

منتدى الهندسة الكهربائية التعليمي

منتدى كل الجزائريين

مرحباً بكل أعضاء المنتدى الكرام

للتواصل علبة الدردشة أسفل الصفحة
إدارة المنتدى : الأستاذ سحنون جلال

مجموعة أحوكم مالكم تقدم لكم حوليات بكالوريا 2010
مأخوذة عن موقعكم القدير والتي جمعت من إمتحاناتكم
2009/2008 لإحياء مواضيعكم القيمة
وشكراً...

سلسلة بكالوريا 2010 رقم *1*

***** فيدوا و أستقبوا *****

بكالوريا 2010 في إنتظاركم

توأم عبد المالك
طالب هندسة كهربائية
ولاية الشلف - وادي سلي -

اختبار الفصل الثاني

المدة : 4 ساعات

شعبة : تكنولوجيا ، فرع الهندسة كهربائية

الموضوع : { نظام آلي لتصنيع القارورات البلاستيكية } ◆◆◆

_ يحتوي هذا الملف على :

- ملف العرض : الصفحة 1 و 2 إضافة لورقة التحليل الهيكلي للنظام صفحة 13
- الملحق : من الصفحة 13 / 3 إلى الصفحة 13 / 7
- أسئلة الإمتحان : الصفحة 13 / 8 و الصفحة 13 / 9
- وثيقة الأجوبة : الصفحة 13 / 10 و الصفحة 13 / 11 و الصفحة 13 / 12

تحقق من أن عدد الصفحات هو 12 + ورقة التحليل الهيكلي 13
اقرأ جيدا الموضوع بكامله قبل الإجابة عن الأسئلة

ملف العرض :

I _ دفتر المعطيات :

1 ° _ الهدف :

يقوم هذا النظام لصناعة قارورات بلاستيكية بإستعمال مسحوق مادة متعدد الإيثيلين و علب من الورق المقوى الجاهزة

2 ° _ الوصف : يحتوي النظام على 7 مراكز [أنظر الشكل 13 _ صفحة 13 / 13]

- مركز المعايرة
- مركز التنزيل و تفكيك
- مركز إخلاء القارورات
- مركز التسخين
- مركز دفع المادة
- مركز سحب العلب

3 ° _ كيفية التشغيل :

يملاً الخزان بكمية من مادة متعدد الإيثيلين
_ يتم تشغيل بتسخين مادة الإيثيلين بواسطة مقاومات إلى درجة الحرارة معينة ، ثم تدفع الكمية المحصل عليها بواسطة اللولب بلا نهاية (متحكم فيه بواسطة محرك M1) في قالب القارورات مع النفخ بضغط معين في أن واحد .
_ بعد هذا يتم تنزيل الهيكل المتحرك في مدة زمنية معينة مما يسمح بتبريد هذه الكمية داخل القالب

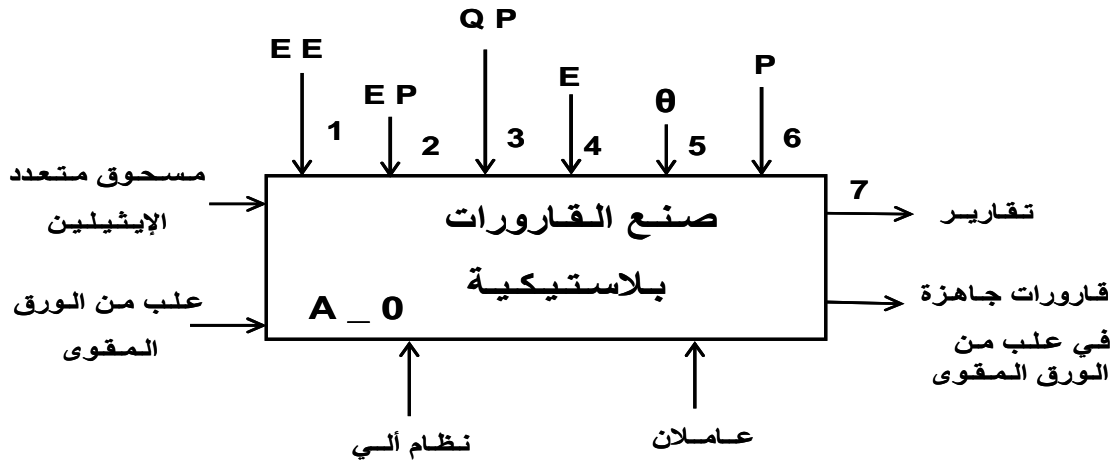
إقلب الصفحة

الصفحة : 13 / 1

_ عند نهاية نزول الهيكل يتم فك القالب لوضع القارورات المشكلة على البساط 1
 _ عند نهاية صعود الهيكل الحامل للقالب يتم الإقلاع البساط 1 لإخلاء القارورات و وضعها في العلبة
 _ يتم إخلاء العلب المملوءة بـ 12 قارورة بواسطة البساط 2 .

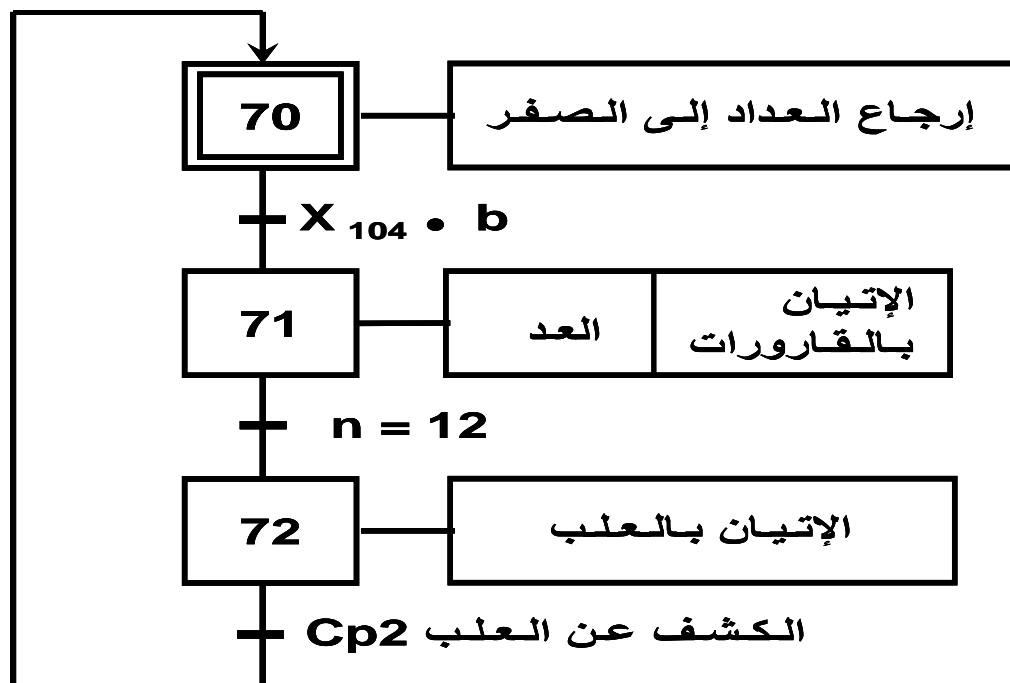
II _ التحليل الوظيفي :

EE _ 1 : طاقة كهربائية EP _ 2 : طاقة هوائية QP _ 3 : كمية المسحوق
 E _ 4 : تعليمات الإستغلال θ _ 5 : تغير درجة الحرارة P _ 6 : هواء مضغوط



شكل 01

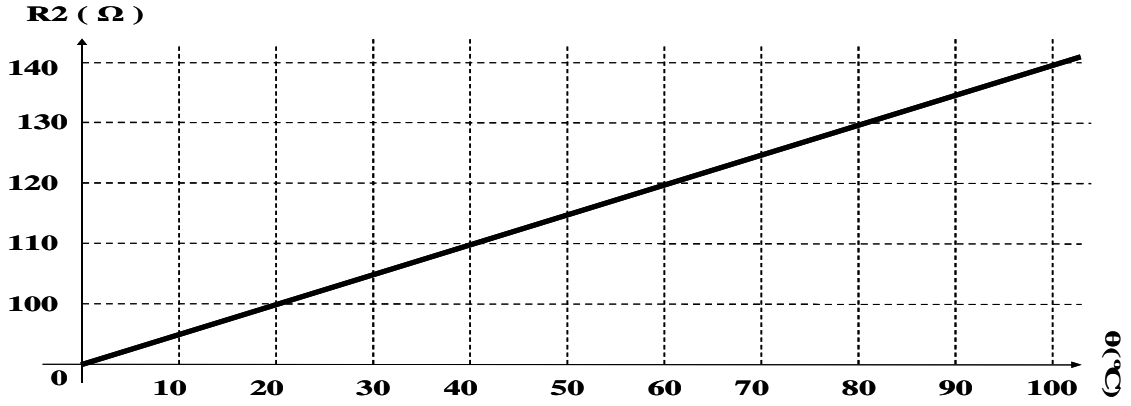
III _ التحليل الزمني :



شكل 2 : متمن الإنتاج العادي 2 (GPN2)

IV _ نظام ضبط درجة الحرارة :

1 _ الميزة $\theta = f (R2)$ للمسبار الحراري مبينة في الشكل 03 .

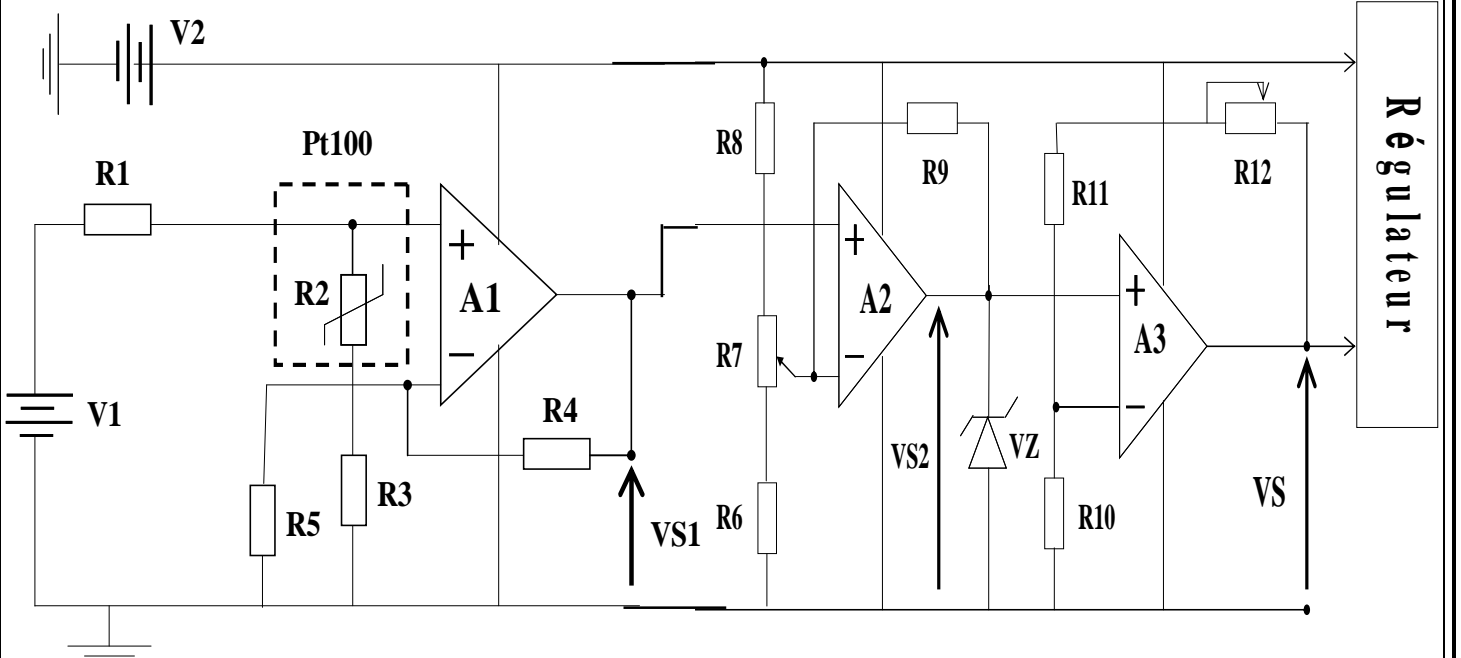


شكل 03

تعطى : $a = 250 [^\circ\text{C}]$ و المعادلة $\theta = a \cdot \left(\frac{R2 - R0}{R1 + R0} \right)$ علما أن : $R0 \gg R1$

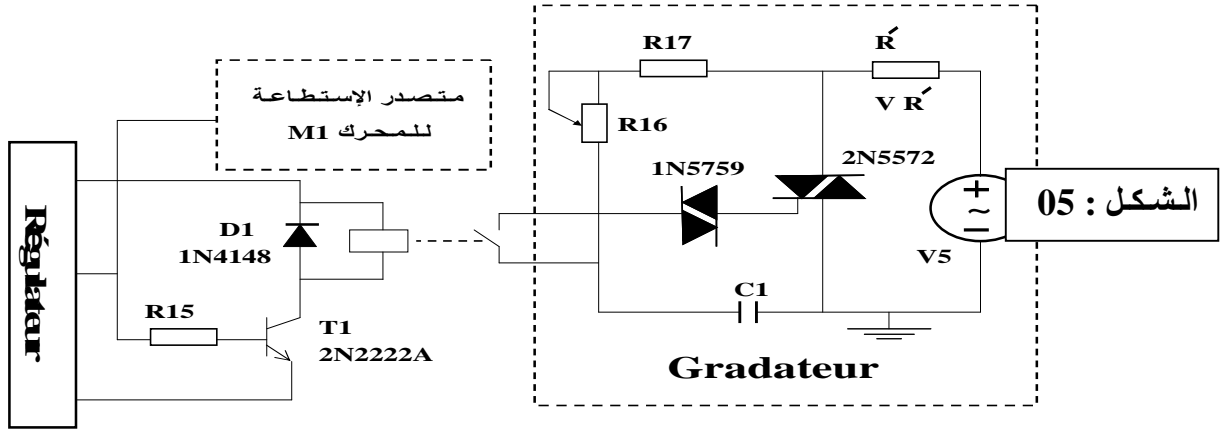
2 _ التصميم المبدئي لدارة التحكم في درجة الحرارة :

طابق التكييف



الشكل : 04

3_ التصميم المبني لدارة التحكم في المدرج :



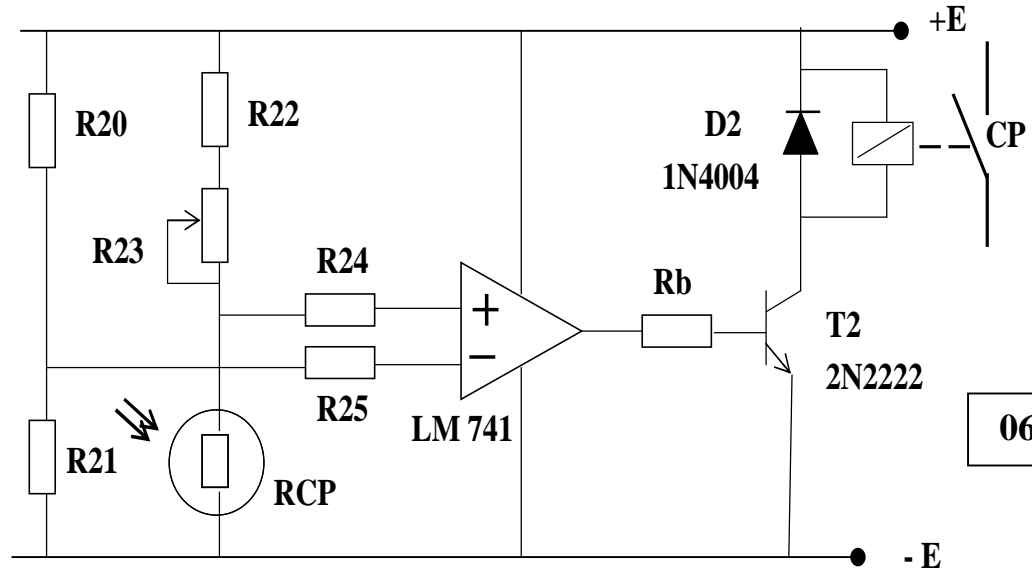
الشكل : 05

- | | | |
|--|-----------------------------|--|
| $R4 = 16 \text{ k}\Omega$ | $R3 = 100 \Omega$ | $R1 = 1.5 \text{ k}\Omega$ |
| $R7 = 50 \text{ k}\Omega \text{ _LIN}$ | $R6 = 10 \text{ k}\Omega$ | $R5 = 3.6 \text{ k}\Omega$ |
| $R10 = 200 \text{ k}\Omega$ | $R9 = 130 \text{ k}\Omega$ | $R8 = 13 \text{ k}\Omega$ |
| | $R15 = 5.6 \text{ k}\Omega$ | $R11 = 10 \text{ k}\Omega$ |
| $R' = 100 \Omega$ | $R17 = 10 \text{ K}\Omega$ | $R16 = 1.5\text{k}\Omega \text{ _LIN}$ |

علماء أن :

- | | | | |
|----------------------|----------------------|--------------------------|-------------------------|
| $VZ = 9.4 \text{ v}$ | $V2 = 15 \text{ v}$ | $V1 = VS = 20 \text{ v}$ | التوترات المستمرة : |
| $V5 = 220 \text{ v}$ | $\sim 50 \text{ Hz}$ | 0 Deg | توتر التغذية المتناوب : |
| | | $C1 = 47 \mu\text{f}$ | المكثفة : |

4_ الخلية الكهروضوئية لكشف وجود القارورات البلاستيكية :

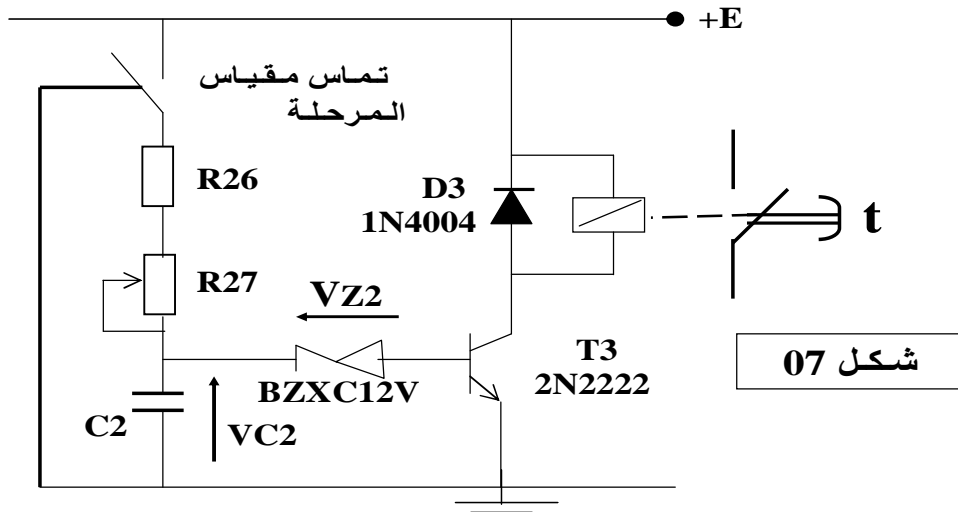


الشكل : 06

تابع ...

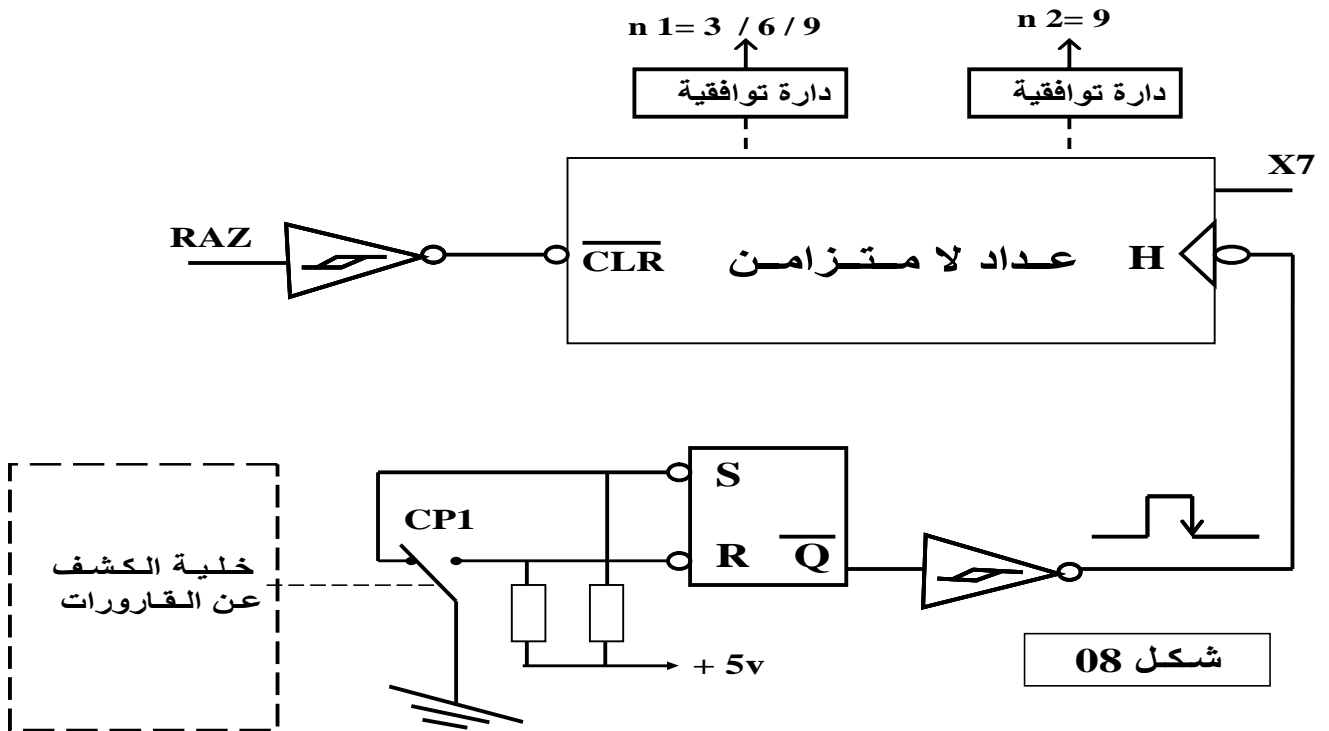
الصفحة : 13 / 4

5_ المؤجل لمتن أشغولة معايرة المسحوق (t = 05 sec) :



$E = +12v$, $C = 100 \mu F$, $VZ2 = 12 v$, $R26 = 20 K\Omega$, $R27 = 0 \text{ á } 100 K\Omega$, $V_{be} = 0.5 v$

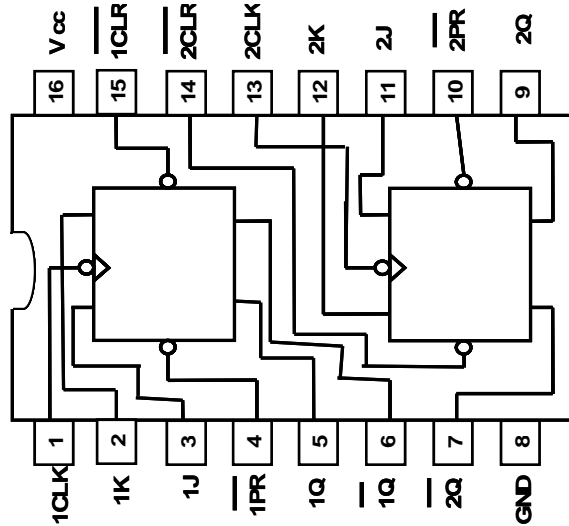
6_ عداد القارورات البلاستيكية :



7_ إختيار المرحل الحراري F3 :

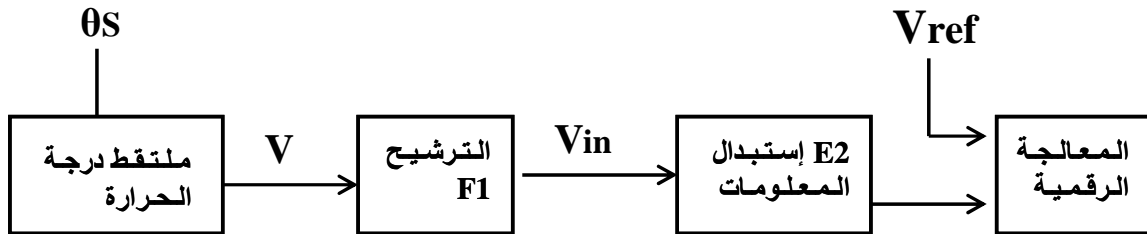
Réglage In	Type
9 13 A	LR2_D1216
12 18 A	LR2_D1321
17 25 A	LR2_D1322

8 _ الدارة المندمجة SN74LS112N :

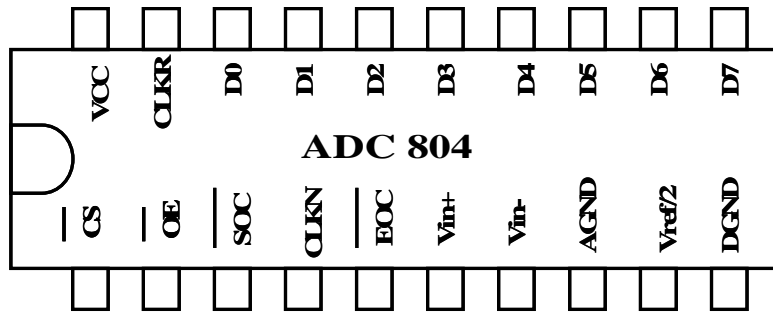


الشكل : 09

9 _ دراسة ملتقط حراري θ :



الدارة المندمجة ADC 804 : $V_{ref}/2 = 2.56 \text{ v}$



الشكل : 10

_ تشغيل نظام ضبط درجة الحرارة :

- _ تقوم دارة التكييف بضبط قيمة التوتر VS حسب تغير درجة الحرارة داخل مركز التسخين .
- _ عندما تكون درجة الحرارة محصورة في المجال $(0 \leq \theta \leq 95) ^\circ\text{C}$ يشتغل النظام المكون من مقاومات التسخين R' و المحرك M1 .
- _ عندما تصل درجة الحرارة إلى $100 ^\circ\text{C}$ يتوقف هذا النظام .
- _ يتغير توتر الخرج VS ما بين (0.7v , 10v) حسب قيمة المسبار Pt100

VI _ الإختيارات التكنولوجية :

1 _ الأجهزة الكهربائية :

الألة	النوع	التحكم	الوظيفة في النظام	الخصائص
M1	محرك لآتزامني بلوار مفصوور ~3	24 v ~ KM1	دفع المادة	3 ~ , 220/380v , 2kw 1450 tr/min , cosφ=0.8 إقلاع مباشر ، إتجاه واحد للدوران
M2		KM2 , KMY 24 v ~ KMΔ	إخلاء القارورات	cosφ=0.8 , 3 ~ , 380 / 660 v إقلاع نجمي مثلثي ، إتجاه واحد للدوران
M3		24 v ~ KM3	سحب العلب	3 ~ , 220/380v , 1.5kw 1530 tr/min , cosφ = 0.85 إقلاع مباشر ، إتجاه واحد للدوران
R'	مقاومات التسخين	نظام إلكتروني	تسخين مادة الإيثلين	220V , 50 HZ , R' = 100 Ω

2 _ عناصر القيادة و الملتقطات و الصمامات :

العنصر	النوع
a0 , a1 (a1 ملتقط يسمح بتشغيل البساط M1)	ملتقطات نهاية الشوط للمنفذات
θ (Pt100)	مسبار حراري
CP1 , CP2	خلايا كهرو ضوئية
b	ملتقط الكشف عن تفكيك القالب
EV1 , EV2 , EV3	صمامات كهربائية ~ 24v
P	ضغط الهواء

شبكة التغذية : 3x380 v , 50 HZ + المحايد دارة التحكم في المخارج : ~ 24 v , ± 15v

3 _ الأجهزة الهوائية :

الألة	التحكم	الوظيفة	الخصائص
A	موزعة كهرو هوائية 4/2 ثنائي الإستقرار (A+ , A-) ~ 24 v	تنزيل الهيكل	6 bar
B	موزعة كهرو هوائية 2/3 أحادية الإستقرار (B) ~ 24 v	تفكيك القالب	6 bar

VII _ العمل المطلوب :

❖ _ التحليل الوظيفي :

1° _ أتم التحليل الوظيفي التنازلي _ على ورقة الإجابة 01 صفحة 10 / 13 ؟

❖ _ التحليل الزمني :

أشغولة معايرة المسحوق

2° _ أنشئ متمعن هذه الأشغولة من وجهة نظر جزء التحكم وفق دفتر المعطيات ؟

أشغولة تنزيل وتفكيك قالب

3° _ أنشئ متمعن هذه الأشغولة من وجهة نظر جزء التحكم وفق دفتر المعطيات ؟

4° _ أكتب معادلات الأشغولتين السابقتين ؟

❖ _ التحليل المادي :

✍ إنجازات تكنولوجية _ على ورقة الإجابة 02 صفحة 11 / 13

5° _ أتم إنجاز العداد الأتزامني لعد 12 قارورة ؟

باستعمال الدارة المندمجة SN74LS112N (أنظر شكل 09 / صفحة 06 / 13)

6° _ أرسم الدارتين التوافقيتين المناسبتين لتحقيق الشرط n1 عندما يصل عدد القارورات

إلى 3 أو 6 أو 9 ، و لتحقيق الشرط n2 عندما يصل عددها إلى 9 [شكل 08 صفحة 05 / 13] ؟

✍ دراسة المحرك M2 :

7° _ مستعينا بخصائص التالية ($Pu = 5950 \text{ w}$, $\eta = 85 \%$) و جدول إختيار المرحلات الحرارية (صفحة 05 / 13) :

أ _ أحسب شدة التيار الممتص من طرف المحرك M2 ؟

ب _ أختار المرحل الحراري المناسب لحماية هذا المحرك ؟

✍ على ورقة الإجابة 03 صفحة 12 / 13

8° _ أكمل رسم التركيبات التالية :

▪ دارتي التحكم والإستطاعة للمحرك M2 مع وضع أجهزة الحماية الأزمة

▪ دارتي التحكم والإستطاعة للصمامين (EV1 و EV2)

▪ دارة التحكم في الرافعتين (A و B)

▪ دارة التغذية و المرحلات الحرارية و التوقف الإستعجالي

✍ دراسة النظام الإلكتروني لتنظيم درجة الحرارة داخل مركز التسخين :

— نعتبر كل المضخمات مثالية

9 _ أ حسب قيمة R0 من أجل درجة الحرارة 100 °C ؟ [أنظر شكل 03 / صفحة 13 / 03]

10 _ أوجد عبارة التوتر Vs1 بدلالة V1 و المقاومات (R1 , R2 , R3 , R4 , R5) ؟

11 _ أوجد عبارة المقاومة R12 بدلالة التوتريين VS و Vs2 و المقاومات (R10 , R11) ؟

12 _ إستنتج قيمة المقاومة R12 ؟

13 _ تعطى دالة التحويل الملتقط الحراري بالمعادلة التالية : [أنظر شكل 10 / صفحة 13 / 06]

$$V = 4.10^{-3} \theta s \quad \checkmark \quad \text{حيث } \theta s \text{ : درجة مئوية}$$

$$V = V_{in} : F1 \quad \checkmark \quad \text{دالة التحويل للطابق}$$

أ _ ماهي قيمة VFS من أجل n معتبر يمكن أن نعتبر Vref = VFS ؟

ب _ من أجل درجة الحرارة 800 °C أ حسب القيمة الرقمية الموافقة ؟

ج _ أ حسب التوتر Vin الموافق لـ LSB ثم MSB ؟

✍ دراسة الموجلة للصماميين EV1 و EV2 : [أنظر شكل 07 / صفحة 13 / 05]

14 _ أنجز المخطط الزمني للصماميين EV1 و EV2 _ على ورقة الإجابة 01 صفحة 13 / 10 ؟

سلم التنقيط :

النقطة	السؤال
0.25	09
0.75	10
0.75	11
0.25	12
0.25	13 _ أ
0.75	13 _ ب
0.5	13 _ ج
0.5	14

النقطة	السؤال
02	01
1.5	02
1.75	03
1.5	04
1.5	05
01	06
0.5	07 _ أ
0.25	07 _ ب
06	08

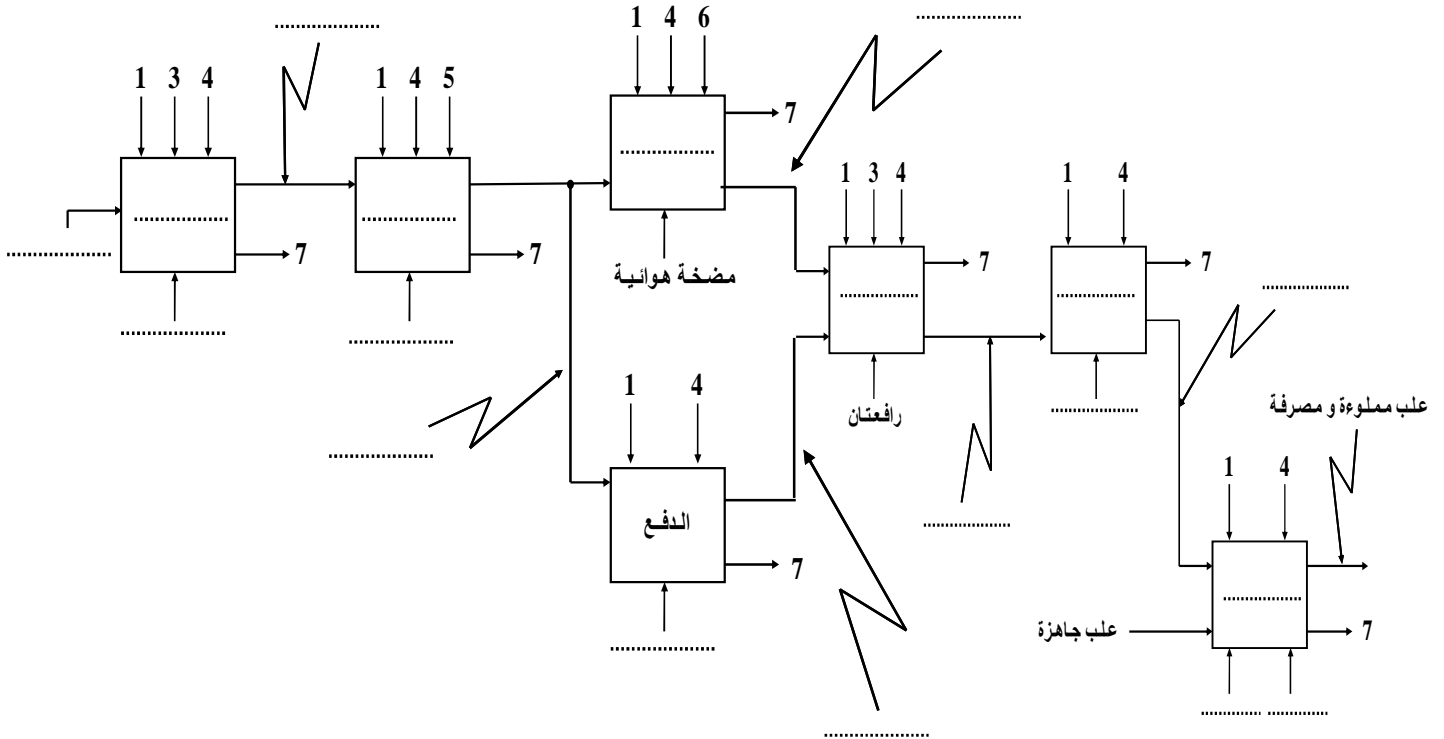
بـ (3 هـ) —التوفيق

إنتهى

الصفحة : 13 / 9

أرسم بالقلم الرصاص فقط (أو تلغى الإجابة)

ج 1 _ التحليل الوظيفي التنازلي :

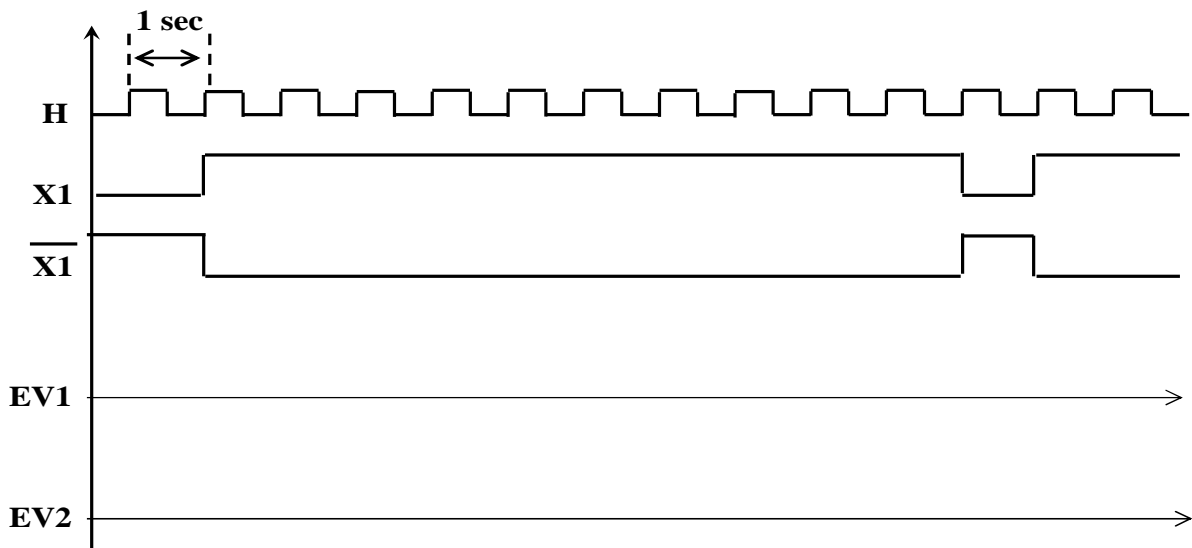


QP_3 : كمية المسحوق
P_6 : هواء مضغوط

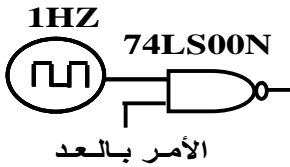
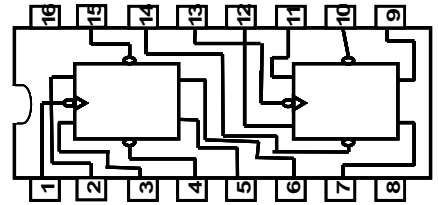
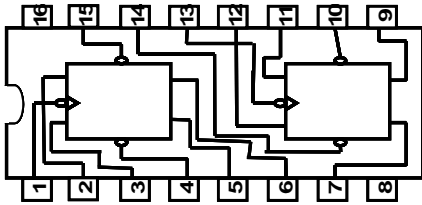
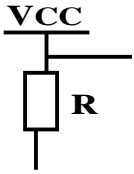
EP_2 : طاقة هوائية
θ_5 : تغير درجة الحرارة

EE_1 : طاقة كهربائية
E_4 : تعليمات الإستغلال
7_ : تقارير

ج 14 _ إنجاز المخطط الزمني للصمامين EV1 و EV2 :



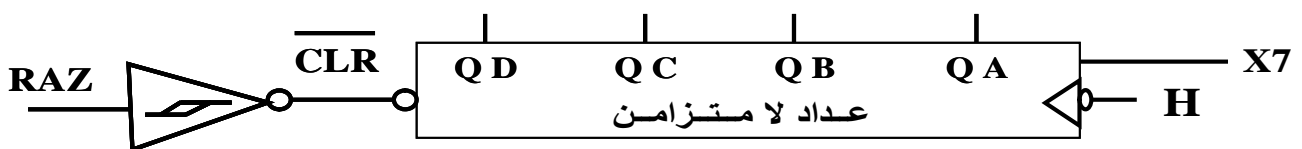
ج 5 _ العداد الأتزامني :



ج 6 _ رسم الدارتين التوافقيتين لتحقيق الشرط n1 عندما يصل عدد القارورات إلى 3 أو 6 أو 9 ، ولتحقيق الشرط n2 عندما يصل عددها إلى 9 :

n 1
↑

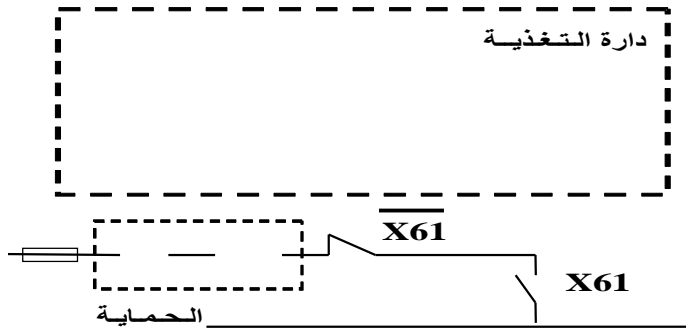
n 2
↑



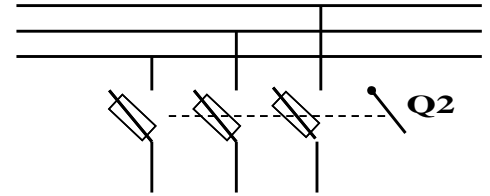
ج 8 _ إكمال رسم التركيبات :

* _ المحرك الأتزامني M2 :

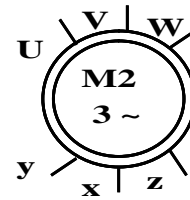
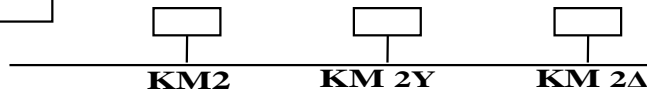
شبكة التغذية 3x380 volts



دائرة الإستطاعة

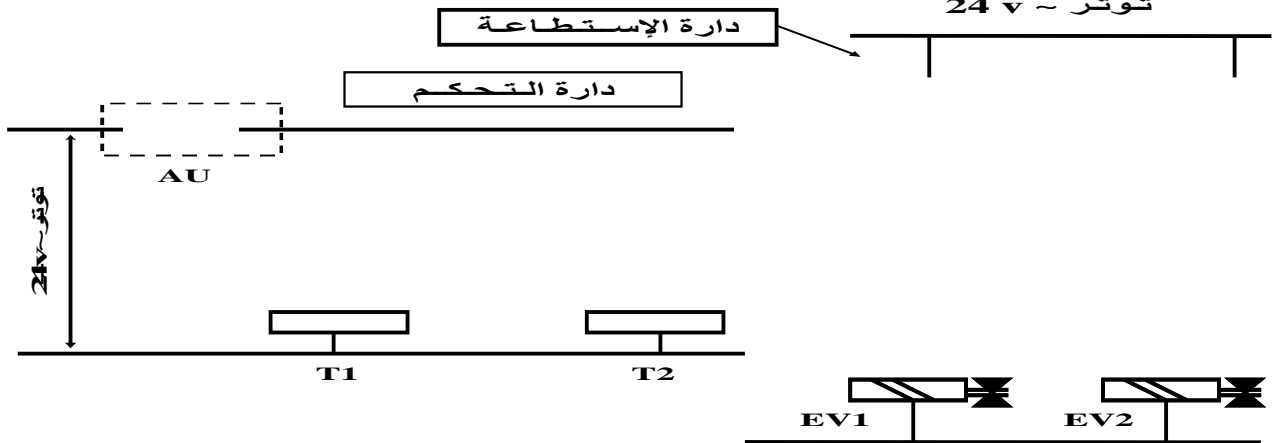


دائرة التحكم

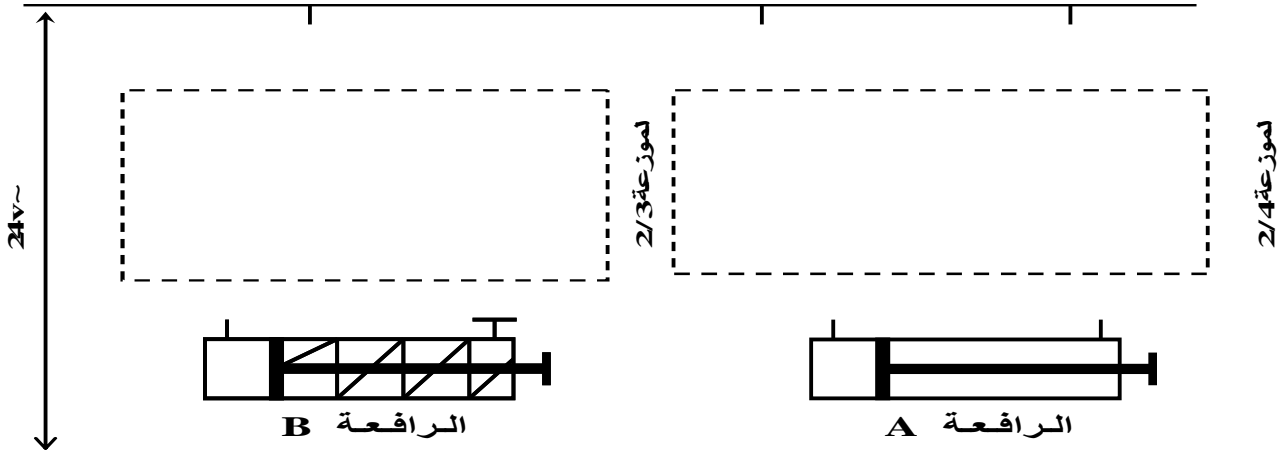


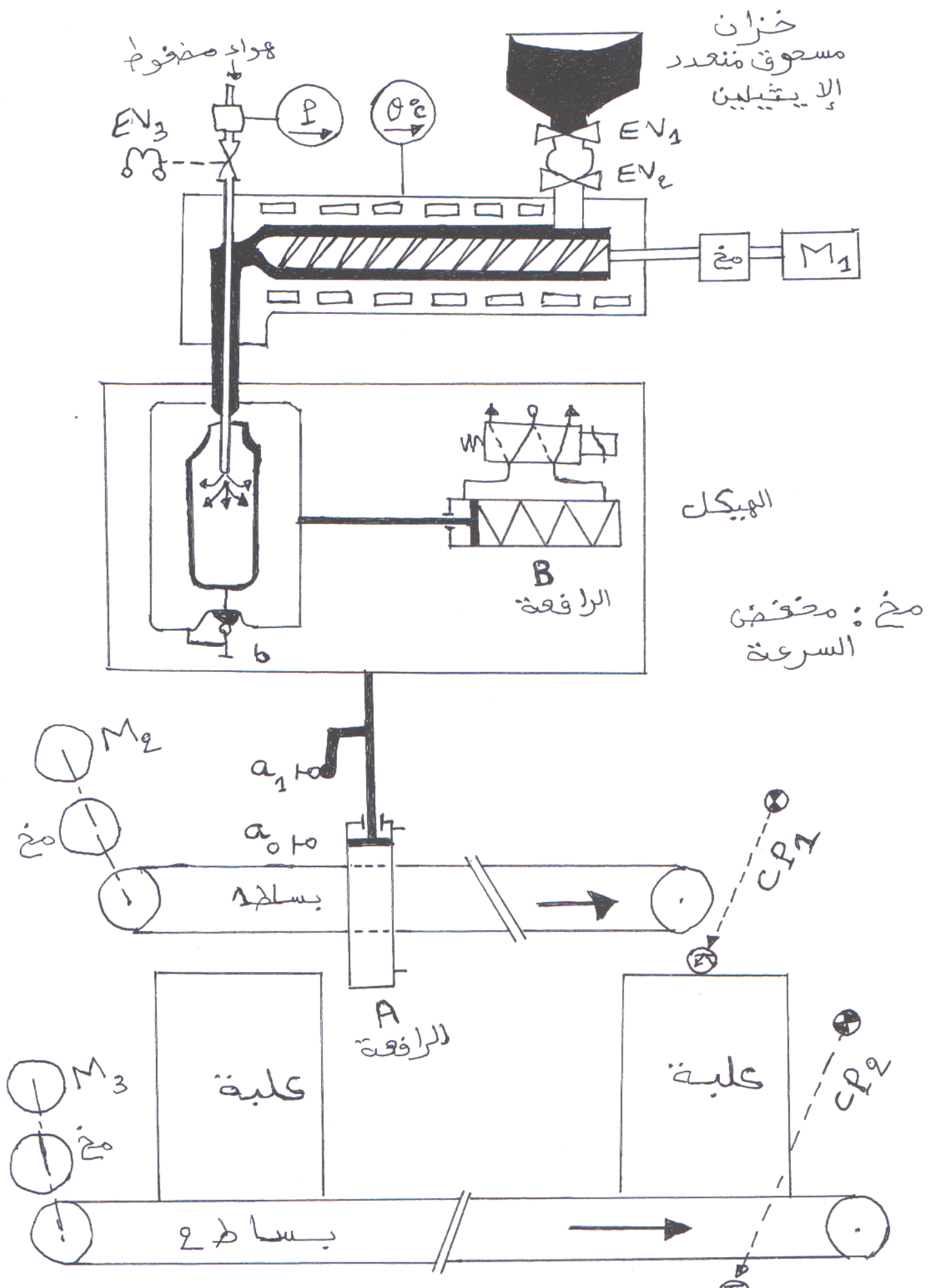
** _ الصمامان EV2 و EV1 :

توتر ~ 24 v



*** _ الرافعات A و B :





الاختبار الثلاثي الثاني في مادة التكنولوجيا

المدة: 04 ساعات

دراسة نظام تقني لانجاز مجرى على قطع ميكانيكية

يحتوي هذا الملف على 07 صفحة مقسمة كالتالي:

- ملف العرض: من الصفحة 01 إلى 05

- الملحق : الصفحة 06

- أسئلة الامتحان : الصفحة 07

ورقة الإجابة : 1 / 1

دراسة نظام تقني لانجاز مجرى على قطع ميكانيكية

1- دفتر المعطيات المبسط:

* هدف النظام الآلي:

يجب على النظام أن ينجز في أدنى وقت ممكن وبصفة مستمرة وآلية مجرى على قطع ميكانيكية مع أقل تدخل يد الإنسان

* المادة الأولية:

قطع حديدية على شكل دائري مصنوعة بنظام آلي مماثل (غير مدروس).
* عرض النظام:

يتكون النظام من مركز آلي للاهتزاز يسمح لانجاز مجرى على قطع ميكانيكية دائرية الشكل، يتكون من:

- حركة القطع (Mc) هي حركة انتقال متناوبة للأداة القطع.
- حركة التقدم (Ma) هي حركة تقدم الطاولة بتدرج.

القطع الميكانيكية في رواق التغذية تنزل الواحد تل و الأخرى أمام الرافعة A عند وضعية الراحة.

* وصف الكيفية:

تأتي القطع من رواق التغذية بفعل الجاذبية نحو مركز التثبيت لتثبت لغرض انجاز المجرى، ليتم تثبيتها ثم ينجز مجرى على القطعة ليتم إخلاؤها.

تعاد الدورة إذا كان عدد القطع ($Nu < 7$).

* الاستغلال:

تحتاج العملية إلى وجود شخصين :

- عامل اختصاص لقيادة ومراقبة النظام والصيانة

- عامل بدون اختصاص لتوفير المادة الأولية وحمل القطع المصنعة إلى مركز التخزين .

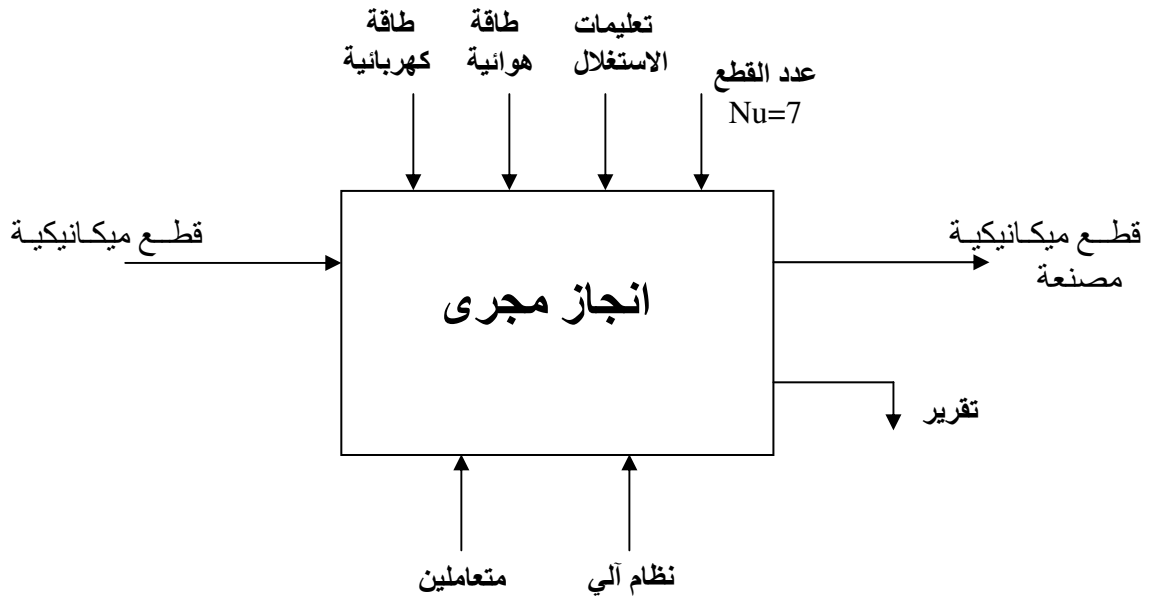
* الأمن:

حسب القوانين المعمول بها

* التحليل الوظيفي التنازلي:

1- الوظيفة العامة:

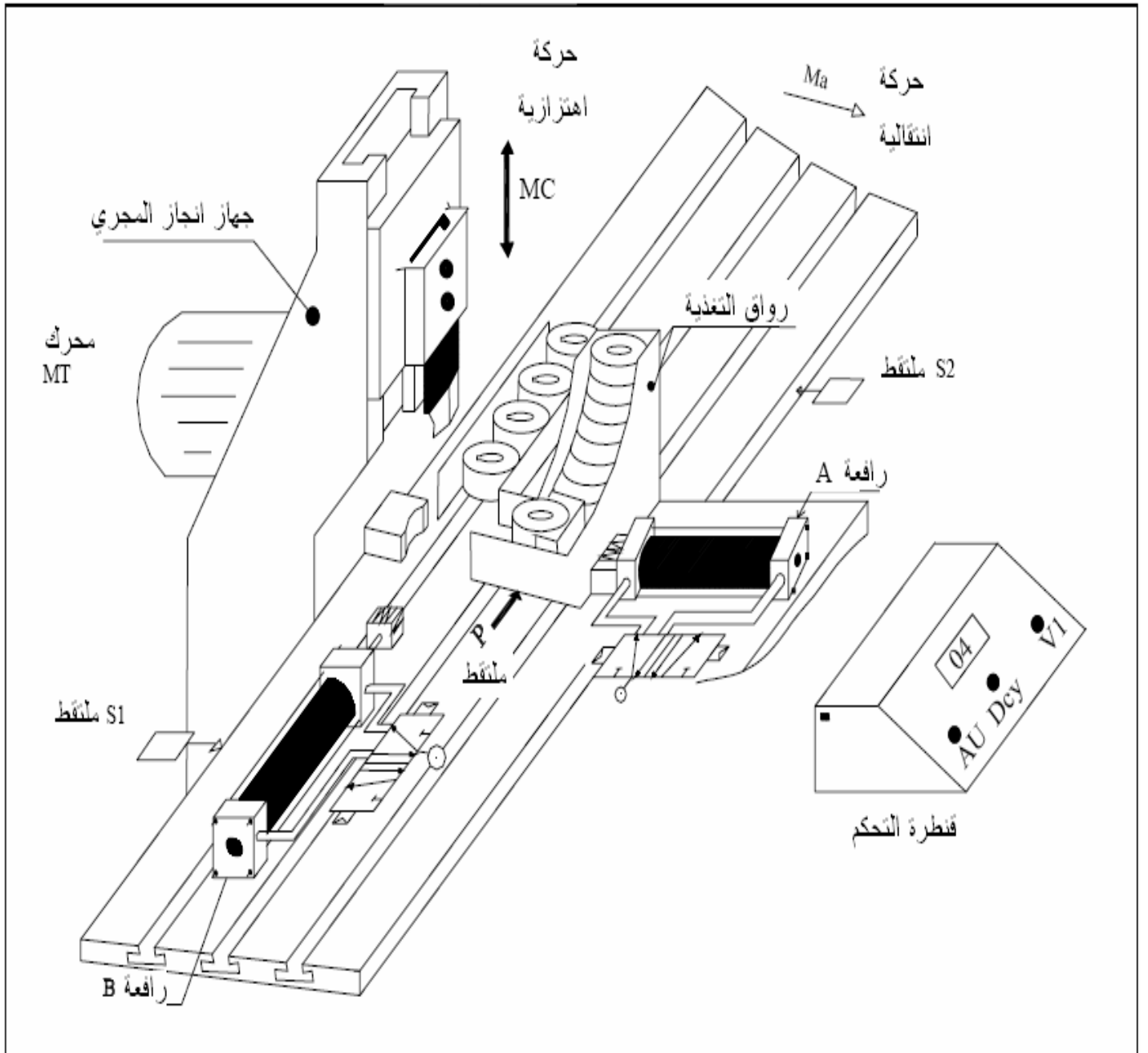
- النشاط البياني



2- التحليل الوظيفي التنازلي: (أنظر ورقة الاجابة 1/1)

تتمثل الوظائف الأساسية لهذا النظام في:

- تثبيت القطع
- انجاز مجرى على القطع
- تحرير القطع
- إخلاء القطع



يتبع....

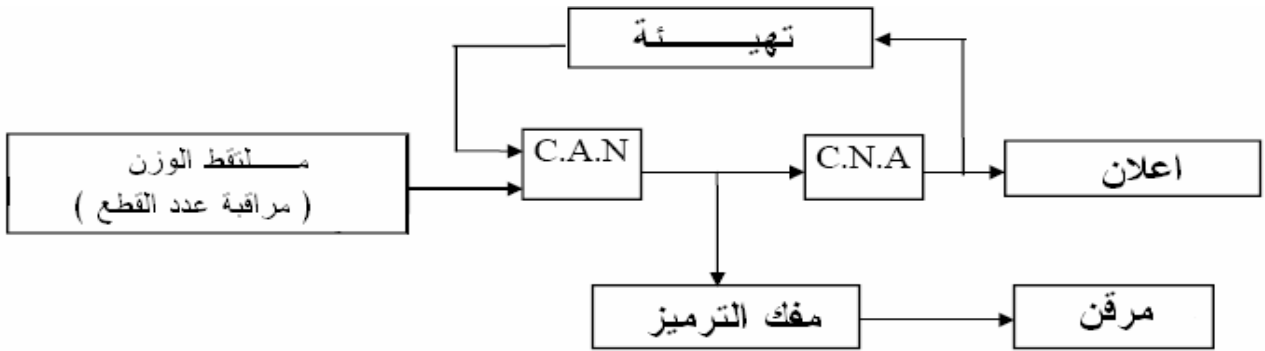
الصفحة 7 / 3

الاختبارات التكنولوجية لتعيين المنفذات والمنفذات المتصدرة

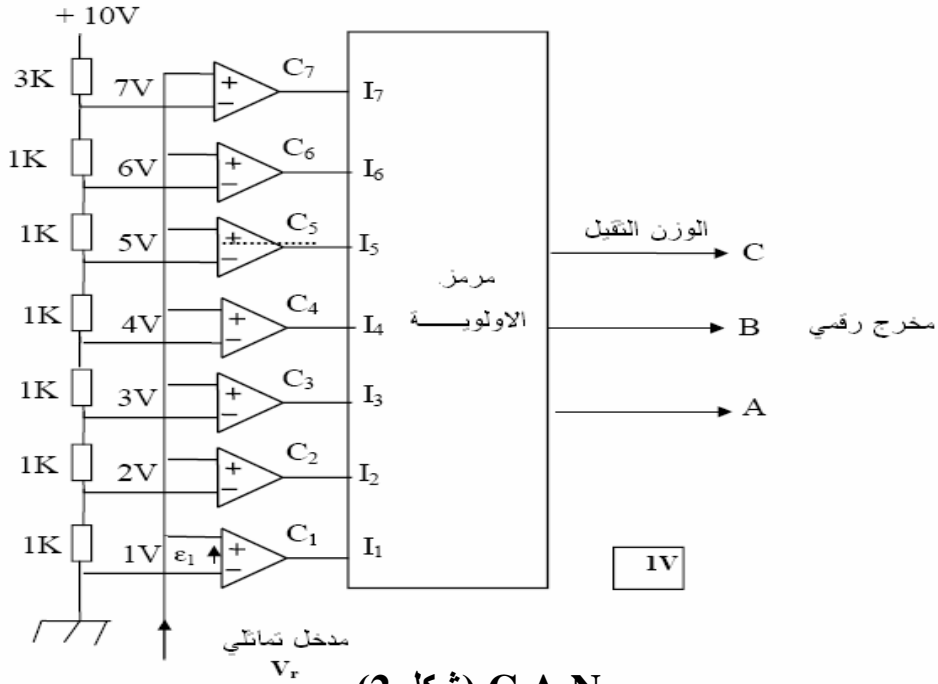
الوظائف الأساسية		المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
ملاحظة: المنفذات المتصدرة	تنشيط القطع	A: رافعة مزدوجة التأثير تدفع القطع الميكانيكية إلى مركز انجاز المجرى لتثبيتها	موزع 2/5 ثنائي الاستقرار تحكم كهربى وهوائى 24 v	L ₁₀ : ملتقط نهاية الشوط يكشف عن دخول ذراع الرافعة .
	تحرير القطع			L ₁₁ : ملتقط نهاية الشوط يكشف عن خروج ذراع الرافعة .
إخلاء القطع		B: رافعة مزدوجة التأثير تدفع القطع الميكانيكية إلى مركز الإخلاء.	موزع 2/5 ثنائي الاستقرار تحكم كهربى وهوائى 24 v	L ₂₀ : ملتقط نهاية الشوط يكشف عن دخول ذراع الرافعة .
				L ₂₁ : ملتقط نهاية الشوط يكشف عن خروج ذراع الرافعة .
انجاز مجرى		MT : محرك لاتزامنى 3الطور ذو اتجاهين للدوران يدير أداة انجاز المجرى. مغذى تحت توتر 220v/380v 6أقطاب، 50hz، المقاومة المقاسة بين طورين R=0.8Ω، g=6% p ₁ =8700w, p ₂ =3600w p _c =1100w الكلية P _{fs} =p _m	ملاص كهربى ومغناطيسى يتحكم في إقلاع المحرك	KM ₁
				KM ₂
S ₁	انتقال متناوب - للأداة القطع البنديج			ملتقطات نهاية الشوط
S ₂				
وجود القطع		P: ملتقط الحضور عن بعد		
أمر انطلاق الدورة		Dcy: زر بداية الدورة		
مراقبة عدد القطع		Nu نستعمل ملتقط		

يتبع.....

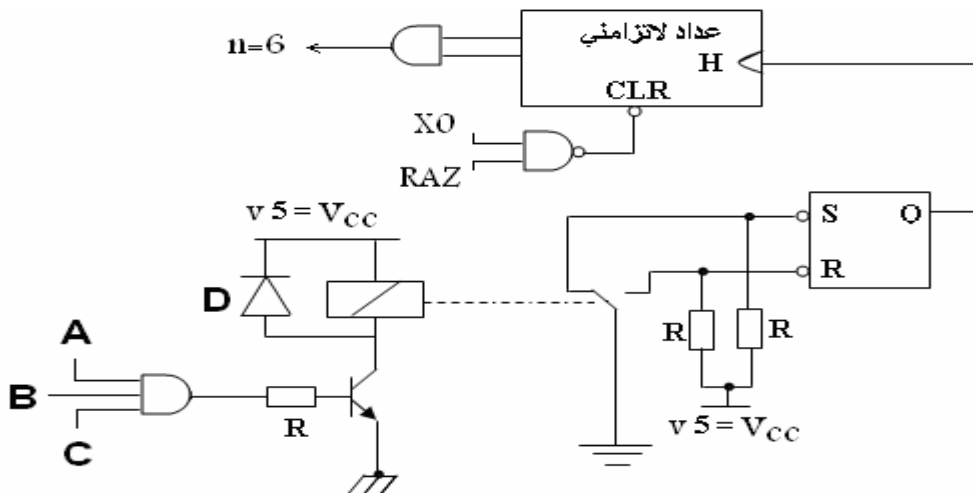
الصفحة 4 / 7



مراقبة عدد القطع (شكل 1)

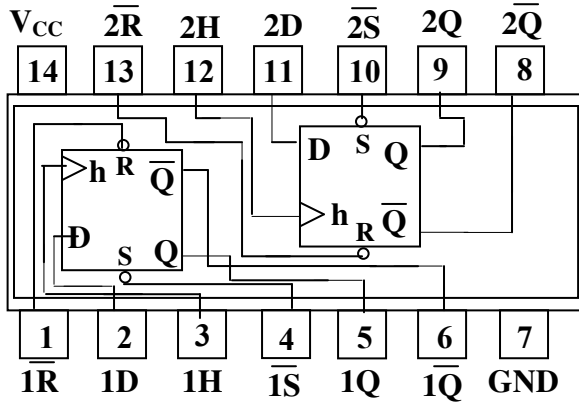


C.A.N (شكل 2)

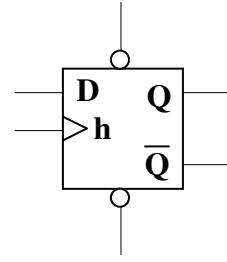


دارة التحكم في عداد المجموعات (شكل 3)

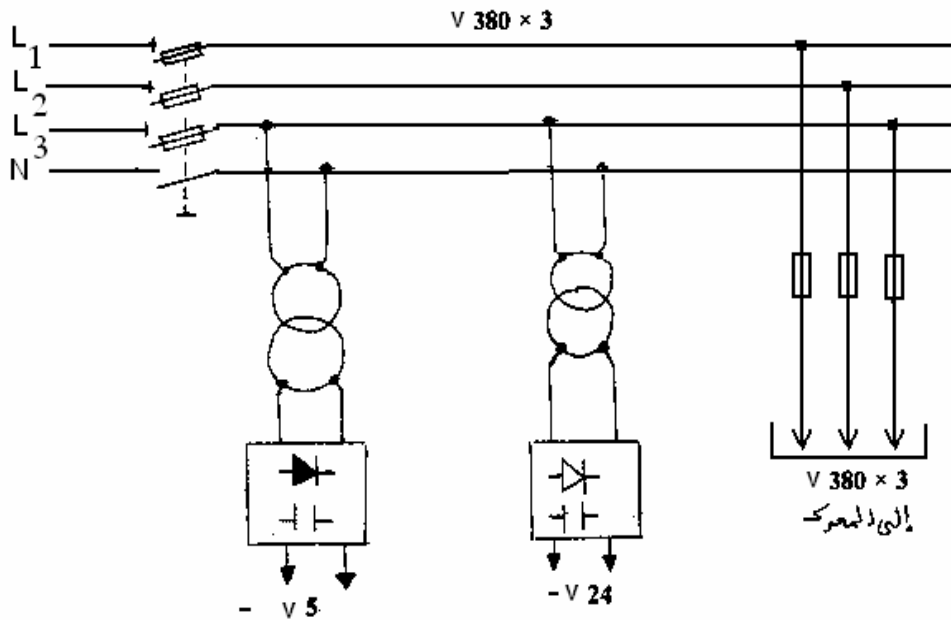
7474 2 قلابات D



D	Q ₀	Q _{N+1}
0	0	0
1	0	1
0	1	0
1	1	1



ملاحظات	Q _n ⁺	Q _n ⁺	d	H	clr	pr	التشغيل
احتفاظ	Q _n	Q _n	X	0	1	1	متزامن
وضع في 1	1	0	0		1	1	
وضع في 0	0	1	1		1	1	
وضع في "0" حتمي	1	0	X	X	0	1	غير متزامن
وضع في "1" حتمي	0	1	X	X	1	0	
عدم تعيين	-	-	X	X	0	0	



أسئلة الامتحان:

1- التحليل الوظيفي التنازلي :

س1: أكمل النشاط البياني (A0) على وثيقة الإجابة ، الصفحة 1/1

2 - التحليل الزمني :

- س2 ما هي الوظائف الأساسية لهذا النظام ؟
س3 إلى كم أشغولة نستطيع تقسيم هذا النظام ؟
س4: ما هو دور المنفذات المتصدرة في الأنظمة الآلية؟
س5: ما هو دور الملتقطات في هذا النظام، مع تحديد وظيفة كل ملتقط؟

3- وظيفة المعالجة :

* مراقبة عدد القطع شكل 1 صفحة 5

س6: كيف يتم مراقبة عدد القطع ($Nu=7$)؟

* لتجميع القطع المصنعة، نستعمل عداد لاتزامني وظيفته عد 06 مجموعات من القطع المصنعة (شكل 3 صفحة 5).

س7: أرسم الدارة المنطقية لهذا العداد باستعمال قلابات D.

س8: أكمل المخطط الزمني لهذا العداد على وثيقة الإجابة (ص1/1) .

* C.A.N (شكل 2) صفحة 5

س9: أكمل الجدول التالي مع تعيين قيم التوترات.

V ₁	V ₂	V ₃	V ₄	V ₅	V ₆	V ₇

س10: ما هي الحالة المنطقية للمضخمات العملية عندما يكون عدد القطع 06؟

C ₁	C ₂	C ₃	C ₄	C ₅	C ₆	C ₇
.....

س11: ما هي إذا القيمة الرقمية في مخرج C.A.N

C	B	A
.....

4- وظيفة الاستطاعة :

* في التشغيل الاسمي للمحرك MT

س12: أحسب الاستطاعة الممتصة الفعالة P_a و المعيقة Q_a

س13: أحسب قيمة التيار I في حالة الاشتغال الاسمي، أحسب معامل الاستطاعة؟

س14: أحسب سرعة دوران المحرك؟

س15: أحسب الضياع بفعل الجول في الساكن والدوار؟

س16: استنتج الاستطاعة المفيدة، وكذلك العزم المفيد؟

س17: أحسب المردود؟

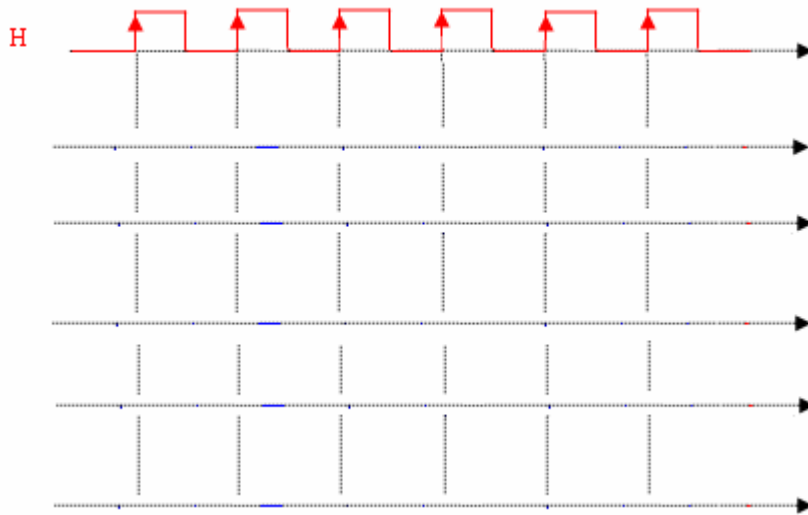
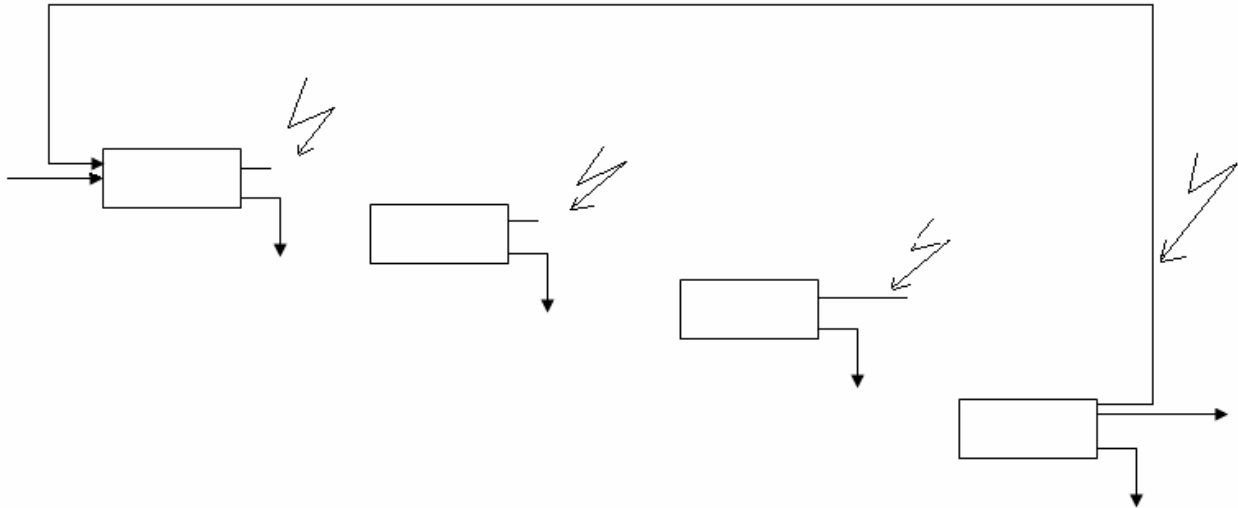
س18: أحسب شدة التيار I التي يكون من أجلها المرجوح أعظمي؟

س19: أكمل دارة الاستطاعة و الجدول على و وثيقة الإجابة؟

انتهى

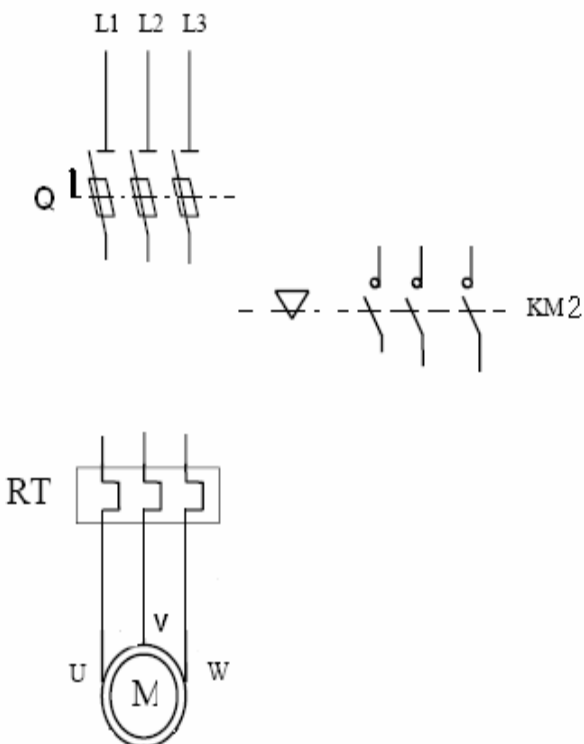
الصفحة 7/7

ج1:



ج8:

ج19:



الرمز	الدور	التسمية
		ملاسن كهرو مغناطيسي
KM2		
RT		
Q		

الإختبار الثاني في مادة التكنولوجيا الكهربائية

الموضوع: دراسة نظام آلي لوضع غطاء غمد داخل جسم غمد للتغليف

- ملف العرض: من الصفحة 01 إلى الصفحة 04
- أسئلة الإمتحان: الصفحة 05
- وثيقة الإجابة: من الصفحة 06 إلى الصفحة 07
- المناولة الهيكلية: الصفحة 08

I - دفتر الشروط:

1.1- الهدف: يجب على النظام أن يضع غطاء غمد داخل جسم غمد للتغليف في أدنى وقت، بصفة مستمرة و مردودية معتبرة، ثم إخلائه.

2.1- الوصف: يحتوي النظام على:

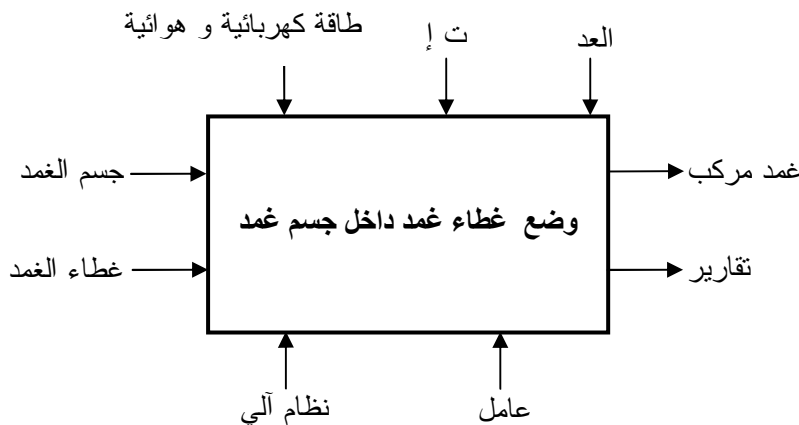
- 1- مركز التموين بأجسام الغمد.
- 2- مركز تحويل أجسام الغمد.
- 3- مركز تركيب الغطاء داخل الجسم.
- 4- مركز إخلاء أجسام الغمد.

3.1- كيفية التشغيل: تصل أجسام الغمد المصنوعة من مادة البلاستيك عبر منحدر مائل، يقوم المحرك M_1 بنقله فوق البساط حتى الملتقط K (المعلم XYZ) ليتم فيما بعد مسكه ثم تحويله إلى مركز التركيب في الإتجاه الصحيح بفضل المحرك M_3 ، عند نهاية عملية التركيب يحول جسم الغمد المركب نحو البساط الأول لينقل نحو مركز الإخلاء بواسطة المحرك M_1 . تعاد الدورة المذكورة من أجل 12 غمد مركب بغطائه يكشف عنه الملتقط الضوئي $Cp2$.

4.1 - الإستغلال: تحتاج هذه العملية إلى عامل إختصاصي لعملية القيادة، المراقبة و الضبط.

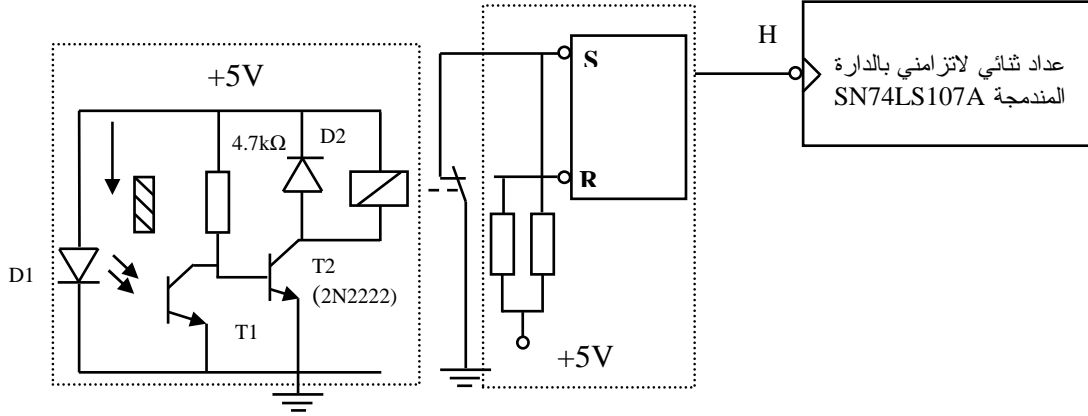
5.1- الأمن: حسب الإتفاقيات الدولية المعمول بها حاليا.

II- التحليل الوظيفي: الوظيفة الشاملة و النشاط البياني A-0



III- أنماط التشغيل و التوقيف:

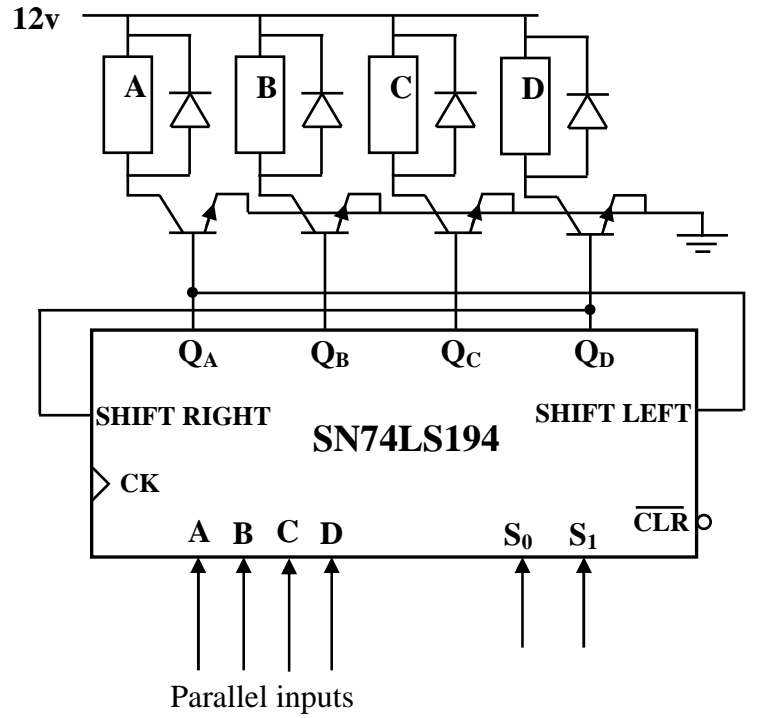
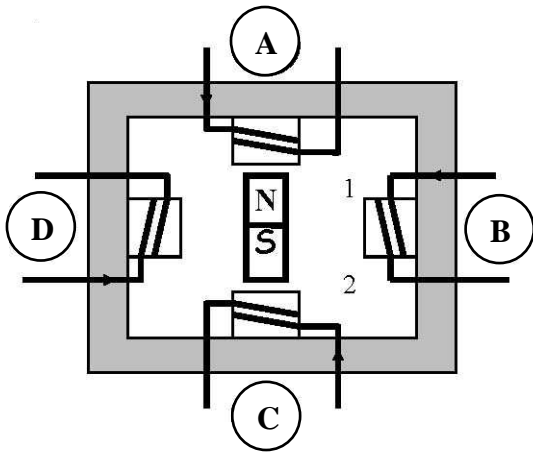
- مبدلة "MA/AT" تسمح بوضع النظام تحت توتر، "MA": تشغيل و "AT": إيقاف.
- الضغط على زر "Dcy" يؤدي إلى بداية الإنتاج.
- عند وجود خلل، الضغط على الزر "AU" يؤدي إلى التوقف الإستعجالي ثم بعد الفحص و معالجة الخلل، يوضع الجزء المنفذ تحت توتر بشرط إعادة التسليح باستعمال الزر "Acquit".
- ملاحظة: يتم تهيئة النظام آليا بمجرد وضعه تحت توتر.



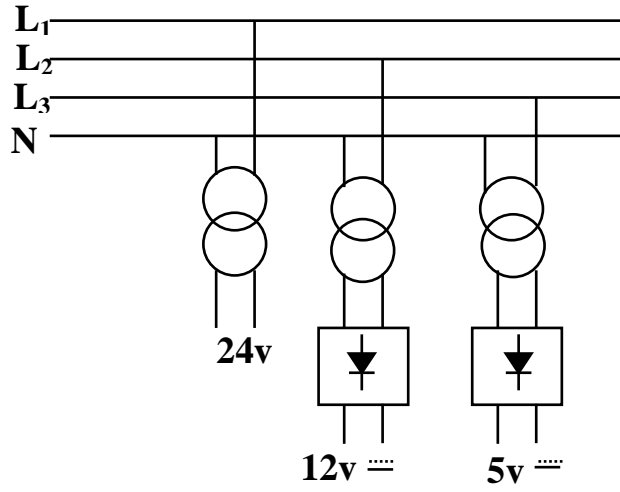
F1 خلية الكشف على جسم الغمد المركب عند الإخلاء "Cp2"

(2) التركيب المبدئي لدارة التحكم في المحرك خطوة-خطوة M₃ بالدارة المدمجة للسجيل الشامل SN74LS194 :

أطوار المحرك خطوة-خطوة



تغذية أطوار المحرك خطوة-خطوة				الأشغولة	وضعية الدوار
D	C	B	A		
0v	0v	+12v	+12v	مركز التحويل	1
0v	+12v	+12v	0v	مركز التركيب	2

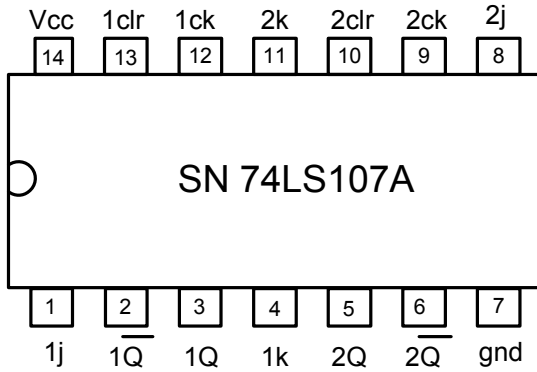


(5) مميزات الأجهزة المستعملة:

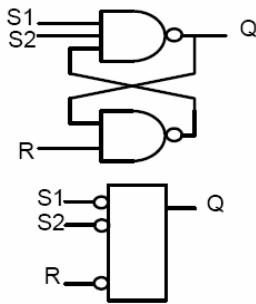
الملازمات	المحركات
K1 : ملامس الخط كهرومغناطسي رباعي الأقطاب بتغذية ~ 24v . K11 : ملامس كهرومغناطيسي K12 : ملامس كهرومغناطيسي	M1 : محرك لا متزامن ثلاثي الأطوار 380/660 v-50Hz $P_U=4.4Kw$, $g=4\%$, $\cos\phi=0.8$, $\eta=80\%$ إقلاع نجمي-مثلي إتجاه واحد للدوران
K2 : ملامس الخط كهرومغناطسي رباعي الأقطاب بتغذية ~ 24v .	M2 : محرك لا متزامن ثلاثي الأطوار 220/380 v-50Hz إقلاع مباشر إتجاه واحد للدوران
تحكم بسجيل شامل SN74LS194 (أنظر الإنجازات التكنولوجية)	M3 : محرك خطوة/خطوة ذو مغناطيس دائم يحتوي على قطبين، مغدى بـ 04 أطوار 12v $P=3.8w$ $C=50mN.m$

الموزعات	الدافعات
dVi : موزعات كهروهوائية 5/2 ثنائية الإستقرار ~ 24v	V1, V2, V3, V4, V5, V6 : دافعات مزدوجة المفعول

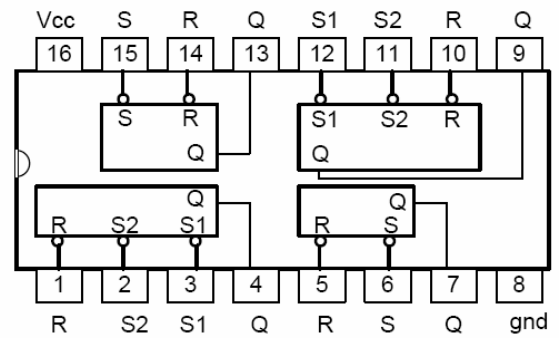
الملتقطات		
ملتقطات الجوار	الخلايا الكهروضوئية	أزرار نهاية الشوط
K : ملتقط سيعي يكشف عن وجود جسم الغمد في المعلم XYZ	Cp1 : ملتقط كهروضوئي يكشف عن وجود غطاء الغمد Cp2 : ملتقط كهروضوئي يكشف عن وجود جسم الغمد الكامل	S : ملتقط الوضعية يكشف عن حضور جسم الغمد



Inputs				Outputs	
Clear	Clock	J	K	Q	—
L	X	X	X	L	H
H	↓	L	L	Qn	—
H	↓	H	L	H	L
H	↓	L	H	L	H
H	↓	H	H	TOGGLE	
H	H	X	X	Qn	\overline{Qn}

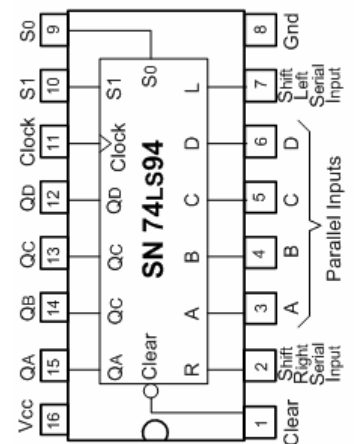


SN 74279



MOTOROLA :الصانع 2N 2222 :مقل التبدیل						
القيم في الإشباع	الاستطاعة مع θ	Icmax	VCEmax	النواتر الأقصى	التضخيم في التيار	التكنولوجية
Ic=150mA \rightarrow VCEsat<0,3V VBE=0,6V \rightarrow IBsat>0,5mA	500 mW $\theta=25^\circ$	800mA	40V	400 Hz	$\beta=100$ أدنى قيمة: $\beta \geq 35$	NPN سيليسيوم

INPUTS						OUTPUTS							
CLEAR	MODE		CLOCK	SERIAL		PARALLEL				QA	QB	QC	QD
	S1	S0		LEFT	RIGHT	A	B	C	D				
L	X	X	X	X	X	X	X	X	X	L	L	L	L
H	X	X	L	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0
H	H	H	↑	X	X	a	b	c	d	a	b	c	d
H	L	H	↑	X	H	X	X	X	X	H	QAn	QBn	QCn
H	L	H	↑	X	L	X	X	X	X	L	QAn	QBn	QCn
H	H	L	↑	H	X	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	H
H	H	L	↑	L	X	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	L
H	L	L	X	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0

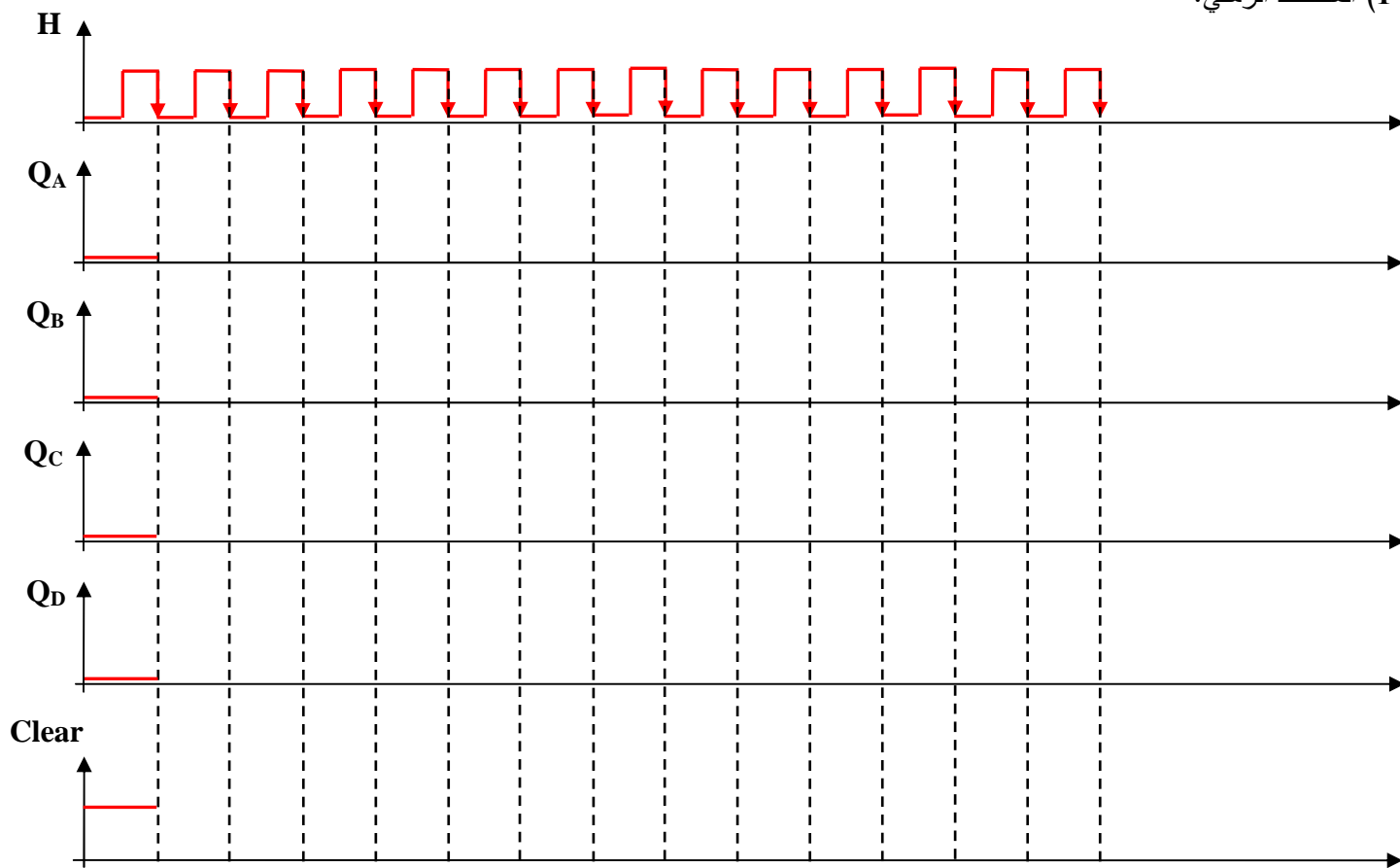


VI- أسئلة الإمتحان:

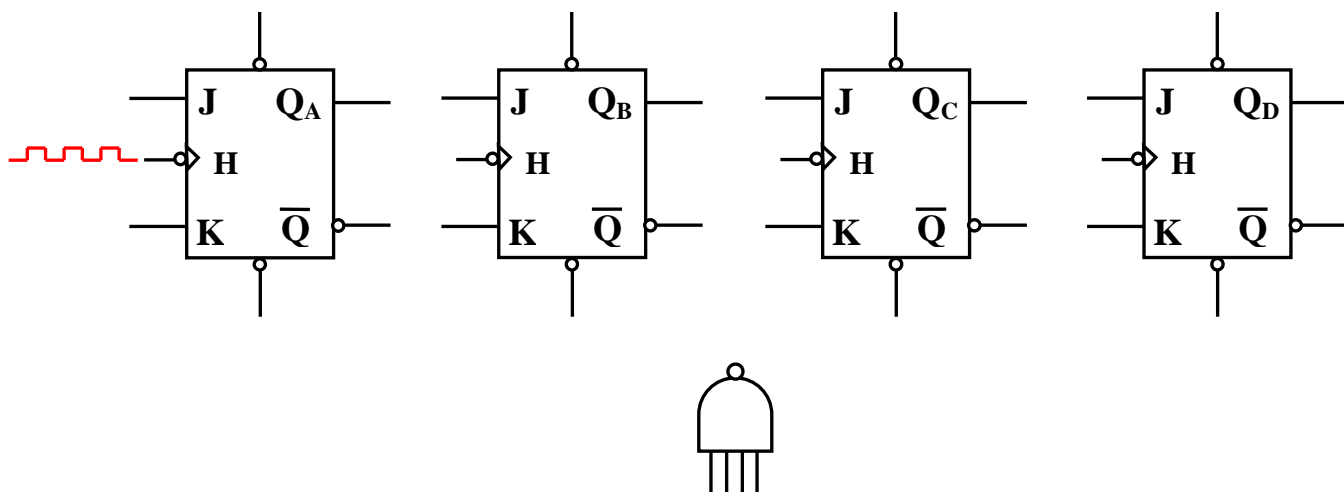
- (1) ماهي الأشغولات الرئيسية لهذا النظام ؟
- (2) ما هي الطاقة المستعملة في هذا النظام ؟
- (3) أرسم التحليل الوظيفي التتازلي A0
- (4) ما هو عدد الدارات المندمجة من نوع **SN74LS107** اللازم إستعمالها لتحقيق العداد اللاتزامني لعد 12 غمد مركب ؟
- (5) على ورقة الإجابة 1 (الصفحة 6) أكمل رسم المخطط الزمني لهذا العداد.
- (6) على ورقة الإجابة 1 (الصفحة 6) أكمل رسم الترسيمة المنطقية لهذا العداد.
- (7) نريد إدخال المعلومة (0011) على التوازي في السجيل **SN74LS194** كمرحلة أولى للتحكم في المحرك **M₃**.
- بعد إدخال المعلومة أكمل الجدول 1 في ورقة الإجابة 2 مستعينا بجدول الحقيقة للسجيل الشامل (الصفحة 4).
- (8) نريد الآن تدوير المحرك **M₃** بخطوة واحدة في اتجاه عقارب الساعة حتى يتموضع جسم الغمد في الإتجاه الصحيح.
- بعد الدوران بخطوة واحدة أكمل الجدول 2 في ورقة الإجابة 2 مستعينا بجدول الحقيقة للسجيل الشامل (الصفحة 4).
- (9) أحسب الخطوة الزاوية و إستنتج عدد الخطوات الممكنة في الدورة الواحدة لهذا المحرك **M₃**.
- (10) أرسم دائرة الإستطاعة للمحرك **M₁** و **M₂** على ورقة الإجابة 2.
- (11) كيف يتم حماية المحرك **M₁** و **M₂** من الفرط في الحمولة و الفرط في التيار ؟
- (12) أحسب سرعة دوران المحرك **M₁**.
- (13) أحسب شدة التيار الممتصة.
- (14) في دائرة الكشف و العد (الصفحة 2) ما هي حالة تشغيل المققلين **T1** و **T2** لحظة الكشف على جسم الغمد المركب ؟
- (15) أحسب عندئذ شدة التيار **I_{B2}** (تيار قاعدة المقفل **T2**) .
- (16) ما هو دور الصمام **D2** و المقفل **T2** ؟
- (17) إشرح بإختصار وظيفة التركيب **F1** في دائرة الكشف و العد؟
- (18) ماهو مستوى مخرج القلاب **R-S** لحظة الكشف على جسم الغمد المركب ؟ إشرح بإختصار .
- (19) ملتقط الجوار (**K**) المستعمل لكشف جسم الغمد من النوع السيعي، هل يمكن تعويضه بملتقط الحثي ؟ لماذا ؟
- (20) لتغذية دائرة التحكم للمحرك **M₁** نستعمل محول أحادي الطور يملك الخصائص الإسمية التالية:
 $220/24v , 630vA , 50Hz$
- أحسب المردود الإسمي للمحول من أجل $\cos\phi=0.8$ علما أن الضياعات الكلية من أجل حمولة إسمية تقدر بـ **54.8w**.
- أحسب شدة التيار الإسمية **I_{2N}**.
- إستنتج قيمة الضياعات بمفعول جول علما أن الضياعات في الحديد تقدر بـ **32.4w**.
- إستنتج قيمة المقاومة المرجعة إلى الثانوي **R_s**.

ورقة الإجابة 1

(1) المخطط الزمني:



(2) الترسيم المنطقية للعداد بالدارة المندمجة SN74LS107 :



ورقة الإجابة 2

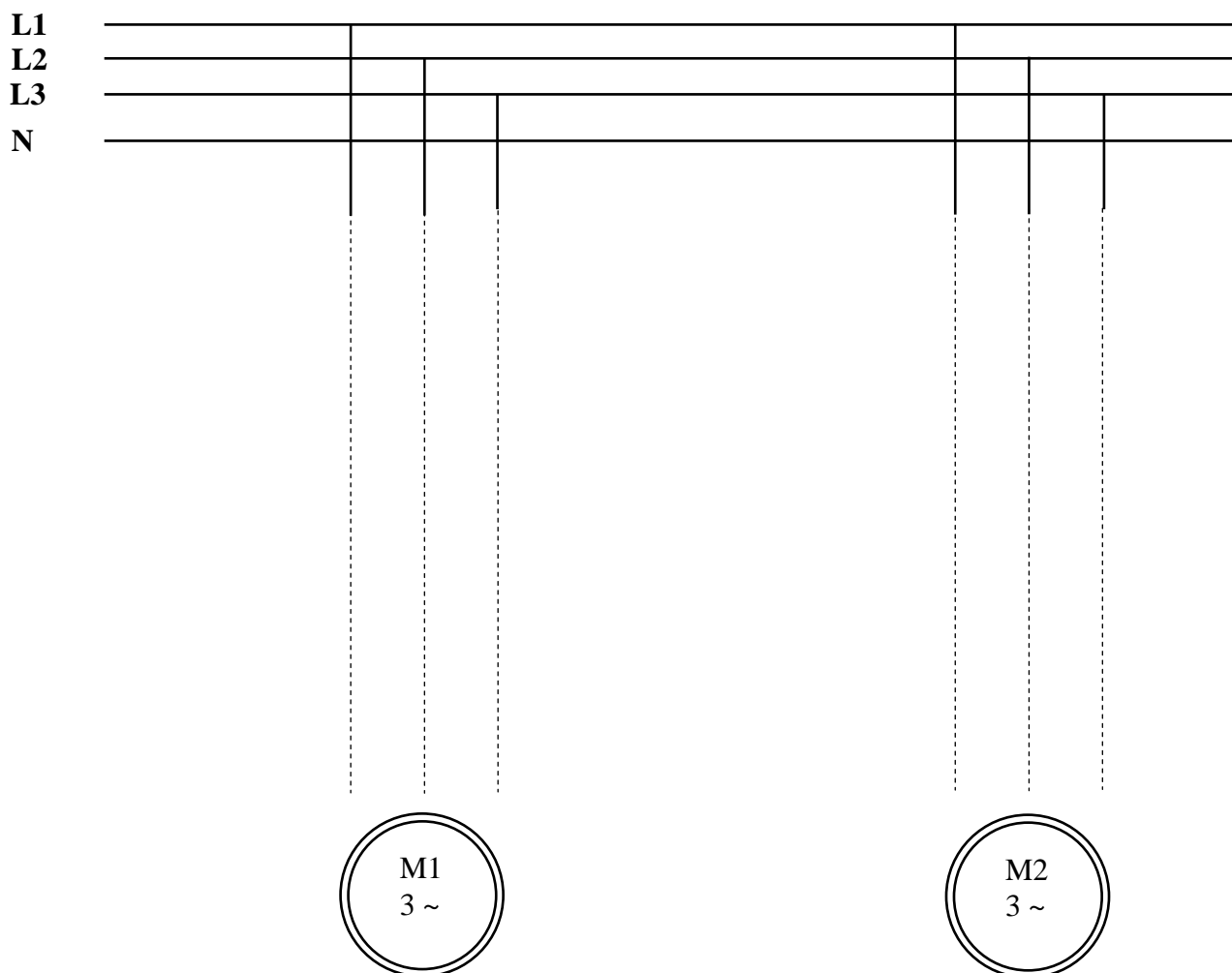
(3) الجدول 1:

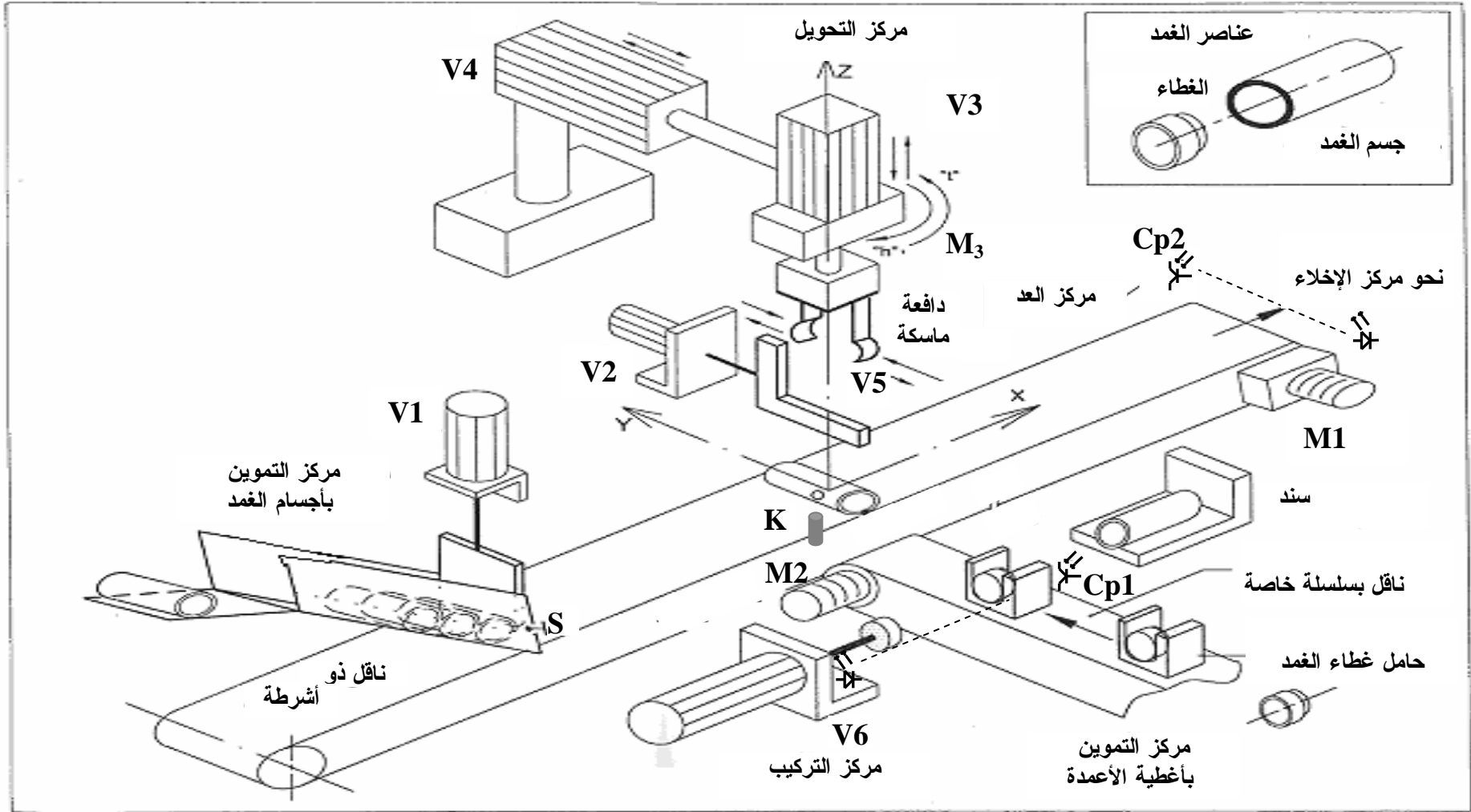
المخارج				المدخل							
Q _D	Q _C	Q _B	Q _A	التوازي				C _k	النمط		Clear
				D	C	B	A		S ₁	S ₀	

(4) الجدول 2:

المخارج				المدخل							
Q _D	Q _C	Q _B	Q _A	التوازي				C _k	النمط		Clear
				D	C	B	A		S ₁	S ₀	

(5) دائرة الإستطاعة:





المناولة الهيكلية - نظام ألي لوضع غطاء غمد داخل جسم غمد للتغليظ -

اختبار الفصل الثاني في مادة التكنولوجيا

ملاحظة : على المترشح أن يختار أحد الموضوعين التاليين .

الموضوع الأول : صنع أغطية بلاستيكية لأجهزة إلكترونية

- ملف العرض :

1- الهدف : هدف التآلية هو صنع أغطية بلاستيكية لأجهزة إلكترونية انطلاقا من مادة بلاستيكية على شكل حبيبات .

2- وصف الكيفية :

- تصل الحبيبات من المحقان إلى المكيال ، ثم من المكيال إلى قالب 1 وبعد مدة $T1 = 5s$ يتم التسخين والقولبة لهذه المادة بواسطة رافعة ومقاومات التسخين ومركبة في ذرعا لمدة $T2 = 12s$. عند نهاية هذه المدة يرجع ذراع الرافعة ونحصل على غطاء بلاستيكي - في نفس الوقت إذا كان غطاء مقولب في القالب 2 يام تبريده بالمروحة حتى تنخفض درجة الحرارة للغطاء ثم يحدث تحويله إلى بساط الأغطية بواسطة الرافعتين L و P و المنفسة - Ventouse .

- عند نهاية عملية القولبة يدور الحامل بنصف دور ويتحرك بساط الأغطية حتى ينزل الغطاء في العلبه (الكشف بالخلية C) . العلبه المستعملة تستطيع أن تحتوي على 30 غطاء موضوعة على شكل 3 أعمدة (10 أغطية في كل حجيرة) .

- وصول العلبه يضمه بساط آخر يجره المحرك M4 الذي يتوقف بعد كشف وجود العلبه بواسطة ملتقط سعوي d1 . بعد وضع 10 أغطية في الحجيرة الأولى يتقدم البساط حتى تصبح الحجيرة الثانية أمام منطقة الملء (كشف بالملتقط السعوي d2) ، نفس الشيء لملء الحجيرة الثالثة (كشف بالملتقط السعوي d3) ، وبعدها يقلع البساط للإتيان بعلبة جديدة والعلبة المملوءة تسحب يدويا على المستوى المائل من طرف العامل .

ملاحظة : أنظمة التحكم في مقاومات التسخين والمنفسة غير مدروسة .

2- التحليل الوظيفي :

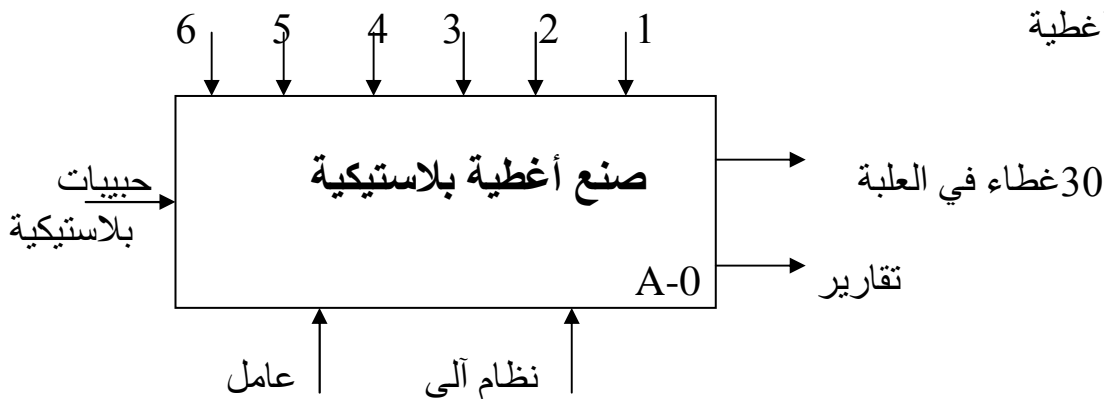
1- النشاط البياني A-0 :

1: طاقة كهربائية .

2: طاقة هوائية . 3: تعليمات الاستغلال .

4: تأجيل . 5: عدد الأغطية

6: حرارة .



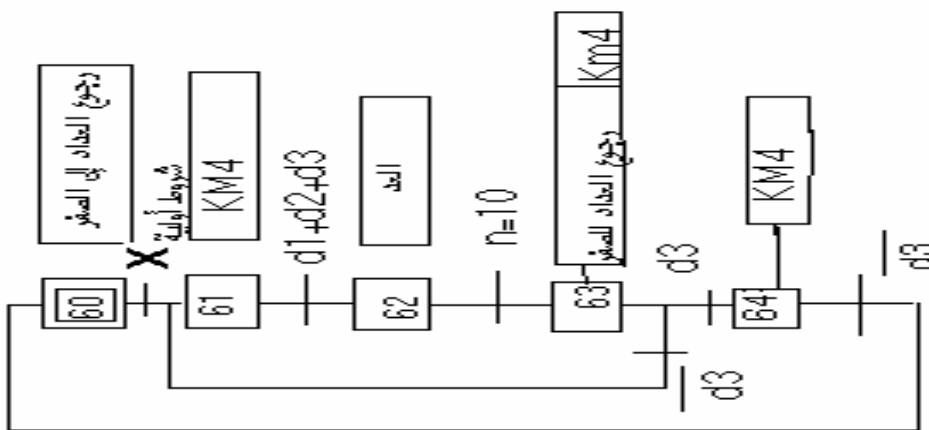
- المناولة الزمنية :

- بعد دراسة تشغيل النظام لاحظنا أن عملية الإتيان بالعلب مستقلة عن عمليات إنتاج الأغطية باستثناء الشروط التي تفرضها . نعتبرها إذن كمتن إنتاج عادي بسيط ممثل الشكل () " إتيان بالعلبة " .
 - إن تشغيل النظام يمكن تجزئته إلى 5 أشغولات تتمثل في ما يلي :
 - الأشغولة (1) : الكيل وإنزال المادة إلى القالب 1 .
 - الأشغولة (2) : القولية .
 - الأشغولة (3) : التحويل (انتقال الغطاء إلى البساط) .
 - الأشغولة (4) : دوران الحامل .
 - الأشغولة (5) : الملء (ملء العلب 3*10 أغطية) .
- 1- الاختيارات التكنولوجية للمنذات والمنذات المتصدرة والملتقطات :**
نظام التغذية : 220/380V 50Hz

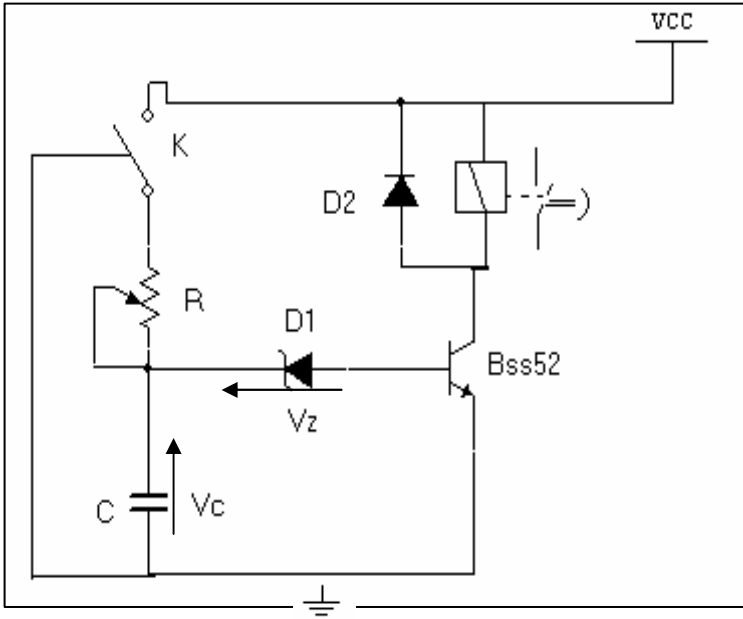
الملتقطات	المنذات	المنذات المتصدرة
a b K ₁ L ₁ L ₀ P ₁ P ₀ أزرار نهاية الشوط .	M ₁ محرك لاتزامني إقلاع نجمي مثلثي 380 /660V ,50Hz . N=720tr/mn $\eta =75\%$ Pu=1.5kw Cos $\alpha=0.75$	KM ₁ ; KM _{1\lambda} ; KM _{1\Delta} ملامسات 220 فولط متناوب للتحكم في المحرك M ₁ .
D1 d2 d3 g سعووية .	M2 : محرك لاتزامني إقلاع مباشر 220/380V $\eta=80\%$ N=2950tr/mn 50Hz, Pu=1.2Kw ,Cos $\alpha=0.75$,	KM ₂ : ملامس 220 فولط متناوب للتحكم في المحرك M ₂ .
C: خلية كهروضوئية	M3, M4 : محركان لاتزامنيان متشابهان إقلاع مباشر 380/660 V ,50Hz Pu=1.5Kw ,Cos $\alpha=0.7$, $\eta=85\%$ N=950tr/mn	KM ₃ , KM ₄ : ملامسات 220 فولط متناوب للتحكم في المحركين M3, M4.
T ₁ =5s: تماس المؤجل	P: رافعة مزدوجة المفعول .	dP: موزع 2/4 كهرو هوائي 24 فولط متناوب
T ₂ =12s: مؤجل بعدد لاتزامني	L: رافعة مزدوجة المفعول	dL: : موزع 2/4 كهرو هوائي 24 فولط متناوب
θ : كاشف درجة الحرارة 1= θ : الغطاء بارد .	K: رافعة مزدوجة المفعول	dK: : موزع 2/4 كهرو هوائي 24 فولط متناوب
	EV _A : كهروصمام	KEV _A : ملامس 24 فولط متناوب للتحكم في كهروصمام EV _A
	EV _B : كهروصمام	KEV _B : ملامس 24 فولط متناوب للتحكم في كهروصمام EV _B

2- متمن الإتيان بالعلب :

شكل (1)



2 - تركيب المؤجل T₁: (شكل 2)



$$V_{cc}=12v, R=52K\Omega$$

ثنائي زينير من النوع BZXC6V8

$$V_z=6.8v$$

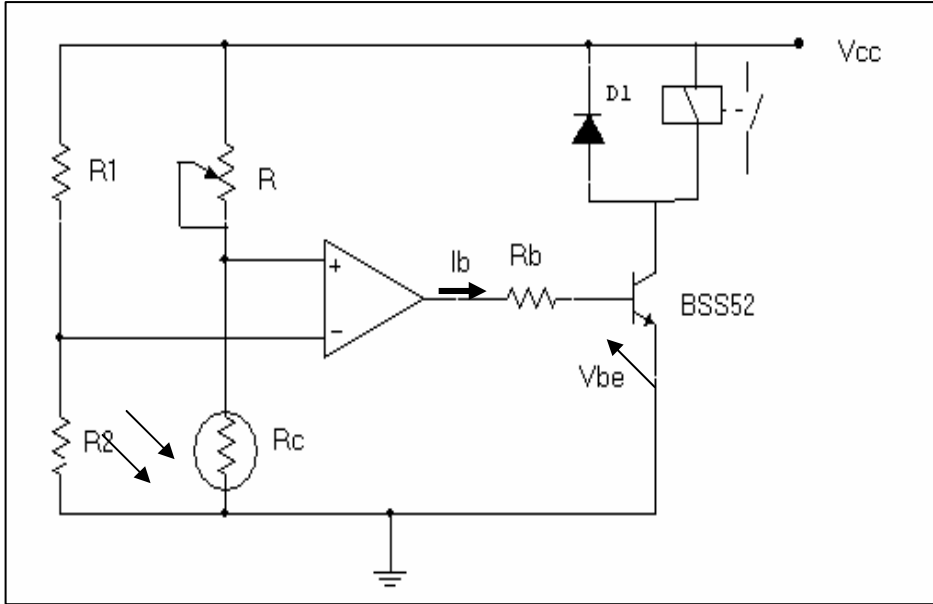
المقفل من النوع Bss52 له الخصائص التالية:

$$I_{bsat} \geq 0.2mA ; V_{be}=0.6v$$

$$I_{cmax}=1000mA ; P_{max}=0.8w$$

$$B_{max}>2000 ; V_{cemax}=100v$$

3- تركيب الخلية الكهروضوئية C (شكل 3)



$$V_{cc}=12v$$

$$R_1=12k\Omega$$

$$R_2=15K\Omega$$

$R_c=4.7k\Omega$: في الضوء.

$R_c=100K\Omega$: في الظلام

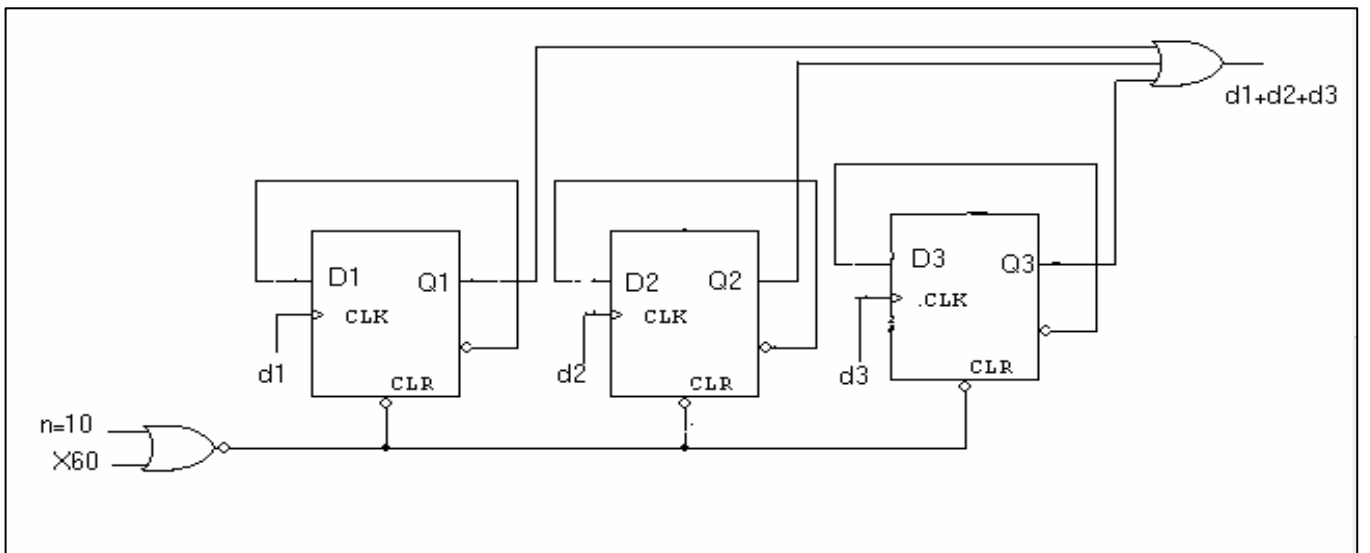
R قابلة للتغيير

من 0 إلى $220K\Omega$

خصائص المقفل نفسها

في تركيب المؤجل

4- تركيب تحكم الانتقالية الحساسة للحافة الصاعدة (d1+d2+d3) : (شكل 4)



الأسئلة :

** التحليل الوظيفي :

س1: أكمل التحليل الوظيفي التنازلي (A0) على ورقة الإجابة

** متمن الإتيان بالعلبة شكل (1) .

س2: ماهو دور الانتقالية (n=10) .

س3: اشرح دور الانتقالية (d1 + d2 + d3) .

س4: أكتب معدلات التنشيط والتخميل والافعال على شكل جدول للمتمن .

** تركيب تحكم الانتقالية الحساسة للحافة الصاعدة (d1 + d2 + d3): (شكل 4)

س5: أكتب معادلة مدخل المسح (R) .

س6: أكتب معادلة المخرج (d1 + d2 + d3)

س7: على ورقة الإجابة أكمل البيان الزمني لتركيب تحكم الانتقالية (d1 + d2 + d3)

** الموجل $T1 = 5s$:

س8: أكتب العبارة الزمنية لزمن التأجيل .

س9: أحسب سعة المكثفة C المستعملة في التركيب .

** تركيب الخلية الكهروضوئية C :

س10: اشرح باختصار مبدأ عمل الخلية الكهروضوئية موضحا اسم ودور كل عنصر في التركيب .

س11: أحسب القيمة الأدنى و العظمى الممكنة للمقاومة R في حالة التشغيل العادي .

س12: أحسب قيمة المقاومة R_B في مخرج المضخم العملي .

** عملية عد 10 أغطية لكل حجيرة :

س13: أكمل على ورقة الإجابة رسم العداد الاتزامني التصاعدي لعد10 أغطية باستعمال قلابات JK تعمل عند الحافة النازلة .

س14: ما دور الطابق F1؟ .

س15: ما دور الطابق F2 وما إسمه؟ .

** دراسة المحرك M1 :

س16: أكمل على ورقة الإجابة دارة الاستطاعة للمحرك M1 .

س17: أحسب عدد الأقطاب والانزلاق .

س18: أحسب شدة التيار الممتص من طرف المحرك .

س19: أحسب العزم المفيد .

** الرافعة P :

س20: أرسم دارة الاستطاعة للرافعة P

انتهى

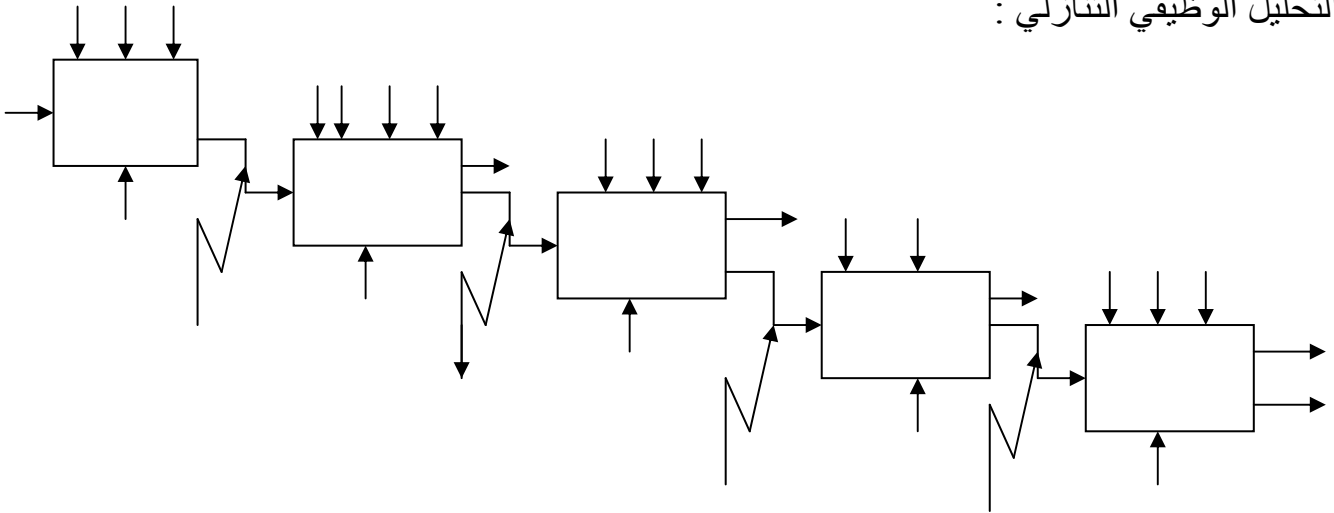
بالتوفيق

ورقة الإجابة :

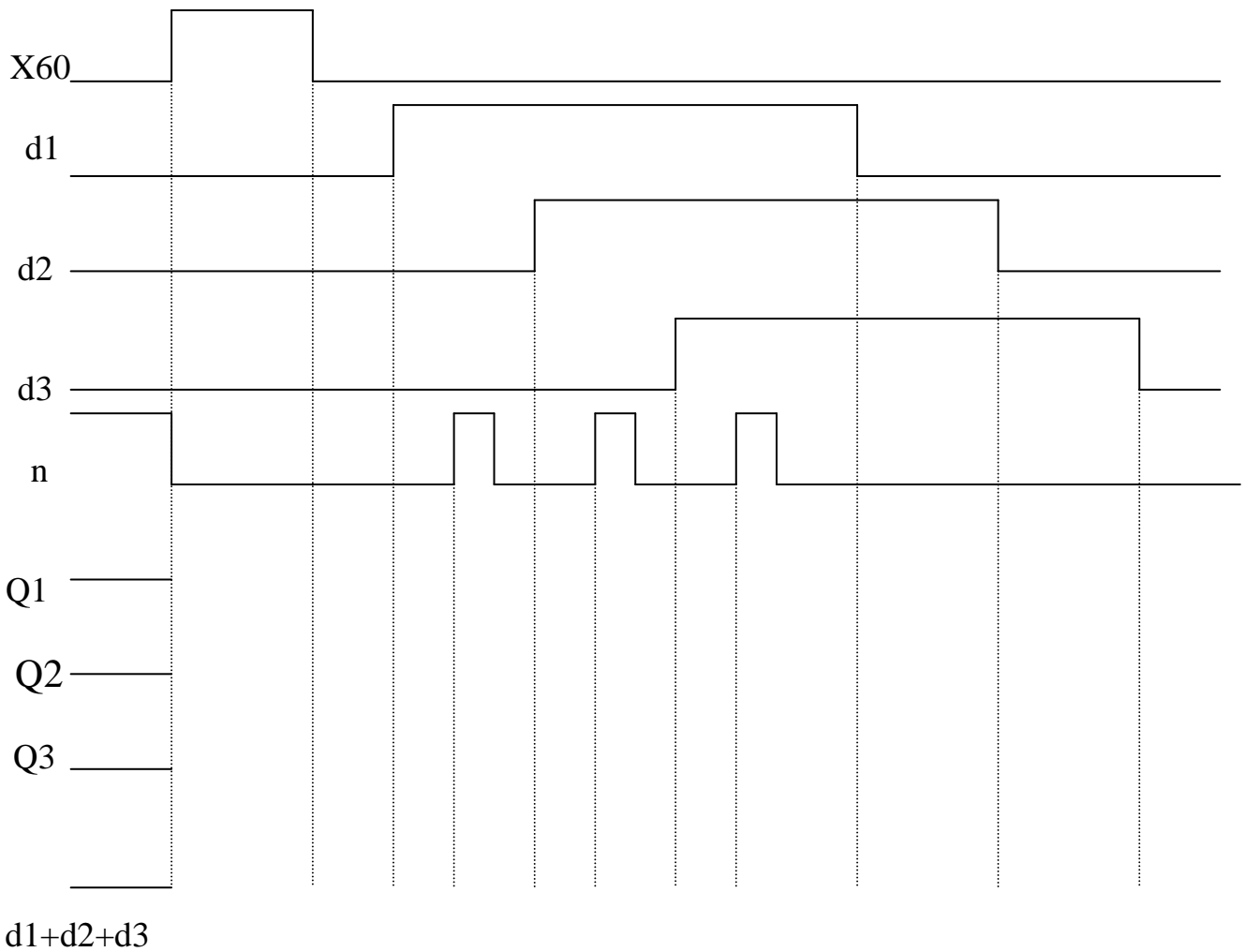
الاسم :

اللقب :

ج 1 : التحليل الوظيفي التنازلي :



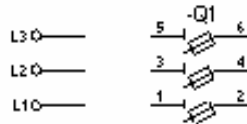
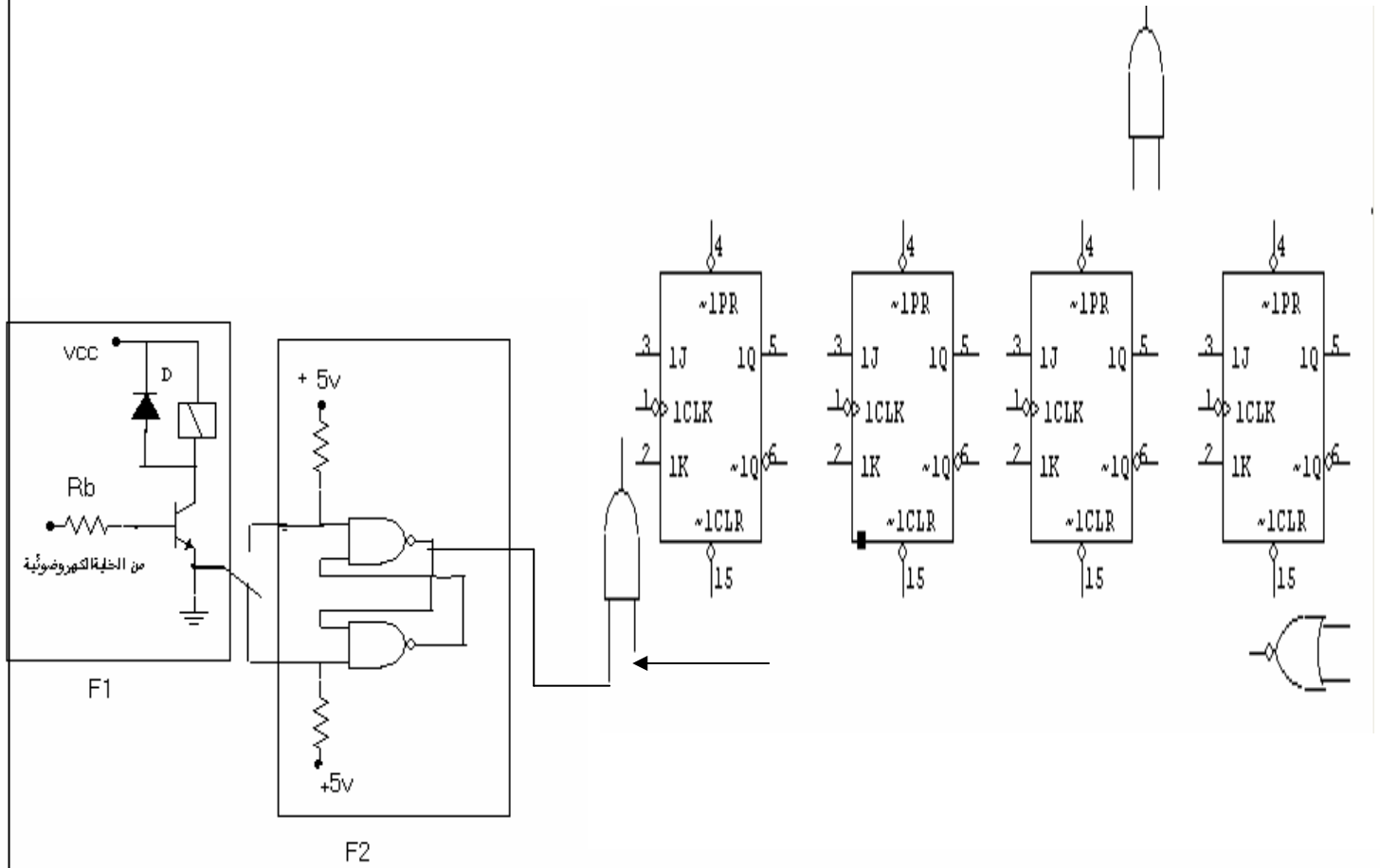
ج 7: البيان الزمني لتركيب تحكم الانتقالية^أ ($d1+d2+d3$)



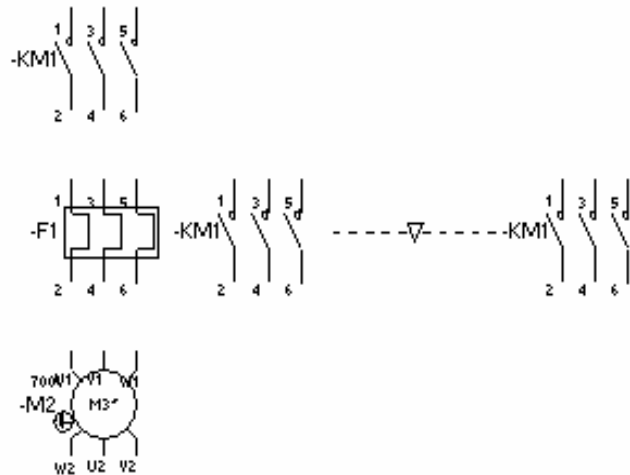
اللقب

الاسم (2) ورقة الإجابة

ج:9: التصميم المنطقي للعداد الاتزامني :

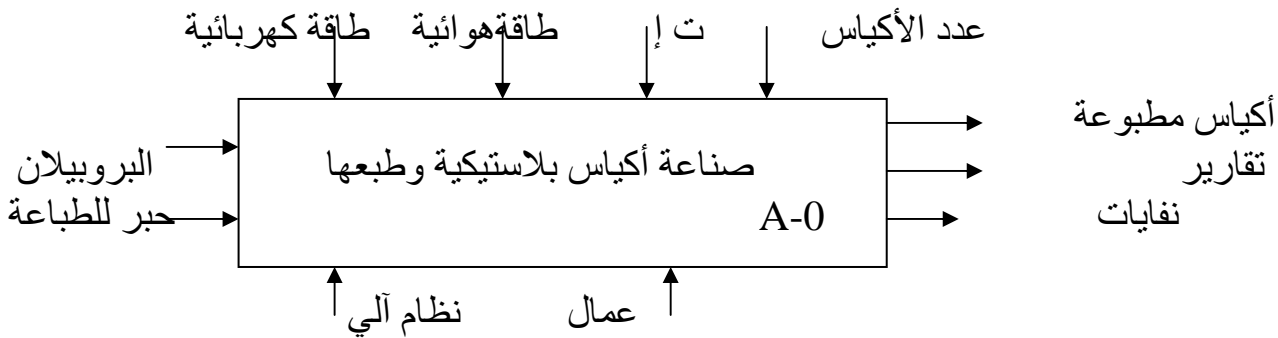


ج:12: دائرة الإستطاعة للمحرك M1



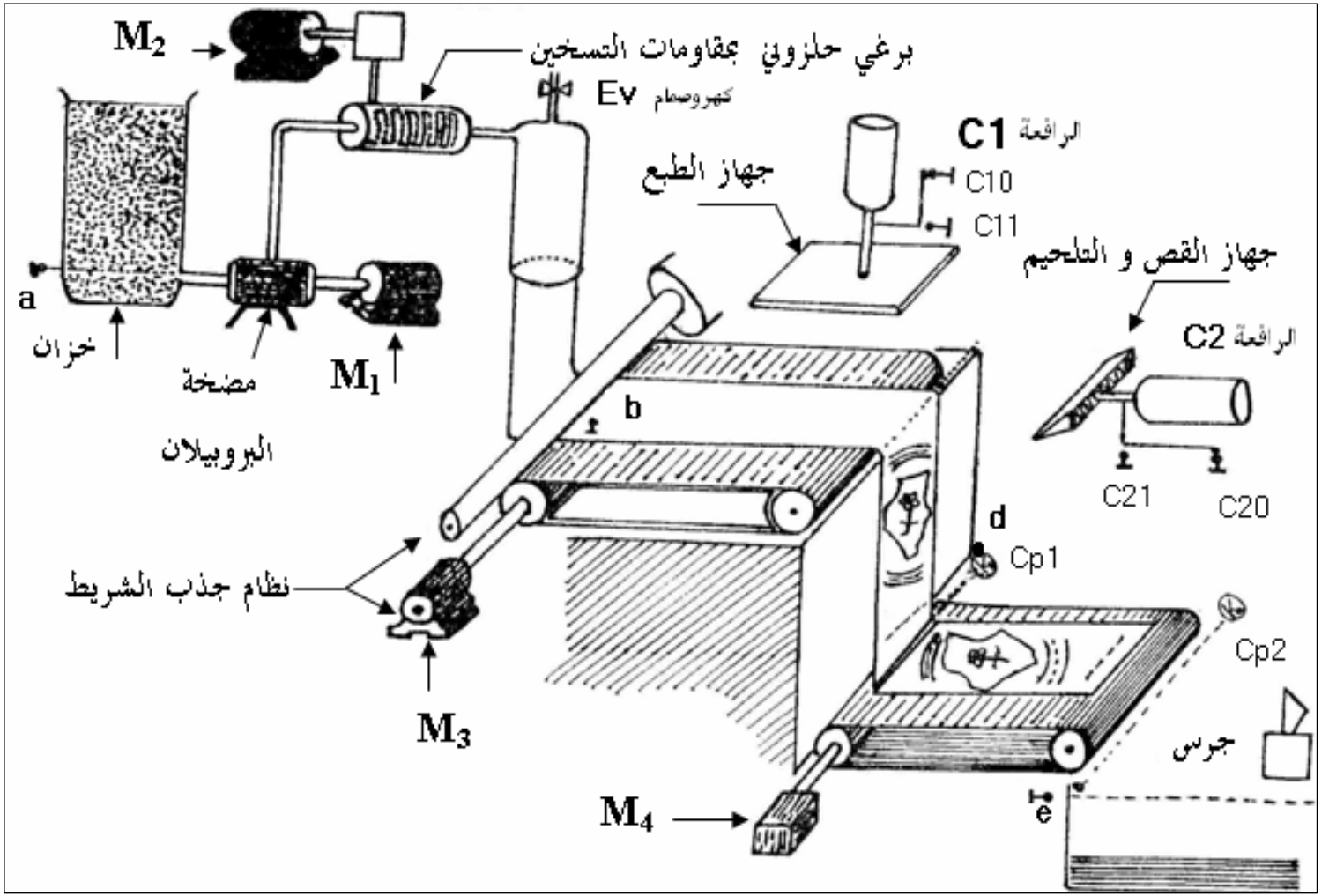
اختبار الفصل الثاني في مادة التكنولوجيا**ملاحظة :** على المترشح أن يختار أحد الموضوعين التاليين .**الموضوع الثاني : نظام آلي لصناعة الأكياس البلاستيكية وطبعها****ملف العرض :****1- دفتر الشروط :**

- **الهدف :** صناعة أكياس بلاستيكية وطبعها بصفة آلية ، انطلاقا من مواد كيميائية مصنوعة محليا .
- **وصف النظام :** استجابة لمتطلبات السوق لهذه المادة ، يزود النظام بمواد كيميائية مصنوعة محليا من مشتقات البترول (البروبيلان) حيث يوضع في خزان ، وبواسطة مضخة هوائية يديرها محرك كهربائي لاتزامني يدفع البروبيلان إلى مجرى مزود ببرغي لولبي يديره محرك لدفع المادة الأولية إلى مقاومات التسخين لتذويب هذه المادة ؛ ثم بواسطة النفخ بالطاقة الهوائية يتشكل أنبوب بلاستيكي .
- يلف الأنبوب المشكل على الملفات يدويا في البداية حيث يكشف عند ذلك بواسطة الكاشف (b) .
- ليدفع إلى نظام جر خاص لتتم طباعته ثم قصه وتلحيمة مشكلا بذلك أكياس مزخرفة تعد وتحزم كل 12 كيسا بكيفية يدوية لتسوق .
- **المادة الأولية :** - البروبيلان .
- **حبر للطباعة .**
- **الاستغلال :** يتطلب النظام حضور عاملين وتقني مختص في القيادة والمراقبة والتوقفات .
- يتطلب النظام توقف أسبوعي للتنظيف والصيانة .
- **الأمّن :** حسب القوانين المعمول بها .
- **2- التحليل الوظيفي : النشاط البياني A-0 :**

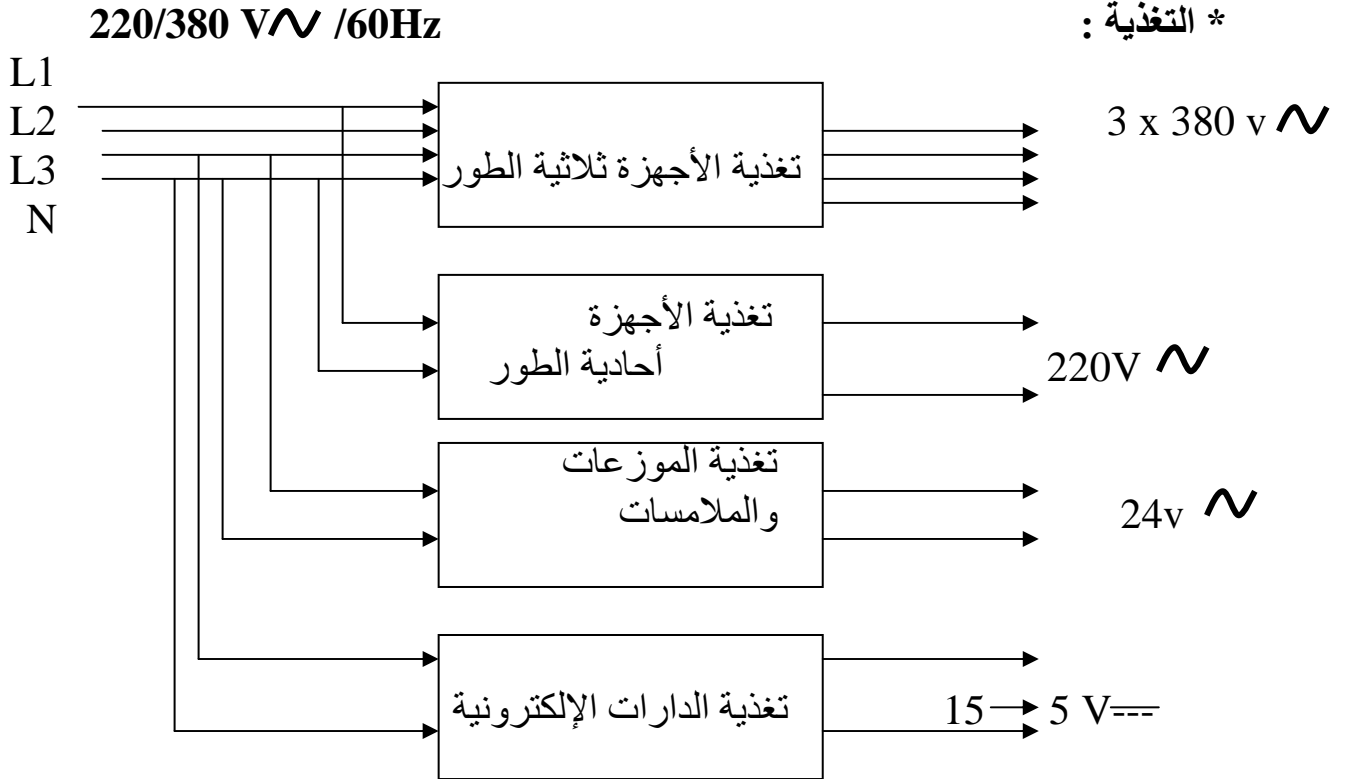


- **2- التحليل الزمني :** يحتوي هذا النظام على 6 أشغولات .
- الأشغولة الأولى : الإتيان بمادة البروبيلان .
- الأشغولة الثانية : التقديم والتشكيل .
- الأشغولة الثالثة : الطبع .
- الأشغولة الرابعة : القص والتلحيم .
- الأشغولة الخامسة : التحويل .
- الأشغولة السادسة : العد .

3- المناولة الهيكلية: 1-3- هيكله الجزء المنفذ (شكل 1)



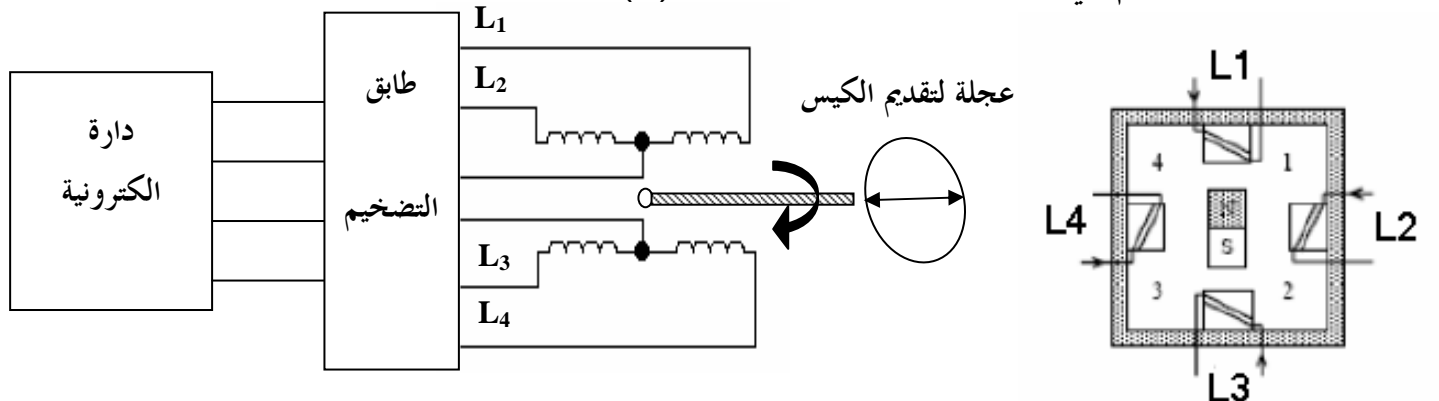
2-3 - الاختيار التكنولوجي * التغذية :



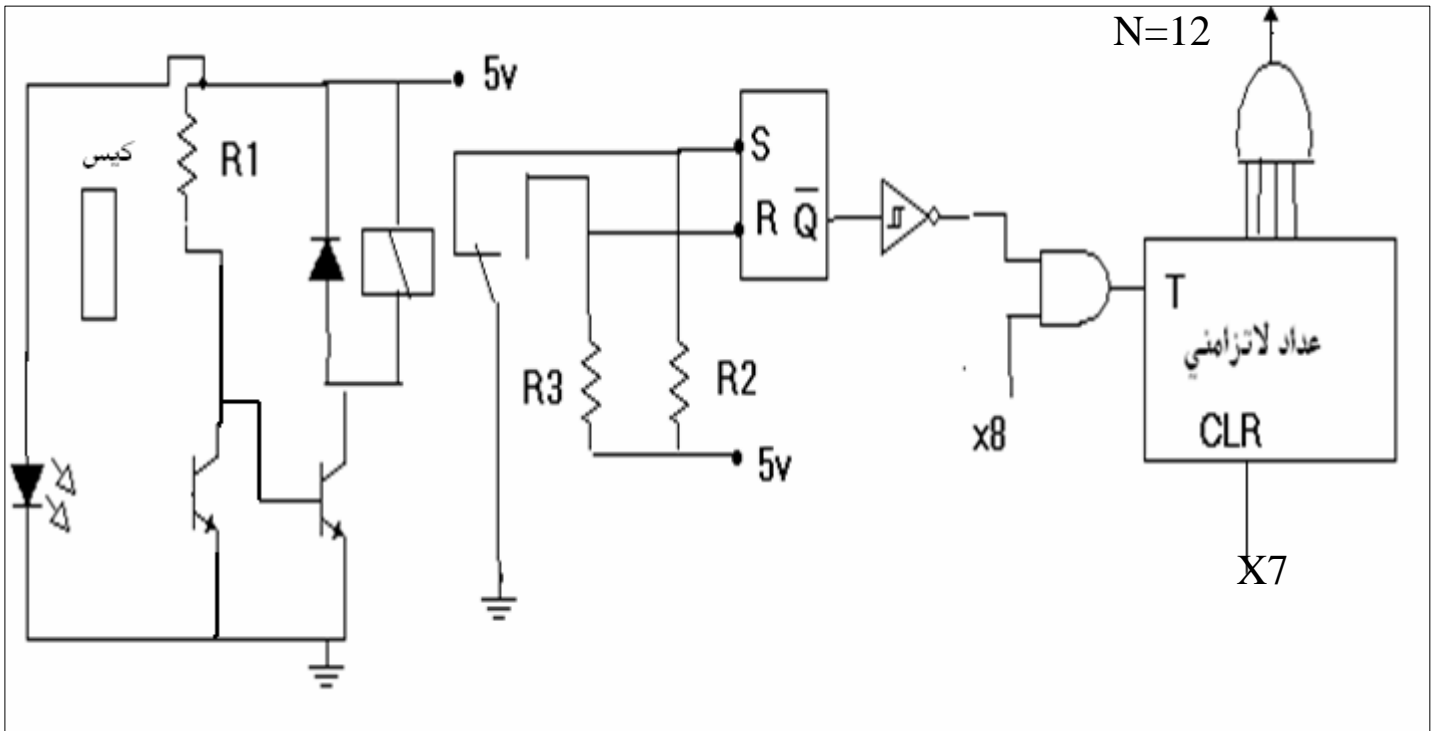
- الملتقطات والمنفذات المتصدرة والمنفذات :

الملتقطات	المنفذات المتصدرة	المنفذات	أشغولة
a : ملتقط يكشف عن المستوى الأدنى للمادة في الخزان	KM_1 : ملامس الإقلاع . KM_{11} ; KM_{12} : ملامس الإقلاع نجمي مثلي على الترتيب . 24 فولط متناوب .	$M1$: محرك لاتزامني ثلاثي الطور يشغل مضخة الإتيان بالبروبيلان . له الخصائص التالية $220/380v$; $P_u=8.1kw$; $Cos\alpha=0.76$; $N=1692tr/mn$; $I=17A$	أشغولة الإتيان
$T1=20s$: ملمس مؤجل لمراقبة عملية التشكيل .	$KM2$: ملامس الإقلاع . 24 فولط متناوب	R : مقاومات التسخين . M_2 : محرك لاتزامني ثلاثي الطور لتدوير البرغي الحلزوني للدفع نحو التشكيل .إقلاع مباشر Ev : كهروضام .	أشغولة التقديم و التشكيل
C_{10} ; C_{11} : ملتقطا نهاية الشوط . b : ملتقط مراقبة وجود الشريط البلاستيكي	$KM3$: ملامس الإقلاع . dC1 : موزع 2/4 كهروضام هوائي . التغذية 24 فولط متناوب .	M_3 : محرك لاتزامني ثلاثي الطور لتشغيل نظام جذب الشريط البلاستيكي . إقلاع مباشر C_1 : رافعة مزدوجة المفعول .	أشغولة الطبع
C_{20} ; C_{21} : ملتقطا نهاية الشوط . d: ملتقط مراقبة وجود كيس للقص والتلحيم .	dC2 : موزع 2/4 كهروضام هوائي . التغذية 24 فولط متناوب .	R : مقاومات التسخين . C_2 : رافعة مزدوجة المفعول .	أشغولة القص والتلحيم
Cp_1 : خلية كهروضوئية للكشف عن عملية التحويل	دائرة تعاقبية + طابق التضخيم . الاستطاعة .	$M4$: محرك خطوة خطوة ذومغناطيس دائم .	أشغولة التحويل
Cp_2 : خلية كهروضوئية لمراقبة وجود كيس للعد .		جرس لمراقبة عد 12 كيسا مغذى بطابق مضخم الإشارات الضعيفة	أشغولة العد

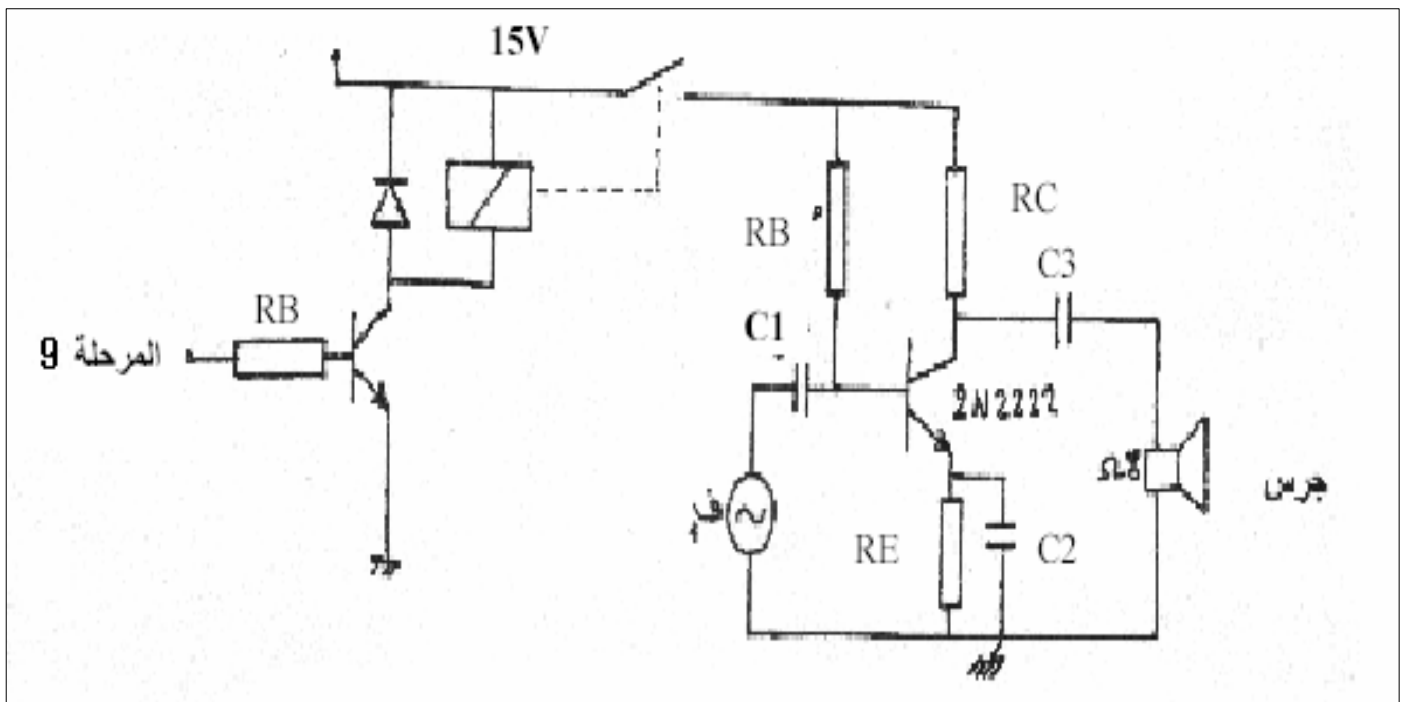
- 4 - دائرة التحكم في المحرك خطوة خطوة : شكل (2)



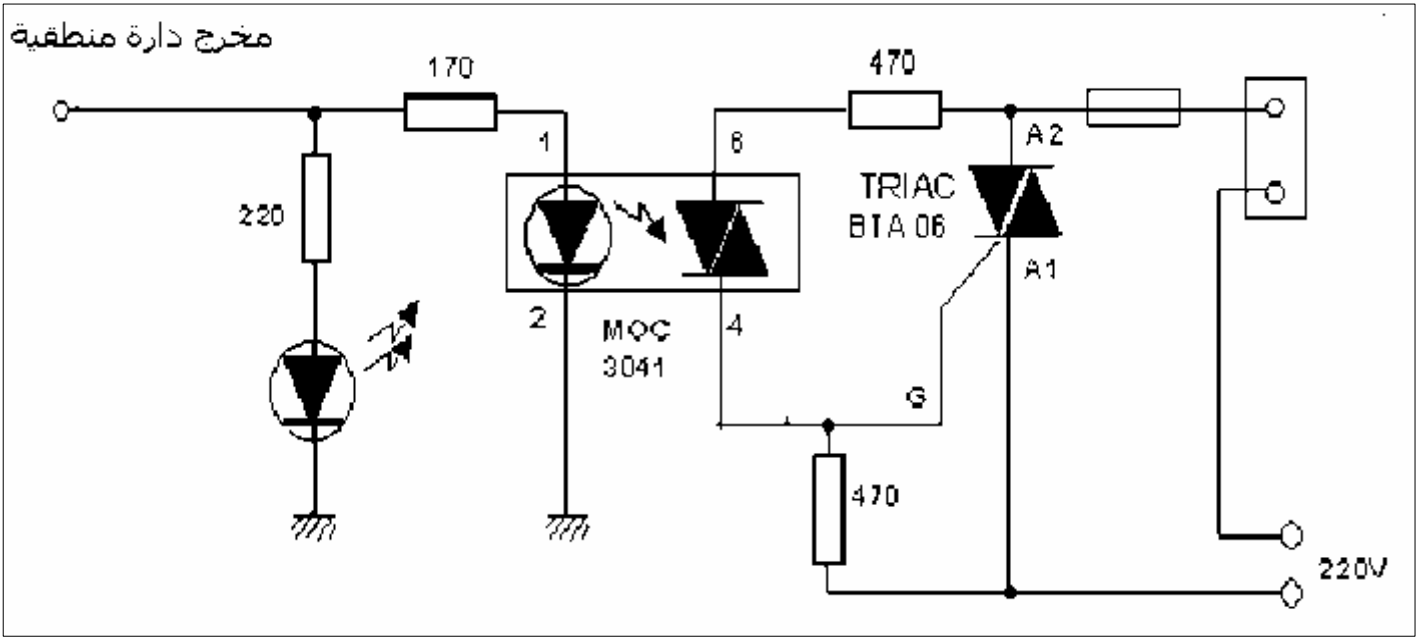
5 - تركيب الخلية الكهروضوئية للكشف عن عدد الأكياس : (n=12) شكل 3



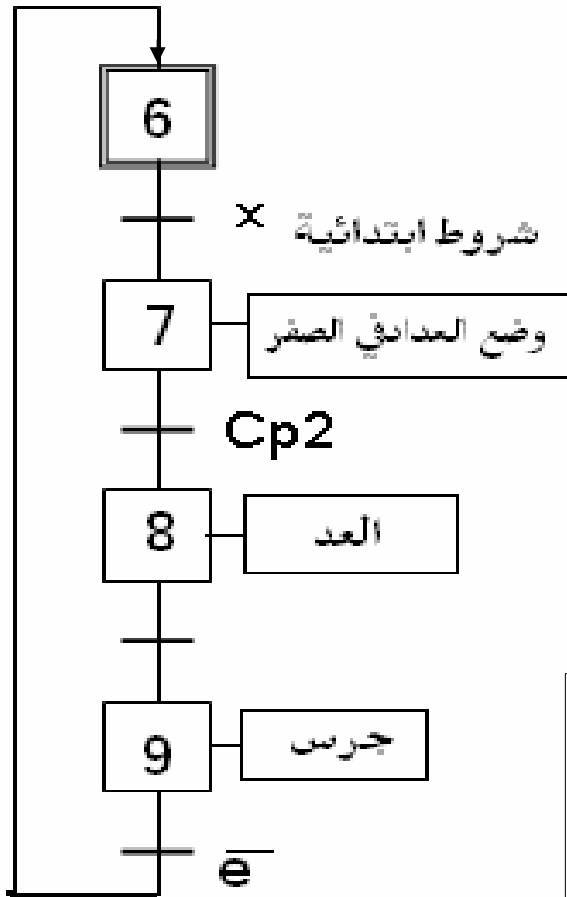
6- دائرة تغذية الجرس : شكل 4



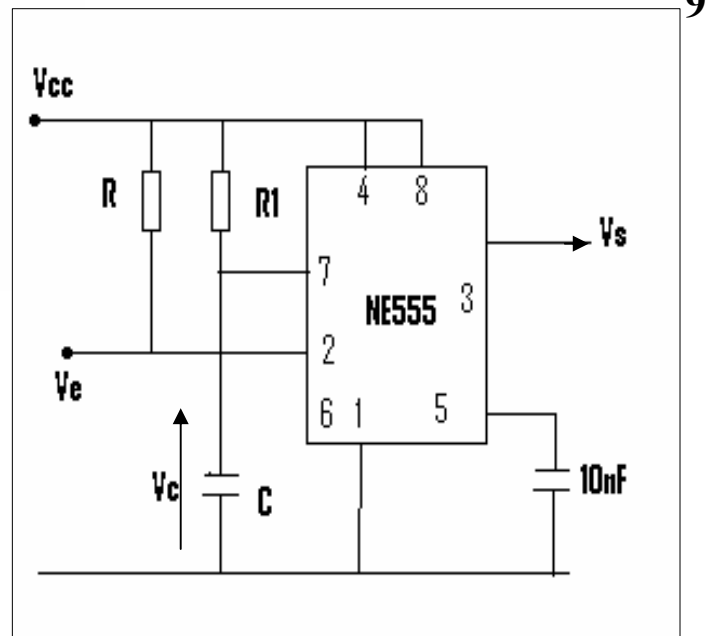
7 - دائرة التحكم في تسخين المقاومات : شكل 5



8 - متمن أشغولة العد :



6 - تركيب دائرة الموجل : $T1=20s$ شكل 6



التصحيح النموذجي لاختبار الفصل الثاني

الموضوع الأول : صنع أغشية بلاستيكية لأجهزة إلكترونية

- ج1: التحليل الوظيفي التنازلي (A0) أنظر ورقة الإجابة (1.5ن) .
- ج2 : دور الانتقالية (n=10) : تسمح بتقديم العلبه لماء الحجيرة الموالية أو تصريفها في حالة ملء الحجيرات الثلاث (0.5ن).
- ج3 : دور الانتقالية (d1+d2+d3) : تسمح بالكشف عن وضعية العلبه لماء الحجيرات (0.5ن).
- ج4: معادلات التنشيط والتخميل والأفعال : (1.5ن)

المرحلة	التنشيط	التخميل	الأفعال
60	$X_{64}.d_3$	X_{61}	رجوع العداد للصفر
61	$X_{60}.x + X_{63}.d_3$	X_{62}	KM4
62	$X_{61}.(d_1+d_2+d_3)$	X_{63}	العد
63	$X_{62}.n$	$X_{64}+X_{61}$	رجوع العداد للصفر / KM4
64	$X_{63}.d_3$	X_{60}	KM4

ج5: كتابة معادلة المسح :

$$R = X_{60} + n \quad (1ن)$$

ج6 : كتابة معادلة المخرج :

$$d_1+d_2+d_3=Q_1+Q_2+Q_3 \quad (1ن)$$

ج7 : الرسم البياني الزمني : أنظر ورقة الاجابة (1.5ن) .

ج8 : كتابة العبارة الزمنية لمدة التأجيل : (1ن) .

$$V_c(t) = V_{cc}(1-e^{-t/RC}) \quad \text{عبارة شحن المكثفة}$$

$$t = RC.Ln V_{cc} / V_{cc} - V_c$$

ج8: حساب سعة المكثفة : (1ن)

$$V_c(T_1) = V_z + V_{be}=6.8 + 0.6 = 7.4V$$

$$C = T1 / R . Ln V_{cc}/V_{cc} - V_c$$

$$C = 5 / 52.10^3 . Ln 12/12-7.4 = 100\mu F$$

ج10: مبدأ عمل الخلية الكهروضوئية :(ن1) .

- يعتمد مبدأ عمل هذه الخلية على عملية المقارنة بيت توتر المدخل العاكس وغير العاكس للمضخم

العملي حيث نجد :

الحالة 1 : وجود الغطاء (الخلية تحت الظلام) ، يكون التوتر المطبق في المدخل العاكس أقل من توتر المدخل غير العاكس وبالتالي المقحل في حالة تشبع (يمرر) ومنه فإن وشيعة المرحل محرصة التماس مغلق، وبالتالي توجد نبضة مقدمة للعداد .

الحالة 2 : عدم وجود الغطاء (الخلية تحت الضوء) يكون التوتر المطبق في المدخل العاكس أكبر من توتر المدخل غير العاكس وبالتالي المقحل في حالة توقف ومنه فإن وشيعة المرحل غير محرصة التماس في حالة راحة(مفتوح) ، وبالتالي لا توجد نبضة مقدمة للعداد .

ج11: حساب القيمة العظمى و الأدنى للمقاومة R_B :(ن1.5)

- تحت الضوء الخلية غير فعالة إذن :

$$R_2 \cdot V_{cc} / R_1 + R_2 > R_c \cdot V_{cc} / R_c + R$$

$$R > R_c \cdot (R_1 + R_2) / R_2 - R_c \quad \text{ومنه :}$$

$$R > 4.7 (12 + 15) / 15 - 4.7 \longrightarrow R > 3.76 K\Omega$$

- في الظلام :

$$R_2 \cdot V_{cc} / R_1 + R_2 < R_c \cdot V_{cc} / R_c + R$$

$$R < R_c \cdot (R_1 + R_2) / R_2 - R_c$$

$$R < 100 \cdot (12 + 15) / 15 - 100 \longrightarrow R < 80 K\Omega$$

$$80 K\Omega > R > 3.7 K\Omega$$

ج12: حساب قيمة المقاومة R_b :

- عندما تكون الخلية في الظلام مخرج المضخم يصبح $12V = V_{cc}$

$$V_{cc} = R_b I_b + V_{be} \longrightarrow R_b = (V_{cc} - V_{be}) / I_b$$

$$R_b = (12 - 0.6) / 0.2 = 57 K\Omega \quad \text{.....(ن1)}$$

ج13: رسم العداد على ورقة الاجابة(ن1.5)

ج14: دور الطابق F1 : متصدر استطاعة بمقحل(ن0.5)

ج15: دور الطابق F2 : دارعة ضد الارتداد وهو عبارة عن القلاب RS(ن0.5)

** دراسة المحرك M1 :

ج16: دائرة الاستطاعة للمحرك على ورقة الاجابة(ن1)

ج17: حساب عدد الأقطاب والانزلاق :(ن1)

$$N_s = 60 \cdot F / P \text{ tr/mn} ; N = 720 \text{ tr/mn}$$

$$P=1 \longrightarrow N_s = 3000 \text{ tr/mn}$$

$$P=2 \longrightarrow N_s = 1500 \text{ tr/mn}$$

$$P=3 \longrightarrow N_s = 1000 \text{ tr/mn}$$

$$P=4 \longrightarrow N_s = 750 \text{ tr/mn}$$

ومنه فإن عدد الأقطاب 8.

$$g = (N_s - N) / N_s = 0.04 \quad \text{حساب الانزلاق :}$$

$$g \% = 4\%$$

ج18 : حساب شدة التيار المنتص من طرف المحرك (ن1)

$$P_a = \sqrt{3} U I \cos \alpha \longrightarrow I = P_a / \sqrt{3} U \cos \alpha = P_u / \sqrt{3} U \cos \alpha \eta$$

$$I = 1.5 * 10^3 / \sqrt{3} . 380 . 0.75 . 0.75 = 4.05 A$$

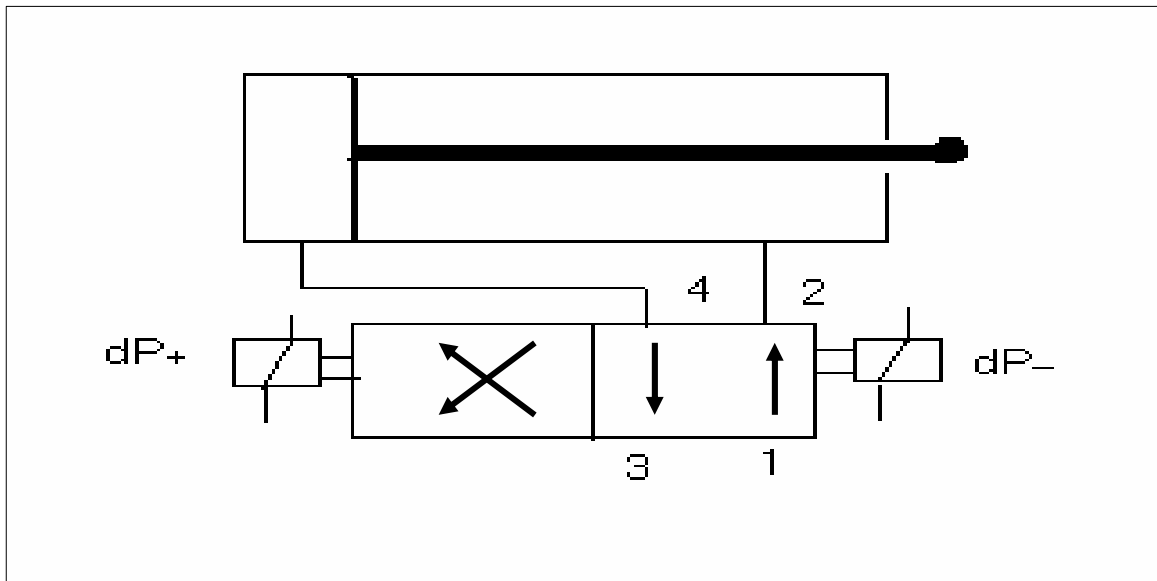
ج19 : حساب العزم المفيد : (ن0.5)

$$C_u = P_u / \Omega$$

$$\Omega = 2\pi . N / 60 \text{ (rad / s)}$$

$$C_u = 1.5 * 10^3 . 60 / 2 * 3.14 * 720 = 19.90 \text{ N.m}$$

ج20 : دائرة الاستطاعة للرافعة P (ن1)



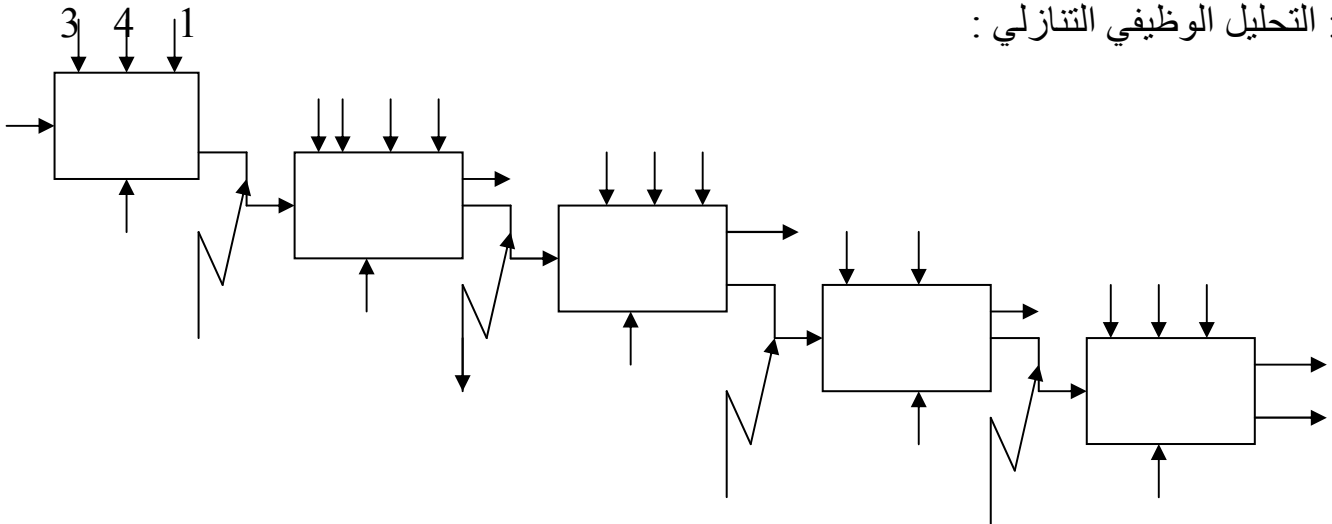
إنته

ورقة الإجابة :

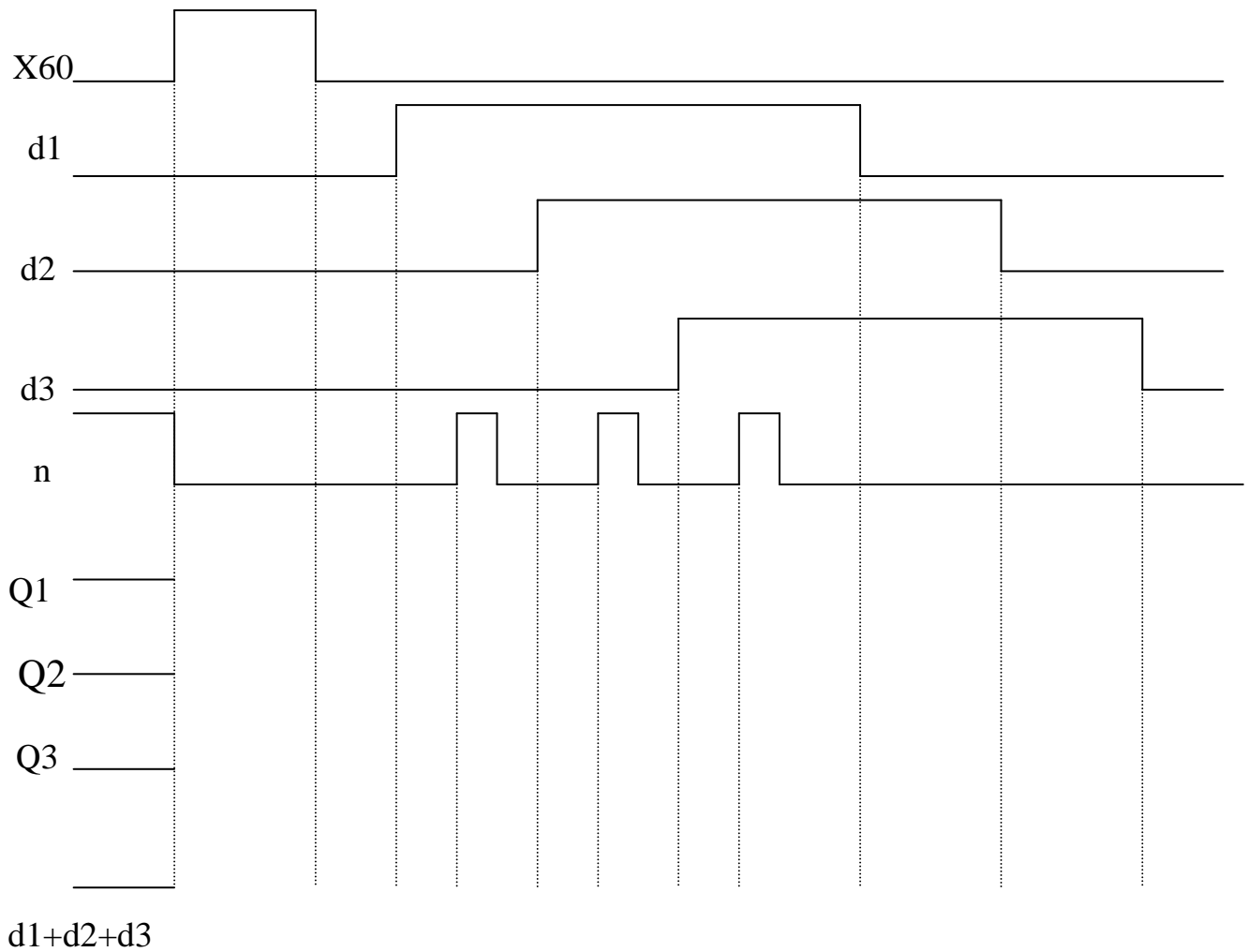
الاسم :

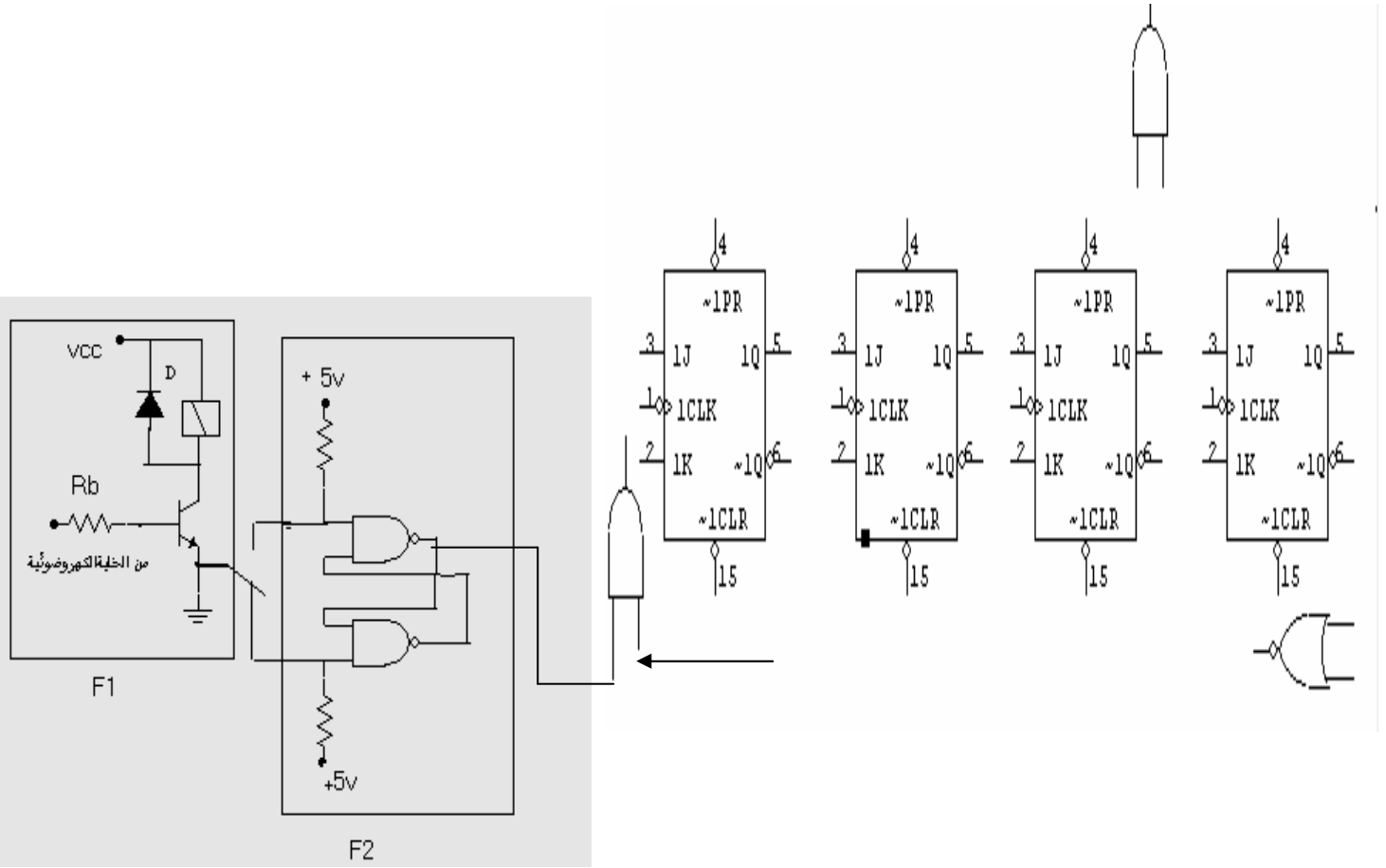
اللقب :

ج 1 : التحليل الوظيفي التنازلي :

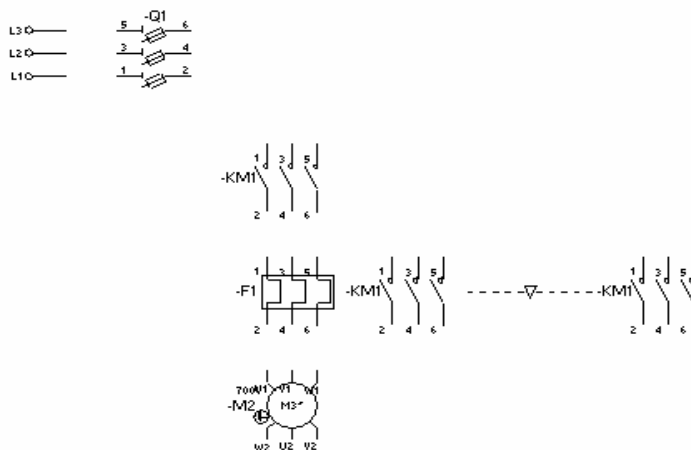


ج 7: البيان الزمني لتركيب تحكم الانتقالية^أ ($d1+d2+d3$)



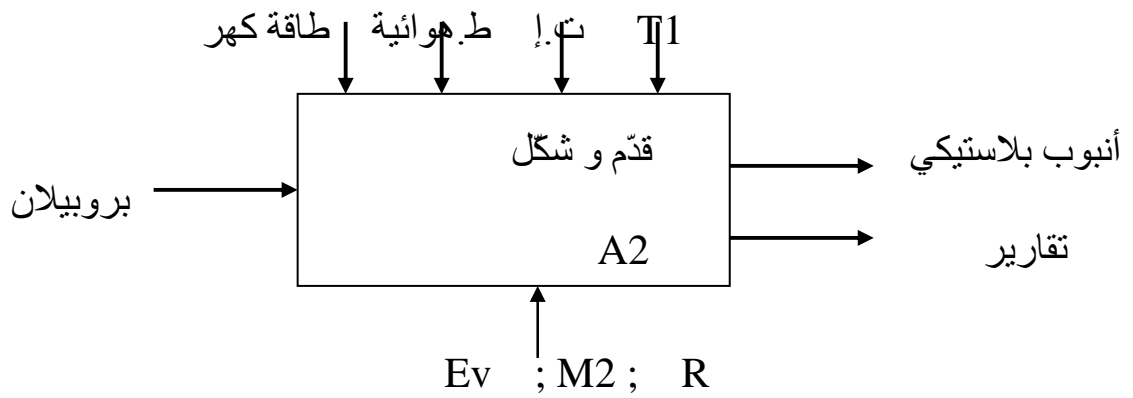


ج12: دائرة الإستطاعة للمحرك M1



الموضوع الثاني : نظام آلي لصنع أكياس بلاستيكية وطبعها

ج1: الالتزامات المرتبطة بأشغولة التقديم والتشكيل : (ن1).



ج2 : اقتراح متمن من وجهة نظر النظام لهذا النظام (ن1)

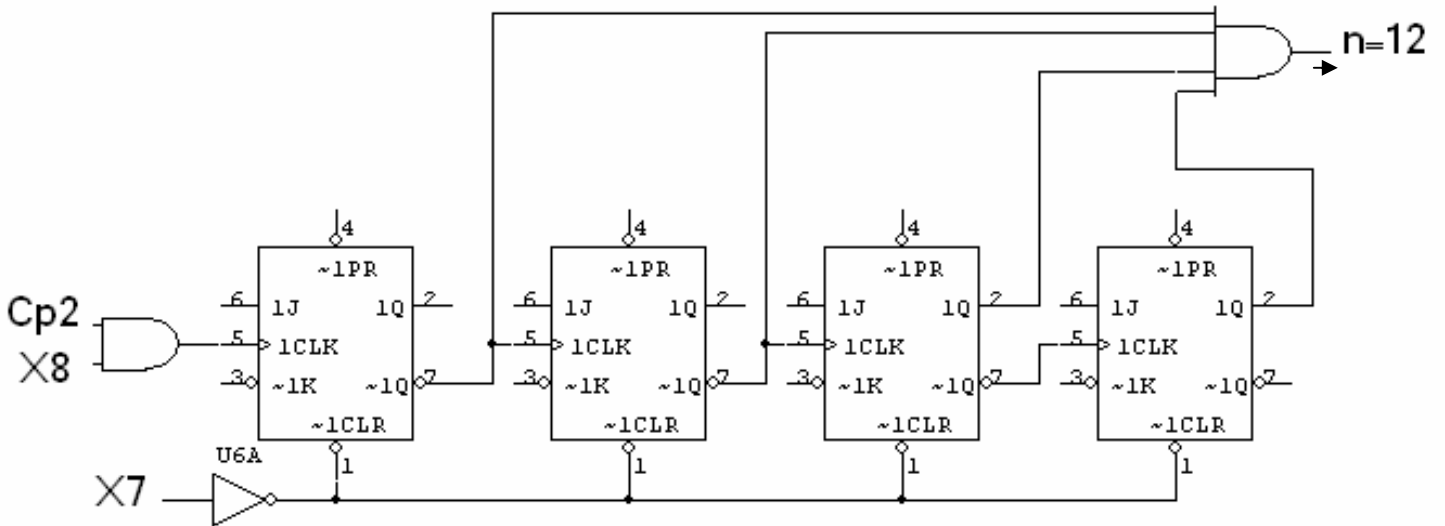
ج3 : كتابة معادلات التنشيط و التخميل وحالة المخارج على شكل جدول :(ن1.5)

المرحلة	التنشيط	التخميل	الأفعال
6	$X_9.e^-$	X7	/
7	$X_6.x$	X8	وضع العداد في الصفر
8	$X_7.Cp_2$	X9	العد
9	$X_8.N$	X6	الجرس

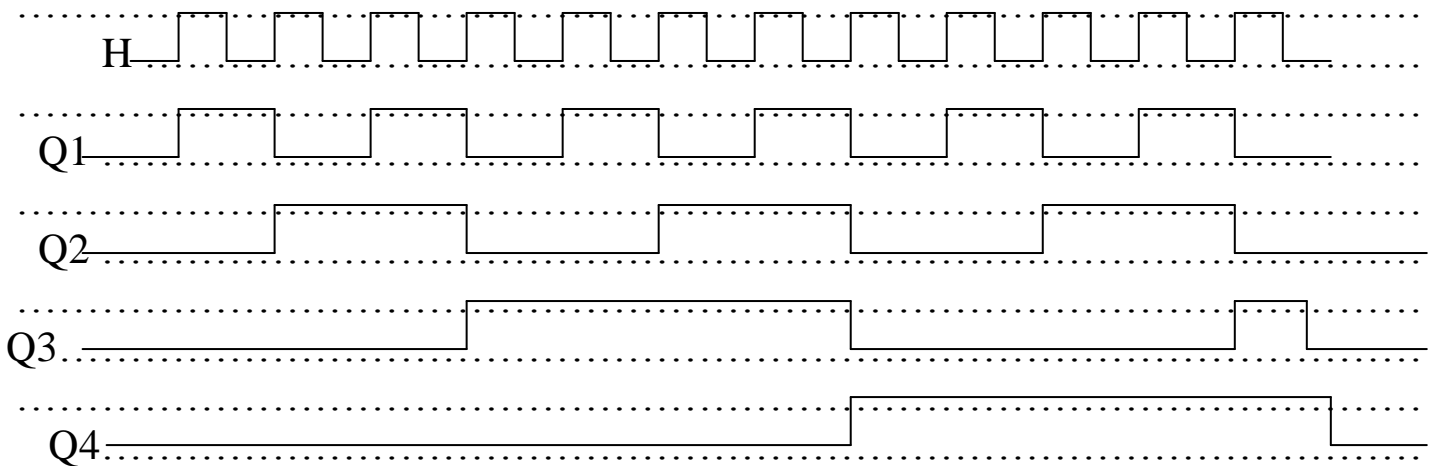
ج4: شرح مبدأ عمل الخلية الكهروضوئية لعد الأكياس : (ن 0.5) .
 في حالة وجود الكيس : المقفل الضوئي لا يمرر ، المقفل الثاني يمرر ، وشعة الكهرومغناطيس محرصة التماس مغلق باتجاه ($R=1; S=0; Q=1$) وجود نبضة في مخرج القلاب مقدمة للعداد وفي حالة $X_8=1$ فإن العداد يعد .

في حالة عدم وجود الكيس : المقفل الضوئي يمرر ، المقفل الثاني لا يمرر ، وشعة الكهرومغناطيس غير محرصة التماس مغلق باتجاه S ($R=0; S=1; Q=0$) عدم وجود نبضة .
 - الثنائي الضوئي : عنصر ارسال و المقفل الضوئي : عنصر استقبال .
 - دور القلاب RS دارة ضد الارتداد .

ج5: التصميم المنطقي للعداد الاتزامني التصاعدي : (ن1)



ج6 : الرسم البياني الزمني للعداد : (ن1)



** دارة تغذية الجرس :

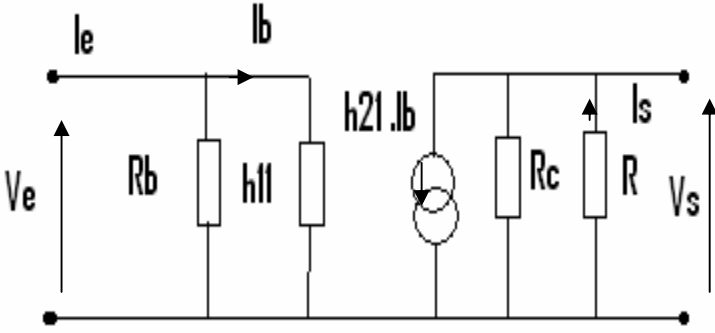
ج12 : - حساب التضخيم في التيار : (ن1)

يعطى التصميم في النظام الديناميكي :

$$G_i = I_s / I_e$$

$$V_e = h_{11} \cdot R_b \cdot I_e / h_{11} + R_b \quad \dots (1)$$

$$V_e = h_{11} \cdot I_b \quad \dots (2)$$



$$I_e = (R_b + h_{11}) \cdot I_b / R_b$$

$$I_s = h_{21} \cdot I_b \cdot R_c / R_c + R \quad \dots (3)$$

$$G_i = h_{21} \cdot R_c \cdot R_b / (R_c + R) \cdot (R_b + h_{11})$$

$$G_i = 43.1$$

- حساب التضخيم في التوتر : (ن1)

$$G_v = V_s / V_e \quad -$$

$$V_s = - R \cdot I_s = - R \cdot h_{21} \cdot R_c \cdot I_b / R_c + R \quad \dots (4) \quad -$$

$$G_v = - R \cdot h_{21} \cdot R_c / (R_c + R) \cdot h_{11}$$

$$G_v = -2.3$$

- حساب مقاومة الدخول : (ن0.5)

$$R_e = V_e / I_e = h_{11} \cdot R_b / h_{11} + R_b$$

$$R_e = 149.72 \Omega$$

- مقاومة الخرج : $R_s = R = 8 \Omega$: (ن0.5)

** دارة التحكم في التسخين :

ج13 : وظيفة التركيب : (ن1)

- متصدر الاستطاعة وظيفته عزل دارة التحكم (توتر مستمر) عن دارة الاستطاعة (توتر متناوب)

ج14 : MOS3041 : تريك ضوئي وظيفته ارسال تيار التحكم إلى BTA06 وهو عبارة عن التريك

الذي يسمح بتغذية الحمل R من المنبع المتناوب في حالة تمريره (ن1)

ج15 : حساب قيمة مقاومة التسخين : (ن1)

$$P_j = U \cdot I = 220 \cdot 10 = 2200 \text{ w}$$

$$U = R \cdot I \quad ; \quad R = U / I = 220 / 10 = 22 \Omega$$

** دراسة المحرك M1 :

ج17 : - حساب عدد الأقطاب والانزلاق : (ن1)

$$N_s = 60 \cdot F / p \quad (\text{tr/mn}) \quad ; \quad N = 1692 \text{ tr/mn} \quad F = 60 \text{ Hz}$$

$$P = 1 \quad ; \quad N_s = 60 \cdot 60 = 3600 \text{ tr / mn}$$

$$P = 2 \quad ; \quad N_s = 1800 \text{ tr / mn}$$

$$P = 3 \quad ; \quad N_s = 1200 \text{ tr / mn}$$

$$g = N_s - N / N_s = 0.06$$

- المرادود : (ن1)

$$\eta = P_u / P_a \quad ; \quad P_a = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos \alpha = \sqrt{3} \cdot 380 \cdot 17 \cdot 0.76 = 8503.67 \text{ w}$$

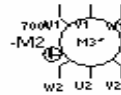
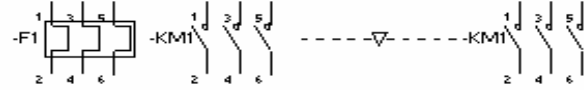
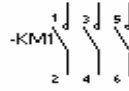
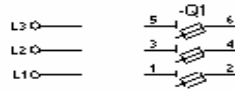
$$\eta = 8100 / 8503.67 = 0.95 \quad ; \quad \eta \% = 95\%$$

- حساب الضياعات الثابتة : (ن1)

$$P_{jr} = 0 \quad ; \quad P_{js} = 3/2 R \cdot I^2 = 192.5 \text{ w} \quad -$$

$$P_a = P_u + P_{js} + P_{jf} + P_m \quad ; \quad P_{jf} + P_m = P_a - P_u - P_{js} = 212 \text{ w}$$

ج16 : رسم دائرة الاستطاعة للمحرك إقلاع نجمي مثلثي :(ن1) .



**دراسة المحرك خطوة خطوة :

ج18 : من خلال الملحق فإن المحرك المستعمل هو محرك خطوة خطوة بمغناطيس دائم ذو قطبين و4 أطوار أحادي القطبية بخطوة كاملة (ن1) .

ج19 : حساب عدد الخطوات و الخطوة الزاوية :(ن1) .

$$N \text{ p/tr} = m.p .K_1.K_2 = 4 \text{ p / tr}$$

$$\alpha = 360^\circ / N = 90^\circ$$

** دائرة المؤجل T1 :

ج20 : - العبارة الحرفية لزمان التأجيل : (ن1) .

$$V_c(t) = V_{cc} (1 - e^{-t/R_1.C}) ; V_c(T1) = 2/3 . V_{cc}$$

$$T1 = R_1 C \text{ Ln } 3 \quad \text{بالتعويض نجد :}$$

- حساب قيمة المقاومة R1 : (ن1) .

$$R1 = T1 / C . \text{Ln } 3 = 20/100 * 10^{-6} * \text{Ln}3 = 182\text{K}\Omega$$

انتهى

نظام آلي للتعليب

1- الوصف :

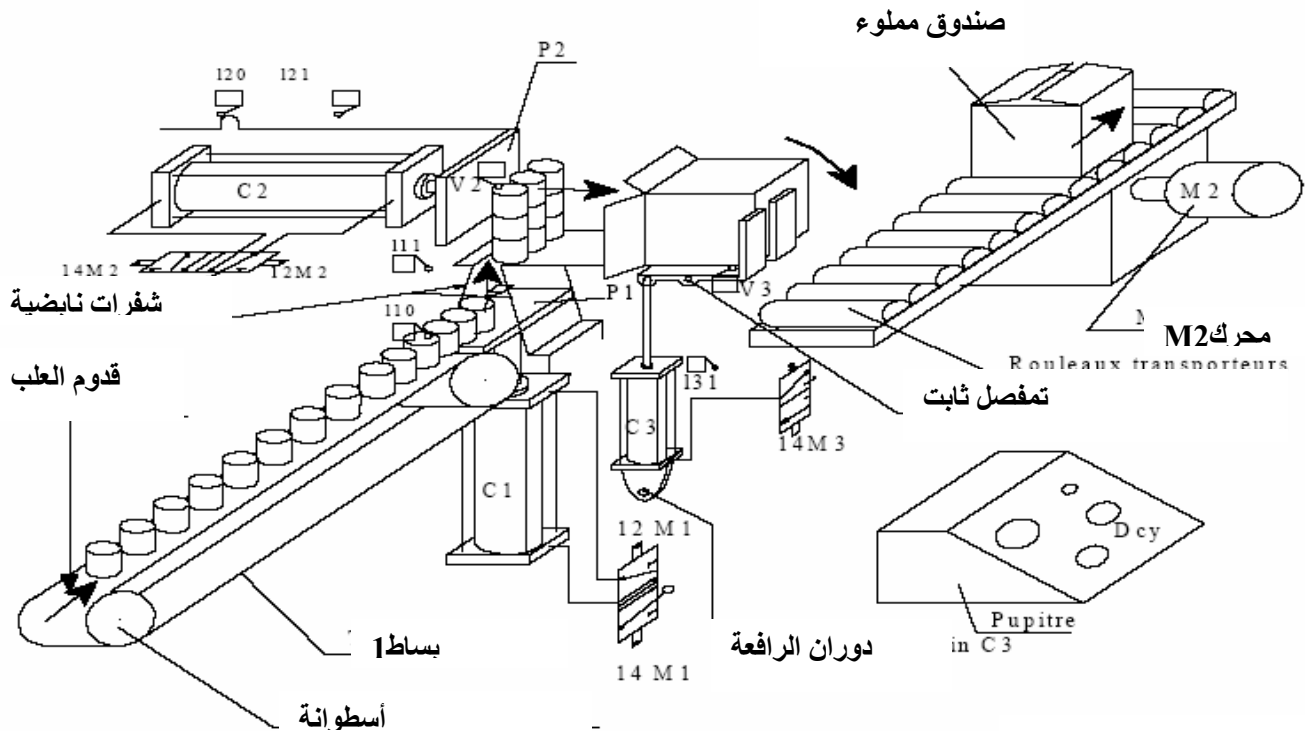
نظام التعليب المراد دراسته يسمح بتعبئة صناديق كرتونية بعلب، ثم يتم تحويلهم بواسطة بساط إلى مركز التخزين، يحتوي النظام على:

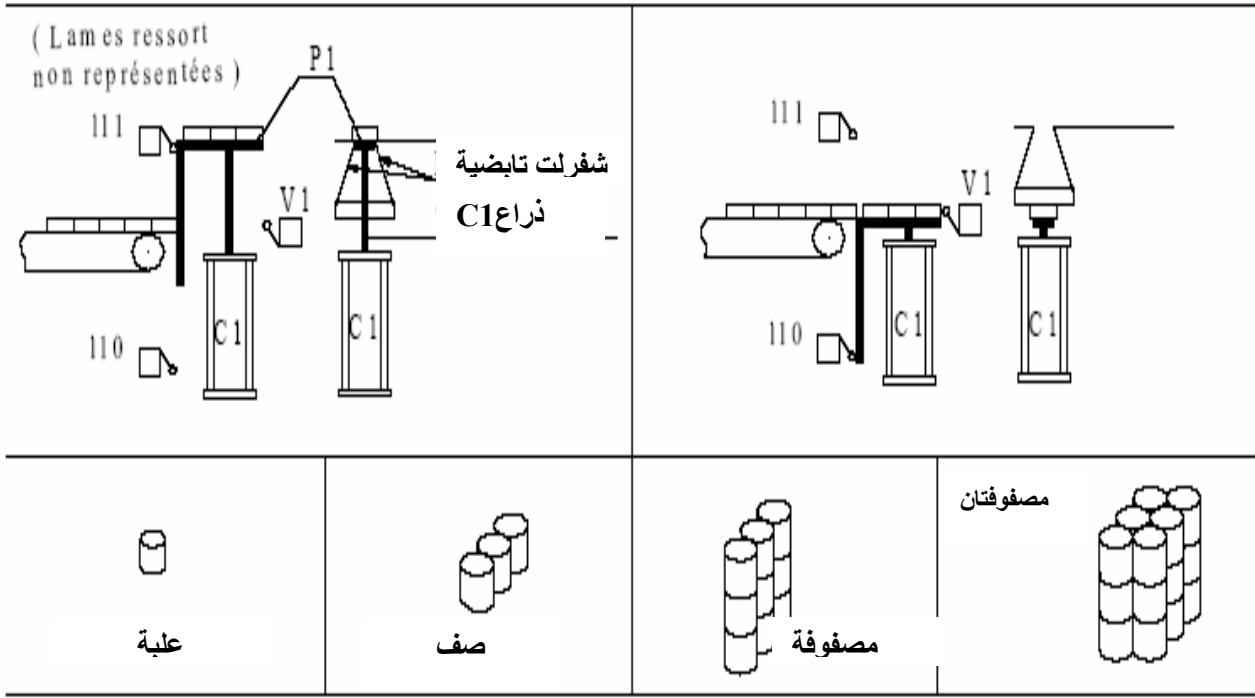
- بساط 1 يديره محرك تيار مستمر M1 يسمح بالإتيان بالعلب .
- رافعة C1 تسمح بنقل الصف المكون من ثلاث علب إلى أمام الصندوق لتكوين المصفوفة.
- رافعة C2 تسمح بدفع المصفوفة المكونة من ثلاث صفوف إلى داخل الصندوق.
- رافعة C3 تسمح بحمل الصندوق أثناء التعبئة و نقله إلى البساط 2 بعد التعبئة.
- بساط 2 يديره محرك M2 يشغل بصفة دائمة يسمح بنقل الصناديق المعبئة إلى مغارة التخزين.

2- التشغيل:

العامل يضع الصندوق فارغا في الآلة و يطلق الدورة بالضغط على زر انطلاق الدورة Dcy فيدور البساط 1 بالإتيان بالعلب، عند تكوين صف من ثلاثة يضغط الملتقط V1 فيسبب رفع الصف بواسطة الرافعة C1 ليتم تكديسه أمام الرافعة C2 على حامل مرن، هذا الحامل مكون من شفتين نابضتين تسمح بإمساك الصف. هذه العملية تعاد حتى تتكون مصفوفة من ثلاث صفوف فيضغط الملتقط V2 مما يسبب شحن المصفوفة داخل الصندوق بواسطة الرافعة C2، و تعاد العملية حتى يملا الصندوق فيضغط الملتقط V3 بتأثير الثقل مما يسبب نقل الصندوق المملوء بواسطة الرافعة C3 إلى البساط 2 بحيث تنقل إلى مغارة التخزين. في مغارة التخزين يتم عد الصناديق و تكيفها تحت غطاء بلاستيكي بنظام عد منفصل كليا عن نظام التعبئة (إنظر المناولة الزمنية : متمعن العد شكل 4 ص 3)

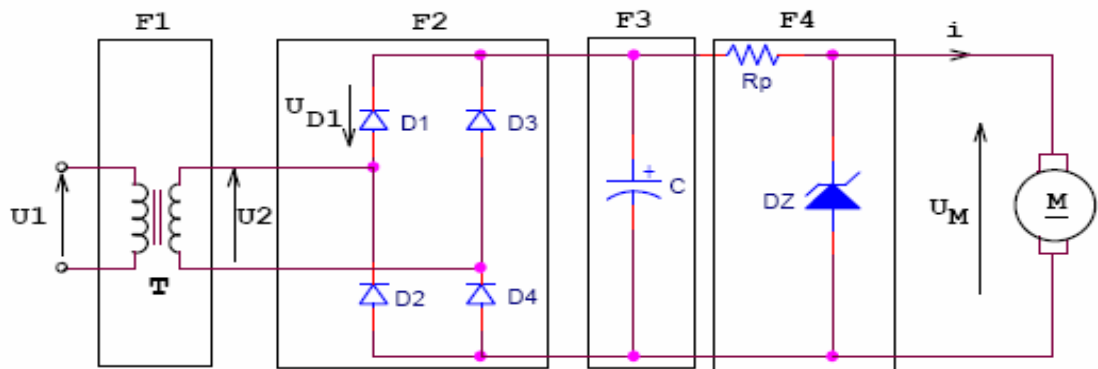
3- المناولة الهيكلية



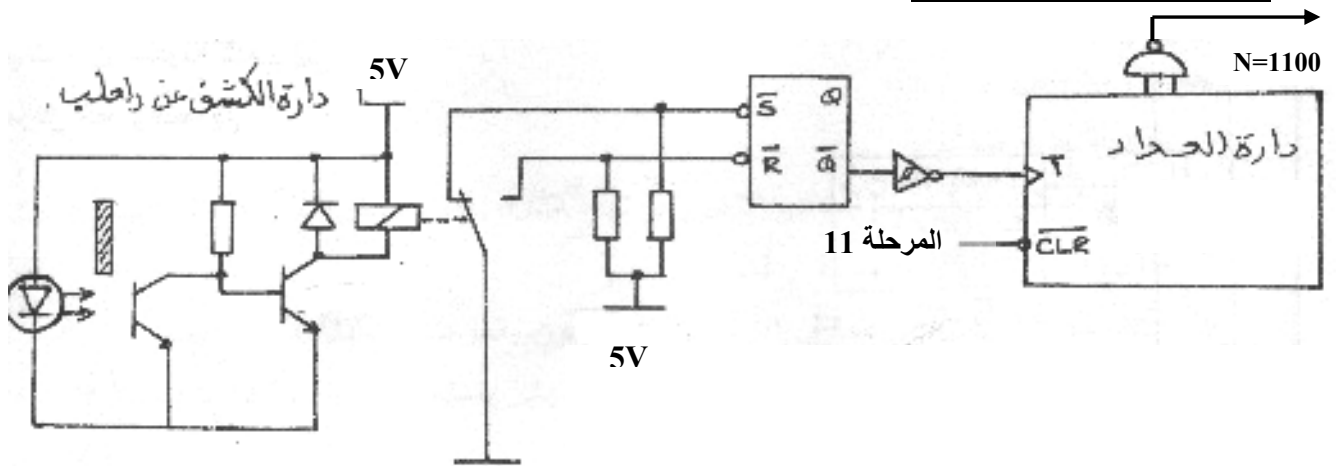


4- إنجازات تكنولوجيا

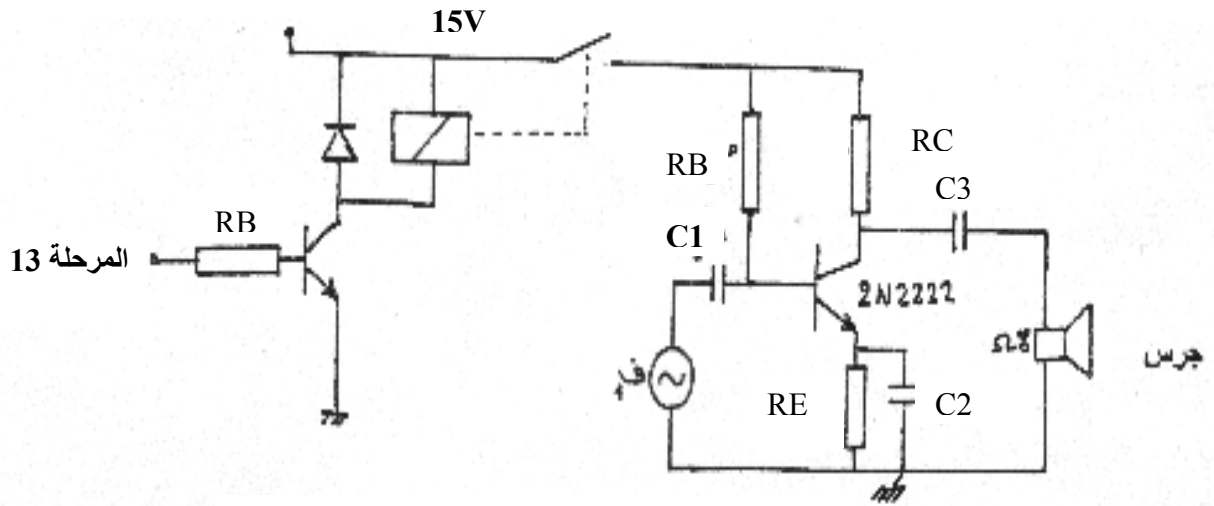
شكل 1: دارة تغذية المحرك M1:



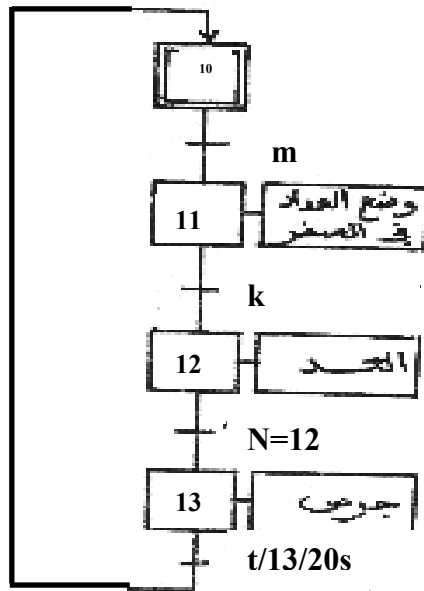
شكل 2: دارة عد الصناديق



شكل 3 : دائرة التحكم في الجرس



5- مناقلة زمنية :
شكل 4 : متم عد الصناديق



6- تحديد الإختيارات التكنولوجية :

منفذات	منفذات متصدرة	ملتقطات
		Interrupteur Dcy
		V1
		V2
		V3
Moteur M1	Contacteur KM1	b
Vérin C1 Double effet	Distributeur M1	14M1
		12M1
Vérin C2 Double effet	Distributeur M2	14M2
		12M2
Vérin C3 simple effet	Distributeur M3	14M3

الأسئلة

- تحليل زمني

س1: أكمل علي وثيقة الإجابة شكل 1 متمن من وجهة نظر نظام لنظام التعبئة.
س2: إعتد علي متمن من وجهة نظر نظام أرسم متمن من وجهة نظر جزء التحكم تبعاً لتشغيل المنتظر لنظام التعبئة.

- دراسة محل تغذية المحرك M1 : شكل 1 ص 2 :

المحول يحمل في لوحته الإشهارية المعلومات التالية :

$$S_n = 0.5 \text{KVA} , 220\text{V}/100\text{V} , \eta = 90\% , f = 50\text{HZ}$$

$$* \text{ تجربة علي فراغ : } U_{10} = 220\text{V} , U_{20} = 100\text{V} , I_{10} = 0.25\text{A}$$

$$* \text{ علي حمولة : } U_1 = 220\text{V} , U_2 = 100\text{V} , I_2 = 5\text{A} , \cos(\Phi) = 0.$$

س3: أذكر إسم ووظيفة كل من الطوايق التالية F1, F2, F3, F4

س4: أحسب: - عدد لفائف الابتدائي إذا علمت أن عدد لفائف الثانوي هي 250

- شدة التيار الابتدائي علي حمولة.

- الإستطاعة الفعالة و الإرنكاسية في الثانوي.

- الإستطاعة الممتصة.

- عامل الإستطاعة في الابتدائي.

- الضياع بمفعول جول في الثانوي.

- الضياع بمفعول جول في الابتدائي علماً أن هذه الضياعات تأخذ القيمة 1.5W من أجل تيار

$$I_1 = 1.5\text{A}$$

- إستنتاج مقاومة الابتدائي و الضياع في الحديد.

س4: بعد تحليل تشغيل الطابق F2 أرسم التصميم المكافئ للطابق في كل نوبة (نعتبر الثنائيات مثاليات).

س6: أكمل علي وثيقة الإجابة المخططات الزمنية شكل 2.

س7: إشرح تشغيل الطابق F4. بماذا يمكن تعويض عناصر هذا الطابق .

س8: أكمل علي وثيقة الإجابة شكل 3 المخطط الزمني لتوتر بين طرفي D1.

نريد أن يكون إقلاع المحرك M1 سلس و ذلك بتغيير توتر تغذية المحرك من قيمة منخفضة إلي قيمته الإسمية ،

س9: ماذا تقترح بدل الطابق F2 .

- دراسة العداد :

س10 - العداد المستعمل لعد 12 صندوق هو عداد تزامني يطلب إيجاد جدول الإثارة - معدلات مداخل القلابات

التصميم المنطقي بإستعمال قلابات D تعمل بالجبهة الصاعدة..

- ماهو دور كل من قلاب شميث و القلاب RS في التركيب.

س11 أرسم المخطط الزمني لهذا العداد.

- دراسة دارة تغذية الجرس : للحصول علي تغذية كافية للجرس الذي يعلن علي 12 صندوق إنطلاقاً من

إشارة ضعيفة لإستعملنا التركيب شكل 3 ص 3 حيث :

$$R_c = 56\Omega , R_b = 10\text{k}\Omega , R_e = 100\Omega , \beta = 50$$

$$h_{11} = 152\Omega , h_{12} = 0 , h_{22} = 0 , h_{21} = 50$$

س 12 : أحسب في النظام الديناميكي - التضخيم في التوتر

- التضخيم في التيار

- مقاومة الدخول و مقاومة الخروج

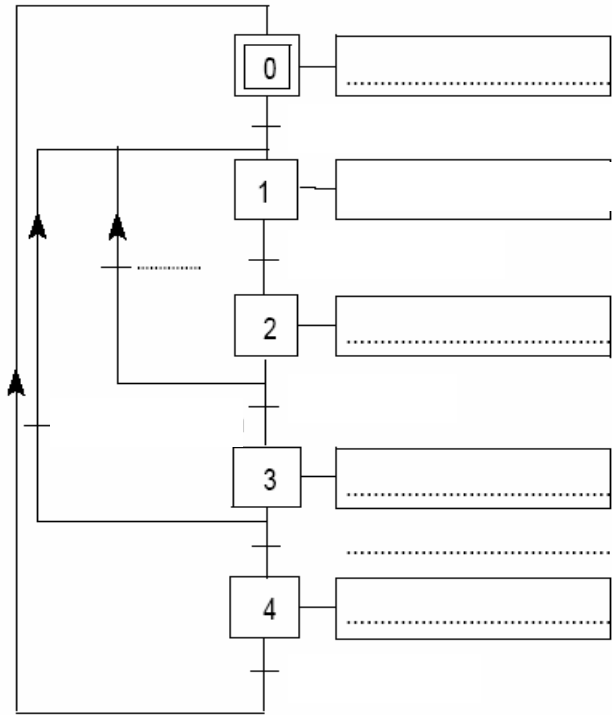
المحرك M2 تحمل لوحته الإشهارية المواصفات التالية.

MOTEUR ASYNCHRONE NORME : NF C 51 . 100							
TYPE	NVA 13251	N°	199 577	Δ : V	220	A:	14,7
KW	3	COS α	0,66	Y:V	380	A:	8,5
tr / min	1430	PH	3	Hz	50	classe	E

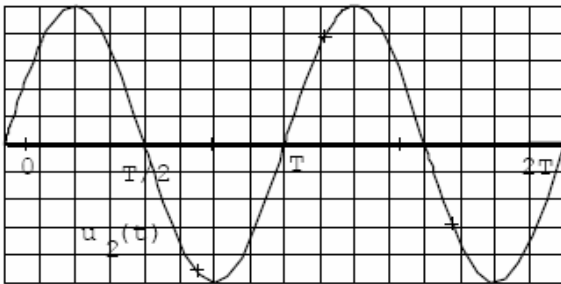
- س 12 : - ماهو نوع المحرك المستعمل .
 - إشرح باختصار معلومات اللوحة الإشهارية.
 يغذي المحرك يشبكة ثلاثية الطور 220V/380V ,50HZ .
 - ماهو الإقران المناسب للمحرك مع الشبكة.
 بإعتبار أن المحرك يشتغل في النظام الإسمي :
 - أحسب سرعة التزامن و عدد الأقطاب المغناطسية للساكن
 - الإنزلاق.
 - اللإستطاعة الممتصة من طرف المحرك .
 - أرسم دائرة الإستطاعة للمحرك مع ذكر وظيفة كل عنصر مكون لخط التغذية (أعط الجواب علي شكل جدول).

و ثيقة الإجابة

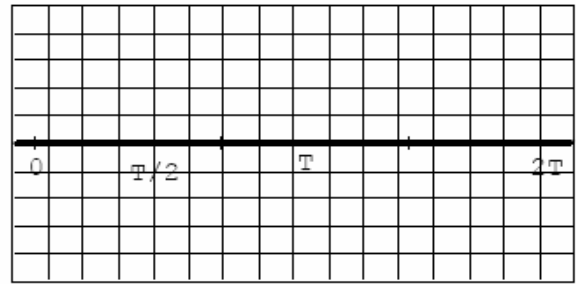
شكل 1 : متمن منوجهة نظر نظام لنظام التعبئة



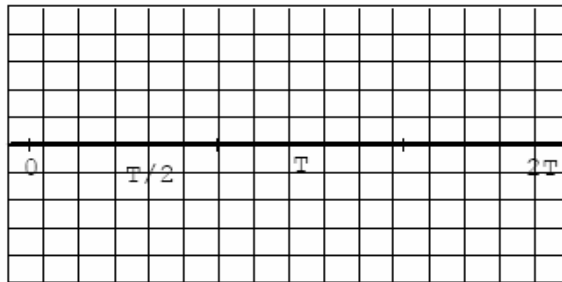
شكل 2 : المخططات الزمنية



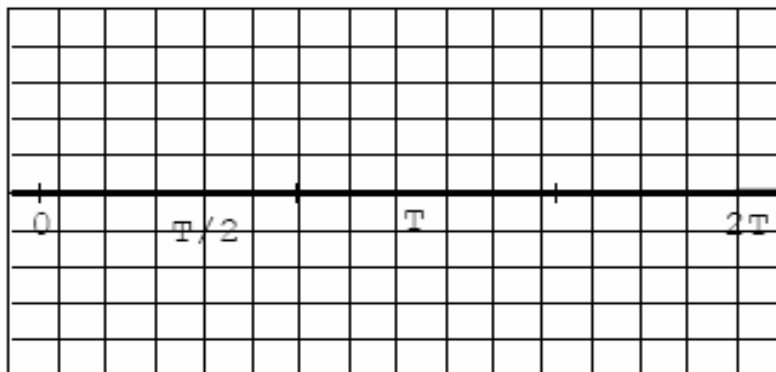
Bloc F2



Bloc F3



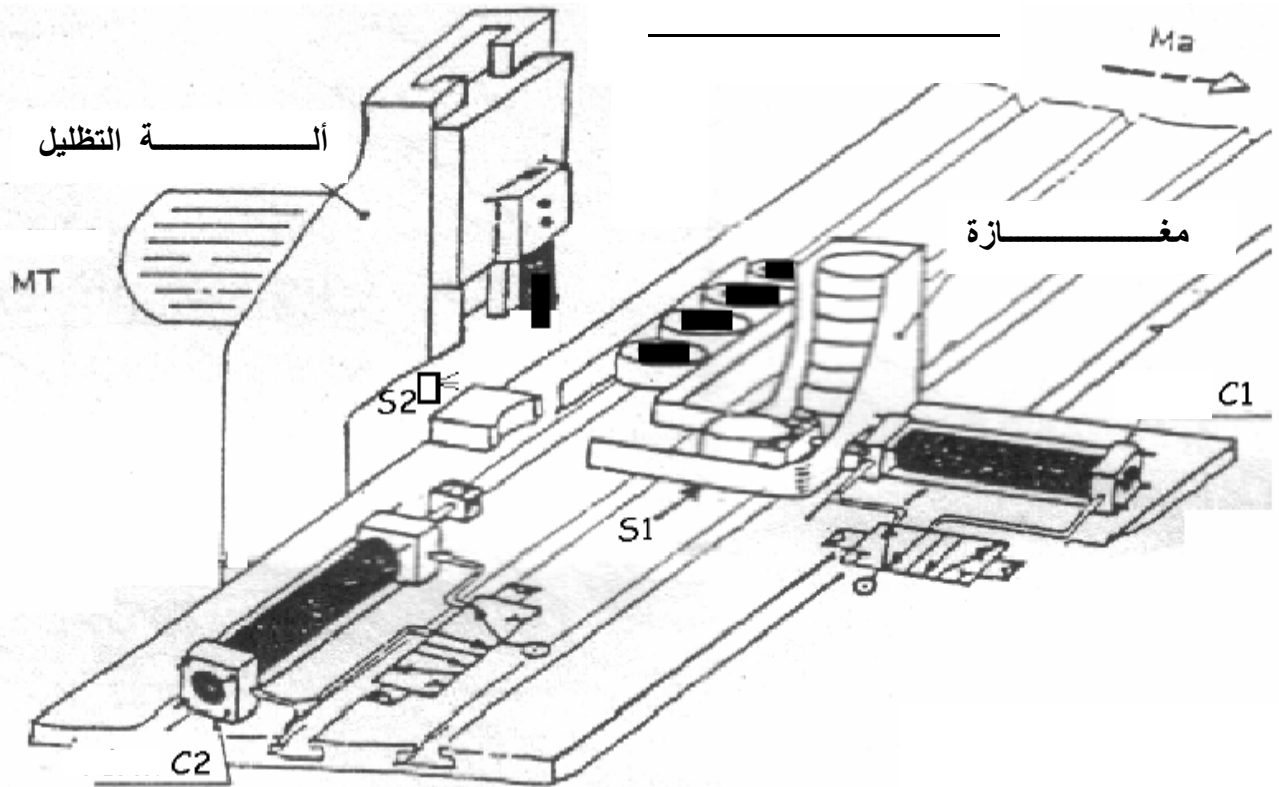
شكل 3 : المخطط الزمني لتوتر بين طرفي التنايئة D1



-1 :

:()

/ -



-2 :

							D _{CY}
							S ₁
		C1	SC1		12M1		α ₁₁
			RC1	5/2	14M1		α ₁₀
		C2	SC2		14M2		α ₂₀
			RC2	5/2	12M2		α ₂₁
		MT			KM1		S ₂
					KM2		

D_{CY}

S1

S2

MT

(N

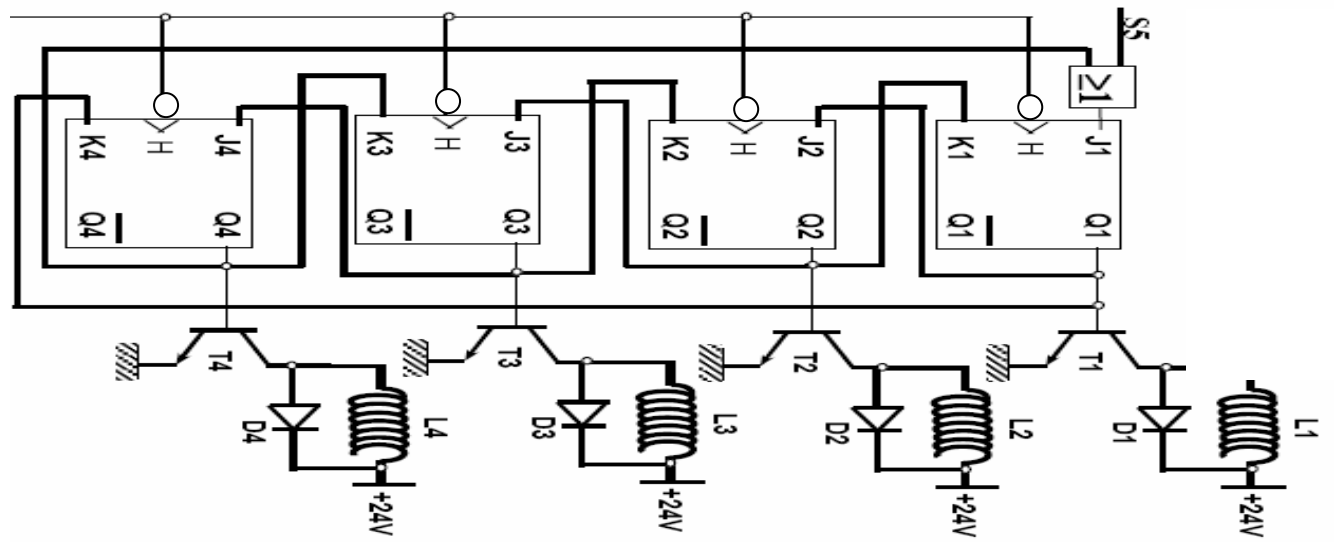
)

C2

/

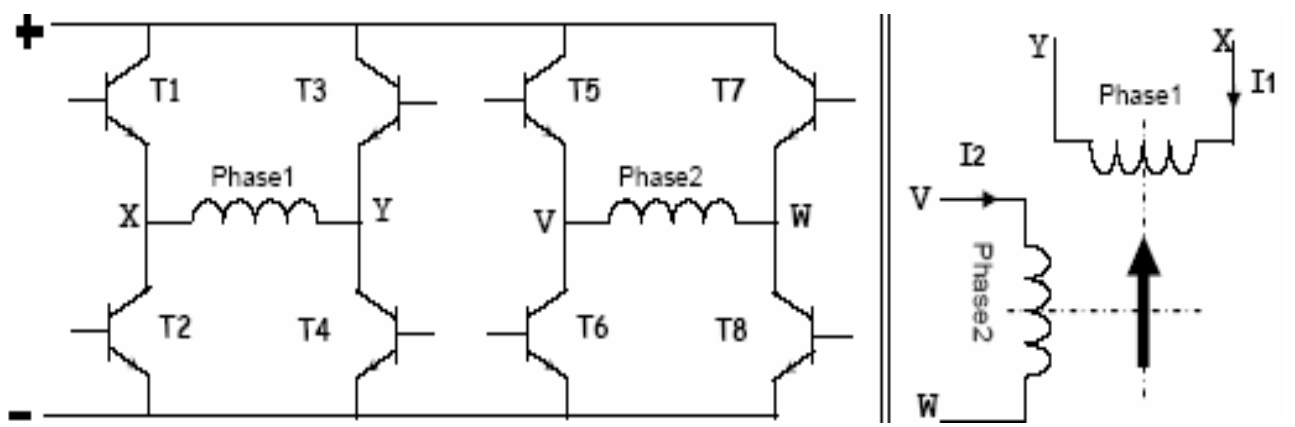
: 1

S2



/

: 2



:

: 4 1 :1

-
-

(2 1) : /

: 2

S5

. D1, D2 , D3 , D4

4 2

2 1

Q1 ,Q2 , Q3 , Q4 :

5 3

Q1=Q2=Q3=Q4=0 0 =

P

pas angulaire=45°

:2 2

MA2

MA1

5 1

: MT

6Kw ; $\eta = 0,85$; $\cos\phi = 0,75$:

220V/380V .50 HZ + N :

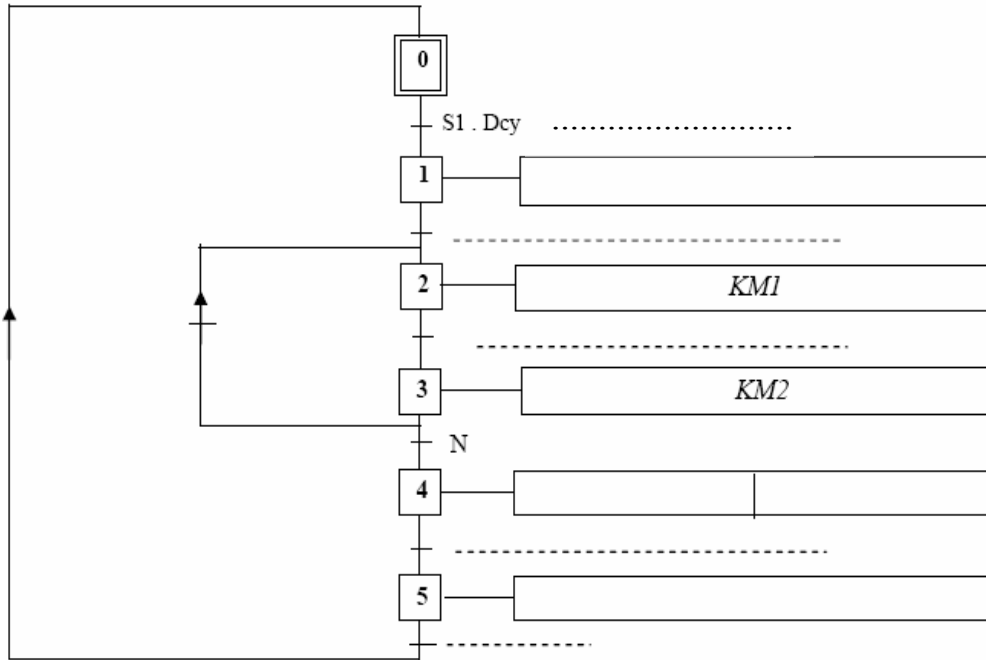
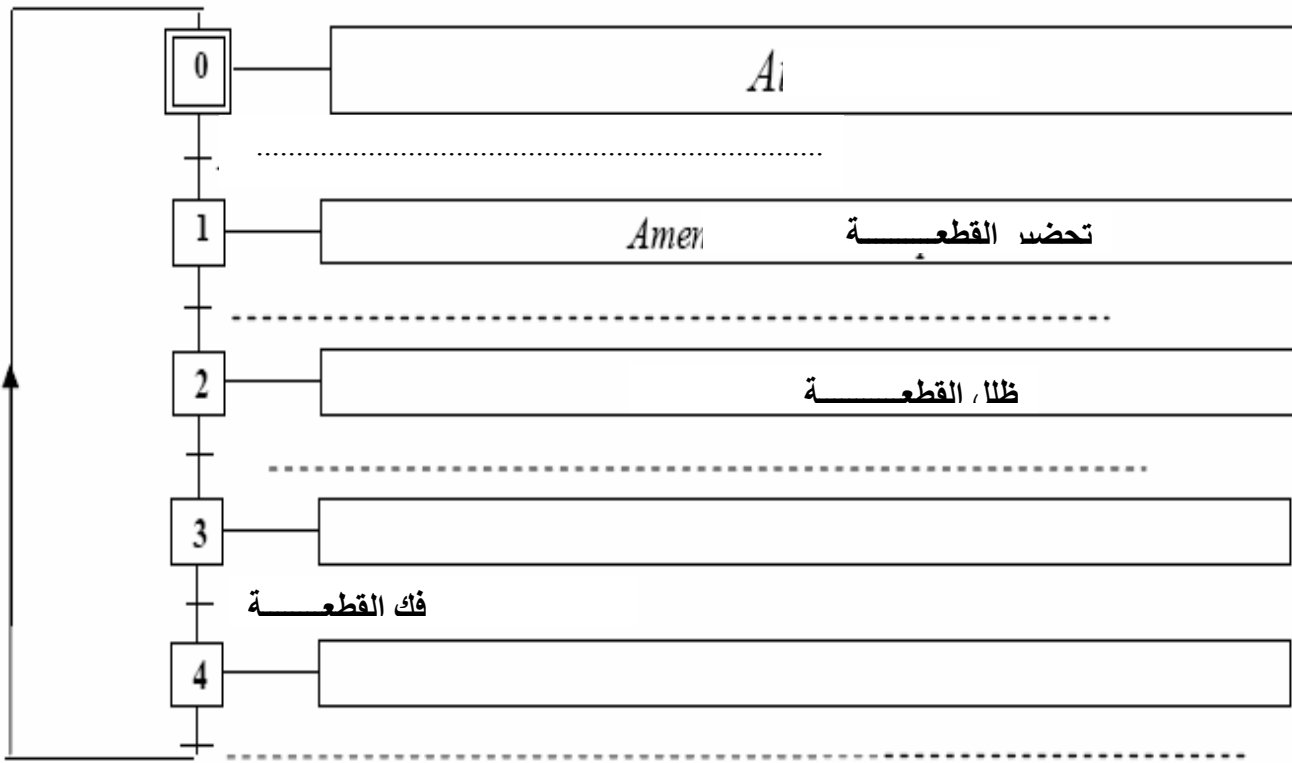
: 3

5 4

1.26 F2

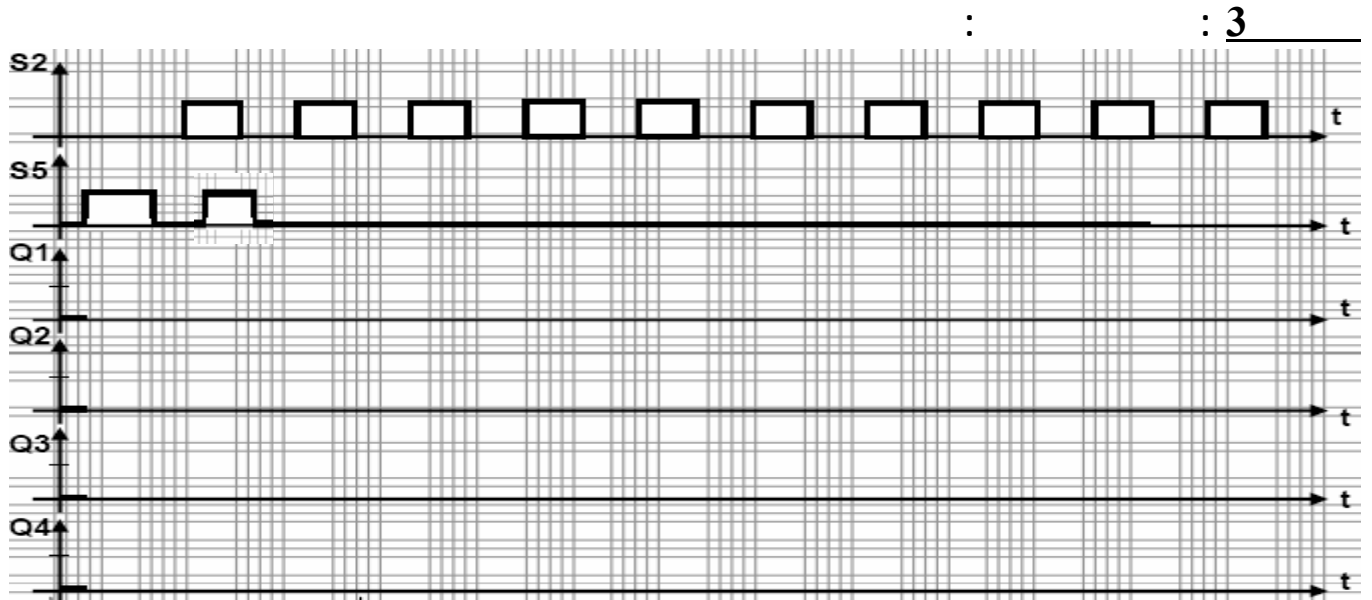
:

1



: 2 -

J1 =	J2 =	J3 =	J4 =
K1 =	K2 =	K3 =	K4 =



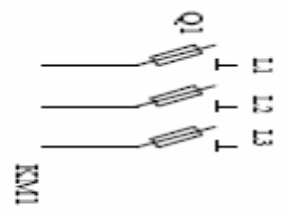
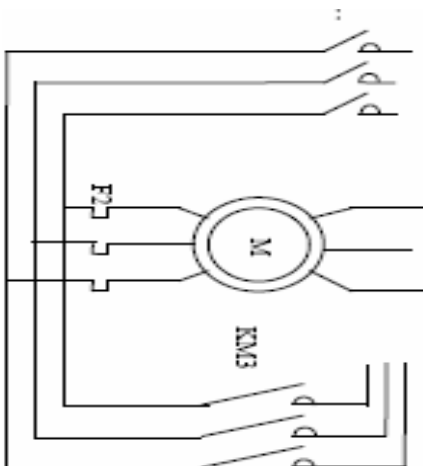
MA2

: 1 -

PAS	وضعية الدوار	جهة التيار I1	جهة التيار I2	المقايل المشبعة
1	↑	X → Y	Null	T1 - T4
2	↙	X → Y	V → W	T1 - T4 T5 - T8
3				
4				
5				
6				
7				
8				

MT

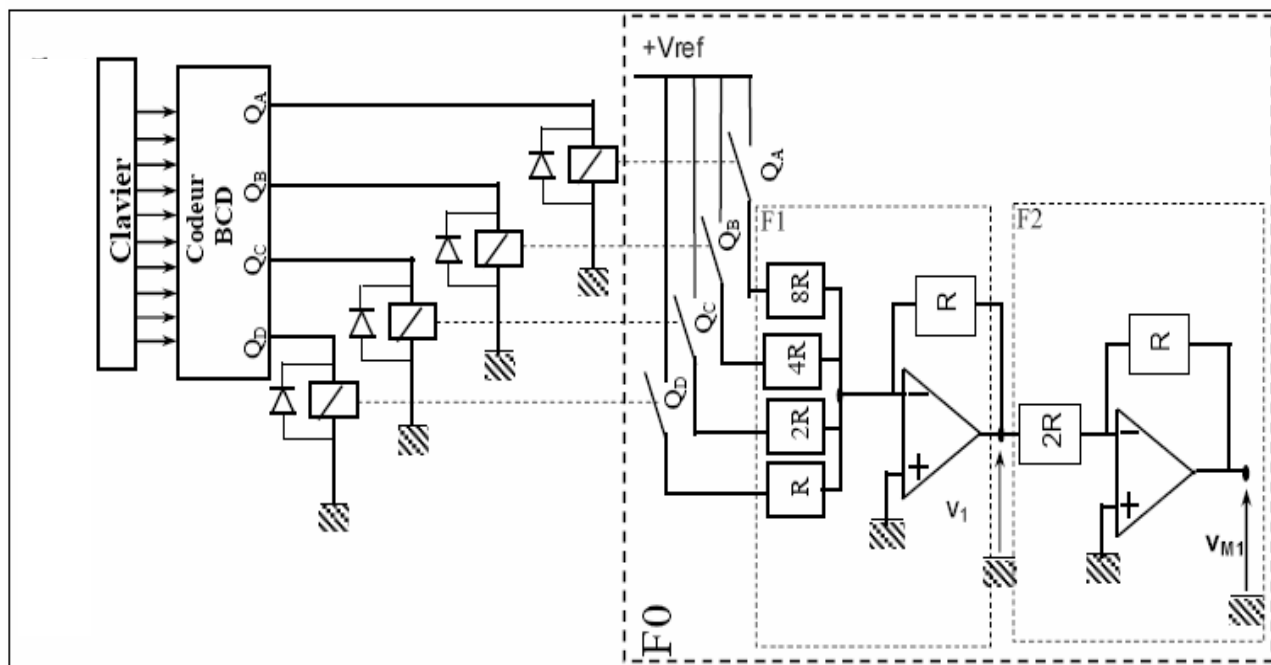
: 4 -



المستبدلات : (ADC-DAC) CAN-CNA و المرشحات

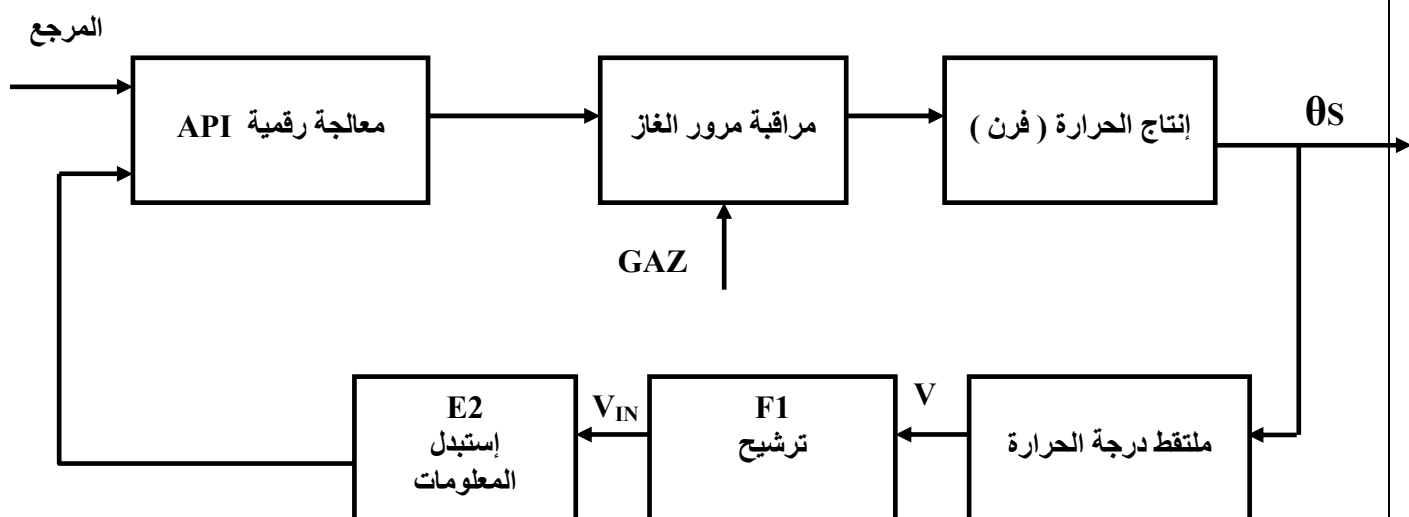
- التركيب 1 :

للتحكم في سرعة محرك تيار مستمر عن طريق تغيير توتر تغذية المحرض إستعملنا التركيب التالي:



- أعط إسم لكل من الوظائف التالي: F0 , F1 , F2 .
- أكتب عبارة V_1 بدلالة $Q_A , Q_B , Q_C , Q_D , V_{ref}$.
- إستنتج عبارة V_{M1} بدلالة $Q_A , Q_B , Q_C , Q_D , V_{ref}$.
- التوتر الأعظمي للمحرك هو : 12V . ماذا تمثل هذه القيمة ، أحسب التوتر المرجعي V_{ref}
- أحسب الكوانتوم (الخطوة) بطريقتين مختلفتين .
- ماهو عدد سرعات المحرك الممكن الحصول عليها.

التركيب 2 : لمراقبة درجة حرارة فرن إستعملنا التركيب التالي



- دراسة الوظيفة F1 :

الهدف من الوظيفة F1 هو حذف التغيرات السريعة و المفاجئة التي تطرأ علي V جراء ظواهر إنتقالية

- أعط إسم لهذه الوظيفة ماهو إسم الدارة المستعملة لإنجاز هذه الوظيفة مع تحديد نوعها.
- لتجسيد هذه الوظيفة إستعملنا عناصر خاملة C , R .
- أرسم الدارة .
- أوجد معادلة دالة التحويل المركبة
- أوجد عبارة الكسب و أحسب قيمته خلال العصابة النافذة.
- أوجد بدلالة C , R مجال التواترات التي تسمح الدارة بتمريرها.

- دراسة الوظيفة F2 :

- حدد طبيعة إشارات الدخول و الخروج للوظيفة F2
- لإنجاز هذه الوظيفة إستعملنا الدارة المندمجة التالية :

- ماهي وظيفة كل من الأقطاب 1 ، 2 ، 3 ،

5 ، 8 ، 10 مع تحديد طبيعتها مدخل

أو مخرج

- ما إسم الدارة المندمجة المعطاة و ماهي وظيفتها ، أذكر مبدأ تشغيلها.

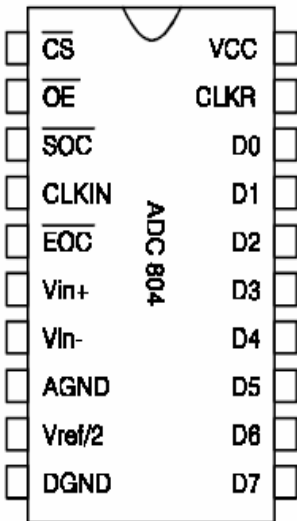
تعطي دالة التحويل للمنتظ المستعمل

$$V(\text{volt}) = 4.10^{-3} \cdot \theta_s \quad (\text{درجة الحرارة ب الدرجة المئوية})$$

- ماهي القيمة الرقمية الموافقة لدرجة الحرارة 800 درجة مئوية.

- أحسب التوتر V_{PE} .

- أحسب التوتر V_{IN} الموافق لـ MSB ثم LSB

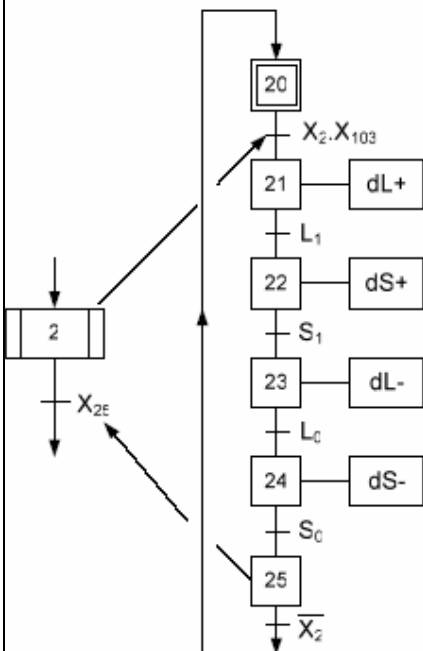


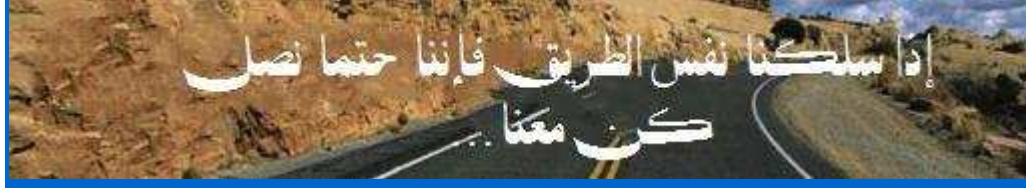
$$V_{ref/2} = 2.56V$$

- الخوارزمية -

- أكتب الخوارزمية الموافقة للمتمن.

- أرسم الخوارزمية الموافقة.





منتدى الهندسة الكهربائية التعليمي

منتدى كل الجزائريين

مرحباً بكل أعضاء المنتدى الكرام

للتواصل علبة الدردشة أسفل الصفحة
إدارة المنتدى : الأستاذ سحنون جلال

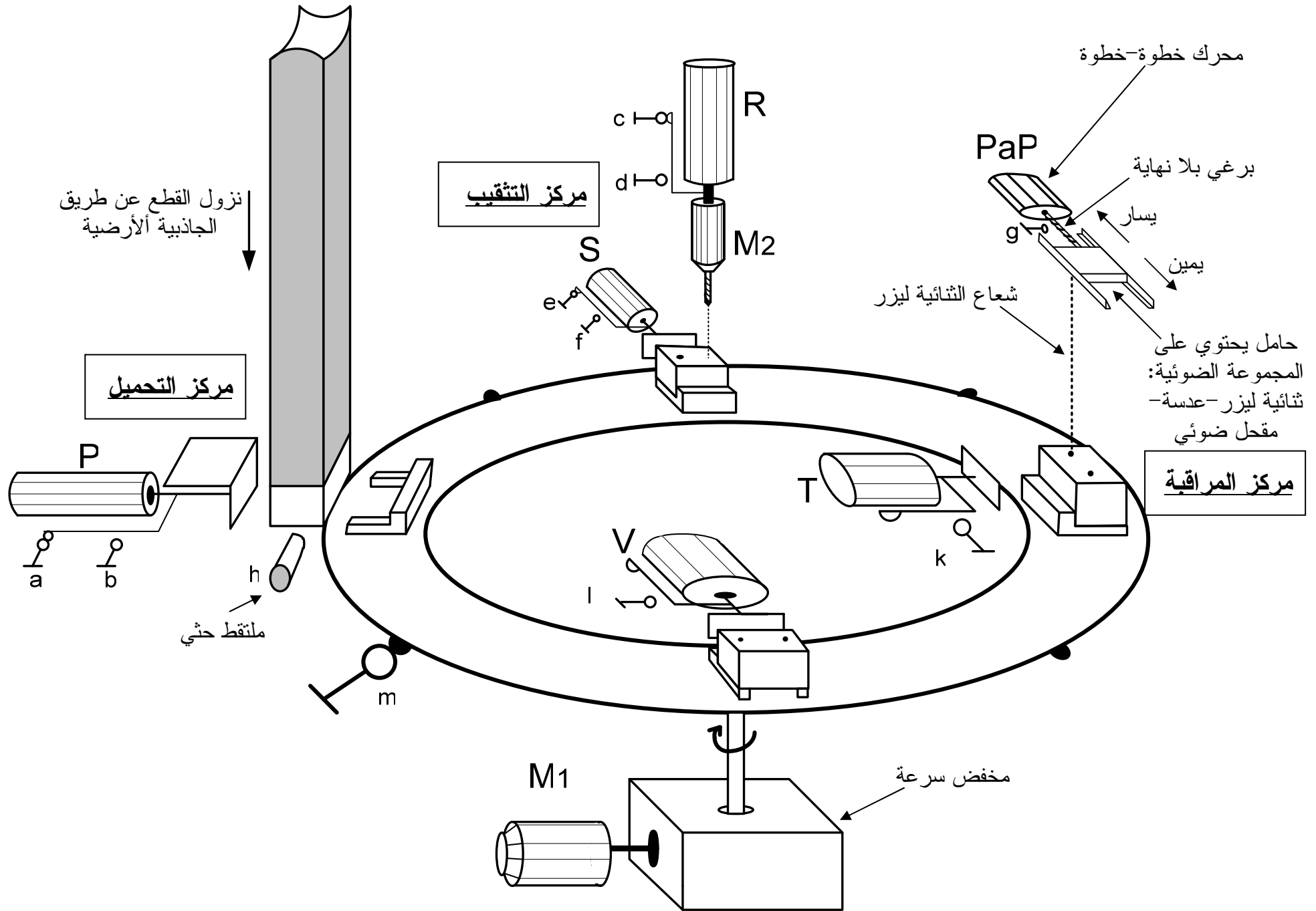
مجموعة أحوكم مالكم تقدم لكم حوليات بكالوريا 2010
مأخوذة عن موقعكم القدير والتي جمعت من إمتحاناتكم
2009/2008 لإحياء مواضيعكم القيمة
وشكراً...

سلسلة بكالوريا 2010 رقم *2*

فيديو و أستقبوا

بكالوريا 2010 في إنتظاركم

توأم عبد المالك
طالب هندسة كهربائية
ولاية الشلف - وادي سبي



نظام آلي لتتقيب و مراقبة قطع ميكانيكية

I/دفتنر المعطيات المبسط:

1 - هدف التآلية: يجب على النظام أن ينجز بصفة مستمرة تتقيب و مراقبة قطع فلاذية على صنية دوارة.

- 2 - وصف الكيفية: تحتوي المجموعة على 4 مراكز:
- مركز التحميل
 - مركز التتقيب
 - مركز المراقبة
 - مركز القذف

تأتي القطع مثقبة من قناة تغذية عمودية، الهدف هو إنجاز ثقب آخر على القطعة و مراقبة البعد « x » بين الثقبين. إذا كان $25 \text{ مم} \geq x \geq 30 \text{ مم}$ القطعة مقبولة و في حالة $x > 25 \text{ مم}$ أو $x < 30 \text{ مم}$ القطعة غير صالحة.

3- الطريقة المختارة:

نتحكم في النظام بمتنم الذي يستعمل للأمن و التهيئة. زيادة على هتين الوظيفتين نجد في هذا المتنم أشغولة لتسيير التشغيل التحضيرى (Marche de préparation) و هي (X₁₀₄). يبدأ التشغيل بضغط على زر "MA" و يكون الإيقاف (الرجوع إلى الحالة الأصلية) إما بالضغط على زر "AT" و هذا يكافئ تشغيل عادي، إما بالزر "AU" في حالة وجود خلل (إيقاف إستعجالي). الضغط على "AU" يؤدي دائماً إلى تنشيط المرحلة الأصلية لكل أشغولة و تخميل المراحل الباقية و هي وظيفة متنم الأمن. بعد الإنتاج العادي (Production Normale) يحدث تشغيل الغلق (Marche de clôture).

نجد 5 أشغولات في الإنتاج العادي فهي:

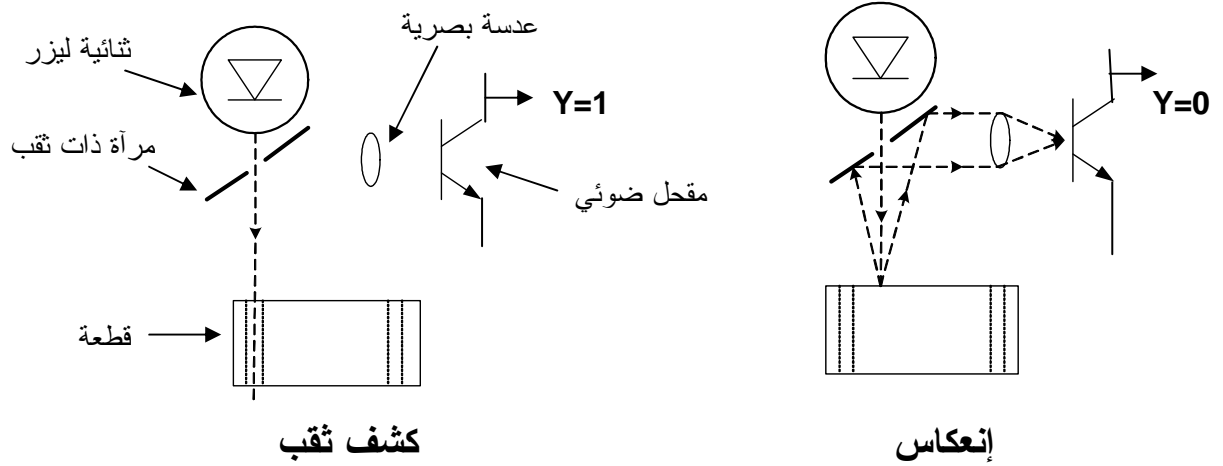
- (1) تحميل القطعة
- (2) تتقيب القطعة الذي يطلب تأجيل لمدة $t = 3s$ من أجل سحب الشطايا في نهاية العملية
- (3) مراقبة البعد بين الثقبين
- (4) قذف القطعة
- (5) دوران الصنية برقع دور

4- بعض التوضيحات على الوظيفة "مراقبة القطع":

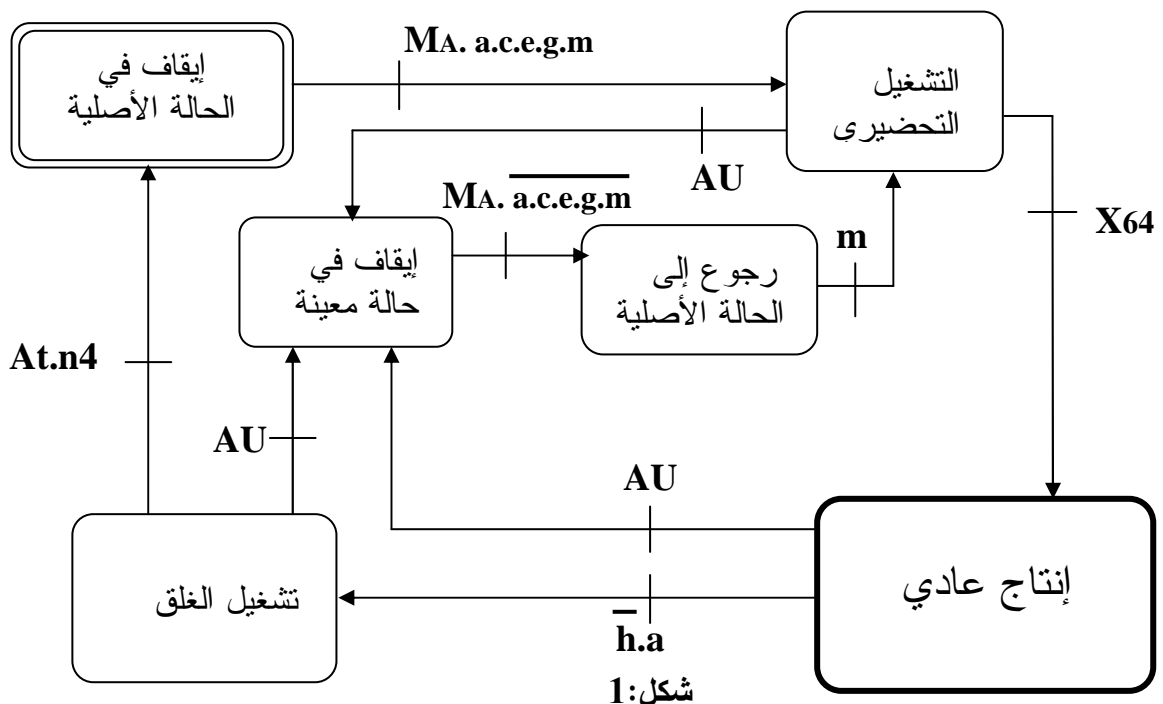
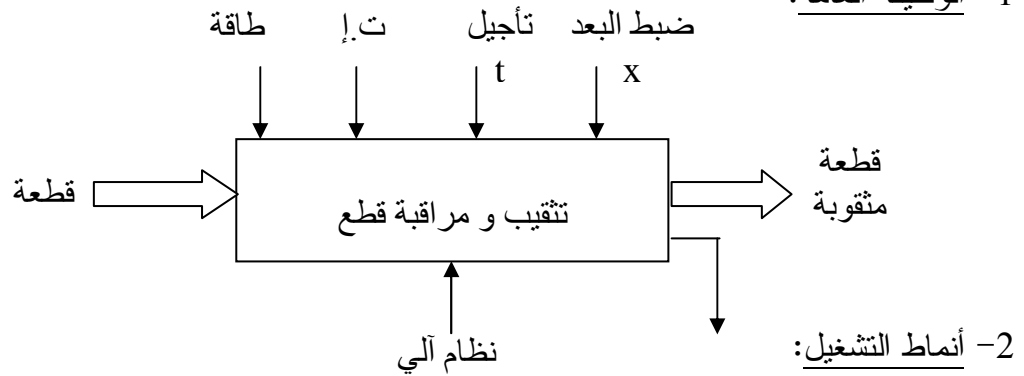
يحتوي مركز المراقبة على خلية كهروضوئية « y » فيها ثنائية ليزر (diode Laser مثل الجهاز قارئ أقراص سيديروم CDROM) التي تنتج شعاع ليزر مركز جدا. يضىء هذا الشعاع مقحل ضوئي حساس للأشعة ليزر. الثنائية و المقحل مركبان على حامل يحركه محرك خطوة-خطوة PaP نحو اليمين أو اليسار.

في الحالة الأصلية المجموعة في اليسار و الزر المصغر " g " مضغوط. يكون إنعكاس الشعاع الناتج من الثنائية على القطعة و المقحل مضاء. نغذي المحرك و كل خطوة تكافئ إنتقال 1 مم. لما يصبح الشعاع فوق الثقب الأول ($y=1$) لا يكون إنعكاس و هذا يؤدي إلى إنطلاق عد الخطوات بعدد ثنائي

غير متزامن و عند كشف الثقب الثاني بالشعاع يتوقف العداد و نقارن هذه النتيجة "x" مع القيمتين 25مم و 30مم. القطعة المقبولة تقذف بالرافعة "V" على مستوي مائل (غير ممثل) و هذا بعد دوران الصنية (أشغولة 4)، لكن كل قطعة غير صالحة تقذف مباشرة بالرافعة "T" على مستوي مائل آخر (غير ممثل) وهناك تتم إشارة صوتية منبهة. في كل حالة يعود الحامل إلى اليسار حتى يصبح "g" مضغوط و في هذه اللحظة تتوقف الإشارة الصوتية.

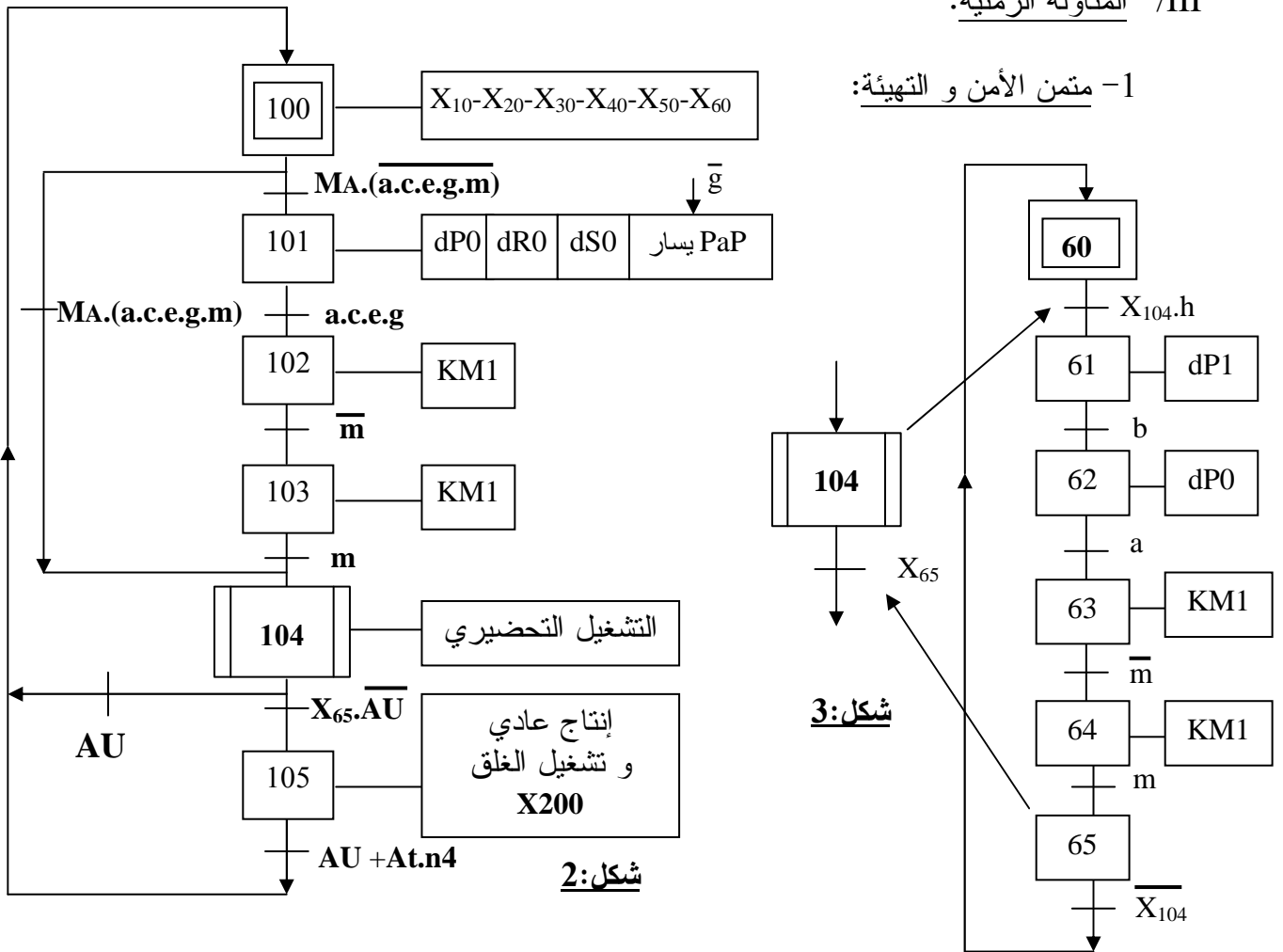


II / التحليل الوظيفي:
1- الوظيفة العامة:



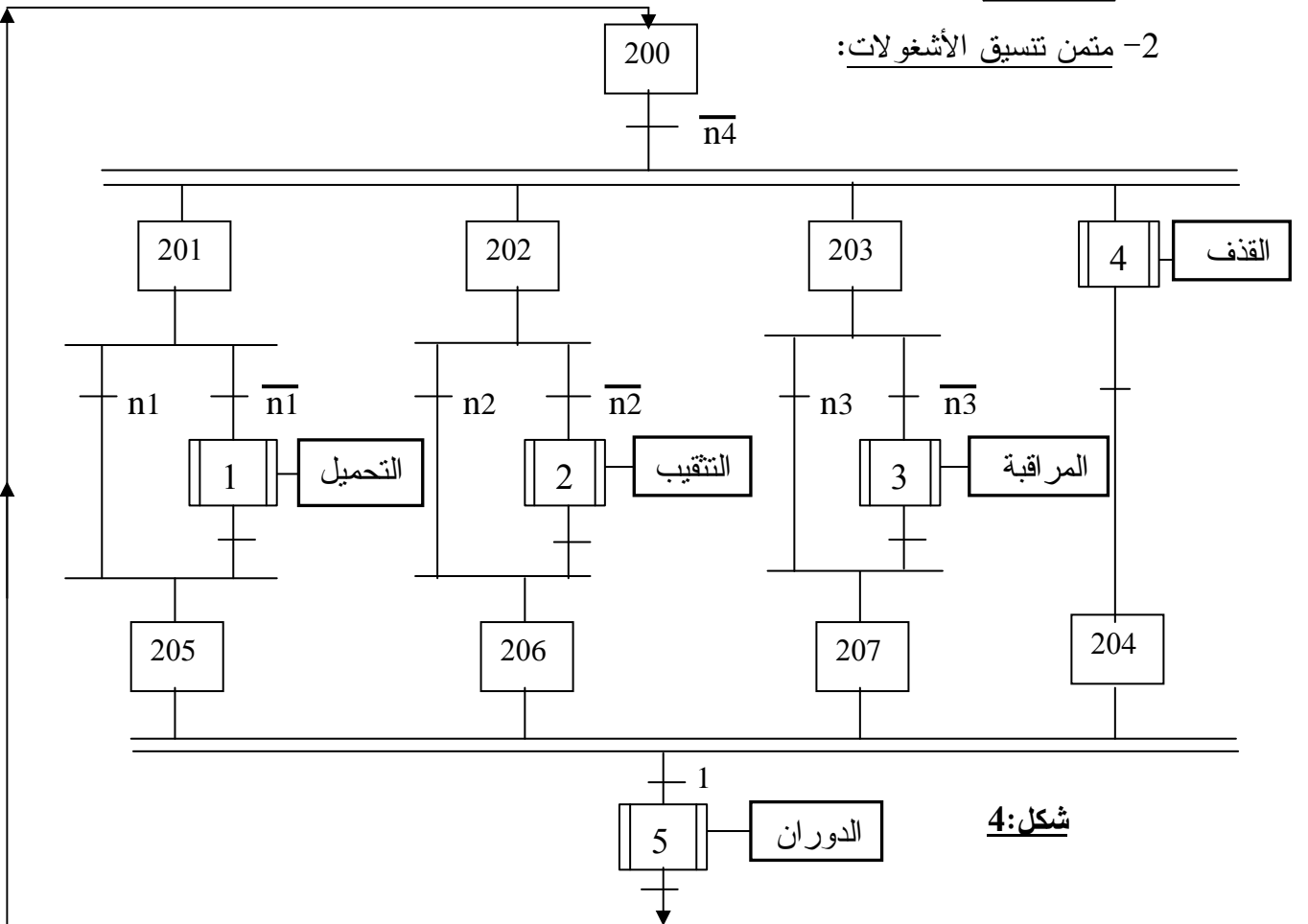
شكل: 1

1- متمن الأمن و التهيئة:



شكل: 2

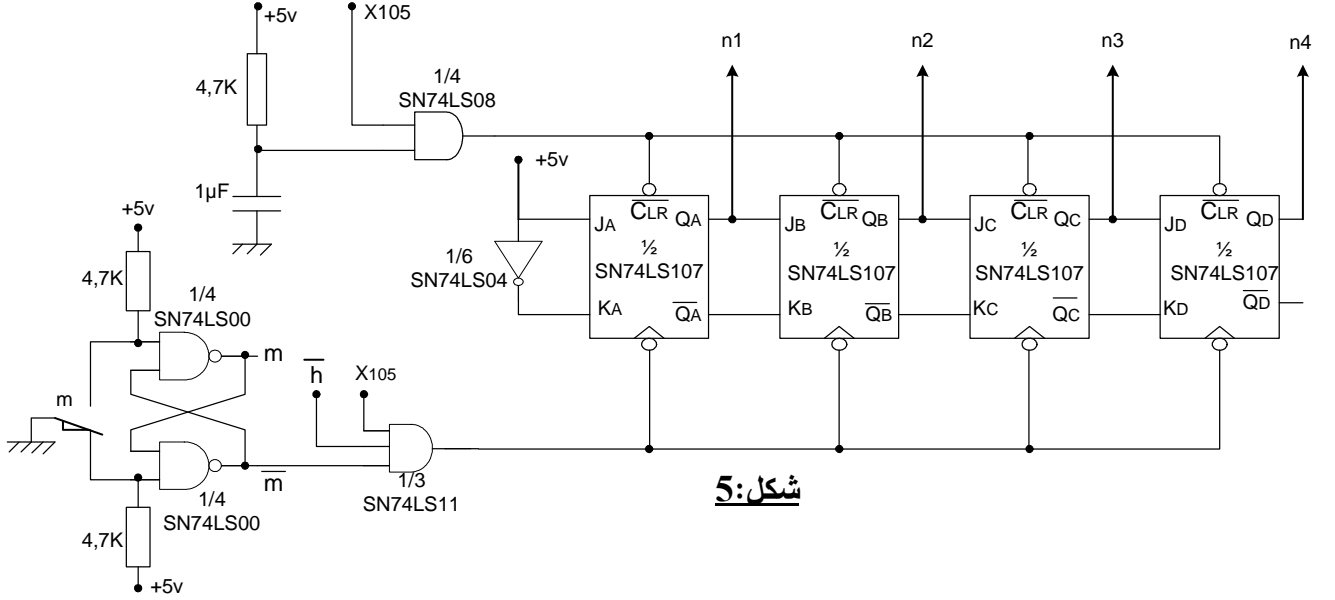
2- متمن تنسيق الأشغولات:



شكل: 4

1- تركيب تحكم تشغيل الغلق:

من أجل تبسيط متمن تنسيق الأشغولات، تشغيل الغلق محتوى في الإنتاج العادي ونتحكم فيه بمخارج سجل إزاحة n1 إلى n4.



شكل 5:

2- تأجيل t = 3s للأشغولة (2) "تثقيب":

بعد الضغط على الزر نهاية شوط "d" يحدث تأجيل لمدة 3 ثواني (سحب الشظايا)، لقد إختارنا طريقة المضخم العملي.

المضخم: $\mu A 741c$

$V_z = 8,1v$ BZX83C8V1 :Dz

$C = 100 \mu F$

$R_1 = 0,68k$

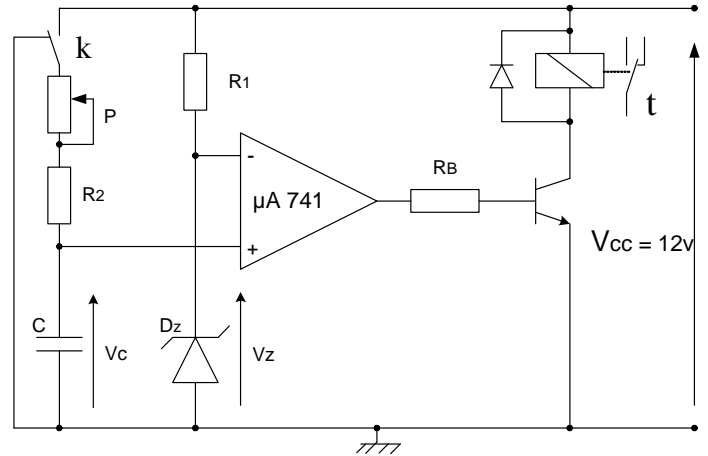
$R_2 = 10k$

$P = 47k$

$R_B = 120k$

$V_{cc} = 12v$

شكل 6:

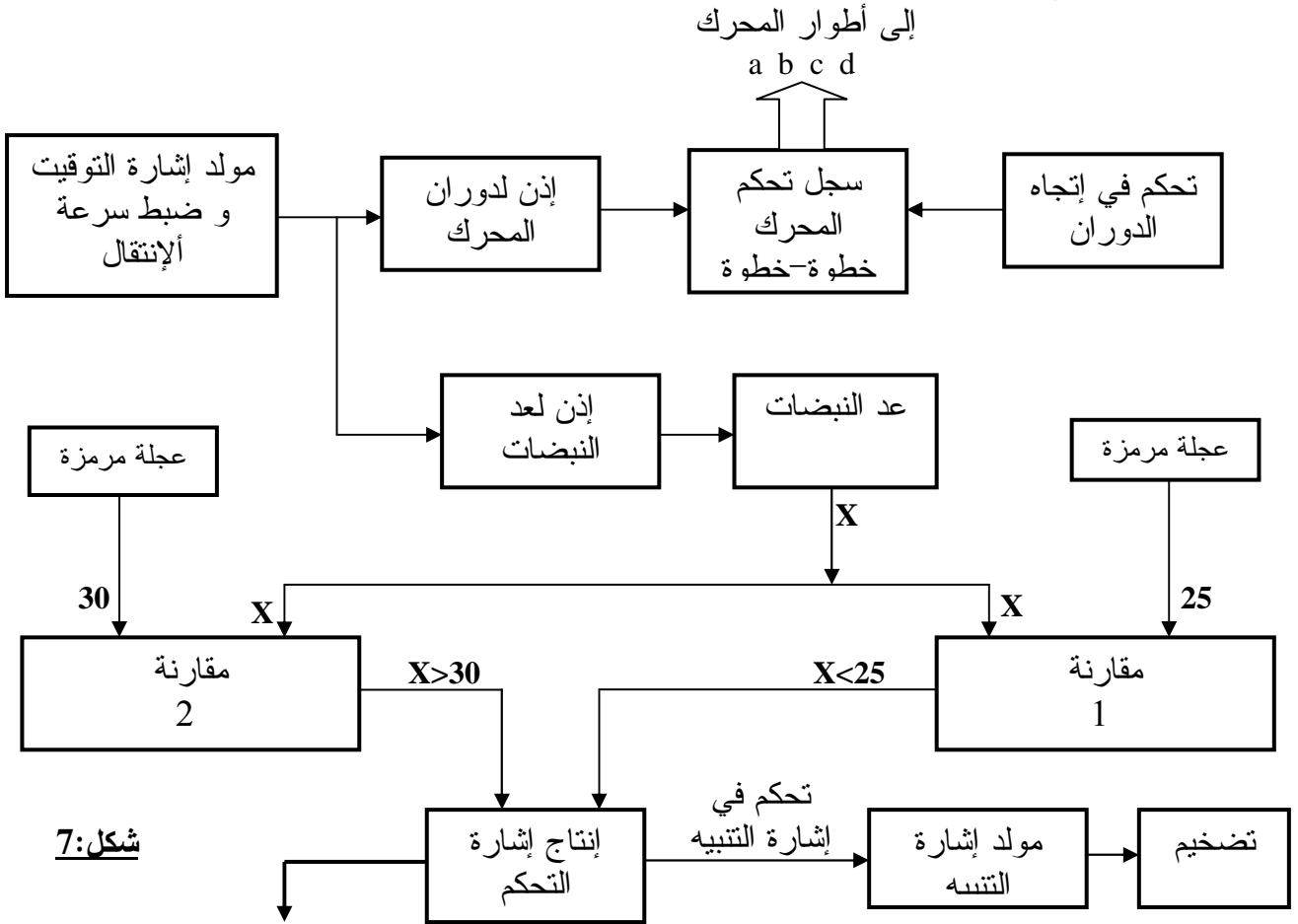


3- دراسة نظام مراقبة البعد "x" بين الثقبين كعنصر تقني:

تنجز هذه العملية خلال الأشغولة (3). و تستعمل:

- محرك خطوة-خطوة
- مقارنين، نطبق في الأول العدد 25 و في الثاني العدد 30
- عداد ثنائي 12 طابق
- سجل إزاحة شامل
- مولد إشارة التوقيت
- مولد إشارة صوتية
- مضخم على شكل دائرة مندمجة
- عدة بوابات منطقية

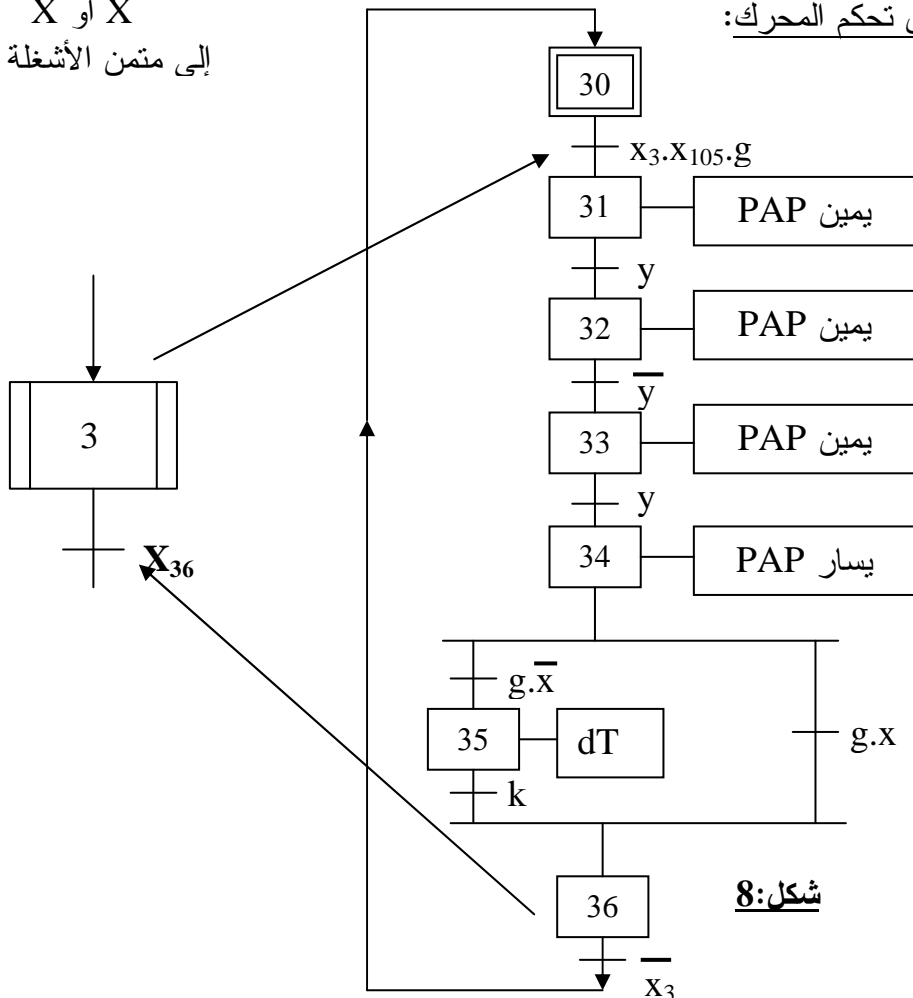
a- التصميم الوظيفي:



شكل: 7

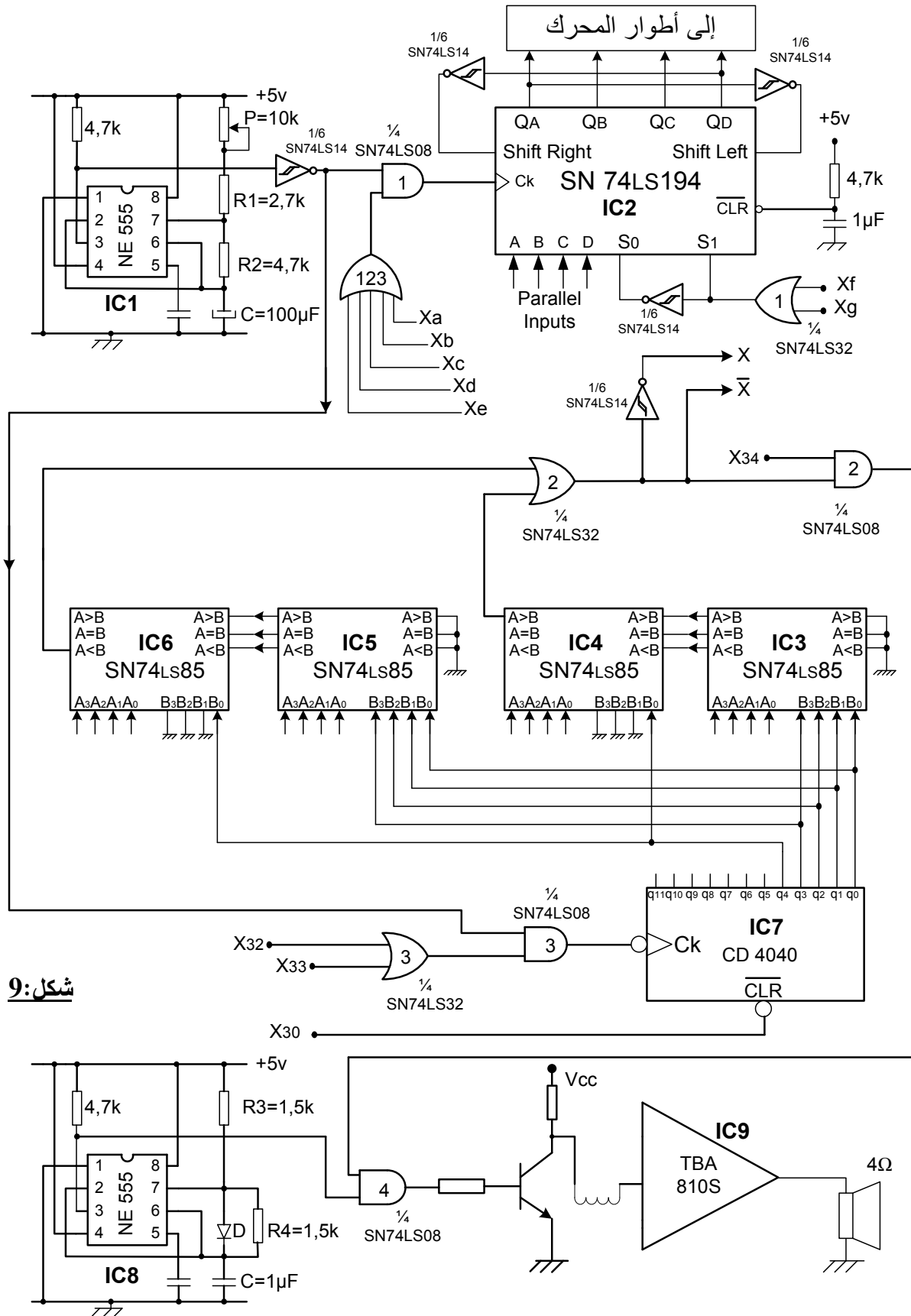
b- ممتن تحكم المحرك:

X أو \bar{X}
إلى ممتن الأشغلة (3)



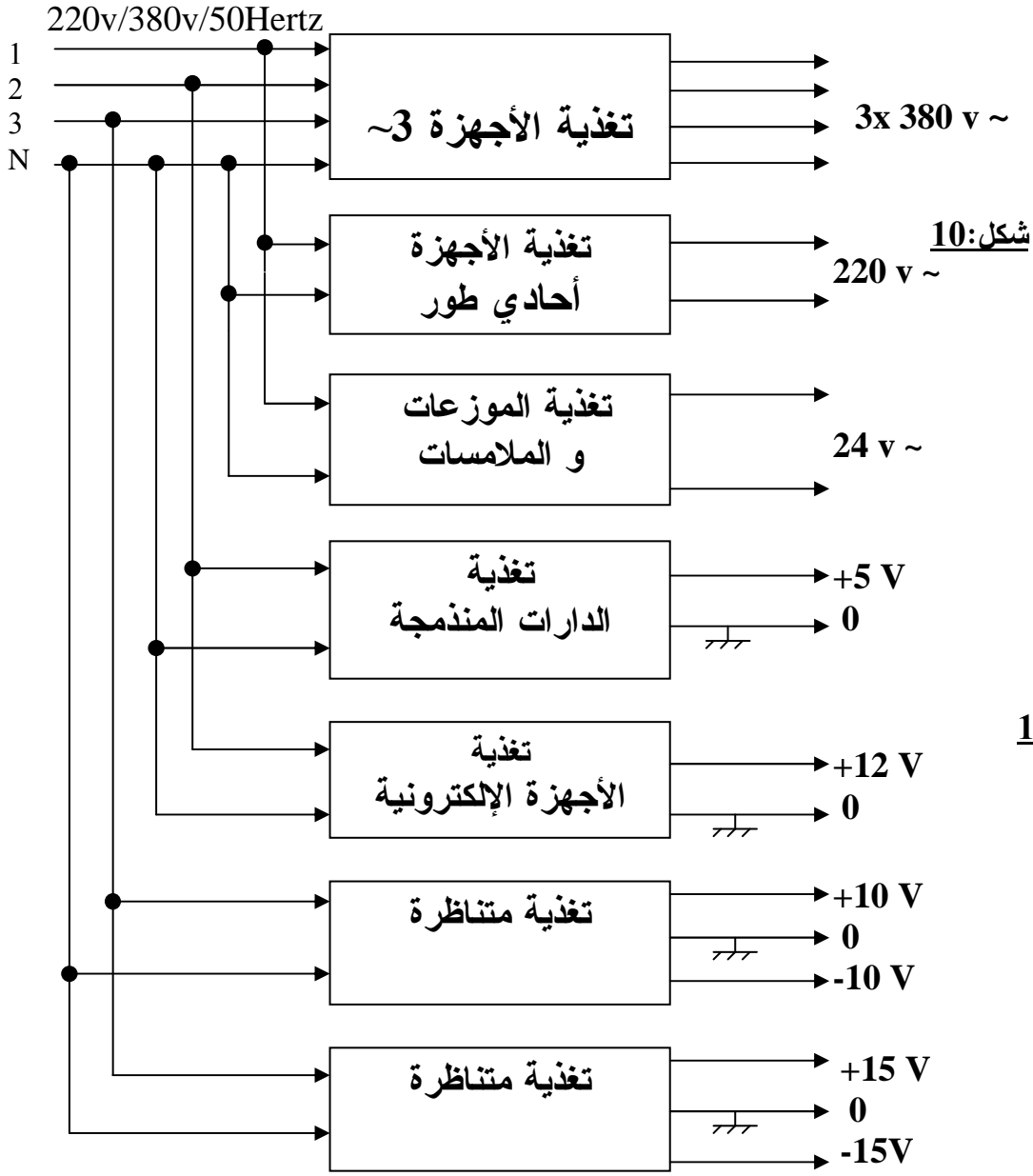
شكل: 8

C - التصميم المبدئي لإنجاز الوظائف:



شكل 9:

4- نظام التغذية:



شكل: 11

VI - الأجهزة المستعملة، المميزات و وثائق الصناعات:

1. الأجهزة الهوائية:

الخصائص	التحكم	النوع	الجهاز
12 بار	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهرو هوائي dP0 و dP1 ~ 24 v	رافعة مزدوجة المفعول	P
20 بار	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهرو هوائي dR0 و dR1 ~ 24 v	"	R
20 بار	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهرو هوائي dS0 و dS1 ~ 24 v	"	S
8 بار	موزع 2/3 كهرو هوائي dT ~ 24 v	رافعة ذات مفعول بسيط	T
8 بار	موزع 2/3 كهرو هوائي dV ~ 24 v	"	V

2. الأجهزة الكهربائية:

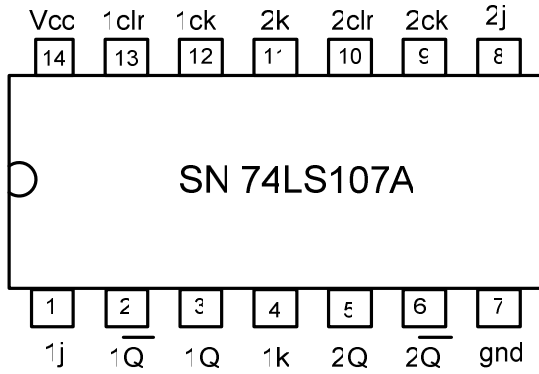
الخصائص	التحكم	النوع	الجهاز
U=220v/380v Pu=2,5Kw In=6A Cosφ=0,8 n=1460tr/mn إقلاع مباشر	ملاص KM1 ~ 24v	محرك لا التزامني 3~	M1
U=220v/380v 0,25Kw In=0,5A Cosφ=0,707 n=2900tr/mn إقلاع مباشر	ملاص KM2 ~ 24v	محرك لا التزامني 3~	M2
أحادي القطبية مغناطيس دائم ذو قطبين 8 أطوار: ID04008 من RTC P=3w C=20mNm	سجل إزاحة SN 74LS194 4 أرقام في الإتجاهين و مقايل BUZ 71A MOSFET	محرك خطوة-خطوة	PaP

3. الملتقطات:

النوع	العنصر
أزرار نهاية شوط كهربائية	a, b, c, d, e, f, k, l, m
زر نهاية شوط مصغر	g
ملتقط حثي Télémécanique XSA-V11161	h
خلية كهروضوئية ليزر Opto-coupleur Laser	y

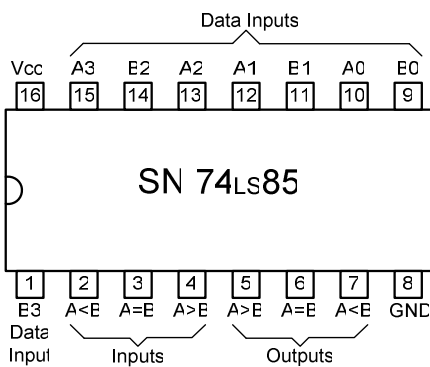
توزيع المساري و جداول الحقيقة

القلاب JK SN 74LS107A



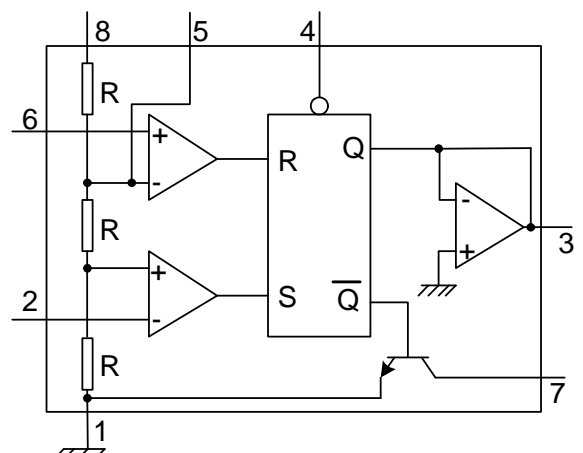
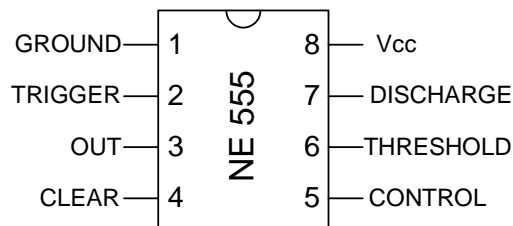
Inputs				Outputs	
Clear	Clock	J	K	Q	Q
L	X	X	X	L	H
H	↓	L	L	Q ₀	$\overline{Q_0}$
H	↓	H	L	H	L
H	↓	L	H	L	H
H	↓	H	H	TOGGLE	
H	H	X	X	Q ₀	$\overline{Q_0}$

المقارن SN74LS85



مداخل المقارنة				مداخل الوضع على التتابع			مخارج		
A3,B3	A2,B2	A1,B1	A0,B0	A>B	A<B	A=B	A>B	A<B	A=B
A3>B3	X	X	X	X	X	X	H	L	L
A3<B3	X	X	X	X	X	X	L	H	L
A3=B3	A2>B2	X	X	X	X	X	H	L	L
A3=B3	A2<B2	X	X	X	X	X	L	H	L
A3=B3	A2=B2	A1>B1	X	X	X	X	H	L	L
A3=B3	A2=B2	A1<B1	X	X	X	X	L	H	L
A3=B3	A2=B2	A1=B1	A0>B0	X	X	X	H	L	L
A3=B3	A2=B2	A1=B1	A0<B0	X	X	X	L	H	L
A3=B3	A2=B2	A1=B1	A0=B0	H	L	L	H	L	L
A3=B3	A2=B2	A1=B1	A0=B0	L	H	L	L	H	L
A3=B3	A2=B2	A1=B1	A0=B0	L	L	H	L	L	H

المؤجل الشامل NE 555



I / أسئلة الفهم و التحليل:

- I-1/ اقترح بيان التحليل الوظيفي التنازلي الموافق لتشغيل النظام؟
- I-2/ ما هو دور المراحل X_{101} X_{102} X_{103} لمتن الأمن؟- (شكل: 1 صفحة 3)
- I-3/ لماذا الانتقالية m بين المرحلتين X_{102} و X_{103} ثم المرحلتين X_{63} و X_{64} ضرورية؟
- I-4/ ما هو دور الإنتقالية a.c.e.g بعد المرحلة X_{101} ؟
- I-5/ ماذا تفعل الإنتقاليات n_1 إلى n_4 ؟
- I-6/ أنشئ متن مستوى 2 للأشغولة (1) "تحميل
- I-7/ ماهو دور البوابين "لا و" (NAND) المتصلة إلى m في دارة السجل شكل: 5 صفحة 4؟
- I-8/ اعتمادا على الأشغولة (3) شكل: 8 و متن الأمن، أعطي أرقام المراحل: X_b X_a X_g X_f X_e X_d X_c .
- I-9/ ما هو دور الدارة R-C ($4,7k\Omega-1\mu F$) المركبة في المدخل \overline{CLR} للدارة IC2 في الشكل: 9؟
- I-10/ عين قيمة المقاومة المتغيرة "P" و أحسب أكبر قيمة ممكنة للتأجيل "t" شكل: 6 صفحة 4
- I-11/ أكمل على ورقة الإجابة رقم 3 البيان الزمني لتشغيل الدارة IC2
- I-12/ ما هو دور الثنائية "D" في الدارة IC8 في الشكل: 9؟

II / أشغولة التشغيل التحضيري :

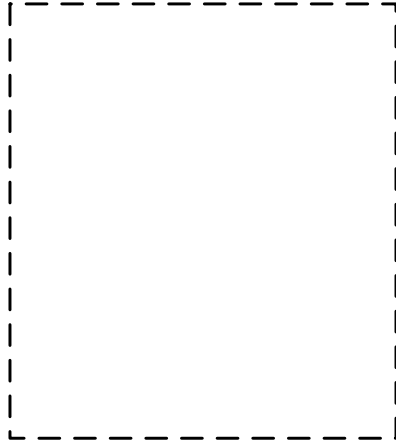
- II-1/ على ورقة الإجابة رقم 1 أكمل المعقب الكهربائي للأشغولة "تشغيل تحضيري" X_{104} مع:
- (a) تمثيل المخارج
- (b) التحكم و الاستطاعة للرافعة « P »
- (c) التحكم و الإستطاعة للمحرك « M1 »
- II-2/ في التشغيل الاسمي للمحرك M1 احسب: المردود و الانزلاق و الاستطاعة المطبقة على محور الصنية علما أن مردود مخفض السرعة هو 90% .

III / أشغولة المراقبة :

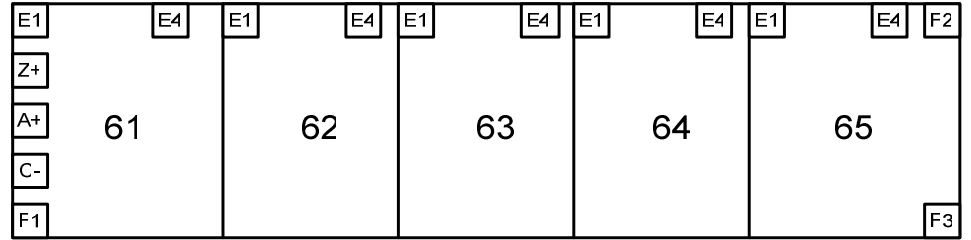
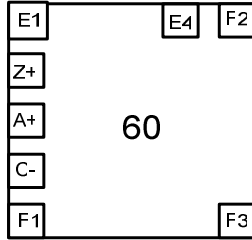
- III-1/ على ورقة الإجابة رقم 2 أكمل المعقب الإلكتروني للأشغولة "مراقبة" (3) شكل: 8 و تركيب متصدر الاستطاعة و دارة الرافعة T.

III-2/

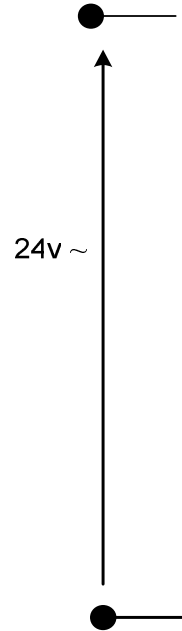
- 1) أحسب لمولد إشارة التوقيت بالدارة "IC1" قيمة المقاومة المتغيرة "P" لكي تتحصل على انتقال الحامل ب 1cm خلال 10 ثوان
- 2) ما هي القيم التي يجب تطبيقها في المداخل A_0 A_1 A_2 A_3 للدارات IC4 IC3 IC6 IC5؟



التغذية



المخارج

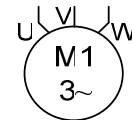
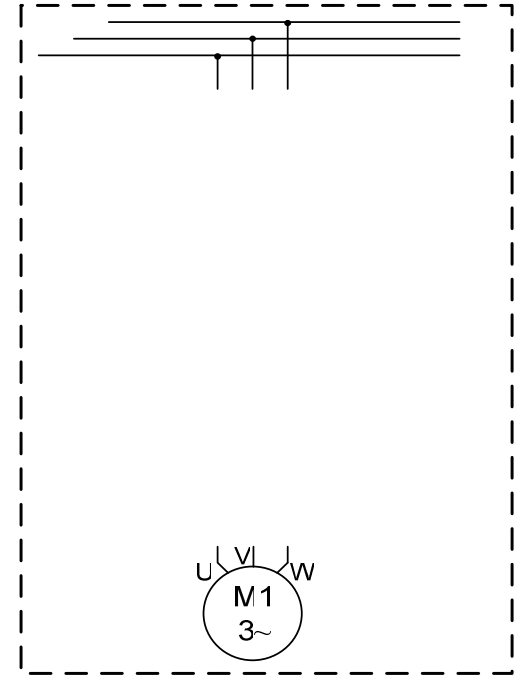


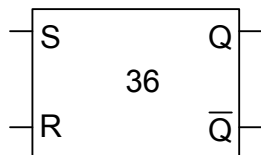
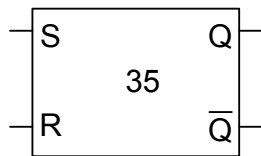
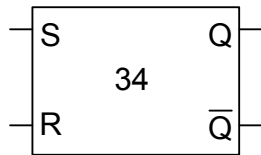
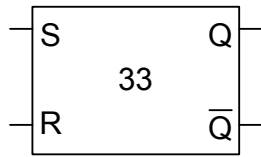
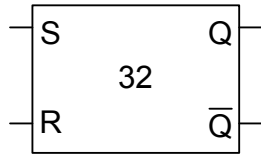
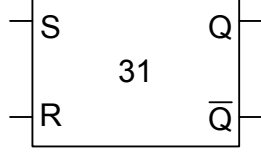
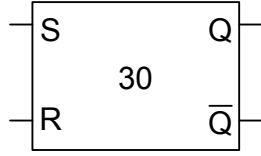
24v ~



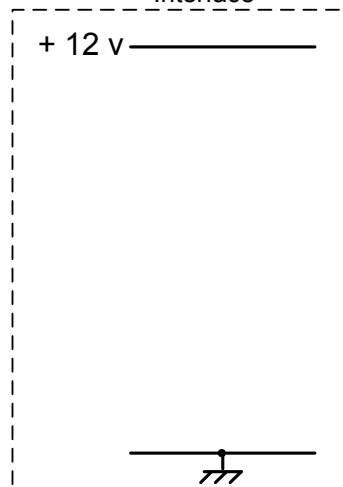
تركيب التحكم و الإستطاعة للرافعة: P

تركيب الإستطاعة للمحرك: M1

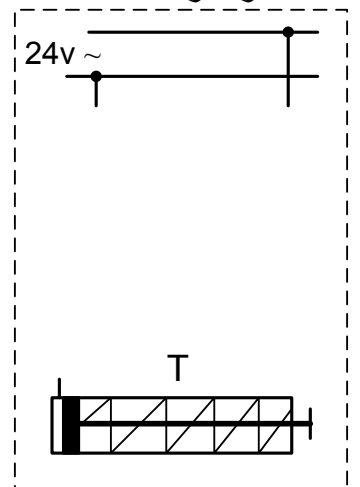




متصدر الإستطاعة
Interface

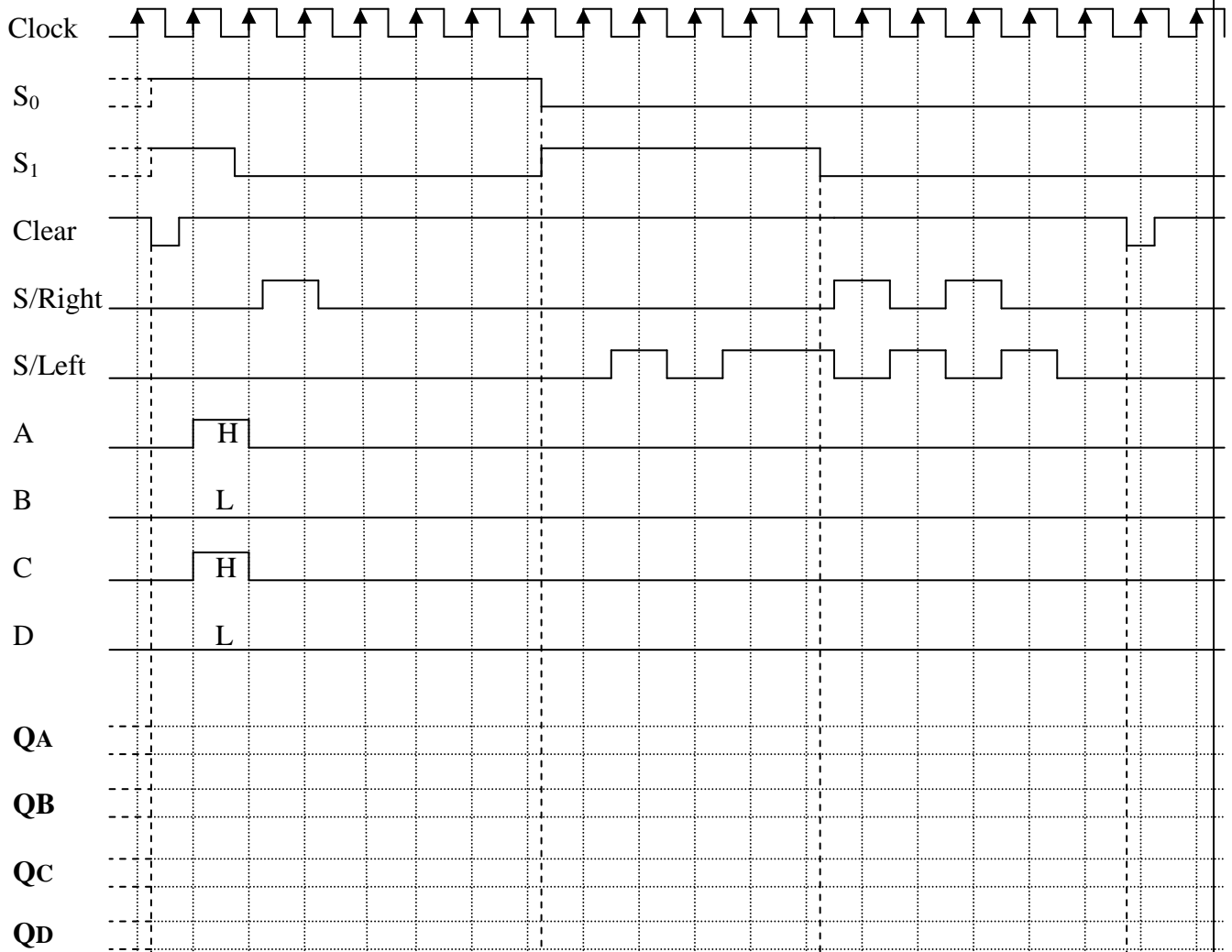
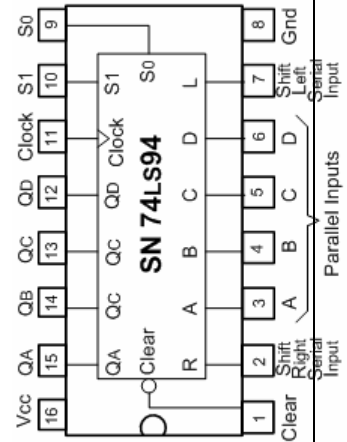


دائرة الرافعة: T



ورقة الإجابة رقم 3 : سجل إزاحة SN 74LS94 : أكمل البيان الزمني للمخارج QA QC QB QA
 باستعمال جدول الحقيقة التابع

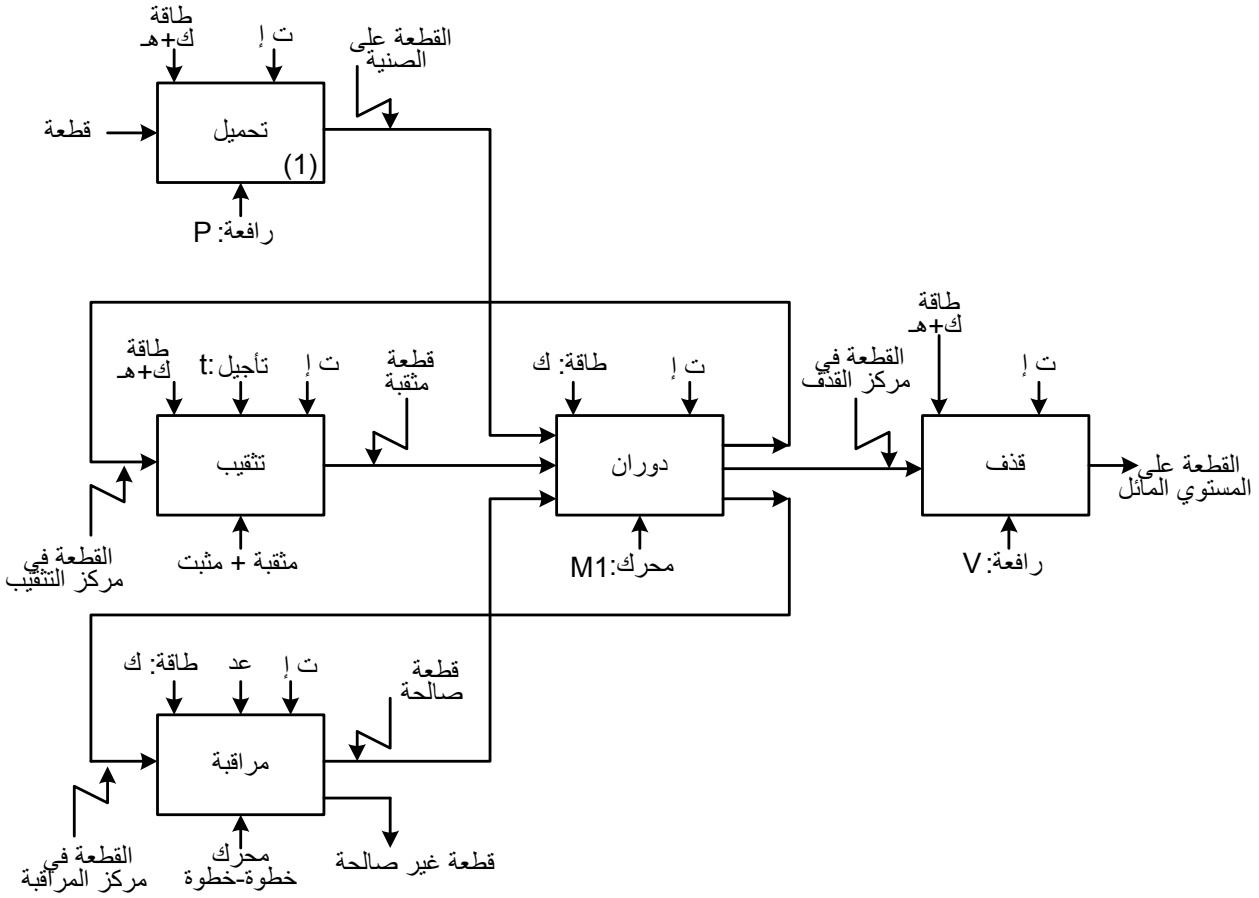
INPUTS					OUTPUTS							
CLEAR	MODE		CLOCK	SERIAL		PARALLEL		QA	QB	QC	QD	
	S1	S0		LEFT	RIGHT	A	B	C	D	QA0	QB0	QC0
L	X	X	X	X	X	X	X	X	L	L	L	L
H	X	X	L	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0
H	H	H	↑	X	X	a	b	c	a	b	c	d
H	L	H	↑	X	H	X	X	X	H	QAn	QBn	QCn
H	L	H	↑	X	L	X	X	X	L	QAn	QBn	QCn
H	H	L	↑	H	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	H
H	H	L	↑	L	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	L
H	L	L	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0



التصحيح النموذجي:

I / أسئلة الفهم و التحليل:

I-1/

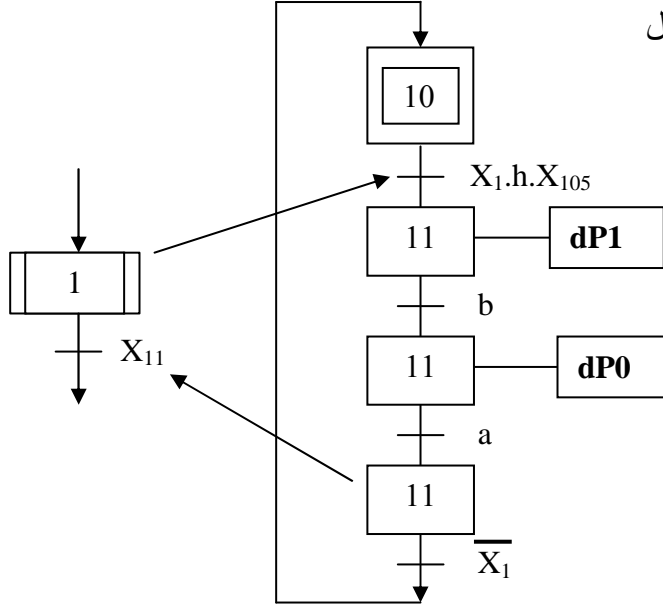


I-2/ هي مراحل وضع النظام في الحالة الأصلية

I-3/ تطلب إطلاق m لكي تدور الصنينة. لو كانت هذه الإنتقالية غير موجودة، يكون أمر الدوران لكن الصنينة تبقى ثابتة

I-4/ تراقب وجود كل رافعة و المحرك PaP في الحالة الأصلية

I-5/ في حالة عدم وجود قطع في مركز التحميل، الإنتقاليات: n_1 تمنع تنفيذ الأشغولة (1) n_2 تمنع تنفيذ (2) n_3 تمنع تنفيذ (3) n_4 تمنع (4) و هذا تدريجيا



7-I / تعمل كدارة ضد الارتدادات لإنتاج مستوى منطقي مستقر للعنصر m

$$Xa=X_{101} \quad Xb=X_{31} \quad Xc=X_{32} \quad Xd=X_{33} \quad Xe=X_{34} \quad Xf=X_{101} \quad Xg=X_{34} \quad /8-I$$

9-I / هذه الدارة تقوم بالرجوع إلى 0 آلي للسجل عند وضعه في حالة التشغيل

10-I /

$$V_c = V_{cc} \left(1 - e^{\frac{-t}{(P+R_2)C}} \right) \Rightarrow \frac{-t}{(P+R_2)C} = \text{Log} \left(1 - \frac{V_c}{V_{cc}} \right) = \text{Log} \left(1 - \frac{V_z}{V_{cc}} \right) = \text{Log} \left(1 - \frac{8,1}{12} \right) = -1,124$$

$$P + R_2 = \frac{t}{1,124 \cdot C} = \frac{3}{1,124 \cdot 10^{-4}} = 26700 \Rightarrow P = 26700 - R_2 = 26700 - 10000 \quad P = 16,7k\Omega$$

- أكبر قيمة t

$$P = 47000\Omega \Rightarrow t = -(P + R_2)C \cdot \text{Log} \left(1 - \frac{V_z}{V_{cc}} \right) = 6,4 \quad t_{\max} = 6,4s$$

11-I / - أنظر إلى ورقة الإجابة للبيان الزمني

12-I / الثنائية D تمنع تشحيم المكثفة عبر R3 إذن النسبة الدورية للإشارة (Rapport cyclique) هو 50% هذا يكافئ أن مدة التشحيم تساوي مدة التفريغ

II / أشغولة التشغيل التحضيري

1-II / أنظر إلى ورقة الإجابة رقم 1

2-II / إذا كان η_1 مردود المحرك و η_2 مردود مخفض سرعة مردود الجملة هو $\eta = \eta_1 \cdot \eta_2$

$$\eta_1 = \frac{Pu}{Pa} = \frac{2500}{\sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos \varphi} = \frac{2500}{\sqrt{3} \cdot 380 \cdot 6 \cdot 0,8} = 0,791 \quad \eta_1 = 79,1\%$$

$$g = \frac{1500 - 1460}{1500} = 0,0266 \quad g = 2,67\%$$

لمخفض السرعة الاستطاعة المستهلكة هي الاستطاعة النافعة للمحرك أي 2500w

$$Pr_v = 2500 \cdot 0,9 = 2250 \quad Pr_v = 2250w$$

III / أشغولة المراقبة

1-III - / أنظر إلى ورقة الإجابة رقم 2

1-2-III / كل خطوة تكافئ 1mm إذن خطوة واحدة تكافئ 1 ثانية أي دورة إشارة التوقيت

$$T = (P + R_1 + 2 \cdot R_2) \cdot C \cdot \log 2 = 1 \Rightarrow P + R_1 + 2 \cdot R_2 = \frac{1}{C \cdot \log 2} = 14425 \Rightarrow P = 14425 - R_1 - 2 \cdot R_2$$

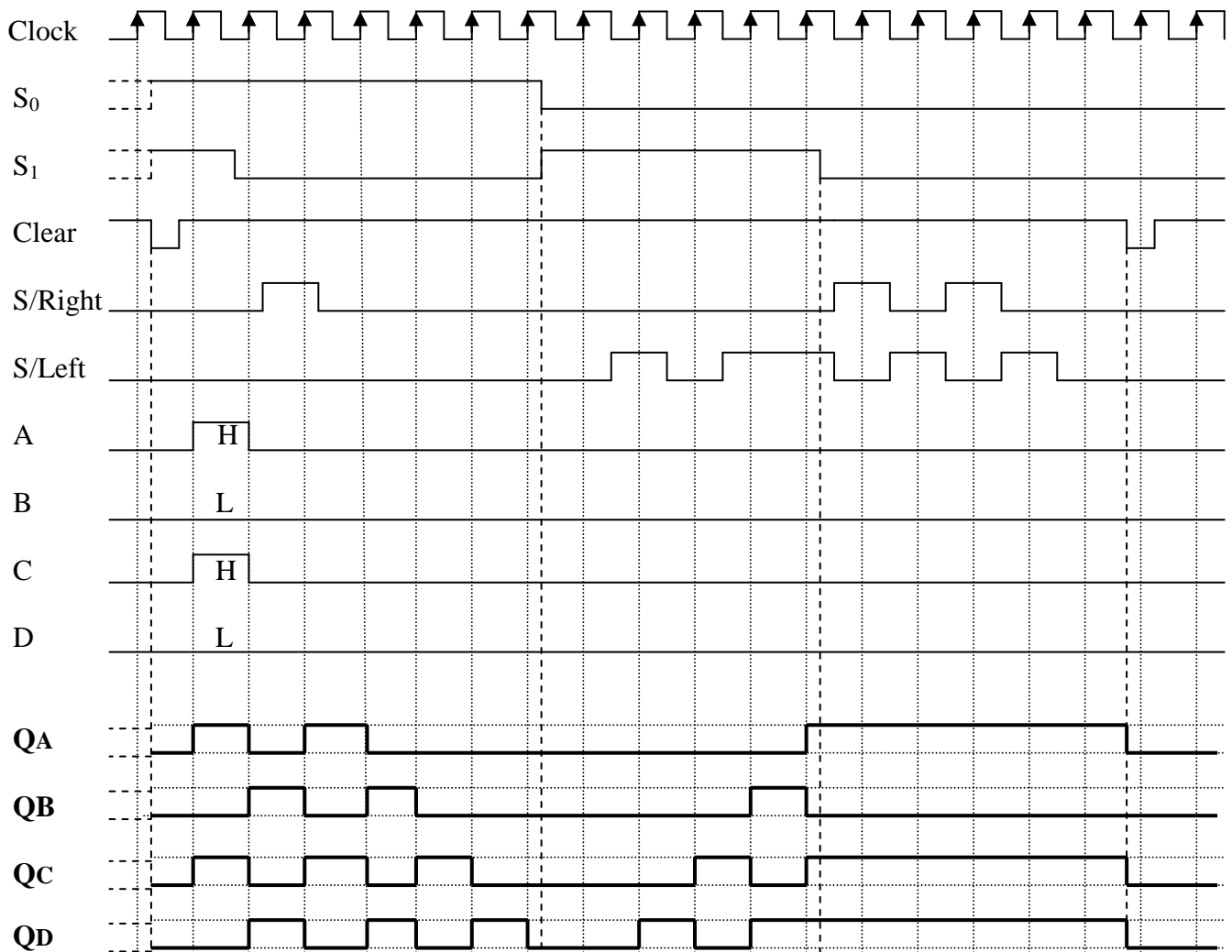
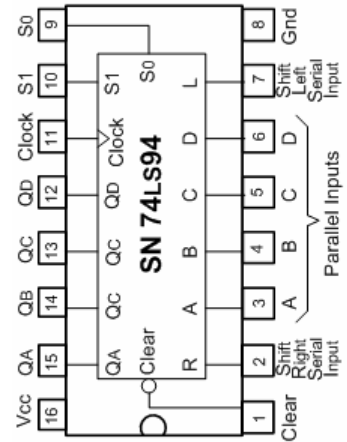
$$P = 14425 - 2700 - 9400 \quad P = 2,325k\Omega$$

1-2-III / نطبق في IC3 و IC4 ${}_2(00011001) = 25$ إذن 1001 في IC3 و 0001 في IC4

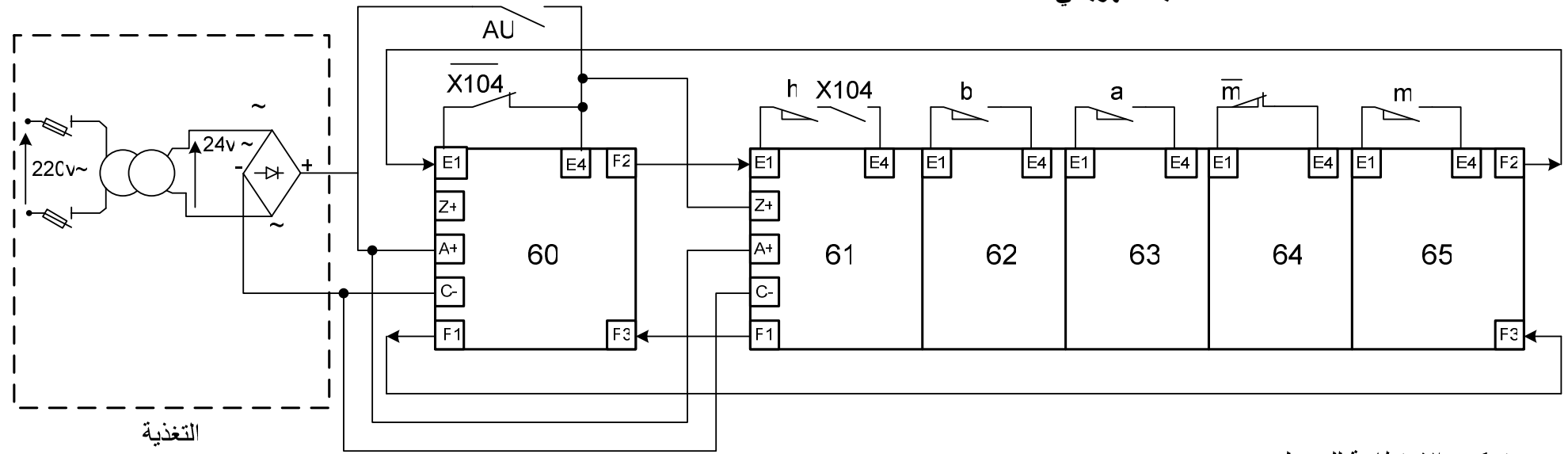
نطبق في IC5 و IC6 ${}_2(00011110) = 30$ إذن 1110 في IC5 و 0001 في IC6

ورقة الإجابة رقم 3 : سجل إزاحة SN 74LS94: أكمل البيان الزمني للمخارج QA QB QC QD باستعمال جدول الحقيقة التابع

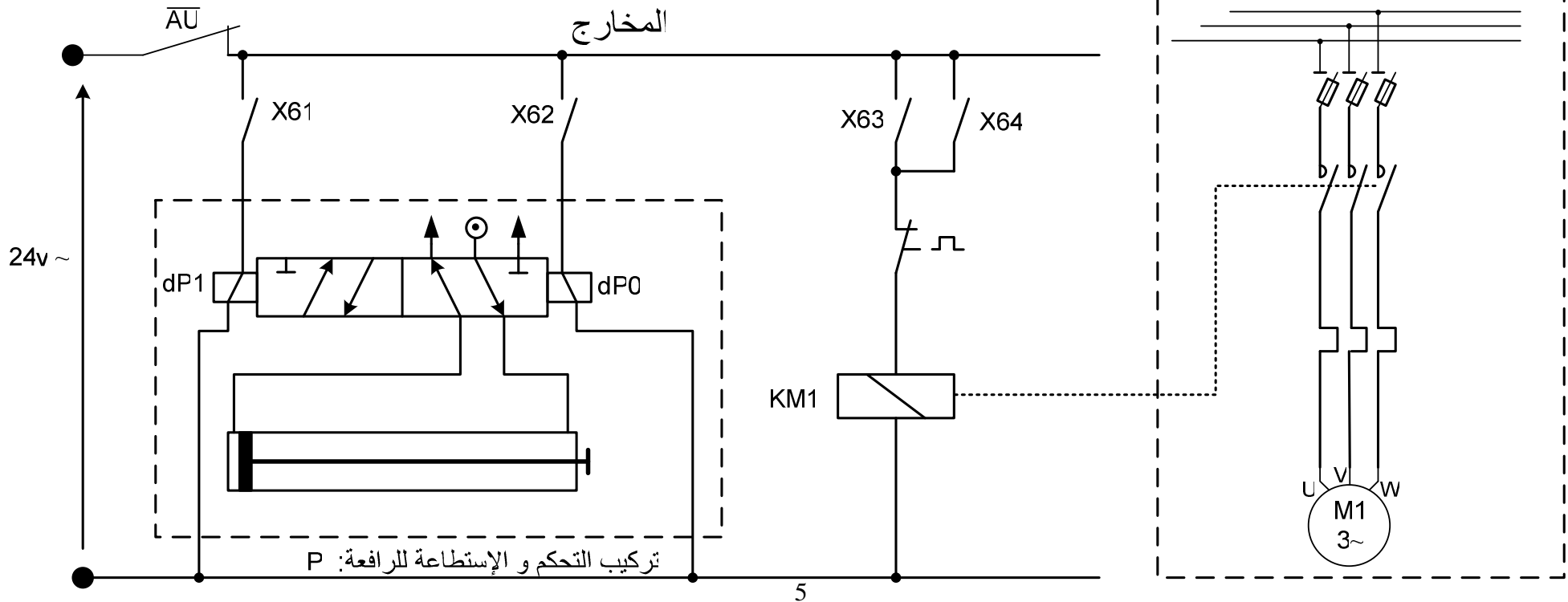
INPUTS					OUTPUTS								
CLEAR	MODE		CLOCK	SERIAL		PARALLEL							
	S1	S0		LEFT	RIGHT	A	B	C	D				
L	X	X	X	X	X	X	X	X	X	L	L	L	L
H	X	X	L	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0
H	H	H		X	X	a	b	c	d	a	b	c	d
H	L	H		X	H	X	X	X	X	H	QAn	QBn	QCn
H	L	H		X	L	X	X	X	X	L	QAn	QBn	QCn
H	H	L		H	X	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	H
H	H	L		L	X	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	L
H	L	L	X	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0



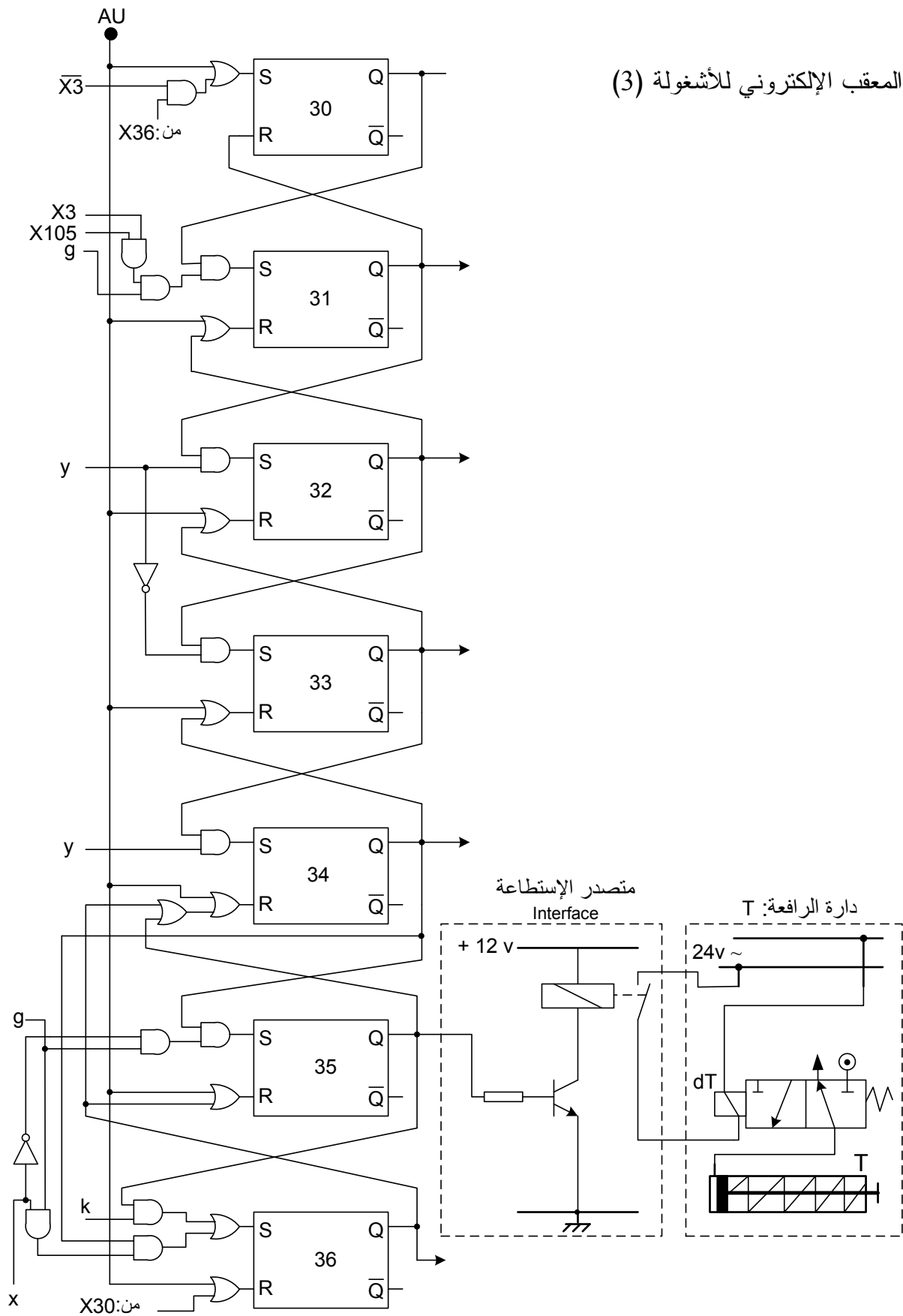
المعقب الكهربائي



تركيب الإستطاعة للمحرك: M1



المعقب الإلكتروني للأشغولة (3)



نظام آلي لملء علب بمسحوق كيميائي

- يحتوي الموضوع على 12 صفحة
- وصف تشغيل النظام:..... صفحات 1 إلى 5
 - الموارد التقنية:..... صفحتان 6 و 7
 - الأسئلة:.....صفحة 8
 - ورقات الإجابة:.....صفحات 9 إلى 11
 - تمثيل النظام:.....صفحة 12

I. دفتر المعطيات المبسط

- 1- الهدف: يستعمل النظام لملء علب مختلفة السعة بمسحوق كيميائي مخزن في محقان
- 2- الوصف: يحتوي النظام على:
 - مركز كشف وجود علبة
 - مركز الملء
 - مركز رجوع العلب
 - 3 بسط نقالة
 - 4 مستويات مائلة

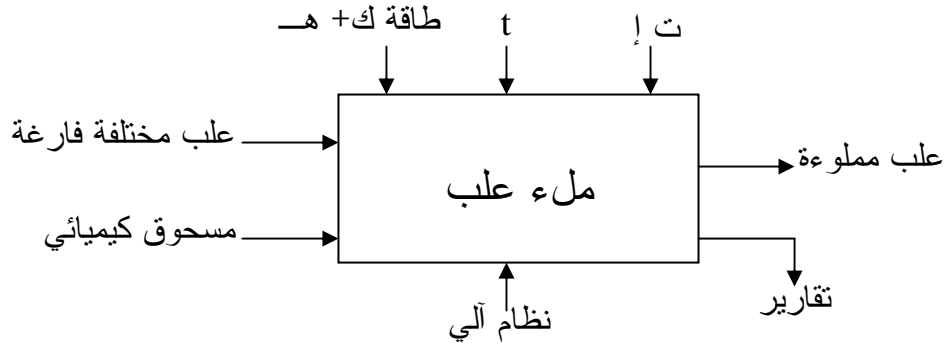
3- كيفية التشغيل:

تصل العلب على المستوي المائل (4)PI و تنقل بواسطة البساط (1) حتى تكشف بالخلية الكهروضوئية C_1 ، يتوقف إذن البساط و هناك حالتين:

- أ- مركز الملء حر: يكون تحويل العلبة إلى المستوي المائل (1)PI بالرافعتين S و L حسب دورة مربعة و لما تصبح الرافعة S في حالة السكون، البساط (2) يجر العلبة حتى ينقطع الشعاع الضوئي للخلية C_2 .
- طريقة تعيين سعة العلبة: كل علبة تحتوي على رمز بخطوط سوداء و بيضاء (codes barres) و لنا 4 علب ذات سعات مختلفة فنجد 4 خطوط يضيئها مصباح - أمام كل خط مقفل حساس للضوء - إذا كان المقفل أمام خط أبيض، هذا الأخير يعكس الأشعة الضوئية و المقفل ناقلي. لكن المقفل يكون غير ناقلي أمام خط أسود.
 - الملء: ينفث صمام المحقان Ev و بعد مدة زمنية t التي تكافئ نتيجة المقارنة بين مخارج المقاحل الحساسة للضوء و عداد ثنائي، الصمام يغلق و يدور البساط (2) حتى تصبح العلبة المملوءة على المستوي المائل (2)PI.

- ب- مركز الملء مشغول: تدفع الرافعة R العلبة إلى البساط (3) و عند رجوعها إلى حالة السكون، يجر هذا البساط العلبة حتى ينقطع الشعاع الضوئي للخلية C_3
- في حالة وجود منطقة فارغة على البساط (1) أمام المستوي المائل $PI(4)$ الرافعة P تدفع العلبة و تعود إلى حالة السكون و كل هذا يكافئ رجوع العلبة ألياً.
 - في حالة وجود علبة في هذه المنطقة، يكشف عنها الملتقطان السعويان Cp_1 و Cp_2 فالبساط (3) يستمر في حركته حتى تصبح العلبة على المستوي المائل $PI(3)$ و رجوعها يكون بطريقة يدوية (غير مدروس)
- ملاحظة: رجوع العلب ألياً أو يدويا (Recyclage) يستعمل لكي نتجنب ازدحام البساط الأساسي (1) لأن العلب تصل على المستوي المائل $PI(4)$ بطريقة عشوائية.

II. التحليل الوظيفي: الوظيفة الشاملة و النشاط البياني A-0

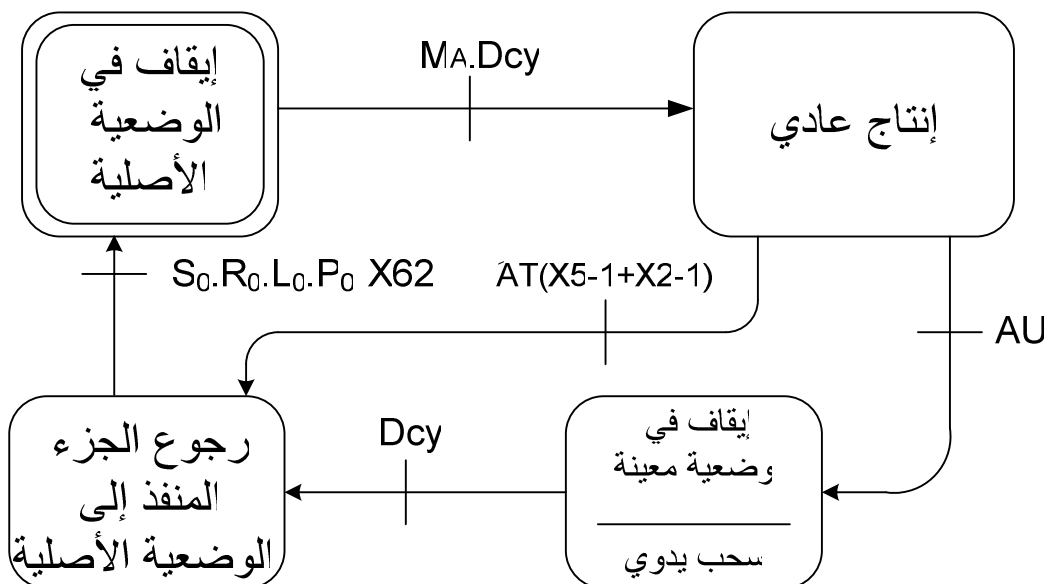


يمكن تجزئة تشغيل النظام إلى 5 أشغولات:

- الأشغولة الأولى: تقدم البساط (1) الأشغولة الثانية: إتيان بالعلبة إلى مركز الملء
- الأشغولة الثالثة: ألمء و الإخلاء الأشغولة الرابعة: تحويل العلبة إلى البساط (3)
- الأشغولة الخامسة: رجوع العلبة إلى البساط (1) أو إخلائها

III. أنماط التشغيل و التوقف:

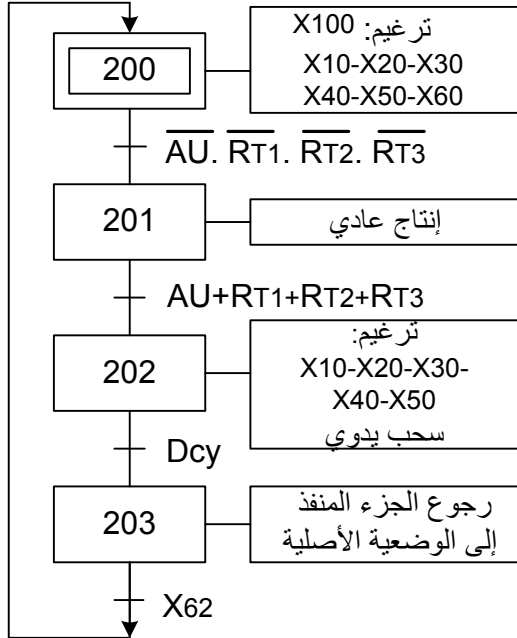
- مبدل "MA/AT" يسمح بوضع النظام تحت توتر أي: "MA" تشغيل و "AT" إيقاف
- الضغط على زر "Dcy" يؤدي إلى بداية التشغيل
- عند وجود خلل الضغط على زر "AU" يؤدي إلى إيقاف استعجالي في وضعية معينة- ثم بعد سحب يدوي للعلب، الضغط على "Dcy" يضع الجزء المنفذ في الحالة الأصلية



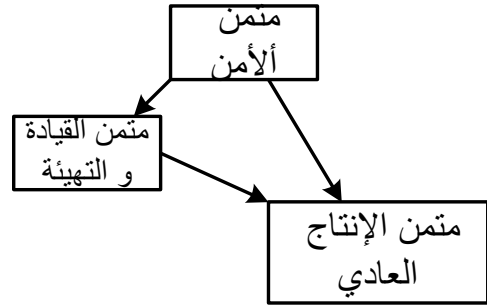
IV. التحليل الزمني:

نجد 3 متمنات لتسيير تشغيل النظام و هي: متمن الأمن (GS) متمن القيادة و التهيئة (GCI) و متمن الإنتاج العادي (GPN) الذي يتكون من متمن تنسيق الأشغولات و المراحل المختلفة لكل إشغولة.

متمن الأمن

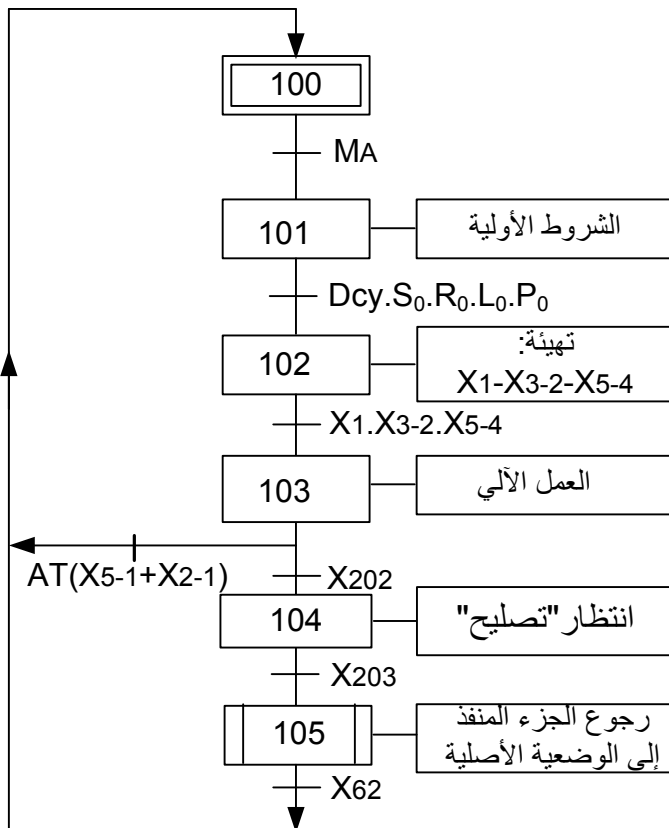


التدرج بين المتمنات



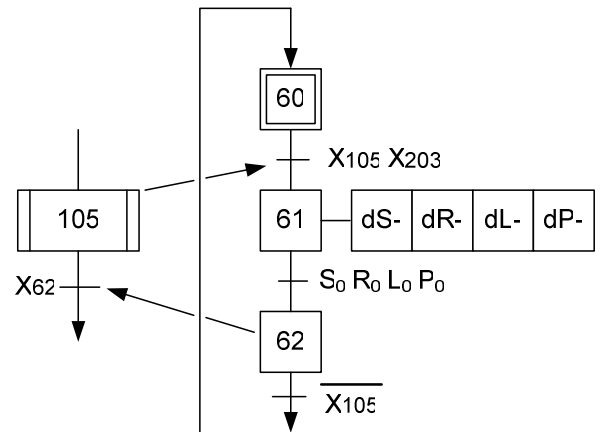
تمثل RT3 RT2 RT1 تماسات المرحلات الحرارية للمحركات: M3 M2 M1 خلال المرحلة: X202 نسحب يدويا العلب الموجودة على البسط.

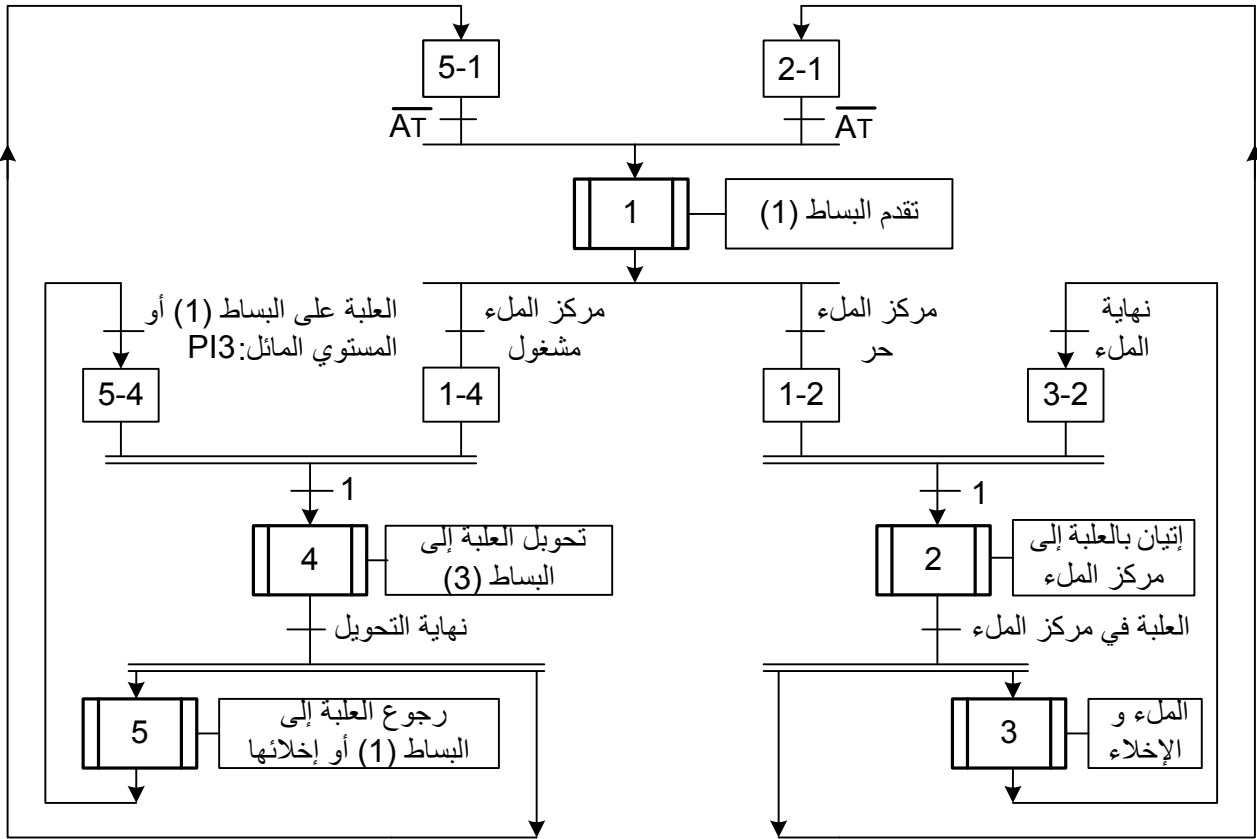
متمن القيادة و التهيئة:



الأشغولة X(104)

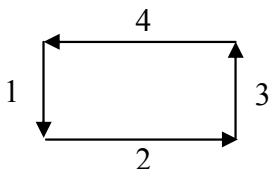
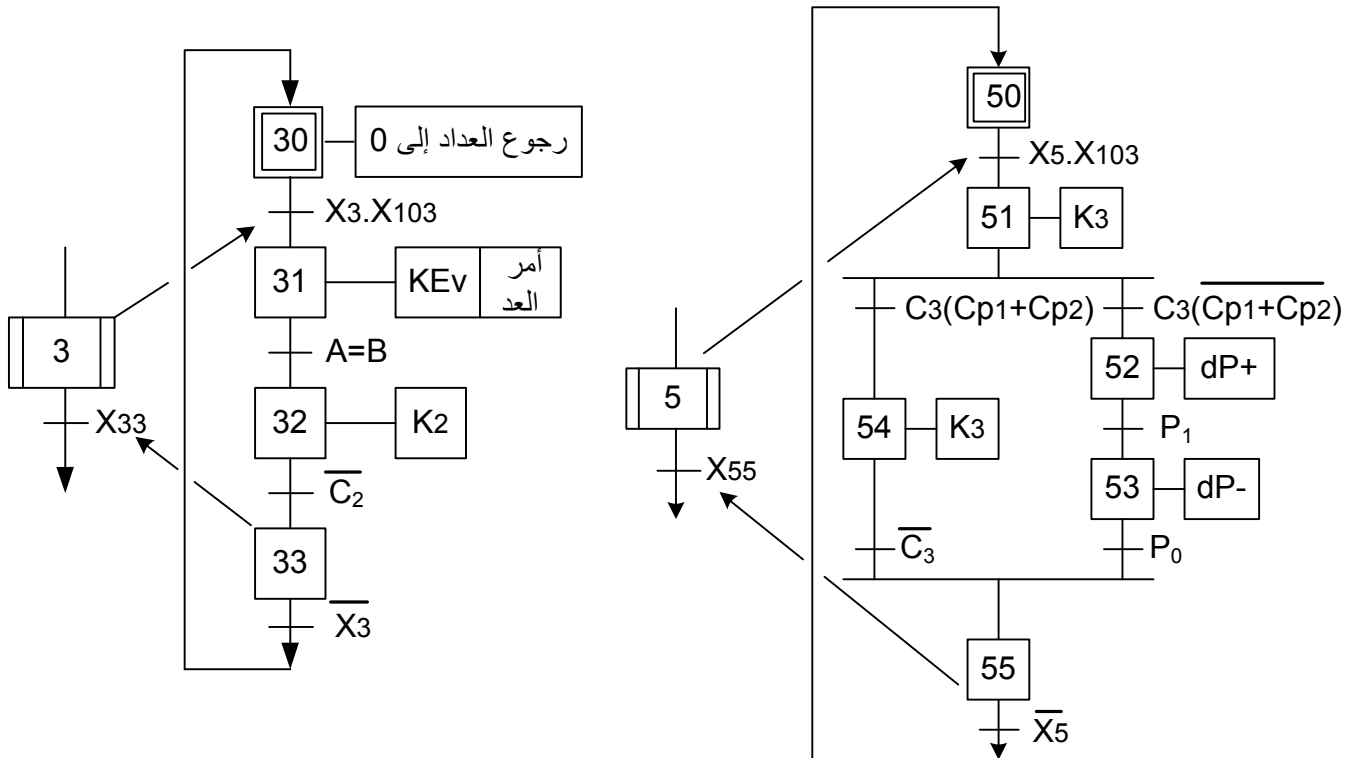
"رجوع الجزء المنفذ إلى الوضعية الأصلية"





ملاحظة: خلال الأشغولة (5) يمكن تحويل العربة من البساط (3) إلى البساط (1) رغم حركة هذا الأخير

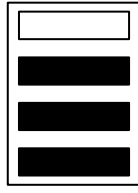
متمن الأشغولة (5) رجوع العربة إلى البساط (1) أو إخلائها: متمن الأشغولة (3) الملء و الإخلاء:



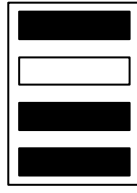
الأشغولة (2): حركة الرافعتين "S" و "L" تكون حسب دورة مربعة:

.V إنجازات تكنولوجية:

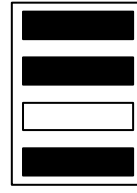
(1) الترميز بالخطوط لتعيين سعة العلب:



رمز علبه ذات سعة 40Kg



رمز علبه ذات سعة 20Kg

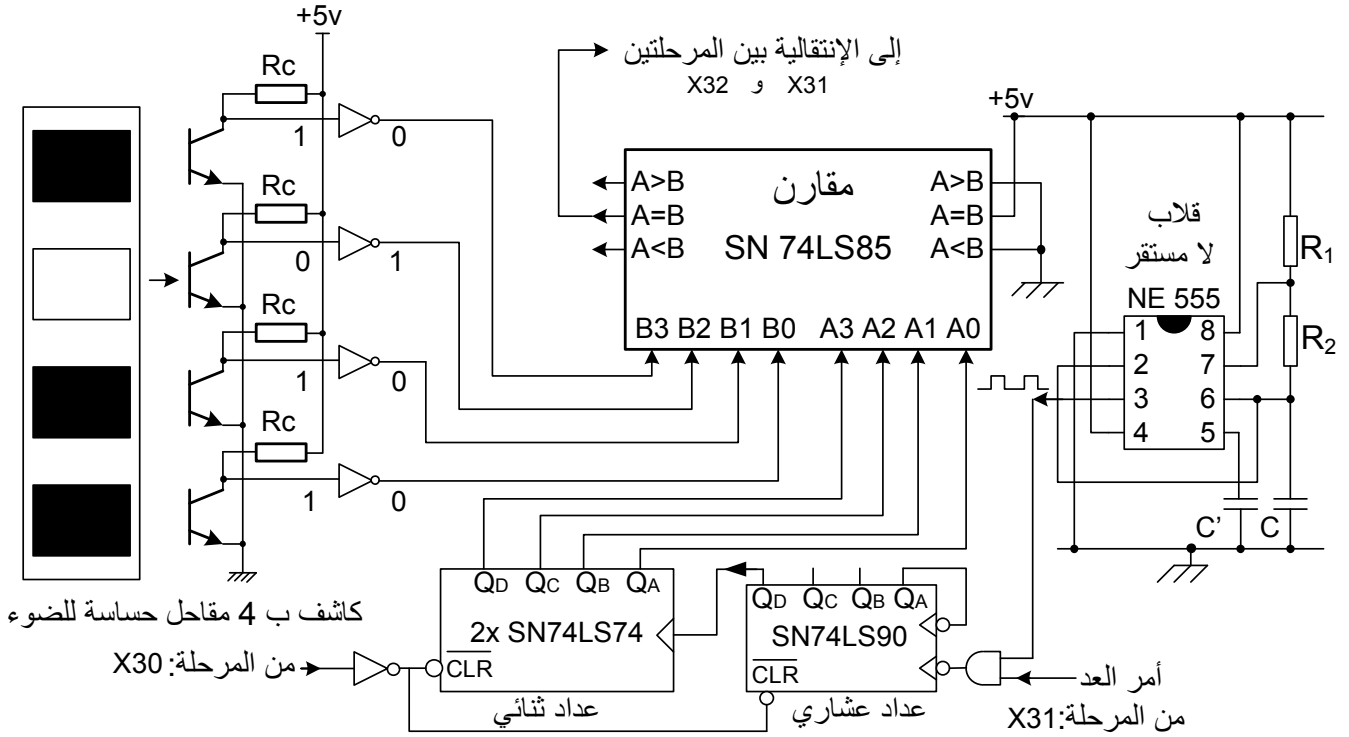


رمز علبه ذات سعة 10Kg



رمز علبه ذات سعة 5Kg

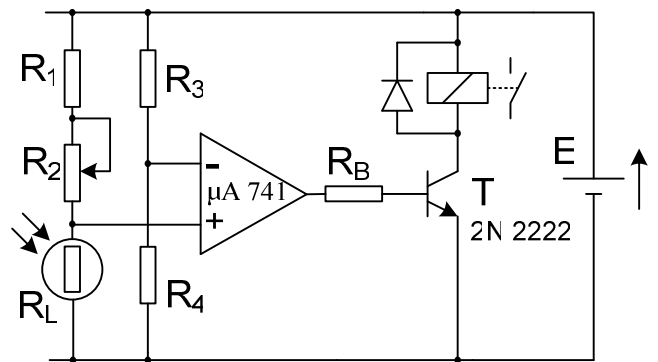
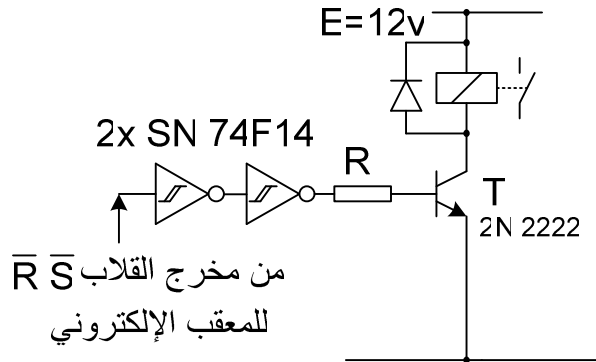
(2) نظام كشف نوع العلبه و ضبط مدة الملء:



$$\ln 2 = 0,693 \quad C = 10\mu F \quad R_1 = 5K \quad R_2 = 10K\Omega$$

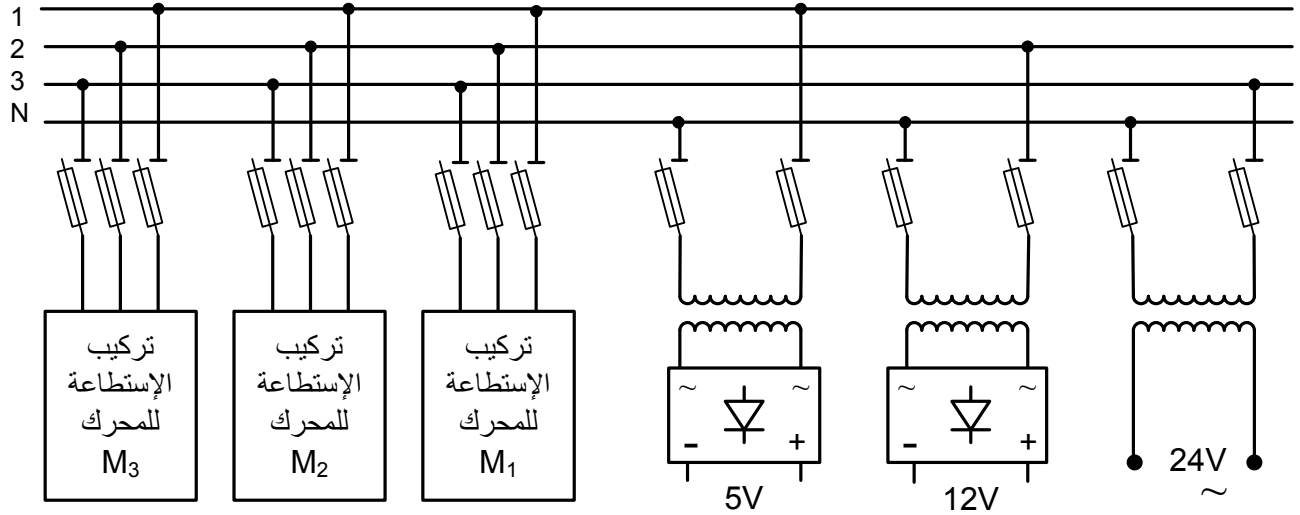
(3) تركيب الخلايا الكهروضوئية و متصدر الاستطاعة:

كل من الخلايا C1 C2 C3 مركبة باستعمال مضخم عملي



$$E = 12v \quad R_1 = 5K\Omega \quad R_3 = 8K\Omega \quad R_4 = 12K\Omega$$

R_2 قابلة لتغيير من 0K إلى 47K Ω مقاومة الخلايا $R_L = 4,7K\Omega$ تحت الضوء و $R_L = 33K\Omega$ في الظلام



مميزات الأجهزة: (5)

الملامسات	المحركات
K_1 : مؤجل $24V \sim$ K_{11} : $24V \sim$	M_1 : محرك لا تزامني ثلاثي طور $220V/380V$ $P_u=4800W$ $\eta=80\%$ $\cos\phi=0,75$ إقلاع بإزالة مقاومات الساكن في شوطين
K_2 : مؤجل $24V \sim$ K_{21} : لإقران نجمي $24V \sim$ K_{22} : لإقران مثلثي $24V \sim$	M_2 : محرك لا تزامني ثلاثي طور $380V/660V$ إقلاع نجمي - مثلثي $P_u=5000W$ $\eta=85\%$ $\cos\phi=0,82$ الضياعات الثابتة: $P_{fs}+P_m=280W$ نعتبرها متساوية المقاومة المقاسة بين طوري الساكن $R=2,15\Omega$
K_3 : $24V \sim$	M_3 : محرك لا تزامني ثلاثي طور $220V/380V$ $P_u=4800W$ $\eta=80\%$ $\cos\phi=0,75$ إقلاع مباشر - مزود بمكبج بغياب تيار

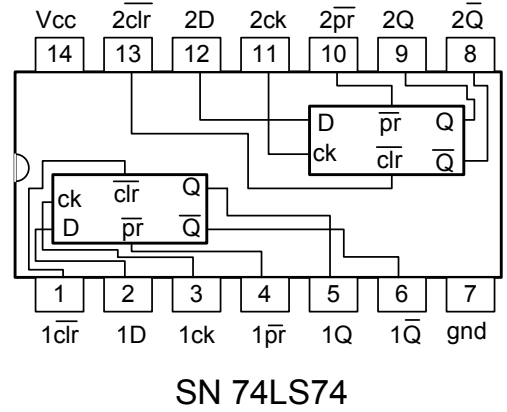
التحكم بالملامس KEV : $24V \sim$	صمام إحدادي الإستقرار EV : $220V \sim$
------------------------------------	--

الموزعات	الرافعات
dS : موزع كهرو هوائي 5/2 ثنائي الإستقرار $24V \sim$	S : رافعة مزدوجة المفعول متحكممة بالموزع "dS"
dR : موزع كهرو هوائي 4/2 ثنائي الإستقرار $24V \sim$	R : رافعة مزدوجة المفعول متحكممة بالموزع "dR"
dL : موزع كهرو هوائي 4/2 ثنائي الإستقرار $24V \sim$	L : رافعة مزدوجة المفعول متحكممة بالموزع "dL"
dP : موزع كهرو هوائي 4/2 ثنائي الإستقرار $24V \sim$	P : رافعة مزدوجة المفعول متحكممة بالموزع "dP"

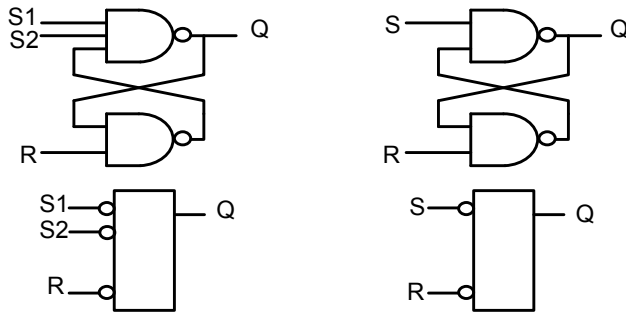
الملتقطات		
ملتقطات الجوار	الخلايا الكهروضوئية	أزرار نهاية شوط
Cp_1+Cp_2 : ملتقطان سعويان كشف وجود علبة \Leftrightarrow البساط (1) مشغول	C_1 C_2 C_3	S_1 S_0 R_1 R_0 L_1 L_0 P_1 P_0

Inputs				Outputs	
Preset	Clear	Clock	D	Q	\bar{Q}
L	H	X	X	H	L
H	L	X	X	L	H
L	L	X	X	H*	H*
H	H	↑	H	H	L
H	H	↑	L	L	H
H	H	L	X	Qn-1	$\bar{Q}n-1$

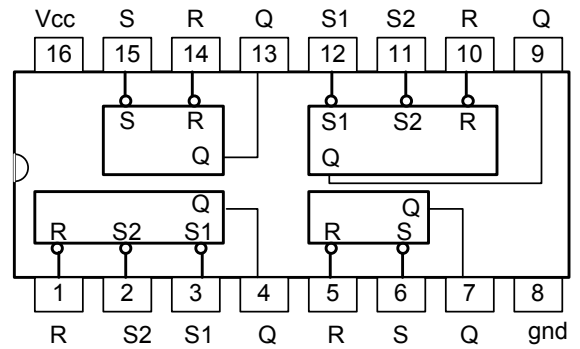
* : حالة غير مستقرة



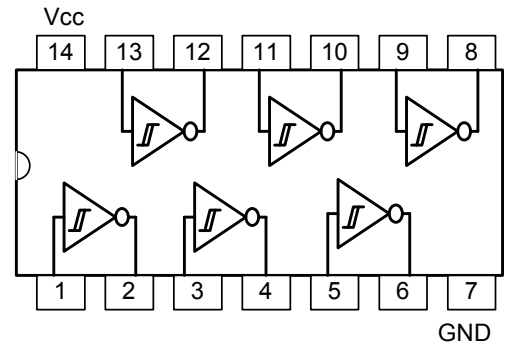
SN 74LS74
Dual D-type positive edge triggered Flip-flop with Preset and Clear



SN 74279



Symbol	Parameter	74F14	Units	Vcc
V _{IH}	Input high Voltage	1,6	V	
V _{IL}	Input Low Voltage	0,8	V	
V _{OH}	Output High Voltage	3,4	V	min
V _{OL}	Output Low Voltage	0,3	V	min
I _{IH}	Input High Current	20	μA	max
I _{IL}	Input Low Current	-0,6	mA	max
I _{OH}	Output High Current	-1	mA	max
I _{OL}	Output Low Current	20	mA	max



SN74F14

6 معكسات ذات مقداح شميت

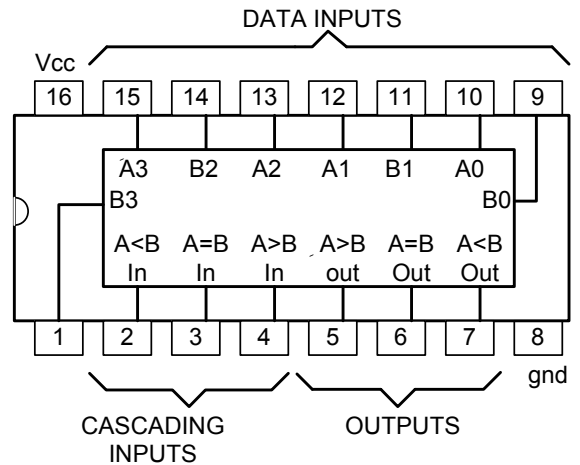
Fairchild Advanced Schottky TTL(Fast)

TEXAS INSTRUMENTS 4 Bit Magnitude Comparator

مقارن SN 74LS85

يقوم بمقارنة بين عددين ثنائيين A و B
كل واحد له 4 أرقام: A₃A₂A₁A₀ و B₃B₂B₁B₀

- إذا كان B < A المخرج « B < A » = 1
- إذا كان B > A المخرج « B > A » = 1
- إذا كان B = A المخرج « B = A » = 1



SN74LS85

MOTOROLA :الصانع: 2N 2222 : مقل التبدیل						
القيم في الإشباع	الاستطاعة مع θ	Icmax	VCEmax	التواتر الأقصى	التضخيم في التيار	التكنولوجية
Ic=150mA \rightarrow V _{CEsat} <0,3V V _{BE} =0,6V \rightarrow I _{Bsat} >0,5mA	500 mW \rightarrow $\theta=25^\circ$	800mA	40V	400 Hz	$\beta=100$ أدنى قيمة: $\beta \geq 35$	NPN سيليسيوم

.VI . الأستلة:

المناولة الوظيفية

(1) أكمل على ورقة الإجابة (صفحة: 9/12) التحليل الوظيفي التنازلي لنشاط البياني A-0

المناولة الزمنية

- (2) الأشغولة (5) "رجوع العلبة إلى البساط (1) أو إخلانها" (صفحة: 4/12) أكتب معادلات التنشيط و التخميل للمراحل مع المخارج
- (3) الأشغولة (2) "إتيان بالعلبة إلى مركز الملء": أنشأ متمن هذه الأشغولة من وجهة نظر جزء التحكم

الأشغولة (3):

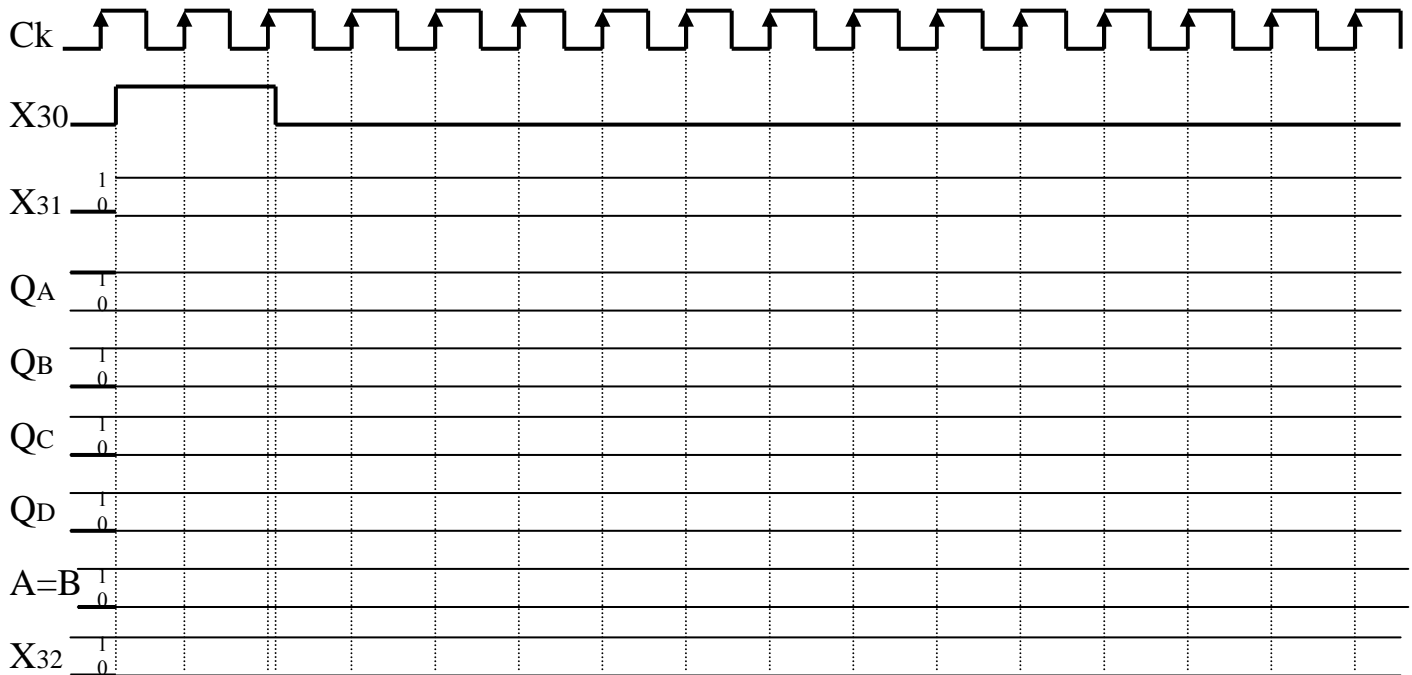
- (4) على ورقة الإجابة (صفحة: 9/12) أكمل البيان الزمني للعداد الثنائي مع المراحل X30 إلى X32 يستعمل قلابات من النوع "D" لدارة SN 74LS74 (أنظر في الصفحة: 5/12 طريقة كشف نوع العلبة)
- (5) أحسب دورة القلاب اللامستقر بالدارة NE 555 (صفحة 5/12)
- (6) ما هي إذن المدة الزمنية اللازمة لملء علبة ذات سعة 5Kg 10Kg 20Kg و 40Kg علما أن الدارة المندمجة SN 74LS90 مركبة كقاسم تواتر ترديد 10
- (7) استنتج بالكيلوغرام الخطأ الأعظم الناتج من النبضة الأولى
- (8) على ورقة الإجابة (صفحة: 10/12) أكمل رسم العداد اللاتزامني بالقلابات "D" ذات حافة صاعدة من الدارة SN74LS74
- (9) على ورقة الإجابة (صفحة: 10/12) أكمل رسم المعقب الهوائي مع:
- دارة التحكم للصمام Ev
 - دارة التحكم للمحرك M2
 - دارة الاستطاعة للمحرك M2 و الاتصالات اللازمة
- (10) أحسب قيمة الانزلاق للمحرك M2
- (11) ما هو نوع الإقران لهذا المحرك

(12) الأشغولة (5): على ورقة الإجابة (صفحة: 11/12) أكمل رسم المعقب الإلكتروني بالقلابات \overline{S} \overline{R} من الدارة SN74279 مع:

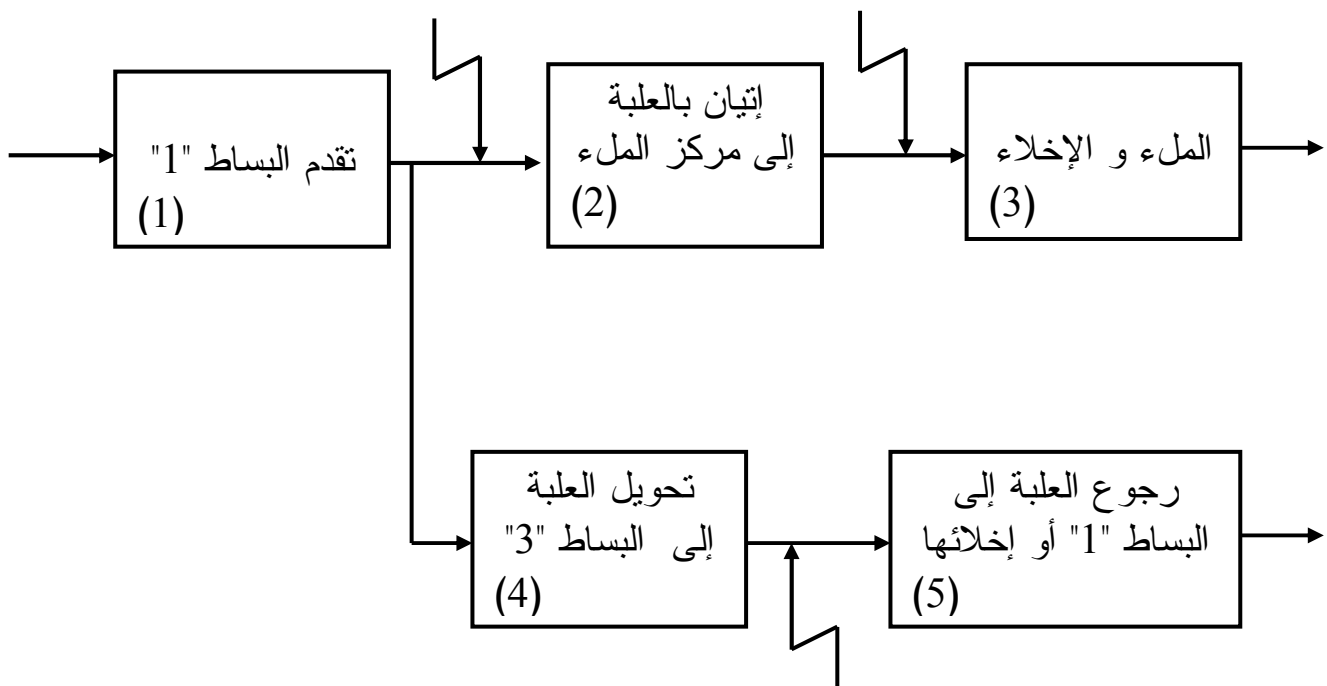
- التهيئة الألية و دارة الخلية C3
- متصدرات الاستطاعة للمخارج dP+ dP- K3
- دارة الاستطاعة للرافعة P
- دارة التحكم للمحرك M3
- دارة الاستطاعة للمحرك M3 و الاتصالات اللازمة

- (13) عين مجال التغيير (القيم الممكنة) للمقاومة "R₂" في دارة الخلايا (صفحة: 5/12)
- (14) في نفس التركيب أحسب قيمة المقاومة "R_B" في مخرج المضخم العملي (أنظر إلى خصائص المقل 2N2222 في أعلى هذه الورقة)

نظام كشف نوع العلبة: أكمل البيان الزمني لمخارج العداد QA QB QC QD ، المراحل X30 X31 X32 و المخرج "A=B" للمقارن في حالة كشف علبة ذات سعة 40Kg

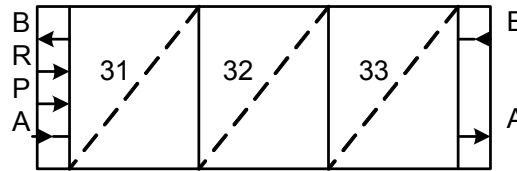
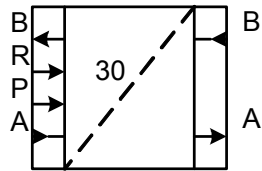
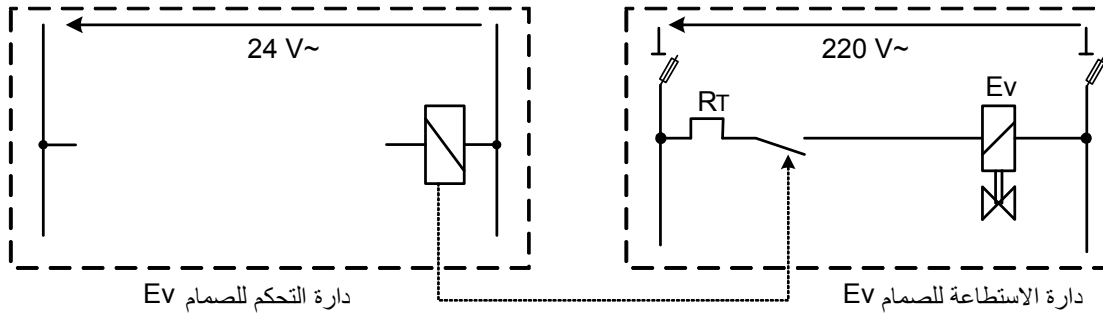


التحليل الوظيفي التتازلي:



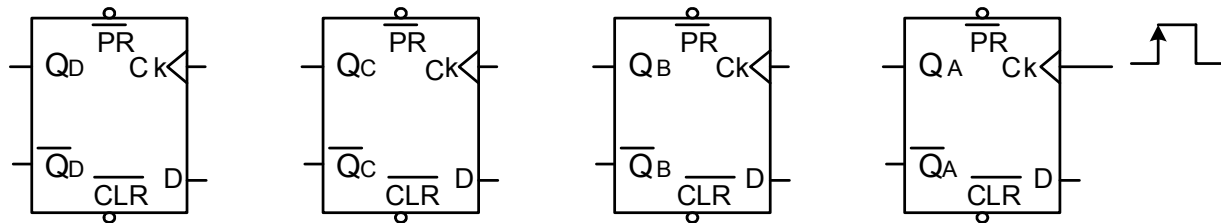
الإسم:

اللقب:

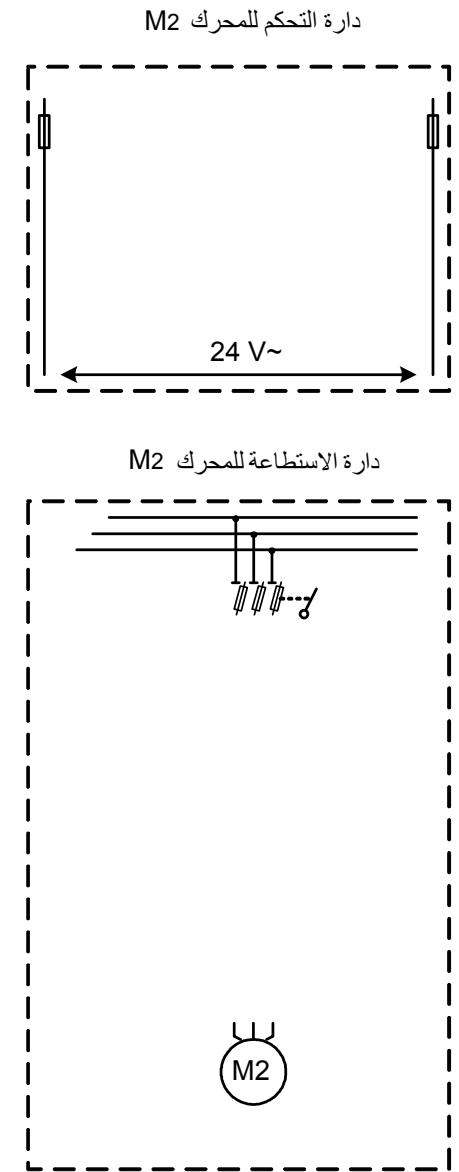


المعقب الهوائي للأشغولة (3)

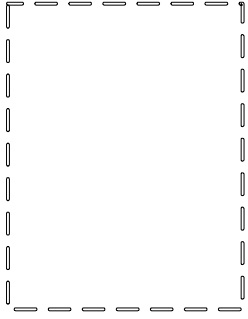
تركيب العداد اللائزمني بقلابات ذات حافة صاعدة: D



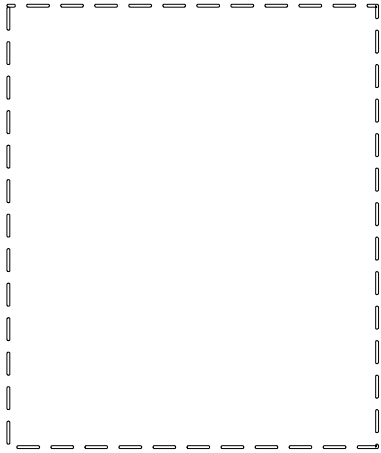
الإسم:
ورقة الإجابة
اللقب:



التهيئة الآلية:



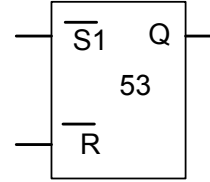
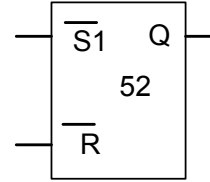
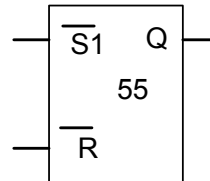
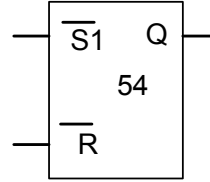
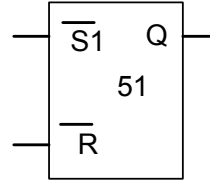
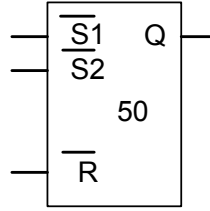
دائرة الخلية: C3



الإسم:

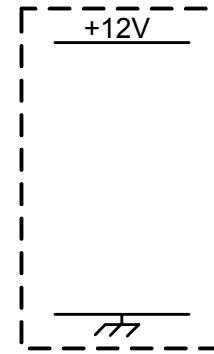
اللقب:

المعقب الإلكتروني للأشغولة (5)

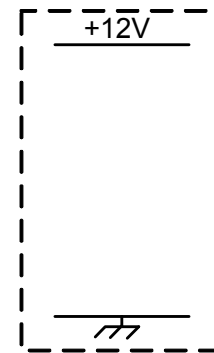


ورقة الإجابة:

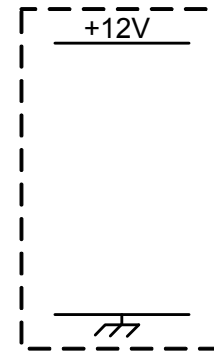
متصدر استطاعة لتحكم: dP+



متصدر استطاعة لتحكم: dP-



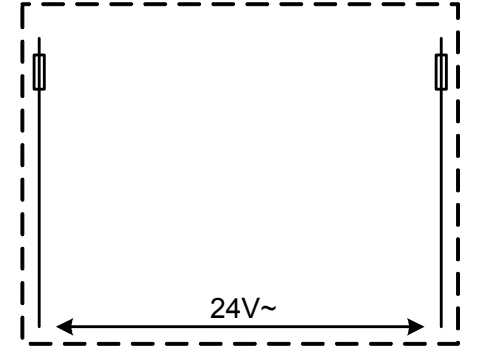
متصدر استطاعة لتحكم: K3



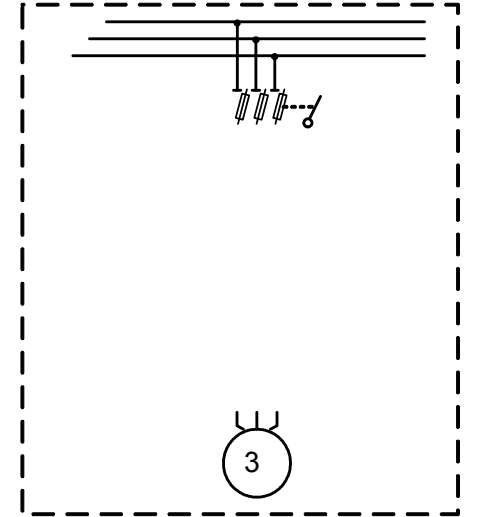
دائرة الإستطاعة للرافعة: P

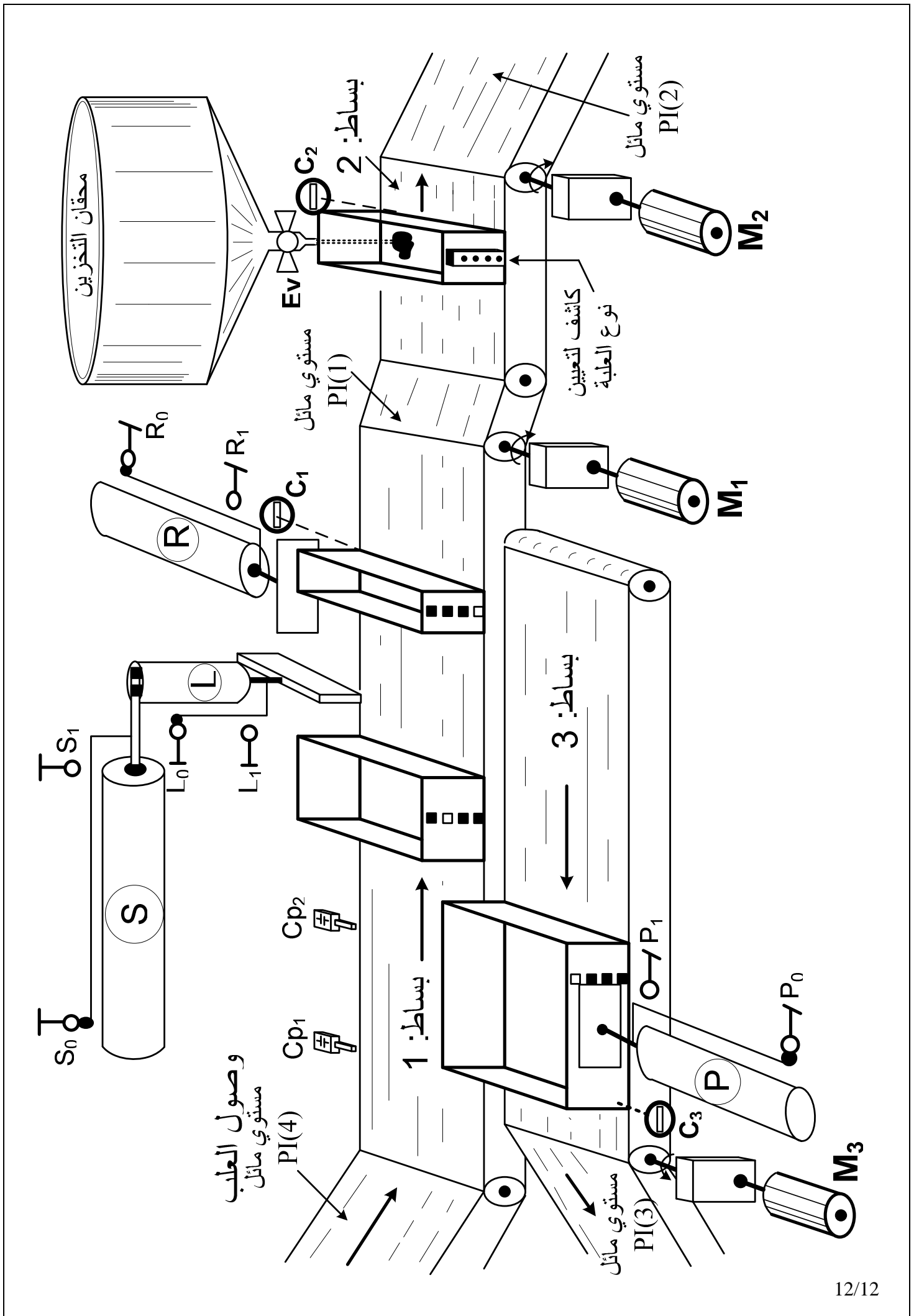


دائرة التحكم للمحرك: M3

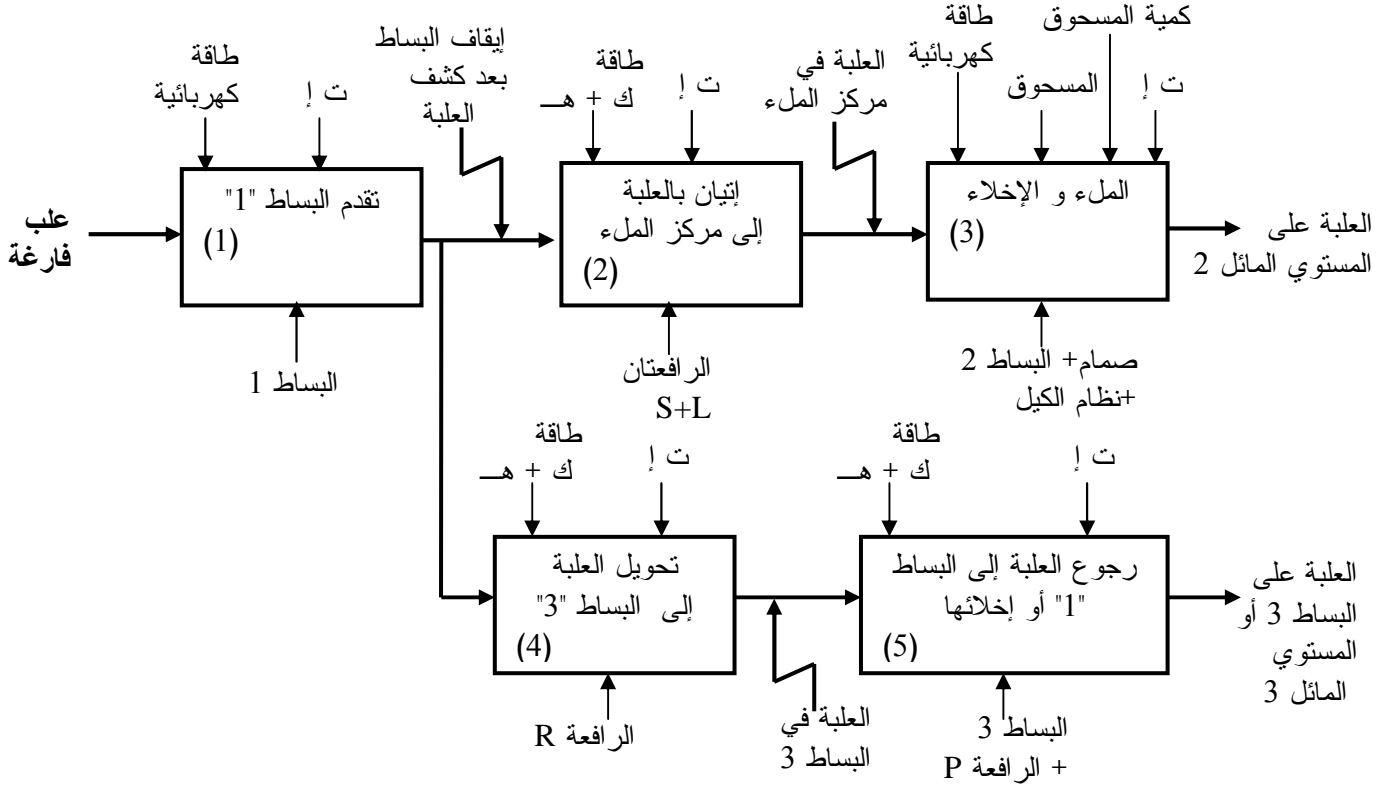


دائرة الإستطاعة للمحرك M3



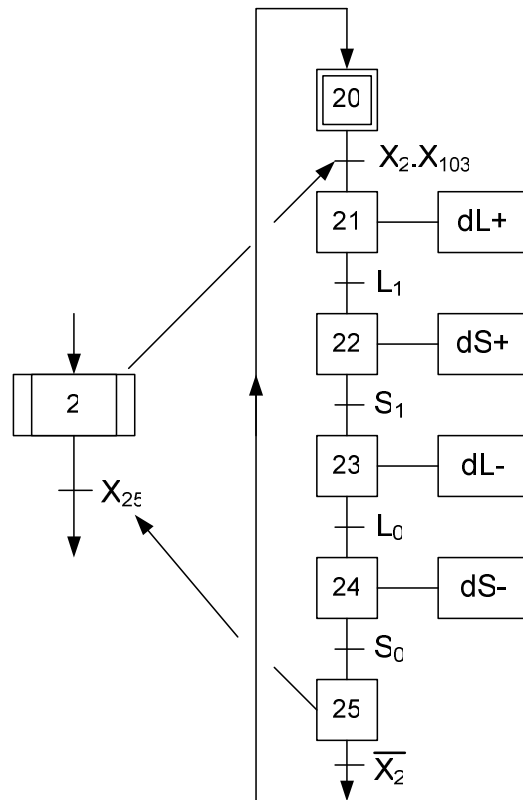


1- التحليل الوظيفي التنازلي:



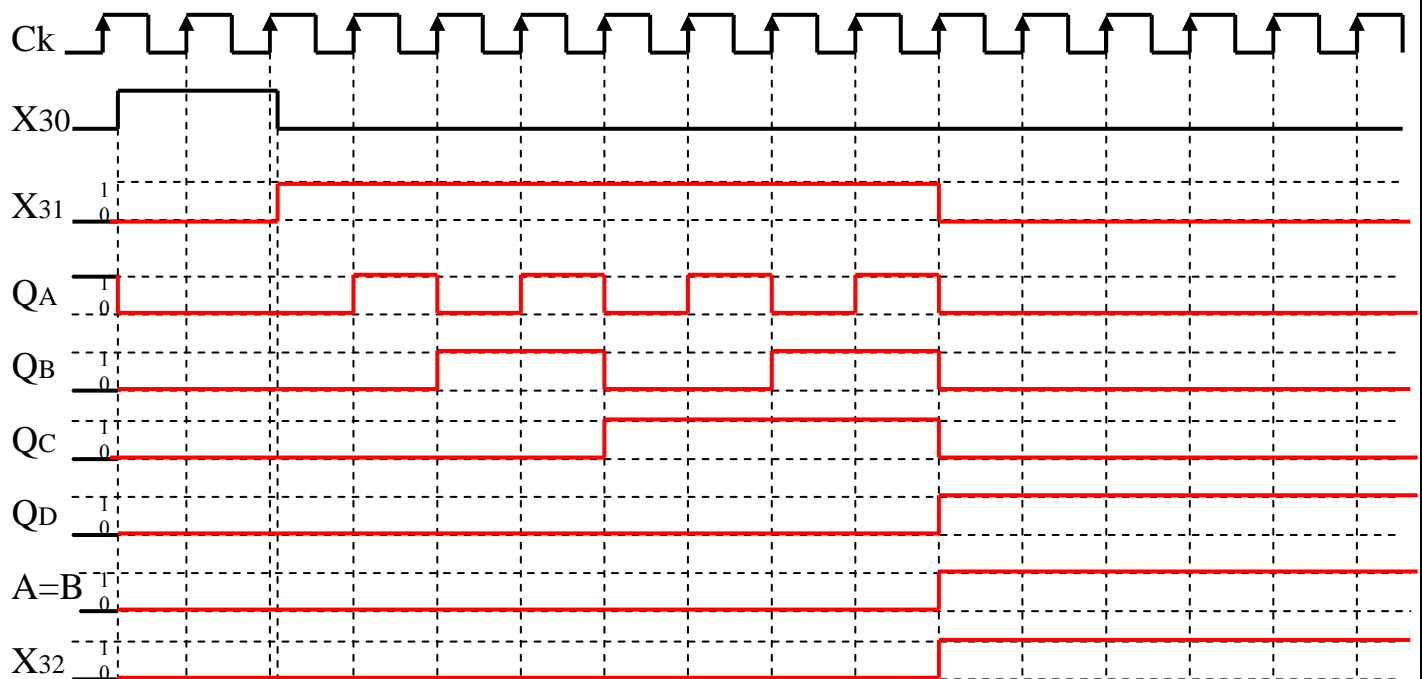
-2

الأفعال			التحميل	التنشيط	المراحل
dP-	dP+	K3			
			X_{51}	$X_{200} + X_{202} + X_{55} \cdot \overline{X_5}$	X_{50}
		X	$X_{52} + X_{54} + X_{200} + X_{202}$	$X_{50} \cdot X_5 \cdot X_{103}$	X_{51}
	X		$X_{53} + X_{200} + X_{202}$	$X_{51} \cdot C3 \cdot (Cp1 + Cp2)$	X_{52}
X			$X_{55} + X_{200} + X_{202}$	$X_{52} \cdot P_1$	X_{53}
		X	$X_{55} + X_{200} + X_{202}$	$X_{51} \cdot C3 \cdot (Cp1 + Cp2)$	X_{54}
			$X_{50} + X_{200} + X_{202}$	$X_{53} \cdot P_0 + X_{54} \cdot C3$	X_{55}



-4

نظام كشف نوع العلبة: كشف علبة ذات سعة 40 كغ يكافئ تطبيق ترميز 1000 في مداخل المقارن



5- دورة الفلاب اللامستقر بالدارة NE555

$$T = (R_1 + 2R_2)C \cdot \ln 2 = (5000 + 2 \cdot 10000) \cdot 10 \cdot 10^{-6} \cdot 0,693$$

$$T = 0,173S$$

6- مدة ملء العلب:

العداد SN74LS90 يقسم تواتر إشارة التوقيت بـ 10 إذن دورة الإشارة في مدخل العداد الثاني بالقلابات D هي:

$$T' = 10T = 1,73S$$

لملء علبة ذات سعة 5 كغ الترميز هو: 0001 أي نبضة واحدة $t = 1.T' = 1,73S$

" " " " 10 كغ " " " " 0010 أي نبضتان $t = 2.T' = 3,46S$

" " " " 20 كغ " " " " 0100 أي 4 نبضات $t = 4.T' = 6,93S$

" " " " 40 كغ " " " " 1000 أي 8 نبضات $t = 8.T' = 13,86S$

7- الخطأ على النبضة الأولى:

عندما تعطي المرحلة X_{31} أمر العد، من الممكن ان العداد SN74LS90 لا يأخذ بعين الاعتبار النبضة الأولى ذات دورة $T=0,173S$ بما أن $1,73S \Leftrightarrow 5Kg$ إذن $0,173S \Leftrightarrow 0,5Kg = 500g$

$$\Delta m = 500g$$

8- انظر إلى ورقة الإجابة رقم 10/12

9- انظر إلى ورقة الإجابة رقم 10/12

10- حساب انزلاق للمحرك M2

الاستطاعة المنقولة إلى الدوار هي: $Ptr = Pa - Pfs - Pjs$

$$Pa = \frac{Pu}{\eta} = \frac{5000}{0,85} = 5882W \quad Pfs = Pm = \frac{280}{2} = 140W \quad Pjs = \frac{3}{2} RI^2 \quad I = \frac{Pa}{\sqrt{3}UCos\varphi}$$

$$I = \frac{5882}{1,732 \cdot 380 \cdot 0,82} \quad I = 10,9A \quad Pjs = \frac{3}{2} 2,15 \cdot 10,9^2 \quad Pjs = 383W$$

$$Ptr = 5882 - 140 - 383$$

$$Ptr = 5360W$$

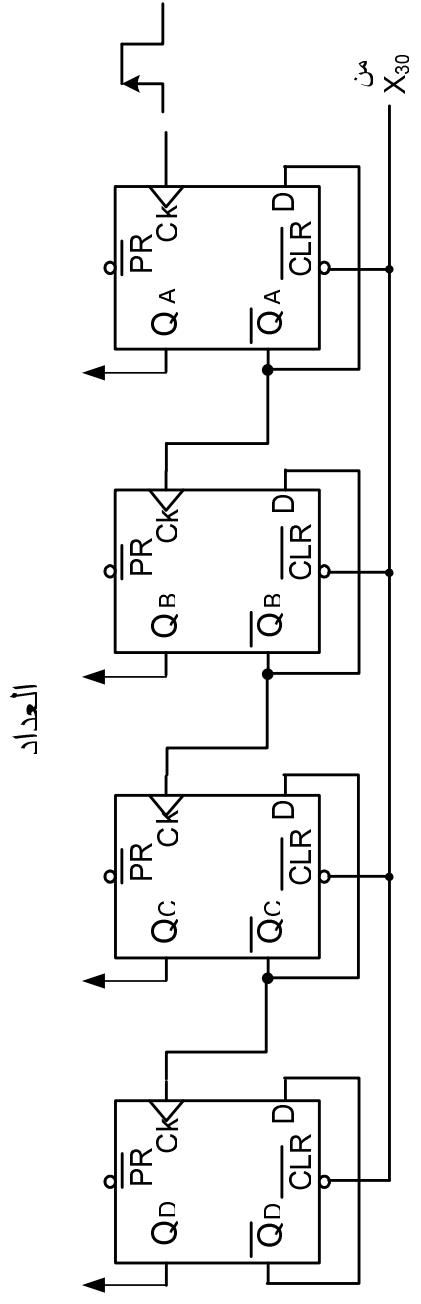
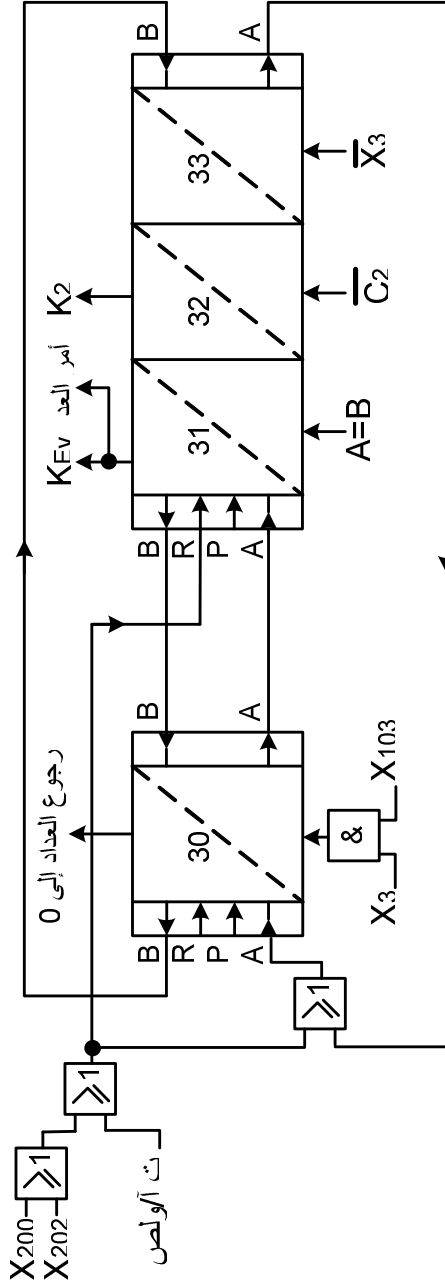
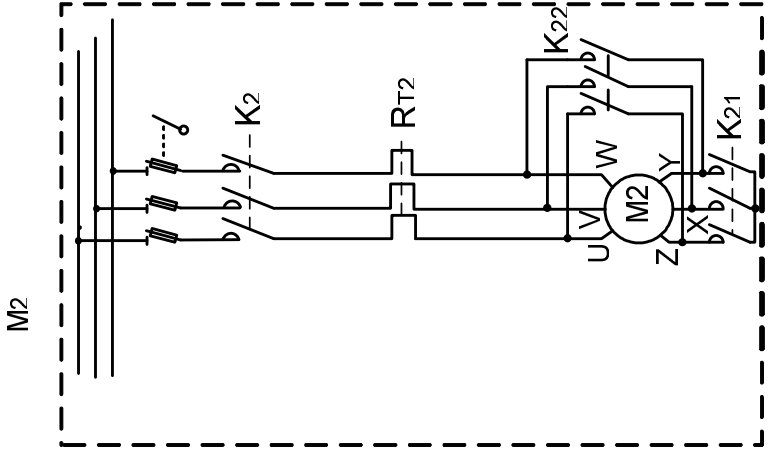
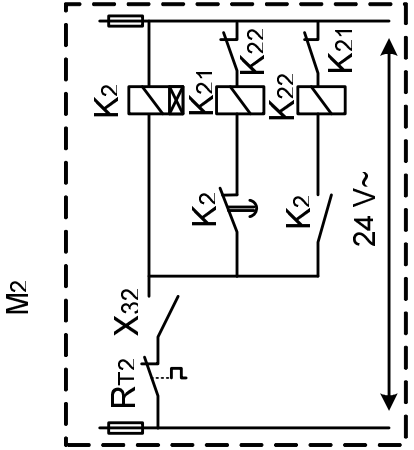
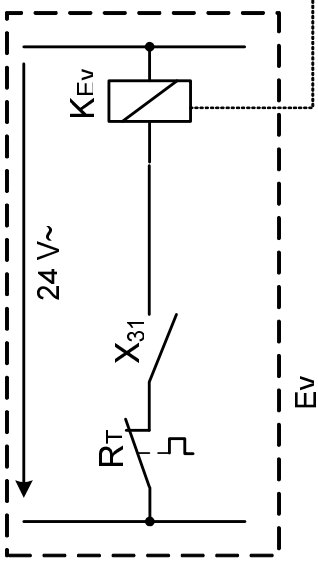
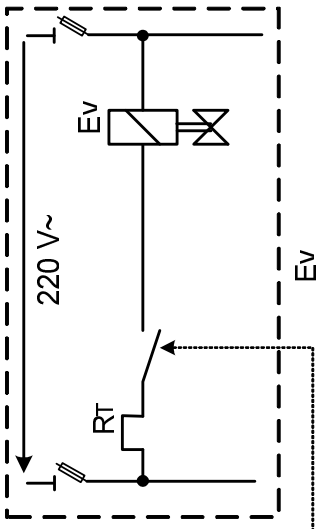
$$Ptr = Pu + Pm + Pjr \quad Pjr = g \cdot Ptr = Ptr - Pu - Pm = 5360 - 5000 - 140$$

$$Pjr = 220W \quad g = \frac{Pjr}{Ptr} = \frac{220}{5360} \quad g = 0,041$$

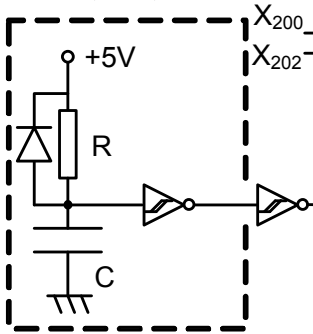
$$g = 4,1\%$$

11- نوع الإقران: كل ملف يحمل 380V و لنا قطاع 220/380V إذن الإقران مثلي

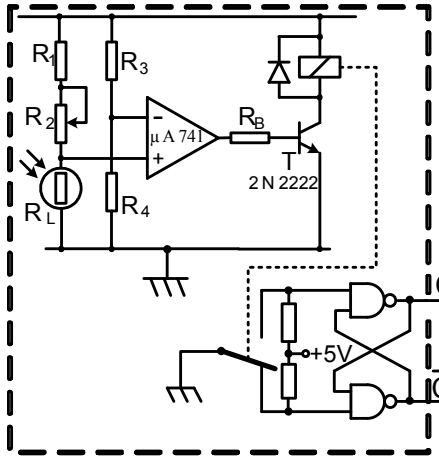
12- انظر إلى ورقة الإجابة رقم 11/12



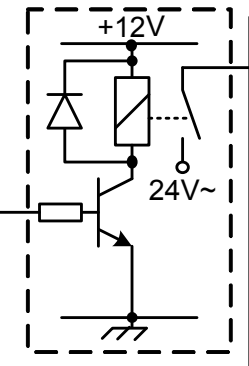
التهيئة الآلية



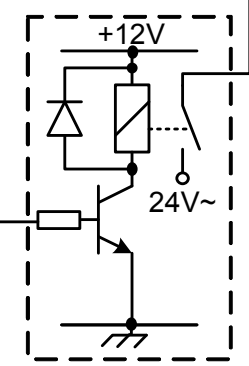
دائرة الخلية C3



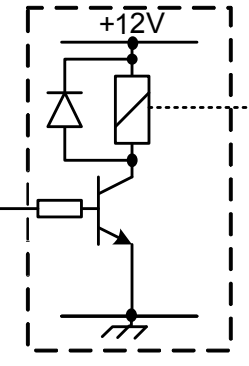
متصدر الإستطاعة لتحكم dP+



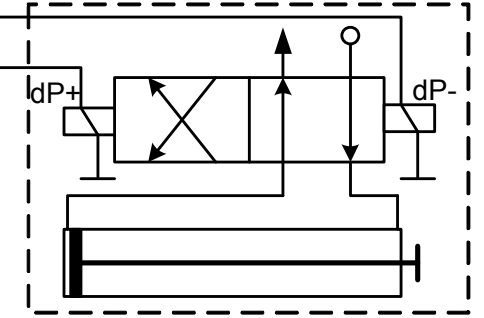
متصدر الإستطاعة لتحكم dP-



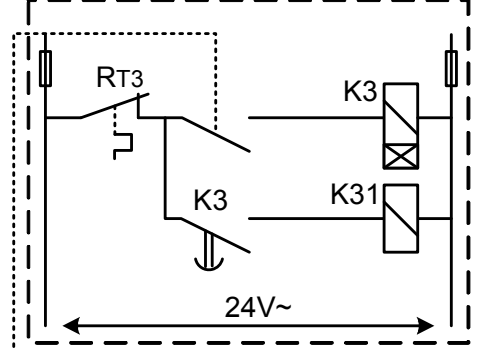
متصدر الإستطاعة لتحكم K3



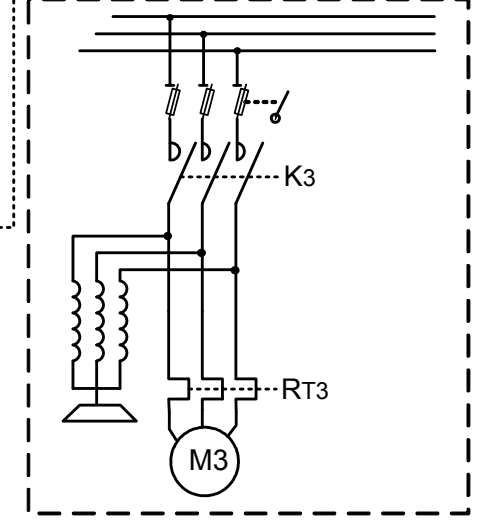
P: دائرة الرافعة



M3: دائرة التحكم للمحرك



دائرة الإستطاعة للمحرك M3



- الخلية في الظلام: المقحل في الإشباع عندما يكون توتر المطبق في المدخل الغير العاكس أكبر من التوتر المطبق في المدخل العاكس:

$$\frac{R_4}{R_3 + R_3} E < \frac{R_L}{R_L + R_1 + R_2} E \Leftrightarrow \frac{R_L + R_1 + R_2}{R_L} < \frac{R_3 + R_4}{R_4} \Rightarrow R_2 < \frac{R_L}{R_4} (R_3 + R_4) - R_L - R_1$$

في الظلام: $R_L = 33k\Omega$

$$R_2 < \frac{33}{12} (8 + 12) - 33 - 5 \quad R_2 < 17k\Omega$$

- الخلية تحت الضوء: المقحل في الإيقاف عندما يكون توتر المطبق في المدخل العاكس أكبر من التوتر المطبق في المدخل الغير العاكس:

$$\frac{R_4}{R_3 + R_3} E > \frac{R_L}{R_L + R_1 + R_2} E \Leftrightarrow \frac{R_L + R_1 + R_2}{R_L} > \frac{R_3 + R_4}{R_4} \quad R_2 > \frac{R_L}{R_4} (R_3 + R_4) - R_L - R_1$$

تحت الضوء: $R_L = 4,7k\Omega$

$$R_2 > \frac{4,7}{12} (8 + 12) - 4,7 - 5 \quad R_2 > -1,87k\Omega \Leftrightarrow R_2 \geq 0$$

$$17k\Omega > R_2 \geq 0$$

المقحل متشبع عندما يظهر توتر $E = 12V$ في مخرج المضخم العملي و وجود تيار كافي في القاعدة و هو $I_{Bsat} = 0,5mA$ على الأقل

$$E = R_B \cdot I_{Bsat} + V_{BE} \Rightarrow R_B \leq \frac{E - V_{BE}}{I_{Bsat}} \quad R_B \leq \frac{12 - 0,6}{0,5}$$

$$R_B \leq 22,8k\Omega$$

إختبار الفصل الثالث (2 هـ ك)

المدة : 03 ساعات

الشعبة : الهندسة الكهربائية

إختبار في مادة التكنولوجيا (هندسة كهربائية)

الموضوع :

نظام ألي لغلغ الصناديق الحديدية

يحتوي الموضوع على : 08 صفحات (من 8 / 1 إلى 8 / 8)

_ العرض : من الصفحة 8 / 1 إلى الصفحة 8 / 3 و نظام الألي في الصفحة 8 / 4

_ العمل المطلوب : الصفحة 8 / 5 و الصفحة 8 / 6

_ وثيقة الإجابة : الصفحات 8 / 7 و 8 / 8 (ترجع مع أوراق الإختبار)

I _ دفتر الشروط المبسط :

1 _ هدف التآلية :

يهدف هذا النظام لغلغ صناديق حديدية و تحويلها لمركز الشحن (لا يدرس في هذا الإختبار) .

2 _ التشغيل :

_ تأتي القطع عبر المنحدر فيكشف عنها الملتقط (h) ، و نضغط زر بداية الدورة (Dcy)

_ يدور المحرك (M) لنقل الصندوق لمركز الغلق ، فيكشف عنه الملتقط (CP) ليتوقف المحرك (M) .

_ فتتنزل الرافعة (A) لتغلق الصندوق و عند الضغط على ملمس نهاية الشوط (a1) تعود الرافعة (A) للأعلى حتى الضغط على (a0) .

_ عند رجوع الرافعة (A) ، تخرج ذراع الرافعة (B) لينزل الصندوق على المنحدر و تنتهي الدورة .

3 _ التحليل الهيكلي للنظام الألي : _ أنظر الشكل 01 _ الصفحة 9 / 4 .

II _ التحليل الوظيفي :

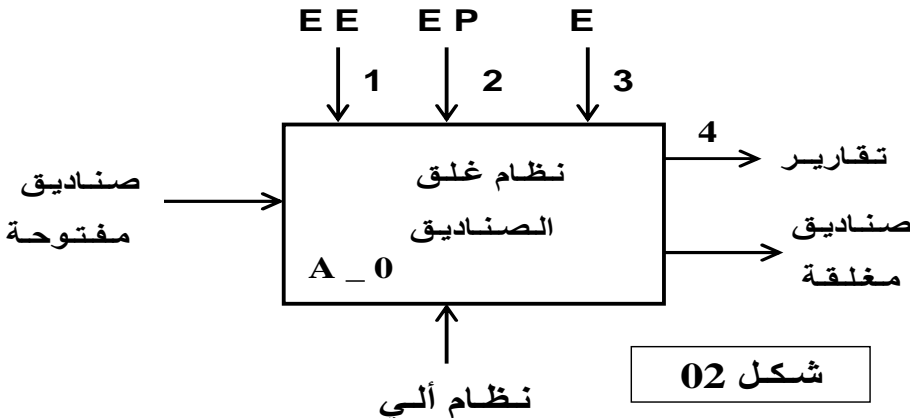
أ _ الوظيفة العامة للنظام الألي :

1 _ EE : طاقة كهربائية

2 _ EP : طاقة هوائية

3 _ E : تعليمات الإستغلال

4 _ تقارير



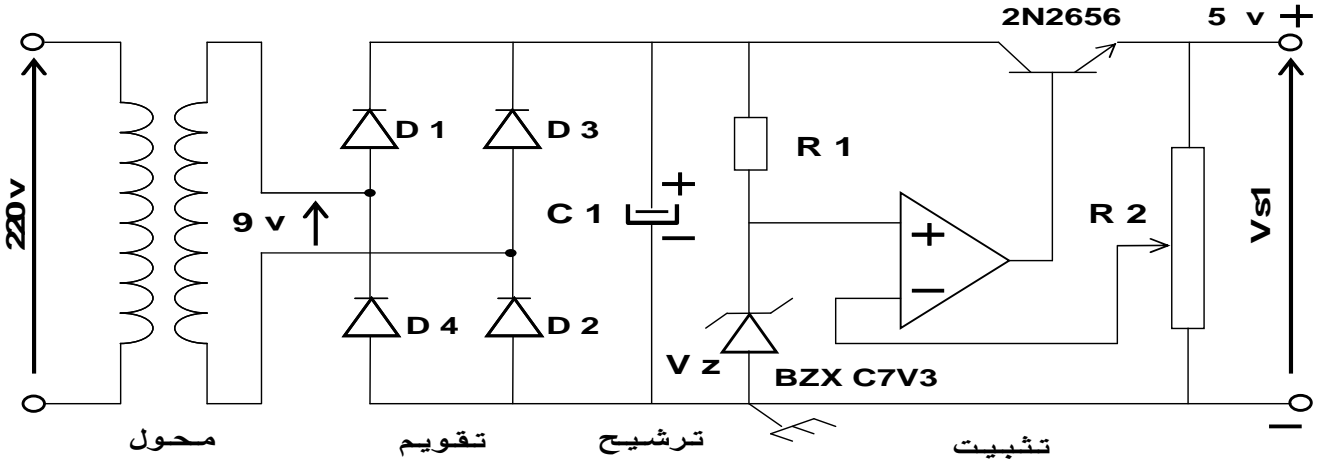
ب _ التحليل الوظيفي التنازلي :

هذا النظام الألي يحتوي النظام على ثلاثة مراكز [أنظر الشكل 01 _ صفحة 8 / 4]

- 1 _ مركز إتيان بالصناديق الحديدية
- 2 _ مركز الغلق
- 3 _ مركز الإجراء

III _ نظام الإلكتروني :

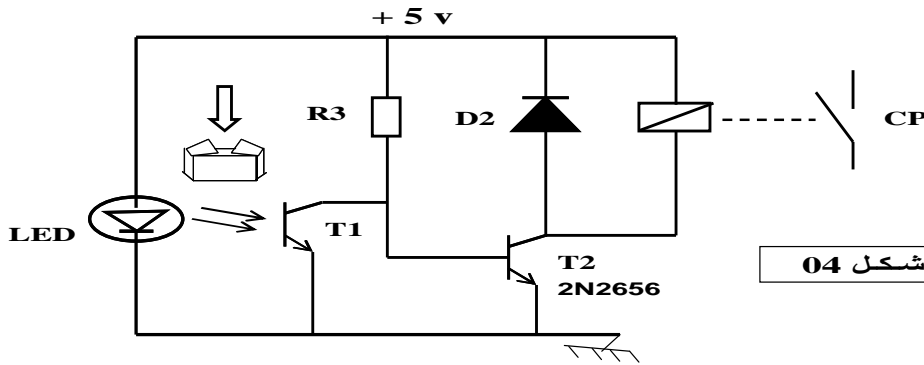
1 _ نظام تغذية بـ 5 v + (تغذية الملتقط CP) :



شكل 03

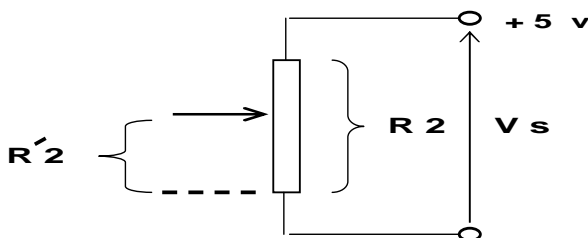
- _ طابق المحول أحادي الطور : $U_2 = 9\text{ v}$ ، $U_1 = 220\text{ v}$ ، $N_1 = 610\text{ sp}$
- _ طابق التقويم : التناثيات لتقويم ، 50 Hz ، 100 V ، 0.5 A ،
- _ طابق الترشيح : مكثفة الترشيح ($C_1 = 1000\text{ }\mu\text{F}$) ، 25 V ،
- _ طابق التثبيت : المقاومات $R_2 = R_1 = 22\text{ k}\Omega$ ، ثنائي زينر ($V_z = 7.2\text{ v}$)

2 _ دائرة التحكم في الملتقط (CP) :



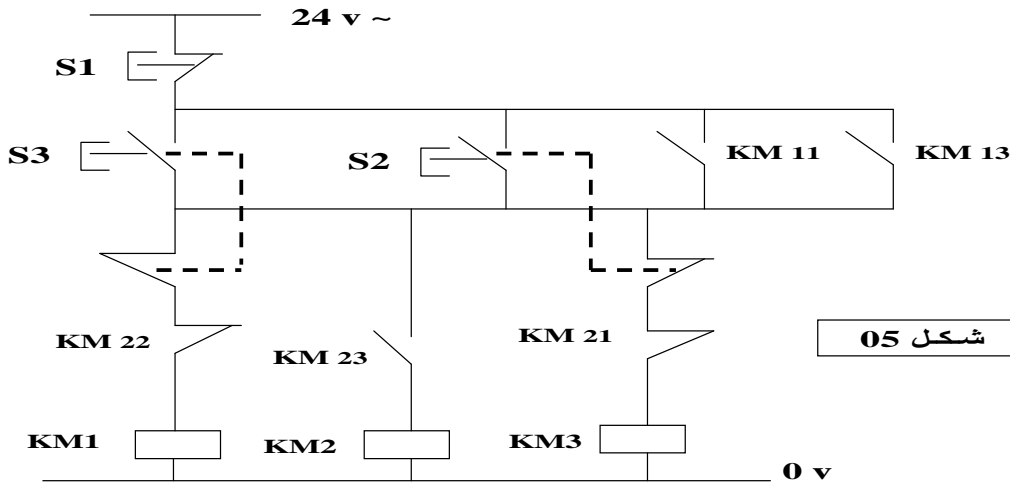
شكل 04

3 _ المقاومة المتغيرة R2 :



الشكل 4 _ 1

3_ درجة التحكم الشبه الألي في كامل النظام :



VI_ الاختيارات التكنولوجية :

1_ الأجهزة الكهربائية :

الألة	النوع	التحكم	الخصائص
M	محرك لآزماني ~3 بدوار مقصور	24 v ~ ، KM1	50 HZ ، 3 ~ ، 220 / 380v Cosφ = 0.8 إقلاع مباشر ، إتجاه واحد للدوران

المحرك مزود بمرحل حراري للحماية (RT1) .

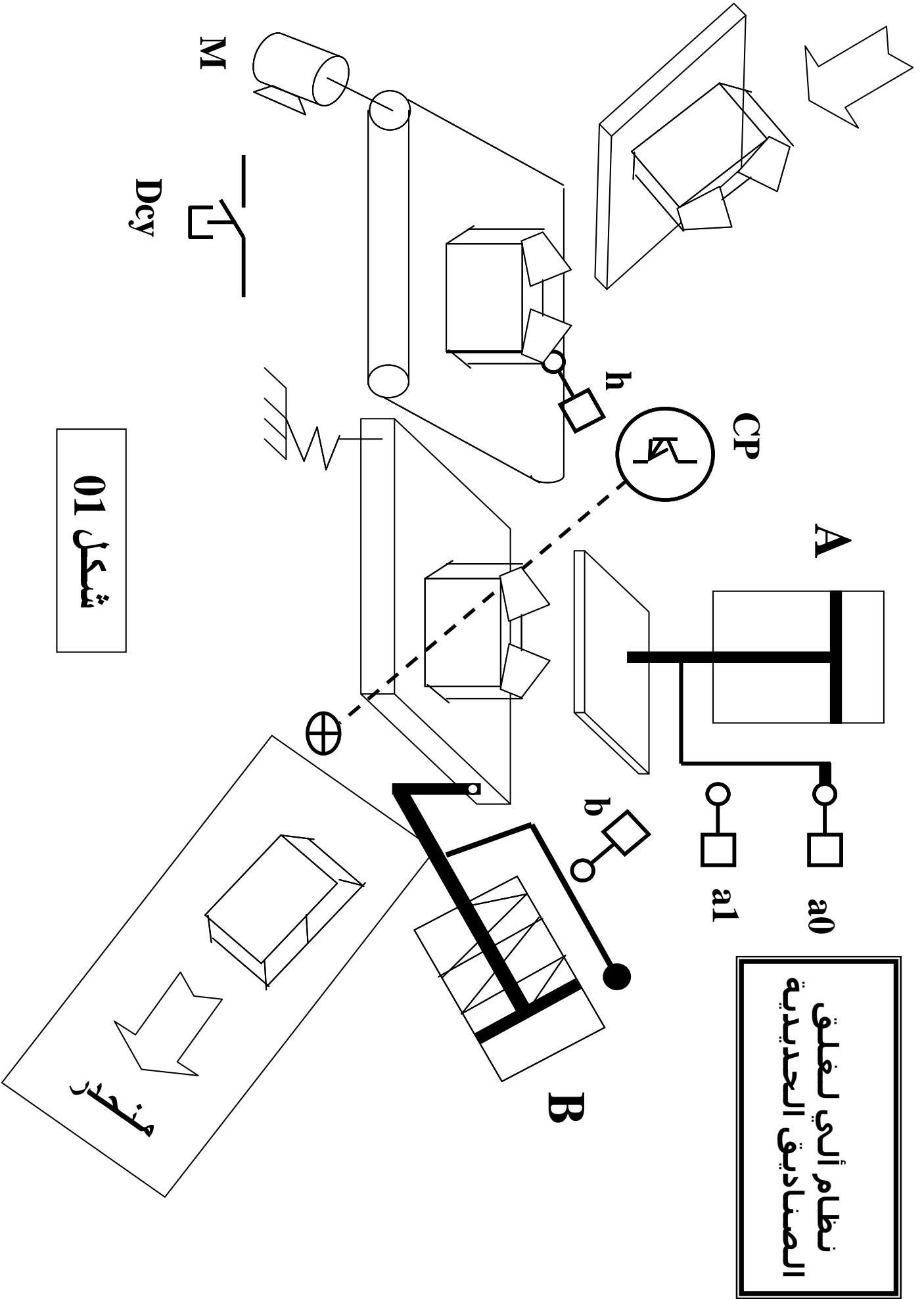
2_ عناصر القيادة و الملتقطات :

العنصر	النوع
a1 , a0 , b	ملتقطات نهاية الشوط للمنفذات
AU , Dcy	زر الإيقاف الإستعجالي ، و زر بداية الدورة
ملتقط CP	ملتقط الكشف عن وجود الصندوق في مركز الغلق
ملتقط نهاية الشوط h	ملتقط الكشف عن وجود الصندوق في مركز الإتيان

شبكة التغذية : 3 x 380 v , 50 HZ + المحايد دائرة التحكم في المخارج : 24 v ~ ، ± 5 v

3_ الأجهزة الهوائية : كل المنفذات المتصدرة لها نفس الخصائص (تغذية ~ 24 v ، 6 Bar)

الرافعة	التحكم	الوظيفة
B	موزعة كهرو هوائي 3/2 أحادية الإستقرار (B)	لإنزال الصندوق على المنحدر لإخلائه
A	موزعة كهرو هوائي 4/2 ثنائي الإستقرار (A+ , A-)	تقوم بغلق الصندوق



شكل 01

العمل المطلوب :

I _ التحليل الوظيفي :

1 _ أتمم التحليل الوظيفي التنازلي على وثيقة الإجابة 01 _ صفحة 7 / 8

II _ التحليل الزمني :

2 _ أوجد الغرافسات هذا النظام من وجهة نظر جزء التحكم ؟

III _ التحليل المادي :

3 _ ما ذا يمثل الملتقط (CP) _ مع التعليق ؟

4 _ اشرح بإيجاز مبدأ إشتغال الأقط (CP) ؟

(أنظر الوثيقة المرفقة _ الشكل 04 - الصفحة 2 / 8) ؟

5 _ ما هي التكنولوجيا المستعملة في دارة القيادة الرافعة (B) ؟

6 _ على ورقة الإجابة 02 _ صفحة 8 / 8 أكمل ما يلي :

- ❖ رسم دارتي التحكم والإستطاعة للمحرك _ مع الحماية الأزمة
- ❖ دارة التحكم والإستطاعة للرافعات (A ، B)
- ❖ رسم الموزعات (2 / 3) و (2 / 4)

VI _ نظام الإلكتروني :

_ في طابق محول أحادي الطور

7 _ أحسب نسبة التحويل في المحول ؟

_ في طابق التقويم

8 _ أرسم إشارة الخروج المناسبة ؟

_ في طابق الترشيح

9 _ ما هو دور المكثفة C1 ؟

10 _ أعط إشارة الخروج المناسبة ؟

_ في طابق التثبيت

11 _ ما هو دور المضخم و المقحل و المقاومة المتغيرة R'2 ؟

12 _ أحسب R'2 من أجل ($V^- = 6v$) ؟ [أنظر الوثيقة المرفقة _ الشكل 4_1 الصفحة 2 / 8]

V _ دراسة المحركات الأتزامنية :

تعطى الإستطاعة المفيدة للمحرك 9 kw ، و بمردود 81 % ، ذو سداسي الأقطاب

المطلوب :

- 13 _ ما هو نوع إقران المحرك _ مع التعليل ؟
- 14 _ ما هي وظيفة المأخذ الأرضي (LTR) في المحرك ؟
- 15 _ إذا إنقطع أحد أطوار المحرك _ ماذا يحدث للمحرك ؟
- 16 _ أحسب السرعة التي يدور بها المحرك من أجل الإنزلاق 4 % ؟
- 17 _ أحسب الإستطاعة الممتصة _ و إستنتج شدة التيار الممتص من طرف المحرك ؟
- 18 _ إذا كانت المقاومة المقاسة بين طورين الساكن تساوي 1.5Ω و كان الضياع في الحديد الساكن يساوي الضياع الميكانيكي و يقدر بـ 400 w . أحسب :

أ _ الضياع بمفعول جول في الدوار ؟

ب _ العزم المفيد ؟

IV _ دراسة المبرمج الألي الصناعي (API) :

من أجل دراسة الشكل 05 _ الصفحة 8 / 2

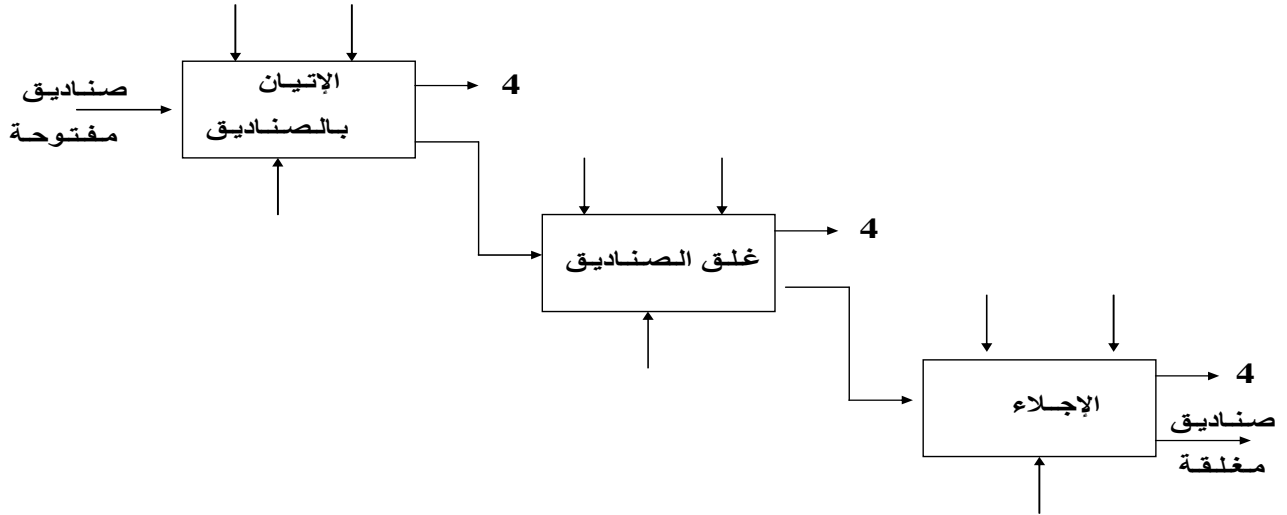
19 _ إشرح كيفية التشغيل هذا التركيب ؟

20 _ أكتب البرمجة بلغة الملامسات (Ladder) ؟

21 _ في ورقة الإجابة 01 _ الصفحة 8 / 7 : أكمل ربط المبرمج الألي للشكل 05 _ الصفحة 8 / 3 ؟

بالتوفيق

1_ التحليل الوظيفي التنازلي :



E_3 : تعليمات الإستغلال

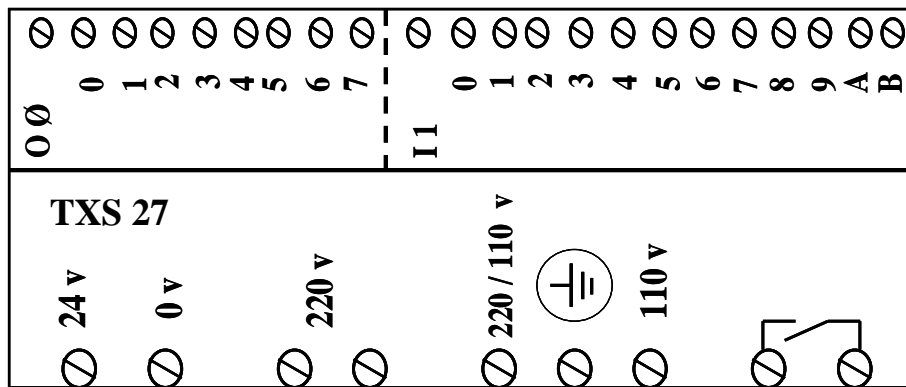
EP_2 : طاقة هوائية

EE_1 : طاقة كهربائية

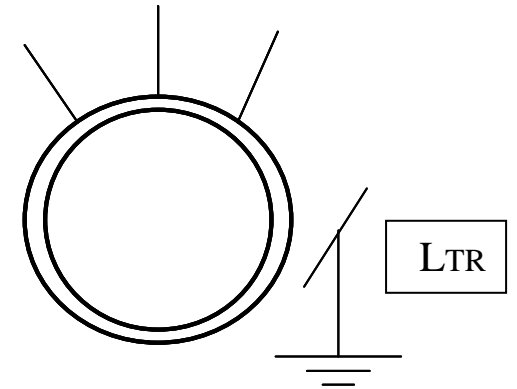
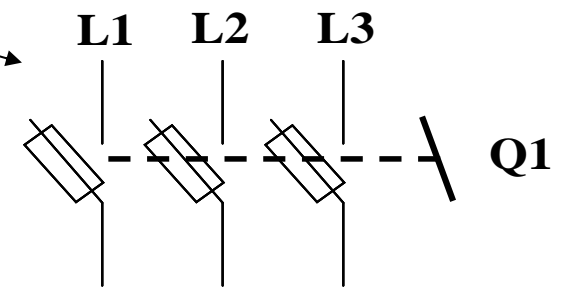
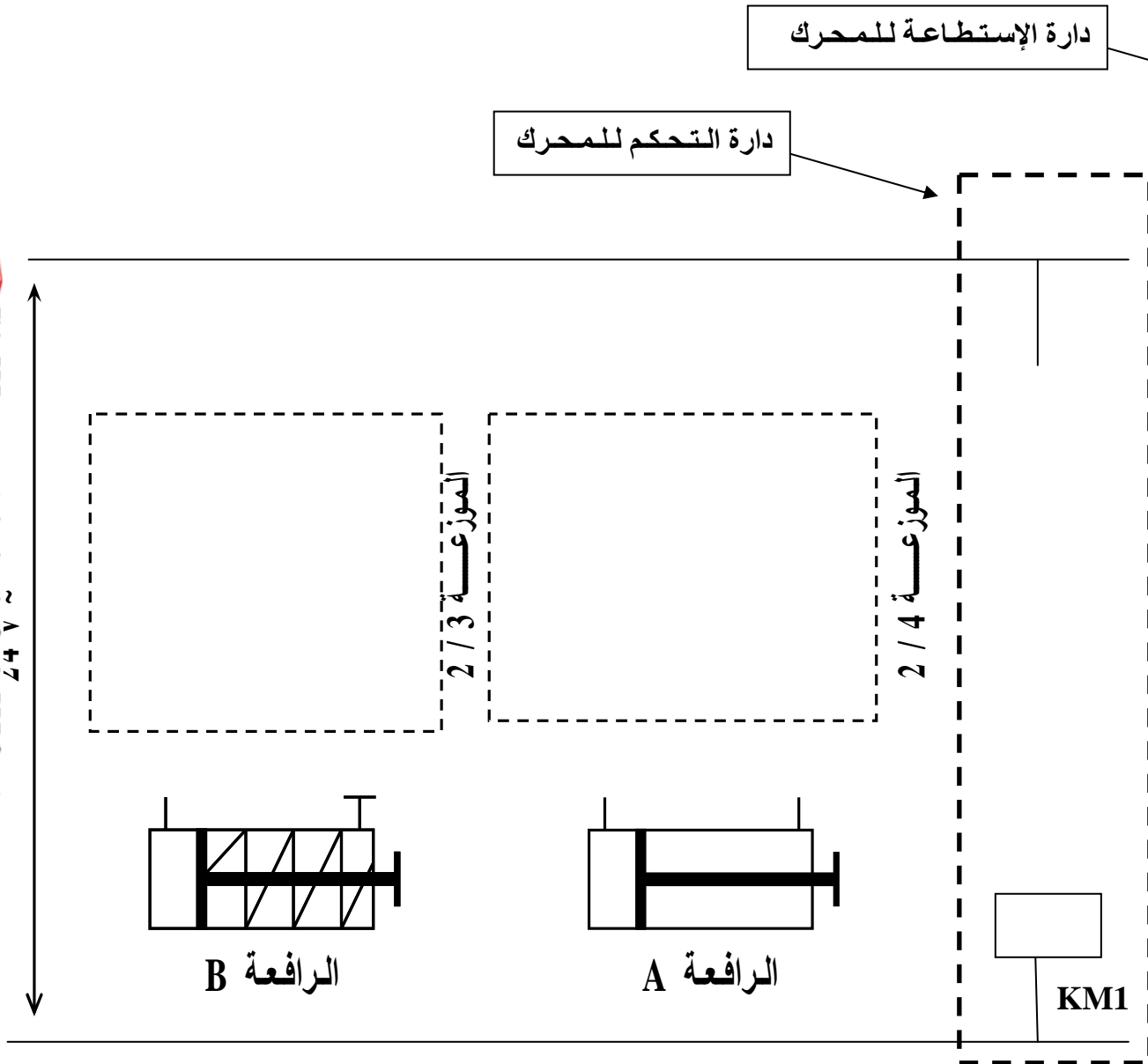
5_ تقارير

T_4 : زمن التشكيل

21_ إنجاز المبرمج الألي (API _ TXS 27) :



الإسم و اللقب :



This PDF was created using the Sonic PDF Creator. To remove this watermark, please license this product at www.investintech.com

(2008)

المدة : 4 ساعات

الشعبة : تقني رياضي : فرع : هندسة كهربائية

(.)

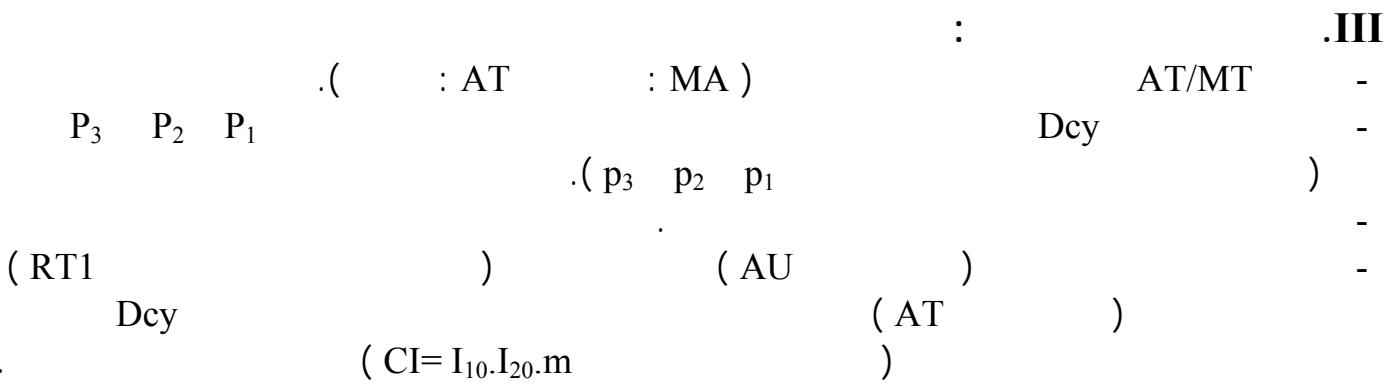
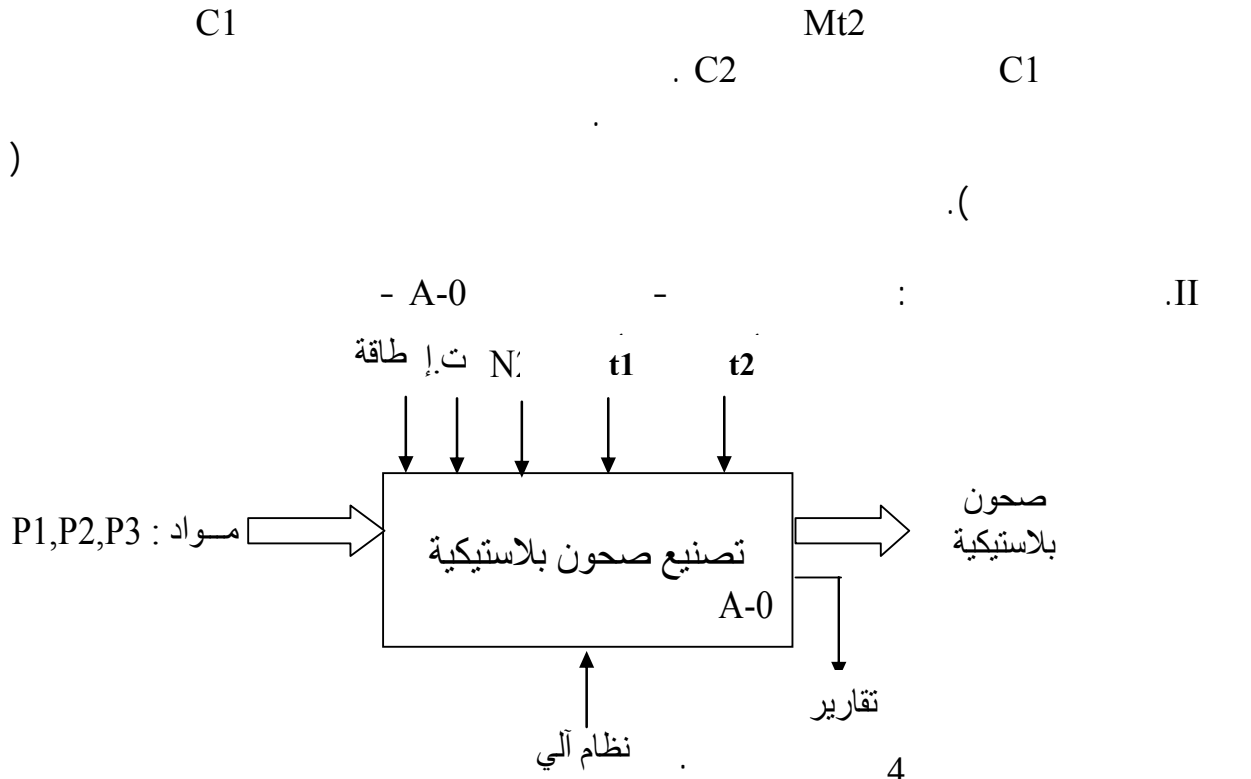
الموضوع الأول : نظام ألي لصناعة صحن بلاستيكية

- يحتوي هذا النظام على 12 صفحة.
- وصف تشغيل النظام من الصفحة 1 إلى 6
 - الموارد التقنية : من صفحة 6 إلى 8
 - الأسئلة : من الصفحة 8 إلى 9
 - ورقات الإجابة : ورقة الإجابة 1 و 2 من صفحة 11 إلى 12
 - تمثيل النظام: 10.

I. دفتر الشروط المبسط

1- يستعمل النظام لصناعة صحن بلاستيكية بحقن مادة

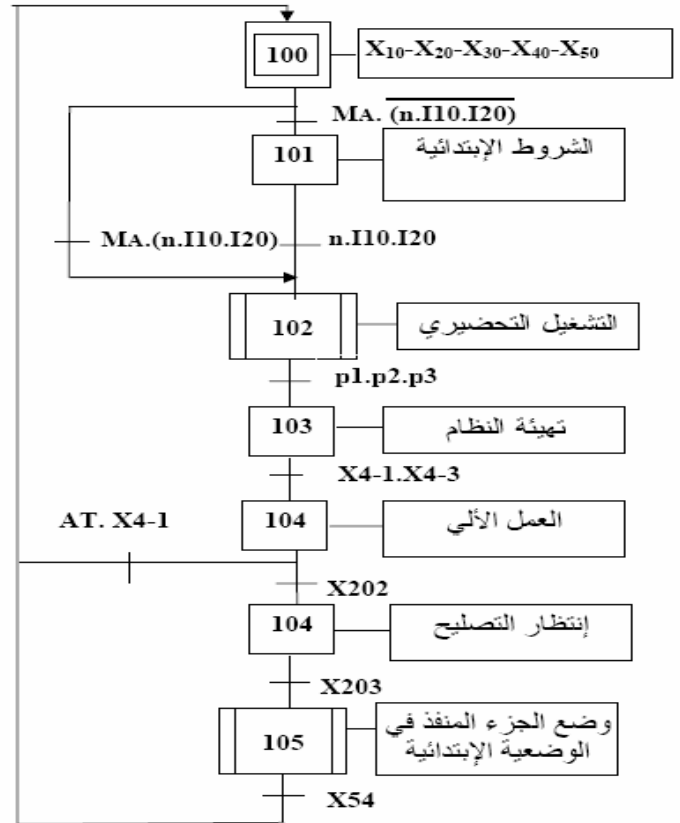
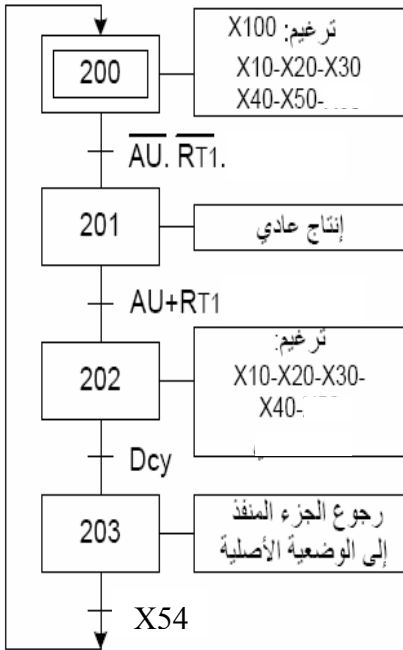
	- 2	:	:	
	- 3	:	:	
	-	:	:	
				• () P3 P2 P1
				• DE DB
				•
				• C2 C1
				-
				P1+P2 P1
	A		*	: P1
				.
P2	B		*	: P3 P2
				C
D	P1+P2			:
				E
				-
	Mt1			:
				t1 = 60 s
				-
				: X
/				t2 = 20 s
				C2
				(N = 10) 10
				Mt2 /



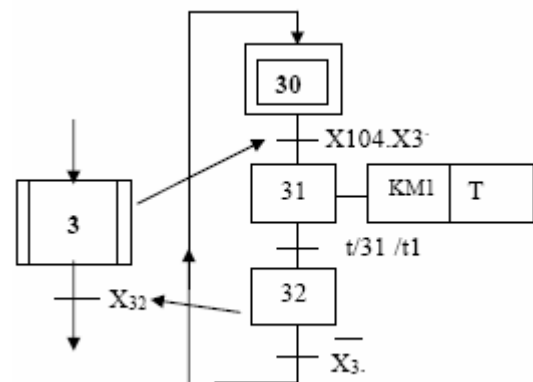
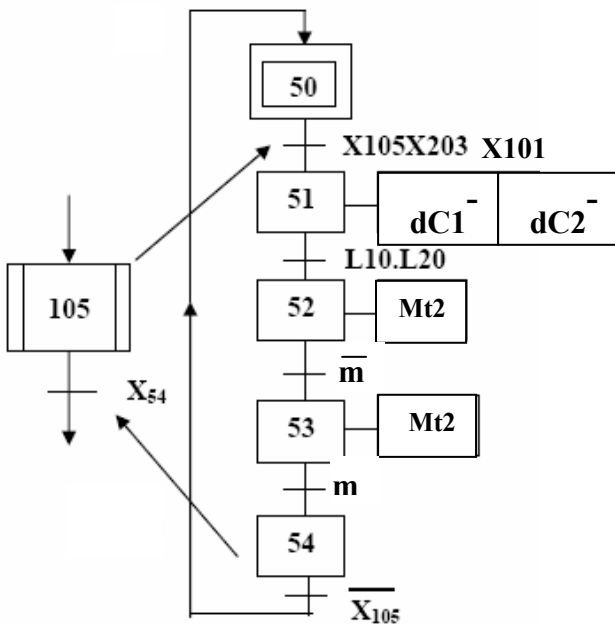
GS : -

GCI : -

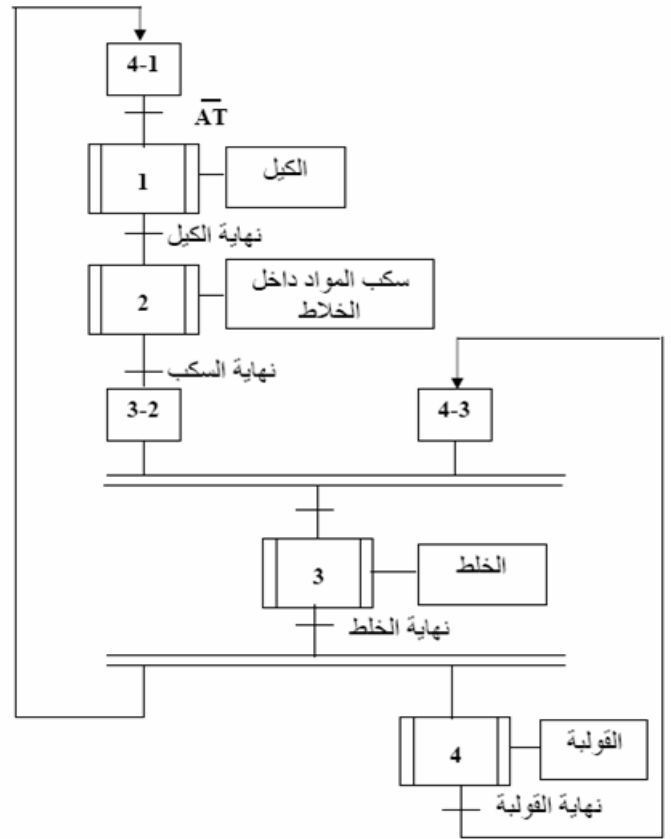
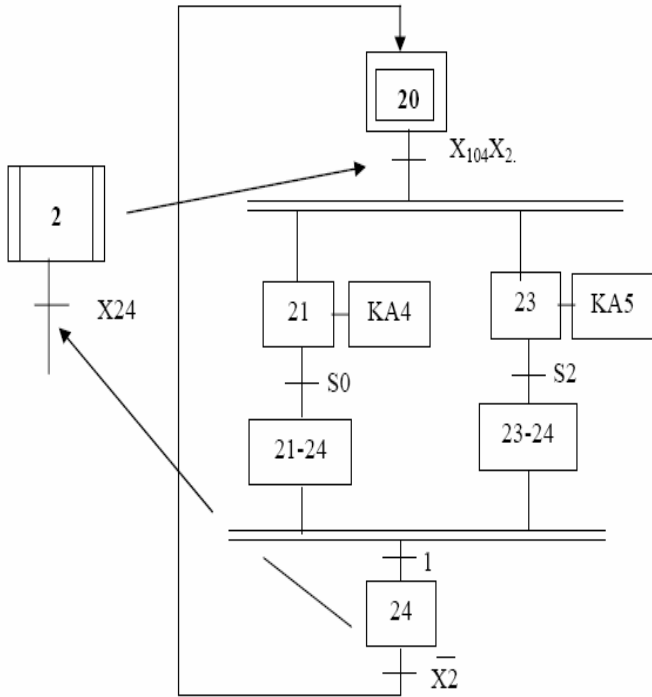
GPN: -



: 3



: 2



m

10

0

Init

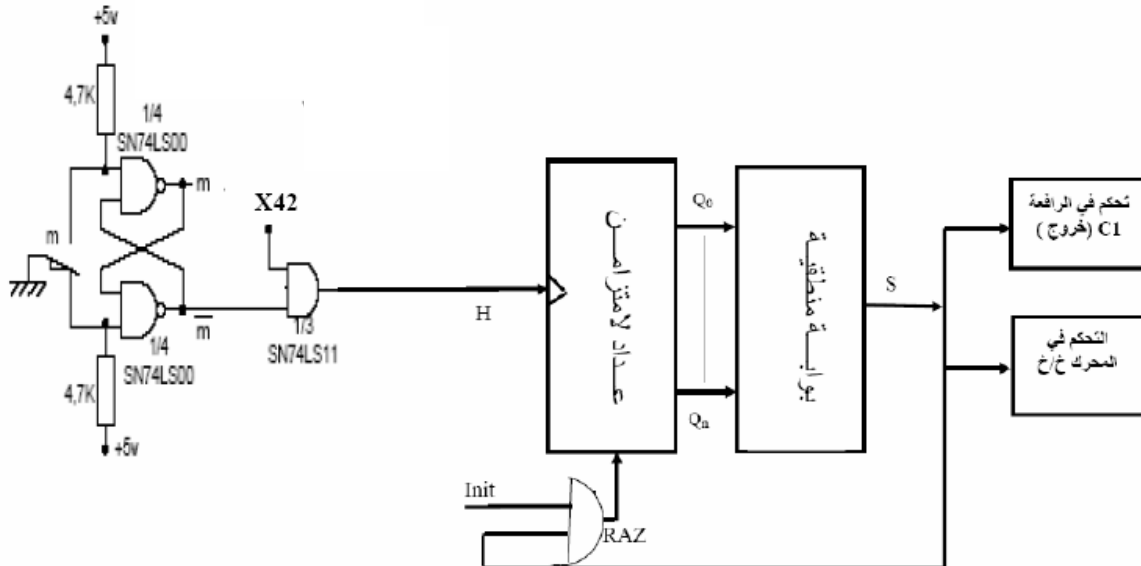
$N < 10$

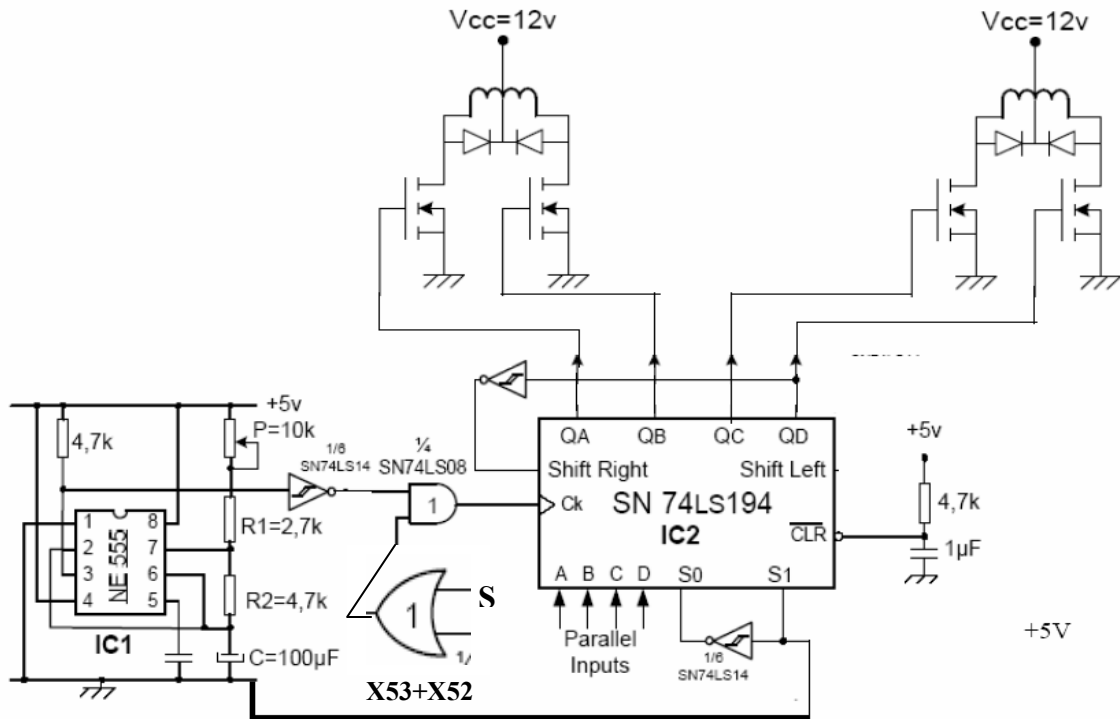
$S = 0$

: S

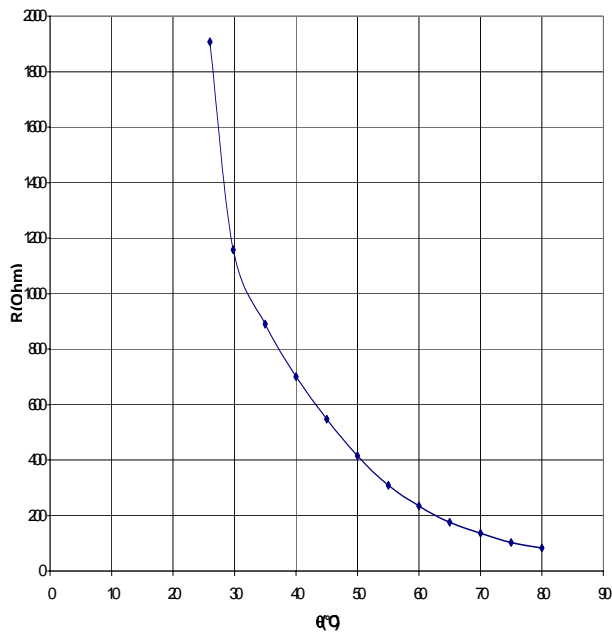
$N = 10$

$S = 1$

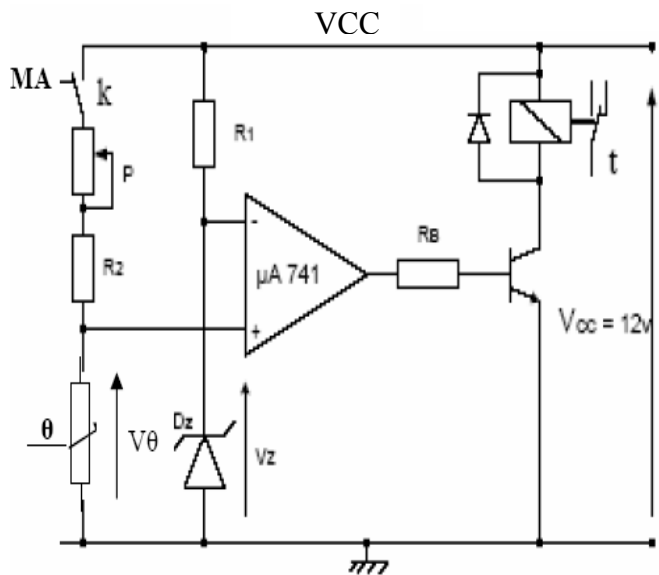




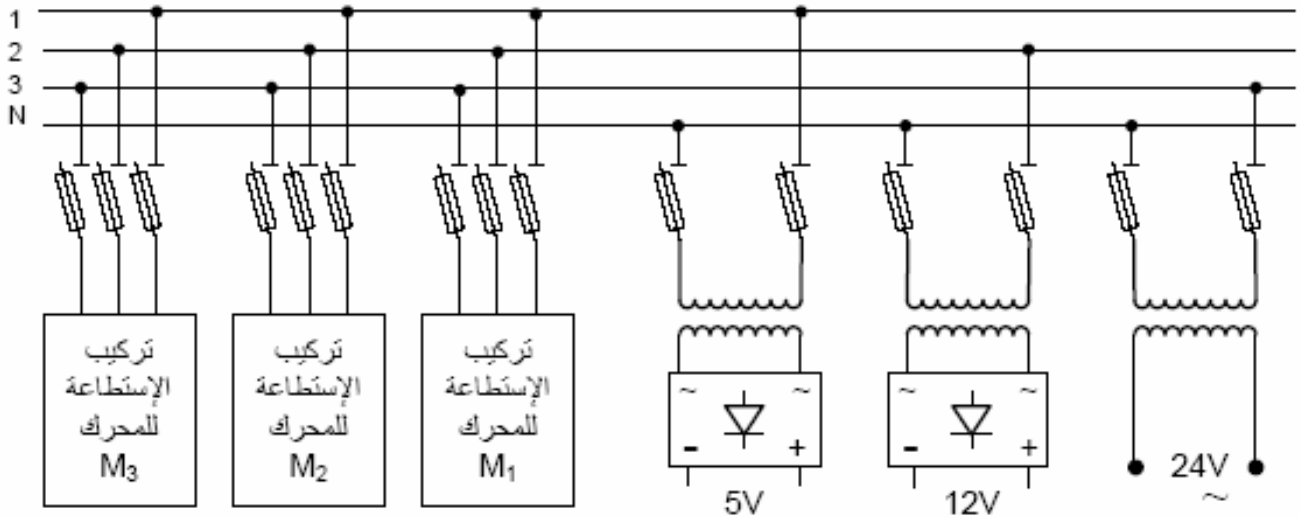
CTN



$R_{\theta} = f(\theta)$: CTN - ميزة



µA 741c :
 $V_z = 8,1v$ BZX83C8V1 : Dz
 $R_1 = 0,68k$
 $R_2 = 1k$
 $P = 4.7k$
 $R_B = 120k$
 $V_{cc} = 12v$

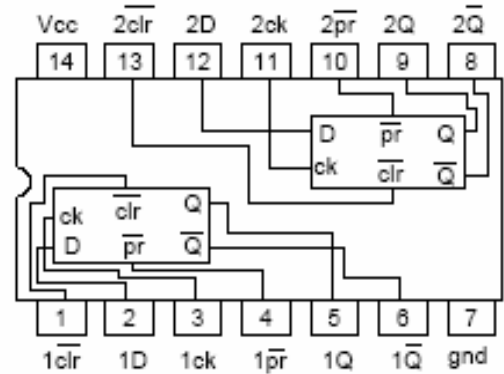


الخصائص	التحكم	النوع	الجهاز
10 بار	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهرو هوائي - dC1 ⁺ و dC1 ⁻		C1
10 بار	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهرو هوائي - dC2 ⁺ و dC2 ⁻	"	C2

U=220v/380v Pu=2,5Kw In=6A Cosφ=0,8 n=1460tr/mn	24v~ KM1	~3	Mt1
4 P=3.8w C=50mNm	SN 74LS194 4 BUZ 71A MOSFET	-	Mt2
	24v~ KA1 24v~ KA2 24v~ KA3 24v~ KA5 24v~ KA6 24v~ KX	220V ~	A,B; C,D, E, X

	L10, L11, L20, L21, S0, S1, S2, S3, S4
	m

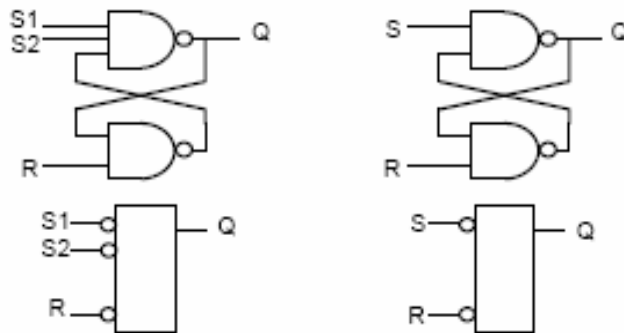
Inputs				Outputs	
Preset	Clear	Clock	D	Q	\bar{Q}
L	H	X	X	H	L
H	L	X	X	L	H
L	L	X	X	H*	H*
H	H	↑	H	H	L
H	H	↑	L	L	H
H	H	L	X	Q _{n-1}	\bar{Q}_{n-1}



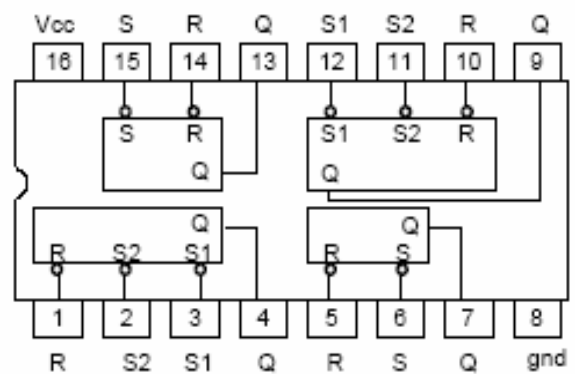
SN 74LS74

Dual D-type positive edge triggered Flip-flop with Preset and Clear

* : حالة غير مستقرة

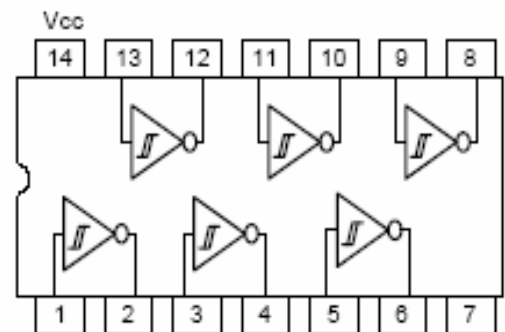


SN 74279



Symbol	Parameter	74F14	Units	Vcc
V _{IH}	Input high Voltage	1,6	V	
V _{IL}	Input Low Voltage	0,8	V	
V _{OH}	Output High Voltage	3,4	V	min
V _{OL}	Output Low Voltage	0,3	V	min
I _{IH}	Input High Current	20	μA	max
I _{IL}	Input Low Current	-0,6	mA	max
I _{OH}	Output High Current	-1	mA	max
I _{OL}	Output Low Current	20	mA	max

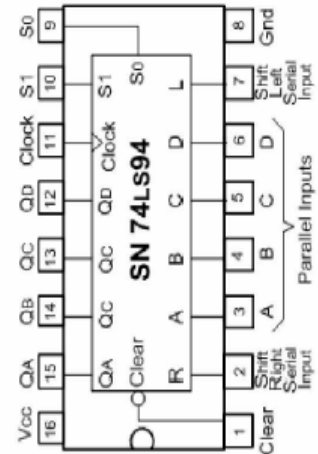
Fairchild Advanced Schottky TTL(Fast)



SN74F14

6 مكبرات ذات مقدار شميت

INPUTS						OUTPUTS							
CLEAR	MODE		CLOCK	SERIAL		PARALLEL							
	S1	S0		LEFT	RIGHT	A	B	C	D				
L	X	X	X	X	X	X	X	X	X	L	L	L	L
H	X	X	L	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0
H	H	H	↑	X	X	a	b	c	d	a	b	c	d
H	L	H	↑	X	H	X	X	X	X	H	QAn	QBn	QCn
H	L	H	↑	X	L	X	X	X	X	L	QAn	QBn	QCn
H	H	L	↑	H	X	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	H
H	H	L	↑	L	X	X	X	X	X	QBn	QCn	QDn	L
H	L	L	X	X	X	X	X	X	X	QA0	QB0	QC0	QD0



MOTOROLA : الصانع 2N 2222 : مقحل التبدیل						
التكنولوجيا	التضخيم في التيار	التواتر الأقصى	V _{CEmax}	I _{cmax}	الاستطاعة مع θ	القيم في الإشباع
NPN سيليكون	$\beta=100$ أدنى قيمة: $\beta \geq 35$	400 Hz	40V	800mA	500 mW $\theta=25^\circ$	$I_c=150mA \rightarrow V_{CEsat}<0,3V$ $V_{BE}=0,6V \rightarrow I_{Bsat}>0,5mA$

❖

-1

- 2

-3

❖

-1

-2

-3

❖

-4

.b

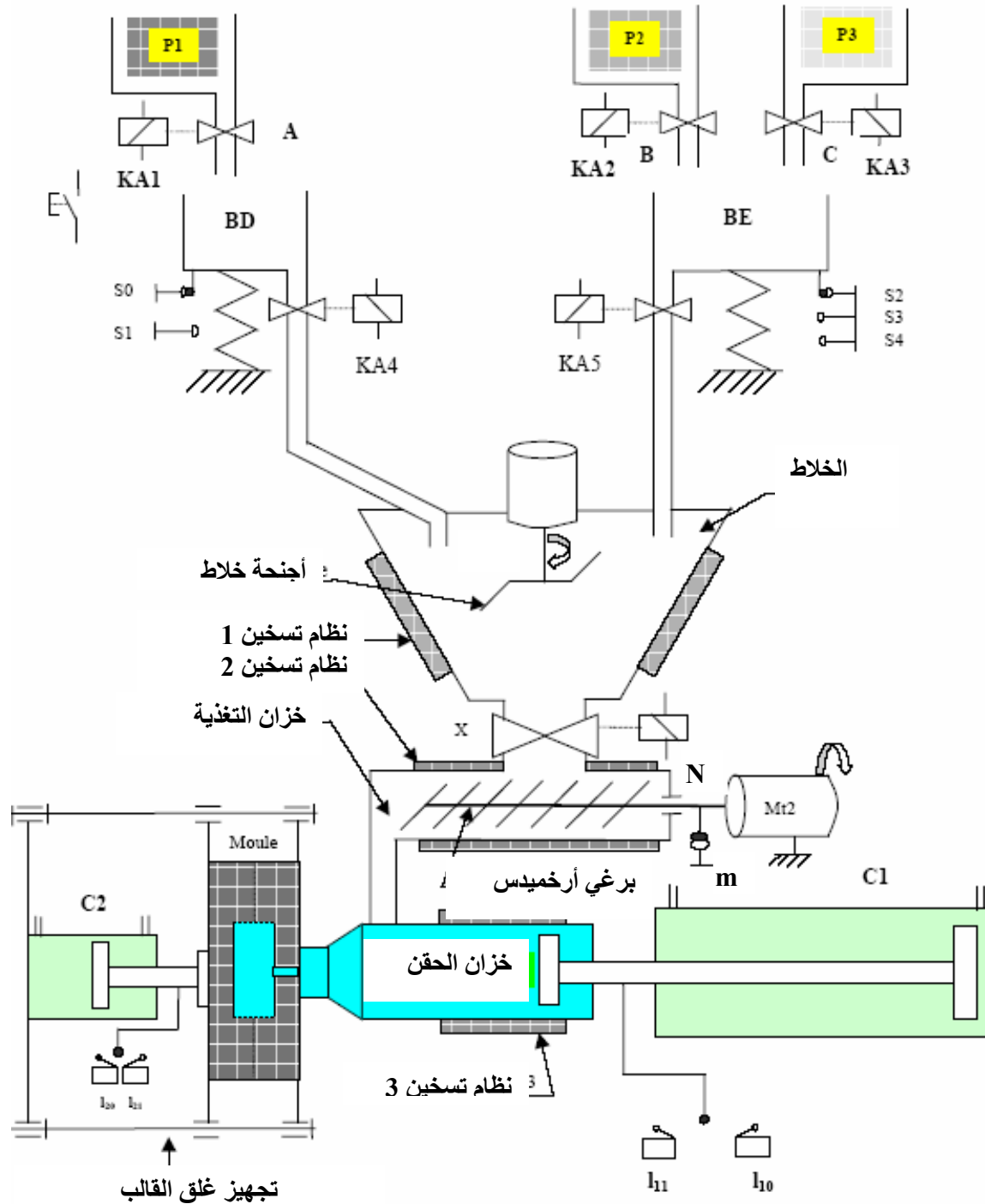
.c

-5

❖

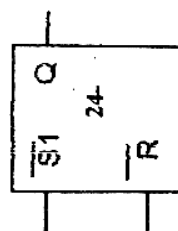
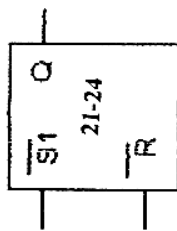
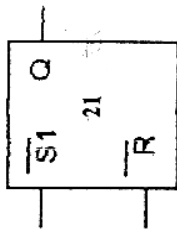
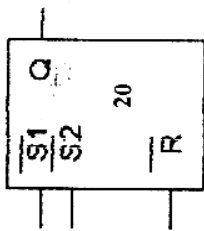
			RS	-6
		.RAZ	S	-7
(:	D) 7474	-8
				-9
		10/5	:	❖
1S	:	"P"	"IC1"	.a -10
	IC2	\overline{CLR}	(4,7k Ω -1 μ F) R-C	.b
	.	() 74194	.c
				.d
			MOS	.e
				.f
				❖
			: Mt1	-11
			Mt2	-12
		10/5	:	❖
				-13
		R ₂ , P, R ₀	V _{CC} CTN	-14
P			800	-15
	.	(2N2222) R _B	-16
			. R _C	-17

تمثيل النظام

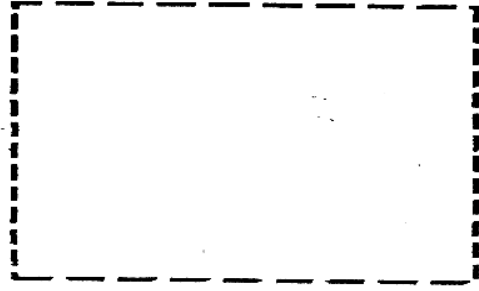


ورقة الإجابة رقم 1: المعقب الإلكتروني للأشغلة 3 : السكب

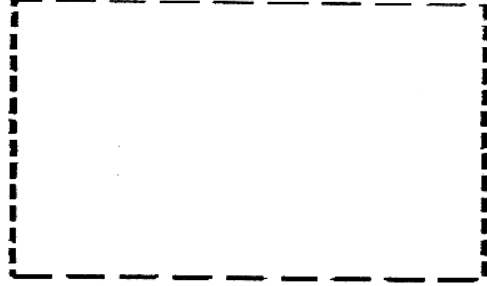
شبكة الألية



دارة الإستطاعة
للصمالة D

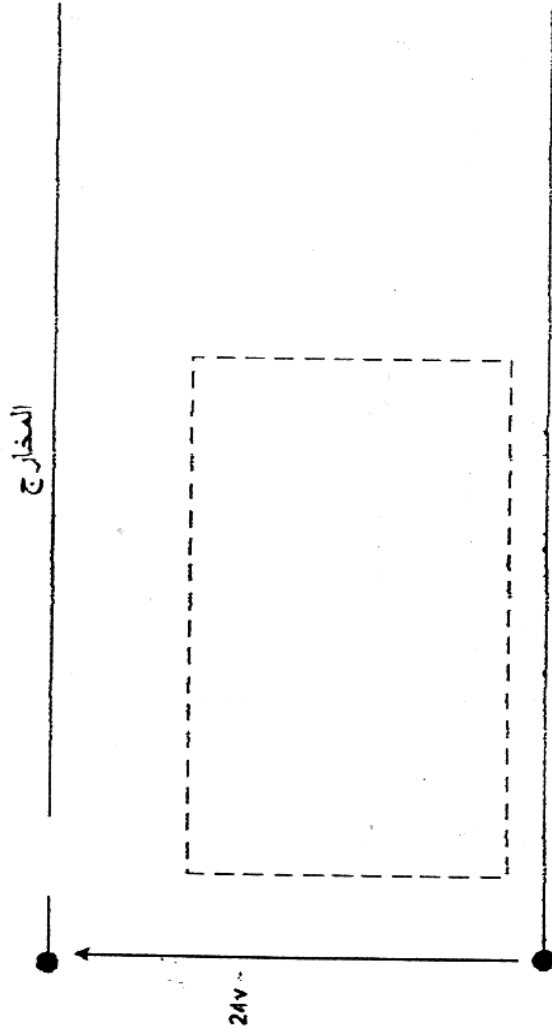
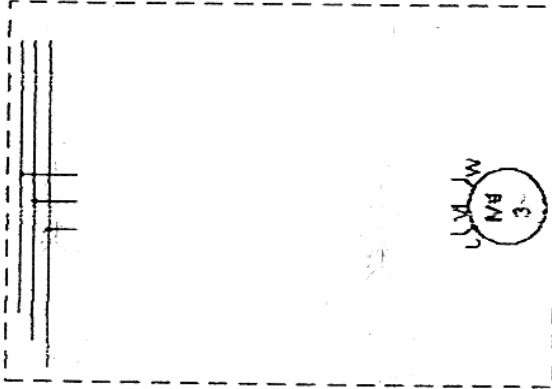
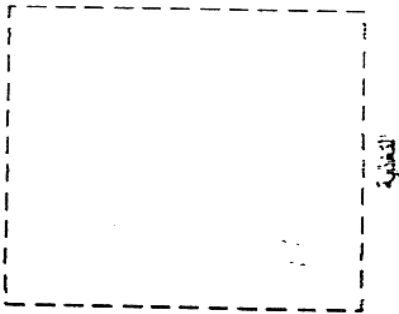
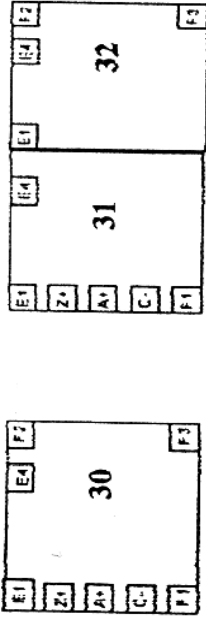


متصدر الإستطاعة
للصمالة D



الإسم و القب :

ورقة الإجابة رقم 2 : المعقب الكهربائي للأشغولة 3 " المزج "



الإلصاق والقب :

(2008)

المدة : 4 ساعات

الشعبة : تقني رياضي : فرع : هندسة كهربائية

(.)

الموضوع الثاني : نظام آلي لتعليب الأدوية

- يحتوي هذا النظام على 11 صفحة.
- وصف تشغيل النظام من الصفحة 1 إلى 6
 - الموارد التقنية : من صفحة 7
 - الأسئلة : الصفحة 8
 - ورقات الإجابة : ورقة الإجابة 1 و 2 من صفحة 10 إلى 11
 - تمثيل النظام : 9.

I. دفتر الشروط المبسط

1- يستعمل النظام لتعبئة علب كرتونية بقارورات دواء

- 2

.

- 3

)

P1

1

C2

C1

P2

V

C2

Mt1

t1 = 20 s

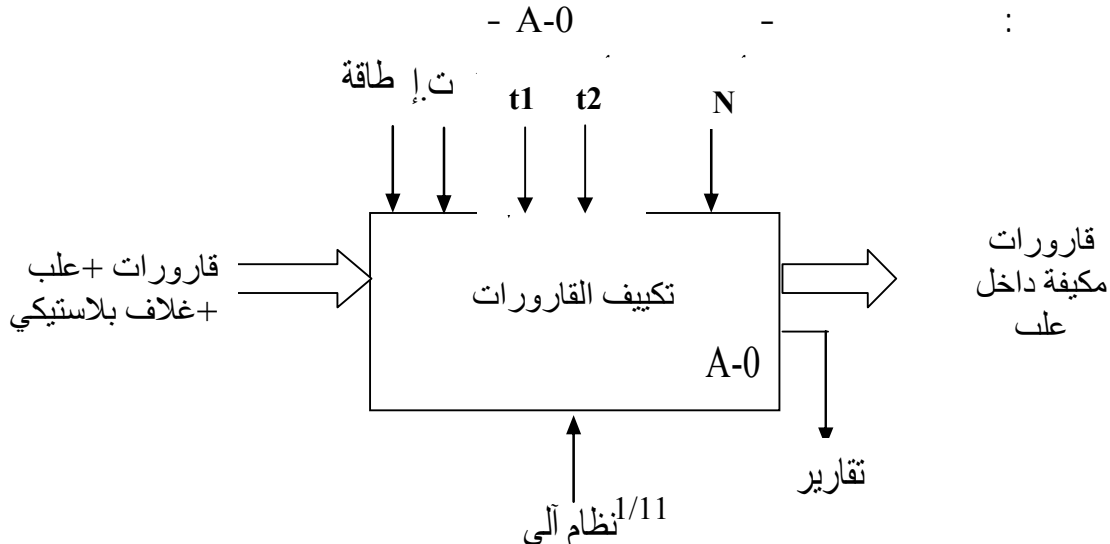
2

C3

t2 = 60s

N = 60

.II

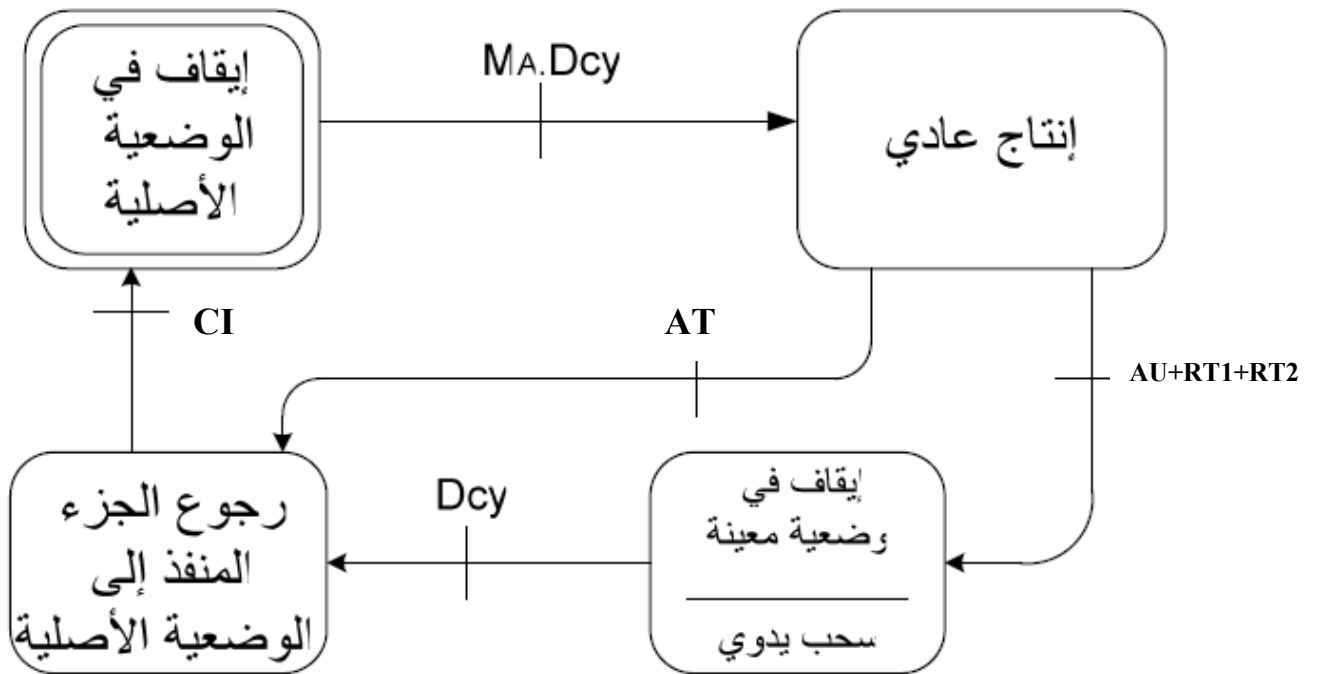


: 4 1
: - : -
: - : -
2

.III

AT/MT -
Dcy -
-

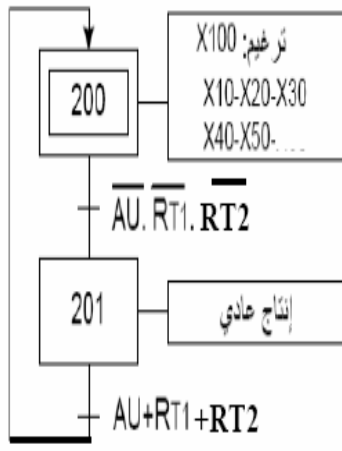
RT1) (AU) (RT2
Dcy) AT



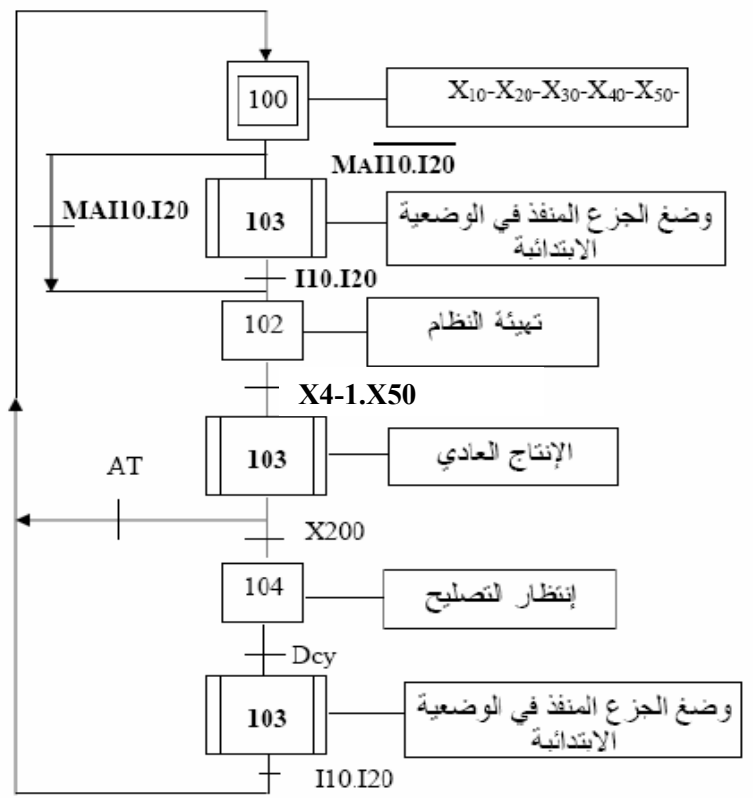
.IV

3

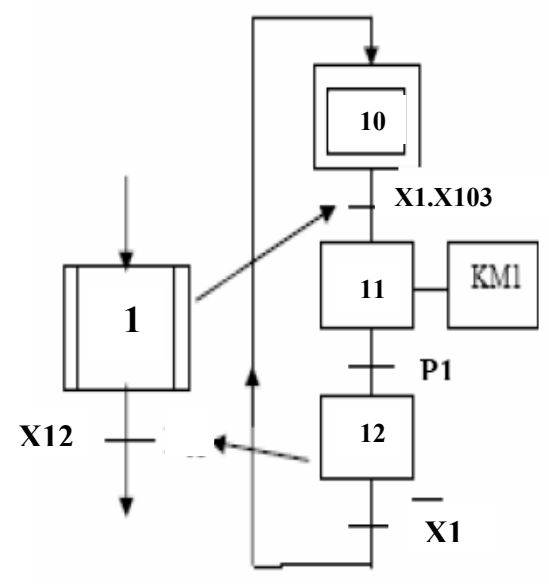
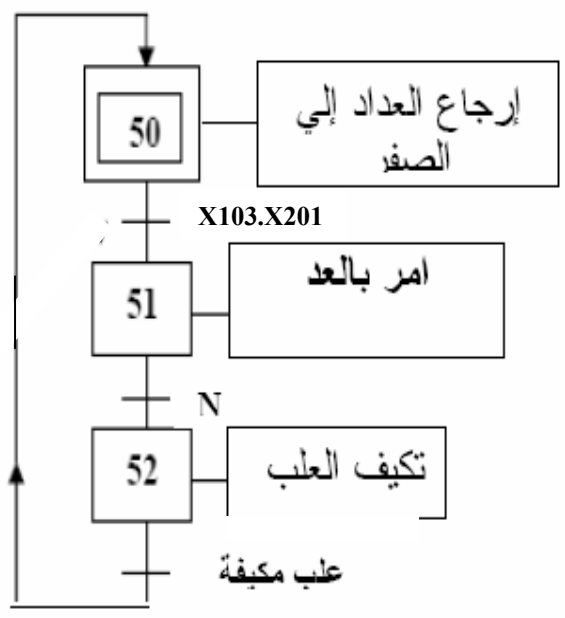
GS : -
.GCI : -
GPN2 : 1 -
GPN2 : 2 -

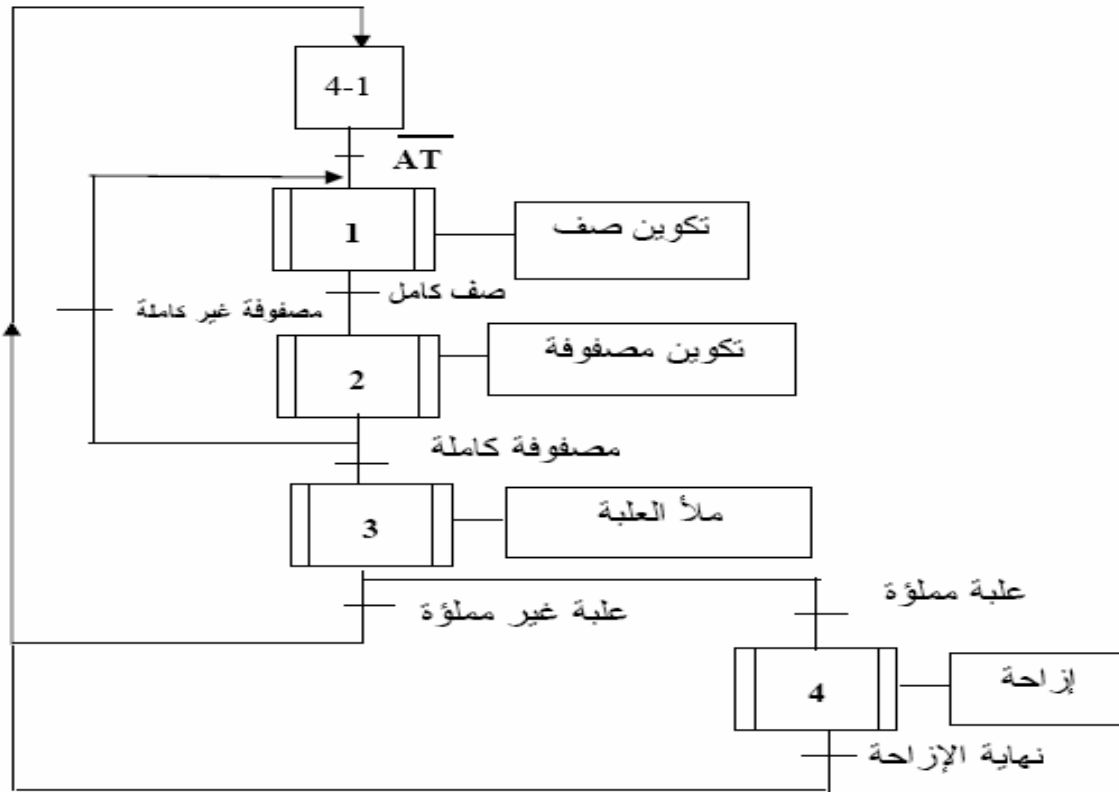


: 2



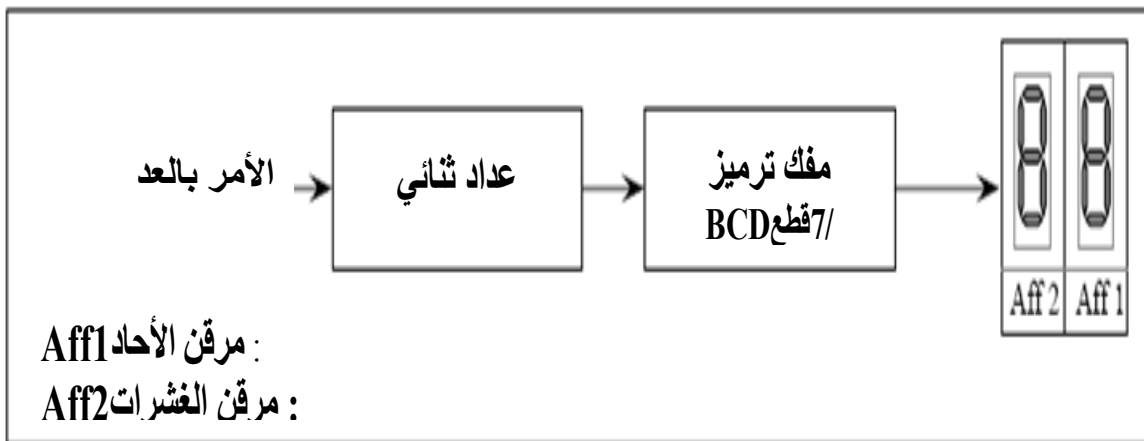
: 2





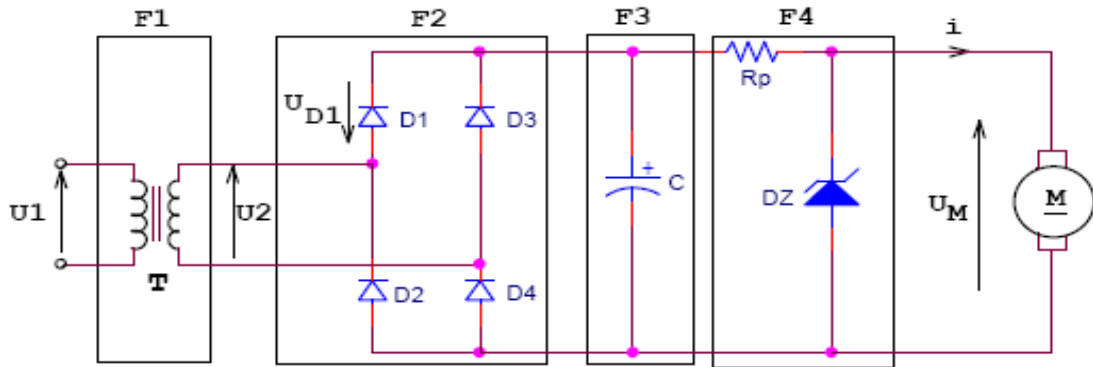
.V

العلب المعيّنة تكيف في المغازة بعدد $N=60$ من أجل ذلك إستعملنا عداد ذو طابقين أحاد و عشرات ، الشكل التالي يمثل المخطط الوظيفي لهذا العداد



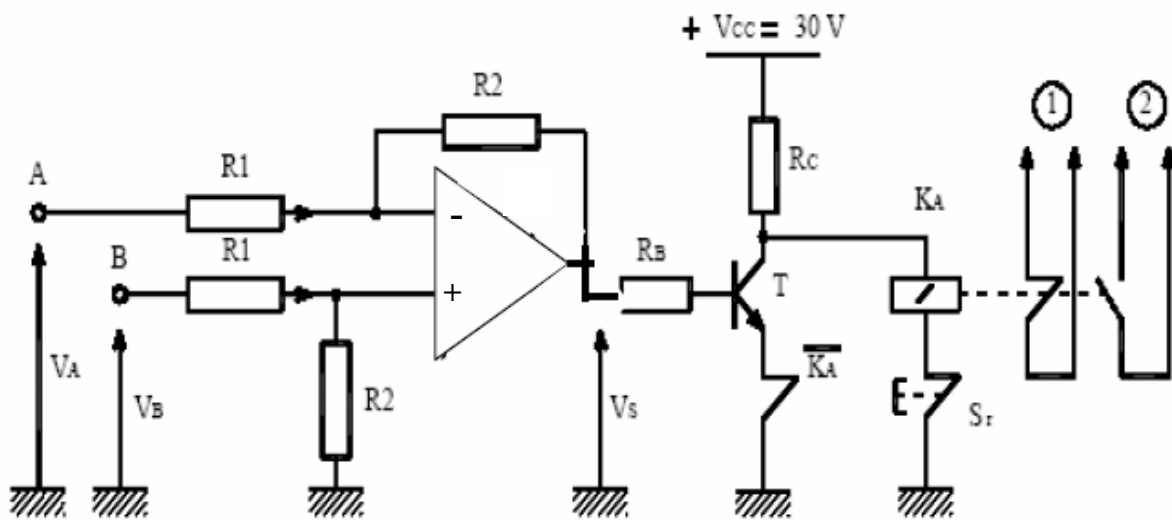
دائرة تغذية المحرك Mt2:

محرك تدوير بساط الإيتيان بالعلب عبارة عن محرك تيار مستمر دائرة تغذيته معطاة بالشكل التالي.



:

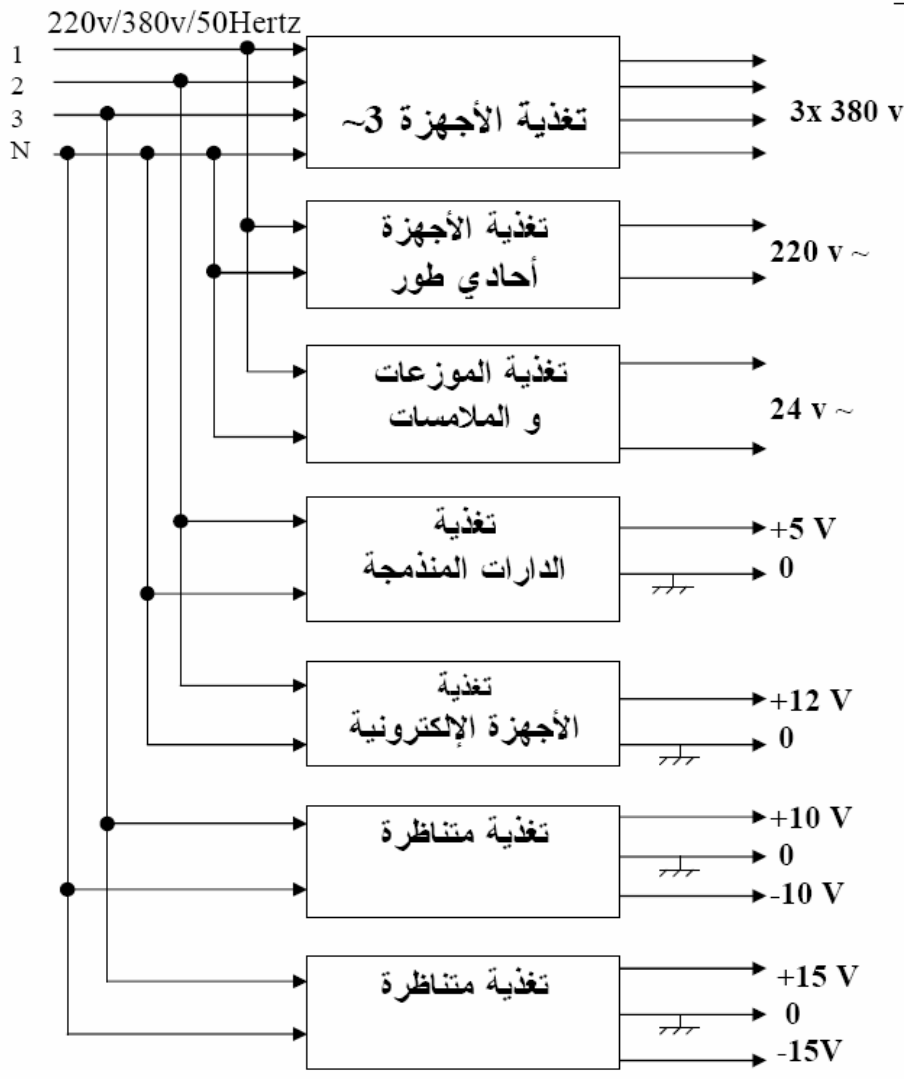
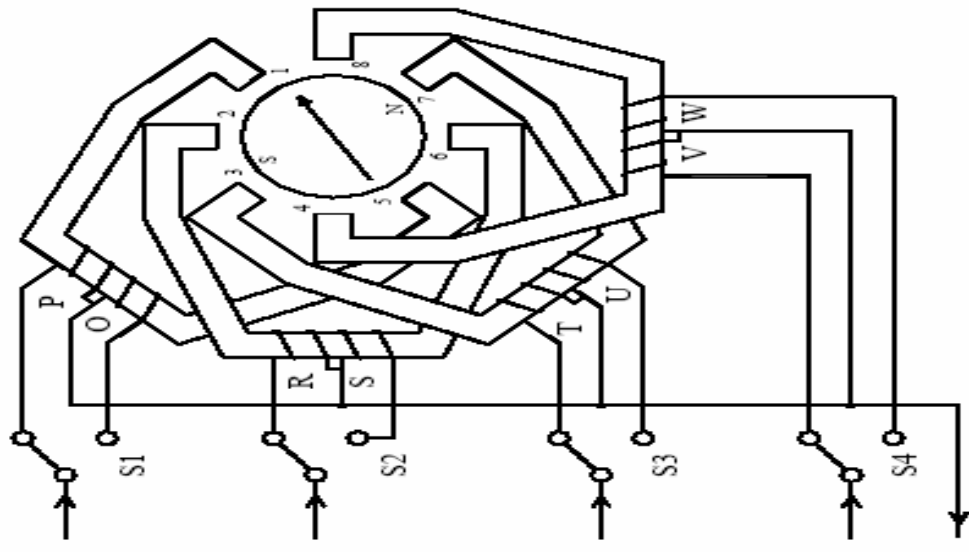
-



: 1

: 2

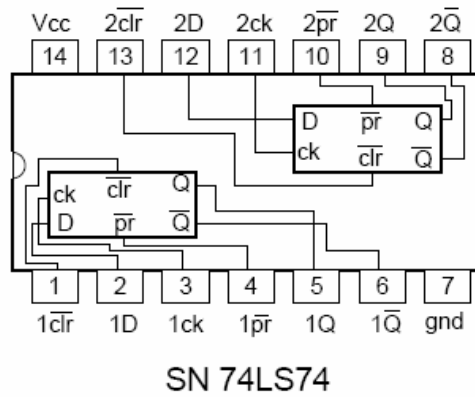
C2



: _____

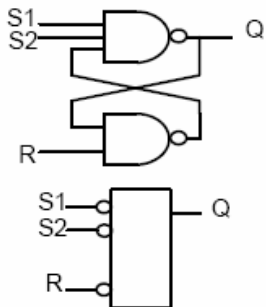
: P1	24v~ KM1		: Mt1
I10 , I11 : نهايتا شوط لمراقبة خروج و دخول الرافعة : P2	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهروهوائي 14M1 و 12M1 24 v~	C1	
I20 , I21 : نهايتا شوط لمراقبة خروج و دخول الرافعة : V	موزع 2/5 ثنائي الإستقرار كهروهوائي 14M2 و 12M2 24 v~	C2	
I31 : نهايتا شوط لمراقبة خروج الرافعة t1 : زمن قدره 20 ثانية t2 : زمن قدره 60 ثانية	موزع 2/3 أحادي الإستقرار 24 v~ 14M3 24v~ KM2 ملامس	C3	: Mt2

Inputs				Outputs	
Preset	Clear	Clock	D	Q	\bar{Q}
L	H	X	X	H	L
H	L	X	X	L	H
L	L	X	X	H*	H*
H	H	↑	H	H	L
H	H	↑	L	L	H
H	H	L	X	Qn-1	$\bar{Q}n-1$

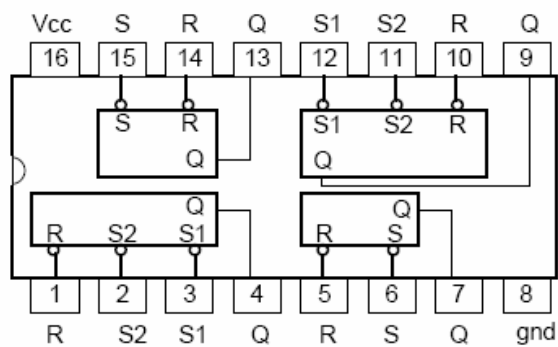


SN 74LS74
Dual D-type positive edge triggered
Flip-flop with Preset and Clear

* : حالة غير مستقرة



SN 74279



.I
: 1

.II

: 2
" 4
" 1
9/3
: 3
9/3
: 4

.III

: 5
" (9/3)
" 1
: b
« Mt1 »
: c

.IV

9/4 :
س7 - ماهي سبعة كل من عداد الأحاد وعداد العشرات ، إستنتج عدد القلابات المستعمل في كل طابق
- أكمل علي وثيقة الإجابة رقم 2 ربط طابق الأحاد و العشرات.
- أرسم مخطط عداد العشرات بإستعمال القلاب D (الدارة المندمجة 7474: أنظر خصائص الأجهزة)
- أكمل علي وثيقة الإجابة رقم 1 المخطط الزمني لعداد العشرات.

❖

9/5 : Mt2
: 7
.F1 , F2 , F3 , F4
. , 50HZ , 60 v.A , 220/24V

:
. $U_{1CC} = 21 \text{ V}$, $I_{1CC} = 0.28 \text{ A}$, $I_{2CC} = 2.5 \text{ A}$, $P_{1CC} = 5 \text{ W}$

- : 8

R_S , X_S , Z_S - 9

0.8 24V $I_2 = 2.5 \text{ A}$

- 10

❖

:9/6 - : 11

-

-

-

-

❖

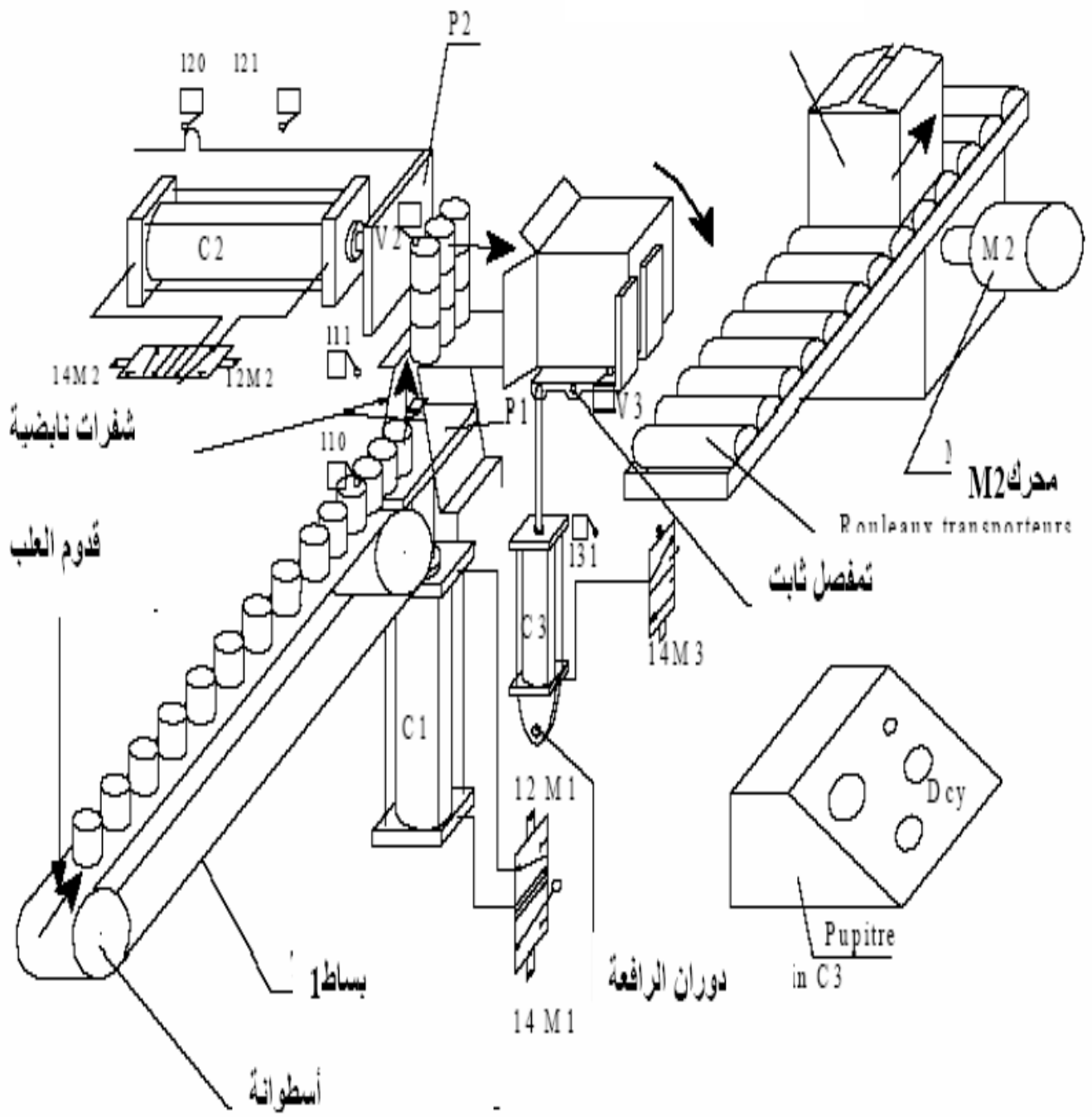
9/5 :
- : 12
. $V_S = V_B - V_A$ $R_1 = R_2$

. $V_A = V_B$ 13

:14

: 15

علبة مملوءة

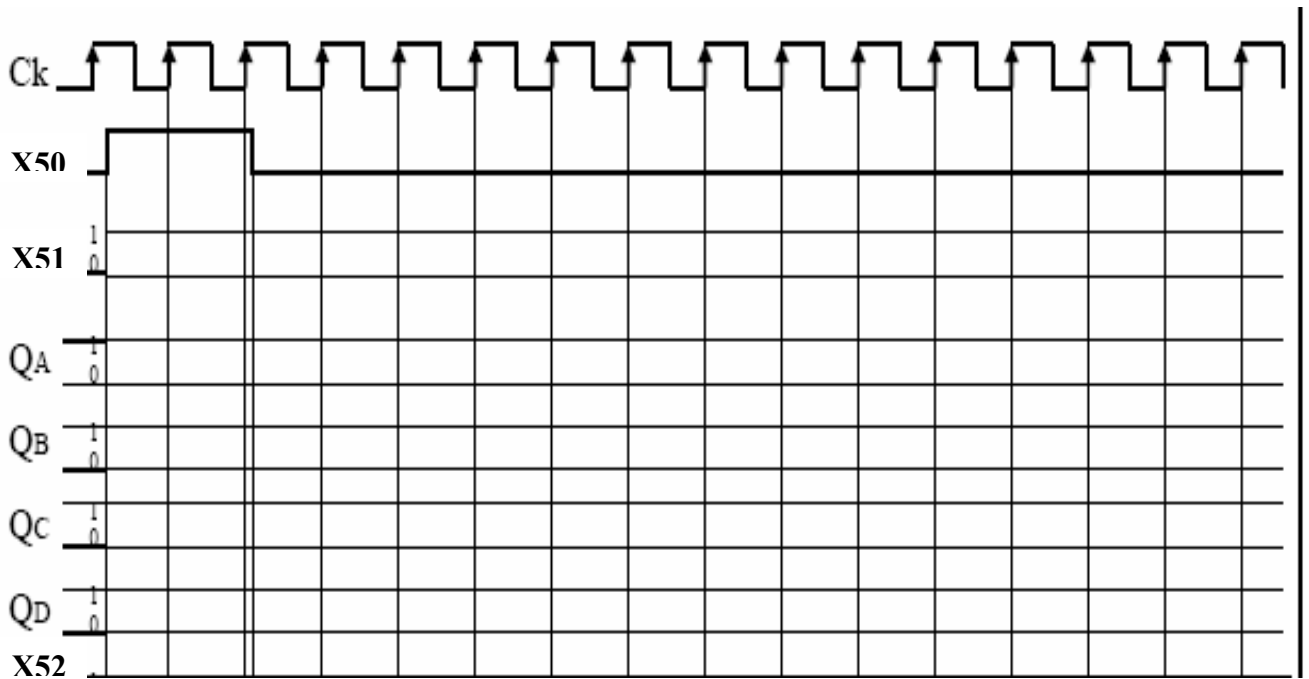
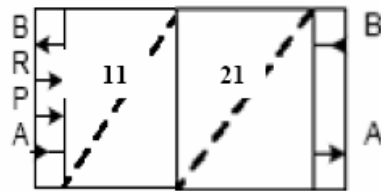
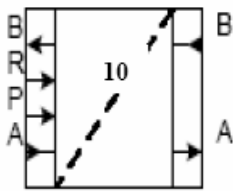
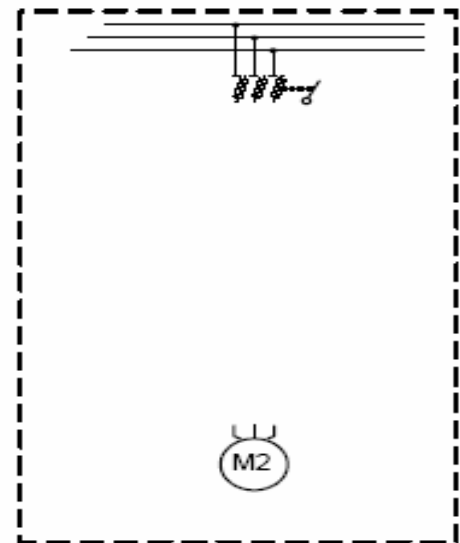


: 1

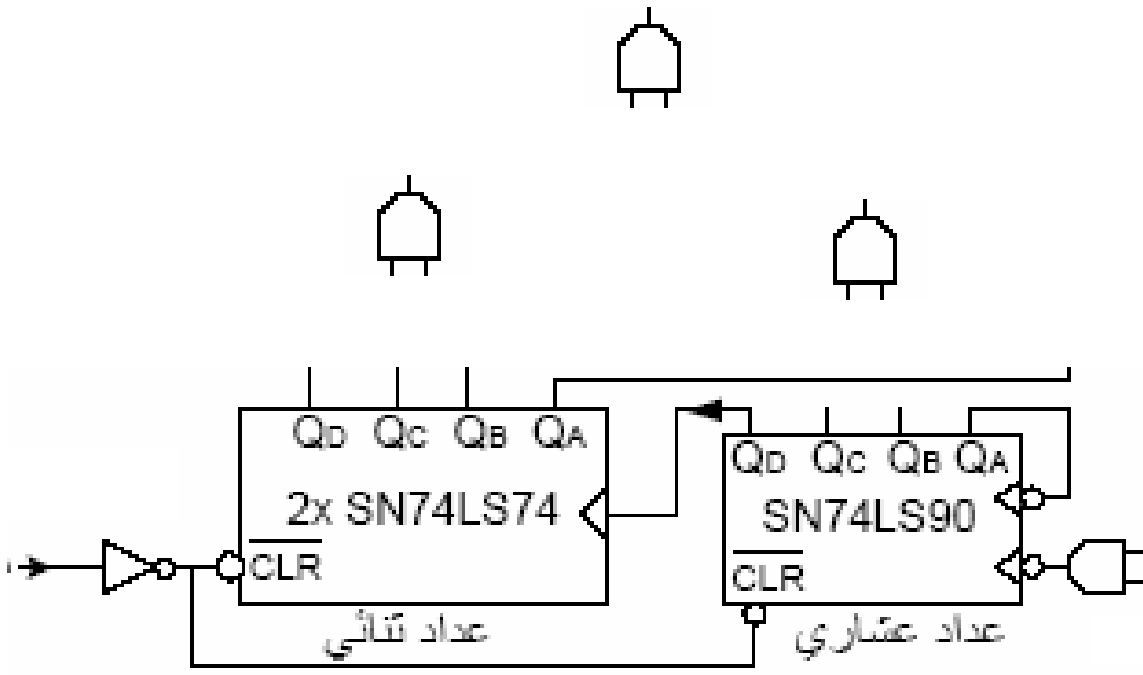
دارة التحكم للمحرك M2



دارة الاستطاعة للمحرك M2



الإسم و اللقب :



الإسم و اللقب :

الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية
مديرية التربية لولاية البليدة

H

امتحان الفصل الثاني

المدة: 3 ساعات

فرع: هندسة كهربائية

القسم: 3 تقني رياضي

اختبار في مادة التكنولوجيا

يحتوي هذا الملف على 12 صفحات

* ملف العرض : صفحة: 01 إلى 09.

* الأسئلة : صفحة: 10 .

* وثيقة الإجابة : صفحة: 2/1 إلى 2/2.

نظام آلي لصناعة الآجر الكلسي

I / دفتر المعطيات المبسط:

1 / هدف التأليه :

نظرا للطلب الشديد لمتطلبات البناء ونظرا لكلفتها في السوق ، هيئت مصانع خاصة لصناعة الآجر الكلسي.

2 / النظام الآلي :

استجابة إلى المتطلبات المذكورة يمكن للنظام المذكور أن يصنع كمية هائلة من الآجر الكلسي بشكل آلي في

قالب (2 x 3) آجر ثم يوضع على العربة الناقلة إلى الفرن بـ 12 قالب .

3 / المواد الأولية :

– الجزء الأول :خاص بتحضير المادة الأولية على شكل مزيج من الرمل ، الكلس والماء .

– الجزء الثاني :نظام الصنع وهو الجزء المدروس .

– الجزء الثالث :خاص بتسخين الآجر المصنوع في فرن بخاري .

4 / طريقة الصنع :

بعد تحضير المادة الأولية وملئها في خزان التغذية ، تنقل – كمية ، كمية – إلى المكبس أين تأخذ الشكل

المطلوب لآجر ، ثم ينقل الآجر الموضوع إلى البساط الثاني لكي يؤخذ إلى العربة على شكل قوالب ثم إلى الفرن .

5 / الاستغلال :

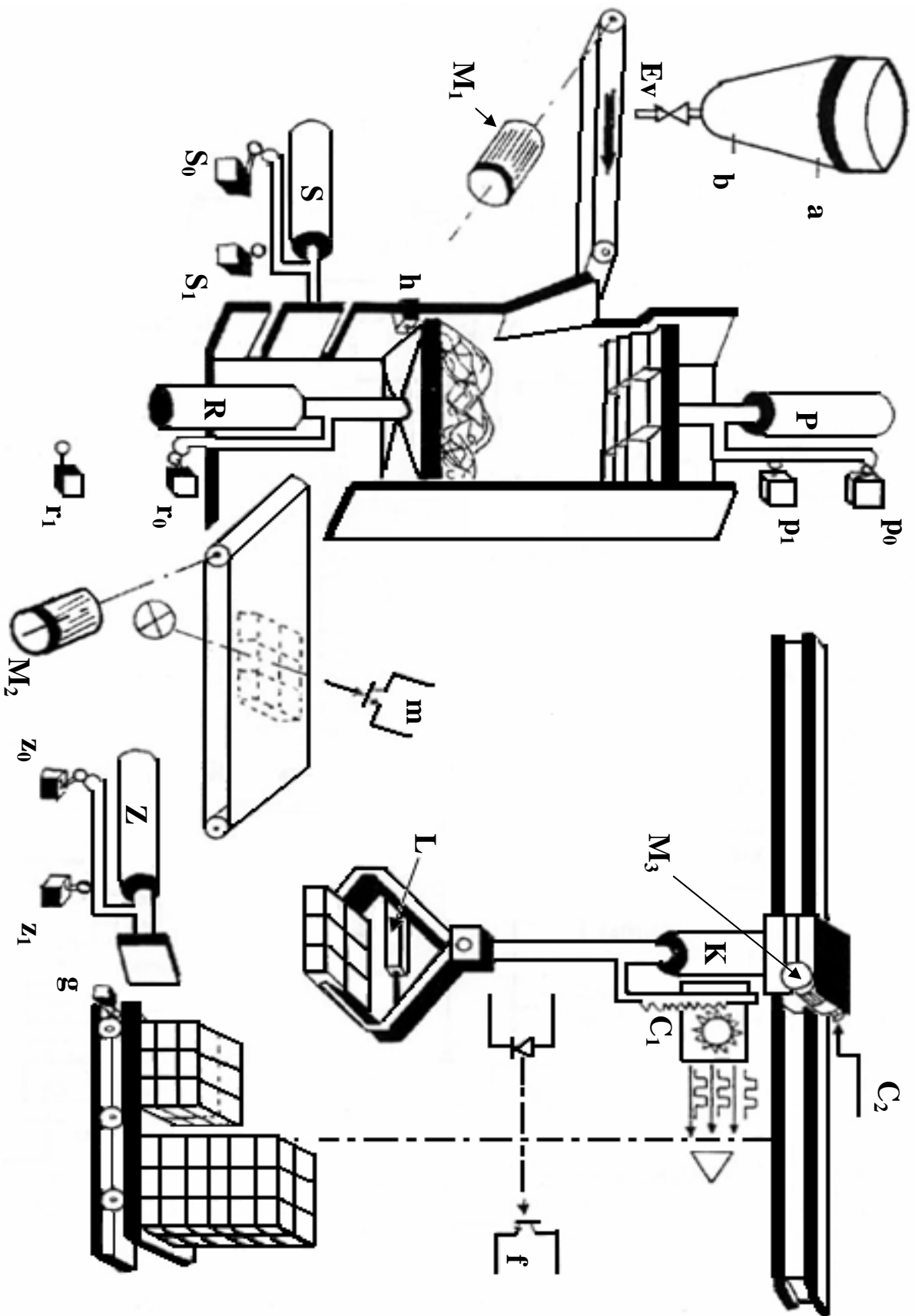
– يتطلب هذا النظام حضور عامل واحد متخصص بالقيادة ، المراقبة والتوقفات .

– يتطلب النظام توقف أسبوعي للتنظيف والصيانة .

◊ الأمن : حسب القوانين المعمول بها.

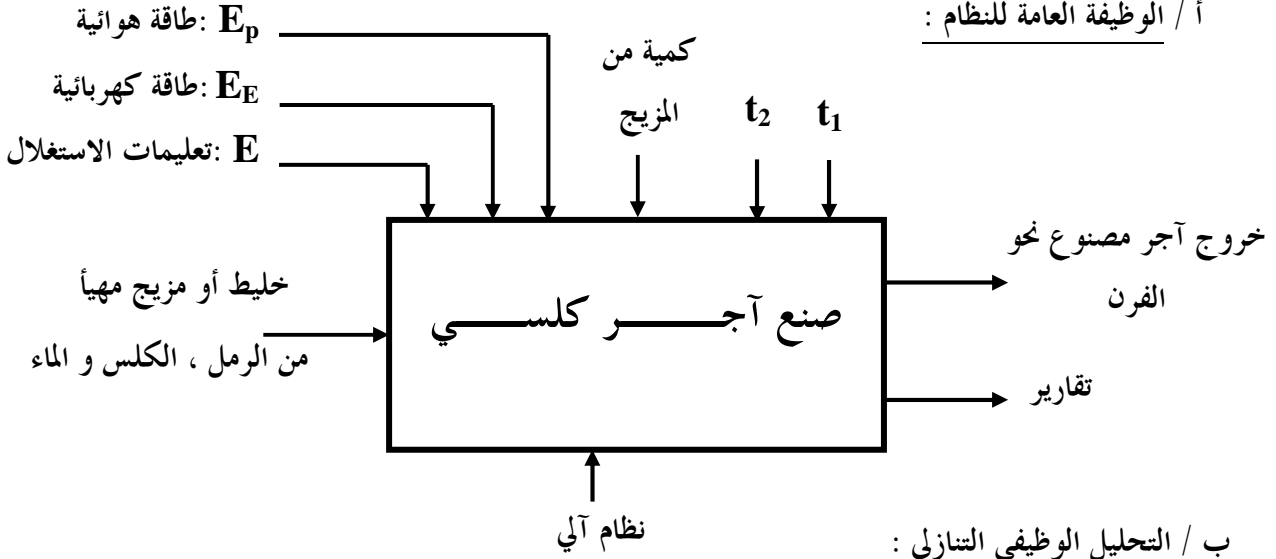
اقلب الصفحة

صفحة : 1 / 10



II - التحليل الوظيفي :

أ / الوظيفة العامة للنظام :



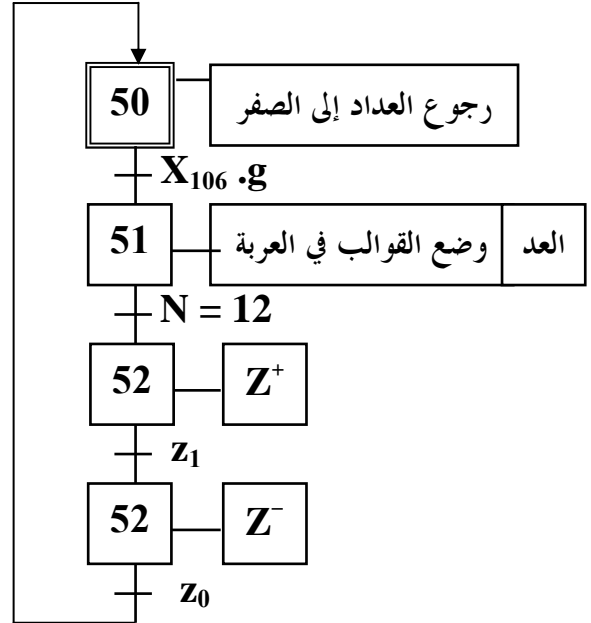
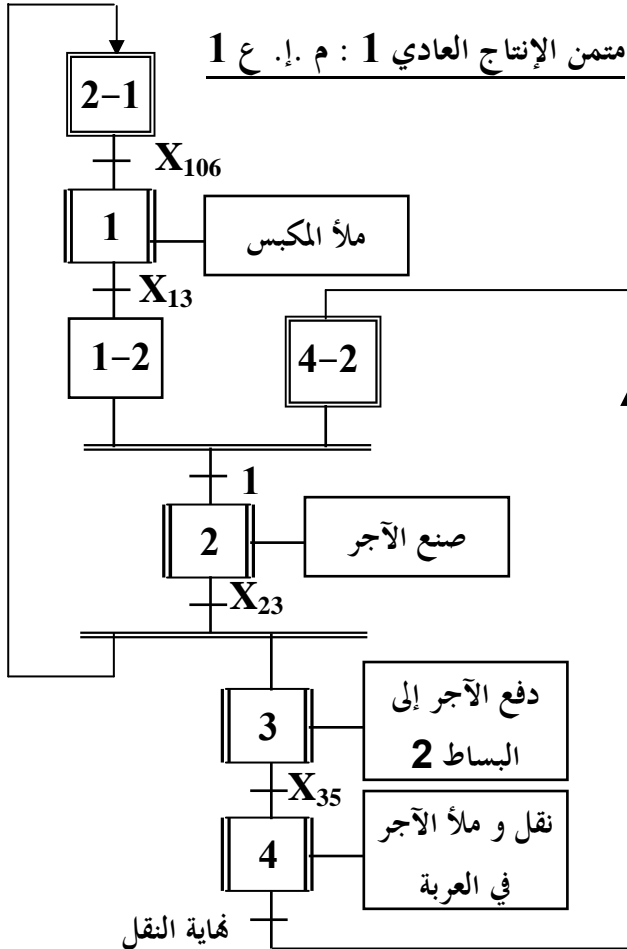
ب / التحليل الوظيفي التنازلي :

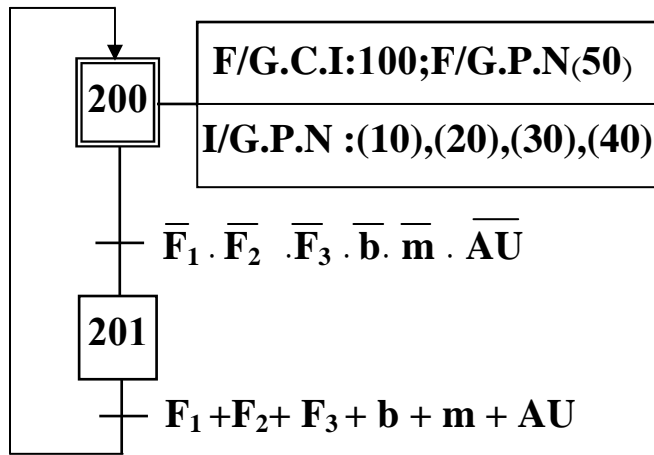
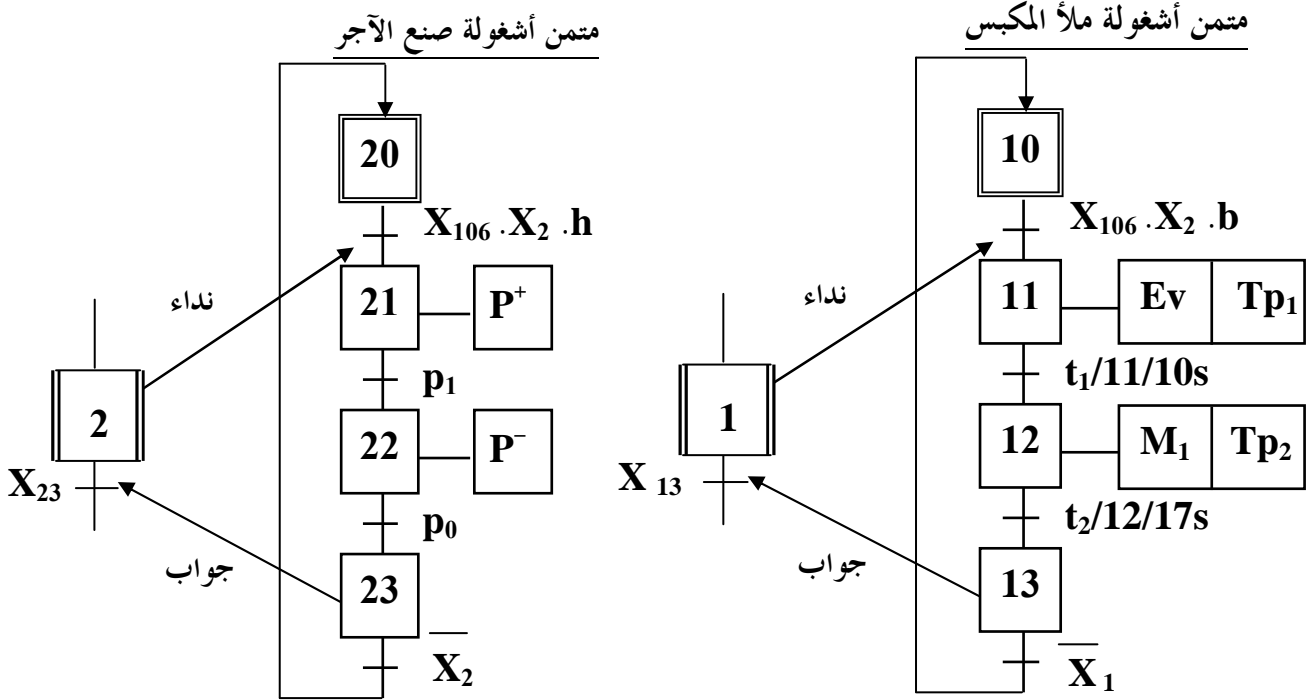
- 1- ملاً المكبس .
- 2- صنع الآجر .
- 3- دفع الآجر .
- 4- نقل الآجر إلى العربة .
- 5- نقل العربة نحو الفرن .

III - التحليل الوظيفي :

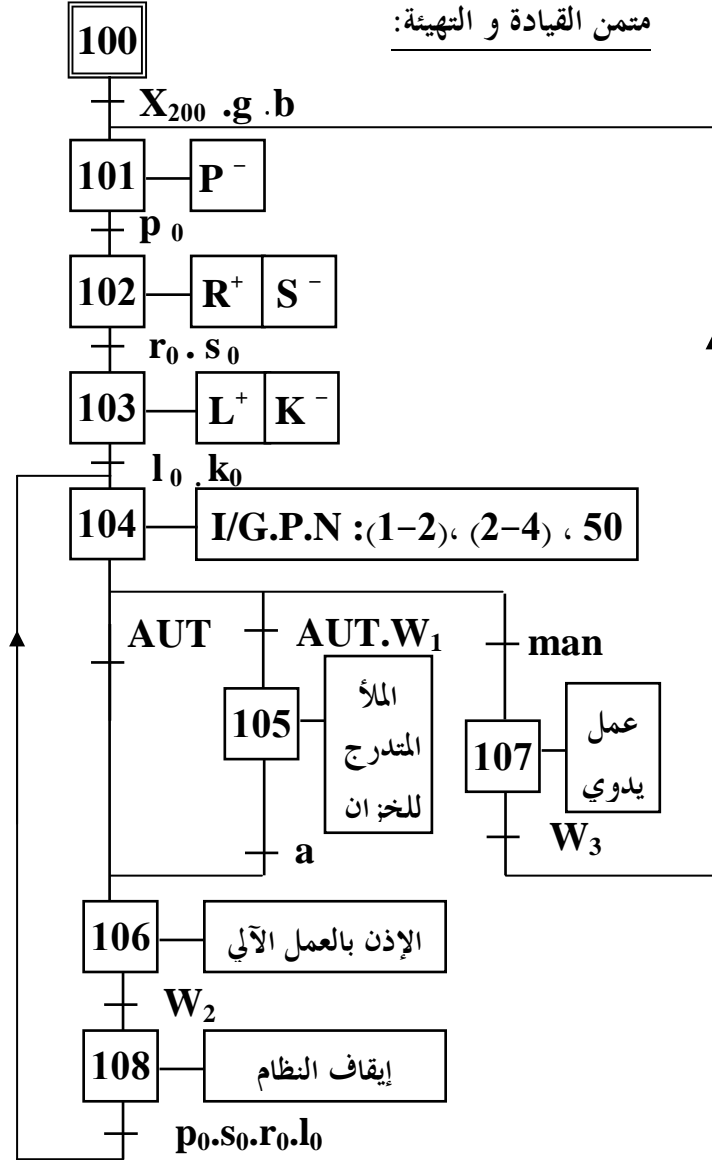
متمن الإنتاج العادي 1 : م .إ. ع 1

متمن أشغولة نقل العربة الى الفرن : م .إ. ع 2





تمثل :
 W₁ : زر التشغيل
 W₂ : طلب الايقاف
 W₃ : اعادة التسليح
 mam : طلب العمل اليدوي
 AUT : طلب العمل الآلي



IV / الاختيارات التكنولوجية :

1 / تأجيل t₁ = 10s لفتح Ev :

المضخم c: 741 μA

C = 100 μF

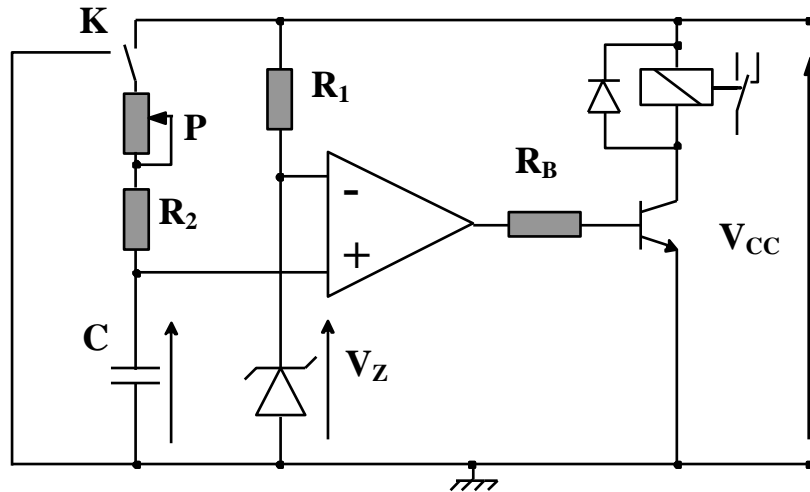
R₁ = 0,68kΩ

R₂ = 10kΩ

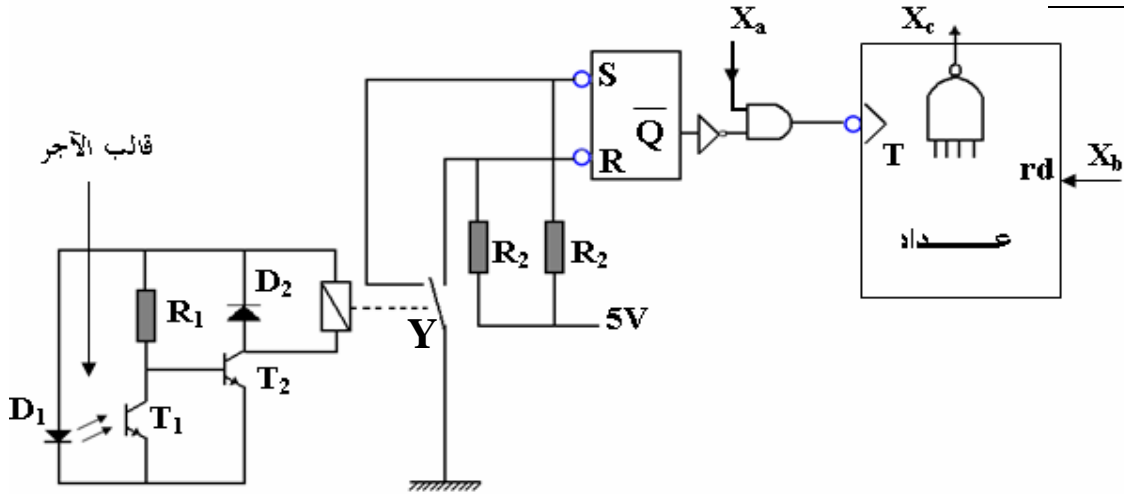
P = 100kΩ

R_B = 120kΩ

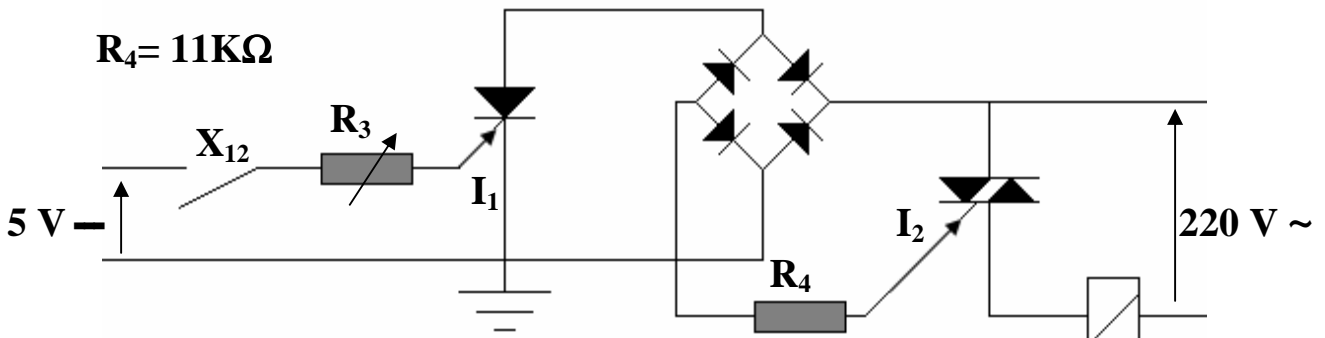
V_{cc} = 12v



2 / دائرة عد القوالب:

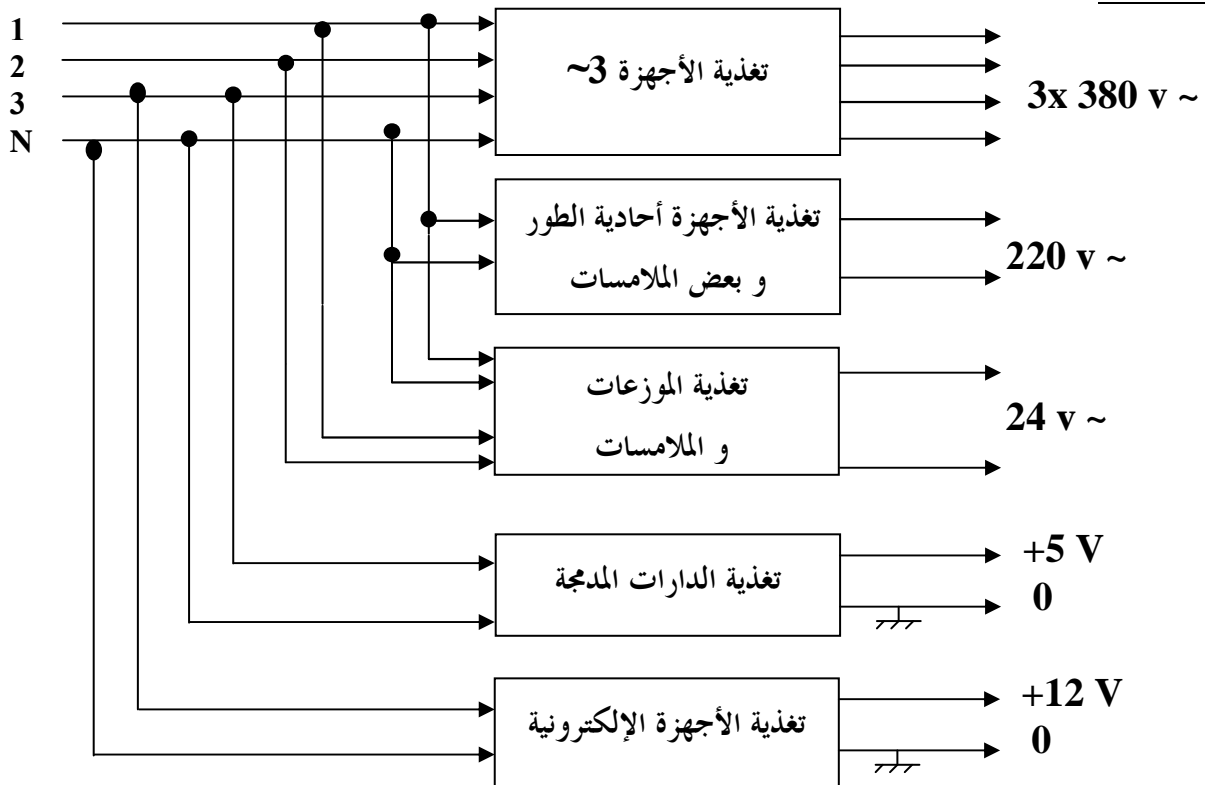


3 / متصدر الاستطاعة للملامس ذو توتر 220V (مرحل سكوني بمقداح)



220v/380v/50Hz

4 / التغذية:



V / الأجهزة المستعملة :

1 / الأجهزة الهوائية :

الخصائص	التحكم	النوع	الجها
20 بار	dK: موزع كهروهوائي 2/5 ثنائي الإستقرار 24 v~	رافعة مزدوجة المفعول	K
20 بار	dL: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الإستقرار 24 v~	رافعة مزدوجة المفعول	L
20 بار	dP: موزع كهروهوائي 2/5 ثنائي الإستقرار 24 v~	رافعة مزدوجة المفعول	P
20 بار	dR: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الإستقرار 24 v~	رافعة مزدوجة المفعول	R
20 بار	dS: موزع كهروهوائي 2/5 ثنائي الإستقرار 24 v~	رافعة مزدوجة المفعول	S
20 بار	dZ: موزع كهروهوائي 2/5 ثنائي الإستقرار 24 v~	رافعة مزدوجة المفعول	Z

2 / الأجهزة الكهربائية :

الخصائص	التحكم	النوع	الجهاز
U=220v/380v , 4.5Kw , $\eta = 90\%$ Cos $\phi = 0,76$ إقلاع مباشر	ملامس: KM ₁ 24v~	محرك لاتزامني 3 ~ بدوار مقصور	M ₁
U=380v/660v , 13.5 A , Cos $\phi = 0.8$ 4% , P _f = 314W المقاومة بين طورين للساكن 0.256 Ω ، الضياح الميكانيكي مهمل إقلاع نجمي مثلثي، اتجاه واحد للدوران	ملامس : KM ₂ , KM ₃ KM ₄ 24v ~	محرك لاتزامني 3 ~ بدوار مقصور	M ₂
U=380v/660v , 13.5 A , Cos $\phi = 0.8$ 4% , P _f = 314W المقاومة بين طورين للساكن 0.256 Ω ، الضياح الميكانيكي مهمل ، إقلاع نجمي مثلثي، اتجاهين للدوران	ملامس : KM ₅ , KM ₆ KM ₇ , KM ₈ 220v ~	محرك لاتزامني 3 ~ بدوار مقصور	M ₃

3 / الملتقطات :

النوع	العنصر
ملتقطات وضعية	$S_0, S_1, r_0, r_1, p_0, p_1, z_0, z_1, e, g, c_1$
ملتقطات جوار	a, b, h, m, f, c_2

VI / الملحق :

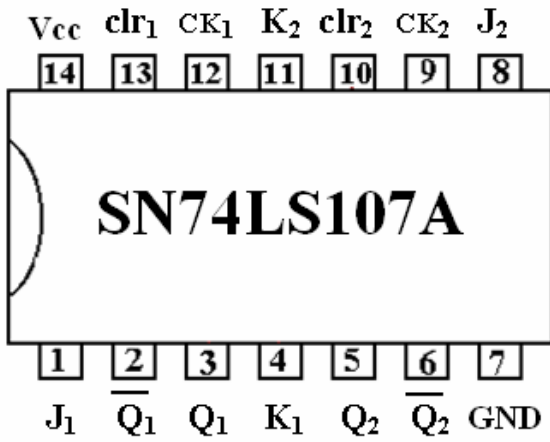
1 / مميزات المرحل الحراري F_1 :

Zone de réglage du relais	Fusibles à associer		Pour montage sous contacteur LC1, LP1	Référence	Masse
	aM	gl- gl			
A	A	A			Kg
5.5-8	12	20	D09-D32	LR2D13 12	0.165
7-10	12	20	D12-D32	LR2D13 14	0.165
9-13	16	25	D12-D32	LR2D13 16	0.165
12-18	20	35	D18-D32	LR2D13 21	0.165
17-25	25	50	D25-D32	LR2D13 22	0.165

2 / مميزات ثنائي زينر :

BZX46C10Y0	BZX82C7V5	BZX29C6V2	النوع
0.3	0.5	01	الاستطاعة (W)
9.4 à 10.6	6.8 à 7.9	5.8 à 6.6	التوتر (V)
130	90	50	التيار (mA)

3 / القلاب JK SN 74LS107A



Inputs				Outputs	
Clear	Clock	J	K	Q	Q
L	X	X	X	L	H
H	↓	L	L	Q ₀	$\overline{Q_0}$
H	↓	H	L	H	L
H	↓	L	H	L	H
H	↓	H	H	TOGGLE	
H	H	X	X	Q ₀	$\overline{Q_0}$

4 / خصائص المقذاح والترياك حسب SGS-Thomson Microelectronics

ملاحظات	الترياك	المقذاح	النوع
	BTB10-200	TYN606	
شدة تيار في حالة العبور I_0	/	3.8	I_0 (A)
التوتر الأقصى في حالة الحصر	± 200	600	V_{DRM} (V)
شدة التيار للحمولة الزائدة	115	80	I_{TSM} (A)
شدة التيار للقمة في حالة العبور	0.5	2	I_{TM} (mA)Max
توتر الزناد V_Z	/	1.5	V_{GT} (V)Max
تيار الزناد I_Z	50	15	I_{GT} (mA)Max
توتر القمة في حالة العبور	50	1.6	V_{TM} (V)Max
تيار القمة في حالة العبور	1.45 à 14	12	I_{TM} (A)
شدة التيار القصوى للحمولة	100	/	I_H (A)Max
من المطاط	TO220-AB		Boitier

III / العمل المطلوب :

- 1 / اقترح بيان التحليل الوظيفي التنازلي الموافق لتشغيل النظام .
- 2 / ما دور المراحل : X_{101} , X_{102} , X_{103} لمتن القيادة و التهيئة ؟
- 3 / أعط أرقام المراحل : X_a , X_b , X_c لدارة عد القوالب صفحة (6 / 10) .

◆ أشغولة الدفع

- 5 / استعن بالصفحة (5 / 10) و نهاية نزول طاولة المزيج التي تتحكم في دفع القالب المصنوع إلى البساط المتحرك، ثم نهاية دفع الآجر يتحكم في رجوع الرافعة و إقلاع المحرك لنقل القالب .
- 4 / أنشئ متمعن هذه الأشغولة من وجهة نظر جزء التحكم وفقا للأشغال المنتظرة .

◆ أشغولة ملاء المكبس

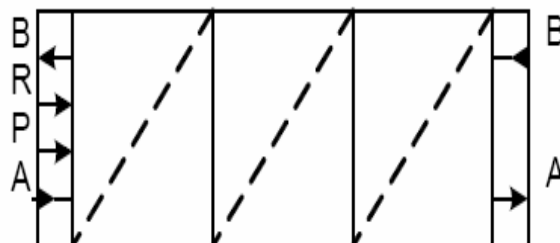
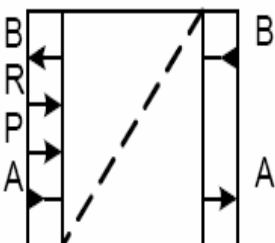
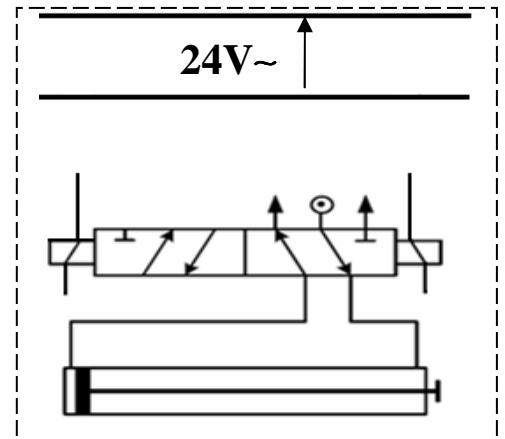
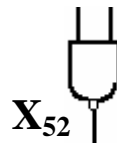
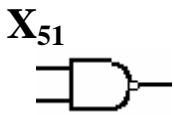
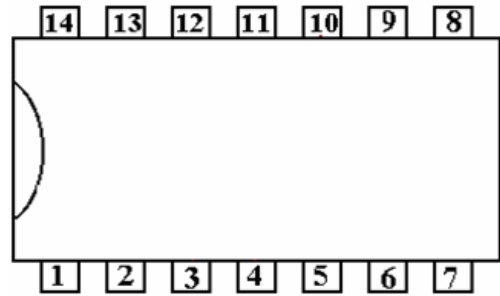
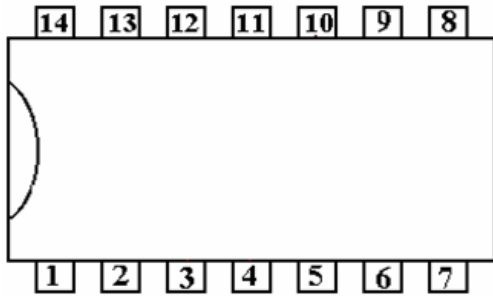
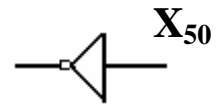
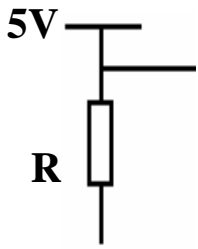
- 5 / ما دور المضخم العملي في دارة تأجيل المكبس ؟
- 6 / احسب توتر زينر الذي يسمح بالحصول على التأجيل المطلوب ، حدد عندئذ نوع الثنائية المستعملة انطلاقا من الجدول المعطى في الصفحة (8 / 10) ؟
- 7 / ما دور المقاومة " P " ؟
- 8 / على ورقة الإجابة ، اكمل رسم المعقب الكهربائي مع : - دارة التحكم للكهروصمام .
- دارة الاستطاعة للمحرك M_1
- 9 / انطلاقا من خصائص المحرك ، اختر المرحل الحراري المناسب لحماية المحرك .
- 10 / ما هو الإقران المناسب لهذا المحرك ؟

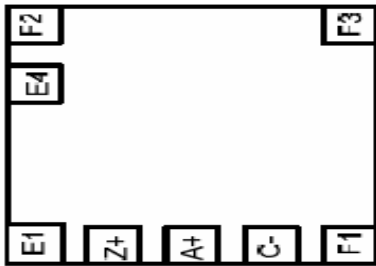
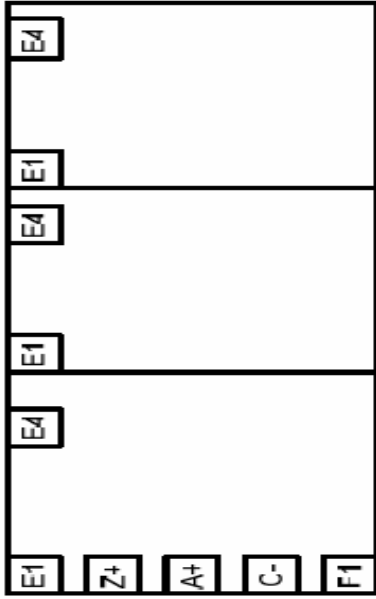
◆ أشغولة نقل الآجر إلى العربية

- 11 / احسب مردود المحرك M_3 .
- 12 / في دارة متصدر الاستطاعة صفحة (6 / 10) ، ما هي قيمة المقاومة R_3 للحصول على تيار زناد للمقداح حسب وثيقة الصانع صفحة (9 / 10) .

◆ أشغولة الدفع أشغولة نقل العربية إلى الفرن

- 13 / ما دور القلاب في دارة العد صفحة (6 / 10) ؟ .
- 14 / هل يمكن الاستغناء عن الثنائية D_2 ؟ علل .
- 15 / اتمم إنجاز العداد اللازمي لعد 12 قالب من الآجر على وثيقة الإجابة باستعمال الدارة المدججة **74LS107 A** .
- 16 / على ورقة الإجابة اكمل رسم المعقب الهوائي مع : - متصدر الاستطاعة للمخارج dZ^+ ، dZ^- .
- دارة الاستطاعة للرافعة " Z " .





دارة التغذية

