابل هو  $P_0$  ونفرض ان مساحة المقطع العرضي للمكبس هو  $A$  وهذا يمثل مساحة المقطع العرضي للاسطوانة ايضاً.

فاذا ازيج المكبس ازاحة صغيرة مقدارها  $x$  نحو الداخل فان ذلك يؤدي الى تغير حجم الغاز بالمقدار  $dV = \bar{A}X$  والتغير المقابل في الضغط هو  $dp$ . واذا فرضنا ان العملية تتم بشبوت درجة الحرارة لذلك يمكن تطبيق قانون بويل على الغاز المحصور فنجد

$$P_0 V_0 = (P_0 + dp)(V_0 - dV) \quad \text{ان } P_1 V_1 = P_2 V_2 = \text{constant اي/ان}$$

$$P_0 V_0 = P_0 V_0 - P_0 dV + V_0 dp - dpdV \quad \text{نفسك الاقواس فنحصل على}$$

نهمل الحد الاخير لانه حاصل ضرب كميتين صغيرتين جداً بالمقارنة مع الحدود الاخرى فنحصل على

$$dp = p_0 \frac{dV}{V_0} = \frac{p_0 \bar{A} x}{V_0} \quad \dots (2.55)$$

ان  $dp$  يمثل مقدار الزيادة بالضغط الذي يؤدي الى زيادة القوة المسلطة على المكبس بالمقدار  $F$  حيث

$$F = dp \cdot \bar{A} \quad \dots (2.56)$$

ان  $F$  هنا تمثل قوة الاستعادة المسلطة على المكبس لتحاول اعادته الى موضع توازنه الاصلي  $O$ . وهذه القوة تؤثر باتجاه معاكس لاتجاه زيادة الازاحة  $x$  وعليه فان

$$F = - \frac{p_0 \bar{A}^2}{V_0} \cdot x \quad \dots (2.57)$$

الآن نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة فنحصل على

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = - \frac{p_0 \bar{A}^2}{V_0} \cdot x \quad \dots (2.58)$$

$$= - \frac{d^2 x}{dt^2} = - \frac{p_0 \bar{A}^2}{V_0 m} \cdot x$$

من هذه المعادلة يلاحظ ان التمجيل يتناسب طردياً مع الازاحة  $x$  لذلك فان حركة المكبس هي حركة توافقية بسيطة ترددها الزاوي هو

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{p_0 \bar{A}^2}{V_0 m}} \quad \dots (2.59)$$

والتردد الطبيعي للمكبس  $f_0$  هو

$$f_0 = \frac{\bar{A}}{2\pi} \sqrt{\frac{p_0}{V_0 m}} \quad \dots (2.60)$$

والزمن الدوري  $T_0$  هو

$$T_0 = \frac{2\pi}{\bar{A}} \sqrt{\frac{V_0 m}{p_0}} \quad \dots (2.61)$$

والحل العام للمعادلة (2.58) هو

$$x = A \sin \bar{A} \sqrt{\frac{p_0}{V_0 m}} \cdot t + B \cos \bar{A} \sqrt{\frac{p_0}{V_0 m}} \cdot t \quad \dots (2.62)$$

حيث B,A ثابتان اختياريان يمكن ايجادهما من الشروط الابتدائية للحركة في اللحظة الزمنية  $t = 0$

ونترك للطالب كتمرين ايجاد معادلة الحركة للمكبس اذا ما خضع الغاز المحصور لعملية كظيمة - وهي الحالة الاكثر قرباً للواقع العملي .

## 18 - 2 المرنان

ان اي تجويف مهما كان شكله ويحتوي على هواء وله فتحة ضيقة كالقنينة الزجاجية مثلاً يدعى بـ ( تجويف الرنين ) أو المرنان . ان الهواء المحصور داخل التجويف له تردد طبيعي يدعى بالتردد الرنيني . فاذا وضعت شوكة رنانة مهتزة ذات تردد طبيعي معين بالقرب من فتحة مرنان له نفس التردد فان الهواء داخل ذلك المرنان سيستجيب بقوة لحركة الشوكة الرنانة ويهتز بنفس ترددها . ونتيجة ذلك سينبعث صوت مسموع من فتحة المرنان وقد اثبت التجارب ان التردد الطبيعي لاهتزاز الهواء في اي تجويف يعتمد على حجمه ومساحة فتحة ولا يعتمد على شكله .

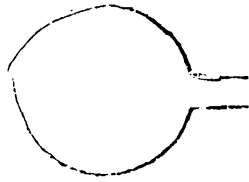
وقد كان العالم الالماني هيلمهولتز من الرواد في استخدام مثل هذا المرنان لتحليل الاصوات المعقدة . حيث صنع مجموعة من المرائين الكروية من النحاس ذات حجوم مختلفة . وعندما يحلل أي صوت مركب من ترددات كثيرة فانه يستخدم هذه المجموعة من المرائين ، وعندما يحدث الرنين في اي مرنان ينتج ان الصوت المركب يحتوي على نغمة لها تردد مساو للتردد الطبيعي لذلك المرنان .

ان المرنان ياخذ اشكال مختلفة ، ولكن الشكل المألوف عادة يكون كروياً أو اسطوانياً . وقد يكون لفتحة المرنان عنق أو بدون عنق كما مبين في الشكل (2-17) وهناك مرائين متغيرة الحجم وقد يكون لها عنق أو بدون عنق كما مبين في الشكل (2-18)

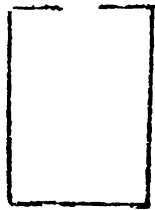
وقد طور هيلمهولتز تركيب المرنان ليتضمن حلمة مفتوحة يمكن وضعها في الاذن لألتقاط أي صوت ضعيف عند أي تردد محدد . والشكل (2-19) يبين نوعين من مرائين هيلمهولتز . النوع الاول ( أ ) مصمم للاستجابة لتردد محدد ثابت ، والنوع الثاني مصمم للاستجابة لترددات مختلفة وذلك من خلال تغيير الحجم .



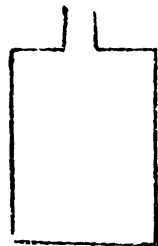
(د)



(ج)

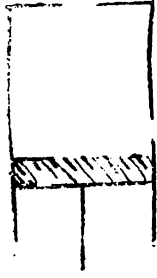


(ب)



(ا)

شکل ( 217 ) میں (1) مرغان اسطواني (ا) یعنی (ب) بدارق عقیق و (2) سیدین کروی (ج) یعنی (د) بدارق عقیق

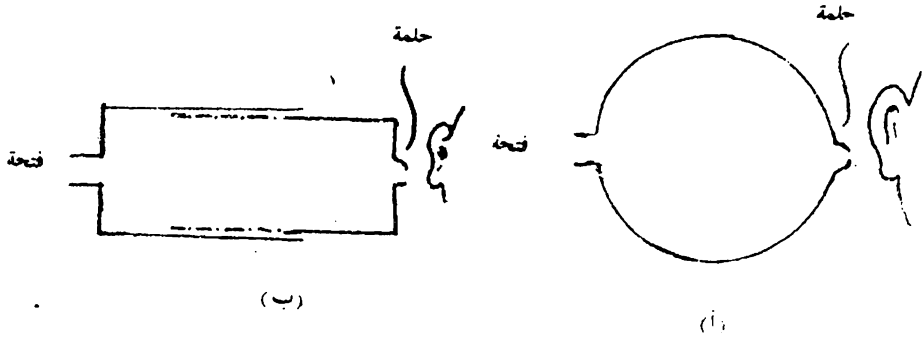


(ب)



(ا)

شکل ( 218 ) میں (1) مرغان متبقیہ الحجم (ا) و (2) یعنی (ج) بدارق عقیق



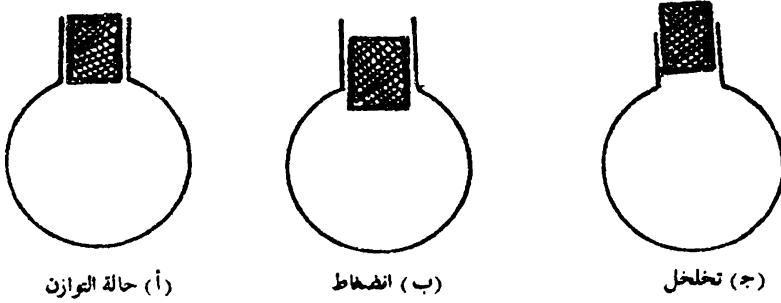
شكل (2.19) مرنان هيلمهولتر (أ) ثابت الحجم (ب) متغير الحجم

## 19-2 نظرية المرنان

لنفرض ان لدينا مرناناً كروي الشكل حجمه  $V_0$  وله عنق اسطواني طوله الفعلي  $l$  ومساحة مقطعه العرضي  $A$ . لقد افترض العالم الانكليزي اللورد رالي في حالة كون هذه الابعاد صغيرة بالمقارنة مع الطول الموجي للصوت الذي يستجيب له المرنان فإن الهواء في عنق المرنان يتحرك كقطعة واحدة اي كالسداد او المكبس تماماً. وفي حالة التوازن يكون ضغط الهواء داخل المرنان وخارجه واحداً فاذا تحرك المكبس الهوائي (اسطوانة الهواء في عنق المرنان) حركة ذهاب وإياب حول موضع توازنه بسبب تأثير قوة خارجية متناوبة كالشوكة الرنانة مثلاً فانه عندما يندفع قليلاً نحو الداخل فان الهواء في المرنان ينعكس مما يؤدي الى زيادة ضغطه عن الضغط الخارجي فيؤدي الى ظهور قوة تدفع المكبس الهوائي نحو الخارج. وحالما يتجاوز المكبس موضع توازنه نحو الخارج يتخلخل ضغط الهواء في المرنان مما يؤدي الى نقص ضغطه عن الضغط الخارجي مما يؤدي الى ظهور قوة تدفع المكبس الهوائي نحو الداخل وهكذا تتكرر عملية الذهاب والاياب بسبب ظهور قوة استعادة تحاول دائماً اعادة المكبس الهوائي الى موضع توازنه. وهكذا يبدو ان الهواء داخل المرنان يسلك سلوكاً مشابهاً لسلوك نابض حلزوني مرن بينما اسطوانة الهواء في العنق تسلك سلوك الكتلة المتصلة بطرف النابض.



الشكل (2.20) يبين اوضاع مختلفة للمكبس الهوائي .  
 ان كتلة اسطوانة الهواء في العنق  $\rho l A =$  ،  
 حيث  $\rho$  تمثل كثافة الهواء في حالة التوازن .



الشكل (2.20) يبين اوضاع مختلفة للمكبس الهوائي في العنق

اذا ازاحت اسطوانة الهواء ازاحة صغيرة مقدارها  $x$  نحو الداخل فإن حجم الهواء في  
 المرنان سينقص بمقدار  $dV = Ax$  حيث  $dV = Ax$  . فإذا كانت الحركة الاهتزازية لاسطوانة الهواء  
 - ريعة فان العملية تكون كظمية (اديباتيكية) وعليه ينحصر الهواء داخل المرنان للمعادلة :  
 . نذار ثابت  $PV^\gamma = (p + dp)(v - dv)^\gamma$

حيث  $P$  هو الضغط الآني للهواء و  $X$  هو الحجم الآني للهواء الذي يقابل الضغط  $P$  و  $\gamma$   
 مثل النسبة بين السعة الحرارية للهواء تحت ضغط ثابت الى السعة الحرارية للهواء تحت  
 حجم ثابت .

$$V^\gamma dp + \gamma V^{\gamma-1} p dV = 0 \quad \text{فنتج } PV^\gamma = \text{ ثابت}$$

ومن ذلك نحصل على

$$dp = -\frac{\gamma P}{V} dV$$

(أ 63-2)

والكن

$$dV = A dx$$

الآن فان

$$dp = \frac{\gamma P A}{V} x \quad (\text{ب } 63-2)$$

ان هذه الزيادة بضغط الهواء dp تؤدي الى ظهور قوة استعادة مقدارها F تؤثر في اسطوانة الهواء. وهذه القوة يمكن ايجادها من العلاقة

$$dp = \frac{F}{A}$$

$$\therefore F = dp \cdot A = \frac{\gamma P A^2}{V} x \quad \dots(2.64)$$

ان هذه القوة F المؤثرة على كتلة اسطوانة الهواء  $\rho l A$  تؤدي الى اكسابها تعجيل مقداره

$$\frac{d^2x}{dt^2}$$

الآن نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة فنجد ان

$$\rho l A \cdot \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{\gamma P A^2}{V} x \quad \dots(2.65)$$

نرتب هذه المعادلة فتصبح كالآتي

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \frac{\gamma P A}{\rho V l} x \quad \dots (2.66)$$

ان هذه المعادلة تشير الى ان التعجيل يتناسب طردياً مع مقدار الازاحة. مما يعني ان حركة اسطوانة الهواء هي حركة توافقية بسيطة لها تردد زاوي  $\omega_0$  حيث

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{\gamma P A}{\rho V l}} \quad \dots(2.67)$$

والتردد الطبيعي للمرنان (اي تردد الرنين)  $f_0$  هو

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\gamma P A}{\rho V l}} \quad \dots (2.68)$$

لكن سرعة الصوت في الهواء c هي

$$c = \sqrt{\frac{\gamma P}{\rho}}$$

$$f_0 = \frac{c}{2\pi} \sqrt{\frac{A}{V}} \quad \dots(2-69)$$

الثابت  $\sqrt{\frac{1}{V}}$

ان النسبة  $\frac{A}{V}$  تعرف بـ ( التوصيلية الصوتية للعتق ) ان هذه المعادلة تشير الى ان المقدار  $f_0^2 V$  يكون ثابتاً لأي مرنان ان الحل العام للمعادلة (2-66) هو

$$x = C \sin c \sqrt{\frac{A}{V}} t + D \cos c \sqrt{\frac{A}{V}} t \quad \dots(2-70)$$

حيث C و D ثابتان اختياريان يمكن ايجادهما من الشروط الابتدائية للحركة في اللحظة الزمنية  $t = 0$

أما اذا كان المرنان بدون عتق فانه يخضع لنفس التحليل النظري باستثناء ان كتلة الهواء في فوهة المرنان التي تسلك سلوك السداد المتحرك بتعذر تعيين شكلها تماماً مما يقتضي ان يكون التحليل بالضرورة تقريبياً . والحقيقة ان كتلة الهواء المتحرك لا يكون شكلها اسطوانيا كما في الحالة السابقة بل مقارب لشكل العدسة اللامة .

وقد وجد ان التوصيلية الصوتية للفتحة الدائرية الصغيرة في جدار رقيق تساوي تقريباً  $(2r)$  حيث  $r$  يمثل نصف قطر الفتحة الدائرية . وعليه يكون التردد الطبيعي لمرنان بدون عتق هو

$$f_0 = \frac{c}{2\pi} \sqrt{\frac{2r}{V}} \quad \dots(2-71)$$

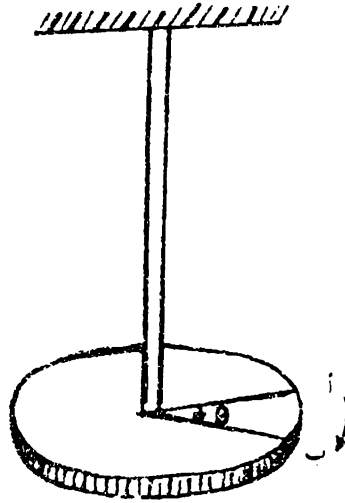
## 20 2 الحركة الزاوية التوافقية البسيطة

لقد وجدنا ان الحركة التوافقية البسيطة يمكن ان تكون خطية أو زاوية وذلك تبعاً لطبيعة حركة الجسم المهتز . فاذا كانت حركة الجسم مقيدة بمسار خطي وتحت تأثير قوة معيدة تحاول اعادته دائماً الى نقطة التوازن وصفت حركته بأنها حركة خطية توافقية واذا كانت حركة الجسم مقيدة بمسار دائري حول محور ثابت وتحت تأثير عزم قوة يحاول اعادته دائماً الى موضع التوازن فعندئذ توصف الحركة بأنها حركة زاوية توافقية . وفي الواقع اننا اسهنا في شرح وتحليل الحركة الخطية التوافقية البسيطة .

ومن المناسب هنا ولغرض ايفاء الموضوع حقه سنتطرق الى الحركة الزاوية التوافقية البسيطة وسنجد ان هناك تشابهاً واضحاً في شكل معادلات الحركتين التوافقيتين الخطية والزاوية . وسنكتفي هنا بدراسة مهتزتين زاويتين مألوفتين عملياً هما بندول اللي والبندول الفيزيائي ( او البندول المركب ) .

## بندول اللي

يتألف بندول اللي من قرص اسطواني معلق من مركزه بطرف قضيب رقيق ( او سلك ) يتصل بمركز ثقل القرص اتصالاً وثيقاً ويتصل الطرف الآخر من القضيب بمسند ثابت كما مبين في الشكل (2-21)



الشكل (2-21) يبين بندول اللي والقرص يتحرك بزاوية  $\theta$  حول محور يمر بمركز ثقل القرص والقضيب .

عندما يكون البندول في وضع التوازن اي في حالة سكون نرسم خطاً من المركز الى النقطة أ كما هو موضح في الشكل . اذا ادير القرص افقياً الى النقطة ب بزاوية صغيرة  $\theta$  يحدث لي في القضيب ونتيجة ذلك يؤثر القضيب بعزم لي (L) يعمل على اعادة البندول الى موضع التوازن الاصلي . ومن قانون هوك الذي يشير الى ان عزم اسمي الارجاع L يتناسب طردياً مع مقدار اللي الذي يتمثل بمقدار الاراحة الزاوية  $\theta$  اي ان

$$L \propto \theta$$

$$L = - K\theta$$

ذلك نحصل على  
(2)

ان  $K$  هو ثابت التناسب ويدعى بثابت اللي ويتوقف مقداره على طول وقطر  
مطبقة مادته. والاشارة السالبة توحيح ان عزم اللي يعمل في اتجاه معاكس لاتجاه  
احد الزاوية.

سأبحرر البندول بسا ازاحته بزاوية  $\theta$  فإن عزم اللي الذي يمثل عزم القوة المعيدة  
على زواي  $\frac{d^2\theta}{dt^2}$  يتناسب طردياً مع الازاحة الزاوية  $\theta$  والحركة الناتجة تدعى  
الزاوية التوافقية البسيطة. وبمعاداة الحركة هذا البندول هي

$$L = K\theta = I \frac{d^2\theta}{dt^2} \quad (2.73)$$

ان  $I$  يمثل عزم القصور الذاتي للقرص  
هذه المعادلة فتصبح

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} = - \frac{K}{I} \theta \quad (2.74)$$

الاحظ ان شكل هذه المعادلة مطابق تماماً من وجهة النظر الرياضية للمعادلة القياسية  
الحركة الخطية التوافقية البسيطة.

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \frac{K}{m} x \quad (2.75)$$

اننا استبدلنا الازاحة الخطية  $x$  بالازاحة الزاوية  $\theta$  وبالكتلة  $m$  بعزم القصور الذاتي  $I$   
الناقص  $k$  بثابت اللي  $K$  والحل العام للمعادلة (2-74) يمكن الحصول عليه بنفس  
الطريقة السابقة فوجد ان الازاحة الزاوية  $\theta$  في أية لحظة زمنية  $t$  هي

$$\theta = \theta_0 \cos(\omega t - \alpha) \quad (2.76)$$

حيث أن  $\theta_0$  هي النهاية العظمى للازاحة الزاوية أي سعة الذبذبة الزاوية و  $\alpha$  هي زاوية الطور الابتدائي للحركة و  $\omega_0$  هو التردد الزاوي والتردد الزاوي لبندول اللي هو

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{I}} \quad \dots(2.77)$$

ومنها نجد التردد الطبيعي  $f_0$  والزمن الدوري  $T_0$  على الترتيب :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \cdot \sqrt{\frac{K}{I}} \quad \dots(2.78)$$

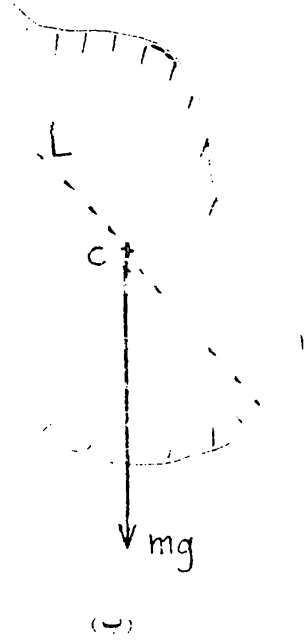
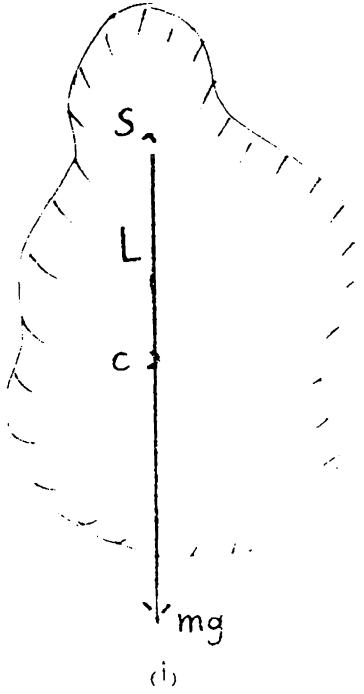
$$T_0 = 2\pi \cdot \sqrt{\frac{I}{K}} \quad \dots(2.79)$$

### البندول الفيزيائي ( أو البندول المركب ) :

أن أي جسم صلب مهما كان شكله وقادر على التذبذب حول أي محور أفقي يمر خلاله يدعى بالبندول الفيزيائي ( المركب ) . وفي الواقع فإن جميع البندولات الحقيقية هي بندولات فيزيائية . وما البندول البسيط الا حالة خاصة من هذا النوع من البندولات .

لنأخذ بندول فيزيائي على شكل جسم غير منتظم يمكنه ان يدور حول محور أفقي املس يمر من النقطة S التي تدعى بنقطة التعليق كما مبين في الشكل (2.22)

يلاحظ من الشكل (أ - 22 - 2) انه في حالة التوازن يقع مركز الكتلة c للجسم على نفس الخط العمودي المار بنقطة التعليق S . فاذ فرضنا ان المسافة بين نقطة التعليق ومركز الكتلة هي L . وان كتلة الجسم هي m وان عزم القصور الذاتي للجسم حول نقطة التعليق حيث يمر محور الدوران هي I . في اية لحظة زمنية تكون القوة المؤثرة على الجسم عموديا نحو الاسفل هي mg . وعند ازاحة الجسم ازاحة زاوية صغيرة  $\theta$  فان الخط الواصل بين S و c يصنع زاوية  $\theta$  مع العمود وبذلك يكون



رسم (ب) البندول وقد ازاحه زاوية  $\theta$  عن موضع التوازن

الشكل 22-2 بين (أ) البندول

نعم الى موضع توازنه الاصلي تساوي  $mg \cdot L \cdot \sin\theta$   
 في الزاوي  $\frac{d^2\theta}{dt^2}$  في البندول . وعليه فان

من القوة المعيدة التي تحاول  
 هذا العزم الوحيد الذي  
 معادلة الحركة للبندول هي

$$L \frac{d^2\theta}{dt^2} = - mgL \cdot \sin\theta \quad \dots(2-80)$$

من المعيدة متجهة دائما نحو موضع التوازن . واذا  
 - فعندئذ تكون العلاقة  $\sin\theta = \theta$  صحيحة  
 مع المعادلة (2-80) كالآتي :

ان الاشارة السالبة هنا تشير  
 نانت الزاوية  $\theta$  صغيرة  
 بدرجة عالية من الدقة .

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} = - \left( \frac{mgL}{I} \right) \theta \quad \dots\dots\dots (2 - 81)$$

وهذه تمثل معادلة الحركة الزاوية التوافقية البسيطة التي تحدث عندما تكون الساعات صغيرة. وفي هذه الحالة يكون التردد الزاوي  $\omega_0$  هو

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{mgL}{I}} \quad \dots\dots\dots (2 - 82)$$

ومن هذه العلاقة نجد التردد الطبيعي  $f_0$  والزمن الدوري  $T_0$  على الترتيب

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{mgL}{I}} \quad \dots\dots\dots (2 - 83)$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgL}} \quad \dots\dots\dots (2 - 84)$$

ويمكن ايجاد قيمة عزم القصور الذاتي  $I$  حول محور الدوران من العلاقة

$$I = mL^2 + mK^2$$

حيث ان  $K$  يمثل نصف قطر التدويم حول مركز كتلة البندول. وبالتعويض نجد ان التردد الطبيعي للبدول المركب هو

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{gL}{L^2 + K^2}} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{L + \frac{K^2}{L}}}$$

وان الزمن الدوري هو

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L + \frac{K^2}{L}}{g}}$$








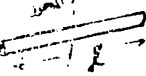
وهنا يشير المقدار  $\left( L + \frac{K^2}{L} \right)$  الى الطول المكافئ للبدول البسيط.

وجدير بالذكر انه في حالة الساعات الكبيرة تكون حركة البندول الفيزيائي دورية ، ولكنها لا تكون توافقية بسيطة. وبالنظر لاهمية عزم القصور الذاتي في حل المسائل المتعلقة



بالتداول المركب سنعطي هنا جدولاً يضم القصور الذاتي لبعض الأشكال الهندسية حول محاور معينة .

جدول ( 23 ) عزم القصور الذاتي لبعض الأشكال الهندسية

عندما يتم الدوران حول المحور	شكل الجسم ومحور الدوران
	 <p>حظة (طوق) حول محور الحظة</p>
	 <p>حظة حول أي قطر</p>
	 <p>حظة حول أي مماس</p>
	 <p>كرة صلبة ممتلئة حول أي قطر</p>
	 <p>قشرة كروية رقيقة جداً حول أي قطر</p>
	 <p>اسطوانة ممتلئة (أو قرص) حول المحور</p>
	 <p>اسطوانة ممتلئة (أو قرص) حول قطر مركزي</p>
	 <p>ساق رقيقة حول محور يمر بمركزها وعمودي على طرفها</p>

## امثلة محلولة

مثال (2):

بجسيم يتحرك بحركة توافقية بسيطة ، ازاحته 12 سم في اللحظة التي تكون فيها سرعته 5 سم / ثا وازاحته 5 سم في اللحظة التي تكون فيها سرعته 12 سم / ثا . احسب زامته (ب) ، تفرده (ج) ، زمنه الدوري .

الحل

ان السرعة الآتية ، الجسيم يتحرك بحركة توافقية بسيطة هي

$$v = \frac{dx}{dt} = \omega \sqrt{c^2 - x^2}$$

في اللحظة الأولى لدينا

$$v_1 = \omega \sqrt{c^2 - x_1^2}$$

حيث

$$\begin{aligned} 5 &= v_1 & \text{سم / ثا} \\ 12 &= x_1 & \text{سم} \end{aligned}$$

وبالتعويض نحصل على

$$5 = \omega \sqrt{c^2 - 144} \quad \dots\dots\dots(1)$$

وفي اللحظة الثانية لدينا

$$v_2 = \omega \sqrt{c^2 - x_2^2}$$

$$\begin{aligned} 12 &= v_2 & \text{سم / ثا} \\ 5 &= x_2 & \text{سم} \end{aligned}$$

حيث

نحوض فنجد

$$12 = \omega \sqrt{c^2 - 25} \quad \dots\dots\dots(2)$$

نقسم (1) على (2) ثم نربع الطرفين فنحصل على

$$\frac{144}{25} = \frac{c^2 - 25}{c^2 - 144}$$

ومنها نجد قيمة السعة  $C$  هي :

$$13 = C \text{ سم}$$

نعوض قيمة السعة  $C = 13$  سم في المعادلة (1) أو (2) . ولنعوض في المعادلة (1)

$$5 = \omega \sqrt{(13)^2 - 144}$$

فنجد ان قيمة التردد الزاوي  $\omega$  هو

$$\omega = 1 \text{ زاوية نهيف قطرية لكل ثانية}$$

$$\omega = 2\pi f \text{ ومن العلاقة}$$

نجد قيمة التردد  $f$  حيث

$$\frac{1}{2\pi} = \frac{\omega}{2\pi} = f \text{ هيرتز}$$

$$f = \frac{1}{T} \text{ ومن العلاقة}$$

نجد قيمة الزمن الدوري  $T$  حيث

$$6.28 = 2\pi = T \text{ ثانية}$$

مثال (2-2)

جسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة ازاحته الآنية  $x$  بالسنتيمترات معطاة بالمعادلة :

$$x = 12 \sin \left( \frac{2\pi t}{10} + \frac{\pi}{4} \right)$$

احسب مايلي :

- 1- السعة -2- التردد 3- الزمن الدوري
- 4- زاوية الطور الابتدائي للحركة 5- زاوية الطور في اللحظة الزمنية  $t = 5$  ثا
- 6- فرق الطور بين موضعين للجسيم يفصلهما فترة زمنية  $t = 15$  ثا .
- 7- الأزاحة والسرعة والتعجيل في اللحظة الزمنية  $t = 1.25$  ثا
- 8- النهاية العظمى للأزاحة والسرعة والتعجيل .

الحل :

لدينا معادلة الأزاحة الآنية للجسيم المهتز هي

$$X = 12 \sin \left( \frac{2\pi t}{10} + \frac{\pi}{4} \right) \quad \dots (1)$$

ولدينا المعادلة القياسية التي تمثل الحل العام لمعادلة الحركة التوافقية البسيطة وهي

$$X = C \sin (\omega t + \theta) \quad \dots (2)$$

نقارن المعادلتين (1) و(2) فنجد

1 - السعة  $C$  حيث

$$12 = C \text{ سم}$$

2 - التردد الزاوي  $\omega$  حيث

$$\frac{2\pi}{10} = \omega \text{ زاوية نصف قطرية / ثا}$$

ومن العلاقة بين التردد الزاوي  $\omega$  والتردد  $f$

$$\omega = 2\pi f$$

نجد أن

$$0.1 = f \text{ هيرتز}$$

3 - ومن العلاقة بين التردد  $f$  والزمن الدوري  $T$

$$T = \frac{1}{f}$$

نجد أن

$$10 = T \text{ ثانية}$$

4 - ان زاوية الطور لحركة الجسم المهتز هي  $(\omega t + \theta)$  وزاوية الطور الابتدائي

نحصل عليها عندما  $t = 0$  أي أن زاوية الطور الابتدائي  $\theta$  هي

$$\theta = \frac{\pi}{4}$$

5 - ان زاوية الطور في اللحظة الزمنية  $t = 5$  ثانية هي

$$\frac{2\pi}{10} \times 5 + \frac{\pi}{4} = \frac{5\pi}{4}$$

6 - ان زاوية طور الحركة للجسيم في اللحظة الزمنية  $t = 0$  ثانية هي

$$\frac{\pi}{4}$$

وزاوية طور الحركة للجسيم في اللحظة الزمنية  $t = 15$  ثانية هي

$$\frac{2\pi}{10} \times 15 + \frac{\pi}{4} = \left( 3\pi + \frac{\pi}{4} \right)$$

وفرق الطور بين الحالتين هو الفرق بين الزاويتين ويساوي  $\pi$  زاوية نصف قطرية .

7 - الأزاحة في اللحظة الزمنية  $t = 1.25$  ثانية هي

$$\begin{aligned} X &= 12 \sin \left( \frac{2\pi}{10} \times 1.25 + \frac{\pi}{4} \right) \\ &= 12 \sin \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

ومنها نجد ان

$$12 = X \text{ سم}$$

والسرعة الآنية  $V$  في اللحظة الزمنية  $t = 1.25$  ثانية هي

$$V = \frac{dx}{dt} = 12 \times \frac{2\pi}{10} \cos \left( \frac{2\pi}{10} \times t + \frac{\pi}{4} \right)$$

$$V = \frac{24\pi}{10} \cos \left( \frac{2\pi}{10} \times 1.25 + \frac{\pi}{4} \right)$$

ومنها نجد أن

$$0 = V$$

وهذه النتيجة تشير الى ان الأزاحة الآنية للجسيم في تلك اللحظة تكون في نهايتها العظمى لأن سرعة الجسيم صفراً .

ولأيجاد التعجيل الآني  $a$  للجسيم في اللحظة  $t = 1.25$  ثانية نعرض في

$$a = \frac{d^2x}{dt^2} = -12 \times \left( \frac{2\pi}{10} \right)^2 \sin \left( \frac{2\pi}{10} \times t + \frac{\pi}{4} \right)$$

$$= -12 \times \left( \frac{2\pi}{10} \right)^2 \sin \left( \frac{2\pi}{10} \times 1.25 + \frac{\pi}{4} \right)$$

فوجد ان التعجيل

$$a = 4.8 \text{ سم} / \text{ثا}^2$$

والأشارة السالبة تعني ان اتجاه التعجيل معاكس لاتجاه الأزاحة ، أي أن التعجيل يكون متجه نحو موضع التوازن .

8 - النهاية العظمى للازاحة تحدث عندما

$$\sin \left( \frac{2\pi}{10} \times t + \frac{\pi}{4} \right) = 1$$

وهذا يعني ان أقصى قيمة للازاحة  $x$  يطابق قيمة السعة 12 سم والنهاية العظمى للسرعة تحدث عندما

$$\cos \left( \frac{2\pi}{10} \times t + \frac{\pi}{4} \right) = 1$$

وهذا يعني ان النهاية العظمى للسرعة هي

$$v = 12 \times \frac{2\pi}{10} \times 1$$

اي ان

$$v = 7.536 \text{ سم} / \text{ثا}$$

وهذه السرعة تحدث في موضع التوازن اي عندما  $x = 0$  والنهاية العظمى للتعجيل تحدث عندما

$$\sin \left( \frac{2\pi}{10} \times t + \frac{\pi}{4} \right) = 1$$

اي عندما

$$a = 12 \times \left( \frac{2\pi}{10} \right)^2$$

وهذه هي نفس القيمة التي حصلنا عليها في الخطوة السابقة .

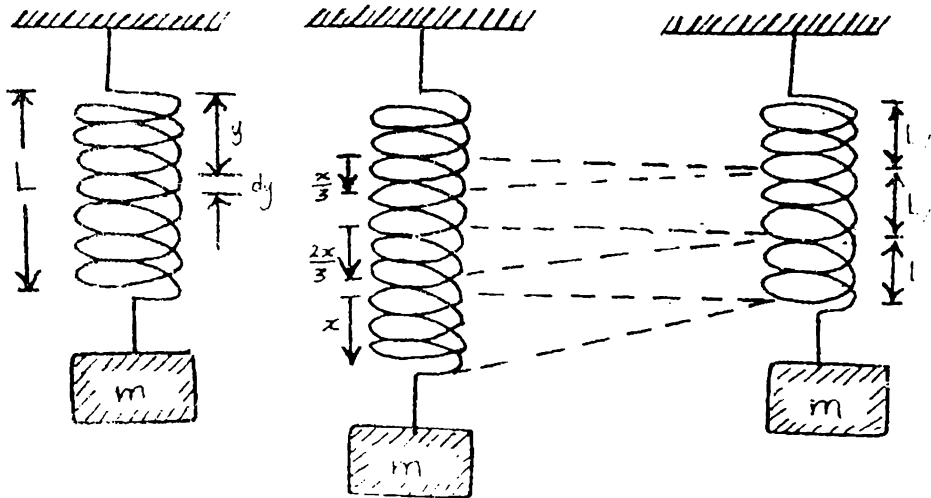
مسألة (2-3)

مهنزيتألف من جسم كتلته  $m$  معلق بطرف نابض حلزوني. نلاحظ أن الجسم يتحرك في حافة التوازن  $L$  وثابت النابض  $k$ . إذا كانت كتلة النابض  $m_s$  فإن كتلة الجسم  $m$  تكون كبيرة وذلك على خواص المهتر. وضح اجابتك بالتفصيل.

الحل

لقد تعاملنا في دراستنا لحد الان مع النابض الحلزوني باعتباره حيزاً يتبدع الطاقة السكامة وانه يوفر خاصية المرونة اللازمة لحدوث الاهتزاز وتجاهلنا كتلة النابض تماماً. وبالطبع ان اهمال كتلة النابض يوفر لنا سهولة التحليل ولكن يعود الى نتيجة تقريبية. وقد تكون هذه النتيجة دقيقة الى حدما اذا كانت كتلة النابض صغيرة جداً بالمقارنة مع كتلة الجسم المتصل بالنابض. اما اذا كانت كتلة النابض كبيرة نسبياً فإنه لا يجوز اهمالها لكونها تلعب دوراً لا يقل اهمية عن دور الكتلة المعلقة ان لم يفوقها احياناً. ولايجاد تأثير كتلة النابض على خواص المهترستتبع طريقة الطاقة.

نفرض ان الاجزاء المختلفة للنابض تعاني ازاحات تتناسب مع بعد تلك الاجزاء من الطرف الثابت للنابض كما هو مبين في الشكل (2-23)



الشكل (2-23) يبين ان الاستطالة تختلف باختلاف بعد اجزاء النابض عن الطرف الثابت.

نرى اننا نحتاج الى كتلة  $m$  المتصلة بطرف النابض ازاحة صغيرة مقدارها  $x$  عن موضع التوازن فان القوة الميمنة التي تظهر في النابض تسوي  $kx$  - والان اذا ازاحت الكتلة لعمق  $x$  من موضع التوازن فان الشغل المنجز لاحداث هذه الاستطالة هو  $\int_0^x kx dx$  وبذلك يكون الشغل اللازم لاحداث استطالة كلية في النابض هو

$$\int_0^x kx dx = \frac{1}{2} kx^2$$

ان هذا المقدار من الشغل يمثل الطاقة الكامنة المخزونة في النابض بفضل التشوه الحاصل في النابض نتيجة الوضع الجديد للكتلة المعلقة بالنسبة لموضع التوازن . وفي هذا الوضع اذا ترك النابض وشأنه فان الطاقة المخزونة تتحول تدريجيا الى طاقة حركية وانما تحولها تكسب الكتلة المعلقة سرعة آنية مقدارها  $\frac{dx}{dt}$  وبذلك تكون الطاقة الحركية الآنية للكتلة المتحركة  $m$  هي

$$\frac{1}{2} m \left( \frac{dx}{dt} \right)^2$$

بمعنى هذه الحالة لا تقتصر الحركة على الكتلة المعلقة فقط بل تشمل أيضاً النابض ذاته . فاذا كانت كتلة النابض  $M$  لا يمكن اهمالها بالمقارنة مع  $m$  فان الطاقة الحركية للنابض يجب ان تؤخذ بالاعتبار ايضا .

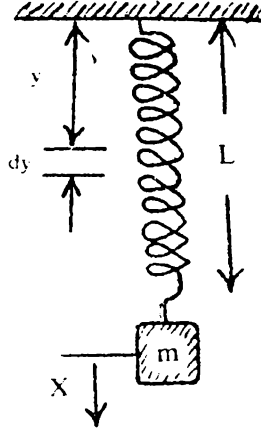
ونفرض ايجاد الطاقة الحركية للنابض يجب ان نلاحظ انه بينما يتحرك طرف النابض المتصل بالكتلة  $m$  بسرعة  $\left( \frac{dx}{dt} \right)$  يكون الطرف الاخر للنابض ثابتا .

وبذلك يمكن ان نفرض ان السرعة تتغير خطيا على امتداد النابض بين الطرفين . والطاقة الحركية لاي عنصر صغير من النابض محصور بين  $y$  و  $y + dy$  يمكن ايجادها كالآتي :  
اعتبر ان  $y$  مقياسه من الطرف الثابت كما مبين في الشكل التالي  
ان كتلة العنصر الذي طوله  $dy$  وبتعد عن الطرف الثابت بالمسافة  $y =$

$$\frac{M}{L} dy$$

$$\text{وسرعة العنصر الذي طوله } dy = \frac{y}{l} \left( \frac{dx}{dt} \right)$$





وله فان الطاقة الحركية  $dK$  للعنصر الصغير  $dy$  هي

$$dK = \frac{1}{2} \left( \frac{M}{L} dy \right) \left( \frac{y}{L} \frac{dx}{dt} \right)^2$$

وبذلك يمكن الحصول على الطاقة الحركية الكلية لل نابض فقط باجراء التكامل المناسب على طول النابض من  $y = 0$  الى  $y = L$  فنجد ان

$$K = \int_0^L \frac{M}{2L} \left( \frac{y}{L} \frac{dx}{dt} \right)^2 dy$$

$$K = \frac{1}{6} M \left( \frac{dx}{dt} \right)^2$$

وعليه تكون الطاقة الحركية الكلية للمهتز هي مجموع الطاقين الحركيتين للنابض ذاته وللكتلة المعلقة به. اي ان الطاقة الحركية الكلية للمهتز هي

$$\frac{1}{2} m \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 + \frac{1}{6} M \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 = \frac{1}{2} \left( m + \frac{1}{3} M \right) \left( \frac{dx}{dt} \right)^2$$

وإذا لم يكن هناك ضياع أو تبديد للطاقة أثناء الاهتزاز فإن الطاقة السكّلية للمهتز تكون ثابتة المقدار مع الزمن. أي أن

$$\frac{1}{2} \left( m + \frac{1}{3} M \right) \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 + \frac{1}{2} kx^2 = \text{مقدار ثابت}$$

نفاضل الطرفين بالنسبة للزمن  $t$  نحصل على

$$\left( \frac{dx}{dt} \right) \left[ \left( m + \frac{1}{3} M \right) \frac{d^2x}{dt^2} + kx \right] = 0$$

ولما كانت السرعة  $\left( \frac{dx}{dt} \right)$  لا تساوي عموماً صفرًا إلا في حالة سكون المهتز لذلك فإن

$$\left( m + \frac{1}{3} M \right) \frac{d^2x}{dt^2} + kx = 0$$

نرتب هذه المعادلة فتصبح

$$\frac{d^2x}{dt^2} = - \left( \frac{k}{m + \frac{1}{3} M} \right) x$$

نقارن هذه المعادلة مع المعادلة القياسية للحركة الخطية التوافقية البسيطة فنجد أن التردد الزاوي للمهتز الذي لا يمكن إهمال كتلة النابض فيه هي :

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m + \frac{1}{3} M}}$$

حيث أن  $\frac{M}{3}$  تمثل الكتلة الفعالة للنابض .

وإذا توخينا الدقة يجب أن نلاحظ أننا في هذا المثال لم نأخذ بالاعتبار حركة المائع المحيط بالمهتز أثناء اهتزازة. إن المائع الملاصق للكتلة المتصلة بالنابض يتحرك مع هذه الكتلة ويؤثر في زيادة الكتلة المهتزة. إن مقدار هذه الزيادة يمكن تقديرها فقط عند الترددات الواطئة وللوسائل السكّيفة. فالوسائل السكّيفة تكون لزوجتها عالية وتسبب تبديد كبير في الطاقة الاهتزازية للمهتز وعليه لا يمكن تجاهل تأثير المائع المحيط بالمهتز. كما

يجدر بنا ان نلاحظ ان تحليلنا السابق يعد صحيحاً فقط اذا كان النابض يتحرك بأبسط انماط الاهتزاز. اما اذا كان نمط الاهتزاز معقداً فإن التحليل يصبح في غاية التعقيد. إذ يتعذر عندئذ ايجاد الطاقة المركبة للنابض. لان الاستطالة تتناوب قيمتها من موقع الى آخر على امتداد النابض.

مثال ( 4 - 2 )

- ( أ ) عرف ثابت اللي . واذكر اهميته العملية  
 ( ب ) هل يشترط في بندول اللي ان تكون الأزاحة الزاوية  $\theta$  صغيرة للحصول على الحركة الزاوية التوافقية البسيطة ؟  
 ( ج ) هل يمكن الحصول على معادلة الحركة لبندول اللي بطريقة الطاقة . وضح اجابتك بالتفصيل  
 ( د ) علق قضيب اسطوانى كتلته 1 كغم وطوله 1 متراً وقطره 11 متراً بواسطة سلك يمر بمركزه ويتعامد على طوله . أحدث لى في السلك وترك القضيب ليتذبذب . فوجد ان الزمن الدوري للذبذبة الواحدة يساوي  $T_1$  ثانية ولكن عندما علق القضيب بحيث يمر السلك بمركزه ويوازي طوله وجد ان الزمن الدوري  $T_2$  ثانية . فكيف تعلق هذا الاختلاف في الزمن الدوري في الحالتين . وما هي اهمية هذه النتيجة عملياً ؟

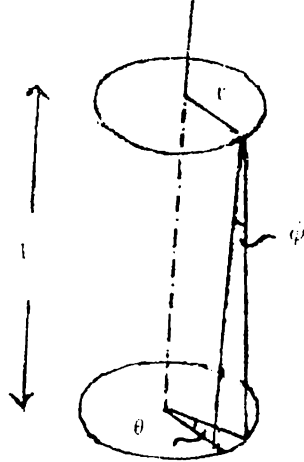
الحل :

- ( أ ) يعرف ثابت اللي بأنه مقدار عزم اللي اللازم لاجداث لى في قضيب التعليق مقداره زاوية نصف قطرية واحدة .  
 وفي الواقع ان هذا الثابت له أهمية كبيرة في تصميم الاجهزة اللي تعتمد حساسيتها على اللي في السلك حيث تدخل ذبذبات اللي في العديد من الاجهزة المخبرية . واشهرها الكاليفانومتر وميزان كافندش المستخدم لتحقيق قانون نيوتن في الجذب العام . وما عجلة التوازن في ساعة اليد الا مثال آخر للحركة الزاوية التوافقية يزودها اللولب الحلزوني بعزم الارجاع .  
 ( ب ) لا يشترط ان تكون الازاحة الزاوية  $\theta$  صغيرة للحصول على الحركة الزاوية التوافقية البسيطة وذلك لان العلاقة بين  $\theta$  وعزم اللي  $L$  تكون خطية لدرجة عالية من الدقة لغاية مدى كبير من قيم  $\theta$  . وهذا يعنى لسكون  $\theta$  ترتبط مع النهاية

العظمى لزاوية القص  $\phi$  في مادة قضيب اللي وفق العلاقة الهندسية

$$\theta = \frac{l}{r} \phi$$

حيث  $l$  يمثل طول القضيب و  $r$  نصف قطره كما هو مبين في الشكل  
( 2 - 24 )



الشكل 2.24. بين الازاحة الزاوية  $\theta$  و زاوية القص  $\phi$  في سلك اللي

وتكون عادة قيمة  $\frac{l}{r}$  كبيرة . لذلك فان  $\theta$  تكون دائما اكبر بكثير من  $\phi$  والسلوك المرن للقضبان والاسلاك المعدنية غالبا ما يكون خطيا لقيم  $\phi$  تصل الى حوالي

$$\frac{1}{1000}$$

(ج) نعم يمكن الحصول على معادلة الحركة بطريقة الطاقة اذا لم يكن هنالك تبديدا للطاقة الميكانيكية خلال الاهتزاز . وفي مثل هذه الحالة يكون المجموع الكلي للطاقة الميكانيكية في اية لحظة زمنية ثابتا . وعادة تكون الطاقة الميكانيكية على شكلين احدهما الطاقة الحركية  $K$  المخزونة في الكتلة بفضل سرعتها والاخر على شكل طاقة كامنة  $U$  مخزونة على شكل شغل منجز لاحداث تشويه مرن . وفي اية لحظة زمنية يكون لدينا

الطاقة الكلية

$$K + U = \text{ثابت}$$

ولذلك فان

$$\frac{d}{dt} (K + U) = 0$$

ان الطاقة الحركية K لقرص بندول اللي أثناء الاهتزاز هي

$$K = \frac{1}{2} I \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 \quad \dots (1)$$

حيث ان I يمثل عزم القصور الذاتي حول محور الدوران .  
والطاقة الكامنة U هي الشغل المنجز لاحداث اللي في قضيب التعليق من C الى H

$$U = \int_0^\theta k \theta \, d\theta = \frac{1}{2} k \theta^2$$

واذا لم يكن هنالك ضياع او تبديد للطاقة على شكل حرارة او صوت أثناء الاهتزاز فان

$$\frac{1}{2} I \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 + \frac{1}{2} k \theta^2 = \text{مقدار ثابت} \quad \dots (2)$$

ومفاضلة المعادلة (2) بالنسبة للزمن نجد ان

$$I \frac{d^2\theta}{dt^2} + k\theta = 0$$

ومنها نجد ان معادلة الحركة لبندول اللي هي

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} = - \frac{k}{I} \theta$$

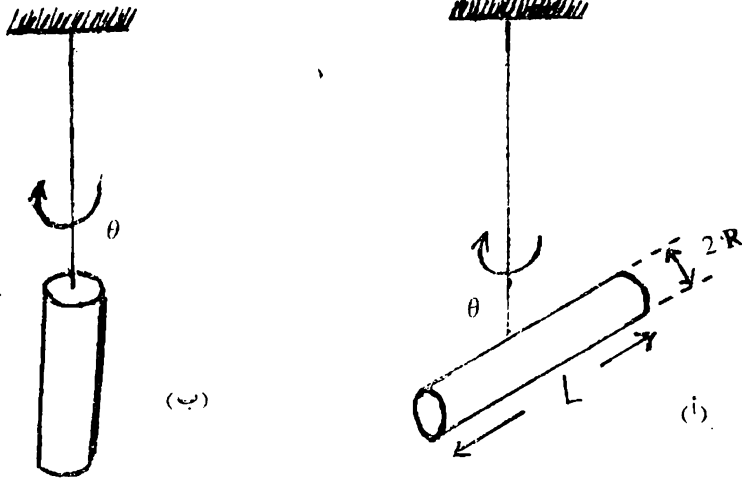
(د) عندما يعلق القضيب في وضعين مختلفين كما هو مبين في الشكل (25 - 2)

فانه في الحالة الاولى (أ) يتذبذب القضيب حول محور يمر بمركزه من خلال احد اقطاره وعمودي على طوله وفي هذه الحالة يكون عزم القصور الذاتي  $I_1$  هو

$$I_1 = \frac{MI^2}{12} + \frac{MR^2}{2}$$

حيث ان R تمثل نصف قطر القضيب D/2

بينما في الحالة الثانية (ب) يتذبذب القضيب حول محوره انا مركزه وفي هذه الحالة يكون عزم القصور الذاتي  $I_2$  هو



الشكل (2725) بين قضيب معلق بوضعين مختلفين

$$I_2 = \frac{MR^2}{2}$$

ولما كان عزم القصور الذاتي ليس واحدا في الوضعين لذلك يجب ان يختلف الزمن الدوري في الحاليتين

في الحالة الاولى يكون الزمن الدوري  $T_1$  هو

$$T_1 = 2\pi \sqrt{\frac{I_1}{k}} \quad \dots (3)$$

وفي الحالة الثانية يكون الزمن الدوري  $T_2$  هو

$$T_2 = 2\pi \sqrt{\frac{I_2}{k}} \quad \dots (4)$$

وبمقارنة المعادلتين (3) و (4) نجد ان .

$$\frac{T_1}{T_2} = \left( \frac{I_1}{I_2} \right)^{1/2} \quad \dots (5)$$

ومن هذه المعادلة (5-1) يتضح انه يمكن عمليا مقارنة عزم القصور الذاتي لجسمين من خلال مقارنة الزمن الدوري لكليهما باستخدام نفس بندول اللي . فاذا كان عزم القصور الذاتي لأحدهما معلوماً أمكن إيجاد عزم القصور للجسم الأخر مهما كان شكله مقدماً .

مثال (5-2)

- (أ) اذكر بعض الاستخدامات العملية للبندول الفيزيائي ؟  
 (ب) اوجد طول البندول البسيط الذي يتساوى زمنه الدوري والزمن الدوري لبندول فيزيائي معين  
 (ج) أثبت ان البندول البسيط هو حالة خاصة من البندول الفيزيائي ( المركب )  
 المحلل :

ان من بعض الاستخدامات البندول الفيزيائي مايلي :

- 1 - إيجاد القيمة الدقيقة للتعجيل الأرضي في أي موقع على سطح الأرض وبذلك يفيد في التنقيبات والفتوح الجيوفيزيائية .
- 2 - إيجاد عزم القصور الذاتي لأي جسم مهما كان شكله بتركه يتذبذب كبندول .

فيزيائي حول محور الدوران

(ب) بمساواة الزمنين للدورين للبندولين البسيط والفيزيائي يستتبع ان

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgL}} \quad \dots (1)$$

أي ان

$$I = \frac{I}{mL} \quad \dots (2)$$

أي أنه إذا كان ما يهمنا هو الزمن الدوري للذبذبات فإنه يمكن اعتبار أن كتلة البندول

الفيزيائي تتركز في نقطة تبعد عن محور الدوران بقدر  $I = mL$ . وتعرف هذه النقطة باسم مركز الذبذبة للبندول الفيزيائي. وتحديد موقع هذه النقطة يتوقف على موضع محور الدوران لأي جسم معلوم.

وقد كان فيجراول من استنتج هذه القاعدة في أثناء دراسته للأجهزة الميينة للزمن

(ج) إن المعادلة (2.84) تمثل العلاقة العامة لإيجاد الزمن الدوري لأي جسم صلب مهما كان شكله يتدرب حول أي محور في أي مكان منه. بينما البندول البسيط يمثل حالة خاصة التي تتصل فيها نقطة مادية كتلتها  $m$  بنهاية حيط عديم الوزن له طول  $L$ . في هذه الحالة لدينا

$$I = mL^2 \quad \dots (3)$$

وبلاحظ هنا أن ( $I = mL^2$ ) لأن طول البندول البسيط يمثل المسافة من نقطة التعليق إلى مركز الكتلة. نعوض  $I$  في المعادلة (1) فينتج:

$$T_{ii} = 2\pi \sqrt{\frac{mL^2}{mgL}} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

وهو الزمن الدوري لبندول بسيط سعته صغيرة.



## اسئلة

- 2-1 أ - عرف الحركة الخطية التوافقية البسيطة  
ب - اعط بعض الأمثلة في الطبيعة لحركات نكاد تكون توافقية بسيطة . لماذا لا تكون هذه الحركات توافقية بسيطة تماماً ؟
- 2-2 أ - ماهي الفروق الأساسية بين الحركة ذات التعجيل المنتظم والحركة الدورية ؟  
ب - لماذا تسمى الحركة الخطية التوافقية البسيطة بالحركة الجيبية . عزز اجابتك بالمعادلات اللازمة .
- 2-3 أ - ماهي الشروط اللازمة في أي مهتز لسكي يتحرك حركة توافقية بسيطة في حالة عدم وجود أي عوامل مبددة للطاقة .  
ب - في أي مهتز تتحول الطاقة تبادلياً من طاقة حركية الى طاقة كامنة . وضح كيف يتم ذلك ثم بين  
أ - هل يمكن ان تكون الطاقة الكلية للمهتز طاقة حركية تماماً .  
ب - هل يمكن ان تكون الطاقة الكلية للمهتز طاقة كامنة تماماً .  
ج - هل يمكن استخدام قانون حفظ الطاقة لايجاد معادلة الحركة للمهتز وإذا كان ذلك ممكناً فما هي شروط ذلك .
- 2-4 أ - إذا كان مهتزما يخضع لقانون هوك ويعانسي أثناء اهتزازهما مقاومة احتكاكية فهل يمكن وصف حركته بالحركة التوافقية البسيطة ؟
- 2-5 أ - في الغالب لا يمكن اهمال قوى الاحتكاك في المهتزات أثناء اهتزازها . فما هو مصدر هذه القوى وما هو تأثيرها على حركة المهتزات .  
ب - إذا سقطت كرة مرنة تماماً على ارضية صلبة فانها ترتد ثم تسقط ثانية وترتد مرة أخرى وهكذا تتكرر هذه الحركة . فهل يمكن وصف هذه الحركة بالحركة التوافقية البسيطة ؟ وهل هناك أي تشابه على الأطلاق ؟ وضح اجابتك بالتفصيل .
- 2-6 أ - كرة صغيرة منتظمة تتحرك في مستوى عمودي في اناء مقعر (جزء من سطح كروي) . اشرح طبيعة حركة الكرة الصغيرة في حالة (أ) حركتها حركة انزلاقية انتقالية فقط (ب) حركتها حركة انتقالية ودورانية معاً على فرض ان قوى الاحتكاك مهملة ؟
- 2-7 أ - اشرح كيف ان حركة انكس في اسطوانة الساكنة البخارية لانتمل حركة توافقية بسيطة

- 11-2- هل يمكن اعتبار حركة القمر حول الأرض أو حركة الأرض حول الشمس حركة توافقية بسيطة ، ولماذا ؟
- 12-2- ( أ ) ماهي الحركة الزاوية التوافقية البسيطة ؟ وماهي أوجه الشبه مع الحركة الخطية التوافقية البسيطة .
- ( ب ) ماهي أهم الفروق بين البندول البسيط والبندول الفيزيائي ( أو البندول المركب ) .
- 13-2- وضح كيف يمكن ان يستخدم البندول البسيط في التنقيبات الجيولوجية لتحديد مواقع النفط تحت سطح الأرض ؟
- 14-2- ( أ ) هل يتأثر الزمن الدوري لبندول بسيط معين اذا أنتقل من مستوى سطح البحر الى قمة جبل عال ؟
- ( ب ) اذا أنتقل نفس البندول من سطح الأرض الى سطح القمر فما هو التأثير على الزمن الدوري . وضح ذلك .
- 15-2- ( أ ) اذا افترض وجود نفق مستقيم داخل الأرض يمر في مركزها . فماهي طبيعة حركة الجسم الساقط في هذا النفق ؟
- ( ب ) اذا لم يمر النفق في مركز الأرض فما هو تأثير ذلك على طبيعة الحركة ؟
- 16-2- هل يمكن استخدام نابض المهتز عمودياً لأيجاد التعجيل الأرضي ؟ وضح اجابتك .
- 17-2- وضح بالرسم العلاقة بين حركة الجسم في مسار دائري والحركة التوافقية البسيطة .
- 18-2- وضح لماذا لا تظهر سعة الأهتزاز في معادلة الزمن الدوري لمختلف أنواع المهتزازات التوافقية البسيطة .
- 19-2- برهن أنه في الحركة التوافقية البسيطة يكون التعجيل صفراً عندما تكون السرعة في أقصى قيمة لها بينما قيمة السرعة تكون صفراً عندما يكون التعجيل في نهايته العظمى .
- 20-2- اشرح كيف يتأثر الزمن الدوري لنابض يهتز عمودياً مع كل مما يلي :
- ( أ ) سعة الأهتزاز . ( ب ) كتلة الجسم المعلق .
- ( ج ) ثابت النابض . ( د ) التعجيل الأرضي .
- 21-2 ( أ ) عرف زاوية طور الجسم المهتز .
- ( ب ) ماهي زاوية الطور لجسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة عندما :
- ( 1 ) تكون ازاحته في نهايتها العظمى .

(2) سرعته في نهايتها العظمى .

(3) تعجيله في النهاية النظمى .

2 - 2 ارسام الخطوط البيانية التي توضح كيف يتغير كل من الأزاحة والسرعة والتعجيل لجسيم يتحرك بحركة توافقية بسيطة مع الزمن . ثم وضح انه فرق الطور بين (1) منحنى السرعة ومنحنى الأزاحة هو  $\frac{\pi}{2}$  و (2) منحنى التسجيل ومنحنى الأزاحة هو  $\pi$  .

2 - 2 تعتبر الحركة التوافقية البسيطة حركة دورية . فهل جميع الحركات الدورية هي حركات توافقية بسيطة وضح

2 - 2 لديك بندول بسيط طوله ثابت ، والعمود المعلق بطرفه عبارة عن كرة مجوفة نصف قطرها ثابت ، ناقش كيف تتغير خواص البندول اذا كانت الكرة :

(1) فارغة تماماً .

(2) مملوءة بالماء

(3) مملوءة بالزئبق

(4) مملوءة الى النصف بالزئبق

(5) مملوءة الى النصف بالماء

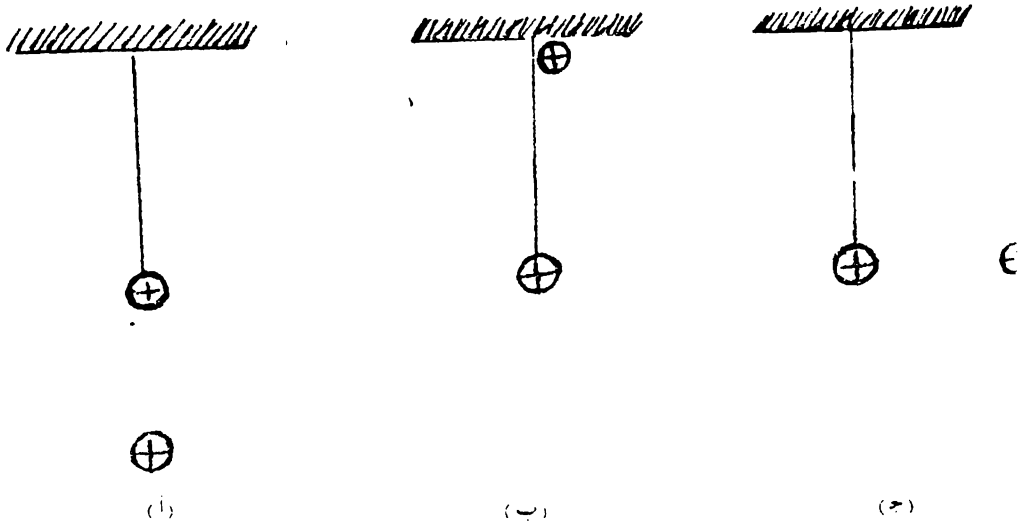
(6) نصفها مملوء بالزئبق والنصف الآخر مملوء بالماء .

2 - 21 سطل مملوء بالماء وعماق بطرفه نابض حلزوني فاذا ازيج السطل قليلاً عن موضع توازنه وتترك يهتز اهتزازاً سراً . ناقش كيف تتغير خواص هذا المهتز اذا كان في قعر السطل ثقب صغير مع تسريب الماء أثناء الاهتزاز .

2 - 26 لقد وجد ان وجود البخامات ورواسب النفط التي تخلف كتافاتها عن المواد المحيطة بها تسبب في تغير التسجيل الأرضي . فهل يوفر البندول وسيلة دقيقة لقياس التسجيل الأرضي الواقع فوق المنطقة المستكشفة من اعطاء معلومات مفيدة عن طبيعة الرواسب المعدنية . ناقش ذلك ؟

2 - 27 ( أ ) اذا كانت كرة البندول البسيط مشحونة بشحنة كهربائية موجبة . فهل يؤثر على الردد الدوري ويوجد شحنة ماثله في المواقع الميمنة في الشكل

ادناه :



الشكل من بندول بسيط كونه منحوبة شحنة موجبة وبعد شحنة اخرى مماثلة (أ) تقع تحته مباشرة وعسلي  
 أمداد الخط العمودي اثار نقطة التعليق (ب) تقع في نقطة التعليق (ج) تقع على نفس مستوى التوازن

- (ب) ناقش الحالات عندما تكون الشحنتين مختلفتين .
- 28 -- 2 هل حركة كرة البندول البسيط هي حركة خطية توافقية بسيطة أم حركة زاوية توافقية بسيطة . وضح اجابتك بالتفصيل .
- 29 -- 2 ناقش هل تنجز النظم التالية حركة توافقية بسيطة عندما يزاح الجسم قليلاً عن موضع التوازن ثم يطلق :
- ( أ ) جسم معلق بطرف حيط عمودي قابل للانبطاط ويخضع لقانون هوك .  
 (ب) جسم يستقر في وسط غشاء دائري من في مستوى أفقي ومثبت من حدوده (مثل غشاء الضيل )
- ( ج ) اسطوانة منتظمة تطفو على سائل ومحورها عمودي على سطح السائل .  
 لديك وتر من المطاط طوله 5 سم مثبت بين نقطتين ونقر ولوحظ تردده . فإذا تضاعف طوله مرتين . وثلاث واربع مرات على التوالي . وفي كل مرة ينقر ويلاحظ التردد فما هي الترددات المتوقعة في كل مرة . ثم وضح لماذا يسلك هذا الوتر سلوك مختلف عن سلك الكمان الذي يمكن ان يتغير طول الجزء المهتز فيه من خلال تغيير طول السلك ؟
- 31 -- 2 ماهو مرنان هلمهولتز واذكر العوامل التي تؤثر على التردد الرنيني في مثل هذا المرنان .

32 - 2 اذا وضعت اذنك قريبة من فتحة قنينة زجاجية تسمع صوتاً خافتاً ذو نغمة محددة ماهو مصدر هذا الصوت .

32 - 2 لديك مجموعة من القناني المتشابهة (كقناني الحليب مثلاً) تحتوي على كميات متفاوتة من الماء. هل يكون التردد الرنيني واحداً في جميع هذه القناني ؟ هل باستطاعتك ترتيبها تصاعدياً (أو تنازلياً) حسب تردداتها الرنينية .

33 - 2 اذا نفخت بطريقة مناسبة في فوهة قنينة زجاجية بصدر صوت ذو نغمة محددة . هل يمكنك تقدير تردد هذه النغمة . اختبر صحة اجابتك بالاستماعة بشوكات رنانة

34 - 2 اشرح كيف يمكن مقارنة كتل الأجسام بمشاهدة تردداتها عند تعليقها من نهاية نابض حلزوني

34 - 2 اذا علم ان ثابت النابض الحلزوني هو  $k$  وعلقت كتلة  $m$  في نهايته ثم قطع النابض الى جزئين متساويين وعلقت نفس الكتلة  $m$  من نهاية أحد النصفين . هل يكون تردد الاهتزازات متساوياً قبل وبعد قطع النابض ؟ ماهي العلاقة بين تردديهما ؟

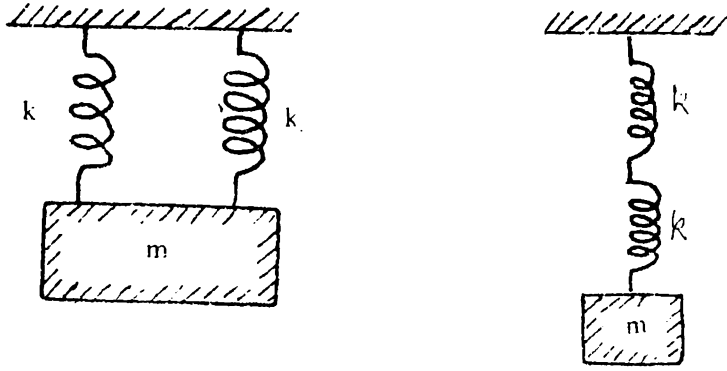
34 - 2 اذا أخذت في الاعتبار كتلة النابض . اوصف كيف يؤثر ذلك في زمن الذبذبة في نابض متصل بنهايته كتلة ما .

34 - 2 استنتج بطريقة وصفية اذا ما كان الزمن الدوري لبتدول يتذبذب بسعات كبيرة أطول أو أقصر من الزمن الدوري له اذا تذبذب بسعات صغيرة ( اعتبر الحالات المتطرفة )

## مسائل

- 1 - 2 بندول بسيط طوله 50 سم جد تردده والزمن الدوري لاهتزازه ؟
- 2 - 2 الزمن الدوري لبندول بسيط على سطح الأرض هو ثابتة واحدة فقط . فكيف يكون الزمن الدوري له اذا اتخذ الى سطح القمر علما ان التسجيل الارضي على سطح القمر يساوي حوالي سدس التسجيل الارضي .
- 3 - 2 بندول بسيط طوله 1 م . فكيف هو تقديرك للزمن الدوري لهذا البندول في المواضع التالية :
- (أ) عند مستوى سطح البحر  
 (ب) في قمة جبل ارتفاعه 1 كيلومتر عن سطح البحر  
 (ج) في قعر منجم عمقه 1 كيلومتر عن سطح البحر  
 اعتبر التسجيل الارضي عند سطح البحر هو  $9.8 \text{ م/ث}^2$
- 4 - 2 اثبت ان أقصى سرعة لسكتة البندول البسيط تعطى بالعلاقة
- $$v = \sqrt{2gL(1 - \cos \theta)}$$
- اذا كان البندول يبدأ في الاهتزاز من زاوية قدرها  $\theta$  مسع العمود .
- 5 - 2 علقت كتلة مقدارها 200 غم في طرف نابض حائزوني له ثابت يساوي 0.60 نيوتن / متر ثم سحبته السكتة الى اسفل مسافة قدرها 3 سم من موضع التوازن ثم حررت . ماهو :
- (أ) التسجيل الابتدائي للسكتة ( في لحظة الإطلاق مباشرة )  
 (ب) سرعتها عند مرورها بموضع التوازن  
 (ج) تردد السكتة حول موضع التوازن .
- 6 - 2 علقت كتلة مقدارها 2 غم في طرف سلك دقيق عمودي مصنوع من الحديد وطوله 15 سم ومساحة مقطعه العرضي  $10^{-3} \times 8 \text{ سم}^2$  جد مايلي :
- (أ) مقدار استطالة السلك تحت تأثير هذا الحمل ؟  
 (ب) التردد الطبيعي للاهتزاز العمودي للسكتة المعلقة في طرف السلك ؟  
 علما ان معامل يونغ لمادة السلك  $10^{10} \times 19 \text{ نيوتن / م}^2$
- 7 - 2 تنذبذب كتلة مقدارها 2 كيلوجرام معلقة بطرف نابض حائزوني بحركة توافقية بسيطة حول موضع التوازن . وكانت سرعة الحركة 30 سم وثابت النابض 400 نيوتن / م اوجد سرعة السكتة عندما تكون ازاويتها (أ) 30 سم (ب) 0 سم (ج) 15 سم

- 8 - 2 جسم يهتز بحركة توافقية بسيطة ازاحته 8 سم في اللحظة التي تكون فيها سرعته 6 سم / ثا. وازاحته 6 سم في اللحظة التي تكون فيها سرعته 8 سم / ثا احسب (أ) السعة (ب) التردد (ج) الزمن الدوري .
- 9 - 2 قفص كتلته 1 كلغم معلق بطرف نابض حلزوني ، عندما يقف طير داخل القفص فان القفص يهبط مسافة قدرها 0.5 سم تحت موضع التوازن الذي يشغله عندما يكون فارغا . جد الزمن الدوري لاهتزاز القفص (أ) عندما يكون فارغا (ب) عندما يكون الطير واقفا داخله .
- 10 - 2 نابض له ثابت قوة يساوي 100 نيوتن لسكل متر يهتز بتردد مقداره 40 دورة في الدقيقة عندما يعلق به جسم . فما هي كتلة ذلك الجسم ؟
- 11 - 2 قطعة من الحديد كتلتها 4 كغم ومتصلة بطرف نابض وتهتز بحركة توافقية بسيطة . اذا كانت سعة الاهتزاز 30 سم والزمن اللازم لاكمال دورة واحدة من الاهتزاز 0.6 ثانية . اوجد : (أ) اقصى قيمة للسرعة (ب) اقصى قيمة للطاقة الحركية (ج) ادنى قيمة للطاقة الكامنة (د) ثابت النابض .
- 12 - 2 ماهو الزمن الدوري لجسم يهتز بحركة توافقية بسيطة اذا كان تعجيله 8 م / ثا<sup>2</sup> عندما تكون ازاحته 1 م
- 13 - 2 جسم يتحرك بحركة توافقية بسيطة بسعة 24 سم وزمن دوري 1.2 ثانية . احسب مايلي :
- (أ) سرعة الجسم عندما يكون في موضع التوازن  
(ب) سرعة الجسم عندما يكون على بعد 24 سم من موضع التوازن .  
(ج) التعجيل في الموضعين (أ) و (ب)
- 14 - 2 في موقع ما وجد ان بندول بسيط طوله 1 م يصنع 250 دورة كاملة في 8.38 دقيقة فما هو طول البندول الذي زمن دورته 1 ثانية في نفس الموقع .
- 15 - 2 ماهو الزمن الدوري للكتلة المهتزة m في الحالتين :
- (أ) مربوطة بناضين ممتثلين على التوازي كما في الشكل (أ)  
(ب) مربوطة بالطرف الاسفل لناضين ممتثلين متصلين على التوالي كما في الشكل (ب)



- 16 - 2 سيارة كتلتها 1 طن تستند على اربعة نوابض متماثلة فكم هو ترددها الطبيعي . وهل لهذا التردد اهمية خاصة ؟ وضح بالتفصيل .
- 17 - 2 بندول ساعة مصنوع من الالمنيوم طوله 100 سم عندما تكون درجة الحرارة 20 سيلزيوس . فكم ثانية تفقد هذه الساعة في 24 ساعة اذا كانت درجة الحرارة ثابتة في 30 سيلزيوس اعتبر معامل التمدد الطولي للالمنيوم  $25 \times 10^{-6}$  لكل درجة سيلزيوس ( الجواب : 11 ثانية )
- 18 - 2 بندول الساعة يهتز بزمين دوري 1 ثانية حيث التعميل الارضي 981 سم / ثا<sup>2</sup> فكم ثانية تفقد الساعة في 24 ساعة اذا وضعت في قمة جبل عال حيث التعميل الارضي 980.8 سم / ثا<sup>2</sup>
- 19 - 2 علق جسم كتلته 2.5 كلغم في الطرف السفلي لنابض حلزوني فتمدد النابض مسافة قدرها 8 سم . فاذا ازبح الجسم المعلق مسافة قليلة عن موضع توازنه على امتداد النابض ثم ترك حرا . احسب ما هو تردده ؟
- 20 - 2 جسم كتلته 250 غم معلق في طرف نابض ، فاذا حرض النابض على الاهتزاز الطبيعي وكان تردده 20 هيرتز ، فما هي قيمة ثابت النابض (  $3.95 \times 10^6$  دابن / سم )
- 21 - 2 عندما يعلق جسم كتلته 100 غم في طرف نابض فانه يؤدي الى استطالة النابض بمسافة قدرها 5 سم . فاذا رفع الجسم وحل محله جسم اخر كتلته 30 غم وترك يهتز صعودا ونزولا فكم سيكون التردد ؟
- 22 - 2 عندما يعلق جسم كتلته 25 كلغم في طرف نابض فانه يتمدد بمسافة مقداره 15 سم فاذا ازيل هذا الجسم وقفز طفل وتعلق في الطرف السفلي للنابض



وأخذ يهتز صعوداً ونزولاً وكان الزمن الدوري لهذا الاهتزاز هو 1 ثانية فكم يكون وزن الطفل؟

2- 11 جسم يهتز بحركة توافقية بسيطة فإذا كانت سعة الحركة 20 سم والزمن الدوري 0.5 ثانية أحسب (أ) أقصى قيمة للتعجيل (ب) أقصى قيمة للسرعة.

2- 11 جسم كتلته 1 كلغم علق بطرف نابض حلزوني وعندما سحب الجسم نحو الأسفل من موضع التوازن وترك حراً أخذ يهتز بزمن دوري 2 ثانية ، وعندما أزيل الجسم المعلق وحل محله جسم آخر مجهول الكتلة فإن الزمن الدوري للاهتزاز أصبح 1 ثانية اعتبر ان كتلة النابض مهملة ، جد كتلة الجسم المجهول؟ ناقش هل يمكن اعتماد هذه الطريقة لايجاد كتلة أي جسم مجهول؟

2- 11 النهاية العظمى لسرعة جسم يتحرك بحركة توافقية بسيطة هي 24 سم/ثا فإذا كان الزمن الدوري للاهتزاز هو 1 ثانية احسب : (أ) السعة (ب) النهاية العظمى للتعجيل (3.18 سم . 125.8 سم/ثا<sup>2</sup>).

2- 11 بندول صغير جداً طوله 1 ملم مصنوع من ليف حجر الصوان (الكوارتز) احسب (أ) الزمن الدوري للاهتزاز (ب) التردد (0.0653 ثا . 15.3 هيرتز).

2- 11 بندول بسيط يدعى ببندول فوكلت ، طوله 30 متر ومعلق من قمة برج عال ، من هذا الترتيب يمكن ملاحظة تأثير دوران الأرض . جد الزمن الدوري لهذا البندول.

2- 11 جسم كتلته 50 غم مربوط بطرف نابض خفيف ويهتز نزولاً وصعوداً بتردد قدره 2 هيرتز ، احسب التردد عندما تنقص الكتلة المعلقة وتصبح 5 غم.

2- 11 قضيب منتظم طوله L معلق بمسمار ثابت من نقطة على بعد  $\frac{1}{3}L$  من طرفه الأعلى . ماهو الزمن الدوري للاهتزازات الصغيرة للقضيب .

2- 11 طوق دائري قطره d معلق على مسمار . ماهو الزمن الدوري للاهتزازات الصغيرة السعة .

2- 11 جد تردد الاهتزاز لمكبس كتلته m يلائم اسطوانة منتظمة طرفها الآخر مغلق وتحتوي على غاز محصور . اعتبر ان الغاز يعانى (أ) عملية كظيمة (ب) عملية تحت درجة حرارية ثابتة .

32 - 2 كرة من الحديد قطرها 2 سم تهتز عمودياً في انبوب زجاجي دقيق متصل بدورق حجمه 12 لتر ويحتوي على هواء تحت ضغط جوي واحد. جد الزمن الدوري لاهتزاز الكرة. اعتبر ان التغيرات كظيمة خلال الاهتزاز وان نسبة السعة الحرارية للهواء تحت ضغط ثابت السعة الحرارية للهواء تحت حجم ثابت  $\gamma = 1.4$  وان كثافة الحديد 7600 كلغم / م<sup>3</sup> (اثنائية تقريباً)

33 - 2 عصا منتظمة طولها 90 سم معلقة من احد طرفيها وسمح لها بالاهتزاز كبندول مركب فما هو الزمن الدوري لها. وما هو طول البندول البسيط المكافىء

34 - 2 قضيب منتظم طوله 90 سم معلق بمسمار في نقطة تبعد 15 سم من احد طرفيه وسمح له ان يهتز حول المسمار كبندول مركب ، فما هو الزمن الدوري لهذا البندول ، وما هو الطول المكافىء لبندول بسيط له نفس الزمن الدوري .

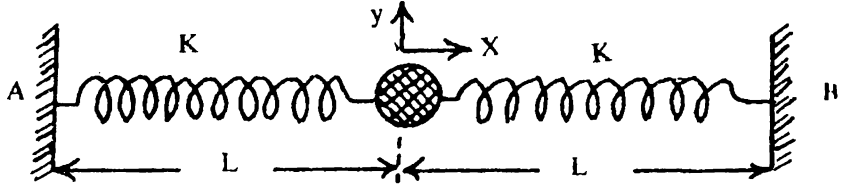
35 - 2 كرة كتلتها 200 غم ونصف قطرها 12 سم معلقة بسلك كبندول في فاذا كان تردد البندول هو 0.250 هيرتز جد : (1) عزم اللي في السلك (ب) طاقة البندول عندما يزاح بزاوية 12.5° من موضع توازنه  $(2.85 \times 10^4 \text{ سم} \cdot \text{داين})$  لكل زاوية نصف قطرية ( 677 ارك )

36 - 2 بندول لي يبدء بالحركة بتعجيل زاوي مقداره 15 زاوية نصف قطريه لكل (ثانية)<sup>2</sup> عندما تكون ازاحته الزاوية 90 فما هو تردد البندول ؟

37 - 2 مكبس اسطواني أملس تماماً كتلته m ومساحة مقطعه العرضي A يوافق بدقة انبوية افقية مختومة من طرفيها بألواح مستوية . في حالة التوازن يكون المكبس في منتصف الاسطوانة ويكون طول عمود الهواء في كلا الجانبين من المكبس هو P وضغط الهواء هو P

برهن أنه اذا ما اضطرب المكبس اضطراباً طفيفاً فانه سيتحرك حركة توافقية بسيطة . وجد الطول المكافىء للبندول البسيط الذي له نفس التردد ( اعتبر ان الحركة تحدث تحت درجة حرارية ثابتة ) .

38 - 2 جسم كتلته m يستقر على سطح أفقي أملس ومربوط الى مسندين ثابتين بواسطة نابضين حلزونيين متماثلين . الطول الطبيعي لكل منهما في حالة التوازن هو  $L_0$  وثابت النابض هو k فاذا استطال كل نابض وأصبح طوله  $L$  ( $L > L_0$ ) كما موضح في الشكل . وكانت الازاحة الافقية ( على امتداد AB ) هي x والازاحة العرضية ( عمودية على AB ) هي y .



- (أ) اكتب المعادلة التفاضلية للحركة التي تتحكم بالاهتزازات الصغيرة في اتجاه  $x$
- (ب) اكتب المعادلة التفاضلية للحركة التي تتحكم بالاهتزازات الصغيرة في اتجاه  $y$  (اعتبر أن  $L > y$ )
- (ج) بدلالة  $L$  و  $L_0$  احسب نسبة الترددين للاهتزازين على امتداد  $x$  و  $y$
- (د) إذا حررت الكتلة  $m$  في اللحظة الزمنية  $t = 0$  من النقطة  $x = y = A$  بسرعة تساوي صفر. فما هي الأحداث  $y, x$  في أي لحظة زمنية لاحقة  $t$ .
- (هـ) ارسم صورة للمسار الناتج  $m$  تحت الشروط المذكورة في (د) إذا كانت

$$L = -\frac{9}{5} L_0$$

- 39 - 2 إذا وضعت الكتلة  $m$  بين طرفي النابضين (في الشكل المرافق للمسألة 38-2) على سطح أفقي أملس. اثبت ان تردد اهتزاز هذا المهتز هو:

$$\frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{2g}{d}}$$

- حيث ان  $d$  تمثل مقدار استطالة كل من النابضين تحت تأثير وزن الكتلة  $m$
- 40 - 2 انبوبة منتظمة المقطع على شكل حرف U طول كل من فروعها 50 سم وطول قاعها حوالي 10 سم.
- احسب التردد الطبيعي لاهتزاز عمود من السائل في الانبوبة الى اعلى والى أسفل عندما تكون الانبوبة مملوءة الى ارتفاع قدره 15 سم (أ) بالماء (ب) بالزئبق.

41 - 2 لاحظ شخص انه بإمكانه هز سيارة الى أعلى والى أسفل بدفعها دوريا الى أسفل . وكانت السيارة تهتز عشر دورات كاملة في زمن قدره 15 ثانية (أ) على اعتبار ان كتلة السيارة 2 طن اوجد ثابت النابض لنظام التعليق للسيارة (ب) ماهي المسافة التي تخفضها السيارة بالتقريب اذا دخل الشخص في السيارة وجلس في مقعدها الامامي ؟ ثم اوجد تردد الاهتزاز عندما يركب السيارة خمسة اشخاص متوسط كتلتهم 60 كلغم .

42 - 2 اسطوانة من الخشب مغمورة جزئيا في ماء مقطر ومحورها عمودي على سطح الماء فاذا دفعت الاسطوانة عموديا نحو الاسفل وتركت . جد التردد الطبيعي للاهتزاز الاسطوانة على فرض انها تبقى قائمة خلال الاهتزاز . اذا اذيب مقدار من الملح في الماء المقطر فهل يؤثر ذلك على التردد الطبيعي للاهتزاز .

43 - 2 بندول بسيط يتألف من كرة كتلتها  $m$  متصلة بقضيب كتلته  $M$  جد التردد الطبيعي للاهتزاز (أ) اذا . كانت كتلة القضيب مهملة بالنسبة للكتلة في طرفه (ب) اذا كانت كتلة القضيب غير مهملة .

44 - 2 مرنان هلمهولتز حجمه 1 لتر ونصف قطر عنقه 1 سم وطول العنق 0.2 سم احسب التردد الرنيني . اعتبر ان سرعة الصوت في درجة حرارة المختبر هي 350 م / ثا .

45 - 2 مرنان هلمهولتز حجمه 2000 سم<sup>3</sup> ونصف قطر عنقه 2 سم وطول عنقه 0.3 سم . احسب التردد في حالة الرنين . ( سرعة الصوت 350 م / ثا ) . اذا وضعت كمية من الماء حجمها 500 سم<sup>3</sup> في المرنان فما هو تردد الرنين .

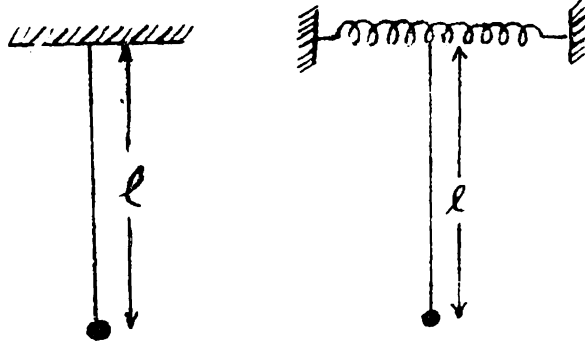
46 - 2 مرنان على شكل صندوق أبعاده 30 سم × 60 سم × 90 سم فيه عنق اسطواني الشكل طوله 15 سم وقطره 10 سم . ما هو التأثير على التردد الرنيني في حالة مضاعفة (أ) الحجم (ب) طول العنق (ج) مساحة مقطع العنق .

47 - 2 فتحة صغيرة ثقبت في مرنان كروي نصف قطره  $2 \times 10^5$  متر وتردده الرنيني 300 هيرتز احسب (أ) نصف قطر الفتحة

(ب) تردد الرنين اذا ثقبت المرنان ثلاث فتحات أخرى مماثلة .

48 - 2 بندولين بسيطين متماثلين تماما علق احدهما من نقطة ثابتة O وعلق الآخر من نقطة متحركة A تقع في منتصف نابض حلزوني ثابت ومشدود أفقيا كما

في الشكل ادناه . فاذا ازيح البندولين عن موضع توازنهما بنفس الازاحة وتركاهما يهتزان اهتزازاً حراً ، فهل يكون التردد واحد لكلاهما ؟ وضع اجابتك تحليلياً بالتفصيل .



- 40 - 2 ( أ ) ماهو تردد بندول بسيط طول خيطه 2 متر؟  
 ( ب ) بفرض ان السعة صغيرة . ماهو تردد البندول في مصعد يتحرك الى اعلى بتعجيل مقداره  $2 \text{ م / ث}^2$   
 ( ج ) ماهو تردده اذا ترك يسقط سقوطاً حراً .

41 - 2 ماهو الزمن الدوري للبندول الذي يتكون من قضيب منتظم طوله متر واحد يمكنه الدوران في مستوى عمودي حول أحد طرفيه ؟ حول نقطة تبعد عن احد طرفيه بمقدار 75 سم ؟ حول نقطة تبعد عن أحد طرفيه بمقدار 50 سم ؟

51 - 2 اذا كانت M هي كتلة النابض الحلزوني و m كتلة الجسم المعلق في طرفه الحر ، فاثبت ان الزمن الدوري للحركة هو

$$T = 2\pi \sqrt{m + \frac{I}{3k}} M$$

لاحظ ان الاجزاء المختلفة من النابض تشترك في الحركة بصور مختلفة ،  
ولكن الناتج يتساوى كما لو ان  $\frac{1}{3}$  كتلة النابض قد أضيفت الى الجسم  
المعلق واعتبر النابض عديم الكتلة .

52 - 2 تنحرف حزمة الالكترونات في جهاز راسم ذبذبات الاشعة المهبطية بواسطة  
مجالين كهربائيين متعامدين بحيث انه بعد مضي زمن  $t$  تعطى ازاحة  
الالكترون بالمعادلتين :

$$x = a \cos \omega t \quad \text{و} \quad y = a \cos (\omega t + \theta)$$

(أ) صف مسار الالكترون وعين معادلته عندما  $\theta = 0$  صف

(ب) عندما  $\theta = 30$  درجة

(ج) عندما  $\theta = 90$  درجة

## الفصل الثالث

### تركيب الحركات التوافقية البسيطة

1 - 3 تمهيد

لقد درسنا في الفصل السابق امثلة على حركة الجسم المهتز بحركة توافقية بسيطة واحدة ، ولكن في الواقع هناك امثلة كثيرة في الفيزياء تندمج فيها حركتان توافقيتان سيطان أو أكثر في آن واحد. فغشاء الطبل في الأذن غالباً ما يتأثر بأكثر من حركة توافقية بسيطة نتيجة لالتقاط الأذن اصوات متعددة بترددات مختلفة في نفس الوقت . والبندول البسيط المعلق بمسند مشيت على سطح باخرة يتأثر آناً بحركتين اذا ما اهتز كل من البندول والباخرة معاً . وهناك امثلة كثيرة على حركة الجسم المتأثر بأكثر من حركة توافقية بسيطة . وقد يكون تأثير هذه الحركات في الجسم في خط مستقيم واحد أو في حطين مستقيمين متعامدين أو في اي اتجاه آخر . وفي جميع هذه الحالات سنحاول اجاد محصلة الحركة الناتجة من تأثير هذه الحركات باستخدام قاعدة التركيب .

2 - 3 قاعدة التركيب

ان لهذه القاعدة أهمية خاصة لجميع انواع الموجات والاهتزازات في الطبيعة ، وهي حقيقة تجريبية يمكن التأكد من صحتها من خبراتنا اليومية . وهي تنص على انه سكن لحركتين اهتزازيتين أو موجيتين أو أكثر ان تحدثا في نفس النقطة دون ان تؤثر احداها في الأخرى . اي بعبارة اخرى يسكن لموجتين أو أكثر ان تنتقلا في وقت واحد خلال نفس النقطة في الفضاء دون ان تتأثرا ب موجة بحركة الموجات الاخرى . فمثلاً لو القيت حجرتين أو أكثر في مواقع متباعدة عن بعضها في بركة ساكنة من الماء فان كل حجر سيكون مصدر للموجة على سطح الماء . ان الموجات المتولدة ستقدم وتتداخل مع

بعضها ثم نخرج من منطقة التداخل وتستمر بالتقدم دون ان يتأثر بعضها بالآخر وبالنسبة للموجات الصوتية ، فنحن نسمع الصوت الصادر من مصدر معين بالرغم من ان هذا الصوت ينتقل في الفضاء الذي قد يحتوي على موجات صوتية اخرى .

وبالنسبة للموجات الضوئية كذلك نحن نرى الاجسام حولنا بوضوح بالرغم من ان الضوء الذي يصل الى اعيننا من جسم معين ينتقل في فضاء يحتوي على موجات ضوئية كثيرة وفي مختلف الاتجاهات . ان هذه الحقيقة التجريبية تشير الى ان الموجات المختلفة تسلك سلوكاً مستقلاً عن بعضها البعض وهذا يعني انه اذا مرت مجموعة من الموجات في نقطة معينة في الفضاء فإن محصلة الازاحة في تلك النقطة تساوي مجموع الازاحات المنفردة التي تحدثها الموجات كلاً على حدة . ان هذه القاعدة تسري فقط على الحركات الموجية والحركات الاهتزازية الخطية ، اي في الحالات التي تخضع لقانون هوك ضمن حدود المرونة فقط ، ويمكن التعبير عن الحركات الموجية او الاهتزازية بمعادلات رياضية خطية . وبرز هذه المعادلات هي معادلة الحركة التوافقية البسيطة .

ان اهمية قاعدة التركيب تتضح بجلاء في انها وسيلة فعالة تمكننا من تحليل الحركات الموجية والاهتزازية المعقدة الى مركباتها التوافقية البسيطة . ولقد كان العالم الفرنسي فورير (G. Fourier) سباقاً في التأكيد على ان الحركات الموجية والاهتزازية الدورية المعقدة ماهي في حقيقتها الا مجموعة من الحركات التوافقية البسيطة .

ومن الجدير بالتنويه ان هذه القاعدة على شموليتها فانها مقيدة فقط على الحركات الصغيرة التي يمكن وصفها بالمعادلات الخطية حيث تكون سعة الموجة او الاهتزاز ضئيلة وهذا ما يحدث في اغلب الحالات العملية . اما في حالات الحركة التي توصف بمعادلات غير خطية كتلك التي تمثل الاهتزازات العنيفة والموجات الراجعة فان هذه القاعدة لا تتحقق .

ولغرض التحليل والتعبير الرياضي عن هذه القاعدة سنستخدم المعادلة التفاضلية للحركة التوافقية البسيطة التي تم اشتقاقها في الفصل السابق وهي :

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = -\omega_0^2 x \quad \dots\dots\dots (3.1)$$

ويلاحظ من هذه المعادلة ان التعجيل  $\left( \frac{d^2 x}{dt^2} \dots \right)$  يتناسب خطياً مع الازاحة من موضع التوازن x وان الحدين في هذه المعادلة مرفوعان للقوة واحد مما يعني انها بتعبير



رياضي معادلة خطية. وبالإضافة لذلك يلاحظ ان الحدين يحتويان نفس المتغير X مما يشير الى انها معادلة متجانسة. وعليه تعتبر المعادلة التفاضلية للحركة التوافقية البسيطة معادلة خطية متجانسة. وان حل مثل هذه المعادلة يعني وصفاً كاملاً للحركة. أما اذا لم تكن المعادلة خطية أي أن حدودها مرفوعة لقوى مختلفة واذا لم تكن متجانسة أي أن حدودها لا تتضمن نفس المتغير عندئذ يصبح الحل صعباً ويحتاج الى رياضيات متقدمة لتحليل الحركة الناتجة. ان مثل هذا غير مطلوب الآن وسيقتصر تحليلنا الآن على المعادلة الخطية المتجانسة (3.1) فقط.

افرض ان الحل الاول المناسب لهذه المعادلة هو

$$x = x_1 \dots \dots \dots (3.2)$$

حيث  $x_1$  يمكن ان يأخذ أي شكل وليكن  $A \sin \omega_0 t$  مثلاً. ولنفرض ان الحل الثاني المناسب لهذه المعادلة هو

$$x = x_2 \dots \dots \dots (3.3)$$

حيث  $x_2$  يمكن أن يأخذ أي شكل آخر وليكن  $B \cos \omega_0 t$  مثلاً. معروض الحل الأول في المعادلة (3.1) فنجد ان

$$\frac{d^2 x_1}{dt^2} + \omega_0^2 x_1 = 0 \dots \dots \dots (3.4)$$

ونعوض الحل الثاني في المعادلة (3.1) فنجد ان

$$\frac{d^2 x_2}{dt^2} + \omega_0^2 x_2 = 0 \dots \dots \dots (3.5)$$

نجمع المعادلتين (3.4), (3.5) فينتج

$$\frac{d^2}{dt^2} + (x_1 + x_2) + \omega_0^2 (x_1 + x_2) = 0 \dots \dots \dots (3.6)$$

وهذا يشير الى ان هناك ثلاثة حلول للمعادلة (3.1) هي

$$\left. \begin{array}{l} x = x_1 \\ x = x_2 \\ x = x_1 + x_2 \end{array} \right\} \dots \dots \dots (3.7)$$

من ذلك نستنتج ان هناك خاصية مهمة تميز المعادلة التفاضلية الخطية المتجانسة وهي ان التركيب الخطي لأي حلين لمثل هذه المعادلة يعتبر حلاً مناسباً لها. أي أن المجموع البسيط لأي حلين هو أيضاً حل ثالث للمعادلة الخطية المتجانسة. وهذه الخاصية غير صحيحة للمعادلات غير الخطية. ان هذه الخاصية تمثل قاعدة التركيب. وبما ان كل الحركات التوافقية البسيطة تتحكم بها معادلة خطية متجانسة فجميعها اذن تخضع لقاعدة التركيب. أي بصيغة أخرى ان محصلة اهتزازين توافقيين أو أكثر مساوياً لمجموع الاهتزازات المنفردة التي يتأثر بها الجسم. وسنطبق هذه القاعدة على الجسم الذي يخضع لتأثير أكثر من حركة توافقية بسيطة واحدة.

### 3-3 تركيب حركتين توافقيتين بسيطتين في نفس الاتجاه :

لنفرض ان لدينا جسماً يخضع آتياً لحركتين توافقيتين بسيطتين لهما نفس التردد على امتداد المحور السيني  $x$  وتمثل الحركة التوافقية البسيطة الأولى بالمعادلة :

$$x_1 = a_1 \sin (\omega t + \theta_1) \quad \dots\dots\dots (3-8)$$

وتمثل الحركة التوافقية البسيطة الثانية بالمعادلة

$$x_2 = a_2 \sin (\omega t + \theta_2) \quad \dots\dots\dots (3-9)$$

حيث  $x_1, x_2$  تمثلان الأزاحتين الأبتين للجسيم نتيجة تأثير الحركتين التوافقيتين و  $a_1, a_2$  تمثلان سعتي الحركتين ،  $\theta_1, \theta_2$  يمثلان زاويتي الطور الأبتائيتين و  $\omega$  تمثل التردد الزاوي نفسه للحركتين .

ان محصلة الأزاحة  $x$  الناتجة من تركيب الأزاحتين هي

$$\begin{aligned} x &= x_1 + x_2 \\ x &= a_1 \sin (\omega t + \theta_1) + a_2 \sin (\omega t + \theta_2) \\ x &= a_1 (\sin \omega t \cos \theta_1 + \cos \omega t \sin \theta_1) \\ &\quad + a_2 (\sin \omega t \cos \theta_2 + \cos \omega t \sin \theta_2) \end{aligned}$$

نرتب المعادلة فتصبح

$$x = (a_1 \cos \theta_1 + a_2 \cos \theta_2) \sin \omega t + (a_1 \sin \theta_1 + a_2 \sin \theta_2) \cos \omega t \quad \dots\dots\dots (3-10)$$

ولما كانت الكميات  $a_1, a_2, \theta_1, \theta_2$  ثوابت لذلك يمكن أن نفرض أن

$$a_1 \cos \theta_1 + a_2 \cos \theta_2 = A \cos \theta \quad \dots\dots\dots (3-11)$$

$$a_1 \sin \theta_1 + a_2 \sin \theta_2 = A \sin \theta \quad \dots\dots\dots (3-12)$$

وتربيع وجمع المعادلتين (3-11) و (3-12) نحصل على :

$$A^2 (\sin^2 \theta + \cos^2 \theta) = a_1^2 (\sin^2 \theta_1 + \cos^2 \theta_1) + a_2^2 (\sin^2 \theta_2 + \cos^2 \theta_2) + 2a_1 a_2 (\cos \theta_1 \cos \theta_2 + \sin \theta_1 \sin \theta_2)$$

ومن هذه المعادلة ينتج أن

$$A^2 = a_1^2 + a_2^2 + 2a_1 a_2 \cos (\theta_2 - \theta_1) \quad \dots(3-13)$$

ونقسمة المعادلة (3-11) على (3-12) ينتج

$$\tan \theta = \frac{a_1 \sin \theta_1 + a_2 \sin \theta_2}{a_1 \cos \theta_1 + a_2 \cos \theta_2} \quad \dots(3-14)$$

الآن نعوض المعادلتين (3-11) و (3-12) في المعادلة (3-10) فتصبح

$$x = A \cos \theta \sin \omega t + A \sin \theta \cos \omega t$$

$$\therefore x = A \sin (\omega t + \theta) \quad \dots(3-15)$$

ان هذه المعادلة تمثل محصلة الأزاحة الآتية  $x$  للحركتين التوافقيتين البسيطتين ، ويلاحظ أنها تشابه المعادلتين الأصليتين (3-8) ، (3-9) مما يشير الى أنها تمثل حركة توافقية بسيطة أيضاً لها نفس التردد الزاوي المشترك لمركبتي الحركة . في هذه المعادلة  $A$  تمثل سعة الحركة التوافقية الناتجة ويمكن ايجادها من المعادلة (3-13) و  $\theta$  تمثل زاوية

الطور الابتدائي لمحصلة الحركة ويمكن ايجادها من المعادلة (3-14) ويمكن أستخلاص بعض النتائج الهامة من المعادلة (3-15) فيما يتعلق بالتداخل بين أي حركتين توافقيتين بسيطتين :

( أ ) التداخل بين حركتين توافقيتين بسيطتين لهما نفس التردد والطور ويختلفان بالسعة

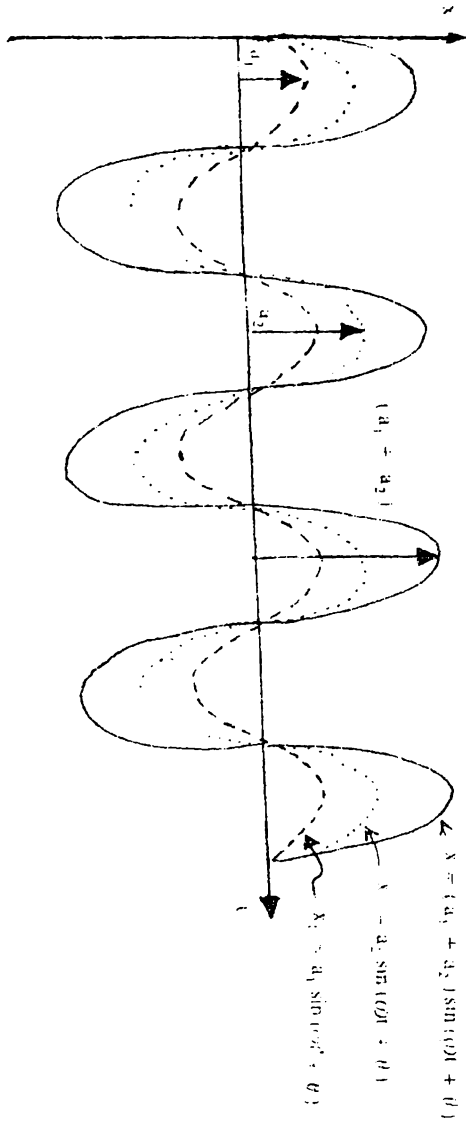
$$\theta_1 = \theta_2 = \theta \quad \text{أي أن}$$

فإن المعادلة (3-15) تصبح كالآتي

$$x = (a_1 + a_2) \sin (\omega t + \theta) \quad (3-16)$$

وهذه المعادلة هي بالحقيقة تمثل الجمع الجبري البسيط للمعادلتين (3-8) و (3-9) ويمكن تمثيل مركبتي الحركة المتمثلتين بالمعادلتين (3-8) و (3-9) ومحصلتهمما المحتملة بالمعادلة (3-16) بالرسم البياني الموضح في الشكل (3-1)

Figure 10.10



بلاحظ من هذا الشكل ان سعة الحركة الاهتزازية الناتجة تساوي مجموع سعتي الحركتين المتداخلتين اللتين لها نفس التردد والطور. أي ان الحركتين التوافقيتين في هذه الحالة تقويان بعضهما ويسمى التداخل بينها بالتداخل البناء. والجدير بالملاحظة انه عندما اوى السعتين ، أي أن  $a_2 = a_1$  فإن الحركتين التوافقيتين تنطبق كل منها على الأخرى ، وتكون سعة محصلتها مساوية لضعف السعة الأصلية لأي منها .

(ب) التداخل بين حركتين توافقيتين بسيطتين لها نفس التردد ولكن يختلفان بالسعة والطور

لنأخذ حالة متطرفة ونعتبر ان الحركة التوافقية البسيطة الاولى تبدأ عندما تكون  $\theta_1 = 0$  ،  
 ان الحركة التوافقية البسيطة الثانية تبدأ عندما تكون  $\theta_2 = \pi$  فعندئذ تصبح المعادلة (3.16) كالآتي :

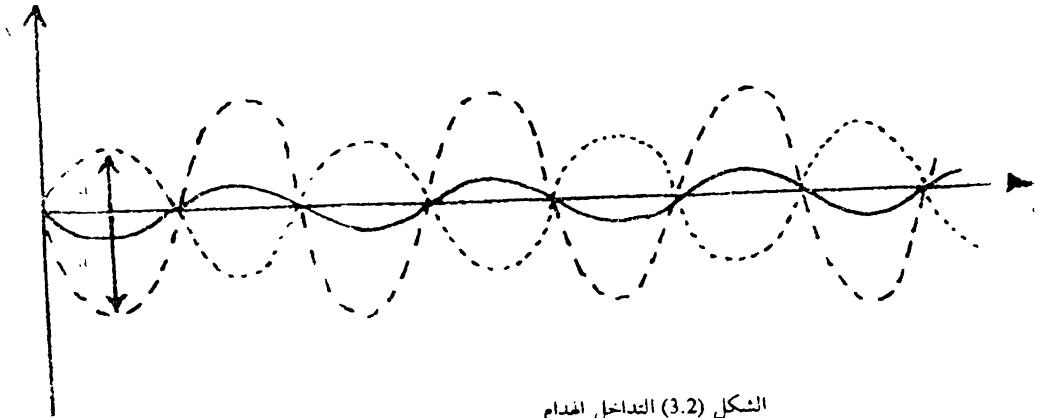
$$x = (a_1 - a_2) \sin \omega t \quad (3.17)$$

هذه المعادلة هي بالحقيقة تمثل الجمع الجبري البسيط للمعادلتين (3.8) و (3.9) أي

$$x_1 = a_1 \sin \omega t$$

$$x_2 = a_2 \sin (\omega t + \pi) \quad \dots \quad (3.18)$$

ويمكن تمثيل هاتين المعادلتين ومحصلتها المتمثلة بالمعادلة (3.17) بالرسم البياني الموضح في الشكل (3.2) .



الشكل (3.2) التداخل الهدام

يلاحظ من هذا الشكل ان محصلة السعة تساوي الفرق بين سعتي الحركتين التوافقتين المتداخلتين وتقع قمة احدهما فوق قعر الاخرى . اي ان الحركتين تعاكس احدهما الاخرى وفي هذه الحالة فان الحركتين تهدهمان بعضهما الاخر ويسمى مثل هذا التداخل بالتداخل الهدام . والجدير بالملاحظة انه عندما تتساوى السعتان اي ان  $a_1 = a_2$  فان محصلة السعة تصبح صفرا .

ان حالتي التداخل البناء والهدام تمثل حالتين متطرفتين من حالات التداخل وكل حالات التداخل الاخرى تقع بين هاتين الحالتين . اي ان محصلة السعة لتداخل حركتين توافقتين بسيطتين مهما كان فرق الطور بينهما ينحصر بين القيمتين  $(a_1 + a_2)$  و  $(a_1 - a_2)$  وعندما تكون  $a_1 = a_2$  فان محصلة السعة تقع بين  $2a$  والصففر .

#### 3 - 4 أشكال ليساجو

عندما يخضع جسيم انيا لحركتين توافقتين بسيطتين متعامدتين فان محصلة الحركة للجسيم تكون على مسار منحن . وشكل هذا المنحني يدعى بشكل ليساجو . ان هذا الشكل يعتمد على سعة وتردد كل من الحركتين التوافقتين البسيطتين وفرق الطور بينهما .

فلو كان لدينا بندول بسيط معلق من نقطة تتحرك بحركة توافقية بسيطة باتجاه المحور الصادي وسمح لكرة البندول ان تتذبذب بنفس الوقت بسعة صغيرة باتجاه المحور السيني فان كرة البندول ستخضع لحركتين متعامدتين في وقت واحد . ونتيجة ذلك فان كرة البندول ستتحرك في بعدين بمسار يحدده محصلة هاتين الحركتين فاذا كانت النسبة بين ترددي الحركتين مساويا لعدد صحيح وفرق الطور بينهما زاوية معينة فان شكل المسار يكون مغلقا . ويمكن توضيح ذلك تحليليا وبيانيا بأدلة محددة كما في السند القادم .

#### 3 - 5 تركيب حركتين توافقتين بسيطتين في اتجاهين متعامدين

لنفرض ان لدينا جسما يتاثر انيا بحركتين توافقتين بسيطتين احدهما تؤثر باتجاه المحور السيني والاخرى تؤثر باتجاه المحور الصادي وسنعتبر اولاً الحالة التي يكون فيها الترددان متساويين .

فلو فرضنا ان الازاحة الآتية للجسيم على امتداد المحور السيني هي :

$$x = a \sin \omega t + \theta \quad \dots(3-19)$$

والازاحة الآتية لنفس الجسيم على امتداد المحور الصادي هي

$$y = b \sin \omega t \quad \dots(3-20)$$

يلاحظ هنا ان الحركتين التوافقيتين السينية والصادية تختلفان في السعة والطور الابتدائي للحركة. وللحصول على المعادلة العامة لمسار الحركة نحذف الزمن (t) بين المعادلتين (3-19) و (3-20) .

من المعادلة (3-19) نحصل على

$$\frac{x}{a} = \sin \omega t \cos \theta + \cos \omega t \sin \theta \quad \dots(3-21)$$

ومن المعادلة (3-20) نحصل على

$$\sin \omega t = \frac{y}{b}$$

وان

$$\sin^2 \omega t + \cos^2 \omega t = 1$$

ينتج

$$\cos \omega t = \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}}$$

نعوض قيم  $\sin \omega t$  ,  $\cos \omega t$  في المعادلة (3-21) فينتج ان

$$\frac{x}{a} = \frac{y}{b} \cos \theta + \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \sin \theta \quad \dots(3-22)$$

نرتب هذه المعادلة فتصبح

$$\frac{x}{a} - \frac{y}{b} \cos \theta = \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \sin \theta$$

نربع الطرفين

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} \cos^2 \theta - \frac{2xy}{ab} \cos \theta = \left(1 - \frac{y^2}{b^2}\right) \sin^2 \theta$$

نحذف هذه المعادلة ونرتبها فتصبح كالآتي :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{2xy}{ab} \cos \theta = \sin^2 \theta \quad \dots(3-23)$$

ان هذه تمثل المعادلة العامة للقطع الناقص ( Ellipse ) وهذه تمثل شكل المسار الذي يسلكه الجسيم عندما يخضع لتأثير حركتين توافقيتين بسيطتين فما نفس التردد

وسعتين مختلفتين وفرق الطور بينها  
ومن هذه المعادلة يمكن الحصول على اشكال ليسا جو مختلف قيم كما يأتي :  
(أ) عندما  $2\pi$  او  $\theta=2$  فان المعادلة (3.23) تصبح

$$\left(-\frac{x}{a} - \frac{y}{b}\right)^2 = 0$$

$$\therefore y = -\frac{b}{a}x \quad \dots (3.24)$$

هذه المعادلة تشير الى ان شكل المسار الذي يسلكه الجسم يكون خطاً مستقيماً ميله يكون مقداراً موجباً يساوي  $\frac{b}{a}$  كما في الشكل (3-3 أ و ط) وهذا يعني ان  $y, x$  لهما نفس الاشارة الجبرية دائماً. اي اما ان يكون كلاهما موجباً او كلاهما سالباً. وهذه الحالة يقابلها في البصريات ما يدعى بالاهتزاز المستقطب خطياً.

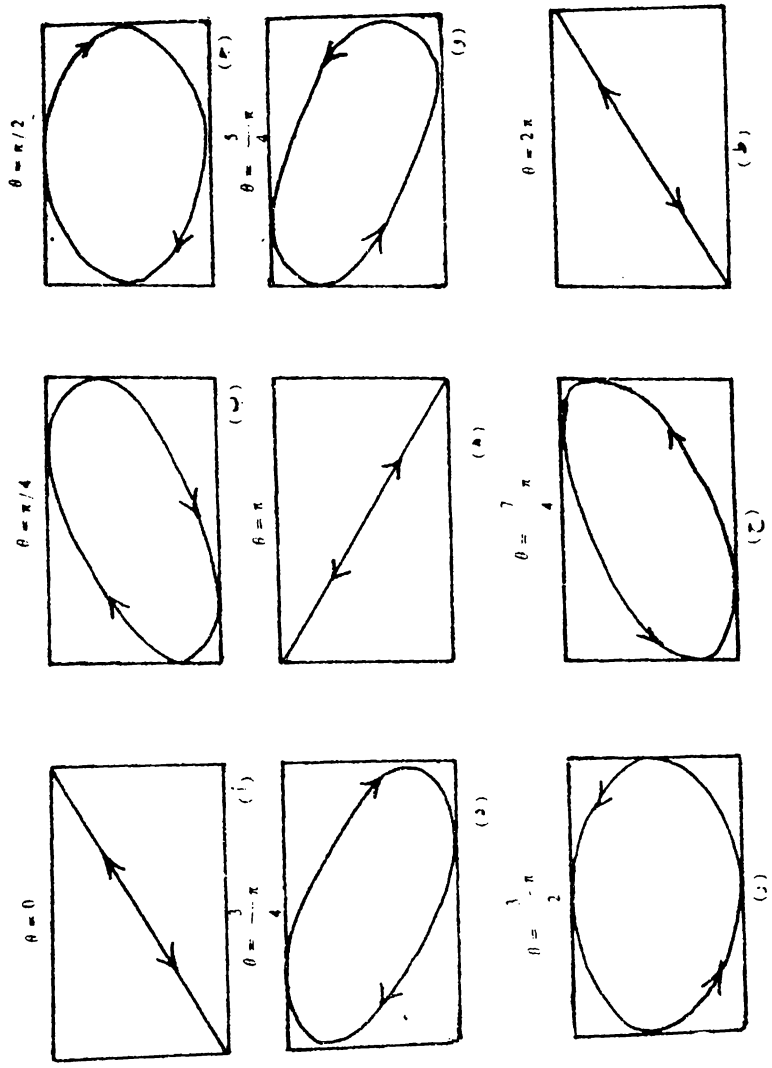
(ب) عندما  $\theta = \frac{3\pi}{2}$  او  $\theta = \frac{\pi}{2}$  فان المعادلة (3.23) تصبح

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \dots (3.25)$$

وهي معادلة القطع الناقص التي يقع محورها الاساسيان على امتداد المحورين السيني والصادي. ان اتجاه حركة الجسم على هذا المسار عندما  $\theta = \frac{\pi}{2}$  يمكن تفسيرها كالآتي :  
عندما يبدأ الجسم بالحركة في اللحظة زمنية  $t=0$  فان  $x$  تبدأ بالتناقص من اقصى قيمة موجبة لها، بينما  $y$  تبدأ مباشرة بالزيادة من الصفر. وهذا يعني ان المسار الناقص يحدث باتجاه معاكس لاتجاه حركة عقرب الساعة. كما مبين في الشكل (3=3 ج). اما اذا كانت الزاوية  $\theta = \frac{3\pi}{2}$  فان اتجاه حركة الجسم تكون باتجاه حركة عقرب الساعة كما مبين في الشكل (3.3 ز).

ويلاحظ ان المعادلة (3.25) تختزل الى شكل دائري عندما تصبح  $b=a$





الشكل ( 33 ) بين أشكال لياحتمل مختلفة  $\theta$  بين اهتزازين والقياس لهما نفس البرود

(ج) عندما  $\theta = \pi$  فإن المعادلة (3-23) تصبح

$$\left( \frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right)^2 = 0$$

$$\therefore y = -\frac{b}{a}x \quad \dots(3-26)$$

ان هذا الحل يمثل الحالة في الشكل ( 3-3 أ) لكن ميل الخط المستقيم هو مقدار سالب يساوي  $-\frac{b}{a}$

(د) عندما  $\theta = \frac{\pi}{4}$  او  $\frac{7\pi}{4}$  فإن المعادلة (3-23) تأخذ شكل قطع ناقص مائل .

فعندما تكون  $\theta = \frac{\pi}{4}$  فإن اتجاه حركة الجسم يكون معاكسا لاتجاه حركة عقرب الساعة كما مبيّن في الشكل ( 3-3 ب) . والحقيقة ان هذا الشكل يمثل الحالة عندما تكون  $\theta$  بين  $0$  و  $\frac{\pi}{2}$  وبذلك يكون هذا الشكل وسطا بين الحالتين (أ) و(ج) اما عندما تكون  $\theta = \frac{7\pi}{4}$  فإن اتجاه حركة الجسم تكون بنفس اتجاه حركة

عقرب الساعة كما مبيّن في الشكل ( 3-3 ج )

(هـ) عندما  $\theta = \frac{3}{4}\pi$  او  $\frac{5}{4}\pi$  فإن المعادلة 3-23 تأخذ ايضا شكل

قطع ناقص مائل وتكون محصلة مسار الحركة للجسيم كما مبيّن في الشكل ( 3-3 د-و ) ان هذه السلسلة من التغييرات في شكل لبيساجو تتكرر بنفس الطريقة في كل زمن دوري .

من هذا نستنتج ان معطلة الحركة لتركيب أي حركتين توافقيتين بسيطتين متعامدتين لهما نفس التردد يكون مسارها على شكل قطع ناقص في جميع الحالات ، على اعتبار ان الدائرة والخط المستقيم هما حالتان خاصتان من القطع الناقص . والحركة الفعلية للجسيم أما أن تتم مع اتجاه حركة عقرب الساعة أو في الاتجاه المضاد ، ويتوقف ذلك على أي الحركتين تتقدم الأخرى في طورها .

بالإضافة للطريقة التحليلية هناك الطريقة البيانية لتركيب الحركات التوافقية المتعامدة  
 هذه الطريقة تستدعي التعبير عن الحركة التوافقية البسيطة بدلالة المتجه الدوار .

### ٥ - 3 تمثيل الحركة التوافقية البسيطة بالمتجه الدوار

ان من الطرق المفيدة في الفيزياء هي وصف الحركة التوافقية البسيطة من خلال  
 مسقط الحركة الدائرية المنتظمة .

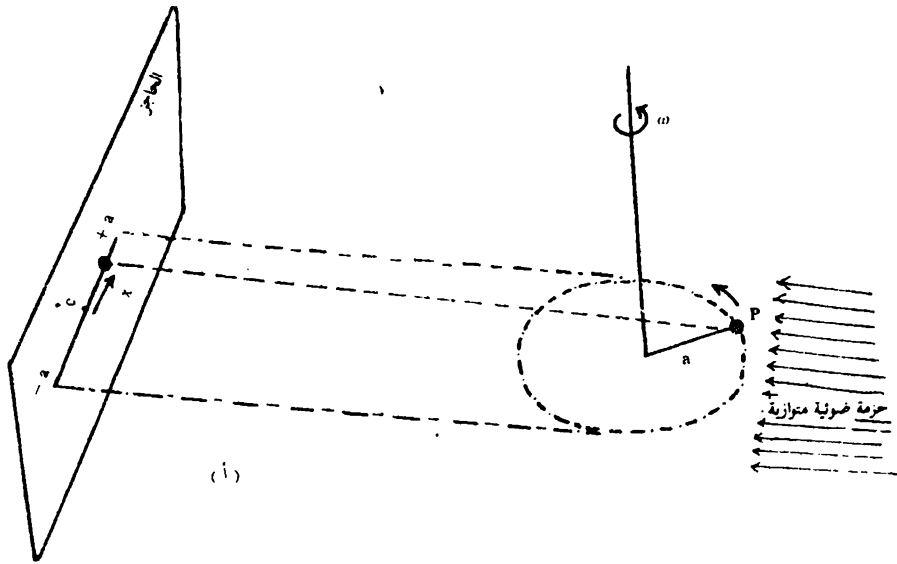
لنفرض أن لدينا جسماً P مثبت بطرف ذراع أفقي طوله a وهذا الذراع متصل  
 بمحور عمودي يدور بسرعة منتظمة  $\omega$  . ان a تمثل نصف قطر المسار الدائري الذي  
 يسلكه الجسم خلال الحركة ويدعى بالمتجه الدوار . ونفرض ان حزمة ضوئية أفقية  
 تلقي ظلاً للجسيم على حاجز عمودي كما مبين في الشكل ( 3-4 أ ) فعند أبعاد النظر على  
 حركة ظل الجسيم على الحاجز نلاحظ أنه ينجز حركة توافقية بسيطة على طول الخط  
 الأفقي على الحاجز الذي مركزه c وبزمن دوري T قدره  $\frac{2\pi}{\omega}$  وسعة مقدارها a .

وللحصول على معادلة الحركة التوافقية البسيطة نلاحظ الشكل ( 3-4 ب ) . نرسم

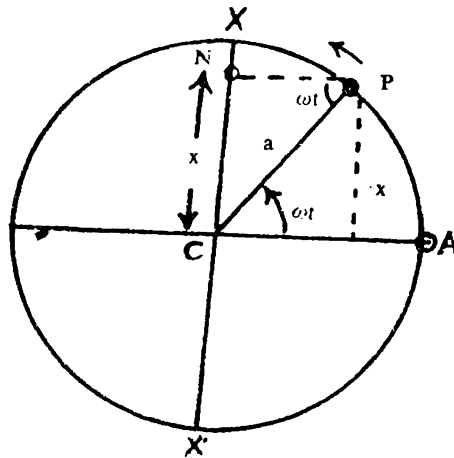
القطر X'X للدائرة التي مركزها c ومن النقطة P التي تمثل الموقع الآتي للجسيم  
 نقيم العمود PN حيث N هي النقطة التي تقابل الجسيم وتمثل قاعدة العمود  
 الساقط على القطر من ذلك الجسيم . فإذا استمر الجسيم P بالدوران بسرعة  
 منتظمة على محيط الدائرة فان النقطة N ستستمر بالحركة التوافقية البسيطة على امتداد  
 القطر X'X . فلوفرنا ان الجسيم بدأ بالحركة في الزمن  $t = 0$  من الموقع A فان النقطة  
 N تكون في تلك اللحظة في مركز الدائرة C . وعندما يصل الجسيم الموقع X فان  
 النقطة N تتطابق مع X' . وعندما يستمر الجسيم بالحركة على محيط الدائرة ويصل الموقع  
 X فان النقطة N تتطابق مع X' . وعندما يعود الجسيم الى A بعد اكمال دورة واحدة تعود  
 النقطة الى المركز C . وهكذا عندما يتكرر دوران الجسيم على محيط الدائرة بسرعة  
 منتظمة تتكرر الحركة التوافقية البسيطة للنقطة N على طول القطر X'X .

نفرض ان الجسيم بدأ بالحركة من الموقع A في اللحظة الزمنية  $t = 0$  وبعد فترة  
 زمنية t فان موقعه الآتي يكون P والنقطة المقابلة هي N . وفي هذه الحالة تكون  
 الزاوية ACP مساوية للزاوية NPC وعليه يكون لدينا

$$\sin \omega t = \frac{x}{a}$$



(أ)



(ب)

الشكل (3-4) الحركة التوافقية البسيطة تمثل بمسقط للحركة الدائرية المنتظمة في نفس مستوى الحركة .

حيث ان  $x$  تمثل المسافة من النقطة  $N$  الى مركز الدائرة  $C$  وندعى بالازاحة الآنية .  
لذلك فان .

$$x = a \sin \omega t \quad \dots\dots(3-27)$$

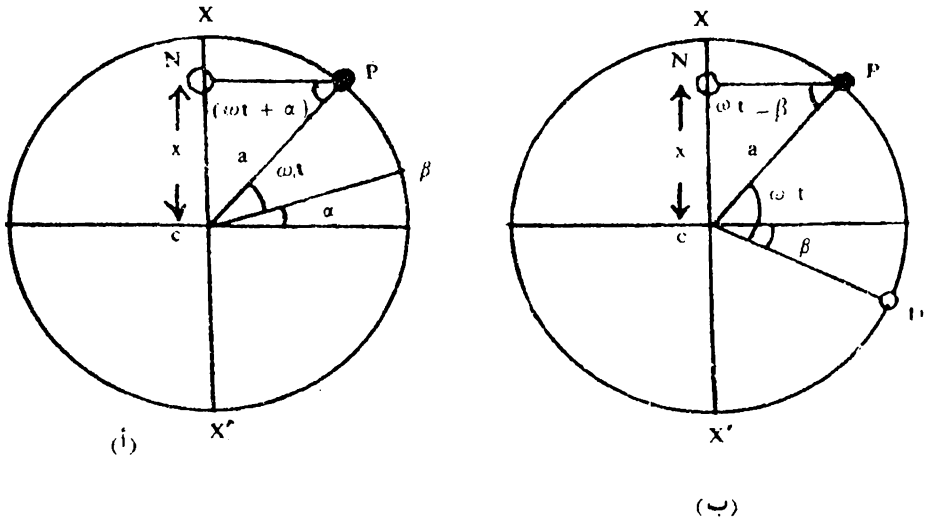
اما اذا بدا الجسم بالحركة في الزمن  $t = 0$  من الموقع  $B$  المبين في الشكل (3-5 أ)

فان الازاحة الآتية  $x$  للنقطة  $N$  من مركز الدائرة  $c$  في الزمن  $t$  هي

$$x = a \sin(\omega t + \alpha) \quad \dots\dots(3.28)$$

اما اذا بدأ الجسم بالحركة في اللحظة الزمنية  $t = 0$  من الموقع  $D$  المبين في الشكل (3.5 ب) . فان الازاحة الآتية للنقطة  $N$  من مركز الدائرة  $C$  في الزمن  $t$  هي

$$x = a \sin(\omega t - \beta) \quad \dots\dots(3.29)$$



الشكل (3.5)

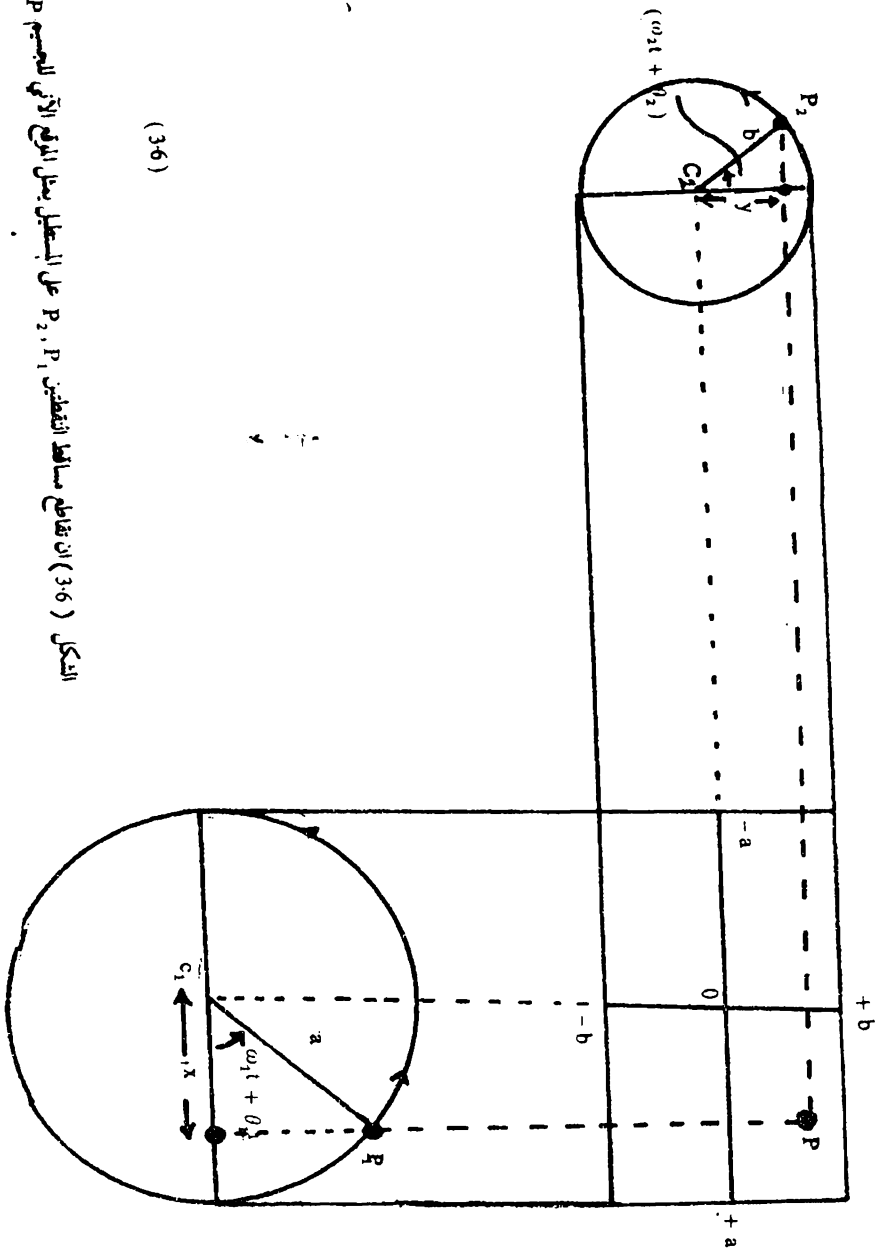
### 3 الطريقة البيانية لتركيب حركتين أهتزازيتين متعامدتين

نصور ان لدينا جسماً مثل  $P$  يعاني انياً بحركتين توافقيتين بسيطتين في اتجاهين متعامدين . ونفرض ان الازاحتين الآتيتين في الاتجاهين السيني والصادي هما على

$$x = a \sin(\omega_1 t + \theta_1) \quad \dots\dots(3.30)$$

$$y = b \sin(\omega_2 t + \theta_2) \quad \dots\dots(3.31)$$

ويمكن بناء شكل مسار الحركة الذي يسلكه الجسم الخاضع لهاتين الحركتين . باستخدام طريقة تمثيل الحركة التوافقية البسيطة بمتجه دوران في اتجاهين متعامدين . بدأ اولاً برسم دائرتين مرجعيتين مركزهما  $c_2, c_1$  وانصاف اقطارهما  $a, b$  على الترتيب كما مبين في الشكل (3.6) .



النكل (3.6) أن تقاطع مساهم النقطتين  $P_1, P_2$  على السطح يمثل الموجة الأمامي للموجم  $P$

الدائرة الاولى التي مركزها  $C_1$  تستخدم لتعيين الازاحة الآنية  $x$  للنقطة  $P_1$  والدائرة الثانية التي مركزها  $C_2$  تستخدم لتعيين الازاحة الآنية  $y$  للنقطة  $P_2$ . وبأخذ الازاحتين الآيتين معاً يمكن وصف الموقع الآني للجسيم  $P$  بالنسبة لنقطة الاصل  $O$  التي تقع في مركز المستطيل الذي طول ضلعيه  $2a, 2b$ . ان موقع الجسيم  $P$  يقابل دائماً موقع النقطتين  $P_1, P_2$  في اية لحظة زمنية  $t$ .

ان السمة الظاهرة في هذا الشكل هي انه مهما كانت العلاقة بين ترددات واطوار الحركتين اللتين يخضع لهما الجسيم فإن حركته تكون دائماً مقيدة ضمن مساحة المستطيل وكذلك فإن اضلاع المستطيل تكون دائماً متساوية مع مسار حركة الجسيم في النقطة التي يلامس فيها المسار حدود المستطيل، ماعدا الحالات التي تصل فيها محصلة الحركة إلى زوايا المستطيل.

ان وصف هذه الطريقة يكون اكثر وضوحاً عندما نحدد معلومات حول تردد وسعة الحركتين وفرق الطور بينهما.

### 8 - 3 تركيب حركتين توافقيتين متعامدين لهما نفس التردد بطريقة بيانية

بالاضافة للطريقة التحليلية التي سبق ان تطرقنا لها بالتفصيل في البند (3.4) هناك طريقة بيانية بسيطة للحصول على اشكال ليساجو من تركيب حركتين توافقيتين بسيطتين متعامدين لهما نفس التردد.

لفرض ان لدينا جسماً يتأثر آتياً بحركتين توافقيتين بسيطتين متعامدين متمثلتين

بالمعادلتين (3-19) و (3-20) اي

$$x = a \sin(\omega t + \theta)$$

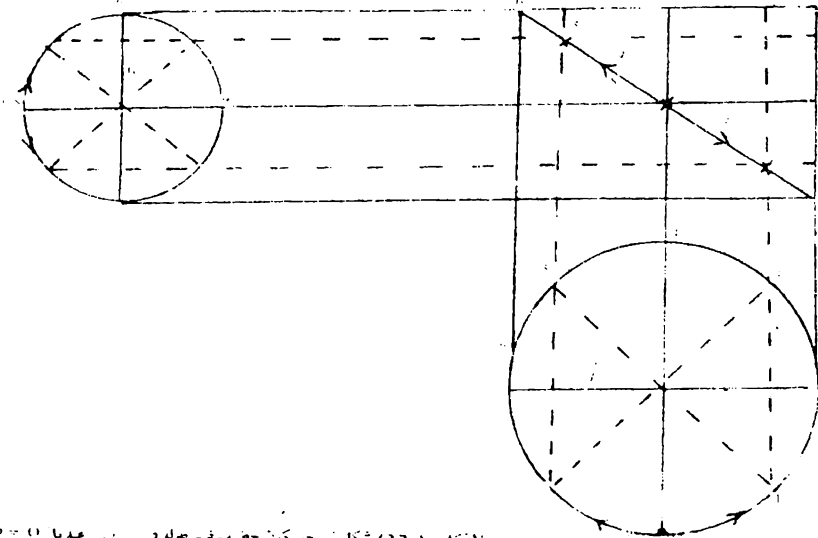
$$y = b \sin \omega t$$

حيث ان  $\theta$  تشير الى فرق الطور بين الحركتين.

نرسم دائرتين مرجعتين مركزهما  $C_1, C_2$  وانصاف اقطارهما  $a, b$  على الترتيب كما في الشكل (3.7). نقسم محيط كل دائرة الى ثمانية اجزاء متساوية. كل جزء يمثل  $\frac{1}{8}$  من زمن الدورة الواحدة  $T$ . اي ما يعادل زاوية مقدارها  $\frac{\pi}{4}$ . نؤشر على هذه الاجزاء بالارقام 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 ليشير كل رقم الى طور الحركة بدلالة الزاوية او الزمن. فمثلاً

الرقمين ( 0,0 ) على محيطي الدائرتين بقابلان موضعياً النقطتين  $P_2, P_1$  على التوالي في الزمن  $t = 0$ . ومسقط هاتين النقطتين يتقاطع في النقطة O التي تمثل الموضع الآني للجسيم P في بداية الحركة أي في اللحظة الزمنية  $t = 0$  والرقمين ( 1,1 ) بشيران إلى موضع النقطتين  $P_2, P_1$  على محيطي الدائرتين بعد مرور  $\frac{1}{8}$  من الدورة الواحدة ومسقطهما يتقاطع في النقطة 1 التي تمثل الموضع الآني للجسيم P بعد مرور زمن مقدار  $\frac{1}{8}$  من بداية الحركة. والرقمين ( 2,2 ) بشيران إلى موضع النقطتين  $P_2, P_1$  بعد مرور  $\frac{1}{4}$  من زمن الدورة الواحدة... وهكذا يستمر الحال حتى تكمل الدورة الواحدة عندما تقابل النقطتان  $P_2, P_1$  الرقمين ( 8,8 ) حيث يعود الجسيم إلى نفس موضعه الأصلي في بدء الحركة. إن المساقط المقابلة للنقطتين  $P_2, P_1$  في مختلف المواضع تعطي مجموعة من التقاطعات على المستطيل. وكل نقطة تقاطع على المستطيل تمثل الموضع الآني للجسيم P الذي يتحرك ضمن مساحة المستطيل. وتوصيل نقاط التقاطع مع بعضها حسب تسلسلها بتشكيل محصلة مسار الحركة الذي يسلكه الجسيم P تحت تأثير الحركتين التوافقيتين المتعامدتين.

فمثلاً إذا كان فرق الطور بين الحركتين  $\theta = 0$  في الزمن  $t = 0$  فإن النقطتين  $P_2, P_1$  تبدأ بالحركة من الموضعين ( 0,0 ) على محيطي الدائرتين حيث يكون المتجه الدوار a موازياً للمحور السيني والمتجه الدوار b موازياً للمحور الصادي كما مبين في الشكل (3-7).

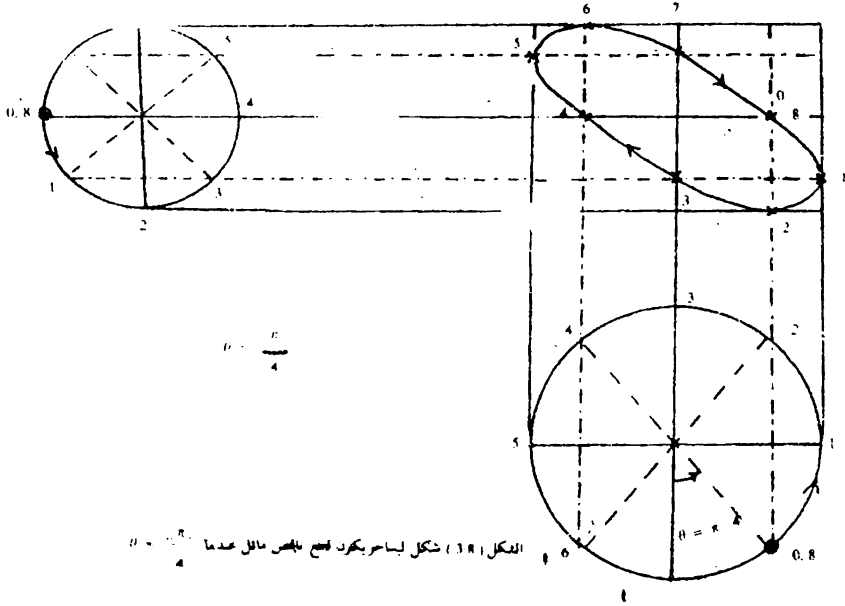


الشكل (3-7) شكل للمحور السيني حركته  $\theta = 0$  عندما  $t = 0$



ان الشكل (3-7) يبين ان مواضع النقطتين  $P_2, P_1$  على محيطي الدائرتين تحددان الموقع الآتي للجسيم  $P$  على المستطيل. ويلاحظ ان مساقط النقط  $3, 1$  على الدائرتين يتقاطعان في نفس الموقع على المستطيل، وكذلك النقط  $8, 4, 0$  والنقط  $7, 5$ . وعند ربط نقاط التقاطع على المستطيل مع بعضها نحصل على خط مستقيم وهذا الخط يمثل محصلة مسار الجسيم الخاضع لحركتين توافقيتين متعامدتين لهما نفس التردد وفرق الطور بينهما صفر.

وعندما يكون فرق الطور بين الحركتين  $\theta = \frac{\pi}{4}$  في اللحظة الزمنية  $t = 0$  فان النقطتين  $P_2, P_1$  تبدأان بالحركة من الموضعين  $(0,0)$  على محيطي الدائرتين حيث يصنع المتجه الدوار  $a$  زاوية مقدارها  $\frac{\pi}{4}$  مع المحور السيني ومن هذا الموضع تبدأ الحركة التوافقية على المحور السيني. بينما المتجه الدوار يكون موازياً للمحور الصادي كما مبين في الشكل (3-8).



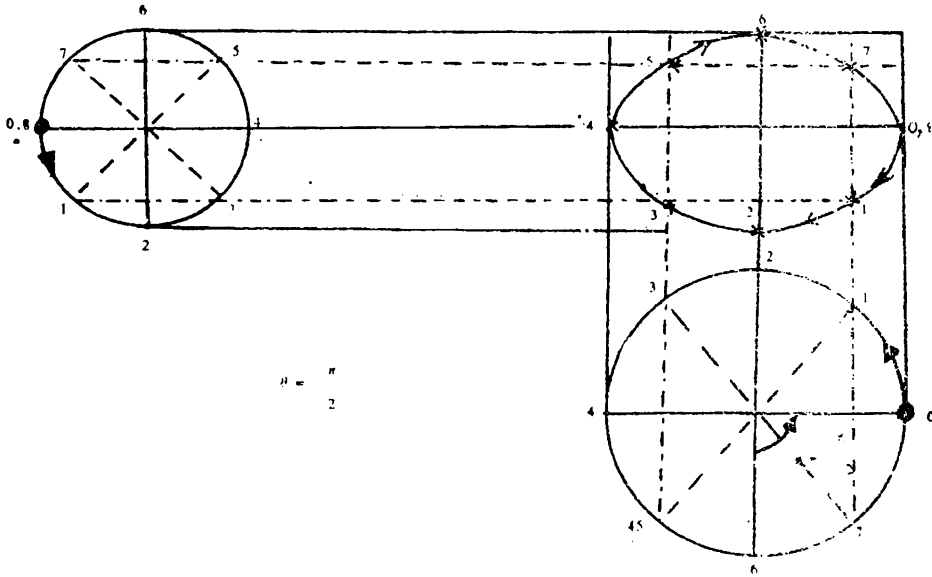
الشكل (3-8) شكل لباحركتين تقع بنفس تامل عندما  $\theta = \frac{\pi}{4}$

يلاحظ من هذا الشكل ان مسقط كل نقطتين متناظرتين على محيطي الدائرتين يلتقي في نقطة واحدة فقط على المستطيل ما عدا النقطتين 8, 0 حيث يمثلان

نقطتي بدأ الدورة ونهايتها لذلك يلتقيان في نفس الموضع . وتوصيل نقاط التقاطع على المستطيل وفق تسلسل تقاطعها نحصل على منحنى مغلق شكله يمثل قطعاً ناقصاً

ماتلاً ان هذا الشكل يمثل محصلة مسار الحركة للجسيم الواقع تحت تأثير حركتين توافقيتين متعامدتين لهما نفس التردد وفرق الطور بينهما  $\frac{\pi}{4}$

أما إذا كان فرق الطورين الحركتين  $\theta = \frac{\pi}{2}$  في اللحظة الزمنية  $t = 0$  فان النقطتين  $P_2, P_1$  تبدأان بالحركة من الموضعين  $(0,0)$  على محيطي الدائرتين حيث يصنع المتجه الدوران زاوية مقدارها  $\frac{\pi}{2}$  مع المحور السيني بينما المتجه الدوران  $b$  يكون موازياً للمحور الصادي كما مبين في الشكل (3-9).



الشكل (3-9) يمثل شكل لهما جريكون قطع ناقص معدل عندما  $\theta = \pi/2$

من هذا الشكل يتضح ان شكل المسار الذي يسلكه الجسم الخاضع لتأثير حركتين توافقيتين متعامدتين لهما نفس التردد وفرق الطور بينهما  $\frac{\pi}{2}$  يكون قطعاً ناقصاً معدلاً.

ونس الطريقة تماماً يمكن الحصول على اشكال ليساجو الاخرى بعد أخذ زاوية فرق الطور بالاعتبار.

أما اشكال ليساجو الناتجة من تركيب حركتين توافقيتين بسيطتين مختلفان في التردد وتعملان في اتجاهين متعامدين فهي أكثر تعقيداً . ولكن سنكتفي هنا فقط في عرض طريقة تركيب حركتين توافقيتين متعامدتين تردد واحد هما ضعف تردد الاخرى ، على غرار ذلك يمكن ايجاد ناتج تركيب اي حركتين توافقيتين مهما كان تردد وسعة نل منهما وفرق الطور بينهما.

١ - 3 تركيب حركتين توافقيتين متعامدتين نسبة تردد هما كنسبة 2 الى 1

نفرض ان لدينا جسماً يخضع لحركتين توافقيتين متعامدتين تمثلهما المعادلتين :

$$x = a \sin ( 2\omega t + \theta ) \quad \dots\dots (3-32)$$

$$y = b \sin \omega t \quad \dots\dots (3-33)$$

سحاول الان ربط المعادلتين بالتخلص من الزمن t .

من المعادلة (3-33) نحصل على

$$\frac{y}{b} = \sin \omega t$$

ومن العلاقة  $\sin^2 \omega t + \cos^2 \omega t = 1$  نجد ان

$$\cos \omega t = \sqrt{1 - \sin^2 \omega t}$$

$$\cos \omega t = \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \quad \dots\dots (3-34)$$

ومن المعادلة (3-32) نحصل على

$$\frac{x}{a} = \sin ( 2\omega t + \theta )$$

$$= \sin 2\omega t \cos \theta + \cos 2\omega t \sin \theta$$

$$\begin{aligned}\sin 2\omega t &= 2\sin \omega t \cos \omega t \\ \cos 2\omega t &= 1 - 2\sin^2 \omega t\end{aligned}$$

لكن  
و

وبالتعويض نجد ان

$$\frac{x}{a} = 2\sin \omega t \cos \omega t \cos \theta + (1 - 2\sin^2 \omega t) \sin \theta$$

نعوض قيم  $\cos \omega t, \sin \omega t$  فنجد ان

$$\frac{x}{a} = 2 \cdot \frac{y}{b} \cdot \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \cos \theta + \left(1 - \frac{2y^2}{b^2}\right) \sin \theta$$

نرتب المعادلة الاخيرة فتصبح

$$\left[ \frac{x}{a} - \left(1 - \frac{2y^2}{b^2}\right) \sin \theta \right] = \frac{2y}{b} \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \cos \theta$$

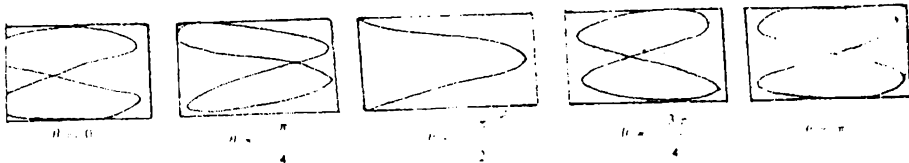
نربع الطرفين ونبسط الحدود فتصبح المعادلة الناتجة كالآتي

$$\left(\frac{x}{a} - \sin \theta\right)^2 + \frac{4y^2}{b^2} \left(\frac{y^2}{b^2} + \frac{x}{a} \sin \theta - 1\right) = 0 \quad \dots (3.35)$$

ان هذه تمثل المعادلة العامة للمنحنى الذي يحتوي على حلقتين مغلقتين. وهي تحدد شكل المسار الذي يسلكه الجسم لاختلاف قيم  $\theta$  والشكل (8-10) يوضح اشكال المنحنيات التي نحصل عليها عندها! تأخذ القيم

$$\pi, \frac{3\pi}{4}, \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{4}$$

ويمكن الحصول على هذه الاشكال بطريقة بيانية كالآتي :



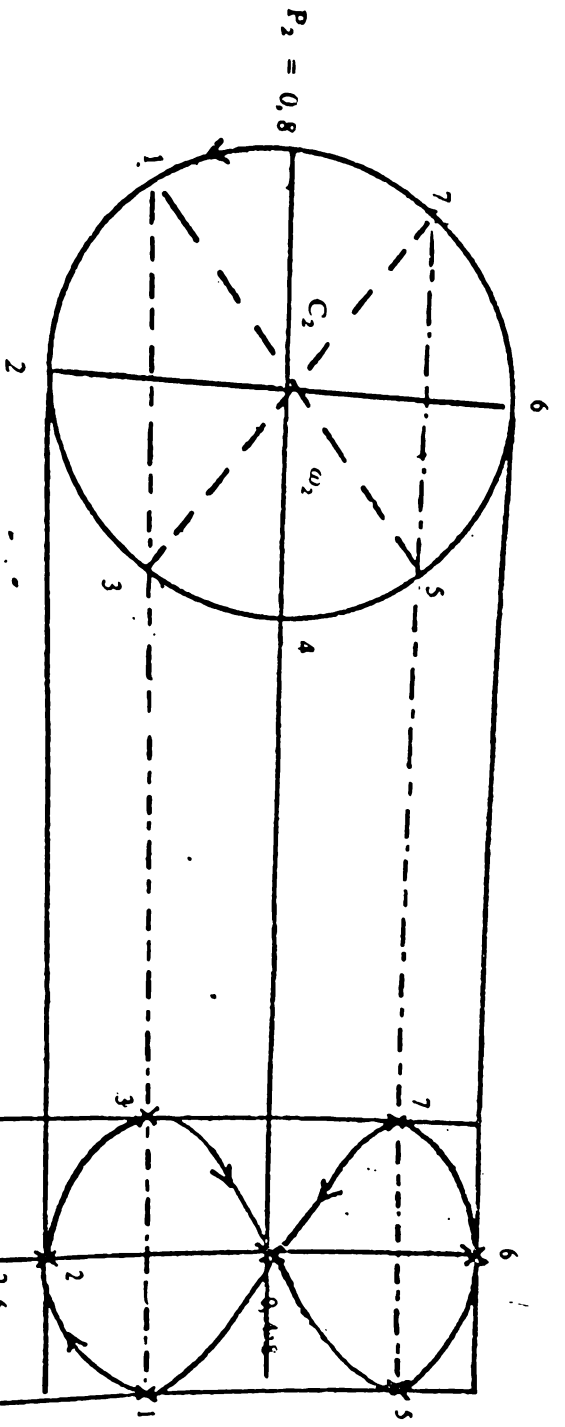
شكل (8-10) اشكال - حركات الجرم عندما تزداد قيمة  $\theta$  في لحظة زمنية الطرد.

نرسم دائرتين مرجعتين مركزهما  $C_1, C_2$  وانصاف اقطارهما  $b, a$  على الترتيب .  
 ولما كان التردد الزاوي للحركة التوافقية باتجاه المحور السيني ضعف التردد الزاوي باتجاه  
 المحور الصادي لذلك فان الزمن الدوري للحركة الاولى يكون نصف الزمن الدوري  
 للحركة الثانية . اي ان الحركة الاولى تكمل دورتين مقابل الحركة الثانية التي تكمل  
 دورة واحدة فقط . لذلك نقسم محيط الدائرة الاولى التي مركزها  $C_1$  الى اربعة  
 اجزاء متساوية ونقسم الدائرة الثانية الى ثمانية اجزاء متساوية . كما مبين في الشكل  
 (3-11)

فعندما يكون فرق الطور بين الحركتين  $\theta = 0$  في الزمن  $t = 0$  فان الحركتين  
 تبتدئان من الموضعين  $(0,0)$  على محيطي الدائرتين وعندما تكمل النقطة  $P_1$  دورة  
 كاملة فان  $P_2$  تكمل نصف دورة وبذلك تتكون حلقة واحدة من شكل ليساجو وعندما  
 تتكرر دورة  $P_1$  تكمل  $P_2$  دورتها وبذلك تتكون الحلقة الثانية من شكل ليساجو .  
 ان شكل ليساجو في هذه الحالة يشبه الرقم (8) وهذا الشكل يمثل المسار الذي يتحرك  
 خلاله الجسم عندما يخضع لحركتين توافقيتين متعامدتين تردد احدهما ضعف تردد  
 الاخرى وفرق الطور بينهما صفر . ان هذا الشكل يتكرر دوريا طالما استمر الجسم بالاهتزاز  
 تحت تأثير هاتين الحركتين المتعامدتين . ونترك للطالب كتمرين التحقق من ان اشكال  
 ليساجو عندما يكون فرق الطور بين الحركتين هو  $\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{4}, \pi$   
 مشابهة للاشكال المبينة في الشكل (3-10)

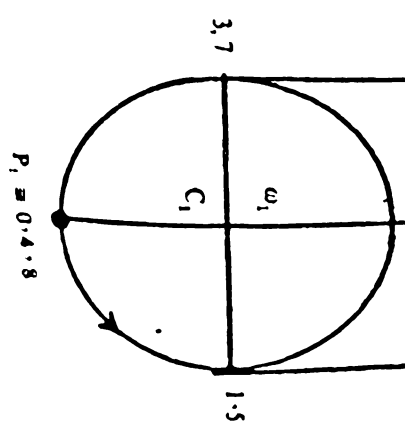
ان من المهم ان يلاحظ ان اشكال ليساجو لا تكوّن دورية الا اذا كانت النسبة بين  
 الترددات الزاويين للحركتين المتعامدتين كالنسبة بين عددين صحيحين .

ان لاشكال ليساجو فوائد عملية عديدة ، فهي تعتبر وسيلة لمقارنة ترددتين او الزمن  
 الدوري لحركتين توافقيتين ، ولذلك يمكن استخدامها لايجاد قيمة التردد المجهول  
 اذا توفر لدينا تردد معلوم . وتفيد ايضا في الكشف عن التغير في طور الحركة الناتجة من  
 تركيب اهتزازين متعامدين الى جانب فوائد اخرى . وهناك طرق عملية عديدة للحصول  
 على اشكال ليساجو منها طرق ميكانيكية واخرى بصرية الا ان اهمها على الاطلاق هي  
 الطريقة الالكترونية باستخدام راسم ذبذبات الاشعة المهبطية .



$$\frac{\omega_2}{\omega_1} = \frac{1}{2}$$

$$\theta = 0$$

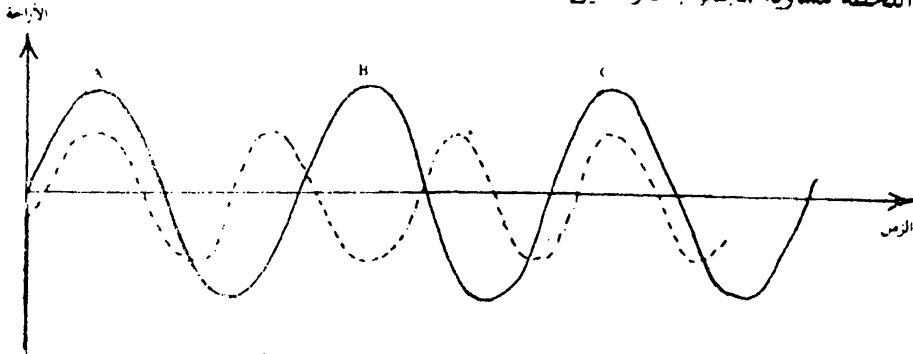


شکل ۱۱۱: شکل نسبت به  $\omega_2 = 0$

### 10 - 3 الضربات او تركيب اهتزازين مختلفين قليلاً في التردد

عندما يتأثر جسم آتياً بحركتين توافقيتين بسيطتين الفرق بين تردديهما قليل فإن سعة الحركة الاهتزازية الناتجة للجسيم تتناوب بين نهايتين عظمى وصغرى ومع مرور الزمن وهذا النمط الخاص من الحركة الدورية يدعى بظاهرة الضربات.

فعندما تحدث الحركتان التوافقيتان على امتداد محور معين فيسبب ذلك للاختلاف الضئيل بين تردديهما يحدث تغير تدريجي في فرق الطور بين الحركتين مع مرور الزمن . وفي لحظة زمنية معينة كتلك المقابلة للنقطة A في الشكل (3.12) يتأخر الحركتين بنفس الطور اي تحدث الازاحتان بنفس الاتجاه وبذلك تكون سعة الحركة الاهتزازية في ذروتها . وهذا يمثل التداخل البناء ، حيث تكون محصلة الازاحة للجسيم في تلك اللحظة مساوية لمجموع الازاحتين .



الشكل : 112 ، حركتين توافقيتين مختلفتين قليلاً في التردد

وعندما يمر الزمن فإن الحركتين تخرجان عن الطور ويزداد فرق الطور بينهما حتى يصبح  $\pi$  ( $180^\circ$ ) كما مبين في اللحظة الزمنية المقابلة للنقطة B في الشكل (3.12) حيث تكون الازاحتان متعاكستين وتحاول كل منهما ابطال الاخرى وبذلك تكون سعة الحركة الاهتزازية في تلك اللحظة في ادنى قيمة لها . وهذا يمثل التداخل الهدام حيث تكون محصلة الازاحة للجسيم مساوية للفرق بين الازاحتين . ومع مرور الزمن يزداد فرق الطور بين الحركتين حتى يصبح  $(2\pi)$  كما مبين في اللحظة الزمنية المقابلة لـ C ويحدث التداخل البناء مرة اخرى ثم يعقبه بعد فترة زمنية معينة تداخل هدام وهكذا تتكرر العملية وتتناوب محصلة سعة الحركة الاهتزازية بين اقصى وادنى قيمة لها مع مرور الزمن بتردد ثابت يدعى تردد الضربات ويساوي الفرق بين ترددي الحركتين التوافقيتين . ويمكن توضيح ذلك تحليلياً كالآتي :

نفرض ان لدينا جسيميا في وسط يتذبذب تحت تأثير حركتين توافقيتين بسيطتين مختلفتين قليلا في التردد . ونتيجة لاختلاف الترددين فان فرق الطور بين الحركتين يتغير باستمرار ولذلك فانه ليس مهما في هذه الحالة تحديد قيمة ابتدائية لفرق الطور بين الحركتين .

فاذا كانت الأزاحة الآتية للجسيم في الزمن  $t$  بسبب تأثير الحركة التوافقية الاولى التي سعتها  $A_1$  وترددها  $f_1$  هي  $x_1$  حيث

$$x_1 = A_1 \sin \omega_1 t = A_1 \sin 2\pi f_1 t \quad \dots (3-36)$$

والازاحة الآتية لنفس الجسيم في نفس اللحظة الزمنية نتيجة تأثير الحركة التوافقية الثانية التي سعتها  $A_2$  وترددها  $f_2$  هي  $x_2$  حيث

$$x_2 = A_2 \sin \omega_2 t = A_2 \sin 2\pi f_2 t \quad \dots (3-37)$$

ان محملة الأزاحة  $x$  في الزمن  $t$  تتشح من تركيب الحركتين . اي ان

$$x = x_1 + x_2 \\ \therefore x = A_1 \sin \omega_1 t + A_2 \sin \omega_2 t \quad \dots (3-38)$$

ان تأثير الضربات يمكن تحليله بسهولة اذا اعتبرنا الحركتين لهما نفس السعة . اي اذا افترضنا  $A = A_2 = A_1$  . وبذلك تصبح المعادلة كالآتي .

$$x = A \sin \omega_1 t + A \sin \omega_2 t \quad \dots (3-39)$$

$$x = 2A \cos \left( \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} t \right) \sin \left( \frac{\omega_2 + \omega_1}{2} t \right) \quad \dots (3-40)$$

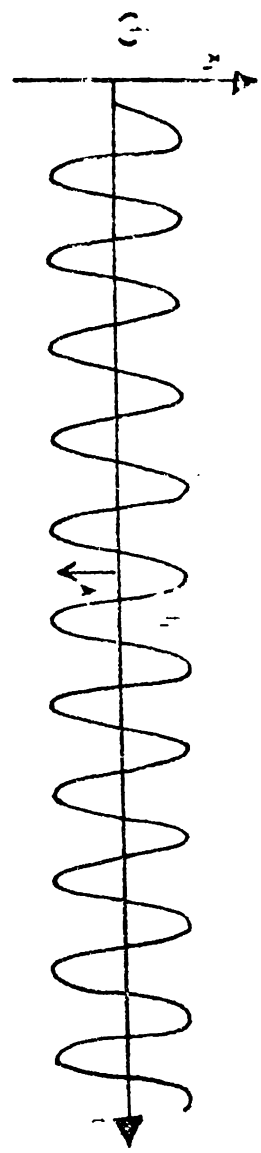
ان هذه المعادلة تشير الى نتيجة رياضية بحثه وعامة لكل قيم  $\omega_2, \omega_1$  ولكن وصفها لظاهرة الضربات لا يتحقق الا اذا كان الفرق بين  $\omega_2, \omega_1$  قليلاً . اي ان

$$f_2 - f_1 = \Delta f$$

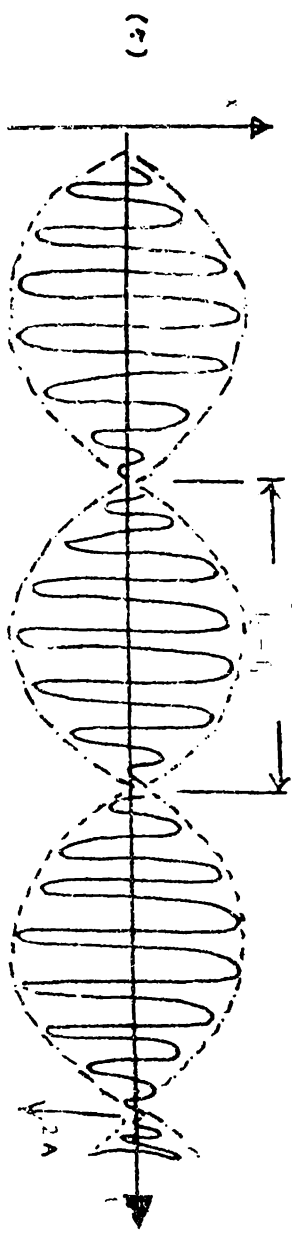
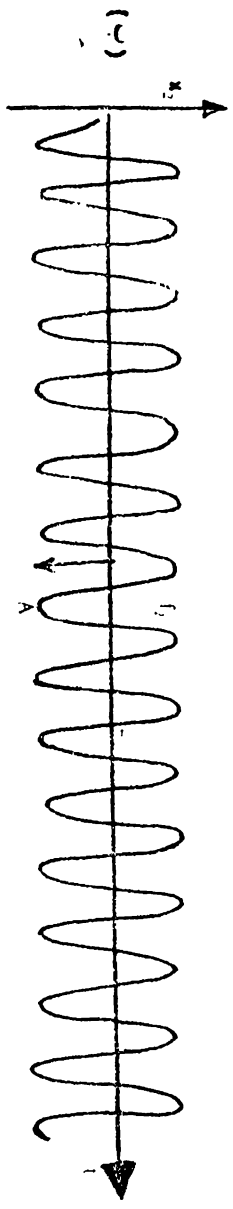
حيث  $\Delta f$  لا يتجاوز 10 هيرتز . وهذا يتوقف على الفاصل الزمني بين أي ضربتين متتاليتين وقدرة الاذن البشرية على تمييز ذلك .

ان المعادلة (3-40) يمكن تمثيلها بيانياً كما مبين في الشكل (3-13) فالجزء (أ) يمثل الحركة توافقية الاولى التي ترددها  $f_1$  والجزء (ب) يمثل الحركة التوافقية الثانية التي ترددها  $f_2$  والجزء (ج) يمثل محصلة تركيب الحركتين . الذي





+



الشكل ( ١٣ ) - أمواج جيب السعة

يتضمن تردد بين الاول تردد عال يقع ضمن الغلاف المنقط والثاني تردد واطيء يمثله الغلاف المنقط ذاته . ويلاحظ في هذا الشكل ان السعة تتغير جيئياً ، وهذه الظاهرة معروفة باسم تعديل أو تضمين السعة وهي ذات اهمية عملية في عملية الاتصالات الكهرومغناطيسية والالكترونية فضلاً عن الصوتيات .

ان التفسير الفيزيائي للمعادلة (3-40) يمكن اعطاؤه بسهولة اذا وضعناها بالصيغة الآتية :

$$x = B \sin \left( \frac{\omega_2 + \omega_1}{2} \right) t \quad \dots (3-41)$$

حيث

$$B = 2 A \cos \left( \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} \right) t \quad \dots (3-42)$$

فالمعادلة (3-41) تمثل حركة دورية سعتها B وتتذبذب بتردد عال ، وهذا التردد يساوي المتوسط الحسابي للترددين الاصلين أي  $\left( \frac{f_1 + f_2}{2} \right)$  والذي

يمثل التردد الفعلي لمحصلة الحركة ويقع ضمن الغلاف المنقط المبين في الشكل (3-13 ج) . والعامل المتذبذب  $\sin \left( \frac{\omega_2 + \omega_1}{2} \right) t$  تقع قيمته دائماً بين الحدين  $\pm 1$  .

والمعادلة (3-42) تعطي سعة الحركة B . ويلاحظ انها تتغير دورياً مع الزمن . والخط المنقط في الشكل (3-13 ج) يمثل شكل التغير الدوري في هذه السعة مع الزمن . ان قيمة السعة B تتغير بين أكبر قيمة لها 2A واصغر قيمة لها 0 واكبر قيمة للسعة B هي 2A تحدث عندما

$$\cos \left( \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} \right) t = \pm 1$$

اي عندما تكون

$$\pi (f_2 - f_1) t = N\pi$$

$$N = 0, 1, 2, 3, \dots$$

حيث :

اي عندما يكون الزمن  $t$  مساويا للقيم

$$t = \frac{0}{f_2 - f_1}, \frac{1}{f_2 - f_1}, \frac{2}{f_2 - f_1}, \frac{3}{f_2 - f_1}, \dots$$

بلاحظ من هذه القيم ان الفترة الزمنية  $\tau$  بين اكبرسعتين متتاليتين هي :

$$\tau = \frac{1}{f_2 - f_1} = \frac{1}{\Delta f}$$

وهذا يعني ان عدد السعات الكبرى في الثانية الواحدة هو  $\Delta f$ . اما اصغرقيمة للسعة  $H$  فهي صفر، وتحدث عندما

$$\cos \left( \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} t \right) = 0$$

اي عندما تكون

$$\pi (f_2 - f_1) t = N\pi + \frac{\pi}{2}$$

حيث :  $N = 0, 1, 2, 3, \dots$

اي عندما تكون قيد  $t$  هي

$$t = \frac{N}{f_2 - f_1} + \frac{1}{2(f_2 - f_1)}$$

اي عندما يكون الزمن  $t$  مساويا للقيم

$$t = \frac{1}{2(f_2 - f_1)}, \frac{3}{2(f_2 - f_1)}, \frac{5}{2(f_2 - f_1)}, \dots$$

بلاحظ من هذه القيم ان الفترة الزمنية  $\tau$  بين اصغرسعتين متتاليتين هي :

$$\tau = \frac{1}{f_2 - f_1} = \frac{1}{\Delta f}$$

وهذا يعني ان عدد السعات الصغرى في الثانية الواحدة هو  $\Delta f$ ، وحيث ان الدورة الكاملة تتكون من سعة كبرى واحدة وسعة صغرى واحدة. وان الفترة الزمنية بين اكبر متين متتاليتين هي نفس الفترة الزمنية بين اصغرسعتين متتاليتين. لذلك فان عدد الاكبريات في الثانية الواحدة هو  $\Delta f$  من هذا نستنتج ان محصلة تركيب حركتين توافقيتين

بسيطتين يكون حركة توافقية بسيطة أيضاً ترددها يساوي، متوسط تردد المركبتين الأصليتين  
وسعتها تتغير دورياً مع الزمن بين مجموع السعيتين، والفرق، بينهما وتردد مفاداره الفرق  
التردد بين الأصليين.

ويمكن توضيح ظاهرة الضربات في مثال عملي محدد. فإذا اصعبنا شوكتين راتين  
متهزتين معاً وقريبتين من بعضهما، وثان ترددها 255 هيرتز وتردد الأخرى 257  
هيرتز فإن الأذن ستسمع صوت تردده 256 هيرتز ترفع شدته وتضعف مرتين في الثانية  
الواحدة. أي ان الصوت المسموع يكون تردده مساوياً لمتوسط التردد بين الأصليين أي

$$256 = \frac{255 + 257}{2}$$

وعدد ضرباته مساوياً للفرق بين التردد بين الأصليين أي

(2 = 257-255) ويمكن تفسير استجابة الأذن للضربات كالآتي: إذا اهتزت الشوكتان  
الرنانتان سوية، وكانت حركة كل منها هي حركة توافقية بسيطة وكان فرق التردد بينها  
ضئيلاً. فإن حركة كل شوكة ستنقل كاهتزازات في الهواء على شكل موجات صوتية. فإذا  
التقطت الأذن الموجتين معاً فإن غشاء الطبلة داخل الأذن، سيهتز تحت تأثير حركتين  
توافقيتين بسيطتين الفرق بين تردديهما قليل. ومحصلة ذلك ان اهتزاز غشاء الطبلة سيكون  
متناوباً بين أكبر واصغر سعة. ولما كانت شدة الصوت تتناسب طردياً مع سرعة الوجة  
الصوتية، لذلك فإن شدة الصوت المسموع ستتغير بالتناوب بين قيمتين محددتين الأولى  
تمثل أكبر شدة والثانية تمثل اصغر شدة للصوت. وعدد مرات أكبر شدة او اصغر شدة  
تسمعها الأذن في الثانية الواحدة يساوي الفرق بين ترددي الشوكتين وهذا يمثل عدد  
الضربات التي تسمعها الأذن في الثانية الواحدة. وعموماً فإن الأذن البشرية لا يمكنها ان  
تميز بين ضربات نعمتين اذا كان فرق التردد بينهما يزيد عن 7 ضربات في الثانية الواحدة.  
والأذن المهففة الحس تستطيع ان تستخدم هذه الظاهرة لمقارنة نعمتين متقاربتين بالتردد.  
وإذا اختلفت الضربات فهذا يعني ان النعمتين لها نفس التردد.

## أمثلة محلولة

امثلة محلولة :

مثال (3.1)

موجتان لهما نفس السعة والتردد وتختلفان في الطور، ماهي محصلة الموجة الناتجة  
فانقشها بالتفصيل

الحل

نفرض ان الموجة الاولى تمثلها المعادلة

...(1)

$$y_1 = A \sin (\omega t - kx)$$

وانالموجة الثانية تمثلها المعادلة

...(2)

$$y_2 = A \sin (\omega t - kx + \phi)$$

ويمكن كتابة المعادلة الثانية هكذا

$$y_2 = A \sin \left[ \omega t - k \left( x - \frac{\phi}{k} \right) \right] \quad \dots (3)$$

أو

$$y_2 = A \sin \left[ \omega - \left( t + \frac{\phi}{\omega} \right) - kx \right] \quad \dots (4)$$

من المعادلتين (1) ، (3) يتضح ان الموجتين يفترقان عن بعضهما في أي لحظة زمنية t بمسافة قدرها  $\left( \frac{\phi}{k} \right)$  في اتجاه الحركة X ومن المعادلتين (1) و (4) يتضح ان الموجتين عند الموضع x يعطيان حركتين توافقيتين بسيطتين باختلاف زمني قدره  $\left( \frac{\phi}{\omega} \right)$  محصلة الموجتين هي

$$y = y_1 + y_2$$

(5)

$$y = A [ \sin (\omega t - kx) + \sin (\omega t - kx + \phi) ]$$

ولكن من نظريات المثلثات لدينا

$$\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \frac{1}{2} (\alpha + \beta) \cos \frac{1}{2} (\alpha - \beta)$$

لذلك فإن المعادلة (5) تصبح

$$y = A \left[ 2 \sin \left( \omega t - kx + \frac{\phi}{2} \right) \cos \frac{\phi}{2} \right] \dots (6)$$

$$= 2A \cos \frac{\phi}{2} \sin \left( \omega t - kx + \phi / 2 \right)$$

وهذه تمثل معادلة موجة لها نفس تردد الموجات الأصلية ولكن سعتها تساوي

$$2A \cos \frac{\phi}{2}$$

وإذا كانت  $\phi$  صغيرة جداً فإن

$$\cos \frac{\phi}{2} \simeq 1$$

وتكون السعة مساوية تقريباً  $2A$  أي ضعف السعة الأصلية تقريباً وإذا كانت  $\phi = 0$  فإن السعة تكون ضعف السعة الأصلية وتكون الموجتين متحدتين في الطور وتنطبق كل منهما على الأخرى، أي أن الموجتين تقويان بعضهما ويسمى التداخل بينهما بالتداخل البناء.

وإذا كانت ( $\phi = 180^\circ$ ) فإن محصلة السعة تصبح صفراً وتقع قمة أحدهما فوق قاع الأخرى. أي أن الموجتين تهدمان بعضهما، ويسمى التداخل في هذه الحالة بالتداخل الأتلافي أو التداخل الهدام. وإذا كان فرق الطور يختلف بين الموجتين فإن محصلة السعة تتراوح قيمتها بين الصفر و  $2A$ .

مثال (3-2)

احسب سرعة الصوت في غاز تولد فيه موجتان أطولهما 100 سم و 101 سم 18 ضربة في 6 ثواني.

الحل :

نفرض أن سرعه الصوت في الغاز =  $V$

لدينا السرعة = التردد  $\times$  الطول الموجي

$$\frac{V}{100} = f_1 \quad \text{تردد الموجة الأولى}$$

$$\frac{V}{101} = f_2 \quad \text{وتردد الموجة الثانية}$$

$$3 = \frac{18}{6} \quad \text{عدد الضربات في الثانية الواحدة = ضربة في الثانية وعليه فان}$$

$$f_1 - f_2 = \frac{V}{100} - \frac{V}{101} = 3$$

$$303 = V \quad \text{ومنها نجد ان} \quad \text{م / ثا}$$

مثال (3-3)

دولاب مسنن يحتوي على 15 سن يدور بمعدل 1020 دورة في الدقيقة. في هذه السرعة بولد ضربة واحدة مع شوكة رنانة. وعندما تزداد سرعة دوران الدولاب الى 1032 دورة في الدقيقة. فان عدد الضربات المسموعة تصبح 2 فما هو تردد الشوكة الرنانة ؟

الحل :

$$\text{ان تردد الدولاب في السرعة الأولى} = \frac{1020}{60} = 15 \times 255 \text{ هيرتز.}$$

وعليه فان تردد الشوكة الرنانة هو إما 254 أو 256 هيرتز.

$$\text{ان تردد الدولاب في السرعة الثانية} = \frac{1032}{60} = 15 \times 258 \text{ هيرتز.}$$

ان ضربتين تتولد فقط عندما يكون تردد الشوكة الرنانة هو 256 هيرتز.

مثال (3-4)

في تجربة للحصول على أشكال ليساجوا استخدمت شوكتا رنين ، تردد الأولى 250 هيرتز. ووجد ان شكل ليساجوا الدائري يكمل بعد مرور 5 ثانية. كيف يمكن ايجاد تردد الشوكة الثانية ؟

## الحل

لنأخذ شوكة رنانة مجهولة التردد ولنفرض ان هذا التردد هو  $f_1$  فاذا اخذنا شوكة رنانة اخرى ترددها  $f_2$  وهذا التردد يكاد يكون مساوياً لـ  $f_1$  (او بالاحرى يختلف قليلاً جداً عن  $f_1$ ) اذا اهتزت الشوكتين في مستويين متعامدين فان اي جسم يتأثر آتياً بالاهتزازين يسلك مسار يدعى بشكل ليساجو. وعندما يكون فرق التردد بين الشوكتين صغيراً فان فرق الطور بين الاهتزازين يتغير مع الزمن. وعليه فان شكل ليساجو يتغير باستمرار مع الزمن. وهكذا نلاحظ ان الشكل يتغير باستمرار مع تغير الطور من صفر الى  $2\pi$ .

واذا فرضنا ان دورة كاملة من التغير في الشكل تستغرق  $t$  ثانية فان فرق التردد بين الشوكتين  $\frac{1}{t} =$

وعليه فان تردد الشوكة المجهولة  $f_2 \mp \left( \frac{1}{t} \right) =$

الآن لدينا

تردد الشوكة المعلومة التردد = 250 هيرتز  
الزمن المستغرق ليكمل شكل ليساجو الدائري = 5 ثانية .

لذلك فان فرق التردد بين الشوكتين  $= \frac{1}{5}$  هيرتز  
وعليه فان الترددات المتوقعة للشوكة المجهولة التردد

$$\text{اما } 250.2 = 250 + 0.2 \text{ هيرتز}$$

$$\text{او } 249.8 = 250 - 0.2 \text{ هيرتز}$$



## اسئلة

- 3- 1 ماهي قاعدة التركيب؟
- 3 2 اذا كنت تصغي لحديث زميل يتحدث معك في قاعة مزدحمة بضيوف يتكلمون جميعاً فكيف تفسر عدم تداخل صوت زميلك مع اصوات الآخرين وضياح المعلومات التي يحملها صوته لك.
- 3- 3 هل قاعدة التركيب عامة وتصح لجميع الموجات مهما كانت شدتها؟ وضع .
- 3- 4 شوكتنا رنين تردد احدهما  $f_1$  والثانية  $f_2$  تهتزان سوية فما هي طبيعة اهتزاز غشاء الطبلبة ناقش ذلك وبين متى تسمع الأذن ضربات ومتى تختفي الضربات .
- 3- 5 شوكتنا رنين متكافئتان تصدران نغمتين لهما نفس التردد . اشرح لماذا قد نسمع الى الضربات بينها؟
- 3 6 اطلقت باخرتان صفارتيهما اللتين تتميزان بنفس التردد . هل تتوقع ان يؤدي هذا الى نمط تداخل به مناطق تتميز بشدة مرتفعة ومناطق بشدة منخفضة؟
- 3 7 ماهي ظاهرة الضربات .
- 3 8 ماهي اشكال ليساجو، كيف تحصل عليها ، وماهي اهميتها العملية؟ وضع ذلك .
- 3 9 ماهو التداخل البناء وماهوالتداخل الهدام .
- 3 10 ما الفرق بين ظاهرتي التداخل والضربات . وضع ذلك بالتفصيل .
- 3- 11 وضع كيف يمكن استخدام ظاهرة الضربات لايجاد تردد مصدر صوتي مجهول بالاستعانة بتردد مصدر صوتي معلوم .
- 3- 12 ماهما الحركتان التوافقيتان البسيطتان المتعامدتان اللتان يمكن تركيبها لأستنتاج منحني على صورة شكل 8 .

## مسائل

3-1 جسم يخضع آنياً لثلاث حركات توافقية بسيطة ، جميعها بنفس التردد وفي اتجاه المحور السيني . إذا كانت ساعاتها 0:25 ، 0:20 و 0:15 ملم على التوالي وفرق الطور بين الأولى والثانية هو  $45^\circ$  وبين الثانية والثالثة هو  $30^\circ$  . جد سعة محصلة الأزاحة وطورها بالنسبة للحركة التوافقية الأولى .

3-2 اهتزازين على طول نفس الخط يمكن وصفهما بالمعادلتين

$$y_1 = A \cos 10\pi t$$

$$y_2 = A \cos 12\pi t$$

جد الزمن الدوري للضربات وارسم شكلاً تخطيطياً لشكل الاضطراب

على طول زمن دورة واحدة للضربات

3-3 جد تردد الحركة المركبة لكل مما يأتي :

$$\sin ( 2\pi t - \sqrt{2} ) + \cos 2\pi t \quad (\text{أ})$$

$$\sin 12\pi t + \cos ( 13\pi t - \pi/4 ) \quad (\text{ب})$$

$$\sin ( 3t ) - \cos \pi t \quad (\text{ج})$$

3-4 اهتزازين متعامدين يمكن وصفهما بالمعادلتين :

$$x = 10 \cos 5\pi t$$

$$y = 10 \cos ( 10\pi t + \pi/3 )$$

ارسم شكل ليساجو للحركة المركبة

3-5 جد اشكال ليساجو في الحركات التالية

$$x = \cos 2\omega t \quad \text{و} \quad y = \sin 2\omega t \quad (\text{أ})$$

$$x = \cos 2\omega t \quad \text{و} \quad y = \cos \left( 2\omega t - \frac{\pi}{4} \right) \quad (\text{ب})$$

$$x = \cos 2\omega t \quad \text{و} \quad y = \cos \omega t \quad (\text{ج})$$

3-6 برهن ان محصلة الحركة لجسيم يخضع آنياً لتأثير حركتين توافقيتين بسيطتين هما نفس التردد ونفس الاتجاه تكون حركة توافقية أيضاً . جد سعة محصلة الحركة الأهتزازية الناتجة .

3-7 برهن ان جسيم يخضع آنياً لتأثير حركتين توافقيتين متعامدتين يتحرك في مسار على شكل قطع ناقص . ثم وضع متى يكون مسار الحركة دائرياً ؟

8-3 ماهي أشكال ليساجو؟

وضح كيف يمكن توليد هذه الأشكال واذكر وسيلة لتوضيحها. اشرح كيف

تساعد هذه الأشكال في مقارنة ترددات شوكتا رنين تردديهما  $f_2, f_1$

9-3 شكل ليساجو يتولد من اهتزاز شوكتا رنين. ولوحظ ان هذا الشكل يتغير

دورياً من قطع مكافئ الى شكل رقم 8 ثم الى شكل قطع مكافئ في

اتجاه معاكس ثم الى شكل 8 ثم يعود مرة ثانية الى شكل قطع مكافئ.

وتستغرق هذه الدورة من التغيرات 6 ثانية. فاذا كان تردد احدي الشوكتين

هو 100 هيرتز فما هو التردد المحتمل للشوكة الثانية؟

$$\left( 200 \pm \frac{1}{\text{هيرتز}} \right)$$

10-3 جد محصلة الحركة لحركتين توافقيتين لهما نفس الزمن الدوري وبؤثران

بانجاهين متعامدين على بعضهما. ناقش الحالات المختلفة المهمة الناتجة

من هذا التركيب.

11-3 احسب محصلة تركيب اهتزازين توافقيين متعامدين سعاتهما وكذلك زمنهما

الدوري كنسبة 1 الى 2 وفرق الطور بينهما (أ) صفر (ب) 90 درجة.

ماذا يحدث عندما يكون ترددهما كنسبه 100 الى 101 ؟

12-3 شوكتا رنين A, B استخدمتا لانتاج أشكال ليساجو. ووجد ان الشكل

الدائري يستغرق 10 ثانية ليكمل. فاذا كان تردد الشوكة A هو 200

هيرتز، وان هذا التردد هو أعلى قليلاً من تردد الشوكة B. احسب تردد

الشوكة B.

(199-9 هيرتز)

13-3 شوكة رنانة مجهولة التردد تعمل ثلاث ضربات في الثانية مع شوكة رنانة

قياسية ترددها 384 هيرتز. ويقل تردد الضربات عند لصق قطعة صغيرة

من الشمع على أحد فرعي الشوكة الأولى. ما هو تردد هذه الشوكة؟

14-3 وتران متكافئان من أوتار البيان ترددهما الأساسي 600 هيرتز عندما يكونان

تحت نفس الشد. ماهي الزيادة النسبية في شد أحد الوترين التي تؤدي الى

حدوث ست ضربات في الثانية الواحدة عندما يهتز الوتران آنياً؟

15-3 شوكتا رنين ترددهما 164 و 592 هيرتز على التوالي. جد تردد الضربات

الناتجة من اهتزازهما معا.

16-3 شوكتا رنين A, B لهما ترددات متساوية تقريباً عندما استخدمتا معاً

للحصول على أشكال ليساجو ووجدان دورة كاملة من التغيرات في الشكل

تستغرق 10 ثانية. وعندما يلصق بالشوكة B قطعة صغيرة من الشمع فان

الزمن المستغرق يصبح 20 ثانية . احسب تردد الشوكة B قبل لصق الشمع بها . علماً أن تردد الشوكة A هو 250 هيرتز .

(256.1 هيرتز)

3 – 17 شوكتا رنين A, B لها ترددين متساويين تقريباً . تردد الشوكة A هو 288 هيرتز . عندما تستخدم الشوكتين آتياً للحصول على اشكال ليساجو وجد ان الدورة الكاملة للتغيرات في شكل ليساجو تستغرق 20 ثانية . عندما تحمل الشوكة B شمعاً قليلاً فان الزمن المستغرق لدورة كاملة من التغير تصبح 10 ثانية . احسب التردد الاصيلي للشوكة B .

(287.95 هيرتز)

3 – 18 التردد الاقل لشوكتين رنانتين هو 380 هيرتز . وان دورة كاملة من التغيرات في اشكال ليساجو تحدث خلال 10 ثانية احسب تردد الشوكة الرنانة الاخرى .

(380.1 هيرتز)

3 – 19 ماهي اشكال ليساجو؟ ناقش كيفية تكوين اشكال ليساجو عندما يكون الزمن الدوري للاهتزازين متساوياً و فرق الطور بينها هو 90 درجة .

3 – 20 جد محصلة حركتين توافقيتين بسيطتين توتران في جسم في نفس الخط ونسبة ترددهما 1 الى 2 و فرق الطور بينها (أ) صفر (ب) 45 درجة (ج) 90 درجة .

3 – 21 جد محصلة حركتين توافقيتين بسيطتين متعامدتين توتران في جسم ونسبة ترددهما 1 الى 2 و فرق الطور بينها (أ) صفر (ب) 45 درجة (ج) 90 درجة .

3 – 22 قورن تردد مجهول بشوكة رنانة قياسية ترددها 2000 هيرتز فوجد انه يعطي ضربتين في الثانية .

3 – 23 قرن عازف كمان نغمة صادرة من وتر كمانه بالنغمة المقابلة على البيانو فوجد ان الضربات بين الصوتين تحدث مرة في كل 3 ثانية . ماهو الفرق بين عددي الاهتزازات في الثانية للآلتين الموسيقيتين؟

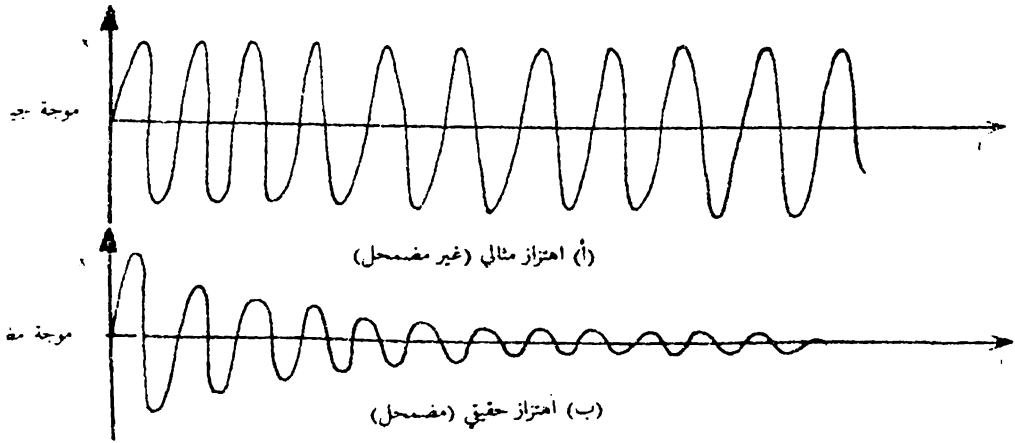
3 – 24 برهن ان محصلة موجتين جيبيتين مختلفتين في السعة والتردد والطور تكون دورية وليست توافقية .

## الفصل الرابع

### الاهتزاز المضمحل

#### 1 - 4 مقدمة

لقد اعتبرنا في دراستنا للحركة التوافقية البسيطة في الفصل الثاني ان الاهتزاز حر وغير مضمحل ، وهو الاهتزاز الحاصل من ازاحة الجسم قليلاً عن موضع توازنه ومن ثم تركه يهتز بصورة حرة تحت تأثير قوة الاستعادة الناتجة من خاصية المرونة فقط ، دون ان يعاني اي مقاومة خارجية او اي تبديد في الطاقة مهما كان شكله . ونتيجة ذلك فان سعة الحركة الاهتزازية تبقى ثابتة مما يعني ان الاهتزاز يستمر دون توقف مع مرور الزمن كما هو مبين في الشكل (4.1 أ)



الشكل (4.1): اهتزاز (أ) غير مضمحل (ب) مضمحل

وفي الحقيقة ان مثل هذا الاهتزاز يمثل حالة مثالية تماماً اذ لا يوجد مهتر حقيقي يستمر على الاهتزاز الحرالى الأبد . وفي الواقع ان اي مهتر حقيقي لابد ان يعاني شيئاً من فقدان في الطاقة بشكل أو بآخر . ونتيجة ذلك فان سعة الحركة الاهتزازية تتضاءل تدريجياً مع مرور الزمن كما مبين في الشكل ( 4-1 ب ) . ان مثل هذا الاهتزاز يدعى بالاهتزاز المضمحل الذي يمثل حالة اكثر واقعية من الاهتزاز غير المضمحل . في هذا الفصل سنتحصر دراستنا على هذا النوع من الاهتزاز .

## 2-4 القوى المسببة لأضمحل الاهتزاز

بصورة عامة يمثل الاهتزاز بحد ذاته شكلاً من الضياع في الطاقة ، وهو لهذا السبب غير مرغوب فيه في كثير من الاحيان لاسباب متعددة ، منها على سبيل المثال انه قد يكون سبباً في انهيار الاجزاء المهتزة ، او في توليد اصوات مزعجة او في نقل قوى وحركات غير مطلوبة الى اجزاء او اجسام اخرى قريبة . يمكن اعتبار ان الطاقة المصاحبة للاهتزاز تستهلك بشكل أو بآخر . وفي الواقع ان كل جسم مهتر يجابه نوعاً من القوى المقاومة لحركته والتي تودي الى اضمحلال حركته الاهتزازية تدريجياً مع الزمن وقد يكون مقدار هذه القوى من الكبير ما لا يسمح بحدوث الاهتزاز اصلاً . ومن الصعب وصف القوى الحقيقية المؤدية الى تبديد الطاقة المصاحبة للاهتزاز . الا انه بالتأكيد يمكن حصر القوة المقاومة لحركة الجسم المهتر بعامل او اكثر من عوامل الاضمحلال التي قد تكون ناتجة من لزوجة المائع (كالهواء او السائل) الذي يتحرك خلاله الجسم المهتر او الاحتكاك الداخلي بين الجزئيات التي تعاني حركة نسبية نتيجة الاهتزاز أو قوى كهربائية مستقرة (كهروستاتيكية) كذلك الناتجة عن الاحتكاك الجاف (احتكاك كولومب لتوليد الشحنات الساكنة أو قوى محتة ناتجة من الحث الكهرومغناطيسي المتولد بسبب اهتزاز المهتر الذي يحتوي مواد قابلة للتمغنط قرب مغناطيس طبيعي او كهربائي . ان واحداً أو اكثر من هذه العوامل أو غيرها موجود دائماً في اي عملية اهتزاز ، لذلك فان شغلاً يجب ان يصرف دائماً للتغلب عليها ، وهذا الشغل المصروف يتبدد تدريجياً على شكل حرارة مفقودة الى الوسط المحيط بالمهتر . ونتيجة لذلك فان سعة الاهتزاز تناقص باستمرار مع الزمن حتى يتوقف المهتر عن الحركة . ان هذا التضاؤل في السعة يعرف بالاضمحلال او التبديد في الطاقة . ومثل هذه الحركة الاهتزازية تدعى بالحركة التوافقية المضمحلة . ان جميع المهترات في الطبيعة التي تهتر اهتزازاً حراً تعاني هذا النوع من الاهتزاز ولكن بدرجات متفاوتة فالبنسول،

البسيط المهتز في الهواء يعاني مقاومة قليلة نسبياً لذلك فان سعته تتضاءل تدريجياً بمقدار ضئيل وعليه يستمر على الاهتزاز لفترة طويلة نسبياً اذا ما ترك يهتز اهتزازاً حراً . ولكن اذا غمر البندول المهتز في الماء فان المقاومة التي يعانها تصبح كبيرة لذلك فان سعته تتضاءل بمقدار ملحوظ تماماً وعليه فانه يتوقف عن الاهتزاز بعد فترة قصيرة جداً ، أما اذا غمر في سائل عالي اللزوجة كالعسل مثلاً فانه لا يهتز بل يرجع الى موضع توازنه الاصلي اذا ما ازيح عن ذلك الموضع وترك حراً كما مبين في الشكل (4-2) . ونفس الشيء يحدث لاي مهتز آخر اذا ما تعرض الى نفس الشروط . كما هو الحال مع الكتلة المعلقة في طرف نابض حلزوني عمودي مثبت طرفه الاعلى باحكام ومثبت مسع الكتلة المهتزة من الاسفل قرص مغمور في السائل كما مبين في نفس الشكل .

والحقيقة ان اي جسم يهتز في وسط ما كالهواء مثلاً يفقد بالضرورة طاقة . فأناء عملية الاهتزاز فان جزيئات الهواء المحيطة به تهتز ايضاً والطاقة الاهتزازية التي اكتسبتها هذه الجزيئات تمثل جزء من الطاقة التي فقدتها الجسم المهتز . والحقيقة ان الصوت المنبعث من اي جسم مهتز كالشوكة الرنانة مثلاً يمثل الطاقة الاهتزازية المنقولة عبر الهواء الى اذنانا وهذه الطاقة تمثل شكلاً من اشكال الطاقة المستنزفة من الجسم المهتز .

ولغرض دراسة الاهتزاز المضمحل دراسة وافية لا بد من اخذ كل قوى التبدد في الاعتبار ، ولكن ليس من السهل حصر كل عوامل التبدد بالطاقة خاصة وان قوى التبدد قد تعتمد على عوامل عديدة ومختلفة مثل الازاحة ، السرعة ، الاجهاد... الخ . لذلك ستقتصر دراستنا في هذا الفصل على اعتبار اكثر العوامل بروزاً في احداث الاضمحلال في حركة المهتز . وهذا العامل ناتج من مقاومة المائع بسبب لزوجته لحركة الجسم . ان مقدار المقاومة التي يبديها المائع لحركة الجسم تعتمد على سرعة الجسم وشكله وخواص المائع . وبالنسبة لجسيم ما يتحرك في مائع معين تختلف العلاقة بين قوة مقاومة المائع لحركة الجسم باختلاف السرعة . فعند السرعة العالية يكون مقدار القوة المقاومة متناسب طردياً مع مربع السرعة تقريباً . وعند السرعة الواطئة او الاعتيادية يكون مقدار القوة المقاومة متناسب خطياً مع السرعة الآنية  $v$  للجسيم المهتز . ويمكن التعبير عن ذلك رياضياً بالتناسب

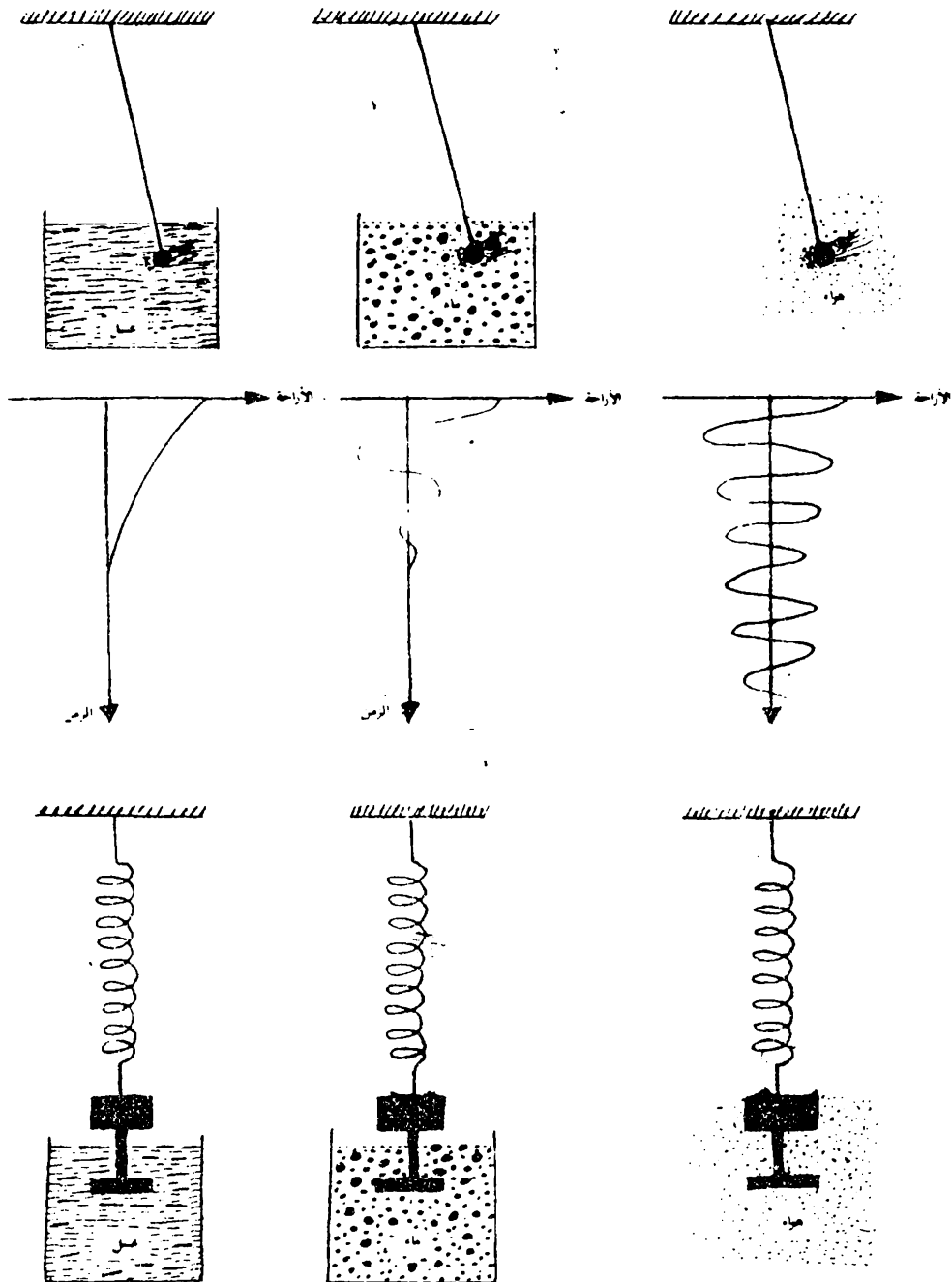
$$F_R \propto v$$

ومن هذا التناسب ينتج ان

$$F_R = - Rv$$

.....(4.1)

حيث  $R$  يمثل ثابت التناسب ويدعى بثابت المقاومة او ثابت الاضمحلال . والاشارة السالبة تشير الى ان اتجاه القوة المقاومة يكون دائماً معاكساً لاتجاه حركة الجسم . وهذا يعني ان هذه القوة تحاول دائماً ابطاء حركة الجسم المهتز .



الشكل ( 4-2 ) يبين نموذجين لهتزين بهتزان أهتزاز مضمحل في اوساط مختلفة



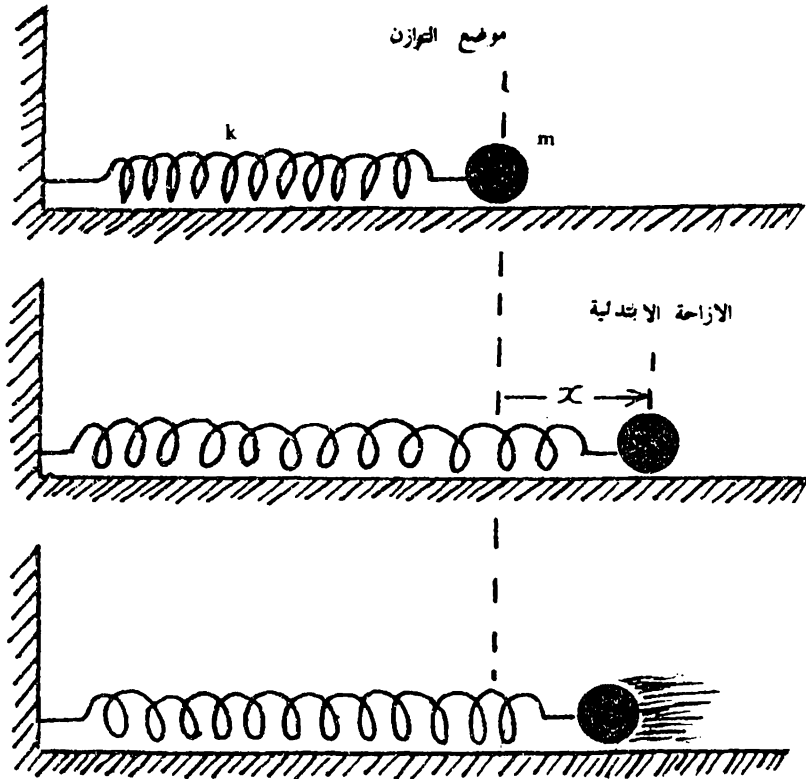
ويمكن ان نعبر عن السرعة الآتية  $v$  للجسيم بالمقدار  $\frac{dx}{dt}$  اذا كان الجسيم يتحرك  
 باتجاه المحور السيني ، وتصبح المعادلة ( 4-1 ) كالآتي :

$$F_p = - R \frac{dx}{dt} \quad \dots\dots(4.2)$$

ان هذه العلاقة الخطية الى جانب كونها تمثل حالة ليست بعيدة عن الواقع فإنها  
 تعود الى ابسط التحليلات الرياضية فيما يتعلق بالاهتزاز المضمحل ، لذلك ستقتصر  
 دراستنا في هذا الفصل على اعتبار ان القوة المقاومة التي يعانيتها الجسيم المهتز والناجمة عن  
 اللزوجة او الاحتكاك تتناسب طرديا مع السرعة الآتية للجسيم .

#### 4 ا معادلة الحركة التوافقية المضمحلة

سنعتبرها حركة المهتز المؤلف من جسيم كروي كتلته  $m$  متصل بطرف نابض حلزوني  
 لانت مرونته  $k$  ومثبت طرفه الاخر باحكام بمسند ثابت كما مبين في الشكل ( 4-3 ) .



الشكل ( 4-3 ) يبين مهتز توافقى تزلز عليه قوتان هما قوة الاستعادة وقوة مقاومة المائع

عندما تزداد الكتلة  $m$  ازاحة صغيرة مقدارها  $x$  فإن قوة استعادة تظهر مقدارها  $(-kx)$  ، وحينما تترك الكتلة فإنها تتحرك للعودة الى موضع توازنها وخلال حركتها تعاني قوة مقاومة ناتجة من الاحتكاك او لزوجة المائع ومقدار هذه القوة هو  $\left(-R \frac{dx}{dt}\right)$  حيث الإشارة السالبة تشير الى ان اتجاه هذه القوة يعاكس دائما اتجاه السرعة النسبية للكتلة المهتزة . ان محصلة القوة المؤثرة على الكتلة المتحركة في اية لحظة زمنية  $t$  هي

$$\left(-R \frac{dx}{dt} - kx\right)$$

والان نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة فينتج

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = -R \frac{dx}{dt} - kx$$

وبالتعويض ينتج ان  
.....(4.3)

نقسم طرفي المعادلة على  $m$  ونرتب الحدود فنصبح

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{R}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m} x = 0$$

نفرض ان  $2r = \frac{R}{m}$  . وستصبح فائدة هذا الفرض فيما بعد في تسهيل شكل الحل لهذه المعادلة . ولما كان  $\omega_0^2 = \frac{k}{m}$  فإن معادلة الاخيرة تصبح

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2r \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0 \quad \dots\dots(4.4)$$

هذه هي المعادلة التفاضلية للحركة التوافقية الحرة المضمحلة ، وبلاحظ انها معادلة تفاضلية من الرتبة الثانية .

#### 4-4 حل معادلة الحركة التوافقية المضمحلة

ان الحل المناسب للمعادلة العامة (4.4) والتي هي معادلة تفاضلية من الرتبة الثانية يتم بأختيار دالة يكون فيها شكل المشتقة الاولى والثانية مشابهة لتلك التي في المعادلة العامة ويأمن نختار المؤثر التفاضلي

$$D^2 = \frac{d^2}{dt^2} \quad , \quad D = \frac{d}{dt}$$

ونعوض في المعادلة العامة

$$D^2x + 2rDx - w_0^2x = 0$$

ونحصل على

$$(D^2 - 2rD + w_0^2)x = 0$$

وهذا يعني اما  $X = 0$  وهذا غير ممكن

او ان

$$D^2 - 2rD + w_0^2 = 0$$

والطريقة المناسبة لحل هذه المعادلة ، هي طريقة الدستور والتعويض نجد ان

$$D = \frac{-2r \pm \sqrt{4r^2 - 4w_0^2}}{2}$$

اي ان

$$D = -r \pm \sqrt{r^2 - w_0^2} \quad \dots \dots \dots (4.5)$$

من حل الجزء الموجب من المعادلة تكون

$$Dx = (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})x$$

$$\frac{dx}{dt} = (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})x$$

وبالترتيب نجد ان

$$\frac{dx}{x} = (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})dt$$

ويأخذ التكامل للطرفين يتبع ان

$$\ln x = (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t + \ln c$$

حيث C ثابت التكامل ، وبأعادة الترتيب نحصل على

$$\ln \frac{x}{c} = (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t$$

$$x = ce^{(-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t}$$

وبالمثل نجد ان حل الجزء السالب من المعادلة تتكون

$$x = c_2 e^{(-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t}$$

. ∴ الحل الكامل للمعادلة التفاضلية هي

$$x = c_1 e^{(-r - \sqrt{r^2 - w_0^2})t} + c_2 e^{(-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t} \dots\dots\dots(4.6)$$

وبأخذ المشتقة الثانية للمعادلة

$$\frac{dx}{dt} = (-r - \sqrt{r^2 - w_0^2}) c_1 e^{(-r - \sqrt{r^2 - w_0^2})t} + (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2}) c_2 e^{(-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t} \dots\dots\dots(4.7)$$

وبفرض ان الجسم في البداية يتحرك بمسافة  $X_0$  عن نقطة التوازن اي انه عندما  $t = 0$

$$X = X_0$$

$$\frac{dx}{dt} = 0$$

وبالتعويض في المعادلة نجد ان

$$X_0 = c_1 + c_2 \dots\dots\dots(4.8)$$

وكذلك نجد ان

$$0 = (-r + \sqrt{r^2 - w_0^2}) c_1 + (-r - \sqrt{r^2 - w_0^2}) c_2 \dots\dots\dots(4.9)$$

وبضرب طرفي المعادلة (4.8) بـ  $-r - \sqrt{r^2 - w_0^2}$  وبالتعويض في معادلة (4.9)

نحصل على :

$$(r + \sqrt{r^2 - w_0^2}) X_0 = 2\sqrt{r^2 - w_0^2} c_1$$

$$\therefore c_1 = \frac{X_0}{2} \left[ 1 + \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}} \right]$$

وبالتعويض في قيمة  $C_1$  في المعادلة (4.8) ينتج

$$c_2 = \frac{X_0}{2} \left[ 1 - \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}} \right]$$

وبذلك فان

$$x = \frac{x_0}{2} \left[ \left(1 + \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}}\right) e^{(-r + \sqrt{r^2 - w_0^2})t} + \left(1 - \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}}\right) e^{(-r - \sqrt{r^2 - w_0^2})t} \right]$$

وان

$$x = \frac{x_0}{2} e^{-\pi} \left[ \left(1 + \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}}\right) e^{(\sqrt{r^2 - w_0^2})t} + \left(1 - \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}}\right) e^{(-\sqrt{r^2 - w_0^2})t} \right] \dots \dots \dots (1.1)$$

وهذه المعادلة تأخذ اشكالاً مختلفة تعتمد على قيمة عامل الاضمحلال (r).  
وفيزيائياً نجد ان هنالك اربعة حالات للحركة يعتمد كل منها على قيمة r بالنسبة ل W<sub>0</sub> وهذه الحالات هي

#### 5-14 الحالة الاولى : عندما عامل الاضمحلال r = 0

وهي تمثل حالة انعدام الاضمحلال (r=0). اي ان المقاومة التي يعانها الجسم المهتز معدومة تماماً (R=0) وهذه الحالة تقابل الحركة التوافقية البسيطة غير المصححة والتي سبق تحليلها بالتفصيل في الفصل الثاني وبذلك فان المعادلة العامة للحركة تصبح

$$\frac{d^2x}{dt^2} + w_0^2 x = 0$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{k}{m}}$$

وان الزمن الدوري للاهتزاز  
وان حل المعادلة تكون

$$X = C \sin(W_0 t + 0)$$

حيث C تمثل سعة الحركة وتبقى ثابت مع الزمن

#### 6-4 الحالة الثانية : حالة الحركة الناقصة الاضمحلال

في هذه الحالة ان عامل الاضمحلال r صغيرة بالمقارنة مع التردد الزاوي W<sub>0</sub> ، اي

$$\frac{r}{2m} < \frac{k}{m} \Leftrightarrow r < w_0$$

ان

اي ان الكمية  $r^2 = W^2$  سالبة وان الكمية تعتبر خيالية لذلك اذا كان  $w_0^2 - r^2 = w^2$  فان  $\sqrt{r^2 - w_0^2} = iw$  وبالتعويض نحصل على

$$X = \frac{X_0}{2} e^{-rt} \left[ \left(1 + \frac{r}{iw}\right) e^{iwt} + \left(1 - \frac{r}{iw}\right) e^{-iwt} \right]$$

$$X = X_0 e^{-rt} \left[ \frac{e^{iwt} + e^{-iwt}}{2} + \frac{r}{w} \frac{e^{iwt} - e^{-iwt}}{2} \right]$$

اي ان

$$X = X_0 e^{-rt} \frac{1}{w} [ w \cos wt + \sin wt ]$$

والان نضع  $W = A \sin$  وان  $r = A \cos$  نحصل على

$$X = X_0 e^{-rt} \frac{A}{w} \sin(wt + \theta)$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{W}{r}$$

وان

$$A = \sqrt{r^2 + W^2}$$

واضح ان اي ان

$$X = Ce^{-rt} \sin(Wt + \theta) \dots \dots \dots (4.11)$$

وهذه المعادلة تمثل معادلة الحركة التوافقية المضمحلة وبتردد زاوي  $w = \sqrt{w_0^2 - r^2}$

وان سعة الحركة  $ce^{-rt}$

$$C = 1 - \frac{r^2}{w^2}$$

حيث

واضح من ذلك ان السعة تتناقص اسبياً مع الزمن

وان زمن الاهتزاز

$$T = \frac{2\pi}{w} = \frac{2\pi}{\sqrt{w_0^2 - r^2}} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{k}{m} - \frac{r^2}{4m^2}}} \dots \dots \dots (4.12)$$

#### 7-4 الحالة الثالثة : حالة الحركة الحرجة

ان هذه الحالة الخاصة تمثل الحد الفاصل بين سلوكين مختلفين تماماً للمهتز الاول هو سلوك اهتزازي فيه ان  $r < W_0$  والسلوك الثاني هو سلوك غير اهتزازي فيه  $r > W_0$ . وفي هذا البند والبند القادم نحلل هذه الحالات.

في هذه الحالة ان عامل الاضمحلال يقترب عن قيمة السرعة الزاوية او التردد الطبيعي للمهتري ان

$$\frac{r}{2m} = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad r = w_0 \quad \sqrt{r^2 - w_0^2} = 0$$

وبذلك تكون قيمة وبالتعويض في المعادلة نجد

$$x \equiv \frac{X_0}{2} e^{-\pi} \left[ \left(1 + \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}}\right) + \left(1 - \frac{r}{\sqrt{r^2 - w_0^2}}\right) \right]$$

ونحصل على

$$x = X_0 e^{-\pi} \quad \dots \dots \dots (4.13)$$

وبذلك فان X تهبط بسرعة الى الصفر اي ان الجسم يرجع وبسرعة الى نقطة التوازن والحركة تسمى بالاضمحلال الحرج .

ان لحانة الحركة الحرجة اهمية علمية كبيرة في تصميم اجهزة القياس العلمية التي تتضمن اجزاء متحركة كالمؤشرات في اجهزة القياس الكهربائية مثل الكالفانومترات والاميترات والفوتوميترات وغيرها . وفيه ان المؤشر يصل الى نقطة توازنه بسرعة وبدون ان يتذبذب حول تلك النقطة مما يتيح اخذ قراءة صحيحة وسريعة حال ربط جهاز القياس بالدائرة الكهربائية .

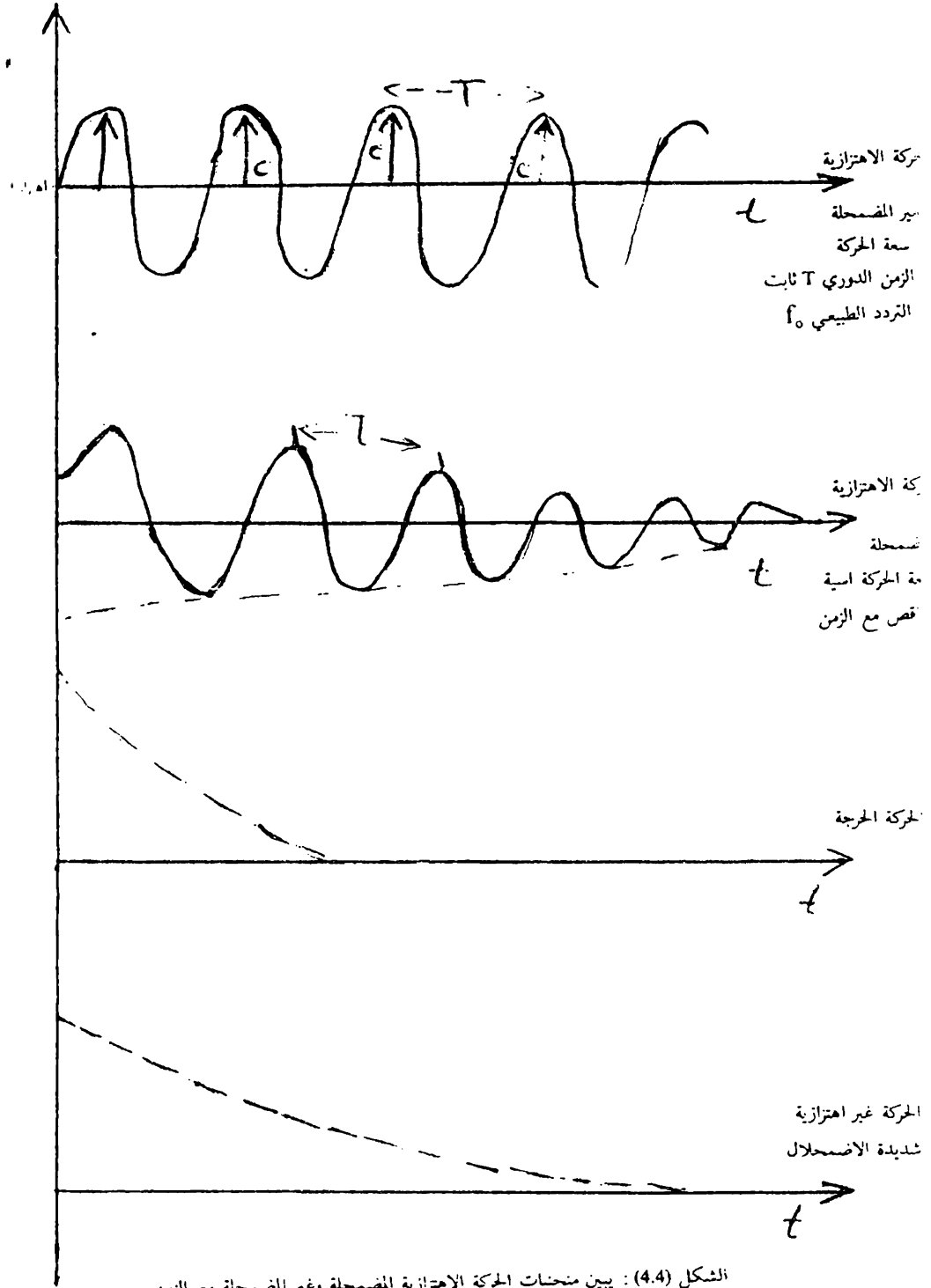
#### 8 - الحالة الرابعة : حالة الحركة الزائدة الاضمحلال

في هذه الحالة يعاني المهتر مقاومة احتكاكية كبيرة وتكون قيمة معامل الاضمحلال (r) كبيرة بانقارنة مع التردد الزاوي الطبيعي للمهتر  $w_0$  ، اي  $r > w_0$

$$\frac{r}{2m} > \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{وان}$$

اي ان الكمية  $r^2 - w_0^2$  موجبة ولذلك فان الكمية  $\sqrt{r^2 - w_0^2}$  كمية حقيقية وهذا يشير الى انه كلما تزداد الزمن t فان  $e^{-\pi}$  تقل وان الكمية  $\sqrt{r^2 - w_0^2}$  ايضاً تقل ولكن الكمية  $\sqrt{r^2 - w_0^2}$  تزداد ، وبذلك فان الكمية  $e^{-\pi}$  تقل بسرعة فائقة اي ان X تقل من  $X_0$  وتصل الى الصفر مع الزمن ، والحركة هي حركة غير اهتزازية وتسمى (overdamped) زائدة الاضمحلال

ويمكن اجمال النتائج التي حصلنا عليها في الحالات الاربعة التي تمثل الحالات الخاصة نلحل العام لمعادلة الحركة التوافقية المضمحلة كما في الشكل (4.4)



الشكل (4.4): يبين منحنيات الحركة الاهتزازية المضطحة وغير المضطحة مع الزمن



## ٩ - 4 مقياس الأضمحلالات

ان اي مهتر ميكانيكي طبيعي اذ ما ترك بهتر اهترازا حرا فانه لا يستمر على الاهتزاز الى الابد . لان سعة حركته ستناقص تدريجيا . وذلك بسبب وجود قوى داخلية وخارجية تقاوم حركته وتستنزف طاقته وتؤدي بالتالي الى تلاشي حركته وتوقفه عن الاهتزاز . فمثلا عندما بهتر البندول في الهواء فان قوى احتكاكية تظهر في نقطة التعليق وبسبب لزوجة الهواء وكتيعة . لذلك فان طاقة المهتر تتبدد في كل هزة او ذبذبة على شكل حرارة مفقودة للمحيط . ونتيجة لذلك فان سعة الاهتزاز تناقص في كل هزة وهكذا يحدث ناقص تدريجي في سعة الحركة مع مرور الزمن . حتى تنعدم السعة ويتوقف البندول من الاهتزاز . ان كل المهترات في الطبيعة تعاني اضمحلال في حركتها ولكن بدرجات متفاوتة . وان درجة الاضمحلال لاي مهتر مضمحل يمكن ايجادها من خلال احدى الكميات الآتية :

١ التناقص اللوغارتمي

٢ معامل النوعية

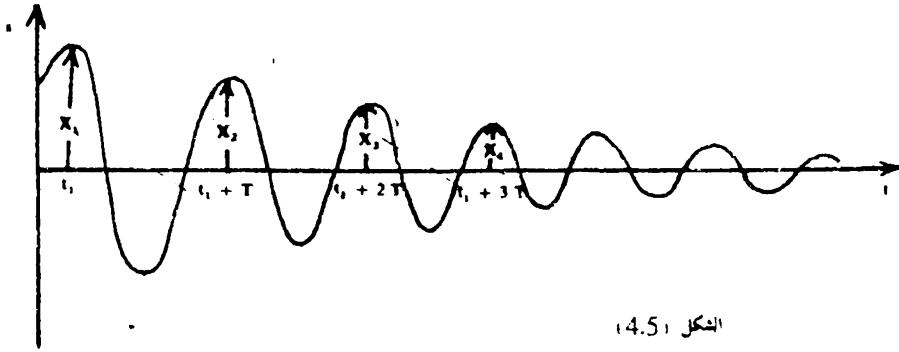
٣ زمن الاسترخاء

## 10 - 4 التناقص اللوغارتمي

يعرف التناقص اللوغارتمي بانه اللوغارتم الطبيعي للنسبة بين اي سعتين متاليتين من سعات الاهتزاز المضمحل . ويرمز للتناقص اللوغارتمي بالرمز  $\delta$  . ويعبر عن ذلك رياضيا كالآتي :

$$\delta = \ln \left( \frac{X_1}{X_2} \right) \quad \dots (4.14)$$

حيث ان  $X_1$  تمثل سعة الاهتزاز في الزمن  $t_1$   
وان  $X_2$  تمثل سعة الاهتزاز في الزمن  $t_1 + T$   
حيث ان السعتين تقاسان على نفس الجانب من موضع التوازن وكما هو مبين في الشكل  
( 4-5 )



ان المعادلة التي تصف حركة الاهتزاز المضمحل هي :

$$X = Ce^{-\delta t} \sin(\omega t + \theta)$$

من هذه المعادلة يمكن إيجاد قيمة  $X_1$  التي تمثل أقصى قيمة للازاحة في الزمن أي ان

$$X_1 = Ce^{-\delta t_1} \sin(\omega t_1 + \theta) \quad \dots (4.15)$$

وكذلك يمكن إيجاد قيمة  $X_2$  التي تمثل أقصى قيمة للازاحة في الزمن  $(t_1 + T)$  أي أن

$$X_2 = Ce^{-\delta(t_1 + T)} \sin[\omega(t_1 + T) + \theta] \quad \dots (4.16)$$

لكن لدينا

$$\frac{2\pi}{\omega T}$$

لذلك فان المعادلة (4.19) تصبح

$$X_2 = Ce^{-\delta(t_1 + T)} \sin(\omega t_1 + 2\pi + \theta)$$

$$X_2 = Ce^{-\delta(t_1 + T)} \sin(\omega t_1 + \theta)$$

$$\sin(\phi + 2\pi n) = \sin \phi \quad 4.17$$

حيث من المعلوم ان  $\sin(\omega + 2\pi n) = \sin \omega$  عندما  $n$  تساوي صفراً او اي عدد صحيح.

نعوض  $X_1$  و  $X_2$  من المعادلتين (4.16) و (4.15) في المعادلة (4.14) فينتج ان

$$\delta = \ln \frac{Ce^{-\delta t_1} \sin(\omega t_1 + \theta)}{Ce^{-\delta(t_1 + T)} \sin(\omega t_1 + \theta)}$$

$$\delta = \ln e^{\delta T}$$

$$\therefore \delta = \delta T$$

أي أن التناقص اللوغاريتمي  $\delta$  يعتمد على الزمن الدوري  $T$  للاهتزاز المضمحل ، ومعامل الاضمحلال  $r$  . ولكن يمكن إيجاد  $T$  بدلالة  $r$  من العلاقة

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega_0^2 - r^2}}$$

$$\therefore \delta = \frac{2\pi r}{\sqrt{\omega_0^2 - r^2}} \quad \dots(4.18)$$

هذه المعادلة تعطي قيمة التناقص اللوغاريتمي مهما كانت المقاومة التي يجابهها المهتز في حالة الاهتزاز أي مهما تكن قيمة معامل الاضمحلال  $r$  \* ولكن عندما تكون قيمة  $r$  صغيرة جداً بالمقارنة مع  $\omega_0$  فعندئذ يمكن إجراء التقريب التالي

$$\delta \approx \frac{2\pi r}{\omega_0} \quad \dots (4.19)$$

بلاحظ من هذه المعادلة ان التناقص اللوغاريتمي يتناسب طردياً مع معامل الاضمحلال  $r$  عندما تكون قيمة  $r$  صغيرة .

ان ما يجدر الاشارة اليه انه عندما يكون معامل الاضمحلال  $r$  صغيراً . أي عندما تكون المقاومة التي يعانها المهتز صغيرة فان مقدار الفرق بين سعتين متتاليتين يكون ضئيلاً مما يتعدى قياسه ، لذلك يفضل عموماً إيجاد قيمة التناقص اللوغاريتمي من قياس سعتين غير متتاليتين أي بعد  $n$  دورة . وعندئذ يمكن حساب  $\delta$  من العلاقة :

$$\delta = \frac{1}{n} \ln \frac{X_1}{X_n} \quad \dots (4.20)$$

حيث ان  $X_1$  تمثل سعة الاهتزاز في الدورة الاولى

وان  $X_n$  تمثل سعة الاهتزاز في الدورة  $n$  .

و  $n$  تمثل عدد الدورات او الهزات من السعة  $X_1$  الى السعة  $X_n$

ويمكن اثبات هذه العلاقة كالآتي

من تعريف  $\delta$  لدينا

$$\delta = \ln \frac{X_1}{X_2} = \ln \frac{X_2}{X_3} = \ln \frac{X_3}{X_4} = \dots = \ln \frac{X_{n-1}}{X_n}$$

من هذه العلاقة نجد ان

$$\frac{X_1}{X_2} = \frac{X_2}{X_3} = \frac{X_3}{X_4} = \dots = \frac{X_{n-1}}{X_n} = e^\delta$$

ويمكن ضرب هذه النسب المتساوية مع بعضها فينتج ان

$$\frac{X_1}{X_2} \cdot \frac{X_2}{X_3} \cdot \frac{X_3}{X_4} \cdot \frac{X_4}{X_5} \dots \frac{X_{n-1}}{X_n} = e^{n\delta}$$

من الطبيعي ان ذلك لا ينطبق على الحالات التي لا يحدث فيها اهتزاز أي عندما  $(r \geq \omega_0)$

وبالاختصار ينتج أن

$$\frac{X_1}{X_n} = \frac{x_1}{x_n} = e^{n\delta}$$

وبأخذ اللوغاريتم الطبيعي للطرفين ينتج

$$\delta = \frac{1}{n} \ln \frac{X_1}{X_n}$$

ويمكن استخدام هذه العلاقة عملياً لإيجاد قيمة  $\delta$ . وذلك بقياس النسبة بين أي سعتين تفصلهما  $n$  دورة. وبأخذ قيم مختلفة لـ  $n$  يمكن الحصول على مجموعة من القياسات. ومن رسم الخط البياني بين  $\ln \left( \frac{X_1}{X_n} \right)$  و  $n$  نحصل على خط بياني مستقيم ميله يساوي  $\delta$ .

#### 4-11 زمن الاسترخاء

يعرف زمن الاسترخاء بأنه الزمن اللازم لهبوط قيمة السعة الى  $\frac{1}{e}$  من قيمتها الأصلية. حيث  $e$  تمثل أساس اللوغاريتم الطبيعي وتساوي 2.718. من المعادلة التي تصف حركة الأنتزاز المضمحل لدينا

$$x = ce^{-rt} \sin(\omega t + \theta)$$

لاحظ أن  $ce^{-rt}$  يمثل أقصى قيمة للأزاحة ويدعى بالسعة الفعالة. فإذا رمزنا السعة الفعالة للاهتزاز المضمحل بالرمز  $C_t$  فإن

$$C_t = Ce^{-rt} \quad \dots\dots\dots(4.21)$$

وبعد زمن  $t = \frac{1}{r}$  تكون

$$C_t = \frac{1}{e} C = 0.368 C$$

إن الزمن  $t$  اللازم لهبوط قيمة السعة من  $C$  إلى  $0.368 C$  يمثل زمن الأسترخاء ويساوي

$$\frac{1}{r} \text{ وبما أن } r = \frac{R}{2m} \text{ لذلك فإن}$$

$$\therefore t = \frac{1}{r} = \frac{2m}{R} \quad \dots\dots\dots/4.22$$

وبقياس كتلة الجسم المهتز ومعرفة ثابت المقاومة  $R$  الذي يمثل القوة المقاومة لكل وحدة سرعة يمكن حساب زمن الأسترخاء. وبلاحظ أن زمن الأسترخاء يتناسب عكسياً مع ثابت المقاومة. كما يجدر بنا أن نلاحظ أن زمن الأسترخاء يمكن أن يقاس بصورة مباشرة.

إن قياس الأضمحلال من خلال زمن الأسترخاء بعد إجراء أماًلوفاً في فروع الفيزياء المختلفة

#### 4.12 معامل النوعية

يعرف معامل النوعية لأي مهتز مضمحل بأنه حاصل ضرب  $2\pi$  في النسبة بين متوسط الطاقة المخزونة في المهتز إلى الطاقة المفقودة منه خلال دورة واحدة من دورات الأهتزاز. ويرمز لمعامل النوعية عادة بالحرف  $Q$  وبصيغة رياضية تعرف  $Q$  كالآتي :

$$Q = 2\pi \left( \frac{\text{متوسط الطاقة الكلية المخزونة خلال دورة واحدة}}{\text{متوسط الطاقة المفقودة خلال نفس الدورة}} \right) \quad \dots\dots(4.26)$$

وبالنظر لاهمية هذا المعامل وفرض تسليط اضواء كاشفة على التفاصيل الدقيقة للحركة الاهتزازية المضمحلة ، سنحاول ايجاد قيمة Q بدلالة الكميات التي يمكن قياسها للمهتز المضمحل . لهذا الغرض سنبدأ التحليل من المعادلة التفاضلية الاصلية للحركة وهي :

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = -R \frac{dx}{dt} - kx$$

نرتب هذه المعادلة بحيث يكون الحدان المسؤولان عن الحركة الاهتزازية (حد القصور الذاتي+ حد المرونة) في الطرف الايسر ويكون الحد المسؤول عن الاضمحلال (حد المقاومة الاحتكاكية) في الطرف الايمن فينتج ان

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + Kx = -R \frac{dx}{dt}$$

نضرب الطرفين في  $\frac{dx}{dt}$  فنحصل على

$$m \frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2} + kx \frac{dx}{dt} = -R \left( \frac{dx}{dt} \right)^2$$

ان هذه المعادلة يمكن وضعها بالشكل الاتي

$$\frac{d}{dt} \left[ \frac{1}{2} m \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 + \frac{1}{2} kx^2 \right] = -R \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 \quad (4.24)$$

ان الحد الاول في الطرف الايسر يمثل الطاقة الحركية الآنية للمهتز ويرمز لها بالحرف K والحد الثاني في الطرف الايسر يمثل الطاقة الكامنة الانية المصاحبة لقوة الاستعادة ويرمز لها بالحرف P

اي ان

$$K = \frac{1}{2} m \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 \quad \dots\dots\dots (4.25)$$

$$P = \frac{1}{2} k x^2 \quad \dots\dots\dots (4.26)$$

وإذا اعتبرنا ان الطاقة الميكانيكية الكلية للمهتز هي E فإن  
 $K + P = E$  (4.27)

وعليه تصبح المعادلة (4.27) كالآتي :

$$\frac{d}{dt} (K + P) = - R \left( \frac{dx}{dt} \right)^2$$

اي ان

$$\frac{dE}{dt} = - R \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 \quad \dots\dots\dots (4.28)$$

ان الطرف الايمن يمثل المعدل الزمني لتبدد الطاقة نتيجة المقاومة الاحتكاكية التي يعانها المهتز اثناء الحركة وهي تساوي القدرة المستنزفة من المهتز.

فاذا فرضنا ان المهتز لم يعان اية مقاومة احتكاكية خلال الاهتزاز فان قيمة R تساوي صفراً . عندئذ تصبح المعادلة ( 4-28 ) كالآتي

$$\frac{dE}{dt} = 0 \quad \dots\dots\dots (4.29)$$

وهذه تشير الى ان المعدل الزمني لتغير الطاقة الكلية للمهتز يساوي صفراً . مما يعني ان قيمة E تبقى ثابتة مع مرور الزمن وبذلك فإن المهتز يستمر على الاهتزاز دون ان يفقد طاقة خلال الحركة .

أما اذا كان المهتز يعانى مقاومة احتكاكية طفيفة فان اهتازه يكون مضمحلاً . والحد المسؤول عن استنزاف القدرة منه يكون متغيراً خلال اي دورة من دورات الاهتزاز

وذلك لان قيمة السرعة الانية  $\left(\frac{dx}{dt}\right)$  تتغير خلال الدورة الواحدة . وعليه يفضل حساب متوسط القدرة المستترة خلال الدورة الواحدة . ولاجراء ذلك نستخدم المعادلة (4.25) فنحصل على


$$\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 = \frac{2K}{m}$$

ونعوض هذه في المعادلة (4.28) فنجد ان

ولحساب متوسط قيمة متغيرين  $K$  و  $\frac{dE}{dt}$  خلال الدورة الواحدة يجب ان نتذكر ان المقدار  $\frac{2R}{m}$  هو ثابت . لذلك فان

$$\left\langle \frac{dE}{dt} \right\rangle = - \frac{2R}{m} \langle K \rangle \quad \dots (4.30)$$

حيث ان  $\langle K \rangle$  يمثل متوسط قيمة الطاقة الحركية للمهتز خلال دورة واحدة وان  $\left\langle \frac{dE}{dt} \right\rangle$  يمثل متوسط المعدل الزمني لفقدان الطاقة خلال الدورة الواحدة . نفرض الان ان المهتز كان اضمحلاله قليلاً تماماً بحيث يمكن اعتبار ان التناقص في سعته من دورة لأخرى تليها مباشرة ضئيل جداً . في

هذه الحالة ستكون حركته خلال اي دورة لا تختلف اختلافا ملحوظا عن حركة مهتز غير مضمحل بهت بنفس السعة . ولقد وجدنا في الفصل الثاني لمهتز توافقي غير مضمحل ان متوسط الطاقة الحركية خلال الدورة الواحدة يساوي متوسط الطاقة الكامنة خلال نفس الدورة ، اي 

$$\langle K \rangle = \langle P \rangle \quad \dots (4.31)$$

ولما كان كلا من  $P$  و  $K$  يتغيران بنفس المنوال بين ادنى قيمة 0 واقصى قيمة  $E$  لذلك من السهل ان نحصل من المعادلة (4.27) على

$$\langle E \rangle = \langle K + P \rangle \quad \dots (4.32)$$

وهذه بدورها تعطي

$$\langle E \rangle = \langle K \rangle + \langle P \rangle \quad \dots (4.33)$$



تركيب المعادلتين (4.31) و(4.33) نحصل على  

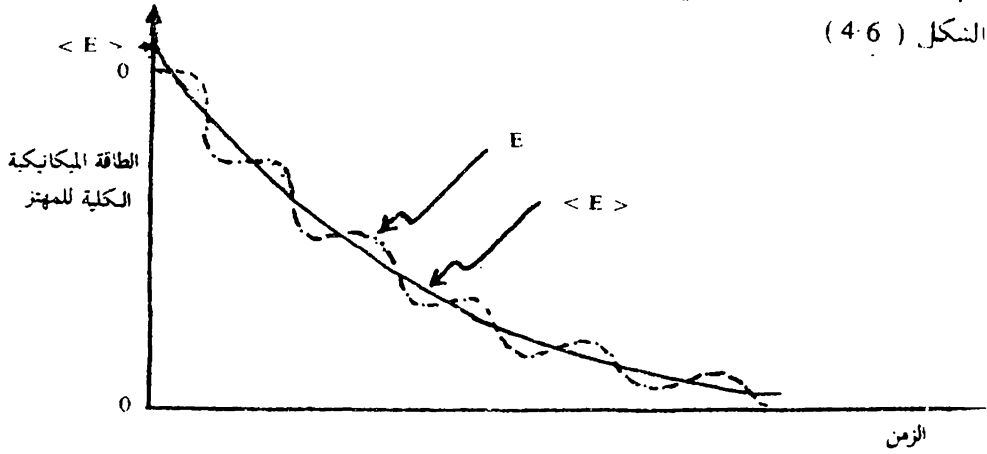
$$\langle E \rangle = 2 \langle K \rangle \quad \dots (4.34)$$

وهرب جيد يمكن استخدام هذه العلاقة في المعادلة (4.30) لتصبح :

$$\left\langle \frac{dE}{dt} \right\rangle = - \frac{R}{m} \langle E \rangle \quad \dots (4.35)$$

وفي الواقع ان معدل تناقص  $E$  يتغير بشكل متناوب خلال كل دورة من دورات الاهتزاز ، وذلك بسبب ان فقدان الطاقة يعتمد على سرعة المهتز التي هي بدورها تتغير خلال الدورة الواحدة . ويكون استنزاف الطاقة اعلى مايمكن خلال اجزاء الدورة التي تكون فيها سرعة المهتز في ذروتها . ان هذا السلوك يمكن توضيحه كما مبين في

الشكل ( 4.6 )



الشكل ( 4.6 ) بين كيفية تغير الطاقة الكلية للمهتز المضمحل مع الزمن

من هذا الشكل البياني يتضح ان الخط المنقطع المتموج يبين التفاصيل الدقيقة لكيفية تغير وتناقص  $E$  مع الزمن ، بينما الخط المتصل يشير الى السلوك الاجمالي لتوسط الطاقة الكلية  $\langle E \rangle$  مع الزمن

ولغرض ايجاد كيفية تناقص الطاقة الميكانيكية الكلية على مدى عدد كبير من الدورات وليس دورة واحدة فقط سنستخدم الخط البياني المتصل وبذلك نحتاج الى الميل  $\frac{d \langle F \rangle}{dt}$  الذي يمثل مشتقة متوسط قيمة الطاقة بدل  $\left\langle \frac{dE}{dt} \right\rangle$  الذي يمثل

متوسط الميل للخط المنقط . اي اننا باختصار نحتاج الى الوصف الاجمالي لكيفية تغير الطاقة الكلية مع الزمن وليس الى التفاصيل الدقيقة لذلك التغير.

وبذلك يصبح شكل المعادلة (4.35) كالآتي

$$\frac{d\langle E \rangle}{dt} = \frac{R}{m} \langle E \rangle \quad \dots(4.36)$$

ترتب هذه المعادلة ونكاملها

$$\int_0^t \frac{d\langle E \rangle}{\langle E \rangle} = \int_0^t \frac{R}{m} dt$$

ومنها نحصل على قيمة متوسط الطاقة الكلية  $\langle E \rangle$  في أية لحظة زمنية  $t$  :

$$\langle E \rangle = \langle E \rangle_0 e^{\frac{R}{m} t} \quad \dots (4.37)$$

حيث أن  $\langle E \rangle_0$  يمثل مقداراً ثابتاً ويشير الى قيمة  $\langle E \rangle$  في الزمن  $t=0$  من هذه المعادلة نستنتج ان متوسط الطاقة الميكانيكية الكلية  $\langle E \rangle$  المخزونة في مهتر خفيف الاضمحلال تتناقص اسياً من دورة لآخري بعدها مباشرة بسبب التأثيرات الاحتكاكية التي تستنزف الطاقة الميكانيكية للمهتر على شكل حرارة. ان سرعة التناقص يتحكم بها قيمة  $\frac{R}{m}$ . ان العلاقة البيانية بين  $\langle E \rangle$  و  $t$  موضحة في الشكل (4.11).

ولايجاد معامل النوعية  $Q$  للمهتر المضحمل نعوض في التعريف (4.23) ، حيث الطاقة المخزونة في المهتر تمثلها الكمية  $\langle E \rangle$  ، والطاقة المفقودة لكل دورة تساوي المقدار المطلق لمتوسط تغير الطاقة الكلية في وحدة الزمن  $\left\langle \frac{dE}{dt} \right\rangle$  مضروباً في زمن الدورة الواحدة  $T$ . من ذلك نحصل على

$$Q = 2\pi \frac{\langle E \rangle}{\frac{dE}{dt} T} \quad \dots\dots\dots 4.38$$

وتعويض  $\langle \frac{dE}{dt} \rangle$  من المعادلة (4.39) نحصل على :

$$Q = \frac{2\pi \langle E \rangle}{(R/m) \langle E \rangle T} = \frac{2\pi m}{RT}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} \quad \text{لكن لدينا}$$

$$\therefore Q = \frac{\omega m}{R} \quad \dots\dots\dots 4.39$$

ولما كانت R تعين شدة المقاومة الاحتكاكية التي يعانيها الجسم المهتز خلال الحركة ،  
 وليس مستغرباً ان نجد أن Q تتناسب عكسياً مع R . ان القيمة العالية لـ Q تعني ان  
 فقدان الطاقة في المهتر واطناً .

ان لمعامل النوعية اهمية كبيرة ليس فقط للاهتزازات الميكانيكية بل ايضاً للاهتزازات  
 الكهربائية . في دوائر الرنين التوالي والتوازي .

## أمثلة محلولة

$$19x = \frac{200}{\sqrt{10}} \Rightarrow kx = 40$$

مثال (4.1)

مهتز يتألف من جسيم و نابض حلزوني يعاني أثناء اهتزازه على امتداد المحور السيني قوتين القوة الأولى هي قوة الاستعادة ومقدارها يتناسب مع الأزاحة الآنية  $x$  والقوة الثانية هي قوة أحماد ومقدارها يتناسب مع السرعة الآنية  $\dot{x}$ .

فاذا كانت قوة الاستعادة تساوي عددياً  $40 \times$  دابن وقوة الأحماد تساوي 200 دابن في اللحظة التي تكون فيها سرعته الآنية 10 سم / ثانية واذا فرضنا أن كتلة الجسيم 5 غم وأنه قد بدأ حركته من السكون عند نقطة تبعد 20 سم عن موضع التوازن . أوجد مايلي

( أ ) المعادلة التفاضلية لحركة المهتز والشروط التي تصف حركته .

( ب ) الموضع الآني للجسيم في أي لحظة زمنية

( ج ) السعة والزمن الدوري والتردد للذبذبات المضمحلة

( د ) ارسم الحركة بيانياً .

( هـ ) التناقص اللوغارتمي

( و ) التردد الطبيعي والزمن الدوري الطبيعي للاهتزاز

( ز ) المدى الذي تتراوح فيه قيم ثابت الأضمحلال بالنسبة للحركة ( 1 ) زائداً

الأضمحلال ( 2 ) العرجة ( 3 ) ناقصة الأضمحلال .

## الحل

( أ ) : لدينا قوة الاستعادة  $F_k$  ومقدارها هو

$$F_k = - 40 x$$

وقوة الأحماد او المقاومة  $F_R$  ومقدارها هو

$$F_R = - R \dot{x}$$

وعندما تكون قيمة السرعة الآنية  $\dot{x}$  هي 10 سم / ثانية تكون قوة الأحماد 200 دابن

وعليه تكون قيمة ثابت المقاومة  $R$  هي 20 دابن لكل سم / ثا

لذلك فإن

$$F_R = - 20 \dot{x}$$

طبق قانون نيوتن الثاني في الحركة فينتج ان

$$m \ddot{x} = -R \dot{x} - kx$$

أي أن

$$5 \ddot{x} = -20 \dot{x} - 40x$$

اسم على 5 فنحصل على

$$\ddot{x} + 4 \dot{x} + 8x = 0$$

(1)

معادته هي المعادلة التفاضلية لحركة المهتز

(ب) لأيجاد الموضع الآني  $x$  للجسيم في أية لحظة زمنية  $t$  يجب إيجاد الحل

معادلة الحركة (1)

لدينا الشروط الابتدائية للحركة وهي

$$x = 20 \text{ في اللحظة الزمنية } t = \text{صفر}$$

$$\dot{x} = 0 \text{ في اللحظة الزمنية } t = \text{صفر}$$

نقارن المعادلة (1) مع المعادلة القياسية للحركة التوافقية المضطربة

$$\ddot{x} + 2r\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

ونجد أن

$$\omega_0^2 = 8$$

$$2r = 4$$

$$r^2 = 4$$

هذا يعني أن

وهذا يشير إلى أن قيمة  $\omega_0^2$  أكبر من  $r^2$  ( $\omega_0^2 > r^2$ ) أي أن الحركة الأهتزازية

مضمحلة والحل المناسب هو

$$x = e^{-rt} (A \sin \omega t + B \cos \omega t)$$

... (2)

نعوض القيم المناسبة

$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - r^2} = \sqrt{8 - 4} = 2$$

$$r = 2$$

في المعادلة (2) فنصبح

$$x = e^{-2t} (A \sin 2t + B \cos 2t)$$

... (3)

ولأيجاد قيم  $B, A$  نعوض الشروط الابتدائية

الشروط الابتدائية الأول هو  $x = 20$  عندما  $t = 0$  فنجد أن

$$20 = 1(0 + B)$$

وبذلك نجد أن

$$20 = B$$

ولتعويض الشرط الثاني  $0 = x$  عندما  $0 = t$  يجب ان نفاضل المعادلة (3) بالنسبة للزمن، فنحصل على

$$x = \frac{dx}{dt} = -2e^{-2t} (A \sin 2t + B \cos 2t) + e^{-2t} (2A \cos 2t - 2B \sin 2t)$$

$$0 = -2(B) + (2A)$$

ومنها نجد ان  $20 = B = A$  سم

وهكذا نجد أن الموضع الآتي  $x$  للجسيم في اية لحظة زمنية  $t$  هو

$$x = e^{-2t} (20 \sin 2t + 20 \cos 2t)$$

ويمكن التعبير عن هذا الحل بطريقة اخرى ، فلدينا العلاقة

$$A \sin 2t + B \cos 2t = C \cos (2t - 0)$$

حيث ان

$$20 \sqrt{2} \quad \sqrt{20^2 + 20^2} = \sqrt{A^2 + B^2} = C$$

وان

$$\frac{\pi}{4} = a \quad 1 = \frac{A}{B} = \tan \theta$$

وعليه يصبح الحل العام كالآتي

$$x = 20 \sqrt{2} e^{-2t} \cos \left( 2t - \frac{\pi}{4} \right) \quad \dots (4)$$

ان هذه المعادلة تمكنا من ايجاد موضع الجسيم  $x$  في اية لحظة زمنية  $t$ .

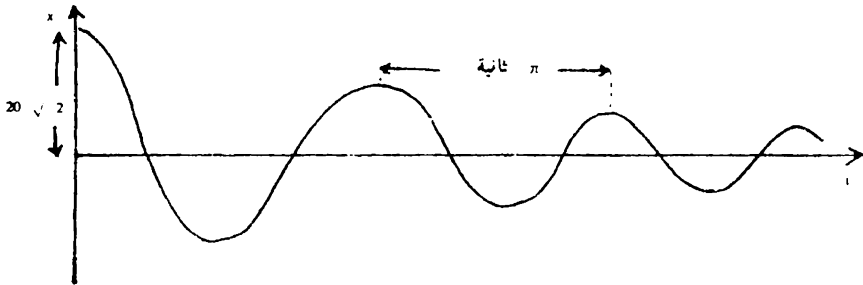
(ج) من المعادلة (4) نجد ان

$$\text{السعة} = 20 \sqrt{2} e^{-2t} \text{ سم}$$

$$\text{الزمن الدوري} = T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{2} = \pi \text{ ثانية}$$

$$\text{التردد} \quad \frac{1}{\pi} = \frac{2}{2\pi} = \frac{\omega}{2\pi} = f \quad \text{هيرتز}$$

(١١) ان حركة الجسم يمكن تمثيلها بيانياً من خلال المعادلة (4) وذلك برسم الازاحة الآنية  $x$  مع الزمن  $t$  فنجد ان



يلاحظ من هذا الشكل ان سعة الاهتزاز تتناقص تدريجياً مع الزمن .  
(هـ) ان قيمة التناقص اللوغاريتمي يمكن ايجادها من العلاقة :

$$\sigma = rT$$

$$r = \frac{R}{2m}$$

ولدينا

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega_0^2 - r^2}}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

،

ومن هذه العلاقات نجد

$$\delta = \frac{2\pi R}{\sqrt{4 \text{ km} - R^2}}$$

$$\delta = \frac{2\pi \times 20}{\sqrt{4 \times 40 \times 5 - (20)^2}} = 2\pi$$

(و) لايجاد التردد الطبيعي والزمن الدوري في حالة انعدام الاحتكاك (أو المقاومة)

نعوض  $r = 0$  في الحل (2) ونضع  $\omega = \omega_0$  فنحصل على  $A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t$

$$\frac{k}{m} = \omega_0^2 \quad \text{حيث ان}$$

$$8 = \frac{40}{5} = \omega_0^2 \quad \text{ومنها نجد ان}$$

$$2\sqrt{2} = \omega_0$$

$$\frac{2\pi}{T_0} = \omega_0 \quad \text{لكن}$$

ومنها نجد الزمن الدوري الطبيعي  $T_0$

$$\frac{\pi}{\sqrt{2}} = \frac{2\pi}{2\sqrt{2}} = \frac{2\pi}{\omega_0} = T_0$$

وبذلك نحصل على التردد الطبيعي  $f_0$

$$\frac{\sqrt{2}}{\pi} = \frac{1}{T_0} = f_0$$

هيرتز

(ز) ان قيمة ثابت الاضمحلال  $r$  بالنسبة لقيمة  $\omega_0$  هي التي تحدد طبيعة حركة

المهتز.

(1) فعندما تكون قيمة  $r$  اكبر من قيمة  $\omega_0$  لا يحدث اهتزاز واذا ما ازيع المهتز عن

موضع توازنه وترك حراً فإنه يعود ببطء الى موضع توازنه.



(2) وإذا كانت قيمة  $\omega_0 = \tau$  تكون الحركة حرجية أي أن هذه القيمة تفصل بين سلوكين هما إما ساكن اهتزازي أو سلوك غير اهتزازي . وفي حالة  $\omega_0 = \tau$  إذا ما زرع المهتز عن موضع توازنه وتركه حراً فإنه يعود إلى موضع توازنه بأقل زمن ممكن (دون أن يصاحبه اهتزاز) .

(3) وعندما تكون قيمة  $\tau$  أقل من قيمة  $\omega_0$  فإنه قد يمكن للمهتز أن يهتز ولكن اهتزازه يكون مضطرب أي أن سعته تقل بالتدريج . وسرعة تناقص السعة يعتمد على قيمة  $\tau$  وفي حالة متطرفة عندما  $\tau$  تتعدى  $(\omega_0 - \tau)$  فإن المهتز يستمر بالأهتزاز وتبقى سعة حركته ثابتة

#### مشال ( 2 ) ( 4 )

في بعض أجهزة القياس التي يتألف فيها المؤشر من ذراع اهتزازي ، كالمثال في الفانومتر القدي في مثلا عندما تمر خلاصه شحنة كهربائية في سلك عمود المؤشر إلى موضع توازنه في أقل زمن ممكن . ناقش كيف يتحقق ذلك ؟

كالفانومتر قد في مؤشره يشير إلى الزاوية المقادير ، على ذلك إذا يشبهه في اللحظة الزمنية  $t = 0$  وتمرر خلاله كمية من الشحنة المؤشر إلى الزاوية  $\theta$  والتي هي الزاوية الرقبة الضوئية الموجهة إلى مقياس متبني سعة اهتزازية معاً أو كما في شكل تمثيل الزاوية مع الزمن ووضح ذلك بيانياً ؟

#### الحاصل

إن عمود المؤشر إلى موضع توازنه أو سعة اهتزازيه أقل زمن ممكن يتحقق عندما  $\omega_0 = \tau$  وفي حالة الحالة يتكون الشكل المناسب لتعادلك المعادلات التوافقية المضمحلة

$$s = (\omega_0 - \tau) t \quad (1)$$

إن الشرط الابتدائي للدرجة هي

$$s = 0 \quad \text{عندما} \quad t = 0$$

$$\dot{s} = v \quad \text{عندما} \quad t = 0$$

من الشرط الاول نجد ان قيمة  $A = \text{صفر}$   
 ولنوضح الشرط الثاني يجب ان نفاضل المعادلة (1) بالنسبة للزمن فنجد ان

$$\dot{x} = B e^{-rt} - r(A + Bt) e^{-rt}$$

نعوض القيم المناسبة

$$t = 0 \quad \dot{x} = V, A = 0$$

فنجد أن

$$V = B$$

وعليه يكون الحل الكامل الذي يصف حركة المؤشر هو

$$x = Vt e^{-rt} \quad \dots (2)$$

وعند امرار شحنة كهربائية في الجهاز فان المؤشر ينحرف ويؤدي الى تحريك البقعة الضوئية على المقياس المتري الى أقصى انحراف . بعدها تعود البقعة الى موضع التوازن . وعليه فان النهاية العظمى لقيمة الازاحة  $x$  تحدث عندما تصل البقعة الضوئية الى أقصى انحراف على المقياس وتوقف لحظيا قبل شروعها بالعودة الى موضع التوازن ( $\dot{x} = 0$ ) وعند النهاية العظمى للازاحة يتحقق الشرط  $\dot{x} = 0$  نفاضل المعادلة (2) بالنسبة للزمن فنجد أن

$$\dot{x} = V e^{-rt} (1 - rt) = 0$$

ولما كانت  $V \neq 0$

وان المقدار  $e^{-rt} \neq 0$  الا عندما  $t \rightarrow \infty$

لذلك فان

$$(1 - rt) = 0$$

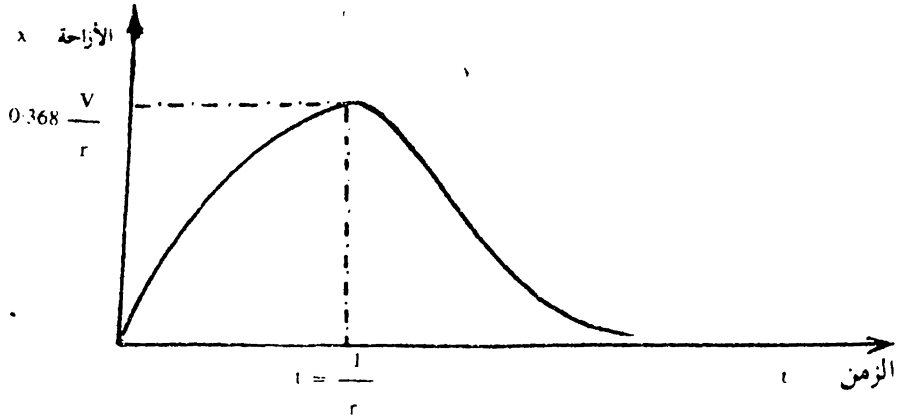
ومن هذه المعادلة نجد ان

$$t = \frac{1}{r}$$

وهذه العلاقة تعطي اللحظة الزمنية التي عندها تكون الازاحة في أقصى قيمة لها . والازاحة في هذه الحالة هي

$$x = Vt e^{-rt} = \frac{V}{r} e^{-1} = 0.368 \quad \frac{V}{r} = 0.368 \frac{2mV}{R}$$

والعلاقة البيانية بين الازاحة  $x$  والزمن  $t$  يمكن ان نحصل عليها من المعادلة (2)



وفي هذه الحالة يعود المؤشر الى موضع التوازن ( $x = 0$ ) في أقل زمن ممكن دون ان يرافق ذلك أي سلوك اهتزازي ومن هنا تتجلى الأهمية العملية للحركة الحرجة في تصميم اجهزة القياس من هذا النوع .

مثال (3-4)

إذا كان التردد الطبيعي لمهتز هو 20 هيرتز بدون اضمحلال . ويصبح تردده بوجود الاضمحلال 16 هيرتز فما هو التناقص اللوغارتمي.

الحل

لدينا

$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - r^2} \quad \dots(1)$$

$$\omega_0 = 2\pi f_0$$

$$\omega = 2\pi f$$

نعرض القيم المناسبة فنجد أن

$$40\pi = 2\pi \times 20 = \omega_0$$

$$32\pi = 2\pi \times 16 = \omega$$

نعرض في المعادلة (1) نحصل على

$$(32\pi)^2 = (40\pi)^2 - r^2$$

ومنها نجد أن

$$r^2 = 576\pi^2$$

$$r = 24\pi$$

والتناقص اللوغاريتمي  $\delta$  يمكن ايجاده من العلاقة

$$\delta = r T$$

حيث  $T$  هو الزمن الدوري المضمحل  
لذلك فإن

$$\frac{3\pi}{2} = 24\pi \times \frac{1}{16} = \delta$$

## اسئلة

- 4-1 ما هو الاهتزاز المضمحل ، وما هي عوامل الاضمحلال ؟
- 4-2 هل هناك مهتز يهتز بدون اضمحلال ؟
- 4-3 ان الاضمحلال يعني فقدان في طاقة المهتز فأين يذهب هذا التمداد . وهل يتفق ذلك مع قانون حفظ الطاقة .
- 4-4 هل يمكن الحصول على مهتز مثالي بدون اضمحلال تماماً ؟
- 4-5 في بعض الآلات تستخدم وسائل اخماد . وضح لماذا . وأعط مثالا لذلك
- 4-6 ما هو تأثير عوامل الاضمحلال على : ( أ ) سعة الاهتزاز ( ب ) تردد الاهتزاز ( ج ) الزمن الدوري للاهتزاز .
- 4-7 اين تكمن عوامل الاضمحلال في المهتز ذاته أم في محيطه الخارجي . وضح
- 4-8 عندما يهتز مهتز في مائع فما هي العوامل التي تحدد مقدار القوة المقاومة لحركة المهتز .
- 4-9 اذكر ما هي طبيعة حركة المهتز في الحالات الآتية :
- ( أ )  $\omega < \omega_0$  صفير
- ( ب )  $\omega > \omega_0$
- ( ج )  $\omega = \omega_0$
- ( د )  $\omega > \omega_0$
- 4-10 ماهي طرق قياس الاضمحلال ؟ عددتها ووضح النظرية التي تستند عليها كل طريقة .
- 4-11 عرف ما يلي
- ( أ ) التاقص اللوغاريتمي
- ( ب ) زمن الاسترخاء
- ( ج ) معامل النوعية
- 4-12 ناقش تأثير الاضمحلال على التردد الطبيعي للمهتز .
- 4-13 هل يمكن وصف حركة المهتز المضمحل انها حركة توافقية بسيطة ؟ وضح لماذا .
- 4-14 هل تتغير الطاقة تبادلياً بين الطاقة الكامنة والطاقة الحركية في جميع الأجسام المهتزة التي ( أ ) لا تعاني أي فقدان في الطاقة ( ب ) تعاني تبديد في الطاقة .
- 4-15 اذكر عوامل الاضمحلال التي تستنزف طاقة الاهتزاز في المهتزاز التالية :
- ( أ ) البندول البسيط
- ( ب ) الجسم الطافي
- ( ج ) البندول في انبوبة على شكل حرف U

- ( د ) الكتلة المتصلة بين نابضين ( اهتزاز طوي واهتزاز مستعرض )
- ( هـ ) الكتلة المربوطة وسط سلك متوتر ،
- ( و ) الجسم الموضوع على غشاء متوتر
- 4-16 في أي الحالتين يكون تأثير الاضمحلال أكبر : في بندول يتذبذب بسعات كبيرة أم في آخر يتذبذب بسعات صغيرة ؟ وضح اجابتك
- 4-17 لديك مهتز مضمحل تناقص سعة اهتزازة تدريجياً وبعد فترة زمنية قد تطول أو تقصر يتوقف عن الحركة تماماً . ناقش أين فقدت طاقة المهتز . وما هو موقف قانون حفظ الطاقة في ذلك .
- 4-18 هل تبقى طاقة المهتز التوافقي المضمحل محفوظة ؟ ولماذا ؟
- 4-19 ناقش باسهاب عوامل الاضمحلال في مرنان هلمهولتز .
- 4-20 ما هو شرط حدوث الحركة الجرجة في المهتزاز عموماً ؟ وما أهمية ذلك على أجهزة القياس .
- 4-21 ما هي الأهمية العملية للحركة الجرجة . ؟
- 22 -- 4 اذكر الفائدة العلمية من دراسة عامل النوعية Q في مواضيع الفيزياء .

## مسائل

4-1 برهن ان معادلة الحركة لمهتز توافقي مضمحل هي :

$$x + 2rx + \omega_0^2 x = 0$$

ثم جد مجموعة الحلول المناسبة لهذه المعادلة واعط التفسير الفيزيائي لكل حل .

4-2 حل معادلة المهتز التوافقي المضمحل :

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2 \frac{dx}{dt} + 5x = 0$$

تحت الشروط  $x = 5$  و  $\frac{dx}{dt} = -3$  في اللحظة الزمنية  $t = 0$  صفر ثم اعط تفسيراً فيزيائياً للنتائج التي تحصل عليها .

4-3 جسم كتلته 30 كيلوغرام علق بطرف نابض حلزوني فأدى الى استطالته بمقدار 0.5 متر . اذا سحب هذا الجسم نحو الأسفل بازاحة مقدارها 0.75 متر عن موضع التوازن ثم ترك :

( أ ) جد موقع الجسم في أي لحظة زمنية اذا كانت القوة المقاومة لحركة المهتز والناجمة من اللزوجة تساوي  $10v$  نيوتن . حيث ان  $v$  هي السرعة الآنية للجسم :

( ب ) وضع طبيعة الحركة الناتجة هل هي اهتزازية مضمحلة . أم زائدة الاضمحلال أم حرجة

4-4 برهن ان الفرق في الأزمنة المقابلة لأقصى ازاحتين متتاليتين لمهتز توافقي مضمحل هو مقدار ثابت

4-5 هل الفرق في الأزمنة المقابلة لأدنى ازاحتين متتاليتين لمهتز توافقي مضمحل يساوي نفس المقدار في المسألة (4-4)

6 4 اذا كانت قوة الاحتكاك التي تقاوم حركة المهتز المؤلف من جسيم ونابض هي  $7.5kx$  نيوتن . حيث ان  $x$  هي السرعة الآنية للمهتز .

( أ ) برهن ان حركة هذا المهتز هي حركة اهتزازية مضمحلة .

( ب ) جد السعة والزمن الدوري والتردد

( ج ) جد التناقص اللوغاريتمي .

علماً أن كتلة المهتز هي 24 كيلوغرام وان ثابت النابض 40 نيوتن لكل متر .

4-7 اذا كانت قوة اللزوجة التي يبديها المائع لحركة المهتز في السؤال السابق هي

20 x نيوتن فما هي طبيعة الحركة الناتجة إذا ازبح الجسم عن موضع توازنه وتركه .

8-4 اثبت ان التناقص اللوغاريتمي في الاهتزاز المضمحل يساوي الزمن اللازم لكي تنقص السعة الى  $\frac{1}{e}$  من قيمتها القصوى .

9-4 قانون ستوك باذكر أن قوة اللزوجة التي تقاوم حركة كرة نصف قطرها a تتحرك خلال مائع بسرعة v هي  $6\pi\eta av$  حيث  $\eta$  يمثل لزوجة المائع . فإذا كان لدينا بندول بسيط طوله 1 متر متعلق به كرة صغيرة من الألمنيوم نصف قطرها 5 ملم ويهتز البندول بسعات صغيرة . جد الزمن اللازم كي تنقص سعة اهتزاز البندول عشرة بالمئة .

علماً ان كثافة الألمنيوم هي  $2.65 \times 10^3$  كغم / م<sup>3</sup>  
وان لزوجة الهواء  $\eta$  هي  $1.78 \times 10^{-5}$  م<sup>-1</sup> كغم ثا<sup>-1</sup>

10-4 مهتز مضمحل يبدأ من السكون يصل اول سعة مقدارها 5 سم وتنقص الى  $50^{-1}$  ملم بنفس الاتجاه بعد انجاز 100 ذبذبة . فإذا كان الزمن الدوري 2.3 ثانية . جد التناقص اللوغاريتمي .

11-4 مهتز مضمحل معادلة حركته هي

$$\frac{d^2y}{dt^2} + 10 \frac{dy}{dt} + 15y = 0$$

جد الحل العام لهذه المعادلة واعط التفسير الفيزيائي لذلك .

12-4 علق جسم كتلته 5 كغم من طرف نابض عمودي فأحدث استطالة 62.5 سم ثم سحب الجسم بعد ذلك الى أسفل مسافة 3 سم وتركه .

(أ) عين موضع الجسم في أية لحظة زمنية ، اذا تعرض لقوة معيقة تساوي عددياً 4 مرات قدر سرعته الآنية .

(ب) ما هي طبيعة حالته الحركية ؟

13-4 برهن ان  $x = Ae^{-\alpha t} \cos \omega t$  يمكن ان يكون حلاً للمعادلة

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0$$

جد  $\alpha$  ،  $\omega$  بدلالة  $\gamma$  ،  $\omega_0$

14-4 جسم كتلته 0.2 كغم معلق بنهاية نابض حلزوني له ثابت مقداره 80 نيوتن لكل متر . اذا كان الجسم يعاني مقاومة تساوي عددياً bv حيث v هي سرعته الآنية بانزلكل ثانية ، b ،  $\omega_0$  ان ثابت



- (أ) اكتب معادلة الحركة للمهتز  
(ب) إذا كان التردد المضمحل هو  $\frac{\sqrt{3}}{2}$  من قيمة التردد الطبيعي  
لمبر المضمحل فما هي قيمة الثابت  $b$   
(ج) ما هي قيمة عامل النوعية  $Q$  للمهتز ، وما هو مقدار التناقص في  
سعة الاهتزاز بعد انجاز 10 هزات كاملة ؟

1

2

# الفصل الخامس

## الاهتزاز القسري

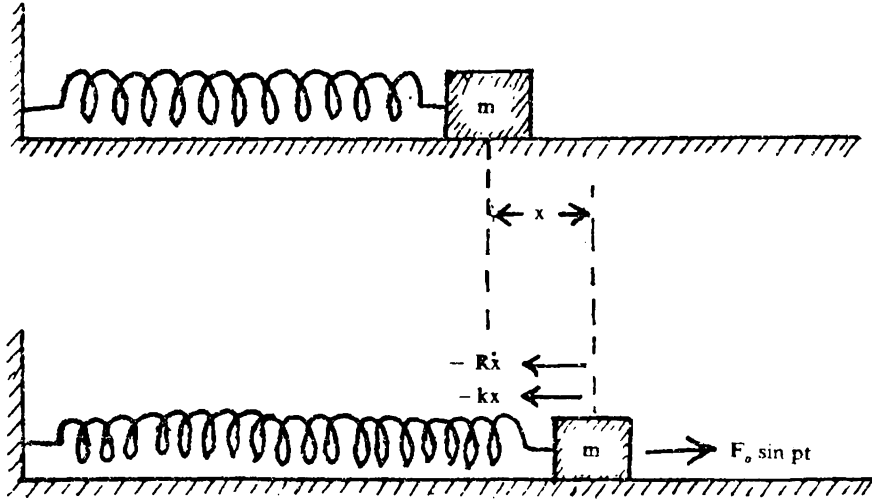
### 1 - 5 مقدمة

لقد اقتصرنا دراستنا حتى الان على دراسة الاهتزاز الحر المضمحل وغير المضمحل حيث وجدنا انه عندما يزاح المهتز غير المضمحل عن موضع توازنه ويترك حرا فانه سوف يهتز بتردد يعتمد على ثوابت المرونة والقصور الذاتي ، ومثل هذا التردد يدعى بالتردد الحرا والتردد الطبيعي . ان ما يساعد على استمرار الاهتزاز الحر هو الطاقة المخزونة في المهتز في بداية الحركة الاهتزازية ولكن بسبب المقاومة الاحتكاكية التي يتحتم وجودها دائما مهما كانت صغيرة فان سعة الاهتزاز سوف تتضاءل بالتدرج مع الزمن حتى يتوقف المهتز عن الاهتزاز . ولكي نحافظ على استمرار الاهتزاز يجب ان يزود المهتز بالطاقة باستمرار للتغلب على تأثير المقاومة الاحتكاكية . واذا كانت الوسيلة لتزويد المهتز بالطاقة على شكل قوة خارجية دورية فعندئذ يقال للمهتز انه في حالة اهتزاز قسري او اهتزاز مجبر . ولعل من ابسط الامثلة المألوفة على الاهتزاز القسري هو حركة الارجوحة فالارجوحة المهتزة اذا ماتركت وشأنها فانها سوف تتوقف عن الاهتزاز بعد فترة لن تطول كثيرا وذلك بسبب فقدان المستمر للطاقة نتيجة الاحتكاك ، ولكن اذا ما اعطيت دفعات صغيرة متعاقبة وعلى فترات زمنية مناسبة فانها سوف تستمر على الاهتزاز نتيجة التعويض المستمر للطاقة المفقودة . وبالْحَقِيقَة اذا ما احسن توقيت الدفعات بحيث تكون مؤثرة بنفس اتجاه الحركة وليس عكسها فان سعة الاهتزاز تكون كبيرة . وهناك امثلة عملية كثيرة على الاهتزاز القسري ، منها اهتزاز الجسر تحت ضربات اقدام طابور عسكري عند العبور واهتزاز هيكل المحرك نتيجة الضربات الدورية للمكابس داخل اسطوانات الاحتراق ، واهتزاز الآلات الموسيقية بانواعها الوترية والهوائية وذات الاغشية الرقيقة عند الاثارة الميكانيكية او الكهربائية ..... الخ . ان مسألة الاهتزاز القسري هي مسألة عامة في الفيزياء . اذ ان حل هذه المسألة لا يقتصر فائدته على الحركات الاهتزازية والموجية فقط بل يتعداها الى مجالات اخرى مختلفة في الصوتيات ودوائر

التيار المتناوب والفيزياء الذرية . في هذا الفصل ستركز دراستنا على تحليل الاهتزاز القسري والظواهر الناتجة عنه .

## 5.2 معادلة الحركة للمهتز المضمحل تحت تأثير قوة خارجية دورية

سنعتبر هنا حركة المهتز المؤلف من جسم كتلته  $m$  متصل بطرف نابض حلزوني ثابت مرونته  $k$  ومثبت طرفه الآخر باحكام كما في الشكل (5.1)



الشكل (5.1) مهتز مضمحل تحت تأثير قوة خارجية دورية

نفرض ان الجسم يهتز في الهواء (أو أي وسط لزج) بسرعة غير عالية بحيث تكون المقاومة الاحتكاكية التي يعانيها الجسم متناسبة طردياً مع سرعته . ونفرض ان الجسم يخضع لقوة خارجية دورية مقدارها  $F_0 \sin pt$  حيث  $P$  يمثل التردد الزاوي لهذه القوة وهذا التردد مستقل تماماً عن التردد الزاوي الطبيعي  $\omega_0$  أو التردد الزاوي المضمحل  $\omega$  . ان هذه القوة الدورية تعمل على تغذية المهتز بالطاقة لتعوض عن الطاقة التي يخسرها خلال الحركة . ان الجسم المهتز في هذه الحالة يكون خاضعاً آنياً لثلاث قوى مختلفة هي قوة الاستعادة  $-kx$  وقوة الاحتكاك  $-R\dot{x}$  والقوة الخارجية الدورية  $F_0 \sin pt$  ومحصلة هذه القوة المؤثرة في امتداد المحور السيني  $x$  هي

$$F_0 \sin pt - kx - R \frac{dx}{dt}$$

الآن نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة ، فينتج ان

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = F_0 \sin pt - kx - R \frac{dx}{dt} \quad \dots (5-1)$$

نقسم طرفي المعادلة على  $m$  ونرتبها فتصبح

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{R}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m} x = \frac{F_0}{m} \sin pt$$

وفرض ان  $f_0 = \frac{F_0}{m}$

$$2r = \frac{R}{m}, \omega_0^2 = \frac{k}{m}$$

ولما كانت

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2r \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = f_0 \sin pt \quad \dots (5-2)$$

لذلك تصبح المعادلة الاخيرة كالآتي

### 5-3 حل معادلة الحركة القسرية ( الحل الخاص )

لحل هذه المعادلة يجب ان نتذكر ان القوة الخارجية المسلطة بتردد زاوي  $p$  ستجبر الجسم على الاهتزاز بهذا التردد . وبذلك فان كل حد من حدود هذه المعادلة في الطرف الايسر يجب ان يتضمن دالة تتغير توافقياً مع الزمن بتردد زاوي  $P$  لهذا الغرض سنفرض الحل التجريبي باعتبار الازاحة الآنية  $x$  تتغير توافقياً مع الزمن وفق المعادلة التالية

$$x = A \sin pt + B \cos pt \quad \dots (5-3)$$

لاختبار صحة هذا الحل نعوضه في المعادلة (5-2)

نجد  $\frac{dx}{dt}$  من هذا الحل

$$\frac{dx}{dt} = P A \cos pt - p B \sin pt$$

ثم نجد  $\frac{d^2 x}{dt^2}$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -p^2 A \sin pt - p^2 B \cos pt$$

نعوض  $x$  و  $\frac{dx}{dt}$  و  $\frac{d^2x}{dt^2}$  في المعادلة (5.7) فنحصل على

$$p^2 A \sin pt - p^2 B \cos pt + 2rp A \cos pt - 2rp B \sin pt + \omega_o^2 A \sin pt + \omega_o^2 B \cos pt = f_o \sin pt$$

نرتب هذه المعادلة فتصبح

$$(p^2 A - 2rpB + \omega_o^2 A) \sin pt + (-p^2 B + 2rpA + \omega_o^2 B) \cos pt = f_o \sin pt$$

..... (5.4)

فاذا كان الحل المقروض صحيحاً فان الطرف الايمن في هذه المعادلة يجب ان يساوي الطرف الايسر عند أي لحظة زمنية  $t$ . وهذا يعني ان معامل  $\sin pt$  في الطرف الايسر يجب ان يساوي معامل  $\sin pt$  في الطرف الايمن في اية لحظة زمنية  $t$ ، وكذلك بالنسبة لتساوي معاملي  $\cos pt$  في الطرفين.

فبالنسبة لمعامل  $\sin pt$  نجد ان

$$-p^2 A - 2rpB + \omega_o^2 A = f_o \quad \dots (5.5)$$

وبالنسبة لمعامل  $\cos pt$  نجد ان

$$-p^2 B - 2rpA + \omega_o^2 B = 0$$

نحل هاتين المعادلتين الآتيتين فنحصل على قيم  $A, B$  كالآتي

$$A = \frac{(\omega_o^2 - p^2) f_o}{(\omega_o^2 - p^2)^2 + (2rp)^2} \quad \dots (5.7)$$

$$B = \frac{(2rp) f_o}{(\omega_o^2 - p^2)^2 + (2rp)^2} \quad \dots (5.8)$$

نعوض  $A, B$  في الحل (5.3) فنجد ان

$$X = \frac{(\omega_o^2 - p^2) f_o}{(\omega_o^2 - p^2)^2 + (2rp)^2} \sin pt - \frac{(2rp) f_o}{(\omega_o^2 - p^2)^2 + (2rp)^2} \cos pt$$

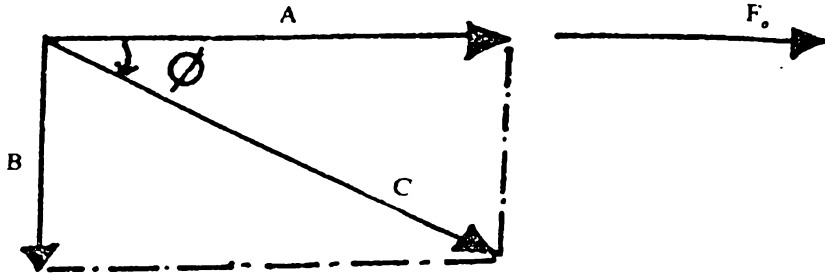
ولاجل التعبير عن هذا الحل بشكل رياضي ايسط وبصورة يسهل التفسير الفيزيائي لسلوك الجسم المهتز ، يفضل استخدام الطريقة الاتجاهية لاختزال الحل . لهذا الغرض لدينا معادلة الازاحة الآتية x وهي

$$x = A \sin pt + B \cos pt$$

ولدينا معادلة القوة الخارجية الدورية F وهي

$$F = F_0 \sin pt$$

ومن مقارنة المعادلتين نلاحظ ان متجه القوة  $F_0$  بنفس اتجاه مركبة الازاحة A لأن كليهما موجب ومضروب في  $\sin pt$  . لذلك يقال ان كليهما بنفس الطور . ويعبر عن ذلك كما في الرسم (5-2)



الشكل (5-2) بين زاوية الطور بين متجه القوة المحركة للمهتز ومتجه الازاحة .

أما مركبة الأزاحة B فهي مضروبة في  $\cos pt$  لذلك فأنها حتماً خارج الطور بزاوية  $90^\circ$  عن القوة  $F_0$  . ولكن إشارة B سالبة كما وجدنا في المعادلة (5-8) لذلك فأنها يجب ان تكون متخلفة عن طور  $F_0$  بزاوية  $90^\circ$  . من الشكل (5-2) يمكن ايجاد محصلة السعة C وزاوية الطور  $\phi$  . حيث

$$C = \sqrt{A^2 + B^2} \quad \dots(5-9)$$

$$\tan \phi = \frac{B}{A} \quad \dots(5-10)$$

وبذلك تأخذ المعادلة (5-3) الشكل الآتي :

$$x = C \sin (pt + \phi) \quad \dots(5-11)$$

نعوض قيم B.A من المعادلتين (5-7) و (5-8) في المعادلات (5-9) و (5,10) و (5,11) فنحصل على

$$c = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \quad \dots(5-12)$$

$$\tan\phi = \frac{-2rp}{(\omega_0^2 - p^2)} = \frac{2rp}{(p^2 - \omega_0^2)} \quad \dots(5-13)$$

$$x = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt + \phi) \quad \dots(5-14)$$

ان المعادلة الاخيرة (5-14) تمثل حلاً صحيحاً لمعادلة الحركة (5-2) طالما انها تتفق معها بدون تناقض ، وهذا الحل يمثل حل الحالة المستقرة لانه يستمر على نمط واحد ولا يتغير خلال الزمن . انه يمثل استجابة الجسم للاهتزاز القسري بتردد زاوي P ( تردد القوة الخارجية المثيرة للاهتزاز ) من دون اعتبار للشروط الابتدائية للحركة أو للتردد الطبيعي للمهتز . ولذلك فان هذا الحل لا يمثل حلاً عاماً لمعادلة الحركة لانه لا يحتوي على ثوابت اختيارية تحدد الشروط الابتدائية لحركة المهتز وهذا الحل يدعى بالحل الخاص

#### 5-4 الحلول المكملة ( الحلول العابرة ) :

ان هناك حلاً آخر صحيحاً لمعادلة الحركة (5-2) . وهو الحل الناتج من الحركة الحرة للمهتز بدون تأثير قوة خارجية عليه . اي هو حل المعادلة (5-2) عندما يكون الطرف الايمن فيها مساوياً للصفر . وقد سبق ان وجدنا الحل العام لمثل هذه الحالة وناقشناه بالتفصيل في الفصل الرابع . وقد وجدنا انه في حالة وجود مقاومة احتكاكية وهذا ما هو متوقع في كل الحالات العملية . فان المهتز لا يستمر على الحركة الحرة او الاهتزاز الحر بل يتوقف بعد فترة زمنية .

ان المعادلة (5-2) يكون لها ثلاثة حلول مختلفة عندما يكون الطرف الايمن فيها مساوياً للصفر وكل حل يعتمد على القيم النسبية لمعامل المقاومة r والتردد الطبيعي للمهتز  $\omega_0$  . وهذه الحلول تدعى رياضياً بالحلول المكملة ( Complementary solutions ) وهذه الحلول هي :



عندما  $\omega_0 > r$  فإن الحل المكمل يكون

$$x = Ce^{-rt} \sin(\omega t + \theta) \quad (5-15)$$

وهذا الحل يمثل حالة الاهتزاز الناقصة الاضمحلال

وعندما  $\omega_0 = r$  فإن الحل المكمل يكون

$$x = x_0 e^{-rt} \quad \dots(5-16)$$

وهذا الحل يمثل حالة الحركة الحرجة

وعندما  $\omega_0 < r$  فإن الحل المكمل يكون

$$x = e^{-rt} (C_1 e^{\sqrt{r^2 - \omega_0^2} t} + C_2 e^{-\sqrt{r^2 - \omega_0^2} t}) \quad \dots(5-17)$$

وهذا الحل يمثل حالة الحركة الزائدة الاضمحلال .

وفي جميع هذه الحلول يلاحظ ان قيمة الازاحة  $x$  تقترب من الصفر مع مرور الزمن  $t$  . ولذلك فإن مثل هذه الحلول توصف فيزيائيا بالحلول العابرة لانها تمثل حالات مؤقتة ولا تستمر سوى فترة زمنية قصيرة .

## 5-5 الحل العام

ولما كانت معادلة الحركة (5-2) هي معادلة خطية لذلك يكون حلها العام هو مجموع الحلين الخاص والمكمل . وعلى هذا الأساس يكون هناك ثلاثة حلول عامة كاملة للمعادلة (5-2) وكل حل يعتمد على القيم النسبية لـ  $r$  و  $\omega_0$

فعندما  $\omega_0 > r$  فإن الحل العام السكامل هو

$$x = Ce^{-rt} \sin(\omega t + \theta) + \frac{I_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt + \phi) \quad \dots(5-18)$$

وعندما  $\omega_0 = r$  فإن الحل العام السكامل يكون

$$x = X_0 e^{-rt} (A + Bt) + \frac{I_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt + \phi) \quad \dots(5-19)$$

وعندما  $\omega_0 < r$  فإن الحل العام السكامل يكون

$$x = e^{-\eta t} (C_1 e^{\sqrt{r^2 - \omega_0^2} t} + C_2 e^{-\sqrt{r^2 - \omega_0^2} t}) + \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt + \phi) \quad \dots(5.20)$$

وبلاحظ ان كل حل من هذه الحلول العامة يتألف من حدين . الحد الاول يدعى رياضياً بالحل المكمل ويمثل فيزيائياً الجزء العابر من الحل العام ، والحد الثاني يدعى رياضياً بالحل الخاص ويمثل فيزيائياً الجزء المستقر من الحل العام .

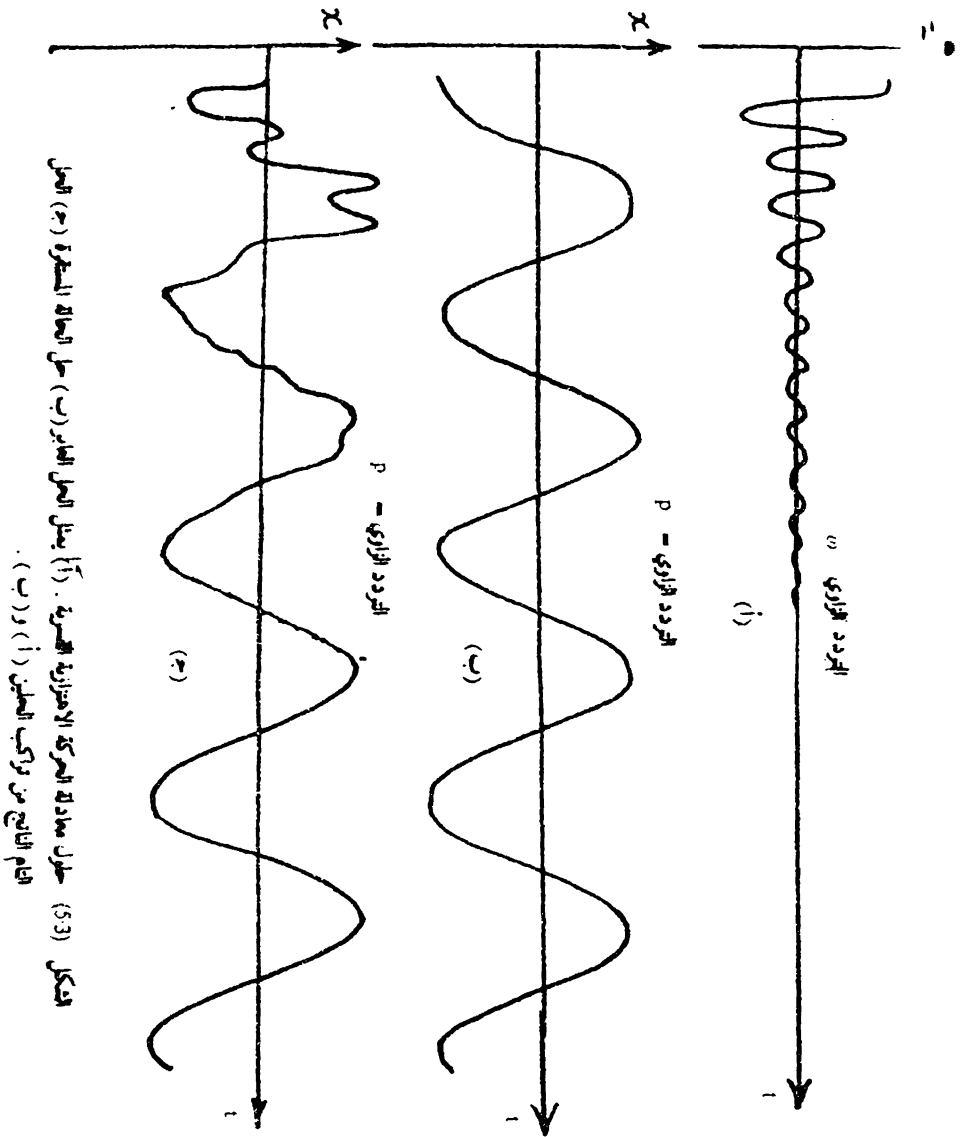
وسنحاول الآن اعطاء التفسير الفيزيائي للحل ( 5.18 ) الذي يقابل الحالة الناقصة الاضمحلال (  $\omega_0 > r$  ) وهي الحالة الوحيدة التي يحدث فيها الاهتزاز الحر المضمحل بدون تأثير قوة خارجية قسرية على المهتز .

والحل العام الكامل المقابل لهذه الحالة يمكن تمثيله بيانياً كما مبين في الشكل ( 5.3 ) . حيث الجزء ( أ ) يقابل الحد الاول من الحل وهو يمثل حالة الاهتزاز الحر المضمحل ويلاحظ انه يتلاشى بعد فترة زمنية قصيرة ولذلك فإن هذا الجزء من الحل ، يمثل حالة عابرة . والجزء ( ب ) من الشكل يقابل الحد الثاني من الحل ويلاحظ انه يستمر بالاهتزاز بنفس السعة ولا يتغير مع مرور الزمن طالما كانت القوة الدورية المسلطة على المهتز مستمرة في تأثيرها . ولذلك يدعى هذا الجزء بحل الحالة المستقرة . والجزء ( ج ) يمثل محصلة جمع الحلين العابر والمستقر ، ويلاحظ فيه ان تأثير الجزء العابر ظاهر لفترة قصيرة من بدء الاهتزاز ثم بعد ذلك يختفي نهائياً ويبقى الجزء المستقر من الحل هو الطاغي في تأثيره على المهتز .

وفي دراسة الاهتزاز القسري يهمل عادة الجزء العابر من الحل العام بعد مرور فترة زمنية قصيرة من بدء الاهتزاز ، وتركز الاهتمام بعد ذلك على حل الحالة المستقرة الذي يتحكم تماماً بسلوك المهتز .

## 5.6 اهمية الاهتزازات العابرة للمهتز .

ان الاهتزازات العابرة لاي مهتز يعاني اهتزازات قسرية لا يمكن اهمالها دائما على الرغم من قصر فترة تأثيرها ، فهي قد تفوق احيانا في اهميتها اهتزازات الحالة المستقرة . فالصوت المميز للطليل والمنبعث منه نتيجة القرع يعزى كلياً للاهتزازات العابرة . فغشاء الطبل



البنك (53) حول مادة الحركة الاهتزازية الترددية. (أ) يمثل الموجة الترددية (ب) حل المادة المتحركة (ج) الموجة الترددية الناتجة من تركيب المطين (أ) و (ب).

يهتز قسرياً بفعل قوة دافعة تؤثر عليه لفترة زمنية قصيرة بينما اهتزاز الغشاء يستمر لفترة زمنية طويلة نسبياً . وبينما تتلاحق الضربات على الطبل فإن الاهتزازات العابرة تتجدد وهكذا تستمر في توليد الصوت المميز للطبل .

وللاهتزازات العابرة دور فعال في التأثير في نوعية الاجهزة الموسيقية ، فهي فسي بعض الحالات يمكن ان تحدث تشوهاً في نغمة الحالة المستقرة المرغوبة وقد تؤدي احيانا حتى الى هزئها .

فالنغمة الصادرة من كمان عند الضرب السريع تختلف اختلافاً نوعياً واضحاً بالمتارفة مع النغمة التي يصدرها في حالة الضربات البطيئة . فبينما في الحالة الاولى تتلاحق الضربات السريعة قبل تلاشي الاهتزازات العابرة ، في الحالة الاخيرة هنالك وقت كاف للاهتزازات الصغرة ان تلاشى بين الضربات المتباعدة زمنياً ، وهكذا تختلف نوعية نغمة الكمان في الحالتين .

## 5-7 اهمية الاهتزازات القسرية للمهتز

لقد عرفنا في الفصول السابقة ان لكل مهتز تردداً طبيعياً خاصاً به هو  $\omega_0$  عند غياب قوى الاحتكاك و  $\omega$  عند وجود قوى الاحتكاك . ومثل هذا التردد يحدث فقط عندما يوضع المهتز عن موضع توازنه ويترك حراً ، اي ان هذا الاهتزاز لا يدخل لاي قوة خارجية فيه . غير ان الحالة تختلف تماماً عندما يقع المهتز تحت تأثير قوة خارجية دورية ترددها  $\omega$  . فمعدن تعرف التردد الناتج من تأثير هذه القوة باسم التردد القسري او التردد الجبر . وتكون قيم  $\omega_0$  و  $\omega$  ثابتة عادة لمهتز معين ، بينما قيمة  $P$  متغيرة ويمكن التحكم بمقدورها بسهولة ومعظم الاهتزازات فسي مختلف المهتزازات او الاجسام في الطبيعة تحدث بسبب تأثير قوة خارجية حيث هذه القوة تمد المهتز بالطاقة اللازمة التي تستند من الاهتزاز . ومصدر هذه القوة يختلف باختلاف الحالة . فهيكل السيارة يهتز قسرياً بسبب ضربات المحرك او يرتج بدنها لانها تجري فوق طريق وعرة . واستلاك الكهربي في الاشجار تهتز بفعل حركة الهواء . والجرس الكهربائي يهتز بفعل المخرقة التي تتولد بسبب الجذب المغناطيسي الذي يولده مرور تيار كهربائي في الملفات الداخلية للجرس . واهتزاز البنايات والجسور قد تسببها عواصف شديدة او مرور ناقلات

ثقيلة بالقرب منها . وسقف الغرفة يهتز عندما يتخطى انسان على سطحها .... الخ .  
 وطبيعي ان الاهتزازات القسرية تثير ايضا الترددات العابرة لهذه المهتزازات والترددات  
 العابرة تمثل اهتزازات طبيعية حرة للمهتز . ولهذا السبب فان نفس الاهتزاز القسري  
 اذا ما سلط على مهتزاز مختلفة فان ترددات مختلفة ستاريسبب اختلاف الاهتزازات  
 الطبيعية لكل مهتز . ورغم ان الاهتزاز القسري هو الذي يطفي في معظم الاهتزازات الواقعة  
 تحت تاثير قوة خارجية دورية . الا ان استجابة المهتز تتوقف على العلاقة بين التردد القسري  
 المؤثر والتردد الطبيعي للمهتز . والعلاقة بين هذين الترددين تقودنا الى دراسة ظاهرة  
 طبيعية مهمة جدا في الفيزياء هي ظاهرة الرنين . فلهذه الظاهرة تطبيقات واسعة ليس  
 في مجال الاهتزازات الميكانيكية والصوت فحسب ، بل تعداهما الى مجالات اخرى  
 كالفيزياء النووية ، والبصريات ، ودوائر التيار المتناوب والكهرومغناطيسية .... وسنقتصر  
 دراستنا للرنين في مجال الاهتزازات الميكانيكية . وهذه الدراسة يمكن التوسع فيها  
 لفهم ظاهرة الرنين في المجالات الاخرى .

## 5.8 الرنين

عندما تؤثر قوة خارجية دورية ترددها الزاوي P على مهتز تردده الزاوي الطبيعي غير  
 المضمحل  $W_0$  فان الرنين يحدث : عندما يتساوى تردد القوة المثيرة P (القوة الخارجية)  
 مع التردد الطبيعي للمهتز  $W_0$  وتوخياً للدقة فان هذا التعريف للرنين غير دقيق تماماً  
 الا تحت شروط نظرية بحتة لكون المهتز يعاني دائماً قوى احتكاكية وبذلك يجب اخذ  
 عامل الاضمحلال بالاعتبار.

ومن أجل دراسة مفصلة للرنين سنحلل الحل الخاص للمعادلة (5-2) بطريقة  
 وصفية للوصول الى التعريف العلمي المناسب للرنين .

ان الحل الخاص الذي يمثل الحالة المستقرة للاهتزاز القسري هو

$$x = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt + \phi) \quad \dots(5-21)$$

حيث ان  $f_0$  يمثل سعة الاهتزاز القسري  
 وسنرمز له بالحرف A لذلك فان

$$A = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \quad \dots(5.22)$$

وعليه تصبح المعادلة (5.21) كالآتي

$$x = A \sin (pt + \phi) \quad \dots (4.23)$$

يلاحظ من هذه المعادلة ان المهتز يهتز بتردد قسري P (وهو تردد القوة الخارجية الدورية) وليس بتردده الطبيعي  $\omega_0$ . كما ان الحركة الناتجة هي حركة توافقية مضمحلة.

كما نلاحظ من المعادلة (5.22) ان سعة الاهتزاز A تعتمد على قيمة كل من التردد الطبيعي غير المضمحل  $\omega_0$  والتردد القسري للقوة المؤثرة P في اعتباران  $f_0$  و  $r$  ثابتا. فاختلاف التردد القسري P اختلافاً كبيراً عن التردد الطبيعي  $\omega_0$  فان سعة الحركة الناتجة A تكون صغيرة وكلما اقترب تردد القوة الخارجية المؤثرة P من التردد الطبيعي للمضمحل  $\omega_0$  فان سعة الحركة الناتجة A تزداد. وتصل السعة A الى ذروتها عندما تتساوى قيمة التردد القسري P مع التردد الطبيعي  $\omega_0$ . وتعرف هذه الظاهرة باسم الرنين. كما يعرف التردد القسري P الذي يقابل الذروة في سعة الاهتزاز القسري للمهتز باسم تردد الرنين. وتتوقف قيمة السعة A على معامل الاضمحلال r الذي يقيس مقدار قوة الاحتكاك التي يعانها المهتز.

فإذا عوضنا في المعادلة (5.22) بقيمة  $p = \omega_0$  عندما  $r = 0$  فان قيمة السعة A تصبح لانهاية في الكبر. وهذه الحالة تقابل انعدام الاضمحلال تماماً أي عدم وجود قوة احتكاكية. وهذه الحالة لا تتحقق عملياً اذ لا بد ان يكون دائماً هناك قوى احتكاكية، وبالتالي فان السعة تصل قيمة كبيرة ولكن محدودة. ولايجاد قيمة التردد الذي عنده تصبح قيمة السعة A في ذروتها يجب ان نفاضل السعة A بالنسبة ل P ثم نساوي النتيجة للصفر. وبعدها نحسب قيمة P التي عندها نحصل على اقصى قيمة للسعة A فلدينا من المعادلة (5.22) العلاقة

$$A = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}}$$

$$(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2 = y \quad \text{نفرض ان}$$

نعوض فنحصل على ؛

$$A = \frac{f_0}{\sqrt{y}}$$

ان اقصى قيمة ل A تحدث عندما تكون قيمة y في نهايتها الصغرى . ان قيمة y تكون في نهايتها الصغرى أو الكبرى عندما

$$\frac{dy}{dp} = 2 \times 2p (\omega^2_0 - p^2) + 8r^2p = 0$$

أو

$$p (p^2 - \omega^2_0 + 2r^2) = 0$$

، هذه المعادلة نجد قيم P اما تكون أو تكون

$$p = 0$$

الآن نفاضل ثانية فنجد ان

$$p = \sqrt{\omega^2_0 - 2r^2}$$

$$\frac{d^2y}{d^2p} = -4\omega^2_0 + 12p^2 + 8r^2$$

فعندما نعوض  $p = 0$  نحصل على

$$\frac{d^2y}{d^2p} = -4(\omega^2_0 + 2r^2) < 0$$

وعندما نعوض  $p = \sqrt{\omega^2_0 - 2r^2}$  نحصل على

$$\frac{d^2y}{d^2p} = 8(\omega^2_0 - 2r^2) > 0$$

وعليه فان

$$p = \sqrt{\omega^2_0 - 2r^2}$$

تعطي قيمة النهاية الصغرى ل y .

وعندما تكون قيمة y في نهايتها الصغرى فان قيمة السعة A يجب ان تكون في نهايتها العظمى . وعليه فان قيمة التردد القسري P الذي يقود الى اقصى قيمة لسعة الاهتزاز A

٤٥

$$p = p_r = \sqrt{\omega_0^2 - 2r^2}$$

$$p^2 = p_r^2 = \omega_0^2 - 2r^2 \quad \dots (5-24)$$

هذه المعادلة تعطي قيمة تردد الرنين  $p_r$  ويلاحظ ان هذا التردد يكون دائما اقل من قيمة التردد الطبيعي  $\omega_0$  ويلاحظ انه اذا كانت قيمة معامل الاضمحلال ( $\omega_0 > r$ ) وقيمة  $r$  اقل من 1 فان قيمة  $r^2$  تزداد صغراً وبذلك فان ( $\omega_0^2 > 2r^2$ ) وعندئذ يكون شرط حدوث الرنين هو  $P = \omega_0$  مقبولاً بدرجة عالية من الدقة اما اذا كانت قيمة  $r$  كبيرة فان قيمة  $2r^2$  لا يمكن اهماها اطلاقاً في المعادلة (5-24).

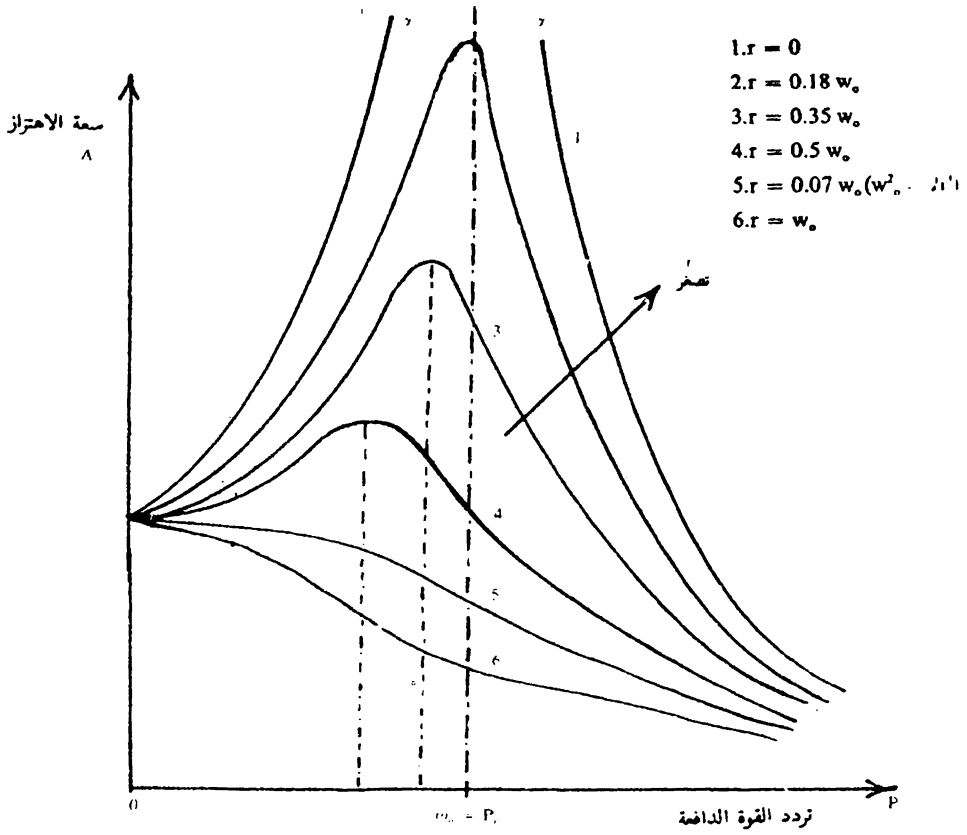
وباستخدام المعادلة (5-22) يمكن رسم العلاقة البيانية بين السعة  $A$  والتردد القسري  $P$  لمختلف القيم لمعامل الاضمحلال  $r$  وكما هو مبين في الشكل (5-4).

المنحنى (1) يوضح ان السعة تصبح مالانهاية في السكبر عندما  $r = 0$  اي في حالة انعدام الاضمحلال وهذا يحدث عندما  $P$  تساوي تماماً  $\omega_0$  وهذه الحالة النظرية لا تتحقق عملياً لان المهتز سيتحطم تماماً. اذا ما انعدم الاضمحلال واصبحت السعة مالانهاية. ولوفرضنا جديلاً ان المهتز لم يتحطم فان سعته الهائلة تعني حتماً تجاوزه لحدود المرونة وبالتالي عدم خضوع المهتز لقانون هوك. ولهذا السبب ذكرنا في بداية هذا البند ان التعريف الدقيق للرنين يجب ان يأخذ بالاعتبار عامل الاضمحلال.

توضح المنحنيات الثلاثة (2) و (3) و (4) اختلاف سعة الاهتزاز مع اختلاف قيم معامل الاضمحلال  $r$  فعندما تكون قيمة  $r$  واطئة فان الرنين يحدث بالقرب من  $\omega_0$  وعندما تزداد قيمة  $r$  فان موقع الذروة (القمة) يزحف الى اليسار. وهذا يشير الى ان تردد الرنين لنفس المهتز يختلف باختلاف قيمة  $r$ . ويتحكم بقيمة تردد الرنين  $P$  المعادلة (5-24).

وهكذا نرى ان الرنين يحدث عملياً عندما يقترب التردد القسري  $P$  من التردد الطبيعي غير المضمحل للمهتز  $\omega_0$  وتصل سعة الاهتزاز الى ذروتها. حيث في هذه الحالة تصل فعالية القوة المثيرة في امداد المهتز بالطاقة الى اقصاها. وفي هذه الحالة يقال ان القوة المؤثرة في حالة رنين مع المهتز. وللاغراض العملية يمكن اعتبار ان الرنين يحدث عند او بالقرب من  $\omega_0$





الشكل (5.4) يوضح ستة منحنيات لست درجات من الاضمحلال (1) انعدام الاضمحلال، (2) ناقص الاضمحلال، (6) حرج الاضمحلال. لاحظ ان القيمة التي يحدث عندها الرنين تقترب اكثر نحو الخط العمودي المنقطع كلما صغرت قيمة  $r$ .

ان المنحنى (5) في الشكل (5.4) الذي يقابل معامل الاضمحلال  $r = 0.07 \omega_0$  (أو  $\omega_0^2 = 2r^2$ ) يمثل خط الانتقال بين حالتين: فوق هذا الخط عندما تكون قيمة  $r$  صغرى من  $0.707 \omega_0$  فان المنحنيات الناتجة يكون لها نهايات عظمى وتحت هذا الخط عندما تكون قيمة  $r$  اكبر من  $0.707 \omega_0$  فان المنحنيات الناتجة لا يوجد فيها نهايات عظمى حقيقية. وعليه فان المنحنيات التي تقع فوق المنحنى (5) يقابل كل

منها حالة رنين ماعدا الحالة عندما  $r=0$  والمنحنيات التي تقع تحت المنحنى (5) لا يمكن ملاحظة اي اثر للرنين فيها. وهذا متوقع لأنه عند تعويض  $\omega^2_0 = 2r^2$  في المعادلة (5.24) فان تردد الرنين الناتج يساوي صفراً.

المنحنى (6) في الشكل (5.4) الذي يقابل معامل الأضمحلال  $r = \omega_0$  تحت خط الانتقال (5) لذلك فلا يلاحظ عليه أي ذروة مما يشير الى عدم حدوث رنين يذكر ومن هذا المنحنى يمكن إيجاد سعة الاهتزاز القسري في حالة الأضمحلال الزان ويكون التردد الطبيعي المضمحل  $\omega$  أقل من التردد الطبيعي غير المضمحل للمهتر.

ويلاحظ ان تردد الرنين  $P$  لا يتساوى مع كل من التردد الطبيعي غير المضمحل والتردد الطبيعي المضمحل  $\omega$  ولكنه يكون اصغر من كليهما. واذا كانت الاحتمالية التي يعانها المهتر صغيرة فان الفروق تكون صغيرة. بحيث يمكن اعتبار تردد الرنين  $p$  مساوياً للتردد الطبيعي  $\omega_0$  ويكون الخطأ من الصغر بحيث يمكن اهماله.

### 5.9 سعة الاهتزاز عند الرنين

من الواضح من الشكل (5.4) ان أقصى قيمة للسعة  $A$  عند الرنين هي دالة لمعامل الأضمحلال  $r$  والقيمة المضبوطة لسعة الاهتزاز في هذه الحالة يمكن إيجادها بتعويض تردد الرنين  $p$  المعطى في المعادلة (5.24) في العلاقة

$$A = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega^2_0 - p^2)^2 + (2rp)^2}}$$

فعدنئذ نحصل على أقصى قيمة للسعة  $A_{max}$  اي عند تردد الرنين فان:

$$A = \frac{f_0}{2r \sqrt{\omega^2_0 - r^2}} \quad \dots (5.22)$$

يلاحظ من هذه العلاقة ان السعة في حالة الرنين تعتمد بشكل واضح على معامل الأضمحلال  $r$  فإذا كانت قيمة هذا المعامل صغيرة أقل من 1 فان قيمة  $r^2$  عندئذ يمكن اهمالها بالمقارنة مع  $\omega^2_0$  وبذلك تصبح العلاقة الاخيرة كالآتي:

$$A_{\max} = \frac{f_o}{2r\omega_o}$$

لكن

$$2r = \frac{R}{m}$$

$$f_o = \frac{F_o}{m}$$

لذلك فإن

$$A_{\max} = \frac{F_o}{R\omega_o}$$

(5-26)...

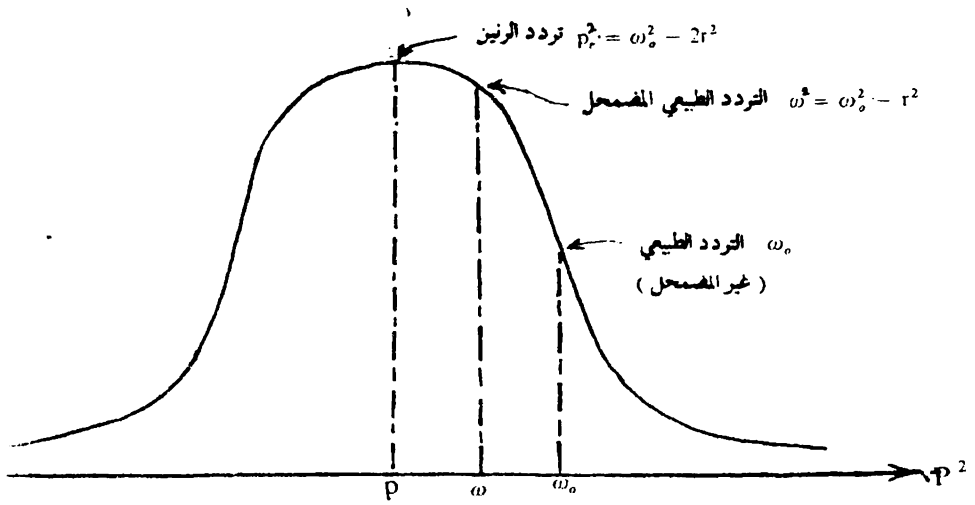
هذه العلاقة تشير الى أنه عندما تكون المقاومة الاحتكاكية التي يعانها المهتز صغيرة ، فإن سعة الأهتزاز عند الرنين تناسب عكسياً مع ثابت المقاومة R . وتصبح السعة كبيرة جداً عندما تقترب قيمة R من الصفر. وهكذا نلاحظ أنه عندما يحدث الرنين فإن سعة الأهتزاز تزداد بدون حدود ويتحكم بها فقط مقدار المقاومة الاحتكاكية التي يعانها للمهتز. وهكذا نتوقع أنه كلما ازدادت المقاومة الاحتكاكية في مهتز، كلما قلت حدة الأهتزاز الرنيني الناجم عن استثارة خارجية معينة.

### 5-10 العلاقة بين تردد الرنين والترددات الطبيعية للمهتز

من المعادلتين (5-22) و (5-24) يمكن إيجاد السعة A بدلالة تردد الرنين فوجد أن

$$A = \frac{f_o}{\sqrt{(p^2 - p_r^2)^2 + 4r^2(\omega_o^2 - r^2)}} \quad \dots(5-27)$$

ويمكن رسم العلاقة البيانية بين A و  $p^2$  فنحصل على المنحنى البياني المبين في الشكل (5-5)



يلاحظ من هذا الشكل ان المنحنى متناظر حول تردد الرنين . وان قيم تردد الرنين  $p_r$  . والتردد الطبيعي المضمحل  $\omega$  . والتردد الطبيعي غير المضمحل  $\omega_0$  مختلفة اكبرها قيمة التردد الطبيعي  $\omega_0$  يليه في القيمة  $\omega$  ثم يليه  $p_r$  . وفي حالة انعدام الأضمحلال أي عندما تصبح قيمة  $r = 0$  فان جميع هذه الترددات تتطابق في القيمة .

### 5-11 علاقة زاوية الطور بالتردد القسري وتردد الرنين

لقد وجدنا فيما سبق ان استجابة المهتز لتأثير القوة الدورية الدافعة يكون في ذروته في حالة الرنين ، حيث تصل سعة الأمتزاز الى نهايتها العظمى . ولكن قبل الرنين وبعد الرنين كيف يكون تأثير القوة الدورية على المهتز . لهذا الغرض يجب معرفة علاقة زاوية الطور  $\phi$  بالتردد القسري  $p$  .

من الحل الخاص (5-14) الذي يمثل الحالة المستقرة لأهتزاز المهتز نلاحظ ان الأزاحة  $x$  تتخلف عن القوة الدورية المؤثرة  $F_0 \sin pt$  بزاوية فرق طور مقدارها  $\phi$  . ويمكن ايجاد قيمة  $\phi$  من الشكل (5-2) . حيث ان

$$\phi = \tan^{-1} \frac{-2rP}{\omega_0^2 - p^2}$$

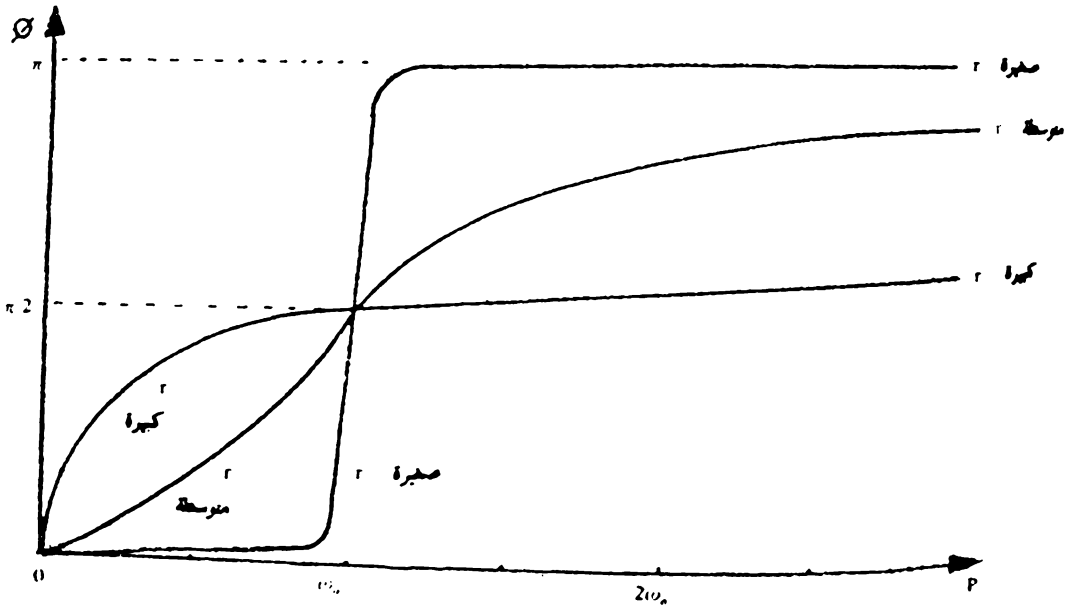
$$= \sin^{-1} \frac{-2rp}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}}$$

$$= \cos^{-1} \frac{(\omega_0^2 - p^2)}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}}$$

من هذه العلاقات ولقيمة معينة لمعامل الأضمحلال  $r$  يمكن ان نستخلص مايلي :-

- 1- عندما  $\omega_0 > p$  فان قيمة  $\phi$  تقع بين  $0$  و  $\frac{\pi}{2}$
- 2- عندما  $\omega_0 = p$  فان قيمة  $\phi$  تساوي  $\frac{\pi}{2}$
- 3- عندما  $\omega_0 < p$  فان قيمة  $\phi$  تقع بين  $\frac{\pi}{2}$  و  $\pi$

وهكذا نلاحظ ان زاوية فرق الطور  $\phi$  بين القوة الدافعة المؤثرة على المهتز والازاحة الناتجة للمهتز تتغير مع التردد القسري  $P$  لهذا القوة . ويمكن توضيح العلاقة بين  $P$  و  $\phi$  .  
 يانيا لمختلف درجات الاضمحلال  $r$  باستخدام اي واحدة من المعادلات (5-28) .  
 وكما مبين في الشكل (5-6) .



الشكل (5-6) يبين منحنيات زاوية الطور مع التردد القسري .

من هذا الشكل نلاحظ انه عندما يكون معامل الاضمحلال  $\tau$  صغيراً ، فإن زاوية فرق الطور  $\phi$  تصبح عملياً مساوية للصفر عندما يكون تردد القوة المؤثرة  $P$  صغيراً ، أو أقل من  $\omega_0$  ، وهذا يعني فيزيائياً ان ازاحة المهتز تكون بنفس الطور مع القوة الدافعة وعند تردد الرنين اي عندما تصبح  $P = \omega_0$  فإن تغيراً مفاجئاً يحدث في  $\phi$  فتقفز من الصفر الى  $\pi$  ، وتبقى قيمة  $\phi$  مساوية  $\pi$  لكل قيم  $P$  التي تزيد عن  $\omega_0$  . وهذه النتيجة تعني فيزيائياً أنه عند الترددات العالية فإن المهتز الذي يعتز قسرياً بتأثير قوة خارجية دورته يتحرك بعكس اتجاه القوة التي تجبره على الحركة ، اي أن القوة و الازاحة تكونان خارج الطور بزاوية  $\pi$  .

وعندما تكون قيمة معامل الاضمحلال  $\tau$  متوسطة فإن زاوية فرق الطور  $\phi$  تكون صغيرة نسبياً وأقل من  $\frac{\pi}{2}$  عندما يكون تردد القوة المؤثرة صغيراً ، أي أقل من  $\omega_0$  ولذلك فإن ازاحة المهتز تكون بنفس الطور تقريباً مع القوة المؤثرة . وعند تردد الرنين ، اي عندما تصبح  $P = \omega_0$  فإن قيمة زاوية فرق الطور  $\phi$  تصبح تقريباً  $\frac{\pi}{2}$  ، وبذلك فإن الازاحة تكون خارج الطور بزاوية  $\frac{\pi}{2}$  مع القوة المؤثرة في حالة رنين هذه القوة مع المهتز.

وإذا كانت قيمة  $p$  كبيرة بالمقارنة مع  $\omega_0$  فإن زاوية فرق الطور تقترب من  $\pi$  وبذلك تكون حركة المهتز خارج طور القوة المؤثرة بزاوية  $\pi$  . أي أن اتجاه الازاحة يكون معاكساً لاتجاه القوة المؤثرة .

وعندما تكون قيمة معامل الاضمحلال  $\tau$  كبيرة نسبياً ، فإن زاوية فرق الطور  $\phi$  تكون أقل من  $\frac{\pi}{2}$  عندما تكون قيمة  $p$  أقل من  $\omega_0$  وبذلك تكون استجابة المهتز بدلا من الازاحة بنفس طور القوة المحركة تقريباً . وعند الرنين ( $p = \omega_0$ ) تزداد قيمة  $\phi$  الى  $\frac{\pi}{2}$  ، وعليه تكون استجابة المهتز خارج طور القوة المحركة بزاوية  $\frac{\pi}{2}$  . وانحيا عندما تصبح قيمة  $p$  اكبر من  $\omega_0$  فإن فرق الطور  $\phi$  يصبح اكبر قليلاً من  $\frac{\pi}{2}$  وتزداد قيمة  $\phi$  كلما ازدادت قيمة  $p$  حتى تصبح  $p$  كبيرة جداً عندئذ تقترب قيمة  $\phi$  من  $\pi$  وتصبح حركة المهتز خارج طور القوة المحركة بزاوية تقارب 180 درجة .

ان مايجدر ملاحظته من الشكل (5.6) انه في حالة الرنين ( $p = \omega_0$ ) فإن قيمة  $\phi = \frac{\pi}{2}$  عندما تكون قيمة  $\tau$  كبيرة نسبياً وفي هذه الحالة تكون سرعة المهتز بنفس طور القوة المحركة بينما ازاحة المهتز تكون متخلفة بالطور بزوايه

$\frac{\pi}{2}$  عن القوة المؤثرة . ويمكن التحقق من ذلك من مقارنة ازاحة المهتز x مع سرعته v التي يمكن ايجادها بمفاضلة المعادلة (5:14) بالنسبة للزمن . ويمكن الاستفادة من هذه الظاهرة عند دراسة نقل الطاقة من المهتز واليه .

ومن المفيد ان نذكر ان دراستنا لغاية الآن تتعلق برنين الازاحة اي التردد الرنيني الذي عنده تصبح ازاحة المهتز في ذروتها . وهناك الى جانب ذلك رنين السرعة وهو الذي عنده تكون سعة السرعة في ذروتها . ويمكن الحصول على ذلك بسهولة من ايجاد السرعة v بمفاضلة الحل الخاص (5:14) بالنسبة للزمن ومن ثم ايجاد أقصى قيمة لسعة السرعة بنفس الطريقة السابقة .

### 5.1.2 امثلة عملية على الرنين

لقد وجدنا فيما سبق ان استجابة أي مهتز لتأثير قوة خارجية دورية يتوقف على العلاقة بين تردد القوة المؤثرة والتردد الطبيعي للمهتز. والمهتز قد يكون بسيطاً جداً فيكون له تردد طبيعي واحد أو قد يكون معقداً فيكون له ترددات طبيعية كثيرة. وإذا ما أثرت قوة دورية لها تردد محدد على مهتز فانها تسبب اهتزازها بنفس ترددها. ومتى ما اقترب أو انطبق تردد هذه القوة على أحد الترددات الطبيعية للمهتز فان الرنين يحدث ويصبح الاهتزاز عنيفاً. وقد ينتج من دفعات صغيرة متوالية قد أحسن توقيتها على مهتز، اهتزازاً رنينياً خطيراً. بينما الأمر قد لا يكون كذلك إذا ما استخدمت دفعات كبيرة متعاقبة لم يحسن توقيتها. ومن هذا يتضح أنه لكي يكون الرنين فعالاً يجب ان يتوفر شرطان أساسيان : اولاً يجب ان يكون تردد القوة المثيرة للأهتزاز مساوياً لتردد المهتز، وثانياً ، يجب ان يكون طور القوة المؤثرة متفقاً مع طور الحركة للمهتز.

ان اهمية الاهتزاز القسري تظهر عندما يحدث الرنين. وعلى الرغم من الفوائد العملية العديدة لظاهرة الرنين الا أن هذه الظاهرة لاتخلو من الجوانب غير المرغوبة التي التي قد تؤدي الى كوارث. ولتجنب التأثيرات غير المرغوبة للرنين ، يجب معرفة التردد الطبيعي للمهتز واتخاذ الإجراءات المناسبة لتجنب الرنين .

وبالنظر لأهمية ظاهرة الرنين سنأتي على ذكر بعض الأمثلة العملية البسيطة والمتباينة لقف على مدى أثر هذه الظاهرة :

(أ) زنين عمود الهواء :-

نمسك شوكة رنانة مهتزة فوق فوهة انبوية زجاجية مملوءة جزئياً بالماء . ويحدث هذا اهتزازاً قسرياً في عمود الهواء فوق سطح الماء . ويمكن عن طريق ضبط مستوى سطح الماء ان نجعل التردد الطبيعي لعمود الهواء داخل الانبوية مساوياً لتردد القوة المثيرة للاهتزاز - أي تردد الشوكة الرنانة - وعندما يحدث هذا فان فاعلية الشوكة المهتزة في امداد الهواء بالطاقة الاهتزازية تصل الى اقصاها . وعندئذ سنسمع رنيناً قوياً في الهواء الموجود بالانبوية استجابة للصوت الصادر من الشوكة الرنانة . ان ما يحدث فعلاً في هذه الحالة هو ان الموجة الصوتية المنبعثة من الشوكة المهتزة تتحرك في العمود الهوائي داخل الانبوية وعندما تصل نهاية العمود تنعكس لتعود الى موضع الشوكة المهتزة حيث تنعكس مرة أخرى بعد تقويتها الى الأسفل وهكذا فان الشوكة المهتزة سوف تقوي الموجة الصوتية المنعكسة باستمرار وبذلك يستمر الرنين . ولا يقتصر حدوث الرنين في هذه الحالة على ارتفاع معين لعمود الهواء بل يحدث ايضا عند ارتفاعات مختلفة تساوي مضاعفات طول عمود الهواء الذي حصل فيه الرنين الاول .

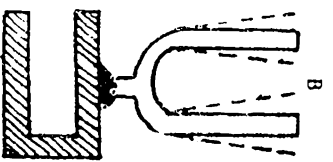
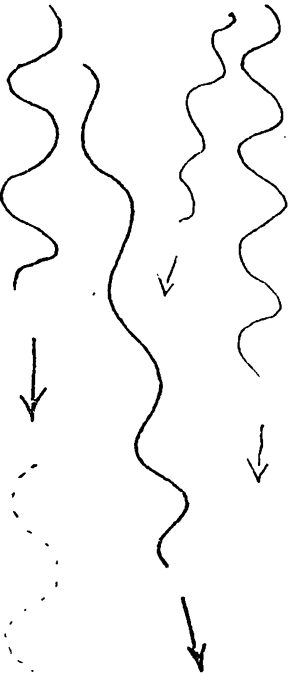
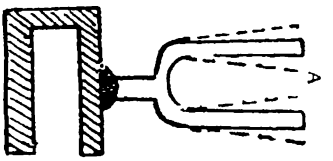
(ب) رنين الأرجوحة :-

عندما يسلط ضفل دفعات دورية متتالية على أرجوحة ليهزها ، فانه يعلم أيضاً أنه يجب ان يعطي الدفعات على فترات زمنية دورية . وبذلك فان سعة الأهتزاز تزداد تدريجياً وعندما يتطابق تردد الدفعات التي يسلطها الطفل على الأرجوحة مع التردد الطبيعي للأرجوحة فان الرنين يحدث وبذلك تكون سعة التارجح كبيرة نسبياً . ويجب ان نتذكر أنه ليس المهم فقط أن يتساوى الترددان ليحدث الرنين بل يجب أيضاً أن تتفق الحركتان الأهتزازيتان بالطور ليكون كفاءة انتقال الطاقة من أحد المهتزتين الى الآخر في أعلى مداه .

(ج) رنين الشوكتين :-

نأخذ شوكتين رنانتين هما نفس التردد ونثبتهما على صندوقين متماثلين موضوعين على مسافة من بعضهما وجوانبهم المفتوحة متقابلة كما في الشكل (5-7) . فعند طرق احدي الشوكتين A بمضرب من المطاط فانها سوف تبدأ بالأهتزاز ومنها ينتقل الاهتزاز الى الصندوق الذي يحملها وهذا بدوره يؤدي الى اهتزاز الهواء بداخله قسرياً فاذا كان طول عمود الهواء داخل الصندوق مساوياً لربع طول موجة الصوت الذي





النمط 1: الأنبوب B يستجيب لحركة الأنبوب A عبر الهواء

تصدره الشوكة المهتزة فان رنيناً قوياً سوف يحدث مما يؤدي الى أنبعاث موجات صوتية قوية من فوهة الصندوق. هذه الموجات عندما تنقطع على الشوكة الثانية B سوف تحفزها على الاهتزاز .

ان اهتزاز الشوكة الثانية بدون طرقها أو لمسها سببه هوان الموجات الصوتية الصادرة من A هي عبارة عن سلسلة من نبضات مؤلفة من تضاعفات وتخلخلات بعد انتقالها في الهواء تصل B . فجزء منها يضرب الشوكة B مباشرة فيثير الاهتزاز فيها وجزء يسقط على الصندوق B فيسبب اهتزاز الهواء بداخله مما يؤدي الى اهتزاز الصندوق قسرياً وهذا الاهتزاز القسري ينتقل الى الشوكة B فيشدد اهتزازها. ولما كان تردد الموجات الساقطة مساوياً لتردد الشوكة B فان هذه الشوكة سوف تهتز بنفس ترددها نتيجة الرنين. ويمكن توضيح ذلك باسكات الشوكة الأولى بمسكها باليد . والأصغاء للشوكة الثانية التي تستمر في بعث الصوت .

( د ) رنين الجسور المعلقة :

الجسر المعلق هو عبارة عن مهتز معقد من السهل هزه بسبب صغر عوامل الأضمحلال فيه نوعاً ما .

فاذا سار طابور من الجند على جسر معلق بخطوات منتظمة . فان ضربات الأقدام المتتالية التي تدك الجسر بنفس الطور وعلى فترات زمنية منتظمة تعمل عمل قوة دورية مؤثرة في الجسر. فاذا ما أنطبق وقع سير الجند مع أحد الترددات الطبيعية للجسر فان رنيناً عنيفاً يحدث وقد تكون سعة الاهتزاز في هذه الحالة من الكبر ما يؤدي الى انهيار الجسر. وقد حدث فعلاً ان كان الرنين سبباً في تحطيم جسور عديدة . ولهذا السبب يؤمر الجند حتى وان كانوا جماعة صغيرة بالتخلي عن نظام سيرهم العسكري عند عبورهم الجسر تلافياً للسكوارث .

وهناك أمثلة عديدة على المآسي التي أحدثها الرنين في الجسور المعلقة. لقد تحطم جسر برتون المعلق فوق نهر ابرويل بمدينة مانجستر البريطانية تحت وقع أقدام طابور عسكري مؤلف من ستين رجلاً فقط . الا أن أكبر مأساة وقعت عام ١٨٥٠ حين دمرت كتيبة من المشاة الفرنسيين قوامها حوالي خمسمائة رجل جسر أنجير المعلق. ولقد هوى الجنود في واد سحيق وقتل منهم ٢٢٦ . وقبل سنين قليلة فقط أنهار جسر معلق في

حدائق القناطر الخيرية في مصر بسبب تأرجح بعض الأفراد فوقه بتردد أنطبق على أحد تردداته الطبيعية مما أدى الى تحطيمه تماماً ،

ولعل من أشهر الأهتزازات الرنينية هو ما حدث لجسر مضائق تاكوما بولاية واشنطن الأمريكية الذي يعد الجسر الثالث في ترتيبه العالمي من حيث الطول . هذا الأهتزاز أدى الى انهياره ولم يمض على افتتاحه سوى اربعة أشهر فقط . ولم يكن سبب الانهيار منهوماً في حينه ( ١٩٤٠ ) . لأن الاهتزازات التي تسببها الرياح على الجسور المعلقة لم تكن محط اهتمام المصممين . لقد تعرض جسر تاكوما لرياح مطردة جعلته يتذبذب قسرياً ، وعندما يطابق تردد القوة المتذبذبة التي أحدثتها الرياح المنتظمة مع أحد الترددات الطبيعية لهذا الجسر، تسبب ذلك في زيادة سعة اهتزازة فتحطم . لقد جذبت كارثة جسر تاكوما قدراً كبيراً من الأهتمام لتجنب تكرر وقوعها . وبعد دراسات وبحوث مستفيضة أعيد بناء الجسر كما أعيد تصميم كثير من الجسور حتى تكون مستقرة من وجهة نظر ديناميك الهواء .

## امثلة محلولة

مثال ( 5-1 )

اثبت ان السعة المهتزتهتز قسرياً بوجود الاضمحلال تكون أقصى مايمكن عندما يكون تردد الرنين  $p_r$  هو

$$p_r = \sqrt{\omega_0^2 - 2r^2}$$

الحل :

لقد وجدنا ان قيمة السعة من المعادلة ( 5-21 ) هي

$$\frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}}$$

وتبلغ قيمتها القصوى عندما يكون المقام ( او مربع المقام ) أقل مايمكن اي ان

$$\begin{aligned} (\omega_0^2 - p^2)^2 + 4r^2p^2 &= \omega_0^4 - 2\omega_0^2p^2 + p^4 + 4r^2p^2 \\ &= p^4 - 2(\omega_0^2 - 2r^2)p^2 + \omega_0^4 \end{aligned}$$

الآن نضيف ونطرح المقدار  $(\omega_0^2 - 2r^2)^2$  فينتج ان

$$\begin{aligned} (\omega_0^2 - p^2)^2 + 4r^2p^2 &= p^4 - 2(\omega_0^2 - 2r^2)p^2 + (\omega_0^2 - 2r^2)^2 + \omega_0^4 - (\omega_0^2 - 2r^2)^2 \\ &= [p^2 - (\omega_0^2 - 2r^2)]^2 + \omega_0^4 - \omega_0^4 + 4\omega_0^2r^2 - 4r^4 \\ &= [p^2 - (\omega_0^2 - 2r^2)]^2 + 4r^2(\omega_0^2 - r^2) \end{aligned}$$

ويكون هذا المقدار اقل مايمكن عندما يساوي الحد الاول صفرأ .  
اي عندما يكون

$$[p^2 - (\omega_0^2 - 2r^2)]^2 = 0$$

ومنها نجد ان

$$p_r^2 = \omega_0^2 - 2r^2$$

وعندئذ تكون قيمة مربع المقام هي  $4r^2(\omega_0^2 - r^2)$  وينتج ان أقصى قيمة للسعة هي

$$\frac{f_0}{2r \sqrt{\omega_0^2 - r^2}}$$

مثال ( 5:2 )

لديك مهتز مكون من جسيم كتلته  $m$  متصل بنابض حلزوني ثابت  $k$  وينتعرض اثناء اهتزازة لقوة معبقة تناسب طرديا مع سرعته الآتية . فإذا سلطت قوة خارجية دورية  $F(t)$  مقدارها

$$F(t) = F_0 \cos pt$$

- (أ) اكتب معادلة الحركة .  
(ب) جد الحل العام لهذه المعادلة .  
(ج) جد الحل العام في حالة انعدام المقاومة وتساوي التردد القسري مع التردد الطبيعي .

الحل :

ان المعادلة التفاضلية للحركة هي

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + R \frac{dx}{dt} + kx = F_0 \cos pt$$

وبالقسمة على  $m$  نجد ان المعادلة تصبح كالآتي

$$\ddot{x} + 2r\dot{x} + \omega_0^2 x = f_0 \cos pt$$

$$\text{حيث ان } 2r = \frac{R}{m} \text{ و } \omega_0^2 = \frac{k}{m} \text{ و } f_0 = \frac{F_0}{m}$$

وقد وجدنا الحل العام لهذه الحالة في البند ( 5:5 )

اما الحل العام في حالة انعدام المقاومة ( اي عندما  $R=0$  ) فيجب ان ينحصر في حل المعادلة الآتية :

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = f_0 \cos pt \quad \dots(1)$$

والحل العام لهذه المعادلة ينتج من اضافة الحل الخاص للمعادلة (1) الى الحل

العام للمعادلة

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad \dots(2)$$

ان الحل العام للمعادلة (2) هو

$$x = A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t \quad \dots(3)$$

ولاييجاد الحل الخاص للمعادلة (1) سنفرض ان حلاً خاصاً على الصورة

$$x = C \sin \omega_0 t + D \cos \omega_0 t \quad \dots(4)$$

وتعويض هذا الحل في المعادلة (1) نجد ان الطرف الايسر يساوي صفراً وعليه لا يكون هذا الحل صحيحاً. لذلك نقترح ان يكون الحل كالآتي :

$$x = t ( C \sin \omega_0 t + D \cos \omega_0 t ) \quad \dots(5)$$

وتعويض هذا الحل في المعادلة (1) يجب ان نفاضل المعادلة (5) بالنسبة للزمن فنحصل على

$$\dot{x} = t ( \omega_0 C \cos \omega_0 t - \omega_0 D \sin \omega_0 t ) + ( C \sin \omega_0 t + D \cos \omega_0 t ) \quad \dots(6)$$

$$\ddot{x} = t ( -\omega_0^2 C \sin \omega_0 t - \omega_0^2 D \cos \omega_0 t ) + ( \omega_0 C \cos \omega_0 t - \omega_0 D \sin \omega_0 t ) + ( \omega_0 C \cos \omega_0 t - \omega_0 D \sin \omega_0 t )$$

$$\therefore \ddot{x} = t ( -\omega_0^2 C \sin \omega_0 t - \omega_0^2 D \cos \omega_0 t ) + 2 ( \omega_0 C \cos \omega_0 t - \omega_0 D \sin \omega_0 t ) \quad \dots(7)$$

نعوض (5) و (7) في (1) فنحصل على

$$t ( -\omega_0^2 C \sin \omega_0 t - \omega_0^2 D \cos \omega_0 t ) + 2 ( \omega_0 C \cos \omega_0 t - \omega_0 D \sin \omega_0 t ) + \omega_0^2 ( C \sin \omega_0 t + D \cos \omega_0 t ) t = f_0 \cos pt$$

وبعد الاختصار نجد ان

$$2\omega_0 C \cos \omega_0 t - 2\omega_0 D \sin \omega_0 t = f_0 \cos pt$$

واذا فرضنا ان التردد التسري مساوياً للتردد الطبيعي للمهتز اي ان  $\omega_0 = p$

نحصل على

$$2\omega_0 C \cos \omega_0 t - 2\omega_0 D \sin \omega_0 t = f_0 \cos \omega_0 t$$

من هذه المعادلة نحصل على

$$2\omega_0 C = f_0$$

$$- 2\omega_0 D = 0$$

$$\frac{f_0}{2\omega_0} = C \text{ صفراً وان قيمة } D = 0$$

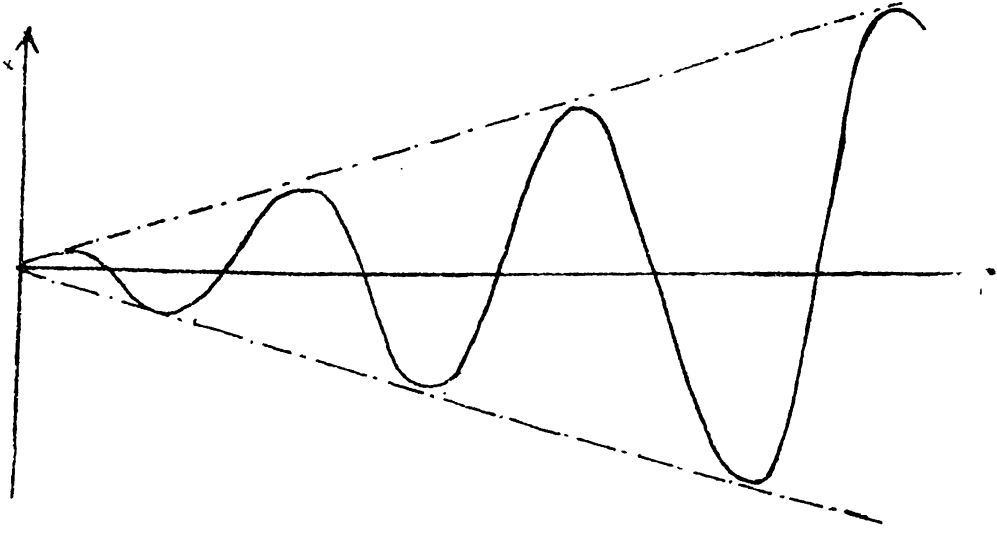
وبذلك يكون الحل الخاص المطلوب للمعادلة (5) هو

$$x = \left( \frac{f_0}{2\omega_0} \right) t \sin \omega_0 t$$

وبذلك ينتج الحل العام للمعادلة (1) هو

$$x = A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t + \left( \frac{f_0}{2\omega_0} \right) t \sin \omega_0 t \quad \dots(8)$$

ويمكن إيجاد قيم الثابتين A و B من معرفة الشروط الابتدائية للحركة. إن الحدين الأول والثاني يتغيران دورياً مع الزمن ولا يتناقصان مع الزمن t أما الحد الأخير فإن قيمته تزداد مع الزمن t هكذا تكبير الازاحة مع استمرار الاهتزاز القسري (بدون اضمحلال). حتى تصل الازاحة حداً من السكبر يؤدي الى تحطم المهتز. ويمكن توضيح كيفية زيادة الازاحة مع الزمن كما في الشكل ادناه



يلاحظ من هذا الشكل ان سعة الاهتزاز تكبر مع الزمن . في حالة انعدام الاضمحلال وتساوي التردد القسري مع التردد الطبيعي للمهتز .

يلاحظ من هذا الشكل ان سعة الاهتزاز تكبر مع الزمن في حالة انعدام الاضمحلال وتساوي التردد القسري مع التردد الطبيعي للمهتز .

## أسئلة

- 5-1 ماهي الاهتزازات القسرية ؟ اذكر امثلة عملية على ذلك
- 5-2 ميز بين الاهتزاز القسري لمهتز والاهتزاز الحر لذلك المهتز .
- 5-2 ماهو تأثير القوة الدورية في توليد اهتزازات في جسم مرن ؟ اذكر شروط تولد اهتزازات قسرية .
- 5-3 لماذا تزداد شدة الصوت بشكل ملحوظ عندما توضع قاعدة الشوكة الراباه المهتزة على سطح منضدة ؟
- 5-4 ماهو الرنين ؟ اذكر امثلة توضح اجابتك
- 5-5 لماذا يحدث الرنين بين شوكتين عندما يكون ترددهما متساويا تماما بينما هي حالة عمود من الهواء يمكن ان يحدث به الرنين دون ان يكون تردده مساويا تماما لتردد الشوكة الرنانة المثيرة للاهتزاز ؟
- 5-6 ناقش دور اللوح المصوت الذي يربط به سلك مهتز بواسطة دبوسين مثبتين عليه
- 5-7 اشرح بوضوح معنى كل مما يلي ؟  
(أ) الاهتزاز الحر بدون اضمحلال  
(ب) الاهتزاز الحر المضمحل  
(ج) الاهتزاز القسري  
(د) الرنين  
اعط امثلة على ذلك
- 5-8 ميز بين الاهتزازات الحرة والقسرية واذكر الشروط الضرورية لتوليد الاهتزازات القسرية .
- 5-9 هل يؤثر الاضمحلال على الرنين ؟ كيف
- 5-10 عندما تكون عجلات السيارة غير متزنة قد تهتز السيارة بشدة عند سرعة معينة . اشرح لماذا .
- 5-11 في مطلع تموز من عام ١٩٤٠ انتهت الاعمال الانشائية وافتتح للمرور جسر تاكوما ناروز بولاية واشنطن . وقد اعتبر الثالث في ترتيبه العالمي من حيث طوله ، وبعد اربعة اشهر من افتتاحه تعرض لعاصفة متوسطة القوة جعلته يتذبذب حتى تحطم جزؤه الرئيسي وانفصل عن حوامله واهار في الماء . كيف تفسر حدوث هذه الكارثة .



- 5 14 اعط بعض الامثلة لظواهر شائعة يلعب فيها الرنين دورا هاما .
- 5 11 عندما يسكب ماء في قنينة طويلة ، يلاحظ ان تردد الصوت المنبعث يزداد كلما ارتفع منسوب الماء في القنينة - كيف تفسر ذلك .
- 5 14 اذكر بعض الامثلة حول الدور الذي يلعبه الرنين في الآلات الموسيقية .
- 5 15 لماذا يؤمر الجنود بالتخلي عن نظام سيرهم العسكري عند عبورهم الجسور المعلقة ؟
- 5 16 ماهي العلاقة بين :
- (أ) التردد الطبيعي
- (ب) التردد الطبيعي المضمحل
- (ج) تردد الرنين
- رتب قيم هذه الترددات تصاعديا ( اوتنازليا ) . واذكر السبب .
- 5- 17 يقال ان المغني الايطالي الراحل ( تينور انريكو كوربوسو ) قد تمكن من تحطيم قذح بلوري بان كان يغني نغمة معينة امام القذح ، دون ان يلامسه . هل يمكن ان يكون ذلك صحيحا ؟ اشرح .
- 5- 18 ماهي الاهتزازات العابرة في المهتز؟ وهل لهذه الاهتزازات اهمية خاصة في بعض الآلات الموسيقية ؟ وضح ذلك .

## مسائل

5-1 اشتق معادلة الاهتزاز القسري بوجود الاضمحلال وجد الحل العام . وعلى ضوء ذلك :

(أ) اشرح ظاهرة الرنين

(ب) ناقش تأثير الاضمحلال على حدة الرنين

5-2 معامل الصلابة لنابض حلزوني رأسي هو 50 نيوتن لكل متر . علقت كتلة مقدارها 3 كلغم من نهاية النابض وكانت المجموعة في حالة توازن . عند اللحظة الزمنية  $t = 0$  طبقت القوة  $F(t) = 24 \sin 4t$  بالنيوتن . باهمال الاضمحلال اوجد موضع الكتلة عند اي لحظة زمنية

5-3 اعد حل المسألة السابقة على اساس ان القوة المطبقة في الزمن  $t \geq 0$  هي  $F(t) = 30 \cos 5t$  نيوتن .

5-4 اثبت ان الحل العام لمهتز مضمحل يتعرض لقوة دورية مقدارها  $F(t) = F_0 \sin pt$  هو

$$x = Ae^{-rt} \sin(\omega t + \theta) + \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt + \phi)$$

وضح معنى كل رمز مستخدم في هذه المعادلة ، وبين ماهي دلالة الحدين في هذا الحل .

5-5 جسيم معلق بطرف نابض حلزوني ويهتز اهتزاز طبيعي بتردد زاوي مقداره  $\omega_0$  بدون اضمحلال . اذا سلطت عليه قوة خارجية دورية ترددها القسري مساويا للتردد الطبيعي للمهتز . فما هو تأثير ذلك على المهتز ؟ حلل ذلك رياضيا وبيانا .

5-6 مهتز يهتز بحركة توافقية بسيطة مضمحلة . طبقت عليه قوة خارجية دورية مقدارها  $F_0 \sin pt$  اثبت ان معادلة حركة هذا المهتز هي

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + R \frac{dx}{dt} + kx = F_0 \sin pt$$

جد الحل العام لهذه المعادلة واذكر شرط الحصول على الرنين .

5-7 جد معادلة الاهتزازات القسرية بوجود الاضمحلال ، موضحا تأثير الفرق بين تردد القوة الخارجية الدورية والتردد الطبيعي للجسيم المهتز . وناقش تأثير الاضمحلال على وضوح ظاهرة الرنين .

5-8 من المعلومات الازلية اشتق معادلة الاهتزاز القسري بالشكل

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2r \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = f_0 \cos pt$$

ثم ناقش رياضيا شرط الحصول على الرنين

5-9 برهن انه في حالة انعدام الاضمحلال ( $r = 0$ ) فان الرنين يحدث عندما يكون التردد الزاوي الطبيعي  $\omega_0$  للمهتز مساويا للتردد الزاوي  $p$  للقوة الخارجية المحركة. ثم ناقش هل تتحقق هذه الحالة عمليا؟

5-10 ان حدة الرنين تعني ان سعة الاهتزاز تكون في نهايتها العظمى عند تردد محدد واي تغيير في التردد سواء بالزيادة او التقصان يؤدي الى هبوط قيمة السعة بشكل حاد.

اشرح بوضوح العوامل التي تؤثر على حدة الرنين. وعزز اجابتك بالتحليل الرياضي.

5-11 اذا كان الحل الخاص للازاحة في حالة الاهتزاز القسري هو

$$y = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}} \sin(pt - \theta)$$

برهن ان اقصى قيمة لسرعة المهز هي

$$\frac{f_0 p}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}}$$

وتحدث في لحظة عبور المهز لنقطة التوازن

5-12 برهن ان الطاقة الحركية للمهتز الواقع تحت تأثير اهتزاز قسري  $p$  في لحظة عبور المهز لنقطة التوازن هي

$$\frac{1}{2} \frac{m f_0^2 P^2}{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2rp)^2}$$

5-13 باستخدام المعادلة

$$\tan \theta = \frac{2rp}{\omega_0^2 - p^2}$$

ناقش ووضح بيانيا كيف تتغير زاوية الطور  $\theta$  مع قيمة التردد القسري  $P$  وبين كيف تؤثر قيمة  $r$  على هذه العلاقة البيانية.

5-14 برهن ان سعة الاهتزاز القسري

$$\frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - p^2)^2 + (2r p)^2}}$$

تكون في نهايتها العظمى عندما يكون المقام في نهايته الصغرى . وهذا يتحقق  
عندما  $p^2 = \omega_0^2 - 2r^2$

## الموجات المستعرضة في بعد واحد

### 6.1 المقدمة

لقد أقتصرت دراستنا المفصلة لحد الآن على الحركة الاهتزازية للجسيم المنفرد. وقد كانت هذه الدراسة ضرورية وخطوة أساسية نحو فهم الحركة الموجية. فالحركة الموجية هي بالأساس حركة اهتزازية لوسط مادي يتألف من عدد كبير جداً من الجسيمات وعند دراسة الحركة الموجية نتعامل مع مجمل سلوك الوسط المادي وليس مع سلوك الجسيمات المنفردة. والخواص الأساسية للوسط المادي المسؤولة عن حدوث وانتقال الحركة الموجية الميكانيكية هما خاصيتا المرونة والقصور الذاتي المتمثل بالكثافة، ويفترض في مثل هذا الوسط ان يكون قابلاً للتشكيل وان يكون الاحتكاك الداخلي مهملاً.

وكما ذكرنا في الفصل الأول أنه اذا ما أزيح جزء صغير من الوسط المادي المرن من موضع توازنه الطبيعي وترك حراً فان ذلك الجزء يهتز حول موضع توازنه، ونتيجة لخواص الوسط ينتقل نمط هذا الاهتزاز ( الاضطراب ) من جزء الى آخر، وبالتالي يتقدم هذا الاضطراب أو هذه الموجة في الوسط المادي بسرعة ثابتة تتوقف على طبيعة ذلك الوسط من حيث مرونته وكثافته. وطبيعي ان ما يتقدم هو شكل من الاضطراب يدعى بالموجة ولا يرافق انتقال هذه الموجة أي انتقال للوسط سواء جزء منه أو ككل. وحقيقة ما يحدث هو أن الأجزاء المختلفة من الوسط تتحرك بحركات اهتزازية موضعية حول نقاط توازنها بأطوار مختلفة، وهذه الحركات قد تكون الى الأعلى والى الأسفل فتدعى الموجة الناشئة بالموجة المستعرضة كما في حالة الوتر المهتز عرضياً. أو قد تكون الحركة الى الأمام والى الخلف فتدعى الموجة الناشئة بالموجة الطولية كما في حالة اهتزاز جزيئات الهواء التي تسببها الشوكة الرنانة المهتزة. وسواء كانت الموجة مستعرضة أو طولية فإنها وسيلة لانتقال الطاقة.

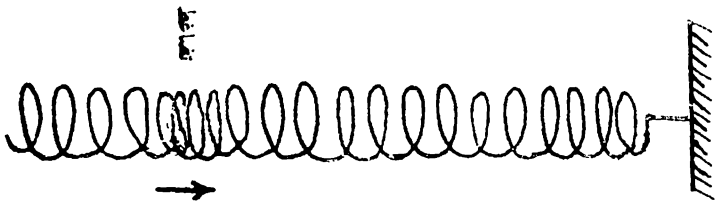
وبعد هذا الشرح المبسط لا بد من التمييز بين الحركتين الاهتزازية والموجية بشكل أكثر وضوحاً.

## 6.2 الحركة الاهتزازية والحركة الموجية

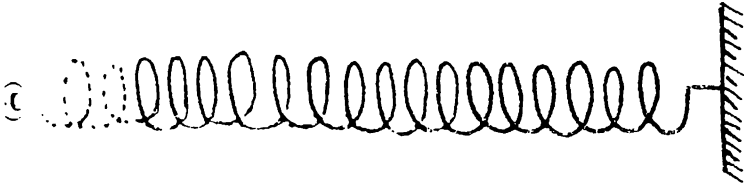
لقد كانت دراستنا للحركة الاهتزازية في الفصول السابقة مبنية على نموذج لمهتز بسيط يتألف من كتلة صغيرة متصلة بطرف نابض حلزوني قصير مهمل الكتلة كما هو مبين في الشكل - 6.1 أ- وأهم ما يميز هذا المهتز هو ان خاصية المرونة التي تكمن في النابض الحلزوني منفصلة تماماً عن خاصية للقصور الذاتي المتمثلة في الكتلة. فاذا ما أزيحت الكتلة قليلاً عن موضع توازنها الاعتيادي (ضمن حدود المرونة) وتركت حرة فانها ستهتز بحركة توافقية بسيطة تدعى بالحركة الاهتزازية، وهذه الحركة الاهتزازية ليست حركة موجية لأنه لا يصاحبها انتقال للطاقة عبر النابض الحلزوني بسبب قصر طوله وصغر كتلته بالمقارنة مع كتلة الجسم المتصلة بطرفه. أما اذا كان النابض الحلزوني طويلاً جداً كما هو مبين في الشكل - 6.1 ب، ج- فانه عندئذ يمثل وسطاً مادياً في بعد واحد تتوزع على امتداده خاصيتا المرونة والقصور الذاتي بشكل خاص.

فاذا ما أعطي أحد طرفي النابض حركة اهتزازية على امتداد محوره فان اضطراباً طويلاً سيتولد. وهذا الاضطراب (او الموجة) يتقدم عبر النابض الحلزوني كحركة موجية بسرعة ثابتة تعتمد على خاصيتي المرونة والكثافة لمادة النابض الحلزوني.

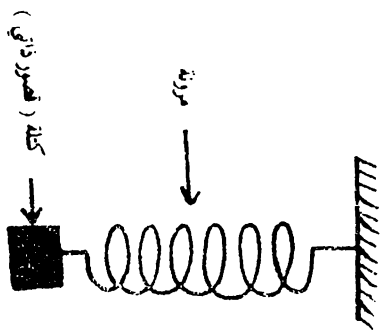
من هذا يتضح انه اذا ما كان طول النابض الحلزوني قصيراً ( اقل من ربع طول الموجة ) فان تأثير اي حركة دافعة تحدث في احد طرفيه تنتقل آنياً لجميع اجزائه بسبب قصر طوله وصغر قصوره الذاتي. وهكذا اذا ما اهتزت الكتلة المتصلة بطرفه ذهاباً وإياباً على امتداد محوره فانه يستجيب كله كقطعة واحدة وتكون جميع اجزائه في نفس الطور اي في حالة واحدة من التضامط او التخلخل او التعادل. ونتيجة للتبادل المتناوب بين الطاقة الكامنة المخزونة في النابض والطاقة الحركية التي تمتلكها الكتلة المتحركة فان الاهتزاز يستمر دون ان يرافقه انتقال للطاقة. ومثل هذه الحركة تدعى بالحركة الاهتزازية. اما اذا كان طول النابض الحلزوني كبيراً فان تأثير طوله وبالتالي قصوره الذاتي لا يسكن اهماله، حيث ان اي دفعة تعطى لاحد طرفيه تولد تشوها موضعياً على شكل انضغاط وهذا الانضغاط لا ينتقل آنياً الى جميع اجزائه، بل ان الجزء المعرض مباشرة للدفعة يستجيب اولاً ثم ينتقل التأثير للجزء الذي يليه وهكذا يتقدم الاضطراب او الموجة من جزء لآخر على



(أ)



(ب)



(ج)

الشكل (٥١١) يبين ان خاصية الأرتدة والتسور الذاتي منفصلتان تماماً كما في (أ) و(ب) وعنوان النظام على امتداد التذبذب الحُرّوي كما في (ب) و(ج).

امتداد النابض بسرعة محددة تدعى بسرعة الموجة. وهكذا تنتقل الدفعة او بالاحسن، الطاقة المصاحبة للدفعة من احد طرفي النابض الى الطرف الاخر بواسطة الحركة الموجه وتتكون الطاقة في الموجة المتقدمة على النابض الحلزوني من طاقة كامنة وطاقة حركية. ولكن انتقال الطاقة يتم عن طريق تبادل الطاقة بين الاجزاء المتجاورة للنابض.

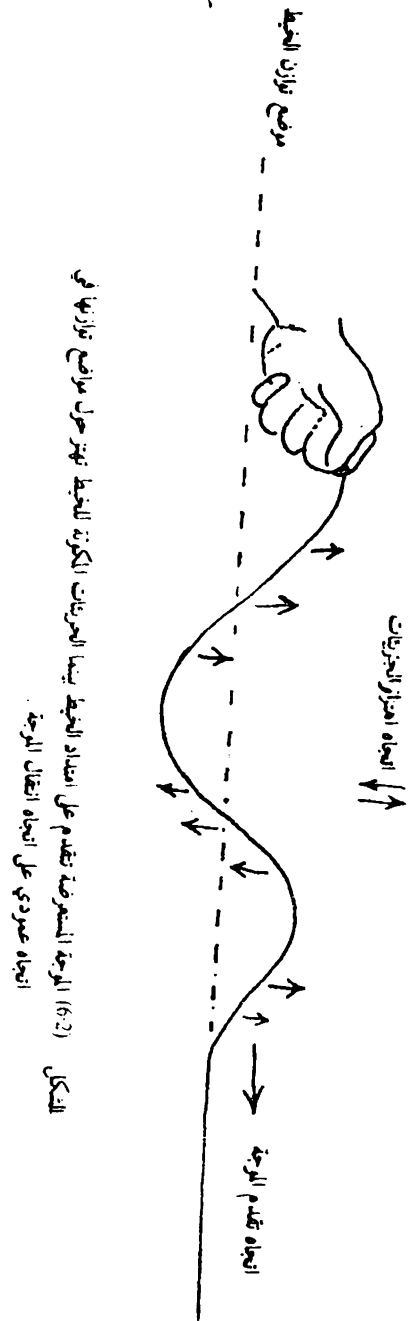
مما تقدم يتضح ان الحركة الاهتزازية تحدث عادة في اي مهتز تكون فيه خاصيا المرنة والقصور الذاتي شبه منفصلين عن بعضهما، اي لا تقع الخاضعتان في موضع واحد. على المهتز. وفي مثل هذه الحالة لا يمكن استحداث موجات ميكانيكية في جسم المهتز لان التبادل بين شكلي الطاقة الكامنة والحركية يتم موضعيا ضمن حدود المهتز ذاته اما عندما تكون خاصيتا المرنة والقصور الذاتي مترابطين معا وموزعتين بطريقة خاصه على اجزاء الوسط المادي الممتد فعندئذ يمكن استحداث موجات ميكانيكية فيه عن طريق تبادل الطاقة بين الاجزاء المتعاقبة لذلك الوسط وبذلك تنتقل الطاقة من جزء الى آخر بواسطة الحركة الموجية التي يكون سببها عادة وجود مصدر مهتز. وعلى هذا الاساس لا يمكن انتقال الطاقة الاهتزازية الى مسافات بعيدة عن المهتز مالم يكن المهتز ذاته متصلا بوسط مادي مرن ممتد. من ذلك نستنتج ان الحركة الاهتزازية قد تشمل اوقد لا تشمل على حركة موجية.

### 6-3 الحركة الموجية المستعرضة في بعد واحد

تعد الحركة الموجية المستعرضة أحد الاصناف المألوفة للحركة الموجية الميكانيكية . حيث في مثل هذه الموجة تهتز جزيئات الوسط باتجاه عمودي على اتجاه انتقال الموجة فمثلاً . اذا ما اهتز أحد طرفي خيط طويل مشدود افقياً الى الاعلى والى الاسفل . فان موجة عرضية تنتقل فيه . اذا ان الاضطراب المتولد يتقدم على طول الخيط ولكن الجزيئات المكونة للخيط تهتز عمودياً على اتجاه انتقال الاضطراب أو الموجة كما هو مبين في الشكل ( 6:2 ) وتوصف مثل هذه الموجة بانها موجة مستعرضة في بعد واحد .

لأن الطاقة تنتقل في بعد واحد هو امتداد طول الخيط والموجات المستعرضة قد تكون في بعدين كما هو الحال في الموجات السطحية الناتجة من الاهتزاز المستعرض لغشاء رقيق مشدود . او كما يحدث تقريباً في التموجات المائية على سطح الماء حيث تنتقل الطاقة في بعدين .





وبالنظر للاهمية النظرية للحركة الموجية المستعرضة في بعد واحد كوسيلة لفهم النظرية الكهرومغناطيسية والميكانيك الكم وللاهمية التطبيقية في عمل الاجهزة الوترية ، كالالات الموسيقية مثل القيثارة والكمان وغيرها ، ولما استقطبته الاوتار المهتزة من اهتمامات تاريخية منذ عصر فيثاغورس ، لذلك سينصرف اهتمامنا في هذا الفصل الى دراسة الحركة الموجية المستعرضة في بعد واحد . كالموجة المستعرضة في وتر مهتز . ومن المناسب ان نوضح هنا ان المقصود بالوتر هو اي سلك أو حبل منتظم المقطع وله قطر متناه في الصغر بالمقارنة مع طوله . ويفترض في مثل هذا الوتر ان يكون مرناً قابلاً للتشكيل والاحتكاك الداخلي بين جزئياته مهمول . وفي الواقع فان الوتر يمثل ابط وسط مادي لانتقال الموجة .

#### 6-4 معادلة الحركة الموجية المستعرضة في وتر مهتز

لفرض لدينا سلكاً مرناً لانتهائي الطول وذلك لتلافي حدوث انعكاسات في أحد طرفيه . ونفرض ان الوتر في وضعه الابتدائي في حالة سكون ( اي حالة توازن ) يقع على امتداد المحور السيني  $x$  . ونقيس الاضطراب الذي يسببه مرور موجة مستعرضة من خلال الازاحة المستعرضة  $y$  . ونفرض ان السلك تحت قوة شد منتظم مقداره  $F$  وان الكثافة الخطية اي كتلة وحدة الطول لهذا السلك هي  $\mu$  .

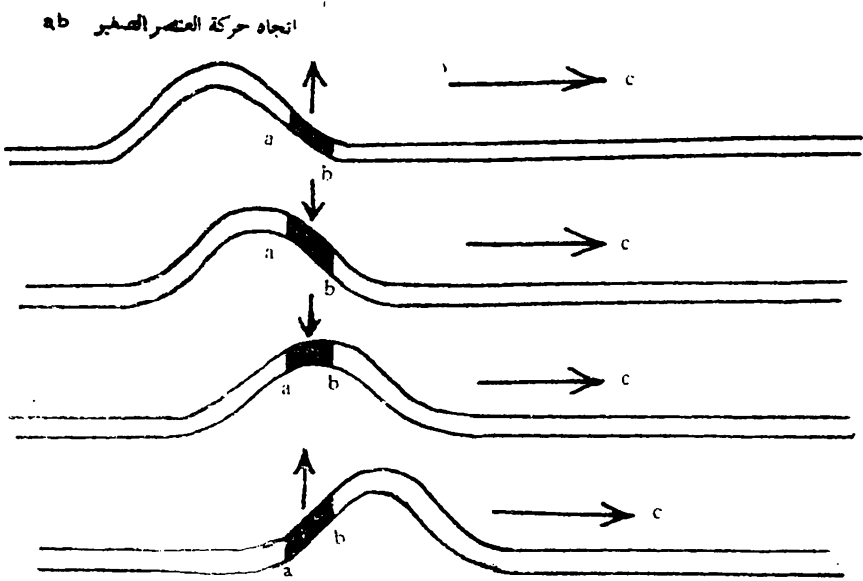
ونفرض الاشتقاق الصحيح لمعادلة الحركة الموجية سنأخذ بالاعتبارات التالية :

أ - ان قيمة الازاحة المستعرضة  $y$  صغيرة جداً بالمقارنة مع طول الموجة التي تسري في السلك ، وان  $\frac{\partial y}{\partial x} \ll 1$  . وذلك لسكي تكون معادلة الحركة خطية .

ب - ان حركة اي جزء من السلك تكون باتجاه المحور الصادي  $y$  فقط اي ان السلك يهتز في مستوى الورقة . وعليه فان الموجات المستعرضة تكون مستقطبة بمستوى واحد

ج - ان قوة الشد  $F$  في السلك لا تتغير بمرور الموجة . أي ان الازاحة المستعرضة  $y$  تكون من الصغر بحيث لا تؤثر في قيمة  $F$  .

د - ان تأثيرات الجاذبية يمكن اهمالها . أي أن وزن السلك لا يؤخذ بالاعتبار . فإذا ما نقر السلك بقرة خفيفة عمودية على اتجاه طوله فان نبضة مستعرضة ستولد فيه وتسري على طوله على شكل نبضة مفردة أو اضطراب مستعرض ينتقل بسرعة ثابتة كما هو مبين في الشكل ( 6-3 )

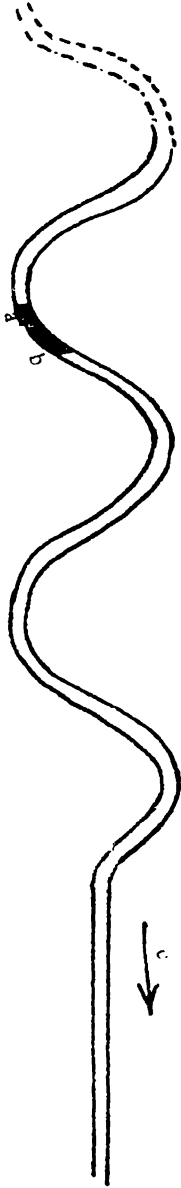


النكل (6.3) بين موقع نفس العنصر الصغير ab في اربع لحظات زمنية متعاقبة خلال مرور النبضة في السلك . كما يوضح ان اتجاه حركة العنصر يكون دائماً عمودي على اتجاه انتقال النبضة .

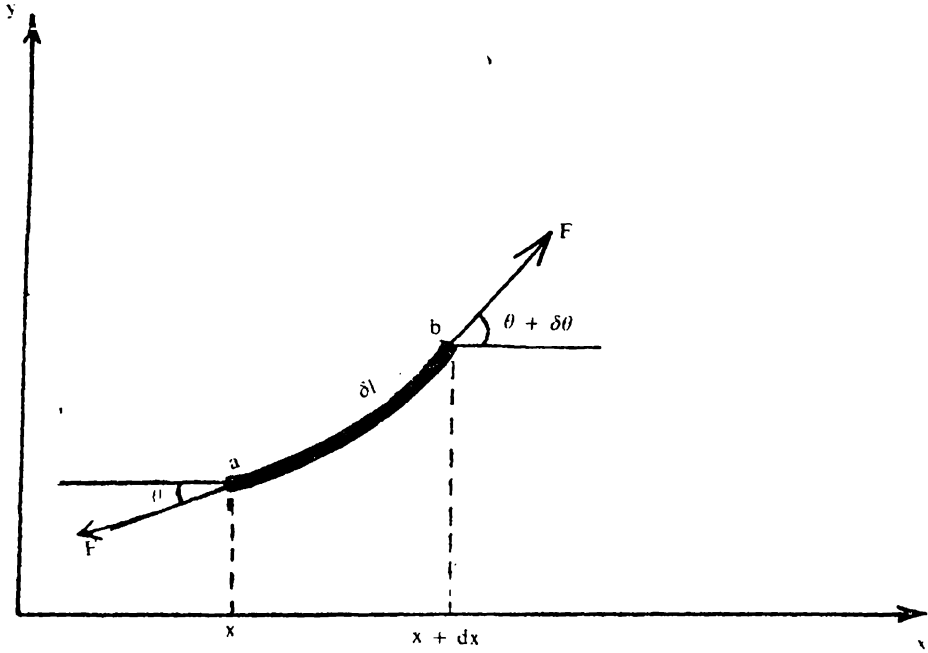
وإذا ماغذي السلك بحركة اهتزازية من مصدر ما في الطرف الايسر منه فان نبضات مستعرضة متتالية ودورية تستحدث وتتلاحق على طول السلك بسرعة ثابتة C هي نفس سرعة النبضة الواحدة في المثال السابق . انظر الشكل (6.4).

ولغرض تشكيل معادلة الحركة . التي تتحكم بانتقال الموجات المستعرضة على طول السلك . نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة على عنصر صغير من السلك في أية لحظة زمنية خلال مرور الموجة أو النبضة . لنفرض ان العنصر الصغير المختار على السلك هو ab وليكن طوله  $\delta l$  . فعند مرور نبضة مستعرضة خلال هذا الجزء الصغير من السلك فانه سيتحرك باتجاه عمودي على اتجاه انتقال النبضة . وعند مرور سلسلة من الموجات المستعرضة خلال السلك فان الجزء الصغير ab سيتحرك حول موضع توازنه حركة نوافقية بسيطة عمودية على اتجاه طول السلك .

الآن نرسم صورة آنية مكبرة للجزء ab من السلك كما هو مبين في الشكل (6.5) نم نحلل القوى المؤثرة عليه .



الكل (6٠٤) بين سلة من القنات أو الارجات المستقيمة تقدم على طول السلك بسرعة C.



الشكل (6-5) يوضح القوى المؤثرة في الجزء الصغير  $ab$  المختار من طول السلك المهتز عرضياً .

ان القوتين الوحيدتين المؤثرتين في العنصر الصغير من السلك  $ab$  هما قوتا الشد اللتان يسلفهما الأجزاء المجاورة من السلك للعنصر الصغير عند الطرفين  $a$  ,  $b$  , واتجاه قوة الشد  $F$  في كل طرف تكون مماسية مع السلك عند ذلك الطرف . فاذا اعتبرنا زاوية ميل قوة الشد  $F$  مع اتجاه المحور السيني  $x$  عند الطرف  $a$  تساوي  $\theta$  وعند الطرف  $b$  تساوي  $\theta + \delta\theta$  فان مركبات القوى المؤثرة في العنصر  $ab$  هي :

$$F \sin \theta = a \quad \text{المركبة العمودية لقوة الشد } F \text{ في الطرف}$$

$$F \cos \theta = a \quad \text{المركبة الأفقية لقوة الشد } F \text{ في الطرف}$$

$$F \sin (\theta + \delta\theta) = b \quad \text{المركبة العمودية لقوة الشد } F \text{ في الطرف}$$

$$F \cos (\theta + \delta\theta) = b \quad \text{المركبة الأفقية لقوة الشد } F \text{ في الطرف}$$

واذا فرضنا ان محصلة القوة المؤثرة أفقياً هي  $F_x$  . فان :

$$F_x = F \cos (\theta + \delta\theta) - F \cos \theta \quad \dots (6-1)$$

$$= F [ \cos (\theta + \delta\theta) - \cos \theta ]$$

ولما كانت الأزاحة المستعرضة للسلك صغيرة بالفرض فإن قيمة الزاوية  $\theta$  تكون صغيرة أيضاً وعليه تكون قيمة  $\delta\theta$  صغيرة جداً .

وعندما تكون قيمة  $\theta$  صغيرة فإن قيمة  $\cos \theta$  تقترب من الواحد وكذلك قيمة  $\cos(\theta + \delta\theta)$  . وعليه تصبح قيمة القوة المؤثرة أفقياً  $F_x$  على الجزء الصغير من السلك  $ab$  صغيرة تماماً وتصبح صفراً عندما تكون قيمة  $\theta$  صغيرة بما فيه الكفاية

وإذا فرضنا ان محصلة القوة العمودية المؤثرة في العنصر  $ab$  هي  $F_y$  ، فإن

$$\begin{aligned} F_y &= F \sin(\theta + \delta\theta) - F \sin \theta \\ &= F [\sin(\theta + \delta\theta) - \sin \theta] \end{aligned} \quad \dots\dots(6-2)$$

فاذا كانت قيمة  $\theta$  صغيرة بما فيه الكفاية فإنه يمكن اعتبار بدرجة عالية من الدقة أن :

$$\sin \theta \simeq \tan \theta = \frac{\partial y}{\partial x} \quad \dots\dots(6-3)$$

يلاحظ هنا ان التفاضل جزئياً وليس كلياً لأنه يعتمد أيضاً على عنصر الزمن . وعليه تصبح القوة العمودية  $F_y$  كالآتي :

$$F_y = F \left[ \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_{x+dx} - \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_x \right] \quad \dots\dots(6-4)$$

حيث  $\left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_{x+dx}$  يشير الى ميل السلك عند الموقع  $x + dx$  و  $\left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_x$  يشير الى ميل السلك عند الموقع  $x$  وبتطبيق العلاقة الرياضية المعروفة التي تعبر عن أي دالة بدلالة الحدين الأول والثاني لمفكوك مسلسل تايلر لتلك الدالة . أي أن

$$f(x + dx) = f(x) + \frac{\partial f(x)}{\partial x} dx \quad \dots\dots(6-5)$$

فان المعادلة (6.4) تصبح كالآتي

$$F_y = F \left[ \left( \frac{\delta y}{\delta x} \right)_x + \frac{\delta \left( \frac{\delta y}{\delta x} \right)'}{\delta x} dx - \left( \frac{\delta y}{\delta x} \right)_x \right] \quad \dots\dots (6.6)$$

وبذلك تكون محصلة القوة المؤثرة عمودياً على عنصر السلك ab هي  $F_y$  حيث

$$F_y = F \frac{\delta^2 y}{\delta x^2} dx \quad \dots\dots (6.7)$$

ولأيجاد طول العنصر المنحني dl بدلالة y, x نجد أن

$$dl = \left[ 1 + \left( \frac{\delta y}{\delta x} \right)^2 \right]^{1/2} dx \quad \dots\dots (6.8)$$

ولكن ضمن الحدود المفروضة باعتبار  $\theta$  صغيرة بما فيه الكفاية فان  $\left( \frac{\delta y}{\delta x} \right)$  تكون صغيرة أيضاً بحيث يمكن إهمال مربعها  $\left( \frac{\delta y}{\delta x} \right)^2$  . وعليه تصبح المعادلة (6.8) كالآتي :

$$dl = dx \quad \dots\dots (6.9)$$

وبذلك يمكن أخذ كتلة عنصر السلك الذي طوله dl باعتبارها  $\mu dx$  فإذا كان التعجيل المستعرض لعنصر السلك dl مساوياً لـ  $\frac{\delta^2 y}{\delta t^2}$  فعندئذ يمكن تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة فنجد ان محصلة القوة المؤثرة عمودياً على عنصر السلك ab تساوي حاصل ضرب كتلة العنصر  $\mu dx$  في تعجيله المستعرض  $\frac{\delta^2 y}{\delta t^2}$  أي أن

$$F \frac{\delta^2 y}{\delta x^2} dx = \mu dx \frac{\delta^2 y}{\delta t^2} \quad \dots\dots (6.10)$$

وبترتيب هذه المعادلة تصبح

$$\frac{\delta^2 y}{\delta x^2} = \frac{\mu}{F} \frac{\delta^2 y}{\delta t^2} \quad \dots\dots (6.11)$$

هذه المعادلة تدعى بمعادلة الحركة الموجية المستعرضة في بعد واحد X ومن سرعة الموجة X وبمقارنة المعادلة (6.11) مع المعادلة العامة للموجة في بعد واحد :

$$\frac{\delta^2 y}{\delta x^2} = \frac{1}{C^2} \frac{\delta^2 y}{\delta t^2} \quad (6.12)$$

يجد ان قيمة  $F$  تمثل مربع سرعة الموجة المستعرضة في السلك ويتوقف مقدارها على الشد  $F$  وطبيعة مادة السلك اي كثافته الخطية  $\mu$  .  
اي ان سرعة الموجة المستعرضة ( $C$ ) هي :

$$C^2 = \frac{F}{\mu} \quad \text{حيث}$$

$$C = \pm \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots\dots\dots(6-13)$$

يلاحظ هنا ان كلا من معادلة الموجة وسرعة الموجة لا يتوقفان على شكل الموجة  
اذ اننا لم نستخدم في تحليلنا اي فرض خاص بشكل الموجة . الا ان المهم ان نؤكد ان  
هذه المعادلات لا تكون صحيحة الا في حالة الازاحات العرضية الصغيرة نسبيا في الوتر  
وهذا غالبا ما يحدث في الواقع .

### 6-5 حل معادلة الحركة الموجية المستعرضة

من الواضح ان المعادلة (6-12) هي معادلة تفاضلية جزئية ، اي انها معادلة تحتوي  
على مشتقات جزئية وذلك لسكون الازاحة  $y$  تتوقف على متغيرين هما الموقع  $x$  والزمن  $t$  .  
في هذا البند سنحاول وبطريقة تحليلية ايجاد الحل  $y$  بدلالة المتغيرين  $x$  و  $t$  الذي  
يصف الموجات المستعرضة المتقدمة على السلك ولنفرض ان الحل هو الدالة

$$y = f(x, t) \quad \dots (7-14)$$

ولكن من معرفتنا السابقة بخواص الموجة نستطيع ان نحدد شكل الدالة بحيث  
يتضمن حقيقتين معروفتين عن الموجة وهما ان الموجة مهما كان شكلها يبقى ثابتا انثناء  
الحركة وان سرعة تقدم الموجة  $c$  يبقى ثابتاً ايضاً . وعلى ضوء هاتين الحقيقتين نستطيع  
ان نضمن ان شكل الدالة الذي يصلح ان يكون حلاً مناسباً للمعادلة (6-12) يكون على  
الشكل التالي :



$$y = f(x - ct) \quad \dots (6-15)$$

ويمكن التأكد من صحة هذا الحل بتعويض المشتقات الجزئية الثانية لـ  $y$  بالنسبة لكل من  $x$  و  $t$  أي  $\frac{\partial^2 y}{\partial t^2}$  و  $\frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$  اللتين يمكن ايجادهما من المعادلة (6-15) في المعادلة (6-12) فإذا تساوى الطرفان فإن ذلك يعني قطعاً أن المعادلة (6-15) تمثل حلاً صحيحاً، للمعادلة (6-12).

من المعادلة (6-15) نحسب المشتقة الاولى لـ  $y$  بالنسبة لـ  $x$  عندما تكون  $t$  ثابتة

$$\frac{\partial y}{\partial x} = f'(x - ct) \quad \dots (6-16)$$

حيث  $f'$  تمثل التفاضل الكلي لدالة  $f$  بالنسبة للقوس  $(x - ct)$  نحسب المشتقة الثانية لـ  $y$  بالنسبة لـ  $x$  فنجد ان

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = f''(x - ct) \quad \dots (6-17)$$

الآن نحسب المشتقة الاولى لـ  $y$  بالنسبة لـ  $t$  عندما تكون  $x$  ثابتة فنحصل على

$$\frac{\partial y}{\partial t} = -c f'(x - ct) \quad \dots (6-18)$$

نحسب المشتقة الثانية لـ  $y$  بالنسبة لـ  $t$  فنجد ان

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = c^2 f''(x - ct) \quad \dots (6-19)$$

الآن نعوض المعادلتين (6-17) و (6-19) في معادلة الموجة (6-12) فنجد ان ،  
الطرفين متساويان ومتطابقان مما يشير الى ان الدالة (6-15) تمثل حلاً صحيحاً للمعادلة (6-12) .

ان الدالة (6-15) تصف اي شكل موجي يتحرك بسرعة ثابتة  $c$  بالاتجاه الموجب .  
وعليه يعتبر هذا الحل خاصاً بالموجة المتحركة باتجاه زيادة قيمة  $x$  على المحور السيني . وهذه الحالة تقابل السرعة الموجبة للموجة  $\sqrt{\frac{F}{\mu}}$  في المعادلة (6-13)

ويمكن ايضا ان نخمن ان الدالة

$$y = f(x + ct) \quad \dots (6-20)$$

تصلح ان تكون حلاً لمعادلة الموجة (6.12). وبالتعويض المناسب كما في الحالة السابقة نتأكد ان هذا التخمين صحيح. وهذه الدالة تصف اي شكل موجي يتحرك بسرعة ثابتة  $c$  بالاتجاه السالب وهذه الحالة تقابل السرعة السالبة للموجة  $\sqrt{\frac{F}{\mu}}$  في المعادلة (6.13).

ولما كانت الدالتان (6.15) و(6.20) تمثلان حلين صحيحين للمعادلة الخطية (6.12) لذلك فان مجموعهما يمثل ايضاً حلاً صحيحاً للمعادلة المذكورة. ان الحل الاخير، اي

$$y = f(x - ct) + f(x + ct)$$

يمثل حلاً عاماً لمعادلة الحركة الموجية المستعرضة (6.12). الحد الاول فيها يشير للموجة المتقدمة على طول السلك بالاتجاه الموجب والحد الثاني فيها يشير للموجة المتقدمة على طول السلك بالاتجاه المعاكس اي بالاتجاه السالب. ويمكن توضيح ذلك بمثال عملي. لناخذ الحد الاول  $f(x-ct)$ . فان قيمة هذا الحد تتحدد بمعرفة قيمة المقدار  $(x-ct)$ . وهذا يقتضي معرفة قيم كل من المتغيرين  $x$  و  $t$  والثابت  $c$ . فثلاً لو كانت قيمة  $c=10$  فان المعادلة  $y=f(x-ct)=f(100)$  تتحقق لمجموعة من قيم  $t$  و  $x$  المبينة في الجدول التالي

t	x
0	+ 100
1	+ 110
2	+ 120
4	+ 140
6	+ 160
8	+ 180
10	+ 200
:	:
:	:
:	:
:	:

وهذا يشير الى ان الشكل الموجي يتقدم بسرعة ثابتة  $c$  باتجاه زيادة قيمة  $x$  اي بالاتجاه الموجب لـ  $x$  . ونفس الطريقة تماما يمكن توضيح ان الحد الثاني  $f(x + ct)$  يمثل الموجة المتقدمة بالاتجاه السالب لـ  $x$  بسرعة ثابتة  $c$  ويترك للطالب ان يتحقق من صحة ذلك كتمرين .

## 6.6 الشكل الجيبي للموجة المستعرضة

ان المعادلة (6-21) تصف اي شكل موجي او اضطراب متحرك سواء كان نبضة واحدة ( اي موجة منفردة ) او موجة ضمن سلسلة طويلة من الموجات المتتالية . وقد يكون شكل الموجة او شكل النبضة المتقدمة على السلك جيبياً او مستطيلاً او مربعاً او مثلثاً او اي شكل اخر سواء كان بسيطاً او منعقداً . والمهم عند اختيار اي شكل موجي محدد ان يكون شكل الدالة  $f$  موافقاً لذلك الشكل . وعموماً يفضل دراسة الموجة الجيبية الشكل اي الموجة التي يمكن وصف مقطعها بدلالة دوال الجيب او الجيب التمام او كليهما . ومثل هذا الشكل الموجي الى جانب بساطته يمثل حالات عملية كثيرة بالاضافة الى ذلك فإنه يمكن بطريقة تركيب عدد مناسب من الموجات الجيبية الحصول على أي شكل موجي مهما كانت درجة تعقيده . وكذلك يمكن العكس اي تحليل اي شكل موجي معقد الى مركباته التي تتألف من مجموعة من الموجات الجيبية البسيطة المتداخلة . فقد وضع العالم الفرنسي فورير ( 1768 - 1830 ) ان بناء اي شكل موجي دوري لا يحتاج الا الى موجات توافقية بسيطة والتي هي بحقيقتها ماهي الا موجات جيبيية .

لغرض السهولة فقط سنأخذ الحد الاول من المعادلة ( 6-21 ) الذي يمثل اي شكل موجي يتقدم بسرعة ثابتة  $c$  بالاتجاه الموجب . فاذا كان الشكل الموجي جيبياً فعندئذ يمكن وصفه بالدالة الجيبية .

$$y = A \sin k ( ct - x ) \quad \dots\dots\dots ( 6-22 )$$

حيث ان  $A$  هو مقدار ثابت يمثل أقصى قيمة للازاحة المستعرضة في السلك ويدعى بسعة الموجة .

و  $k$  يمثل عامل تحويل البعد الى زاوية ويدعى بالعدد الموجي وساوي  $\frac{2\pi}{\lambda}$  حيث  $\lambda$  هي طول الموجة المستعرضة في السلك .

ان طول الموجة في السلك  $\lambda$  يعتمد على تردد الموجة الذي يرمز له عادة بالحرف  $f$ . ويتحدد تردد الموجة طبيعياً من تردد المصدر المغذي للسلك بالحركة الموجية. أما السرعة 'C' التي تنتقل بها الموجة فانها تتوقف على خواص السلك وحاصل ضرب المتغيرين  $\lambda$  و  $f$  يساوي مقدار ثابت  $c$  أي أن

$$c = f\lambda \quad \dots\dots\dots(6-23)$$

هذه العلاقة مهمة جداً وتنطبق على جميع انواع الموجات ويمكن ايجادها بسهولة باستخدام تعريف الزمن الدوري  $T$  للحركة الموجية وهو الزمن اللازم للموجة حتى تنتقل مسافة تعادل طول الموجة. أي بعبارة اخرى هو الزمن الدوري للاهتزاز لكسي يرسل المصدر طولاً موجياً كاملاً على الوتر. وخلال هذا الزمن تكون الموجات قد تحركت مسافة قدرها  $\lambda$ . بسرعة  $c$ ، أي أن

$$T = \frac{\lambda}{c} \quad \dots\dots\dots(6-24)$$

ولما كان الزمن الدوري  $T$  هو الزمن اللازم لاكمال دورة واحدة من الاهتزاز. والتردد  $f$  هو عدد الدورات التي يصنعها المهتز في وحدة الزمن لذلك فإن

$$T = \frac{1}{f} \quad \dots\dots\dots(6-25)$$

وبمساواة  $T$  في المعادلتين (6-24) و (6-25) نتج المعادلة (6-23).  
الآن نرتب المعادلة (6-22) فتصبح

$$y = A \sin ( \omega t - kx ) \quad \dots\dots\dots(6-26)$$

لكن من العلاقاتين  $\lambda = \frac{c}{f}$  و  $k = \frac{2\pi}{\lambda}$  يتتبع ان  $k\lambda = 2\pi f = \omega$

حيث ان  $\omega$  هو التردد الزاوي .

وبالتعويض في المعادلة الاخيرة (6-26) ينتج :

$$y = A \sin ( \omega t - kx ) \quad \dots\dots\dots(6-27)$$

هذه المعادلة تقدم وصفاً فيزيائياً كاملاً للحركة الموجية الجيبية المستعرضة التي تسري في سلك بالاتجاه الموجب. فهي تمثل الاضطراب في السلك بدلالة الازاحة المستعرضة  $y$  في اي موقع  $x$  على امتداد السلك وفي اية لحظة زمنية  $t$ ، عندما يكون التردد

الراوي للاضطراب هو  $\omega$  وسرعة تقدمه هو  $C$  . وبلاحظ من هذه المعادلة انه عند لبست قيمة  $x$  اي عند تركيز النظر على جزء محدد من السلك نلاحظ الازاحة المستعرضة لذلك الجزء  $y$  تتغير دوريا مع الزمن بين السعتين  $\pm A$  . وعند تثبيت الزمن نلاحظ ان  $y$  تتغير دوريا بين نفس السعتين مع تغير الموقع  $x$  على امتداد السلك .

وبنفس الطريقة تماما يمكن الحصول على الحل الذي يصف الحركة الموجية الجيبية المستعرضة التي تسري في السلك بالاتجاه السالب . وهي

$$y = A \sin (\omega t + kx) \quad \dots\dots\dots(6.28)$$

### 6/ العلاقة بين سرعة اهتزاز جسيمات السلك وسرعة الموجة .

اذا اعتبرنا الموجة المستعرضة المتقدمة على السلك بالاتجاه الموجب والمتمثلة بالازاحة الانية للجسيم المهتز في السلك) في المعادلة

$$y = A \sin (\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(6.29)$$

فعدئذ يمكن ايجاد السرعة الانية لاهتزاز اي جسيم في اية نقطة على السلك من المشتقة الاولى ل  $y$  بالنسبة للزمن فنجد ان سرعة اهتزاز الجسيم  $u$  هي

$$u = \frac{\partial y}{\partial t} = A \omega \cos (\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(6.30)$$

ومن خلال العلاقة المثلثية

$$\sin^2 (\omega t - kx) + \cos^2 (\omega t - kx) = 1 \quad \dots\dots\dots(6.31)$$

و

$$\sin (\omega t - kx) = y/A \quad \dots\dots\dots(6.32)$$

نجد ان

$$\cos (\omega t - kx) = \pm \sqrt{1 - \frac{y^2}{A^2}} \quad \dots\dots\dots(6.33)$$

نعوض المعادلة الاخيرة في المعادلة (6.30) فنجد ان

$$u = \pm \omega A \sqrt{1 - \frac{y^2}{A^2}} \quad \dots\dots\dots(6.34)$$

من هذه العلاقة يتضح ان سرعة اي جزء من السلك تتوقف على قيمة الازاحة المستعرضة  $y$  لذلك الجزء . فعندما تكون الازاحة في اقصى قيمة لها اي ان  $y = A$  فان السرعة  $u$  تصبح صفراً ، وعندما يكون الجزء المهتز في موضع توازنه اي ان  $y = 0$  فان السرعة  $u$  تصبح في اقصاها وتساوي  $\mp \omega A$  حيث الاشارة الموجبة تشير الى الاتجاه الموجب للحركة ( اي نحو الاعلى ) والاشارة السالبة تشير الى الاتجاه السالب للحركة ( اي نحو الاسفل ) .

ولاييجاد سرعة الموجة  $C$  نجد المشتقة الاولى ل  $x$  بالنسبة للزمن  $t$  . لهذا الغرض نفاضل  $y$  من المعادلة ( 6:29 ) بالنسبة ل  $x$  فنحصل على

$$\frac{\partial y}{\partial x} = -kA \cos(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots( 6:35 )$$

ومن المعادلتين ( 6:30 ) . ( 6:35 ) نجد ان

$$\frac{\partial y}{\partial t} = -C \frac{\partial y}{\partial x} \quad \dots\dots\dots( 6:36 )$$

حيث ان  $\frac{\partial y}{\partial t}$  تمثل سرعة الجسيم و  $\frac{\partial y}{\partial x}$  تمثل ميل منحنى الموجة و  $C$  تمثل سرعة الموجة ومن المعادلة الاخيرة نجد ان

$$C = - \frac{\partial y}{\partial t} \cdot \frac{\partial x}{\partial y} \quad \dots\dots\dots( 6:37 )$$

وبالتعويض المناسب نجد ان سرعة الموجة هي

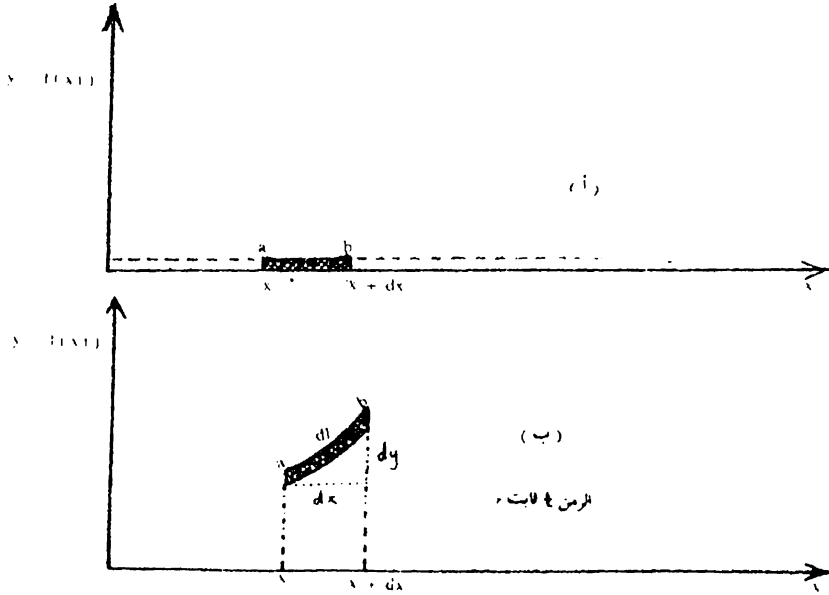
$$C = \frac{\omega}{k} \quad \dots\dots\dots( 6:38 )$$

من ذلك يتضح ان سرعة الموجة  $C$  في سلك معين هي مقدار ثابت يساوي  $\sqrt{\frac{T}{\mu}}$  ولا يتغير الا اذا تغيرت قوة الشد  $T$  او كثافة السلك او كلاهما . بينما سرعة الجسيم  $u$  في اي موقع على السلك مقدار متغير يعتمد على قيمة الازاحة المستعرضة  $y$

## 6.8 طاقة الموجة المستعرضة

ان الموجة هي وسيلة لنقل الطاقة . وهذه هي أهم خاصية من الخواص الاساسية للموجات عموماً . فالموجة تحتوي على طاقة . وعندما تتقدم الموجة فانها تحمل معها الطاقة اثناء تقدمها . وهكذا يمكن نقل الطاقة خلال السلك الذي تسري فيه الموجة من المصدر الى النقطة التي يتغذى بها السلك بالطاقة الى اي نقطة اخرى على السلك . والامثلة العملية على نقل الطاقة بواسطة الموجة كثيرة منها انتقال الطاقة من الحجر السالط على سطح الماء الى قطعة صغيرة من الفلين تطفو على سطح الماء بعيداً عن نقطة سقوط الحجر (المصدر) ، ومثال اخر اكثر اهمية هو انتقال الطاقة بواسطة الموجات الزلزالية الناجمة من الهزات الارضية ، ومثال اخر ذو أهمية خاصة هو انتقال الطاقة من الشمس الى الارض بواسطة الموجات الكهرومغناطيسية .

في هذا البند سنحاول ايجاد مقدار الطاقة الذي تنقله اوسط انواع الحركة الموجية الميكانيكية وهي الموجة المستعرضة التي تتقدم على طول سلك مشدود . لهذا الغرض سنأخذ عنصراً صغيراً  $ab$  من السلك طوله  $dx$  في حالة التوازن اي في حالة مرور موجة خلال السلك وكما مبين في الشكل (6.6) .



الشكل (6.6) بين (أ) ان طول العنصر  $ab$  في حالة التوازن يساوي  $dx$  (ب) ان طول نفس العنصر عند مرور الاضطراب خلاله يكون  $dl$

وعندما تستحدث موجة مستعرضة في الطرف الايسر من السلك وذلك بهزه عرضيا في اتجاه المحور العمودي فان موجة تتقدم وعندما تمر هذه الموجة خلال الجزء ab من السلك فانها تزحزح ازاحة آنية مستعرضة مقدارها  $y$  حيث

$$y = A \sin (\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(6-39)$$

والطاقة الحركية الانية  $K$  للعنصر الصغير  $ab$  يمكن حسابها من خلال كتلة العنصر وسرعته .

ان كتلة العنصر  $ab$  تساوي  $\mu dx$  حيث  $\mu$  هي الكثافة الخطية للسلك . ولما كان العنصر  $ab$  يتحرك فقط باتجاه عمودي على اتجاه انتقال الموجة لذلك يمكن ايجاد سرعته العرضية بايجاد مشتقه  $y$  بالنسبة للزمن عند ثبوت الموقع  $x$  . وعليه فالسرعة الانية للعنصر  $ab$  هي

$$\frac{dy}{dt} = A\omega \cos (\omega t - kx)$$

ان الطاقة الحركية لاي جسيم تساوي نصف كتلته في مربع سرعته ولذلك فان الطاقة الحركية للعنصر  $ab$  هي

$$K = \frac{1}{2} \mu dx A^2 \omega^2 \cos^2 (\omega t - kx)$$

وبقسمة طرفي هذه المعادلة على  $dx$  نحصل على الطاقة الحركية لوحدة الطول على امتداد المحور  $x$  . وهذه الكمية تعرف بكثافة الطاقة الحركية ونرمز لها بالحرف  $K_p$  حيث

$$K_p = \frac{1}{2} \mu A^2 \omega^2 \cos^2 (\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(6-40)$$

ان السرعة التي يكتسبها العنصر الصغير  $ab$  من السلك عندما تمر الموجة خلاله تتناسب مع أقصى ازاحة مستعرضة تحدثها الموجة وهي  $A$  . ولما كانت الازاحة صغيرة بالفرض . لذلك فان سرعة العنصر تكون صغيرة ايضا . وعليه فان مربع هذه السرعة سيكون صغيرا جداً وبالتالي ستكون قيمة  $K_p$  ضئيلة المقدار .

في الخطوة التالية نحسب الطاقة الكامنة  $U$  التي يخترنها العنصر  $ab$  اثناء مرور الموجة خلاله . ان طول العنصر  $ab$  اثناء مرور الموجة هو  $dl$  حيث



$$dl = dx \left[ 1 + \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}} \quad \dots\dots\dots(6.41)$$

ولكون  $\frac{\partial y}{\partial x} \ll 1$  فإن المعادلة الاخيرة يمكن تقريبا بدرجة عالية من الدقة بأحد الحدين الاولين من مفكوك القوس فينتج ان

$$dl = dx \left[ 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 + \dots \right] \quad \dots\dots\dots(6.42)$$

ولما كان طول العنصر  $ab$  في حالة التوازن أي في حالة عدم مرور الموجة خلاله يكون مساوياً لـ  $dx$  . وعليه فان مرور الموجة يؤدي الى حدوث استطالة ضئيلة جداً في طول العنصر الصغير مقدارها

$$dl - dx = dx \cdot \frac{1}{2} \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 \quad \dots\dots\dots(6.43)$$

ولما كان العنصر  $ab$  تحت قوة شد مقدارها  $F$  حتى قبل مرور الموجة ، لذلك فان طوله ان أطول مما هو عليه في حالة الاسترخاء أي قبل تسليط قوة الشد عليه . وعليه فان الاستطالة الضئيلة التي حصلت لطول العنصر  $ab$  أثناء مرور الموجة لا تؤثر في قيمة قوة الشد  $F$  لذلك سنعتبر ان مقدار  $F$  يبقى ثابتاً خلال عملية الاستطالة . ولما كانت قوة الشد  $F$  تؤثر خلال المسافة المساوية لمقدار الاستطالة لذلك فانها تنجز شغلاً على العنصر الصغير مقداره حاصل ضرب قوة الشد  $F$  في الاستطالة  $(dl - dx)$  . وهذا الشغل يخزن في العنصر على شكل طاقة كامنة  $U$  مقدارها هو

$$U = F (dl - dx) = \frac{1}{2} F \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 dx \quad \dots\dots\dots(6.44)$$

وبإيجاد  $\left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)$  من المعادلة (6.39) عند ثبوت الزمن  $t$  نحصل على

$$U = \frac{1}{2} F A^2 k^2 \cos^2 (\omega t - kx) dx \quad \dots\dots\dots(6.45)$$

وبقسمة الطرفين على  $dx$  نحصل على الطاقة الكامنة لوحدة الطول على امتداد المحور  $x$  وهذه الكمية تدعى بكثافة الطاقة الكامنة ويرمز لها  $U_p$  حيث

$$U_p = \frac{1}{2} F A^2 k^2 \cos^2 (\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(6.46)$$

ولكن لدينا العلاقة  $c^2 = \frac{F}{\mu}$

من هذه العلاقة نعوض  $\mu$  بدل  $F$  في المعادلة الاخيرة (6.46) فينتج

$$U_p = \frac{1}{2} \mu A^2 c^2 k^2 \cos^2(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots (6.47)$$

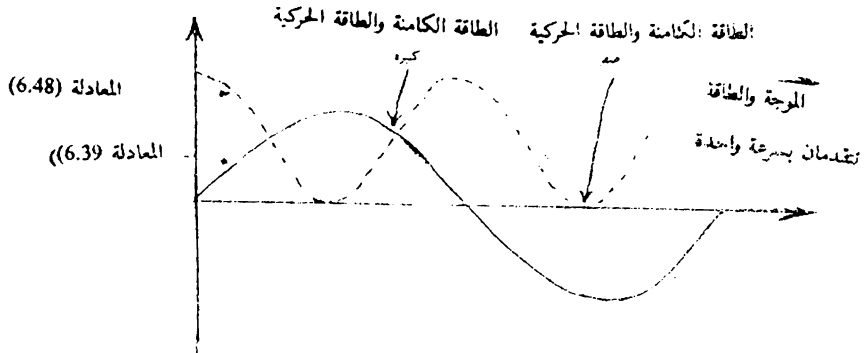
$$c^2 k^2 = \omega_0^2 \quad \text{ولكن}$$

$$U_p = \frac{1}{2} \mu A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t - kx) \quad \text{لذلك فان}$$

وعمقارنة هذه المعادلة مع المعادلة (6.40) نجد أن

$$U_p = K_p = \frac{1}{2} \mu A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots (6.48)$$

من ذلك نستنتج ان كثافة الطاقة الحركية يساوي كثافة الطاقة الكامنة في كل عنصر ص. على امتداد السلك، الذي تسري فيه الموجة المستعرضة. ان توزيع هذين الشكلين الطاقة على طول السلك موضحاً كما هو مبين في الشكل (6.7).



الشكل (6.7) يبين توزيع الطاقة في الموجة المتقدمة يلاحظ ان تردد كثافة الطاقة هو ضعف تردد الموجة. الخط المائل يمثل مقطع الموجة المتقدمة الذي تمثله المعادلة (6.39) والخط المتقطع يمثل كيفية تغير كثافة طاقة الموجة الذي تمثله المعادلة (6.48)

ان الطاقة الكلية الميكانيكية لكل وحدة طول من الموجة هو مجموع الطاقة الحركية لوحدة الطول  $K_p$  والطاقة الكامنة لوحدة الطول  $U_p$  اي ان كثافة الطاقة الكلية هي

$$I_p = K_p + U_p \quad \dots\dots\dots (6.49)$$

وباستخدام المعادلة (6-48) نجد أن

$$E_p = 2 K_p = 2 U_p \quad \dots\dots\dots (6-50)$$

وبذلك يمكن حساب كثافة الطاقة الكلية للموجة المتقدمة على سلك اما بأخذ ضعف كثافة طاقتها الحركية أو ضعف كثافة طاقتها الكامنة .  
أي أن

$$E_p = \mu A^2 \omega^2 \cos^2 (\omega t - kx).$$

ان الطاقة الكلية التي تحتويها موجة كاملة  $\lambda$  يمكن ايجادها من خلال التكامل

$$\int_0^\lambda E_p dx = \int_0^\lambda \mu A^2 \omega^2 \cos^2 (\omega t - kx) dx$$

ومتوسط الطاقة الكلية لوحدة الطول ( أي كثافة الطاقة الكلية ) يمكن ايجادها من خلال التكامل

$$\frac{1}{\lambda} \int_0^\lambda E_p dx = \frac{1}{\lambda} \int_0^\lambda \mu A^2 \omega^2 \cos^2 (\omega t - kx) dx$$

وباجراء التكامل الاخير نجد أن متوسط الطاقة الكلية لوحدة الطول هو

$$\frac{1}{2} \mu A^2 \omega^2$$

ان هذه الطاقة تنتقل مع الموجة المتقدمة بسرعة  $C$ . وبذلك فان طاقة الموجة المتقدمة على السلك تتدفق بمعدل .

$$\frac{1}{2} \mu A^2 \omega^2 C$$

من هذا يتضح ان القدرة أو المعدل الزمني لسريان الطاقة التي تحملها الموجة المتقدمة على سلك معين يتناسب طردياً مع مربع السعة ومربع التردد .

## 6-9 انعكاس الموجة

لقد افترضنا في بداية هذا الفصل ان طول السلك الذي سنتعامل معه لانهاشي وذلك لتجنب حدوث انعكاس الموجة من أحد طرفيه أو كليهما ، والحقيقة ان ذلك لا يتحقق الا نظرياً ، اذ في الواقع غالباً ما يكون السلك محدود الطول . واي طرف من طرفي السلك قد يكون متصلاً بنقطة ثابتة أو يكون حراً أو يكون متصلاً بنقطة متحركة .  
والحقيقة ان ظاهرة الانعكاس تحدث لان الموجة هي عبارة عن طاقة متحركة ، فعندما تتقدم موجة في وسط ما ثم تصطدم بوسط ثانٍ مختلف فان جزء من الموجة الاصلية

ينعكس مرتداً الى الوسط الاول وجزء يتفد الى الوسط الثاني . وهناك حالات خاصة متطرفة هما حالة الانعكاس الكامل للموجة التي تحدث عندما لا يرافق الانعكاس أي فقدان في الطاقة . وحالة النفاذ أو الانتقال الكامل للموجة التي تحدث عندما تخترق الموجة الوسط الثاني كلياً . والآن سندرس عملية انعكاس الموجة المستعرضة المتقدمة في سلك عندما يكون طرف السلك تحت شروط حدودية مختلفة .

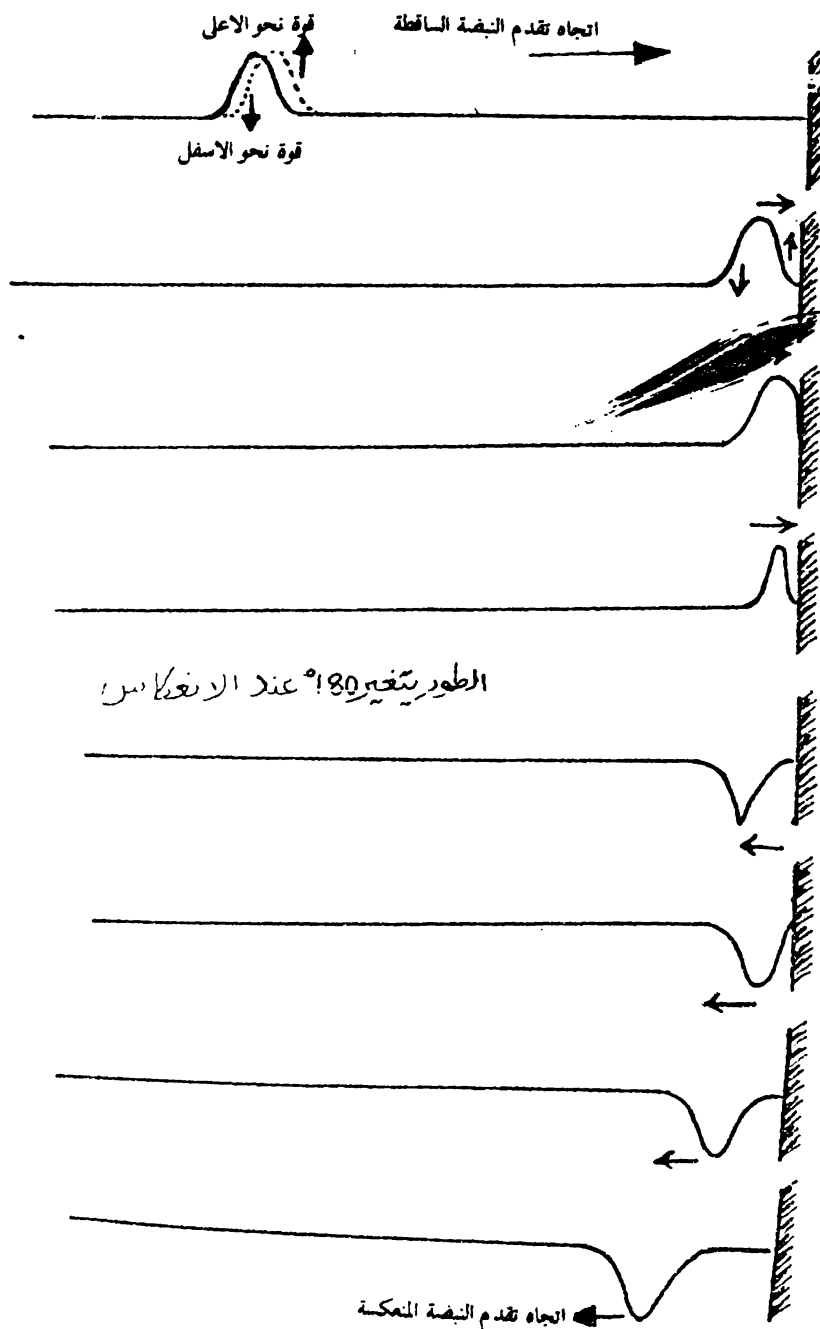
### 6-10 انعكاس الموجة عند الطرف الثابت من سلك مشدود

لنفرض لدينا نبضة تتقدم نحو اليمين في سلك مشدود يتصل طرفه الايمن بنقطة ثابتة في حائط صلب تماماً . كما هو مبين في الشكل ( 6-8 )

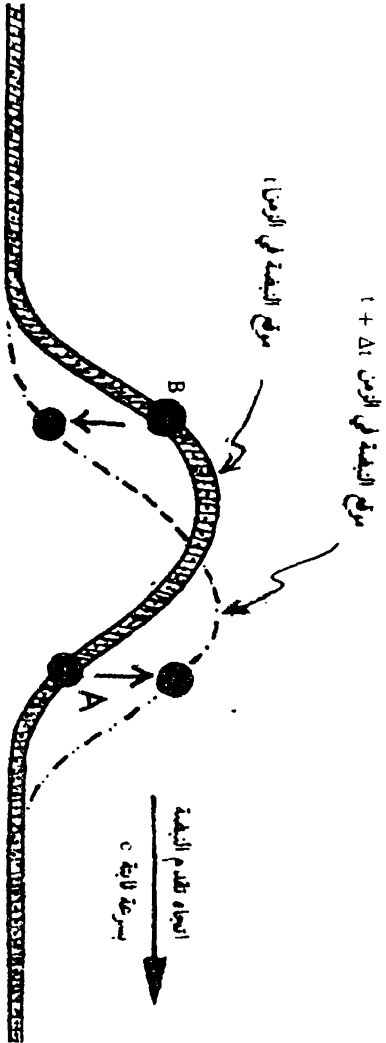
عندما تتقدم النبضة على السلك فان مقدمتها تجذب الجزء من السلك امامها مباشرة نحو الاعلى بينما مؤخرتها النبضة تجذب الجزء المزاح من السلك نحو الاسفل وبهذه الطريقة تحافظ النبضة على شكلها ثابتاً اثناء التقدم ويمكن ملاحظة ذلك من الشكل المبين ادناه ( الشكل 6-9 ) . وعندما تصل مقدمة النبضة الى الحائط فانها تؤثر بقوة نحو الاعلى في نقطة الاتصال الثابتة في الحائط ولكن هذه النقطة لا تتحرك لانها جزء من حائط صلب جداً . ونتيجة لذلك فان هذه النقطة الثابتة ستؤثر في السلك بقوة رد فعل مساوية له بالمقدار ومعاكسة بالاتجاه حسب قانون نيوتن الثالث . ان قوة رد فعل الحائط تؤثر في طرف السلك بجذبه نحو الاسفل . وهذا يعني تسارع السلك الى الاسفل مما يؤدي الى انقلاب النبضة رأساً على عقب عند اصطدامها بالحائط . والنبضة المنقلبة تأخذ بالانتقال في السلك نحو اليسار في اتجاه معاكس لاتجاه النبضة المتقدمة بفرق طور مقداره  $\pi$  مما تقدم يتضح انه عند النقطة الثابتة يحدث شيئان اولهما ان النبضة المعتدلة تنقلب فتصبح نبضة مقلوبة وثانيهما ان اتجاه تقدم النبضة ينعكس . من ذلك نستخلص ان النبضة المتقدمة تنقلب بالانعكاس عند الطرف الثابت من السلك

اما في حالة سقوط سلسلة من الموجات على الطرف الثابت من السلك فان جميع الموجات الساقطة تنقلب بالانعكاس عند هذه النقطة بنفس الطريقة .

ولفرض ترسيخ فكرة انقلاب النبضة او الموجة عند انعكاسها في نقطة ثابتة . نتذكر انه عندما يكون لدينا نبضتان متشابهتان تماماً احداهما معتدلة والاخرى مقلوبة ويتقدمان نحو بعضهما على نفس السلك فعند منظمة مرور احداهما بالاخرى اي عند تطابق موقعهما



الشكل (6-8) بين مراحل انعكاس نبضة عند طرف سلك متصل بنقطة ثابتة في حائط ولاحظ ان النبضة نقلت عد الانعكاس .



الشكل 6.9 بين أن النبضة تقدم بسرعة ثابتة  $c$  ، عندما تحرك  $A$  إلى الأعلى لأن الجزء الذي يليها يتقدم ولفه نحو الأعلى ، بينما عندما  $B$  تحرك إلى الأسفل لأن الجزء الذي يليها يتقدم ولفه نحو الأسفل وهكذا .  
 تحافظ النبضة بشكلها أثناء التقدم .

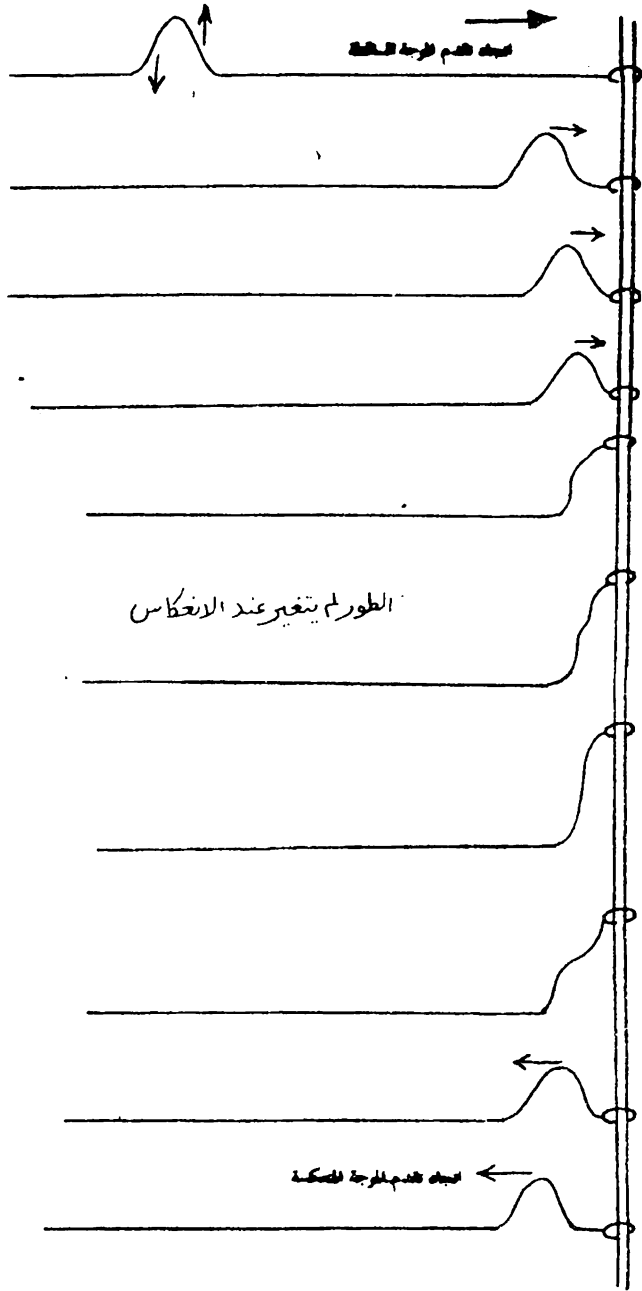
تكون محصلة الازاحة صفرا . وقياسا على ذلك في حالة انعكاس نبضة عند نقطة ثابتة يكون لدينا نبضة واحدة ونقطة ثابتة ، لذلك يمكن ان نتصور ان النبضة المنعكسة يجب ان تكون مقلوبة لكي تكون الازاحة صفرا عند النقطة الثابتة . ولا ننسى ان النبضة قبل وصولها النقطة الثابتة هي نفسها النبضة بعد اكمال انعكاسها الا انها مقلوبة ولذلك لا يمكن اجراء الجمع الجبري لازاحتهما الا في لحظة الانعكاس ، حيث تكون محصلة الازاحة صفرا عند نقطة الانعكاس الثابتة . اما في حالة سقوط سلسلة متتالية من الموجات فأن تابعا موجيا منعكسا يتولد ، وتداخلا يحدث بين الموجتين الساقطة والمنعكسة ، وتكون ازاحة أية نقطة من السلك هي مجموع الازاحتين الناتجتين عن الموجتين الساقطة والمنعكسة ، وحيث ان طرف السلك ثابت لذلك يجب ان يكون التداخل هداما في تلك النقطة حتى تكون محصلة الازاحة فيها صفرا . اي ان طور الموجة المنعكسة يختلف دائما عن طور الموجة الساقطة بمقدار  $180^\circ$  عند الطرف الثابت . وعندئذ يقال ان الموجة المنعكسة من الطرف الثابت للسلك قد تغير طورها بمقدار  $\pi$  .

### 6.11 انعكاس الموجة عند الطرف الحر

لنفرض ان لدينا نبضة تتقدم نحو اليمين في سلك مشدود وطرفه الايمن حر الحركة عرضيا . ويمكن عمليا الحصول على مثل هذا السلك بربط هذا الطرف الى حلقة خفيفة علساء تتحرك على قضيب عمودي أملس كما هو مبين في الشكل (6-10) .

عندما تصل النبضة الى الطرف الحر للسلك فانها تؤثر في ذلك الطرف بقوة نحو الاعلى . ولما كان هذا الطرف حراً تماماً في أن يتحرك الى أعلى والى الأسفل ، لذلك فان الحلقة التي تمثل ذلك الطرف ستتزاح عن موضع توازنها وتتحرك نحو الاعلى . ونتيجة لتأثير قوة النبضة في الطرف الحر للسلك فان ذلك الطرف سيؤدي قوة رد فعل ، وهذه القوة تولد نبضة معتدلة تنتقل في السلك في اتجاه معاكس لاتجاه انتقال النبضة الساقطة . وفي هذه الحالة نحصل على انعكاس للنبضة من طرف حر . هذا الطرف سوف يعاني أكبر ازاحة لنقط السلك ، وهذا يعني ان النبضتين الساقطة والمنعكسة يجب ان يتداخلا تداخلا بناءً عند هذه النقطة . من ذلك نستخلص ان النبضة الساقطة تنعكس من دون ان تقلب عند النهاية الحرة للسلك .

أما في حالة سقوط سلسلة من الموجات على الطرف الحر من السلك فإن جميع الموجات ستنعكس بالتتابع دون انقلاب عند ذلك الطرف بنفس الطريقة .



الشكل (6-10) يبين مراحل انعكاس نبضة عند طرف حري قبل الحركة في اتجاه مستعرض . ولاحظ ان النبضة لم تعدلة عند الانعكاس .



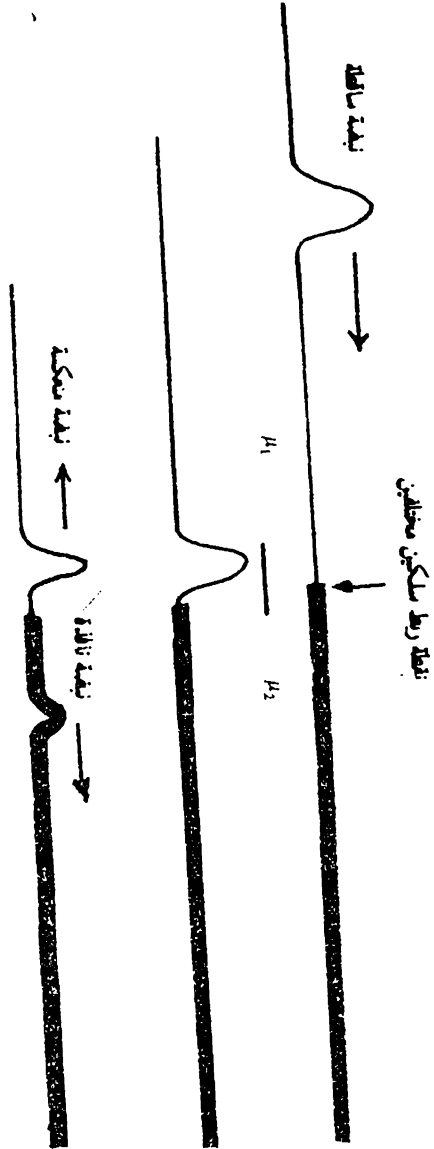
ان الموجة المنعكسة تكون دائماً بنفس الطور مع الموجة الساقطة عند الطرف الحر . وعندئذ  
يحدث أن الموجة الساقطة عند طرف حر تنعكس بدون ان يتغير طورها .

### 6-11 انعكاس الموجة عند طرف متحرك لسلك مشدود

لقد وجدنا في البندين (6-10) و (6-11) ان انعكاساً كاملاً للموجة يحدث  
عند طرف الخيط عندما يكون ثابتاً أو حراً تماماً . ولكن عملياً يوجد انعكاس جزئي  
وفاذ جزئي عند أي طرف . فمثلاً ، لو فرضنا ان طرف سلك معين يربط بطرف سلك  
اخر بدلاً من تركه حراً أو تثبيته بنقطة في حائط صلب كما هو مبين في الشكل (6-11) .

فاذا فرضنا ان نبضة تتقدم نحو اليمين فعند وصولها للنقطة التي تفصل بين السلكين  
يحدث لها انعكاس جزئي وانتقال جزئي . وتكون سعة النبضة المنعكسة أقل من سعة

الموجة الساقطة وذلك لأن النبضة النافذة للسلك الثاني تحمل معها جزءاً من الطاقة  
الساقطة . فاذا كانت الكثافة الخطية  $\mu_2$  للسلك الثاني أكبر من الكثافة الخطية  $\mu_1$   
للسلك الأول فإن الموجة المنعكسة في السلك الأول تعاني تغيراً في الطور بمقداره  
180 درجة عند الانعكاس . وحيث ان سعة الموجة المنعكسة أقل من سعة الموجة الساقطة .  
فان النقطة الفاصلة بين السلكين لا تصبح عقدة أي نقطة ثابتة بل نقطة متحركة ، وهذا  
يشير الى ان طاقة تنتقل من السلك الأول الى السلك الثاني . أما اذا كانت الكثافة الخطية  
 $\mu_2$  للسلك الثاني أقل من الكثافة الخطية  $\mu_1$  للسلك الأول فان انعكاساً جزئياً يحدث  
دون ان تعاني الموجة المنعكسة تغيراً في الطور ، ولكن جزءاً من الطاقة الساقطة ينتقل  
الى السلك الثاني . ويمكن التحكم بمقدار الطاقة المنقولة من السلك الأول الى السلك  
الثاني باختيار قيم مناسبة لـ  $\mu_1$  ،  $\mu_2$  . ومن هذا يتضح انه يمكن عملياً الحصول على  
طرف حر في سلك ما بتوصيله الى سلك آخر طويل ودقيق ذي كثافة خطية صغيرة جداً  
بالمقارنة مع الكثافة الخطية للسلك المطلوب . في هذه الحالة تكون الطاقة المنقولة مهملة .  
كما ان السلك الثاني يعمل على الاحتفاظ بالشد في السلك الأول . وهذه الطريقة افضل  
عملياً من طريقة استخدام الحلقة الملساء التي تم ذكرها في البند السابق .



الشكل (6-11) تبين أن النجمة السائفة يحدث لها انعكاس جزئي وزيادة جزئي عند النقطة الواقعة بين سلكين مختلفين.

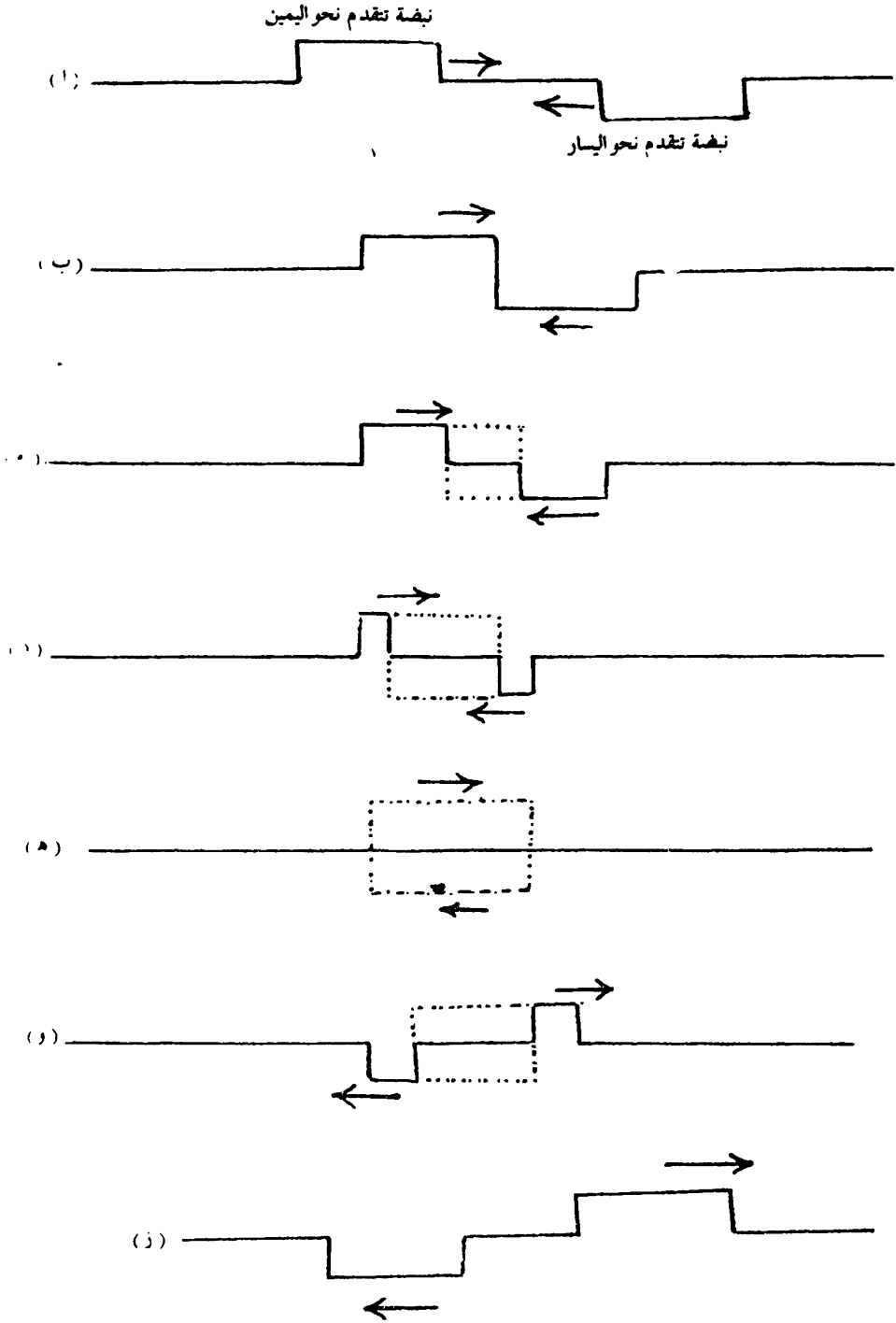
### 6-13 الانعكاس الآتي من طرفي سلك محدود الطول

لقد درسنا الانعكاس عند أحد طرفي السلك ، ولكن اذا كان لدينا سلك محدود الطول فان الانعكاس سيحدث في كلا الطرفين . ومثل هذا الانعكاس المزدوج مهم جداً في عمل الآلات الوترية لانه المسؤول عن حدوث الحركة الدورية في أي وتر مهتز من أوتارها وبالتالي عن الصوت الموسيقي المنبعث منها . لنفرض ان لدينا نبضة تحدث نتيجة نقرة خفيفة تضرب قرب أحد طرفي الوتر . ان هذه النبضة ستقدم على طول الوتر حتى تصل الطرف الثاني فتعكس راجعة الى الطرف الاول . ان الزمن الكلي  $T$  اللازم للنبضة حتى تعود الى نقطة بدايتها سيكون  $\frac{2l}{c}$  ، حيث  $l$  هو طول الوتر و  $c$  سرعة تقدم الموجة ( أو النبضة ) على الوتر . وهذا يعني انه بعد زمن  $T$  فان أي نقطة على الوتر ستعيد حركتها الاصلية . وبهذه الطريقة تكون حركات كل النقاط على الوتر . بالضرورة دورية . ويمكن احياناً ان تؤدي بعض التشوهات الابتدائية في الوتر الى أن يكون الزمن الدوري لحركته أقل من  $\frac{2l}{c}$  ولكن ليس أكبر من ذلك اطلاقاً . ان نمط الحركة الدورية للسلك المهتز في مثل هذه الحالة يقود الى ظهور موجات واقفة على السلك .

### 6-14 الموجات الواقفة

في الاوتار المحدودة الاطوال أو بالاحرى في جميع الاجسام المحدودة الابعاد . اذا ما استحدثت فيها موجات فان هذه الموجات ستقدم باتجاه ، ونتيجة لوجود سطوح محددة لهذه الاجسام فان الموجات الساقطة عليها ستعكس وتقدم في الاتجاه المضاد . وطبقاً لقاعدة التركيب التي تنص على انه اذا ما تعرضت نقطة لتأثير حركتين موجيتين في نفس الوقت فان محصلة الازاحة لتلك النقطة تساوي المجموع الجبري للازاحات التي تحدثها الموجات كل على حدة . ونتيجة لتركيب الموجتين الساقطة والمنعكسة يظهر نمط موجي واقف يدعى بالموجات الواقفة .

وقبل التطرق بالتفصيل لكيفية توليد الموجات الواقفة من المفيد ان نتعرض الى الحالة الحركية لوسط يتعرض في وقت واحد لتأثير نبضتين منفصلتين في البداية نفرض ان لدينا نبضتين مستطيلتين متماثلتين متحركتين على نفس السلك في اتجاهين متعاكسين احدهما معتدلة والاخرى مقلوبة كما هو مبين في الشكل ( 6-12 أ )



الشكل 6 . 12 يبين محصلة تشكل الناتج من تركيب نبضتين أحدهما معتدلة الأخرى مقلوبة تتحركان على نفس الإحداثيات متعاكسين . تمثل الخطوط المتقطعة الأجزاء المتداخلة من النبضتين الأصليتين في مراحل زمنية مختلفة

فعدما تتقابل النبضتان جزئياً في موضع معين على الوتر فإن الجزء المشترك من الوتر الذي تشغله النبضتان معا يتعرض لتأثير ازاحتين متعاكستين ومحصلتها هو الفرق بينهما واتجاه هذه المحصلة هو باتجاه الازاحة الكبرى . ونتيجة لذلك فإن محصلة الازاحة للوتر في الجزء المشترك بين النبضتين يساوي المجموع الجبري ( الاتجاهي ) للازاحتين المنفصلتين . وعندما تصيح النبضتان متقابلتين تماما كما في الشكل ( 6-12 هـ ) فإن محصلة ازاحتهما تكون صفراً وهذا هو التداخل الهدام التام . لكن في هذه الحالة لا تلغي النبضتان احدهما الاخرى نهائياً بل يقتصر التلاشي على لحظة التقابل فقط اذ بعدها تستمر النبضتان بالتقدم كلا باتجاهها الاصيلي دون ان تتأثر احدهما بالآخرى على افتراض ان النبضتين خطيتان اي ساعاتهما صغيرة .

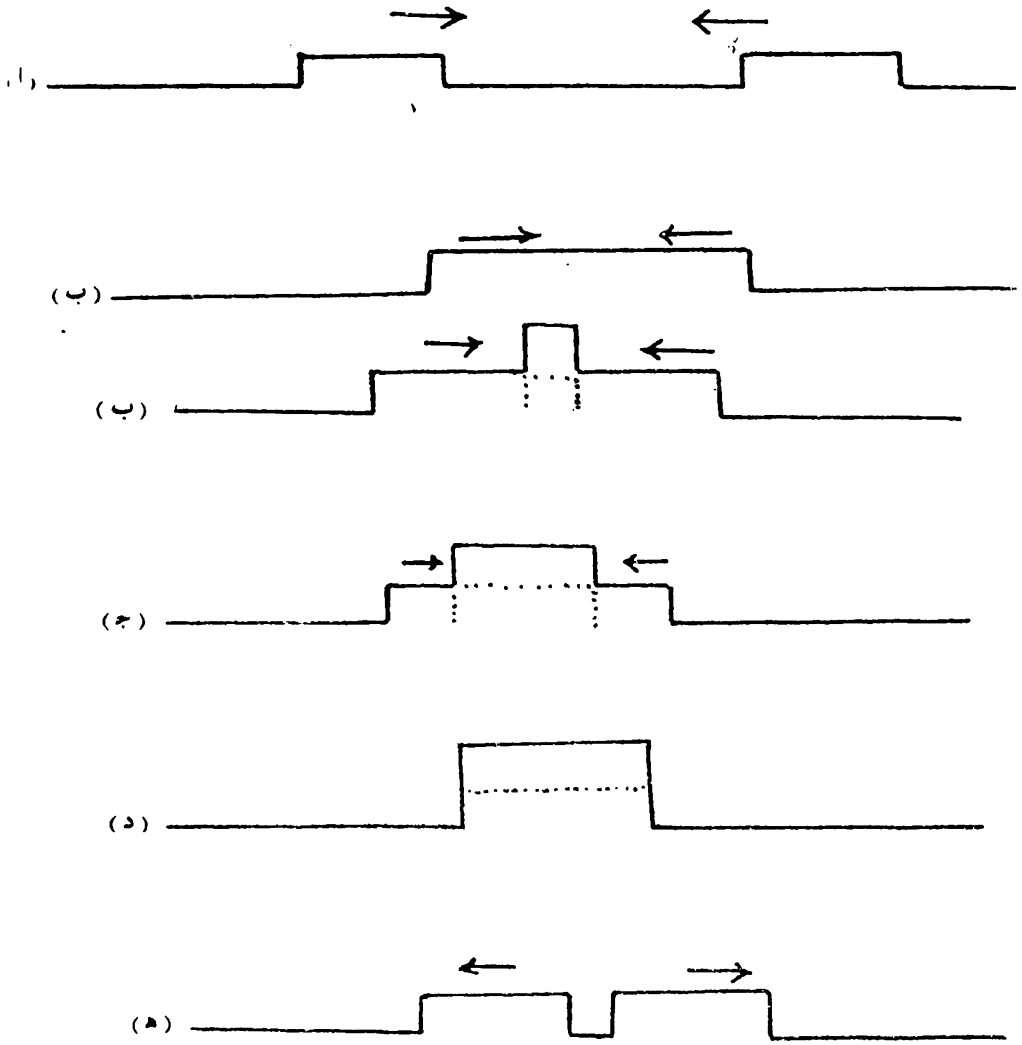
اما اذا كان لدينا نبضتان معتدلتان متحركتان على نفس السلك في اتجاهين متعاكسين كما هو مبين في الشكل ( 6-13 أ )

فان ما يحدث في منطقة تراكب النبضتين أي الجزء من الوتر الذي تشترك فيه النبضتان معاً جزئياً أو كلياً هو أنه يتعرض لتأثير ازاحتين بنفس الاتجاه ومحصلتها هو حاصل جمعها واتجاه هذه المحصلة يكون بنفس اتجاه المركبتين . ونتيجة لذلك فإن محصلة الازاحة للوتر في الجزء المشترك بين النبضتين يساوي المجموع الجبري ( الاتجاهي ) للازاحتين المنفصلتين . وعندما تشغل النبضتان موقع مشترك واحد على الوتر كما في الشكل ( 6-13 د ) فإن محصلة ازاحتهما تكون أكبر ما يمكن وهو حاصل جمعها وهذا هو التداخل البناء التام . بعد ذلك تنفرق النبضتان مبتعدتين عن بعضهما ودون ان تترك احدهما أثراً في الاخرى ، وهذا هو جوهر قاعدة التركيب .

الآن بعد هذه المقدمة الضرورية سنأتي على موضوعنا في هذا البند وهو الموجات الواقفة والتي تدعى ايضاً بالموجات الساكنة .

ان الموجات الواقفة ( أو الساكنة ) تنتج عندما تتقدم سلسلتان من الموجات المتماثلة تماماً من كل الوجوه في اتجاهين متعاكسين خلال نفس الوسط . والموجات المتقدمة يمكن أن تكون كلاهما مستعرضة او كلاهما طولية . وستنطبق هنا للموجات المستعرضة فقط . وفيما يلي سنشرح خواص الموجات الواقفة بيانياً وتحليلياً .

من الناحية البيانية يمكن القول ان الطريقة المناسبة للحصول على موجتين متماثلتين تماماً من حيث السعة والتردد ومتحركتين باتجاهين متضادين هو باستخدام الموجات



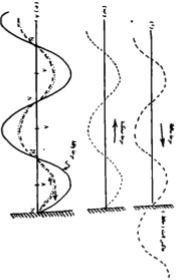
الشكل (6-13) يبين محصلة الشكل الناتج من تركيب نبضتين معتدلتين في مراحل زمنية مختلفة . الخطوط المتقطعة تمثل النبضتان الاصليتان في منطقة التركيب .

الساقطة والموجات المنعكسة . فالموجة المستعرضة عندما تسري في سلك مشدود نحو طرفه المثبت باحكام في حائط صلب تماماً . فان هذه الموجة ستنعكس ، والموجة المنعكسة في هذه الحالة يختلف طورها دائماً عن طور الموجة الساقطة بمقدار  $180^\circ$  . ويمكن تفسير ذلك بسهولة كالآتي :

لما كان السطح العاكس وهو الحائط الصلب غير قابل للحركة فعندئذ تكون جسيمات السلك الكائنة في طرفه المثبت على الحائط، غير قابلة للحركة أيضاً . وعلى هذا الأساس فإن قاعدة التركيب تستلزم ان تكون ازاحة هذه الجسيمات الناتجة عن الموجة المنعكسة بنقط مساوية ومعاكسة دائماً للازاحة التي يسببها تأثير الموجة الساقطة لو انها اثرت وحدها فقط في نفس الجسيمات . ولكي يتحقق ذلك يجب ان تكون الموجتان الساقطة والمنعكسة متطابقتين من كل الوجوه ( باستثناء اتجاهي تقدمهم المتعاكس ) ويجب ان يكون هناك فرق طور بينهما يعادل نصف دورة أو  $\pi$  عند نقطة الانعكاس . وللدقة ينبغي ان نؤكد انه لكي تكون سعة الموجتين الساقطة والمنعكسة واحدة يفترض ان يكون الانعكاس كاملاً عند لصف الثابت للسلك ، أي دون ان يرافقه اي امتصاص للطاقة بواسطة الحائط ، كما يفترض ايضاً ان يكون الاحتكاك الداخلي بين الجسيمات المؤلفة للسلك معدوماً لكي يمكن اهمال الطاقة المفقودة اثناء مرور الموجات في السلك . ( والحقيقة أنه لا يمكن التخلص نهائياً من الامتصاص والاحتكاك ) .

الآن يمكن تصديق ما يحدث لو احدثنا تنابعا موجياً جيئياً في السلك . فان كل موجة عند وصولها لطرف الثابت تنعكس وتسير في الاتجاه المضاد بنفس السرعة ونفس السعة والتردد . ويتكون من وجود الموجتين الساقطة والمنعكسة في نفس الوقت على نفس السلك تشكيلاً موجياً جديداً نحصل عليه من تركيب الموجتين معاً ، هذا التشكيل يدعى بالموجات الواقفة . ويمكن توضيح ذلك كما في الشكل (6-14)

ان الموجة الساقطة المتحركة نحو اليمين يمثلها الخط المتقطع في يسار الحائط ( الشكل 6-14 ) ، بينما الخط المنقط يشير الى موقع الموجة المنعكسة في نفس اللحظة الزمنية . ان الازاحة التي تسببها الموجة المنعكسة عند الحائط يجب ان تكون دائماً مساوية ومعاكسة للازاحة التي تسببها الموجة الساقطة لكي تكون محصلة الازاحة للسلك في هذه النقطة مساوية للصفر دائماً . ومثل هذه النقطة التي تنعدم فيها الحركة والازاحة تدعى بالعقدة ويرمزها بالحرف N ولايجاد محصلة الازاحة في اية نقطة أخرى على السلك وفي اية لحظة زمنية يجرى جمع جبري لازاحتي الموجتين الساقطة والمنعكسة طبقاً لقاعدة التركيب . ومحصلة الازاحة في الشكل (6-14) يمثلها الخط المتصل الذي يمثل الموجة الواقفة . ويلاحظ ان هناك نقاطاً محددة على المنحنى المتصل تتلاشى فيها الازاحة كما في طرف السلك المثبت في الحائط ، وفي مثل هذه النقاط تنعدم الحركة ولذلك فان مثل هذه النقاط تدعى بالعقد . كما يلاحظ ايضاً على المنحنى المتصل ان هناك نقاطاً محددة تقع في منتصف المسافة بين كل عقدتين متتاليتين تكون فيها محصلة الازاحة اكبر من جميع



When a pulse is reflected from a fixed end, it is inverted. When it is reflected from a free end, it is not inverted. When two pulses are in phase, they add together.

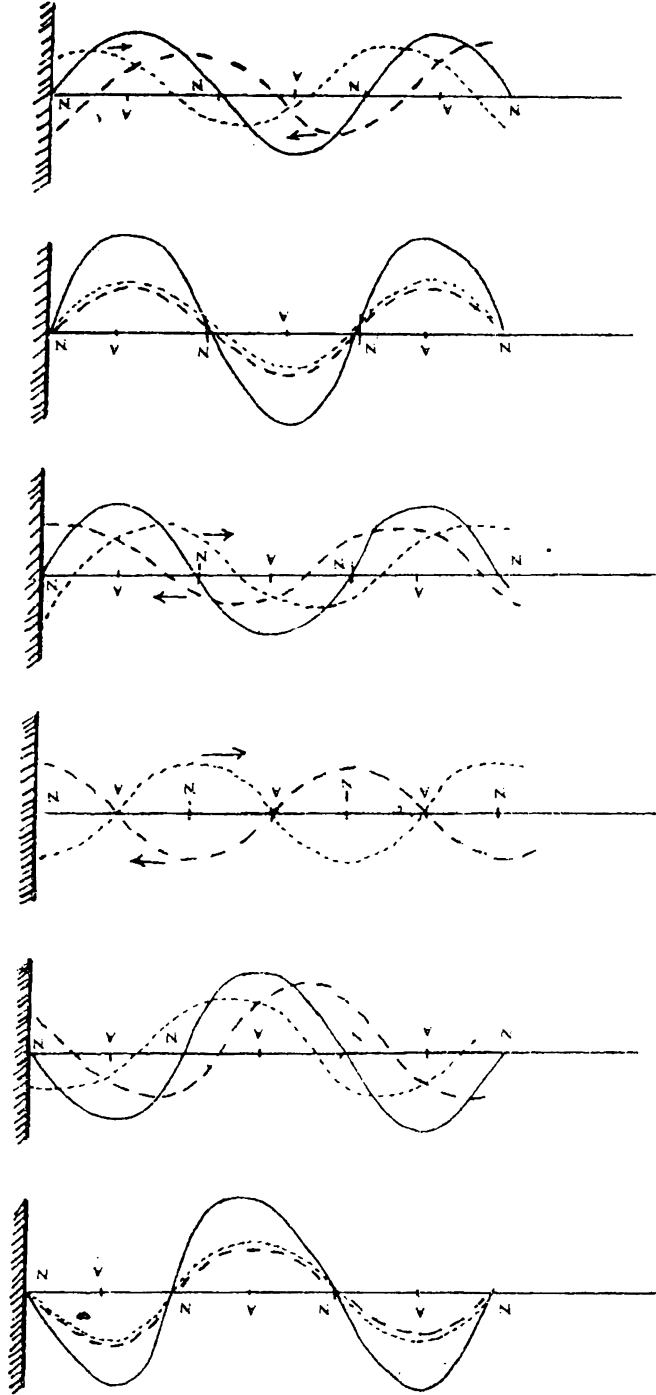


نقط الأخرى على السلك ، مثل هذه النقاط ندمى بالبطون ويرمز لكل بطن بالرمز  $A$  في موقع العقد  $N$  والبطون  $A$  تبقى ثابتة ولهذا السبب ندمى محصلة الموجة الناتجة من رجب الموجتين الساقطة والمنعكسة بالموجة الواقفة أو الساكنة .

في الشكل (6.14) نلاحظ ان الموجة المنعكسة مطابقة تماماً للموجة الساقطة ولذلك تكون محصلة الازاحة في كل نقطة هي ضعف الازاحة لأي من الموجتين (الساقطة او المنعكسة) ، ولكن هذا التوافق لا يحدث دائماً . اذ عندما يستمر تقدم الموجات الساقطة على العاكس الثالث فإن الموجات المنعكسة لا تتطابق معها الا في لحظات زمنية محددة تحدث دورياً . وفي جميع اللحظات الزمنية يمكن الحصول على الموجات المنعكسة باعتبار ان محصلة الازاحة عند نقطة الانعكاس صفر اي ان ازاحة الموجة المنعكسة تكون دائماً سلبية وصاحبة لازاحة الموجة الساقطة على العاكس الثالث وهذا يعني ان هناك دائماً وقتاً في طور الحركة بين الموجتين يساوي  $180^\circ$  اي بعبارة اخرى ان العاكس الصلب يؤدي الى عكس الموجة الساقطة بعد ان يغير طورها عما يعادل نصف طول موجة . ويمكن نوضح هذه الفظة باعتبار الخط المتقطع الى يمين العاكس في الشكل (6.14) الذي يمثل استمراراً وهيئاً للموجة الساقطة . فإذا ارتد هذا السطح كما هو الى الجهة اليسرى من العاكس فإنه لا يمثل الموجة المنعكسة مالم يفتد السطح رأساً على عقب ان الخطوة الأخيرة تدخل تعبيراً في الطور مقدارها  $\pi$  وهذه الطريقة يمكن الحصول في اية لحظة زمنية على نتائج موجي منعكس في حالة سقوط نتائج موجي على الطرف الثالث من السلك . تكون محصلة الازاحة في اية نقطة من السلك وفي اية لحظة زمنية هي مجموع الازاحتين الناتجتين من الموجتين الساقطة والمنعكسة وتكون ازاحة الطرف الثالث من السلك صفراً دائماً .

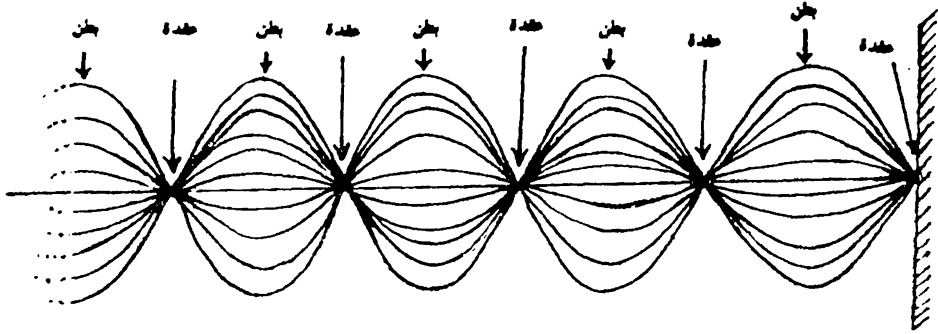
في حالة توالي سقوط الموجات على الطرف الثالث من السلك فإن موجات منعكسة متتالية تولد في ارضة مختلفة . والشكل (6.15) يبين الموجات الواقفة الناشئة في لحظات زمنية متعاقبة تفصلها فترات زمنية تساوي  $\frac{1}{2}$  من الزمن الدوري للموجة الساقطة . ان السطح الضخم يمثل الموجة الساقطة والسطح المنقطع يمثل الموجة المنعكسة والسطح المتصل يمثل محصلة الموجة الناتجة والتي هي الموجة الواقفة من هذا الشكل نلاحظ انه في جميع احوال الزمنية هناك نقاط معينة على السلك نعدم فيها الحركة تماماً كما يحدث في طرف سلك الثالث وهذه النقاط هي العقد  $N$  وهي تتوزع على ابعاد متساوية تساوي نصف طول الموجة . كما نلاحظ ايضاً انه في اية لحظة زمنية تكون ازاحة النقط الواقفة في منتصف مسافة بين كتلتين متتاليتين هي اكبر ما يمكن وهذه النقط هي البطون  $A$  ، وهي

الشكل (6:15) الموجات الرافعة المكونة في سلك في محيطات زيتية متجانسة. النسخي المنقطع يمثل الموجة الساقطة ، والنسخي المنقط يمثل الموجة المنعكسة ، والنسخي المتصل يمثل عملة ازمة الراجزين الساقطة والمنعكسة وهو يمثل الموجة الرافعة.



تنوزع على ابعاد متساوية تساوي نصف طول الموجة . وعليه فان المسافة بين العقدة والبطن المجاور هي ربع طول الموجة .

والان من الضروري ان تلاحظ بامعان الاشكال المتعاقبة في الشكل ( 6-15 ) وبالاخص المنحنى المتصل الذي يمثل الموجة الواقفة اي محصلة الحركة الناتجة من استمرار وجود الموجات الساقطة والمنعكسة على السلك . فكل شكل يشير الى مرحلة محددة من الحركة في اجزاء ثابتة من السلك ، والنقط الفاصلة بين الاجزاء المتحركة هي العقد الثابتة . N . بينما الاجزاء المتحركة عرضيا وهي البطن A تهتز في مواقعها بين العقد الثابتة بحركة توافقية بسيطة حول مواضع توازنها . وعليه يمكن تمثيل نمط الحركة الناتجة في السلك بالشكل ( 6-16 ) .



الشكل ( 6-16 ) بين الغلاف الخارجي للموجة الواقفة على السلك .

ان هذا الشكل يبين ان هناك نقطاً على السلك تكون ازاحتها صفرأ دائماً وتعدم فيها الحركة تماماً وتكون ثابتة في مواقعها وهذه النقط هي العقد . وأي جزء من السلك واقع بين أي عقدتين يهتز ذهاباً واياباً ضمن الغلاف المبين حيث تتذبذب كل نقطة في ذلك الجزء في حركة توافقية بسيطة ترددها يساوي تردد الموجة الساقطة (أو المنعكسة) وبسعة تتغير تبعاً لموقع النقطة ، وتكون أقصى قيمة لسعة الأهتزاز مساوية لضعف سعة الموجة الساقطة وتحدث عادة في منتصف المسافة بين عقدتين متتاليتين ، أي في البطن .

ومن الجدير بالملاحظة ان الأجزاء المهتزة من السلك تهتز عادة بسرعة عالية جداً للدرجة التي لا يظهر معها غير الغلاف المبين في الشكل (6-16) وفي هذه الحالة يبدو السلك كصورة بدون حركة .

وفي الواقع ان الطاقة في الموجات الواقفة لا تنتقل على طول السلك الى اليمين أو الى اليسار، اذ ان الطاقة لا يمكنها أن تنساب عبر القط الثابتة وهي العقد في السلك لأن هذه العقد تكون في حالة سكون دائم. ولذلك فان الطاقة تبقى «واقفة» في السلك ، هذا بالرغم من أنها تتغير على التعاقب بين طاقة حركية اهتزازية وطاقة كامنة في الوسط المرن. لهذا السبب لا يمكن على وجه الدقة اعتبار الموجة الواقفة كحركة موجية لأنها لا تنقل الطاقة من نقطة الى اخرى على امتداد السلك ، بل تعتبر حركة اهتزازية للسلك يسببها تراكب الموجتين المنتقلتين في اتجاهين متعاكسين .

## 15 - 6 نظرية الاهتزاز الحر لوتر مشدود ومحدود الطول

في هذا البند سنحاول بطريقة تحليلية التعبير عن الحقائق التي تم ايضاحها بيانياً في البند السابق. لهذا الغرض سنستخدم وتراً مشدوداً ومحدود الطول ومثبت من طرفيه باحكام ، ونحاول ايجاد معادلة الموجة الواقفة على هذا الوتر . ومن هذه المعادلة وبمعرفة الشروط الحدودية للوتر نجد الترددات الطبيعية التي تسمح بتكون الموجات الواقفة عليه .

نفرض ان لدينا وتراً مشدوداً طوله  $L$  وطرفاه مثبتان باحكام بمسندين صليبين جداً كما هو مبين في الشكل (6-17)



الشكل (6-17) بين وتر مشدود وطرفاه مثبتان باحكام بمسندين صليبين غير قابلين للحركة .

اذا أثرنا في الوتر بدفعات دورية ذات تردد احادي مناسب فان نتاجاً موجياً يستحدث في الوتر ويتقدم في كلا الاتجاهين على امتداد الوتر. وبالنظر لمحدودية طول الوتر فان انعكاساً سيحدث في كلا الطرفين . فاذا فرضنا ان الموجة المتقدمة على الوتر نحو اليمين أي بالاتجاه الموجب للمحور  $x$  يمكن تمثيلها بالمعادلة

$$y_1 = a \sin (\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(6-52)$$

والموجة المتقدمة بالاتجاه العاكس أي نحو اليسار يمكن تمثيلها بالمعادلة :

$$y_2 = b \sin (\omega t + kx) \quad \dots\dots\dots (6.53)$$

حيث ان  $y_1$  و  $y_2$  تمثلان الأزاحتين الأيتين المستعرضتين اللتين تسببهما الموجتان المنتقلتان في اتجاهين متضادين في اية نقطة  $x$  على طول الوتر. يلاحظ ان هاتين الموجتين لهما نفس التردد الزاوي  $\omega$  والطول الموجي  $\lambda$  والسرعة  $c$  الا انهما يختلفان بالسرعة  $b$  و  $a$

ان محصلة الأزاحة  $y$  في أية نقطة  $x$  على امتداد الوتر المهتز يمكن الحصول عليها من تطبيق قاعدة التركيب التي تنص على أنه اذا وقعت نقطة تحت تأثير موجتين في نفس الوقت فان محصلة ازاحتها تساوي المجموع الجبري للأزاحتين اللتين تسببهما الموجتان على انفراد. وعليه فان

$$y = y_1 + y_2 \quad \dots\dots\dots (6.54)$$

نعوض المعادلتين (6.52) و (6.53) في (6.54) فنجد ان

$$y = a \sin (\omega t - kx) + b \sin (\omega t + kx) \quad \dots\dots\dots (6.55)$$

الآن نطبق الشروط الحدودية عند طرفي الوتر. لما كان كل طرف مثبتاً بسطح صلب غير قابل للحركة تماماً لذلك يجب أن تكون قيمة محصلة الأزاحة عند السطح الصلب

تساوي صفراً دائماً. وعليه يكون الشرطان الحدوديان هما :

أولاً : الشرط الحدودي عند الطرف  $x = 0$  هو  $y = 0$  لكل قيم  $t$

ثانياً : الشرط الحدودي عند الطرف  $x = L$  هو  $y = 0$  لكل قيم  $t$

نطبق الشرط الحدودي الأول في المعادلة (6.55) فنحصل على :

$$c = ( a + b ) \sin \omega t \quad \dots\dots\dots (6.56)$$

ولما كانت هذه المعادلة صحيحة مهما كانت قيمة  $t$  وان  $\sin \omega t$  لا تساوي صفراً دائماً الا عند قيم محدودة لـ  $t$  لذلك يجب ان تكون قيمة  $( a + b ) = 0$  صفراً. ومن ذلك نجد ان

$$a = - b \quad \dots\dots\dots (6.57)$$

ان هذه المعادلة تشير الى ان سعتي الحركتين الموجيتين يجب ان تكونا متساويتين بالمقدار وهذا يعني أن الموجة الساقطة على الطرف الأيسر قد انعكست بالكامل. وهذا متوقع لأن السطح العاكس ذو ممانعة عالية جداً ولم يمتص شيئاً من طاقة الموجة

الساقطة، والأشارة السالبة تعني ان السعتين تكونان متعاكستين بالاتجاه عند نقطة الانعكاس وهذا يشير الى تغير في الطور مقداره  $\pi$  عند نقطة الانعكاس.

الآن نعوض المعادلة (6-57) في المعادلة (6-55) فينتج

$$y = a \sin(\omega t - kx) - a \sin(\omega t + kx) \dots\dots\dots(6-58)$$

ان هذه المعادلة تشير الى وجود موجتين متماثلتين تماماً لهما نفس التردد والسرعة والسعة والطول الموجي وينتقلان على طول الوتر في اتجاهين متضادين. وباستخدام العلاقات المثلثية

$$\sin(\omega t \pm kx) = \sin \omega t \cos kx \pm \cos \omega t \sin kx$$

وتعويضها في المعادلة (6-58) ينتج ان

$$y = - 2 a \cos \omega t \sin kx \dots\dots\dots(6-59)$$

هذه المعادلة هي معادلة الموجة الواقفة على الوتر. ويلاحظ أن أي نقطة ثابتة  $x$  لا تقع على طرف الوتر (و لا تنطبق على مواقع العقد) تتحرك حركة توافقية بسيطة مع مرور الزمن، وان جميع النقاط تهتز بنفس التردد الزاوي  $\omega$ . في حالة الموجة المتقدمة تهتز كل نقطة من الوتر بنفس السعة. أما ما يميز الموجة الواقفة فهو ان سعة الاهتزاز للنقط المختلفة تختلف باختلاف الموضع  $x$  على الوتر. وفي الواقع تصل السعة  $(2 a \sin kx)$  الى ذروتها  $2a$  عند المواضع التي تكون فيها

$$kx = \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}, \frac{5\pi}{2}, \dots\dots$$

أو

$$x = \frac{\lambda}{4}, \frac{3\lambda}{4}, \frac{5\lambda}{4}, \dots\dots\dots$$

وتعرف هذه النقط بالبطون. وهذه النقط تتوزع على أبعاد متساوية عن بعضها تسوي نصف طول الموجة.

وتصبح السعة في ادنى قيمة لها (أي صفراً) عند المواضع

$$kx = 0, \pi, 2\pi, 3\pi, \dots\dots$$

أو

$$x = 0, \frac{\lambda}{2}, \lambda, \frac{3\lambda}{2}, 2\lambda, \dots\dots$$

وتعرف هذه النقط بالمقد وهي تتوزع على أبعاد متساوية تساوي نصف طول الموجة .  
الآن نطبق الشرط الحدودي الثاني في المعادلة (6-59) فنحصل على

$$0 = - 2a \cos \omega t \sin kL$$

هذه المعادلة صحيحة لكل قيم  $t$  ، ولما كانت قيمة  $\cos \omega t$  لا تساوي صفرًا إلا عند قيم محددة لـ  $t$  . لذلك يستلزم ان يكون

$$\sin kL = 0$$

أي أن

$$kL = n\pi \quad \dots\dots\dots(6-60)$$

حيث أن  $n$  يساوي صفرًا أو أي عدد صحيح ، أي أن :

$$n = 0 \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \dots$$

الخ ، ...

ولكن

$$k = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi f}{c}$$

لذلك فإن

$$f = \frac{nc}{2L} \quad \dots\dots\dots(6-61)$$

هذه العلاقة تحدد الترددات الطبيعية المسموحة للوتر ولما كانت هذه الترددات تعتمد على العدد  $n$  لذلك يفضل ان تكتب العلاقة الأخيرة كالآتي :

$$f_n = \frac{nc}{2L} \quad \dots\dots\dots(6-62)$$

ولما كانت سرعة انتقال الموجة في الوتر  $c$  ثابتة وتساوي التردد مضروباً في الطول الموجي  
(  $c = f_n \cdot \lambda_n$  ) لذلك فإن

$$L = \frac{n \lambda_n}{2} \quad \dots\dots\dots(6-63)$$

هذه العلاقة تحدد عدد أنصاف الطول الموجي المسموحة بين طرفي الوتر للحصول على الموجات الواقفة .

ان الترددات الطبيعية للوتر يمكن الحصول عليها بتعويض القيمة المناسبة لـ  $n$  في المعادلة (6-62) . فنجد أنه

عندما تكون قيمة  $n = 0$  فإن

$$f_0 = 0$$

وهذا يعني ان التردد الطبيعي صفرأ أي لا يحدث اهتزاز للوتر .

$$f_1 = \frac{c}{2L} \quad \text{وعندما } n = 1$$

وهذا التردد الطبيعي يدعى بالتردد أو النغمة الأساسية للوتر وغالباً ما يدعى بالتردد التوافقي الأول

$$f_2 = \frac{c}{L} \quad \text{وعندما } n = 2$$

وهذا التردد الطبيعي يدعى بالتردد التوافقي الثاني للوتر .

$$f_3 = \frac{3c}{2L} \quad \text{وعندما } n = 3$$

وهذا التردد الطبيعي يدعى بالتردد التوافقي الثالث للوتر .

$$f_4 = \frac{2c}{L} \quad \text{وعندما } n = 4$$

وهذا التردد الطبيعي يدعى بالتردد التوافقي الرابع للوتر - وهكذا يمكن الاستمرار في حساب الترددات الطبيعية للوتر .

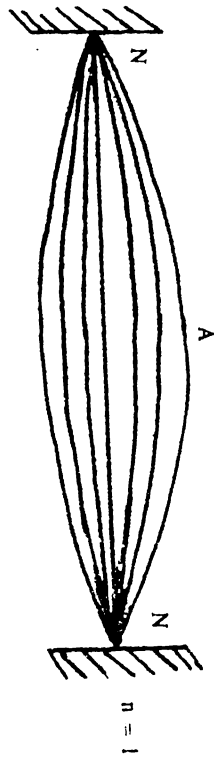
ان هذه الترددات هي التي تحدد عدد الموجات الواقفة المسموحة بين الطرفين المثبتين للوتر . ويمكن توضيح الموجات الواقفة المقابلة للتوافقيات الاربعة الاولى للوتر كما في الشكل (6-18) .

يلاحظ من هذا الشكل ان العدد  $n$  يمثل عدد أنصاف الطول الموجي على طول الوتر أو عدد البطن . ويترك للطالب كتمرين الحصول على الموجات الواقفة المسموحة للوتر عندما  $n < 4$  .

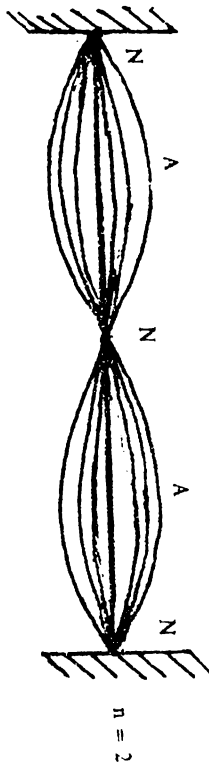
وهكذا يتضح ان الترددات الطبيعية للوتر المحدود الطول والمثبت من طرفيه ، باحكام هي الترددات  $f_n$  المسموح حدوثها في الوتر عندما يكون طوله مساوياً لـ  $n$  أضعاف عدد صحيح مضروباً في نصف الطول الموجي المناسب  $\lambda_n$  . ويكون حاصل ضرب  $f_n \lambda_n$  مساوياً دائماً لسرعة تقدم الموجة على الوتر  $c$  مهما كانت قيمة  $n$  .



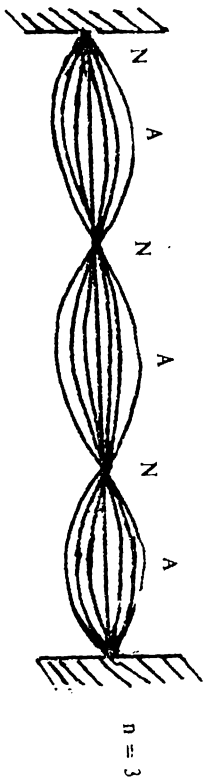
$$f_{n=1} = \frac{c}{2L}, \lambda_{n=1} = 2L$$



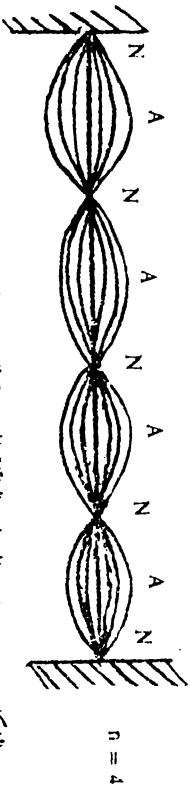
$$f_{n=2} = \frac{c}{L}, \lambda_{n=2} = L$$



$$f_{n=3} = \frac{3c}{2L}, \lambda_{n=3} = \frac{2L}{3}$$



$$f_{n=4} = \frac{2c}{L}, \lambda_{n=4} = \frac{L}{2}$$

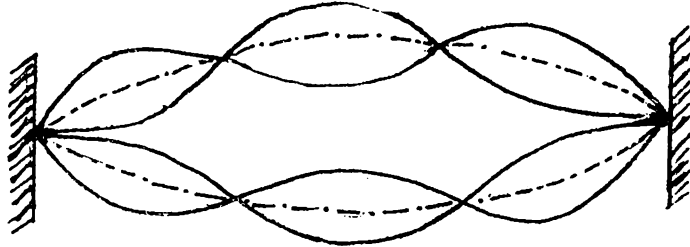


الشكل ( 6-18 ) يوضح الموجات الراكبة المنسوجة للوتر عند التوافقيات الأربعة الأولى. النقاط N تمثل العقد والنقاط A تمثل البطن.

وعملياً يمكن إثارة أي نغمة توافقية في الوتر بالنقر الخفيف في الموقع المناسب على الوتر. فمثلاً يمكن إثارة النغمة الأساسية  $f_n = 1$  عندما ينقر الوتر بنقرة خفيفة من وسطه ويمكن إثارة النغمة التوافقية الثانية  $f_n = 2$  عندما يلمس الوتر من وسطه بخفة فتصبح تلك النقطة عقدة. ويهتز الوتر كقطعتين متساويتين بالطول ويكون تردده في هذه الحالة ضعف التردد الأساسي وبالمثل إذا لمسنا الوتر بخفة بنقطتين على بعد ثلث طوله من طرفيه فإنه سيهتز كثلاث قطع ويكون تردده ثلاثة أضعاف التردد الأساسي. وهكذا يمكن جعل الوتر يهتز بأكثر من ثلاث قطع وبالطبع فإن تردده يزداد بالتناظر.

وبالحقيقة لا يمكن إثارة نغمة توافقية نقية تماماً إذ غالباً ما يحدث أن يهتز الوتر آنياً بأكثر من تردد طبيعي واحد. فمثلاً عندما يهتز الوتر آنياً بترددين أحدهما الأساسي والآخر التوافقي الثالث فإن نمط الاهتزاز يكون كما مبين في الشكل (6-19)

وإذ أثرتنا على الوتر بدفعات دورية ذات تردد يساوي أحد تردداته الطبيعية فإن الوتر يهتز بسعة كبيرة وعندئذ يقال أنه في حالة رنين مع التردد الخارجي الواقع عليه وفي هذه الحالة يهتز الوتر بحركة رنينية مكوناً موجات واقفة. ويجب أن يلاحظ أن حالة الرنين مع القوى الترددية المشيرة للاهتزاز تتحقق في أي تردد طبيعي من ترددات الوتر. أي أنها تتحقق في أكثر من تردد واحد. وهكذا يتضح أن أي وتر مهتز له أنماط رنينية عديدة ومختلفة كل منها يمثل موجة واقفة محددة وتحدث في تردد طبيعي معين



الشكل (6-19) بين شكل حركة الوتر المهتز آنياً بالتردد الأساسي والتردد التوافقي الثالث

وعلى الرغم من أن الوتر المهتز يمثل أبسط المهتزازات التي تحدث فيها الحركات الرنينية أي الموجات الواقفة إلا أن تفهم سلوكه الرنيني يساعد كثيراً في تفهم الخصائص الرنينية للمهتزازات المعقدة. لهذا السبب سنقوم في بند لاحق بدراسة السلوك الرنيني للوتر المهتز باستخدام جهاز بسيط هو الصونوميتر.

## 16- 6 طريقة ثانية لايجاد التردد الطبيعي لسلك متوتر محدد الطول

ان معادلة الموجة (6-12) يمكن حلها بطريقة ثانية هي طريقة فصل المتغيرات .  
فنفرض ان الحل المناسب في هذه الحالة هو

$$y(x, t) = X(x)T(t) \quad \dots (6-64)$$

حيث أن  $X$  دالة للمتغير  $x$  و  $T$  دالة للمتغير  $t$  فقط .  
نعوض هذا الحل في المعادلة (6-12) فنحصل على

$$\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} = \frac{1}{C^2} \frac{1}{T} \frac{d^2T}{dt^2} \quad \dots (6-65)$$

ولما كان الطرف الأيسر من هذه المعادلة لايعتمد على  $t$  بينما الطرف الأيمن لايعتمد على  $x$  لذلك فإن كل طرف يجب ان يكون مقداراً ثابتاً . فاذا فرضنا ان هذا الثابت يساوي  $\left(\frac{\omega}{c}\right)^2$  - فنعدئذ نحصل على معادلتين تفاضليتين اعتياديتين :

$$\frac{d^2T}{dt^2} + \omega^2 T = 0 \quad \dots (6-66)$$

$$\frac{d^2X}{dx^2} + \frac{\omega^2}{c^2} X = 0 \quad \dots (6-67)$$

والحل العام لكل منهما يكون على الترتيب :

$$X = A \sin \omega t + B \cos \omega t \quad \dots (6-68)$$

$$T = C \sin \frac{\omega}{c} x + D \cos \frac{\omega}{c} x \quad \dots (6-69)$$

حيث ان  $D, C, B, A$  ثوابت اختيارية . الثابتان  $B, A$  يعتمدان على الشروط الابتدائية لحركة السلك ، بينما الثابتان  $D, C$  يعتمدان على الشروط الحدودية للسلك . وتعمرض (6-68) ، (6-69) في (6-64) نجد ان الحل العام لمعادلة الموجة 6-12 هو

$$y(x, t) = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \left( C \sin \frac{\omega}{c} x + D \cos \frac{\omega}{c} x \right) \quad \dots (6.70)$$

والآن اذا أخذنا سلكاً مشدوداً بين نقطتين ثابتين ثابتين المسافة الفاصلة بينهما هي  $L$  ، فان الشروط الحدودية لهذا السلك هي  $y(0, t) = y(L, t) = 0$  لكل قيم  $t$  وتعرض الشرط الحدودي الاول  $y(0, t) = 0$  في المعادلة (6.70) ينتج ان

$$D = 0$$

وبذلك يصبح الحل العام كالاتي

$$y(x, t) = C (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \sin \frac{\omega}{c} x \quad \dots (6.71)$$

او

$$y(x, t) = (A' \sin \omega t + B' \cos \omega t) \sin \frac{\omega}{c} x$$

$$\text{حيث ان } CB = B', CA = A'$$

وتعرض الشرط الحدودي الثاني  $y(L, t) = 0$  في المعادلة الاخيرة ينتج ان

$$\sin \frac{\omega L}{c} = 0 \quad \dots (6.72)$$

او

$$\frac{\omega_n L}{c} = \frac{2\pi f_n L}{C} = n\pi \quad \dots (6.73)$$

حيث ان  $n$  تمثل اي عدد صحيح ( $n = 1, 2, 3, 4, \dots$ )

$$f_n = \frac{n}{2L} c = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots (6.74)$$

وهذه المعادلة هي نفسها المعادلة (6.62) التي تحدد الترددات الطبيعية للسلك .

ان الحل العام الشامل يجب ان يتضمن جميع الحلول التي تمثل الترددات الطبيعية الحرة التي يمكن ان يهتز بها السلك اذا ما استثير بأية طريقة كانت ، وعليه فإن المعادلة ( 6-71 ) يمكن وضعها بصيغة تمثل الحل العام الشامل :

$$y ( x, t ) = \sum_{n=1}^{\infty} ( A_n' \sin \omega_n t + B_n' \cos \omega_n t ) \sin \frac{n\pi x}{L} \dots ( 6-75 )$$

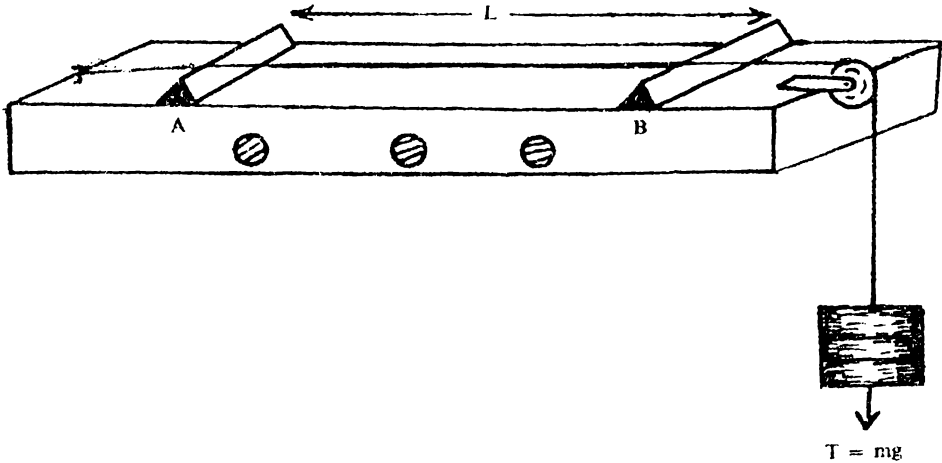
حيث ان

$$\omega_n = \frac{n\pi c}{L}$$

واذا علمنا الشروط الابتدائية للحركة في اللحظة الزمنية  $t = 0$  للأزاحة  $y ( x, 0 )$  والسرعة  $\dot{y} ( x, 0 )$  فإن قيم  $A_n'$  و  $B_n'$  يمكن ايجادهما .

## 17 - 6 الصونومتر

يتألف جهاز الصونومتر في الشكل ( 6-20 ) بأبسط اشكاله من صندوق من الخشب مجوف طوله حوالي متر واحد فيه فتحات جانبية . وعليه جسران من الخشب احدهما



الشكل ( 6-20 ) الصونومتر A جسر ثابت و B جسر متحرك . الحافة العليا لسلكا الجسرين حادة ليسهل تحديد طول السلك المنهتين الجسرين بدقة

ثابت A والاخر متحرك B ويمر فوقهما سلك معدني دقيق . احد طرفي السلك مربوط بمسمار في نهاية الصندوق والطرف الاخر يمر فوق بكره خفيفة ملساء مثبتة في النهاية الاخرى من الصندوق ومعلق في هذا الطرف من السلك ثقل يحدد مقدار قوة الشد فيه .

وتتحريك الجسر B يمكن تغيير طول الوتر L . وباختيار اثقال معلقة مناسبة يمكن تحديد مقدار قوة الشد F في السلك المعدني المستعمل .

ان الغرض من هذا الجهاز هو تحقيق قوانين الاوتار المهتزة باستخدام ظاهرة الزين او ظاهرة الموجات الواقفة .

## 17 - 6 قوانين الاوتار المهتزة

لقد وجدنا في البند السابق ان التردد الطبيعي لاي وتر محدود الطول ومثبت مسن طرفيه باحكام يمكن ايجاده من المعادلة .

$$f_n = \frac{nc}{2L}$$

ولدينا ايضا ان سرعة تقدم الموجة المستعرضة c في وتر مشدود بقوة F وكثافته الخطية  $\mu$  هي

$$c = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

وتركيب هاتين المعادلتين نحصل على المعادلة الاساسية للاوتار المهتزة .

$$f_n = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots (6-76)$$

ان هذه المعادلة صحيحة فقط للاوتار المثالية ، اي تلك التي مرونتها تامة ومساحة مقطعها منتظم تماما ولانعاني تغيراً محسوساً بالطول نتيجة الاهتزاز ان مثل هذه الاوتار تعتبر صلابتها مهملة . ولكن عندما لا يتحقق هذا الشرط فأن المعادلة اللازمة لايجاد التردد الطبيعي للوتر هي .

$$f_n = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \left( 1 + \frac{\pi^2 n^2 r^4 E}{8L^2 F} \right) \quad \dots (6-77)$$

حيث ان  $r$  هي نصف قطر المقطع الدائري للوتر الذي طوله الكامل  $L$  و  $E$  هي معامل المرونة (معامل يونك) . من الواضح في هذه المعادلة ان عامل التصحيح وهو الحد الثاني تزداد اهميته في الترددات التوافقية العليا للوتر اي عندما تكون قيمة  $n$  كبيرة حيث لا يمكن انفعال معامل الصلابة فيه . ولغرض الحصول على ترددات توافقية واطنة فسي نفس الاجهزة الوترية ولتقليل اثر الصلابة في الاوتار المهتزة اما ان نخزل قوة الشد  $F$  الى الحد الذي لا يمكن تحقيقه عملياً أو أن نزيد طول الوتر او سمكه زيادة مفرطة وهذا لا يمكن عملياً أيضاً . ولتغلب على هذه الصعوبات تلف الأوتار المهتزة بأسلاك نحاسية في غاية الدقة بلفات متحاورة على طول الوتر . ان هذا يؤدي الى زيادة الكثافة الخطية للوتر وبالتالي ينقص قيمة التردد  $f_n$  دون أن يؤثر على مرونة الوتر . وبهذه الطريقة يمكن أيضاً التخلص من الاهتزازات غير التوافقية .

وفي معظم الاحوال العملية تعامل الاوتار المهتزة باعتبارها اوتاراً مثالية ، ولذلك سيكون اهتمامنا مقتصرًا على المعادلة (6-76) . فإذا اعتبرنا ان الوتر يهتز كقطعة واحدة بين نقطتين ثابتتين فإن التردد الطبيعي لمثل هذا الاهتزاز هو :

$$f = \frac{1}{2L} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots (6-78)$$

وهذا هو التردد الاساسي او النغمة التوافقية الاولى .

من هذه المعادلة (6-78) نستخلص ان هناك ثلاثة قوانين للاهتزاز المستعرض في سلك محدود الطول وهي

( 1 ) ان التردد الاساسي يتناسب عكسياً مع طول الوتر المهتز . اي ان

$$f \propto \frac{1}{L} \quad \dots (6-79)$$

( 2 ) ان التردد الاساسي يتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لقوة الشد في الوتر . اي ان

$$f \propto \sqrt{F} \quad \dots (6-80)$$

(3) ان التردد الاساسي يتناسب عكسيا مع الجذر التربيعي للكثافة الخطية ( او كتلة وحدة الطول ) اي ان

$$f \propto \frac{1}{\sqrt{\mu}} \quad \dots (6-81)$$

ان العلاقات (6-79), (6-80), (6-81) التي تم استخلاصها نظرياً من المعادلة (6-78) هي نفسها تمثل القوانين الثلاثة التجريبية التي سبق ان حققها ( Mersenne ) عملياً لذلك فان هذه القوانين تدعى باسمه ، اي قوانين ميرسين التجريبية .

وتركيب القوانين الثلاثة (6-79), (6-80), (6-81) نجد ان

$$f \propto \frac{1}{L} \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

$$f = \frac{K}{L} \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

وبمقارنة هذه المعادلة مع (6-78) نجد ان قيمة ثابت التناسب K هي

$$K = \frac{1}{2}$$

$$f = \frac{1}{2L} \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

ويمكن التعبير عن المعادلة الاخيرة بصيغة اخرى . نفرض طول الوتر المهتز L وقطره D وكثافة مادته  $\rho$  . فعندئذ يكون حجم الوتر V هو



$$v = \frac{\pi}{4} D^2 L$$

وكتلة الوتر  $m$  تساوي كثافة الوتر  $\rho$  في حجم الوتر  $v$  أي ان

$$m = \rho v = \frac{\pi}{4} D^2 L \rho$$

$$\frac{m}{l} = \frac{\text{كتلة الوتر}}{\text{طول الوتر}} = \mu \quad \text{وكتلة وحدة الطول للوتر}$$

$$\therefore \mu = \frac{m}{L} = \frac{\pi}{4} D^2 \rho$$

وبتعويض هذه القيمة لـ  $\mu$  في المعادلة ( 6-78 ) نجد ان

$$f = \frac{1}{2L} \sqrt{\frac{F}{\frac{\pi}{4} D^2 \rho}} = \frac{1}{LD} \cdot \sqrt{\frac{F}{\pi \rho}}$$

وعليه فأن التردد الاساسي للوتر هو

$$f = \frac{1}{LD} \sqrt{\frac{F}{\pi \rho}} \quad \dots\dots\dots (6 - 82)$$

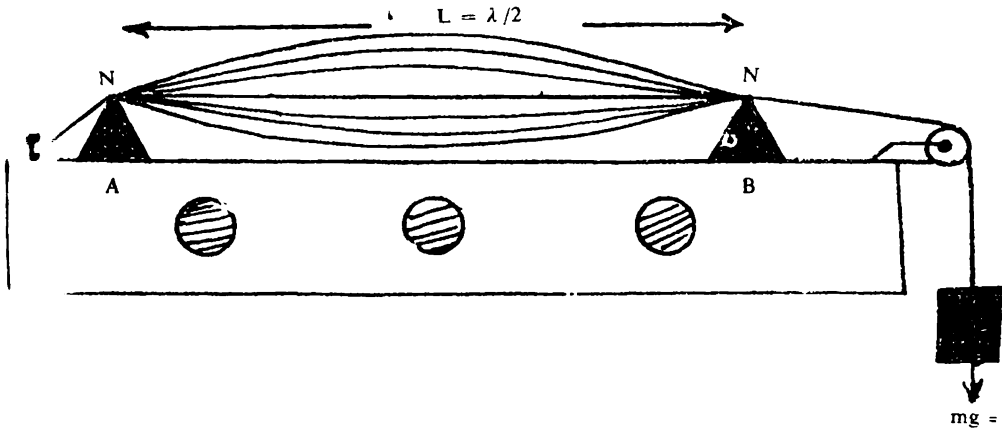
ان قوانين الوتر المهتز يمكن تحقيقها عمليا باستخدام جهاز الصونومتر

## 18 - 6 عمل جهاز الصونومتر

ان الهدف الرئيسي من استخدام الصونومتر هو ايجاد التردد الطبيعي ( او التردد الرنيني ) لاي جسم مهتز. ويستند عمل هذا الجهاز على ظاهرة الرنين في الوتر المهتز، او بالاحرى على تكوين الموجات الواقفة ( او الساكنة او المستقرة ) . وكما رأينا ان الموجات الواقفة ماهي

بالحقيقة الا نمط ثابت من الاهتزاز يحدث في الوتر المهتز عند ترددات محددة تمثل الترددات الطبيعية او الترددات الرنينية للوتر .

فاذا نقر وتر الصونومتر نقرة خفيفة من وسطه وترك حراً فإنه سيهتز بتردد طبيعي يمثل التردد الاساسي للوتر. وقيمة هذا التردد يحددها مقدار قوة الشد  $F$  وطوله  $L$  وكثافته الخطية  $\mu$ . ويكون شكل الموجة الواقفة في الوتر  $BA$  كما مبين في الشكل ( 6-21 )

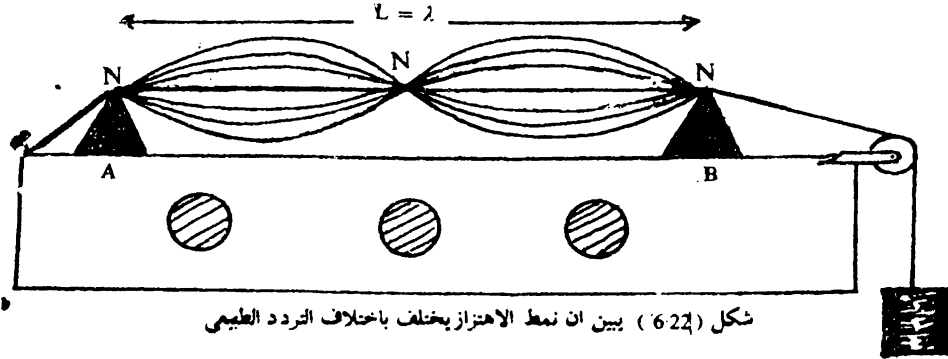


الشكل ( 6-21 ) نمط الاهتزاز عند التردد الاساسي للوتر يمثل الموجة الواقفة عند ذلك التردد.

وعندما يهتز الوتر فان الصندوق وبالاخص الوجه الاعلى منه سيهتز قسرياً ، وذلك بسبب انتقال الاهتزاز اليه عن طريق الجسرين  $B, A$ . والهواء. وهذا يؤدي الى ارتفاع شدة الصوت المسموع الناتج من اهتزاز الوتر .

ولسكن عندما يهتز الصندوق فإنه بدوره يسبب اهتزاز الهواء بتجويفه قسرياً . والهواء المهتز ينتج صوتاً ، واذا كان الصندوق المجوف مزوداً بفتحات جانبية فإن الصوت الذي ينتجه الهواء المهتز ينبعث من تلك الفتحات وهذا يؤدي بالتالي الى زيادة شدة الصوت الناتج اصلاً من الوتر المهتز. ان وجود هذه الفتحات يجعل طاقة الهواء تتبدد بسرعة . مما يساعد على كبت الرنين الذي قد يحدث للهواء في تجويف الصندوق .

ومن الممكن ان يهتز الوتر بأي تردد طبيعي آخر غير التردد الاساسي . فمثلا اذا لمسنا منتصف الوتر بواسطة القلم ونقرنا احد نصفي الوتر من وسطه ورفعنا القلم وتركنا الوتر يهتز فإنه سيهتز بتردد يساوي ضعف التردد الاساسي . وفي هذه الحالة يكون شكل الموجة الواقفة في الوتر AB كما مبين في الشكل ( 6-22 ) .



الآن اذا كان لدينا شوكة رنانة مهترقة وضغطنا قاعدتها على الوجه الأعلى من الصندوق فان الصندوق وبالأخص الوجه الأعلى منه سيهتز قسرياً ، وهذا الاهتزاز ينتقل عن طريق الهواء والجسرين B,A الى الوتر وان الوتر سيهتز قسرياً أيضاً . ولكن اهتزاز الوتر سيكون ضعيفاً أو معدوماً ما لم يكن تردده مساوياً لتردد الشوكة الرنانة . ولما كان تردد الشوكة الرنانة ثابتاً عادة ، وتردد الوتر يمكن تغييره . لذلك يفضل في هذه الحالة أن نغير تردد الوتر . وأسهل الطرق لتغيير تردد وتر معين هو جعل قوة الشد فيه ثابتة وبتغيير طوله من خلال تحريك الجسر B . لنبدأ بضغط ساق الشوكة الرنانة المهترزة عندما يكون طول الوتر قصيراً أي عندما يكون الجسر B قريباً من A . نزيد طول الوتر ببطء وذلك من خلال تحريك الجسر B بعيداً عن A بينما الشوكة الرنانة تهتز وأثناء ذلك نراقب سلوك الوتر بين الجسرين ، وتستمر في هذه العملية حتى نلاحظ ان الوتر يبدأ في الاهتزاز بشدة عند طول محدد تماماً ، ويكون نمط الاهتزاز كما مبين في الشكل (6-21) وفي هذه الحالة اذا رفعنا الشوكة الرنانة وأوقفنا حركتها بمسكها باليد فان الوتر يستمر في الاهتزاز بنفس تردد الشوكة الرنانة . وفي الواقع ان ما حدث هو ان الوتر المحصور بين الجسرين B,A قد استجاب لأهتزاز الشوكة الرنانة عندما تساوى تردده الأساسي مع تردد الشوكة الرنانة . ويسهل تفسير هذه الحالة الخاصة على أساس ان طرفي الوتر أو أحدهما في الأقل يستلم دفعات اهتزازية من الشوكة الرنانة بمعدل يساوي ترددها  $f$  ان الزمن الدوري الفاصل بين دفعتين متتاليتين يساوي

$\frac{1}{f} = T$  . ان الدفعة أو النبضة التي تبدأ بالحركة من الطرف A . وتتقل خلال الوتر

لتصل B ثم تنعكس لتعود ثانية الى الطرف A تستغرق زمناً مقداره  $\frac{2L}{c}$  حيث L تمثل طول الوتر المحصور بين B,A والثابت C يمثل سرعة الموجة في الوتر ويساوي

فاذا ماتساوى الزمن الدوري T أو مضاعفاته لأمداد الطرف A من  $\sqrt{\frac{F}{\mu}}$

الوتر بالنبضات مع زمن رحلة النبضة خلال الوتر من A الى B ثم عودتها ثانية الى A (أي أن  $T = \frac{L}{2c}$ ) فان ذلك يعني ان النبضة المنعكسة من الطرف B تصل الطرف

A في لحظة مناسبة تماماً لتقويتها بواسطة النبضة الجديدة التي يستلمها الطرف A من الشوكة الرنانة . وفي لحظة انعكاس النبضة من B فان كليهما يكونان متفقين في

الطور تماماً وهذا يؤدي الى تقوية النبضة . ونتيجة لتكرار ذلك فان النبضات المنعكسة تتقوى باستمرار بسبب اضافة الطاقة الى النبضات المتحركة ذهاباً واياباً على الوتر . ولذلك فان النبضات تصيح كبيرة وبالتالي يكون الأهتزاز شديداً . أما اذا اختلف طول الوتر فان التزامن يندعم ولا تزود النبضة المنعكسة بالطاقة في الوقت المناسب مما يؤدي الى ضعف الأهتزاز أو حتى انعدامه تماماً . وهذه هي فكرة الرنين عموماً التي تتمثل باختصار بشرطين أساسيين أولهما تساوي تردد القوى المثيرة ( الشوكة الرنانة ) مع التردد الطبيعي للمهتز ( الوتر المحصور بين B , A ) وثانيهما ان يكون طور القوة المثيرة ( النبضة الجديدة ) بنفس طور حركة المهتز ( النبضة المنعكسة ) ، أو أن يكون فرق الطور بينهما مساوياً لـ  $2\pi$  أو مضاعفات  $2\pi$  . وهكذا نرى أنه عندما يتساوى تردد الشوكة مع تردد الوتر فعندئذ يقال ان الشوكة في حالة رنين مع الوتر . وعندئذ ستكون سعة الأهتزاز كبيرة اذا لم تكن المقاومة الاحتكاكية عالية .

وهناك ثلاث طرائق للكشف عن حالة الرنين أي حالة تطابق تردد الشوكة الرنانة

مع التردد الطبيعي للوتر المهتز . وهي :

أولاً : طريقة الضربات .

ثانياً : طريقة مقارنة درجات الصوت .

ثالثاً : طريقة الورقة المعائمة على الوتر .

في الطريقة الأولى عندما يحفز كل من الوتر والشوكة الرنانة على الأهرزاز في نفس الوقت يكون تردداهما متقاربين بحدود 10. هيرتز فان ضربات نسمع على شكل تناوب دوري في ارتفاع وانخفاض شدة الصوت الناتج من تداخل الصوتين ويكون تردد الضربات مساوياً للفرق بين الترددات المنفصلين . وعندما يحدث ذلك فاننا نستمر في تغيير تردد الوتر من خلال التحكم بطوله بواسطة الجسر المتحرك . لكي نقالي عدد الضربات حتى تختفي تماماً . ان هذه الطريقة نحتاج الى مكان هادئ ، تماماً وآذان حساسة .

وفي الطريقة الثانية عندما يهتز كل من الوتر والشوكة الرنانة في نفس الوقت ، يد بين مختلفين فان الأذن تحس باختلاف درجتيهما . واذا كانت الأذن مدربة ومرهفة الحس فانها تستطيع التمييز بين درجتي صوتي ترددهما متقارباً الى حد واحد هيرتز . ان هذه الطريقة في البت بتساوي ترددات من خلال التحكم على تساوي درجتيهما بواسطة الأذن هي بالطبع طريقة سهلة وسريعة خاصة بالنسبة لمن يمتلكون آذاناً موسيقية !

وفي الطريقة الثالثة نلجأ الى مبدأ الرنين الذي عنده تصبح سعة الأهرزاز أكبر ما يمكن عند البطن . وللكشف عن ذلك نضع ورقة صغيرة وخفيفة على شكل رقم 8 في منتصف المسافة بين الجسرين A , B ثم نضغط قاعدة الشوكة الرنانة المهتزة على الوجه الأعلى لصندوق الصونومتر ونفس الوقت نبدأ بتحريك الجسر B من مسافة قريبة من A . لتغيير التردد الطبيعي للوتر . نزيد طول الوتر ببطء وبين فترة واخرى نحرك الورقة لتكون في منتصف المسافة بين A , B دائماً . ومتى ما تساوى التردد الطبيعي للوتر مع تردد الشوكة المهتزة حدث اهتزاز شديد وسعة كبيرة يؤدي الى سقوط الورقة بسهولة . في هذه الطريقة من المهم ان يكون تغيير التردد الطبيعي للوتر من خلال تحريك الجسر ببطء شديد لأن الرنين يحدث في نقطة محددة يسهل تجاوزها ان تحرك الجسر بسرعة .

وعلى طالب الفيزياء أن يتبع جميع هذه الطرق العملية عند اجراء أية تجربة تتعلق بالصونومتر لأن ذلك لا يخلو قطعاً من فائدة بالإضافة الى كونه جزءاً من التدريب المطلوب في حقل دراسته .

• ان تردد اي نغمة يعنى بمثل كمية فيزيائية محددة تماماً . وهذا التردد يثير احساساً معيناً في الإذن البشرية . وان الإحساس المقابل لهذا التردد يدعى بدرجة النغمة .

## 19 - 6 تحقيق قوانين الاوتار المهتزة

$$(أ) \text{ تحقيق القانون الأول } f \propto \frac{1}{L}$$

نأخذ شوكتين رناتين معلومتين التردد  $f_1, f_2$ . نطرق احدهما ولكن الشوكة الأولى بقطعة من المطاط لقسرها على الأمتزاز. وأثناء اهتزازها نضغط/قاعدتها على السطح الأعلى من الصونومتر فننتقل الأمتزاز قسرياً الى السلك. وأثناء ذلك نغير طول السلك بتحريك الجسر المتحرك ببطء حتى يحصل رنين بين الشوكة الرنانة التي ترددها  $f_1$  والسلك المهتز الذي طوله  $l_1$  حيث يكون التردد الطبيعي للسلك المهتز مساوياً لـ  $f_1$  وسعة اهتزازه أكبر مما يمكن. الآن نعيد نفس التجربة مرة أخرى مع الشوكة الرنانة الثانية التي ترددها الطبيعي  $f_2$  ونجد طول السلك الذي سيكون في حالة رنين معها وليكن  $l_2$ . فإذا كان الثقل المعلق في طرف السلك ثابتاً والسلك نفسه خلال اجراء التجربة فعندئذ نجد أن

$$f_1 = \frac{1}{2l_1} \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

$$f_2 = \frac{1}{2l_2} \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

ومنهما نحصل على العلاقة

$$f_1 l_1 = f_2 l_2$$

وهذا يحقق القانون الأول.

$$(ب) \text{ تحقيق القانون الثاني : } f \propto \sqrt{F}$$

نعلق ثقلاً معلوماً في طرف السلك ليكون مقدار قوة الشد فيه معلوماً وليكن  $F_1$  ثم نضغط قاعدة الشوكة الرنانة المهتزة والتي ترددها  $f_1$  على السطح الأعلى للصونومتر وأثناء ذلك نغير طول السلك بتحريك الجسر المتحرك ببطء حتى يحصل الرنين بين الشوكة الرنانة وطول الجزء المهتز من السلك الذي طوله  $l_1$

$$f_1 = \frac{1}{2l_1} \sqrt{\frac{F_1}{\mu}}$$

ثم نحسب التردد الرنيني للسلك عندما يكون طوله ايضا  $L_1$  وتحت قوة شد مقدارها  $F_2$  وليكن هذا التردد هو  $f_2$  فعندئذ نحصل على

$$f_2 = \frac{1}{2 l_1} \sqrt{\frac{F_2}{\mu}}$$

من المعادلتين اعلاه نحصل على ان :

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{\sqrt{F_1}}{\sqrt{F_2}}$$

وهذا يحقق القانون الثاني  $f \propto \sqrt{F}$

(ج) تحقيق القانون الثالث :  $f \propto \frac{1}{\sqrt{\mu}}$

ناخذ سلكين مختلفين وليكن أحدهما من الحديد والآخر من النحاس مثلاً ، ونفرض ان كتلة وحدة الطول لكل منهما  $\mu_1$  و  $\mu_2$  على الترتيب. ونعلق نفس المقدار من الثقل في طرف كل منهما وبذلك يكون كلاهما تحت نفس الشد  $F$ . نستخدم شوكة رنانة معلومة التردد وليكن  $f_1$  ثم نجد طول كل من السلكين  $l_1$  و  $l_2$  الذي سيكون في حالة رنين مع هذه الشوكة .

بعد ذلك نحسب التردد الرنيني  $f_2$  الذي سيهتز به طول مقدار  $l_1$  من السلك الثاني تحت نفس المقدار من الشد وذلك باستخدام القانون الأول فنجد أن

$$f_1 l_2 = f_2 l_1$$

وعندئذ يمكن ان نثبت ان

$$f_1 \sqrt{\mu_1} = f_2 \sqrt{\mu_2}$$

$$\frac{f_1}{f_2} = \sqrt{\frac{\mu_2}{\mu_1}}$$

أو

وهذا يحقق القانون الثالث .

امثلة محلولة

مثال ( 1 - 6 )

احسب تردد النغمة الاساسية لوتر طوله 1 متر وكتلته 2 غم عندما يكون تحت قوة شد تعادل ثقل كتلته 400 كلغم .

الحل :

لدينا

طول السلك =  $l = 1$  متر

كتلة السلك =  $m = 2$  غم = 0.002 كلغم

كتلة وحدة الطول =  $\mu = \frac{m}{l} = \frac{0.002}{1} = 0.002$  كلغم لكل متر

قوة الشد في الوتر =  $T = 9.8 \times 400$  نيوتن  
نعوض في العلاقة

$$f = \frac{n}{2l} \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

التردد الاساسي للوتر يحدث عندما  $n = 1$   
والآن نعوض القيم المناسبة فنجد ان

$$f = \frac{1}{2 \times 1} \sqrt{\frac{400 \times 9.8}{0.002}}$$

ونحصل على النغمة الاساسية

$$700 = f \text{ هيرتز}$$

مثال ( 2 - 6 )

يتذبذب وتر مشدود بتردد قدره 30 هيرتز عندما يصدر النغمة الاساسية الاولى فاذا كان طول الوتر 60 سم وكتلة وحدة الاطوال منه هي 0.5 غم / سم .



(أ) احسب سرعة انتقال الموجة المستعرضة في الوتر .

(ب) احسب قوة الشد في الوتر .

الحل :

(أ) ان التردد الاساسي للوتر يحدث عندما يهتز الوتر كقطعة واحدة حيث تتكون بطناً واحدة عند منتصفه بينما عند نهايته المثبتين عقدتين . وفي هذه الحالة يكون طول الوتر مساوياً لنصف طول الموجة . أي ان

$$\frac{\lambda}{2} = 60$$

ومنها نجد ان

$$\lambda = 120 \text{ سم} = 1.2 \text{ متر}$$

وحيث ان سرعة الموجة  $c$  هي حاصل ضرب التردد  $f$  في الطول الموجي  $\lambda$  أي ان

$$c = f\lambda$$

نعوض القيم المناسبة فنجد ان

$$c = 120 \times 30 = 36 \text{ م / ثا}$$

(ب) لحساب قوة الشد  $F$  في الوتر لدينا

$$c = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

ومنها نجد ان

$$\mu c^2 = F$$

نعوض القيم المناسبة فنحصل على

$$F = 0.05 \times (36)^2 = 64.8 \text{ نيوتن}$$

مثال ( 3 - 6 )

سلكين من نفس المادة لهما نفس القطر مربوطين في صونومتريين تحت نفس الشد . ينتج من اهتزازهما معاً ضربتين في الثانية الواحدة . فاذا كان طول السلك الاول 50 سم وطول السلك الثاني 50.1 سم . احسب تردد السلكين .

الحل :

نفرض ان تردد السلك الاول  $f_1$  وتردد السلك الثاني  $f_2$

$$2 = f_1 - f_2 \quad \dots\dots\dots (1) \quad \text{لدينا}$$

$$50 = l_1 \quad \text{سم}$$

$$50 \cdot 1 = l_2 \quad \text{سم}$$

ولدينا العلاقة

$$f_1 = \frac{1}{2l_1} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots\dots\dots (2)$$

$$f_2 = \frac{1}{2l_2} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots\dots\dots (3)$$

ولما كانت قوة الشد  $F$  واحدة في السلكين وان طبيعة المادة وقطرها متماثلاً لذلك تكون قيمة  $\mu$  في السلكين واحدة ايضاً .

ومن المعادلتين (2) و (3) نحصل على

$$f_1 l_1 = f_2 l_2$$

نعوض القيم المناسبة فنحصل على

$$f_1 = \left( \frac{50 \cdot 1}{50} \right) f_2$$

نعوض قيمة  $f_1$  في المعادلة (1) فنحصل على

$$\left( \frac{50 \cdot 1}{50} \right) f_2 - f_2 = 2$$

ومنها نجد ان

$$1000 = f_2 \quad \text{هيرتز}$$

وبالتعويض في المعادلة (1) نجد ان

$$2 = f_1 - 1000$$

• بها نجد ان

$$f_1 = 1002 \text{ هيرتز}$$

مثال ( 4 - 6 )

سلك مرن طوله 0.99 متر وكتلته 1 غم مشدود بقوة تعادل F نيوتن . اذا كان السلك يهتز بثلاث بطون بتردد قدره 500 هيرتز . احسب قوة الشد ؟

الحل

لدينا المعلومات التالية

$$\text{طول السلك } l = 0.99 \text{ متر}$$

$$\text{كتلة السلك } m = 1 \text{ غم} = 0.001 \text{ كلغم}$$

$$\text{كتلة وحدة الطول } \mu = \frac{m}{l} = \frac{0.001}{0.99} \text{ كلغم لكل متر}$$

$$\text{التردد } f = 500 \text{ هيرتز}$$

$$\text{الشد } F = ?$$

لدينا العلاقة العامة

$$f = \frac{n}{2l} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots\dots\dots (1)$$

وعندما يهتز السلك بثلاث بطون تفصلها عقد فانه يهتز كثلاث قطع تفصلها نقاط ثابتة . وفي هذه الحالة نضع

$$n = 3$$

نعوض القيم المناسبة في العلاقة ( 1 ) فنحصل على

$$500 = \frac{3}{2 \times 0.99} \sqrt{\frac{F}{0.001 / 0.99}}$$

نربع الطرفين ونضرب الطرفين في الوسطين فنحصل على

$$\frac{(500)^2 \times 4 \times (0.99)^2 \times 0.001}{9 \times 0.99} = F$$

ومن هنا نجد ان

$$F = 110 \text{ نيوتن}$$

مثال ( 5 - 6 )

تتولد موجة مستعرضة جيئية في أحد طرفي جبل افقي طويل بواسطة قضيب يحرك  
 هذا الطرف الى اعلى والى اسفل مسافة عمودية قدرها 15 سم . فاذا علم ان هذه الحركة  
 مستمرة وأنها تتكرر بانتظام مرتين في كل ثانية . وان الكثافة الخطية للجبل هي 2 غم / سم  
 وان الشد فيه يكون مساوياً ثقل كيلوغرام واحد . أوجد مايلي :  
 (أ) السعة (ب) التردد (ج) السرعة (د) طول الموجة

الحل :

(أ) ان طرف الجبل يتحرك مسافة مقدارها 7.5 سم بعيداً عن موضع التوازن ، أولاً  
 الى أعلى ثم الى أسفل وتكون الازاحة الكلية الناتجة هي 15 سم . وبالتالي فان  
 السعة هي 7.5 سم واذا فرضنا ان المعادلة التي تحدد الازاحة المستعرضة y في  
 اية لحظة زمنية على امتداد السلك هي :

$$y = A \sin (\omega t - kx)$$

فان السعة  $A = 7.5$  سم

(ب) ولما كانت الحركة كلها تتكرر مرتين في الثانية ، لذلك فان التردد هو اهتزازتان في  
 الثانية اي ان التردد  $f = 2$  هيرتز .

(ج) ان سرعة الموجة المستعرضة c في السلك يمكن ايجادها من العلاقة .

$$c = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

حيث ان  $F = 9.8 \times 1 = 9.8$  نيوتن

$$\mu = 2 = 2 \text{ غم / سم} = 0.2 \text{ كلغم / م}$$

وبالتعويض المناسب نجد ان

$$c = \sqrt{\frac{9.8}{0.2}}$$

فبحصل على

$$c = 7 \text{ م / ثا}$$

(د) طول الموجة  $\lambda$  يمكن ان نحصل عليه من العلاقة

$$c = f\lambda$$

أي أن

$$\lambda = \frac{c}{f}$$

وبالتعويض المناسب نجد أن الطول الموجي  $\lambda$  هو

$$\lambda = \frac{7}{2} = 3.5 \text{ متر}$$

مثال (6-6)

في المثال (6-5) أوجد السرعة والتعجيل لنقطة تقع على العنبر وتبعد بمقدار 3.5 متر عن الطرف المتحرك (المصدر).

الحل :

إن الموجة المستعرضة عندما تنتقل في العنبر ، فإن كل نقطة من العنبر تتحرك إلى أعلى وإلى أسفل في اتجاه عمودي على اتجاه انتشار الموجة .  
إن المعادلة الجيبية التي تصف هذه الموجة هي

$$y = A \sin (\omega t - kx) \quad (1)$$

$$y = A \sin k \left( \frac{\omega}{k} t - x \right) = A \sin k (ct - x)$$

إن  $c$  هنا تدل على السرعة الخطية الثابتة للتتابع الموجي . أما ما يبحث عنه الآن فهو سرعة نقطة في العنبر تمر بها الموجة . هذه السرعة ليست أفقية كما أنها ليست ثابتة ، في الواقع تتحرك جميع النقاط عمودياً ، أي في اتجاه المحور العمودي  $y$  ولتحديد سرعة النقطة المادية التي نرمز لها بالحرف  $v$  سنركز اهتمامنا على نقطة مادية في موضع يبعد بمقدار  $x$  أي أن  $x$  في هذه الحالة أصبحت ثابتاً ، ويمكن إيجاد كيف تتغير الإزاحة العمودية  $y$  مع الزمن  $t$  من خلال إيجاد مشتقة  $y$  بالنسبة للزمن  $t$  واعتبار  $x$  مقداراً ثابتاً فيجد أن

$$v = \frac{\partial y}{\partial t} = A\omega \cos(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(2)$$

أما التعجيل  $a$  للنقطة المادية فيمكن ايجاده بأخذ المشتقة الثانية لـ  $y$  بالنسبة للزمن فنجد ان

$$a = \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = -A\omega^2 \sin(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(3)$$

وبتعويض المعادلة (1) في (3) نجد ان

$$a = \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = -\omega^2 y \quad \dots\dots(4)$$

وهذه المعادلة توضح أن أية نقطة مادية تمر بها موجة جيبية تتحرك حركة توافقية بسيطة ، حيث ان تعجيل النقطة المذكورة يتناسب مع الازاحة ، ويكون اتجاهه بعكس اتجاه زيادة الازاحة .

للنقطة المادية عند  $x = 3.5$  م في الحركة الموجية الموضحة في المثال (6.5) والتي فيها  $7.5 = A$  متر

$$4\pi = 2\pi f = \omega \quad \text{لكل ثانية}$$

$$\frac{4\pi}{7} = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{\omega}{c} = k \quad \text{لكل متر}$$

نعوض القيم المناسبة في المعادلة (2) فنجد ان السرعة  $v$  هي

$$v = 7.5 \left[ 4\pi \cos \left( 4\pi t - \frac{4\pi}{7} \times 3.5 \right) \right]$$

وبذلك نحصل على

$$30\pi \cos(4\pi t - 2\pi) = v \quad \text{متر لكل ثانية}$$

هذه المعادلة تشير الى ان سرعة النقطة تتغير مع الزمن  $t$  .

ولايجاد التعجيل نعوض القيم المناسبة في المعادلة (3) فنجد ان

$$a = -7.5 \times (4\pi)^2 \times \sin \left( 4\pi t - \frac{4\pi}{7} \times 3.5 \right)$$

ومن هنا نجد أن

$$a = 120 \pi^2 \sin(4\pi t - 2\pi) \text{ متر/ثانية}^2$$

هذه المعادلة تشير أيضا إلى أن التعجيل يتغير مع الزمن  $t$

مسألة (7 - 6)

ما هو الشد اللازم لتسليطه على سلك من النحاس مساحة مقطعه العرضي  $10^{-2}$  سم<sup>2</sup> لكي تكون سرعة الموجتين الطولية والمستعرضة فيه واحدة .  
معامل يونك للنحاس =  $9.1 \times 10^{11}$  داین لكل سم<sup>2</sup>  
ناقش هل يمكن إدراك ذلك فيزيائيا ؟

الحل

$$\sqrt{\frac{F}{\mu}} = \text{لدينا سرعة الموجة المستعرضة في السلك}$$

$$\sqrt{\frac{Y}{\rho}} = \text{وسرعة الموجة الطولية في السلك}$$

وفي حالة تساوي السرعتين نحصل على

$$\frac{F}{\mu} = \frac{Y}{\rho}$$

ومن هنا نجد أن

$$F = \frac{\mu}{\rho} Y$$

$$\mu = \rho A$$

لكن

لذلك فإن

$$F = AY \quad \dots\dots\dots (1)$$

حيث  $A$  هي مساحة المقطع العرضي للسلك . وبالتعويض المناسب نجد أن

$$F = 10^{-2} \times 9.1 \times 10^{11} = 9.1 \times 10^9 \text{ داین}$$

هذا من ناحية الحسابات . ولكن هل تتفق هذه النتيجة مع الواقع . لدينا معامل يونك يعطى بالعلاقة

$$Y = \frac{F/A}{\Delta L/L}$$

ومن هذا التعريف نجد ان

$$F = AY \frac{\Delta L}{L} \dots\dots\dots(2)$$

وبمقارنة المعادلتين (1), (2) نلاحظ انه كمي تساوي السرعتين يجب ان تكون المطاوعة

وهذا يعني ان السلك قد تجاوز بكثير حد المرونة ولم يعد يخضع  $1 = \frac{\Delta L}{L}$

للعلاقة الخطية التي على اساسها تم اشتقاق معادلات الموجة . وعلى هذا الاساس فان تساوي السرعتين لا يمكن ادراكه فيزيائياً . والموجات الطولية سوف تنتقل دائماً أسرع من الموجات المستعرضة في السلك



## اسئلة

- 1 - 6 ماهي الموجات المستعرضة ؟ وضحتها واذكر امثلة عليها .
- 2 - 6 وضع كيف ان سرعة الموجات المستعرضة في سلك تزداد مع زيادة الشد وتقل بزيادة كتلة وحدة الطول من السلك .
- 3 - 6 هل يمكن اعتبار الموجات على سطح الماء موجات مستعرضة ؟
- 4 - 6 كيف تتغير سعة وشدة الموجات المستعرضة مع البعد عن مصدر الاهتزاز .
- 5 - 6 عندما تتداخل موجتان مستعرضتان ، هل تعوق احدهما تقدم الاخرى ؟
- 6 - 6 عندما تتداخل الموجات ، هل تكون هناك طاقة مفقودة ؟ اشرح اجابتك .
- 7 - 6 اذا اختلفت موجتان مستعرضتان في السعة فقط وانشرتا في اتجاهين متعاكسين في سلك ما ، هل يحدثان موجة واقفة ؟ وهل تكون هناك طاقة منقولة ؟ هل توجد هناك أية عقد ؟
- 8 - 6 تصنع اوتار بعض الالات الموسيقية الوترية من امعاء القطط الملفوف عليها سلك دقيق . ما فائدة السلك الملفوف ؟ وضع ذلك .
- 9 - 6 يهتز وتر مثبت من طرفيه مع تكون أربع بطون عليه . اي انه منقسم الى اربع قطع . هل يمكننا ان نلمس الوتر بحد السكين دون ان يضطرب اهتزازه ؟ وضع كيف ؟
- 10 - 6 هل يمكن ان تؤدي موجتان متماثلتان تسيران في نفس الاتجاه على وتر الى تكوين موجة واقفة ؟ وضع .
- 11 - 6 وضع ما يحدث عندما تصل موجة مستعرضة الى (أ) الطرف المثبت للوتر (ب) الطرف الحر للوتر . وضع اجابتك واستعن بالرسم
- 12 - 6 هل يتغير طول الوتر عندما تنتقل موجة مستعرضة فيه ؟ وضع ذلك .
- 13 - 6 ايهما أسرع في الانتقال في سلك معدني رقيق الموجة الطولية او الموجة المستعرضة ؟
- 14 - 6 يقوم مهتر متغير التردد بإرسال الموجات الى وتر طوله 1 ويمكن اعتبار ان طرفيه عقدتين . ثبت الوتر في نقطة بعد مسافة  $\frac{1}{3}$  من أحد طرفيه

بمحلقة صغيرة بحيث امتنعت حركة الوتر في هذه النقطة بالرغم من ان الحلقة لا تزال تسمح للطاقة بالمرور. صف الموجات الواقفة التي سوف تلاحظ على الوتر عند زيادة تردد المذبذب ببطء ابتداء من قيمة منخفضة جداً.

كرر العملية اذا ثبت الوتر في نقطة اخرى ولتكن على بعد  $\frac{L}{5}$  عن احد طرفيه

6-15 تحتوي اجزاء الوتر الصغيرة القريبة من البطون على طاقة حركية كبيرة اشرح كيف تنتقل الطاقة من المصدر الى البطون بالرغم من ان الطاقة الحركية لاجزاء الوتر القريبة من العقد صغيرة جداً.

6-16 في الموجات الواقفة في وتر ثلاثي كل من الموجتين الساقطة والمنعكسة الاخرى عند مواضع العقد. هل فقدت الطاقة؟ ماذا حدث لها؟

6-17 هل يمكن وصف الموجات المستعرضة بأنها موجات صوتية؟

6-18 ماهي قوانين الاهتزازات المستعرضة في الاوتار المشدودة.

6-19 ماهو التردد الاساسي وماهي التوافقيات في الاوتار المهتزة. وماهي العلاقة بينها؟

6-20 اذا تضاعفت قوة الشد ونصفت كتلة وحدة الطول لسلك متوتر فما هو تأثير ذلك على سرعة الموجة؟

6-21 في دراستنا للحركة الموجية المستعرضة في وتر مشدود تعرضنا لسرعة الموجة المستعرضة ولسرعة جسيمات الوتر هل هناك علاقة بين السرعتين.

6-22 هل يمكن ان تكون سرعة الموجة المستعرضة في السلك المتوتر مساوية للنهاية العظمى للسرعة المستعرضة لأي جسيم في السلك؟ اذا كان ذلك ممكناً. اذكر الشروط اللازمة لحدوث ذلك.

6-23 ماهو تأثير زيادة قوة الشد في سلك مهتز على (أ) التردد (ب) طول الموجة (ج) سرعة الموجة (د) عدد العقد (هـ) عدد البطون.

6-24 سلك متوتر مثبت الطرفين فهل يكون طوله ثابتاً في مختلف الاهتزازات الرنينية؟

6-25 ماهي الموجة الواقفة وماهي علاقتها بالرنين.

6-26 ماهو الصونومتر. اشرح تركيبه ، وبين اهميته العملية.

## مسائل

6 - 1 سلك طوله 50 سم وكتلته  $6.5 \times 10^{-3}$  كلغم تحت قوة شد تجعله يهتز بتردد مقداره 80 هيرتز. جد مقدار قوة الشد في السلك .

( 83.2 نيوتن )

6 - 2 سلكين من نفس المادة لهما نفس الطول ولكن نسبة أقطارهما كنسبة 1 : 1.44 السلك الأول تحت قوة شد تعادل ثقل كتلته 8 كلغم والثاني تحت قوة شد تعادل ثقل كتلته 11.52 كلغم . فإذا كان تردد النغمة الأساسية للسلك الأول هو 240 هيرتز فما هو تردد السلك الثاني ؟

( 200 هيرتز )

6 - 3 خيط طوله 4 متر وكتلته 30 غم أحد طرفيه مربوط بنقطة ثابتة والطرف الآخر يمر فوق بكره ومعلق به جسم كتلته 2 كلغم . فما هي سرعة الموجة المستعرضة في هذا الخيط ؟

( 161.7 م / ثا )

6 - 4 سلك صونومتر طوله 0.4 متر وقطره 0.5 ملم وكثافته مادته  $8.9 \times 10^3$  كلغم / م<sup>3</sup> يبعث عندما يهتز اهتزاز مستعرض نغمة أساسية ترددها يساوي تردد الصوت الناتج من قرص صفارة تنبيه تحتوي على 20 ثقب وتدود بمعدل 30 دورة في الثانية . فما هو مقدار الشد في السلك  
( ملاحظة : تردد النغمة المنبعثة من صفارة التنبيه  $20 \times 30 = 600$  هيرتز ) .

( 402.7 نيوتن )

6 - 5 سلكان لهما نفس الطول أحدهما من النحاس والآخر من الحديد مشدودان على صونومتر . ونظم الشد لكلا السلكين حتى نحصل على نفس النغمة الأساسية فإذا كان الشد في السلك الأول يعادل ثقل كتلته 5 كلغم والشد في السلك الثاني يعادل ثقل كتلته 3 كلغم وكان قطر سلك الحديد هو 0.8 ملم . جد قطر سلك النحاس . علماً ان الوزن النوعي لكل من السلكين النحاس والحديد 8.4 و 7.8 على الترتيب .

( 1 ملم تقريباً )

6 - 6 خيط كتلته 10 غم وطوله 100 سم مشدود بقوة . احسب مقدار الشد بالكيلو غرام اللازم لكي يولد السلك نغمة ترددها 140 هيرتز عندما يهتز السلك لكي يبعث ( أ ) نغمة أساسية ( ب ) نغمة توافقية أولى

أ - 80 كلغم

ب - 20 كلغم

6 7 حبل طوله 1.2 متر وكتلته 0.3 غم. ماهي سرعة الموجات المستعرضة في هذا الحبل عندما يكون مشدوداً بحمل كتلته 1 كلغم.

( 198 م / ثا )

6 - 8 سلك متوتر طوله 100 سم يولد نغمة ترددها 256 هيرتز عندما ينقر. قسم بجسري الى قطعتين 40 سم و 60 سم على الترتيب ماهو تردد النغمة الأساسية للبيعتة من كل قطعة ؟

640 هيرتز

426.6 هيرتز

6 - 9 اذا كان اضافة 75 كلغم الى قوة الشد في سلك مهتز يرفع التردد الى الضعف فما هو مقدار قوة الشد الأصلي في السلك بالكيلو غرام .

( 25 كلغم )

6 - 10 كثافة سلك الحديد 7.7 غم / سم<sup>3</sup> ولسلك النحاس 8.9 غم / سم<sup>3</sup> ، فاهي نسبة قطر سلك الحديد الى قطر سلك النحاس اذا كان لهما نفس الطول وتحت نفس الشد لكي يولدان نفس النغمة .

6 - 11 سلك طوله 10 سم يصدر نغمة أساسية ترددها 256 هيرتز تحت قوة شد ابتدائية محددة . اذا ازداد الشد 1 كيلو غرام فان التردد يزداد الى 320 هيرتز بعد الشد الابتدائي بالكيلو غرام وكتلة السلك

16 / 9 كلغم

0.665 غم

6 - 12 احسب سرعة الموجة المستعرضة في حبل طوله 2 متر وكتلته 0.06 كلغم وتحت قوة شد 500 نيوتن .

6 - 13 ابتدئاً بـ . وتربطاً للمعادلة

$$y = 5 \sin \frac{\pi x}{3} \cos 40\pi t$$

حيث ( y ) بالستمرات و t بالثواني . اوجد السعة والسرعة لموجتين توتركتا معاً لأعطينا المعادلة السابقة . ماهي المسافة بين العقد ؟ وماهي سرعة الجسيم عن الوتر في الموقع  $x = 1.5$  سم في اللحظة الزمنية  $t = \frac{9}{100}$  ثانية .  
( الجواب : 2.5 سم ، 120 سم / ثا . 0.3 سم<sup>8</sup> )

14-6 سلك معين يهتز بتردد قدره 100 هيرتز، جد تردده عندما يتضاعف كل من طوله وتوتره

(70.7 هيرتز)

15-6 قالب معدني معلق في الهواء بطرف سلك الصونومتر. المسافة بين الجسرين عندما يتوافق تردد السلك المحصور بينها مع تردد شوكة رنانة هي 40 سم. وعندما يغمر القالب المعدني في الماء فإن المسافة بين الجسرين يجب ان تصبح 32 سم لكي يحصل التوافق. جد الوزن النوعي للقالب المعدني.

(2.78)

16-6 سلكان يهتزتان عرضياً بنفس التردد. اذا ازداد الشد في احد السلكين بمقدار واحد بالمئة يسمع ضربتين في الثانية الواحدة. فما هو التردد الاصلي للسلك.

17-6 سلك طوله 100 سم ومثبت طرفاه باحكام يهتز اهتزاز مستعرض بتردد اساسي مقداره 50 هيرتز وضع جسر تحت السلك وسمح للاجزئين من السلك بالاهتزاز معاً فتولد 5 ضربات مسموعة في الثانية الواحدة. جد بعد الجسر عن مركز السلك.

(1.25 سم)

18-6 عندما يهتز سلك صنومتر طوله 65 سم يكون في حالة رنين مع شوكة رنانة مهتزة. وعندما ينقص طوله بمقدار 1 سم يسمع 8 ضربات في الثانية الواحدة جد تردد الشوكة الرنانة.

(5.12 هيرتز)

19-6 في تجربة وجد انه عندما يمر مركز سلك الصونومتر بين قطبي مغناطيس على شكل حدوة الحصان ويمر تيار كهربائي متناوب في السلك فان حالة رنين تحدث عندما يكون طول السلك 70.3 سم وقوة الشد في السلك تعادل 5 كلغم. احسب تردد التيار الكهربائي المتناوب.

علماً ان كثافة مادة السلك هي 8.75 غم / سم<sup>3</sup> وقطر السلك 1 ملم.

(60.05 هيرتز)

20-6 شوكة رنانة ترددتها 160 هيرتز تهتز عندما كان سلك الصونومتر يهتز ايضاً ، فاذا كان طول سلك الصونومتر 25 سم ومشدود بنقل كتلته 1.25 كلغم. احسب عدد الضربات في الثانية.

(200 ضربة / ثا)

6-21 جسم كتلته 20 كلغم معلق بطرف سلك من الحديد. وجد ان تردد السلك عندما يسمح من طرفه يكون 20 مرة قدرًا ترده عندما ينقر من وسطه. جد مساحة المقطع العرضي للسلك.

$$\text{علماً أن معامل يونك للحديد} = 19.6 \times 10^{11} \text{ داین / سم}^2$$

(0.4 ملم مربع)

6-22 تحت شد معين استطال السلك بمقدار  $\frac{1}{m}$  من طوله الاصيلي. برهن ان التردد الاساسي للاهتزاز الطولي هو  $\sqrt{m}$  مره قدر التردد الاساسي للاهتزاز المستعرض في السلك.

6-23 في تجربة وجد ان السلك يهتز بنحس قطع عندما يكون الثقل المعلق بطرف السلك يعاد 10 غم. فا مقدار مانضيفه من الغرامات لكي يهتز السلك بسبع قطع.

( غم )

6-24 اثبت ان

$$y = A \sin (\omega t - kx)$$

يمكن وضعها في الصور الآتية

$$y = A \sin k (ct - x)$$

$$y = A \sin 2\pi \left( ft - \frac{x}{\lambda} \right)$$

$$y = A \sin \omega \left( t - \frac{x}{c} \right)$$

$$y = A \sin 2\pi \left( \frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda} \right)$$

6-25 تعطى معادلة موجة مستعرضة تنتقل في حبل بالعلاقة الآتية :

$$y = 10 \sin \pi (21 - 0.01 x)$$

حيث يعبر عن  $x, y$  بالستمترات  $t$  بالثواني.

(أ) اوجد السعة والتردد والسرعة والطول الموجي.

(ب) اوجد اكبر سرعة مستعرضة لنقطة من نقط الحبل.

- 26 - 6 ماهي سرعة موجة مستعرضة في جبل طوله 2 متر وكتلته 0.06 كلغم تحت تأثير شد قدرة 500 نيوتن ؟
- 27 - 6 أثبت ان ميل خيط عند النقطة x يتساوى عددياً مع النسبة بين سرعة النقطة وسرعة الموجة عند هذه النقطة .
- 28 - 6 في تجربة على الموجات الواقفة وصل خيط طوله 90 سم الى فرع شوكة رنانة كهربائية تهتز عمودياً على طول الخيط . وكانت تهتز بمعدل 60 هيرتز . فإذا علم كتلة الخيط هي 5 غم
- ( أ ) اوجد الشد في الخيط اذا كان غلاف الموجات الواقفة يتكون من اربع بطون .
- ( ب ) ما الذي يحدث اذا اديرت الشوكة الرنانة حتى تهتز في اتجاه طول الخيط ؟
- 29 - 6 يهتز وتر مثبت من طرفيه اهتزاز رنينياً بعدة ترددات . أقلها 100 هيرتز . ماهي الترددات الرنينية الثلاثة التالية ؟
- 30 - 6 يهتز وتر اهتزاز رنينياً في ثلاث قطع عندما يكون التردد الحافر 60 هيرتز أكتب اربعة ترددات رنينية اخرى لهذا الوتر .
- 31 - 6 وتران متساويان تماماً في الشد وفي الطول . ومع ذلك فان أقل تردد رنيني لأحدهما يساوي نصف تردد الآخر فقط . ( أ ) أيهما أكبر في الكتلة لوحدة الطول ( ب ) ماهي النسبة بين كتلتي وحدة الطول لهذين السلكين ؟
- 32 - 6 يهتز وتر مثبت من طرفيه باحكام في ثلاث قطع عندما يكون التردد الحافر  $f_1$  وفي اربع قطع عندما يكون التردد الحافر  $f_2$  اوجد النسبة  $f_1 / f_2$  ؟
- 33 - 6 يهتز سلك طوله 80 سم بحيث تتكون عليه اربع عقد . أثنان منهما عند الطرفين . اوجد ( أ ) الطول الموجي ( ب ) سرعة الموجة في السلك اذا كان تردد اهتزازة 500 هيرتز .
- 34 - 6 سلك مشدود بين نقطتين البعد بينهما 50 سم . وعندما نقر السلك بالقرب من وسطه أصدر نفس النغمة التي تصدرها شوكة رنانة ترددتها 250 هيرتز . اوجد الطول الموجي وسرعة الموجة في هذا السلك
- 35 - 6 ماهو الثقل الذي يجب تعليقه في طرف خيط طوله 200 سم لكي تكون سرعة الموجات المستعرضة فيه 400 سم / ثا . علماً بأن كتلة كل 100 سم من الخيط هي 0.5 غم .

36 - 6 يندفع الريح بشدة على سلك تلفون مشدود بين عمودين قائمين البعد بينهما 20 متر، ونتيجة لذلك يطن السلك في الريح بتردد قدره 15 هيرتز، ولذلك يمكننا ان نفترض ان السلك يهتز بذلك التردد بفرض ان نقطتي تثبيت السلك في العمودين القائمين هما عقدتان ،

( أ ) ماهو الطول الموجي المحتمل ؟

( ب ) ماهي سرعة الموجة التي يسببها الريح في السلك ؟

37 - 6 أحد طرفي سلك أفقي مثبت والطرف الآخر يمر فوق بكرة ملساء ومعلق به جسم ثقيل . عندما نقر السلك من وسطه أصدر نغمة أساسية ترددها 392 هيرتز وحينما غمر الجسم المعلق كلياً في الماء هبط التردد الى 343 هيرتز. احسب كثافة الجسم المعلق ؟

( 27.4 غم / سم<sup>3</sup> )

38 - 6 سلك يصدر نغمة أساسية مقدارها 250 هيرتز عندما يكون تحت تأثير شد يعادل ثقل 10 كلغم .

( أ ) تحت أي شد يكون تردد النغمة الصادرة من السلك 512 هيرتز.

( ب ) كيف تجعل السلك يصدر نغمة ترددها 768 هيرتز مع الاحتفاظ بالشد ثابت ( ثقل 10 كيلوغرام )

39 - 6 سلك مشدود يعطي ضربتين في الثانية مع شوكة رنانة عندما يكون طوله 1.43 متر وكذلك عندما يكون طوله 1.45 متر. وكان الشد ثابتاً في السلك في الحالتين . فما هو تردد الشوكة الرنانة ؟

40 - 6 موجة مستعرضة تتبع المعادلة

$$y = 8 \sin 2\pi \left( \frac{x}{2.5} - \frac{t}{0.08} \right)$$

فما هي ( أ ) السعة ( ب ) الطول الموجي ( ج ) التردد ( د ) سرعة الموجة .

( اعتبر ان الكميات مقاسة بالنظام المتري ) .

41 - 6 لديك موجة مستعرضة نصفها المعادلة :

$$y = A \sin 2\pi \left( \frac{x}{\lambda} - ft \right)$$

فهل تتقدم هذه الموجة بنفس اتجاه تقدم الموجة التي نصفها المعادلة :



$$y = A \sin \omega \left( t - \frac{x}{c} \right)$$

ثم وضح ماهي العلاقة بين  $y$  و  $y'$

# الفصل السابع

## الموجات الطولية في بعد واحد ( موجات الصوت )

1 - 7 مقدمة

في هذا الفصل سنتطرق للحركة الموجية الطولية التي تتميز عادة باهتزاز جسيمات الوسط الناقل للموجة بصورة موازية لحركة الموجة. فالصوت في الهواء ينتقل على شكل موجات طولية وهو موجات تضاغطية. وهذه الموجات تتقدم في الهواء الممتد بثلاثة أبعاد. ولكن لغرض معرفة تفاصيل الحركة الموجية الطولية ولسهولة التحليل الرياضي ستقتصر دراستنا أولاً على الموجات الطولية في بعد واحد .

وفي الواقع ان جميع الموجات الطولية في بعد واحد والتي تدعى ايضاً بالموجات التضاغطية تسلك تماماً نفس سلوك الموجات الصوتية. وعليه يمكن وصف جميع هذه الموجات تحت عنوان واحد مشترك هو موجات الصوت. بالرغم من ان تردد ها قد لا يقع ضمن المدى المسموع من التردد. وسنحاول ايجاد معادلة الحركة الموجية الطولية ( او التضاغطية المتحركة في بعد واحد في ثلاثة اوساط مادية مختلفة صلبة ، سائلة وغازية على شكل عمود . ويفترض في هذه الحالة ان يكون الوسط المادي ممتداً في اتجاه واحد فقط اي ان يكون طوله كبيراً جداً بالمقارنة مع ابعاده الاخرى ، وهذا الافتراض يحقق هدفين اولهما ان الموجة تنقيد بالحركة في بعد واحد موازياً لطول العمود فقط وثانيهما ان الموجة المنعكسة يمكن اهماها. وطبيعي يفترض ان يكون الوسط متجانساً وله خواص واحدة في جميع النقاط على طول العمود . وعلى هذا الاساس ستقوم بدراسة الموجات الصوتية الاتية :

- أ - الموجات الطولية ( او التضاغطية ) في عمود صلب ( قضيب معدني )
- ب - الموجات الطولية ( او التضاغطية ) في عمود سائل
- ج - الموجات الطولية ( او التضاغطية ) في عمود هواء .

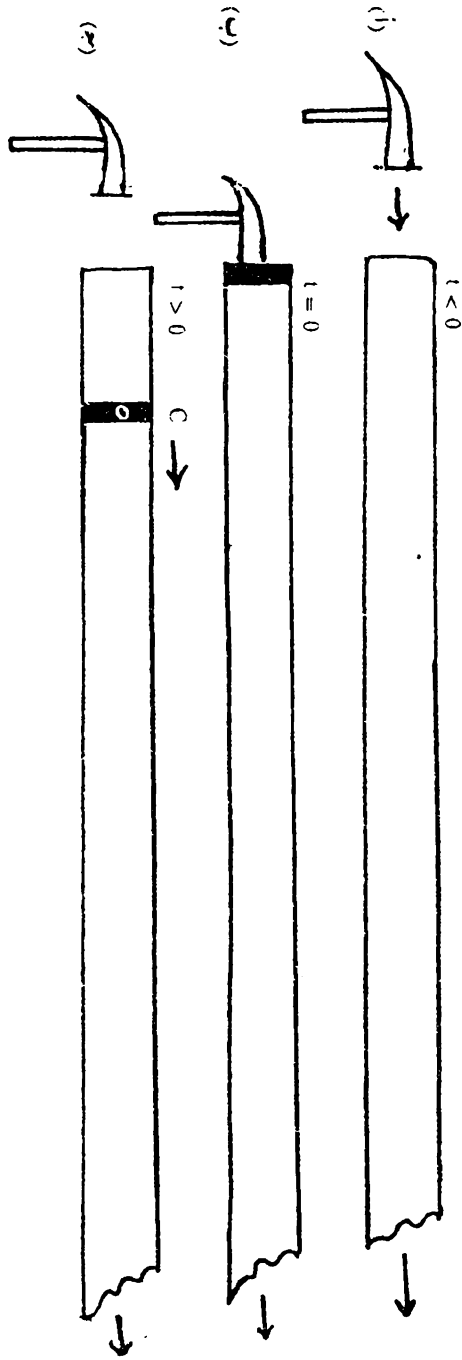
## 2 - 7 الموجات الطولية في قضيب معدني

نفرض ان لدينا قضيبا معدنيا مرنا منتظما المقطع وطويلاً جداً. كثافة مادته  $\rho$  ومساحة مقطعه العرضي  $A$ . فاذا طرق القضيب من احد طرفيه بطريقة خفيفة على امتداد محوره فإن نبضة تضاغية تتولد وتنتقل على طول القضيب بسرعة ثابتة. وكما هو مبين في الشكل ( 7-1 )

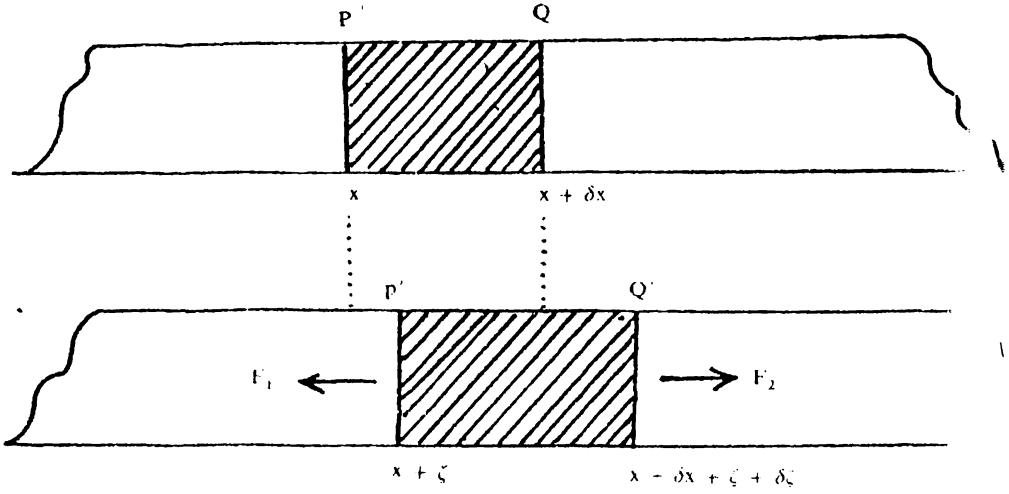
ولفرض اشتقاق معادلة الحركة الموجية او معادلة النبضة المتحركة على طول القضيب نتصور ان محور القضيب يقع على امتداد المحور السيني  $x$  ونختار شريحة رقيقة في  $y$  موقع على طول القضيب ولنفرض ان الشريحة هي  $PQ$  تقع في البدء اي في حالة التوازن في الموقع المحصور بين  $x$  و  $x + \delta x$  على اعتبار ان  $x$  مقاسة من مقطع نعتبره ثابتا ( اي بدون تعجيل ). كما هو مبين في الشكل ( 7-2 أ )

فعند مرور النبضة او الموجة خلال الشريحة المنضلة فانها تؤدي الى حدوث زحف آني في موقعها اي تؤدي الى ازاحتها من موضع التوازن  $PQ$  الى الموضع الآني الجديد  $P'Q'$  كما تؤدي ايضا الى استطالتها. الا ان كمية المادة في الشريحة يبقى ثابتا فسي الحالين . وكلما في الامران الشريحة تزحف وتمدد بنفس الوقت اثناء مرور الموجة . وهذا يحدث نتيجة ظهور قوتين غير متساويتين تسحبان الشريحة في اتجاهين متعاكسين وهاتان القوتان هما  $F_1, F_2$  كما مبين في الشكل ( 7-2 ب ). ان مقدار القوة  $F_1$  يعتمد على مقدار التغير النسبي في المسافات الفاصلة بين الذرات في الموقع  $x$  وبالمثل فإنها مقدار القوة  $F_2$  تعتمد على مقدار التغير النسبي في المسافات الفاصلة بين الذرات في الموقع  $x + \delta x$  . وعموما تكون هاتان القوتان  $F_1, F_2$  مختلفتين قليلا بسبب اختلاف التغير النسبي في المسافات الفاصلة بين الذرات من موقع الى آخر اثناء مرور الموجة . وكنتيه لتأثير هاتين القوتين آتيا على الشريحة فان تشوها طويلا يحدث وتكون المادة ضمن الشريحة  $PQ$  في حالة اجهاد .

فإذا فرضنا انه عند مرور النبضة خلال الشريحة تكون الازاحة الطولية الانية في اي نقطة في الموقع  $x$  هي  $\xi$  وفي اي نقطة في الموقع  $x + \delta x$  هي  $\xi + \delta \xi$  . فعندئذ يكون الموقع الآني للشريحة اثناء مرور النبضة محصورا بين  $x + \xi + \delta \xi$  و  $x + \xi + \delta \xi + \delta x$  . فاذا علمنا ان الطول الاصلي للشريحة في حالة التوازن هو  $\delta x$  . فإن التغير الانني في طول الشريحة يكون مساويا لـ  $\delta \xi$  . وبذلك نحصل على المطاوعة الاجمالية للشريحة من العلاقة



الشكل (7.1) بين قوسين مدني طول جدا (أ) في حالة توازن قبل الهلاك (ب) لحظة برك نقطة تماثلية عند  
الفرق (ج) النجمة السماوية تقدم بسرعة على امتداد القطب.



الم (7:2) بين شريحة من قضيب معدني مكبرة جداً (الجزء المظلّل) (أ) في حالة توازن (قبل مرور النبضة) PQ (ب) في حالة اضطراب أثناء مرور النبضة P'Q'

$$\frac{\delta \epsilon}{\delta x} = \frac{\text{الزيادة بالطول}}{\text{الطول الاصيلي}} = \text{متوسط المطاوعة}$$

لا يمكن ضمن حدود المرونة تكون العلاقة بين الاجهاد والمطاوعة خطية وثابت التناسب هو معامل المرونة الطولي او معامل يونك الذي يرمز له عادة بالحرف  $\gamma$  اي ان

$$\frac{\text{الاجهاد}}{\text{المطاوعة}} = \gamma = \text{معامل يونك}$$

ومن هذه العلاقة نحصل على متوسط الاجهاد الذي تتعرض له الشريحة وهو

$$\gamma \frac{\delta \epsilon}{\delta x} = \text{متوسط الاجهاد}$$

الآن نستطيع ان نعرف الاجهاد في اي موقع محدد  $x$  على طول القضيب كالاتي

$$\gamma \frac{\delta \epsilon}{x} = \text{الاجهاد في الموقع } x$$

يلاحظ هنا اننا استخدمنا التفاضل الجزئي للاشارة الى ان الاجهاد في اي موقع  $x$  يتغير ايضاً مع الزمن  $t$ .

وعلى بعد  $\delta x$  من الموقع  $x$  يمكن إيجاد الاجهاد من العلاقة

$$Y \left( \frac{\delta \zeta}{\delta x} + \frac{\delta^2 \zeta}{\delta x^2} \delta x \right) = (x' + \delta x) \quad \text{الاجهاد في الموقع}$$

$$\frac{F_1}{A} = x \quad \text{ولما كان الاجهاد في الموقع}$$

$$F_1 = AY \frac{\delta \zeta}{\delta x} \quad \text{فإن}$$

$$\frac{F_2}{A} = x + \delta x \quad \text{والاجهاد في الموقع}$$

اي ان :

$$\therefore F_2 = AY \left( \frac{\delta \zeta}{\delta x} + \frac{\delta^2 \zeta}{\delta x^2} \delta x \right)$$

ان محصلة القوة المؤثرة في الشريحة  $PQ = F_2 - F_1$

$$\therefore F_2 - F_1 = AY \frac{\delta^2 \zeta}{\delta x^2} \delta x$$

الان نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة على كتلة الشريحة الذي ينص على :

محصلة القوة = كتلة الشريحة  $\times$  تعجيلها

حيث كتلة الشريحة في حالة التوازن = حجم الشريحة  $\times$  الكثافة

أي أن الشريحة في حالة التوازن =  $\rho \times A \delta x$

• ان قيمة الاجهاد في نقطة تبعد عن الموقع  $X$  بالمسافة  $dX$  يمكن إيجادها بدرجة عالية من الدقة نأخذ الحدين الاول والثاني .

$$f(x + dx) = f(x) + \frac{\delta I(x)}{\delta x} dx + \dots$$

مفكوك مسلسل تايلر حيث :

وتعجيل الشريحة هو المشتقة الثانية للازاحة  $\xi$  بالنسبة للزمن، عندما  $\delta x$  تقترب جداً من الصفر - انظر الشكل ( 7.2 ب ) وتصور أن  $\delta x$  تكاد تتلاشى من الصغر - . فعندئذ يكون تعجيل الشريحة هو  $\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2}$  وبذلك نحصل على

$$AY \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} \delta x = \rho A \delta x \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = \frac{\rho}{Y} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \quad \dots (7-1)$$

هذه تمثل معادلة الحركة الموجية الطولية في قضيب معدني ذي بعد واحد. وقد وجد ان قيمة  $Y$  مقدار ثابت يمثل مربع سرعة النبضة او الموجة المنتقلة خلال القضيب المعدني. فاذا فرضنا ان سرعة الموجة هي  $c$  فان

$$c^2 = \frac{Y}{\rho} \quad \dots (7.2)$$

ويمكن التأكد من صحة هذه العلاقة من خلال تحليل الابعاد في الطرفين فنجد ان كلا الطرفين لهما مربع وحدة السرعة. وبتعويض  $c^2$  بدل  $\frac{Y}{\rho}$  تصبح معادلة الحركة الموجية الطولية في قضيب معدني هي :

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} \quad \dots (7.3)$$

والآن يمكن مقارنة هذه المعادلة مع معادلة الحركة الموجية المستعرضة في سلك ( 6.12 ) ليتضح مدى التشابه الكبير بين شكلي المعادلتين .

### 3 - 7 حل معادلة الموجة في قضيب معدني

سنحاول حل المعادلة التفاضلية الجزئية للحركة الموجية الطولية بطريقة فصل المتغيرات . نلاحظ من المعادلة ( 7:3 ) ان الازاحة الطولية  $\xi$  تعتمد على المتغيرين  $x$  و  $t$  . اي ان

$$\xi(x, t) = f(x, t) \quad \dots (7.4)$$

نفصل المتغيرين  $x$  و  $t$  ونفرض ان الحل يأخذ الشكل :

$$\xi(x, t) = X(x)T(t) \quad \dots (7.5)$$

حيث  $X$  تمثل دالة تعتمد فقط على الموقع  $x$  و  $T$  تمثل دالة اخرى مستقلة عن  $X$  وتعتمد فقط على الزمن  $t$  .

نفاضل هذا الحل مرتين بالنسبة للزمن فنجد ان

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = X(x) \frac{d^2 T}{dt^2} \quad \dots (7.6)$$

نفاضل نفس الحل مرتين بالنسبة للموقع  $x$  فنجد ان

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = T(t) \frac{d^2 X}{dx^2} \quad \dots (7.7)$$

في هاتين المعادلتين نلاحظ ان التفاضل في الجانب الايمن كلياً لأن  $T$  تعتمد كلياً على  $t$  و  $X$  تعتمد كلياً على  $x$  بينما التفاضل في الجانب الايسر جزئياً لأن الدالة تعتمد على متغيرين  $t, x$  معاً .

الآن نعوض (7.6), (7.7) في المعادلة (7:3) ونرتب فنجد ان

$$\frac{1}{T} \frac{d^2 T}{dt^2} = \frac{c^2}{X} \frac{d^2 X}{dx^2} \quad \dots (7.8)$$

يلاحظ من هذه المعادلة ان الطرف الايسر يعتمد فقط على المتغير  $t$  والطرف الايمن يعتمد فقط على المتغير  $x$  . ولما كان المتغيرين  $t, x$  مستقلين عن بعضهما لذلك يجب ان يساوي كلا الطرفين مقداراً ثابتاً وليكن هذا الثابت هو  $-\omega^2$  . ان وضع الاشارة السالبة



ليس ضروريا ولكنه يسهل علينا الحل كثيراً كما سنرى . وبذلك تصبح المعادلة الأخيرة

$$\frac{1}{T} \frac{d^2T}{dt^2} = \frac{c^2}{X} \frac{d^2X}{dx^2} = -\omega^2 \quad \dots (7-9)$$

من هذه المعادلة ينتج لدينا معادلتان تفاضليتان اعتياديتان

$$\frac{d^2T}{dt^2} + \omega^2 T = 0 \quad \dots (7-10)$$

$$\frac{d^2X}{dx^2} + \left( \frac{\omega}{c} \right)^2 X = 0 \quad \dots (7-11)$$

ان شكل هاتين المعادلتين مألوف تماماً . أنه يماثل معادلة الحركة التوافقية البسيطة . لذلك يمكن ان يكون الحل العام لكل منهما كالاتي |وعلى الترتيب

$$T(t) = A \sin \omega t + B \cos \omega t \quad \dots (7-12)$$

$$X(x) = C \sin \frac{\omega}{c} x + D \cos \frac{\omega}{c} x \quad \dots (7-13)$$

على الترتيب  
رتبعويض هذين الحلين في المعادلة (7-5) نجد أن الحل العام لمعادلة الموجة الطولية في القضيب المعدني هو

$$\xi(x, t) = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \left( C \sin \frac{\omega}{c} x + D \cos \frac{\omega}{c} x \right) \quad \dots (7-14)$$

حيث A . B ثابتان اختياريان يمكن ايجادهما من الشروط الابتدائية للحركة  
و C و D ثابتان اختياريان يمكن ايجادهما من الشروط الحدودية للقضيب

#### 4 - 7 الاهتزازات الطولية الطبيعية للقضيب المعدني

لقد فرضنا عند اشتقاقنا لمعادلة الموجة الطولية في قضيب معدني ان طول القضيب كبير جداً وذلك لعرض التخلص من الموجات المنعكسة . ولكن اذا كان طول القضيب محدوداً فان الموجة المتقدمة في أحد الاتجاهين على امتداد القضيب تنعكس عندما تصل أحد الطرفين وتتقدم بالاتجاه المعاكس حتى تصل الطرف الآخر وتنعكس مرة أخرى وهكذا تتكرر العملية مرات عديدة ما لم يكن الاحتكاك الداخلي كبيراً لدرجة يبدد طاقة الموجة أو طاقة حرارية بسرعة . ونتيجة لتداخل الموجات الساقطة مع الموجات المنعكسة يمكن ان يتولد نمط من الموجات الواقفة على طول القضيب وهذا النمط لا يتشكل الا تحت شروط فيزيائية محددة للقضيب . وفي الواقع عندما يثار القضيب المعدني اهتزازاً بطريقتنا ما يهتز حرارياً فان اهتزازات طولية كثيرة تحدث على طول القضيب . ونظرياً يمكن ان يتولد طيف مستمر من الاهتزازات الطولية . ولكل اهتزاز تردد محدد يمثل أحد الترددات الطبيعية للقضيب . ان كل تردد طبيعي يرتبط بنمط خاص من الاهتزاز الطولي الذي يمثل شكلاً محدداً من الموجات الواقفة على طول القضيب عندما بدأ يحدث في حالة الرنين . فمثلاً اذا ما أثير القضيب طولياً بقوة خارجية دورية لها تردد مساوٍ لأحد الترددات الطبيعية للقضيب . فان استجابة القضيب لتلك القوة تكون أكبر ما يكون عند ذلك التردد حيث تهتز جزيئات القضيب طولياً بنمط خاص يحتوي على عقد وبطون ثابتة . وكما سنرى في البنود القادمة ان الترددات الطبيعية تعتمد على بنود المادة وطوله وشروطه الحدودية . ولكل قضيب محدود الطول شرطان حدديان على كل منهما يطبق على أحد طرفيه . وقد يكون هذا الشرطان مختلفين أو متماثلين . فمثلاً قد يكون طرفا القضيب المهتز مثبتين بأحكام أو قد يكونان حريين تماماً أي غير مثبتين إطلاقاً ، أو قد يكون أحد الطرفين مثبتاً بأحكام بينما الطرف الآخر حرارياً تماماً أو مطلقاً . وفي البنود القادمة سنجد الترددات الطبيعية لأي قضيب معدني يهتز اهتزازاً طولياً حرارياً تحت مختلف الشروط الحدودية .

#### 5 - 7 الترددات الطبيعية للقضيب المعدني طرفيه مثبتين بأحكام .

في هذه الحالة يكون طرفا القضيب مثبتين بأحكام ومقيدين بشكل لايسمح لهما بالحركة كما في الشكل (7-3)



الشكل (7-3) يبين قضيب معدني طوله  $L$  طرفيه مثبتين باحكام

لايجاد الترددات الطبيعية للقضيب عندما يهتز طولياً . نفرض ان طوله  $L$  . ولما كان طرفاه مثبتين باحكام فان الازاحة في كلا الطرفين تساوي صفراً أي أن الشروط الحدودية للقضيب في هذه الحالة هي

الشروط الحدودية في الطرف  $x = 0$  هو  $y = 0$  لكل قيم  $t$

الشروط الحدودية في الطرف  $x = L$  هو  $y = 0$  لكل قيم  $t$

نعوض الشرط الحدودي الاول في الحل العام (7-14) فينتج

$$0 = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) D$$

$$(A \sin \omega t + B \cos \omega t) = 0$$

اما

وهذا لا يمكن رياضياً عند جميع قيم  $t$

$$D = 0$$

أو

الآن نعوض الشرط الحدودي الثاني في الحل العام (7-14) فينتج

$$0 = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) C \sin \frac{\omega L}{c}$$

$$(A \sin \omega t + B \cos \omega t) = 0$$

وهذا يعني ان

وهذا لا يمكن

أو

$$C = 0$$

$$D = 0$$

وهذا لا يمكن ايضاً لأن قيمة

$$\sin \frac{\omega L}{c} = 0$$

اذن لابد ان تكون

$$\frac{\omega_n L}{c} = n\pi$$

حيث

$$n = 1, 2, 3, \dots$$

ولما كانت  $\omega_n = 2\pi f_n$  لذلك فإن الترددات الطبيعية  $f_n$  لاهتزاز القضيب طولياً عندما يكون طرفاه مقيدان تماماً وغير قابلين للحركة هي .  

$$f_n = \frac{nc}{2L} \dots (7.15)$$

ان هذه المعادلة تشير الى ان القضيب يمتلك عدداً كبيراً جداً من الترددات الطبيعية وكل تردد طبيعي يقابل عدداً صحيحاً  $n$  . واهم هذه الترددات عادة هي تلك التي تقابل الاعداد الصحيحة الواطئة . ولما كانت

$$c = \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$

فان

$$f_n = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \dots (7.16)$$

ان هذه المعادلة تشير الى ان قيمة التردد الطبيعي لقضيب معين عند ثبوت  $n$  يتناسب عكسياً مع طوله  $L$  .

#### 6-7 التردد الطبيعي لقضيب معدني حر الطرفين

عندما يكون كل من طرفي القضيب حراً خلال الاهتزاز الطولي فان القوى المؤثرة في طرفيه تكون معدومة اي تساوي صفراً ، وهذا يعني ان الاجاد يكون صفراً عند الطرفين لعدم وجود مادة مجاورة تؤدي الى سحب القضيب عند تلك النقاط . لدينا من قانون يونك في المرونة

$$F = AY \frac{\delta\zeta}{\delta x}$$

ولما كانت  $F$  تساوي صفراً عند الطرف الحر فنعدئذ تكون

$$\frac{\delta\zeta}{\delta x} = 0$$

وعليه تكون الشروط الحدودية للقضيب المعدني الحر الطرفين هي

الشروط الحدودية

عند الطرف  $x=0$  هو  $\frac{\delta \zeta}{\delta x} = 0$  لكل قيم  $t$

والشروط الحدودية عند الطرف  $x=L$  هو  $\frac{\delta \zeta}{\delta x} = 0$  لكل قيم  $t$

الآن نفاضل الحل العام (7.14) بالنسبة ل  $x$  فنجد ان

$$\frac{\delta \zeta}{\delta x} = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \left( \frac{\omega}{c} C \cos \frac{\omega}{c} x - \frac{\omega}{c} D \sin \frac{\omega}{c} x \right)$$

الان نطبق الشرط الحدودي الاول فنحصل على

$$0 = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \frac{\omega}{c} C$$

$$\therefore C = 0$$

ونطبق الشرط الحدودي الثاني فنجد ان

$$0 = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \left( -\frac{\omega}{c} C D \sin \frac{\omega t}{c} \right)$$

$$\sin \frac{\omega L}{c} = 0$$

ومنها نجد ان

أي أن

ولما كانت

$$\sin \frac{\omega_n L}{c} = 0$$

$$\omega_n = 2 \pi f_n$$

فان

$$f_n = \frac{nc}{2L}$$

$$\therefore f_n = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \quad \dots (7.17)$$

وهذه النتيجة تشير الى ان قيمة التردد الطبيعي في هذه الحالة مماثلة للحالة السابقة.

## 7 - 7 التردد الطبيعي لقضيب معدني أحد طرفيه حر والاخر مثبت باحكام

في هذه الحالة يطبق على الطرف الحرن القضيب الذي يقع عند الموقع  $x = 0$  الشرط الحدودي  $\frac{\partial \xi}{\partial x} = 0$  لكل قيم  $t$  بينما يطبق على الطرف المثبت باحكام والمقيد الحركة والذي يقع عند الموقع  $x = L$  الشرط الحدودي  $\xi = 0$  لكل قيم  $t$ .

لتطبيق الشرط الحدودي الاول عند الموقع  $x = 0$  نفاضل المعادلة (7-14) بالنسبة ل  $x$  فنجد ان

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} = \left( A \sin \omega t + B \cos \omega t \right) \left( C \frac{\omega}{c} \cos \frac{\omega}{c} x - D \frac{\omega}{c} \sin \frac{\omega}{c} x \right)$$

نعوض فنجد ان

$$0 = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) C \frac{\omega}{c}$$

ولما كانت قيمة المقدار داخل القوس لاتساوي صفراً ، لذلك فان

$$C = 0$$

الآن نطبق الشرط الحدودي الثاني عند الموقع  $x = L$  فنجد ان

$$0 = \left( A \sin \omega t + B \cos \omega t \right) D \cos \frac{\omega}{c} L$$

ولما كانت قيمة المقدار داخل القوس لاتساوي صفراً ، وكذلك قيمة  $D$  لايمكن ان تكون صفراً لذلك فان

$$\cos \frac{\omega}{c} L = 0$$

$$\frac{\omega L}{c} = \left( n - \frac{1}{2} \right) \pi \dots \dots \dots (7.18)$$

حيث  $n$  تساوي اي عدد موجب صحيح ، اي ان  $n = 1, 2, 3, \dots$

ان استخدام  $\left( n - \frac{1}{2} \right) \pi$  في المعادلة يسمح لنا باختيار الترددات الطبيعية بجعل قيمة  $n = 1, 2, 3, 4, 5, \dots$  الخ .

$$f_0 = \frac{(n-1/2) \pi c}{L}$$

ومنها نجد ان التردد الطبيعي للقضيب

$$\omega = (n-1/2) \pi c / L$$

$$f_0 = \frac{(n-1/2) \pi c}{L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \quad \dots\dots\dots (7.19)$$

وهذه النتيجة تشير الى ان اوطاً تردد طبيعي للقضيب ( أي التردد الطبيعي ) هو

$$f_0 = \frac{(n-1/2) \pi c}{L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \quad \dots\dots\dots (7-20)$$

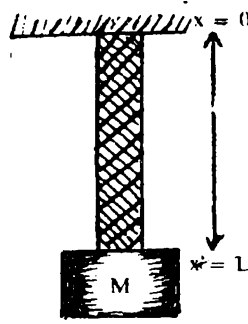
### 7 - 8 التردد الطبيعي لقضيب أحد طرفيه مثبت ومعلق ببلولة الأمتار ثقل

في هذه الحالة الطرف المثبت من القضيب لا يمكن أن يتحرك ومثله يكون الشرط الحدودي عند هذا الطرف في الموقع  $x = 0$  هو  $0$  لكل قيمة  $t$  بينما في الطرف الثاني معلق ثقل كتلته  $M$  وهذا الثقل عندما يهتز على امتداد محور القضيب بسبب أجهاداً متناوباً ويمكن تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة على الكتلة المهتزة  $M$  فيكون أن

$$Y \delta^2_t = M \frac{\delta^2 \xi}{\delta t^2} \quad \dots\dots\dots (7-21)$$

ان الإشارة السالبة تشير الى ان اتجاه القوة يعاكس اتجاه زيادة الأمتار. الامتداد  
تحدد الشرط الحدودي عند الطرف المعلق بـ الكتلة  $M$  أي في  $x = L$  عند الموقع  $t = 0$  كما مبين في الشكل (7-4)

الآن نطبق الشرط الحدودي الأول في الموقع  $x = 0$  على الامتداد  $t = 0$   
(1) = 0 نطبق الشرط الحدودي الثاني عند الموقع  $x = L$  في  $t = 0$  الامتداد



(7-4)

$$\frac{\delta \zeta}{\delta x} = (A \sin \omega t + B \cos \omega t) C \frac{\omega}{c} \cos \frac{\omega}{c} L \quad \text{فحصل على (7.14)}$$

$$\dots (7.22)$$

ونجد  $\frac{\delta^2 \zeta}{\delta t^2}$  من المعادلة (7.14) فنحصل على

$$\frac{\delta \zeta}{\delta t} = (A \omega \cos \omega t + B \omega \sin \omega t) C \sin \frac{\omega}{c} L + D \cos \frac{\omega}{c} L$$

$$\frac{\delta^2 \zeta}{\delta t^2} = (A \omega^2 \cos \omega t + B \omega^2 \sin \omega t) (C \sin \frac{\omega}{c} L + D \cos \frac{\omega}{c} L) \dots (7.23)$$

نعوض (7.22) و (7.23) في المعادلة (7.21) فنجد ان

$$\Delta Y \cdot C \frac{\omega}{c} \cos \frac{\omega}{c} L = M \omega^2 C \sin \frac{\omega}{c} L \dots (7.24)$$

$$\tan \frac{\omega}{c} L = \frac{\Delta Y}{\omega M c}$$

$$Y = \rho c^2 \quad \text{لكن من } c = \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$

$$\tan \frac{\omega}{c} L = \frac{\Delta p c}{M \omega}$$

نضرب الطرف الايسر في L ونقسمه على L ونرتب المعادلة فينتج



$$\frac{\omega L}{c} \tan \frac{\omega L}{c} = \frac{A\rho L}{M}$$

فإذا فرضنا ان كتلة القضيب هي  $m$  حيث

$$m = A\rho L$$

فصبح المعادلة (7-24) كالآتي :

$$\frac{\omega L}{c} \tan \frac{\omega L}{c} = \frac{m}{M} \quad \dots(7-25)$$

لايجاد التردد الطبيعي للقضيب في هذه الحالة هنالك عدة احتمالات الاحتمال الاول ان تكون كتلة الثقل المعلق  $M$  صغيرة بالمقارنة مع كتلة القضيب  $m$  فيمكن اهمالها . فعندئذ تصبح معادلة التردد الطبيعي للقضيب في هذه الحالة كالآتي

$$\tan \frac{\omega L}{c} \rightarrow x$$

اي في هذه الحالة نحصل على

$$\cos \frac{\omega L}{c} = 0$$

ومن هذه المعادلة نحصل على التردد الطبيعي

$$\frac{\omega_n L}{c} = \left( n - \frac{1}{2} \right) \pi \quad \dots(7-26)$$

حيث ان  $n$  يساوي عددا موجبا صحيحا 1, 2, 3, 4, ... الخ وهذه تناظر حالة القضيب المثبت من احد طرفيه باحكام والطرف الاخر حر .

والاحتمال الثاني ان تكون كتلة الثقل المعلق  $M$  كبيرة جدا بالمقارنة مع كتلة القضيب  $m$  . وفي هذه الحالة تصبح معادلة التردد الطبيعي للقضيب كالآتي :

$$\tan \frac{\omega L}{c} \rightarrow 0$$

وفي هذه الحالة نحصل على

$$\sin \frac{\omega L}{c} = 0$$

ومن هذه المعادلة نجد أن :

$$\frac{\omega_n L}{c} = 2n\pi$$

حيث أن  $n$  يمثل اي عدد صحيح .

$$\omega_n = \frac{2n\pi c}{L}$$

وهذه تناظر حالة القضيب المثبت من طرفيه باحكام .  
ومن المعادلة الاخيرة نجد ان

$$2\pi f_n = \frac{2n\pi}{L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$

$$m = \rho LA$$

لكن لدينا  
اذن

$$f_n = n \sqrt{\frac{YA}{mL}} \quad \dots(7-27)$$

واذا اخذنا التردد الاساسي للقضيب في هذه الحالة اي عندما  $n = 1$   
نجد ان

$$f_1 = \sqrt{\frac{YA}{mL}} \quad \dots(7-28)$$

وهذه تناظر التردد الطبيعي للكتلة المتصلة بطرف نابض حلزوني بسيط طرفه  
الاخر مثبت باحكام . حيث يمكن اعتبار الكتلة المعلقة هي  $m$  وثابت النابض الحلزوني

هو  $\frac{YA}{L}$  . وهذا صحيح في حالة اهمال كتلة النابض الحلزوني بالمقارنة مع الكتلة  
المعلقة بطرفه

وهناك احتمالات اخرى كثيرة لايجاد التردد الطبيعي للقضيب . ولكن للسهولة  
فقط سنختار الحالة التي تصبح فيها المعادلة (7-25) كالآتي

في الحقيقة أنه لا يمكن اهمال تأثير كتلة النابض الحلزوني على التردد الطبيعي للمهتز . إذ أن الكتلة المؤثرة  
لنابض تساوي  $\frac{1}{3}$  كتلة النابض

$$\tan \frac{\omega L}{c} = \frac{mc}{M\omega L} = 1$$

وفي هذه الحالة نحصل على

$$\frac{\omega_n L}{c} = \left[ \frac{\pi}{4} + 2(n-1)\pi \right]$$

حيث ان  $n$  تمثل اي عدد صحيح ...3, 2, 1 الخ  
اي ان التردد الزاوي الطبيعي في هذه الحالة هو

$$\omega_n = \frac{c}{L} \left[ \frac{\pi}{4} + 2(n-1)\pi \right] \quad \dots(7.29)$$

ونحصل على التردد الزاوي الاساسي عندما  $n = 1$  وهذا التردد يساوي ايضا

$$\omega = \frac{mc}{ML}$$

وهذا يعني ان

$$\omega = \frac{\pi c}{4L} = \frac{mc}{ML}$$

وفي هذه الحالة تكون كتلة القضيب  $m$  مساوية تقريبا لكتلة الثقل المعلق بطرفه  $M$   
وعلى وجه الدقة تكون

$$m = \frac{\pi}{4} M$$

وفي الواقع ان هناك شروطا حدودية اخرى اكثر تعقيدا . ولكن مهما كانت الشروط الحدودية فان القضيب يمكن ان يهتز طوليا بأكثر من تردد طبيعي واحد في نفس الوقت . وفي مثل هذه الحالة تتداخل الموجات المرافقة لتلك الترددات ويكون الحل العام الشامل لجميع الترددات المسموحة في القضيب هو :

$$\xi = \sum_{n=1}^{\infty} (A_n \sin \omega_n t + B \cos \omega_n t) (C_n \sin \frac{\omega_n}{c} x + D_n \cos \frac{\omega_n}{c} x) \quad \dots(7.30)$$

حيث ان  $B_n \cdot A_n$  ثوابت اختيارية يمكن ايجادها من الشروط الابتدائية للحركة و  $D_n \cdot C_n$  ثوابت اختيارية ايضا يمكن ايجادها من الشروط الحدودية للقضيب و  $\omega_n$  تمثل الترددات الزاوية الطبيعية للقضيب التي يحددها طبيعة مادة القضيب وطوله الهندسي وشروطه الحدودية .

## 9 - 7 الموجات الطولية في عمود من المائع ( سائل او غاز )

من الواضح ان عموداً من المائع كعمود من السائل او عمود من الهواء يماثل الى درجة كبيرة عموداً من الصلب من حيث توزيع خواص الكتلة والمرونة على طول الوسط في اتجاه واحد . وطبيعي ان مقدار المرونة والكثافة يختلف باختلاف طبيعة الوسط وهذا يعني اختلاف سرعة انتقال الموجة من وسط الى آخر . الا أن طريقة انتقال الموجة الطولية هي واحدة في جميع هذه الأوساط ( الصلبة . السائلة . الغازية ) في حالة تقييد حركة الموجة في اتجاه واحد فقط . ويفترض في أي وسط أن يكون متجانساً وله خواص واحدة في جميع النقاط وان يخضع لقانون هوك تماماً الذي ينص على أن المطاوعة تتناسب طردياً مع الاجهاد . أي ينبغي أن يكون التشوه الناتج من الاضطراب أو الموجة واقع ضمن حدود المرونة . وكما وجدنا ان للقضيب الصلب ترددات طبيعية لاحصرها كذلك سنتوقع ان لعمود من المائع ترددات طبيعية غير محدودة . وهذا متوقع لأن الوسط يتألف من عدد كبير جداً من الجسيمات . والجسيمات المختلفة في الوسط المرن الممتد تحتاج الى مالا نهاية من الاحداثيات لتحديد مواقعها ، وعليه يسلك كل جسيم سلوك مهتز بذاته . ولذلك يمتلك مثل هذا الوسط مالا نهاية من الترددات الطبيعية وتحت شروط فيزيائية محددة تتحرك جميع الجسيمات التي يتألف من عمود الوسط المادي بطور واحد ولكن بازاحات مختلفة . أي أن نمط الحركة يكون واحداً لجميع الجسيمات . وفي هذه الحالة تتغير احداثيات جميع الجسيمات بنفس الطريقة ، وهذه الحالة الخاصة تماماً تقابل الاهتزاز الطبيعي الأساسي الذي يحدث عند أقل تردد طبيعي للوسط المهتز . وهذا التردد يعتبر غالباً من أهم الترددات الطبيعية للموجات المسبوحة في الوسط المهتز .

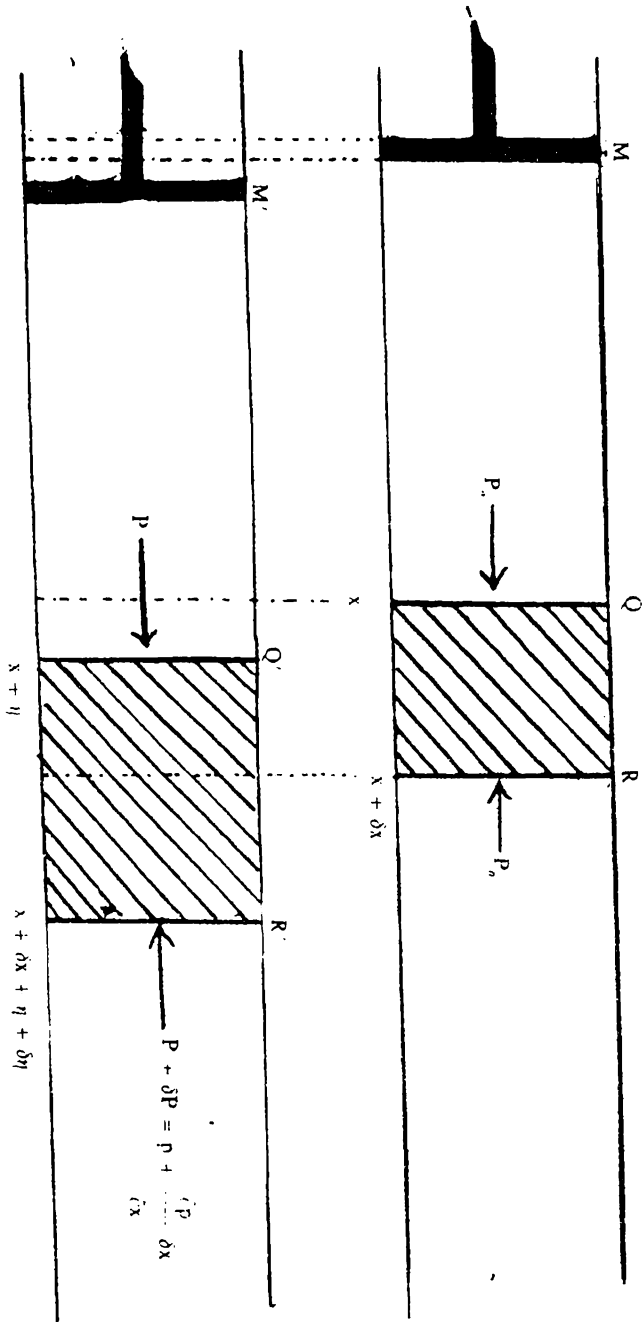
## 10 - 7 معادلة الحركة الموجية الطولية في عمود من المائع

إن معادلة الحركة الموجية الطولية في عمود من المائع هي بالحقيقة معادلة الموجة الصوتية في بعد واحد وهذه المعادلة يمكن اشتقاقها بدلالة الازاحة الطولية لجزيئات المائع الناتجة من مرور الموجة أو بدلالة ضغط الموجة أو بدلالة أي متغير آخر يرتبط مباشرة بالموجة مثل سرعة أو تعجيل جزيئات المائع أو كثافة المائع. ولاشتقاق معادلة الموجة نتصور ان لدينا انبوباً مجوفاً دائرياً ومستطماً المقطع ولا نهائي الطول كما مبين في الشكل (7.5) مساحة مقطعه العرضي  $A$  ويحتوي على مائع (سائل أو غاز) متجانس كثافته في حالة التوازن  $p_0$  وتحت ضغط منتظم  $P_0$  ومعامل مرونته الحجمي  $K$  (راجع البند (1.5)).

فاذا فرضنا ان المكبس  $M$  اندفع فجأة نحو اليمين مسافة قليلة الى الموقع  $M$  فان طبقة المائع المجاورة للمكبس مباشرة والموازية له ستزاح عن موضع توازنها الاصلي كما وستضغط بنفس الوقت ، وبذلك فان نبضة تضاغطية (أو موجة تضاغطية منفردة) ذات جبهة مستوية ستشكل ، وهذه الموجة التضاغطية ستتقدم على طول المائع داخل الانبوب بسرعة ثابتة هي  $c$  ، ولما كان الانبوب منتظماً ولا نهائي الطول فان الموجة ستستمر بالتقدم في اتجاه واحد فقط دون ان تعاني انعكاساً ، وبذلك نتخلص من الموجة المنعكسة ويسهل تحليل المسألة ولاشتقاق معادلة الموجة الطولية نختار عنصراً صغيراً من المائع على شكل شريحة رقيقة ثم نجد معادلة الحركة لهذه الشريحة نتيجة مرور الموجة خلالها. وفي الواقع ان يحدث لهذه الشريحة بتأثير الموجة يحدث لجميع شرائح المائع التي تمر خلالها نفس الموجة ولكن بلحظات زمنية مختلفة.

لفرض ان شريحة المائع المختارة في حالة التوازن هي  $QR$  محصورة بين  $x$  و  $x + \delta x$  ان هذه الشريحة تكون على شكل اسطوانة رقيقة طولها  $\delta x$  ومساحة قاعدتها  $A$  كما مبين في الشكل (أ 7.5). وفي حالة التوازن اي في حالة عدم وجود موجة او اضطراب في المائع يكون حجم هذه الشريحة هو  $V_0 = A \delta x$ .

وبالتالي  $p_0 A \delta x$  ، وطبيعي ان تكون هذه الشريحة في حالة سكون في الموضع  $QR$  لان ضغط المائع المسلط عليها من الجانبين متساوياً ويساوي  $P_0$  وبذلك تكون القوة المسلطة اليها نحو اليمين هي  $P_0 A$  والقوة المسلطة عليها نحو اليسار هي  $P_0 A$  وبذلك تكون محصلة القوة المؤثرة فيها في هذه الحالة صفراً.



النكل (75) المساحة المائلة تمثل شريحة رقيقة من المائع مكبرة جداً. (أ) في حالة التوازن يكون سمك الشريحة QR هو  $\delta x$  (ب) في حالة مرور الموجه فإن الشريحة تواج عن موضع توازها بمقدار  $\delta x$  أو  $\delta \eta$  سكتها الجديد QR هو  $\delta x + \delta \eta$

وفي حالة مرور الموجة ( او الاضطراب ) خلال هذه الشريحة فانها تؤثر فيها بقوة مما يؤدي الى ازاحتها عن موضع توازنها فيصبح موضعها الانبي الجديد هو  $O'R'$  حيث يتحرك وجه الشريحة  $Q$  مسافة " الى الوضع الجديد  $Q'$  كما يتحرك الوجه  $R$  مسافة  $\delta\eta + \eta$  الى الوضع الجديد  $R'$  كما مبين في الشكل (7-5 ب) ان المتغير " يمثل الازاحة الطولية لاي جسيم نتيجة مرور الموجة . لنفرض ان الضغط المسلط على الوجه الايسر للشريحة نتيجة مرور الموجة هو  $P$  وعلى الوجه الايمن هو  $P + \delta p$  ان الفرق بين الضغط في حالة مرور الموجة والضغط في حالة التوازن اي  $(P - P_0)$  يمثل التغير في الضغط الموضعي نتيجة مرور الموجة وهذا التعبير في الضغط يدعى بضغط الصوت او ضغط الموجة وسنرمز له بالحرف  $\hat{P}$  اي ان

$$\hat{P} = P - P_0 \quad \dots (7-31)$$

ان قيمة  $\hat{P}$  تكون عادة صغيرة جدا بالمقارنة مع ضغط المائع في حالة التوازن  $P_0$

ان الضغط الصوتي يؤدي الى احداث تشوه طولي في الشريحة . وهذا التشوه يكون على شكل تغير في حجم الشريحة ان حجم الشريحة الاصيل في حالة التوازن هو  $A\delta x$  وحجم الشريحة تحت تاثير ضغط الموجة هو  $A(\delta x + \delta\eta)$  وعليه يكون التغير في حجم الشريحة نتيجة مرور الموجة هو  $A\delta\eta$  . والنسبة بين التغير في الحجم  $A\delta\eta$  الى الحجم الاصيل  $A\delta x$  يمثل المطاوعة الحجمية ، والتغير في الضغط  $(P - P_0)$  اي الضغط الصوتي  $\hat{P}$  يمثل الاجهاد الذي احداث هذا التشوه النسبي في الحجم . والنسبة بين الاجهاد  $\hat{P}$  الى المطاوعة الحجمية تساوي معامل المرونة الحجمي  $K$  اي ان

$$K = \dots \frac{\hat{P}}{A\delta\eta - A\delta x} \quad \dots (7-32)$$

ومنها نحصل على

$$\hat{P} = - K \frac{\delta\eta}{\delta x} \quad \dots (7-33)$$

ان الاشارة السالبة هنا تعني ان الزيادة في الضغط بصاحبها دائما نقصان في الحجم . في هذا التحليل لقد اهملنا التغير في الضغط على طول الشريحة  $(\delta p)$  بالمقارنة مع  $(P - P_0)$  واعتبرنا ان كل اجزاء الشريحة  $Q'R'$  خاضعة لنفس الضغط الصوتي  $\hat{P}$  وادنا القيمة الحدية لسلك الشريحة عندما يقترب من الصفر نحصل على :

$$P^A = -K \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\delta \eta}{\delta x} = -K \frac{\delta \eta}{\delta x} \quad \dots (7.34)$$

يلاحظ هنا قد إستخدمنا التفاضل الجزئي وليس الكلي لان الازاحة الطولية  $n$  تعتمد على المتغيرين الموقع  $x$  والزمن  $t$ .

ان القوة المسلطة على الشريحة نحو اليمين هي  $PA$  والقوة المسلطة عليها نحو اليسار هي  $(p + \frac{\delta p}{\delta x} \delta x) A$  وتساوي  $(p + \frac{\delta p}{\delta x} \delta x)$  وبذلك تكون محصلة القوة المؤثرة في الشريحة هي :

$$PA - (P + \frac{\delta p}{\delta x} \delta x) A = - \frac{\delta p}{\delta x} \delta x$$

إن هذه هي القوة الناتجة من تأثير الموجة والتي تؤدي الى تحريك الشريحة وازاحتها عن موضع توازنها الاصيل. ان اي قوة تؤثر في جسم وتحركه تكتسبه تعجيلاً. فاذا اعتبرنا الشريحة رقيقة جداً اي ان سمكها يقترب من الصفر فعندئذ يمكن اعتبار على درجة عالية من الدقة إن الازاحة الطولية لكل أجزاء الشريحة هي  $n$  أي إننا يمكن أن نهمل

بالمقارنة مع  $A \frac{\delta p}{\delta x} \delta x$  وبذلك فإن التعجيل الذي تكتسبه الشريحة من تأثير القوة  $\delta x$

هو  $\frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2}$  والآن نطبق قانون نيوتن الثاني في الحركة الذي ينص على أن محصلة القوة المؤثرة

في جسم تساوي حاصل ضرب كتلته في التعجيل المكتسب فينتج :

$$- A \frac{\delta p}{\delta x} \delta x = \rho_0 A \delta x \frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2} \quad \dots (7.35)$$

نسط المعادلة فتصبح

$$- \frac{\delta p}{\delta x} = \rho_0 \frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2} \quad \dots (7.36)$$

لدينا العلاقة



$$\hat{P} = P - P_0$$

ولما كان ضغط المائع في حالة التوازن  $P_0$  ثابتاً لذلك مفاضلة الطرفين بالنسبة  $x$  فنحصل على

$$\frac{\delta \hat{p}}{\delta x} = \frac{\delta p}{\delta x} \quad \dots (7.37)$$

نعوض في المعادلة (7.36) فينتج

$$\frac{\delta \hat{p}}{\delta x} = \rho_0 \frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2} \quad \dots (7.38)$$

فماضل المعادلة (7.34) بالنسبة  $x$  فنحصل على

$$\frac{\delta \hat{p}}{\delta x} = -K \frac{\delta^2 \eta}{\delta x^2} \quad \dots (7.39)$$

$$K \frac{\delta^2 \eta}{\delta x^2} = \rho_0 \frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2}$$

نعوض هذه المعادلة في (7.38) فنجد ان

$$\frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2} = \frac{K}{\rho_0} \frac{\delta^2 \eta}{\delta x^2} \quad \dots (7.40)$$

هذه هي المعادلة التفاضلية الجزئية للمركلة الموجية الطولية في مائع ذي بعد واحد. والمقدار الثابت يمثل نسبة المرونة الى القصور الذاتي او الكثافة للمائع وهذه النسبة لها ابعاد مربع السرعة. وفي الحقيقة ان هذه النسبة تساوي مربع سرعة الموجة  $c$  اي ان

$$c^2 = \frac{K}{\rho_0}$$

وبذلك تصبح معادلة الموجة الطولية كالتالي

$$\frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2} \quad \dots(7.41)$$

وهذه هي المعادلة القياسية للموجات الصوتية في بعد واحد بدلالة الأزاحة الطولية سواء في سائل او غاز . وفي الواقع ان هذه المعادلة رغم أهميتها النظرية لاتقدم فائدة عملية خاصة في مجال القياسات والتطبيقات الصوتية . اذ من المعلوم ان النظرية الحركية تشير الى ان الجسيمات التي يتألف منها المائع في حالة حركة عشوائية سريعة ومستمرة . ولذلك فمن المتعذر قياس الأزاحة الطولية للجسيمات التي تسببها الموجات المتذبذبة خلال المائع لأن حركة الجسيمات في هذه الحالة تكون مركبة من حركتين الاولى ناشئة من الطاقة الحرارية والاخرى من الطاقة الموجية . وهناك عدة طرق للتعويض عن معادلة الموجة الصوتية واهمها على الاطلاق هي بدلالة الضغط الصوتي . حيث غالباً مايعول للاغراض العملية على قياس الضغط الصوتي الذي يسببه مرور الموجات الصوتية في المائع وخاصة في الغازات .

### 11 - 7 معادلة الموجة الصوتية بدلالة الضغط

لقد وجدنا في البند السابق ان المعادلتين التفاضليتين الاساسيتين للحصول على معادلة الموجة (7.41) هما (7.34) و (7.36) أي

$$\hat{p} = -K \frac{\partial \eta}{\partial x} \quad \dots(7.34)$$

$$\frac{\partial \hat{p}}{\partial x} = \rho_0 \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \quad \dots(7.36)$$

حيث يمكن حذف  $\hat{p}$  من هاتين المعادلتين للحصول على معادلة الموجة بدلالة الأزاحة الطولية  $\eta$  والآن يمكن حذف  $\eta$  من هاتين المعادلتين للحصول على معادلة الموجة بدلالة الضغط الصوتي  $\hat{p}$  . لهذا الغرض نفاضل المعادلة الاولى (7.34) مرتين بالنسبة للزمن فنحصل على

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} = -K \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial \eta}{\partial x} \right),$$

عندما نفاضل الطرف الايمن من المعادلة نحصل على ما يدعى بالمشقة المختلطة التي يمكن كتابتها بالشكل التالي

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) = \frac{\partial^3 \eta}{\partial t^2 \partial x}$$

يلاحظ هنا ان ترتيب المتغيرات في مقام الطرف الايمن يوضح ترتيب التفاضل . وعليه تصبح المعادلة الاولى بعد مفاضلتها مرتين بالنسبة للزمن

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} = -K \frac{\partial^3 \eta}{\partial t^2 \partial x} \quad \dots(7.42)$$

الآن نفاضل المعادلة الاولى (7.34) بالنسبة ل x فينتج

$$\frac{\partial \hat{p}}{\partial x} = -K \frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2} \quad \dots(7.43)$$

ولكن لدينا معادلة الموجة (7.41) وهي

$$\frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2} = \frac{\rho_o}{K} \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}$$

نحذف  $\frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2}$  بين المعادلتين (7.41) و (7.43) فنحصل على

$$\frac{\partial \hat{p}}{\partial x} = -\rho_o \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \quad \dots(7.44)$$

نفاضل هذه المعادلة مرة ثانية بالنسبة ل x فنجد ان

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} = -\rho_o \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right) = -\rho_o \frac{\partial^3 \eta}{\partial x \partial t^2} \quad \dots(7.45)$$

ومقارنة المشتقات في الطرف الايمن من المعادلتين (7-42) و (7-45) نجد أن الفرق الوحيد بينهما هو ترتيب التفاضل . ولكن في كل الدوال الرياضية التي تتضمن أكثر من متغير فان ترتيب التفاضل غير مهم . وعليه يمكن أن نكتب دائما أن

$$\frac{\partial^3 \eta}{\partial t^2 \partial x} = \frac{\partial^3 \eta}{\partial x \partial t^2} \quad \dots\dots\dots(7-46)$$

وهذه المتطابقة يمكن استخدامها لكل الدوال التي تظهر في الفيزياء . وبحذف هذه الكمية بين المعادلتين (7-42) و (7-45) نجد أن

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} = \frac{K}{\rho_0} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} \quad \dots\dots\dots(7-47)$$

هذه هي معادلة الموجة التضاغطية في المائع . ومقارنة معادلة الموجة بدلالة الأزاحة الطولية  $\eta$  (7-41) مع معادلة الموجة بدلالة الضغط الصوتي  $\hat{p}$  (7-47) نلاحظ ان لهما نفس الشكل تماماً

## 12 - 7 معادلة الموجة الطولية بدلالة سرعة الجسيمات والتكاثف

وبنفس الطريقة تماماً يمكن ايجاد معادلة الموجة الطولية في مائع بدلالة سرعة الجسيمات  $u$  حيث

$$u = \frac{\partial \eta}{\partial t} \quad \dots\dots\dots(7-48)$$

فنجد أن

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{K}{\rho_0} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad \dots\dots\dots(7-49)$$

وكذلك يمكن التعبير عن معادلة الموجة الصوتية بدلالة التكاثف  $s$  حيث

$$s = - \frac{\partial \eta}{\partial x} \quad (7-50)$$

لنحصل على

$$\frac{\delta^2 s}{\delta t^2} = \frac{K}{\rho_0} \frac{\delta^2 s}{\delta x^2} \quad \dots (7.51)$$

ويترك للطالب كتمرين الحصول على المعادلتين (7.49) و(7.51) باتباع نفس الطريقة التي سبق عرضها توأ.

ويستحسن هنا ان نوضح كيف نحصل على التكاثف s بدلالة مشتقة الازاحة بالنسبة للموقع . ان التكاثف, s في اية نقطة في مائع يمر خلاله موجة صوتية يعرف كالتالي :

$$s = \frac{\rho - \rho_0}{\rho_0} \quad \dots (7.52)$$

حيث ان  $\rho_0$  هي الكثافة الثابتة للمائع في حالة التوازن و  $\rho$  هي الكثافة الانية للمائع في حالة مرور الموجة . ومن هذه المعادلة نحصل على الكثافة الانية في اية نقطة

$$\rho = \rho_0 (1 + s) \quad \dots (7.53)$$

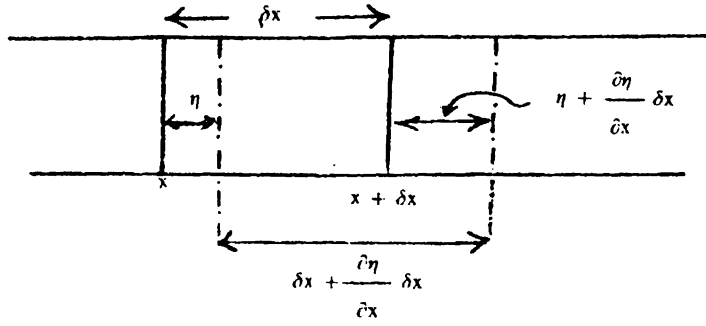
ان التكاثف يحدث نتيجة ازاحة الجسيمات عن موضع توازنها بتأثير قوة الموجة مما يؤدي الى احداث تغير في كثافة الوسط . ولايجادا لعلاقة بين الازاحة وتغير الكثافة يستخدم الشكل (7.6) .

في حالة التوازن تكون كتلة الشريحة هي  $\rho_0 A \delta x$  وفي حالة مرور الموجة فان حجم الشريحة يتغير مما يعني ان الكثافة الموضعية تتغير حتماً وتصبح الكثافة الانية للمائع ضمن

الشريحة هي  $\rho$  ان كتلة الشريحة في هذه الحالة هي  $\rho A (\delta x + \frac{d\eta}{\delta x} \delta x)$

ومن مبدأ حفظ الكتلة نجد أن كتلة الشريحة تبقى نفسها رغم تغير كل من الحجم والكثافة فنحصل على

$$\rho_0 A \delta x = \rho A \delta x (1 + \frac{d\eta}{\delta x}) \quad \dots (7.54)$$



الشكل (7.6) الازاحات الطولية في الموجة الصوتية المستوية .

نعوض  $\rho$  من المعادلة (7-53) ونحذف الكميات المشتركة من الطرفين فنجد

$$1 = (1 + s) \left( 1 + \frac{\partial \eta}{\partial x} \delta x \right) \dots\dots\dots(7-55)$$

ولما كانت التغيرات في كثافة المائع والازاحات الطولية صغيراً ولا تتجاوز قيمة  $s$  أو  $\frac{\partial \eta}{\partial x}$  المقدار  $10^{-4}$  مهما كانت شدة الصوت . لذلك يمكن اهمال حاصل ضرب  $s$  و  $\frac{\partial \eta}{\partial x}$  فتصبح المعادلة الاخيرة كالاتي

$$s = - \frac{\partial \eta}{\partial x} \dots\dots\dots(7-56)$$

هذه المعادلة هي صيغة خاصة لقانون حفظ الكتلة للموائع . وهي تشير الى أن كثافة المائع تقل اذا ابتعدت الجسيمات عن بعضها وتزداد اذا اقتربت الجسيمات من بعضها ، اي تزداد الكثافة في حالة التضاضط وتخفض في حالة التخلخل .

### 13 - 7 سرعة الموجة الصوتية في الغاز

بالرغم من اختلاف المتغيرات التي استخدمت للتعبير عن معادلة الموجة الصوتية في المائع كما هو مبين في المعادلات (7-41) و (7-47) و (7-49) و (7-51)

الا أن سرعة الموجة  $c$  لها نفس القيمة هي  $\sqrt{\frac{K}{\rho_0}}$  ولقد اعتبر العالم اسحق نيوتن

ان عملية انتقال الموجات الطولية أي الموجات الصوتية في الهواء هي ظاهرة تحدث في درجة حرارة ثابتة . حيث اعتقد ان كمية الحرارة اقلية المتولدة في مناطق التضغط تنتقل حال تولدها الى مناطق التخلخل : حيث يحدث فيها تبريد ضئيل وبذلك تتساوى درجات الحرارة في جميع النقاط في الغاز . ولذلك، أعتبر نيوتن ان الغاز الذي يحمل الموجة الصوتية خاضعاً لمعادلة الغاز الايزوثرمية اي تحت درجة حرارة ثابتة . أي أن

$$PV = \text{مقدار ثابت} \quad (7-57)$$

حيث  $p$  مثل ضغط الغاز و  $V$  حجم الغاز قبل مرزور الموجة . وبمفاضلة الطرفين نجد أن

$$d(PV) = 0$$

$$pdV + Vdp = 0$$

حيث  $dp$  يشير الى مقدار الزيادة في الضغط الذي يحدث نقصان في الحجم مقدار  $dV$

$$P = - \frac{Vdp}{dV} = - \frac{dp}{dV/V} \quad \dots(7-58)$$

ولكن معامل المرونة الحجمي  $K$  يعرف بأنه

$$K = - \frac{dp}{dV/V} \quad (7-59)$$

وبمقارنة (7-58) مع (7-59) نجد أن

$$K = P \quad \dots\dots\dots (7-60)$$

وفي هذه الحالة تعرف  $K$  بأنها تمثل معامل المرونة الايزوثرمي . وعليه تكون سرعة الصوت تحت الشروط الايزوثرمية هي .

$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho_0}} = \sqrt{\frac{P}{\rho_0}} \quad (7-61)$$

وباستخدام هذه العلاقة يمكن حساب سرعة الصوت في الهواء الجوي تحت الشروط القياسية حيث الضغط القياسي  $P_0$  هو

$$P_o = 0.76 \times 13.6 \times 10^3 \times 9.81 \text{ N/m}^2$$

وكثافة الهواء في درجة الصفر سيلزيوس هي  $\rho_o$  حيث

$$\rho_o = 1.293 \text{ Kgm./m}^3$$

لذلك فان

$$c = \sqrt{\frac{P_o}{\rho_o}} = \sqrt{\frac{0.76 \times 13.6 \times 10^3 \times 9.81}{1.293}}$$

وبذلك نحصل على

$$C = 280 \text{ m/s}$$

وهذه القيمة هي دون القيمة الحقيقية لسرعة الصوت في الهواء تحت الشروط القياسية حيث ان القيمة التجريبية الصحيحة هي  $[c = 331.36 \pm 0.08 \text{ m/s}]$  على هذا الاساس فان هناك اختلافاً في النتيجة يساوي 16 بالمئة وهذا يمثل مقداراً كبيراً في الخطأ. ولقد عزا نيوتن هذا الاختلاف في النتيجة الى انه لم يأخذ بالاعتبار الحجم الذي تشتهه الجزيئات نفسها في الجو وقد اعتبر ان الموجات تنتقل أياً أي بدون ان تستغرق زمناً خلال سرورها في الفضاء الذي تشغله هذه الجزيئات كما انه اعتبر ان بخار الماء في الجو لا دور له في انتقال الموجة الصوتية في الهواء. ان هذه الافتراضات ليس لها أساس عملي يبررها. ورغم ذلك حتى لو أخذت هذه الافتراضات بالاعتبار فأنها لا تقود الى نتيجة تماثل النتيجة التجريبية الصحيحة. ان التفسير الصحيح لهذا الاختلاف قدمه العالم الفرنسي لابلاس بعد حوالي 120 سنة من ظهور نتيجة نيوتن

#### 14 - 7 تصحيح لابلاس

لقد استفاد لابلاس من نتائج اختبارات مئة سنة من التجارب العملية المتلاحقة فتوصل الى الاستنتاج ان انتقال الموجات الصوتية خلال الهواء ليس عملية ايزوثرمية (كما اعتقد نيوتن) بل انما عملية كظيمة (أي عملية اديباتيكية). فمن قانون حفظ الطاقة نعلم انه عندما ينضغط حجم الغاز فانه يحتاج الى صرف شغل وهذا الشغل يتحول الى طاقة حرارية مما يؤدي الى زيادة درجة حرارة الغاز المضغوط، ومالم تكن العملية بطيئة جداً بحيث يتسنى للحرارة المتولدة ان تتسرب الى المحيط فان درجة حرارة الغاز المضغوط تبقى أعلى من درجة حرارة الغاز المحيط به. ووفق هذا المنطق أستخلص لابلاس



انه نتيجة (1) التابع السريع للتضاغطات والتخلخلات . (2) والمسافات الكبيرة بين مناطق التخلخل والتضاغط المتتالية و (3) لرداءة التوصيل الحراري للهواء : فانه لا يحدث تدفق حراري ذو قيمة محسوسة من مناطق الانضغاط ( حيث درجة الحرارة اعلى قليلاً من درجة حرارة الهواء في حالة التوازن ) الى مناطق التخلخل ( حيث درجة الحرارة اقل بمقدار ضئيل ) . ونتيجة لهذه الاسباب فان الأرتفاع الضئيل في درجة الحرارة في مناطق التضاغط لا يعادل ويبطل الهبوط الضئيل في درجة الحرارة في مناطق التخلخل لذلك اعتبر لابلان ان الهواء الذي يتقلل الموجات الصوتية يخضع لمعادلة الغاز الكظيمة ( او الادياباتيكية ) ، حيث

$$PV^\gamma = \text{مقدار ثابت} \quad (7-62)$$

حيث ان  $\gamma$  تمثل النسبة بين السعة الحرارية النوعية للهواء تحت ضغط ثابت  $C_p$  الى السعة الحرارية النوعية للهواء تحت حجم ثابت  $C_v$  اي ان

$$\gamma = \frac{C_p}{C_v} \quad (7-63)$$

الآن نفاضل طرفي المعادلة (7-62) فنجد ان

$$\gamma PV^{\gamma-1} dV + V^\gamma dp = 0$$

نرتب هذه المعادلة فتصبح

$$\gamma P = - \frac{dp}{dV/V} \quad (7-63)$$

ولكن بالتعريف لدينا

$$K = - \frac{dp}{dV/V} \quad (7-64)$$

وبالمقارنة نجد ان معامل المرونة الحجمي الادياباتيكي للهواء هو

$$K = \gamma P \quad (7-65)$$

وبذلك تكون سرعة الصوت في الهواء هي

$$C = \sqrt{\frac{K}{\rho_0}} = \sqrt{\frac{\gamma P}{\rho_0}} \quad (7-66)$$

وباستخدام هذه العلاقة يمكن ايجاد سرعة الصوت في الهواء تحت الشروط القياسية .

حيث ان قيمة  $\gamma$  للهواء هي  $\gamma = 1.40$  فنجد ان سرعة الصوت هي

$$c = \sqrt{\frac{1.14 \times 0.76 \times 13.6 \times 10^3 \times 9.81}{1.293}}$$

$$\therefore c = 331.34 \text{ m/s}$$

وهذه النتيجة تتفق بشكل جيد مع القيمة التجريبية الصحيحة وهذا يشير قطعاً الى ان عملية انتقال الموجة الصوتية في الهواء هي عملية اديباتيكية وليست ايزوثرمية.

### 15 - 7 حل معادلة الموجة الصوتية

ان من المفيد ان نعرف انه ليس من الضروري ان نحل جميع معادلات الموجة الصوتية (7.41) و (7.47) و (7.49) و (7.51). اذ يكفي ان نجد الحل بدلالة الازاحة الطولية  $\eta$  فقط. ثم من هذا الحل نستطيع ان نحصل على المتغيرات الاخرى المرتبئة بالموجة الصوتية كسرعة الجسيمات  $u$  والتكاثف  $s$  والضغط الصوتي  $\hat{p}$  باستخدام العلاقات التي سبق اشتقاقها وهي

$$u = \frac{\delta \eta}{\delta t}$$

$$s = \frac{\delta \eta}{\delta x}$$

$$p = -K \frac{\delta \eta}{\delta x} = -c^2 \rho_0 \frac{\delta \eta}{\delta x}$$

$$\frac{\delta^2 \eta}{\delta t^2} = c^2 \frac{\delta^2 \eta}{\delta x^2} \quad \text{الآن سنحاول إيجاد الحل العام لمعادلة الموجة}$$

ان هذه المعادلة متطابقة بالشكل مع معادلة الموجة الطولية في قضيب معدني ومعادلة الموجة المستعرضة في سلك متوتر. والحل العام لمثل هذه المعادلة يكون عادة بالشكل :

$$\eta = f_1(ct - x) + f_2(ct + x) \dots (7.68)$$

يمكن اثبات ان هذه الصيغة تمثل حلاً عاماً لمعادلة الموجة كما في البند (6.5)

حيث الحد الأول يشير الى الموجة المتقدمة في الاتجاه الموجب على المحور x بسرعة ثابتة c والحد الثاني يشير الى الموجة المتقدمة في الاتجاه المعاكس . وهذا الحل لا يقتصر على شكل موجي محدد فهو حل عام يتضمن كل أشكال الموجة . وفي دراستنا هنا سنتقيد بشكل موجي مألوف هو الشكل التوافقي وذلك باعتبار حركة جسيمات المائع كدالة للموجات الجيبية وبذلك يصبح الحل العام في هذه الحالة هو

$$\eta = A \sin k (ct - x) + B \sin k (ct + x) \dots\dots(7-69)$$

حيث ان A هو مقدار ثابت يمثل أقصى قيمة للأزاحة الطولية لجسيمات المائع ذي نسيبه الموجة المتقدمة بالاتجاه الموجب ويدعى بسعة الموجة ، و B هو مقدار ثابت أيضاً يمثل سعة الموجة المتقدمة بالاتجاه السالب و k يمثل عامل تحويل البعد الى زاوية ويدعى بالعدد الموجي ويساوي  $\frac{2\pi}{\lambda}$  حيث  $\lambda$  هي طول الموجة الطولية .

ويمكن التأكد من صحة هذا الحل بتعويضه في معادلة الموجة (7-41) وملاحظة تطابق الطرفين تماما . وللسهولة فقط سنتعامل في البداية مع الموجة المتقدمة في اتجاه واحد فقط وليكن الاتجاه الموجب مثلاً ، نأخذ الحد الاول من الحل (7-69) فنجد ان

$$\eta = A \sin (K\omega t - kx) \dots\dots\dots(7-70)$$

ولما كان بعد A يمثل بعد الطول مثل  $\eta$  لذلك يمكن ان نستخدم بدل A الرمز  $\eta_0$  الذي يشير الى أقصى قيمة للازاحة ، وتعويض  $k c = \omega$  نجد ان الحل للموجة المتقدمة في الاتجاه الموجب يصبح

$$\eta = \eta_0 \sin (\omega t - kx) \dots\dots\dots(7-71)$$

من هذا الحل نستطيع ايجاد اهم المتغيرات التي تميز الموجة الصوتية مثل سرعة الجسيم u ، والتكاثف او تغير الكثافة s ، وضغط الصوت  $\hat{p}$  فسرعة الجسيمات u يمكن ايجادها من العلاقة

$$u = \frac{\partial \eta}{\partial t}$$

ومفاضلة الازاحة  $\eta$  في الحل (7-71) بالنسبة للزمن نجد ان

$$u = \frac{\partial \eta}{\partial t} = \eta_0 \omega \cos(\omega t - kx)$$

حيث ان  $\eta_0 \omega$  يمثل اقصى قيمة لسرعة جسيمات الوسط المادي ويرمز لها عادة بالرمز  $u_0$  فيصبح الحل بدلالة سرعة الجسيم  $u$  كالآتي .

$$u = u_0 \cos(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(7-72)$$

والتكاثف  $s$  يمكن ايجاده ايضا باستخدام العلاقة

$$s = - \frac{\partial \eta}{\partial x}$$

ومفاضلة الازاحة  $\eta$  في الحل (7-71) بالنسبة للموقع  $x$  نجد ان

$$s = - \frac{\partial \eta}{\partial x} = \eta_0 k \cos(\omega t - kx)$$

حيث ان  $\eta_0 k$  يمثل اقصى قيمة لتكاثف الجسيمات ويرمز له عادة بالرمز  $s_0$  فيصبح حل معادلة الموجة بدلالة التكاثف  $s$  كالآتي

$$s = - s_0 \cos(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(7-73)$$

وضغط الصوت او ضغط الموجة  $\hat{p}$  وهو من اهم المتغيرات التي تمثل الموجة الصوتية وهو الكمية التي تقاس عادة في معظم الاغراض العملية والتطبيقية . ويمكن ايجاد  $\hat{p}$  باستخدام العلاقة

$$\hat{p} = - K \frac{\partial \eta}{\partial x} = - \rho_0 c^2 \frac{\partial \eta}{\partial x}$$

ومفاضلة الازاحة  $\eta$  في الحل (7-71) بالنسبة للموقع  $x$  نجد أن

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = - k \eta_0 \cos(\omega t - kx)$$

نعوض  $\frac{\partial \eta}{\partial x}$  في العلاقة السابقة فنحصل على

$$\hat{p} = \rho_0 c^2 k \eta_0 \cos(\omega t - kx)$$

حيث أن  $\rho_0 c^2 k \eta_0$  يمثل أقصى قيمة لضغط الصوت ويرمز له عادة بالرمز  $\hat{p}_0$  فيصبح حل معادلة الموجة بدلالة ضغط الصوت  $\hat{p}$  كالآتي :

$$\hat{p} = \hat{p}_0 \cos(\omega t - kx) \quad \dots\dots\dots(7-74)$$

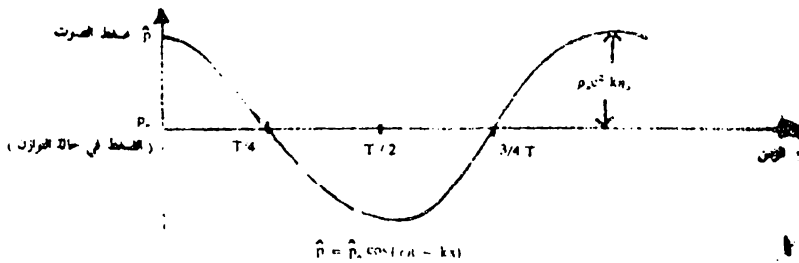
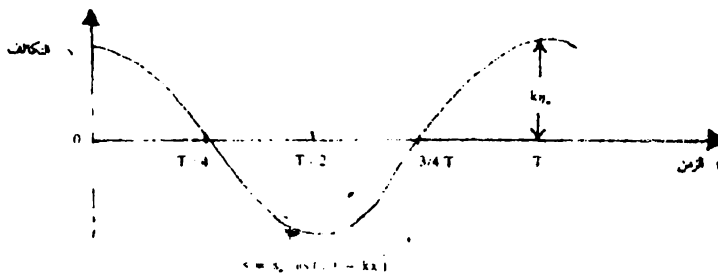
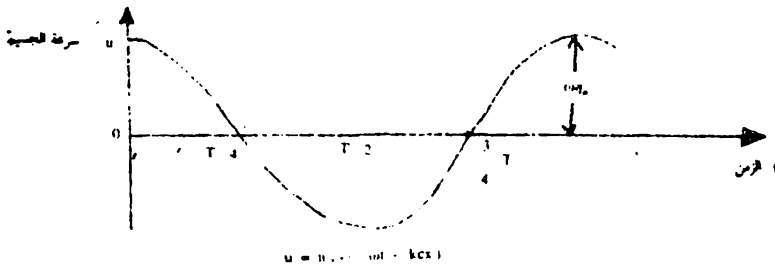
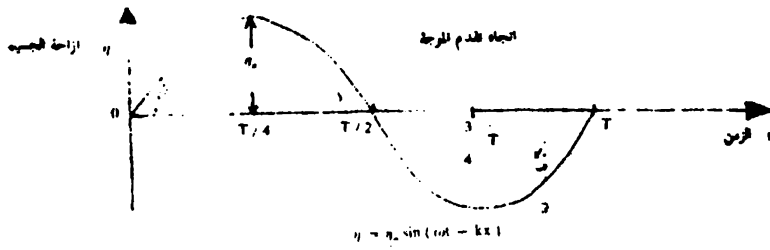
ان المعادلات (7-71) ، (7-72) ، (7-73) ، (7-74) تمثل حلول لمعادلة الموجة الصوتية بدلالة المتغيرات  $\hat{p}$  ،  $s$  ،  $u$  ،  $\eta$

## 16 - 7 العلاقة بين المتغيرات المختلفة للموجة الصوتية .

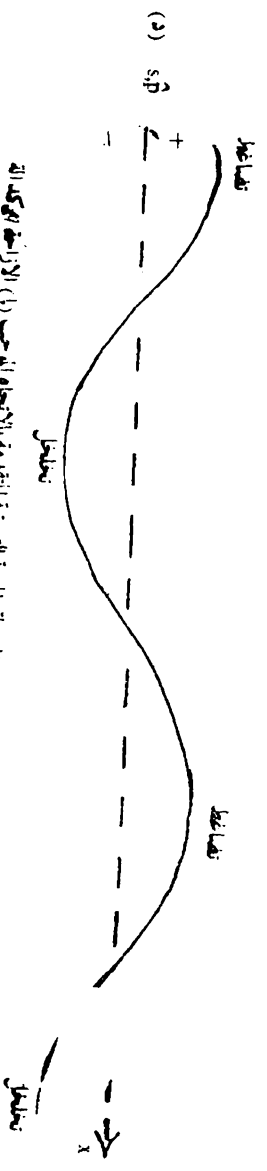
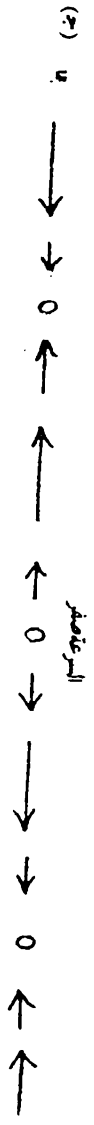
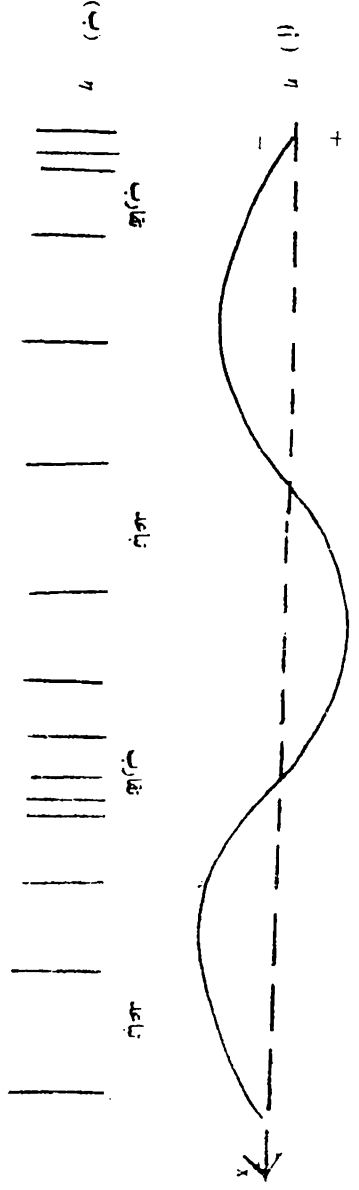
ان الموجة الصوتية يمكن وصفها من خلال أي من الخواص  $\eta$  و  $u$  و  $s$  و  $\hat{p}$  والحلول (7-71) ، (7-72) ، (7-73) ، (7-74) توضح انه عندما تتقدم الموجة الصوتية المستوية في الاتجاه السيني الموجب فان ضغط الصوت  $\hat{p}$  والتكاثف ، وسرعة الجسيم  $u$  تكون جميعها بنفس الطور وتقدم على طور الازاحة بربع دورة .

أي أن الازاحة تتخلف بزاوية طور تعادل  $\frac{\pi}{2}$  كما هو مبين في الشكل (7-7) .

ان هذا الشكل يشير أنه عند انتقال الموجة الصوتية المستوية في مائع فان جسيمات ذلك المائع تهتز بتأثير الموجة حول مواضع توازنها وفي اللحظة الزمنية التي تصل فيها الجسيمات الى موضع توازنها في موقع معين أي تكون  $u = 0$  صغراً كما مبين في الشكل (7-7) فان سرعة الجسيمات والتكاثف والنضاغط في ذلك الموقع تكون في أقصى قيمة لها كما مبين في (ب) و (ج) و (د) في الشكل (7-8) . ويمكن التعبير أيضاً عن علاقات الطورين  $\eta$  و  $u$  و  $s$  و  $\hat{p}$  بالنسبة للموقع  $x$  كما هو مبين في الشكل



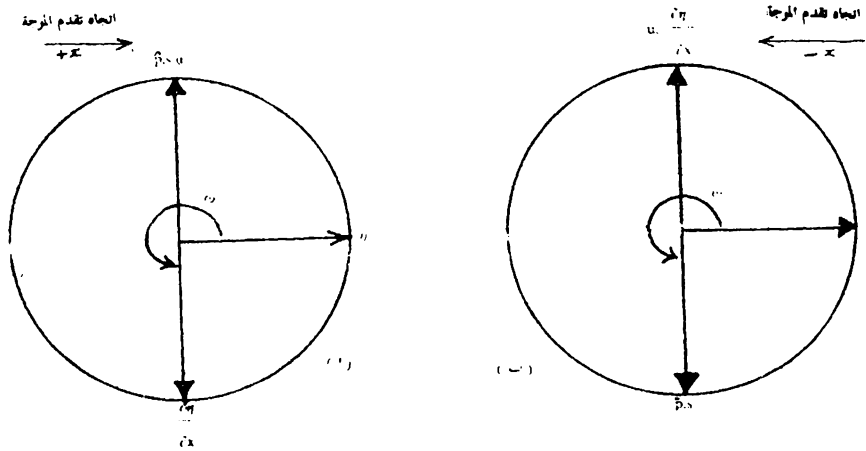
شكل (7-7) بين توزيع ازاحة الجسيم وسرعة الجسيم والكثافة وخط الصوت في الموجة الصوتية المستوية المتقدمة بسرعة  $c$  بالاتجاه الموجب



الشكل ( 7.8 ) يوضح العلاقة بين طور التغيرات الزمنية بتأرجع العنقودية بالاتجاه الموجب (أ) الأجزاء المتكافئة إلى الموجع و(ب) بين المسافات الفاصلة بين الموجعات عندما تواج كما بين في (ج) سرعة الجسم  $v$  كدالة للموقع (د) التضاغط أو التخلخل كدالة للموقع.

ومن الجدير بالملاحظة انه عندما تتقدم الموجة الصوتية بالاتجاه السالب للمحور السيني فان سرعة الجسيم  $u$  تتقدم على طور الازاحة  $\eta$  بزاوية  $\frac{\pi}{2}$ . لكن التكاثف  $s$  والتضاغط  $\hat{p}$  يتخلف بزاوية طور  $\frac{\pi}{2}$  عن الازاحة. ان هذا الاختلاف في علاقة الطور بين مختلف المتغيرات المرتبطة بالموجات المتقدمة بالاتجاهات المتعاكسة يظهر بسبب ان الضغط والتكاثف كميات عددية بينما الازاحة والسرعة كميات اتجاهية. ويجب ان يلاحظ هنا انه بغض النظر عن اتجاه انتقال الموجة فان اقصى ضغط للصوت واقصى تكاثف يصاحب دائماً اقصى سرعة للجسيم عندما تكون حركة الجسيم بنفس اتجاه حركة الموجة وفي هذه الحالة فان طور الكميات الثلاث  $s, u, p$  يكون متقدماً على طور اقصى قيمة للازاحة بزاوية تعادل  $\frac{\pi}{2}$ .

ويمكن اجمال علاقات الطور بين  $p, s, u, \eta$  للموجات الصوتية المتقدمة في الاتجاهين الموجب او السالب على امتداد المحور السيني كما هو مبين في الشكل ( 7-9 ).



الشكل ( 7-9 ) علاقات الطور بين  $\eta, u, p$  للموجات الصوتية المتقدمة (أ) في الاتجاه الموجب (ب) الاتجاه السالب الازاحة  $\eta$  احدثت في الاتجاه الموجب المصدر  $x$  لكل الموجتين



بلاحظ من هذا الشكل ان الكميات الثلاث  $u$  و  $\rho$  و  $P$  تكون بنفس الطور عندما تكون حركة الجسم بنفس اتجاه تقدم الموجة . وفي هذه الحالة تقدم هذه الكميات الثلاث على طور الازاحة بزوايه  $\frac{\pi}{2}$  وفي حالة حركة الجسم بعكس اتجاه تقدم الموجة فان سرعة الجسم تتقدم على الازاحة بزوايه طور مقدارها  $\frac{\pi}{2}$  بينما لتكثف والمفرد يتخلف عن الازاحة بزوايه طور مقدارها  $\frac{\pi}{2}$

## 17 - 7 طاقة الموجة الصوتية المتقدمة

في حالة الموجات الصوتية المتقدمة . فان موجات جديدة تتولد باستمرار من المصدر . وهذا يعني ان هناك تملأً مستمراً للطاقة باتجاه تقدم الموجة . وهذه الطاقة يزودها عادة المصدر المهتز . ان الطاقة المنقولة في الثانية الواحدة تساوي متوسط الطاقة التي تستهلكها الجسيمات الواقعة ضمن مسافة طولها  $C$  حيث  $C$  هي سرعة الموجة وتساوي طول المسافة التي تقطعها الموجة في الثانية الواحدة . ان طاقة الجسيمات تكون مؤلفة من شكلين : الشكل الاول هو الطاقة الحركية التي تستهلكها الجسيمات المهتزة بفضل سرعتها . والشكل الثاني هو الطاقة الكامنة التي تستهلكها الجسيمات بفضل مواقعها ومرونة المائع . وفي الموجات الصوتية تتشكل مسطحة تضاعف ومناطق تخلخل وعليه يكون توزيع الكثافة غير منتظم على طول المسرحة . فالطاقة الحركية في الموجة الصوتية المتحركة يمكن ايجادها باعتبار سرعة التذبذب الرقيقة من الغاز سمكها  $\Delta x$  ومساحة دسطعها  $A$  وتتحرك بسرعة  $u$  . وعليه تكون الطاقة الحركية  $E_k$  مثل هذه الشريحة هي

$$E_k = \frac{1}{2} (\rho_0 A \Delta x) u^2 \quad (7-75)$$

حيث ان  $\rho_0 A \Delta x$  تمثل كتلة الشريحة التي تتحرك بسرعة  $u$  . وكثافة الطاقة الحركية  $\rho_k$  تساوي الطاقة الحركية لوحدة الحجم وعلب وسمان

$$\rho_k = \frac{E_k}{A \Delta x} = \frac{1}{2} \rho_0 u^2 \quad (7-76)$$

ان قيمة  $u$  تعتمد على موقع الشريحة  $x$  ، وعليه فان متوسط قيمة كثافة الطاقة الحركية  $\rho_k$  يمكن ايجادها بمعرفة قيمة متوسط  $u^2$  على مسافة طولها  $n\lambda$  . حيث ان  $n$  أي عدد صحيح .  
لدينا

$$u = u_0 \cos (\omega t - kx)$$

لذلك فان متوسط مربع سرعة الجسيمات يمكن ايجادها من

$$\bar{u}^2 = \frac{u_0^2 \int_0^{n\lambda} \cos^2 (\omega t - kx) dx}{n\lambda} = \frac{1}{2} u_0^2$$

وعليه فان متوسط كثافة الطاقة الحركية في الوسط الناقل للموجة الصوتية المستوية هو

$$\begin{aligned} \bar{\rho}_k &= \frac{1}{2} \rho_0 \left( \frac{1}{2} u_0^2 \right) \\ &= \frac{1}{4} \rho_0 u_0^2 = \frac{1}{4} \rho_0 \omega^2 \eta_0^2 \end{aligned} \quad \dots (1.11)$$

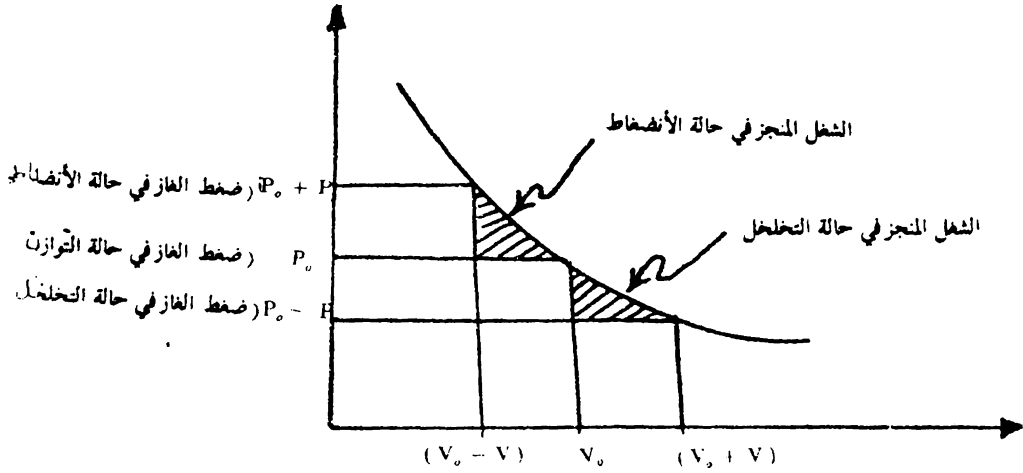
ويمكن مقارنة هذه النتيجة مع متوسط الطاقة الحركية لهتز توافقى بسيط كما هو مبين في المعادلة (2.32) في الفصل الثاني .

ان الطاقة الكامنة  $E_p$  في الموجة الصوتية المستوية يمكن ايجادها من حساب مقدار الشغل  $Pdv$  المنجز على كتلة ثابتة من الغاز حجمها في حالة التوازن  $V_0$  خلال العملية الأديباتيكية أثناء مرور الموجة الصوتية . حيث

$$E_p = - \int PdV \quad \dots (7.78)$$

حيث الإشارة السالبة تعني أن ازدياد الضغط يرافقه نقصان في الحجم والعكس بالعكس . وهذا يشير الى ان الطاقة الكامنة تكون دائماً موجبة سواء في حالة الأنضغاط

( P موجب ، dV سالب ) أو في حالة التخلخل ( P سالب و dV موجب ) كما  
 مبين في الشكل (7-10)



(7-10) بين ان المساحة المظللة العليا تمثل مقدار الطاقة الكامنة التي أكتسبها الغاز في حالة الأنضغاط وتساوي  $\frac{p_0 v}{2}$  والمساحة المظللة السفلى تمثل مقدار الطاقة الكامنة التي أكتسبها الغاز في حالة التخلخل وتساوي أيضاً  $\frac{p_0 v}{2}$

في هذا الشكل الحجم السالب (- V) يمثل مقدار النقص في حجم الغاز في حالة الأنضغاط ، والحجم الموجب (+ V) يمثل مقدار الزيادة في حجم الغاز في حالة التخلخل من تعريف التكاثر s بدلالة التغير النسبي في الكثافة .

$$s = \frac{\rho - \rho_0}{\rho_0}$$

يمكن ان نحصل على التغير في التكاثر بدلالة التغير في الحجم فنجد أن

$$ds = - \frac{dV}{V_0} \quad \dots(7-79)$$

$$dV = - V_0 ds \quad \text{ومنها نحصل على}$$

$$\hat{p} = K_0 s \quad \text{ومن}$$

حيث  $K_a$  هو معامل المرونة الحجمي الأديباتيكي .  
نعوض في (7-78) فنجد أن

$$E_p = - \int p dV = \int_0^s K_a s V_0 ds$$

$$\therefore E_p = \frac{1}{2} K_a s^2 V_0 \quad \dots(7-80)$$

فإذا كان سمك الشريحة  $dx$  ومساحة مقطعها العرضي  $A$  فإن  $V_0 = Adx$  نعوض ذلك في المعادلة الأخيرة فنحصل على

$$E_p = \frac{1}{2} K_a s^2 A dx \quad \dots(7-81)$$

ان كثافة الطاقة الكامنة  $\rho_p$  تساوي الطاقة الكامنة لوحدة الحجم . أي أن

$$\rho_p = \frac{E_p}{Adx}$$

فنحصل على

$$\rho_p = \frac{1}{2} K_a s^2 \quad (7-82)$$

ولكن لدينا

$$\eta = \eta_0 \sin (\omega t - kx)$$

منها نجد أن

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = - \eta_0 k \cos (\omega t - kx) = - s$$

و

$$\frac{\partial \eta}{\partial t} = \eta_0 \omega \cos (\omega t - kx) = u$$

من المعادلتين الأخيرتين نجد أن

$$s = - \frac{k}{\omega} u = - \frac{u}{c}$$

نعرض  $\left(\frac{u}{c}\right)$  بدل  $s$  في المعادلة (7-82) فنجد ان

$$\rho_p = \frac{1}{2} K_a \frac{1}{c^2} u^2$$

لكن

$$c^2 = \frac{k_a}{\rho_a}$$

$$\therefore \rho_p = \frac{1}{2} \rho_a u^2 \quad \dots(7-83)$$

ان قيمة  $u$  تتغير مع الموقع  $x$ . لذلك فان متوسط كثافة الطاقة الكامنة يمكن ايجادها بأخذ متوسط قيمة  $u^2$  على مسافة طولها  $n\lambda$ . أي ان

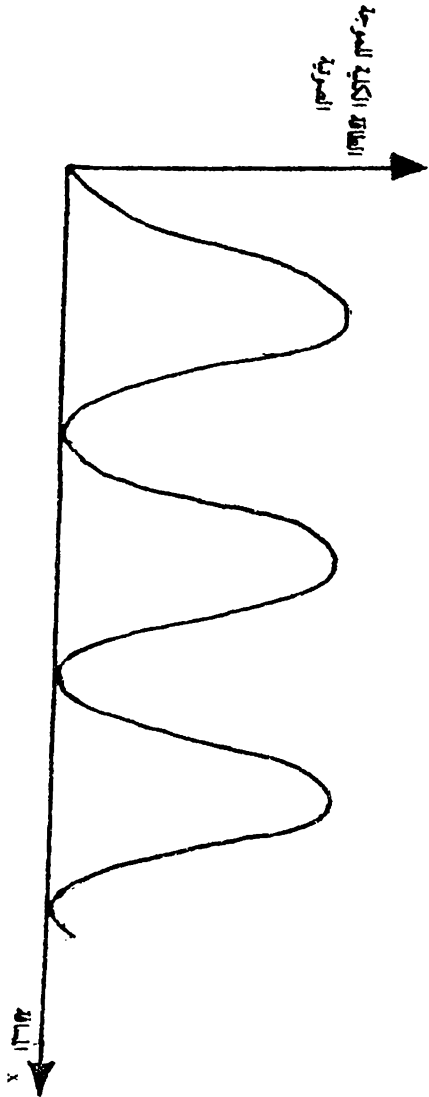
$$\bar{u}^2 = \frac{u_0^2 \int_0^{n\lambda} \sin^2(\omega t - kx) dx}{n\lambda} = \frac{1}{2} u_0^2$$

وبذلك نحصل على متوسط كثافة الطاقة الكامنة حيث  $\bar{\rho}_p$

$$\bar{\rho}_p = \frac{1}{4} \rho_a u_0^2 \quad \dots(7-84)$$

وبمقارنة هذه المعادلة مع المعادلة (7-77) نجد ان متوسط قيم كثافة الطاقة الكامنة والحركية يكون متساويا في الموجات الصوتية .

لقد وجدنا ان الطاقة الحركية أو الطاقة الكامنة في أي شريحة رقيقة من الغاز سمكها  $dx$  ومساحة مقطعها  $A$  هي  $\left(\frac{1}{2} \rho_a u^2 A dx\right)$  ولما كانت قيمة  $u$  نفسها في الحالتين لذلك نلاحظ ان الشريحة تمتلك أقصى طاقة أو ادنى طاقة كامنة أو حركية في نفس الوقت. وفي الواقع ان قيمة  $u$  هي التي تتحكم بمقدار الطاقة التي تمتلكها الشريحة. ففي حالة التضاضغ أي عندما تتحرك الجسيمات في نفس اتجاه حركة الموجة وفي حالة التخلخل أي عندما تتحرك الجسيمات في عكس اتجاه حركة الموجة تكون الطاقة التي تمتلكها الشريحة في ذروتها. وعليه فان الطاقة الكلية المصاحبة للموجة الصوتية توزع على امتداد الموجة باتجاه المحور  $x$  كما مبين في الشكل (11 7)



الشكل (7-11) بين توزيع الطاقة في الفضاء لدرجة صوتية في الغاز. ان كل من الطاقة الحركية والطاقة الميكانيكية والطاقة الكامنة تكونان في ذروتها عندما تكون قيمة  $n$  في أقصى قيمة لها ويكونان صفرًا عندما  $n$  تساوي صفرًا.

## 18 - 7 شدة الصوت :

ان شدة الصوت أو شدة الموجات الصوتية تعرف بانها متوسط المعدل الزمني لتدفق الطاقة الصوتية خلال وحدة المساحة العمودية على اتجاه تقدم الموجة . ووحدة قياس شدة الصوت هي الجول لكل ثانية لكل متر مربع . أو الواط لكل متر مربع .  
ان الطاقة الصوتية الكلية التي يحتويها عمود طوله  $C dt$  متر ومساحة مقطعه  $A$  تساوي حاصل ضرب كثافة الطاقة الصوتية الكلية ( الكامنة والحركية ) في الحجم  $C dt A$  حيث  $c$  هي سرعة انتقال الموجة .

$$\bar{\rho}_k + \bar{\rho}_p = \text{كثافة الطاقة الصوتية الكلية}$$

$$\frac{1}{2} \rho_0 u_0^2 =$$

لذلك فإن متوسط الطاقة الصوتية التي يحتويها عمود طوله  $cdt$  ومساحة مقطعه  $A$  هي

$$\frac{1}{2} \rho_0 u_0^2 c A dt$$

وعليه فان متوسط الطاقة الصوتية التي تتدفق خلال المساحة  $A$  في وحدة الزمن هي

$$\frac{1}{2} \rho_0 u_0^2 c A$$

ومتوسط الطاقة الصوتية التي تتدفق خلال وحدة المساحة في وحدة الزمن هي

$$\frac{1}{2} \rho_0 u_0^2 c$$

وهذه الكمية تمثل شدة الصوت ويرمز لها عادة بالحرف  $I$  لذلك فان

$$I = \frac{1}{2} \rho_0 u_0^2 c \quad \dots (7-85)$$

ان الموجات الصوتية الاعتيادية تتراوح شدتها بين  $10^{-12}$  و  $1$  واط لكل متر مربع ورغم ان الموجات الصوتية العالية الشدة تسبب عموماً ازعاجاً شديداً ، إلا للسمع لحساسية جهاز السمع لديه الا أن الطاقة التي تحملها هذه الموجات صغيرة جداً بالمقارنة مع

الأشكال الأخرى للمقاومة . فان الطاقة الصوتية المتولدة من هدير الجماهير وهي تحيي فريقها للفرز ، بهذا فانه ستكون على وجه التقريب كافية لتسخين قذح واحد فقط من الشاي .

## 19 - 7 الموجات الطولية الواقفة في أنابيب الرنين :

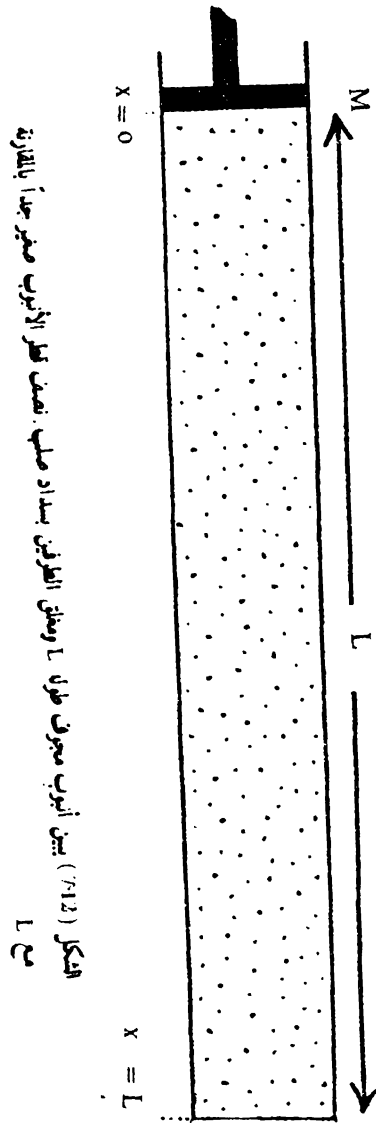
لقد ذكرنا في الفصل السابق انه عندما تتقدم سلسلتان من الموجات المتماثلة تماماً من كل الوجه في اتجاهين متعاكسين خلال نفس الوسط فان نمطاً من الموجات الواقفة او الساكنة يتولد . وهذا ما يحدث تماماً عندما تستحدث موجات طولية داخل انبوب مغوف محدود الطول . فالموجات المتقدمة بأحد الاتجاهين تنعكس عندما تصل طرف الانبوب ويتحرك بعكس الاتجاه . وعندما يكون الانعكاس كاملاً فان الموجة المنعكسة تماثل الموجة الساقطة تماماً من حيث السرعة والسعة والتردد والطول الموجي . وتركيب الموجات الساقطة مع الموجات المنعكسة ينتج موجات واقفة . وقد تم في الفصل السابق تقديم شرح مفصل عن الموجات الواقفة في سلك متوتر يحمل موجات مستعرضة وفي الحقيقة انه بقدر تعلق الامر بالموجات الواقفة فان ما ينطبق على الموجات المستعرضة ينطبق أيضاً على الموجات الطولية لأن قاعدة التركيب عامة لكل الموجات . وفي البنود القادمة سنستعرض الموجات الواقفة في انابيب مجوفة محددة الطول وبشروط حدودية مختلفة .

## 20 - 7 الموجات الواقفة في أنابيب مجوفة مغلقة الطرفين :

نفرض أن لدينا انبوباً منتظماً مجوفاً محدود الطول يحتوي على هواء ومغلق الطرفين كما هو مبين في الشكل ( 7 - 12 )

نفرض ان سلسلة من الموجات الطولية استحدثت داخل الانبوب بطريقة ما ولتكن مثلاً بواسطة حركة المكبس بمرحلة توافقية بسيطة على امتداد محور الانبوب لفترة زمنية قصيرة ، ثم التوقف عن الاهتزاز ليصبح المكبس بعد ذلك ساكناً للانبوب من جهة اليسار .





ان المعادلة التي تصف الموجة المتقدمة نحو اليمين بدلالة ازاحة الجسيمات

المهتزة هي

$$\eta_1 = a \sin(\omega t - kx)$$

...(78-6)

حيث ان a تمثل أقصى قيمة لازاحة الجسيم الذي تسببه الموجة المتقدمة نحو اليمين

والمعادلة التي تصف الموجة المنعكسة والمتقدمة نحو اليسار بدلالة ازاحة الجسيمات

المهتزة هي :

$$\eta_2 = b \sin(\omega t + kx)$$

...(7-87)

حيث ان b تمثل أقصى قيمة لازاحة الجسيم الذي تسببه الموجة المتقدمة نحو اليسار .

ان موجتين تتقدمان في عمود الهواء داخل الانبوب باتجاهين متعاكسين . وعليه

فأن أي جسيم داخل الانبوب يخضع لتأثير الموجتين معاً وبذلك فان محصلة ازاحته  $\eta$

حسب قاعدة التركيب هي

$$\eta = \eta_1 + \eta_2$$

$$\eta = (a \sin(\omega t - kx) + b \sin(\omega t + kx))$$

...(7-88)

الآن نطبق الشروط الحدودية عند طرفي عمود الهواء داخل الانبوب المجوف عندما

يكون المكبس الصلب ثابتاً تماماً فعند الطرف  $x = 0$  تكون  $\eta = 0$  لكل قيم  $t$

وعند الطرف  $x = L$  تكون  $\eta = 0$  لكل قيم  $t$  ان جزئيات الهواء المجاورة للمكبس

الصلب لايمكنها الحركة طولياً لذلك تكون محصلة الازاحة الطولية صفراً

دائماً .

نعوض الشرط الحدودي الاول في المعادلة (7-88) فينتج

$$0 = a \sin \omega t + b \sin \omega t$$

$$\therefore a = -b$$

...(7-89)

ان هذه النتيجة تشير الى ان سعة الموجة الساقطة تساوي بالمقدار سعة الموجة المنعكسة

وهذا يعني أن الانعكاس كامل دون ان يرافقه امتصاص للطاقة . والاشارة السالبة

هنا تشير الى ان الانعكاس قائم أدى الى تغير في الطور مقداره  $\pi$

الآن نعوض المعادلة (7-89) في المعادلة (7-88) فنجد ان  

$$\eta = a \sin(\omega t - kx) - a \sin(\omega t + kx)$$

ومنها نحصل على

$$\eta = -2a \cos \omega t \sin kx \quad (7-90)$$

ان هذه المعادلة تمثل معادلة الموجة الطولية الواقفة في الهواء المحصور داخل الانبوب .  
 وبقية التحليل في هذه الحالة يماثل تماماً التحليل الذي سبق تقديمه في البند (15-6)  
 مع الاخذ بالاعتبار ان الموجات هنا طولية وليست مستعرضة .

وعند تطبيق الشرط الحدودي الثاني في المعادلة (7-90) نحصل على

$$0 = -2a \cos \omega t \sin kL$$

ولما كانت  $2a \neq 0$  و  $\cos \omega t \neq 0$

لذلك يجب ان يكون

$$\sin kL = 0$$

وهذا يتحقق عندما

$$kL = n\pi \quad \dots(7-91)$$

حيث ان  $n$  اي عدد صحيح موجب .

ومن هذه العلاقة نجد ان الترددات الطبيعية المسموحة لعمود الهواء ان يهتز بها طولياً هي

$$f_n = \frac{nc}{2L}$$

ولما كانت

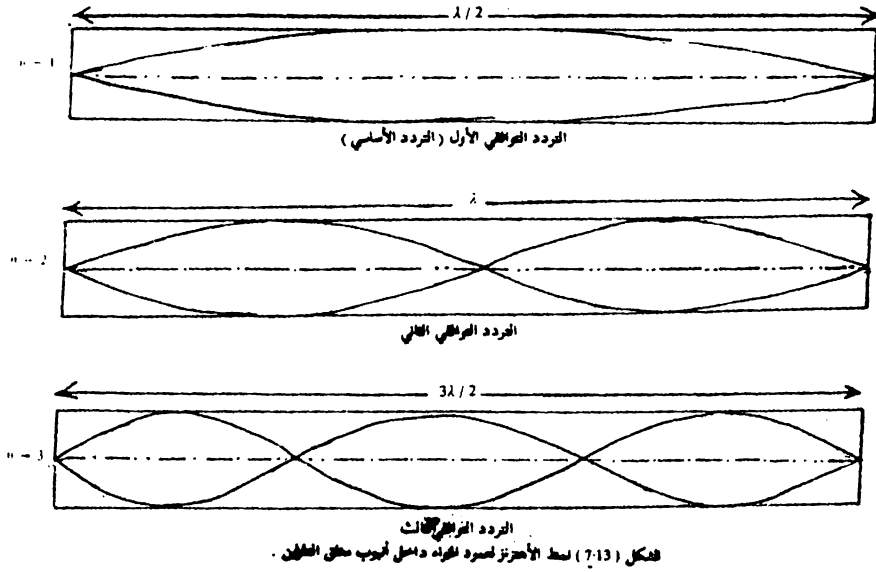
$$c = f_n \lambda_n$$

لذلك فان

$$L = n \frac{\lambda_n}{2} \quad \dots(7-92)$$

وهذه العلاقة تحدد عدد أنصاف الطول الموجي المسموحة داخل عمود الهواء . وهذا  
 يعني ان طول عمود الهواء  $L$  يساوي نصف طول الموجة  $\lambda$  عندما  $n$  تساوي واحد . وهذا  
 يقابل اقل تردد طبيعي أو تردد رنيني لعمود الهواء . ويمكن توضيح اشكال الاهتزاز

الرنيني في عمود الهواء المحصور داخل انبوب مغلق الطرفين كما مبين في الشكل (7-13) وعلى هذا الاساس يمكن الحصول على كل اشكال الاهتزازات . ولما كانت سرعة الصوت  $C$  هي



$$c = \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}}$$

فان الترددات الطبيعية المسموحة لعمود الهواء داخل الانبوب المغلق هي

$$f_n = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}} \quad \dots(7-93)$$

ويلاحظ هنا ان تحليل الموجات الرنينية في هذه الحالة يماثل الى درجة كبيرة التحليل الذي سبق تقديمه عن اهتزاز السلك المتوتر والمثبت من طرفيه باحكام . ويمكن للطالب ان يستمر في اكمال التحليل كما في البند (6-16) على ان يراعي طبيعة الموجات التي يتعامل معها .

## 21 - 7 الموجات الطولية الواقفة في أنبوب مجوف مفتوح الطرفين :

نفرض ان لدينا أنبوباً منتظماً طوله  $L$  .مفتوح الطرفين فاذا ما أثير عمود الهواء داخل الأنبوب بطريقة النفخ مثلاً فان موجات طولية تتولد . وفي هذه الحالة فان الموجة الساقطة على الطرف المفتوح تنعكس عند ذلك الطرف . وعند الانعكاس فان الأنضغاط يتحول الى تخلخل والعكس بالعكس ، ولكن اتجاه حركة جزيئات الهواء في الموجة المنعكسة تبقى بنفس اتجاه حركة جزيئات الهواء في الموجة الساقطة ، ولذلك فان الطور لا يتقلب .

ان الموجة الساقطة يمكن تمثيلها بالمعادلة (7-86)

$$\eta_1 = a \sin (\omega t - kx)$$

والموجة المنعكسة تمثلها المعادلة (7-87)

$$\eta_2 = b \sin (\omega t + kx)$$

ومعادلة الموجة الواقفة الناتجة من تركيب الموجتين هي (7-88)

$$\eta = \eta_1 + \eta_2$$

$$\eta = a \sin (\omega t + kx) + b \sin (\omega t - kx)$$

الآن نطبق الشروط الحدودية عند الطرفين .

في أي طرف مفتوح للأنبوب يكون الضغط الصوتي  $p$  مساوياً للصفر. ومن العلاقة

$$\hat{p} = K \frac{\partial \eta}{\partial x}$$

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = 0$$

نجد أنه عندما  $\hat{p} = 0$  فإن

لذلك يكون الشرط الحدودي الأول عند الطرف  $x = 0$  هو  $\frac{\partial \eta}{\partial x} = 0$  لكل

قيم  $t$  . والشرط الحدودي الثاني عند الطرف  $x = L$  هو  $\frac{\partial \eta}{\partial x} = 0$  لكل قيم  $t$

الآن نفاضل المعادلة (7-89) بالنسبة إلى  $x$  فنجد ان

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = ak \cos (\omega t + kx) - bk \cos (\omega t - kx)$$

نطبق الشرط الحدودي الأول على هذه المعادلة فنحصل على

$$0 = ak \cos \omega t - bk \cos \omega t$$

$$k \cos \omega t \neq 0$$

$$a - b = 0$$

$$a = b$$

ولما كانت

فان

ومن ذلك ينتج ان

لاحظ ان اشارة b موجبة

وهذا يعني ان الموجة المنعكسة لها نفس طور الموجة الساقطة .

الآن نعوض  $a = b$  في المعادلة (7-89) فنحصل على معادلة الموجة النواقفة وهي

$$\eta = a \sin (\omega t - kx) + a \sin (\omega t + kx)$$

...(7-94)

$$\eta = 2a \sin \omega t \cos kx$$

وفي أية لحظة زمنية يمكن ان نضع المعادلة الأخيرة بالشكل :

$$\eta = [ 2a \sin \omega t ] \cos kx$$

حيث المقدار داخل القوس يمثل سعة الموجة . ومن الواضح ان هذه السعة تتغير جيئاً مع الزمن ، وان أقصى قيمة لها هي  $2a$  وتحدث عندما

$$\omega t = \frac{\pi}{2} (2n - 1)$$

حيث ان  $n$  هي أي عدد صحيح موجب ، أي  $n = 1, 2, 3, \dots$  الخ وتكون ادنى

$$\omega t = m\pi$$

قيمة للسعة صفرأ عندما

حيث ان  $m$  هي أي عدد صحيح .

والآن اذا ركزنا أنبأهنا على جسيم معين في الهواء فان محصلة الأراحة الطولية  $\eta$  يمكن التعبير عنها كالآتي .

$$\eta = [ 2a \cos kx ] \sin \omega t$$

من هذه المعادلة نلاحظ ان كل جسيم في الهواء ينجز حركة توافقية بسيطة ، ولكن بسعه

( المقدار داخل القوس ) تعتمد على موقع الجسيم  $x$  وأقصى قيمة للسعة تساوي  $(2a)$

وتحدث عندما

$$kx = n'\pi \quad \dots(7-95)$$

حيث  $n = 0, 1, 2, \dots$  الخ والنقاط التي تحدث فيها أقصى قيمة للسعة تدعى بالبطن. وادنى قيمة للسعة تساوي صفراً وتحدث عندما

$$kx = \frac{\pi}{2} (2m' - 1) \quad \dots(7-96)$$

حيث  $m' = 1, 2, 3, 4, \dots$  الخ والنقاط التي تحدث فيها ادنى قيمة للسعة تدعى بالعقد وهذه النقاط تكون دائماً في حالة سكون من العلاقة (7-95) نجد أن البطن تقع في المواقع

$$x = 0, \frac{\lambda}{2}, \frac{3\lambda}{2}, \dots$$

ومن العلاقة (7-96) نجد ان العقد تقع في المواقع

$$x = \frac{\lambda}{4}, \frac{3\lambda}{4}, \frac{5\lambda}{4}, \dots$$

وبلاحظ هنا ان المسافة الفاصلة بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتالين يساوي نصف طول الموجة. والمسافة الفاصلة بين عقدة وبطن متتالين يساوي ربع طول الموجة. الآن نفاضل المعادلة (7-94) بالنسبة لـ  $x$  فنحصل

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = -2ak \sin \omega t \sin kx \quad \dots(7-97)$$

ونطبق الشرط الحدودي الثاني على هذه المعادلة فنجد أن

$$0 = -2ak \sin \omega t \sin kL$$

ولما كان

$$2ak \sin \omega t \neq 0$$

لذلك فإن

$$\sin kL = 0$$

ومن هذه المعادلة نجد أن

$$kL = n\pi$$

حيث  $n$  يساوي أي عدد صحيح موجب

$$\frac{2\pi}{\lambda} L = n\pi$$

$$\therefore L = n \frac{\lambda}{2}$$

من هذه المعادلة يتضح ان طول عمود الهواء يجب أن يستوعب عدداً صحيحاً من أنصاف طول الموجة الطولية في حالة الرنين. والشكل (7-14) يبين عدداً من الأنماط المسموحة لأهتزاز عمود الهواء في داخل أنبوب مفتوح الطرفين ولأيجاد الترددات الطبيعية أو الترددات الرنينية المصاحبة لهذه الأنماط من الأهتزازات لدينا

$$\lambda_n f_n = c$$

ولدينا أيضاً

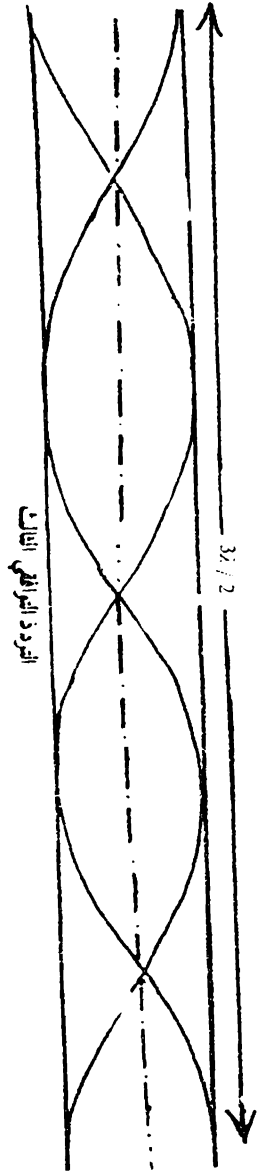
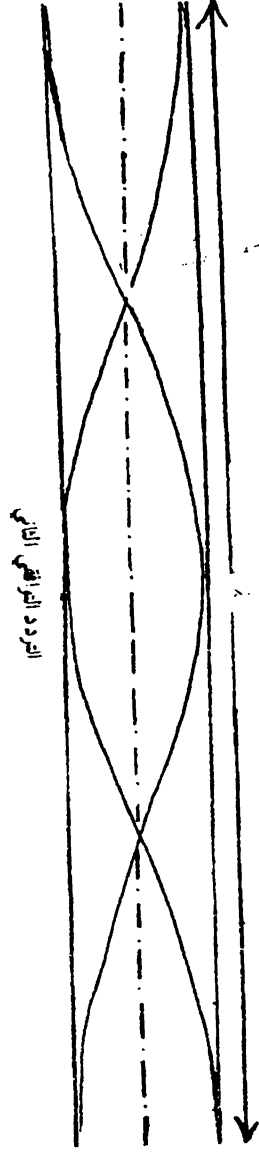
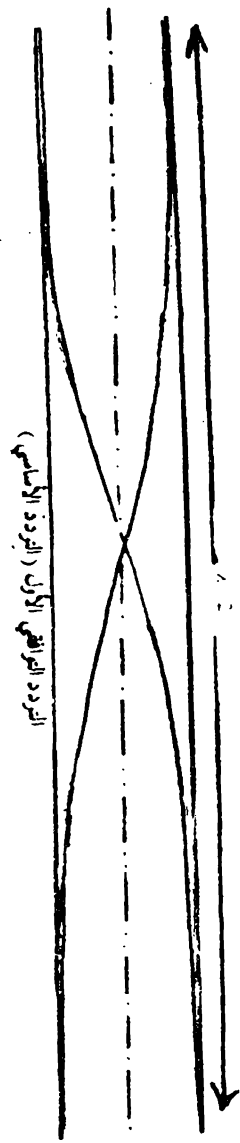
$$c = \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}}$$

ومنها نحصل على

$$f_n = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}} \quad \dots (7-98)$$

وهذه المعادلة تشير الى ان الترددات الطبيعية لعمود الهواء داخل انبوب مفتوح الطرفين مساوية للترددات الطبيعية لعمود الهواء داخل انبوب مغلق الطرفين.

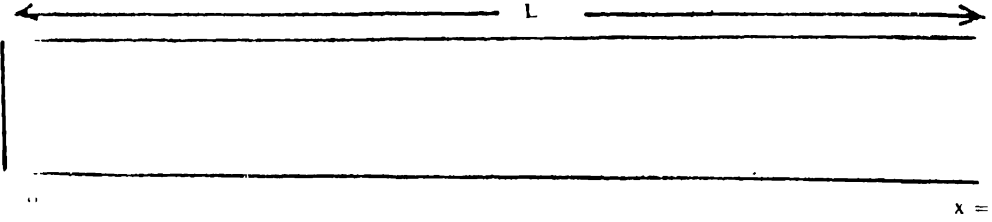




شكل ( 7-14 ) بين اشكال الأهرزاز عمود الهواء داخل أنبوب مغروف مفتوح الطرفين .

## 22 - 7 الموجات الطولية الواقفة في أنبوب مجوف أحد طرفيه مغلق، والآخر مفتوح .

نفرض ان لدينا أنبوباً منتظماً مجوفاً طوله  $L$  أحد طرفيه مغلق والآخر مفتوح كما مبين في الشكل (7-15)



الشكل (7-15) أنبوب أحد طرفيه مفتوح والآخر مغلق .

ولأيجاد معادلة الحركة للهواء داخل الأنبوب اذا حصل له اضطراب .  
نفرض ان الموجة الساقطة هي

$$\eta_1 = a \sin (\omega t - kx)$$

والموجة المنعكسة هي

$$\eta_2 = b \sin (\omega t + kx)$$

ان وجود الموجتين معاً داخل الأنبوب يعني ان محصلة الأزاحة الطولية لأي جسيم هي  $\eta$  حيث

$$\eta = \eta_1 + \eta_2$$

$$\eta = a \sin (\omega t - kx) + b \sin (\omega t + kx) \quad \dots (7-59)$$

والآن نطبق الشروط الحدودية عند طرفي الأنبوبة .

فالشروط الحدودية الأول عند  $x = 0$  تكون  $\eta = 0$  لكل قيم  $t$  .

والشروط الحدودية الثاني عند  $x = L$  تكون  $\frac{\partial \eta}{\partial x} = 0$  لكل قيم  $t$

نطبق الشرط الأول على المعادلة ( 7-99 ) فنجد أن

$$0 = a \sin \omega t + b \sin \omega t$$

$$a = -b$$

مما يعني أن

والمعنى الفيزيائي لذلك واضح أن الانعكاس يؤدي الى تغير في الطور مقداره  $\pi$  نعوض ذلك في المعادلة ( 7-99 ) فنحصل على

$$\eta = a \sin (\omega t - kx) - a \sin (\omega t - kx)$$

ومن هنا نجد أن

$$\eta = -2a \cos \omega t \sin kx$$

... ( 7-100 )

هذه المعادلة تمثل محصلة الأزاحة الطولية للموجة الواقعة .

الآن نفاضل هذه المعادلة بالنسبة لـ  $x$  فنحصل على

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = -2ak \cos \omega t \cos kx$$

... ( 7-101 )

نطبق الشرط الحدودي الثاني على هذه المعادلة ( 7-101 ) فنجد أن

$$0 = -2ak \cos \omega t \cos kL$$

ولما كان

$$2ak \cos \omega t \neq 0$$

$$\cos kL = 0$$

لذلك فإن

$$kL = \frac{\pi}{2} (2n - 1)$$

وهذا يستلزم أن تكون

$$\frac{2\pi}{\lambda} L = \frac{\pi}{2} (2n - 1)$$

حيث أن  $n$  أي عدد صحيح موجب

$$L = \frac{\lambda}{4} (2n - 1)$$

... ( 7-102 )

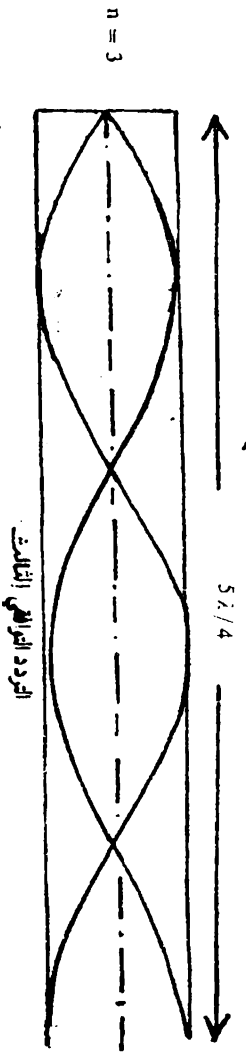
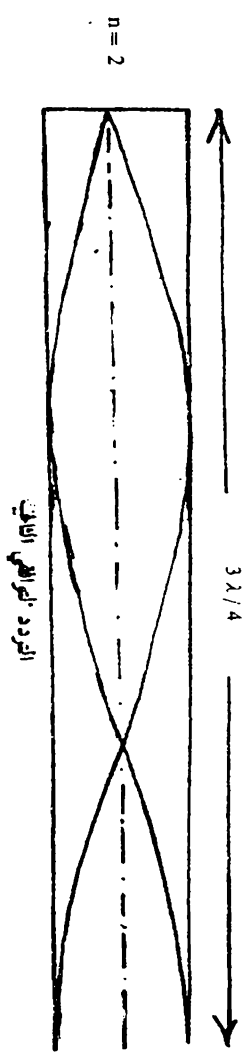
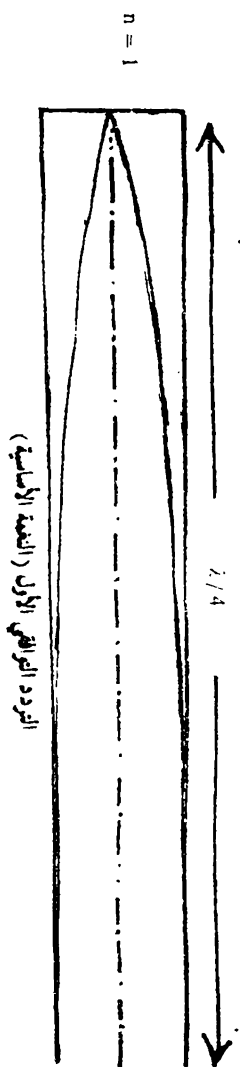
في هذه الحالة يلاحظ ان طول عمود الهواء يجب أن يستوعب ربع طول الموجة أو

مضاعفاتها الفردية في حالة الرنين . والشكل ( 7-16 ) يبين الأنماط المسموحة لأهتزاز

عمود الهواء في داخل أنبوب أحد طرفيه مفتوح والاخر مغلق .

ولأيجاد الترددات الرنينية المصاحبة لهذه الأنماط من الأهتزاز لعمود الهواء . لدينا

$$v \lambda_n = C$$



شكل (7.16) نمط الاهتزاز لعمود الهواء داخل أنبوب أحد طرفي مفتوح والاخر مغلق.

$$c = \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}}$$

ومن المعادلة (7-102) والعلاقتين الاخيرتين نجد ان التردد الرنيني لعمود الهواء في انبوب أحد طرفيه مفتوح والآخر مغلق هو  $f_n$  حيث

$$f_n = \frac{(2n - 1)}{4L} \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}} \quad \dots (7-103)$$

وعندما تكون  $n = 1$  . نحصل على تردد النغمة الاساسية لعمود الهواء

$$f_1 = \frac{1}{4L} \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}} \quad \dots (7-104)$$

ومن المفيد للطالب ان يقارن بين هذا التردد والتردد الطبيعي لمرنان هلمهولتز له نفس ابعاد الانبوبة .

## أمثلة محلولة :

مثال (7-1) سلك معدني مثبت من طرفيه بإحكام وتحت قوة شد تعادل ثقل كتلته 20 كلغم فإذا كان تردده عندما يمسح طولياً أحد طرفيه بقطعة رطبة من القماش هو 20 مرة قدر تردده عندما تسحب نقطة من منتصفه عرضياً ثم تترك ، احسب مساحة مقطع السلك إذا علم ان معامل يونك لمادته هو  $19.0 \times 10^{10}$  نيوتن لكل متر مربع

الحل

عند مسح السلك من طرفه بقطعة رطبة من القماش تحدث اهتزازات طولية فيه . ولأن طرفي السلك مثبتين وتحدث عندهما عقدتين لذلك فإن التردد الاساسي في هذه الحالة هو  $f_1$  حيث

$$f_1 = \frac{1}{2l} \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \quad \dots (1)$$

وفي حالة سحب نقطة من وسط السلك جانبياً ثم تترك تحدث اهتزازات مستعرضة ، ولأن طرفي السلك مثبتين وتحدث عندهما عقدتين لذلك فإن التردد الاساسي في هذه الحالة هو  $f_2$  حيث

$$f_2 = \frac{1}{2l} \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad \dots (2)$$

وبقسمة المعادلة (1) على المعادلة (2) حصل على -

$$\frac{f_1}{f_2} = \sqrt{\frac{Y}{\rho} \cdot \frac{\mu}{F}} \quad \dots (3)$$

ولكن

$$\mu = \rho A$$

حيث ان A تمثل مساحة المقطع العرضي للسلك و  $\rho$  هي كثافته لذلك فإن المعادلة (3) تصبح :

$$\frac{f_1}{f_2} = \sqrt{\frac{YA}{F}}$$

نعوض القيم المناسبة في هذه المعادلة

$$20 = f_1 / f_2$$

$$20 \times 9.8 = F$$

$$19.0 \times 10^{10} = Y$$

فتحصل على

$$20 = \sqrt{\frac{19.0 \times 10^{10} \times A}{20 \times 9.8}}$$

ومنها نجد ان

$$4 \times 10^{-7} = A \text{ متر مربع}$$

مثال ( 2 - 7 )

قضيب معدني طوله 0.925 متر مثبت من وسطه باحكام وعندما يسحب أحد طرفية بقوة ويترك فان اهتزاز زيني يحدث بتردد قدره 2700 هيرتز. أوجد معامل المرونة الطولي للقضيب اذا كانت كثافته  $7.8 \times 10^3$  كلغم / م<sup>3</sup>

الحل :

عند سحب القضيب طويلاً وتركه فان اهتزازات طولية تحدث فيه . ولان مركز القضيب مثبت تتكون عقدة في ذلك الموضع وبطان عند طرفيه . والتردد الرئيسي المقابل لهذه الحالة هو التردد الاساسي  $f$  وطول القضيب يكافئ نصف طول

$$\frac{\lambda}{2} \text{ الموجة} \quad \text{لذلك فان طول الموجة } \lambda = 2L = 1.850 \text{ متر}$$

ومن العلاقة  $C = f\lambda$  نجد ان سرعة الموجة  $C$  هي

$$1.850 \times 2700 = C$$

$$5000 = \text{متر / ثانية}$$

ان سرعة الموجة الطولية في القضيب المعدني هي

$$C = \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$

وبالتعويض المناسب

$$5000 = C \text{ م / ثا}$$

$$7.86 \times 10^3 \text{ كلغم / م}^3 = \rho$$

نجد ان

$$5000 = \sqrt{\frac{Y}{7.86 \times 10^3}}$$

ومن هنا نجد ان معامل المرونة الطولي (معامل يونك) هو

$$2.0 \times 10^{11} \text{ نيوتن / م}^2 = Y$$

مثال (3 - 7)

قضيب من الالمنيوم طوله 1 متر مثبت من أحد طرفيه بمسند صلب والطرف الآخر حر. فإذا علمت ان معامل مرونته  $6.0 \times 10^{11}$  نيوتن / م<sup>2</sup> وكثافته  $2.7 \times 10^3$  كلغم / م<sup>3</sup> فما هو تفرده الاساسي؟

الحل

لدينا المعادلة التي تعطي أي تردد طبيعي لهذا القضيب وهي :

$$f_n = \frac{(n - 1/2)}{2L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$

والتردد الاساسي يحدث عندما تأخذ n القيمة واحد (n = 1) لذلك فإن

$$f_1 = \frac{1}{4L} \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$



نعوض القيم المناسبة ونجد ان  
 $1200 = f_1$  هيرتز

مثال (4 - 7)

إذا علمت ان حجم الماء يتقص بمقدار 2.3 بالمئة من حجمه عند تسليط ضغط مقداره حوالي 500 جو (=  $10^5$  نيوتن / م<sup>2</sup>) وان كثافة الماء هي  $10^3$  كلغم / م<sup>3</sup> فما هي سرعة الموجات الصوتية في الماء ؟  
 الحل

ان سرعة الموجة الصوتية في المائع هي C حيث

$$C = \sqrt{\frac{K}{\rho_0}} \quad \dots\dots\dots (1)$$

حيث ان K هي معامل المرونة الحجمي و  $\rho_0$  هي كثافة المائع لدينا

$$K = - \frac{dp}{dv / v_0} \quad \dots\dots\dots (2)$$

حيث  $dp =$  مقدار التغير في الضغط المسلط =  $500 \times 10^5$  نيوتن / م<sup>2</sup>  
 $dv / v_0 =$  مقدار التغير النسبي في الحجم =  $\frac{2.3}{100}$

وبالتعويض المناسب نجد ان

$$K = \frac{500 \times 10^5}{2.3 / 100}$$

وعليه فان

$$2.2 \times 10^9 = K \text{ نيوتن / م}^2$$

(لماذا اخطت الإشارة السالبة ؟)  
 وتعويض قيم K و  $\rho_0$  في المعادلة (1) نحصل على

$$C = \sqrt{\frac{2.2 \times 10^9}{10^3}}$$

ومنها نجد ان

$$c = 1500 \text{ م / ثا}$$

مثال (5-7)

احسب سرعة الصوت في الهواء تحت الشروط القياسية من ضغط ودرجة حرارة  
علماً ان كثافة الهواء تحت هذه الشروط هي 1.293 كلغم / م<sup>3</sup>

الحل

ان سرعة الصوت في الهواء يمكن ايجادها من المعادلة

$$c = \sqrt{\frac{\gamma P}{\rho}}$$

حيث ان  $P =$  الضغط الجوي  $= 0.76 \times 10^3 \times 13.6 \times 9.8$  نيوتن / م<sup>2</sup>  
 $\gamma = 1.41$

$\rho =$  كثافة الهواء  $= 1.293$  كلغم / م<sup>3</sup>

نعوض فنحصل على

$$c = \sqrt{\frac{1.41 \times 0.76 \times 13600 \times 9.8}{1.293}}$$

ومنها نجد ان  $c = 332.5$  م / ثا

مثال (6-7)

(أ) برهن ان سرعة الصوت في أي غاز تتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة  
الحرارة المطلقة للغاز.

(ب) قارن سرعة الصوت في غاز الهيدروجين في درجة الصفر المتوي ( سيلزيوس )  
مع سرعة الصوت في غاز النايروجين في درجة 100 متوي ( سيلزيوس ) علماً ان الوزن  
الجزئي للهيدروجين هو 2 وللنايتروجين هو 28.

الحل

لدينا سرعة الصوت في اي غاز هي

$$c = \sqrt{\frac{\gamma p}{\rho}} \quad (1)$$

ونفرض ان الغاز يتبع معادلة الحالة العامة للغاز المثالي :

$$PV = nRT \quad (2)$$

حيث ان  $P$  هو ضغط الغاز

$V$  هو الحجم الذي يشغله الغاز

$T$  هي درجة الحرارة المطلقة للغاز

$R$  هو الثابت العام للغازات

و  $n$  هو عدد المولات

ان عدد المولات  $n$  يعرف بالعلاقة

$$n = \frac{m}{M} \quad (3)$$

حيث ان  $m$  هي كتلة الغاز

$M$  هو الوزن الجزيئي للغاز

نعوض (3) في (2) فنحصل على

$$PV = \frac{m}{M} RT$$

$$P = \frac{m}{V} \frac{RT}{M} = \rho RT / M \quad (4)$$

حيث ان  $\frac{m}{V} = \rho$  وتمثل كثافة الغاز

من المعادلة (4) نحصل على

$$\frac{P}{\rho} = RT / M \quad (5)$$

نعرض (5) في (1) ونجد ان

$$c = \sqrt{\frac{\gamma RT}{M}} \dots\dots\dots (6)$$

ولكن  $\gamma$  و  $R$  و  $M$  ثابت ، لذلك فان سرعة الصوت  $c$  تتناسب طرديا مع الجذر التربيعي لدرجة الحرارة المطلقة للغاز .

الآن نطبق المعادلة (6) على غاز الهيدروجين فنحصل على

$$C_1 = \sqrt{\frac{\gamma R \times 273}{2}} \dots\dots\dots(7)$$

وبالمثل نطبق المعادلة (6) على غاز النيتروجين فنحصل على

$$C_2 = \sqrt{\frac{\gamma R \times 373}{28}} \dots\dots\dots(8)$$

يلاحظ ان  $\gamma$  لها نفس القيمة للغازين لأن كليهما ثنائي الذرة نقسم المعادلة (7) على (8) فنحصل على

$$\frac{C_1}{C_2} = \sqrt{\frac{28 \times 273}{2 \times 373}} = 3.17$$

وهذه النتيجة تعني ان سرعة الصوت في غاز الهيدروجين هي 3.17 مرة فسر سرعة في غاز النيتروجين .

مثال (7 - 7)

مصدر للصوت تردده 512 هيرتز وسعته 0.25 سم . ما هو تدفق الطاقة الصوتية عبر وحدة المساحة في وحدة الزمن ، اذا علمت ان سرعة الصوت في الهواء هي 340 م/ثا وان كثافة الهواء هي 0.00129 عم / سم .

الحل

ان شدة الصوت  $I$  هي

$$I = \frac{1}{2} \rho c u_0^2 \quad \dots\dots\dots (1)$$

ولدينا سرعة السرعة  $u_0$  هي

$$u_0 = \omega \eta_0$$

حيث  $\omega$  هو التردد الزاوي ويساوي  $2\pi f$  و  $\eta_0$  هو سعة الازاحة .

لذلك فان

$$u_0 = 2\pi f \eta_0 \quad \dots\dots\dots (2).$$

نعوض (2) في (1) فنحصل على

$$I = 2\pi^2 \rho c f^2 \eta_0^2$$

نعوض القيم المناسبة .

$\rho$ =	0.00129	غم / سم <sup>3</sup>
$c$ =	34000	سم / ثا
$f$ =	512	هيرتز
$\eta_0$ =	0.25	سم

فنحصل على

$$I = 2 \times (3.14)^2 \times 0.00129 \times 34000 \times (512)^2 \times (0.25)^2$$

ومنها نجد ان

$$I = 1.417 \times 10^{-7} \text{ أرك سم}^2 \text{ ثا}.$$

مثال ( 8 - 7 )

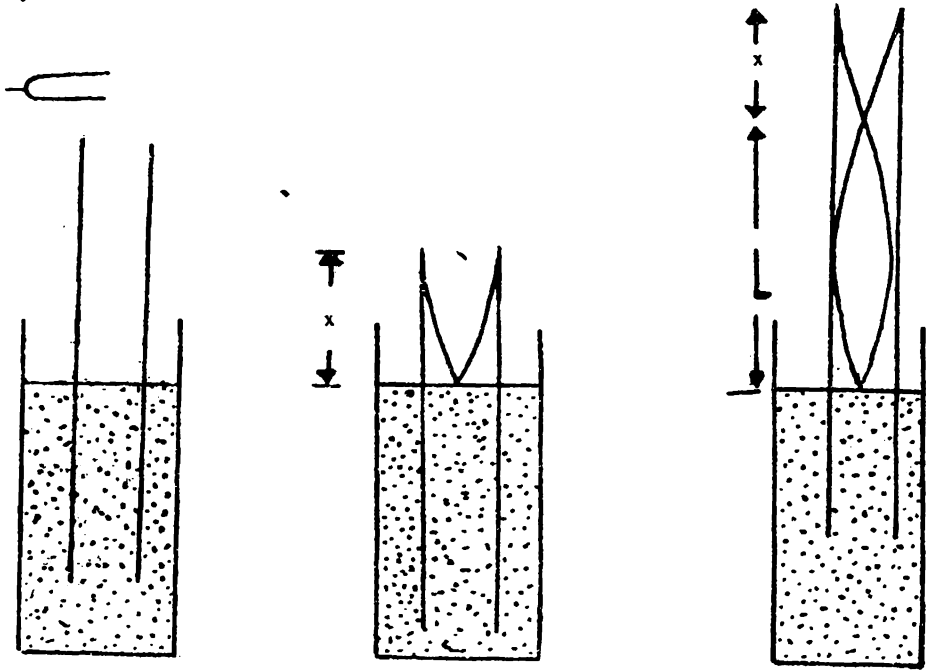
انبوبة الرنين هي الجهاز البسيط المستخدم لقياس سرعة الصوت في الهواء باعتماد قاعدة الرنين . حيث توضع شوكة رنانة مهتزة ترددها  $f$  بالقرب من الطرف المفتوح للانبوبة . النسي ملئت جزئيا بالماء . ويمكن تغيير طول عمود الهواء بتغيير مستوى الماء . وقد وجد ان شدة الصوت تصل الى نهاية عظمى عندما يخفض مستوى الماء تدريجيا من الطرف المفتوح مسافة قدرها  $x$  . ويتكرر وصول شدة الصوت الى نهاية عظمى عند المستويات  $L$  و  $2L$  و  $3L$  تحت المستوى  $x$  وقد وجد بالتجربة ان

المسافة بين موضعي رنين متتاليين هي المسافة بين عقدتين متتاليتين وهي 15.3 سم عند استخدام شوكة رنانة ترددها 1080 هيرتز . اوجد سرعة الصوت في الهواء

الحل

تصل شدة الصوت الى نهاية عظمى عندما يتم الرنين بين الشوكة الرنانة وعمود

الهواء .



تشكل ( 7-17 ) يبين انه يمكن التحكم بطول عمود الهواء من خلال رفع أو خفض الانبوبة الداخلية.

وحيث ان الانبوبة مغلقة من الأسفل بالماء ، يتكون موجات واقفة من تداخل الموجات الساقطة القادمة من الشوكة المهتزة والموجات المنعكسة من سطح الماء ، وتقع العقدة عند سطح الماء والبطن عند الطرف المفتوح للانبوبة . وحيث ان تردد الشوكة ثابت وسرعة الصوت في عمود الهواء لها قيمة محددة ، يتم الرنين عند الموقع المبين في الشكل ( 7-17 ب ) والرنين الثاني يتم في الموقع المبين في الشكل ( 7-17 ج ) . وتكون المسافة بين الموقعين هي  $L$  التي تساوي نصف طول الموجة أي أن

$$L = \frac{\lambda}{2} \dots\dots\dots (1)$$

ولكن سرعة الصوت C تساوي حاصل ضرب التردد f في طول الموجة λ اي ان

$$c = f\lambda \dots\dots\dots (2)$$

لذلك نحصل من المعادلتين على

$$c = 2fL$$

نعوض القيم المناسبة

$$1080 = f \text{ هيرتز}$$

$$15.3 = L \text{ سم} = 0.153 \text{ م}$$

فنحصل على

$$c = 2 \times 1080 \times 0.153$$

ومنها نجد ان

$$c = 330 \text{ م/ثا}$$

ونترك للطلاب الاجابة على مايلي :

1 - ماهو مدلول المسافة x في الشكل (7.17)

2 - هل تصلح هذه الطريقة لايجاد سرعة الصوت في غازات اخرى غير الهواء .

## اسئلة

- 1 - 7 وضح ماهي ميزات الموجات التالية  
(أ) الموجات الصوتية  
(ب) الموجات الطولية  
(ج) الموجات التضاغطية
- 2 - 7 اذكر اهم مصادر الصوت حولك ، وبين ماهو الاختلاف بين هذه الاصوات المسموعة ؟
- 3 - 7 هل ان جميع اطوال الموجات المختلفة لها نفس السرعة في الوسط الواحد . وضح الادلة التي تشير الى ذلك .
- 4 - 7 في اي حالات المادة : الصلبة ام السائلة ام الغازية تكون سرعة الصوت اكبر مايمكن . وضح
- 5 - 7 كيف يمكن عملياً تحديد مواقع العقد والبطن في عمود من الهواء ؟
- 6 - 7 ميز بين سرعة الجسيم وسرعة الموجة وهل هناك علاقة بينهما ؟
- 7 - 7 من المعلوم ان جميع المعادن تتمدد عند تسخينها . هل يؤثر ذلك على التردد الطبيعي للجسام كالشوكه الرنانة مثلاً ؟ وضح
- 8 - 7 اسقط قضيباً معدنياً على احد الطرفين على أرضية صلبة . هل تتولد موجات تضاغطية في القضيب ؟ ومن الصوت الناتج من سقوط القضيب هل يمكن تقدير التردد الاساسي للرنين ؟
- 9 - 7 اذا كان لديك مصدران للصوت متماثلين تماما احدهما في الهواء والآخر في الماء فهل :

- أ - يكون تردد الصوت المسموع واحداً في الوسطين
- ب - يكون الطول الموجي متساوياً في الوسطين
- ج - تكون سرعة الصوت واحدة في الوسطين



10 - 7 نفق طوله كيلومتر ماهي الترددات الرنينية له ؟ هل لهذه الترددات اية اهمية ،  
وضحها ؟

11 - 7 ماهو تصحيح لابلاس ؟

## مسائل :

1 - 7 (أ) اشتق معادلة الموجة الطولية في قضيب معدني معامل مرونته الطولي  $\gamma$  وكثافته  $\rho$ .

(ب) احسب سرعة الموجة الصوتية في قضيب مصنوع من الألمنيوم اذا علمت ان معامل مرونته الطولي (معامل يونك) هو  $6 \times 10^{10}$  نيوتن / م<sup>2</sup> وان كثافته هي  $2.7 \times 10^3$  كلغم / م<sup>3</sup>.

2 - 7 موجة تضاعفية ترددها 250 هيرتز تولد في قضيب من الحديد وتنبعث منه الى الهواء. سرعة الموجة في مادة القضيب هي  $5 \times 10^3$  م/ثا وسرعتها في الهواء هي 350 م/ثا. جد الطول الموجي في الوسطين (20 م . 1.4 م)

3 - 7 ماهي سرعة انتقال الصوت في قضيب معدني من الفضة اذا كان معامل يونك للفضة  $7.75 \times 10^{10}$  نيوتن / م<sup>2</sup> وان كثافة الفضة  $1.05 \times 10^3$  كلغم / م<sup>3</sup>.  
(  $2.67 \times 10^3$  م / ثا )

4 - 7 موجتين تردد هما 20 هيرتز و 30 هيرتز على الترتيب ينتشران من نقطة مشتركة ماهو فرق الطور بينهما بعد مرور 0.75 ثانية من تولدهما .

5 - 7 موجتين تردد هما 500 هيرتز و 511 هيرتز ينتشران من نقطة مشتركة ماهو الفرق الطور بعد 4 ثانية ( 144 درجة )

6 - 7 قضيب منتظم مثبت من المنتصفه باحكام وطرفيه حران

(أ) ماهي الترددات الطبيعية للاهتزازات الطولية في القضيب .

(ب) ماهو الطول الموجي المقابل لنمط الاهتزاز المحدد بالعدد الصحيح n

(ج) ماهي مواقع العقد لنمط الاهتزاز المحدد في الفرع (ب)

7 - 7 قضيب من النحاس طوله 4 متر، مثبت من وسطه ويصدر نغمة ترددها 450 هيرتز عندما يهتز طوليا. اذا كانت كثافة مادته 8.3 غم / سم<sup>3</sup> احسب معامل يونك (  $10^{11} \times 10.76$  دين / سم<sup>2</sup> )

7 قضيب حديدي طوله 1 متر مثبت من منتصفه ويهتز طولياً . (أ) اوجد اقل تردد رنيني لهذا القضيب (ب) اوجد اقل تردد رنيني له اذا كان مثبتاً عند احد طرفيه . علماً ان سرعة الموجة الطولية خلال مادة القضيب هي  $5 \times 10^3$  م/ثا

• ماهو الاجهاد اللازم في سلك من الحديد المشدود لكي تكون سرعة الموجات الطولية خلاله 100 مرة قدر سرعة الموجات المستعرضة فيه .

7 قضيب معدني طوله 1.5 متر مثبت من مركزه . عندما يهتز طولياً وجد ان تردده الاساسي هو 1200 هيرتز احسب معامل يونك لمادة القضيب . علماً ان كثافة مادة القضيب هي  $8 \times 10^3$  كلغم / م<sup>3</sup> ( $10.4 \times 10^{10}$  نيوتن / م<sup>2</sup>)

7 قضيب من النحاس طوله 3 متر مثبت من وسطه . احسب تردد النغمة الاساسية المنبعثة منه . عندما يهتز طولياً . كثافة النحاس 8.3 غم / سم<sup>3</sup> ومعامل يونك للنحاس  $10^{11} \times 10.76$  دين لكل سم<sup>2</sup> . (600 هيرتز)

7 قضيب حديدي طوله 1 متر مثبت في نقطة تبعد 1 سم من احد طرفيه . احسب اقل تردد رنيني للموجات الطولية فيه . علماً ان سرعة الموجة الطولية خلاله هي  $5 \times 10^3$  م/ثا

7 قضيب من الصلب طوله 1 م مثبت من احد طرفيه . ماهي الترددات الرنينية الثلاث الاولى للموجات التضاغطية . علماً ان سرعة الموجة التضاغطية خلاله هي 5000 م / ثا

7 ماهو اقل تردد رنيني لقضيب من النحاس طوله 1.5 متر وغير مقيد اطلاقاً ؟

7 برهن ان معادلة الموجة الصوتية في عمود من الهواء هي

$$\frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2} = \frac{\rho}{K} \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}$$

• ان  $\eta$  هي الازاحة عن موضع التوازن .  $\rho$  هي الكثافة الكتلية و  $K$  هي المرونة الحجمية .

16 - 7 برهن في حالة اهتزاز عمود الهواء داخل انبوبة :

(أ) ان الطرف المفتوح من الانبوبة يمثل بطناً ، حيث التغيير في الضغط اثناء الاهتزاز يساوي صفراً وحركة الهواء في نهاية عظمى .

(ب) ان الطرف المغلق من الانبوبة يمثل عقدة ، حيث ان الحركة معدومة وان التغيير في الضغط في نهاية عظمى .

17 - 7 ماهو اقصر انبوبة مفتوحة الطرفين يحدث فيها الرنين عند التردد 440 هيرتز .

18 - 7 انبوبة ارغن مملوءة بالهواء في درجة الصفر المتوي لها تردد اساسي 220 هيرتز . كم سيكون ترددها الاساسي لو استبدل الهواء بغاز ثاني اوكسيد الكاربون . علما ان سرعة الصوت في غاز ثاني اوكسيد الكاربون هي 261 م / ثا .

19 - 7 انبوبة مفتوحة من طرفيها وطولها 0.90 متر ماهي اصغر ثلاثة ترددات رنينية لها ؟ ارسم شكل الموجة داخل الانبوبة لسكل تردد

20 - 7 انبوبة طولها 0.75 متر مفتوحة من احد طرفيها ومغلقة من الطرف الاخر . ماهي اقل ثلاث ترددات رنينية لها ؟ ارسم شكل الموجة في الانبوبة لكل تردد .

21 - 7 (أ) سرعة الصوت في معدن معين هي  $v$  طرقت نهاية قضيب من هذا المعدن طول  $L$  فسمع شخص عند الطرف الاخر صوتين : احدهما من الموجة التي انتقلت في مادة القضيب والاخر من الموجة التي انتقلت في الهواء . فاذا كانت  $C$  هي سرعة الصوت في الهواء ماهي الفترة الزمنية  $t$  التي تمضي بين سماع الصوتين ؟

(ب) اعتبر ان  $t = 1.4$  ثانية والمعدن هو حديد اوجد قيمة  $L$

22 - 7 حد قيمة سرعة الصوت في الهواء من المعلومات التالية : كثافة الهواء 0.00129 غم/سم<sup>3</sup> . ارتفاع البارومتر 76 سم زئبق كثافة الزئبق 13.6 غم / سم<sup>3</sup> ، الحرارة النوعية للهواء تحت حجم ثابت هي 0.172 والحرارة النوعية للهواء تحست ضغط ثابت هي 0.242 ، التعجيل الارضي 981 سم / ثا<sup>2</sup> ( 332.6 م/ثا )

23 - 7 سرعة الصوت في غاز الهيدروجين تساوي 1270 م/ثا . ملئت انبوبة ارغن ترددها الرنيني الاساسي في الهواء 800 هيرتز بالهيدروجين . ماقيمة التردد الرنيني الاساسي في هذه الحالة .

24 - 7 يريد رجل ان يعين عمق سطح الماء في ماسورة من الحديد تؤدي الى بئر قديمة وبأجراء تجربة رنين على هذه الماسورة باعتبارها مغلقة من احد طرفيها ومفتوحة من الطرف الآخر، وجد هذا الرجل ان اصغر تردد رنيني هو 100 هيرتز، ما هو عمق سطح الماء عن فوهة الماسورة بالتقريب ؟

25 - 7 عندما يترق رجل سياج مصنوع من الحديد بمطرقة فان رجلاً آخر واقفاً على بعد 100 متر منه واحد ي اذنيه نحو الحاجز يسمع صوتين . كيف تبرر ذلك ؟  
 ثم احسب الفترة الزمنية الفاصلة بين الصوتين . علماً ان سرعة الصوت في الهواء هي 330 م / ثا ومعامل يونك للحديد  $10^{12} \times 1.9$  داين سم<sup>2</sup> وكثافة الحديد 7.8 غم / سم<sup>3</sup> ( 0.283 ثا )

26 - 7 وجد ان سرعة الموجات الطولية في الماء هي تقريبا 1450 م / ثا عند 20 درجة مئوية . احسب الانضغاطية الاديباتيكية للماء . ( ان الانضغاطية هي مقلوب معامل المرونة الحجمي ) (  $10^{-12} \times 50$  سم<sup>2</sup> / داين )

27 - 7 جد النسبة بين التردد الاساسي المستعرض الى التردد الاساسي الطولي لسلك من الحديد قطره 1 ملم يستند على صنونوتر ومشدود بقوة تعادل ثقل كتله 10 كلغم . علماً ان معامل يونك للحديد هو  $20 \times 10^{26}$  نيوتن لكل سم<sup>2</sup> ( النسبة = 40 )

28 - 7 احسب شدة الصوت في الهواء تحت الشروط القياسية من ضغط ودرجة حرارة اذا كان تردد الصوت 800 هيرتز والسعة  $10^{-5}$  متر . (  $54 \times 10^{-2}$  واط / م<sup>2</sup> )

29 - 7 برهن ان شدة الصوت I في الهواء هي  

$$I = 2\pi^2 \rho c f^2 \eta^2$$

30 - 7 ناقش كيفية توزيع الطاقة في الموجة الصوتية المتقدمة .

31 - 7 اذا كانت شدة الصوت  $10^{-4}$  واط / م<sup>2</sup> على بعد قدره 2 متر من المصدر، واذا كانت شدة الصوت تتناسب عكسياً مع مربع البعد عن المصدر، ماهي شدة الصوت على بعد 10 متر من المصدر .

# الفصل الثامن

## الحركة الموجية في بعدين

### 1 - 8 المقدمة

لقد تركزت دراستنا في الفصلين السابقين على الحركة الموجية في بعد واحد ، سواء كانت موجات مستعرضة أو موجات طولية ، كالموجات المتحركة على سلك متوتر أو في قضيب معدني او عمود هواء في أنبوب ، وهذه تمثل حالات خاصة مقيدة في اتجاه واحد . وفي هذا الفصل سندرس الحركة الموجية في بعدين ، ونخبر مثال على هذا النوع من الحركة الموجية هو الموجات المستعرضة المنتقلة في الاغشية الرقيقة المتوترة مثل غشاء الصابون او غشاء الطبل او مكبرة الصوت ... الخ . وفي الحقيقة ان نظير السلك المتوتر في بعدين هو الغشاء المتوتر . اي ان الغشاء في هذه الحالة يمكن تصوره عبارة عن وتر مرن ذي بعدين . وعلى هذا الاساس يمكن الحصول على معادلة الحركة الموجية في بعدين بطريقة مماثلة تماماً لتلك المستخدمة للحصول على معادلة الحركة الموجية في بعد واحد في السلك المتوتر . ودراسة الحركة الموجية في الغشاء المتوتر تسلط اضواء كاشفة على خواص الموجات في بعدين .

### 2 - 8 معادلة الحركة الموجية في بعدين :

لغرض اشتقاق معادلة الحركة الموجية في بعدين وتوجيهاً للسهولة في التحليل نفرض ان لدينا غشاء رقيقاً منتظماً تتوفر فيه الصفات التالية :

- 1 - ان يكون مرناً تماماً ولا يبدي مقاومة لتي والانحناء .
- 2 - ان يكون مستويًا ويمتد الى ما لانهاية للتخلص من الانعكاسات من عند حدوده .

3- ان يكون الغشاء متوتراً تحت اجهاد منتظم . أي أن تكون قوة الشد ( S ) التي تقابل الشد السطحي في الموائع ثابتة في جميع الأجزاء . ونعني بقوة الشد هنا هي أنه اذا رسم خط طوله وحدة الأطوال على سطح الغشاء . فعندئذ تسلط مادة الغشاء على أحد جانبي الخط قوة مقدارها ( S ) على مادة الغشاء في الجانب الآخر من الخط . وهذه القوة تكون عمودية على الخط المرسوم . ومثل هذه القوة تظهر على جانبي أي شق طوله وحدة الطول في الغشاء . وفي دراستنا هنا يفترض ان تكون قوة الشد ( S ) ثابتة لاتتأثر بالأزاحات العمودية الصغيرة التي ترافق الأهتزازات المستعرضة في الغشاء .

4- ان يكون سمك الغشاء منتظماً وصغيراً جداً بحيث يمكن اهماله . يجب ان تكون للغشاء كتلة واضحة موزعة بانتظام على مساحته . بحيث تكون كثافته السطحية (  $\sigma$  ) التي تمثل كتلة وحدة المساحة ثابتة في جميع الأجزاء

5- ان يكون تأثير الجذب الأرضي مهملاً .

في البداية تصور أن الغشاء في حالة توازن وينطبق على المستوي YX . ونختار عنصراً صغيراً مستطيلاً ABCD ابعاده  $\delta y, \delta x$  كما هو مبين في الشكل ( 1 - 8 )

فاذا ما اعطي الغشاء دفعة عمودية صغيرة في نقطة ما فان اضطراباً مستعرضاً يتولد وينتشر على سطح الغشاء . واذا ما وصل هذا الاضطراب الى العنصر الصغير ABCD فانه يؤدي الى ازاحته عمودياً عن موضع التوازن كما يؤدي أيضاً الى تشويه شكله كما هو مبين في الشكل ( ب - 1 - 8 ) . في هذا الشكل يظهر الوضع الآتي للعنصر المضطرب . ولسهولة التحليل نأخذ مقطع العنصر في الاتجاه الصادي Y الذي يبدو كما في الشكل ( 2 - 8 ) .

ان مركبات القوى المؤثرة على العنصر ABCD هي

$$S \delta x \sin \theta = \text{AD حافة العنصر على حافة العنصر}$$

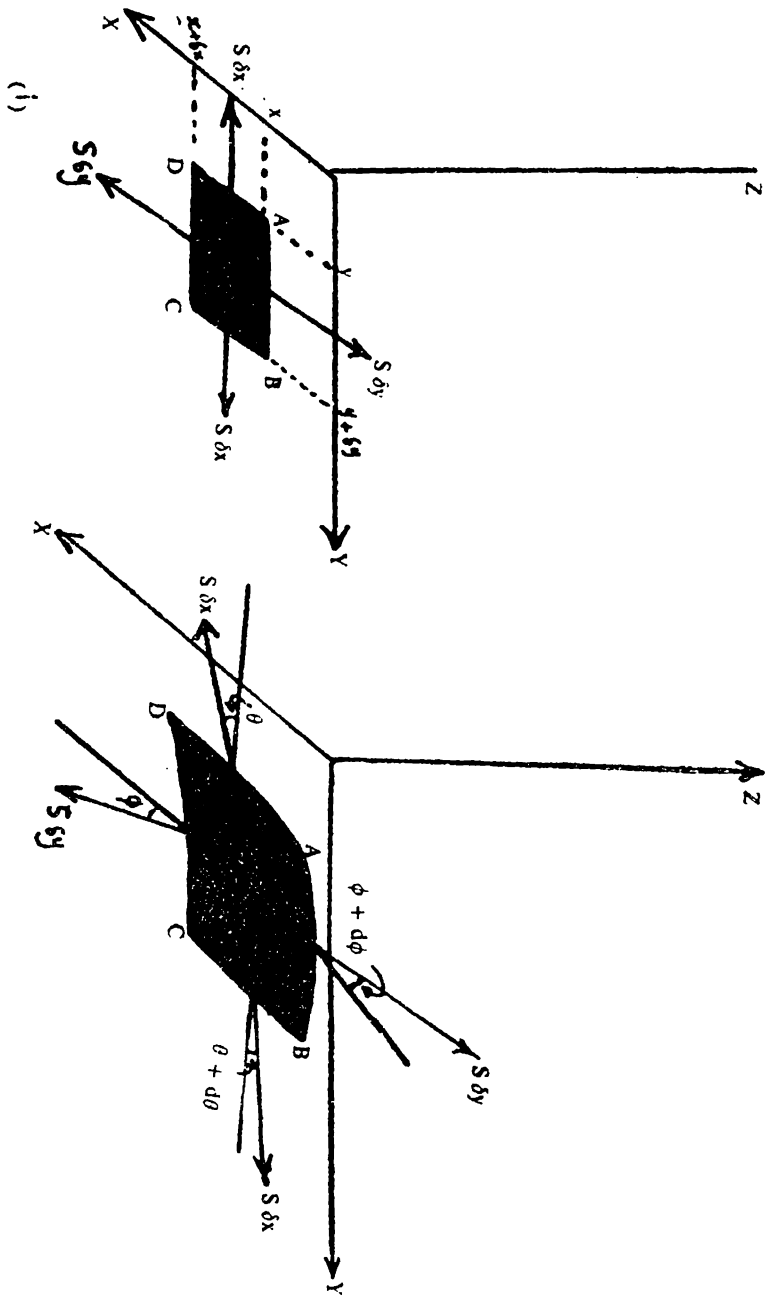
$$S \delta x \cos \theta = \text{AD حافة العنصر على حافة العنصر}$$

$$S \delta x \sin (\theta + d\theta) = \text{BC حافة العنصر على حافة العنصر}$$

$$S \delta x \cos (\theta + d\theta) = \text{BC حافة العنصر على حافة العنصر}$$

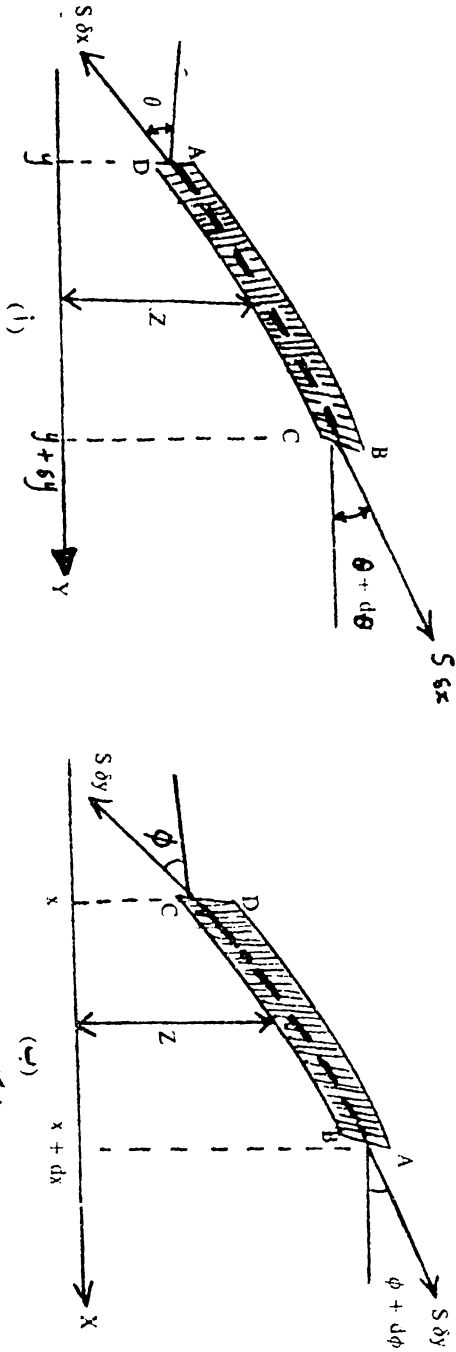
واذا فرضنا ان صافي القوة المؤثرة أفقياً بموازاة المحور Y هي  $F_x$  فان

$$F_x = S \delta x [ \cos (\theta + d\theta) - \cos \theta ]$$



الشكل (1-8) يبين عنصر مستطيل للأنسجة ABCD الموضحة في  $dy$  يتغير باتجاه  $Z$  بتطبيق قوة مبدئية مقدارها  $S \delta x$  على طول أقطابه التي أطرافها  $dx$  ولقوة مبدئية أخرى مقدارها  $S \delta y$  على طول أقطابه التي أطرافها  $dy$ . في الشكل (أ) يمثل العنصر في حالة التوازن (ب) العنصر في وضع آخر مرتج عن وضع التوازن.





الشكل (٢-٨) بين القوى المؤثرة في حالات المصمر المرن ABCD. (أ) يمثل الوضع الآبي لقطع المصمر المقرب في اتجاه المصمر X. (ب) يمثل الوضع الآبي لقطع المصمر المقرب في اتجاه المصمر Y.

فاذا فرضنا ان الأزاحة المستعرضة للعنصر من موضع التوازن كانت صغيرة بما فيه الكفاية فعندئذ ستكون الزاويتان  $\theta, \theta + d\theta$  صغيرتين أيضا وعندئذ تقترب قيمة  $\cos \theta$  من الواحد وكذلك قيمة  $\cos(\theta + d\theta)$ . وبذلك تصبح قيمة القوة المؤثرة أفقيا  $F_x$  صغيرة تماما وتصبح صفرًا عندما تقترب قيمة  $\theta$  من الصفر.

وإذا فرضنا ان محصلة القوى العمودية المؤثرة في الحافتين AD و BC هي  $F_z$

فان

$$F_z = S dx [ \sin(\theta + d\theta) - \sin \theta ]$$

فاذا كانت قيمة  $\theta$  صغيرة بما فيه الكفاية فانه يمكن اعتبار ولدرجة عالية من الدقة أن

$$\sin \theta \simeq \tan \theta = \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_y$$

$$\sin(\theta + d\theta) \simeq \tan(\theta + d\theta) = \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_{y+dy}$$

ويلاحظ هنا أننا استخدمنا التفاضل الجزئي وليس التفاضل الكلي وذلك لأن الأزاحة العمودية تعتمد على الموقع  $(x, y)$  والزمن  $t$

وعليه تصبح محصلة القوة العمودية المؤثرة على الحافتين AD و BC هي

$$F_z = S dx \left[ \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_{y+dy} - \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_y \right]$$

ان قيمة أي دالة  $f$  لـ  $y$  عند النقطة  $y + dy$  تساوي قيمة الدالة  $f$  في النقطة  $y$  مضافاً لها حاصل ضرب  $dy$  في معدل تغير الدالة  $f$  بالنسبة لـ  $y$ . أي أن

$$f(y + dy) = f(y) + dy \frac{\partial f}{\partial y} \quad \dots\dots\dots(8-1)$$

ومن هذه العلاقة نستخلص أن :

$$\left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_{y+dy} = \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_y + dy \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \quad \dots\dots\dots(8-2)$$

وهكذا تصبح محصلة القوة المؤثرة عمودياً في الحافتين AD و BC هي :

$$F_z = S dx \left[ \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_y + dy \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} - \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)_y \right] = S \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} dx dy$$

وبنفس الطريقة تماماً نحصل من الشكل ( 2- 8 ب ) على

المركبة العمودية لقوة الشد السطحي على حافة العنصر  $S dy \sin \phi = AB$

المركبة الأفقية لقوة الشد السطحي على حافة العنصر  $S dy \cos \phi = AB$

المركبة العمودية لقوة الشد السطحي على حافة العنصر  $S dy \sin (\phi + d\phi) = CD$

المركبة الأفقية لقوة الشد السطحي على حافة العنصر  $S dy \cos (\phi + d\phi) = CD$

وعلى اعتبار ان الزاويتين  $\phi$  ،  $d\phi$  ،  $\phi$  صغيرتان تماماً لذلك يمكن التوصل بنفس التحليل السابق ان محصلة القوة لأفقية بموازاة المحور X تساوي صفراً ، وان محصلة

القوة العمودية على حافتي العنصر AB و CD هي  $F'_z$  حيث

$$\begin{aligned} F'_z &= S dy \left[ \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)_{x+dx} - \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)_x \right] \\ &= S dy \left[ \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)_x + \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} dx - \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)_x \right] \\ &= S \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} dx dy \end{aligned}$$

وبذلك تكون المحصلة النهائية لجميع مركبات القوة المؤثرة عمودياً على العنصر ABCD

هي F حيث

$$F = F_z + F'_z$$

وبذلك نحصل على

$$F = S \left( \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \right) dx dy$$

وهذه تمثل صافي القوة التي تحاول اعادة العنصر الى موضع توازنه الأصلي .

ولما كانت كتلة العنصر  $\sigma dx dy = ABCD$  وان التعجيل الآتي للعنصر بالاتجاه

العمودي بساوي  $\frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$  لذلك عند تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة على العنصر ABCD ينتج ان

$$S \left( \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \right) dx dy = \sigma \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} dx dy \quad \dots\dots(8-3)$$

وبالاختزال والترتيب نحصل على

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \frac{\sigma}{S} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} \quad \dots\dots\dots(8-4)$$

هذه تمثل معادلة الحركة الموجية في بعدين . وبلاحظ أن النسبة  $\frac{S}{\sigma}$  لنا أبعاد ( أو وحدات ) تمثل مربع وحدات السرعة . وفي الواقع . ان هذه النسبة تمثل مربع سرعة الموجة المستعرضة المتحركة على غشاء قوة الشد السطحي فيه S وكثافته السطحية  $\sigma$

فاذا رمزنا لسرعة الموجة بالرمز c فان

$$c^2 = \frac{S}{\sigma} \quad \dots\dots\dots(8-5)$$

وبذلك تصبح معادلة الحركة للموجة المستعرضة في الغشاء المتوتر كالاتي

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} \quad \dots\dots\dots(8-6)$$

وبلاحظ ان هذه المعادلة يمكن اختزالها الى معادلة الموجة في بعد واحد اذا حذفنا اي من البعدين في الطرف الايسر .

### 3 - 8 حل معادلة الموجة في بعدين :

ان حل معادلة الموجة في بعدين يمكن الحصول عليه بسهولة بطريقة فصل المتغيرات حيث نلاحظ من المعادلة (6 - 8) ان الازاحة المستعرضة  $z$  هي دالة للمتغيرات  $x, y, t$  لذلك يمكن تمثيلها بالعلاقة :

$$z(x, y, t) = X(x)Y(y)T(t) \quad \dots\dots\dots(8-7)$$

حيث  $X(x)$  هي دالة للاحداثي  $x$  فقط

$Y(y)$  هي دالة للاحداثي  $y$  فقط

$T(t)$  هي دالة للزمن  $t$  فقط

من هذه الصيغة نحصل على المشتقة الجزئية الثانية لـ  $z$  بالنسبة للمتغيرات  $t, y, x$  على الترتيب كالآتي :

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} &= Y T \frac{d^2 X}{dx^2} \\ \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} &= X T \frac{d^2 Y}{dy^2} \\ \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} &= X Y \frac{d^2 T}{dt^2} \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (8-6)$$

نحوض (8-6) في (8-5) نجد ان

$$Y T \frac{d^2 X}{dx^2} + X T \frac{d^2 Y}{dy^2} = \frac{X Y}{c^2} \frac{d^2 T}{dt^2} \dots \dots \dots (8-9)$$

وبقسيم الطرفين على  $X Y T$  تصبح المعادلة الاخيرة كالآتي :

$$\frac{1}{X} \frac{d^2 X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2 Y}{dy^2} = \frac{1}{c^2} \frac{1}{T} \frac{d^2 T}{dt^2} \dots \dots \dots (8-10)$$

وبما ان الدوال  $T, Y, X$  مستقلة عن بعضها البعض . ولان الطرف الايمن يعتمد على الزمن  $t$  فقط لذلك فان كلا الطرفين يجب ان يساوي نفس المقدار الثابت . ونفرض ان هذا المقدار الثابت هو  $-k^2$  . لذلك فان المعادلة الاخيرة (8-10) يمكن فصلها الى معادلتين تفاضليتين هما :

$$\frac{d^2 T}{dt^2} = -k^2 c^2 T = -\omega^2 T \dots \dots \dots (8-11)$$

و

$$\frac{1}{X} \frac{d^2 X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2 Y}{dy^2} = -k^2 \dots \dots \dots (8-12)$$

حيث ان  $k = \omega/c$

وبما ان الطرف الايسر من المعادلة (8-12) يحتوي على حدين مستقلين تماما عن بعضهما ومجموعهما ثابت ، لذلك يجب ان يكون كل حد بذاته مقدار ثابت ايضا . ونفرض ان الحد الاول يساوي  $k_1^2 -$  وان الحد الثاني يساوي  $k_2^2 -$  وبذلك نحصل على

$$\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} = -k_1^2 \quad \dots\dots\dots(8-13)$$

و

$$\frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} = -k_2^2 \quad \dots\dots\dots(8-14)$$

حيث

$$k^2 = k_1^2 + k_2^2 \quad \dots\dots\dots(8-15)$$

ان المعادلات التفاضلية (8-11) و(8-13) و(8-14) لهم نفس الشكل الرياضي وهو يماثل شكل معادلة الحركة التوافقية البسيطة التي لها حل قياسي معروف . ولذلك فان الحل العام لهذه المعادلات هو على الترتيب :

$$T (t) = A \sin kct + B \cos kct \quad \dots\dots\dots(8-16)$$

$$X (x) = C \sin k_1x + D \cos k_1x \quad \dots\dots\dots(8-17)$$

$$Y (y) = E \sin k_2y + F \cos k_2y \quad \dots\dots\dots(8-18)$$

حيث ان  $F, E, D, C, B, A$  ثوابت اختيارية ويمكن ايجاد قيم كل من  $B, A$  من الشروط الابتدائية للحركة وقيم كل من  $F, E, D, C$  من الشروط الحدودية للغشاء .

نعرض هذه الحلول (8-18) و(8-17) و(8-16) في المعادلة (8-7) فنجد ان

$$z (x, y, t) = ( A \sin ckt + B \cos ckt ) ( C \sin k_1x + D \cos k_1x ) ( E \sin k_2y + F \cos k_2y ) \quad \dots\dots\dots(8-19)$$

ان هذه المعادلة تمثل الحل العام لمعادلة الحركة الموجية في بعدين . وباستخدام هذه المعادلة يمكن دراسة الحركة الموجية في اي غشاء محدود . وقد تكون هذه

هذه الحركة في غاية التعقيد الا ان الحل العام يوفر لنا وسيلة لتحليل هذه الحركة المعقدة الى مركباتها وبذلك نستطيع ايجاد الاهتزازات المستعرضة المسموحة في الغشاء . وهذه الاهتزازات تدعى بالاهتزازات الطبيعية للغشاء .

#### 4 - 8 الاهتزازات الطبيعية للأغشية المحدودة

ان الاهتزاز الطبيعي لاي غشاء محدود يعتمد على طبيعته وشكله وشروطه الحدودية . وتختلف درجة التعقيدات الرياضية اللازمة للتحليل باختلاف الاشكال والشروط . فمثلا تكون الرياضيات المستخدمة لتحليل غشاء مربع او مستطيل الشكل ، وهو قليلا ما يستخدم في الواقع ، ايسر بكثير من حالة الاغشية الدائرية الشكل . ولهذا السبب سنبدأ بدراسة الحالة البسيطة وهي تحليل الاهتزازات في غشاء مستطيل الشكل . وهذا التحليل يمكننا من ايجاد الترددات الطبيعية المسموحة للغشاء التي يهتز بها وانماط الحركة المرافقة لتلك الاهتزازات .

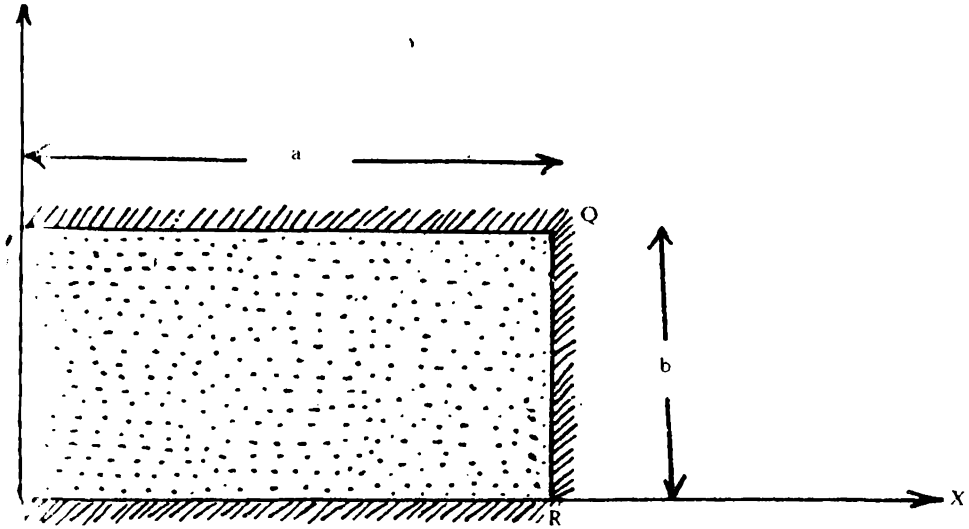
#### 5 - 8 الاهتزازات الطبيعية للأغشية المستطيلة الشكل

نفرض ان لدينا غشاء منتظما مستطيل الشكل ابعاده  $b, a$  ومثبت من جميع حافته باحكام كما هو مبين في الشكل (3-8)

ان معادلة الحركة الموجية التي تصف الاهتزاز المستعرض في غشاء منتظم هي المعادلة (6-8) وحلها العام يتمثل في المعادلة (19-8)

ان اي جزء من الغشاء المستخدم يمكن ان يهتز ما عدا النقاط الواقعة على حدوده المقيدة باحكام . لذلك تكون الازاحة الانية المستعرضة  $z(x, y, t)$  في اي نقطة حدودية تساوي صفرا دائما . وعلى هذا الاساس تكون الشروط الحدودية لهذا الغشاء هي :

$z(0, y, t) = 0$	OP	عند الحد 1 -
$z(a, y, t) = 0$	RQ	عند الحد 2 -
$z(x, 0, t) = 0$	OR	عند الحد 3 -
$z(x, b, t) = 0$	PQ	عند الحد 4 -



الشكل (3-8) بين غشاء مستطيل أبعاده  $(a \times b)$  ومثبت من حافته باحكام

نطبق الشرط الحدودي الاول على الحل العام فنحصل على :

$$z(0, y, t) = (A \sin k_1 x + B \cos k_1 x) D \cdot (E \sin k_2 y + F \cos k_2 y) = 0$$

ومنها نجد ان

$$D = 0$$

نطبق الشرط الحدودي الثاني على الحل العام فنحصل على :

$$z(a, y, t) = (A \sin k_1 a + B \cos k_1 a) C \sin k_2 y + (F \sin k_2 y + F \cos k_2 y) = 0$$

وهذا يعني اما ان

$$C = 0$$

وهذا لايمكن لان الحل العام يختفي ويصبح مساويا للصفر دائما او

$$\sin k_1 a = 0$$

اي ان



$$k_1 a = m\pi \quad \dots\dots\dots (8-20)$$

$$m = 1, 2, 3, 4, \dots$$

حيث

نطبق الشرط الحدودي الثالث على الحل العام فنحصل على :

$$z(x, 0, t) = C \sin \frac{m\pi}{a} x (A \sin ckt + B \cos ckt) \cdot F$$

ومنها نجد ان

$$F = 0$$

نطبق الشرط الحدودي الرابع على الحل العام فنحصل على :

$$z(x, b, t) = C \sin \frac{m\pi}{a} x (A \sin ckt + B \cos ckt) \cdot E \sin bk_2 = 0$$

وهذا يعني اما ان

$$E = 0$$

وهذا لايمكن لان الحل العام ينهار ويصبح مساويا للصفر دائما او

$$\sin bk_2 = 0$$

اي ان

$$bk_2 = n\pi \quad (8 - 21)$$

حيث ان

$$n = 1, 2, 3, 4, \dots\dots$$

ونعلم ان

$$A \sin ckt + B \cos ckt = G \sin (ckt + \theta)$$

حيث ان

$$G = \sqrt{A^2 + B^2}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{B}{A}$$

لذلك فبالتعويض المناسب في الحل العام نحصل على الحل الخاص الذي يصف نمط الاهتزاز الطبيعي لهذا الغشاء . وهذا الحل هو :

$$z(x, y, t) = H \sin \frac{m\pi}{a} x \sin \frac{n\pi}{b} y \sin (ckt + \theta) \quad \dots (8-22)$$

حيث ان  $H$  يمثل سعة الاهتزاز ( ويساوي حاصل ضرب الكميات  $C, E, G$  )  
وان  $ck$  يمثل التردد الزاوي للاهتزاز الطبيعي للغشاء ويرمز له عادة بالحرف  $\omega$   
وان  $(m, n)$  تمثل مرتبة نمط الاهتزاز الطبيعي في الغشاء .  
ان مرتبة نمط الاهتزاز  $(m, n)$  ترتبط مع التردد الزاوي الطبيعي من خلال  
العلاقة  $\omega = ck$  حيث ان

$$c^2 = \frac{S}{\sigma}$$

وان

$$\kappa^2 = k_1^2 + k_2^2$$

$$k^2 = \left( \frac{m\pi}{a} \right)^2 + \left( \frac{n\pi}{b} \right)^2$$

وبالتعويض المناسب في العلاقة  $\omega = ck$  نجد ان

$$\omega^2 = \frac{S}{\sigma} \left[ \left( \frac{m\pi}{a} \right)^2 + \left( \frac{n\pi}{b} \right)^2 \right] \quad \dots (8-23)$$

ولما كانت

$$\omega = 2\pi f$$

حيث  $f$  هو التردد المقاس بوحدة الهرتز لذلك فان

$$f^2 = \frac{S}{4\pi^2\sigma} \left[ \left( \frac{m\pi}{a} \right)^2 + \left( \frac{n\pi}{b} \right)^2 \right] \quad (8-24)$$

ومن هنا نجد ان

$$f = \sqrt{\left( \frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \frac{s}{4\sigma}} \quad (8-25)$$

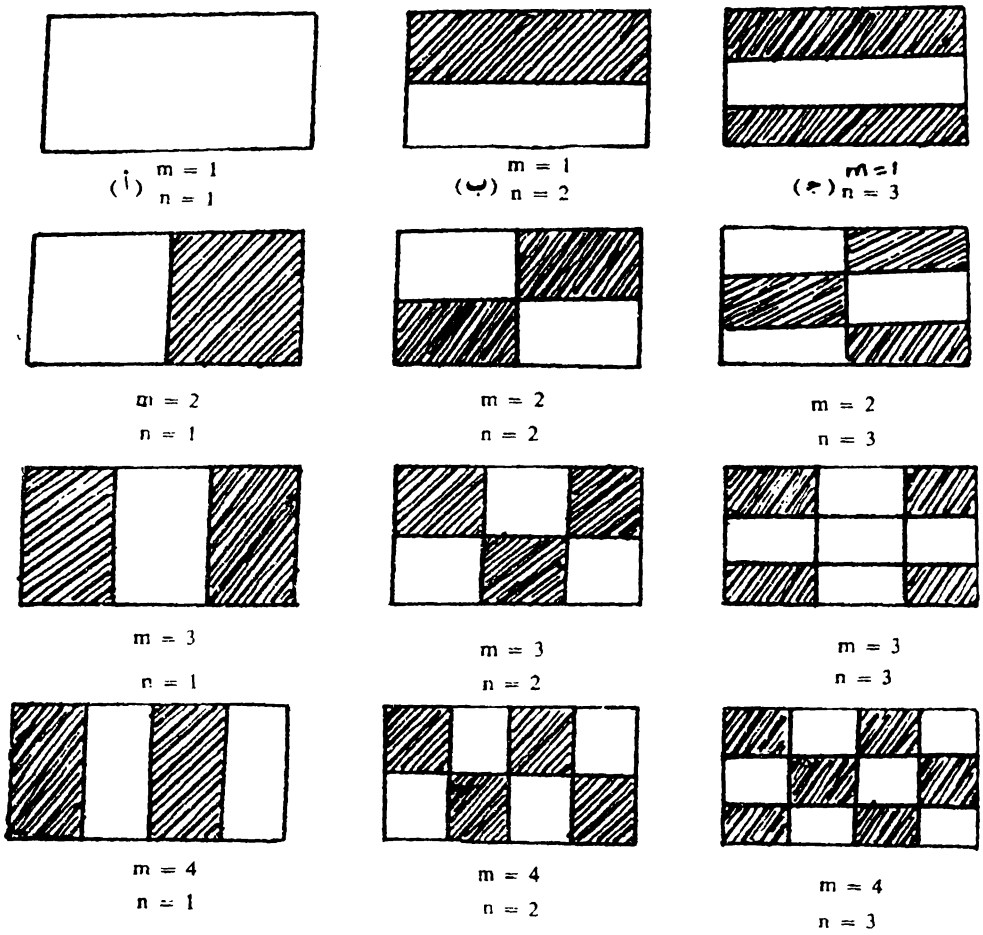
ولما كان التردد الطبيعي  $f$  يتحدد مباشرة بمرتبة نمط الاهتزاز  $(m, n)$  لذلك  
يستخدمون استخدام الرمز  $f_{mn}$  بدل  $f$  للتعبير عن تردد اي نمط من انماط  
الاهتزاز. اي ان

$$f_{mn} = \sqrt{\left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}\right) \frac{S}{4\sigma}} \quad (8 - 26)$$

فمثلا ان التردد الاساسي الطبيعي الذي يقابل مرتبة نمط الاهتزاز (1,1) هو

$$f_{1,1} = \sqrt{\left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2}\right) \frac{S}{4\sigma}} \quad \dots\dots\dots(8 - 27)$$

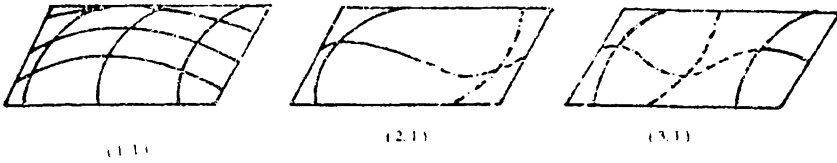
ورشكل هذا النمط من الاهتزاز هو كما مبين في الشكل (4 - 8 أ)



الشكل 4 - 8 بين أنماط الاهتزاز لغشاء مستطيل مثبت من جميع حوافه بإحكام .

ان عدد انماط الاهتزاز للغشاء كثير جداً وفي الحقيقة انه يبلغ نظرياً ما لا نهاية ، الا ان المهمة منها هي تلك التي مراتب انماطها واطئة . والشكل ( 4 - 8 ) يبين انماط الاهتزاز المختلفة من ( 1,1 ) الى ( 4,3 ) . وان أي نمط من هذه الأنماط قد يحدث منفرداً أو مشتركاً مع أنماط اخرى . وفي حالة وجود أكثر من نمط واحد من انماط الاهتزاز في آن واحد فان نمط الاهتزاز يكون معيَّناً بزيادة التعقيب كلما ازدادت انماط الاهتزاز المستارة في الغشاء

ان طريقة اثاره أي نمط من أنماط الاهتزاز الواطئة بسيطة عملياً . فمثلاً لاثارة نمط الاهتزاز ( 1,1 ) يزاح مركز الغشاء عمودياً ازاحة صغيرة ثم يترك حراً فيهتز الغشاء كقطعة واحدة بازاحة تختلف باختلاف الموقع على سطح الغشاء فتكون دافراً عند الحافات وتكون في أقصى قيمة لها في المركز . ولاثارة نمط الاهتزاز ( 1,2 ) نلامس منتصف الغشاء بمسطرة توازي ضلعين من أضلاعه ثم يزاح مركز أحد النصفين بازاحة صغيرة ثم يترك حراً وترفع المسطرة فيهتز الغشاء كقطعتين . وتكون حركة كل نصف معاكسة لحركة النصف الأخر أي يكون فرق الطور بين حركتي النصفين هي 80 درجة . بينما الخط الفاصل بين النصفين يكون ساكناً لا يهتز ويدعي بالخط العقدي وهكذا يتضح أن النمط المثار من الاهتزاز في الغشاء يعتمد على الشروط الابتدائية للحركة ، تماماً كما هو الحال في الاهتزاز المستعرض في السلك المتوتر . ان الأشكال الآتية لأنماط الاهتزاز ( 1,1 ) ، ( 2,1 ) ، ( 3,1 ) يوضحها الشكل ( 5 - 8 )



شكل 5 - 8 يبين الأشكال الآتية لأنماط الاهتزاز ( 1,1 ) ، ( 2,1 ) ، ( 3,1 )

5 - 8 - 9 و 10 من المثلثات المثلثية والقطبية

في الاحداثيات القطبية  
 التمثيل القطبي للمعادلة  
 مستويين في الشكل

$$r = \frac{p}{1 - e \cos \theta} \quad (8-28)$$

دفع الاشارة الجيوبية عن

نقطة

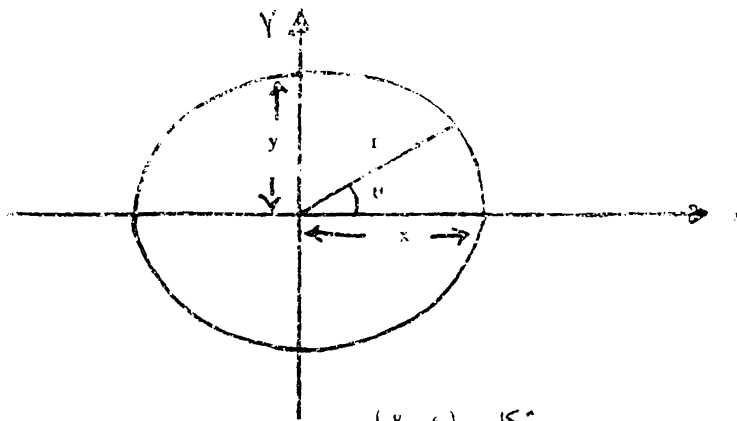


الفضاء  $\theta = \frac{\pi}{2}$   $\frac{\pi}{2} < \theta < \pi$   $\pi < \theta < \frac{3\pi}{2}$   $\frac{3\pi}{2} < \theta < 2\pi$   
 تقدم نتيجة تساوي هذه المعاد

تماما لايجاد نمط الاحتمال نظري في الأشكال المستطيلة والمربعة والمثلثة الشكل  
 اذا كان المقام عشري الشكل ونسبت من حدوده باحكام كما هو الحال  
 الحالات العملية كأشكال المايكروفون ومكبرات الصوت وبعض الآلات الموسيقية  
 والهدف وتبين ان هذه المعادله لا تقدم حلاً سهلاً لوصف نمط الاهتزاز  
 يفضل ان يجرى عليها دلالة الاحداثيات القطبية .

وباستخدام معادلات التحويل من الشكل (6 - 8) نحصل على

$$x = r \cos \theta$$



شكل ( 6 - 8 )

$$y = r \sin \theta$$

.....( 8 - 30 )

وتصبح معادلة الموجة كالآتي

$$\frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial z}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} \quad \dots\dots\dots( 8, - 31)$$

وإذا ما سلطت قوة دورية توافقية على مركز الغشاء فإن موجات دائرية تتولد وتتقدم من المركز على سطح الغشاء حتى تصل الحدود الدائرية وتنعكس . ومن تداخل الموجات الساقطة والمنعكسة يتولد نمط من الاهتزاز في الغشاء . ونتيجة للتناظر الدائري حول المركز الهندسي للغشاء فإن  $\frac{\partial z}{\partial \theta} = 0$  وبذلك تصبح المعادلة ( 8 - 31 ) كالآتي :

$$\frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial z}{\partial r} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} \quad \dots\dots\dots( 8 - 32 )$$

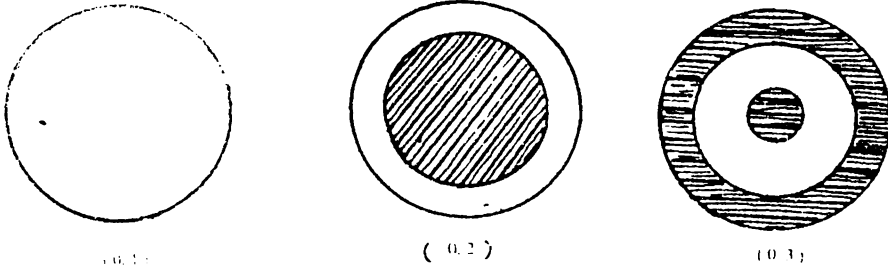
ان ايجاد الحل العام لهذه المعادلة التفاضلية يقتضي استخدام رياضيات متقدمة لم يألفها الطالب في هذه المرحلة ، لذلك سنكتفي فقط باعطاء خلاصة لنتائج الحل الخاص لهذه المعادلة . في الحل الخاص للمعادلة ( 8 - 32 ) يفترض وجود تناظر دائري لنمط الموجات حول المركز . ويجب ان تكون قيمة الازاحة المستعرضة z صفراً عند حافة الغشاء أي عندما تكون قيمة r مساوية لنصف قطر الغشاء الدائري . ان الترددات الطبيعية للغشاء في مثل هذه الحالة لا تكون سلسلة توافقية مثلما هو الحال في الترددات التوافقية للسلك المتوتر . ان العلاقة بين الترددات الطبيعية فوق الأساسية مع التردد الاساسي يمكن اجمالها كما هو مبين في الجدول ( 8 - 1 )

الجدول ( 8 - 1 )

التردد الطبيعي	f <sub>1</sub>	f <sub>2</sub>	f <sub>3</sub>	f <sub>4</sub>	f <sub>5</sub>	f <sub>6</sub>
نسبة التردد الطبيعي الى						
التردد الأساسي f <sub>1</sub> / f <sub>n</sub>		1.59	2.13	2.29	2.65	2.91

في هذا الجدول f<sub>1</sub> يمثل التردد الأساسي وهو أقل تردد طبيعي للغشاء و f<sub>n</sub> هو أي تردد طبيعي فوق التردد الأساسي .

ان اشكال بعض انماط الاهتزاز المتناظرة حول مركز الغشاء مبينة في الشكل ( 7 - 8 )  
والاشكال الانية لهذه الانماط من الاهتزاز يمكن توضيحها في الشكل ( 8 - 8 )

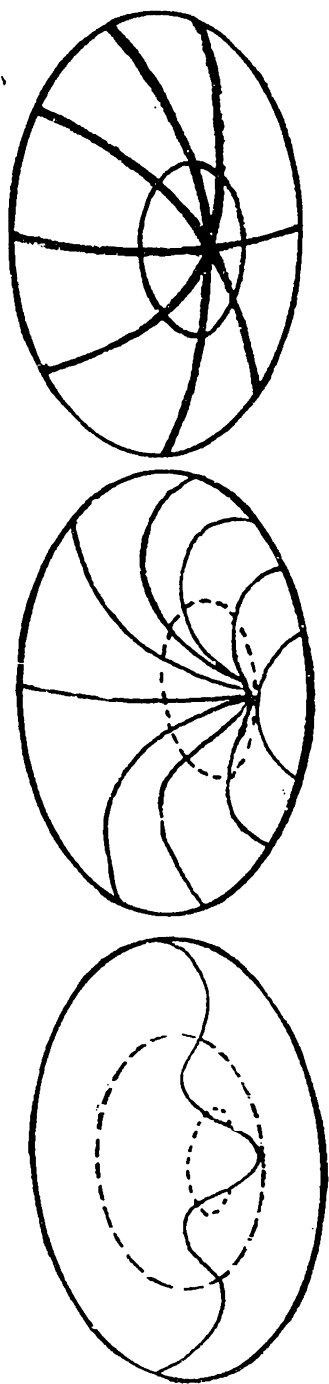


الشكل ( 7 - 8 ) يبين بعض أنماط الاهتزاز المتناظرة حول مركز الغشاء الدائري المرن والمفرد.

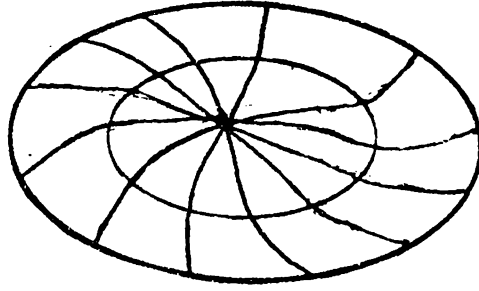
وطبيعي هنالك انماط اخرى كثيرة من الاهتزاز بعضها متناظر ، اذا كانت الضربات مسلطة على مركز الغشاء وبعضها غير متناظر ، اذا كانت الضربات المسلطة بعيدة عن المركز . ان الشكل ( 9 - 8 ) يبين احد انماط الاهتزاز غير المتناظرة حول المركز

وجدير بالملاحظة ان هنالك اشكالا كثيرة لانماط الاهتزاز تختلف في درجة تعقيدات اشكالها تبع اختلاف الشكل الهندسي للغشاء وشروطه الحدودية وطريقة اثاره الاهتزاز . وقد استطاع كلادني ( Chladni ) ان يتكر طريقة بسيطة للحصول على اشكال الاهتزازات في الالواح المعدنية يسهل مشاهدتها بالعين المجردة . وذلك باستخدام لوح معدني بأي شكل كان ، مثبت على نقطة واحد او مسند على ثلاث نقاط او اكثر ، ونثر مسحوق خفيف وجاف كالرمل مثلا بانتظام على سطح اللوح وينتج الاهتزاز في اللوح بطريقة ما ، كما مرار وترا مشدود على حافة اللوح او النقر الخفيف على نقطة معينة على سطح اللوح . فيلاحظ ان المسحوق الخفيف يهتز في بعض المواقع بشدة بينما في مواقع اخرى لا يهتز ، مما يؤدي الى توزيع المسحوق على سطح اللوح بحيث يستقر المسحوق في الخطوط والنقاط العقدية التي لا تتحرك بينما المناطق المتحركة تخلو من المسحوق ، وبذلك تظهر معالم الاهتزاز على سطح اللوح من خلال ملاحظة تفاصيل توزيع المسحوق على اللوح . ولقد تمكن كلادني بهذه الطريقة من الحصول على اشكال كثيرة جدا من انماط الاهتزاز .

الشكل ( 8 - 8 ) بين بعض الأمشاط الارباعية الالوانية المتناظرة حول مركز النشاء للذرة . ان الخطوط المقطعة تشير الى الخطوط المقعدية .







الشكل (9-8) يبين أحد أنماط الأنتراز غير المتناظرة حول مركز انعشاق الدائري .

## أمثلة محلولة

مثال ( 8-1 )

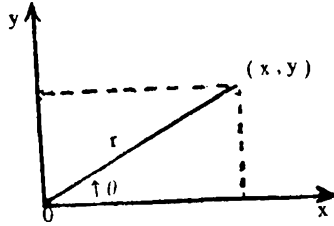
حول معادلة الموجة في بعدين بالأحداثيات المتعامدة  $(x, y)$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \frac{1}{c} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$$

الى الأحداثيات القطبية  $(r, \theta)$

الحل

في الأحداثيات القطبية  $(r, \theta)$  لدينا



$$x^2 + y^2 = r^2 \quad \dots(1)$$

$$\tan \theta = \frac{y}{x} \quad \dots(2)$$

من مفاضلة المعادلة (1) بالنسبة إلى  $x$  نجد أن

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{r} \quad \dots(3)$$

ومن مفاضلة (2) بالنسبة إلى  $x$  نجد أن

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{-(y/x^2)}{1 + (y/x)^2} = -y/r^2 \quad \dots(4)$$

وباستخدام قاعدة السلسلة

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x} \quad \dots (5)$$

نفاضل (5) بالنسبة لـ x فنحصل على

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 z}{\partial r \partial x} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial \theta \partial x} \frac{\partial \theta}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial \theta} \frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2}$$

... (6)

من (3) نجد أن

$$\frac{\partial^2 r}{\partial x^2} = \frac{r - x \left( \frac{\partial r}{\partial x} \right)}{r^2} = \frac{r - x \left( \frac{x}{r} \right)}{r^2} = \frac{y^2}{r^3} \quad \dots (7)$$

ومن (4) نجد أن

$$\frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} = -y \left( -\frac{2}{r^3} \right) \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{2y}{r^3} \cdot \frac{x}{r} = \frac{2xy}{r^4} \quad \dots (8)$$

نفاضل المعادلة (5) بالنسبة لـ r فنحصل على :

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial r} = \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial^2 z}{\partial r \partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x} \quad \dots (9)$$

نفاضل المعادلة (5) بالنسبة لـ x فنحصل على :

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial \theta} = \frac{\partial^2 z}{\partial \theta \partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} \frac{\partial \theta}{\partial x} \quad \dots (10)$$

الآن . نعوض (3) ، (4) ، (7) ، (8) ، (9) ، (10) في (6) فنحصل على

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = & \left( \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial^2 z}{\partial r \partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x} \right) \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} + \\ & \left( \frac{\partial^2 z}{\partial \theta \partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} \frac{\partial \theta}{\partial x} \right) \frac{\partial \theta}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial \theta} \frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} \end{aligned}$$

نعوض القيم المناسبة فنجد أن

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = \left( \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} \cdot \frac{x}{r} - \frac{\partial^2 z}{\partial r \partial \theta} \cdot \frac{y}{r^2} \right) \frac{1}{r} + \frac{\partial z}{\partial r} \cdot \frac{y^2}{r^3}$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial \theta \partial r} \cdot \frac{x}{r} - \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} \cdot \frac{y}{r^2} \left) \frac{y}{r^2} + \frac{\partial z}{\partial \theta} \cdot \frac{2xy}{r^4}$$

ومنها نحصل على

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = \frac{x^2}{r^2} \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} - 2 \frac{xy}{r^3} \frac{\partial^2 z}{\partial r \partial \theta} + \frac{y^2}{r^4} \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} +$$

$$\frac{y^2}{r^3} \frac{\partial z}{\partial r} + \frac{2xy}{r^4} \frac{\partial z}{\partial \theta}$$

وباتباع نفس الطريقة تماماً نحصل على

$$\frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \frac{y^2}{r^2} \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{2xy}{r^3} \frac{\partial^2 z}{\partial r \partial \theta} + \frac{x^2}{r^4} \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} +$$

$$\frac{x^2}{r^3} \frac{\partial z}{\partial \theta} - 2 \frac{xy}{r^4} \frac{\partial z}{\partial r}$$

نعوض فنجد أن

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial z}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$$

وهذه هي معادلة الموجة في الإحداثيات القطبية.

## أسئلة :

- 8 - 1 غشاء مستطيل ابعاده  $3L, L$  مثبت من حدوده باحكام . جد التردد المقابل لمراتب نمط الاهتزاز  $(2, 1), (1, 2), (1, 1)$
- 8 - 2 برهن ان التردد الاساسي للاهتزاز الحر المستعرض لغشاء مثلث متساوي الاضلاع ومشدود شداً وثيقاً من حدوده هو

$$f_1 = 4.77 \sqrt{\frac{S}{A\sigma}}$$

- حيث  $A$  هي مساحة الغشاء
- 8 - 3 غشاء مرن ومنتظم ومربع الشكل طول ضلعه  $L$  مثبت على امتداد محيطه باحكام ، جد الترددات الطبيعية وارسم الانماط الاهتزازية المقابلة لتلك الترددات .
- 8 - 4 جد التردد الاساسي للاهتزاز المستعرض لغشاء مثلث قائم الزاوية طول احد ضلعيه القائمين  $L$  والاخر  $2L$
- 8 - 5 اذا كان التردد الاساسي لغشاء دائري منتظم هو

$$f_1 = \frac{2.4}{2\pi R} \sqrt{\frac{S}{\sigma}}$$

- حيث ان  $S$  قوة الشد السطحي في الغشاء و  $\sigma$  كتلة وحدة المساحة و  $R$  نصف القطر .
- والتردد الاساسي للوح معدني رقيق ودائري الشكل هو

$$f_1 = \frac{0.47 t}{R^2} \sqrt{\frac{Y}{\rho(1-\mu^2)}}$$

- حيث ان  $Y$  معامل يونك ،  $t$  سمك اللوح ،  $\rho$  كثافة مادة اللوح  $\mu$  نسبة بواسون .
- ناقش شروط تساوي التردد بين الاساسيين .

- 8 - 6 غشاء منتظم مربع الشكل طول ضلعه  $L$  مثبت من ضلعيه متجاورين ، فاذا كانت الازاحة الابتدائية هي

$$z(x, y, 0) = A \sin \frac{2\pi x}{L} \sin \frac{3\pi y}{L}$$

- برهن ان الحل الذي يمثل الاهتزاز الحر المستعرض في الغشاء هو

$$z(x, y, t) = A \sin \frac{2\pi x}{L} \sin \frac{3\pi y}{L} \cos \frac{13\pi s}{\sigma L} t$$

- 7 - 8 هل يمكن ان يكون هنالك نفس التردد الطبيعي للغشاء المرن مستطيل الشكل لمجموعة من القيم المختلفة لـ  $(m, n)$ . وضح ذلك بالتفصيل .
- 8 - 8 برهن انه اذا كان الغشاء المرن مربع الشكل فان قيم التردد الطبيعي للغشاء تكون واحدة في حالة تبادل قيم  $m$  و  $n$  لأي نمط من أنماط الاهتزاز .
- 9 - 8 يعتبر الغشاء المرن المربع الشكل حالة خاصة متطرفة لغشاء مستطيل الشكل . وضح ماهي الأهمية الفيزيائية لذلك .
- 10 - 8 في الغشاء المربع الشكل يكون هنالك نفس التردد لمجموعة قيم مختلفة لـ  $(m, n)$  وهذه الحالة تمثل ظاهرة الانحلال (degeneracy) هل هنالك أمثلة على هذه الظاهرة في فروع الفيزياء الأخرى ، اذكرها ان وجدت خاصة في الفيزياء الذرية والنوية .
- 11 - 8 ماهي أشكال كلادني .
- 12 - 8 اذا كانت الأزاحة المستعرضة للغشاء كبيرة نسبياً فهل يتغير شكل معادلة الحركة ؟ وضح ذلك .
- 13 - 8 هل يمكن استخدام نفس معادلة الحركة الموجية لغشاء معدني رقيق . وضح بالتفصيل .
- 14 - 8 طلبة مستطيلة الشكل أبعادها  $10\text{ م} \times 20\text{ سم}$  . مشدودة بقوة شد تعادل 5 كلغم لكل سم وكتلتها 20 عم أحسب التردد الأساسي لهذه الطبلية ؟ ( 391 هيرتز )
- 15 - 8 هنالك عدة أنماط للاهتزاز لها نفس التردد ، وعندما يكون هنالك نمطين او اكثر لهم نفس التردد فعندئذ نحصل على حالة الانحلال (degenerate) جد نمطين من انماط الاهتزاز في حالة الانحلال لغشاء مستطيل ابعاده  $3 \times 6$  الجواب  
( 2,2 ) , ( 4,1 )
- 16 - 8 غشاء مربع محاط بشروط حدودية  $y = 0, a, x = 0, a$  تشوه شكله وأصبح وفق المعادلة

$$z = A \sin \frac{2\pi x}{a} \sin \frac{3\pi y}{a}$$

وبعدئذ اطلق . فما هي الحركة الناتجة

$$z = A \sin \left( \frac{2\pi x}{a} \right) \sin \left( \frac{3\pi y}{a} \right) \cos \left( \sqrt{13} \pi c t / a \right) \quad \text{الجواب}$$

17 - 8 غشاء مستطيل أبعاده  $b, a$  متوتر بصورة غيرمنتظمة ، حيث كانت قوة الشد في الاتجاه السيني  $x$  هي  $T_1$  وفي الاتجاه الصادي  $y$  هي  $T_2$  برهن أن معادلة الحركة هي

$$T_1 \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + T_2 \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \rho \frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$$

ثم بين كيف يمكن تحويل هذه المعادلة الى الصيغة القياسية ؟

$$\left( \frac{y}{\sqrt{T_2}} , \frac{x}{\sqrt{T_1}} \right) \quad \text{أستخدم متغيرات جديدة :}$$

18 - 8 برهن أن عدد أنماط الاهتزاز لغشاء مستطيل والتي تقل تردداتها عن  $f$  تساوي تقريباً ربع مساحة القطع الناقص ( ellipse )

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{4\rho}{T} f^2$$

وبعد ذلك بين أن عدد الأنماط هو على وجه التقريب  $\pi \rho a b f^2 / T$

19 8 برهن أن

$$z = A e^{i \omega t - (k_1 x + k_2 y)}$$

هو حل لمعادلة لحركة الموجية في بعدين

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$$

حيث أن  $k^2 = \frac{\omega^2}{c^2} = k_1^2 + k_2^2$  وان هو عدد خيالي يساوي 1

8-20 برهن أنه إذا كانت الازاحة المستعرضة في شريط طوله  $b$  مالانهاية وعرضه  $b$  تعطى بالمعادلة المركبة

$$z = A_1 \sin [\omega t - (k_1 x + k_2 y)] + A_2 \sin [\omega t - (k_1 x - k_2 y)]$$

وبالشروط الحدودية  $0 = z$  عندما  $0 = y$ ،  $b = y$  لكل قيم  $t$  فنعدئذ نحصل على

$$z = -2 A_1 \sin k_2 y \cos (\omega t - k_1 x)$$

حيث أن

$$k_2 = \frac{n\pi}{b}$$

(ملاحظة : أعتبر ان الموجة تنعكس بالكامل عند حافات الشريط )



## الفصل التاسع

### الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد ( موجات الصوت في الهواء )

9 - 1 المقدمة

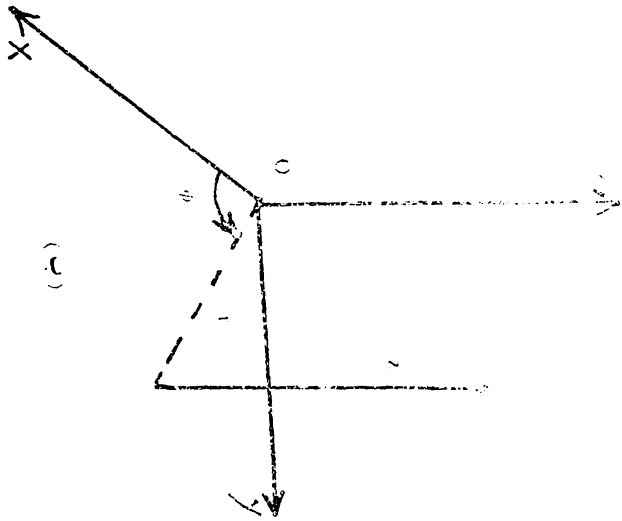
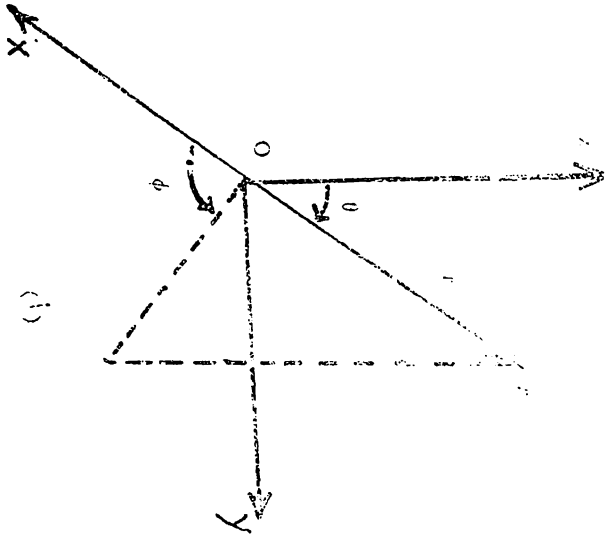
لقد سبق ان درسنا بالتفصيل الحركات الموجية المقيدة في بعد واحد وفي بعدين وهذه في الواقع لا تمثل حالات عامة ، اذ أن معظم المسائل الصوتية في ثلاثة ابعاد ، حيث ان اي مصدر صوتي يبث موجاته في ثلاثة اتجاهات . والمعادلة العامة التي تصف انتشار الموجة الصوتية في أي وسط مادي ذي ثلاثة ابعاد يمكن اشتقاقها باتباع نفس الخطوط العامة التي سبق ان اتبعناها في حالة التعامل مع الموجة الصوتية في بعد واحد كما في الفصل السابع .

ان الشكل النهائي لمعادلة الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد يمكن اشتقاقه باستخدام أي نظام للاحداثيات سواء كان متعامداً ( كارتيزياً ) أو كروياً أو اسطوانياً أو أي نظام آخر مناسب . انظر الشكل ( 1 - 9 ) وفي الواقع ان الصيغة العامة لمعادلة الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد تأخذ الشكل الآتي

$$\nabla^2 \psi = -\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}$$

حيث ان  $\psi$  هي دالة الموجة وتمثل الخاصية أو المتغير الذي يصف الموجة مثل ازاحة الجسيم ، أو سرعة الجسيم أو تعجيل الجسيم أو ضغط الموجة أو الكثافة . . . وأن  $\nabla^2$  يمثل المؤثر التفاضلي ويدعى مؤثر لابلاس وهذا المؤثر يأخذ الصيغة التي يحددها نظام الاحداثيات المستخدم في اشتقاق المعادلة . فمثلاً في الاحداثيات المتعامدة ( x, y, z ) يكون

• راجع الفصل الأول لتعريف الجسيم



السؤال 1 - و بين ان موقع النقطة A في الفضاء يمكن وصفه من خلال (أ) الاحداثيات الكرتية  
 (ب) الاحداثيات الاسطوانية. 2.  $\phi, \theta, r$

$$\Delta^2 = \frac{\delta^2}{\delta x^2} + \frac{\delta^2}{\delta y^2} + \frac{\delta^2}{\delta z^2}$$

وفي الاحداثيات الكروية ( r , θ , φ ) يكون

$$\Delta^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\delta}{\delta r} \left( r^2 \frac{\delta}{\delta r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\delta}{\delta \theta} \left( \sin \theta \frac{\delta}{\delta \theta} \right)$$

$$+ \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\delta^2}{\delta \theta^2}$$

وفي الاحداثيات الاسطوانية ( r, φ, z ) هو

$$\Delta^2 = \frac{1}{r} \frac{\delta}{\delta r} \left( r \frac{\delta}{\delta r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\delta^2}{\delta \phi^2} + \frac{\delta^2}{\delta z^2}$$

وهذه الصيغ المختلفة للتعبير عن المؤثر التفاضلي تفيد كثيراً في تسهيل حل كثير من المسائل الصوتية التي تتضمن انتشار الموجة في ثلاثة ابعاد كما سنرى لاحقاً.

## 2-9 اشتقاق معادلة الحركة الموجية في ثلاثة أبعاد

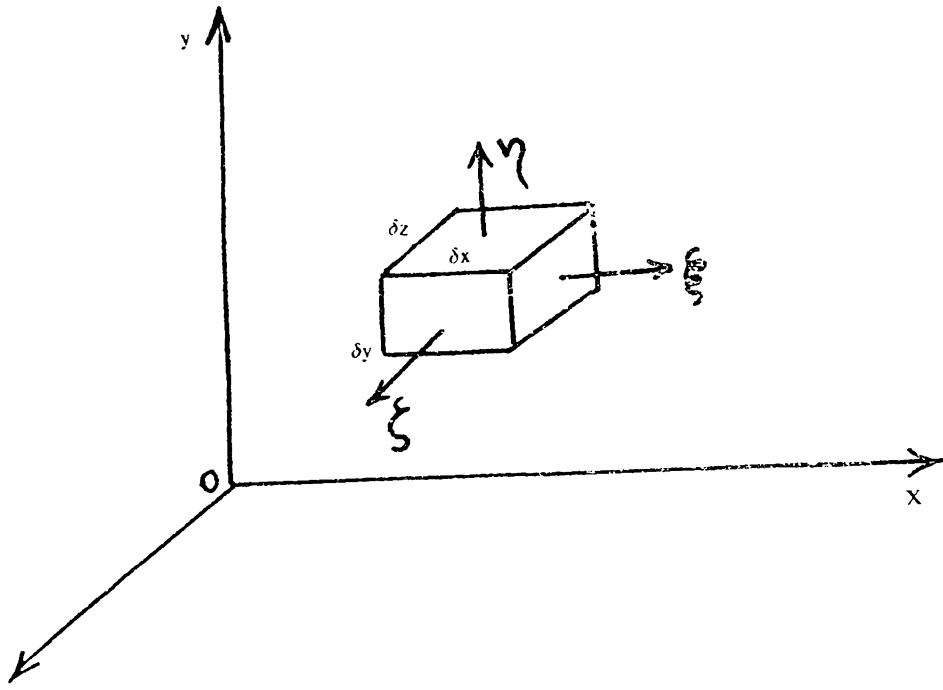
من أجل اشتقاق المعادلة العامة لحركة الموجية في وسط مائع ذي ثلاثة أبعاد، سواء كان ذلك الوسط سائلاً أو غازياً سنضع بعض الفرضيات التي تسهل عملية الاشتقاق. وهذه الفرضيات هي:

- 1- ان يكون الوسط المائع مستمراً ومتجانساً أي يجب ان يكون متصللاً وله نفس الخواص في جميع الاتجاهات.
- 2- ان يكون الوسط مرناً تماماً ويستعيد وضعه أو شكله الاصيل بعد زوال القوى المؤثرة عليه.
- 3- ان تكون سعات الازاحة والسرعة لاي جسيم في المائع صغيرة بحيث تكون التشوهات الناتجة من مرور الموجة الواقعة ضمن حدود المرنة. وهذا يعني بالطبع ان تكون التغيرات في الضغط والكثافة صغيرة ايضاً. وهذا الشرط ضروري لكي تكون المعادلات خطية يسهل التعامل معها في عملية الاشتقاق.
- 4- ان تكون عملية مرور الموجة في المائع كظيعة (أي عمادة اديباتيكية).

5 - ان لا يكون هنالك امتصاص أو تبديد في طاقة الموجة ، أي أن لا يصاحب الحركة الموجية فقدان في الطاقة نتيجة للزوجة الوسط أو توصيله الحراري أو تخلفه الميكانيكي . . .

الآن ، ولنفرض السهولة فقط ، سنستخدم الاحداثيات المتعامدة لاشتقاق المعادلة المطلوبة على غرار الطريقة التي استخدمناها في حالة الحركة الموجية في بعد واحد

نفرض ان لدينا عنصراً صغيراً من المائع على شكل متوازي مستطيلات أبعاده  $\delta x$  ،  $\delta y$  و  $\delta z$  مركزة في حالة التوازن هو عند الاحداثيات  $(x, y, z)$  كما مبين في الشكل (2-9) ان هذا العنصر الصغير يمكن اعتباره جسيماً من المائع . وعند مرور موجة صوتية فإن هذا الجسيم يزاح عن موضعه توازنه . ونفرض ان مركبات ازاحة هذا الجسيم باتجاه المحاور  $z, y, x$  هي  $\xi, \eta, \zeta$  على الترتيب . كما أن سرعة



الشكل (2-9) مبين عنصر صغير من المائع (سائل أو غاز) على شكل متوازي مستطيلات ذي ثلاثة أبعاد

$$\delta = \delta x, \delta y, \delta z$$

هذا الجسم لها المركبات  $\frac{\partial \xi}{\partial t}$  ,  $\frac{\partial \eta}{\partial t}$  ,  $\frac{\partial \zeta}{\partial t}$  على امتداد نفس المحاور أعلاه

والان لتشكيل معادلة الموجة يجب ان نستخدم نفس القواعد الأساسية

استخدامها في الفصل السابع وهي

1 - تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة

2 - تطبيق قانون مرونة

اولا تطبيق قانون نيوتن الثاني في الحركة

ويجب هنا ان ندرك ان المركبات الثلاثة لحركة العنصر الصغير (جسيم) مستقلة عن بعضها الاخر . وذلك لان التعجيل في أي اتجاه يتناسب مع القوة المؤثرة في ذلك الاتجاه . وعليه فان المعادلة (36-7) تصح للاحداثيات الثلاثة المستقلة  $z, y, x$  اي ان :

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} = - \rho_0 \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial y^2} = - \rho_0 \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \quad (9-1)$$

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial z^2} = - \rho_0 \frac{\partial^2 \zeta}{\partial t^2}$$

حيث ان  $\hat{p}$  يمثل الضغط الصوتي وان  $\rho_0$  تمثل كثافة المائع في حالة التوازن .

ويمكن تركيب المعادلات (9-1) مع بعضها بمفاضلة كل منها بالنسبة للاحداثي التابعة له ، فنحصل على مجموعة المعادلات التالية :

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} = - \rho_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial \xi}{\partial x} \right)$$

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial y^2} = -\rho_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial \eta}{\partial y} \right)$$

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial z^2} = -\rho_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial \zeta}{\partial z} \right)$$

ويجمع هذه المعادلات معاً نحصل على

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial z^2} = -\rho_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \zeta}{\partial z} \right)$$

..... (9 - 3)

ثانياً : تطبيق قانون المرونة

ولما كان المائع (كالهواء مثلاً) قابلاً للانضغاط فإن أي تغير موضعي في الضغط يكون عادة مصحوباً بتغير موضعي ملحوظ في الحجم . وفي حالة مرور موجات الصوت في الهواء فإن تغيراً في قيمة الضغط الموضعي يحدث بسرعة عالية وبمعدل لا يقل عن 20 مرة في الثانية ( في حالة الصوت المسموع ) وفي مثل هذه الحالة تكون العملية كظيمة ( اديباتيكية ) وبذلك يخضع الهواء لمعادلة الحالة الكظيمة :

$$pv^\gamma = k = \text{مقدار ثابت} \quad (9 - 4 \text{ أ})$$

حيث ان P الضغط الآتي للهواء v حجمه  $\gamma$  ثابت يمثل النسبة بين السعة الحرارية للهواء عند ضغط ثابت الى سعته عند حجم ثابت وعند عدم وجود موجة صوتية يكون لدينا

$$p_0 v_0^\gamma = k \quad (9 - 4 \text{ ب})$$

حيث ان  $P_0$  هو الضغط الجوي  $v_0$  هو حجم الهواء عند الضغط الجوي .

وفي حالة مرور موجة صوتية في الهواء فان التوازن يختل ويتغير ضغطه بمرور الزمن والضغط الجوي ( $P_0$ ) بمقدار ضئيل  $\delta P$  يمثل الضغط الصوتي وهو يؤثر لنا زيادة أو نقصان في ضغط الهواء . ولنفرض انه كان هناك زيادة في الضغط في تلك الحالة يصاحب الزيادة في الضغط نقصان في الحجم مقداره  $\delta V$  وعليه تكون لدينا من المعادلة (4-9)

$$(P_0 + \delta P) (V_0 - \delta V)^3 = K \quad \dots(9-5)$$

اما في حالة نقصان الضغط بمقدار  $\delta P$  فان معادلة الحالة تعطينا :

$$(P_0 - \delta P) (V_0 + \delta V)^3 = K \quad \dots(9-6)$$

ولايجاد قيمة  $\delta P$  اما ان نفك الاقواس في المعادلة (9-5) و (9-6) ونجري التقريبات الضرورية وهذه عملية شاقة نوعا ما او ان نفاضل المعادلة (9-4) مباشرة فنحصل على

$$V_0 \delta P + \gamma P_0 V_0^{-1} \delta V = 0 \quad \dots(9-7)$$

ومن هذه المعادلة نجد ان مقدار التغير في الضغط  $\delta P$  الذي يصاحب تغير  $(\delta V)$  في الحجم هو :

$$\delta P = -\gamma P_0 \frac{\delta V}{V_0} \quad \dots(9-8)$$

وهذا المقدار يمثل الضغط الصوتي الذي يرمز له عادة بالحرف  $\hat{p}$  وعليه فان

$$\hat{p} = -\gamma P_0 \frac{\delta V}{V_0} \quad \dots(9-9)$$

والان اذا فرضنا ان مرور الموجة الصوتية يوسع حجم العنصر الذي يؤدي الى استطالة اضلاعه الثلاثة بالمقادير  $\delta x$  و  $\delta y$  و  $\delta z$  فعندئذ يكون حجم العنصر هو

$$V = (1 + \delta x + \delta y + \delta z) (dy + \delta y) (dz + \delta z) \quad \dots(9-10)$$

ولما كان الحجم الاصيل  $V_0$  للعنصر الصغير هو

$$V_0 = dy dz \quad \dots(9-11)$$

لذلك يكون مقدار الزيادة في الحجم  $\delta V$  ولدرجة عالية من الدقة هو :

$$\delta V = V - V_0 = \delta \xi \delta y \delta z + \delta \eta \delta x \delta z + \delta \zeta \delta x \delta y \quad \dots(9-12)$$

وبتقسيم المعادلة (9-12) على (9-11) نحصل على :

$$\frac{\delta V}{V_0} = \frac{\delta \xi}{\delta x} + \frac{\delta \eta}{\delta y} + \frac{\delta \zeta}{\delta z} \quad \dots(9-13)$$

وبأخذ القيمة الحدية للتغير النسبي في الحجم عندما تقترب أطوال اضلاع العنصر  $\delta x, \delta y, \delta z$  من الصفر نحصل على

$$\frac{\delta V}{V_0} = \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \zeta}{\partial z} \quad \dots(9-14)$$

نعرض هذه المعادلة (9-14) في المعادلة (9-9) فنجد ان

$$\hat{P} = -\gamma P_0 \left( \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \zeta}{\partial z} \right) \quad \dots(9-15)$$

وبتعويض المعادلة (9-15) في المعادلة (9-3) نحصل على :

$$\frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial z^2} = \frac{\rho_0}{\gamma P_0} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial t^2} \quad \dots(9-16)$$

وهذه هي المعادلة العامة للحركة الموجية في ثلاثة ابعاد بدلالة ضغط الموجة . وبلاحظ

ان المقدار  $\frac{P_0}{\gamma \rho_0}$  له ابعاد مقلوب مربع السرعة . فاذا ارمزنا لهذه السرعة بالحرف C فان

$$c^2 = \frac{\gamma P_0}{\rho_0} \quad \dots(9-17)$$



وفي الواقع فان هذه السرعة تمثل سرعة الموجة الصوتية في الهواء عندما يكون ضغط الهواء وكثافته في حالة التوازن  $\rho_0$  ,  $\hat{P}_0$  على الترتيب .  
 كما يلاحظ ان هذه المعادلة ( 16 - 9 ) يمكن احتزالها الى معادلة موجية في بعد واحد اذا لم يحدث تغير في الضغط في الاتجاهين z,y اي ان

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial z^2} = 0$$

وبذلك نحصل على المعادلة

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} \quad \dots ( 18 - 9 )$$

وهذه تمثل معادلة الحركة الموجية في بعد واحد التي سبق مناقشتها بالتفصيل في الفصل السابع ( حركة الموجة الصوتية في الهواء داخل انبوب ) ان المعادلة العامة للحركة الموجية في ثلاثة ابعاد يمكن التعبير عنها بدلالة الاحداثيات الكروية ( r,  $\theta$ ,  $\phi$  ) فتصبح كالآتي

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial \hat{p}}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial \hat{p}}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial \phi^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} \quad \dots ( 19 - 9 )$$

او

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial \hat{p}}{\partial r} + \frac{1}{r^2 \tan \theta} \frac{\partial \hat{p}}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 \hat{p}}{r^2 \sin^2 \theta}$$

$$= \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} \quad \dots ( 20 - 9 )$$

وهذه المعادلة يمكن التعبير عنها بدلالة الاحداثيات الاسطوانية (r, φ, z) فتصبح كالآتي

$$\frac{1}{r} \frac{\delta}{\delta r} \left( r \frac{dp^\wedge}{\delta r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \phi^2} + \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta t^2} \quad \dots\dots\dots (9-21)$$

$$\frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta r^2} + \frac{1}{r} \frac{\delta p^\wedge}{\delta r} + \frac{1}{r^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \phi^2} + \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta t^2} \quad \dots\dots\dots (9-22)$$

### 3 - 9 سرعة الجسيم في الهواء نتيجة تأثير الموجة الصوتية

ان مرور موجة صوتية في الهواء يؤدي الى اهتزاز جزيئات الهواء باتجاه انتقال الموجة . وتكون سرعة اي جسيم في الهواء نتيجة مرور الموجة هي " حيث :

$$" = \frac{\delta \xi}{\delta t} + \frac{\delta \eta}{\delta t} + \frac{\delta \zeta}{\delta t} \quad \dots\dots\dots (9-23)$$

حيث  $\frac{\delta \xi}{\delta t}$  تمثل مركبة سرعة الجسيم باتجاه المحور x

و  $\frac{\delta \eta}{\delta t}$  تمثل مركبة سرعة الجسيم باتجاه المحور y

و  $\frac{\delta \zeta}{\delta t}$  تمثل مركبة سرعة الجسيم باتجاه المحور z

ان مركبات السرعة هذه ترتبط مع ضغط الصوت  $\hat{p}$  من خلال مجموعة المعادلات ( 9-1 ) حيث

$$\frac{\partial \xi}{\partial t} = - \frac{1}{\rho_0} \int \frac{\partial \hat{p}}{\partial x} \partial t$$

$$\frac{\partial \eta}{\partial t} = - \frac{1}{\rho_0} \int \frac{\partial \hat{p}}{\partial y} \partial t$$

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} = - \frac{1}{\rho_0} \int \frac{\partial \hat{p}}{\partial z} \partial t$$

وبتعمير هذه العلاقات في المعادلة ( 9-23 ) نحصل على سرعة الجسيم

$$u = - \frac{1}{\rho_0} \int \left( \frac{\partial \hat{p}}{\partial x} + \frac{\partial \hat{p}}{\partial y} + \frac{\partial \hat{p}}{\partial z} \right) \partial t \quad \dots(2-24)$$

أو

$$u = - \frac{1}{\rho_0} \int \nabla \hat{p} \partial t \quad \dots(9-25)$$

حيث  $\nabla \hat{p}$  يمثل تدرج الضغط الصوتي ويساوي  $\left( \frac{\partial \hat{p}}{\partial x} + \frac{\partial \hat{p}}{\partial y} + \frac{\partial \hat{p}}{\partial z} \right)$

في نظام الاحداثيات المتعامد .

ويمكن ايجاد سرعة الجسيم باي نظام آخر للاحداثيات من معرفة كل من المؤثر التفاضلي  $\nabla^2$  والتدرج  $\nabla$  في ذلك النظام .

#### 4 - 9 حلول معادلة الحركة الموجية في ثلاثة أبعاد

لقد وجدنا ان معادلة الحركة الموجية التي تتحكم بانتقال الموجات الصوتية في الهواء ( أو أي غاز أو سائل ) يمكن ان يعبر عنها بصيغ مختلفة تختلف باختلاف الاحداثيات المستخدمة في الاشتقاق . واختيار اي صيغة من هذه الصيغ يعتمد على طبيعة المسألة التي سنتعامل معها ، فمثلاً اذا كانت المسألة تتطلب تحليل سلوك الموجات الصوتية في - مغلق على شكل متوازي مستطيلات فعندئذ يفضل استخدام معادلة الموجة بصيغتها الاحداثيات المتعامدة ( 16 - 9 ) ، واذا كانت المسألة تشتمل على مصدر كروي أو مصدر على شكل نقطة يبعث موجات كروية في الفضاء المحيط بالمصدر فعندئذ يفضل استخدام معادلة الموجة بالصيغة الكروية ( 20 - 9 ) . أما اذا كان مصدر الموجة اسطوانياً أو على شكل لخط مستقيم يرسل موجات ذات جهات اسطوانية فعندئذ يفضل استخدام معادلة الموجة بالصيغة الاسطوانية ( 22 - 9 ) . وهكذا يتضح ان اختيار الصيغة المناسبة للمعادلة الموجية بما يتفق وشكل جبهة الموجة ( مستوية أو كروية أو اسطوانية ) يسهل التعامل مع المسألة ويعكسه يصبح الامر في غاية التعقيد . وسنحاول هنا حل معادلة الموجة لحالات مختلفة لتتحقق الفائدة المرجوة من ذلك .

#### ( 5 - 9 ) حل معادلة الموجة باستخدام الاحداثيات المتعامدة

ان المعادلة العامة للموجة الصوتية في ثلاثة ابعاد بالاحداثيات المتعامدة هي ( 16 - 9 )

$$\frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 P}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial t^2} \quad \dots (9-26)$$

وسنحاول حل هذه المعادلة بطريقة فصل المتغيرات التي سبق ان استخدمناها في فصول سابقة .

نفرض ان الحل يأخذ الصيغة التالية

$$\hat{P}(x, y, z, t) = X(x) Y(y) Z(z) T(t) \quad \dots (9-27)$$

حيث ان  $T, Z, Y, X$  هي دوال للمتغيرات  $t, z, y, x$  على الترتيب .  
نعرض الحل ( 9-27 ) في معادلة الموجة ( 9-26 ) فنحصل على

$$\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} + \frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = \frac{1}{c^2 T^2} \frac{d^2T}{dt^2}$$

... (9-28)

بلاحظ من هذه المعادلات ان الطرف الايمن هو دالة للزمن  $t$  فقط . بينما الطرف الايسر دالة لـ  $z, y, x$  . وعليه يجب ان يكون كل طرف مساويا لمقدار ثابت وليكن هذا المقدار هو  $-k^2$  . وبذلك نحصل على المعادلتين التاليتين :

$$\frac{d^2T}{dt^2} = -c^2 k^2 T \quad \dots (9-29)$$

$$\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} + \frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = -k^2$$

... (9-30)

المعادلة (9-29) لها حل قياسي معروف وهو

$$T(t) = A_1 \sin ckt + B_1 \cos ckt \quad \dots (9-31)$$

لترتيب المعادلة (9-30) فتصبح كالآتي :

$$\frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} + \frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = -k^2 - \frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2}$$

... (9-32)

يلاحظ من هذه المعادلة ان الطرف الايمن هو دالة لـ  $x$  فقط بينما الطرف الايسر هو دالة لـ  $z, y$  . وعليه يجب ان يكون كل طرف مساويا لمقدار ثابت ، وليكن هذا المقدار هو  $-k^2 + k_x^2$  ، وبذلك نحصل على المعادلتين التاليتين :

$$\frac{d^2X}{dx^2} = -k_x^2 X \quad \dots (9-33)$$

$$\frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} + \frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = -k^2 + k_x^2 \quad \dots (9-34)$$

والحل القياسي للمعادلة ( 9-33 ) هو

$$X(x) = A_2 \sin k_x x + B_2 \cos k_x x \quad \dots (9-35)$$

نرتب المعادلة ( 9-34 ) فتصبح كالآتي

$$\frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = -k^2 + k_x^2 - \frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} \quad \dots (9-36)$$

يلاحظ من هذه المعادلة ان الطرف الايمن هو دالة للمتغير  $y$  فقط بينما الطرف الايسر هو دالة لمتغير آخر هو  $z$  فقط وعليه يجب ان يكون كل طرف مساويا لمقدار ثابت وليكن هذا المقدار هو  $-k^2 + k_x^2 + k_y^2$  ، وبذلك نحصل على المعادلتين التاليتين :

$$\frac{d^2Y}{dy^2} = -k_y^2 Y \quad \dots (9-37)$$

$$\frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = -k^2 + k_x^2 + k_y^2 \quad \dots (9-38)$$

والحل القياسي للمعادلة ( 9-37 ) هو

$$Y(y) = A_3 \sin k_y y + B_3 \cos k_y y \quad \dots (9-39)$$

نرب المعادلة ( 38 - 9 ) فتصبح كالآتي

$$\frac{d^2Z}{dx^2} = (-k^2 + k_x^2 + k_y^2) Z \quad \dots (9-40)$$

نفرض ان المقدار الثابت المحصور بين قوسين يساوي  $-k_z^2$  أي ان

$$k_z^2 = -k^2 + k_x^2 + k_y^2 \quad \dots (9-41)$$

فتصبح المعادلة ( 40 - 9 ) كالآتي

$$\frac{d^2Z}{dz^2} = -k_z^2 Z \quad \dots (9-42)$$

والحل القياسي لهذه المعادلة هو

$$Z = A_4 \sin k_z z + B_4 \cos k_z z \quad \dots (9-43)$$

الآن نعوض الحلول ( 31 - 9 ) و ( 35 - 9 ) و ( 39 - 9 ) و ( 43 - 9 ) في ( 27 - 9 )  
فنحصل على الحل العام لمعادلة الحركة الموجية في ثلاثة ابعاد

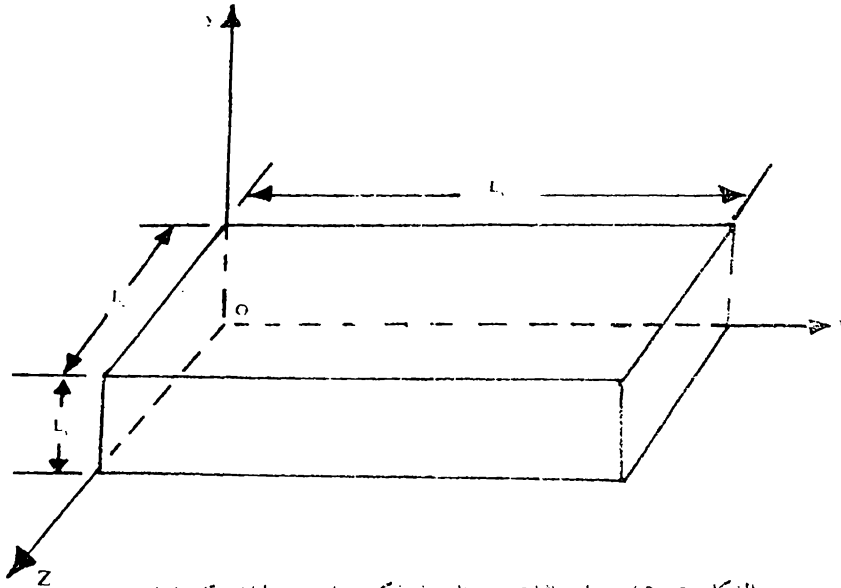
$$\hat{P} = (A_1 \sin k_x x + B_1 \cos k_x x) (A_2 \sin k_y y + B_2 \cos k_y y) (A_3 \sin k_z z + B_3 \cos k_z z) \quad \dots (9-44)$$

حيث ان  $A_4, B_3, B_2, B_1, A_4, A_3, A_2, A_1$  هي ثوابت اختيارية يمكن ايجاد قيمها من معرفة الشروط الحدودية للمسألة . ان لهذا الحل تطبيقات عديدة ومفيدة في مجال الفيزياء . ولعل اهم تلك التطبيقات في مجال الصوت هو دراسة سلوك الموجات الصوتية في حيز مغلق على شكل متوازي مستطيلات .

## 6-9 الموجات الصوتية في حيز مغلق على شكل متوازي مستطيلات قائم

ان دراسة سلوك الموجات الصوتية في أي حيز مغلق ذي ثلاثة ابعاد له اهمية خاصة في مجال التصميم الصوتي للغرف والقاعات بما يساعد على توزيع الطاقة الصوتية بشكل جيد . وفي الواقع فان القاعات المغلقة لا تكون دائما على شكل متوازي مستطيلات قائم . ان الحل ( 44-9 ) يخص متوازي المستطيلات بالذات ، الا ان النتائج المستحصلة يمكن تعميمها على الاشكال الاخرى .

سنفرض ان لدينا حيزاً مغلقاً على شكل متوازي مستطيلات قائم ابعاده  $L_x \cdot L_y \cdot L_z$  وان جدراناه صلبة وملساء وتنعكس الموجات الصوتية الساقطة عليها كلياً بدون امتصاص . ونفرض ان احد زوايا الحيز هو نقطة الاصل  $O$  كما هو مبين في الشكل ( 3-9 )



الشكل ( 3-9 ) يبين احد ابعاد حيز مغلق على شكل متوازي مستطيلات قائم ابعاده  $L_x, L_y, L_z$



ان المعادلة التي تتحكم بانتقال الموجات الصوتية في ثلاثة أبعاد بالاحداثيات

المتعامدة هي

$$\frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial z^2} = \frac{1}{C^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial t^2} \quad (9-45)$$

والحل العام الذي يصف الموجات الصوتية المستوية المتقدمة في ثلاثة ابعاد هو

$$\hat{P} = (A_1 \sin ckt + B_1 \cos ckt) (A_2 \sin k_x x + B_2 \cos k_x x) \\ (A_3 \sin k_y y + B_3 \cos k_y y) (A_4 \sin k_z z + B_4 \cos k_z z) \quad (9-46)$$

والشروط الحدودية التي ينبغي تطبيقها لايجاد الثوابت الاختيارية  $B_2, B_1, \dots, A_2, A_1$  في هذه المسألة الخاصة هي ان مركبة سرعة الجسم العمودية على اي جدار تساوي صفراً وذلك لاد الجدار علب تماما ولايسمح للجسيمات بالحركة العمودية عليه . وهذه الشروط يمكن التعبير عنها رياضياً كالآتي

$$(مركبة سرعة الجسم الموازية للمحور x = u_x = 0 \text{ صفر عند الموضعين } x = 0, x = L_x)$$

$$\text{و) (مركبة سرعة الجسم الموازية للمحور y = u_y = 0 \text{ صفر عند الموضعين } y = 0, y = L_y)$$

$$\text{و) (مركبة سرعة الجسم الموازية للمحور z = u_z = 0 \text{ صفر عند الموضعين } z = 0, z = L_z)$$

ومركبات سرعة الجسم الموازية للمحور الثلاثة  $z, y, x$  يمكن ايجادها من المعادلة (9-1) حيث ان

$$\rho \frac{\partial u_x}{\partial t} = \rho \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\partial \xi}{\partial t} \right) = - \frac{\partial \hat{P}}{\partial x}$$

$$\rho \frac{\partial u_y}{\partial t} = \rho \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\partial \eta}{\partial t} \right) = - \frac{\partial \hat{P}}{\partial y}$$

$$\rho \frac{\partial u_z}{\partial t} = \rho \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\partial \zeta}{\partial t} \right) = - \frac{\partial \hat{P}}{\partial z}$$

وعليه تصبح الشروط الحدودية كالآتي

الشرط الحدودي الاول هو

$$x = L_x \text{ و } x = 0 \text{ في الموضعين } \frac{\delta P}{\delta x} = 0$$

الشرط الحدودي الثاني هو

$$y = L_y \text{ و } y = 0 \text{ في الموضعين } \frac{\delta P}{\delta y} = 0$$

الشرط الحدودي الثالث هو

$$z = L_z \text{ و } z = 0 \text{ في الموضعين } \frac{\delta P}{\delta z} = 0$$

الان نطبق الشرط الحدودي الاول في الموقع  $x=0$ .  
نفاضل الحل (9-46) بالنسبة ل  $x$  فنجد ان

$$\frac{\delta p^{\wedge}}{\delta x} = (A_1 \sin cht + B_1 \cos ckt) (A_2 k_x \cos k_x x - B_2 K_2 \sin K_x x)$$

$$(A_3 \sin k_y y + B_2 \cos k_y y) (A_4 \sin hz + B_4 \cos K_z z)$$

$$\text{نعوض } \frac{\delta p^{\wedge}}{\delta x} = 0 \text{ عندما } x=0 \text{ فنحصل على}$$

$$0 = A_2 k_x (A_1 \sin ckt + B_1 \cos ckt) (A_3 \sin k_y y + B_3 \cos k_y y)$$

$$A_4 \sin k_z z + B_4 \cos k_z z)$$

من اجل ان يكون الطرف الايمن مساويا للصفر يجب ان نلاحظ انه لايمكن لاي من الاقواس الثلاثة ان يساوي صفرا والافان الحل سينهار تماما . ولما كانت قيمة  $k_x$  لايمكن ان تساوي صفرا دائما . لذلك فان  $A_2$  يجب ان تساوي صفراً . وبنفس الطريقة تماما يمكن ان نجد ان  $A_3$  تساوي صفرا عندما نطبق الشرط الحدودي الثاني عند الموقع  $y = 0$  ونجد ان  $A_4$  يساوي صفراً عندما نطبق الشرط الحدودي الثالث عند الموقع  $z = 0$  . وتعوويض  $A_4 = A_3 = A_1$  صفر يصبح الحل العام كالاتسي

$$P^{\wedge} = ( (A_1 \sin ckt + B_1 \cos ckt) (B_2 \cos k_y y) B_4 \cos k_z z)$$

واذا فرضنا ان

$$A_1 B_2 B_3 B_4 = C_1$$

$$B_1 B_2 B_3 B_4 = C_2$$

فان الحل العام يصبح كالآتي

$$\hat{p} = (C_1 \sin ckt + C_2 \cos ckt) (\cos k_x x) (\cos k_y y) (\cos k_z z) \dots (9-47)$$

الآن نطبق الشروط الحدودية في المواضع  $x = L_x$ ,  $y = L_y$ ,  $z = L_z$  على الترتيب  
نفاضل الحل (9-47) بالنسبة لـ  $x$  فنجد ان

$$\frac{\partial \hat{p}}{\partial x} = -k_x (\sin k_x x) (\cos k_y y) (\cos k_z z) (C_1 \sin ckt + C_2 \cos ckt)$$

نعوض  $\frac{\partial \hat{p}}{\partial x} = 0$  عندما  $x = L_x$  فنحصل على

$$-k_x (\sin k_x L_x) (\cos k_y y) (\cos k_z z) (C_1 \sin ckt + C_2 \cos ckt) = 0$$

من أجل ان يكون الطرف الايسر مساوياً للصفر يجب ان نلاحظ ان المقدار  
[  $(C_1 \sin ckt + C_2 \cos ckt) (\cos k_y y) (\cos k_z z)$  ] لا يساوي صفرأ  
والا فان الحل (9-47) سينهار تماماً. ولما كانت قيمة  $k_x$  لا يمكن ان تساوي صفرأ  
دائماً اذن يجب ان تكون قيمة

$$\sin k_x L_x = 0$$

وهذا يتحقق عندما

$$k_x L_x = l\pi \dots (9-48)$$

حيث  $l$  تماوي صفرأ واي عدد صحيح 4, 3, 2, 1... الخ وبففس  
الطريقة تماماً نجد انه عند تطبيق الشرط الحدودي  $\frac{\partial \hat{p}}{\partial y} = 0$  في الموضع  $y = L_y$  ان

$$\sin k_y L_y = 0$$

وهذا يتحقق عندما

$$k_y L_y = m\pi \dots (9-49)$$

حيث  $m$  تساوي صفرأ او أي عدد صحيح 4, 3, 2, 1... الخ

وبتطبيق الشرط الحدودي  $\frac{\partial p}{\partial z} = 0$  في الموضع  $z = L_z$  نجد أن

$$\sin k L_z = 0$$

وهذا يتحقق عندما

$$k L_z = n\pi$$

... (9-50)

حيث  $n$  تساوي صفراً أو أي عدد صحيح 4, 3, 2, 1 الخ  
الآن نعوض قيم  $k_x, k_y, k_z$  من المعادلات (9-48), (9-49), (9-50) في المعادلة (9-41) نتحصل على

$$k^2 = \left(\frac{l\pi}{L_x}\right)^2 + \left(\frac{m\pi}{L_y}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{L_z}\right)^2 \quad \dots (9-51)$$

ولكن  $\frac{\omega}{c}$  يمثل العدد الموجي

حيث  $f$  هو التردد الزاوي للموجات الصوتية وتساوي  $(2\pi f)$

$$c = \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}} \quad \text{وهي سرعة الصوت في الهواء وتساوي}$$

وبالتعويض المناسب في المعادلة (9-51) نجد أن

$$f^2 = \frac{c^2}{4\pi^2} \left[ \left(\frac{l}{L_x}\right)^2 + \left(\frac{m}{L_y}\right)^2 + \left(\frac{n}{L_z}\right)^2 \right]$$

وبالاختزال نحصل على العلاقة التالية

$$f = \frac{c}{2} \sqrt{\left(\frac{l}{L_x}\right)^2 + \left(\frac{m}{L_y}\right)^2 + \left(\frac{n}{L_z}\right)^2} \quad \dots (9-52)$$

ان هذه العلاقة الهامة تحدد الترددات الرنينية المسموح بها داخل الحيز المغلق والذي هو على شكل متوازي مستطيلات قائم . وبلاحظ من هذه العلاقة ان عدد الترددات الرنينية المسموح بها في أي حيز يكون كبيراً جداً وتحدد قيم هذه الترددات بقيم صحيحة الأعداد الصحيحة  $(l, m, n)$  التي لاحصر لها . وكل مجموعة مستقلة من قيم الأعداد الصحيحة تمثل نمطا خاصاً من انماط الاهتزاز الذي يظهر على

شكل موجات واقفة داخل الحيز المغلق . ويمكن رسم نمط أي موجة واقفة بمصاحب لأي تردد رنيني باستخدام المعادلتين ( 47 - 9 ) و ( 52 - 9 ) وذلك بتعيين القيم المناسبة ل ( m, n ) في المعادلة ( 47 - 9 ) وهذه المعادلة تشير إلى ان ثلاثة أوضاع فقط تقع في كل زاوية من زوايا الحيز المغلق لجميع الموجات الواقفة ولهذا ترتبط ارتباطاً وثيقاً في حالة الرغبة بإثارة أكبر عدد ممكن من الترددات الرنينية المسموح بها في الحيز المغلق يوضع المصدر الصوتي ( كصكبر الصوت مثلاً ) في أي زاوية من زوايا الحيز المغلق . إذا كان شكلها متوازي مستطيلات . أما اذا وضع المصدر الصوتي في أي موضع آخر من الزوايا فإن ما ينشأ من الاهتزازات الرنينية (أو الموجات الواقفة) هي فقط تلك التي تقع عند ما في مربع المصدر الصوتي .

لذا وجدنا ان كل تردد رنيني يقابله نمط خاص من أنماط الاهتزازات في الموجة الواقفة . قيمة أي تردد رنيني تتحدد بذكر مجموعة الأعداد الصحيحة ( l, m, n ) التي تتحدد نمط الاهتزاز لذلك يفضل ان تكتب المعادلة الأخيرة ( 52 - 9 ) بالشكل التالي:

$$f_{mn} = \sqrt{\left(\frac{l}{L_x}\right)^2 + \left(\frac{m}{L_y}\right)^2 + \left(\frac{n}{L_z}\right)^2} \quad ( 9 - 53 )$$

وبالنظر لأهمية الموجات الواقفة في حيز مغلق ذي ثلاثة ابعاد ليس في مجال الصوت فحسب بل في جميع المجالات التي تشمل على ظاهرة الاهتزاز ، لذلك سنوضح هذه المعادلة بمثال عملي مدعم بالحسابات .

لفرض أن لدينا قاعة أو غرفة على شكل متوازي مستطيلات أبعادها 5 متر × 3 متر . وان سرعة الصوت في الهواء هي 343 متر في الثانية . عندئذ يمكن حساب الترددات الطبيعية ( الترددات الرنينية ) للقاعة بتعويض القيم المناسبة للأعداد ( l, m, n ) التي تمثل نمط الاهتزاز وابعاد الغرفة في المعادلة ( 53 - 9 ) فنجد ان الـ 25 الأولى من الترددات الطبيعية هي كما مبينة في الجدول ( 9 )

الجدول (1-9) يبين مجموعة من الترددات الطبيعية الواصلة لقاعة ابعادها 6م × 5م × 3م

A	m	n	f هيرتز
1	0	0	29
0	1	0	34
1	1	0	45
0	0	1	57
2	0	0	57
1	0	1	64
0	1	1	67
2	1	0	67
0	2	0	69
1	1	1	72
1	2	0	74
2	0	1	80
3	0	0	86
2	1	1	88
0	2	1	89
2	2	0	89
3	1	0	92
1	2	1	92
3	0	1	103
0	3	0	103
2	2	1	106
3	1	1	108
3	2	0	109
0	0	2	114
4	0	0	114

يلاحظ من هذا الجدول ان قيم الترددات الرنينية تتقارب من بعضها كلما ارتفع مقدارها. اي ان عدد انماط الاهتزاز ضمن اي مدى محدد من التردد يزداد كلما ازداد التردد. وهذا ما يعبر عنه بكثافة الانماط. ويمكن توضيح كيف تتغير كثافة الانماط مع التردد بصورة افضل بطريقة بيانية. فنحن نعلم ان لكل مجموعة مستقلة من الاعداد (I,m,n) هنالك قيمة معينة للتردد الرنيني  $f_{imn}$ . ويلاحظ من الجدول (9-1) انه قد يكون هناك نفي القيمة لـ  $f_{imn}$  لمجموعتين مستقلتين من الاعداد (I,m,n). فاذا وضعنا المعادلة (9-53) بالشكل الآتي :

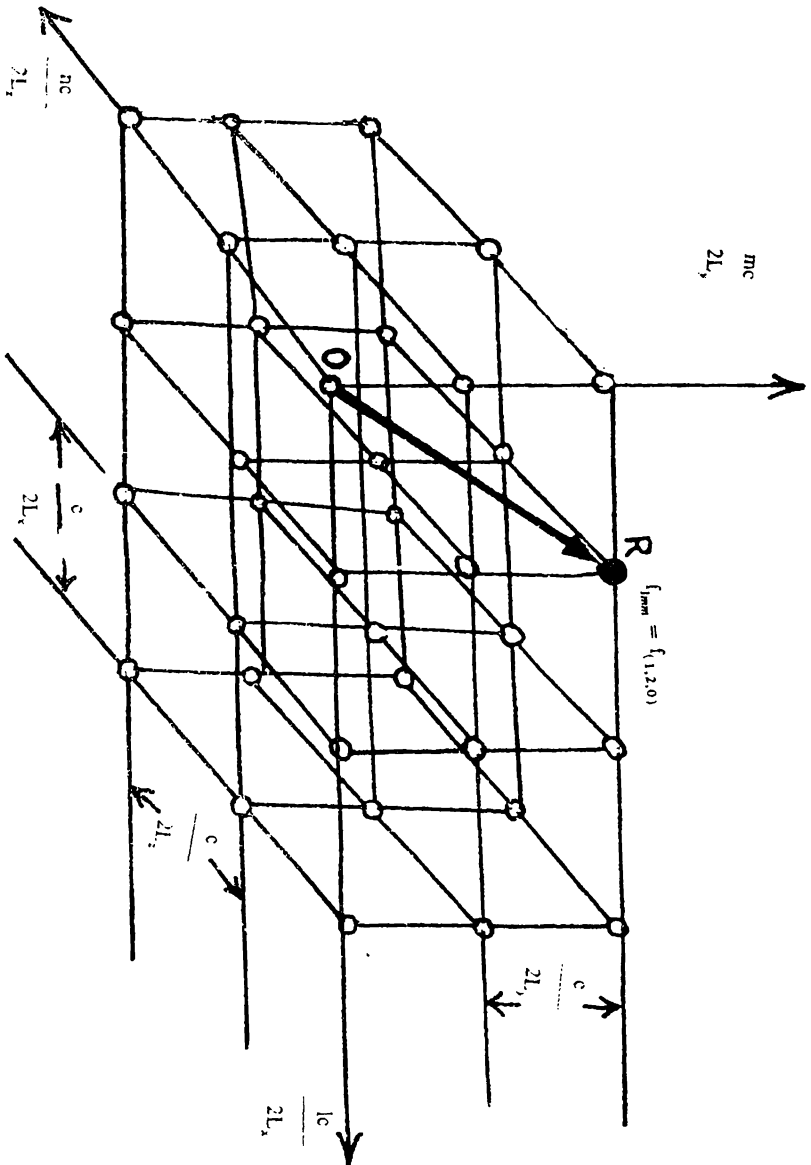
$$f_{imn}^2 = \left( \frac{cl}{2L_x} \right)^2 + \left( \frac{cm}{2L_y} \right)^2 + \left( \frac{cn}{2L_z} \right)^2 \quad \dots (9-54)$$

وهذه المعادلة يمكن تمثيلها بيانياً بالمشبك القائم المبين في الشكل (4-9) ان كل تقاطع يؤشر بنقطة ، وطول الخط الواصل بين نقطة التقاطع ونقطة الاصل (OR مثلاً) يمثل قيمة التردد الرنيني المقابل لتلك النقطة واتجاه هذا الخط يعطي اتجاه الموجات الواقعة المصاحبة لذلك التردد. ان كل نقطة تقاطع عبارة عن رأس حلة على شكل متوازي مستطيلات ابعادها  $\frac{c}{2l_x}$  ،  $\frac{c}{2l_y}$  ،  $\frac{c}{2l_z}$  وحجم هذه الخلية هو

هو  $\left( \frac{c^3}{8L_x L_y L_z} \right)$  وهناك عدد من الخلايا يساوي عدد نقاط التقاطع ( اي عدد

الترددات الرنينية ) ، وذلك لان كل خلية لها ثمان نقاط تقاطع وكل نقطة تقاطع تمثل زاوية مشتركة لثمان خلايا. والهدف الان هو ايجاد عدد الترددات الرنينية N (او عدد انماط الاهتزاز التي قيمها اقل من تردد معين f. ان عدد هذه الترددات يساوي عدد نقاط التقاطع الواقعة ضمن الثمن الاول من الفضاء الكروي الذي نصف قطره f ومركزه نقطة الاصل O. وهذا الحجم يساوي .

$$\frac{1}{8} \left( \frac{4}{3} \pi f^3 \right) = \frac{1}{6} \pi f^3$$



الشكل (4-9) تبين الشكل التثالي للمادة (9-54) : طول المحاور OR يمثل قيمة التردد الرنيني المقابل للمجموعة  
 لعدد 1.2.0



وعليه فان عدد الترددات الرنينية  $N$  التي قيمها اقل من  $f$  هو

$$N = \frac{1}{6} \pi f^3 / \frac{c^3}{8V}$$

$$N = \frac{4 \pi V f^3}{3 c^3} \quad \dots (9-55)$$

حيث  $V$  هو حجم القاعة ( ويساوي  $L_x L_y L_z$  ) ومن هذه المعادلة يمكن ايجاد عدد انماط الاهتزاز  $\delta N$  التي يمكن ان تحدث ضمن مدى التردد المحصورين  $f + \delta f$  وذلك باجراء عملية التفاضل فنحصل على

$$\delta N = \frac{4 \pi V f^2}{c^3} \delta f \quad \dots (9-56)$$

وبلاحظ من هذه المعادلة ان كثافة الانماط  $(\delta N / \delta f)$  تتناسب طرديا مع مربع التردد  $f$ . والجدول (9-2) يبين قيم الانماط  $N$  وكثافة الانماط  $(\delta N / \delta f)$

الجدول ( 9-2 ) يبين

عدد الأنماط  $N$  وكثافة الأنماط  $(\delta N / \delta f)$  لغرفة على شكل متوازي مستطيلات حجمها  $6 \times 5 \times 3$  م

التردد $f$ هيرتز	كثافة الأنماط	عدد الأنماط $N$ المتارة تحت التردد $f$
63	0.1	2
125	0.4	18
250	1.7	146
500	7.0	1170
1000	28	9340
2000	112	74600
4000	448	597000
8000	1790	4770000

عند مختلف الترددات  $f$  في غرفة ذات نفس الابعاد المذكورة في المثال السابق . ويجب ان يلاحظ ان كثافة الانماط محسوبة عندما يكون مدى التردد  $\delta f$  يساوي 1 هيرتز.

ان هذه النتائج تشير الى أنه كلما ازداد تردد مصدر الصوت داخل القاعة كلما ازداد عدد انماط الاهتزاز (أي الموجات الواقفة) المستثارة في القاعة وبذلك يكون الضغط الصوتي اكثر تجانساً في القيمة في مختلف المواضع والعكس بالعكس تماماً.

ومن المفيد أن نذكر ان لهذه الطريقة في تحليل انماط الاهتزاز تطبيقات هامة في مجالات اخرى في الفيزياء غير مجال الصوت . ومن الامثلة البارزة على ذلك هو اتباع هذه الطريقة لتحقيق كل من قانون بلانك الذي يدور حول التوزيع الطاقة الكهرومغناطيسية المنبعثة من الأجسام الحارة على طيف التردد وكذلك نظرية ديبراي التي تتعلق بالحرارات النوعية للأجسام الصلبة .

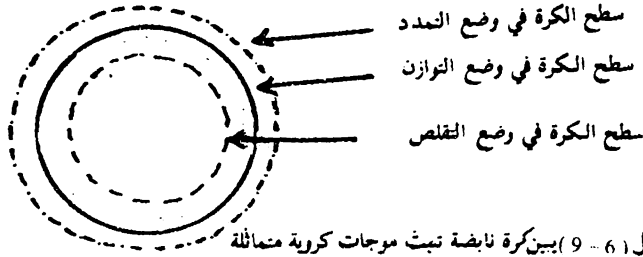
#### 7-9 حل معادلة الموجة باستخدام الاحداثيات الكروية $(r, \theta, \phi)$

ان معادلة الحركة الموجية بالاحداثيات الكروية  $(r, \theta, \phi)$  هي

$$\frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta r^2} + \frac{2}{r} \frac{\delta p^\wedge}{\delta r} + \frac{1}{r^2 \tan \theta} \frac{\delta p^\wedge}{\delta \theta} + \frac{1}{r^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \theta^2} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \phi^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta t^2} \quad (9-57)$$

والحل العام لهذه المعادلة ليس سهلاً لأنه يقتضي استخدام رياضيات متقدمة لم يألفها الطالب في هذه المرحلة من دراسته . ومثل هذا الحل يصلح لأي مصدر صوتي كروي الشكل يبت موجاته بصورة متماثلة او غير متماثلة في جميع الاتجاهات والحل في هذه الحالة يعطي قيمة الضغط الصوتي  $\hat{P}(r, \theta, \phi, t)$  في اي لحظة زمنية  $t$  وعلى اي بعد  $(r)$  وفي اي اتجاه  $(\theta, \phi)$  وعلى الرغم من الاهمية النظرية لهذا الحل الا ان تطبيقاته العملية محدودة وفي الواقع ان الكثير من مصادر الصوت الكروية او النقطية ثبت موجاتها بصورة متماثلة كروياً، أي لا تعتمد على الاتجاهات  $(\theta, \phi)$  كما في

حالة الموجات المتولدة من كرة تنبض دورياً والمبينة في الشكل ( 6 - 9 ) او الموجات الناتجة من انفجار صغير يحدث في موقع عميق في الأرض .



وفي حالة التماثل الكروي الكامل فان ضغط الموجة  $\hat{P}$  يعتمد على البعد  $r$  فقط ( ولا يعتمد على  $\phi, \theta$  ) وبذلك فان معادلة الموجة تختزل الى الشكل الآتي :

$$\frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta r^2} + \frac{2}{r} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta t^2} \quad \dots\dots\dots (9-58)$$

وهذه تمثل الصيغة العامة لمعادلة الموجة للموجات المتماثلة كروياً ، والضغط الصوتي في هذه الحالة يكون دالة للمسافة الشعاعية  $r$  مقاسة من مركز المصدر والزمن  $t$  . ان المعادلة ( 58 - 9 ) يمكن كتابتها أيضاً بالشكل

$$\frac{1}{r} \frac{\delta^2 (rP^\wedge)}{\delta r^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta t^2} \quad \dots\dots\dots (9-59)$$

ولما كانت المسافة الشعاعية  $r$  هي متغير مستقل لا يعتمد على الزمن  $t$  ، لذلك يمكن كتابة المعادلة الاخيرة بالصيغة الآتية

$$\frac{\delta^2 (rP^\wedge)}{\delta r^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 (rP^\wedge)}{\delta t^2} \quad \dots\dots\dots (9-60)$$

اذا تعاملنا مع المقدار  $(r\hat{P})$  باعتباره حداً واحداً ، فعندئذ تصبح معادلة الموجة الصوتية بالاحداثيات الكروية في ثلاثة ابعاد مشابهة تماماً لمعادلة الموجة الصوتية المستوية في بعد واحد التي سبق اشتقاقها وحلها في الفصل السابع . وعليه يصبح الحل العام للمعادلة ( 60 - 9 ) هو

$$r\hat{p}^\wedge = f_1 (ct - r) + f_2 (ct + r)$$

أو

$$\hat{p}^\wedge = \frac{1}{r} f_1 (ct - r) + \frac{1}{r} f_2 (ct + r)$$

حيث الحد الاول  $\frac{1}{r} f_1 (ct - r)$  يمثل موجة كروية منبعثة من نقطة الاصل وبسرعة  $c$

وهو الحد الذي يمثل الموجة الصوتية التي ينتجها المصدر فعلاً وببها بالتماثل في جميع الجهات في الفضاء المحيط بالمصدر . والحد الثاني  $\frac{1}{r} f_2 (ct + r)$  يمثل موجة كروية التي تقترب من بعيد الى نقطة الاصل وبسرعة  $c$  . وهذا الحد له تطبيقات قليلة جداً في الصوتيات وعليه يمكن اهماله في معظم الحالات . وبذلك يأخذ الحل العام الشكل

$$\hat{P} = \frac{1}{r} f(ct - r)$$

وإذا فرضنا ان المصدر الكروي ينبض بحركة توافقية جيبية عندئذ يصبح الحل كالتالي

$$\hat{P}(r, t) = \frac{A}{r} \sin(\omega t - kr) \quad \dots (9-62)$$

حيث  $A$  ثابت اختياري يمثل قيمة الضغط الصوتي على بعد وحدة المسافة من المصدر و  $\omega$  هو التردد الزاوي و  $k = \frac{\omega}{c}$  هو العدد الموجي ويمكن التأكد من صحة هذا الحل بتعويضه في المعادلة (9-60) .

ويلاحظ من هذا الحل ان السعة  $\left(\frac{A}{r}\right)$  تصبح

مالاته من الكبر عند نقطة الاصل ( $r = 0$ ) لكن في الواقع ان المصدر له حجم ومركزه ينطبق على نقطة الاصل والقياسات تتم خارج المصدر وعليه يمكن تجنب عملياً حالة المالاته في السعة عند نقطة الاصل (أو مركز المصدر) ويلاحظ أيضاً من الحل (9-62) انه على مسافات كبيرة  $r$  بالمقارنة مع الطول الموجي  $\lambda$  للصوت المنبعث من المصدر ان شكل جبهة الموجة لا يتغير بصورة ملحوظة كلما انتشرت الموجة بعيداً عن المصدر . وان سعة الموجة  $\left(\frac{A}{r}\right)$  تتناقص كلما ازدادت المسافة  $r$  من المصدر . وله

كانت شدة الموجة ( أي الطاقة المتدفقة خلال وحدة المساحة في وحدة الزمن ) تتناسب طردياً مع مربع السعة ، لذلك فان شدة الصوت المنبعث تتناسب عكسياً مع مربع المسافة وهذا ينسجم مع قانون حفظ الطاقة الذي يشير الى أن الطاقة الصوتية المتدفقة من المصدر تتوزع على مساحة أكبر  $(4\pi r^2)$  كلما تقدمت الموجة مسافة أكبر . وهذا يؤدي الى تضاعف شدة الصوت كلما ابتعدنا عن المصدر وفق قانون التربيع العكسي ، وهذا يتم فقط في حالة غياب عوامل الامتصاص والتبديد للطاقة الصوتية في الوسط الذي ينتقل الموجات الصوتية .

8 - 9 حل معادلة الموجة باستخدام الاحداثيات الاسطوانية (r, ϕ, z)

ان معادلة الحركة الموجية بالاحداثيات الاسطوانية (r, ϕ, z) هي :

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \hat{p}}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2}$$

وحل هذه المعادلة ليس سهلاً حتى في حالة تبسيطها وجعلها معادلة تمثل موجات اسطوانية تبث بصورة متعائلة شعاعياً . اذ يقتضي حلها التوغل في الرياضيات المتقدمة لهذا السبب سنكتفي باعطاء خلاصة الحل على اعتبار ان المصدر هو عبارة عن سطح اسطواني يهتز حول محور معين بسعة ثابتة ونفس الطور وبشع موجات اسطوانية تنتشر شعاعياً من المحور شدة الصوت تتناسب عكسياً مع البعد r عن المحور ، ولذلك فان الضغط الصوتي  $\hat{p}$  يتناسب عكسياً مع  $\sqrt{r}$

## امثلة محلولة

مثال (1 - 9)

برهن ان المعادلة العامة للموجة في ثلاثة ابعاد بالاحداثيات المتعامدة

$$\frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta x^2} + \frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta y^2} + \frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta z^2} + \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta t^2}$$

يمكن اختزالها الى معادلة الموجة المتماثلة كرويا

$$\frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta r^2} + \frac{2}{r} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} + \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta t^2}$$

الحل

لدينا

$$r^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

..... (1)

نفاضل بالنسبة ل x فنجد ان

$$\frac{\delta r}{\delta x} = \frac{x}{r}$$

..... (2)

$$0 = \frac{\delta P^\wedge}{\delta \phi} = \frac{\delta P^\wedge}{\delta \theta}$$

واذا فرضنا ان  $\hat{P}$  لا يعتمد على  $\phi, \theta$  فعندئذ

ولدينا

$$\frac{\delta P^\wedge}{\delta x} = \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} \frac{\delta r}{\delta x} + \frac{x}{r} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} \quad \text{..... (3)}$$

نفاضل المعادلة (3) مرة اخرى بالنسبة ل x فنجد ان

$$\frac{\delta^2 P^\wedge}{\delta x^2} = \frac{1}{r} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} + \frac{x}{r^2} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} + \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} \frac{\delta r}{\delta x} + \frac{x}{r} \frac{\delta}{\delta x} \left( \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} \right)$$

$$= \frac{1}{r} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} + \frac{x}{r^2} \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} + \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} \frac{\delta r}{\delta x} + \frac{x}{r} \frac{\delta}{\delta r} \left( \frac{\delta P^\wedge}{\delta r} \right) \frac{\delta r}{\delta x}$$

$$\frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial x^2} = \frac{1}{r} \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} - \frac{x}{r^2} \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{x}{r} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial x}$$

نعرض المعادلة (2) في المعادلة الاخيرة فنحصل على

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial x^2} &= \frac{1}{r} \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} - \frac{x^2}{r^3} \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} + \frac{x^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} \\ &= \frac{x^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \left( \frac{1}{r} - \frac{x^2}{r^3} \right) \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} \\ &= \frac{x^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \left( \frac{y^2 + z^2}{r^3} \right) \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} \quad \dots (4) \end{aligned}$$

ونفس الطريقة نحصل على

$$\frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial y^2} = \frac{y^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \left( \frac{z^2 + x^2}{r^3} \right) \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} \quad \dots (5)$$

و

$$\frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial z^2} = \frac{z^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \left( \frac{x^2 + y^2}{r^3} \right) \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} \quad \dots (6)$$

نعرض المعادلات (4) ، (5) ، (6) في معادلة الموجة بالاحداثيات المتعامدة فنجد أن

$$\begin{aligned} \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial t^2} &= \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial z^2} \\ &= \frac{x^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \frac{y^2 + z^2}{r^3} \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} + \frac{y^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \frac{z^2 + x^2}{r^3} \\ &\quad \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} + \frac{z^2}{r^2} \frac{\partial^2 \hat{P}}{\partial r^2} + \frac{x^2 + y^2}{r^3} \frac{\partial \hat{P}}{\partial r} \end{aligned}$$

$$\frac{\hat{q}_0}{r_0} \left( \frac{\varepsilon_\gamma + \varepsilon_x + \varepsilon_x + \varepsilon_z + \varepsilon_z + \varepsilon_\gamma}{\varepsilon_1} \right) + \frac{\hat{q}^{\varepsilon_0}}{\varepsilon_{r_0}} \left( \frac{\varepsilon_z + \varepsilon_\gamma + \varepsilon_x}{\varepsilon_1} \right) =$$

$$\frac{\hat{q}_0}{r_0} \frac{\varepsilon_z}{\varepsilon_1} + \frac{\hat{q}^{\varepsilon_0}}{\varepsilon_{r_0}} \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_1} =$$

$$\frac{\hat{q}_0}{r_0} \frac{\varepsilon}{1} + \frac{\hat{q}^{\varepsilon_0}}{\varepsilon_{r_0}} =$$



## اسئلة

- 9-1 وضح ماهو المقصود بما يلي :
- (أ) موجة في بعد واحد  
(ب) موجة في بعدين  
(ج) موجة في ثلاثة ابعاد  
اذكر امثلة توضح ذلك.
- 9-2 اشرح ماهي (أ) الموجة المستوية (ب) الموجة الكروية (ج) الموجة الاسطوانية  
اذكر امثلة توضح ذلك. ثم بين هل يمكن تحويل احدهما للاخرى ووضح كيف.
- 9-3 تأخذ معادلة الموجة في ثلاثة ابعاد اشكالاً مختلفة تبع نظام الاحداثيات المستخدم لاشتقاقها. فما هو وجه الاختلاف ان وجد؟ هل هو اختلاف فيزيائي ام رياضي؟ وضح
- 9-4 يمكن وصف المصدر الكروي الذي يبث موجات كروية متماثلة في جميع الاتجاهات بانه مصدر نقطي. هل صحيح ذلك؟ وضح كيف.
- 9-5 اشرح كيف تغير شدة الصوت الناتج من مصدر كروي مع المسافة من المصدر ثم وضح كيف يتلاشى الصوت؟ واين تحتني الطاقة الصوتية وكيف يتفق ذلك مع قانون حفظ الطاقة؟
- 9-6 ايها اكثر اهمية من الناحية العملية المصدر الكروي للموجة ام المصدر الاسطواني؟
- 9-7 اذكر امثلة عملية على المصادر الكروية للموجة؟ هل يعتبر الفم اثناء الكلام مصدر كروي للموجة الصوتية؟
- 9-8 هل يمكن ان تصبح جبهة الموجة الكروية جبهة مستوية؟ وضح كيف.
- 9-9 هل جميع مصادر الصوت تشع الصوت بصورة منتظمة في جميع الجهات؟ وضح اجابتك مع ذكر امثلة.
- 9-10 لقد وجدنا ان سرعة الصوت في الهواء تساوي  $\sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}}$  سواء كانت الموجة مستوية او كروية. فكيف تعلق ذلك؟
- 9-11 لقد اشتقنا معادلة الموجة بدلالة الضغط الصوتي  $\hat{p}$  فكيف تتوقع ان يكون شكل المعادلة بدلالة (أ) ازاحة الجسم (ب) سرعة الجسم (ج) تعجيل الجسم (د) الكثافة.

شكل المعادلة بدلالة ( أ ) ازاحة الجسم ( ب ) سرعة الجسم ( ج ) تعجيل الجسم ( د ) الكثافة .

9 - 12 وضع ان الدالة  $\frac{1}{r} f(ct - r)$  هي حلاً لمعادلة الموجة الكروية. ثم برهن

أنه اذا كانت الموجة توافقية فان الحل يمكن ان يكون  $\frac{A}{r} \cos k(ct - r)$

( ب )  $\frac{B}{r} \sin(\omega t - kr)$

9 - 13 لديك مصدران للصوت لهما نفس القدرة والتردد والأبعاد، ولكن أحدهما يشع الطاقة الصوتية بصورة منتظمة حوله والآخر يشعها بصورة غير منتظمة. أترح وسيلة مناسبة لوصف هذا الاختلاف .

9 - 14 وضع كيف يختلف كل من السعة والطور لنفس الموجة اذا كانت بدلالة ( أ ) الضغط الصوتي ( ب ) ازاحة الجسم ( ج ) سرعة الجسم ( د ) تعجيل الجسم ( هـ ) الكثافة

9 - 15 لماذا تكون عملية انتقال الموجة الصوتية في الهواء كظيمة دائماً؟ وهل ينتج اختلاف اذا لم نعتبرها كذلك؟

## مسائل

9-1 برهن أن المعادلة العامة للحركة الموجية في ثلاثة أبعاد بالأحداثيات المتعامدة  
تؤول في الأحداثيات الكروية إلى الشكل التالي

$$\frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \theta^2} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \phi^2} + \frac{2}{r} \frac{\delta p^\wedge}{\delta r} - \frac{1}{r^2 \tan \theta} \frac{\delta p^\wedge}{\delta \theta} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta t^2}$$

9-2 برهن أن المعادلة العامة للحركة الموجية في ثلاثة أبعاد بالأحداثيات المتعامدة  
(x,y,z) تؤول في الأحداثيات الأسطوانية (r,φ,z) إلى الشكل

$$\frac{\delta^2 p}{\delta r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\delta p^\wedge}{\delta r} + \frac{1}{r^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta \phi^2} + \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\delta^2 p^\wedge}{\delta t^2}$$

التالي

9-3 برهن أن معادلة الموجة للموجات المتماثلة كروياً يمكن أن تتحقق بموجات  
توافقية بسيطة بتغير سعاتها عكسياً مع المسافة الشعاعية r من مركز المصدر الكروي

$$9-4 \text{ برهن أن } \frac{\delta^2 \zeta}{\delta x^2} + \frac{\delta^2 \zeta}{\delta y^2} + \frac{\delta^2 \zeta}{\delta z^2} = \frac{\delta^2 \zeta}{\delta r^2} + \frac{2}{r} \frac{\delta^2 \zeta}{\delta r^2}$$

للمعادلة العامة للموجة في ثلاثة أبعاد.

## الفصل العاشر

### اعتبارات عامة في الصوت والظاهرة الموجية

#### 10-1 المقدمة

لقد تركزت دراستنا في الفصول السابقة على دراسة الصوت والحركة الموجية بطريقة موضوعية تستند أساساً على الجانب التحليلي المبسط وذلك بغية تعميق المعلومات النظرية وترسيخ المفاهيم الأساسية في ذهن الطالب. وتماشينا في أي فصل من تلك الفصول الخوض في غمار الجوانب العملية والتطبيقية للموضوع وتأثيراته الذاتية وذلك لأن تلك الجوانب عامة لا تنحصر فصلاً بذاته بل تنحصر كل الفصول المتعلقة بالموجة ، لذلك أرتأينا وضع هذا الفصل الخاص الذي يشتمل على الاعتبارات العامة التي تنحصر الصوت والحركة الموجية. وسنركز في هذا الفصل بشكل خاص على الظواهر الموجية الصوتية وستكون دراستنا موزعة على جزئين: الجزء الأول وهو ما يتعلق باستجابة الإنسان للصوت وهو ما يدعى بالجانب الذاتي للصوت والجزء الثاني وهو ما يتعلق بفيزياء الصوت وهو يشمل كل ما ينحصر الصوت وظواهره وقياساته وهو ما يدعى بالجانب الموضوعي للصوت.

#### 2 - 10 الجانب الذاتي للصوت

هناك سؤال يطرح نفسه دائماً: إذا حدث انفجار هائل في صحراء شاسعة ولم تكن هناك أذن تسمع الانفجار فهل هناك صوت؟ ..... للإجابة على هذا السؤال نقول طبعاً إن هناك صوت ، ولكن عدم سماع ذلك الصوت لا يعني عدم وجوده بل عدم وصوله أذن السامع ، من هنا تظهر أهمية تعريف الصوت فن وجهة نظر الفيزياء ما نطلق

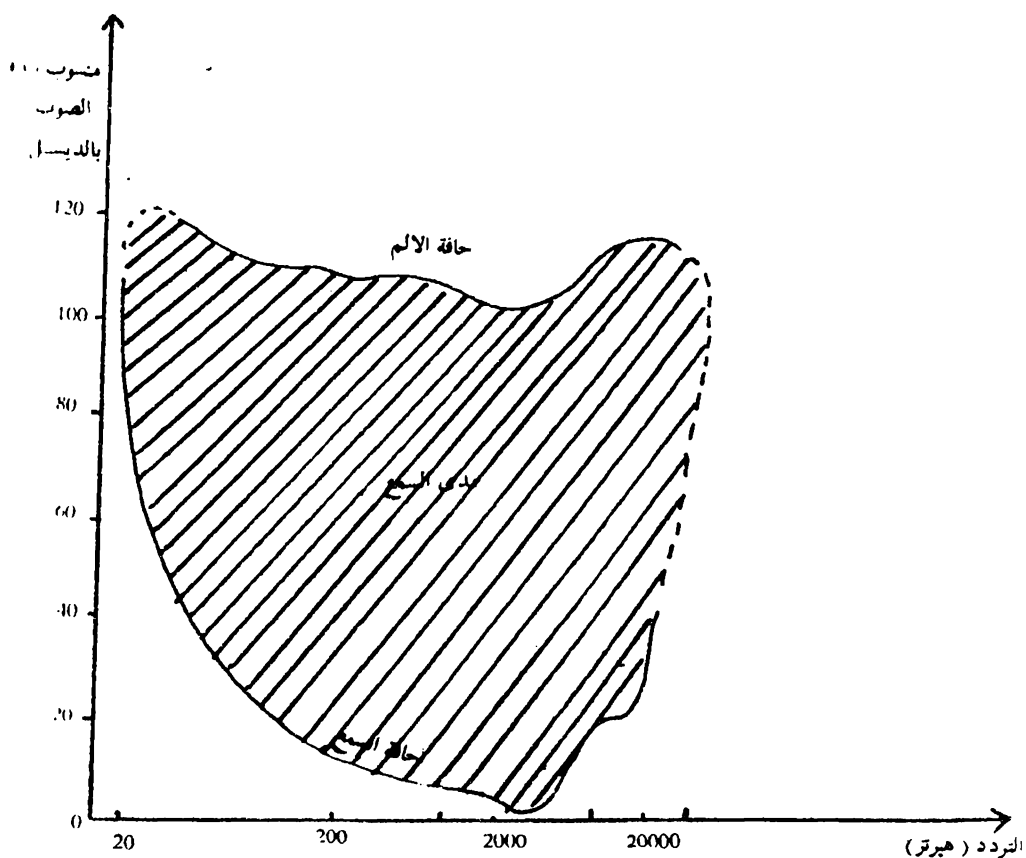
عليه كلمة (صوت) ما هو الا سلسلة من التابعات السريعة لتضاغطات وتخلخلات متتالية في الهواء. اما من وجهة النظر الفسلجية فان ما نطلق عيه كلمة (صوت) هو الاحساس بالسمع الناتج من دخول التابعات السريعة للتضاغطات والتخلخلات في الهواء الى الاذن البشرية. والموجات السمعية تقتصر على مدى التردد الذي يمكنه ان يهيج الاذن البشرية والمخ للاحساس بالسمع ، ويمتد هذا المدى من حوالي 20 هيرتز الى حوالي 20000 هيرتز ويقال له مدى السمع. وهكذا يتضح ان الاجابة على السؤال تتوقف على التعريف الذي يعرف به الصوت.

ان مصادر الموجات السمعية في الطبيعة كثيرة جداً وهي الخيوط المهترئة (مثل أوتار الكمان والبيانو والقيثارة والحبال الصوتية للانسان) والاعمدة الهوائية المهترئة (مثل الارغن وانايبب الرنين ومسكن الاصوات في السيارات) والصفائح والاعشبية الرقيقة المهترئة (مثل الطبول والدفوف واجهزة تكبير الصوت) وغيرها كثير وتختلف استجابة الاذن البشرية للصوت المسموع باختلاف خواص الصوت من حيث الشدة والتردد والنوع. ومن المفيد جداً أن نعرف على استجابة الاذن للصوت قبل التطرق لتأثير كل من الشدة والتردد والنوع على الاذن.

### 3-10 استجابة الاذن البشرية للصوت

ان الاذن البشرية العادية جهاز فائق الحساسية للصوت يفوق في تحسه أدق الاجهزة المصنوعة لهذا الغرض. وهناك حدود لحساسية الاذن للصوت من حيث الشدة والتردد. فالحد الأدنى لشدة الصوت المسموع هو  $10^{-12}$  واط لكل متر مربع وهذا يقابل أضعف صوت تحسه الاذن البشرية ويعادل ضغط صوتي مقداره  $20 \times 10^{-6}$  باسكال ( $20 \times 10^{-6}$  نيوتن/م<sup>2</sup>) وهذا الحد من الضغط يدعى بحافة السمع (او عتبة السمع). ان هذا التغير الضئيل في مقدار الضغط الجوي  $20 \times 10^{-6}$  باسكال (ويعادل جزء واحد من 5000 000 000 جزء من الضغط الجوي الاعتيادي) يسبب ازاحة لغشاء الطبلة بمسافة تقل عن قطر جزيئ الهيدروجين. ومع هذه الحساسية المفرطة فإن الاذن البشرية تتحمل ضغطاً صوتياً يفوق قيمة أدنى ضغط صوتي مسموع بأكثر من مليون مرة، وهذا الحد من الضغط يدعى بحافة الألم وهكذا يتضح ان الاذن البشرية العادية تحس بالموجات التضاغطية كصوت إذا كان ضغطها الصوتي

يتراوح بين الحدين  $20 \times 10^{-6}$  باسكال الى 20 باسكال وإذا كان ضغط الصوت أقل من  $20 \times 10^{-6}$  باسكال فإنه لم يعد مسموعاً وإذا زاد عن 20 باسكال يسبب الألم للأذن . أما من ناحية التردد فإن الأذن البشرية العادية تسمع الأصوات التي تقع تردداتها ضمن المدى المحصور بين حوالي 20 هيرتز الى حوالي 20000 هيرتز أما الموجات التي تقع تردداتها خارج هذا النطاق فلا يمكن للأذن البشرية ان تحسها كصوت . وتسمى الموجات التي يقل ترددها عن 20 هيرتز بالموجات تحت السمعية وتسمى الموجات التي يزيد ترددها عن 20000 هيرتز بالموجات فوق السمعية ان الشكل (1-10) يوضح مدىات الشدة والتردد للموجات التضاغية التي يمكن للأذن العادية ان تحسها كصوت .



الشكل 1 - 10 يوضح ان الأذن العادية السليمة تسمع الأصوات التي تقع شدتها بين حافتي السمع والألم والمحسورة تردداتها بين 20 هيرتز و 20000 هيرتز

في هذا الشكل نلاحظ ان ادنى شدة للصوت المسموع التي تمثل حافة السمع ليست ثابتة مع التردد ، اذ يلاحظ ان الاذن العادية تكون حساسيتها اعظم مما يمكن للاصوات التي تقع تردداتها ضمن المدى المحصور بين حوالي 700 هيرتز الى حوالي 6000 هيرتز وفي هذا المدى تكون قيمة اقل ضغط صوتي مسموع هي  $20 \times 40^{-6}$  باسكال ولهذا السبب تم اعتبار هذه القيمة مرجعية في الصوتيات . وتضعف حساسية الاذن للصوت كلما ابتعد التردد عن هذا المدى سواء بالزيادة او بالنقصان . وعند الترددات الواطئة التي تقل عن حوالي 30 هيرتز او الترددات العالية التي تزيد عن حوالي 12000 هيرتز تكون الاذن العادية غير حساسة الى حد بعيد ، مما يقتضي ان ترتفع شدة الصوت كثيراً لكي يمكن سماعه . ويلاحظ من الشكل ايضاً ان شدة الصوت التي تسبب الالم للاذن (حافة الالم) تكاد تكون ثابتة مع التردد . مما تقدم يتبين ان استجابة الاذن السليمة للصوت ليست خطية بل معقدة وتختلف باختلاف تردد الصوت وشدته . وهذه الصفة المميزة للاذن البشرية تفيد كثيراً في تمييز الاصوات المختلفة . واهم الخصائص التي يعتمدها السامع لتمييز الاصوات المختلفة هي العلو والدرجة والتنوع .

#### 4 - 10 العلو

يرتبط العلو بشدة الصوت . فبينما تعرف الشدة بانها المعدل الزمني لتدفق الطاقة الصوتية خلال وحدة المساحة وهي كمية فيزيائية يمكن قياسها وحسابها بدقة الا ان العلو يتوقف على تأثير شدة الصوت على الآذان (اي على حكم السامع) . وعليه يعرف العلو بانه ذلك الاحساس الذي يتوقف على شدة الصوت المسموع . ومع ان علو الصوت يزداد مع ازدياد شدته الا ان الاذن ليست بنفس الحساسية للاصوات ذات الترددات المختلفة ونتيجة لذلك فالاذن لاتستطيع سماع الصوت ذي التردد العالي بنفس العلو الذي تسمع به صوتاً تردده اقل وشدته مساوية لشدة الصوت الاول . ان استجابة الاذن البشرية للاصوات التي لها نبي التردد ولكنها تختلف بالشدة تتغير لوغاريتمياً وليس خطياً . وهذه النتيجة تتفق مع علاقة فلسجية اكثر شمولاً تدعى قانون ويبر- فيخنر (Weber - Fechner Law) وطبقاً لهذا القانون :

مقدار الاحساس يتناسب طردياً مع لوغاريتم الشدة  
 فاذا فرضنا ان مقدار الاحساس (لعلو الصوت) هو L وان شدة الصوت هي I فان

$$L \propto \log I$$

(10 - 1) ...

ويجب ان نلاحظ ان هذا القانون لا ينطبق بدقة عند حدود السمع الدنيا والعياء (اي قرب حافتي السمع والالم) اما في المديات الاخرى فان القانون يعطي نتائج جيدة. ومن العلاقة الاخيرة نحصل على

$$L = K \log I \quad \dots (10 - 2)$$

حيث ان K مقدار ثابت

ومفاضلة (10.2) نجد ان

$$\frac{dL}{dI} = \frac{K}{I} \quad (10 - 3)$$

ان المقدار  $\frac{dL}{dI}$  يدعى بحساسية الاذن. ويلاحظ من هذه العلاقة ان حساسية الاذن تقل مع زيادة شدة الصوت. وهذا يعني ان الاذن تحس التغيرات في شدة الصوت بصورة افضل كلما قلت شدة الصوت المسموع. أي بعبارة اخرى ان شدة الصوت يجب ان تصبح عشرة امثالها لكي تحسها الاذن وكأنها اصبحت اعلى مرتين، وان الشدة يجب ان تتضاعف مئة مرة لتبدو للاذن انها اعلى بثلاث مرات وهكذا... ولما كان العلو هو احساس سمعي يتوقف على حكم السامع ذاته، اي انه ظاهرة فلسفية وليست فيزيائية لذلك فانه يتعذر قياسه بدقة باي جهاز.

ان علو الصوت يعتمد على شدة الصوت وحساسية الاذن بينما شدة الصوت تعتمد

على عدة عوامل اهمها:

1- سعة الاهتزاز للمصدر

حيث ان شدة الصوت الناتج من اي مصدر صوتي تتناسب طردياً مع مربع سعة

الاهتزاز.

2- المساحة السطحية للسطح المهتز

حيث ان شدة الصوت الناتج من مصدر مهتز تتناسب طردياً مع مساحة السطح

المهتز.



3- المسافة بين المصدر والمستلم  
حيث أن شدة الصوت تتناسب عكسياً مع مربع المسافة الفاصلة بين المصدر ونقطة الاستلام. (حسب قانون التربيع العكسي).

## 5 10 درجة الصوت

تعرف درجة الصوت بأنها ذلك الأحساس الذاتي الذي يتوقف على تردد الصوت المسموع . أي أنها حده نغمة الصوت كما تشعره الأذن البشرية . فمثلاً عند نقر وتر مشدود فإن الوتر يهتز ويستطيع أي سامع أن يقرر درجة الصوت الناتج من اهتزاز الوتر وإذا ما ازداد الشد في الوتر فإن تردد الاهتزاز يرتفع ويستطيع السامع ان يقرر حالاً ان درجة الصوت الجديد أعلى من درجة الصوت الأول . وفي هاتين الحالتين تعتبر درجة الصوت مرادفاً لتردده وهكذا يتضح ان درجة الصوت هي الحكم الذي يصدره السامع على الأصوات ورتبتها وفق سلم في مخة وفق أحساسه لترددها . أن درجة الصوت لا تعتمد على علو الصوت أو نوعيته . فأصوات النساء والأطفال درجاتها عالية لأن تردداتها مرتفعة بينما صوت الرجل الكبير درجته واطئة وأجش لأن تردده منخفض

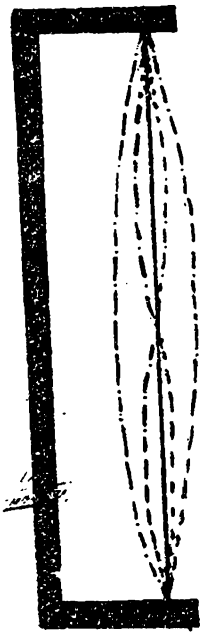
إذا كان الصوت المسموع ذا تردد منفرد ( نغمة نقية ) فعندئذ يمكن تمييزه تماماً بمعرفة علوه ودرجته فقط . أما إذا كان الصوت معقداً أي مركباً من خليط من الترددات فعندئذ نحتاج لتمييزه الى معرفة علوه ودرجته ونوعيته .

## 6- 10 نوعية النغمة او الصوت

ان نوعية النغمة هي التي تمكننا من التمييز بين صوتين لهما نفس العلو والدرجة ولكنهما صادران من مصدرين مختلفين . وهذا يعزى الى الاختلاف في عدد وترتيب وشدة التوافقيات التي يتألف منها كل صوت . فمثلاً لو كان لدينا صوتان فيهما وتران متماثلان تماماً من حيث قوة الشد والطول ومساحة المقطع العرضي والكثافة . وسمح لكل الوترين بالاهتزاز بواسطة قوس يمر عليهما بنفس الوقت . ثم لمس الوتر الأول من منتصفه والثاني من ربعه نسا خفيفاً فعندئذ سلاحظ ان الوتر الأول سيهتز بكاملة وبحزبين في نفس الوقت كما مبين في الشكل ( 2 10 أ )



(ب)



(أ)

البيكرو-0-10 (10) أين زرين في حالة أحزاز  
 (أ) البرز يتر يكامله ويزرين ( النعمة الأساسية والنعمة الواقعية الأولى )  
 (ب) البرز يتر يكامله وأربع أجزاء ( النعمة الأساسية والنعمة الواقعية الثالثة )

وبذلك ينتج نغمتين هما : النغمة الاساسية (النغمة التوافقية الاولى) والنغمة التوافقية الثانية). بينما الوتر الثاني سيهتز بكامله وبأربع اجزاء بنفس الوقت كما مبين في الشكل ((20- 10 ب). وبذلك ينتج نغمتين هما : النغمة الاساسية والنغمة التوافقية الرابعة. وعند سماع الصوتين الناتجين من اهتزاز الوترين نلاحظ ان هناك اختلافاً بينها ناتجاً من اختلاف النوعية ، وهذا يعزى الى اختلاف النغمت التوافقية المصاحبة للنغمة الاساسية. وعلى هذا الاساس يمكن التمييز بين الاصوات المنبعثة من الالات المختلفة في جوقة موسيقية حتى وان كانت جميعها تعزف نغماً واحداً بنفس الشدة .

ومن الجدير بالملاحظة ان النغمت الموسيقية المزوجة بالتوافقيات يكون صوتها غنياً وجميلاً وبدون هذه التوافقيات يكون الصوت ثقيلاً وفي الواقع لو كانت جميع الالات الموسيقية تبعث نغمت نقية خالية من التوافقيات تماماً لكانت اصواتها متشابهة وليس لها عذوبة او جرس موسيقي .

ولو فرضنا ان شخصاً يناديك ، فأنتك ستدرك حال سماعه من خلال علو ودرجة صوته ان كان صوت رجل او طفل او امرأة اما نوعية الصوت فستساعدك على التعرف على الشخص المتنادي وتميزه . وهذا هو السبب الذي يجعل صفة الصوت (النوعية) تلعب دوراً مهماً في تمييز الاصوات ، والا فان اصوات كافة الاشخاص ستكون متشابهة .

#### 7- 10 الاصوات الصامتة (او غير المسموعة)

لقد وجدنا ان الموجات الصوتية المسموعة هي تلك التي لا يقل ضغطها الصوتي عن  $10^{-6} \times 20$  باسكال ويتراوح ترددها بين 20 هيرتز و 20000 هيرتز. اما الموجات التي تقع تردداتها خارج هذا المدى من التردد فانها غير مسموعة ، وتسمى الموجات التي يقل ترددها عن 20 هيرتز بالموجات تحت السمعية ومثل هذه الموجات تتولد عادة عن المصادر الضخمة كما عند الهزات الارضية او العواصف او الاعاصير. وتسمى الموجات التي يزيد ترددها عن 20000 هيرتز بالموجات فوق السمعية ويمكن توليدها بوساطة الاهتزازات المرنة لبلورة الكوارتز التي تتجاوب مع مجال كهربائي متناوب (التأثير الكهروضغطي) وقد امكن بهذه الطريقة توليد موجات فوق سمعية تزيد تردداتها عن  $10^8 \times 6$  هيرتز وفي هذه الحالة يكون الطول الموجي المقابل في الهواء حوالي  $10^{-5} \times 5$  سم وهو ما يتساوى مع طول الموجات الضوئية. وهذه الموجات تطبيقات عملية واسعة في عالم اليوم وسيكون لها شأن كبير في عالم المستقبل .

## 8-10 مقياس الديسيبل

ان الحد الادنى لشدة الصوت المسموع بالكاد للاذن البشرية السليمة هو  $10^{-12}$  واط لكل متر مربع (وهذا يقابل ضغط صوتي قيمته  $20 \times 10^{-6}$  نيوتن لكل متر مربع) بينما الحد الاقصى لشدة الصوت الذي يمكن للاذن العادية ان تتحملة هو حوالي 1 واط لكل متر مربع (وهذا يقابل ضغطاً صوتياً قيمته 20 باسكال) من هذه القيم يتضح ان مدى شدة الصوت الذي تستطيع الاذن ان تسمعه واسع جداً، وهذا يقتضي التعامل مع ارقام هائلة تتراوح قيمها بين  $10^{-12}$  و 1 واط لكل متر مربع، وهذا امر غير عملي تماماً. وقد وجدنا من قانون ويبر- فيختر ان استجابة الاذن البشرية لشدة الصوت المسموع هي لوغاريتمية وليس خطية، اي ان الاحساس بعلو الصوت في اي تردد معين لايزيد خطياً مع الشدة بل مع لوغاريتم الشدة. وعلى ضوء هذه الحقائق يمكن اقتراح وحدة مقياس لوغاريتمي لشدة الصوت المسموع يتحقق منه فائدتان هما:

اولاً انه يعطي تقريباً افضل بكثير للاحساس البشري للعلو النسبي للصوت من مقياس وحدة الشدة المباشر.

ثانياً انه يضغط الارقام الهائلة التي يصبب التعامل معها الى ارقام عملية صغيرة نسبياً يسهل تداولها

وعليه يمكن تعريف المقياس اللوغاريتمي لشدة الصوت في صورة رياضية كما يلي

$$(8-10) \dots \text{منسوب شدة الصوت} = \log \frac{I}{I_0} \text{ بيل}$$

حيث  $I$  هي شدة الصوت المقاس بوحدة الواط لكل متر مربع و  $I_0$  هي شدة الصوت المرجعية وهي كمية اختيارية وتؤخذ عادة مساوية للحد الادنى لشدة الصوت المسموع وهي  $10^{-12}$  واط لكل متر مربع

ان وحدة منسوب شدة الصوت هي ال (بل) نسبة الى الكساندر غراهام بل مخترع التلفون. وعملياً تعتبر وحدة ال (بل) كبيرة لذلك يفضل استخدام غالباً الديسيبل وهذه تساوي عشر ال (بل). وعليه يكون منسوب شدة الصوت بالديسيبل يساوي

$$\text{منسوب شدة الصوت} = 10 \log \frac{I}{I_0}$$

وهكذا يتضح ان الديسيبل ليست وحدة قياس مطلقة . بل انها لوغاريتم النسبة بين كمية مقاسة واخرى مرجعية متفق عليها وهي حافة السمع . وعلى هذا الاساس فان منسوب شدة الصوت عند حافة السمع نحو 0 ديسيبل ومنسوب شدة الصوت عند حافة الالم هو 120 ديسيبل . وان نغمة صوتية شدتها 10 مرات القيمة المرجعية للشدة لها منسوب شدة يساوي 1 بيل أو 10 ديسيبل وصوت له شدة تعادل 100 مرة القيمة المرجعية للشدة لها منسوب شدة يعادل 2 بيل أو 20 ديسيبل .

ونلاحظ اذا ما ازداد منسوب شدة الصوت بمقدار 1 ديسيبل فان هذا يعني زيادة في شدة الصوت تعادل 26 بالمئة . والاذن السليمة تدرك حسياً هذا المقدار من الزيادة في الشدة في المدى المتوسط من الترددات المسموعة . وعليه فان أقل تغير في منسوب الشدة يمكن ان تحسه الاذن البشرية العادية هو 1 ديسيبل . ولما كانت معظم اجهزة القياس تعطي القياس المباشر للضغط الصوتي وليس الشدة . وحيث ان شدة الصوت تتناسب طردياً مع مربع الضغط الصوتي لذلك فان

$$\text{منسوب ضغط الصوت بالديسيبل} = 10 \log \left( \frac{P}{P_0} \right)^2$$

حيث ان P هو الضغط الصوتي المقاس وان  $P_0$  هو الضغط الصوتي المرجعي ويساوي  $2 \times 10^{-5}$  نيوتن لكل متر مربع وهو يمثل أقل ضغط صوتي مسموع اي حافة السمع . والعلاقة الاخيرة تصبح

$$\text{منسوب الضغط الصوتي بالديسيبل} = 20 \log \frac{P}{P_0}$$

وهذا يساوي عددياً منسوب شدة الصوت بالديسيبل . والجداول (10-1) بين القيم التقريبية لشدة بعض الاصوات حينما يكون السامع قريباً من مصدر الصوت .

الجدول 1 - 10  
يبيّن القيم التقريبية لمنسوب شدة بعض الأصوات

منسوب شدة الصوت بالدبسيبل	نوع مصدر الصوت
0	طنين الذبابة ( ادنى صوت مسموع )
10	حفيف الشجر - غرفة النوم
15 - 20	الهمس المتوسط العلو
30	في مكتبة عامة
40	الموسيقى الخفيفة
50	في غرفة الطعام
60 - 65	التخاطب العادي
60 - 70	رنين الهاتف
70 - 85	طريق كثيف المرور
80	ساعة توقيت
90	زئير الاسد ( على بعد 6 متر ) والشلال
100	ثقابة الصخور تعمل بالهواء المضغوط
100 - 110	الرعد
115 - 120	مطار الطائرات النفاثة ( عند التحليق )
130	المدفع الرشاش
150 - 155	منطقة هبوط حاملة الطائرات ( على بعد 20 متر )
175	الصاروخ الفضائي

9 - 10 الضوضاء او الضجيج

- الأصوات المسموعة يمكن ان تصنف علمياً الى صنفين :
- (أ) الأصوات الموسيقية
- (ب) الضجيج أو الضوضاء

الاصوات الموسيقية هي تلك الاصوات المسموعة التي تولد تأثيراً سلساً وساراً في الاذن البشرية ، وتمتاز بكونها اصواتاً ذات ايقاع خاص او تكرار دوري محدد ، وعليه تعتبر الاصوات الناتجة من اهتزاز اوتار الكمان او عزف الناي هي اصوات موسيقية . بينما الاصوات التي تولد تأثيراً نشازاً في الاذن البشرية تدعى بالضجيج ، وتمتاز بكونها اصوات متقطعة وغير دورية وتنتج عادة من عدم انتظام الاهتزاز في المصدر الصوتي مثل الاصوات المتولدة من دق المطرقة او سقوط طبق على الارض ، او بوق سيارة او مدفع .

لقد اعتمدنا في تصنيف الاصوات المسموعة بانها موسيقية او ضجيج استناداً الى طبيعتها . ولما كان السامع هو الحكم النهائي الذي يقرر مدى تقبله او رفضه للاصوات المسموعة لذلك يجب ان نضع تعريفاً شاملاً للضجيج يراعى فيه اساساً رد فعل السامع وليس طبيعة الصوت المسموع وعلى هذا الاساس يكون التعريف الذاتي للضجيج بأنه : (اي صوت مسموع غير مرغوب فيه) وهذا يعني ان ما يمكن اعتباره ضجيجاً في وقت من الاوقات قد لا يكون كذلك في وقت آخر وان ارق الاصوات الموسيقية قد تعتبر ضجيجاً بالنسبة للسامع ان لم يكن راغباً في سماعها فعلاً لسبب من الاسباب . ورغم ان هذا التعريف ليس موضوعياً لانه يستند على عوامل ذاتية للسامع الا انه معتمد ويعول عليه دولياً بشكل عام .

ان للضجيج تأثير في صحة الانسان يتوقف على الشدة والتردد وفترة التعرض .

## 10 - 10 ظاهرة التشتت

يمكن وصف ظاهرة التشتت بانها التغير في سرعة تقدم الموجة الجيبية في الوسط المادي مع الطول الموجي او التردد . وعموماً فان اي اشارة او اضطراب يتألف من خليط من الترددات المختلفة . وفي الواقع فان معظم الاصوات التي نتعامل معها هي اصوات معقدة تتركب من مزيج من الترددات ونادراً ما نتعامل مع صوت احادي التردد (او نغمة نقية تماماً) . ومن حسن الحظ ان ظاهرة التشتت في مجال الصوت محدودة وليست لها الاهمية كما في مجال الضوء او الموجات الكهرومغناطيسية عموماً ، ولكن بالنظر لاهمية هذه الظاهرة في النظرية العامة للحركة الموجية يجب ان نتعرف عليها بشيء من التفصيل .

إذا ما تحركت مجموعة من الموجات ذات الأطوال الموجية المختلفة في وسط مادي مشتت فإن كل موجة تتحرك بسرعة تختلف عن سرعة الموجات الأخرى. وبذلك فإن هذه الظاهرة تعني أنه بعد ما كانت جميع الموجات في نفس الموقع في لحظة ما فإنها تصبح منفصلة عن بعضها في موقع آخر في لحظة أخرى نتيجة اختلاف سرعتها. وخير مثال عملي على هذه الظاهرة في مجال البصريات هو تحلل الضوء الأبيض إلى مركباته بواسطة المنشور، وذلك بسبب تباين سرعة المركبات (أي الموجات المختلفة التي يتألف منها الضوء الأبيض) خلال مرورها بمادة المنشور، ونتيجة ذلك تنكسر هذه المركبات بزوايا مختلفة. ومثال آخر على هذه الظاهرة في مجال الصوتيات هو تحلل الصوت المركب من عدة ترددات إلى مركباته عند مروره خلال ثاني أكسيد الكربون. ويقال للوسط المادي الذي تعتمد فيه سرعة انتقال الموجة على الطول الموجي (أو التردد) بأنه وسط مشتت مثل أي وسط شفاف كالزجاج أو الماء أو الهواء بالنسبة للموجات الصوتية. وفي مثل هذه الأوساط تكون العلاقة بين سرعة الضوء  $c$  والطول الموجي  $\lambda$  هي

$$\frac{1}{c} = A + \frac{B}{\lambda^2} \quad \dots\dots\dots (10-4)$$

حيث  $A$  و  $B$  ثابتين بالنسبة للوسط المتني.

ومن الأمثلة الأخرى في الفيزياء على توقف سرعة الموجة على الطول الموجي هو الموجات السطحية في سائل عمقه  $h$  وكثافته  $\rho$  وشده السطحي  $T$  حيث سرعة الموجة السطحية هي  $C$

$$C^2 = \left( \frac{g}{2\pi k} + \frac{2\pi k T}{\rho} \right) \tanh(2\pi k h) \quad \dots\dots\dots (10-5)$$

حيث  $g$  هو التعجيل الأرضي و  $k$  هو العدد الموجي

## 11 - 10 السرعة في الحركة الموجية

في البداية يجب أن نؤكد أن الوسط الناقل للموجة كالهواء مثلاً، ليس متصللاً بل متقطع ويتألف من عدد هائل من الجزيئات منفصلة عن بعضها تماماً. ولكن مصادر الصوت تكون عادة كبيرة جداً بالمقارنة مع الأبعاد الفاصلة بين الجزيئات تحت الشروط الجوية الاعتيادية وإن هذه الجزيئات المفردة التي يتألف منها الوسط لا تنتقل مع الموجة بل تهتز موضعياً حول نقاط توازنها وعلى هذا الأساس يمكن اعتبار الجزيئات



عبارة عن مهتزاز تهتز بمحركات توافقية بسيطة اهتزازاً طويلاً حول مواضع توازنها. وطبيعي ان جميع هذه المهتزازات، لا تهتز بنفس الطور بل باطوار مختلفة تتغير دورياً. واختلاف طور حركة هذه المهتزازات هو الذي نلاحظه كموجات.

وهناك ثلاث سرع في الحركة الموجية تتميز عن بعضها تماماً ولكن ترتبط مع بعضها بعلاقات رياضية، وهي :-

- 1- سرعة الجسم
- 2- سرعة الموجة او سرعة الطور (الموجة منفردة)
- 3- سرعة المجموعة (لعدد من الموجات المركبة)

وبالنظر لاهمية هذه السرع في الحركة الموجية سنتطرق لكل منها بشيء من التفصيل على اعتبار ان الموجات التي سنتعامل معها هي

## 12- 10 سرعة الجسم

وهي السرعة التوافقية البسيطة للجسم حول موضع توازنه، وهي مقدار متغير، فهي تكون في غيابها العظمى في لحظة مرور الجسم في موضع توازنه وتكون صفرأ عندما يكون في أقصى ازاحة عن موضع التوازن. الازاحة الآتية  $\xi$  للجسم في أية لحظة زمنية  $t$  هي

$$\xi = a \sin (\omega t - kx) \quad \dots \dots (10-6)$$

حيث الرموز تحمل معناها الاعتيادي.

$$\omega = kc$$

ولدينا

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

وبذلك تصبح المعادلة (6-10) كالآتي.

$$\xi = a \sin \frac{2\pi}{\lambda} (ct - x) \quad (10.7)$$

حيث  $c$  هي سرعة الموجة  
ان سرعة الجسيم  $u$  هي

$$u = \frac{d\xi}{dt}$$

وبمفاضلة الازمنة (10.7) بالنسبة للزمن نحصل على

$$u = \frac{d\xi}{dt} = \frac{2\pi ac}{\lambda} \cos \frac{2\pi}{\lambda} (ct - x) \quad (10.8)$$

ان هذه المعادلة توضح العلاقة بين سرعة الجسيم المهتز  $u$  وسرعة الموجة  $c$   
ان القيمة القصوى لسرعة الجسيم هي  $u_0$  حيث  $u_0 = \frac{2\pi ac}{\lambda}$   
وهذه القيمة تدعى ان

$$u_0 = \frac{2\pi a}{\lambda} \times \text{سرعة الموجة } c$$

وفي النهاية فان سرعة الجسيم  $u$  هي السرعة التي يزودها المصدر الصوتي المهتز  
لجسيم ما بوسط وتوقف على سعة الاهتزاز واتجاهه وتختفي متى ما توقف السطح المهتز  
عن الاهتزاز وهذه السرعة تختلف عن السرعة الجزيئية العشوائية المرتبطة بالحركة المستمرة  
لجسيمات الوسط سواء كانت هناك حركة اهتزازية اولم تكن .

وعطفاً للاضطراب الحركية للغازات فان جزيئات اي غاز في حالة حركة دائمة في الفضاء  
بسرع مختلفة تتغيرتها في المقدار من الصفر الى مالانهاية تقريبا ( وفق توزيع ماكسويل  
لسرع الجزيئات ) . واذا فرضنا ان متوسط مربع سرعة هذه الجزيئات هو  $\bar{v}^2$  فان  
الضغط الناتج من تصادم هذه الجزيئات مع اي سطح هو  $p_0$  وهذا الضغط يعطي  
بالعلاقة

$$p_0 = \frac{1}{3} \rho_0 \bar{v}^2 \quad (10.9)$$

حيث  $p_0$  هي كثافة الغاز هو ضغط الغاز  
ولما كانت سرعة الموجة الصوتية في اي غاز تحت شروط كظيمة ( اديباتيكية ) هي  $c$   
حيث

$$c = \sqrt{\frac{\gamma p_0}{\rho_0}}$$

ومنها نجد ان

$$p_0 = \frac{1}{\gamma} \rho_0 c^2 \quad \dots(10-10)$$

حيث  $\gamma$  هي النسبة بين السعة الحرارية للغاز تحت ضغط ثابت  $c_p$  الى سعته تحت  
حجم ثابت  $c_v$

$$\left( \gamma = \frac{c_p}{c_v} \right)$$

وبتعويض  $p_0$  من المعادلة (10-9) في المعادلة (10-10) نحصل على

$$c = \sqrt{\frac{1}{3} \gamma \bar{v}^2} \quad \dots(10-11)$$

من هذه المعادلة يتضح ان هنالك علاقة مباشرة بين سرعة الموجة الصوتية  $c$  والجذر  
التربيعي لمتوسط مربع سرعة جزيئات الغاز  $\sqrt{\bar{v}^2}$  واذا علمنا ان قيمة  $\gamma$  تعتمد  
على عدد درجات الحرية للغاز وفق العلاقة

$$\gamma = \frac{c_p}{c_v} = 1 + \frac{2}{n}$$

حيث  $n$  هو عدد درجات الحرية . فللغازات الاحادية الذرة ( $n = 3$ ) . وللغازات  
الثنائية الذرة ( $n = 5$ ) وللغازات الثلاثية الذرة ( $n = 7$ ) وعليه فان قيم  $\gamma$  لهذه الغازات  
هي 1.66 ؛ 1.40 و 1.29 على الترتيب .

ومن مقارنة المعادلتين (9-10) و (10-10) يبدو واضحاً ان هناك تطابق في الشكل لا يمكن ان يكون اعتباطياً. وتعمييض القيمة المناسبة لـ في المعادلة (11-10) يتضح انه طبقاً للنظرية الحركية للغازات ان سرعة تقدم الموجة الصوتية في اي غاز لها نفس المرتبة من المقدار للجذر التربيعي لمتوسط مربع السرعة الجزيئية لذلك الغاز (يعتبر الهواء غاز ثنائي الذرة).

وهذه النتيجة تبدو صحيحة الى حد كبير اذا علمنا ان مرتبة القيمة لسرع الجسيمات الناتجة عن مرور الموجات الصوتية ذات الشدة الاعتيادية (كما في الموجات المصاحبة للكلام والموسيقى) لا يتجاوز 10 سم/ثا بينما متوسط السرعة للحركة العشوائية هي في حدود  $10^4$  الى  $10^5$  سم/ثا تحت الشروط الاعتيادية. وعلى ضوء ماتقدم يمكن تصور عملية تقدم الموجة الصوتية كالآتي :

عندما يهتز المصدر الصوتي فان بعض الجزيئات تندفع نحوه نتيجة الحركة العشوائية وتتلامس مع السطح المهتز. وبذلك تستلم زخماً اضافياً صغيراً بالمقارنة مع متوسط الزخم الذي تمتلكه قبل التلامس. ولما كان الزخم كمية متجهة ، لذلك فان الزيادة بالزخم الذي اكتسبته الجزيئات التي تلامست مع السطح المهتز سينتقل (بنفس المقدار والاتجاه) الى الجزيئات الاخرى التي ستصطدم معها. وهذا الاضطراب المصاحب لعملية انتقال الزخم من جزيي الى اخر سينتقل باتجاه محدد في الفضاء بسرعة تحددها اساساً السرعة الجزيئية العشوائية وليس سرعة الجسم التي استلمها من المصدر المهتز.

وجددير بالملاحظة ان هذا التصور يتفق مع الحقيقة التي تشير الى ان سرعة الموجة مقدار ثابت (في الاوساط غير المشتتة) حتى على مسافات بعيدة بما فيه الكفاية لكي تصبح سرعة الجسم المصاحبة للموجة ضئيلة جداً.

وفي الواقع اذا كانت الزيادة في سرعة الجسم التي يكتسبها من السطح المهتز كبيرة بالمقارنة مع متوسط السرعة العشوائية للجزيئات فان سرعة الموجة تصبح ، وكما هو متوقع اكبر من قيمتها الاعتيادية بالنسبة للموجات ذات السعات الصغيرة. فالاضطرابات التولدة من الانفجارات الشديدة في الهواء تنتقل في المناطق القريبة من موقع الانفجار بسرعة تفوق عدة مرات سرعة الموجات الصوتية ، وهذا يشكل ما يدعى بالموجات الراجعة .

### 13 - 10 سرعة الموجة ( اوسرعة الطور )

وهي سرعة تقدم طور معين للموجة المفردة وهي مقدار ثابت في الوسط الواحد وتساوي حاصل ضرب التردد  $f$  في الطول الموجي  $\lambda$  اي ان  
مقدار ثابت  $f\lambda = c =$

وهذا المقدار الثابت  $c$  ( سرعة الموجة ) يعتمد على الثوابت الفيزيائية للوسط . فمثلا سرعة الموجة الطولية في عمود المائع ( سائل او غاز ) هي مقدار ثابت يتوقف على ثوابت الوسط  $K$  و  $\rho$  اي ان

$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho}} \quad (10-12)$$

وسرعة الموجة المستعرضة في سلك متوتر تحت شد معين هي مقدار ثابت يتوقف على ثوابت السلك  $F$  و  $\mu$  اي ان

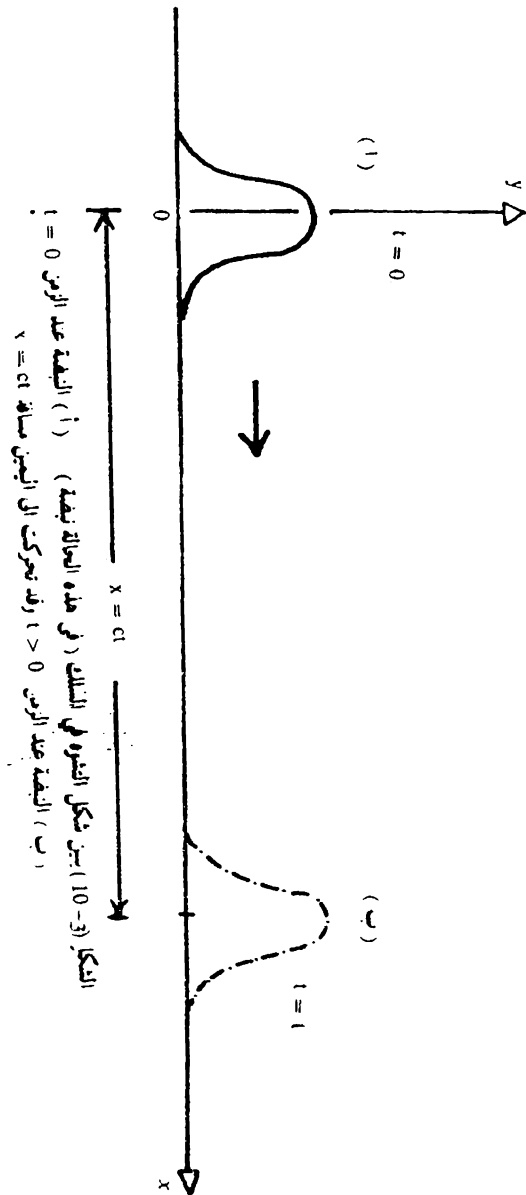
$$c = \sqrt{\frac{F}{\mu}} \quad (10-13)$$

ولاهمية توضيح مفهوم سرعة الطور ( اوسرعة الموجة ) بطريقة تحليلية سنختار للسهولة موجة مستعرضة تنتقل في سلك طويل مشدود على طول المحور السيني  $x$  نفرض انه في لحظة معينة  $t = 0$  ويسكن تمثيل شكل الموجة ( اي شكل الاضطراب ) الموضعي في السلك ) بمعادلة

$$y = a \sin \left( \frac{2\pi}{\lambda} x - 2\pi \nu t \right) \quad (10-14)$$

حيث  $\lambda$  هي الازاحة المستعرضة للسلك عند  $x$  كما مبين في الشكل (10-3) واذا فرضنا انه بمرور الزمن تنقل دائرة الموجة على طول السلك دون ان يتغير شكلها وبعد مرور زمن  $t$  تكون الموجة قد انتقلت المسافة  $ct$  الى اليمين . حيث  $c$  هي مقدار سرعة الموجة . بفرض زوايتها . وبذلك يكون معادلة الموجة بعد مضي الزمن  $t$  هي

$$y = a \sin \left( \frac{2\pi}{\lambda} (x - ct) - 2\pi \nu t \right) \quad (10-15)$$



ان هذه المعادلة تعطي نفس الشكل الموجي حول النقطة  $x = ct$  عند الزمن  $t$  كما كانت تعطيها المعادلة (14-10) حول  $x = 0$  عندما  $t = 0$  وفي الحقيقة ان هذه المعادلة تعتبر المعادلة العامة لاية موجة على اية شكل تتحرك الى اليمين.

والان نفحص هذه المعادلة بصورة دقيقة . إذا اردنا ان نتابع جزءاً معيناً من حركة (او طور) الموجة مع مرور الزمن ، فيجب ان نبحث عن قيمة خاصة للمتنير  $y$  (كأن نقول ، قمة النبضة مثلاً) وفي هذه الحالة الخاصة تكون قيمة  $y$  ثابتة لانها تصف جزءاً معيناً من طور الموجة . اما من وجهة النظر الرياضية ، فان هذا يعني اننا نبحث عن كيفية تغير  $x$  مع  $t$  عندما نأخذ المقدار  $(x - ct)$  قيمة معينة ثابتة . وعند ثبوت قيمة  $(x - ct)$  فان ذلك يعني انه بازدياد  $t$  يجب ان تزداد  $x$  حتى يظل المقدار  $x - ct$  ثابتاً . وبالتالي فان المعادلة (15-10) تمثل في الواقع موجة تتحرك الى اليمين (اتجاه تزايد  $x$ ) . اما اذا اردنا ان تمثل موجة تتحرك الى اليسار فاننا نكتب

$$y = f(x + ct) \quad \dots (16-10)$$

حيث ان الموضع للطور الثابت  $(x + ct)$  للموجة يتناقص بازدياد الزمن  $t$  . وهكذا يتضح انه يمكن بسهولة الحصول على سرعة طور معين للموجة . فلطور معين لموجة تتحرك الى اليمين يجب ان يتوفر الشرط التالي

$$x - ct = \text{مقدار ثابت} \quad (17-10)$$

وباجراء التفاضل ينتج ان

$$\dots (18-10)$$

$$\frac{dx}{dt} = c$$

وبالتالي فان  $c$  هي سرعة طور الموجة . اما الموجة التي تتحرك الى اليسار فاننا نحصل بنفس الطريقة على سرعة طورها  $(-c)$  .  
وبنفس الطريقة تماماً يمكننا تطبيق نفس التحليل على الموجات الطولية .

ان الشكل الخامس لشمسية يتحدد بالدالة  $f$  . فعندما نقول ان  $y$  دالة في  $x - ct$  نعي ان المتنير  $x$  و  $t$  يظهران فقط في التركيب  $(x - ct)$  فمثلاً  $\sin k(x - ct)$  او  $\log(x - ct)$  هي دوال في  $(x - ct)$  . فبست كذلك .

#### 4 - 10 سرعة المجموعة

لقد اقتصرنا دراستنا لحد الان على التعامل مع الموجات الاحادية التردد (اي ذات الطول الموجي الثابت) ، وقد وجدنا في البند السابق ان الموجة المنفردة تتحرك بسرعة ثابتة في الوسط الواحد (غير المشتت) مهما كان طولها الموجي ومقدار هذه السرعة يتوقف على الثوابت الفيزيائية لذلك الوسط . وهذه السرعة (سرعة الموجة) في هذه الحالة هي نفسها سرعة تقدم الطاقة التي تحملها الموجة . اما في حالة التعامل مع عدد او مجموعة من الموجات ذات الاطوال الموجية المختلفة التي تتحرك آتياً في وسط ما ، وهذا ما هو شائع في معظم الحالات العملية ، فانه ينبغي التعامل مع السلوك الجماعي لجميع الموجات في آن واحد وعدم التعامل مع كل موجة على انفراد خاصة اذا كانت المجموعة تتحرك في وسط مشتت . ان بحث سلوك مثل هذه المجموعة من الموجات يقودنا الى النوع الثالث من السبع الذي سبق ان تطرقنا له في البند (11 - 10) وهو سرعة المجموعة .

وللسهولة فقط سنكتفي باعتبار مجموعة تتألف من موجتين تتحركان بنفس الاتجاه ولهما نفس السعة  $a$  والفرق بين تردديهما  $\omega_1$  و  $\omega_2$  مقدار ضئيل ، ونفرض ان الموجتين هما

$$y_1 = a \sin (\omega_1 t - k_1 x)$$

$$y_2 = a \sin (\omega_2 t - k_2 x)$$

... (10 - 20)

وطبقاً لقاعدة التركيب ، فان التأثير المركب للموجتين يعطى بالمحصلة  $y$  حيث

$$y = y_1 + y_2 = a \sin (\omega_1 t - k_1 x) + a \sin (\omega_2 t - k_2 x)$$

ومنها نحصل على

$$y = 2a \sin \left[ \left( \frac{\omega_1 + \omega_2}{2} t - \frac{k_1 + k_2}{2} x \right) \right] \cos \left[ \left( \frac{\omega_1 - \omega_2}{2} t - \frac{k_1 - k_2}{2} x \right) \right]$$

... (10 - 21)

ان حد الجيب يمثل موجة ترددها  $\left( \frac{\omega_1 + \omega_2}{2} \right)$  تمثل المتوسط الحسابي للترددين الاصليين  $\omega_1$  و  $\omega_2$  وعددها الموجي  $\left( \frac{k_1 + k_2}{2} \right)$  يمثل المتوسط الحسابي لـ  $k_1$  و  $k_2$  وسرعة هذه الموجة هي



$$\frac{\omega_1 + \omega_2}{k_1 + k_2}$$

ولما افترضنا ان الفرق بين الترددين الزاويين  $\omega_1$  و  $\omega_2$  هو مقدار ضئيل وكذلك الفرق بين  $k_1, k_2$ ، اي ان

$$\omega_1 + \omega_2 = \delta \omega$$

$$k_1 + k_2 = \delta k$$

لذلك فإن

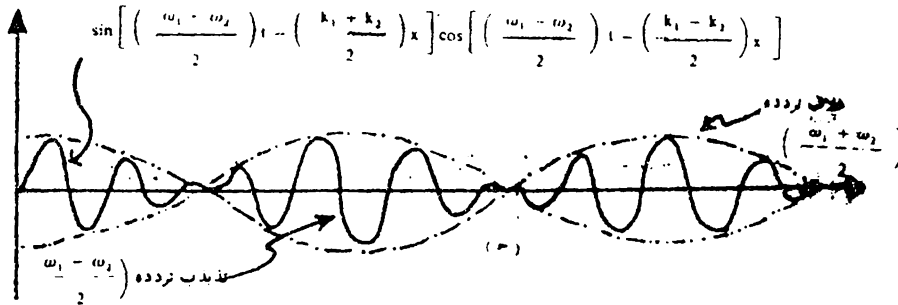
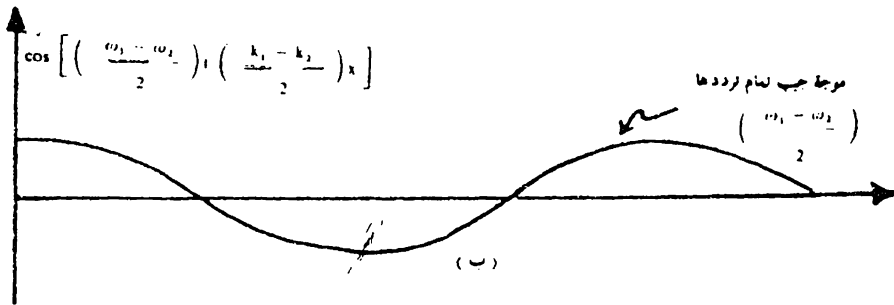
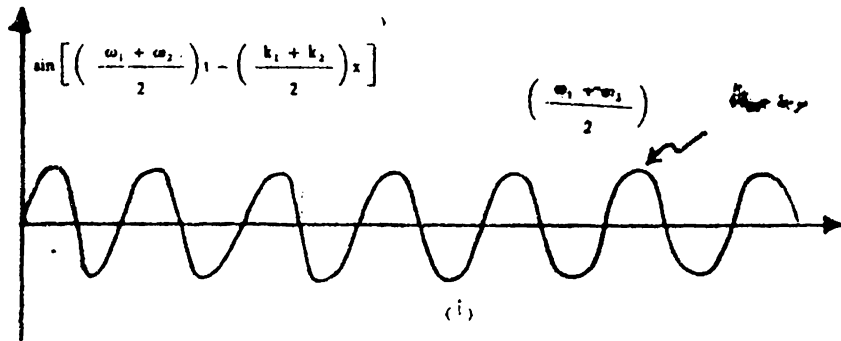
$$\frac{\omega_1 + \omega_2}{2} = \omega_1 + \frac{\delta \omega}{2} = \omega_2 + \frac{\delta \omega}{2}$$

$$\frac{k_1 + k_2}{2} = k_1 + \frac{\delta k}{2} = k_2 + \frac{\delta k}{2}$$

وهذا يشير الى أن قيمة المتوسط الحسابي للترددين الاصليين يساوي الى درجة عالية من الدقة قيمة احد الترددين، وكذلك فان قيمة المتوسط الحسابي للعددتين الموجيين الاصليين يساوي الى درجة عالية من الدقة قيمة احد العدديين الموجيين. وهذا يعني ان حد الجيب يمثل موجة جيبية طورها يماثل الى حد كبير طورى الموجتين الاصليتين. والشكل (4-10) يبين الموجة الجيبية التي يمثلها حد الجيب في المعادلة (21-10) وحد الجيب تمام في المعادلة (21-10) يمثل موجة ترددها الزاوي  $\frac{\omega_1 - \omega_2}{2}$  وعددها الموجي  $\frac{k_1 - k_2}{2}$  وسرعة هذه الموجة هي

$$\frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2}$$

ان هذا الحد يتغير مع كل من الزمن والمسافة ببطء أكثر مما هو في حد الجيب. والشكل (4-10ب) يبين الموجة التي يمثلها حد الجيب تمام  
ان الشكل (4-10ج) يبين المنحني البياني للدالة (21-10) عند ثبوت الزمن t



الشكل 4-10 بين مجموعة موجية مركبة من موجتين (أ) يمثل حد الجيب في المعادلة (10-21) (ب) يمثل حد جيب تمام (ج) يمثل الخط المنحني (وليس المقطع) حاصل ضرب الحدين

وهذا المنحنى يمكن الحصول عليه بضرب الاحداثيات الرأسية للحدين الجيب (أ) والجيب تمام (ب) مع بعضهما نقطة بنقطة ، فينتج المنحنى المتواصل (ج) الذي يظهر واقعاً داخل الغلاف المنقط. والغلاف المنقط هو في الحقيقة منحنى الجيب تمام (ب) وصورته في المحور السيني x. وما يجدر ملاحظته من تماثل الحدين في X و t في المعادلة (21-10) ان شكل المنحنى البياني الناتج من رسم y مع t عند ثبوت X مشابه لما هو مبين في الشكل (4-10 ج) الناتج من رسم y مع t عند ثبوت t ان تعاقب نمو وهبوط السعة مع الزمن يؤدي الى ظهور ظاهرة الضربات التي سبق ان درسناها بالتفصيل في فصل سابق. ومن الواضح ان الدالة (21-10) المثلة بالمنحنى البياني (ج 4-10 تعني ان هناك تضمين لسعة الذبذبات العالية التردد وذات الطول الموجي القصير بواسطة غلاف طوله الموجي طويل وتردده منخفض ان موجتين او اكثر تركيب بهذا الاسلوب تعرف بمجموعة موجية. والآن سنفحص كيف تسلك المجموعة الموجية في الاوساط المشتتة وغير المشتتة.

في الاوساط غير المشتتة (اي الاوساط المادية التي لا يتوقف فيها سرعة الموجة على الطول الموجي) تكون سرعة الموجة c ثابتة وتعطى بالعلاقة:

$$c = \frac{\omega_1}{k_1} = \frac{\omega_2}{k_2} = \frac{\omega_1 + \omega_2}{k_1 + k_2} = \frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2}$$

وهذا يعني ان الموجة الجيبية التي يمثلها الشكل (4-10أ) والموجة الجيب تمام التي يمثلها الشكل (4-10 ب) لهما نفس السرعة الموجية تماماً. وعلى هذا الاساس فان الغلاف المنقط الواطئ التردد والمنحنى المتصل العالي التردد الذي يقع داخل الغلاف في الشكل (4-10 ج) يتحركان الى اليمين مع مرور الزمن بنفس السرعة. وهذا يشير الى ان اي اشارة مركبة من خليط من الموجات تتقدم في وسط غير مشتت بسرعة ثابتة دون ان يصاحبها تغير في الشكل.

اما في الاوساط المشتتة حيث السرعة الموجية تتغير مع الطول الموجي فان

$$\frac{\omega_1}{k_1} \neq \frac{\omega_2}{k_2}$$

ولذلك فان

$$\frac{\omega_1 + \omega_2}{k_1 + k_2} \neq \frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2}$$

وهذا يعني ان المنحنى الداخلي المتصل في الشكل (4-10 ج) يتقدم بسرعة  $\frac{\omega_1 + \omega_2}{k_1 + k_2}$

تختلف عن سرعة الغلاف المنقط  $\frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2}$  وهذا يشير الى ان اي اشارة مركبة من موجتين او اكثر يتغير شكلها مع مرور الزمن اثناء تقدمها في وسط مشتمت بسبب اختلاف سرعة تقدم المنحنى المتصل داخل الغلاف عن سرعة الغلاف.

وفي الغالبية العظمى من الحالات التي تجابهنا في الفيزياء تكون سرعة المنحنى

المتصل  $\frac{\omega_1 + \omega_2}{k_1 + k_2}$  داخل الغلاف اكبر من سرعة الغلاف  $\frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2}$ ، وهذا النوع

من التشتت يدعى بالتشتت العادي، ومثال على ذلك هو الموجات السطحية ذات الاطوال الموجية الهائلة في البحار حيث يمكن اهمال تأثيرات الشد السطحي.

وفي حالات نادرة في الفيزياء تكون سرعة الغلاف المنقط  $\frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2}$  اكبر من سرعة

المنحنى المتصل  $\frac{\omega_1 + \omega_2}{k_1 + k_2}$  وهذا النوع من التشتت يدعى بالتشتت الشاذ. ومن الامثلة

على ذلك هي الموجات المستعرضة في قضيب صلب والموجات الكهرومغناطيسية القريبة من ما يسمى بحافة الامتصاص.

والان يجب ان نتفحص كمية ذات اهمية خاصة في الفيزياء، وهي السرعة التي تتقدم بها الطاقة التي تحملها مجموعة موجية مركبة من موجتين او اكثر. وقد علمنا في حالة التعامل مع موجة منفردة ان الطاقة التي تحملها تتقدم بسرعة هي سرعة تقدم السعة العظمى والتي هي طبعاً سرعة الموجة (أو سرعة الطور). أما في حالة اي مجموعة موجية، ولتكن الحالة الميئة في الشكل (4-10 ج). فنلاحظ ان سرعة تقدم السعة العظمى

هي سرعة الغلاف المنقط ويتبع ذلك ان الطاقة تتقدم بسرعة الغلاف . وهذه البسرعة تدعى بسرعة المجموعة وسنرمز لها بالحرف  $C_g$  لتميزها عن سرعة الموجة  $C$  . وقد وجدنا ان

الغلاف يتحرك بسرعة  $\left( \frac{\omega_1 - \omega_2}{k_1 - k_2} \right)$  لذلك فإن

$$C_g = \frac{\omega_1}{k_1 - k} \quad (10-22)$$

وقد فرضنا في البداية ان  $\omega_1$  تختلف عن  $\omega_2$  و  $k_1$  عن  $k_2$  بمقادير ضئيلة لذلك يمكن

كتابة العلاقة (10-22) بالشكل

$$C_g = \frac{d\omega}{dk}$$

وعندما تقترب قيمة  $\delta k$  من الصفر فعندئذ نحصل على .

$$C_g = \frac{d\omega}{dk} \quad \dots(10-23)$$

ولسكن لدينا

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} \quad \omega = 2\pi f$$

لذلك فإن

$$C_g = \frac{d(2\pi f)}{d(2\pi/\lambda)} = \frac{df}{d(1/\lambda)} = \lambda^2 \frac{df}{d\lambda} \quad \dots(10-24)$$

وهذه المعادلة الهامة يمكن التعبير عنها بصيغ اخرى مفيدة وكما يلي :

لدينا العلاقة

$$\omega = kc \quad (10-25)$$

حيث ان  $c$  هي سرعة الموجة ( ان الموجات المركبة التي تشكل المجموعة الموجية لها سرع مختلفة وليسكن متقاربة مع بعضها في القيمة لذلك يمكن استخدام القيمة المفردة لـ  $c$  ) .

وعندئذ نحصل على سرعة المجموعة بالصيغة :

$$C_g = \frac{d\omega}{dk} = \frac{d(kc)}{dk}$$

$$C_g = c + k \frac{dc}{dk} \quad \dots(10-26)$$

وإذا عوضنا

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

في المعادلة ( 10-26 ) نحصل على

$$C_g = c + \frac{1}{\lambda} \frac{dc}{d(1/\lambda)}$$

ومنها نجد ان سرعة المجموعة بالصيغة

$$C_g = c - \lambda \frac{dc}{d\lambda} \quad \dots(10-27)$$

ولابد هنا ان نشير الى ان تسمية المجموعة الموجية غير مناسب تماما اذا كانت المجموعة مؤلفة من موجتين فقط اذ ان التسمية تكون افضل للمجموعة اذا كانت مؤلفة من عدد كبير من الموجات . ورغم ان هذه النتائج استخلصناها من تركيب موجتين فقط الا انها صحيحة تماما لأي مجموعة مركبة من اي عدد من الموجات . فعندما يكون لدينا مجموعة مؤلفة من عدد كبير من الموجات فعندئذ نختار اقصر واطول موجتين من المجموعة ونعامل معهما بنفس الاسلوب السابق ونتوصل الى نتائج تمثل بدقة كافية السلوك الجماعي للمجموعة الموجية . اما اذا كانت المجموعة مؤلفة من مالانهاية من الموجات فعندئذ نحتاج الى استخدام رياضيات متقدمة تشتمل على نظرية تحويلات فوريير التي تقع خارج نطاق هذا الكتاب .

## 10-15 سرعة الموجات الصوتية في الاوساط المختلفة

ان الموجات الصوتية هي موجات طولية (اي موجات تضاغطية) في اي وسط مادي وان سرعة هذه الموجات  $c$  في الموائع (سائل او غاز) تعطى بالمعادلة

$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho}} \quad \dots(10-28)$$

حيث ان  $\rho$  هي كثافة المائع و  $K$  هو معامل المرونة الحجمي ويعطى بالعلاقة :

$$K = \frac{\Delta p}{\Delta V/V} \quad \dots(10-29)$$

حيث ان  $\Delta v$  هو مقدار التغير في الحجم  $V$  الذي يسببه تغير في الضغط قدره  $\Delta p$  وفي الغازات التي تخضع لعملية كظيمة (اديباتيكية) تكون

$$K = \gamma P \quad \dots (10 - 30)$$

حيث ان  $p$  هو ضغط الغاز و  $\gamma$  هي النسبة بين السعة الحرارية للغاز تحت ضغط ثابت الى السعة الحرارية للغاز تحت حجم ثابت وقيمة  $\gamma$  تعتمد على عدد درجات الحرية لجزيئي الغاز وهذا يعتمد بدوره على درجة تعقيد الجزيئ ، فالغازات الاحادية الذرة تكون قيمة  $\gamma = 1.66$  والغازات الثنائية الذرة تكون قيمة  $\gamma = 1.40$  والغازات الثلاثية الذرة تكون قيمة  $\gamma = 1.29$  . والهواء الجوي الذي معظم مكوناته غازات ثنائية الذرة تكون قيمة  $\gamma = 1.40$  .

لما كانت السوائل صعبة الانضغاط ( $K$  كبيرة) لذلك فان سرعة الصوت فيها  $c$  كبيرة بالمقارنة مع سرعة الصوت في الغازات .

ان سرعة الموجات الطولية في المواد الصلبة تعتمد على ابعاد الجسم الصلب الذي تمر خلاله الموجة التضاغطية . ان مرور مثل هذه الموجة في اي وسط يحدث تضاغطاً في الوسط بنفس اتجاه انتقال الموجة كما يحدث تشوه مستعرض ، وهذا التشوه المستعرض

بصاحبه قوة قصية . ولما كان الوسط الصلب بخلاف الموائع (السوائل والغازات) يبدي مقاومة للقوى القصية او الماسية لذلك يحدث في الوسط الصلب موجات طولية بالاضافة الى الموجات المستعرضة . فاذا كان الجسم الصلب على شكل قضيب معدني رقيق محدود المقطع العرضي فان تأثير التشوه المستعرض يكون معقداً جداً وغاية في الصغر ويمكن اهماله وعليه تكون سرعة الموجات الطولية C في القضيب الصلب هي

$$C = \sqrt{\frac{Y}{\rho}} \quad \dots(10-31)$$

حيث Y هو معامل المرونة الطولي (معامل يونك) و  $\rho$  هي كثافة مادة القضيب اما في الاجسام الصلبة الممتدة فان تأثير التشوه المستعرض لايمكن اهماله وعليه يجب ان نأخذ بالاعتبار كل من الموجتين الطولية والمستعرضة .

ان سرعة الموجات الطولية  $C_L$  في الجسم الصلب الممتد الى ما لانهاية في جميع الاتجاهات تتوقف على معامل الصلابة n كما على معامل المرونة الحجمي K اي ان

$$C_L = \frac{\sqrt{K + \frac{4}{3}n}}{\rho} \quad \dots (10 - 32)$$

حيث ان  $\rho$  هي كثافة مادة الجسم الصلب ولدينا العلاقات بين معاملات المرونة .

$$n = \frac{Y}{2(1 + \sigma)}$$

$$K = \frac{Y}{3(1 - 2\sigma)}$$

وبالتعويض n و K في المعادلة (10-32) نجد ان سرعة الموجات الطولية في الجسم الصلب الممتد هي



$$C_L = \sqrt{\frac{Y(1-\sigma)}{\rho(1+\sigma)(1-2\sigma)}} \quad (10-33)$$

حيث ان  $\sigma$  هي نسبة بوسون وتساوي 0.25 لمعظم المسواد الصلبة  
وسرعة الموجات المستعرضة  $C_L$  في الاجسام الصلبة الممتدة تتوقف على معامل  
القص  $n$  اي ان

$$n = \frac{b}{\rho}$$

ولكن

$$n = \frac{Y}{2(1+\sigma)}$$

لذلك فان

$$C_L = \sqrt{\frac{Y}{2\rho(1+\sigma)}}$$

ان الموجات التضاغية ( الطولية ) والموجات القصية المستعرضة يمكن ان تتقدم في  
الاسواط الصلبة الممتدة الى مالا نهاية على شكل موجات مستوية او كروية او اسطوانية  
ان النسبة بين سرعة موجة الطولية  $C_L$  الى سرعة موجة المستعرضة  $C_T$  يمكن  
ايجادها بدلالة نسبة بوسون  $\sigma$  فقط

$$\frac{C_L}{C_T} = \sqrt{\frac{2(1-\sigma)}{1+2\sigma}} \quad \dots(10-35)$$

ولما كانت قيمة  $\sigma$  اقل من واحد لذلك نستنتج ان سرعة الموجة الطولية اكبر دائما  
من سرعة الموجة المستعرضة

ان سرعة الموجات التضاغية في معظم المعادن المهمة تتراوح بين 4000 م/ثا و 6000 م / ثا وفي بعض المواد ذات الصلابة العالية تكون السرعة اكبر. وهكذا يتضح ان سرعة الموجات الصوتية في المواد الصلبة اكبر بشكل ملحوظ مما هي في المواد السائلة . والغازية .

## 16 - 10 : العوامل المؤثرة على سرعة الموجة الصوتية في الهواء

يعتبر الهواء واحدا من اهم الاوساط المادية لانتقال الموجات الصوتية وهناك جملة من العوامل المؤثرة على سرعة انتقال الموجة الصوتية في الهواء وهي

### 1 تأثير تغير الضغط على سرعة الصوت

ان سرعة تقدم الموجة الصوتية في الهواء لا تتأثر اذا تغير ضغط الهواء . وذلك لأن اي تغير في ضغط كتلة معينة من الهواء يولد تغيراً مقابلاً في حجم الهواء . اذا كان حجم الهواء  $V$  وكتلته  $m$  ويمتد ذلك تكون كثافته  $\rho$  هي

$$\rho = \frac{m}{V} \quad (10-36)$$

وطبقاً للقانون بويل اذا كان لدينا كتلة معينة من الغاز تحت درجة حرارة ثابتة فإن

$$pV = \text{مقدار ثابت} \quad (10-37)$$

حيث  $p$  هو ضغط الهواء

وبتعويض  $V$  من (10-36) في (10-37) نحصل على

$$\frac{Pm}{\rho} = \text{مقدار ثابت}$$

او

$$\frac{P}{\rho} = \text{مقدار ثابت اخر}$$

وهذا يعني انه اذا تضاعف ضغط الغاز فإن كثافته تتضاعف ايضا وبذلك تبقى النسبة  $\frac{P}{\rho}$  ثابتة . ولما كانت سرعة الصوت  $c$  هي

$$c = \sqrt{\frac{\gamma p}{\rho}}$$

لذلك فإن سرعة الصوت في الهواء أو أي غاز لا تعتمد على تغيرات الضغط بشرط بقاء درجة الحرارة ثابتة .

2-- تأثير تغير درجة الحرارة على سرعة الصوت  
لدينا سرعة الصوت في الهواء أو أي غاز هي

$$c = \sqrt{\frac{\gamma p}{\rho}}$$

ولكن المعادلة العامة للغاز (اذا كان مثالياً) هي

$$PV = \frac{m}{M} RT \quad \dots (10.38)$$

حيث  $m$  هي كتلة الغاز  $R$  الثابت العام للغاز و  $T$  درجة الحرارة المطلقة للغاز و  $M$  الوزن الجزيئي للغاز من هذه المعادلة نحصل على

$$p = \frac{m}{V} \frac{RT}{M} = \rho \frac{RT}{M}$$

نعوض في معادلة سرعة الصوت فتجد ان

$$c = \sqrt{\frac{\gamma RT}{M}}$$

ولكن  $\gamma$  و  $R$  و  $M$  ثابت لاي غاز معين لذلك فإن

$$c = k \sqrt{T}$$

حيث  $K$  هو مقدار ثابت ويساوي

$$\sqrt{\frac{\gamma R}{M}}$$

ونلاحظ أن سرعة الصوت في أي غاز تتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة الحرارة المطلقة لذلك نكتب  
 وإذا فرضنا أن سرعة الصوت في المادة الصلبة سيلزيوس هي  $c_p$  فإن المعادلة (39-10)

$$C_c = k \sqrt{273} \quad (10-40)$$

وإذا فرضنا أن سرعة الصوت في المادة الصلبة سيلزيوس هي  $c_t$  فإن المعادلة (39-10) تصبح

$$C_t = k \sqrt{273 + t} \quad (10-41)$$

ونقسم (41-10) على (40-10) نحصل على

$$\frac{C_t}{C_c} = \sqrt{\frac{273 + t}{273}} = 1 + \frac{t}{546}$$

$$\frac{C_t}{C_c} = 1 + \frac{t}{546}$$

$$C_t = C_c \left( 1 + \frac{t}{546} \right)$$

وإذا فرضنا أن سرعة الصوت في المادة الصلبة سيلزيوس هي  $c_p$  فإن

$$C_t = 332 \left( 1 + \frac{t}{546} \right)$$

$$C_t = 332 + 0.61 t$$

لاحظ أن سرعة الصوت في درجة الصفر سيلزيوس بيننا الحد الأدنى من السرعة. إذا ازدادت درجة الحرارة بمقدار  $t$  سيلزيوس.

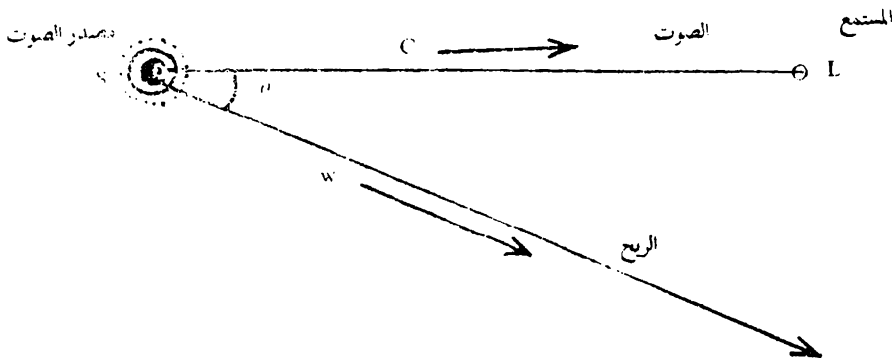
ومن ذلك نستنتج ان مقدار الزيادة في سرعة الصوت عندما تزداد اذ سرعة الصوت في الهواء الجاف عند درجة سيلزيوس = 0.61 م / ثا .

### 3 - تأثير تغير الرطوبة على سرعة الصوت

من المعلوم ان كثافة بخار الماء تحت الشروط الفيزيائية من ضغط ودرجة حرارة مساويين  
 $0.0008 \text{ غم / سم}^3$  (18 غم / سم<sup>3</sup>) بينما كثافة الهواء الجاف تحت نفس الشروط هي  $0.001293 \text{ غم / سم}^3$  (109 غم / سم<sup>3</sup>) . وعليه فان الهواء الرطب يجب ان تكون كثافته اقل من كثافة الهواء الجاف . ولما كانت سرعة الصوت تزداد كلما قلت كثافة الوسط الناقل فان سرعة الصوت في الهواء تزداد مع ازدياد رطوبته . على اعتبار ان قيمة ثابتة عملياً للهواء الجاف كما للهواء المشبع بخار الماء .

### 4 - تأثير الريح على سرعة الصوت في الهواء

عندما تهب الريح بسرعة  $w$  بنفس اتجاه تقدم الصوت فان سرعة الصوت تزداد وتصبح محصلة سرعته  $(c + w)$  . ولكن اذا كانت الريح تهب باتجاه معاكس لاتجاه تقدم الصوت فان سرعة الصوت تقل وتصبح محصلة سرعته  $(c - w)$  . أما اذا كانت الريح تهب باتجاه يصنع زاوية  $\theta$  مع اتجاه انتقال الصوت كما هو مبين في الشكل (10 5)



الشكل (10-5) : سرعة انتقال الصوت في اتجاه حركة الريح

فان مركبة سرعة الريح باتجاه  $w \cos \theta = SL$  وهذه المركبة تضاف الى السرعة  $c$  وعليه فان الصوت ينتقل بالاتجاه  $SL$  بمحصلة سرعة تساوي  $(c + w \cos \theta)$  ولذلك فان الصوت يتحرك اسرع اذا كانت الزاوية  $\theta$  حادة . ويكون ابطاً اذا كانت الزاوية  $\theta$  منفرجة . ولا يكون للريح تأثير على سرعة الصوت اذا كانت  $\theta = 90^\circ$  أو عندما تهب الريح عمودية على اتجاه تقدم الصوت . اذا كانت الريح تهب بنفس اتجاه انتقال الصوت فان  $\theta = 0^\circ$  وبذلك تصبح سرعة الصوت  $c + w$  . اما اذا كانت الريح تهب بعكس اتجاه انتقال الصوت فان  $\theta = 180^\circ$  وبذلك تصبح سرعة الصوت  $(c - w)$

### 5 - تأثير التردد الطول الموجي على سرعة الصوت

ان سرعة الصوت  $c$  في الهواء لا تعتمد على تردد الصوت  $f$  أو طوله الموجي  $\lambda$  وذلك لأن

$$c = f\lambda = \text{مقدار ثابت}$$

وتكون سرعة الصوت في الهواء ثابتة طالما كانت خواص الهواء ثابتة

### 6 - تأثير السعة على سرعة الصوت في الهواء

ان سرعة الصوت في الهواء لا تتوقف على السعة مالم تكن السعة كبيرة جداً . وفي الاصوات الاعتيادية حيث السعة صغيرة تكون سرعة الصوت ثابتة وهي سرعة الاعتيادية في الهواء . أما في حالة الاصوات الشديدة الناتجة من المدفعية أو الانفجارات حيث السعة كبيرة فان الصوت يتقدم بسرعة اكبر من سرعته الاعتيادية .

### 10 - 17 طرق ايجاد سرعة الصوت في الاوساط المختلفة

هنالك عدة طرق لقياس سرعة الصوت في الاوساط الغازية والسائلة والصلبة وستكتفي بذكر اهم تلك الطرق ، ثم نشرح بالتفصيل الطرق العملية فقط ، تلك التي يمكن اجراؤها في المختبر .

## 1- الطرق المباشرة لايجاد سرعة الصوت

وهذه الطرق ذات اهمية تاريخية وقد تطورت هذه الطرق منذ القرن التاسع عشر حيث كانت المحاولات الاولى لايجاد سرعة الصوت بطريقة اطلاق الصوت على مسافة بعيدة وقياس الفترة الزمنية بين رؤية الومض وسماع الصوت بوساطة ساعة توقيتية. ويتقسم المسافة التي يقطعها الصوت على الفترة الزمنية التي يستغرقها لكي يقياس سرعته. وهذه السرعة تعتمد على الظروف الجوية والاختفاء الشخصية. وفيما بعد تم قياس الفترات الزمنية التي يستغرقها الصوت لقطع نفس المسافة في الاتجاهين متعاكسين وبذلك تم التخلص من الخطأ الناجم من حركة الهواء. وقد تمكن رينوات فيما بعد من تحسين هذه الطريقة وذلك باستخدام دائرة كهربائية تشمل على قياس الفترة الزمنية بين لحظة اطلاق المدفع ولحظة استلام الصوت وبذلك تمكن من تقاييس الاخطاء البشرية المصاحبة للقياس. وقد تطورت الوسائل المستخدمة في هذه الطريقة وبذلك ازدادت دقتها، الا انها لم تكن عملية لأنها تحتاج الى مسافات طويلة في الهواء. وظروف جوية ثابتة.

## 2- الطرق غير المباشرة لايجاد سرعة الصوت

لقد تطورت وتعددت طرق ايجاد سرعة الصوت في الاوساط الغازية والسائلة والصلبة. وقد تميزت هذه الطرق بدقتها واهم هذه الطرق هي

أ- طريقة هب Hebb's Method

ب- طريقة بيرس Pierre's Method

ج- طريقة كاي وشيرات Kaye and sherrat's Method

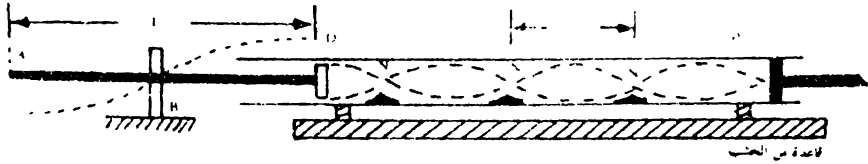
د- طريقة كندت Kundt's Method

ه- طريقة الرنين في عمود الهواء

وفي هذا البند سنتطرق بالتفصيل لطريقة كندت لكونها طريقة مختبرية سهلة وصالحة لايجاد سرعة الصوت في المواد الغازية والسائلة والصلبة. كما سنتطرق الى طريقة انبوبة الرنين لايجاد سرعة الصوت في الهواء. اما الطرق الاخرى؛ الاطلاق عليها مراجعة المصادر المثبتة في نهاية هذا الكتاب.

## طريقة كندت

تمتاز هذه الطريقة بدقتها وسهولتها وبساطة اجهزتها . ويتألف جهاز كندت المبين في الشكل (6-10) من انبوبة زجاجية مفتوحة الطرفين T تدعى بانبوبة الرنين ، طولها حوالي 2 متر وقطرها حوالي 5 سم وتستند على قاعدة من الخشب . في الطرف الأيسر قضيب منتظم من المعدن او الزجاج AB طوله حوالي 1 متر وممسوك من منتصفه باحكام بمسند ثابت B ويثبت في نهاية القضيب الواقعة داخل الانبوبة قرص معدني دائري الشكل D . وقطر هذا القرص اقل بمقدار ضئيل من قطر الانبوبة لكي يسهل اهتزازه طولياً على امتداد الانبوبة دون ان يلامسها من الداخل . والطرف الآخر من الانبوبة يزود بمكبس متحرك P يسهل تحريكه داخل الانبوبة للتحكم بطول عمود الهواء المحصور بين المكبس P والقرص D . ويجب ان يكون الجهاز بكامله مثبت باحكام على مسند صلب لتجنب اي رجة او هزة عنيفة قد تؤدي الى كسر الانبوبة الزجاجية اثناء اجراء التجربة .



الشكل 6-10 : برنج كندت

## طريقة العمل

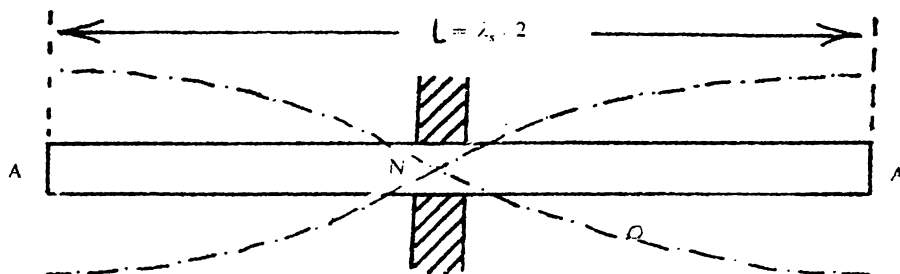
الانبوبة الزجاجية يجب ان تكون جافة تماماً ومثبتة بوضع افقي ، يدر على امتدادها من الداخل طبقة رقيقة من مسحوق الليكوبوديوم الجاف (او اي مسحوق آخر خفيف كبرادة الفلين مثلاً) .

يسحب القضيب على طوله من طرفه الحر . وذلك باستخدام قطعة قماش رطبة . واثناء جر القطعة الرطبة تحتك مع القضيب المعدني وتثير فيه اهتزازات طولية . ولما كان القضيب مثبتاً من مركزه فإن منتصفه يعتبر عقدة (تضاغط) بينما طرفاه الحران A يعتبران بطنين (تخلخلين) وبذلك يتشكل موجة طولية واقفة على طول القضيب كما هو مبين في الشكل (7-10) وعليه يكون طول القضيب L وهو يمثل المسافة بين



بطنين متتالين مساوياً لنصف طول الموجة الصوتية  $\lambda$  خلال مادة القضيب أي ان

$$\lambda = 2l$$



الشكل (7 - 10) يبين موجة طولية واقفة في قضيب معدني طولها  $L$  العقدة  $N$  في منتصفه وفي طرفيه بطون  $A$

عندما يهتز القضيب طولياً بتردد معين فأزد يسبب اهتزاز القرص  $D$  بنفس التردد. ويلاحظ انه عندما يهتز القضيب يبعث صوتاً ذات نغمة عالية. في أثناء ذلك يعدل موقع المكبس  $P$  ببطء حتى يبدأ مسحوق الليكوبوديوم بالاضطراب بشدة. وعندما يستمر القرص بالاهتزاز نلاحظ ان المسحوق يتجمع في مواقع متناوبة ومتباعدة بانتظام وهذه المواقع تدعى بالعقد  $N$  حيث تكون فيها حركة المسحوق اقل ما يمكن ويتحقق ذلك عندما يحدث الرنين بين القضيب وعمود الهواء أي عندما يتساوى التردد الطبيعي للقضيب مع التردد الطبيعي لعمود الهواء (أو المائع) المحصور بين المكبس  $P$  والقرص  $D$  وبذلك يتشكل ما يعرف بالموجات الواقفة في عمود الهواء نتيجة تداخل الموجات المنبثقة من القرص المهتز مع الموجات المنعكسة من المكبس. والآن تقاس المسافة بين عدة عقد ومنها تحسب متوسط المسافة الفاصلة بين عقدتين متتاليتين وتكون  $d$  وهذه المسافة تساوي نصف طول الموجة في عمود الهواء الذي يهتز بتردد مقداره  $f$  وهونفس تردد القضيب. والآن نحسب سرعة الصوت في الاوساط الصلبة والسائلة والغازية.

(أ) سرعة الصوت في قضيب صلب

من الواضح ان المسافة  $d$  بين عقدتين متتاليتين في عمود الهواء داخل الانبوسة يساوي نصف طول الموجة الصوتية في الهواء  $\lambda_g$  أي ان

$$d = \frac{\lambda_g}{2}$$

وإذا كانت سرعة الصوت في الهواء هي  $C_a$  وتردد  $f$  لذلك فإن

$$C_a = f\lambda_a = 2fd \quad \dots (10-43)$$

ولما كان القضيب يهتز طولياً وفي منتصفه عقدة لذلك فإن

$$L = \frac{\lambda_s}{2}$$

حيث  $\lambda_s$  يمثل طول الموجة الصوتية خلال القضيب وإذا كانت سرعة الموجة الصوتية في القضيب هي  $C_s$  فعندئذ

$$C_s = f\lambda_s = 2fL \quad \dots (10-44)$$

يلاحظ من المعادلتين (10-43) و (10-44) ان التردد  $f$  مشترك وهذا هو الحال دائماً في ظاهرة الرنين . وعليه نحصل من هاتين المعادلتين على

$$f = \frac{C_s}{2L} = \frac{C_a}{2d}$$

وإذا كانت سرعة الصوت في الهواء  $C_a$  معلومة . فعندئذ يمكن بقياس  $L$  و  $d$  ان نحسب سرعة الصوت في القضيب من العلاقة

$$C_s = C_a \frac{L}{d} \quad \dots (10-45)$$

وبهذه الطريقة يمكن حساب سرعة الصوت في اي قضيب صلب سواء كان مصنوعاً من الحديد أو الزجاج أو الخشب أو النحاس.... الخ .

( ب ) سرعة الصوت في السائل

في هذه الحالة تملأ الانبوبة الزجاجية بالسائل المطلوب ايجاد سرعة الصوت خلاله ويستبدل مسحوق الليكوبوديوم بمرادة الحديد الناعمة . ونجد المسافة بين عقدتين متاليتين ولنكن  $d'$  فعندئذ

$$d' = \frac{\lambda_l}{2}$$

حيث  $\lambda_1$  يمثل طول الموجة الصوتية في السائل. وإذا كانت سرعة الصوت في ذلك السائل هي  $C_1$  فإن

$$C_1 = f\lambda_1 = 2fd' \quad \dots (10-46)$$

ولما كانت سرعة الصوت في الهواء هي

$$C_a = f\lambda = 2fd \quad \dots (10-47)$$

ومن المعادلتين الأخيرتين نحصل على

$$C_t = C_a \frac{d'}{d} \quad \dots (10-48)$$

من هذه العلاقة نحصل على سرعة الصوت في السائل إذا كانت سرعة الصوت في الهواء معلومة.

(ج) سرعة الصوت في الغاز

في هذه الحالة تفرغ الانبوبة من الهواء وتملأ بالغاز المطلوب إيجاد سرعة الصوت خلاله. ومرة أخرى يهتز القضيب طولياً وإذا كانت المسافة بين عقدتين متتاليتين هي  $d$  فإن

$$d^n = \frac{\lambda_g}{2}$$

حيث  $\lambda_g$  يمثل الطول الموجي للصوت في الغاز. وإذا كانت سرعة الصوت في ذلك الغاز هي  $C_g$  فإن

$$C_g = f\lambda_g = 2fd^n$$

ولما كانت سرعة الصوت في الهواء هي

$$C_a = f\lambda_a = 2fd$$

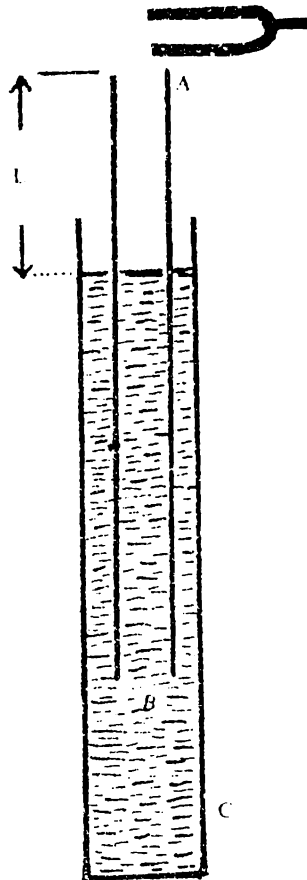
ومن المعادلتين الأخيرتين نحصل على

$$C_g = C_a \frac{d^n}{d} \quad \dots (10-49)$$

ومنها يمكن مقارنة سرعة الصوت في الغاز مع سرعته في الهواء. وإذا كانت سرعة الصوت في الهواء معلومة فعندئذ يمكن حساب سرعة الصوت في أي غاز

## طريقة انبوبة الرنين

ان هذه الطريقة المألوفة هي من ابسط الطرق المختبرية لايجاد سرعة الصوت في الهواء في درجة حرارة المختبر. والجهاز الرئيسي في هذه الطريقة هو عبارة عن انبوسة متغيرة الطول ومغلقة من احد طرفيها. ويمكن الحصول على مثل هذه الانبوسة التي تدعى بانبوبة الرنين كما هو مبين في الشكل (8-10) حيث تمثل AB انبوسة مفتوحة الطرفين وتغمر جزئيا في ماء داخل الاسطوانة C ذات قطر داخلي اكبر من قطر انبوبة الرنين. اذا وضعت شوكة رنانة مهتزة بالقرب من الفتحة العليا لانبوبة الرنين فان رنينا



الشكل 8 - 10 تبين انبوبة الرنين AB

سوف يحدث عندما يتساوى تردد الشوكة الرنانة مع تردد عمود الهواء داخل انبوبة الرنين . وهذا لا يتحقق الا عند اطوال معينة للعمود الهواء . وللحصول على هذه الاطوال نبدأ عندما يكون طول عمود الهواء حوالي واحد سنتيمتر . ونرفع الانبوبة ببطء مسن الماء والشوكة مستمرة بالاهتزاز حتى نحصل على أقصى شدة للصوت المسموع وهذا يشير

الى حصول الرنين الأول ، وهذا يحدث عندما يكون طول عمود الهواء  $L$  فوق سطح

الماء يساوي  $\frac{\lambda}{4}$  وهذا يقابل التردد الاساسي لاهتزاز عمود الهواء . وللحصول على

أفضل موقع للرنين يستلزم عناية خاصة وذلك لأن اهتزاز عمود الهواء عند هذا التردد بالذات يضمحل بشدة وبنفس الوقت فانه يستجيب بسهولة لأي تردد آخر فضلاً عن تردد الشوكة الرنانة اذا كان ذلك التردد مساوياً أو مقارباً للتردد الاساسي . وعليه يجب ان يتكرر اجراء التجربة عدة مرات للحصول على متوسط طول عمود الهواء  $L$  . واذا فرضنا أن الطول الموجي للنغمة التي تبثها الشوكة الرنانة هو  $\lambda$  فان

$$L = \frac{\lambda}{4}$$

وإذا كان تردد الشوكة الرنانة هو  $f$  فان سرعة الصوت في الهواء  $C_{\text{ه}}$  تعطى بالعلاقة :

$$C_{\text{ه}} = f\lambda = 4fL$$

وعليه اذا كان تردد الشوكة الرنانة معلوماً امكن حساب سرعة الصوت في الهواء في درجة حرارة الغرفة

ولكن هنا يجب ان نشير اننا في هذه الحسابات افترضنا ان بطن الموجة الواقفة تقع تماماً عند الطرف المفتوح للانبوبة . ولكن هذا الافتراض غير صحيح بالضغط . وفي الحقيقة فان البطن تقع خارج فتحة الانبوبة وعليه يجب ان نجري تصحيحاً مناسباً يأخذ بالاعتبار هذا الخطأ ومثل هذا التصحيح يدعى بالتصحيح الطرفي .

ولقد امكن تحديد مقدار هذا التصحيح بطريقة تجريبية . ووجد أن البطن تقع على بعد من الطرف المفتوح يساوي تقريباً  $3/10$  من قطر الانبوبة . فاذا رمزنا لمقدار التصحيح الطرفي بالرمز  $e$  ولقطر انبوبة الرنين  $D$  فان

$$e = 0.3 D$$

وعليه يصبح الطول الفعلي ( $L'$ ) لعمود الهواء المقابل للتردد الاساسي هو

$$L' = L + e = L + 0.3 D$$

وفي الواقع يمكن بسهولة التخلص كلياً من التصحيح الطرفي في حساباتنا . وذلك بايجاد موقع الرنين الثاني في الانبوبة وهذا يقابل التردد التوافقي الاول . وبذلك نحصل في موقع الرنين الاول على

$$L_1 + e = \frac{\lambda}{4} \quad \dots (10-50)$$

بينما في موقع الرنين الثاني نحصل على

$$L_2 + e = \frac{3}{4} \lambda \quad \dots (10-51)$$

وبطرح المعادلة (10-50) من (10-51) نجد أن

$$L_2 - L_1 = \frac{\lambda}{2} \quad \dots (10-52)$$

وبهكذا نحصل على الطول الموجي للصوت الناتج من الشوكة الرنانة واذا علمنا مقدار ترددها امكن حساب سرعة الصوت في الهواء في درجة حرارة الغرفة

$$C_a = 2(L_2 - L_1) f \quad (10-53)$$

ومن الواضح انه يمكن الحصول على مواقع عديدة للرنين عندما يكون الطول الفعال لعمود الهواء داخل الانبوبة مساوياً لـ  $\frac{\lambda}{4}$  ،  $\frac{3\lambda}{4}$  ،  $\frac{5\lambda}{4}$  . الخ . وهذه تقابل على الترتيب التردد الاساسي والترددات التوافقية الاخرى .

## 10-18 الخواص الموجبة للصوت

ان الخواص الموجبة للصوت مألوفة ويسهل ملاحظتها في حياتنا اليومية بينما الخواص الموجبة للضوء تحتاج الى تجارب في غاية الدقة لظهارها. واهم الخواص الموجبة للصوت هي :

- 1- الانكسار
- 2- الانعكاس
- 3- التداخل
- 4- الحيود
- 5- الاستطارة

وسنستعرض باختصار شديد كل خاصية من هذه الخواص لتعذر تحليلها باسهاب في هذا الكتاب ويمكن لمن يروم التوسع بالاطلاع مراجعة المصادر.

### انكسار الصوت

ان الموجات الصوتية تنكسر عندما تنتقل من وسط الى آخر بنفس اسلوب انكسار الموجات الضوئية . وهذا ناتج من اختلاف سرعة الصوت في الوسطين المختلفين . وفي الحقيقة عندما تتحرك موجة صوتية في وسط وتقابل وسط آخر فان جزءاً من الطاقة ينكسر في الوسط الثاني وجزء يمتصه الوسط ويتحول من طاقة صوتية الى طاقة حرارية والجزء الآخر ينعكس عائداً الى نفس الوسط الاول . ومقدار الجزء المنكسر يعتمد على الكثافة النسبية للوسطين وزاوية السقوط .

### انعكاس الصوت

عندما تقابل الموجات الصوتية وسطاً ثانياً أكثر كثافة من الوسط الاول الذي كانت تتحرك فيه فإنها تغير اتجاهها وتنعكس الى الوسط الاول وينفس الوقت فإنها تعاني تغيراً في

الطور. وتخضع الموجات الصوتية المنعكسة على نفس القوانين الاعتيادية للانعكاس في الموجات الضوئية . وشدة الموجة المنعكسة تعتمد على شدة الموجة الساقطة وزاوية السقوط وطبيعة السطح العاكس .

ان خاصية انعكاس الصوت تلعب دوراً هاماً في العديد من الظواهر المألوفة مثل : الصدى والترديد في البنايات ودخول الرعد والنفحة الموسيقية المسموعة عند وضع محارة قرب الاذن . وما الموجات الواقفة في أي جسم مهتز الا احدى نتائج الانعكاس .

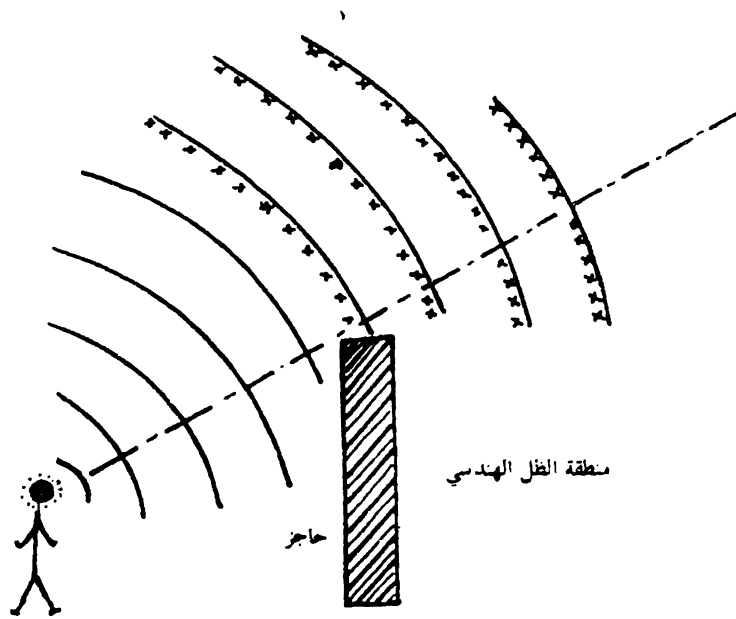
## تداخل الموجات الصوتية

هو التعبير العلمي الذي يشير الى التأثيرات الفيزيائية الناتجة عند تراكب موجتين أو أكثر . وقد تطرقنا للتداخل في فصل سابق وتعرضنا بأسهاب للتداخل البناء والتداخل الهدام .

## ظاهرة الحيود

ان ظاهرة الحيود تعني ان الموجات الصوتية تنحني حول العوائق التي تعترضها وتدخل منطقة الظل الهندسي . وخير مثال على ذلك انك تسمع صوت شخص يناديك من وراء حاجز دون ان تراه وهذا يعني ان الموجات الصوتية تجرد عن مسارها عند حافة الحاجز وتدخل منطقة الظل الهندسي كما هو مبين في الشكل ( 9 - 10 ) وهكذا يتضح ان الموجات الصوتية تغير اتجاه تقدمها عندما تجابه عوائق في طريقها . وظاهرة الحيود مألوفة وواضحة في الصوت بينما هي ليست كذلك في الضوء بسبب ان طول الموجة الصوتية كبير جداً بالمقارنة مع طول الموجة الضوئية . وان مقدار الحيود ( أو الانعطاف ) حول العائق يزداد مع ازدياد الطول الموجي وعليه فان الصوت العالي التردد يعطي ظلاً أكثر حدة من الصوت المنخفض التردد وظاهرة الحيود يمكن تفسيرها على اساس قاعدة هويكنز التي تنص على ان اي نقطة في جبهة الموجة يمكن اعتبارها مصدراً جديداً للموجات ثانوية . ويمكن توضيح ذلك بوضع مصدر S امام حاجز فيه فتحة صغيرة ذات ابعاد صغيرة بالمقارنة مع الطول الموجي للصوت الصادر من المصدر . فنلاحظ ان الثقب الصغير يصبح مركزاً للموجات كروية كما هو مبين في الشكل ( 10 - 10 ) أما اذا كانت

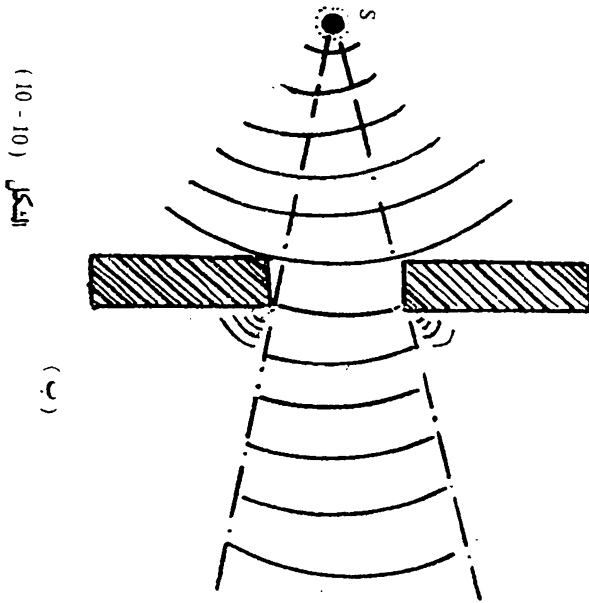
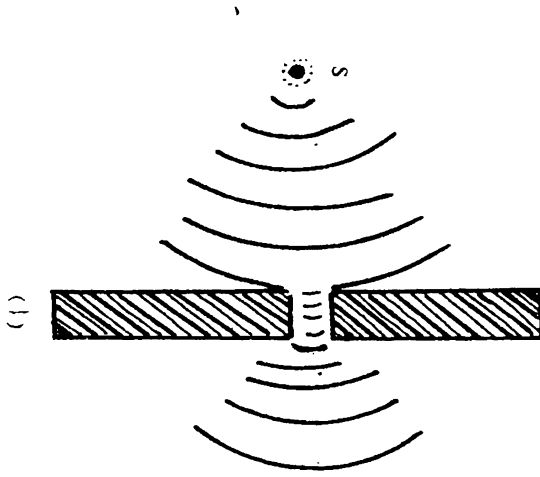




الشكل 9 10 يبين ظاهرة الحيود حول حافة حاجز

الفتحة كبيرة كما في الشكل ( 10 - 10 ب ) فان الموجة تمر خلالها دون ان يعاني الجزء الاكبر من جبهة الموجة اي تغيير الا عند الحافات حيث يحد جزء من الموجة نحو الظل الهندسي بمقدار يتوقف على ابعاد الفتحة والطول الموجي وقد وجد ان تأثيرا الحيود يثل كلما ازدادت ابعاد الفتحة بالمقارنة مع الطول الموجي .

ان موجات الصوت تحيد عن مسارها ولا تنعكس تماما عندما تسقط على جسم عاكس ابعاده مقاربة للطول الموجي .



الشكل (10-10)

## ظاهرة الاستطارة

ان الموجات الصوتية تستطير في جميع الاتجاهات عندما تسقط على عوائق ذات ابعاد صغيرة بالمقارنة مع الاطوال الموجية . وسعة الموجات المستطارة على مسافات بعيدة من العائق تتناسب طردياً مع حجم العائق وعكسياً مع مربع الطول الموجي وعلى هذا الاساس فان الموجات القصيرة تكون استطارتها اكبر من الموجات الطويلة

## 19 - 10 ظاهرة دوبلر

لقد اكتشف العالم النمساوي كريستيان جون دوبلر ( 1803 - 1853 ) في عام 1842 ان لون اي جسم مضيء يجب ان يتغير اذا كانت هناك حركة نسبية بين الجسم والمشاهد . وقد تبين ان تردد الصوت يتغير اذا كانت هناك حركة نسبية بين المصدر والمستمع وتسري هذه الظاهرة ، التي تعرف باسم ظاهرة دوبلر ، على جميع الموجات بصورة عامة . وقبل ان نطبق هذه الظاهرة على الموجات الصوتية دعنا نعطي مثالا صوتيا مألوفا . اذا كنت واقفاً في محطة وكانت هناك قاطرة سريعة قادمة من بعيد نحو المحطة مطلقه صفيراً مستمراً فانك سوف تلاحظ ظاهرة غريبة وهي عدم ثبوت درجة صوت صفارة القاطرة . فتردد الصفارة اثناء اقترابها يبدو اعلى من ترددها عندما تكون قد مرت بك واخذت بالابتعاد . وهكذا يتضح ان درجة الصوت تتغير عندما تكون هناك حركة نسبية بين المصدر والمستمع . فعندما يقترب المصدر من المستمع او عندما يقترب المستمع من المصدر او عندما يقترب كل منهما من الاخر فان درجة الصوت المسموع تبدو اعلى من درجة الصوت الفعلية التي يولدها المصدر . وبالمثل عندما يبتعد المصدر عن المستمع او عندما يبتعد المستمع عن المصدر ، فوعندما يبتعد كل منهما عن الاخر فان درجة الصوت المسموع تبدو اوطأ من درجة الصوت الفعلية التي يولدها المصدر ان تأثير دوبلر في الصوت غير متماثل . فعندما يقترب المصدر من السامع بسرعة معينة فان درجة الصوت تبدو مختلفة عن الحالة التي يقترب فيها السامع من المصدر بنفس السرعة . أما في حالة الضوء فان تأثير دوبلر فهو متماثل .

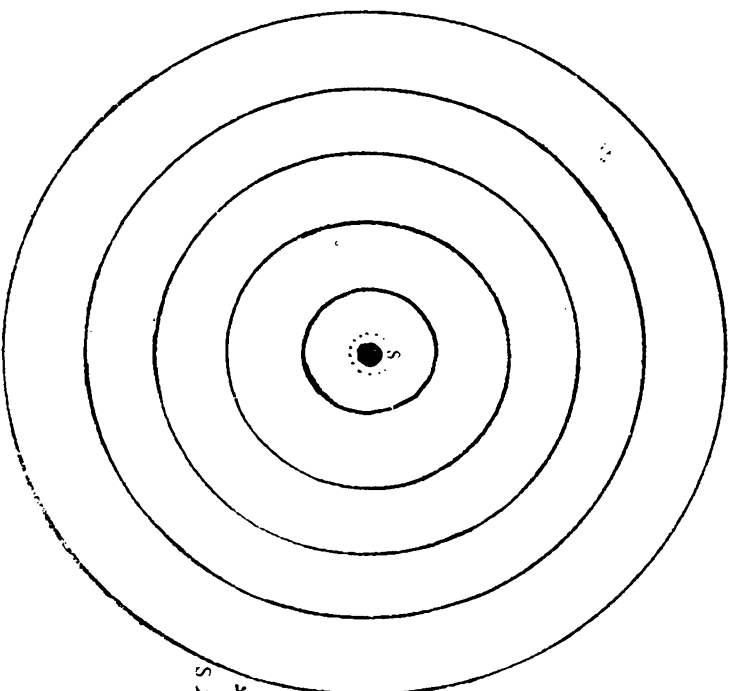
وبصورة عامة فان تأثير ( أو ظاهرة ) دوبلر في الصوت تحدث عندما يكون هناك حركة نسبية بين كل من :

- (أ) مصدر الموجة الصوتية  
 (ب) الوسط الناقل للموجة  
 (ج) المستقبل الذي يستلم الموجة (المستمع)

وسنحاول الآن إيجاد الصيغة العامة التي تحدد مقدار هذا التأثير في الصوت . وقبل المولوج في العملية التحليلية للاشتقاق يجدر بنا ان نوضح هذا التأثير وصفاً . لهذا الغرض نأخذ حالتين بسيطتين تماماً . في الحالة الاولى نفرض ان كل من المصدر والوسط والمستقبل في حالة سكون تامه . ونفرض ان المصدر الصوتي صغيراً جداً ويهتز بتردد ثابت ويبعث موجات كروية كما هو مبين في الشكل ( 11 - 10 ) .

لما كان الوسط الناقل للموجة الصوتية (الهواء عادة) متجانس وساكن فان الموجات المنبعثة من المصدر تنتقل بسرعة واحدة في جميع الجهات . ففي كل هزة للمصدر تتولد موجة ذات جبهة كروية يطابق مركزها موقع المصدر ذاته . وتكرر الاهتزاز تتولد موجات كروية متتالية تفضلها مسافات متساوية وذات مركز مشترك . وفي هذه الحالة فان المستقبل A (أي السامع A) يستلم موجات صوتية بتردد يساوي التردد الحقيقي للمصدر S وكذلك المستقبل B (أي السامع B) يستلم موجات صوتية بتردد يساوي التردد الحقيقي للمصدر S . أي باختصار ان تردد الصوت المسموع يساوي التردد الحقيقي للمصدر وبالتالي لا يوجد لتأثير دوبلر في هذه الحالة . وفي الحالة الثانية نفرض ان المصدر (S) فقط يتحرك بسرعة منتظمة  $V_s$  الى اليمين بينما الوسط والمستقبل في حالة سكون كما هو مبين في الشكل ( 12 - 10 ) .

ويمكن تفسير هذا الشكل على النحو التالي : عندما يكون المصدر في لحظة ما في الموقع 1 فانه يبث موجة ذات جبهة كروية هي الجبهة 1 . وفي اللحظة التالية بعد ان يتحرك المصدر الى الموقع الجديد 2 فانه يبث موجة كروية هي الجبهة 2 وهكذا تتولد جبهات كروية متتالية . وكل جبهة موجة هي عبارة عن كرة مركزها موقع المصدر الصوتي في اللحظة انبعاث الموجة . ولما كان المصدر يتحرك نحو اليمين كذلك تتحرك مراكز الجبهات الكروية المتتالية التي يولدها المصدر . وهكذا يظهر ان جبهات الموجة المتحركة نحو اليمين تتأثر من بعضها بينما جبهات الموجة المتقدمة نحو اليسار تتباعد عن بعضها . وبذلك فان السامع A الذي يقترب منه المصدر (S) يستلم موجات بتردد أعلى من التردد الحقيقي للمصدر . بينما السامع B الذي يبتعد عنه المصدر (S) يستلم موجات بتردد أقل من التردد الحقيقي للمصدر .

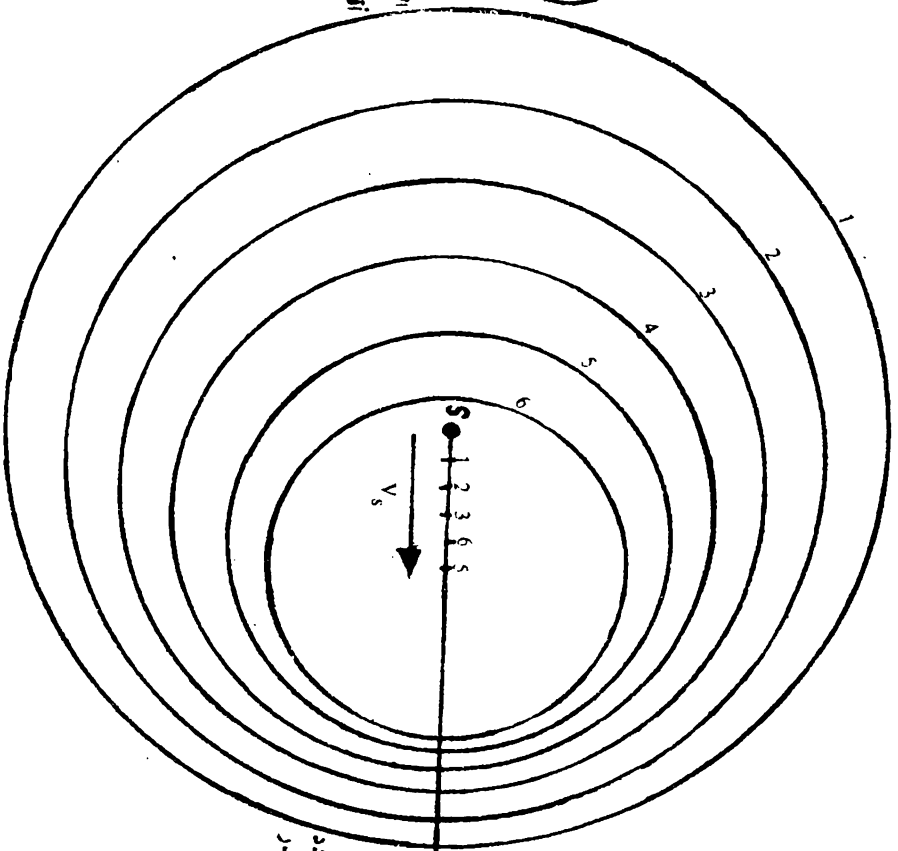


الأذن B يلتقط تردد يساوي تردد المصدر

الأذن A يلتقط تردد يساوي تردد المصدر S

التي تتحرك في وسط صوتي S ثابت في وسط ساكن حيث موجات صوتية مرودة ثابت. الضخمان الذين يريان  
 A و B يستلمان الصوت الناتج من المصدر بينما التردد

اللون B نطق تردد  
أعلى من تردد المصدر



اللون A نطق تردد  
أعلى من تردد المصدر

التساوي (2) - (10) بين المصدر (S) يتحرك بسرعة منتظمة  $v_s$  نحو اليمين ويلاحظ ان مركز جبهة ابي موجة كروية يطلق موقع المصدر في لحظة انبعاث تلك الموجة فالرابع (1) هو مركز الجبهة الكروية (1) بالواقع  
2- هو مركز الجبهة الكروية التي تسبقه

ولايجاد العلاقة الكمية لتأثير دوبلر يجب ان نأخذ بالاعتبار جميع الحركات . حركة المصدر وحركة الوسط وحركة المستقبل . وللسهولة الاشتقاق فقط سنفرض ان جميع هذه الحركات منتظمة = وفي اتجاه واحد وتقع على امتداد خط مشترك مواز للمحور السيني كما هو مبين في الشكل ( 13 - 10 )

نفرض أن :

سرعة مصدر الصوت ( S ) بالنسبة لمرجع ثابت ( وليكن الأرض )  $V_s =$   
 سرعة الوسط الناقل للموجة ( أي سرعة الهواء ) بالنسبة للأرض  $W =$   
 سرعة الصوت بالنسبة للهواء  $C =$

سرعة السامع ( O ) أي سرعة المستقبل للموجة بالنسبة للأرض  $V_o =$

والآن سنعتبر فقط اجزاء من جهات الموجة القريبة من الخط المشترك للحركة .

نفرض أن تردد المصدر ( أي التردد الحقيقي للصوت الصادر من المصدر ) هو  $f_0$   
 وان الزمن الدوري لاهتزاز المصدر هو T حيث  $T = \frac{1}{f_0}$  بعد مرور فترة زمنية T من ارسال جهة الموجة ( 1 ) فان المصدر يرسل جهة الموجة ( 2 ) . وخلال هذه الفترة الزمنية T فان جهة الموجة 1 تزاح بالنسبة للوسط بازاحة مقدارها CT ولكن الوسط ذاته يتحرك أيضاً بالنسبة للأرض بسرعة w لذلك فان هذا يؤدي بنفس الوقت الى ازاحة جهة الموجة ( 1 ) بالنسبة للأرض بازاحة اضافية مقدارها WT . وعليه فان جهة الموجة ( 1 ) تزاح بالنسبة للأرض بمقدار  $(C + W)T$  خلال الفترة الزمنية T وبفس الوقت فان المصدر يزاح عن موضعه الأول خلال الفترة الزمنية بازاحة مقدارها  $V_s T$  الى الموضع الثاني حيث يرسل جهة الموجة ( 2 ) . وعليه فان المسافة الفاصلة بين الجهتين ( 1 ) ، ( 2 ) هي

$$(C + W)T - V_s T = (C + W - V_s)T$$

ولكن هذه المسافة تمثل بالضبط الطول الموجي  $\lambda$  أي أن

$$\lambda = (C + W - V_s)T \quad \dots (10 - 54)$$

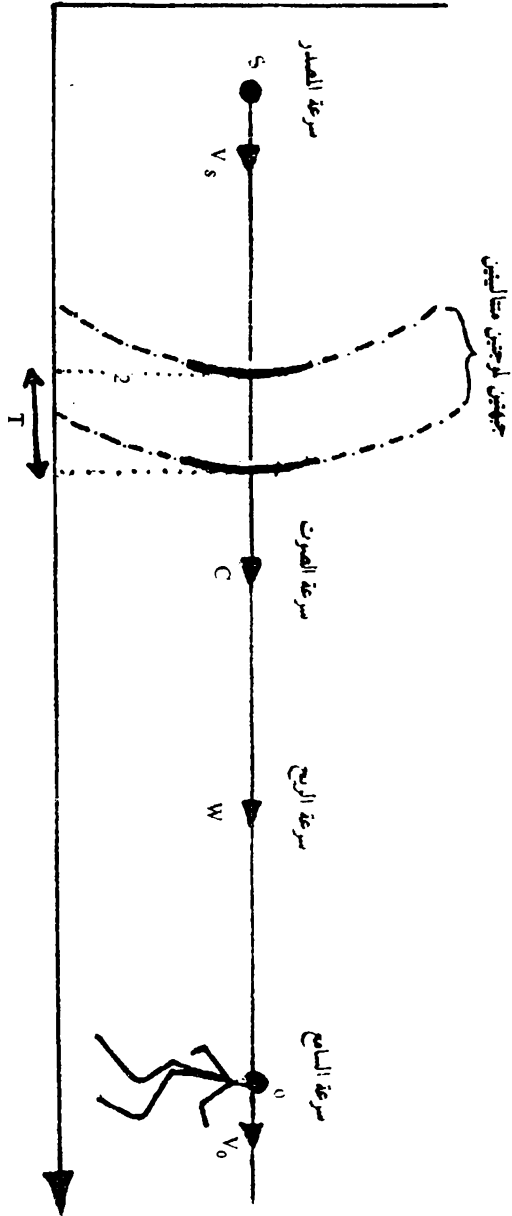
ولكن لدينا

$$\lambda = \frac{C}{f_s} \quad \dots (10 - 55)$$

لذلك فان

$$\frac{(C + W - V_s)}{f_s} = \lambda \quad \dots (10 - 56)$$

ان هذه الحركات يمكن ان تكون مختلفة في المقدار والاتجاه وفي هذه الحالة يكون الاشتقاق تعقيداً نوعاً ما . الا ان المهم في حالة انظام مقدار السرعة واختلاف الاتجاه ان نأخذ بالاعتبار مركبات السرعة التي تقع على امتداد خط مستقيم مشترك



الشكل 10 . 13 . ايبين من وجهة نظر مرجح ثابت على الارض حركات المصدر والوسط والسامع في اتجاه واحد كمر الإصغاء المرجح على المحور السني ولاحظ هنا ان الاجزاء المستمرة من جهات المرجح هي المهمة في حالة انشقاق العلاقة العامة لتأثير دوبلر



ان اجزاء جبهات الموجة المتحركة في الاتجاه الموجب على امتداد المحور السيني  $x$  والمقاسة بالنسبة للارض تتحرك بسرعة  $(C+W)$  ولكن سرعة المستقبل ( أي السامع  $O$  ) بالنسبة للارض هي  $V_0$  لذلك فان سرعة جبهات الموجة بالنسبة للسامع هي

$$(C+W) - V_0 = C - (V_0 - W)$$

وينبغي ان نلاحظ هنا أنه يجب ان تكون سرعة الصوت  $C$  بالنسبة للوسط ( الهواء ) أكبر من سرعة السامع بالنسبة للوسط  $(V_0 - W)$  وبذلك فان سرعة جبهات الموجة  $[C - (V_0 - W)]$  بالنسبة للسامع ستكون موجبة القيمة دائماً . وهذا يعني أن جبهات الموجة ستصل السامع وتتحرك بالنسبة له بقيمة مقدارها  $[C - (V_0 - W)]$  وبعد ان تصل جبهة الموجة (1) للسامع فان الزمن اللازم لوصول جبهة الموجة (2) للسامع هو  $T'$  . وهذا الزمن الفاصل بين وصول جبهتين متتاليتين المسافة بينهما  $\lambda$  . وهذا الزمن يمكن الحصول عليه من تقسيم  $\lambda$  من المعادلة (10-54) على السرعة  $[C - (V_0 - W)]$  أي أن :

$$T' = \frac{1}{f_s} \left[ \frac{C - (V_s - W)}{C - (V_0 - W)} \right] \quad \dots (10-57)$$

فاذا اعتبرنا التردد الذي يستلمه السامع هو  $f_0$  فان

$$f_0 = \frac{1}{T'} \quad \dots (10-58)$$

وبذلك فان تردد الموجة الذي يصل اذن السامع هو

$$f_0 = f_s \left[ \frac{C - (V_0 - W)}{C - (V_s - W)} \right] \quad \dots (10-59)$$

وهذه هي العلاقة العامة لتأثير دوبلر في حالة أخذ جميع السرع في اتجاه واحد . ولكي تكون هذه العلاقة صحيحة يجب ان تكون سرعة الصوت  $C$  أكبر من سرعة المصدر بالنسبة للوسط  $(V_s - W)$  . وعندئذ لا يمكن ان يكون المقام صفراً وبذلك فان  $f_0$  لا يمكن ان تكون ماللانهاية ، وكذلك لا يمكن ان يكون المقام سالباً وبذلك فان  $f_0$  لا يمكن ان تكون سالبة .

أما إذا كانت سرعة الوسط ( أي سرعة الريح  $W$  ) باتجاه معاكس فإن اشارتها تنعكس وبذلك تصبح المعادلة الأخيرة كالآتي :

$$f_0 = f_s \left[ \frac{C - (V_0 + W)}{C - (V_s + W)} \right] \quad \dots (10-60)$$

وإذا كان الوسط ساكناً أي أن ( $W = 0$ ) فإن المعادلتين الأخيرتين يصبح شكلهما كالآتي :

$$f_0 = f_s \left[ \frac{C - V_0}{C - V_s} \right] \quad \dots (10-61)$$

وطبيعي ان هذه المعادلة صحيحة إذا كانت جميع السرخ في اتجاه واحد

ان هذه المعادلات المعبرة عن ظاهرة دوبلر تعتبر صحيحة في الصوت ولكنها ليست كذلك في الضوء . ففي الصوت لا تكون الحركة النسبية للمصدر والمستمع هي التي تحدد التغير في التردد . فمن المعلوم أنه عندما تكون الحركة النسبية واحدة ، أي في حالة حركة المصدر فقط أو المستمع فقط بسرعة معينة فإننا نحصل على نتائج وصفية مختلفة تتوقف على ما إذا كان المصدر أو المستمع هو الذي يتحرك . ويتبع هذا الفرق من أن  $V_s, V_c$  قد قيسنا بالنسبة الى الوسط الذي تنتشر فيه الموجات الصوتية . كما وأن الوسط يحدد سرعة هذه الموجات في حين لا يحتاج الضوء الى وسط مادي ينتقل فيه ، كما وأن سرعة الضوء بالنسبة الى المصدر والمشاهد هي دائماً مقدار ثابت ، بغض النظر عن حركة هذه الأجسام بعضها بالنسبة الى بعض . وهذا هو الفرض الأساسي في النظرية النسبية الخاصة . من هذا نجد أنه في حالة الضوء ليس هناك ما يؤدي الى تغيرات فيزيائية سوى السرعة النسبية للمصدر بالنسبة للمشاهد ، إذ أنه ليس هناك وسط مادي يستخدم كمرجع ثابت .

وأخيراً يجب الإشارة ان هناك حالات كثيرة يتحرك فيها المصدر في الوسط بسرعة تزيد عن سرعة طور الموجة في هذا الوسط . في هذه الحالات تتخذ جبهة الموجة شكل مخروط رأسه عند الجسم المتحرك . ومن الأمثلة المألوفة هو موجة المقدمة لقارب سباق في الماء ، والموجة الراجعة الناتجة من حركة طائرة أو قذيفة تنطلق في الهواء بسرعة تزيد عن سرعة الصوت في هذا الوسط .

## أمثلة محلولة

مثال ( 1 - 10 )

وجد أن منسوب الشدة لمصدر صوتي قدرته  $W$  واط في نقطة قياس على بعد معين من المصدر هي  $L$  ديسيبل وإذا وضع مصدر صوتي آخر له نفس القدرة مجاوراً للمصدر الأول فما هو منسوب الشدة الناتج من المصدرين في نفس نقطة القياس ؟

الحل :

نفرض ان شدة الصوت في نقطة القياس الناتجة من تشغيل المصدر الأول =  $I$  لذلك فإن منسوب الشدة هو

$$L = 10 \log \frac{I}{I_0}$$

حيث  $I_0$  هي شدة الصوت المرجعية .

وفي حالة تشغيل المصدر الثاني المماثل للمصدر الأول فإن شدة الصوت في نفس نقطة القياس الناتجة من تشغيل المصدرين معا =  $2I$  وإذا فرضنا ان منسوب شدة الصوت في هذه الحالة =  $L'$  فعندئذ ينتج

$$L' = 10 \log \frac{2I}{I_0} = 10 \log 2 + 10 \log \frac{I}{I_0}$$

ومنها نجد أن

$$L' = L + 3$$

وهذه النتيجة تشير الى أن هناك ارتفاع مقداره 3 ديسيبل في حالة مضاعفة الشدة .

مثال ( 2 - 10 )

احس مقدار التغير في منسوب شدة الصوت عندما تزداد شدة الصوت  $10^6$  مرة بقدر شدة الاصلية ؟

الحل

نفرض ان الشدة الاصلية للصوت =  $I_0$   
وان الشدة النهائية للصوت =  $I = 10^6 I_0$  وعليه فان

$$\text{الزيادة في منسوب الشدة} = 10 \log_{10} \frac{I}{I_0} = 10 \log_{10} 10^6 = 60 \text{ ديسيبل}$$

مثال (3-10)

موجتين صوتيتين لهما نفس التردد وشديهما  $10^{-12}$  و  $10^{-16}$  واط لكل سم مربع . فما هو الفرق بين منسوبي شدتيهما ؟

الحل :

الشدين المطلقتين للصوتين هما

$$I_1 = 10^{-16} \text{ واط لكل سم مربع}$$

$$I_2 = 10^{-12} \text{ واط لكل سم مربع}$$

$$\text{منسوب شدة الصوت الاول} = 10 \log_{10} \frac{I_1}{I_0} = 10 \log_{10} \frac{10^{-16}}{I_0} \text{ ديسيبل}$$

$$\text{منسوب شدة الصوت الثاني} = 10 \log_{10} \frac{I_2}{I_0} = 10 \log_{10} \frac{10^{-12}}{I_0} \text{ ديسيبل}$$

$$\text{الفرق بين المنسوبين} = 10 \log_{10} \frac{10^{-12}}{I_0} - 10 \log_{10} \frac{10^{-16}}{I_0}$$

$$= 40 \text{ ديسيبل}$$

مثال (4-10)

علل ماذا يستمع المشاهد الى نغمتين بترددين مختلفين ، عند تحريك شوكة رنانة مهتزة ومثبتة في صندوق الرنين بسرعة نحو حائط ثابت ؟

عندما تقع الشوكة الرنانة المهتزة بين المشاهد والحائط وتتحرك بسرعة منتظمة نحو الحائط على امتداد الخط العمودي على الحائط والواصل بين المشاهد والحائط . فان المشاهد يستمع نغمتين . احدى النغمتين تصدر عن الشوكة البتعدة عن المشاهد ويكون ترددها اقل من التردد الحقيقي للشوكة واما النغمة الثانية فتنتج عن الموجات المنعكسة

من الحائط ويكون ترددها اعلى من التردد الحقيقي للشوكة . ويؤدي تداخل هاتين النغمتين الى تكوين الضربات .

مثال ( 5 - 10 )

ما هو تردد الصوت الذي يلتقطه السامع في الحالات التالية :

- (أ) اذا كان المصدر فقط يتحرك مرة مقترباً من المستمع ومرة مبتعداً عن المستمع .  
 (ب) اذا كان المستمع فقط يتحرك مرة مقترباً من المصدر ومرة مبتعداً عن المصدر  
 (ج) اذا كان كل من المصدر والمستمع يتحركان مرة يقتربان من بعضهما ومرة يبتعدان عن بعضهما .

الجواب

من المعادلة ( 59 - 10 ) يمكن استخلاص جميع الحالات المذكورة في هذا السؤال .

(أ) اذا كان المصدر فقط يتحرك فهذا يعني ان سرعة الريح معدومة ( $W=0$ ) وكذلك سرعة المستمع ( $V_s = 0$ ) وبذلك تختزل المعادلة ( 59 - 10 ) الى الشكل التالي :

$$f_0 = f_s \left( \frac{c}{c - V_s} \right)$$

هذا في حالة حركة المصدر مقترباً من السامع الساكن .

اما في حالة حركة المصدر مبتعداً عن السامع الساكن فان التردد المسموع هو :

$$f_0 = f_s \left( \frac{c}{c + V_s} \right)$$

اذن العلاقة العامة التي تسري في حالة السامع الساكن بالنسبة الى الوسط والمصدر الذي يتحرك فيه هي .

$$f_0 = f_s \left( \frac{c}{c \mp V_s} \right)$$

حيث تؤخذ الإشارة السالبة اذا كان المصدر يتحرك نحو السامع والإشارة الموجبة اذا كان المصدر يبتعد عن السامع . ويلاحظ ان سبب هذا التغيير يرجع الى ان حركة المصدر في الوسط بقصر او بعدل عن السامع لا تؤثر على سرعة الموجة المنتقلة في الوسط .

(ب) اذا كان السامع فقط يتحرك فهذا يعني ان سرعة الريح معدومة ( $W = 0$ ) وكذلك سرعة المصدر ( $V_s = 0$ ) وبذلك تختزل المعادلة (59 - 10) الى الشكل التالي :

$$f_o = f_s \left( \frac{c - V_o}{c} \right)$$

هذا في حالة حركة السامع مبتعدا عن المصدر الساكن .

اما في حالة حركة السامع مقتربا من المصدر فان اشارة  $V_o$  تصبح موجبة وبذلك يكون التردد المسموع هو .

$$f_o = f_s \left( \frac{c + V_o}{c} \right)$$

من ذلك يتضح ان العلاقة العامة التي تسري عندما يكون المصدر ساكنا بالنسبة الى الوسط ولكن السامع يتحرك فيه هي

$$f_o = f_s \left( \frac{c \pm V_o}{c} \right)$$

حيث تؤخذ الاشارة الموجبة اذا تمت الحركة نحو المصدر والاشارة السالبة اذا كانت الحركة بعيدا عن المصدر . ويلاحظ ان السبب في هذا التغير ينتج لان السامع يقطع موجات اكثر او اقل في الثانية نتيجة لحركته في الوسط .

(ج) اذا تحرك كل من المصدر والسامع في وسط ساكن فاد ( $W = 0$ ) وبذلك يكون تردد الصوت الذي يلتقطه السامع هو

$$f_o = f_s \left( \frac{c \pm V_o}{c \pm V_s} \right)$$

حيث تؤخذ الاشارتان العلويتان (+ في البسط ، - في المقام) اذا ما كان المصدر والسامع يتحرك احدهما نحو الاخر في الخط المستقيم الواصل بينهما ، والاشارتان السفليتان اذا كان المصدر والسامع يبعدان احدهما عن الاخر في الخط المستقيم الواصل بينهما .

$$V_o = 0$$

مثال (6 - 10)

شخص واقف ينتظر في موقف سيارات الاجرة لاحظ ان تردد النغمة المنبعثة من جهاز تنبيه سيارة متحركة بسرعة يهبط من 286 هيرتز الى 266 هيرتز عندما تمر بالقرب منه ، من هذه الملاحظة تمكن الشخص من حساب سرعة السيارة . علماً ان سرعة الصوت في الهواء هي 340 م / ثا . ما هي القيمة التي يحصل عليها الشخص لسرعة السيارة ؟

الحل

عندما يكون الهواء ساكن فان (  $W = 0$  ) وعندئذ يكون التردد المسموع من قبل الشخص الواقف هو  $f_o$  حيث

$$f_o = f_s \left( \frac{c}{c \pm V_s} \right)$$

الاشارة الموجبة او السالبة تعتمد على ما اذا كان المصدر المتحرك ( في هذه الحالة السيارة ) يتعد او يقترب من الشخص الواقف .

في حالة اقتراب السيارة من الشخص فان التردد المسموع هو 284 هيرتز وفي هذه الحالة لدينا .

$$284 = f_s \left( \frac{c}{c - V_s} \right) \quad \dots(1)$$

وفي حانة ابتعاد السيارة عن الشخص فان التردد المسموع هو 266 هيرتز وفي هذه الحالة لدينا

$$266 = f_s \left( \frac{c}{c + V_s} \right) \quad \dots(2)$$

وبتقسيم المعادلة (1) على المعادلة (2) ينتج

$$\frac{284}{266} = \frac{c + V_s}{c - V_s}$$

$$\frac{284}{266} = \frac{340 + V_s}{340 - V_s}$$

$$\frac{284}{266} = \frac{340 + V_s}{340 - V_s}$$

$$V_s = \frac{18}{550} \times 340$$

ومنها نجد ان سرعة السيارة هي

$$V_s = 11.1 \text{ م / ث} = 40 \text{ كلم}$$

مثال (7-10)

قطاران يتحركان باتجاهين متعاكسين على سكتين متوازيتين. ويقتربان من راصد ساكن، ويطلق كل منهما صافره بتردد 350 هيرتز. احد القطارين يتحرك بسرعة 40 م/ثا. فما هي السرعة التي يجب ان يتحرك بها القطار الاخر لكي يسمع الراصد 5 ضربات في الثانية؟ علماً ان سرعة الصوت في الهواء هي 340 م/ثا.

الحل

عندما يتحرك اي مصدر صوتي تردده  $f_s$  نحو راصد ساكن فان تردد الصوت الذي يسمعه الراصد هو  $f_o$  حيث

$$f_o = f_s \left( \frac{c}{c - V_s} \right)$$

فاذا فرضنا ان احد القطارين يتحرك نحو الراصد بسرعة  $V_{s1}$  والآخر بسرعة  $V_{s2}$  فعندئذ يكون التردد المسموع من القطار الاول هو

$$f_{o1} = f_s \left( \frac{c}{c - V_{s1}} \right) \quad \dots (1)$$

والتردد المسموع من القطار الثاني هو

$$f_{o2} = f_s \left( \frac{c}{c - V_{s2}} \right) \quad \dots (2)$$

نعوض في المعادلة (1) فنجدان



$$f_{o1} = 350 \left( \frac{340}{340 - 40} \right)$$

$$= 350 \left( \frac{350 \times 340}{300} \right)$$

397 هيرتز =  $f_{o1}$  هيرتز

لكن الراصد يسمع 5 ضربات في الثانية الواحدة لذلك فان  $f_{o2}$  يجب ان تكون اما 5 هيرتز أعلى او 5 هيرتز أقل من  $f_{o1}$  اي ان

$$f_{o2} = 392 \text{ هيرتز أو } 402 \text{ هيرتز}$$

نعوض في المعادلة (2) فنجد ان

$$392 ( \quad ) 402 = f_s \left( \frac{c}{c - v_{s2}} \right)$$

في حالة

$$392 = f_s \left( \frac{c}{c - v_{s2}} \right)$$

نعوض بقيمة المعلومة فنجد ان

$$392 = 350 \left( \frac{340}{340 - v_{s2}} \right)$$

ومنها نحصل على

$$v_{s2} = 34.4 \text{ م / ث}$$

وفي حالة

$$402 = 350 \left( \frac{340}{340 - v_{s2}} \right)$$

ومنها نحصل على

$$v_{s2} = 44 \text{ م / ث}$$

وعليه يجب ان تكون سرعة القطار الثاني اما 34.4 م/ثا أو 44 م/ثا لكي يسمع  
الراصد 5 ضربات في الثانية

مثال ( 10 8 )

التردد الظاهري للصوت الذي يسمعه راصد ثابت هو ضعف التردد الحقيقي للمصدر  
الصوتي المتحرك نحو الراصد . احسب سرعة المصدر .

الحل :

اذا كان الهواء ساكنا والراصد ثابتاً والمصدر فقط يتحرك مقترباً من الراصد فان  
العلاقة التي ينبغي استخدامها هي

$$f_{\text{و}} = f_{\text{ح}} \left( \frac{c}{c - v_{\text{و}}} \right)$$

حيث

$$c = 340 \text{ م / ثا}$$

$$2f_{\text{و}} = f_{\text{ح}}$$

نعوض فنجد ان

$$2f_{\text{و}} = f_{\text{ح}} \left( \frac{340}{340 - v_{\text{و}}} \right)$$

ومنها نحصل على

$$v_{\text{و}} = 170 \text{ م / ثا}$$

مثال ( 10 9 )

سيارتان A و B تتحركان بسرعة واحدة مقدارها 100 كلم / ساعة فاذا أطلقت  
السيارة A جهاز التنبيه بتردد قدره 1000 هيرتز . احسب التردد الظاهري الذي  
يسمعه ركاب السيارة B في ( أ ) حالة اقتراب السيارتين من بعضهما على نفس الخط  
المستقيم ( ب ) حالة ابتعاد السيارتين عن بعضهما على نفس الخط المستقيم الواصل  
بينهما ؟

الحل

(أ) عندما تقترب السيارتين من بعضهما نستخدم العلاقة :

$$f_B = f_A \left( \frac{c + v_B}{c - v_A} \right)$$

حيث

$$c = 340 \text{ م / ثا}$$

$$v_A = 100 \text{ كلم / ساعة} = 27.8 \text{ م / ثا}$$

$$v_B = 100 \text{ كلم / ساعة} = 27.8 \text{ م / ثا}$$

$$f_A = 1000 \text{ هيرتز}$$

نعرض فنجد أن

$$f_B = 1000 \left( \frac{340 + 27.8}{340 - 27.8} \right)$$

ومنها نحصل على

$$f_B = 1178.1 \text{ هيرتز}$$

(ب) عندما تبعد السيارتين عن بعضهما نستخدم العلاقة :

$$f_B = f_A \left( \frac{c - v_B}{c + v_A} \right)$$

نعرض فنجد ان

$$f_B = 1000 \left( \frac{340 - 27.8}{340 + 27.8} \right)$$

ومنها نحصل على

$$f_B = 848.8 \text{ هيرتز}$$

## أسئلة

- 1 - 10 ميزين التعريف الفسلجي والتعريف الفيزياوي للصوت ؟
- 2 - 10 ماهو مدى الترددات المسموعة ؟ وهل هذا المدى ثابت لجميع الاشخاص ؟
- 3 - 10 ماأسم الامواج التي ترددها (أ) أقل من 20 هيرتز(ب) اعل من 20000 هيرتز ثم بين كيف تحصل على مثل هذه الترددات .
- 4 - 10 هل يستطيع انسان أن يشخص ويحدد اتجاه اي مصدر صوتي بين مجموعة من المصادر تعمل سوية بالقرب من بعضها ؟  
( مفتاح الاجابة : ان للاذن البشرية القدرة على تمييز أي مصدر صوتي وتحديد اتجاه ذلك المصدر بدقة عالية من خلال فرق شدة الصوت في الاذنين الناتج من اختلاف المسافة وظاهرة الحيود وكذلك من فرق الطور للصوت الواصل في زمنين مختلفين للاذنين ) .
- 5 - 10 عرف قانون وير- فيختر . ثم بين أهميته العملية ؟
- 6 - 10 ماالفرق بين الشدة والعلو؟ وماهي العلاقة بينهما ؟
- 7 - 10 ماالفرق بين التردد والدرجة ؟ وهل هناك علاقة بينهما ؟
- 8 - 10 ماالمقصود بوعية الصوت ؟ وماهي العوامل التي تحدد نوعية الصوت
- 9 - 10 ما مدى شدة صوت المسموع ؟ وهل يتوقف ذلك على التردد ؟
- 10 - 10 ماهي الخواص التي تميز بين اصوات المرأة والرجل والطفل ؟
- 11 - 10 هل الاذن البشرية اكثر حساسية للتغيرات في التردد أم في الشدة ؟ ناقش كيف تتغير حساسية الاذن مع التردد ومع الشدة ضمن المدى المسموع ؟
- 12 - 10 وضح السبب الفيزياوي الذي يجعل درجة صوت النساء اعلى من درجة صوت الرجال
- 13 - 10 هل تعتمد درجة الصوت على (أ) علو الصوت (ب) نوعية الصوت
- 14 - 10 وضح لماذا تعتبر النغمة الموسيقية المسموعة التي يصاحبها توافقيات متعددة أغنى واعذب من النغمة النقية الاحادية التردد ؟
- 15 - 10 ماهو تأثير دوبر ؟ وضح على وجه الدقة هل يعني هذا التأثير تغيير في تردد المصدر المصوت أم تغيير في تردد الصوت المسموع ؟ ثم بين كيف يحدث هذا التغيير في التردد
- 16 - 10 هل لقاعدة دوپلر تأثير على درجة الصوت المسموع ؟
- 17 - 10 كيف تميز بين صوتين لهما نفس العلو والدرجة وصادرين من مصدرين مختلفين ؟

10 - 18 ماهي الصفات التي تمكنا من التمييز بين النغمات المنبثقة من الآلات الموسيقية المختلفة ؟ وإذا كانت هذه النغمات لها نفس الشدة والتردد فهل يمكن ان نميز بين هذه النغمات ؟ وضح بالتفصيل

10 19 ناقش تأثير كل من حركة (أ) السامع (ب) المصدر (ج) الوسط في أحداث ظاهرة دوبلر

10 - 20 من المعلوم ان الشوكة الرنانة اذا ضربت ضربة خفيفة فانها تولد نغمة اساسية احادية التردد بينما اذا ضربت بشدة فانها تولد توافقيات بالاضافة الى التردد الاساسي . فاذا كان لديك مجموعة من الشوكات الرنانة المتماثلة تماماً فهل بإمكانك ان تجعلها تصدر اصواتاً تتميز باختلاف كل من العلو والدرجة والنوعية ؟ وضح ذلك .

10 - 21 بين كيف يمكن أن تحدد قيمة كل مما يأتي :

1 - الشدة

2 - العلو

3 - الدرجة

4 - التردد

5 - النوعية

ثم وضح فيما اذا كانت القيمة تحدد بالقياس الفيزيائي أم بالتقدير الذاتي ( أي التقدير الشخصي للسامع ذاته ) .

10 22 عرف الليل . الديسيل ؟

10 23 ماهي الاسباب المبررة لاستخدام الديسيل كوحدة للقياس في الصوتيات ؟

10 - 24 هل الديسيل وحدة قياس مطلقة ام نسبية ؟ اذكر ذلك . ثم بين عند اي تردد تؤخذ القيمة المرجعية لضغط الصوت أو شدة الصوت . ثم وضح لماذا

10 - 25 ماهو الضجيج ؟ هل يمكن اعتبار الصوت الموسيقي ضجيجاً ؟ متى يمكن ذلك

10 27 وضح لماذا يسمع الشخص لضربات عندما يركض بين صافرتين تبتان

نغمات لها نفس التردد ؟

10 - 28 قاطرة تطلق بسرعة اطلق سائقها صافرتها وضح كيف تختلف درجة صوت

الصافرة التي تسمعها انت عن الدرجة التي يسمعها السائق في العجلات التالية

(أ) اقتراب القاطرة منك

(ب) ابتعاد القاطرة عنك

(ج) وقوف القاطرة

29 - 10 ماهو التصحيح الطرقي في انبوبة الرنين؟ وما هي العوامل التي تحدد مقسداره  
30 - 10 ماهو التردد الاساسي في عمود الهواء المحصور داخل انبوبة رنين (أ) مفتوحة  
الطرفين (ب) مسدودة الطرفين (ج) أحد الطرفين مفتوح والآخر مسدود .

31 - 10 عدد انواع المصادر الصوتية في الفيزياء

32 - 10 وضح بالتفصيل كيف تميز بين صوتين احدهما ينبعث من الياو والآخر ينبعث  
من العود في حالة عزف الآلتين نفس النغم؟

33 - 10 اصطف طاوور طويل من الجنود على خط مستقيم وكانت المسافات الفاصلة  
بين الجنود منتظمة وقرع بالقرب من الجندي الاول في الصف طبل بضربات  
منتظمة بمعدل 30 مرة في الدقيقة :

هل يصل صوت قرع الطبل في وقت واحد لجميع الجنود؟

(ب) اذا طلب من جميع الجنود بالقيام والقعود بالتتابع مع وقع ضربات الطبل  
فما هو توقعك لشكل المنحنى الناتج من حركة رؤوس الجنود.

(ج) هل يمكن ان يحدث ان جنديان أو اكثر يقومان ويقعدان في نفس  
اللحظة الزمنية؟ كيف تفسر ذلك

(د) اذا شوهد اثنان من الجنود يقومان ويقعدان سوية والمسافة بينهما 720 متراً،  
فما هي سرعة الصوت في الهواء؟

34 - 10 ما هي العوامل التي تؤثر على سرعة الصوت في الهواء؟

35 - 10 عدد طرق ايجاد سرعة الصوت في الجوامد والسوائل والغازات ، ثم اشرح هذه  
الطرق بالتفصيل

36 - 10 هل تتوقف سرعة الصوت في الجوامد على ابعاد الجسم الصلب . وضح ذلك

37 - 10 وضح بالتفصيل مفهوم :

(أ) سرعة الطور

(ب) سرعة المجموعة

(ج) سرعة الجسم

وماهي العلاقة بين هذه السرع

38 - 10 عرف الوسيط المشتت للموجة؟ وبين اهميته بالنسبة لسرعة المجموعة .

39 - 10 وضح مفهوم كل من ظاهري الحيود والاستطارة؟

40 - 10 (أ) ماهي الموجة الراجعة ؟ وضع كيف نحدث

(ب) ماهو وجه الشبه بين الموجة الراجعة واشعاع سيرينكوف (مفتاح الاجابة :  
ان الموجة الراجعة تتكون من حركة جسم في مائع بسرعة تزيد عن سرعة  
الصوت في ذلك المائع بينما اشعاع سيرينكوف يتكون من موجات ضوئية  
تصدر عن جسيمات مشحونة تتحرك في وسط مادي شفاف بسرعة تزيد  
عن سرعة طور الضوء في ذلك الوسط).

## مسائل

- 10-1 ان اقل تغير في منسوب شدة الصوت يمكن اللاذن البشرية ان تكشفه هو واحد ديسيبل . فما هو مقدار التغير في شدة الصوت الذي يقابل هذا المنسوب؟
- 10-2 احسب التغير في منسوب شدة الصوت اذا تغيرت قدرة الصوت في المذاع من 25 ملي واط الى 250 ملي واط .
- 10-3 احسب مقدار التغير في منسوب الشدة عندما تزداد شدة الصوت 50 مرة. بقدر الشدة الاصلية .
- 10-4 عندما تتحرك شوكة رنانة مهتزة بسرعة عالية نحو جدار، فان ضربات يمكن سماعها من تداخل الصوت الساقط على الجدار مع الصوت المنعكس منه . احسب تردد هذه الضربات اذا كان تردد الشوكة 512 هيرتز وتقترب نحو الجدار بسرعة 300 م/ثا . اعتبر ان سرعة الصوت في الهواء 330 م/ثا .  
(الجواب : 0.3 لكل ثانية)
- 10-5 لاحظ شرطي المرور اثناء الواجب ان سائق احدى السيارات قد تجاوزت سرعة سيارته الحد المسموح به وهو 70 كيلو متر في الساعة ، وذلك من خلال اكتشافه ان تغيراً مقداره 20 هيرتز في نغمة جهاز التنبيه الذي تردده الحقيقي 128 هيرتز قد حدث عندما مرت السيارة من امامه؟ فهل كان تقدير الشرطي صحيحاً؟  
(الجواب : نعم)
- 10-6 شوكتان رناتان A و B تهتز بنفس التردد 1000 هيرتز، والشخص C يتحرك من A الى B . فما هي السرعة التي يجب ان يتحرك بها لكي يسمع 10 ضربات في الثانية .  
(الجواب 1.68 م/ثا)
- 10-7 اديرت شوكة رنانة مهتزة مربوطة في طرف خيط طوله 1.8 متر في مسار دائري بمعدل دورتين في الثانية . احسب نسبة اعلى تردد الى اقل تردد يسمعه الشخص الذي يقع في نفس مستوى دوران الشوكة .  
(الجواب 1.15)



8-10 احسب التردد الظاهري لصوت صافرة قاطرة تقترب من راصد ساكن بسرعة 10 م/ثا. علماً ان التردد الحقيقي لصوت الصافرة هو 500 هيرتز.

9-10 برهن انه عندما يتعد مصدر مهتز من راصد ساكن بسرعة تساوي سرعة الصوت فان التردد الظاهري للاهتزاز يصبح نصف التردد الحقيقي.

10 10 صاروخ موجه يصفر خلال حركته في الهواء مولداً نغمة ترددها 600 هيرتز . يقترب من هدفه بسرعة 0.85c م/ثا حيث c هي سرعة الصوت احسب التردد الظاهري للصوت الناتج من الصاروخ كما يسمعه الناس قرب الهدف .

( الجواب 4000 هيرتز )

11 10 قاطرة تتحرك بسرعة 60 كلم في الساعة تطلق صافرتها صوت تردده 500 هيرتز . ويسمع صوت الصافرة سائق عربة تتحرك بسرعة 40 كلم في الساعة . فما هو التردد الظاهري للصوت المسموع عندما .

- (أ) يتحركان في اتجاهين متعاكسين ولكن يقتربان من بعضهما  
 (ب) يتحركان في اتجاهين متعاكسين ولكن يبتعدان عن بعضهما  
 (ج) يتحركان في نفس الاتجاه وتكون العربة امام القاطرة  
 (د) يتحركان في نفس الاتجاه وتكون العربة وراء القاطرة

12 10 موجتان تتحركان سوية في نفس الوسط هما

$$y_1 = A \sin ( 5x - 10t )$$

$$y_2 = A \sin ( 4x - 9t )$$

حيث x تقاس بالمترو t بالثانية

(أ) اكتب معادلة واحدة تعبر عن تركيب الموجتين .

(ب) ماهي سرعة المجموعة

(ج) ماهي المسافة بين النقاط التي عندها تكون السعة معدومة في الموجة المركبة

13 10 ان حركة الموجات ذات الطول الموجي القصير ( أقل من اسم ) في الماء يتحكم بها الشد السطحي . وسرعة الطول لمثل هذه الموجات تعطى بالعلاقة

$$c = \left( \frac{2\pi T}{\rho \lambda} \right)^{1/2}$$

حيث T يمثل الشد السطحي و  $\rho$  كثافة الماء .

برهن ان سرعة المجموعة لاضطراب مؤلف من عدد من الموجات التي اطوالها قريبة من  $\lambda$  تساوي  $2c - 3c$  ثم وضح ماذا تعني هذه النتيجة بالنسبة لمجموعة من الموجات تتحرك سوية على سطح الماء .

14 10 برهن ان سرعة المجموعة  $c_g$  ترتبط مع سرعة الموجة  $c$  بالعلاقة

$$c_g = c - \lambda \frac{dc}{d\lambda}$$

ثم وضح ماذا تعني الحالات الآتية  $d\lambda$

(أ)  $c_g = c$  (ب)  $c_g > c$  (ج)  $c_g < c$

## المراجع العربية :

- 1 - ف . بوش  
اساسيات الفيزياء  
ترجمة : د. سعيد الجزيري و د. محمد امين سليمان  
دار ما كجروهيل للنشر 1977
- 2 - ابراهيم ابراهيم شريف  
الفيزياء ( 1 )  
منشورات الراتب للابحاث الجامعية - بيروت 1983
- دأقيد هاليداي و رزبرت ورنك  
الفيزياء لطلبة العلوم والهندسة  
ترجمة : د. محمد صلاح الدين عبد السلام  
د. مراد بطرس عطية  
د. عبد العزيز على محمد  
الناشر : المكتب المصري الحديث للطباعة والنشر - القاهرة - ١٩٧٠

## المراجع الأجنبية

- 1– D.A. Davies  
Waves Atoms and Solids  
Longman and New York. 1978
- 2– C.L. Dym and E.S. Ivey  
Principles of Mathematical Modeling  
Academic Press 1980
- 3– H.J. Pain  
The Physics of Vibrations and Waves  
John Wiley and sons Ltd.  
2nd Edition 1980
- 4– R.H. Rat dall  
An introduction To Acoustics  
Addison – Wesley 1951
- 5– R.W.B. Stephens and A. E. Bate  
Acoustics and Vibrational Physics  
Arnold – London – 1966
- 6– W.T. Thomson  
Vibration Theory and Applications  
George Allen and Unwin – London – 1969
- 7– A.P. Frank  
Vibrations and Waves  
Nelson-London – 1971
- 8– J.P.G Richards R.P. Williams  
Waves  
Penguin-U.K. – 1972
- 9– W.W. Seto  
Acoustics  
Schaum s Outline Series  
Mc Graw Hill 1971
- 10– R.L. SAIHGAL  
A Text Book of Sound  
S. CHAND- New Delhi 1973

- 11 – N. Subrahmanyam and Brij Lal  
A Text book of Sound  
Vikas Publishing house – India – 1983
- 12 – Hugh D. Young, Fundamentals of waves, Optics, and Modern physics, 2nd. Edition, Mc Graw – Hill – 1976.
- 13 – B.L. Theraja, A Text Book of Engineering physics, 10th. Editions India. 1983.
- 14 – B. J. Kohli , Mechanics and properties of Matter, 1st edition, Delhi, 1972.
- 15 – Robert M. Eisberg and Lawrence S. lerner, physics Foundations and Applications, Combined Volume, McGraw – Hill, 1982.

## قائمة المصطلحات العلمية

### Glossary

#### A

Abnormal	شاذ
Abscissa	البعد السيني ( على المحور السيني )
Absolute	مطلق
Absolute Zero	الصفر المطلق
Absorption	امتصاص
Acceleration	تسريع ( تسارع )
accurate	مضبوط
Acoustics	صوتيات ( علم الصوت ) أو سمعيات
Acoustic method	الطريقة الصوتية
Across	عبر
Active	فعال
Acute	حادّة
Adhesion	تلاصق
Adiabatic bulk modulus	معامل المرونة الحجمي الكظيم او معامل المرونة الحجمي الاديباتيكي
Adiabatic demagnetization	ازالة المغنطة تحت حرارة ثابتة
Adiabatic Compressibility	الانضغاطية الاديباتيكية
Adiabatic Process	عملية اديباتيكية ( او عملية كظيمة ) او عملية تتم تحت حرارة ثابتة
Air	هواء
Air draughts	تيارات هوائية
Algebra	الجبر
Alternating	متناوب ( متبادل )
Alternating Current	تيار متناوب
Alternating Voltage	فولتية متناوبة
Ammeter	أميتر ( جهاز لقياس التيار الكهربائي )
Amplification	تضخيم ( للموجة )
Amplifier	مضخم

Amplitude	سعة دذببة
Amplitude distortion	تشويه السعة
Amplitude modulation	تضمين السعة
Analysis	تحليل ( للنائج والحقائق التجريبية )
Angle	زاوية
Angular	زاوي
Angular frequency	تردد زاوي
Angstrom ( Å )	انكستروم ( وحدة قياس = 10 <sup>-10</sup> )
Antinode	بطن الموجة
Apparent	مظاهري
Apparatus	جهاز - ادوات - عدة
Application	تطبيق
Applications	تطبيقات
Approach	اقتراب
Arbitrary	اختياري . تحكسي
Area	مساحة
Architecture	هندسة معمارية
Assumption	فرضية
Atom	ذرة
Atmosphere	جو
Attempt ( trial )	محاولة
Attraction	تجاذب ( جذب )
Attract	يجذب
Attraction	تربيب الترددات
Attention	انتباه ( اهتمام )
Audibility threshold	حد السماعية
Audible	مسموع
Audio frequency	تردد سمعي
Average	متوسط ( معدل )
Axis	محور

Background	
Band	خلفية
Base	نطاق - حزمة
Beam	قاعدة
Binomial	حزمة
Beats	ذو حدين (كمية جبرية ذات حدين)
Blow	ضربات (دقات)
Boltzman Constant	يهب
Boundary	ثابت بولترمان
Bulk modulus	حد ، حافة
Boyle's Law	معامل المرونة الحجمي قانون بويل

## - C -

Carbon	كاربون (فحم)
Cell	خلية - عمود
Celsius Scale	مقياس سيلزيوس (لدرجة الحرارة)
Centigrade Scale	المقياس المتوي
Center	مركز
Characteristics	مميزات
Charle's Law	قانون شارل
Closed	مغلق
Coefficient	معامل
Collision	تصادم
Component	مركبة
Composition	انضغاطية
Compressibility	انضغاط
Compression	مفهوم
Concept	



Condensation	تكاثف (تكثيف)
Conservation of energy	حفظ الطاقة
Conductivity	توصيل
Condition	شرط
Conductor	موصل
Constant	ثابت
Constant – Pressure Specific heat	حرارة نوعية (تحت ضغط ثابت)
Constant – Volume Specific heat	(حرارة نوعية) (تحت حجم ثابت)
Conclusion	استنتاج
Coil	ملف
Copper	نحاس
Cosine function	دالة جيب تمام
Critical	حرج
Critical damping	تضاؤل حرج - مضادة حرجة
Coordinates	احداثيات
Crystal	بلورة
Crystalline	متبلور
Continuous	مستمر او متواصل
Current	تيار
Current (electric... )	تيار كهربائي
Current (alternating...)	تيار متناوب
Current (Continuous...)	تيار متواصل
Curve	منحني
Cycle	دورة
Cyclic	دوري
Cylinder	اسطوانة
Carrier	ناقل (حامل)
cavity	تجويف
Centre	مركز
Chamber (room)	-حجرة (غرفة)

Complex tone	نغمة معقدة
Components	مركبات
Concave	مقعر
Condenser	مكثف (متسعة)
Cone	مخروط
Constructive	بنائي (بناء)
Control	تحكم - سيطرة
Convergence	تجمع - تقارب
Conversion	تحويل
Convex	محدب
Core	قلب (للشيء)
Cork	فلين
Correction	تصحيح

Cycle per second (c/s)	ذبذبة في الثانية (ذ / ث)
Cannon	مدفع

- D -

Dalton's law	قانون دالتون
Damage	تلف
Damped harmonic motion	حركة توافقية متضائلة (او مضمحلة)
Damping	نضال - مضائلة - اضمحلال
Damping factor	عامل المضائلة ، عامل الاضمحلال
Damping ratio	نسبة المضائلة
Data	معلومات - بيانات - قياسات
Datum	مستوى المرجع
Dead space	الفضاء الميت
Deafness	صمم
Decay	تحلل - (انحلال)
Decrement	تناقص

Decrement (logarithmic...)	تناقص لوغاريتمي
Decibel	ديسيبل (وحدة لقياس التحصيل او الكسب)
Deflect	ينحرف
Deflection	انحراف
Density	كثافة
Diameter	قطر (للدائرة .. الخ).
Differential	تفريقي (تفاضلي)
Diffraction	حيود
Dipper	غطاس
Directional	اتجاهي
Definition	تعريف
Disc	قرص
Discovery	اكتشاف
Dispersion	تشتت
Detector	كاشف
Destructive	هادم (مدمر)
Development	تطور (نمو)
Deviation (deflection)	انحراف
Device	أداة - آلة
Dissipation	تبديد
Distortion	تشويه
Diagram	مخطط
Displacement	إزاحة
Divergence	تفرق (انفراج)
Doppler effect	ظاهرة دوبلر
Drilling	ثقب - حفر
Diffusion	انتشار
Differential equation	معادلة تفاضلية
Dimension	بعد (من أبعاد)

Discharge	تفريغ
Dissociation	تفكك
Distribution	توزيع
Disturbance	اضطراب
Double	ضعف (مضاعف)
Dry	جاف

-- E --

Ear	أذن
Ear drum	طبلة الأذن
Earphone	مسماع
Echo	صدى
Edge	حافة
Elastic	مرن
Electric current	تيار كهربائي
Electrical	كهربائي
Electromagnetic	كهرومغناطيسي
Electromagnetic waves	موجات كهرومغناطيسية
Elleipsoid	بيضاوي (للشكل)
Emission	بث (انبعاث)
End	طرف (نهاية)
End Correction	تصحيح طرفي
Energy	طاقة
Efficiency	كفاءة
Electric circuit	دائرة كهربائية
Electron	الالكترون
Ellipse	قطع ناقص
Emitter	باعث
Empirical	تجريبي
Energy band	حزمة طاقة

Energylevel	مستوى طاقة - منسوب طاقة
External	خارجي
Environment	بيئة
Equation	معادلة
Eustation tube	قناة السمع
Excitation	اثارة
Expansion	تمدد
Experiment	تجربة
Effective	موثر (او فعال)
Electric energy	طاقة كهربائية
Emit	يبعث (او ينبعث)
Enclose	يتضمن أو يحتوي
Energy in transit	طاقة عابرة (أو في حالة العبور)
Engine	آلة (ماكنة أو محرك)
Equal	يساوي
Equation	معادلة
Equation of state	معادلة الحالة
Equilibrium	توازن (اتزان)
Equilibrium constants	ثوابت الاتزان
Excess	زائد
Exchange	يتبادل
Field	مجال
Filter	مرشح
Force	قوة
Free	حر
Flow	جريان (أو إنسياب) أو سريان
Fluid	مائع (سائل أو غاز)
Fraction	كسر، جزء من الصحيح

Frequency	ذبذبة ( اوتردد )
Friction	احتكاك
Function	دالة
Fundamental	اساسي ( اوجوهري )
Front	جبهة
Formula	صيغة
Fog	ضباب
Focus	بؤرة
Focusing	تركيز ( تجمع في بؤرة )

- G -

Gallery	رواق ( بهو )
Gas	غاز
Gas Constant	ثابت الغاز
Gas mixture	خليط غازي ( اومزيج غازي )
Gram	غرام
Graph	منحني بياني
Gravity	جاذبية
Glow	وميض ( وهج )
Gradient	انحدار
Gravitational force	قوة الجاذبية الأرضية
Graduated	مدرج
Graduated Capillary tube	انبوبة شعرية مدرجة
Gravitation	الجاذبية ( الأرضية )

- H -

Hammer	مطرقة ( داخل الأذن )
Harmonics	توافقيات
Haze	ضباب خفيف ( سديم )
Hearing acuity	حدة سمع

Harmonic motion	حركة توافقية
Harmonic motion (damped ...)	حركة توافقية متضائلة او مضمحلة
Heat	حرارة
Hertz	هيرتز (وحدة لقياس التردد)
Helmholtz resonator	مرنان هلمهولتز
Homogeneous	متجانس
Heat Capacity	السعة الحرارية
Heat Conduction	التوصيل الحراري
Hot	حار
Humidity	رطوبة
Hysterisis (magnetic)	التخلف المغناطيسي

- I -

Ideal gas	الغاز المثالي (او الغاز النظري)
Impurities	شوائب
Inertia	القصور الذاتي (الاستمرارية)
Inequality	تباين (او عدم تساوي)
Infinity	مالا نهاية (او اللانهاية)
Infinitesimal	متناهية الصغر
Initial	ابتدائي
Input	داخلى (دخلى)
Instantaneous	آني (لحظي او فوري)
Intensity	شدة
Internal	داخلى
Integration	تكامل
Instantaneous value	القيمة الآنية
Instrument	جهاز
Interval	فترة

infrasounds	تحت سمعيات
instance (moment)	لحظته
intensity level	منسوب الشدة
interference	تداخل
inverse	عكس (مقلوب)
joule	الجول (وحدة قياس الطاقة)
kilogram	كيلوغرام
kinetic energy	الطاقة الحركية
kinetic theory of gases	النظرية الحركية للغازات
kilo cycle	كيلوسايكل (الف دورة)

— L —

Law	قانون
Length	طول
Line	خط
Linear	خطي
Linear function	دالة خطية
Limited	محدود
Liquid	سائل
Lines of force	خطوط القوة
Lissajous figures	اشكال ليساجو
Logarithmic decrement	تناقص لوغاريتمي
Layer	طبقة
Light	ضوء
Listener	مستمع
Longitudinal	طولي
Loudness	علو
Loudspeaker	مكبر صوت

— M —

Matter	مادة
Measurment	قياس



Mechanical	ميكانيكي
Mechanism	ميكانيكية
Medium	وسط
Modulation	تضمين او تعديل ( للموجة )
Moment	لحظة ( عزم )
Magnet	مغناطيس
Mass	كتلة
Maximum	النهاية العظمى ، الاقصى
Manometer	مانومتر
Material	مادة
Mean	معدل
Measure	يقيس
Metal	معدن
Mean free path	متوسط المسار الحر ( او معدل المسار الحر )
Mechanics	علم الميكانيك
Mechanical energy	الطاقة الميكانيكية
Microscopic	مجهرى
Microscopic point of view	وجهة نظر مجهرية
Minimum	الأدنى ، النهاية الصغرى
Mixture	خليط
Modulus	معامل
Mole	مول
Molecule	جزيي او جزيئة
Molecular weight	الوزن الجزيئي
M. K. S. system	النظام المتري للوحدات
Momentum	زخم ( او كمية الحركة )
Monoatomic gas	غاز أحادي الذرة
Motion	حركة
Natural	طبيعي

-- N --

Negative	سالب
Newton	النيوتن (وحدة قياس القوة)
Normal	اعتيادي
Nerve	عصب
Node	عقدة
Noise	ضجيج (او ضوضاء)
Normal dispersion	التشتت العادي
Negligible	مهمل

- O -

Open	مفتوح
Oscillator	مذبذب
Output	خرج (الاشارة الخارجة)
Overtone	نغمة توافقية (توافقه)
Ordinate	الاحداث الشاقولي او الراسي او الصادي
Origin	نقطة الاصل
Oscillation	تذبذب - ذبذبة
Over damping	تضائل شديد - مضاعلة شديدة

- P -

Parabola	قطع مكافئ
Path	مسار
Percentage error	النسبة المئوية للخطأ
Period	زمن دورة ، زمن ذبذبة
Phase	طور
Phenomenon	ظاهرة طبيعية
Plane	مستو
potential	جهد
Potential energy	طاقة الوضع - الطاقة الكامنة
Power	قدرة
Precise	دقيق
Prism	موشور

Proportion	تناسب
Proportional	تناسبي - متناسب
Pulse	نبضة
Parallel	متوازي - مواز
Particles	جسيمات (دقائق)
Photon	وحدة الكم الضوئي
Physics	فيزياء (علم الفيزياء)
Piezo -- electric	كهروضغطي (كهرواحيادي)
Pitch	درجة أو طبقة الصوت
Primary	إبتدائي
Pressure	ضغط
Principle	قاعدة (مبدأ)
Problem	مشكلة (نقطة دراسة - موضوع بحث)
Propagat	إنتقال (بالانتشار)

-- Q --

Quartz	كوارتز
Quality factor	عامل النوعية - عامل الجودة
Quality	نوعية
Quantity	كمية
Quantum theory	نظرية الكم

-- R --

Rate of change	معدل تغير
Radiation	الإشعاع
Reference	مرجع
Relative	نسبي
Resistance	مقاومة
Resonance	رنين
Radian	زاوية نصف قوسية

Region	منطقة
Relaxation time	زمن الاسترخاء
response	إستجابة
Ripple	تموج
Root mean square value. (r.m.s.)	القيمة الفعالة
Range	نطاق - مدى
Rarefaction	تخلخل
Rate	معدل
Ray	شعاع
Reciever	مستقبل (مستلم)
Reception	إستقبال (استلام)
Reflection	إنعكاس
Refraction	إنكسار
Relation	علاقة

- S -

Scatte	إستطارة ، إستطير
Secondary	ثانوي
Section	مقطع
Sensitivity	حساسية (اجهزة)
Separation	فصل (انفصال)
Shift	تحول (يزحف)
Shock wave	موجة راجة (صادمة)
Signal	إشارة
Sine	جيب الزاوية
Sinusoidal	جيبى (تذبذب)
Sound	صوت (للأشياء / ، ظاهرة الصوت. علم الصوت)
Source	مصدر
Space	فضاء
Spectrum	طيف
Speed (velocity)	سرعة

Spherical	كروي
Spread	انتشار
Standing	واقف (ساكن ، تذبذب موجة)
Spring	زمبرك (لولب ، نابض)
Stationary	ساكن (واقف ، تذبذب موجة)
Stimulus	حاث (حافز)
Stream	تيار تدفق (مجرى)
Stress	إجهاد
Subject	موضوع
Superposition	تراكب (موجات)
Symmetry	تماثل
System	كيان (نظام)
Simple harmonic motion	حركة توافقية بسيطة
Solar energy	طاقة شمسية
Solid	صلب
Specific heat	الحرارة النوعية
Specific gravity	الوزن النوعي
Specific volume	الحجم النوعي
Speed	(انطلاق ، كمية السرعة)
State	حالة
Standing wave	موجة واقفة
Scale	مقياس
Signal generator	مولد إشارة (كهربائية)
Significant figures	أرقام معنوية
Sine Curve	منحني جيب
Slope	ميل - انحدار
Source	مصدر - منبع
Specific	نوعي
Stop watch	ساعة توقيت
Straight line	خط مستقيم

- T -

Telephone	هاتف ، تلفون
Theoretical	نظري
Threshold of pain	حد الألم
Time	زمن (وقت)
Tone	نغمة
Transmission	إرسال (بث)
Transverse	عرضي (مستعرض)
Trough	قاع موجة
Tuning	تنعيم (ضبط التردد)
Temperature	درجة الحرارة

Torsional oscillation	تذبذب اللي
Rube	صمام - انبوب
Thermal conductivity	التوصيل الحراري
Turbulence	دوامة (أو اضطراب)

- U -

unit	وحدة
unique	منفرد أو أحادي
universal gas constant	الثابت العام للغازات
ultrasonics	فوق سمعيات
universe	كون

- V -

Valid	صحيح. قانوني
vacuum	فراغ
value	قيمة
velocity (speed)	سرعة
vertical	شاقولي (رأسي)
vessel	وعاء (إناء)
vibration	ذبذبة

violent	عنيف
voice	صوت ( للأحياء )
vector	متجه - موجّه
verify	يحقّق - يثبت
vibrate	يهتزّ
vibrator	هزاز - يهزّ
vibration	اهتزاز
viscosity	لزوجة
viscosity ( coefficient of ... )	معامل اللزوجة
visible	مرئي . منظور
viscosity of gas	لزوجة الغاز
vapour	البخار
velocity of sound	سرعة الصوت
volt	فولت ( وحده قياس الجهد أو القوّه الدافعة الكهربائيه )
volume	الحجم

- W -

wave	موجة
weight	الوزن
work	شغل
watt	واط ( وحدة قياس القدرة )
waveform	الشكل الموجي
wavelength	الطول الموجي
wire	سلك

Y

y - axis	المحور الشاقولي . المحور الصادي
young modulus	معامل يونك

- Z -

Zero level	مستوى الصفر
Zero	صفر

٥٢٤

ك ٤٣٩ كرجية ، امجد عبد الرزاق

فيزياء الصوت والحركة الموجية / تأليف امجد عبد الرزاق كرجية . - ط٢

منقحة ومزودة . - الموصل : جامعة الموصل / ٢٠٠٠ .

ص ، ٢٤ سم

١- الصوت ١- العنوان

٥٠ م

٢٠٠٠/٢٤٩

المكتبة الوطنية (الفهرسة أثناء النشر)

رقم الأيداع في دار الكتب والوثائق ببغداد (٢٤٩) لسنة ٢٠٠٠

دار الكتب للطباعة والنشر

جامعة الموصل

٢٠٠٠



... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...

... אבן עזרא ...